

دانشگاه سیستان و بلوچستان  
تحصیلات تکمیلی  
پایان نامه کارشناسی ارشد ریاضی محض

عنوان:  
°-کرانداری گروه های توپولوژیکی آزاد

استاد راهنما:  
دکتر غلامرضا رضایی  
تحقیق و نگارش:  
مهدی دیانتی

## تقدیر و تشکر:

خداوند مهربان را به شکرانه الطاف بی کرانش و به واسطه نعمت آگاهی که بر آدم بخشید، می ستایم.

امیدوارم با یاری حق تعالی آنچه را فرا گرفته ام، در راه رضای او و پیشرفت جامعه بکارگیرم.

پیش از همه، از استاد بزرگ زندگی ام، پدر و مادر عزیزم، تشکر می کنم که اگر کمک ها و دعاهای آن ها نبود، نمی توانستم به این مرحله برسم.

از استاد راهنمای گرانقدر، جناب آقای دکتر غلامرضا رضایی که این پایان نامه حاصل راهنمایی ها و حمایت های صمیمانه و ارزنده ایشان می باشد کمال تشکر را دارم.

از استاد بزرگوار جناب آقای دکتر حاجی محمد محمدی نژاد و جناب آقای دکتر رحمت ... لشکری پور که زحمت مطالعه و داوری پایان نامه را برعهده داشتند تشکر و قدردانی می نمایم.

هم چنین از دوستان عزیزم آقایان : غلامرضا جلالی ، جواد جمالزاده ، جواد گلزار پور، محمد امین ناصری کمال تشکر را دارم و امیدوارم ، همیشه موفق و پیروز باشند.

مهری دیانتی

### چکیده

با فرض عدم وجود  $Q$ -نقطه گروه توپولوژیکی آزاد  $(F(X), \circ)$  روی فضای تیخونوف  $X$ ,  $\circ$ -کراندار است اگر و فقط اگر هر تصویر متری پذیر  $T$  از  $X$  اسپیسر باشد اگر و فقط اگر همه توان های متناهی  $(F(X), \circ)$ -کراندار باشند.

# فهرست مندرجات

۵	۱	تعاریف و مقدمات
۷	۱-۱	مقدمه
۶	۲-۱	گروه
۸	۳-۱	فضاهای توپولوژیکی
۹	۴-۱	توابع پیوسته
۱۰	۵-۱	فضاهای فشرده
۱۰	۶-۱	اصول جداسازی
۱۲	۷-۱	اصول شمارایی
۱۳	۸-۱	همسان ریختی و خاصیت توپولوژیکی

۱۴	فیلترها	۹-۱
۱۵	۱۰-۱ مترو و فضاهای متری پذیر	
۱۵	۱۱-۱ آشنایی با گروه های توپولوژیکی، پیراتوپولوژیکی و نیم توپولوژیکی	
۱۷	۱۲-۱ گروه های توپولوژیکی آزاد	
۲۱	۱۳-۱ کرانداری	
۲۳	۲ نیم فیلتر	
۲۴	۱-۲ آشنایی با نیم فیلترها	
۳۷	۳ کرانداری گروه های توپولوژیکی آزاد	
۳۸	۱-۳ فضاهای چند پوششی	
۴۳	۲-۳ فضاهای چند پوششی $F$ -منجر	
۵۱	۳-۳ گروه واره های چند پوششی	
۵۴	۴-۳ خاصیت $F$ -منجر در گروه واره های (نیمه) چند پوششی	

۵-۳ مونوئیدهای توپولوژیکی و بینوئید های (نیمه) چندپوششی ۷۰

۶-۳ مشخص سازی خاصیت  $F$ -منجر در گروه های توپولوژیکی آزاد ۶۷

۷۰ واژه‌نامه A

۷۴ مراجع B

## پیش گفتار

جبر و توپولوژی دو شاخه اصلی از ریاضیات می باشند که می توانند نقش مکملی را بازی کنند. توپولوژی درباره همگرایی و پیوستگی مطالعه می کند و چارچوبی را برای مطالعه حد مشخص می کند و بیشتر مطالعه آن اختصاص به مجموعه های نامتناهی دارد و در کل روش توسعی آن کافی است. اما جبر مطالعه انواع عمل ها را نشان می دهد و پایه ای برای الگوریتم ها و محاسبات است. هر چند به علت این تضاد رفتاری به نظر نمی آید این دو بخواهند برخوردی با هم داشته باشند، اما در کاربرد و در مراتب بالای ریاضی مانند سیستم های دینامیک و آنالیز تابعی جبر و توپولوژی ناگزیر به هم برخورد می کنند. در بسیاری از مباحث ریاضی ترکیبی از ساختارهای جبری و توپولوژیکی را داریم، فضاهای توابع خطی، فضاهای توپولوژیکی خطی، گروه ها و میدان های توپولوژیکی از این نوع اند. عاملی که می تواند رابطه بین توپولوژی و عمل جبری را توصیف کند تقریبا واضح است، مانند پیوستگی عمل به طور منفک یا با هم. اصطلاح جبر توپولوژیکی در قرن بیستم توسط توپولوژی دانان وجبری دانان به کار برده شد . بعضی از افراد شاخص در این رابطه: جی دیودونه<sup>۱</sup>، پونتریاگین<sup>۲</sup> و ای. ول<sup>۳</sup> می باشند. نظریه گروه های توپولوژیکی که شاخه ای از جبر توپولوژیکی است جنبه های توپولوژیکی جبر توپولوژیکی را بررسی می کند که این شامل مطالعه همه خواص توپولوژیکی از جایگاه ساختار جبری کاملا وابسته به آن می باشد.

---

J.dieudonne<sup>۱</sup>

Pontryagin<sup>۲</sup>

A. Weil<sup>۳</sup>

# فصل ١

تعريف و مقدمات

## ۱-۱ مقدمه

در فصل اول تعاریف و مفاهیم مقدماتی از فضاهای توپولوژیکی و ساختارهای جبری برای آشنایی بیشتر با موضوع پایان نامه بیان شده است. تعاریف و قضایای این فصل را می‌توان در اکثر کتاب‌های توپولوژی یافت، به خصوص قضایای این فصل از کتاب انگلکینک<sup>۱</sup> مورد استفاده قرار گرفته است. در فصل بعدی با برخی مفاهیم نیم فیلترها و بعضی خواص آن‌ها آشنا می‌شویم. سپس برای آشنایی بیشتر با این مفاهیم، خواص و قضایایی از آن‌ها را بیان و اثبات می‌کنیم. فصل سوم را با معرفی فضاهای چند پوششی آغاز کرده و اطلاعات لازم و مرتبط با فضاهای چند پوششی جمع آوری شده که در آن عمل ضرب نیم مستقیم فضاهای چند پوششی را تعریف می‌کنیم. در بخش بعدی آن با خاصیت  $F$ -منجر در فضاهای چند پوششی آشنا می‌شویم. سپس این خاصیت را در گروه واره‌های (نیمه) چند پوششی نشان می‌دهیم. در ادامه به دنبال بررسی این خاصیت در گروه‌های توپولوژیکی و مونوئیدهای توپولوژیکی می‌پردازیم. این نتایج ابزارهای مورد نیاز برای اثبات قضایا در بخش پایانی را فراهم می‌آورد.

## ۲-۱ گروه

تعریف ۱.۱.۱: مجموعه  $S$  همراه با عمل دوتایی  $S \times S \rightarrow S$  : . بینوئید نامیده می‌شود. در صورتی که عمل دوتایی شرکت پذیر باشد مجموعه  $S$  نیم گروه نامیده می‌شود.

تعریف ۲.۱.۱: عنصر  $e$  از نیم گروه  $S$  را همانی گوییم، اگر

$$\forall x \in S \quad xe = x = ex$$

تعریف ۳.۱.۱: نیم گروه  $S$  که دارای عضو همانی باشد مونوئید نامیده می‌شود.

تعریف ۴.۱.۱: فرض کنید نیم گروه  $S$  شامل همانی باشد. عنصر  $a$  را در  $S$  معکوس

---

Engelking<sup>۱</sup>

پذیر گوییم، اگر عنصری مانند  $b$  از  $S$  یافت شود که  $.ab = ba = e$

**تعريف ۵.۲.۱:** اگر هر عنصر نیم گروه  $S$  که شامل همانی است معکوس پذیر باشد را یک گروه نامیم.

**مثال ۶.۲.۱:**  $\mathbb{Z}$  و  $\mathbb{Q}$  با عمل ضرب نیم گروه هایی هستند که گروه نمی باشند.

**مثال ۷.۲.۱:**  $\mathbb{Z}$  با عمل جمع و  $\mathbb{Q}^*$  و  $\mathbb{R}^*$  با عمل ضرب گروه می باشند.

**تعريف ۸.۲.۱:** زیرمجموعه  $A$  از گروه  $S$  را متقارن گوییم اگر  $.A = A^{-1}$

**تعريف ۹.۲.۱:** زیرمجموعه  $H$  از گروه  $G$  زیر گروه نامیده می شود، اگر به ازای هر  $a$  و  $b$  متعلق به  $H$ ،  $.ab^{-1} \in H$ .

**تعريف ۱۰.۲.۱:** فرض کنید  $H$  زیر گروهی از گروه  $G$  باشد و  $a \in G$ . آن گاه مجموعه های  $aH$  و  $Ha$  به ترتیب همدسته های چپ و راست  $H$  در  $G$  نامیده می شوند.

**تعريف ۱۱.۲.۱:** فرض کنید  $H$  یک زیر گروه از گروه  $G$  باشد. اگر برای هر  $a \in G$  داشته باشیم  $.a^{-1}Ha = Ha$  یا  $.Ha = a^{-1}Ha$  یا زیر گروه نرمال از  $G$  نامیده می شود.

**تعريف ۱۲.۲.۱:** فرض کنید  $G$  و  $H$  دو نیم گروه باشند. یک هم ریختی از نیم گروه  $H$  به نیم گروه  $S$  نگاشتی مانند  $f : H \rightarrow S$  است به طوری که  $.f(ab) = f(a)f(b)$

**تعريف ۱۳.۲.۱:** هم ریختی که یک و برو باشد یک ریختی نامیده می

شود.

### ۱-۳ فضاهای توپولوژیکی

تعریف ۱.۳.۱: فرض کنید  $X$  مجموعه‌ای غیر تهی و گردایه ای از زیر مجموعه‌های  $X$  باشد، یعنی

$\tau$  را یک توپولوژی روی  $X$  نامیم، هرگاه

$$X \in \tau \text{ و } \phi \in \tau \quad (1)$$

اگر  $U_1, U_2 \in \tau$  آن گاه  $U_1 \cap U_2 \in \tau$  (۲)

اگر به ازای هر  $i \in I$   $U_i \in \tau$  آن گاه  $\bigcup_{i \in I} U_i \in \tau$ . (۳)

به هر یک از اعضای  $\tau$  یک مجموعه باز و به مجموعه‌هایی که متمم آن‌ها باز است، بسته گفته می‌شود.

در ادامه منظور از فضای توپولوژیکی  $(X, \tau)$  خواهد بود.

تعریف ۲.۳.۱: کوچک ترین توپولوژی که فقط شامل  $\phi$  و  $X$  است توپولوژی ناگسسته و

توپولوژی که شامل تمام زیر مجموعه‌های  $X$  باشد توپولوژی گسسته نامیده می‌شود.

تعریف ۳.۳.۱: توپولوژی  $\tau_1$  را قوی تراز توپولوژی  $\tau_2$  (توپولوژی  $\tau_2$  را ضعیف تراز  $\tau_1$ ) نامیم اگر  $\tau_2 \subseteq \tau_1$ .

اگر روی یک مجموعه توپولوژی‌های متعددی تعریف شود، توپولوژی ناگسسته ضعیف

ترین و توپولوژی گسسته قوی ترین توپولوژی خواهد بود.

تعریف ۴.۳.۱: فرض کنید  $(X, \tau)$  یک فضای توپولوژیکی باشد گردایه  $B$  از زیر مجموعه

های باز  $X$  یک پایه برای  $\tau$  گفته می‌شود، اگر هر مجموعه باز  $U \in \tau$ ، اجتماعی از عناصر  $B$  باشد.

**گزاره ۵.۳.۱:** هر پایه در شرایط زیر صدق می کند:

(۱) برای هر  $U \subseteq U_1 \cap U_2$  و هر نقطه  $U_1, U_2 \in \mathcal{B}$ ،  $x \in U_1 \cap U_2$  چنان موجود است که

(ب)  $x \in U$ . به عبارت دیگر برای هر  $U \in \mathcal{B}$ ،  $x \in X$  چنان موجود است که  $X = \bigcup\{U : U \in \mathcal{B}\}$

**تعریف ۶.۳.۱:** خانواده  $\tau \subseteq p$  یک زیرپایه برای  $X$  نامیده می شود، اگر اشتراک متناهی از عناصر  $p$  پایه ای برای  $X$  باشد.

**تعریف ۷.۳.۱:** خانواده  $\mathcal{B}(x)$  از همسایگی های  $x$  پایه ای برای  $X$  در نقطه  $x$  نامیده می شود، اگر برای هر همسایگی  $V$  از  $x$ ،  $U \in \mathcal{B}(x)$  وجود داشته باشد که

## ۱-۴ توابع پیوسته

**تعریف ۱.۴.۱:** فرض کنید  $X$  و  $Y$  دو فضای توپولوژیکی و  $f : X \rightarrow Y$  باشد. در این صورت  $f$  را در  $x \in X$  پیوسته گویند، هرگاه به ازای هر مجموعه باز شامل  $f(x)$  مانند  $V$ ، مجموعه بازی مانند  $U$  شامل  $x$  وجود داشته باشد به طوری که  $f(U) \subseteq V$ .

**قضیه ۲.۴.۱:** فرض کنید  $X$  و  $Y$  دو فضای توپولوژیکی دلخواه باشند و  $f : X \rightarrow Y$  یک تابع باشد. در این صورت گزاره های زیر معادل اند:

(۱)  $f$  پیوسته است.

(۲) به ازای هر مجموعه باز مانند  $U$  در  $Y$ ،  $f^{-1}(U)$  در  $X$  باز است.

(۳) به ازای هر مجموعه بسته مانند  $F$  در  $Y$ ،  $f^{-1}(F)$  در  $X$  بسته است.

(۴) به ازای هر  $B \subseteq Y$ ،  $\overline{f^{-1}(B)} \subseteq f^{-1}(\overline{B})$

(۵) به ازای هر  $A \subseteq X$ ،  $f(\overline{A}) \subseteq \overline{f(A)}$

## ۱-۵ فضاهای فشرده

تعریف ۱.۵.۱: فرض کنید  $X$  یک مجموعه و  $A \subseteq X$  باشد. گردایه  $\mathcal{C}$  از زیرمجموعه‌های  $X$  را یک پوشش برای  $A$  (یا یک پوشش  $A$ ) گویند، در صورتی که  $A \subseteq \bigcup_{C \in \mathcal{C}} C$ . به بیان دیگر، گویند  $\mathcal{C}$  مجموعه  $A$  را می‌پوشاند.

تعریف ۲.۵.۱: فضای  $X$  را فشرده گویند، هرگاه هر پوشش باز  $X$  دارای یک زیرپوشش متناهی باشد. به عبارت دیگر، هرگاه  $\mathcal{C}$  پوشش باز دلخواهی برای  $X$  باشد، آنگاه  $\mathcal{C}$  اعضایی مانند

$$X = \bigcup_{i=1}^n C_i, C_1, C_2, \dots, C_n \text{ داشته باشد به طوری که}$$

قضیه ۳.۵.۱: هر زیرمجموعه بسته یک فضای فشرده، فشرده است.

قضیه ۴.۵.۱: فرض کنید  $X$  و  $Y$  دو فضای توپولوژیکی و  $f : X \rightarrow Y$  تابعی پیوسته باشد. اگر  $X$  فشرده باشد، آنگاه  $f(X)$  فشرده است.

## ۱-۶ اصول جداسازی

تعریف ۱.۶.۱: فضای توپولوژیکی  $X$  را یک فضای  $T_0$  گوییم، هرگاه برای هر دو نقطه متمایز از آن مجموعه بازی موجود باشد که یک و تنها یکی از آن ها را شامل شود.

تعریف ۲.۶.۱: فضای توپولوژیکی  $X$  گفته می‌شود، اگر برای هر دو نقطه متمایز  $x$  و  $y$  از آن مجموعه‌های بازی مانند  $U$  و  $V$  موجود باشد که  $x \in U$  و  $y \in V$  و  $x \notin V$  و  $y \notin U$ .

**تعريف ۳.۶.۱:** فضای توپولوژیکی  $X$  یک فضای  $T_2$  یا هاسدورف<sup>۲</sup> است، هرگاه برای هر دو نقطه متمایز  $x$  و  $y$  از آن، مجموعه‌های باز  $U$  و  $V$  موجود باشند که دارای اشتراک تهی هستند و  $U \in V$

$$. y \in V$$

**تعريف ۴.۶.۱:** فضای توپولوژیکی  $X$  را منظم گوییم، هرگاه  $X$  یک فضای  $T_1$  باشد که برای  $x \in X$  و زیرمجموعه بسته  $F$  از  $X$  که  $x$  را شامل نمی‌شود، زیرمجموعه‌های باز جدا از هم  $U$  و  $V$  موجود باشند به قسمی که  $. F \subseteq V$  و  $x \in U$

**تعريف ۵.۶.۱:** فضای توپولوژیکی  $X$  را  $T_3$  گوییم، هرگاه منظم و  $T_0$  باشد.

**تعريف ۶.۶.۱:** فضای توپولوژیکی  $X$  را کاملاً منظم گوییم، هرگاه  $X$  یک فضای  $T_1$  باشد که برای هر  $x \in X$  و هر زیرمجموعه بسته  $F \subseteq X$  که  $x$  را شامل نمی‌شود، تابع پیوسته  $f : X \rightarrow [0, 1]$  موجود باشد چنان که  $f(F) = 0$  و  $f(x) = 1$

**تعريف ۷.۶.۱:** فضای توپولوژیکی  $X$  فضای  $T_{3\frac{1}{2}}$  یا فضای تیخونوف<sup>۳</sup> گفته می‌شود، اگر  $X$  فضای  $T_1$  و کاملاً منظم باشد.

**تعريف ۸.۶.۱:** فضای توپولوژیکی  $X$  را نرمال گوییم، هرگاه  $X$  یک فضای  $T_1$  باشد که برای زیرمجموعه‌های بسته جدا از هم  $F$  و  $K$  از آن، بتوان زیرمجموعه‌های باز جدا از هم  $U$  و  $V$  را یافت چنان که  $K \subseteq V$  و  $F \subseteq U$

**تعريف ۹.۶.۱:** فضای توپولوژیکی  $X$ ،  $T_4$  نامیده می‌شود، هرگاه  $T_1$  و نرمال باشد.

---

Hausdorff<sup>r</sup>  
Tychonoff<sup>r</sup>

**گزاره ۱۰.۶.۱:** فرض کنید  $X$  یک فضای  $T_i$  باشد. آنگاه زیرفضای آن نیز یک فضای  $T_i$  خواهد بود ( $i \leq \frac{1}{3}$ ).

## ۷-۱ اصول شمارایی

**تعریف ۱.۷.۱:** هر مجموعه از اعداد اصلی با رابطه ( $\leq$ ) خوش ترتیب است و بنابراین مجموعه تمام اعداد اصلی به شکل  $|B|$  که در آن  $B$  پایه‌ای از فضای توپولوژیکی  $X$  است دارای کوچک‌ترین عضو است. این عدد اصلی وزن فضای توپولوژیکی  $X$  گفته می‌شود و با  $(W(X))$  نشان داده می‌شود.

**تعریف ۲.۷.۱:** فرض کنید  $X$  یک فضای توپولوژیکی و  $x \in X$  باشد. به کوچک‌ترین عدد اصلی به صورت  $|B(x)|$  که در آن  $(x)$   $B$  پایه‌ای برای  $x$  باشد مشخصه  $X$  در  $x$  گفته می‌شود و با  $\chi(x, (X, \tau))$  نمادگذاری می‌شود.

**تعریف ۳.۷.۱:** سوپریمم اعداد  $\chi(x, (X, \tau))$  برای هر  $x \in X$ ، مشخصه  $X$  نامیده می‌شود. این عدد اصلی با  $(\chi(X))$  نشان داده می‌شود.

**تعریف ۴.۷.۱:** اگر  $\chi(X) \leq N$  باشد، گوییم فضای توپولوژیکی  $X$  در اولین اصل شمارایی صدق می‌کند.

**تعریف ۵.۷.۱:** اگر  $N \leq W(X)$  گوییم فضای توپولوژیکی  $X$  در دومین اصل شمارایی صدق می‌کند. به عبارت دیگر خانواده شمارایی چون  $\{U_i\}_{i \in I} = A$  از همسایگی‌های باز  $X$  چنان باشد که هر مجموعه باز در  $X$  به صورت اجتماعی از عناصر  $A$  باشد.

**گزاره ۶.۷.۱:** فرض کنید فضای  $X$  در اولین (دومین) اصل شمارایی صدق کند، آن‌گاه هر

زیر فضای آن نیز در اولین (دومین) اصل شمارایی صدق می کند.

**تعریف ۷.۷.۱:** فضای  $X$  را لیندلوف<sup>۴</sup> گوییم، هرگاه هر پوشش باز آن زیرپوشش شمارایی داشته باشد.

**گزاره ۸.۷.۱:** زیرمجموعه بسته فضای لیندلوف، لیندلوف است.

**گزاره ۹.۷.۱:** هر فضای منظم و لیندلوف، نرمال است.

**گزاره ۱۰.۷.۱:** هر فضای که در دومین اصل شمارایی صدق کند، لیندلوف است.

## ۱-۸ همسان ریختی و خاصیت توپولوژیکی

**قضیه ۱.۸.۱:** فرض کنید  $X$  و  $Y$  دو فضای توپولوژیکی باشند و  $f : Y \rightarrow X$  یک تناظر یک به یک و برو باشد. در این صورت گزاره های زیر معادل اند:

(۱)  $f$  باز است.

(۲)  $f$  بسته است.

(۳)  $f^{-1}$  پیوسته است.

**تعریف ۲.۸.۱:** نگاشت دوسویی پیوسته  $f$  که در یکی از شرایط قضیه قبل صدق کند را یک همسان ریختی گوییم.

---

Lindelof<sup>۴</sup>

**تعريف ۳.۸.۱:** خاصیت  $\rho$  را توپولوژیکی گوییم اگر فضای توپولوژیکی  $(X, \tau)$  دارای خاصیت  $\rho$  باشد، آنگاه هر فضای همسان ریخت با آن نیز دارای خاصیت  $\rho$  باشد.

## ۹-۱ فیلترها

**تعريف ۱.۹.۱:** فرض کنید  $P(X)$  مجموعه همه زیرمجموعه‌های  $X$  باشد. برای هر  $\phi \neq X$  و  $F \subseteq P(X)$  را یک فیلتر روی  $X$  گوییم، هرگاه

(۱) اعضای  $F$  ناتهی باشند.

(۲) اشتراک هر تعداد متناهی از اعضای  $F$  عضو  $F$  باشد.

(۳) هر زیرمجموعه از  $X$  و شامل عضوی از  $F$ ، متعلق به  $F$  باشد، یعنی اگر  $A \subseteq B \subseteq X$  و  $B \in F$  باشد، آنگاه  $A \in F$ .

با توجه به شرط‌های (۱) و (۲) هر اشتراک متناهی از مجموعه‌های  $F$ ، ناتهی است. علاوه بر این شرط (۳) نتیجه می‌دهد که  $X$  نیز عضو  $F$  می‌باشد.

**تعريف ۲.۹.۱:** فیلتر  $F$  روی  $X$  آزاد نامیده می‌شود، هرگاه  $\cap F = \emptyset$  باشد.

**تعريف ۳.۹.۱:** فیلتر  $Y$  را تظریف  $F$  گوییم، هرگاه

**تعريف ۴.۹.۱:** فیلتر  $U$  را یک ابرفیلتر گوییم، اگر هیچ تظریف غیربدیهی نداشته باشد، به عبارت دیگر برای هر فیلتر  $F$  که  $U \subseteq F$ ، آنگاه  $U = F$ .

**تعريف ۵.۹.۱:** ابرفیلتر  $p$  ابرفیلتر آزاد روی  $X$  است، اگر  $p$  ابرفیلتری باشد که شامل

هیچ زیرمجموعه متناهی از  $X$  نیست.

## ۱۰-۱ متر و فضاهای متری پذیر

**تعریف ۱.۱۰.۱:**  $(X, d)$  را یک فضای متری گویند، هرگاه  $X$  یک مجموعه و تابع  $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$  روی مجموعه

تعریف شده باشد و به ازای هر  $x, y \in X$  داشته باشیم:

$$d(x, x) = 0 \quad (1)$$

$$d(x, y) > 0 \quad \text{اگر } x \neq y \quad (2)$$

$$d(x, y) = d(y, x) \quad (3)$$

$$d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y) \quad (4)$$

در این صورت مجموعه  $X$  را فضا و عناصر  $X$  را نقطه و تابع  $d$  را متر روی مجموعه  $X$  می‌نامند.  $d(x, y)$  را

فاصله بین  $x, y$  نامند.

**تعریف ۲.۱۰.۱:** فضای توپولوژیک  $X$  را متری پذیر گویند، اگر متر  $d$  روی مجموعه  $X$

موجود باشد، به طوریکه توپولوژی القائی توسط متر  $d$  با توپولوژی اصلی فضای  $X$  منطبق باشد.

**قضیه ۳.۱۰.۱:** هر فضای منظم  $X$  که دارای یک پایه شمارا باشد، متری پذیر است.

## ۱۱-۱ آشنایی با گروه های توپولوژیکی، پیراتوپولوژیکی و نیم توپولوژیکی

**تعریف ۱.۱۱.۱:** فضای توپولوژیکی  $G$  که در آن  $G$  یک گروه نیز است یک گروه نیم توپولوژیکی نامیده

می شود، اگر نگاشت  $(x, y) \rightarrow xy$  از  $G \times G$  به  $G$  نسبت به هر متغیر به طور جداگانه پیوسته باشد. به

عبارت دیگر به ازای هر مجموعه بازی از  $xy$  مانند  $W$ ، مجموعه بازی مانند  $U$  شامل  $x$  و بازی مانند  $V$  شامل

$.xV \subseteq W$  و  $Uy \subseteq W$  وجود داشته باشد که

**تعريف ۲.۱۱.۱:** فضای توپولوژیکی  $G$  که در آن  $G$  گروه نیز می باشد، گروه پیراتوپولوژیکی نامیده می شود، اگر نگاشت  $h : G \times G \rightarrow xy$  به روی  $G$  پیوسته باشد، یعنی به ازای هر بازی مانند  $W$  شامل  $xy$  بازی شامل  $U$  و بازی شامل  $y$  مانند  $V$  وجود داشته باشد که  $UV \subseteq W$ .

**تعريف ۳.۱۱.۱:** یک گروه پیراتوپولوژیکی که در آن نگاشت معکوس  $x^{-1}$  و ساختار  $k$  از  $G$  پیوسته باشد گروه توپولوژیکی نامیده می شود.

**نتیجه ۴.۱۱.۱:** هر گروه توپولوژیکی، گروهی پیراتوپولوژیکی و هر گروه پیراتوپولوژیکی یک گروه نیم توپولوژیکی می باشد.

**قضیه ۵.۱۱.۱:** گروه  $G$  همراه با توپولوژی  $\tau$  گروه توپولوژیکی است اگر و فقط اگر نگاشت  $\{(x,y) \mapsto xy^{-1}\}$  پیوسته باشد.

**قضیه ۶.۱۱.۱:** فرض کنید  $G$  یک گروه نیم توپولوژیکی باشد. آنگاه انتقال های چپ تحت عناصر  $G$ ، همسان ریختی هایی از  $G$  هستند.

**نتیجه ۷.۱۱.۱:** اگر  $G$  گروه نیم توپولوژیکی باشد، آن گاه انتقال های راست تحت عناصر  $G$  همسان ریختی هایی از  $G$  هستند.

**گزاره ۸.۱۱.۱:** فرض کنید  $G$  گروه نیم توپولوژیکی و  $A$  و  $B$  زیرمجموعه هایی از  $G$  و  $g \in G$  باشد. آن گاه  $(\bar{T})$  اگر  $A$  باز باشد،  $Ag$  و  $gA$  باز هستند.  
(ب) اگر  $A$  بسته باشد،  $Ag$  و  $gA$  بسته هستند.

- (ج) اگر  $A$  باز باشد،  $AB$  و  $BA$  باز هستند.
- (د) اگر  $A$  بسته و  $B$  متناهی باشد،  $AB$  و  $BA$  بسته هستند.

**قضیه ۹.۱۱.۱:** فرض کنید  $G$  گروه توپولوژیکی و  $\mathcal{B}$  یک پایه از همسایگی‌های باز حول همانی در  $G$  باشد آن گاه:

- . $V^2 \subseteq U$  به ازای هر  $V \in \mathcal{B}$  چنان موجود است که
- (ب)  $.Vx \subseteq U$  به ازای هر  $U \in \mathcal{B}$  و به ازای هر  $x \in U$  از  $\mathcal{B}$  چنان موجود است که
- (ج)  $.xVx^{-1} \subseteq U$  به ازای هر  $U \in \mathcal{B}$  و به ازای هر  $x \in G$  از  $\mathcal{B}$  چنان موجود است که
- (د)  $.W \subseteq U \cap V$  به ازای هر  $W \in \mathcal{B}$ ,  $U, V \in \mathcal{B}$  چنان موجود است که
- (ه)  $\bigcap_{U \in \mathcal{B}} U = \{e\}$  هاسدورف است اگر و فقط اگر  $G$  هاسدورف باشد، آن گاه
- . $V^{-1} \subseteq U$  برای هر  $V \in \mathcal{B}$ ,  $U \in \mathcal{B}$  چنان موجود باشد که

## ۱۲-۱ گروه‌های توپولوژیکی آزاد

در این قسمت مفهوم گروه‌های جبری آزاد را به گروه‌های توپولوژیکی توسعی دهیم و نشان می‌دهیم که اگر  $X$  فضای توپولوژیکی کاملاً منظم باشد، آن گاه گروه توپولوژیکی آزاد  $F(X)$  وجود دارد و از نظر یک‌یختی، گروه توپولوژیکی منحصر به فرد است.

- تعريف ۱۲.۱:** رسته دسته‌ای از اشیا می‌باشد مانند  $A, B, C, \dots$  به همراه
- (۱) یک دسته از مجموعه‌ها که به صورت  $hom(A, B)$  نمایش داده می‌شوند (هر زوج دلخواه در رسته بوده و هر عنصر  $hom(A, B)$  را یک ریخت از  $A$  به  $B$  نامیده و به صورت  $f : A \rightarrow B$  نمایش می‌دهند).
- (۲) برای هر دسته سه تایی  $(A, B, C)$  از اعضای رسته یک تابع به صورت زیر وجود دارد: