

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ



دانشگاه پیام نور

دانشکده علوم پایه و کشاورزی

مرکز تهران

پایان نامه

برای دریافت مدرک کارشناسی ارشد

آمار ریاضی

گروه آمار

بر آورد غیر مستقیم توزیع‌ها و فرآیندهای آلفا پایدار

یونس جوادی

استاد راهنما: دکتر پرویز نصیری

استاد مشاور: دکتر علی شادرخ

اردیبهشت ۱۳۹۰

تقدیم به مادرم و پدرم

که با مهر خویش مرا پروردند.



بدینوسیله از تمامی افرادی که به نحوی مرا در انجام این

تحقیق یاری نمودند تشکر و قدردانی می نمایم .

چکیده

خانواده‌ی توزیع‌های α -پایدار یک کلاس غنی از توزیع‌های احتمالی هستند که از فرم عمومی قضیه حد مرکزی نشأت می‌گیرند، به طوری که فرضیه‌ای با محدودیت خیلی کمتر درباره‌ی رفتار منظم دم‌های توزیع با فرض واریانس نامتناهی در قضیه حد مرکزی جایگزین شده است. به عبارتی دیگر با در نظر گرفتن فرض واریانس نامتناهی به دم‌های توزیع آزادی عمل بیشتری داده شده است. خانواده‌ی این توزیع‌ها الگوهای خیلی جالبی از شکل توزیع‌ها را دارند به طوری که با در نظر گرفتن عدم تقارن و دم‌های کلفت و تغییرپذیری زیاد برای مدل‌بندی پدیده‌ها در زمینه‌های امور مالی، اقتصادی و فیزیکی مناسب می‌باشند. با آنکه چگالی احتمال متغیر تصادفی α -پایدار وجود دارد ولی فرم آنالیزی بسته‌ای برای توابع توزیع و چگالی این خانواده از توزیع‌ها تعریف نشده است و از آنجایی که مقادیر شبیه‌سازی شده از توزیع‌های α -پایدار را بطور صریح می‌توان بدست آورد روش‌های غیرمستقیم می‌تواند راهکاری مفید برای غلبه بر این مشکل باشد از این رو در این مقاله به بررسی چنین روشی در برآورد پارامترهای توزیع α -پایدار پرداخته می‌شود. این روش به برآورد پارامترهای فرآیند آرمای آلفا پایدار نیز گسترش می‌یابد.

واژگان کلیدی: توزیع‌های پایدار، برآورد غیر مستقیم، واریانس نامتناهی

فهرست

مقدمه.....	۱
۱- قضیه‌ی حد مرکزی.....	۷
۱-۱- قضیه‌ی حد مرکزی کلاسیک.....	۷
۲-۱- فرآیندهای با واریانس نامتناهی.....	۸
۳-۱- قضیه‌ی حد مرکزی تعمیم یافته.....	۱۰
۲- توزیع‌های پایدار.....	۱۷
۲-۱- تعاریف.....	۱۷
۲-۲- تابع مشخصه.....	۲۰
۲-۲-۱- قضیه له‌وی - خینچین.....	۲۰
۲-۳- ویژگی‌های توزیع‌های α -پایدار.....	۲۵
۲-۳-۱- گشتاورها و ویژگی‌های آن.....	۲۶
۲-۳-۲- تبدیلات و ترکیبات خطی.....	۲۷
۲-۴- توابع چگالی و توزیع تجمعی احتمال.....	۲۸
۲-۴-۱- ویژگی‌های جبری.....	۳۰
۲-۴-۲- بسط سری‌ها.....	۳۱
۲-۵- شبیه‌سازی.....	۳۸
۳- فرآیندهای پایدار.....	۴۱
۳-۱- مدل‌های خطی با توزیع‌های پایدار.....	۴۱

- ۲-۳- فرآیندهای آرما..... ۴۱
- ۳-۳- فرآیند آرمای پایدار..... ۴۳
- ۴-۳- انتخاب مدل و نیکویی برازش..... ۴۶
- ۴- برآورد غیر مستقیم توزیع‌ها و فرآیندهای آلفا- پایدار..... ۴۹
- ۴- ۱- روش‌های برآورد..... ۴۹
- ۴-۲- روش برآورد غیرمستقیم..... ۵۵
- ۴-۲-۱- ویژگی‌های روش برآورد غیرمستقیم..... ۵۷
- ۴-۳- برآورد غیر مستقیم برای توزیع‌های α -پایدار..... ۶۱
- ۴-۳-۱- مدل کمکی..... ۶۱
- ۴-۳-۲- تابع اتصال..... ۶۵
- ۵- شبیه‌سازی..... ۶۸
- ۵-۱- نتایج شبیه‌سازی توزیع α -پایدار..... ۶۸
- ۵-۲- نتایج شبیه‌سازی فرآیند α -پایدار..... ۷۵
- نتیجه‌گیری..... ۷۸
- پیوست..... ۷۹
- فهرست منابع..... ۸۳
- چکیده انگلیسی..... ۸۵

فهرست اشکال و جداول

- شکل ۱.۱ : بافت نگارو مدل اغتشاشات α -پایدار..... ۹
- شکل ۲.۱ : تغییر نگار همگرا و واگرا..... ۱۰
- شکل ۱.۲ : تابع چگالی و تابع توزیع تجمعی برای توزیع α -پایدار بازای مقادیر مختلف پارامترها..... ۳۴
- شکل ۲.۲ : نمودار اغتشاشات ، بافت نگارنمونه شبیه سازی شده از $\mathcal{S}(1.1, 0.7, 1, 0)$ ۳۹
- جدول ۱.۲ : آماره های خلاصه نمونه شبیه سازی شده از $\mathcal{S}(1.1, 0.7, 1, 0)$ ۳۹
- شکل ۳.۲ : نمودار اغتشاشات ، بافت نگارنمونه شبیه سازی شده از $\mathcal{S}(0.1, 0.1, 1, 0)$ ۴۰
- جدول ۲.۲ : آماره های خلاصه نمونه شبیه سازی شده از $\mathcal{S}(0.1, 0.1, 1, 0)$ ۴۰
- شکل ۱.۳ : مدل فرآیندهای آرما با اغتشاشات α -پایدار..... ۴۴
- شکل ۱.۴ : نمودار α از توزیع α -پایدار درمقابل پارامتر درجه آزادی از توزیع چوله t -بازای سه مقدار β ۶۷
- جدول ۱.۵ : برآورد پارامترها و خطای استاندارد(داخل کمانک)به ازای $(0.2, 0, 1, 0)$ در سه حجم نمونه..... ۶۹
- شکل ۱.۵ : نمودار پارامترها برآوردشده)به ازای $(0.2, 0, 1, 0)$ در سه حجم نمونه..... ۶۹
- جدول ۲.۵ : برآورد پارامترها و خطای استاندارد(داخل کمانک)بازای $(0.6, -0.3, 1, 0)$ در سه حجم نمونه..... ۷۰
- شکل ۲.۵ : نمودار پارامترها برآوردشده به ازای $(0.6, -0.3, 1, 0)$ در سه حجم نمونه..... ۷۰
- جدول ۳.۵ : برآورد پارامترها و خطای استاندارد(داخل کمانک)بازای $(1.6, 0.1, 1, 0)$ در سه حجم نمونه..... ۷۱
- شکل ۳.۵ : نمودار پارامترها برآوردشده به ازای $(1.6, 0.1, 1, 0)$ در سه حجم نمونه..... ۷۱
- جدول ۴.۵ : برآورد پارامترها و خطای استاندارد(داخل کمانک)بازای $(1.9, 0.6, 1, 0)$ در سه حجم نمونه..... ۷۲
- شکل ۴.۵ : نمودار پارامترها برآوردشده به ازای $(1.9, 0.6, 1, 0)$ در سه حجم نمونه..... ۷۲
- جدول ۵.۵ : برآورد متقابل α به ازای مقادیر مختلف β ۷۳

- جدول ۶.۵: برآورد متقابل β به ازای مقادیر مختلف α ۷۳
- جدول ۷.۵: مقایسه ۴ روش برآورد بازای $\beta = -0.5$ و $\alpha = (0.5, 1, 1.5)$ ۷۴
- جدول ۸.۵: مقایسه ۴ روش برآورد به ازای $\alpha = 1$ و $\beta = (-0.5, -0.25, 0.5)$ ۷۵
- جدول ۹.۵: برآورد پارامترهای $AR(1)$ - α پایدار با $AR(1)$ چوله- t ۷۶
- جدول ۱۰.۵: برآورد پارامترهای $MA(1)$ - α پایدار با $AR(1)$ چوله- t ۷۶
- شکل ۵.۵: نمودار توزیع احتمال پارامترهای برآورد شده $AR(1)$ و $MA(1)$ - α پایدار ۷۷
- جدول ۱۱.۵: برآورد پارامترهای $ARMA(1,1)$ - α پایدار با $AR(5)$ چوله- t ۷۷
- شکل ۶.۵: نمودار سری زمانی برازش شده $ARMA(1,1)$ - α پایدار و $AR(5)$ چوله- t ۷۸

پیشگفتار

آنچه در کائنات هست بی شک خارج از علم ازلی خداوند نیست و در این بین پیروی تمام عالم از نظم و الگویی خاص مشهود است، اما حقیقت طلبی و علم دوستی انسان، او را به سمت کشف این الگوها می کشاند ولی هر رخدادی در زمان و مکان و در یک حالت خاص در مورد یک فرد یا شئی خاص اتفاق می افتد.

به طوری که در زندگی روزمره شاهد پدیده های تصادفی هستیم که به هر دلیلی نمی توانیم آن را کنترل و پیش بینی کنیم. اگر این پدیده ها با مشخصه های عددی مرتبط شود از این مقادیر به عنوان متغیرهای تصادفی یاد می شود.

به منظور ایجاد یک نظریه ی اساسی برای مطالعه متغیرهای تصادفی، معرفی و رسمی کردن نظریه احتمال برای تمام موقعیت های ممکن با کمک گرفتن از مدل های ریاضی لازم است. فی المثل با در

$$Y = f(X_1, X_2, \dots, X_n) \quad \text{نظر گرفتن یک تابع هموار}$$

از متغیرهای تصادفی X_1, X_2, \dots, X_n که فعالیت های کوچک و مستقل بر روی سیستم تحت نظارت را نشان می دهد و اگر $f(0, \dots, 0) = 0$ ، ساده ترین شکل این تابع هموار، یعنی مجموع متغیرهای تصادفی

$$Y = \sum_{i=1}^n c_i X_i$$

حاصل می شود.

یکی از موقعیت های مشابه هنگامی رخ می دهد که خطای مشاهدات (ناشی از اختلاف مدل با واقعیت) که در آزمایش ها اندازه گیری می شوند مورد تحلیل قرار گیرند.

لاپلاس و گاوس کسانی بودند که نظریه ی خطای مشاهدات را در آغاز قرن ۱۹ گسترش دادند. اگر هر فرض صفری به غیر از کوچکی خطاها را داشته باشیم، به هیچ وجه نظریه ی مطلوبی درباره ی توزیع مجموع این متغیرها به دست نمی دهد. و دقیقاً به این دلیل توزیع خطا با طرح مجموع متغیرهای تصادفی وابسته می شود. با این حال اگر کسی فرض کند که خطاها مستقل اند ناگهان وضعیت تغییر می کند.

اولین نتایج درباره طرح مجموع متغیرهای تصادفی مستقل توسط ژاکوب برنولی در ۱۷۱۳ ارائه شد. وی با در نظر گرفتن دنباله ای از مجموع نرمالیده که متغیرهای تصادفی مستقل X_i با احتمال p مقدار ۱ و با احتمال $1 - p$ مقدار صفر را می گیرند. بیان می کند که برای هر $\epsilon > 0$ ثابت دلخواه کوچک احتمال زیر را داریم

$$P \left\{ \left| \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i - p \right| > \varepsilon \right\} \rightarrow 0 \quad n \rightarrow \infty$$

برآورد آن که، امروزه فرم برنولی از قانون اعداد بزرگ نامیده می شود، سخت بود. اما قانون اعداد بزرگ و تعمیم های مختلف آن و شدت روابط آنها با هم استنباط از اطلاعات به دست آمده از آزمایش ها و مشاهدات را آسان تر نموده است.

دومین نتیجه ی معنی داری که در قرن ۱۸ از بسط قضیه برنولی به دست آمد قضیه مویور-لاپلاس بود. این یک حالت خاص (مربوط به متغیرهای تصادفی از قضیه ی برنولی) از قضیه حد مرکزی نظریه ی احتمال است.

تا به امروز قضیه حد مرکزی به شیوه های مختلفی بیان شده و گسترش یافته است. یکی از آنها به این منظور گسترش یافت که قضیه حد مرکزی نه فقط با استفاده از توزیع نرمال به عنوان تقریب حدی بلکه برخی دیگر از توزیع هایی که ساختار جبری معین دارند، درک شود.

دنباله ی متغیرهای تصادفی مستقل هم توزیع X_1, X_2, \dots بدون هیچ فرضی درباره توزیع اولیه آنها را در نظر بگیرید. با استفاده از دنباله ای از مقادیر ثابت حقیقی a_1, a_2, \dots و ثابت های مثبت d_1, d_2, \dots داریم

$$Z_n = \frac{\sum_{i=1}^n X_i - a_n}{d_n}$$

حال فرض کنیم ثابت های a_n و d_n طوری انتخاب شوند که داشته باشیم، تابع توزیع مربوطه برای هر x که نقطه ی پیوستگی تابع است به توزیع حدی $G(x)$ همگرای ضعیف باشد؛

$$P\{Z_n < x\} \Rightarrow G(x) \quad n \rightarrow \infty$$

حال به بررسی چگونگی گسترش کلاس این تابع توزیع می پردازیم. و بدین ترتیب وارد بحث درباره ی خانواده ی توزیع های α -پایدار می شویم.

برای اولین بار در سال ۱۹۲۰ به هنگام مطالعه پول لهوی؛^۱ در مورد مجموع متغیرهای تصادفی مستقل هم توزیع، توزیع های پایدار شناخته شدند. گنه دنکو و کلموگروف^۲ در سال (۱۹۵۴)، با جایگذاری فرضیه ای با محدودیت خیلی کمتر درباره رفتار منظم دم های توزیع به جای فرض واریانس منتهای در قضیه حد مرکزی اولین تعریف خانواده توزیع های α -پایدار را ارائه کردند. به عبارت دیگر، خانواده ی توزیع های α -پایدار یک کلاس غنی از توزیع های احتمالی هستند که از فرم

^۱Paul Lévy

^۲Gnedenko and Kolmogorov

عمومی قضیه حد مرکزی نشأت می گیرند ، به طوریکه با در نظر گرفتن فرض واریانس نامتناهی به دم های توزیع آزادی عمل بیشتری داده شده است.

با آنکه چگالی احتمال متغیر تصادفی α -پایدار وجود دارد ولی فرم جبری بسته‌ای برای توابع توزیع و چگالی این خانواده از توزیع ها تعریف نشده است بجز در موارد خاص مانند توزیع‌های نرمال ،کوشی و له‌وی. ولی خانواده‌ی این توزیع ها الگوهای خیلی جالبی از شکل توزیع ها را دارند به طوریکه با در نظر گرفتن عدم تقارن و دم های کلفت و تغییرپذیری زیاد برای مدل‌بندی پدیده ها مناسب می باشند.

به همین دلیل ،توزیع های α -پایدار کاربرد زیادی در مدل بندی پدیده ها در زمینه های امور مالی، اقتصادی و فیزیکی دارند. به عنوان مثال میدان جاذبه‌ی ستارگان ،توزیع دمای راکتور هسته‌ای ،قیمت های بازار سهام ، بارش سالیانه و ...

به طوری که مندلبروت^۱ در سال (۱۹۶۳) در یک مقاله با توجهی خاص به توزیع‌های دم کلفت در مقایسه با توزیع تی استیودنت با نگرش اقتصادی پرداخت. بکار گیری توزیع α - پایدار در مدل های سری زمانی با بررسی ارتباط بین مدل های قارچ^۲ و توزیع‌های α -پایدار توسط دی وریس^۳ در سال(۱۹۹۱) آغاز شد و مدل های قارچ مبتنی بر اغتشاش α - پایدار توسط مک کولاک^۴(۱۹۸۵) و لیو و پرورسن^۵ (۱۹۹۵) پیشنهاد شده بود . برآورد فرآیندهای مدل سری زمانی با اغتشاش α - پایدار بر اساس توزیع گاوسی توسط میکوسک و همکاران^۶ در سال (۱۹۹۵) مورد بررسی قرار گرفته است.

متأسفانه داشتن سختی‌های برآورد مانع گسترش کاربرد توزیع‌های α -پایدار در میان دست اندرکاران شده است.و به طور خاص نبود یک فرم بسته تابع چگالی مانع استفاده از روش حداکثر راستنمایی^۷ (ML) ونبود گشتاورهای مراتب بالاتر مانع استفاده از روش گشتاوری^۸ (MM) شده است.

روش های برآوردی جایگزین عمدتاً برپایه چارک ها^۱ یا تابع مشخصه تجربی^۲ پیشنهاد شده ودرنوشته ها و مقالات بکاررفته است . در مورد روش های برآوردی جایگزین بر پایه چارک ها

^۱Mandelbrot

^۲GARCH

^۳De Vries

^۴McCulloch

^۵Liu & Brorsen

^۶Mikosch et al

^۷Maximum likelihood

^۸Method of Moments

بوسیله مک کولاک (۱۹۸۶) چارک های عددی نولان^۳ (۱۹۹۷)، تابع مشخصه تجربی توسط کوگان و ویلیامز^۴ در (۱۹۹۸) و کاراسکو و فلورنس^۵ (۲۰۰۲) معرفی شده اند. به طوری که در سال (۲۰۰۲) کاراسکو و فلورنس برآورد گرهای کارا را بوسیله انطباق تابع مشخصه تجربی با تابع مشخصه نظری به دست آوردند و برای تعداد متناهی از گشتاورها، روش گشتاوری تعمیم یافته^۶ (GMM) را ارائه کردند که بررسی روش GMM مبتنی بر دنباله‌ی گشتاور از کارهای دیگری است که توسط ایشان و در این مقاله انجام شده است. در ادامه کاراسکو و فلورنس به بررسی کارایی مجانبی و ویژگی های مجانبی برآوردگر GMM و همچنین به بحث بر روی تابع مشخصه شرطی پرداختند.

از آنجایی که مقادیر شبیه سازی شده از توزیع های α -پایدار را بطور صریح می توان بدست آورد روش های برآورد غیرمستقیم^۷ می تواند راهکاری مفید برای غلبه بر این مشکل باشد. گوآریروکس و همکاران^۸ در سال (۱۹۹۳) روش های غیرمستقیم برای برآورد پارامترها ارائه داده اند که در آن به بررسی "پارامتر کمکی و برآوردگر آن" و توزیع مجانبی این برآوردگرها پرداخته‌اند و آزمون فرض بر روی پارامتر مورد علاقه و کاربرد این روش در مثال های مختلف بررسی شده است. میت نیک و همکاران^۹ در (۱۹۹۹) روش غیر مستقیم با حداکثر راستنمایی تقریبی را مورد بررسی قرار داده اند.

در سال (۲۰۰۴) گارسیا و همکاران^{۱۰} به تشریح روش برآورد غیر مستقیم پارامترهای توزیع α -پایدار پرداخته و روش خود را با دو شیوه از روش های جایگزین گشتاور منطبق^{۱۱} مقایسه کرده اند. روش غیرمستقیم مقید که به وسیله کالزولاری و همکاران^۱ در (۲۰۰۴) که تعمیمی است از EMM گالانت و تائوچن^۲ (۱۹۹۶)، ارائه شده است. چمبرز و همکاران^۳ در (۱۹۷۶) و (۱۹۸۷) الگوریتمی برای شبیه سازی متغیرهای تصادفی پایدار با بررسی سرعت ودقت محاسبات ارائه کرده اند.

^۱ quantiles

^۲ empirical characteristic function

^۳ Nolan

^۴ Kogon and Williams

^۵ Carrasco and Florens

^۶ Generalized Moment Method

^۷ Indired approaches

^۸ Gouri´eroux et al

^۹ Mittnik et al

^{۱۰} Garcia, R., E. Renault, and A. Veredas

^{۱۱} Alternative moment matching methods

در مورد توزیع چوله t - و مشقات مراتب اول لگاریتم تابع راستنمایی (تابع اسکور)، آزالینی و کاپیتانیو^۴ (۲۰۰۳) و (۲۰۰۵) که نتیجه حاصل از توسعه توزیع‌های چوله- نرمال آزالینی (۱۹۸۵) است به خوبی بحث کرده‌اند. جزئیات مربوط به خواص مطلوب جهت " فقط برای شناسایی " مدل کمکی در مقاله هاگلند فریسی^۶ (۲۰۰۴) و برای " بیش شناسایی " انتخاب مدل کمکی تولید کننده برآوردهای گشتاوری کارا (EMM)^۸ در مقاله گالانت و تائوچن (۱۹۹۶) آورده شده است.

روش بیزی به دلیل افزایش توان محاسباتی بوسیله ی باکل^۹ (۱۹۹۵) کیو^{۱۰} و راویشانکر^{۱۱} (۱۹۹۸) مورد بررسی قرار گرفته‌اند ، فرناندز و استیل^{۱۱} در سال (۱۹۹۸) با بهره گیری از رویکرد بیزی در یافتن مدل کمکی برای توزیع α - پایدار با استفاده از توزیع t استیودنت و شبیه سازی مدل کمکی با روش MCMC نسبت به توزیع پیشین هر یک از α پارامتر توزیع α - پایدار، پارامترها را برآورد کرده‌اند.

لمباردی^{۱۲} (۲۰۰۷) با استفاده از روش بیزی به استنباط در مورد توزیع‌های α - پایدار می پردازد و با استفاده از روش MCMC پارامترهای مدل را برآورد می کند.

در سال (۲۰۰۹) اندروز و همکاران^{۱۳} به برآورد پارامترهای مدل اتورگرسیو علی و غیر علی با اغتشاش α - پایدار غیرنرمال پرداخته و به دلیل اینکه فرم حدی توزیع برآوردگر بسته نبود از این رو بررسی شکل توزیع برآوردگر با روش بوت استرپ انجام شده است .

لمباردی و کالزولاری در سال (۲۰۰۸) با ارائه روش برآورد غیر مستقیم توزیع‌های α - پایدار و استفاده از توزیع چوله t - به عنوان مدل کمکی، بحث بر روی تابع اتصال^{۱۴} به برآورد غیر مستقیم

^۱ Calzolari et al

^۲ Gallant and Tauchen

^۳ Chambers et al

^۴ Azzalini and Capitanio.

^۵ just-identified

^۶ Heggland and Frigessi .

^۷ over-identified

^۸ Efficient Method of Moments

^۹ Buckle

^{۱۰} Qiou and Ravishanker

^{۱۱} Fernandez, C. and M. Steel

^{۱۲} Lombardi

^{۱۳} Andrews, B., M. Calder, and R. Davis

^{۱۴} binding function

مقید دست یافتند و به مقایسه روش خود با حداکثر راستنمایی تقریبی در روش مبتنی بر FFT میت نیک (۱۹۹۹) پرداختند و به این نتیجه رسیدند که هر دو روش نسبتاً به نتایج مشابهی منتهی می شوند. و در نهایت با برآورد پارامترهای مدل $ARMA(1,1)$ با خطای چوله- t و نرمال به نتیجه عدم اختلاف زیاد تاثیر این دو توزیع در برآورد پارامترهای مدل دست یافتند.

از این رو در این پایانامه به بررسی چنین روشی در برآورد پارامترهای توزیع α -پایدار پرداخته خواهد شد. و به برآورد پارامترهای فرآیند آرمای آلفا پایدار نیز گسترش می یابد. روش غیر مستقیم تبیین کننده‌ی یک رویکرد استنباطی مناسب برای شرایطی است که برآورد مدل آماری مطلوب، سخت می باشد، و برای تولید مقادیر شبیه سازی شده از مدل مشابه، که دقیقاً هم ارز توزیع اصلی است مناسب می باشد.

۱- قضیه حد مرکزی

مقدمه

قضیه حد مرکزی در آمار از اهمیت بسیاری برخوردار است و در عبارت جبری آن که لیندبرگ و لهوی ارائه داده اند، بیان می شود که: فرض کنیم یک دنباله n تایی از متغیرهای تصادفی مستقل هم توزیع با واریانس متناهی داشته باشیم، در این صورت وقتی n به بی نهایت میل می کند مجموع استاندارد شده متغیرهای تصادفی بدون در نظر گرفتن توزیع اولیه متغیرها، به توزیع نرمال میل می کند.

اغلب پدیده های تصادفی ممکن است به صورت مجموع سهم عوامل کوچکتر ملاحظه شوند. مثلاً اگر فرض کنیم اغتشاشات در مدل های رگرسیون و سری های زمانی ناشی از تعدد زیاد اثرات کوچک با واریانس متناهی هستند، در نتیجه توزیع حاصل باید نرمال باشد.

۱-۱- قضیه حد مرکزی کلاسیک

در اینجا عبارت جبری و اثبات قضیه حد مرکزی در شکل "کلاسیک" آن ارائه می شود، با اینکه برخی نتایج به خوبی شناخته شده هستند اما یادآوری آنها بجا خواهد بود.

قضیه ۱.۱- (لیندبرگ-لهوی)^۱. فرض کنید $\{X_i\}$ ، $i = 1, 2, \dots, n$ دنباله ای از متغیرهای تصادفی مستقل هم توزیع با میانگین μ و واریانس متناهی σ^2 باشند، آنگاه وقتی n به بی نهایت میل می کند

$$S_n = \frac{1}{\sqrt{n}} \sum_{i=1}^n \frac{X_i - \mu}{\sigma} \quad (1.1)$$

به توزیع نرمال همگرا است. (لمباردی، ۲۰۰۴: ۱)

اثبات: فرض کنید Z_i مقدار استاندارد شده X_i با میانگین صفر و واریانس ۱ به صورت زیر می باشد:

$$Z_i = \frac{X_i - \mu}{\sigma}$$

^۱Lindeberg- Levy

بدیهی است که Z_i ها متغیرهای تصادفی مستقل هم توزیع می باشند بنابراین از تابع مشخصه یکسان برخوردارند که با $\phi_Z(t)$ نمایش داده می شود. در نتیجه تابع مشخصه S_n از رابطه ی زیر به دست می آید:

$$\phi_{S_n}(t) = \prod_{i=1}^n e^{itZ_i n^{-1/2}} = \left[\phi_Z\left(\frac{t}{\sqrt{n}}\right) \right]^n$$

با بسط سری مک لورن از تابع مشخصه Z_i ها داریم؛

$$\phi_Z\left(\frac{t}{\sqrt{n}}\right) = 1 + i \frac{t}{\sqrt{n}} E(Z_i) + i^2 \frac{t^2}{2n} E(Z_i^2) + o$$

بنابراین تابع مشخصه مجموع، S_n برابر است با

$$\phi_{S_n}(t) = \left[1 - \frac{t^2}{2n} + o \right]^n ;$$

به طوریکه $\lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{a}{n} \right)^n = e^a$ در نتیجه

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \phi_{S_n}(t) = e^{-\frac{t^2}{2}}$$

که تابع مشخصه توزیع $\mathcal{N}(0,1)$ می باشد.

□

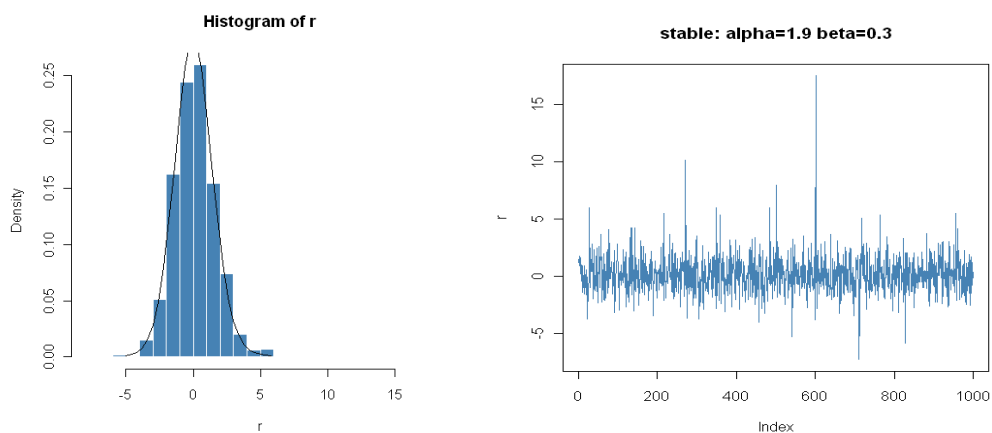
این تنها یکی از فرم های متعدد قضیه حد مرکزی می باشد و دلیل انتخاب آن ایجاد زمینه برای به دست آوردن فرم تعمیم یافته ی قضیه حد مرکزی است.

۱-۲- فرآیندهای با واریانس نامتناهی

بعضاً در یافته های تجربی مواردی یافت می شود که با فرضیات تئوریک و آنچه که مورد انتظار است، در تضاد باشد. مثلاً ممکن است مشاهده شود که مانده های برآورد (اغتشاشات)، دم هایی کلفت تر از توزیع نرمال داشته باشند. این بدان معناست که فرض اینکه اغتشاشات به وسیله نقش تعداد زیادی از عوامل که واریانس متناهی دارند، تبیین می شود باید اشتباه باشد. در واقع این کار بر

روی این فرض متمرکز می باشد که پدیده های تصادفی آماری و تغییرات آنها به صورت مجموع سهم عوامل کوچک نباشد. بلکه به لحاظ تئوری واریانس پدیده ها، نامتناهی در نظر گرفته می شود. به عنوان مثال نمونه ای از اغتشاشات را در نظر بگیرید که در شکل ۱.۱ نشان داده شده است.

شکل ۱.۱ بافت نگار و مدل اغتشاشات α -پایدار



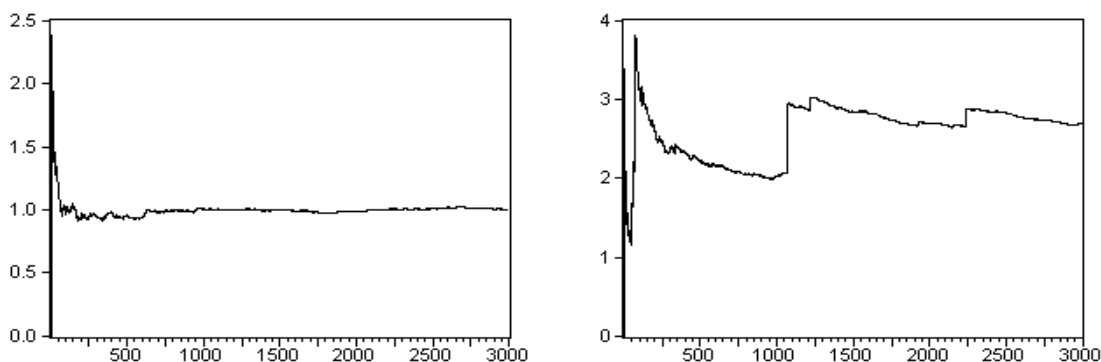
علیرغم اینکه به نظر می رسد این اغتشاشات از تجمع تعداد زیادی از اجزاء باشد، ولی بافت نگار دم ها را نسبت به توزیع نرمال کلفت تر نمایش می دهد و این می تواند نشانه ای مبنی بر نامتناهی بودن واریانس اجزای این اغتشاشات باشد. در اینجا ابزار توصیفی مفیدی برای سنجش واریانس متناهی یا نامتناهی یک بردار تصادفی ارائه می شود.

تغییرنگار یک دنباله تصادفی *i.i.d* برای بردار V با k ورودی به صورت زیر تعریف می شود

$$V_k = \sum_{i=1}^k \frac{(X_i - \bar{X}_k)^2}{n-1} \quad (2.1)$$

که \bar{X}_k نشان دهنده میانگین نمونه ای اولین k مشاهده است، V_k واریانس نمونه ای اولین k مشاهده از مجموعه داده ها می باشد. بر اساس استنباط های مبتنی بر قضیه حد مرکزی واریانس نمونه، برآوردگر سازگار واریانس جامعه می باشد بنابراین وقتی تغییر نگار برای نمونه های به اندازه ی کافی بزرگ تهیه شود، باید یک الگوی همگرا را نمایش دهد. وقتی چنین نشود در نتیجه "جهشی" ناشی از مشاهدات که در انتهای دم ها (به دلیل داشتن چگالی احتمال کمتر) ی توزیع قرار دارند بوجود می آید که نشانه ای از نامتناهی بودن واریانس می باشد. به عنوان مثال در شکل ۲.۱ یک الگوی واگرا و یک الگوی همگرا نشان داده شده است. که در آن محور افقی حجم نمونه و محور عمودی واریانس مربوطه می باشد.

شکل ۲.۱ تغییرنگار همگرا و واگرا



۱-۳- قضیه‌ی حد مرکزی تعمیم یافته

در این بخش با مقدمه‌ای بر قضیه حد مرکزی تعمیم یافته به شناسایی خانواده‌ای از توزیع‌های حدی که نرمال حالت خاص آن است می‌پردازیم.

تعریف ۱.۱ (پایداری): تابع توزیع $F(x)$ را پایدار گوئیم اگر برای هر عدد مثبت C_1 و C_2 و هر عدد حقیقی d_1 و d_2 و به طور مشابه $c > 0$ و d داشته باشیم؛ (گنه‌دنکو و کولموگروف، ۱۹۶۷: ۱۶۲)

$$F(c_1x + d_1) \cdot F(c_2x + d_2) = F(cx + d) \quad (۳.۱)$$

اولین پایه‌هایی که علت وجودی قضیه حد مرکزی تعمیم یافته بوده‌اند در قضیه بعد آورده شده است؛ توزیع‌های پایدار تنها توزیع حدی ممکن برای مجموع نرمالیده از نوع رابطه‌ی زیر می‌باشد؛

$$S_n = \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_n}{C_n} - D_n$$

این نتیجه اولین بار توسط له‌وی در سال ۱۹۲۴ به صورت فرموله در قضیه زیر بیان شد:

قضیه ۲.۱- (له‌وی): فرض کنید $\{X_i\}$ دنباله‌ای از متغیرهای تصادفی مستقل هم توزیع باشد، شرط لازم و کافی برای آنکه $F(x)$ توزیع حدی S_n ؛

$$S_n = \frac{\sum_{i=1}^n X_i}{C_n} - D_n \quad (۴.۱)$$

باشد آن است که $F(x)$ پایدار باشد. (یوخایکین و زولوتارو، ۱۹۹۹: ۳۳)

^۱Uchaikin, Vladimir V. Zolotarev, Vladimir M

اثبات: فقط شرط لازم اثبات می شود برای اثبات شرط کافی به (گنه دنکو و کولموگروف، ۱۹۶۷، ۱۶۳) مراجعه شود.

فرض کنید که S_n به توزیع حدی معین $F(x)$ همگرا باشد، اثبات می شود که $F(x)$ پایدار است. بر اساس لم صفحه ۱۴۶ گنه دنکو و کولموگروف (۱۹۶۷)، اگر X یک توزیع مناسب داشته باشد عامل مقیاس بندی C_n به صورت زیر تعیین می شود؛

$$\lim_{n \rightarrow \infty} C_n = \infty$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{C_{n+1}}{C_n} = 1$$

دو مقدار ثابت و مثبت C_1 و C_2 را طوری در نظر بگیرید که $C_1 < C_2$ ؛ بنابراین ممکن است برای هر ε و $l \geq l_\varepsilon$ با انتخاب m داشته باشیم؛

$$0 \leq \frac{C_m}{C_l} - \frac{C_2}{C_1} < \varepsilon$$

حال دو مقدار ثابت حقیقی d_1 و d_2 را در نظر می گیریم و تعریف می کنیم؛ $C_n = C_l / C_1$ و

$$D_n = [C_l D_l + C_m D_m + d_1 C_l + d_2 C_m] / C_n$$

با نوشتن مجدد مجموع رابطه (۴.۱) داریم؛

$$\frac{C_l}{C_n} \left[\frac{X_1 + \dots + X_l}{C_l} - D_l - \delta_1 \right] + \frac{C_m}{C_n} \left[\frac{X_{l+1} + \dots + X_{l+m}}{C_m} - D_m - \delta_2 \right]$$

بنا به فرض اولیه S_n به $F(x)$ همگراست پس دو جمع فوق (بنا به گنه دنکو و کولموگروف، ۱۹۶۷: ۴۲ قضیه ۲) به ترتیب به $F(c_1^{-1}x + d_1)$ و $F((c_2^{-1}x + d_2))$ همگرا هستند، از طرف دیگر چون توزیع حدی مجموع، $F(x)$ است پس با پیچش تابع توزیع تجمعی دو مجموع فوق داریم؛

$$F(x) = F(c_1^{-1}x + d_1) \cdot F((c_2^{-1}x + d_2))$$

در نتیجه رابطه (۳.۱) اثبات شد و $F(x)$ پایدار است.

□