

الله ارحم من يرحم

بسمه تعالیٰ



مدیریت تحصیلات تکمیلی

تعهد نامه اصالت اثر

اینجانب هیدی احمدی متعهد می‌شوم که مطالب مندرج در این پایان نامه حاصل کار پژوهشی اینجانب است و دستاوردهای پژوهشی دیگران که در این پژوهش از آن استفاده شده است، مطابق مقررات ارجاع و در فهرست منابع و مأخذ ذکر گردیده است. این پایان نامه قبلًا برای احراز هیچ مدرک هم سطح یا بالاتر ارائه نشده است. در صورت اثبات تخلف (در هر زمان) مدرک تحصیلی صادر شده توسط دانشگاه از اعتبار ساقط خواهد شد.

کلیه حقوق مادی و معنوی اثر متعلق به دانشگاه شهید رجایی می‌باشد.

امضاء

هیدی احمدی



دانشکده مهندسی مکانیک

تحلیل تجربی تأثیر پارامترهای فرآیند جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی بر خواص مکانیکی جوش لبه روی هم کامپوزیت پلیپروپیلن

نگارش:
هیدی احمدی

اساتید راهنما: دکتر نصرالله بنی مصطفی عرب
دکتر فرامرز آشنای قاسمی

استاد مشاور: دکتر رضا اسلامی فارسانی

پایان نامه برای دریافت درجه کارشناسی ارشد
در رشته مهندسی مکانیک گرایش ساخت و تولید

تقدیم به:

دستهای مهربان مادرم

و

لطف بیکران پدرم

تقدیر و تشکر

خداآوند رحمن و رحیم را شاکرم که به این بنده حقیر بذل عنایت فرمودند تا این پایان نامه را با موفقیت به پایان برسانم. بدیهی است که انجام این مهم را مدیون زحمات بیشائبه پدر و مادر دلسوز و فداکارم هستم که از هیچ کمکی در بهبود این مسیر دریغ نورزیدند. از برادر و خواهران عزیزم که مشوق و پشتیبان من در این دوره از زندگی بودند سپاسگزارم. از استاد عزیز و بزرگوارم جناب آقای دکتر نصرالله بنی مصطفی عرب به واسطه حمایت‌های فکری و عملی و نیز صبر و حوصله ایشان در انجام این تحقیق کمال تشکر و سپاسگزاری را دارم. از استاد راهنمای دیگرم آقای دکتر فرامرز آشنای قاسمی و استاد مشاورم آقای دکتر رضا اسلامی فارسانی نیز تشکر می‌کنم. همچنین از دانشجوی مقطع دکتری مهندسی شیمی دانشگاه علم و صنعت آقای عبدالحمید صلاحی به خاطر مشاورت و همکاری در انجام بخش طراحی آزمایشات این پایان نامه به روش تاگوچی سپاسگزارم. همچنین وظیفه خود می‌دانم از همکاری صمیمانه آقایان مهندس یعقوب دادگر اصل، سasan فرهمند و محمد علی حسن علی در کارگاه ماشین ابزار دانشگاه تشکر نمایم. از مساعدت و همکاری دکتر حمید رحیمی عضو هیئت علمی پژوهشکده پلیمر و پتروشیمی ایران و آقای زرگر تکنسین محترم کارگاه کامپوزیت پژوهشکده پلیمر و پتروشیمی ایران تشکر و قدردانی می‌نمایم. همچنین از همکاری آقای مهندس جبارزاده مدیر عامل محترم شرکت کیمیا فروز نیز تشکر می‌نمایم.

در خاتمه این پایان نامه را تقدیم به خانواده عزیزم که همیشه مشوق حال من در طول دوران

تحصیلم بوده‌اند می‌نمایم.

چکیده

کاربرد الفین‌های ترموپلاستیک مانند پلی‌پروپیلن در سال‌های اخیر به علت قابلیت بازیافت مجدد، چگالی پایین، مقاومت در برابر تغییرات شیمیایی و هزینه خرید پایین در کامپوزیت‌های زمینه پلیمری افزایش پیدا کرده است. از انواع الیاف‌های تقویت‌کننده‌ای که برای کامپوزیت‌های زمینه پلیمری بکار برده می‌شوند می‌توان به شیشه، کربن و آرامید اشاره کرد. کامپوزیت‌های زمینه پلیمری به علت اینکه از مزایای بسیاری مانند مقاومت در برابر خوردگی، خواص مکانیکی مناسب و هزینه ساخت پایین برخوردار هستند بطور گسترده در صنایع مختلف و تکنولوژی مدرن بکار برده می‌شوند. فرآیند جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی یکی از روش‌های نوین جوشکاری حالت جامد است که در سال‌های اخیر پیشرفت‌های قابل توجهی در آن صورت گرفته است. در این پایان نامه از این نوع جوشکاری پیشرفت‌ههای برای اتصال لبه رویهم کامپوزیت پلی‌پروپیلن با ۲۰٪ الیاف شیشه و ۲۰٪ الیاف کربن استفاده شده است. در ابتدا کیفیت سطح جوش و استحکام کششی - برشی اتصال لبه رویهم ورق‌های با ضخامت ۴ mm با استفاده از چهار نوع ابزار مختلف در سرعت‌های دورانی، خطی و زاویه کلگی گوناگون مورد بررسی قرار گرفت. استفاده از ابزار با پین استوانه‌ای - مخروطی پیچی نتایج بهتری را از خود نشان داد. پس از یافتن بهترین هندسه ابزار که یکی از پارامترهای مهم فرآیند جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی است به منظور کاهش تعداد آزمایشات و هزینه، اثر سایر پارامترها بر کیفیت سطح و استحکام کششی - برشی جوش به کمک روش تاگوچی مورد بررسی قرار گرفت. نتایج تحقیق برای کامپوزیت پلی‌پروپیلن با ۲۰٪ الیاف شیشه نشان داد که سرعت دورانی، سرعت خطی و زاویه کلگی به ترتیب بیشترین تاثیر را بر کیفیت سطح و استحکام کششی - برشی جوش لبه رویهم این نوع کامپوزیت دارند. نتایج نشان داد که مقدار بهینه برای استحکام کششی - برشی در سرعت دورانی rpm ۱۰۰۰، سرعت خطی ۲۰ mm/min و زاویه کلگی ۱ degree بدست آمد. سپس مقدار ماکزیمم استحکام کششی - برشی با انتخاب بهینه‌ی پارامترهای فرآیند ۵/۰ MPa تخمین زده شد که با مقدار واقعی آن که ۴/۹۰ MPa بود ۳/۶۷٪ خطأ داشت.

کلمات کلیدی: جوشکاری اصطکاکی - اغتشاشی، کامپوزیت پلی‌پروپیلن، الیاف شیشه، الیاف کربن، استحکام کششی - برشی، روش تاگوچی، آنالیز واریانس.

فهرست مطالب

صفحه	عنوان
۱	تأییدیه هیئت داوران
ب	تقدیم
ج	تقدیر و تشکر
د	چکیده
۵	فهرست مطالب
ح	فهرست جداول
ط	فهرست اشکال
ک	فهرست علائم و اختصارات

فصل اول: مقدمه

۲	۱-۱- مقدمه
۲	۲-۱- روش‌های اتصال کامپوزیت‌های ترموبلاستیک
۴	۱-۲-۱- جوشکاری اصطکاکی
۴	۱-۱-۲-۱- جوشکاری چرخشی
۶	۲-۱-۲-۱- جوشکاری ارتعاشی
۸	۳-۱-۲-۱- جوشکاری التراسونیک
۹	۴-۱-۲-۱- جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی
۱۱	۳-۱- انتخاب فرآیند جوشکاری مطلوب برای انجام پایان نامه
۱۱	۴-۱- کارهای انجام شده
۱۳	۵-۱- ساختار پایان نامه

فصل دوم: جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی

۱۵	۱-۲- مقدمه
۱۵	۲-۲- جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی
۱۷	۱-۲-۲- تغییرات ریز ساختار
۱۹	۲-۲-۲- منطقه‌ی جوش
۲۰	۳-۲-۲- متغیرهای فرآیند
۲۰	۱-۳-۲-۲- هندسه ابزار
۲۶	۲-۳-۲-۲- سرعت گردشی و سرعت پیشروی
۲۶	۳-۳-۲-۲- زاویه انحراف
۲۷	۴-۳-۲-۲- سایر متغیرها
۲۷	۴-۲-۲- طراحی اتصال
۲۷	۱-۴-۲-۲- اتصالات لب به لب
۲۸	۲-۴-۲-۲- اتصالات لبه رویه هم
۲۸	۳-۴-۲-۲- انواع اتصالات دیگر

۲۹ ۵-۲-۲ - مقایسه‌ی خواص جوش FSW با روش‌های ذوبی
۲۹ ۶-۲-۲ - تاریخچه‌ی حرارت ورودی و نحوه‌ی انتشار آن در فرآیند FSW
۳۲ ۷-۲-۲ - شکل‌گیری عیوب در فرآیند FSW
۳۳ ۸-۲-۲ - مزایا و محدودیت‌های فرآیند FSW
۳۴ ۹-۲-۲ - کاربردها

فصل سوم: کامپوزیت‌ها

۳۹ ۱-۳ - مقدمه
۳۹ ۲-۳ - معرفی کامپوزیت‌ها
۴۰ ۳-۳ - طبقه‌بندی کامپوزیت‌ها
۴۱ ۱-۳-۳ - کامپوزیت‌های زمینه فلزی
۴۲ ۲-۳-۳ - کامپوزیت‌های زمینه سرامیکی
۴۳ ۳-۳-۳ - کامپوزیت‌های زمینه پلیمری
۴۴ ۴-۳ - فرآیندهای ساخت کامپوزیت‌ها
۴۴ ۱-۴-۳ - روش لایه‌گذاری دستی
۴۵ ۲-۴-۳ - روش قالبگیری فشاری
۴۵ ۳-۴-۳ - روش فناوری پرس داغ

فصل چهارم: روش تحقیق

۴۷ ۱-۴ - مقدمه
۴۷ ۲-۴ - انتخاب ماده زمینه
۴۸ ۳-۴ - انتخاب الیاف
۴۸ ۱-۳-۴ - الیاف شیشه
۵۰ ۲-۳-۴ - الیاف کربن
۵۱ ۴-۴ - فرآیند ساخت ورق کامپوزیت ترمومپلاستیک
۵۱ ۱-۴-۴ - اکستروژن
۵۲ ۲-۴-۴ - پرس داغ
۵۵ ۵-۴ - خصوصیات مواد اولیه
۵۵ ۶-۴ - ساخت فیکسچر
۵۶ ۷-۴ - طراحی و ساخت ابزار
۵۷ ۱-۷-۴ - جنس ابزار
۵۷ ۲-۷-۴ - طراحی ابزار
۵۸ ۸-۴ - عملیات حرارتی
۵۸ ۹-۴ - هندسه ابزار
۶۵ ۱۰-۴ - آزمایش کششی - برشی

فصل پنجم: طراحی و انجام آزمایشات

۶۸ ۱-۵ - مقدمه
۶۸ ۲-۵ - تعیین محدوده‌ی پارامترهای FSW

۶۸	۱-۲-۵ سرعت دورانی
۶۸	۲-۲-۵ سرعت خطی
۶۹	۳-۲-۵ زاویه کلگی
۶۹	۳-۵ طراحی آزمایشات
۶۹	۱-۳-۵ مقدمه
۶۹	۲-۳-۵ روش تاگوچی در طراحی آزمایشات
۷۰	۳-۳-۵ نسبت سیگنال به نویز (Signal to Noise)
۷۱	۴-۳-۵ آنالیز واریانس
۷۴	۵-۳-۵ مراحل روش تاگوچی در طراحی آزمایشات
۷۵	۶-۳-۵ استفاده از روش تاگوچی در این تحقیق
۷۷	۴-۵ انجام جوشکاری

فصل ششم: نتایج و تفسیر آنها

۸۲	۱-۶ مقدمه
۸۲	۲-۶ هندسه ابزار
۸۲	۱-۲-۶ تاثیر هندسه ابزار بر شکل ظاهری جوش
۸۴	۲-۲-۶ تاثیر هندسه ابزار بر استحکام کششی - برشی جوش
۸۷	۳-۶ بررسی تاثیر سه پارامتر دیگر بر جوش
۸۷	۱-۳-۶ کاربرد نسبت S/N در بررسی تاثیر سه پارامتر فرآیند FSW
۹۳	۲-۳-۶ کاربرد آنالیز واریانس در بررسی تاثیر سه پارامتر فرآیند FSW
۹۶	۳-۳-۶ تخمین مقدار بهینه استحکام کششی - برشی
۹۷	۴-۳-۶ صحه گذاری مدل
۹۸	۵-۳-۶ تحلیل تاثیر پارامترها بر استحکام کششی - برشی توسط نمودار دو بعدی

فصل هفتم: جمع بندی نتایج و پیشنهادات

۱۰۲	۱-۷ مقدمه
۱۰۲	۲-۷ نتایج
۱۰۳	۳-۷ پیشنهادات

۱۰۴	منابع و مراجع
-----	-------	---------------

فهرست جداول

۴۱	جدول ۱-۳ طبقه‌بندی کامپوزیت‌ها و مزایا و معایب آنها
۴۲	جدول ۲-۳ تقویت‌کننده‌های مورد استفاده در کامپوزیت‌های زمینه فلزی
۴۷	جدول ۱-۴ برخی از خواص فیزیکی و مکانیکی پلی‌پروپیلن
۴۹	جدول ۲-۴ ترکیب درصد شیمیایی تعدادی از الیاف‌های متداول
۵۵	جدول ۳-۴ نیروی گسیختگی، تنش حداکثر و کرنش کامپوزیت‌های مورد استفاده در تحقیق
۵۷	جدول ۴-۴ ترکیب شیمیایی فولاد تندربر به درصد وزنی
۷۶	جدول ۱-۵ آرایه متعامد L9
۷۷	جدول ۲-۵ مقادیر مربوط به کدهای ماتریس طراحی
۷۷	جدول ۳-۵ شماره آزمایش و مقادیر هر یک از پارامترهای جوشکاری برای کامپوزیت پلی‌پروپیلن با ۲۰٪ الیاف شیشه
۸۵	جدول ۱-۶ نیروی گسیختگی، تنش حداکثر و کرنش در نمونه‌های جوشکاری شده کامپوزیت پلی‌پروپیلن با ۲۰٪ الیاف شیشه
۸۶	جدول ۲-۶ نیروی گسیختگی، تنش حداکثر و کرنش در نمونه‌های جوشکاری شده کامپوزیت پلی‌پروپیلن با ۲۰٪ الیاف کربن
۸۸	جدول ۳-۶ جدول طراحی آزمایش‌ها بر اساس آرایه متعامد L9
۸۹	جدول ۴-۶ نتایج بدست آمده از آزمایش‌ها
۹۰	جدول ۵-۶ پاسخ‌های Means برای استحکام کششی - برشی
۹۱	جدول ۶-۶ پاسخ‌های نسبت S/N برای استحکام کششی - برشی
۹۳	جدول ۷-۶ آنالیز واریانس برای Means
۹۴	جدول ۸-۶ آنالیز واریانس برای نسبت S/N
۹۴	جدول ۹-۶ نتایج مجموع مربعات خالص و درصد سهمی برای Means
۹۴	جدول ۱۰-۶ نتایج مجموع مربعات خالص و درصد سهمی برای نسبت S/N
۹۶	جدول ۱۱-۶ نتایج آزمایش‌های واقعی و پیش‌بینی شده برای استحکام کششی - برشی در سطوح بهینه
۹۷	جدول ۱۲-۶ نتایج آزمایش‌های تأییدی برای استحکام کششی - برشی
۹۸	جدول ۱۳-۶ نتایج آزمایش‌های جدید تأییدی برای استحکام کششی - برشی

فهرست اشکال

۲ شکل ۱-۱ دسته بندی انواع روش‌های اتصال کامپوزیت‌های ترمoplastیک
۳ شکل ۲-۱ دسته بندی روش‌های جوشکاری ترمoplastیک
۵ شکل ۳-۱ شماتیک جوشکاری چرخشی
۵ شکل ۴-۱ شماتیک دستگاه جوشکاری چرخشی
۶ شکل ۵-۱ شماتیک جوشکاری ارتعاشی
۷ شکل ۶-۱ شماتیک دستگاه جوشکاری ارتعاشی
۸ شکل ۷-۱ طرح‌های مختلف برای هدایت کننده‌های انرژی
۹ شکل ۸-۱ شماتیک دستگاه جوشکاری التراسونیک
۱۰ شکل ۹-۱ شماتیک جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی
۱۶ شکل ۱-۲ شماتیک فرآیند جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی
۱۸ شکل ۲-۲ نواحی ریز ساختاری مختلف موجود در روش جوشکاری FSW
۲۰ شکل ۳-۲ شکل منطقه اغتشاش آلیاژ A356 در اثر جوشکاری با سرعت‌های گردشی و پیشروی : (الف) rpm ۹۰۰ و ۵۵ mm/min (ب) ۲۰۳ mm/min و ۳۰۰ rpm
۲۲ شکل ۴-۲ (الف) شماتیک ترسیم شده از ابزار جوشکاری FSW ، (ب) نمونه ابزار کارآمد ساخته شده توسط TWI ، (ج) هندسه نمای تحتانی از شانه‌های مختلف
۲۳ شکل ۵-۲ نمونه اولیه پروب Whorl
۲۴ شکل ۶-۲ شماتیک چند نمونه پروب Whorl با فرم‌های مختلف جهت بهبود سیلان مواد در حین فرآیند جوشکاری
۲۴ شکل ۷-۲ نمونه اولیه ابزار Triflute با سه شیار و لبه‌های ماربیچ در اطراف آنها
۲۵ شکل ۸-۲ (الف) مقطع جوش متصل شده توسط ابزار چند مرحله‌ای (ب) شماتیک ابزار چند مرحله‌ای و جوشکاری با آن (ج) مقطع جوش متصل شده توسط ابزار جوشکاری لب به لب
۲۷ شکل ۹-۲ اتصال لب به لب
۲۸ شکل ۱۰-۲ اتصال لبه رویهم
۲۹ شکل ۱۱-۲ انواع اتصالات در جوش‌های FSW ، (a) اتصال لب به لب ، (b) اتصال لبه‌ای ، (c) اتصال لب به لب T شکل ، (d) اتصال لبه رویهم ، (e) اتصال لبه رویهم چند گانه ، (f) اتصال لبه رویهم T شکل ، (g) اتصال نواری
۳۰ شکل ۱۲-۲ شماتیک انتقال حرارت در ابزار و قطعه‌کار در حین فرآیند FSW در میانه فرآیند
۳۱ شکل ۱۳-۲ شماتیک وارد و خارج شدن ابزار در قطعه‌کار طی فرآیند جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی
۳۲ شکل ۱۴-۲ عیب شیاری ایجاد شده در قطعه حین فرآیند FSW
۳۳ شکل ۱۵-۲ وجود عیب تونلی در اتصال
۳۵ شکل ۱۶-۲ کاربرد جوشکاری رباتیک FSW در بدنه خودرو
۳۶ شکل ۱۷-۲ تصویر جت سبک 500 Eclipse
۳۶ شکل ۱۸-۲ کاربرد روش FSW در ساخت صنایع ریلی
۳۷ شکل ۱۹-۲ بدنه‌ی کشتی ساخته شده با روش FSW
۴۰ شکل ۱-۳ طبقه بندی انواع کامپوزیت‌ها
۴۸ شکل ۱-۴ پلی‌پروپیلن مورد استفاده در تحقیق
۵۰ شکل ۲-۴ الیاف کربن مورد استفاده در تحقیق
۵۲ شکل ۳-۴ دستگاه اکستروژن مورد استفاده در تحقیق
۵۲ شکل ۴-۴ دستگاه پرس داغ مورد استفاده در تحقیق
۵۴ شکل ۵-۴ مراحل بیرون آوردن ورق از دستگاه پرس و قالب مورد نظر
۵۵ شکل ۶-۴ نمودارهای تنش-کرنش کامپوزیت‌های مورد استفاده در تحقیق، (الف) کامپوزیت پلی‌پروپیلن با ۲۰٪ الیاف شیشه (ب) کامپوزیت پلی‌پروپیلن با ۲۰٪ الیاف کربن

۵۶ شکل ۷-۴ نحوه قرار گرفتن زیر کاری ها (الف) تئوری، (ب) در حین انجام آزمایشات
۵۶ شکل ۸-۴ فیکسچر نگهدارنده قطعه کار
۵۸ شکل ۹-۴ مشخصات ابزار FSW
۶۰ شکل ۱۰-۴ ابزار ایدهآل تحقیق سعیدی و همکاران
۶۱ شکل ۱۱-۴ ابزار استوانه ای - مخروطی
۶۲ شکل ۱۲-۴ ابزار پیچی
۶۲ شکل ۱۳-۴ (الف) ابزار استوانه ای - مخروطی پیچی ، (ب) ابزار استوانه ای - مخروطی ساده
۶۲ شکل ۱۴-۴ ابزار مخروطی
۶۳ شکل ۱۵-۴ جوش های بدست آمده با استفاده از چهار ابزار برای کامپوزیت پلی پروپیلن با ۲۰٪ الیاف شیشه
۶۴ شکل ۱۶-۴ جوش های بدست آمده با استفاده از چهار ابزار برای کامپوزیت پلی پروپیلن با ۲۰٪ الیاف کربن
۶۵ شکل ۱۷-۴ ایجاد عیب پلیسه در هنگام جوشکاری
۶۶ شکل ۱۸-۴ دستگاه آزمایش کششی - برشی SANTAM STM-150
۶۶ شکل ۱۹-۴ ابعاد و شکل هندسی نمونه آزمایش کششی - برشی
۷۵ شکل ۲-۵ مراحل روش تاگوجی
۷۹ شکل ۲-۵ شکل ظاهری جوش های کامپوزیت پلی پروپیلن با ۲۰٪ الیاف شیشه حاصل از نه اتصال توسط جوشکاری FSW
۸۰ شکل ۳-۵ دستگاه آزمایش کششی - برشی
۸۳ شکل ۱-۶ جوش های بدست آمده با استفاده از چهار ابزار برای کامپوزیت پلی پروپیلن با ۲۰٪ الیاف شیشه
۸۳ شکل ۲-۶ جوش های بدست آمده با استفاده از چهار ابزار برای کامپوزیت پلی پروپیلن با ۲۰٪ الیاف کربن
۸۵ شکل ۳-۶ نمودارهای تنش - کرنش کامپوزیت پلی پروپیلن با ۲۰٪ الیاف شیشه مربوط به چهار ابزار مختلف
۸۶ شکل ۴-۶ نمودارهای تنش - کرنش کامپوزیت پلی پروپیلن با ۲۰٪ الیاف کربن مربوط به چهار ابزار مختلف
۹۰ شکل ۵-۶ نمودارهای Means برای پارامترهای فرآیند در استحکام کششی - برشی
۹۱ شکل ۶-۶ نمودارهای نسبت S/N برای پارامترهای فرآیند در استحکام کششی - برشی
۹۳ شکل ۷-۶ پلیسه های ایجاد شده در اثر زاویه کلگی ۲ درجه
۹۵ شکل ۸-۶ میزان سهم سه پارامتر بر استحکام کششی - برشی بر حسب Means
۹۵ شکل ۹-۶ میزان سهم سه پارامتر بر استحکام کششی - برشی بر حسب نسبت S/N
۹۷ شکل ۱۰-۶ نمودار تنش - کرنش نمونه مربوط به آزمایش واقعی برای سطوح بهینه
۹۸ شکل ۱۱-۶ نمودارهای تنش - کرنش مربوط به سه آزمایش جدید
۹۹ شکل ۱۲-۶ نمودار دو بعدی استحکام کششی - برشی بر حسب سرعت دورانی و سرعت خطی
۱۰۰ شکل ۱۳-۶ نمودار دو بعدی استحکام کششی - برشی بر حسب سرعت دورانی و زاویه کلگی
۱۰۰ شکل ۱۴-۶ نمودار دو بعدی استحکام کششی - برشی بر حسب سرعت خطی و زاویه کلگی

فهرست علائم و اختصارات

Q_r	گرمای ناشی از اصطکاک به ابزار
q_1	گرمای خروجی بصورت همرفت از ابزار به هوای مجاور ابزار
Q_4	گرمای منتقل شده به نگهدارنده‌های ابزار
Q_1	گرمای ورودی به قطعه کار از طریق ابزار در حین فرآیند
Q_2	حرارت خروجی از قطعه کار از طریق فیکسچر
q_2	حرارت خروجی از طریق سیستم انتقال حرارت همرفت
Q	گرمای باقی مانده در داخل قطعه کار
ρ	چگالی گرانول
m	جرم گرانول
v	حجم گرانول
MSD	میانگین مربعات انحراف
\bar{A}_i	متodoسط مشاهدات در سطح i عامل A
A_i	مجموع مشاهدات در سطح i عامل A
n_{A_i}	تعداد مشاهدات در سطح i عامل A
\bar{T}	متodoسط کل مشاهدات
T	مجموع کل مشاهدات
N	تعداد کل مشاهدات
SS_T	مجموع مربعات کل
SS_A	مجموع مربعات پارامتر A
K_A	تعداد سطوح پارامتر A
SS_e	مجموع مربعات خطأ
DF_T	درجه آزادی کل
DF_A	درجه آزادی عامل A
DF_e	درجه آزادی خطأ
V_A	واریانس عامل A
V_e	واریانس خطأ
SS'_A	مجموع مربعات اصلاح شده عامل A
SS'_e	مجموع مربعات اصلاح شده خطأ
SS'_T	مجموع مربعات اصلاح شده کل
PC_A	درصد سهم پارامتر A
$\hat{\eta}$	تخمین استحکام کششی-برشی
η_m	متodoسط مشاهدات استحکام کششی-برشی
$\bar{\eta}_i$	متodoسط مشاهدات استحکام کششی-برشی در سطوح بهینه

فصل اول :

مقدمه

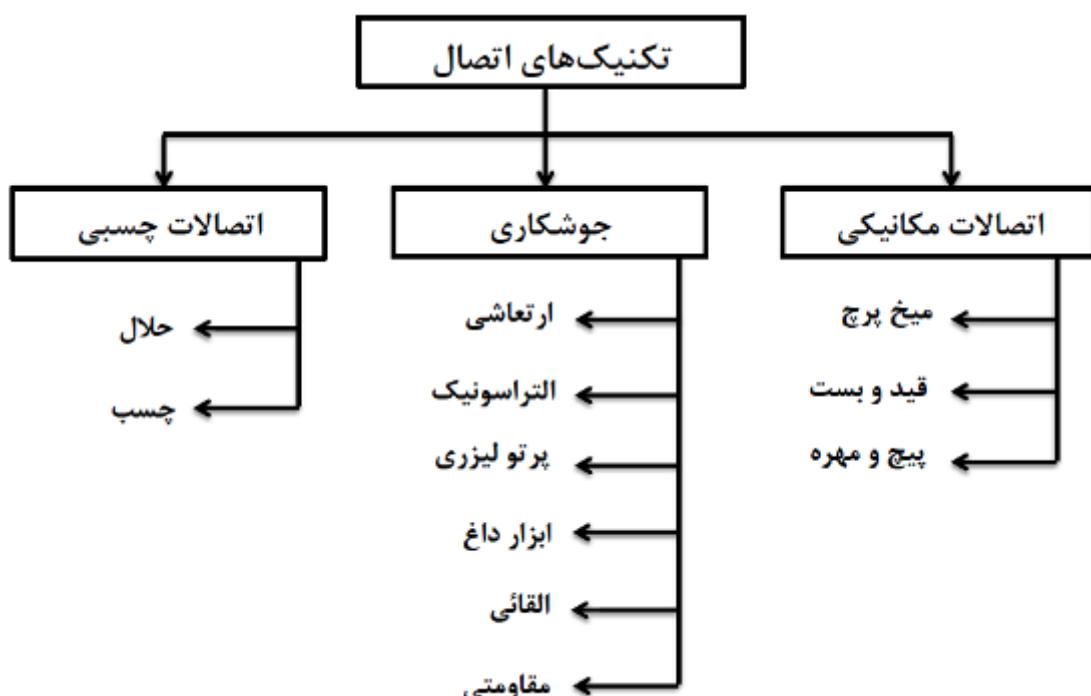
۱-۱- مقدمه

در این فصل روش‌های مختلف جوشکاری کامپوزیت‌ها ارائه شده است.

۲-۱- روش‌های اتصال کامپوزیت‌های ترموموپلاستیک

امروزه در صنایع مختلف، اتصال کامپوزیت‌های ترموموپلاستیک از اهمیت زیادی برخوردار گشته و بطور گسترده به جای فلزات و آلیاژهای آن مورد استفاده قرار می‌گیرند. کامپوزیت‌های ترموموپلاستیک به دلیل داشتن مقاومت استاتیکی بالا و تحمل بار خستگی بهتر در صنایع کشتی‌سازی، هواپما و خودروسازی جایگاه مناسبی پیدا کرده و مورد استفاده قرار می‌گیرند [۱].

روش‌های زیادی برای اتصال قطعات کامپوزیت ترموموپلاستیک مورد بررسی قرار گرفته که در شکل ۱-۱ نشان داده شده است [۱].



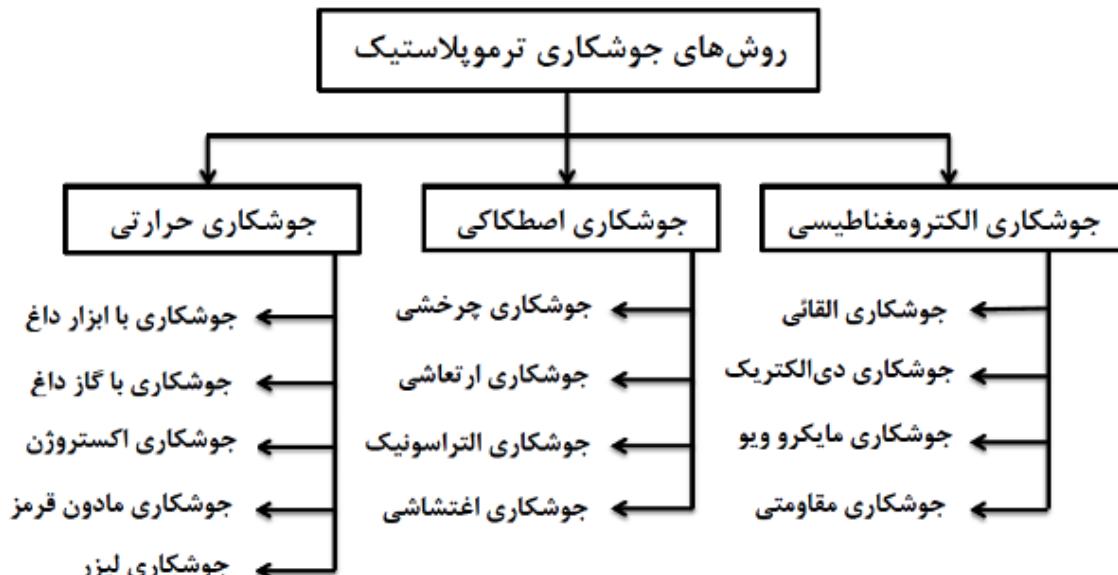
شکل ۱-۱- دسته‌بندی انواع روش‌های اتصال کامپوزیت‌های ترموموپلاستیک [۱]

استفاده از اتصالات چسبی و مکانیکی مشکلاتی را ایجاد می کنند که به اختصار در زیر توضیح داده می شوند:

در اتصال قطعات ترمومپلاستیک به روش اتصالات چسبی^۱ به علت اینکه مواد چسبنده به سختی به پلیمرهای ترمومپلاستیک می چسبند کمتر مورد استفاده قرار می گیرند. در روش اتصالات مکانیکی^۲ مشکلاتی از قبیل تمکز تنش در محل اتصال، خوردگی در اثر واکنش های شیمیایی در محل اتصال و آسیب دیدن الیاف تقویت کننده بوسیله عمل سوراخ کردن^۳ در محل اتصال بوجود می آیند. اما روش جوشکاری در مقایسه با دو روش قبلی از پتانسیل بالاتری برای اتصال کامپوزیت های ترمومپلاستیک برخوردار است، از اینرو عمل اتصال کامپوزیت های ترمومپلاستیک بطور گسترده با این روش انجام می گیرد و دلیلش آن است که مشکلات ذکر شده در دو روش قبلی در حین اتصال با این روش بوجود نخواهد آمد و مشکلات ناشی از این دو روش را برطرف خواهد کرد.

شكل ۱-۱ روش های اتصالات اصلی را بصورت کلی برای قطعات مختلف ترمومپلاستیک نشان می دهد و از آنجایی که همه این روش ها را نمی توان برای هر قطعه ای ترمومپلاستیک بکار برد، لذا قبل از انجام آزمایش بایستی بصورت دقیق در مورد قطعه ای آزمایش تحقیق شود که کدام یک از این روش ها برای اتصال آن قطعه مناسب است.

روش های جوشکاری ترمومپلاستیک ها با مکانیزم تولید حرارت در خط اتصال به سه دسته جوشکاری حرارتی^۴، جوشکاری اصطکاکی^۵ و جوشکاری الکترومغناطیسی^۶ تقسیم بندی می شوند که در شکل ۲-۱ مشاهده می شوند.



شكل ۲-۱ دسته بندی روش های جوشکاری ترمومپلاستیک [۱]

^۱ - Adhesive Bonding

^۲ - Mechanical Fastening

^۳ - Drilling

^۴ - Friction welding

^۵ - Thermal welding

^۶ - Electromagnetic

روش جوشکاری ایده‌آل باید شرایط زیر را دارا باشد [۱]:

- ۱) قابل کاربرد برای انواع اتصالات باشد.
- ۲) قابلیت اتوماسیون را داشته باشد.
- ۳) قابلیت بازرسی درون خطی اتصال را داشته باشد.
- ۴) قابلیت تجدید پذیری را دارا باشد.
- ۵) اتصال محکمی را ایجاد نماید.
- ۶) به حداقل تمیز کاری سطح اتصال نیاز داشته باشد.
- ۷) فرآیند اتصال هزینه کمی را در بر بگیرد.

با توجه به اینکه خروجی و هدف این پایان نامه جوشکاری اصطکاکی اغتشاشی کامپوزیت‌های ترمопلاستیک می‌باشد، بدون توضیح روش‌های جوشکاری الکترومغناطیسی و جوشکاری حرارتی به سراغ روش‌های جوشکاری اصطکاکی رفته و به توضیح آنها پرداخته می‌شود.

۱-۲-۱- جوشکاری اصطکاکی

یک دید کلی از جوشکاری اصطکاکی، عبارتست از: گرما و حرارت تولید شده در محل اتصال در اثر کار ناشی از اصطکاک و استفاده از فشار برای هدایت مواد. چند روش برای تولید گرما و حرارت در محل اتصال در اثر کار اصطکاکی وجود دارد. روش‌های جوشکاری اصطکاکی بر اساس تولید گرما و حرارت به روش‌های جوشکاری چرخشی^۱، جوشکاری ارتعاشی^۲، جوشکاری التراسونیک^۳ و جوشکاری اغتشاشی^۴ تقسیم می‌شوند.

۱-۱-۲-۱- جوشکاری چرخشی

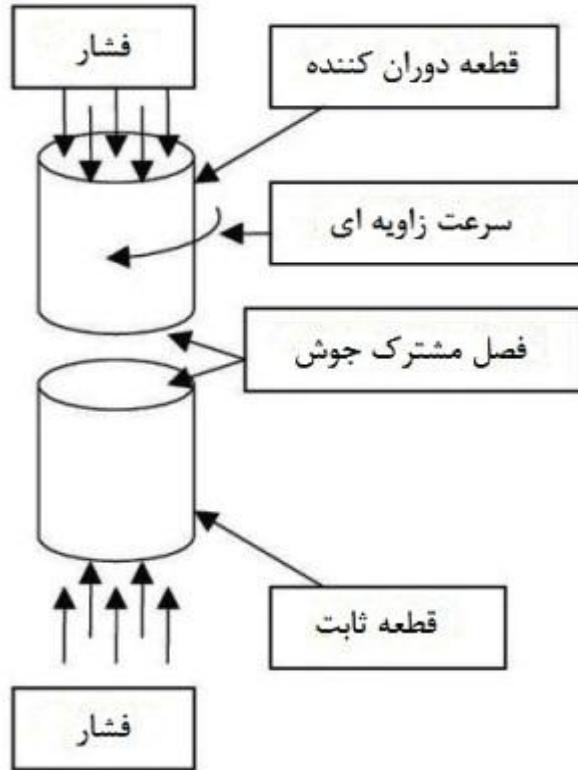
جوشکاری چرخشی یکی از متدائل ترین روش‌های جوشکاری اصطکاکی است که برای جوش ترمопلاستیک‌ها و کامپوزیت‌های ترمопلاستیک با الیاف کوتاه تقویت‌کننده در قطعات دور از استفاده می‌شود. در این فرآیند یک قطعه ثابت است و قطعه‌ی دیگر تحت سرعت زاویه‌ای و فشار محوری مشخص دوران می‌کند تا حالت خمیری شدن در فصل مشترک دو قطعه اتفاق بیفتد. پس از خمیری شدن فصل مشترک دو قطعه و توقف قطعه دوران کننده عمل انجام رخ می‌دهد. شکل ۱-۱-۲-۱ جوشکاری چرخشی را بصورت شماتیک نشان می‌دهد [۲].

¹ - Spin welding

² - Vibration welding

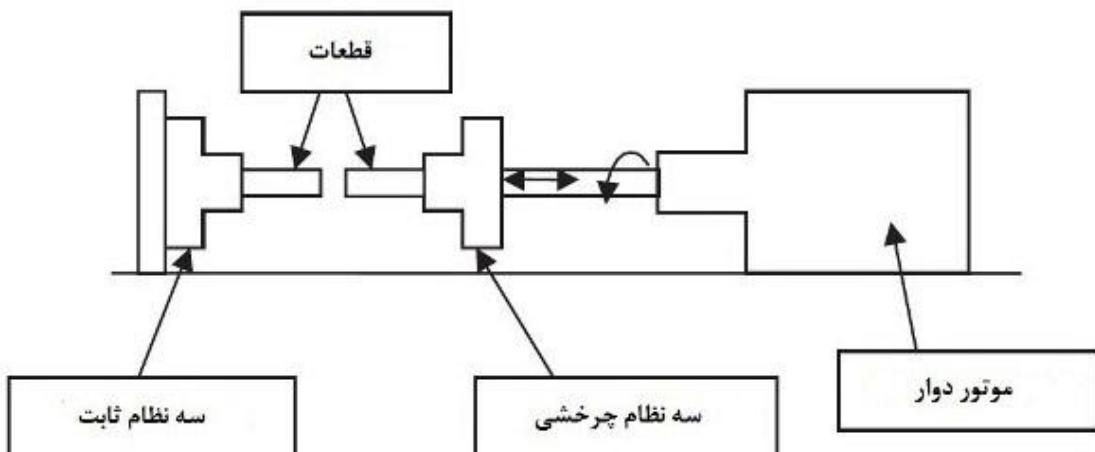
³ - Ultrasonic welding

⁴ - Stir welding



شکل ۱-۳ شماتیک جوشکاری چرخشی [۲]

جوشکاری چرخشی می‌تواند به سادگی با استفاده از یک متنه فشاری یا دستگاه تراش انجام گیرد. برای رسیدن به یک کیفیت جوش مناسب، بایستی مقدار انرژی انتقال داده شده به قطعات به دقت کنترل گردد [۳ و ۴]. به این منظور می‌توان از یک چرخ لنگر^۱ که توانایی تنظیم کردن مقدار سرعت زاویه‌ای را دارد استفاده کرد. شکل ۱-۴ شماتیک یک دستگاه جوشکاری چرخشی را نشان می‌دهد که در واقع می‌توان گفت همان دستگاه تراش است [۴].



شکل ۱-۴ شماتیک دستگاه جوشکاری چرخشی [۴]

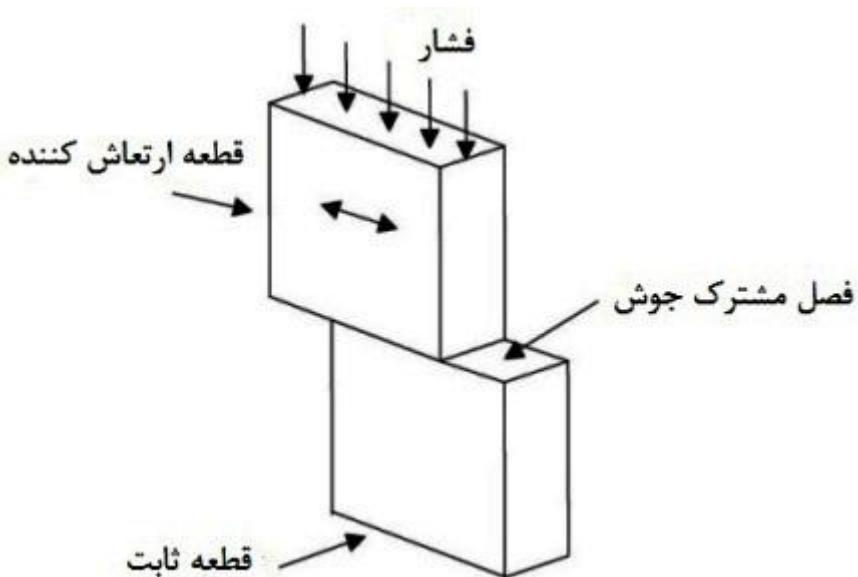
^۱ - Flywheel

دو قطعه بر روی دو سه نظام دستگاه قرار می‌گیرند. یک قطعه در سه نظام ثابت دستگاه و قطعه‌ی دیگر در سه نظام متغیر دستگاه قرار می‌گیرد که سه نظام متغیر حرکت دورانی را انجام می‌دهد. قطعات به موجب حرکت دورانی سه نظام متغیر زیر فشار چرخشی با هم‌دیگر تماس پیدا می‌کنند که این عمل در دستگاه توسط موتور دوار ایجاد می‌شود. وقتی که پلیمر ترمومپلاستیک به حالت خمیری می‌رسد دستگاه متوقف می‌گردد و یک فشار فورجینگ اعمال می‌گردد. در نهایت پلیمر به حالت انجماد می‌رسد که نتیجه آن ایجاد یک جوش است.

از مزیت‌های جوشکاری چرخشی می‌توان کیفیت بالای جوش، سادگی، سرعت و قابلیت تولید مجدد را نام برد [۵]. در اکثر موارد، خیلی بندرت به تمیز کردن و آماده کردن سطح جوشکاری نیاز است. این روش برای جوشکاری قطعات دوار بسیار مناسب است.

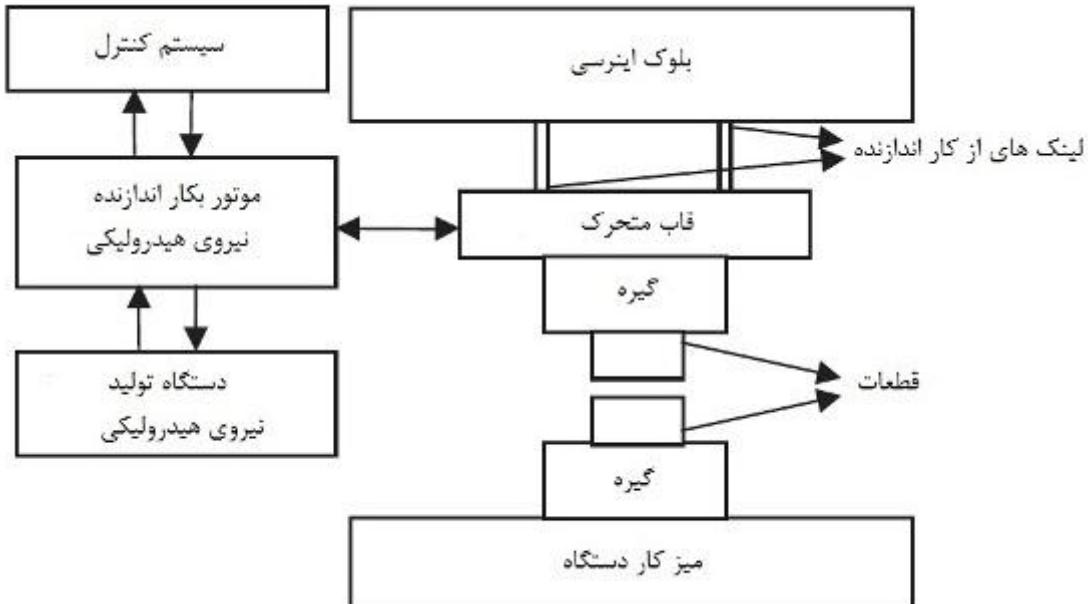
۱-۲-۲- جوشکاری ارتعاشی

جوشکاری ارتعاشی بطور گسترده برای جوشکاری انواع پلیمرها و کامپوزیت‌های ترمومپلاستیک استفاده می‌شود [۶-۹]. در این روش دو قطعه‌ای که قرار است به یکدیگر متصل شوند با فشار با هم‌دیگر تماس پیدا می‌کنند. یکی از قطعات ثابت بوده و قطعه‌ی دیگر به موازات فصل مشترک دو قطعه با فرکانسی مناسب ارتعاش می‌کند تا حرارت و گرمای کافی در اثر اصطکاک و تنش برشی در فصل مشترک دو قطعه تولید شود سپس عمل خمیری شدن و ترکیب پلیمرهای ترمومپلاستیک انجام گردد [۶-۷]. پس از آنکه حرکت ارتعاشی متوقف شد قطعات در یک راستا قرار می‌گیرند و پلیمر ذوب شده زیر فشار منجمد می‌گردد و در نتیجه جوش بوجود می‌آید. شکل ۱-۵ جوشکاری ارتعاشی را بصورت شماتیک نشان می‌دهد [۶].



شکل ۱-۵ شماتیک جوشکاری ارتعاشی [۶]

شکل ۱-۶ قسمت‌های مختلف یک نوع دستگاه جوشکاری ارتعاشی را بصورت شماتیک نشان می‌دهد [۷].



شکل ۱-۶ شماتیک دستگاه جوشکاری ارتعاشی [۷]

قطعات جوشکاری توسط گیره‌های دستگاه نگه داشته می‌شوند یعنی قطعه‌ی بالای توسط گیره‌ی بالای و قطعه‌ی پایینی توسط گیره‌ی پایینی نگه داشته می‌شوند. قطعه‌ی پایینی بر روی میز کار دستگاه قرار می‌گیرد که می‌تواند به سمت بالا یا پایین بلغزد. قطعه‌ی بالای بر روی قاب متحرک قرار می‌گیرد که بواسطه‌ی دو لینک موازی می‌تواند موقتاً مسکوت شود و از کار بیفتد. لینک‌های موازی که به بلوک اینرسی متصل هستند به عنوان فنر تشدیدکننده و ارتعاش‌کننده به کمک موتور بکار اندازنه‌ی نیروی هیدرولیکی عمل می‌کنند. نیروی لازم برای موتور بکار اندازنه‌ی نیروی هیدرولیکی توسط یک دستگاه تولید نیروی هیدرولیکی فراهم می‌شود. همچنین توسط یک سیستم کنترل فرکانس، دامنه ارتعاش، نفوذ جوشکاری و زمان جوشکاری کنترل می‌گردد. فنر تشدیدکننده (لینک‌های موازی) وظایف مختلف دارد: مقدار انتقال انرژی را به قطعات کنترل می‌کند و همچنین موقعیت قطعات در اتمام جوشکاری را قبل از منجمدشدن پلیمر ترمومپلاستیک کنترل می‌کند [۱۰ و ۱۱].

مهم‌ترین مزایای جوشکاری ارتعاشی نرخ بالای تولید، سیکل زمانی نسبتاً کوتاه، توانایی جوش‌دادن چندین قطعه بطور همزمان، مناسب بودن برای جوش دادن قطعات کوچک به متوسط، توانایی جوش دادن هر نوع مواد ترمومپلاستیک (پلیمرهای آمورف، نیمه کریستالی و کریستالی)، سادگی کنترل فرآیند و حساس نبودن به تمیزکاری سطح اتصال را نام برد. از معایب این فرآیند می‌توان به مناسب نبودن این روش برای جوشکاری قطعات غیر تخت نام برد،