



وزارت امور مخابرات فناوری
مدرسۀ آموزش عالی تجاد

پایان نامه کارشناسی ارشد برق- مخابرات سیستم

تخمین کanal در سیستم MIMO-OFDM

تهییه و تنظیم :

بنت‌الهدی علی‌نژاد سید محله

استاد راهنما:

خانم دکتر سربیشه‌ای

شهریور ۹۱

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيْمِ

پرو(دگرا) . . .

بە ما آرامشى دە تا بېذىرىم آنچە (ا كە نمى توانىم تغىير دهيم

دىرى دە تا تغىير دهيم آنچە (ا كە مى توانىم تغىير دهيم

بىنىشى دە تا تفاوت اين دو را بدانىم.

تەدىر و تىشكىر

ضمن سېس بىگران مداوند، بىزىرىن سېسەنە

از استادان فرزانەمان كە مى را در فضاي پرمەھر و صداقت رشد و فراغيىرى قرار دادند
بە ويژه استاد گرامى سىركار فانم دكتىر سرىبىشىسى.

تەدىم بى:

دستان پىرتلاش پدر و قلب  مەھربان مادر

از خۇڭذىشتىغانى كە دستان توانايسان تكىيە گاھمان
و قلب پىرمەھرشان گرمى بىخىش وجودمان مى باشد.

فهرست مطالب

۱	چکیده
	فصل اول:
۳	مقدمه
	فصل دوم:
۷	بررسی کانال‌های بی‌سیم
۸	۱-۲ مقدمه
۸	۲-۲ خصوصیات انتشاری کانال‌های رادیویی
۹	۱-۲-۲ مدل انتشار فضای آزاد
۹	۲-۲-۲ مدل انعکاس از زمین
۱۰	۳-۲ فیدینگ
۱۱	۱-۳-۲ فیدینگ مقیاس بزرگ
۱۱	۲-۳-۲ فیدینگ مقیاس کوچک
۱۱	۴-۲ پخش تاخیر
۱۲	۵-۲ پهنای باند همدوسی
۱۲	۶-۲ زمان همدوسی
۱۲	۷-۲ گسترش داپلر
۱۲	۸-۲ طبقه‌بندی انواع فیدینگ مقیاس کوچک
۱۲	۱-۸-۲ فیدینگ انتخابگر فرکانس
۱۳	۲-۸-۲ فیدینگ یکنواخت
۱۳	۳-۸-۲ فیدینگ سریع
۱۳	۴-۸-۲ فیدینگ آهسته
۱۳	۹-۲ فیدینگ رایلی
۱۴	۱۰-۲ فیدینگ رایسین
۱۵	۱۱-۲ مدل‌بندی کانال بی‌سیم به صورت یک سیستم متغیر با زمان

۱۶.....	۱۲-۲ مدل کanal کلارک
۱۸	۱۳-۲ تنوع
۱۸	۱۴-۲ تنوع زمانی
۱۹	۱۵-۲ تنوع فضایی
۲۰	۱۵-۲-۱ تنوع گیرنده
۲۰	۱۵-۲-۲ تنوع فرستنده
۲۰	۱۵-۲-۳ تنوع فرستنده- تنوع گیرنده
۲۱	۱۶-۲ تنوع فرکانسی

فصل سوم:

۲۲	بررسی سیستم OFDM
۲۳	۱-۳ مقدمه
۲۴.....	۲-۳ سیگنال‌های OFDM و تعامد
۲۶.....	۳-۳ پیاده‌سازی OFDM با استفاده از DFT
۲۸.....	۱-۳-۳ مزایای OFDM
۲۸.....	۲-۳-۳ معایب OFDM

فصل چهارم:

۲۹.....	بررسی سیستم MIMO
۳۰	۱-۴ مقدمه
۳۱	۴-۴ سیستم‌های چند ورودی- چند خروجی MIMO
۳۱	۴-۴-۱ مزایای استفاده از MIMO
۳۳	۴-۴-۳ اصول بنیادی MIMO
۳۴	۴-۴ کدینگ زمان- فضایی
۳۵.....	۴-۴-۵ طرح الموتی
۳۷.....	۴-۴-۵-۱ ترکیب ماکزیموم نسبت و دیکدینگ

۴-۵-۲ طرح‌های الموتی برای ساختار $N \times 2$

فصل پنجم:

۳۹	MIMO-OFDM سیستم
۴۰	۱-۱ مقدمه
۴۱	۲-۵ مدل سیستم

فصل ششم:

۴۵	تخمین کانال
۴۶	۱-۱ مقدمه
۴۶	۲-۱ نگاه کلی تخمین کانال
۴۶	۲-۱-۱ تخمین کانال آموزشی
۴۷	۲-۲-۱ تخمین کانال کور
۴۸	۲-۲-۲ تخمین کانال نیمه‌کور
۴۸	۲-۲-۳ تئوری تخمین
۴۸	۳-۱-۱ تخمین ML
۴۸	۳-۲-۱ تخمین LS
۴۹	۳-۳-۱ تخمین MSE
۴۹	۳-۳-۲ تخمین MMSE
۴۹	۳-۴-۱ تخمین کانال
۵۰	۴-۱-۱ تخمین کانال OFDM
۵۳	۴-۲-۱ تخمین زن LS اصلاح شده کانال OFDM
۵۴	۴-۲-۲ پیچیدگی تخمین زن LS اصلاح شده
۵۵	۴-۳-۱ تخمین کانال شبیه‌سازی شده
۵۶	۴-۴-۱ تخمین کانال دوبعدی
۶۴	۵-۱-۱ تخمین کانال MIMO-OFDM
۶۵	۵-۲-۱ تحلیل عملکرد MIMO-STBC

۶۷	۲-۷ نتایج تخمین کanal
۷۰	۶-۸ تخمین کanal تجزیه QR
۷۱	۶-۸-۱ مقایسه بین عملکرد الگوریتم های LS و QRD
	فصل هفتم:
۷۳	نتیجه گیری و پیشنهادات
۷۴	۷-۱ نتیجه گیری
۷۵	۷-۲ پیشنهادات

فهرست اشکال

شکل (۱-۲) مدل انعکاس زمین دو مسیره.....	۱۰
شکل (۲-۲) زاویه بین راستای سیگنال دریافتی و راستای حرکت گیرنده	۱۷
شکل (۳-۲) کلمات کد به صورت سمبول های متواالی در شکل بالا و پخش شده در شکل پایین فرستاده شده اند	۱۹
شکل (۴-۲) (a) تنوع گیرنده (b) تنوع فرستنده (c) تنوع فرستنده و گیرنده	۲۰
شکل (۱-۳) طیف فرکانسی FDM با گارد فرکانسی	۲۳
شکل (۲-۳) طیف فرکانسی OFDM	۲۴
شکل (۳-۳) شماتیک مخابره OFDM برای یک کanal SISO	۲۶
شکل (۴-۳) عملکرد پیشوند چرخشی	۲۷
شکل (۵-۳) انتقال OFDM و مدل دریافت	۲۷
شکل (۴-۱) کanal MIMO	۳۳
شکل (۲-۴) گیرنده برای طرح الموتی	۳۶
شکل (۱-۵) ساختار کلی سیستم MIMO-OFDM	۴۰
شکل (۲-۵) مدل سیستم MIMO-OFDM	۴۱
شکل (۱-۶) دو روش چینش داده های راهنمای تخمین کanal	۴۷
شکل (۲-۶) سیستم OFDM باند پایه	۵۱
شکل (۳-۶) نشیتی بین تپ ها برای کanal پیوسته ($g(t) = \delta(t - 0..5T_s) + \delta(t - 3..5T_s)$)	۵۲
شکل (۴-۶) کanal های گوسی مستقل	۵۲
شکل (۵-۶) ساختار کلی تخمین زن	۵۳
شکل (۶-۶) ساختار تخمین زن اصلاح شده	۵۴
شکل (۷-۶) مقایسه MSE در مقابل SNR برای تخمین زن های LS و LS اصلاح شده	۵۴
شکل (۸-۶) نمونه ای از شبکه ای دو بعدی داده های راهنمای	۵۷
شکل (۹-۶) نمونه ای از فریم OFDM شامل سمبول های داده و راهنمای	۵۸
شکل (۱۰-۶) تغییرات کanal OFDM با زمان برای $v = 30\text{ m/s}$	۶۰
شکل (۱۱-۶) تغییرات کanal OFDM در دو زمان $v = 30\text{ m/s}$ برای $m = 5, 10$	۶۰
شکل (۱۲-۶) تغییرات کanal OFDM با زمان برای $v = 60\text{ m/s}$	۶۱
شکل (۱۳-۶) تغییرات کanal OFDM در دو زمان $v = 60\text{ m/s}$ برای $m = 5, 10$	۶۱

..... شکل (۱۴-۶) تغییرات کanal OFDM با زمان برای $v = ۹۰ m/s$	۶۲
..... شکل (۱۵-۶) تغییرات کanal OFDM در دو زمان $m=۵, ۱۰$ برای $v = ۹۰ m/s$	۶۲
..... شکل (۱۶-۶) مقایسه تخمین کanal OFDM تخمین زن‌های LS و wiener filter برای $v = ۳۰ m/s$	۶۳
..... شکل (۱۷-۶) مقایسه تخمین کanal OFDM تخمین زن‌های LS و wiener filter برای $v = ۶۰ m/s$	۶۳
..... شکل (۱۸-۶) مقایسه تخمین کanal OFDM تخمین زن‌های LS و wiener filter برای $v = ۹۰ m/s$	۶۴
..... شکل (۱۹-۶) مقایسه برای آرایش‌های مختلف آنتن با مدولاسیون PSK	۶۶
..... شکل (۲۰-۶) مقایسه برای آرایش‌های مختلف آنتن با مدولاسیون ۸PSK	۶۶
..... شکل (۲۱-۶) مقایسه عملکرد تخمین کanal برای آرایش‌های مختلف آنتن با مدولاسیون PSK	۶۷
..... شکل (۲۲-۶) مقایسه تخمین کanal MIMO 2×2 با دانش کامل و بدون دانش کanal	۶۸
..... شکل (۲۳-۶) مقایسه تخمین کanal MIMO 4×2 با دانش کامل و بدون دانش کanal	۶۸
..... شکل (۲۴-۶) مقایسه تخمین کanal MIMO – OFDM با دانش کامل کanal و بدون دانش کanal با مدولاسیون PSK	۶۹
..... شکل (۲۵-۶) MSE بر حسب SNR برای تخمین کanal LS	۷۰
..... شکل (۲۶-۶) مقایسه عملکرد تخمین کanal LS و QRD در سیستم MIMO – OFDM 2×2 بر حسب BER	۷۲
..... شکل (۲۷-۶) مقایسه عملکرد تخمین کanal LS و QRD در سیستم MIMO – OFDM 2×2 بر حسب MSE	۷۲

فهرست جداول

جدول (۱-۲) خلاصه ای از انواع کانال‌های بی‌سیم و ویژگی‌های معین آنها.....	۱۴
جدول (۱-۶) تخمین‌زن‌های مورد استفاده.....	۵۶
جدول (۲-۶) پارامترهای شبیه‌سازی برای مقایسه تخمین‌زن‌های یکبعدی و دوبعدی کانال OFDM	۵۹

این پایان نامه تخمین کanal آموزشی را با روشی ساده در سیستم OFDM، سیستم MIMO و در نهایت در سیستم MIMO-OFDM مورد بررسی قرار می‌دهد. الگوریتم حداقل متوسط مجدد خطأ (MMSE)، الگوریتم حداقل مجددها (LS) و الگوریتم بیشترین درست نمایی (ML) از جمله الگوریتم‌های معروف برای تخمین کanal براساس آموزش می‌باشند. تفاوت عمدی مخابرات بی‌سیم با مخابرات با سیم وجود محو شدگی و تداخل است. به صورت سنتی طراحان سامانه‌های بی‌سیم تلاش می‌کرده اند که قابلیت اطمینان مخابرات رادیویی را از طریق مقابله با تداخل و محو شدگی افزایش دهند. احتمال خطأ در مخابرات بی‌سیم (با فیدینگ رایلی) بسیار بیشتر از احتمال خطأ در مخابرات گوسی می‌باشد. بنابراین جستجوی راه هایی برای مقابله با محو شدگی و جبران اثر آن ضروری می‌باشد. یکی از روش‌های مقابله با محو شدگی روش تنوع می‌باشد. به‌طور کلی روش‌های تنوع گوناگونی در کاربردهای بی‌سیم مورد استفاده قرار می‌گیرد که انتخاب هر یک از روش‌ها به شرایط و امکانات سیستم و محیط بستگی دارد. از این جمله می‌توان به تنوع زمانی، فضایی و فرکانسی اشاره نمود.

با توجه به نیاز کاربران سیستم‌های مخابراتی به نرخ بالای ارسال داده، سیستم‌های چند ورودی- چند خروجی (MIMO) که از تنوع فضایی برخوردارند به عنوان یک سیستم ارائه دهنده نرخ ارسال بالا مورد توجه قرار گرفته است که بهره تنوع، ظرفیت سیستم و قابلیت اطمینان سیستم را افزایش می‌دهد. در این سیستم‌ها وجود هر آتنن می‌تواند تداخلی برای آتنن دیگر تلقی شود، همچنین وجود کanal با پدیده چند مسیری باعث تداخل بین سمبلي (ISI) در هر آتنن شود، که استفاده از زمان‌های محافظت، جهت مقابله با تداخل بین سمبلي و در نتیجه طولانی شدن زمان ارسال سمبلي، باعث کاهش کارایی سیستم خواهد شد. برای مقابله با کاهش کارآیی سیستم می‌توان از ارسال موازی داده با نرخ پایین (باطول زمانی بزرگتر) استفاده کرد. این ایده‌ای است که در مدولاسیون چند حاملی متعامد (OFDM) که از تنوع فرکانسی برخوردار است استفاده می‌شود تا بدون استفاده از همسانساز بر ISI غلبه کنیم. بنابراین ترکیب OFDM و MIMO، قابلیت‌های زیادی را به وجود خواهد آورد که موجب خواهد شد کanalی با نرخ بالا و همچنین نرخ خطای بیت مطلوب فراهم شود.

هدف نهایی در گیرنده بازیابی سیگنالی است که در آغاز کار ارسال شده است. بنابراین یکی از وظایف اصلی در گیرنده سیستم‌های MIMO-OFDM تخمین کanal می‌باشد. به‌علت تداخل‌های چند کanalی در یک سیستم MIMO، دقت و صحبت تخمین کanal عاملی اساسی برای طراحی مناسب گیرنده می‌باشد به‌طوریکه کارایی سیستم-OFDM کاملاً تحقق یابد. تخمین کanal به دسته‌های مختلفی از جمله تخمین کanal آموزشی، تخمین کanal کور و تخمین کanal نیمه کور تقسیم می‌شود. این پایان نامه تخمین کanal آموزشی را با روشی ساده و موثر در سیستم OFDM و سیستم MIMO و در نهایت در سیستم MIMO-OFDM مورد بررسی قرار می‌دهد و نرخ خطای بیت (BER) و متوسط خطای مربع (MSE) به عنوان مقایسه برای مقایسه نتایج استفاده شده است. روش‌های مورد استفاده برای تخمین کanal الگوریتم LS، الگوریتم تجزیه QR و فیلتر دو بعدی وینر می‌باشد.

کلمات کلیدی: محوشدگی، تنوع، سیستم چندخروجی (MIMO)، مدولاسیون چندحاملي متعامد (OFDM)، سیستم MIMO-OFDM، تخمین کانال، نرخ خطای بیت (BER)، متوسط خطای مربع (MSE)، الگوریتم LS، الگوریتم تجزیه QR، فیلتر دو بعدی وینر.

فصل اول

مقدمه

امروزه بخش مهمی از زندگی ما درگیر مخابرات است که تا حد زیادی زندگی ما را تسهیل می‌بخشد. با پیشرفت علم و تکنولوژی امکان ایجاد ارتباطات به صورت آسان‌تر و سریع‌تر بوجود می‌آید. روش‌های سنتی جای خود را به روش‌های نوین داده و عیوب و نواقص هر یک را نسبت به دیگری آشکارتر می‌سازد.

شبکه‌های مخابراتی را به طور کل می‌توان به دو بخش وسیع شبکه‌های مخابراتی باسیم و شبکه‌های بی‌سیم تقسیم-بندی نمود. انتقال بخش بزرگی از داده‌ها از طریق شبکه‌های بی‌سیم صورت می‌گیرد. این شبکه‌ها به خاطر سهولت نصب و راه‌اندازی به صورت گستردگی مورد استفاده قرار می‌گیرند.

قدیمی‌ترین ارتباط بی‌سیم به دنیای ماقبل دنیای مدرن بازمی‌گردد که از دود، آتش، پرچم و ... برای انتقال پیام در فواصل دور استفاده می‌شد.

ارتباط بی‌سیم یا مخابرات بی‌سیم^۱ به انتقال اطلاعات بدون رابط سیم و به وسیله‌ی امواج الکترومغناطیسی گفته می‌شود. فاصله‌ای که اطلاعات انتقال داده می‌شود می‌تواند کوتاه و یا بلند باشد.

اولین ارتباط رادیویی یا در حقیقت استفاده عملی از ارتباط رادیویی سیار در سال ۱۸۹۷ میلادی توسط مارکنی به ثبت رسیده است که برقراری موفقیت آمیز ارتباط بین یک نقطه از خشکی با قایقی در فاصله‌ی ۱۸ مایلی بود. اکنون بعد از گذشت بیش از یک قرن سومین نسل از سیستم‌های مخابرات بی‌سیم یعنی سیستم‌های مخابرات فردی^۲ (PCS) پا به عرصه ظهور گذاشته است. اکنون فناوری‌های مخابرات سیار تا به آنجا پیش رفته است که کاربران اینچنین سیستم‌هایی با استفاده از یک ترمینال دستی کوچک^۳ می‌توانند با هر کس در هر زمان و مکان، انواع اطلاعات (صوت، تصویر، دیتا) را مبادله کنند. این ارتباط سیار نیازمند دستگاه‌ها و سیستم‌هایی است که به عنوان گیرنده و فرستنده فعالیت کنند.

تاریخ کامل مخابرات بی‌سیم به چهار دوره تقسیم می‌شود:

- ۱ - دوره‌ی قبل از همگانی شدن این سیستم
- ۲ - سیستم‌های آنالوگ نسل اول
- ۳ - سیستم‌های دیجیتال نسل دوم
- ۴ - سیستم‌های دیجیتال نسل سوم

تفاوت عمده‌ی مخابرات بی‌سیم با مخابرات با سیم وجود محو شدگی^۴ و تداخل است. محو شدگی به تغییرات میزان تضعیف یک سیگنال هنگام عبور از یک محیط گفته می‌شود. محو شدگی به دلیل برهم کنش سیگنال‌هایی که

^۱ Wireless Communication

^۲ Personal Communication System

^۳ Handset

^۴ Fading

از چند مسیر مختلف در هوا از فرستنده به گیرنده می رستند(محوشدگی چندمسیری) و همچنین به دلیل از دست رفتن یک مسیر بین فرستنده و گیرنده به دلیل ضعیف شدن آن مسیر و یا قرارگرفتن یک مانع در مسیر (سایه کردن موانع) است.

به صورت سنتی طراحان سامانه های بی سیم تلاش می کرده اند که قابلیت اطمینان مخابرات رادیویی را از طریق مقابله با تداخل و محوشدگی افزایش دهند.

یک راه مفید برای کم کردن محوشدگی استفاده از تکنیک های تنوع^۱ است. ارسال نسخه های سیگنال روی مسیرهای مستقل از یکدیگر را تنوع گویند که احتمال این که سطح توان در تمامی نسخه ها پایین باشد را کاهش می دهد. تنوع انواع مختلفی دارد. تنوع زمانی که عبارت است از ارسال قسمت های مختلف سیگنال در زمان های جدا از هم که اختلاف زمانی آن ها بیشتر از زمان همدوسی^۲ کanal می باشد. تنوع فرکانسی که در آن قسمت های مختلف سیگنال در فرکانس های متفاوت که اختلاف آنها بیشتر از پهنای باند همدوسی^۳ کanal می باشد ارسال می شود. تنوع فضایی که ارسال قسمت های مختلف سیگنال از نواحی مختلف فضا می باشد که دچار فیدینگ های مختلف می شوند.

یکی از مسائل چالش انگیزی که طراحان سیستم های مخابراتی با آن مواجه هستند محدودیت پهنای باند می باشد و طراحان همواره به دنبال راه کارهایی برای مقابله با این محدودیت می باشند. از جمله این راه کارها سیستم چند ورودی - چند خروجی^۴ (MIMO) است که در نسل های جدید مخابرات سیار مورد توجه قرار گرفته است. این سیستم ها علاوه بر افزایش نرخ داده می توانند با توجه به نوع ارسال داده درجه تنوع را بالا ببرد، سبب افزایش کیفیت داده شده و قابلیت اطمینان سیستم را افزایش دهند.

کanal مخابراتی، که معمولاً به صورت یک کanal فیدینگ چندمسیره با توزیع رایلی^۵ در نظر گرفته می شود، تداخل بسیاری در داده های دریافتی در گیرنده به وجود می آورد و بازیابی داده ها نیاز به همسانساز^۶ های پیچیده ای دارد. از طرفی سیستم های مدولاسیون چند حاملی متعدد^۷ (OFDM) با توجه به تقسیم باند اصلی به تعدادی زیر حامل و افزودن فاصله زمانی محافظت به هر یک از سیمبل های OFDM، سبب از بین رفتن تداخل بین سیمبلی و ساده شدن همسانساز در گیرنده می شود. سیستم MIMO-OFDM که به عنوان ترکیبی از MIMO و OFDM در سال های اخیر مورد توجه قرار گفته است، یکی از مناسب ترین گزینه ها برای نسل های آینده سیستم های موبایل و مخابرات بی سیم مطرح شده اند.

^۱ Diversity

^۲ Coherence time

^۳ Coherence bandwidth

^۴ Multi input Multi output

^۵ Rayleigh distribution

^۶ Equalizer

^۷ Orthogonal Frequency Division Multiplexing

هرچند این تکنولوژی به خوبی در موضع تجاری موفق شده است، اما همچنان چندین موانع تخصصی وجود دارند که باید بر آنها غلبه کرد. اشکال اصلی در سیستم MIMO-OFDM پردازش سیگنال پیچیده در گیرنده می‌باشد. انتشار همزمان سیگنال‌ها از چندین آنتن فرستنده تداخل سیگنال‌ها را افزایش می‌دهد، بنابراین طرح‌های آشکارسازی پیچیده‌تری برای استخراج سیگنال‌های ارسال شده مورد نیاز می‌باشد. کدینگ زمان- فضایی برای ساده کردن آشکارسازی در سیستم‌های MIMO-OFDM پیشنهاد شده است. هدف نهایی در گیرنده بازیابی سیگنالی است که در آغاز کار ارسال شده است. بنابراین یکی از وظایف اصلی در گیرنده سیستم‌های MIMO-OFDM تخمین کanal^۱ می‌باشد. تخمین کanal برای OFDM به خوبی تحقیق شده است، اما تعمیم‌های نتایج به تخمین کanal- MIMO- OFDM اساساً پیچیده می‌باشد.

فصل دوم این پایان‌نامه مروری بر کanal‌های بی‌سیم، محوشدگی و انواع آن دارد و در نهایت یکی از روش‌های مقابله با محوشدگی به نام تنوع بیان می‌شود. روش‌های مرسوم تنوع مانند تنوع زمانی، تنوع فرکانسی و تنوع فضایی بیان می‌شود. سپس بررسی سیستم مدولاسیون چندحاملي OFDM در فصل سوم مطرح شده و مزایا و معایب این سیستم را بیان می‌شود. در فصل چهارم اصول بنیادی سیستم MIMO و استفاده از کدینگ الموتی در سیستم MIMO بیان شده است. فصل پنجم به سیستم MIMO-OFDM با ارسال^۲ OSTBC در کanal انتخابگر فرکانس می‌پردازد. در فصل ششم تخمین کanal OFDM، MIMO و MIMO-OFDM توسط الگوریتم‌های^۳ LS، LS اصلاح شده^۴، تجزیه QR^۵ و فیلتر دوبعدی وینر^۶ مطرح شده و نتایج شبیه‌سازی مربوطه ارائه شده است و در نهایت در فصل هفتم نتیجه- گیری و پیشنهادات ارائه می‌شود.

^۱ Channel

^۲ Orthogonal Space Time Block Coding

^۳ Least Square

^۴ Modified LS

^۵ QR Decomposition

^۶ ۲-D wiener filter

فصل دوم

بررسی کانال‌های بی‌سیم

اطلاع داشتن از پارامترهای محیط انتشار، برای انتخاب ساختار مناسب برای سیستم های فرستنده و گیرنده و بهینه کردن پارامترهای مربوط به آن ها، امری ضروری است. این مساله در ارتباط با کanal های انتشار سیستم های مخابراتی سیار که شرایط سخت تری نسبت به کanal های ثابت دارند، اهمیت بیشتری پیدا می کند.

کanal انتشار بی سیم در برگیرنده اشیایی است که موجب پخش تصادفی انرژی سیگنال ارسالی می شوند. این اشیاء را پخش کننده گویند. پخش کننده ها، موجب بروز انواع عوامل مخرب کanal شامل محوشدگی، گسترش تأخیر چندمسیره^۱، گسترش داپلر^۲، تضعیف و ... و همچنین نویز زمینه می شوند. پخش کنندگی توسط پخش کننده های با موقعیت تصادفی موجب بروز مسیرهای مختلف با طول های متفاوت و در نتیجه، گسترش تأخیر چندمسیره می شود. یک منبع نقطه ای (یک سیگنال تک فرکانس) را به عنوان سیگنال آزمایش در نظر بگیرید. اگر کanal انتشار فاقد گسترش تأخیر چندمسیره باشد، منبع نقطه ای در ورودی گیرنده به صورت منبع نقطه ای دریافت خواهد شد. وضعیت انتشار چندمسیره هنگامی پیش می آید که منبع نقطه ای ارسالی به صورت یک منبع چند نقطه ای دریافت شود که هر یک از نقاط دریافتی شاهد تأخیر انتقال متفاوتی باشد.

یکی از روش های مقابله با فیدینگ استفاده از تنوع است. تنوع براساس استفاده از چندین نسخه از سیگنال ارسالی است که از نظر محوشدگی دارای شرایط مستقلی هستند و با قدرت متفاوت دریافت می شوند، همچنین احتمال این که تمام آن ها همزمان دستخوش محوشدگی عمیق^۳ شوند، به طور قابل ملاحظه ای کاهش می یابد.

به طور کلی روش های تنوع گوناگونی در کاربردهای بی سیم مورد استفاده قرار می گیرد که انتخاب هر یک از روش ها به شرایط و امکانات سیستم و محیط بستگی دارد. از این جمله می توان به تنوع زمانی، فضایی و فرکانسی اشاره نمود.

۲-۲ خصوصیات انتشاری کanal های رادیویی

یکی از مشخصه های ویژه کanal های رادیویی بی سیم این است که تعداد مسیرهای زیادی بین فرستنده و گیرنده وجود دارد. وجود مسیرهای مختلف باعث می شود که در گیرنده نسخه های مختلفی از یک سیگنال ارسالی، دریافت شود. سیگنال های مربوط به این مسیرهای مجرزا تحت تاثیر تضعیف ها و تغییرات مختلفی قرار می گیرند. در گیرنده همهی سیگنال های دریافتی با یکدیگر جمع می شوند و سیگنالی حاصل می شود که دیگر نمی توان کanal مربوط به این سیگنال را به صورت نویز گوسی سفید جمع شونده^۴ (AWGN) مدل کرد. قبل از توصیف و مدل کردن کanal بی سیم ابتدا مسیرهای مختلفی که در یک کanal بی سیم وجود دارد را توصیف می کنیم. اگر بین فرستنده

^۱ Multipath Delay Spread

^۲ Doppler Spread

^۳ Deep Fading

^۴ Additive White Gaussian Noise

و گیرنده مسیر مستقیمی وجود داشته باشد این مسیر را اصطلاحاً مسیر دید مستقیم^۱ LOS گویند. زمانی که تعداد موانع زیادی بین فرستنده و گیرنده وجود داشته باشد، معمولاً مسیر LOS وجود ندارد. اگر مسیر LOS وجود داشته باشد سیگنال دریافتی در این مسیر قوی ترین سیگنال دریافتی خواهد بود که فقط تحت تاثیر فاصله بوده و عوامل دیگری روی آن تاثیر نمی‌گذارد. موج الکترومغناطیسی ممکن است پس از برخورد با یک مانع به صورت انعکاسی در گیرنده دریافت شود. همچنین این موج می‌تواند پس از برخورد با موانع مختلف و انعکاس توسط این مسیرها در نهایت مسیر خود را به سمت گیرنده پیدا کند. واضح است که سیگنال‌های انعکاسی مسیر طولانی‌تری را نسبت به مسیرهای LOS طی می‌کنند. بنابراین این سیگنال‌ها از نظر قدرت و تغییرات فاز به طور کلی با سیگنال‌های LOS متفاوت خواهند بود.

کanal‌های رادیویی محدودیت‌های اساسی را در عملکرد سیستم‌های مخابراتی بی‌سیم به وجود می‌آورد. بر خلاف کanal‌های سیمی که ثابت و قابل پیش‌بینی هستند، کanal‌های رادیویی بسیار تصادفی می‌باشند و به صورت ساده تحلیل نمی‌شوند. مدل کردن کanal‌های رادیویی همواره یکی از مهمترین بخش‌های طراحی سیستم‌های رادیویی سیار بوده است.

۱-۲-۱ مدل انتشار فضای آزاد

مدل انتشار فضای آزاد برای پیش‌بینی قدرت سیگنال دریافتی زمانی که یک مسیر واضح دید مستقیم بدون مانع بین گیرنده و فرستنده باشد استفاده می‌شود. مخابرات ماهواره‌ای و لینک‌های رادیویی دید مستقیم مایکروویو به طور معمول دستخوش انتشار فضای آزاد می‌شوند. توان دریافتی فضای آزاد توسط یک آنتن گیرنده که به فاصله d از آنتن فرستنده می‌باشد به صورت زیر است:

$$P_r(d) = \frac{P_t G_t G_r \lambda^{\gamma}}{(\epsilon\pi)^{\gamma} d^{\gamma} L} \quad (1-2)$$

که P_t توان ارسالی، $P_r(d)$ توان دریافتی که تابعی از مسافت بین فرستنده و گیرنده است، G_t بهره‌ی آنتن فرستنده، G_r بهره‌ی آنتن گیرنده، d فاصله‌ی بین گیرنده و فرستنده به متر، L ضریب افت سیستم که مربوط به انتشار نمی‌باشد ($L \geq 1$) و λ طول موج به متر می‌باشند. تلفات مختلف L معمولاً به علت تضعیف خط انتقال، تلفات فیلتر و تلفات آنتن‌ها در سیستم مخابرات است. مقدار $1 = L$ اشاره به بدون تلف بودن سخت افزار سیستم دارد. معادله‌ی ۱-۲ نشان می‌دهد که توان دریافتی با مریع مسافت بین فرستنده و گیرنده کاهش می‌یابد.

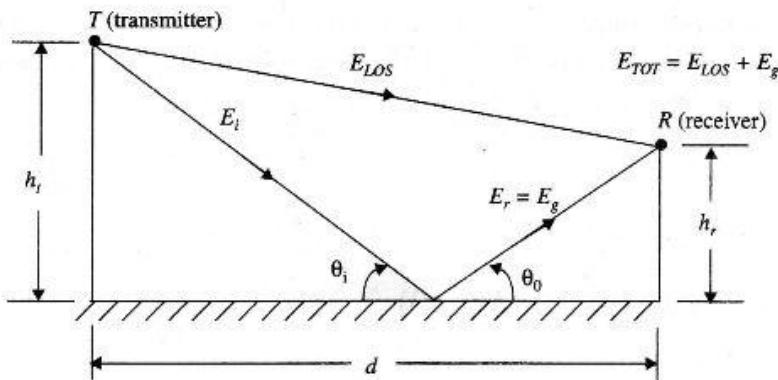
افت مسیر که تضعیف سیگنال به صورت یک مقدار مثبت اندازه گیری شده به dB را نشان می‌دهد، به صورت اختلاف بین توان ارسالی و توان دریافتی موثر (به dB) تعریف شده است و به صورت زیر می‌باشد:

$$PL(dB) = 10 \log \frac{P_t}{P_r} = -10 \log \left[\frac{G_t G_r \lambda^{\gamma}}{(\epsilon\pi)^{\gamma} d^{\gamma} L} \right] \quad (2-2)$$

۲-۲-۲ مدل انعکاس از زمین

^۱ Line-Of-Sight

در شکل ۱-۱ مدل انتشار دو مسیره نشان داده است که یک مدل سودمند می باشد و هر دو مسیر مستقیم و مسیر انتشار منعکس شده از زمین بین فرستنده و گیرنده را نشان می دهد. در سیستم های مخابرات سیار، ماکزیمم مسافت بین فرستنده و گیرنده چند ده کیلومتر می باشد، و زمین می تواند صاف فرض شود. میدان کلی دریافتی نتیجه‌ی مولفه‌ی دید مستقیم E_{LOS} و مولفه‌ی منعکس شده‌ی زمین E_g می باشد.



شکل (۱-۲) مدل انعکاس زمین دو مسیره [۱]

توان دریافتی در یک مسافت d از فرستنده برای مدل فوق به صورت زیر است:

$$P_r = P_t G_t G_r \frac{h_t h_r}{d^4} \quad (3-2)$$

که ارتفاع h_t فرستنده و h_r ارتفاع آنتن گیرنده می باشد. همانطور که دیده می شود توان دریافتی با ضریب $\frac{1}{d^4}$ کاهش می یابد که افت مسیر سریع تری نسبت به فضای آزاد دارد. افت مسیر برای مدل دو مسیره به صورت زیر بیان می شود:

$$PL(dB) = 40 \log d - (10 \log G_t + 10 \log G_r + 20 \log h_t + 20 \log h_r) \quad (4-2)$$

۳-۲ فیدینگ

همانگونه که اشاره شد در گیرنده‌ی یک سیستم مخابراتی معمولاً سیگنال از چندین مسیر متفاوت دریافت می شود. نسخه‌های دریافتی از یک سیگنال در مسیرهای مختلف، ممکن است دچار تضعیف ها، تأخیر ها و شیفت فازهای مختلفی شده باشند. تفاوت فازهای سیگنال های دریافتی از مسیرهای مختلف، می تواند باعث ایجاد تداخل سازنده و یا مخرب در محل گیرنده باشد. زمانی که تداخل مخرب رخ می دهد، توان سیگنال دریافتی به طور قابل ملاحظه ای تقلیل می یابد. این پدیده را اصطلاحاً محوشدگی یا فیدینگ می نامند.

در مطالعه‌ی فیدینگ در یک تقسیم بندی کلی این پدیده به دو دسته تقسیم می شود:

- فیدینگ مقیاس بزرگ^۱

^۱ Large-scale