

الله
الله

١٢٧٩



دانشگاه شهید بهشتی
شهرکرد

دانشکده فنی و مهندسی
گروه مهندسی عمران

پایان نامه تحصیلی برای دریافت درجه کارشناسی ارشد مهندسی عمران
گرایش سازه های هیدرولیکی

مطالعه‌ی اثر سلول گیل در کنترل تغییر شکل شناور سطحی در یک میکرومدل

استاد راهنمای:

دکتر محمد جواد خانجانی

مؤلف:

رضا روحانی

اعلات مهندسی
تئیز

خرداد ماه ۱۳۸۸

۱۳۷۱۹۹



دانشگاه شهید بهشتی کرمان

این پایان نامه به عنوان یکی از شرایط احراز درجه کارشناسی ارشد به

گروه عمران

دانشکده فنی و مهندسی

دانشگاه شهید بهشتی کرمان

تسلیم شده است و هیچگونه مدرکی به عنوان فراغت از تحصیل دوره مذبور شناخته نمی شود.

دانشجو: رضا روحانی

استاد راهنمای: محمدجواد خانجانی

داور ۱: غلامعباس بارانی

داور ۲: مسعود حسامی کرمانی

معاونت پژوهشی و تحصیلات تکمیلی یا نماینده دانشکده: حمید بازرگان

حق چاپ محفوظ و مخصوص به دانشگاه است.



تعداد مجموعه

مدرسات عزیزم.

تقدیر و تشکر

هرچند تلاش شده است که این تحقیق با کمترین ضعف ارائه گردد و با توجه به این مطلب که هیچ ساخته دسته بشری خالی از کمبود و نقصان نیست، عدم نقص و کاستی از صفات لایتناهی ذات اوست، فلذا از خوانندگان محترم خواهشمندم که ضعف و ایرادات این پایان نامه را به بزرگی خود ببخشند. در پایان بر خود لازم می دارم، از زحمات و راهنمایی های جناب آقای دکتر خانجانی که چراغ دار و راهنمای من در طول این دوره سخت بودند، تشکر نمایم . از داوران محترم جناب آقایان دکتر بارانی و دکتر حسامی که در طول تحصیل نیز افتخار شاگردی آنها را داشتم کمال سپاس گذاری را داشته، همچنین از جناب آقای دکتر بازرگان که با توجه به مشغله زیاد، وقت ارزشمند خود را در اختیار بنده قرار دادند و زحمت نمایندگی تحصیلات تكمیلی دانشگاه را به عهده گرفتند، سپاس گذاری نمایم.

با تشکر

رضا روحانی

چکیده

سازه‌های شناور بسیار بزرگ^۱ در دریاها و سواحل دارای کاربردهای مختلفی می‌باشند. یکی از انواع این سازه‌ها، سازه‌ی نوع پانتون است. این سازه مانند یک صفحه‌ی بسیار بزرگ روی آب شناور است. وقتی یک سازه‌ی نوع پانتون تحت بارگذاری‌های سنگین در قسمت مرکزی خود قرار می‌گیرد، تغییرشکل‌های تفاضلی زیادی بین مرکز و لبه‌های آن رخ می‌دهد. این تغییرشکل‌ها ممکن است، کارایی ماشین آلات و تجهیزات حساس را به خطر بیاندازد. یکی از روش‌های کاهش تغییرشکل در این سازه‌ها، استفاده از سلول‌های گیل^۲ می‌باشد. سلول‌های گیل، اعضای تامین کننده‌ی شناوری سازه هستند، که در محل آن‌ها نیروی شناوری صفر است. بمنظور بررسی اثر سلول‌های گیل یک مدل آزمایشگاهی، در آزمایشگاه هیدرولیک دانشگاه شهید باهنر کرمان، ساخته شد. در این تحقیق، نخست به معرفی سلول‌های گیل پرداخته می‌شود. سپس، اثر این سلول‌ها در کاهش تغییرشکل سازه‌ی شناور، مورد بررسی قرار می‌گیرد. در پایان نتایج مدل‌های آزمایشگاهی، مورد مطالعه قرار می‌گیرد و با مدل عددی مقایسه می‌شود. نتایج بدست آمده از نمونه‌ی آزمایشگاهی، تئوری سلول‌های گیل را تائید می‌نماید و روند تغییرات آن در مقایسه با مدل عددی از تشابه خوبی برخوردار می‌باشد.

¹Very Large Floating Structures(VLFS)

²Gill Cells

فهرست

۱. مقدمه و معرفی ۱
۲. مقدمه ۱.۱
۳. کاربردهای سازه‌های شناور بسیار بزرگ از گذشته تا حال ۲.۱
۴. انواع سازه‌های شناور خیلی بزرگ ۲.۱
۵. ملاحظات در طراحی یک سیستم مهاربندی ۴.۱
۶. مزایای سازه‌های شناور خیلی بزرگ ۵.۱
۷. طرح کلی پایان‌نامه ۵.۱
۸. تحلیل مدل دوبعدی سازه‌ی شناور ۲
۹. مقدمه ۱.۲
۱۰. مشخصات مدل دوبعدی ۲.۲
۱۱. فرضیات اساسی و معادلات حاکم ۳.۲
۱۲. بررسی اثر سلول‌های گیل ۴.۲
۱۳. مدل سه بعدی سازه‌ی شناور ۳
۱۴. مقدمه ۱.۳
۱۵. مشخصات مدل عددی ۲.۳
۱۶. حالات بارگذاری ۳.۳
۱۷. بررسی حالت ۱ ۱.۳.۱
۱۸. بررسی حالت ۲ ۲.۳.۲
۱۹. بررسی حالت ۳ ۳.۳.۳

۴. نگاهی بر مدل‌سازی فیزیکی	۴۶
۱.۴. مقدمه	۴۶
۲. هدف از مدل‌سازی	۴۶
۳. انواع مدل‌ها آزمایشگاهی سازه‌های شناور بسیار بزرگ	۴۷
۴. مدل‌های ساخته شده در این تحقیق	۴۸
۴.۱. مدل اول	۴۸
۴.۲. مدل دوم	۴۰
۵. بررسی مدل آزمایشگاهی	۴۲
۵.۱. مقدمه	۴۲
۵.۲. شرح مدل آزمایشگاهی	۴۳
۵.۲.۱. مراحل انجام آزمایش	۴۵
۵.۲.۲. بررسی داده‌های آزمایشگاهی	۴۶
۵.۳. مدل عددی	۵۱
۵.۴. مقایسه نتایج مدل آزمایشگاهی و عددی	۵۵
۶. نتیجه‌گیری و پیشنهادات	۵۷
۶.۱. بحث و بررسی	۵۷
۶.۲. پیشنهادات	۵۸
۶.۳. نتیجه‌گیری	۵۸
۷. منابع	۶۰
پیوست ۱: اولین مدل آزمایشگاهی	۶۳

پ ۱.۱. مقدمه.....	۶۳
پ ۲.۱. طرح ساخت.....	۶۳
پ ۳.۱. برش قطعات.....	۶۴
پ ۴.۱. اجزاء سازنده مدل.....	۶۴
پ ۵.۱. اتصال قطعات.....	۶۶
پ ۶.۱. ساخت مدل.....	۶۶
پ ۷.۱. آزمایش.....	۶۸
پ ۸.۱. نتایج آزمایش.....	۶۸
پیوست ۲: ساخت مدل دوم	۷۷
پ ۱.۲. مقدمه.....	۷۷
پ ۲.۲. طرح ساخت.....	۷۷
پ ۲.۲. ساخت سلول های شناوری	۷۷
پ ۴.۲. دستگاه اندازه گیری	۷۹
پ ۵.۲. نتایج آزمایش	۸۰
پیوست ۳: برنامه‌ی نوشته شده توسط Matlab	۸۶

فهرست اشکال

شکل ۱-۱: پلهای شناور متعلق به ۴۸۰ قبل از میلاد مسیح	۴
شکل ۱-۲: نمایی از ترمینال کانتینر شناور	۸
شکل ۲-۱: نمایی از مقطع عرضی سلول‌های گیل	۹
شکل ۲-۲: مشخصات تیر و موقعیت سلول‌های گیل	۹
شکل ۲-۳: مراحل محاسبه‌ی تغییر شکل‌ها در مدل دو بعدی	۱۲
شکل ۲-۴: دیاگرام برنامه‌ی حل مدل دو بعدی	۱۳
شکل ۲-۵: نتایج گرافیکی حاصل از برنامه‌های نوشته شده برای مدل دو بعدی	۱۵
شکل ۲-۶: تاثیر هر جفت مقارن از سلول‌های گیل	۱۵
شکل ۲-۷: تغییرشکل سازه‌ی شناور	۱۷
شکل ۳-۱: موقعیت مرکز مختصات و نقاط مبدأ A, B	۲۱
شکل ۳-۲: موقعیت سلول‌های گیل حالت بارگذاری ۱	۲۱
شکل ۳-۳: نتایج تحلیل نرم افزاری در حالت بدون سلول‌های گیل و سلول‌های گیل G ₁	۲۳
شکل ۳-۴: نتایج تحلیل نرم افزاری در حالت سلول‌های گیل G ₂ و G ₃	۲۴
شکل ۳-۵: نتایج تحلیل نرم افزاری در حالت سلول‌های گیل G ₄ و G ₅	۲۵
شکل ۳-۶: تغییر مکان‌های دو نقطه‌ی مبدأ A, B در حالت بارگذاری ۱	۲۶
شکل ۳-۷: موقعیت سلول‌های گیل در حالت بارگذاری ۲	۲۷
شکل ۳-۸: نتایج تحلیل نرم افزاری در حالت بدون سلول‌های گیل و سلول‌های گیل G ₁	۲۹
شکل ۳-۹: نتایج تحلیل نرم افزاری در حالت سلول‌های گیل G ₂ و G ₃	۳۰
شکل ۳-۱۰: نتایج تحلیل نرم افزاری در حالت سلول‌های گیل G ₄ و G ₅	۳۱
شکل ۳-۱۱: تغییر مکان‌های دو نقطه‌ی مبدأ A, B در حالت بارگذاری ۲	۳۲
شکل ۳-۱۲: نتایج تحلیل نرم افزاری در حالت بارگذاری ۳	۳۴
شکل ۴-۱: انواع مدل‌های آزمایشگاهی جهت شبیه‌سازی سازه‌های شناور	۳۸
شکل ۴-۲: اولین مدل آزمایشگاهی ساخته شده	۳۹
شکل ۴-۳: نمونه‌ی کامل شده‌ی مدل آزمایشگاهی اول	۳۹
شکل ۴-۴: طرح مدل آزمایشگاهی دوم	۴۰

شکل ۵-۱: مکعب‌های تامین‌کننده‌ی شناوری مدل ۴۳
شکل ۵-۲: موارد مورد بررسی در آزمایش ۴۴
شکل ۵-۳: موقعیت مرکز مختصات و نقاط مبنای A, B ۴۴
شکل ۵-۴: تغییرشکل‌های صفحه بدون حضور سلول‌های گیل ۴۷
شکل ۵-۵: تغییرشکل‌های صفحه در حضور سلول‌های گیل G۱ و G۲ ۴۸
شکل ۵-۶: تغییر شکل‌های صفحه در حضور سلول‌های گیل G۲ و G۳ ۴۹
شکل ۵-۷: تغییر شکل‌های صفحه در حضور سلول‌های گیل G۳ و G۴ ۵۰
شکل ۵-۸: تغییرمکان دو نقطه‌ی A, B ۵۱
شکل ۵-۹: بارگذاری و تغییرشکل‌های صفحه بدون حضور سلول‌های گیل ۵۳
شکل ۵-۱۰: تغییرشکل‌ها صفحه در حضور سلول‌های گیل ۵۴
شکل ۵-۱۱: تغییرمکان دو نقطه‌ی A, B در مراحل مختلف آزمایش ۵۵
شکل پ ۱-۱: طرح مدل اول ۶۴
شکل پ ۱-۲: طرح و ابعاد نوارهای بکاررفته در مدل اول ۶۵
شکل پ ۱-۳: طرح صفحات بالا و پایین مدل اول ۶۵
شکل پ ۱-۴: مراحل ساخت شبکه‌های مدل اول ۶۷
شکل پ ۱-۵: مراحل آبندی مدل ۶۷
شکل پ ۱-۶: نوارهای کف و مدل آزمایشگاهی کامل شده ۶۷
شکل پ ۱-۷: موقعیت سلول‌های گیل ۶۸
شکل پ ۱-۸: محل نقاط مبنای اندازه‌گیری ۶۸
شکل پ ۱-۹: نمودار تغییرمکان‌های مدل اول، در حالت عدم حضور سلول‌های گیل ۶۹
شکل پ ۱-۱۰: نمودار تغییرمکان‌های مدل اول، در حضور سلول‌های گیل G۱ ۶۹
شکل پ ۱-۱۱: نمودار تغییرمکان‌های مدل اول، در حضور سلول‌های گیل G۲ ۷۰
شکل پ ۱-۱۲: نمودار تغییرمکان‌های مدل اول، در حضور سلول‌های گیل G۳ ۷۰
شکل پ ۱-۱۳: نمودار تغییرمکان‌های مدل اول، در حضور سلول‌های گیل G۴ ۷۱
شکل پ ۱-۱۴: نمودار تغییرمکان‌های مدل اول، در حضور سلول‌های گیل G۵ ۷۱
شکل پ ۱-۱۵: نمودار تغییرمکان‌های مدل اول، در حضور سلول‌های گیل G۶ ۷۲

شکل پ ۱۶-۱: نمودار تغییر مکان های مدل اول، در حضور سلول های گیل	G7	۷۲
شکل پ ۱۷-۱: نمودار تغییر مکان های مدل اول، در حضور سلول های گیل G1 و G2		۷۳
شکل پ ۱۸-۱: نمودار تغییر مکان های مدل اول، در حضور سلول های گیل G2 و G3		۷۳
شکل پ ۱۹-۱: نمودار تغییر مکان های مدل اول، در حضور سلول های گیل G3 و G4		۷۴
شکل پ ۲۰-۱: نمودار تغییر مکان های مدل اول، در حضور سلول های گیل G4 و G5		۷۴
شکل پ ۲۱-۱: نمودار تغییر مکان های مدل اول، در حضور سلول های گیل G5 و G6		۷۵
شکل پ ۲۲-۱: نمودار تغییر مکان های مدل اول، در حضور سلول های گیل G6 و G7		۷۵
شکل پ ۲-۱: طرح مدل دوم		۷۸
شکل پ ۲-۲: قسمتهای مختلف یک دستگاه برش یونولیت		۷۹
شکل پ ۳-۲: کاربر در حین استفاده از دستگاه برش یونولیت		۷۹
شکل پ ۴-۲: دستگاه اندازه گیری تغییر شکل ها		۸۰
شکل پ ۵-۲: نمودار تغییر مکان های مدل دوم، بدون حضور سلول های گیل		۸۱
شکل پ ۶-۲: نمودار تغییر مکان های مدل دوم، در حضور سلول های گیل G1 و G2		۸۲
شکل پ ۷-۲: نمودار تغییر مکان های مدل دوم، در حضور سلول های گیل G2 و G3		۸۳
شکل پ ۸-۲: نمودار تغییر مکان های مدل دوم، در حضور سلول های گیل G3 و G4		۸۴
شکل پ ۱-۳: مشخصات تیر و موقعیت سلول های گیل		۸۶
شکل پ ۲-۳: دیاگرام برنامه های مدل دو بعدی		۸۷

فهرست جداول

جدول ۱-۳: تغییرشکل و شیب در دو نقطه‌ی مبنای A , B در حالت بارگذاری ۱	۲۶
جدول ۲-۳: تغییرشکل و شیب در دو نقطه‌ی مبنای A , B در حالت بارگذاری ۲	۲۸
جدول ۳-۳: تغییرشکل و شیب در دو نقطه‌ی مبنای A , B در حالت بارگذاری ۳	۳۳
جدول ۴-۵: شیب بین دو نقطه‌ی مبنای A , B مدل آزمایشگاهی دوم	۴۶
جدول پ ۱-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول، در حالت عدم حضور سلول‌های گیل	۶۹
جدول پ ۲-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G1	۶۹
جدول پ ۳-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G2	۷۰
جدول پ ۴-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G3	۷۰
جدول پ ۵-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G4	۷۱
جدول پ ۶-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G5	۷۱
جدول پ ۷-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G6	۷۲
جدول پ ۸-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G7	۷۲
جدول پ ۹-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G1 و G2	۷۳
جدول پ ۱۰-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G2 و G3	۷۳
جدول پ ۱۱-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G3 و G4	۷۴
جدول پ ۱۲-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G4 و G5	۷۴
جدول پ ۱۳-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G5 و G6	۷۵
جدول پ ۱۴-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل اول: در حضور سلول‌های گیل G6 و G7	۷۵
جدول پ ۱۵-۱: نتایج آزمایشگاهی مدل دوم: بدون حضور سلول‌های گیل	۸۱
جدول پ ۱۶-۲: نتایج آزمایشگاهی مدل دوم: در حضور سلول‌های گیل G1 و G2	۸۲
جدول پ ۱۷-۲: نتایج آزمایشگاهی مدل دوم: در حضور سلول‌های گیل G2 و G3	۸۳
جدول پ ۱۸-۲: نتایج آزمایشگاهی مدل دوم: در حضور سلول‌های گیل G3 و G4	۸۴

فصل اول:

"مقدمه و معرفی"

۱. مقدمه و معرفی

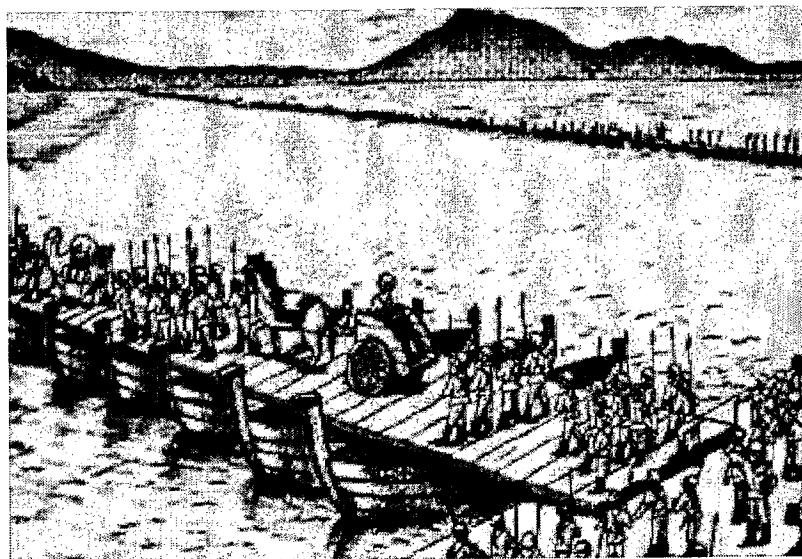
۱.۱. مقدمه

سازه‌های شناور بسیار بزرگ در کشورهای ساحلی، پرکاربرد می‌باشند. ساخت این سازه‌ها بدلیل کارایی بالایشان، بسرعت در حال پیشرفت است. یکی از انواع این سازه‌ها، سازه‌ی نوع پانتون می‌باشد. در این نوع، نسبت طول به ارتفاع بسیار بزرگ است، بطوریکه می‌توان آن را به یک صفحه‌ی شناور در آب تشبيه نمود. با توجه به این اینکه سازه‌ی نوع پانتون دارای سطح بزرگی می‌باشد، در اثر بارگذاری‌های سنگین در قسمت مرکزی، تغییرشکل‌های تفاضلی زیادی از خود نشان می‌دهد. این تغییرشکل تفاضلی بین مرکز و لبه‌های سازه اتفاق می‌افتد. دو روش مرسوم جهت کاهش تغییرشکل‌ها وجود دارد: ۱) افزایش سختی سازه؛ در این روش با افزایش عمق سازه، سختی آن افزایش می‌یابد. ۲) استفاده از عمق متناوب؛ این بدان معناست که عمق مرکز از لبه‌های سازه بیشتر در نظر گرفته می‌شود. علاوه بر روش‌های فوق، روش دیگری جهت کاهش تغییرشکل‌های تفاضلی سازه وجود دارد. در این روش، سلول‌های گیل^۱ مورد استفاده قرار می‌گیرند. سلول‌های گیل، سلول‌های تامین کننده‌ی شناوری سازه هستند، که در محل آن‌ها نیروی شناوری صفر است. این سلول‌ها دارای روزنه‌هایی در کف خود می‌باشند، بطوریکه آب آزادانه درون آن‌ها حرکت می‌کند و همسطح خارج می‌شود. این روزنه‌ها بگونه‌ای طراحی شده‌اند، که بر یکپارچگی سازه تاثیر نداشته باشند. در این پایان‌نامه، نخست به معرفی سلول‌های گیل پرداخته می‌شود. سپس، اثر این سلول‌ها در کاهش تغییرشکل‌های سازه‌ی شناور، در مدل‌های دو و سه‌بعدی مورد بررسی قرار می‌گیرد. در

¹Gill Cells

پایان، بمنظور تائید تئوری سلول‌های گیل، از مدل‌های آزمایشگاهی ارائه شده در آزمایشگاه هیدرولیک، استفاده می‌شود.

۲.۱. کاربردهای سازه‌های شناور بسیار بزرگ از گذشته تا حال قدیمی‌ترین سازه‌ی شناور(شکل ۱-۱)، متعلق به سال ۴۸۰ قبل از میلاد مسیح بوده است (واتاواهه و همکاران، (2004) Watavabe et al.). در آن زمان به دستور خشایارشا، پادشاه ایران، دو پل شناور روی رودخانه‌ی داردانلس ساخته شد. هر یک از این پل‌های شناور، از ۳۰۰ قایق ساخته شده بود. امروزه نیز از این نوع سازه‌ها در زمینه‌های مختلف همچون پل‌های شناور، رستوران‌ها، بندرگاه‌ها و غیره استفاده می‌شود. به عنوان نمونه‌هایی از این نوع سازه می‌توان به پل معلق کانال هوود آمریکا و اسکله‌ی شناور در یوجینی از اشارة نمود (اگورویچ اندریانو، (2005) Igorevich Andrianov).



شکل ۱-۱: پل‌های شناور متعلق به ۴۸۰ قبل از میلاد مسیح (واتاواهه و همکاران، (2004) Watavabe et al.).

۳.۱. انواع سازه‌های شناور خیلی بزرگ

سازه‌های شناور خیلی بزرگ به دو گروه تقسیم می‌شوند. ۱) نوع نیمه‌شناور^۱; که توسط یک سری ستونهای لوله‌ای شکل، روی سطح آب باقی می‌ماند. سکوهای نفتی و گازی مثالی از این نوع می‌باشند. ۲) نوع پانتون (شناور مگا)^۲; در این نوع نسبت طول به ارتفاع بسیار بزرگ است، بطوریکه می‌توان آن را به یک صفحه‌ی شناور در آب تشییه نمود. این نوع سازه بیشتر برای آب‌های آرام نزدیک خطوط ساحلی مناسب می‌باشد. یکی از ملاک‌های این نوع از سازه‌ها، داشتن حداقل طول ۶۰ متر می‌باشد(وانگ و همکاران

.(Wang et al. 2006, 2007A)

۴.۱. ملاحظات در طراحی یک سیستم مهاربندی

سیستم مهاربندی بمنظور نگهداری سازه‌ی شناور بسیار بزرگ در موقعیت خود، مورد استفاده قرار می‌گیرد. سیستم مهاری باید سازه را از گرفتارشدن در شرایط بحرانی و طوفان‌ها دور نگهدازد. انواع رایج سیستم‌های مهاری عبارتند از: a) سیستم dolphin-guideframe، b) مهاربندی بوسیله کابل و زنجیر(Cable and Chain)، c) روش پایه‌ی کششی (Tensionles) d) روش ستون/دیوار بارانداز (Pler/quaywall) (میدا و همکاران، Maeda et al. (2000) و شیرایشی و همکاران، Shiraishi et al. (2002)

۵.۱. مزایای سازه‌های شناور خیلی بزرگ

استفاده از سازه‌های شناور خیلی بزرگ، نسبت به روش‌های سنتی بهسازی زمین دارای مزایای زیادی می‌باشد، که در اینجا به چند مورد آن اشاره می‌گردد:

¹Semi-Submersible type

²Mega-Floats

- کارایی هزینه‌ها با افزایش عمق بیشتر می‌شود،
- این نوع از سازه‌ها هیچ خسارتی به اکوسیستم دریا نمی‌زنند،
- ساختی راحت و سریع دارند و به دلیل دارا بودن یک فرم مدولار، به راحتی قابل حذف شدن و یا گسترش هستند،
- سازه‌های شناور بزرگ و تجهیزات آنها، از شکست در اثر زمین لرزه محفوظ می‌باشند،
- این سازه‌ها از نشسته‌های متفاوت به واسطه تحکیم خاک بهسازی، رنج نمی‌برند،
- موقعیت این نوع از سازه‌ها نسبت به سطح آب، همواره ثابت است (وانگ و همکاران، 2006).

۱.۶. طرح کلی پایان نامه تغییرشکل‌های تفاضلی بزرگ، از مشکلات اساسی سازه‌های شناور نوع پانتون محسوب می‌شود. در این نوع از سازه‌ها، دو روش مرسوم برای کاهش تغییرشکل وجود دارد. ۱) افزایش سختی سازه؛ این عمل با افزایش عمق سازه و ضخامت دال‌های بالا و پایین آن صورت می‌گیرد. ۲) استفاده از عمق‌های متناوب؛ این روش با کاهش عمق در لبه‌های و افزایش آن در مرکز سازه عملی می‌باشد. برای اولین بار در سال ۲۰۰۶، شیوه‌ای جدید برای کاهش تغییرشکل‌های تفاضلی سازه‌ی شناور ارائه گردید (وانگ و همکاران، 2006). در این شیوه از سلول‌های گیل استفاده شد. سلول‌های گیل، سلول تامین‌کننده‌ی شناوری سازه است که دارای روزننه‌هایی در کف خود می‌باشد. این روزننه‌ها بگونه‌ای طراحی شده‌اند، که آب آزادانه درون سلول حرکت می‌کند و همسطح

خارج می‌شود. این بدان معناست، که در محل این سلول‌ها نیروی شناوری صفر است. از طرفی، روزن‌ها بگونه‌ای طراحی شده‌اند، که بر یکپارچگی سازه تاثیری نداشته باشند. در این تحقیق به بررسی اثر سلول‌های گیل در کاهش تغییرشکل‌های سازه‌ی شناور پرداخته می‌شود.

فصل ۲ این تحقیق شامل بررسی عددی اثر سلول‌های گیل در یک مدل دوبعدی می‌باشد. در این فصل با استفاده از برنامه‌نویسی در Matlab, به بررسی اثر سلول‌های گیل در یک مثال دوبعدی سازه‌ی شناور پرداخته می‌شود. فصل ۳ شامل تحلیل یک صفحه‌ی شناور مستطیلی شکل با استفاده از نرم افزار Safe می‌باشد. این صفحه تحت بارگذاری‌های مختلف متقارن و نامتقارن قرار می‌گیرد و تاثیر جابجایی سلول‌های گیل در آن بررسی می‌گردد. در فصل ۴ به بررسی انواع مدل‌های آزمایشگاهی ارائه شده در این تحقیق پرداخته می‌شود. فصل ۵ شامل بررسی نتایج حاصل از مدل آزمایشگاهی و مقایسه آن با نتایج آنالیز عددی می‌شود.

فصل دوم:

"تحلیل مدل دو بعدی سازه‌ی شناور"