

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيْمِ

۲۲۸۹۱



دانشگاه صنعتی اصفهان

دانشکده علوم ریاضی

بررسی مشخصه های توزیع های نمایی دو متغیره  
و چند متغیره بر اساس نرخ شکست شرطی کاکس

پایان نامه کارشناسی ارشد آمار

۱۳۷۵

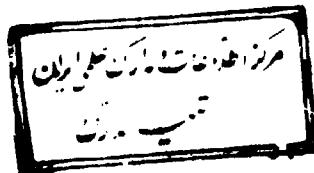
محمد باقر سپهری فر

استاد راهنمای

دکتر علی زینل همدانی

۱۳۷۹

۳۲۷۹۱



دانشگاه صنعتی اصفهان  
دانشکده علوم ریاضی

۱۴۰۰ / ۱۰ / ۱۲

پایان نامه کارشناسی ارشد رشته آمار آقای محمد باقر سپهری فر  
تحت عنوان

بررسی مشخصه های توزیع های نمایی دو متغیره  
و چند متغیره بر اساس نرخ شکست شرطی کاکس

در تاریخ ۷۹/۷/۲۵ توسط کمیته تخصصی زیر مورد بررسی و تصویب نهائی قرار گرفت.

دکتر علی زینل همدانی

۱- استاد راهنمای پایان نامه

دکتر علی رجایی

۲- استاد مشاور پایان نامه

دکتر خلیل شعبانی

۳- استاد داور ۱

دکتر ایوب ساعیدی

۴- استاد داور ۲

دکتر امیر نادری

سرپرست تحصیلات تکمیلی دانشکده

سرپرست

## تشکر و قدردانی

برخورد لازم می‌دانم از جناب آقای دکتر همدانی و جناب آقای دکتر رجالی که در نوشتن این پایان نامه با راهنماییهای خردمندانه خود، مرا مورد لطف قرار دادند صمیمانه سپاسگزاری و تشکر نمایم، همچنین از جناب آقای دکتر شفیعی که زحمت مطالعه و داوری این پایان نامه را تقبل فرمودند سپاسگزارم .  
از خانواده عزیزم که با ممتازت مرا در این مسیر توفيق راه شدند، بسیار مشکر و قدردانم. از خداوند ممتاز سلامتی تمام این بزرگان را خواستارم .

کلیه حقوق مادی مترتب بر نتایج مطالعات،  
ابنکارات و نوآوریهای ناشی از تحقیق موضوع  
این پایان نامه (رساله) متعلق به دانشگاه صنعتی  
اصفهان است.

تقدیم به خانواده عزیزم و دو خورشید همیشه تابان آسمان زندگی ام :  
مادرم و مرحوم پدرم

## فهرست مطالب

صفحه		عنوان
	.....	شش
۱	.....	فهرست مطالب
۲	.....	چکیده
۲	.....	فصل اول: مقدمه
۲	.....	مقدمه
	.....	فصل دوم: توزیع نمایی یک متغیره و مشخصه های آن
۶	.....	۱-۱- تابع قابلیت اعتماد
۶	.....	۱-۲- تابع نرخ شکست
۹	.....	۲-۳- روابط موجود بین توابع $f$ , $R$ , $F$ , $h$
۹	.....	۴-۲- خصوصیات تابع $h$
۹	.....	۵-۲- تابع تجمعی نرخ شکست
۱۰	.....	۶-۲- خصوصیات تابع $H$
۱۲	.....	۷-۲- تابع چگالی و تابع قابلیت اعتماد توزیع نمائی
۱۴	.....	۸-۲- ارتباط توزیع نمائی با فرایند پواسون
۱۵	.....	۹-۲- خواص توزیع نمائی
	.....	فصل سوم: معرفی توزیعهای نمائی دو متغیره و روش تولید آنها
۱۹	.....	۱-۳- توزیعهای نمائی دو متغیره
۲۶	.....	۲-۳- مدل فروند
۳۱	.....	۳-۳- مدل مارشال - الکین ( $BVE$ )
۳۸	.....	۴-۳- مدل بلاک - باسو ( $ACBVE$ )
۴۲	.....	۵-۳- توزیع فردی و پاتیل ( $BEE$ )
۴۷	.....	۶-۳- تولید داده های زوجی با توزیع فروند
۵۰	.....	۷-۳- معیارهای وابستگی ناپارامتری

فصل چهارم: برآورد پارامترها در توزیعهای نمایی دو متغیره و آزمونی برای همبستگی	۵۳
۱-۱- برآورد پارامترهای مدل فروند ..... ۱-۲- برآورد پارامترهای <i>BVE</i> ..... ۱-۳- برآورد پارامترهای <i>ACBVE</i> ..... ۱-۴- برآورد پارامترهای خانواده‌ای از توزیعهای نمایی دو متغیره بر پایه نرخ شکست شرطی کاکس	۵۶
فصل پنجم: مشخصه‌های خانواده‌ای از توزیعهای نمایی دو متغیره بر پایه نرخ شکست شرطی کاکس	۶۲
۱-۱- رابطه خانواده <i>BEE</i> با <i>TFR</i> ..... ۱-۲- ارتباط بین نرخ شکست کلی ثابت با <i>BLMP</i> ..... ۱-۳- مشخصه‌های پنج توزیع نمایی دو متغیره ..... ۱-۴- توزیع نمایی چند متغیره مارشال - الکین ( <i>MVE</i> )	۶۵
فصل ششم: توزیع نمایی چند متغیره مارشال - الکین ( <i>MVE</i> )	۷۱
۶-۱- مدلسازی <i>MVE</i> ..... ۶-۲- خواص توزیع <i>MVE</i>	۸۸
فصل هفتم: برآورد پارامترهای توزیع نمایی چند متغیره مارشال - الکین	۹۱
۷-۱- معرفی مدل "شوك مغرب" ..... ۷-۲- چگالی و تابع درستنمایی ..... ۷-۳- برآورد پارامترها به روش ماکسیمم درستنمایی ( <i>MLE</i> )	۹۶
ضمیمه	۱۰۰
ضمیمه الف ..... ضمیمه ب ..... ضمیمه ب	۱۰۳
مراجع	۱۱۳

## چکیده

به دلیل اهمیت توزیع نمایی یک متغیره درنظریه قابلیت اعتماد، به معرفی برخی از توزیعهای نمایی دو متغیره که درمبخت قابلیت اعتماد بکار مبروند مانند مدل فروند، توزیع مارشال والکین ( $BVE$ )، توزیع بلاک و باسو ( $ACBVE$ ) می پردازیم، سپس مشخصه هایی از این توزیعها را براساس نرخ شکست شرطی کاکس مطالعه می کنیم. همچنین توزیع دو متغیره نمایی  $MVE$  تعیین داده، خصوصیاتی از این توزیع را نیز بیان می کنیم.

# فصل اول

## مقدمه

اواخر دهه ۴۰ و اوایل دهه ۵۰، مسأله غیرقابل اعتماد بودن وسائلی که در صنعت هوانوردی بکار برده می‌شد، مطرح گردید. افزایش دقت و قابلیت اعتماد تجهیزات پیچیده الکترونیکی انگیزه‌هایی بودند که موجب پیشرفت نظریه قابلیت اعتماد گردید.<sup>[۱]</sup>

نظریه قابلیت اعتماد بخشی از کنترل کیفیت است که در آن مشخصه مورد مطالعه، طول عمر قطعه است، ولی به دلیل پرهزینه بودن جمع‌آوری داده‌های طول عمر، سعی می‌شود از حلاقل داده‌ها، بیشترین اطلاعات استنتاج گردد. بنابراین در مقابل چارت‌های کنترلی ساده، تمرکز روی مطالعه انواع توزیعهای موجود در نظریه قابلیت اعتماد وجود دارد.<sup>[۲]</sup>

برای تعیین قابلیت اعتماد یک سیستم به شرط داشتن قابلیت اعتماد مؤلفه‌هایش، معمولاً فرض استقلال بین شکست مؤلفه‌ها را در نظر می‌گیرند. زیرا داشتن چنین فرضی محاسبه قابلیت اعتماد سیستم را ساده می‌نماید. امامی دانیم که محاسبه احتمال توان رخدادها به کمک حاصل ضرب احتمال آن رخدادها بدون در نظر گرفتن استقلال بین آنها معنی‌دار نخواهد بود و در یک سیستم وابستگی‌های معینی به دلیل عوامل کارکرد یا همبستگی‌های درونی بین مؤلفه‌ها و زیرسیستم‌های آن وجود دارد. بنابراین در بسیاری از موارد، فرض داشتن استقلال بین شکستهای خطاها بزرگی را برای پذیرش ایجاد می‌کند.

به منظور گنر از این مشکل بایستی توزیع ترآم زمان شکست مؤلفه‌هایی که ساختار یک سیستم را تشکیل می‌دهند بدست آورد و آنگاه به کمک آن به محاسبه قابلیت اعتماد آن سیستم پرداخت.<sup>[۳]</sup>

در بسیاری از بررسیهای آماری که در آن دو متغیر تصادفی وابسته مطالعه می‌شوند، از توزیع نرمال دو متغیره به عنوان مدل مناسب استفاده می‌شود اگرچه در این حالت توزیعهای کناری نیز نرمال هستند ولی چنین مدلی در حالت کلی مدل مناسب برای توصیف زمانهای شکست در یک سیستم نمی‌باشد، بلکه مدل دو متغیره‌ای مناسب است که دارای توابع چگالی کناری به فرم نمائی یا واپیال و یا مشابه با آنها باشد.<sup>[۳]</sup>

در چهار دهه گذشته توزیعهای دومتغیره گوناگونی، مخصوصاً تعدادی که برای تحلیل قابلیت اعتماد بکار می‌روند، ایجاد شده است. مورگنسترن<sup>۱</sup> در ۱۹۵۶ فرمولی کلی برای توزیعهای دومتغیره ارائه داد<sup>[۴]</sup> بعد از آن گامبل<sup>۲</sup> در خلال سالهای ۱۹۶۷-۱۹۶۰ به مطالعه توزیعهای دومتغیره نمائی و لجستیک پرداخت، علاوه بر آن توزیعهای دومتغیره نمائی توسط آمار دانانی همچون فارلی<sup>۳</sup> در ۱۹۶۰، فرونده<sup>۴</sup> در ۱۹۶۱، مارشال والکین<sup>۵</sup> در ۱۹۶۷ پیدا شد.

از ۱۹۷۰ به بعد مدل‌بندی توزیعهای دومتغیره و چندمتغیره به کمک مدل‌های شوک در قابلیت اعتماد پایه اصلی تحقیقات آماردانانی چون بمیز، بین‌ویگیتر<sup>۶</sup> در ۱۹۷۲، پروشخان و سالو<sup>۷</sup> در ۱۹۷۴-۷۶، بلاک و باسو<sup>۸</sup> در ۱۹۷۴، مارشال<sup>۹</sup> در ۱۹۷۵، بلاک<sup>۱۰</sup> در ۱۹۷۵-۷۷، فردی و پاتیل<sup>۱۱</sup> در ۱۹۷۷، شیکد<sup>۱۰</sup> در ۱۹۷۷، هالمز<sup>۱۲</sup> در ۱۹۸۰، سینگپور والا<sup>۱۳</sup> در ۱۹۸۶، سرکور<sup>۱۴</sup> در ۱۹۸۷، باسو<sup>۱۵</sup> در ۱۹۸۸، باسو و کای‌سان<sup>۱۶</sup> در ۱۹۸۰، همدانی<sup>۱۷</sup> در ۱۹۹۵-۱۹۸۰ بوده است.

توزیعهای دومتغیره به کمک توزیعهای شرطی در خانواره توزیعهای نمائی نیز توسط افرادی مانند آرنولد و

Morgenstern<sup>۱</sup>

Gumbel<sup>۲</sup>

Farlie<sup>۳</sup>

Freund<sup>۴</sup>

Marshal and Olkin<sup>۵</sup>

Bemis-Bain-Higgins<sup>۶</sup>

Proschan and Sullo<sup>۷</sup>

Block and Basu<sup>۸</sup>

Friday and Patil<sup>۹</sup>

Shaked<sup>۱۰</sup>

Holmes<sup>۱۱</sup>

Singpurwalla<sup>۱۲</sup>

Sarkar<sup>۱۳</sup>

Hamadani<sup>۱۴</sup>

استراس<sup>۱۵</sup> [۲۰] در ۱۹۸۸ مورد بررسی قرار گرفت.

در فصل دوم این نوشتار به معرفی برخی از مفاهیم بکار رفته در نظریه قابلیت اعتماد مانند مفهوم تابع نرخ شکست، تابع قابلیت اعتماد، روابط موجود بین تابع چگالی، تابع توزیع و تابع نرخ شکست، انواع نرخ شکست پرداخته توزیع نمائی یک متغیره، ارتباط آن با فرایند پواسون، خواص و مشخصه اصلی این توزیع را بیان می‌نماییم. در فصل سوم ضمن معرفی مدل شکست دو متغیره، خاصیت بی حافظگی دو بعدی (BLMP) و نرخ شکست دو بعدی (x,y) توزیعهای نمائی دو متغیره مهم از لحاظ کاربرد در تحلیل قابلیت اعتماد نظیر BVE، ACBVE، BEE و خصوصیاتی مانند گشتاورهای این توزیعها، توابع چگالی کناری، نحود تولید داده‌ها، معیارهای وابستگی پارامتری اجرای برنامه تولید داده‌ها مورد بررسی قرار گرفته است. برآورد پارامترهای برخی از توزیعهای نمائی دو متغیره ذکر شده در فصل دوم از طریق روش‌های حداقل درستمانی (MLE)، گشتاوری (MME) و روش INT، مقایسه این سه روش از لحاظ کارائی با یکدیگر و مقایسه کار انجام شده توسط بمیز، بین وهیگنز [۹]، با نتایج موجود همچنین برآورد ضریب همبستگی  $\rho$  در BVE و آزمونی برای استقلال طول عمر مؤلفه‌ها در حالتی که مؤلفه‌ها دارای توزیع BVE هستند در فصل چهارم ارائه شده است. در فصل پنجم ضمن معرفی نرخ شکست شرطی کاکس مشخصه‌هایی از خانواده توزیعهای نمائی دو متغیره را بررسی نموده، ارتباط بین نرخ شکست کلی با BLMP را به همراه مثالهایی بیان می‌نماییم. مدل‌سازی توزیع نمائی چندمتغیره  $(1 - 2^k)$  پارامتری به کمک مدل شوک مخبر و بررسی برخی خصوصیات این توزیع، همچنین برآورد پارامترهای توزیع نمائی چند متغیره با  $(1 + k)$  پارامتر به کمک روش‌های ماکسیمم درستمانی (MLE) و روش INT جهت اولین تکرار در حل معادلات درستمانی، ارائه دو پیشنهاد موضوعاتی هستند که در فصول ششم و هفتم به آن پرداخته‌ایم.

## فصل دوم

### توزیع نمائی یک متغیره و مشخصه‌های آن

#### مقدمه :

همانگونه که توزیع نرمال در زمینه‌های مختلف آماریکارمی رود، توزیع نمائی نیز در مطالعه قابلیت اعتماد از اهمیت بسزایی برخوردار است. از ۱۹۵۰ تا ۱۹۵۵، اپشتاین<sup>۱</sup> و سابل<sup>۲</sup> [۲۱ و ۲۲] و دیویس<sup>۳</sup> [۲۲] در یک تجزیه و تحلیل آماری از داده‌های مدت زمان کارکرد پک وسیله تا خرابی، نشان دادند که در بسیاری از حالات توزیع طول عمر قطعه، نمائی است.<sup>[۱]</sup>

اگر چه توزیع نمائی از قابلیت عملی محدودی برخوردار است و برای بسیاری از متغیرهای تصادفی طول عمر قابل بکارگیری نیست، لیکن بهدلیل دارا بودن خاصیت بی حافظگی<sup>۴</sup> و اینکه توزیع نمائی، تنها توزیعی است که دارای چنین خاصیتی است، از آن بطور مکرر در مطالعه قابلیت اعتماد استفاده می‌گردد.<sup>[۲۴]</sup>

---

Epstein<sup>۱</sup>  
Sobel<sup>۲</sup>  
Davis<sup>۳</sup>  
Lack of Memory Property (LMP)<sup>۴</sup>

در این فصل به معرفی توزیع یک متغیره مهم در تئوری قابلیت اعتماد یعنی توزیع نمائی پرداخته، برخی از خصوصیات آن از قبیل تابع نرخ شکست، تابع چگالی و مشخصه این توزیع را بیان می‌کنیم. اما پیش از آن مفاهیمی از قبیل تابع قابلیت اعتماد<sup>۵</sup>، تابع نرخ شکست<sup>۶</sup> و رابطه آن با تابع چگالی و تابع توزیع شرح داده می‌شود.

## ۲-۱: تابع قابلیت اعتماد

اگر متغیر تصادفی  $T$  بیانگر طول عمر (زمان تا خرابی) یک قطعه باشد که منظور از شکست یا خرابی موجود، متوقف شدن توانایی موجود برای انجام کار معین تحت شرایط لازم می‌باشد، آنگاه تابع قابلیت اعتماد در زمان  $t$  را با نماد  $(R(t)$  یا  $\bar{F}(t)$  نمایش داده و آنرا به صورت زیر تعریف می‌کنیم [۲۴]:

**تعریف ۲-۱:** قابلیت اعتماد عبارت است از احتمال کار کردن موجود تحت شرایط معین در فاصله زمانی معین و بدون خرابی برای انجام یک مأموریت، یعنی:

$$\begin{aligned} R(t) &= P \left( \begin{array}{l} \text{موجود در فاصله } (0, t] \text{ تحت} \\ \text{شرایط لازم از انجام کار معین} \\ \text{باز نماند} \end{array} \right) \\ &= P(T \geq t) \\ &= \bar{F}(t) \end{aligned} \quad (1-2)$$

## ۲-۲: تابع نرخ شکست :

اندازه‌گیری قابلیت اعتماد با شکست‌هایی که در طول زمان اتفاق می‌افتد مرتبط است، بنابراین یافتن توزیع شکست تلاشی جهت بیان طول عمر قطعه یا موجود به زیان ریاضی است. اما بدلیل آنکه عوامل فیزیکی بسیاری در شکست (خرابی) یک موجود در لحظه‌ای مشخص دخالت دارد و جذاسازی و بیان این عوامل به صورت ریاضی میسر نیست، بنابراین انتخاب یک توزیع شکست هنوز هم کاری هنری است. همچنین در تشخیص زمان شکست واقعی از میان توابع احتمالی نامتقارن به دلیل پراکنده بودن مشاهدات در سمت راست توزیع، با مشکل رو برو است. بنابراین مفهومی موردنیاز است تا بوسیله آن بهتوان بین توابع توزیع مختلف براساس یک خاصیت فیزیکی تمایز قائل شد.

Reliability function<sup>۵</sup>  
hazard rate function<sup>۶</sup>

چنین مفهومی بر پایه تابع نرخ شکست (نرخ شکست آنی<sup>۷</sup> یا بطور ساده نرخ شکست<sup>۸</sup> (متفاوت با چگالی شکست<sup>۹</sup>) بیان می شود و در ادبیات قابلیت اعتماد به عنوان hazard rate معروفی می گردد. در آمار بیمه نرخ شکست را تحت عنوان "نیروی فتاپذیری (میراثی)<sup>۱۰</sup>"، در تئوری مقادیر بیشین و کمین به عنوان "تابع شدت<sup>۱۱</sup>" و در علم اقتصاد معکوس آنرا "نسبت میل<sup>۱۲</sup>" می نامند.

من دانیم تابع نرخ شکست تابعی از زمان است که مفهوم آنرا می توان با عباراتی نظری نسبت خرابی قطعات در فاصله  $(t, t + \Delta_t)$  هنگامی که قطعات تا زمان  $t$  سالم هستند، بیان نمود که چنین عباراتی دارای یک مفهوم احتمالی هستند. یعنی هر گاه متغیر تصادفی  $T$  بیانگر مدت زمان کار کرد تا خرابی موجود بوده و  $F(t)$  و  $f(t)$  به ترتیب تابع توزیع و تابع چگالی آن باشند و تابع نرخ شکست را با نماد  $h(t)$  یا  $r(t)$  نمایش دهیم در این صورت  $h(t)dt$  بیانگر آن است که یک قطعه که تا زمان  $t$  سالم بوده، در فاصله زمان  $(t, t + \Delta_t)$  خراب شود<sup>[۲۴]</sup>. به عبارت دیگر

$$h(t) = \lim_{\Delta_t \rightarrow 0} \left\{ \frac{P \left( \begin{array}{c} \text{موجود تا زمان } t \\ \text{زمانی } (t, t + \Delta_t) \text{ خراب شد} \\ \text{سالم بوده است} \end{array} \right)}{\Delta_t} \right\}$$

$$\begin{aligned} &= \lim_{\Delta_t \rightarrow 0} \frac{P(t < T < t + \Delta_t | T > t)}{\Delta_t} \\ &= \lim_{\Delta_t \rightarrow 0} \frac{F(t + \Delta_t) - F(t)}{\Delta_t \cdot R(t)} \\ &= \frac{f(t)}{R(t)} \end{aligned}$$

بنابراین

$$\begin{aligned} h(t) &= \frac{f(t)}{R(t)} \\ &= \frac{f(t)}{1 - F(t)} \end{aligned} \tag{۲-۲}$$

Instantaneous failvre rate<sup>v</sup>

Failure rate<sup>A</sup>

Failure density<sup>۹</sup>

Force of mortality<sup>۱۰</sup>

intensity Function<sup>۱۱</sup>

Mill's Ratio<sup>۱۲</sup>