



دانشکده علوم ریاضی

پایان نامه دوره کارشناسی ارشد رشته ریاضی محض
(هندسه دیفرانسیل)

موضوع:

خمینه های متقارن همدیس و خمینه های شبه همدیس ریمانی
بازگشتی

استاد راهنما:

دکتر ابوالفضل طالشیان

استاد مشاور:

دکتر مهدی رفیعی راد

نگارش:

فرشته محمودیان بالادهی

تیرماه ۹۱

تقدیم به :

پدر و مادر عزیزم

به پاس عاطفه سرشار و گرمای امیدبخش وجودشان که در این سردترین روزگاران بهترین پشتیبان است.

به پاس قلبهای بزرگشان که فریادرس است و سرگردانی و ترس در پناهمان به شجاعت می گراید.

و به پاس محبت های بی دریغ شان که هرگز فروکش نمیکنند.

ریاسکزاری

ریاس و شمای بی حد بر آرتان صفاً همتای احدیت که در کمال رانقده نهایت عطا و نعت رخصت تمام این پایان نامدا به بنده عطا فرموده است.

بر خود لازم و لازم که تا بدین فریاده از زحمات بی یخ، تلاش های بی وقفه و راهزما بی پای ارز شانه دگر اگرامن جناب آقای دکتر کلاذ لفضل طاشیان تسکرو قدردانیم.

همچنین از زحمات استاد مشاورم جناب آقای دکتر فیض کمال تسکرو دارم.

از آقایان دکتر علی مراد افروزی و دکتر تره توی که زحمت داوری این پایان نامه را بر عهده گرفتند و همچنین آقای هکیم تیرمدی که به عنوان نماینده تحریلات تکمیل حضور داشتند قدردانی من نمایم.

ریاس و یکدیگانم را بر همدان و همراهم و هر گامی پدر و مادر مهربانم که ت های بی دریغشان فروکش زین تقدیرم من کنم.

سگس خدا که هر چه طلب کردم از خدا بر نه ت های همت خود کامران شدم.

فرشته محمد ودیان

ترماه ۹۱

چکیده

دردزینسکی و روتر [۲] در سال ۱۹۷۷، خمینه های متقارن همدیس را بررسی کردند، همچنین کوان و بک [۱۱] در سال ۲۰۰۴، خمینه های بازگشتی همدیس را مورد مطالعه قرار دادند. یانو و ساواکی [۱۳] در سال ۱۹۶۸، اولین بار کشان خمیدگی شبه همدیس را معرفی کردند که شامل هر دوی کشان خمیدگی همدیس و کشان خمیدگی هم دوری می باشد.

$$W_{jkl}^m = -(n-2)bc_{jkl}^m + [a+(n-2)b] \tilde{C}_{jkl}^m$$

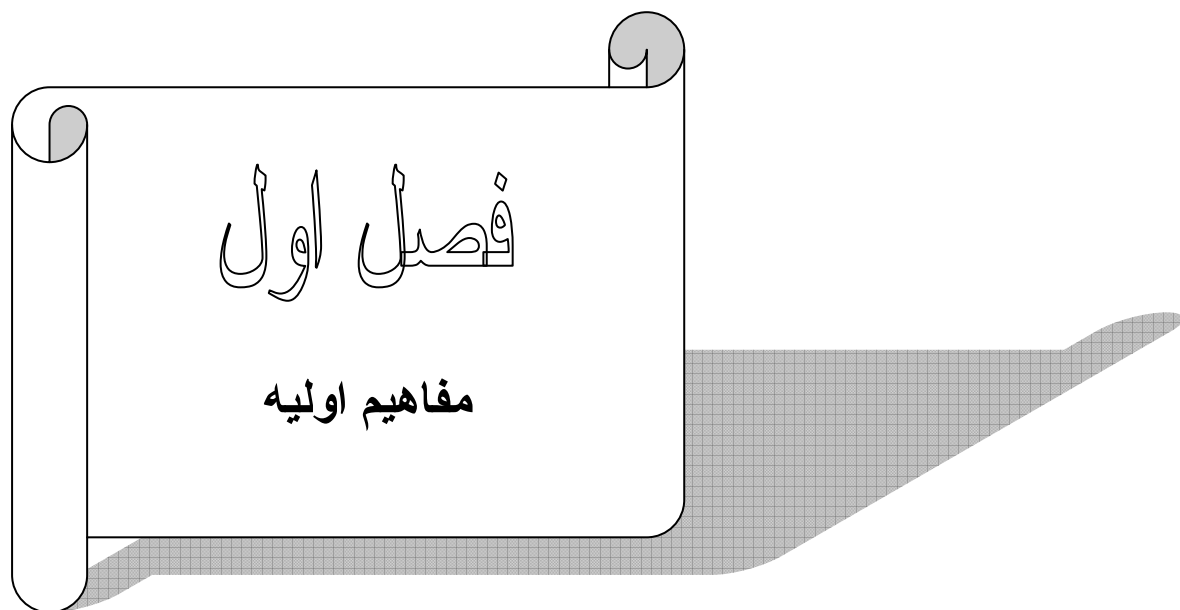
در این پایان نامه، ابتدا خمینه های متقارن همدیس و سپس خمینه های متقارن شبه همدیس تعریف و مورد بررسی قرار گرفت و نتایج جالبی بدست آمد. فصل چهارم این پایان نامه شامل سه بخش است که در واقع از دو مقاله تشکیل شده است. در مقاله اول نشان داده شده است که یک خمینه ریمانی بازگشتی همدیس M با همبندی ریمانی ∇ و همراه با کشان خمیدگی همدیس همساز، متقارن همدیس است. و در مقاله دوم نشان داده شده که یک خمینه ریمانی شبه بازگشتی که دارای کشان خمیدگی شبه همدیس همساز است، متقارن همدیس است.

واژه های کلیدی: کشان خمیدگی همدیس، کشان خمیدگی شبه همدیس، متقارن همدیس، بازگشتی همدیس، بازگشتی ریچی، خمینه های ریمانی.

فهرست مندرجات

۱	مفاهیم و قضایای مقدماتی	۱
۲	۱.۱ خمینه	۲
۷	۲.۱ بردارهای مماس و فضای مماس	۷
۹	۳.۱ توابع I-خطی و I-فرمی ها	۹
۱۲	۴.۱ دیفرانسیل گیری نسبی و مشتق	۱۲
۱۴	۵.۱ مشتق همورد	۱۴
۱۷	۶.۱ گرادیان و نگاشت مشتق	۱۷
۲۳	۲ خمینه های ریمانی	۲۳
۲۴	۱.۲ کشان	۲۴
۲۶	۲.۲ همبندی آفین	۲۶
۳۳	۳.۲ کشان خمیدگی از یک همبندی آفین	۳۳
۳۵	۴.۲ خمینه های ریمانی	۳۵
	۳ خمینه های انیشتین	
۴۶	۱.۳ کشان ریچی	۴۶
۵۲	۲.۳ خمینه های انیشتین	۵۲
۶۰	۳.۳ خمینه های شبه انیشتین	۶۰

۶۸	۱.۴	خمینه همدیس
۷۱	۲.۴	خمینه شبه همدیس
۷۸		واژه نامه انگلیسی به فارسی
۸۴		کتاب نامه



۱-۱-۱ خمینه

۱-۱-۲ **تعریف فضای آفین** [۲۳, ۳۰]: فرض کنیم A یک مجموعه غیر تهی و V یک فضای برداری روی میدان F باشد. اگر برای تبدیل $\varphi: A \times A \rightarrow V$ باضابطه $\varphi(p, q) = \overline{pq} \in V$ به ازای نقاط r, q, p در A روابط زیر برقرار باشد، A را یک فضای آفین می نامند.

$$\overline{pr} = \overline{pq} + \overline{qr} \quad \text{داشته باشیم } A \text{ در } r \text{ و } q, p$$

(ب) برای هر نقطه انتخابی p در A و بردار α در V ، نقطه یکتای q در A وجود داشته باشد به قسمی که $\overline{pq} = \alpha \in V$.

در اینجا p نقطه ابتدا و q نقطه انتها است. بعد A همیشه با بعد V برابر است. مجموعه A یک مجموعه از نقاط است. گاهی مجموعه A را یک مجموعه نقطه‌ای و فضای آفین A را یک فضای نقطه‌ای نامند.

۱-۱-۲ [۲۴] **تعریف: فضای X** ، فضای ضرب داخلی نامیده می شود هرگاه ضرب داخلی

$$\text{روی } X \text{ که با نگاشت } \begin{cases} g: X \times X \rightarrow R \\ g(x, y) = \langle x, y \rangle \end{cases} \text{ معرفی می شود دارای خواص زیر باشد}$$

$$1. \langle x, y \rangle > 0, \quad \text{برای هر } x \in X, x \neq 0, \quad \langle 0, 0 \rangle = 0.$$

$$2. \langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle \quad \text{برای هر } x, y \in X.$$

$$3. \langle \lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2, y \rangle = \lambda_1 \langle x_1, y \rangle + \lambda_2 \langle x_2, y \rangle.$$

برای هر $\lambda_1, \lambda_2 \in R$ و هر $x_1, x_2, y \in X$

$$\text{و نیز داریم } \|x\| = \langle x, x \rangle^{\frac{1}{2}}.$$

اگر $\|x\| = 1$ یعنی $\langle x, x \rangle = 1$ ، آنگاه بردار $x \in X$ را بردار واحد گویند و یک زیر مجموعه غیر تهی $\{x_1, \dots, x_n\}$ از X را مجموعه متعامد می نامند هرگاه دو شرط زیر برقرار باشد.

$$\text{الف- } \|x_i\| = 1 \text{ یعنی } \langle x_i, x_j \rangle = 1 \text{ برای همه } i = j$$

۱- Manifold

ب- $\langle x_i, x_j \rangle = 0$ برای همه $i \neq j$

۳-۱-۱-۱ تعریف [۳۰]: اگر روی فضای برداری R^n یک ضرب داخلی تعریف کنیم، یعنی:

$$\langle \cdot \rangle : R^n \times R^n \longrightarrow R$$

$$(x, y) \longrightarrow \langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

آنگاه $(R, \langle \cdot \rangle) = E^n$ را فضای اقلیدسی نامند. و با استفاده از

$$d : E^n \times E^n \longrightarrow R$$

$$(x, y) \longrightarrow d(x, y) = \|x, y\| = \sum_{i=1}^n (y_i - x_i)^2$$

یک متر روی E^n تعریف می شود. پس E^n یک فضای متری است.

۴-۱-۱-۱ تعریف [۴, ۳۰]: اگر x یک نقطه در E^n باشد آنگاه $\overline{e_0 x}$ بر اساس میدان استاندارد n

وجهی متعامد اقلیدسی عبارت است از $\overline{e x} = \sum_{i=1}^n x_i \cdot \overline{e e_i}$ که $x_i : E^n \longrightarrow R$ را توابع

مختصاتی اقلیدسی و n تایی $\{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ را مجموعه مختصات اقلیدسی گویند.

۵-۱-۱-۱ تعریف [۲۹]: فرض کنیم X یک مجموعه غیر تهی و τ مجموعه‌ای از زیر

مجموعه‌های باز X باشد، اگر شرایط زیر

۱- X و \emptyset عضو τ باشند.

۲- برای هر $U \in \tau$ و $V \in \tau$ $V \cap U \in \tau$

۳- برای هر i در I اگر $U_i \in \tau$ باشد، آنگاه داشته باشیم $\bigcup_{i \in I} U_i \in \tau$

برقرار باشند آنگاه τ را روی X یک توپولوژی و ساختمان (X, τ) را یک فضای توپولوژی گویند.

۶-۱-۱-۱ تعریف همانسانی^۱ [۲۴, ۲۷]: فرض کنیم X و Y دو فضای توپولوژی باشند. اگر

نگاشت

۱- Homomorphism

$f: X \rightarrow Y$ پیوسته و همچنین f^{-1} وجود داشته و پیوسته باشد، آنگاه f از X به Y یک همانسانی (همانریختی یا همئومورفیسم) است و وقتی f از X به Y یک همانسانی باشد، گوییم X و Y همانسانند (همانریختند یا همئومرفند).

۱-۱-۱ فضای هاسدورف^[۲۹, ۲۴]: فضای توپولوژی (X, τ) را یک فضای هاسدورف گویند هرگاه برای هر دو نقطه متمایز x و y یک همسایگی از x مانند V و یک همسایگی از y مانند U وجود داشته باشد به قسمی که

$$V \cap U = \emptyset$$

بعنوان مثال فضای اقلیدسی E^n ، یک فضای هاسدورف است.

۱-۱-۸ **تعریف (خمینه توپولوژی)**[۲۹]: فرض کنیم X یک فضای توپولوژی n بعدی باشد. اگر برای X ویژگی های زیر برقرار باشد، آنگاه X را یک خمینه توپولوژی گویند.
 الف) X یک فضای هاسدورف باشد.
 ب) هر زیر مجموعه باز از X با E^n یا با زیر مجموعه ای از E^n همانریخت باشد.
 ج) X به وسیله تعداد شمارش پذیری از مجموعه های باز پوشانده شود.

۱-۱-۹ **تعریف** [۲۹]: فرض کنیم U در E^n یک مجموعه باز باشد. اگر تابع $f: U \rightarrow R$ پیوسته و از هر مرتبه ای کلیه مشتق های جزئی اش وجود داشته و پیوسته باشند، آنگاه تابع f را دیفرانسیل پذیر گویند. وقتی تابعی از هر مرتبه ای دارای کلیه مشتق های جزئی باشد در آن صورت تابعی از رده C^∞ نامیده می شود و می نویسیم $f \in C^\infty(U, R)$.
توجه: برای دیفرانسیل پذیری از مرتبه K داریم $f \in C^k(U, R)$.

۱-۱-۱۰ **تعریف (وابریختی)**^(۲)[۴, ۲۹]: فرض کنیم U و V زیر مجموعه های باز فضای

اقلیدسی E^n باشند. اگر تابع، $g: U \rightarrow V$ در ویژگی های زیر صدق کند

- ۱- Hausdorff space
- ۲- Diffeomorphism

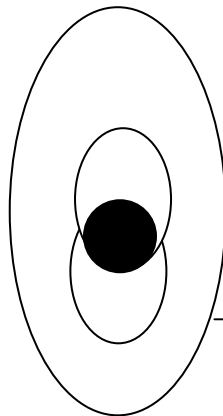
$$g \in C^\infty(U, V) \quad -1$$

$$g^{-1} \in C^\infty(V, U) \text{ وجود داشته و } g^{-1}: V \longrightarrow U \quad -2$$

آنگاه g را ابرریختی (دیفئومورفیسم) نامند و U و V را ابرریخت گویند.

۱-۱-۱-۱ تعریف [۲۹، ۲۴]: فرض کنیم M یک مجموعه و U یک زیرمجموعه باز از M باشد، اگر برد تابع یک به یک $x: U \subset M \longrightarrow R^n$ زیرمجموعه‌ی باز R^n باشد آنگاه $\{U, x\}$ را یک نقشه n بعدی گویند و با استفاده از توابع تصویری $p_i: R^n \longrightarrow R$ یک چنین نقشه‌ای روی قلمروش U ، یک مجموعه از توابع مختصاتی $x_i = p_i \circ x$ را تعریف می‌کند به طوریکه همچنین $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$. همچنین $x(m) = (x_1(m), x_2(m), \dots, x_n(m))$ یک مجموعه مختصاتی موضعی در نقطه $m \in U$ است.

۱-۱-۲-۱ تعریف [۲۹، ۱۱]: به گردهای M از نقشه‌ها که قلمرویشان تمام مجموعه M را می‌پوشاند یک اطلس از M به R^n گفته می‌شود و با A نمایش می‌دهند. چنین اطلسی را C^∞ گویند اگر برای هر دو نقشه‌ی x و y از اطلس A که اشتراك قلمروهایشان تهی نباشد $x \circ y^{-1}: R^n \longrightarrow R^n$ یک ابرریختی باشد.



۱-۱-۱۳ **تعریف [۴]:** یک اطلس C^∞ از یک مجموعه M را کامل گویند اگر مشمول در اطلس C^∞ دیگری نباشد. یک اطلس کامل C^∞ از مجموعه M به توی R^n یک ساختار C^∞ ، از بعد n را روی M تعیین می نماید. در اینصورت مجموعه M با ساختار C^∞ ارائه شده n بعدی، یک خمینه دیفرانسیل پذیر (منیفلد دیفرانسیل پذیر) n بعدی نامیده می شود.

۱-۱-۱۴ **تعریف [۲۹]:** نقشه ای از اطلس کامل که یک ساختار C^∞ روی خمینه M ایجاد می کند، یک نقشه از خمینه نامیده می شود و قلمرویش، قلمروی مختصاتی خمینه است.

۱-۱-۱۵ **تعریف [۲۴, ۲۹]:** فرض کنیم خمینه های دیفرانسیل پذیر M و M' به ترتیب از بعد n و n' باشند و $f: M \rightarrow M'$ یک تابع باشد. فرض کنیم m نقطه ای از قلمروی تابع f بوده با انتخاب نقشه های x و x' به ترتیب در m و $f(m)$ تابع

$$F = x' \circ f \circ x^{-1}: R^n \rightarrow R^{n'}$$

یک نمایشگر مختصاتی f نامیده می شود.

اگر F در xm از رده ی C^∞ باشد، آنگاه f را در m دیفرانسیل پذیر گویند.

$$\begin{array}{ccc} m & M \xrightarrow{f} & M' & fm \\ \downarrow x & & \downarrow x' & \\ xm & R^n \xrightarrow{F} & R^{n'} & F(xm) \end{array}$$

$$F = x' \circ f \circ x^{-1}: R^n \rightarrow R^{n'}$$

توجه: دیفرانسیل پذیری f در m مستقل از انتخاب نمایشگر مختصاتی است. به فرض $G = y' \circ y^{-1}$ نمایشگر مختصاتی دیگری باشد. اگر F در xm از رده ی C^∞ باشد آنگاه $(y' \circ x'^{-1}) \circ F \circ (x \circ y^{-1})$ در ym از رده ی C^∞ است. لازم نیست که این تابع برابر G باشد اما یقیناً یک تحدید از G است و لذا خود در ym از رده C^∞ است. تابع $f: M \rightarrow M'$ دیفرانسیل پذیر است اگر در هر نقطه از قلمرویش دیفرانسیل پذیر باشد.

۲-۱ بردارهای مماس و فضای مماس

۱-۲-۱ تعریف [۲۵]:

دوتائی (p, v) در E^n را در نظر می‌گیریم، p نقطه اثر و v را يك بردار مماس در نقطه p از E^n می‌نامند. مجموعه بردارهای مماس در نقطه p از E^n را به صورت $T_p(E^n)$ نشان می‌دهند و آن را فضای مماس در نقطه p می‌گویند.

توجه: از این پس $(v, p) \in T_p(E^n)$ را با v_p نمایش می‌دهیم، و $T_p(E^n)$ با عمل جمع و ضرب عددی يك فضای برداری است.

$$\oplus : T_p(E^n) \times T_p(E^n) \longrightarrow T_p(E^n)$$

$$(v_p, u_p) \longrightarrow v_p \oplus u_p = (p, v+u) = (v+u)|_p$$

$$\square : R \times T_p(E^n) \longrightarrow T_p(E^n)$$

$$(\lambda, v_p) \longrightarrow \lambda \cdot (v_p) = (p, \lambda v) = \lambda v_p$$

که در اینجا ساختمان $\{T_p(E^n), \oplus, R, +, \cdot, \otimes\}$ روی میدان حقیقی R يك فضای برداری است بنابراین اگر V فضای برداری E^n باشد، فضای مماس را به‌طور خلاصه به صورت زیر ارائه می‌کنیم

$$T_p(E^n) = \{(p, v) : v \in V, p \in E^n\}$$

۲-۲-۱ تعریف [۸, ۲۳]:

اگر $U \subseteq E^n$ و U مجموعه باز باشد، تابع

$$X : U \longrightarrow \bigcup_{p \in U} T_p(U)$$

با ضابطه $X(p) = X_p$ تابعی است که نقطه p از U را به فضای برداری X_p از $\bigcup_{p \in U} T_p(U)$

می‌نگارد و آن را میدان برداری روی U می‌گویند.

حال تابع زیر را می توان تعریف کرد

$$\begin{aligned} \pi: \bigcup_{p \in U} T_p(U) &\longrightarrow U \\ X_p &\longrightarrow p \end{aligned}$$

و آن را تصویر طبیعی نامند و البته خود $\pi \circ X = I: U \longrightarrow U$ يك تابع همانی است. اگر به جای فضای اقلیدسی E^n يك خمینه مانند M در نظر گرفته شود آن گاه تبدیل X به صورت زیر است

$$\begin{aligned} X: M &\longrightarrow \bigcup_{p \in M} T_p(M) \\ p &\longrightarrow X(p) = X_p \in T_p(M) \end{aligned}$$

به طوریکه اگر

$$\begin{aligned} \pi: \bigcup_{p \in U} T_p(U) &\longrightarrow U \\ X_p &\longrightarrow P \end{aligned}$$

تصویر طبیعی باشد و

$$\begin{aligned} \pi \circ X = I: M &\longrightarrow M \\ P &\longrightarrow P \end{aligned}$$

آن گاه X يك میدان برداری روی خمینه M است.

۳-۲-۱-۱ تعریف [۷, ۲۳]:

مجموعه میدان های برداری روی M را با $\chi(M)$ نمایش می دهند که يك فضای میدان برداری را تشکیل می دهند

$$\chi(M) = \left\{ X \mid X: M \longrightarrow \bigcup_{p \in M} T_p(M) \right\}$$

بنابراین

$$\begin{aligned} \oplus: \chi(M) \times \chi(M) &\longrightarrow \chi(M) \\ (X, Y) &\longrightarrow X \oplus Y \end{aligned}$$

برای هر p در M ، $(X + Y)_p = X_p + Y_p$ و $(\chi(M), +)$ يك گروه تعویض پذیر است.

ضرب عددی با میدان های برداری (فضای برداری) عبارت است از

$$\square : R \times \mathcal{X}(M) \longrightarrow \mathcal{X}(M)$$

$$(k, X) = kX$$

$$\forall p \in M \Rightarrow (kX)_p = k\bar{X}_p$$

پس ویژگی های فضای برداری در آن صدق می کند یعنی ساختمان $\{\mathcal{X}(M), \oplus, R, +, \cdot, \otimes\}$ يك فضای برداری است. این فضای برداری را روی خمینه M یا فضای اقلیدسی E^n ، يك فضای میدان برداری گویند که به صورت $\mathcal{X}(E^n)$ هم ارائه می شود.

۱-۲-۴: تعریف (دوگان فضای مماس) [۲۵]:

دوگان فضای مماس $T_p(E^n)$ را با $T_p^*(E^n)$ نشان می دهیم

$$T_p^*(E^n) = \{V_p^* | V_p^* : T_p(E^n) \rightarrow R\}$$

که V_p^* دوگان بردار مماس V_p است.

۱-۳-۳: توابع r -خطی و 1 -فرمی ها

۱-۳-۱: تعریف (۱-فرمی) [۲۵]:

فرض کنید $T_p^*(E^n)$ دوگان فضای مماس E^n در نقطه p باشد اگر تابع

$$\psi : E^n \rightarrow \bigcup_{p \in E^n} T_p^*(E^n)$$

طوری تعریف شود که داشته باشیم

$$\pi : \bigcup_{p \in E^n} T_p^*(E^n) \rightarrow E^n$$

$$\pi \circ \psi = I : E^n \rightarrow E^n$$

آنگاه تابع ψ را 1 -فرمی گویند.

مجموعه‌ی همه ۱- فرمی هادر E^n را با $\chi^*(E^n)$ نمایش می دهند که $\chi^*(E^n)$ دوگان فضای میدانهای برداری $\chi(E^n)$ است. بطور مشابه ساختار $\{\chi^*(E^n), \oplus, R, +, \cdot, \otimes\}$ يك فضای برداری ۱- فرمی ها است.

۱-۳-۲ مثال:

$n+1$ وجهی $\{p, p_1, \dots, p_n\}$ در E^n مفروض است. مختصات اقلیدسی که به وسیله مجموعه نقاط $\{p, p_1, \dots, p_n\}$ معلوم می گردد را به صورت $\{x_1, \dots, x_n\}$ نشان می دهیم. مجموعه‌ی برداری $\{\overline{p.p_1}, \dots, \overline{p.p_n}\}$ در E^n در واقع يك پایه فضای برداری E^n است. اکنون $v_i = \overline{p_0 p_i}$ را در نظر می گیریم در آن صورت

$$\frac{\partial}{\partial x_i} : E^n \longrightarrow \bigcup_{p \in E^n} T_p(E^n)$$

$$p \longrightarrow \frac{\partial}{\partial x_i}(p) = (p, v) = v_p$$

می توان گفت که $\frac{\partial}{\partial x_i}$ يك میدان برداری در E^n است. به طور مشابه برای هر $1 \leq i \leq n$

$$\frac{\partial}{\partial x_i} : E^n \longrightarrow \bigcup_{p \in E^n} T_p(E^n)$$

$$p \longrightarrow \frac{\partial}{\partial x_i}(p) = \{p, \overline{p.p_1}\}$$

را می توان ارائه کرد.

۱-۳-۳ تعریف [۲۰]:

در هر نقطه p در E^n ، n بردار مماس به صورت

$$\frac{\partial}{\partial x_1} \Big|_p = \frac{\partial}{\partial x_1}(p) = (1, 0, \dots, 0) \Big|_p$$

$$\frac{\partial}{\partial x_2} \Big|_p = \frac{\partial}{\partial x_2}(p) = (0, 1, \dots, 0) \Big|_p$$

⋮
⋮
⋮

$$\frac{\partial}{\partial x_n} \Big|_p = \frac{\partial}{\partial x_n}(p) = (0, 0, \dots, 1) \Big|_p$$

وجود دارد. بنابراین در E^n ، n بردار به دست می آید. مجموعه میدان برداری $\left\{ \frac{\partial}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_n} \right\}$

را پایه طبیعی در E^n و یا به طور خلاصه میدان برداری طبیعی می نامند. در واقع مفهومش

این است که برای هر $1 \leq i \leq n$ میدان برداری $\frac{\partial}{\partial x_i}$ مثبت بوده و در جهت محور x_i ، میدان

برداری یکه است. اگر $Y \in \mathcal{X}(E^n)$ را در نظر بگیریم با توجه به تعریف، پایه $\{y_i\}_{i=1}^n$ به

صورت $Y = \sum_{i=1}^n y_i \frac{\partial}{\partial x_i}$ ارائه می شود. در این جا $y_i : E^n \rightarrow R$ ، $1 \leq i \leq n$ توابع

مختصاتی اقلیدسی میدان برداری Y می باشند.

۱-۳-۴: تعریف (توابع r -خطی) [۸، ۲۵]: فرض کنید V_1, \dots, V_r فضای برداری روی R باشند. تابع $f : V_1 \times \dots \times V_r \rightarrow R$ را یک تابع r -خطی گوئیم هرگاه به ازای هر $1 \leq i \leq r$ ، v_i در V_i و a, b در R داشته باشیم

$$f(v_1, \dots, v_{i-1}, av_i + bv_i, v_{i+1}, \dots, v_r) =$$

$$af(v_1, \dots, v_i, \dots, v_r) + bf(v_1, \dots, v_i, \dots, v_r)$$

وقتی f ، r -خطی باشد آنگاه به ازای هر V_i ، نیز خطی است.

اگر $r=2$ آنگاه f را یک تابع دو خطی نامند یعنی $f : V_1 \times V_2 \rightarrow R$ یک تابع دو خطی است

$$v_2 = \sum_{j=1}^n b_j y_j \in V_2 \quad , \quad v_1 = \sum_{i=1}^n a_i x_i \in V_1 \quad \text{هرگاه به ازای هر}$$

$$f(v_1, v_2) = \sum_{i,j=1}^n a_i b_j f(x_i, y_j) \quad \text{آنگاه}$$

که $\{x_i\}$ پایه‌ای برای V_1 و $\{y_j\}$ پایه‌ای برای V_2 خواهند بود.

۱-۴-۱ دیفرانسیل گیری نسبی و مشتق

۱-۴-۱-۱ دیفرانسیل گیری نسبی و مشتق [۲۳, ۲۵]:

فرض کنیم x يك نقشه با قلمروی U از خمینه دیفرانسیل پذیر M باشد. نسبت به این نقشه و نقشه همانی روی R ، يك تابع دیفرانسیل پذیر $f: M \rightarrow R$ با قلمروی V دارای نمایش مختصاتی F است بطوریکه روی $U \cap V$ ، $f = F \circ x$

$$\begin{array}{ccc} M & \xrightarrow{f} & R \\ x \downarrow & & \downarrow i \\ R^n & \xrightarrow{F} & R \end{array}$$

$F: R^n \rightarrow R$ يك تابع دیفرانسیل پذیر است. بنابراین دارای مشتق نسبی F_i ($i = 1, 2, \dots, n$) است

(مشتق نسبت به مولفه ی i ام). اکنون $\frac{\partial f}{\partial x_i} = F_i \circ x: M \rightarrow R$ را تعریف کنیم که توابع

دیفرانسیل پذیر با قلمروی $U \cap V$ هستند.

اگر $x: M \rightarrow R^n$ يك نقشه باشد آنگاه اینگونه نگاشت ها، توابع مشتق‌های نسبی هستند. نقشه همانی روی R را معمولاً با t نمایش می دهند. پس اگر $f: R \rightarrow R$ يك تابع دیفرانسیل پذیر باشد، به جای $\frac{\partial f}{\partial t}$ ، مشتق معمولی $\frac{df}{dt}$ استفاده می شود. بطور کلی توابع $\frac{\partial f}{\partial x_i}$ درست شبیه

مشتق‌های نسبی عمل می کنند.

۱-۴-۲ قضیه [۲۵]:

اگر f, g توابع دیفرانسیل پذیر روی M باشند و $\alpha, \beta \in R$ آنگاه

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x_i}(\alpha f + \beta g) &= \alpha \frac{\partial f}{\partial x_i} + \beta \frac{\partial g}{\partial x_i} \\ \frac{\partial}{\partial x_i}(fg) &= \frac{\partial f}{\partial x_i} g + f \frac{\partial g}{\partial x_i} \end{aligned}$$

۳-۴-۱- تعریف مشتق سویی [۲۰, ۲۵]:

فرض کنیم $f: E^n \rightarrow R$ یک تابع دیفرانسیل پذیر باشد و $v_p \in T_p(E^n)$ ، $\bar{v}_p = \overline{pq}$ در این

$$\bar{v}_p[f] = \frac{d}{dt} [f(p_1 + t(q_1 - p_1), p_2 + t(q_2 - p_2), \dots, p_n + t(q_n - p_n))] \Big|_{t=0}$$

را مشتق f در جهت (سوی) v_p نامند.

۴-۴-۱- قضیه [۲۵]:

اگر $f: E^n \rightarrow R$ تابع دیفرانسیل پذیر و $v = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ باشد در این صورت

$$v_p[f] = \sum_{i=1}^n v_i \frac{\partial f}{\partial x_i} \Big|_p$$

۵-۴-۱- مثال [۲۵]:

اگر $f(x) = f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 x_2 x_3$ و $v = (1, 3, 4)$ و $p = (1, 1, 0)$ مفروض باشند، طبق

قضیه $v_p[f]$ را بدست می آوریم

$$\frac{\partial f}{\partial x_1} \Big|_p = (2x_1 x_2 x_3) \Big|_p = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_2} \Big|_p = (x_1^2 x_3) \Big|_p = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_3} \Big|_p = (x_1^2 x_2) \Big|_p = 1$$

$$v_p[f] = \frac{\partial f}{\partial x_1} \Big|_p v_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2} \Big|_p v_2 + \frac{\partial f}{\partial x_3} \Big|_p v_3 = 0 \times 1 + 0 \times 3 + 1 \times 4 = 4$$

$$v_p[f] = 4$$

اگر M یک خمینه دیفرانسیل پذیر از بعد n باشد مجموعه توابع دیفرانسیل پذیر $f: M \rightarrow R$ که قلمرویشان شامل یک نقطه ارائه شده $m \in M$ می باشد، با $F(m)$ نمایش می دهیم. ترکیبات

R - خطی چنین توابعی نیز متعلق به $F(m)$ می باشند.

۶-۴-۱- تعریف (فضای مماس) [۲۳]:

مجموعه همه مشتق‌های $F(m)$ دارای یک ساختار R -خطی است و یک فضای برداری حقیقی می‌باشد که آن را فضای مماس $T_m(M)$ در m می‌نامیم. هر مشتق روی $F(m)$ یک عضو از این فضا است و یک بردار مماس در m نامیده می‌شود.

۷-۴-۱ قضیه [۲۳]:

اگر x نقطه‌ای از M باشد که قلمرویش شامل یک نقطه ارائه شده m باشد آنگاه بردارهای

$$\left(\frac{\partial}{\partial x_i} \right)_m \quad (i = 1, \dots, n)$$

برای $T_m(M)$ تشکیل یک پایه می‌دهند.

۸-۴-۱ تعریف [۲۵]:

اگر برای هر p در E^n و $X \in \mathcal{X}(E^n)$ و $F \in C^\infty(E^n, \mathbb{R})$ ، $(XF)(p) = X_p[F]$ باشد، آنگاه تابع $X[F]$ در $C^\infty(E^n, \mathbb{R})$ را مشتق F در جهت میدان برداری X نامند. طبق تعریف اخیر، براساس تساوی $(XF)(p) = X_p[F]$ ، یک نگاشت است به قسمی که

$$X : C^\infty(E^n, \mathbb{R}) \rightarrow C^\infty(E^n, \mathbb{R})$$

۹-۴-۱ قضیه [۲۵]:

اگر برای هر $X, Y \in \mathcal{X}(E^n)$ و $f, g, h \in C^\infty(E^n, \mathbb{R})$ و $\forall a, b \in \mathbb{R}$ و هر P در E^n ، در این صورت

$$1- (fX + gY)[h] = fX[h] + gY[h]$$

$$2- X(af + bg) = aX[f] + bX[g]$$

$$3- X(fg) = X[f]g + fX[g]$$

۵-۱ مشتق همورد

۱-۵-۱ تعریف [۷]: