





دانشگاه اصفهان

دانشکده فنی و مهندسی

گروه مهندسی برق

پایان نامه کارشناسی ارشد رشته مهندسی برق گرایش قدرت

طراحی سیستم کنترل غیر خطی برای نیروگاه بخاری

استادان راهنما :

دکتر محمد عطائی

دکتر رحمت ا... هوشمند

پژوهشگر:

سیاوش گل محمدی سامانی

مهر ماه 1389

کلیه حقوق مادی مترتب بر نتایج مطالعات، ابتکارات
و نوآوری‌های ناشی از تحقیق موضوع این پایان‌نامه
متعلق به دانشگاه اصفهان است.



دانشگاه اصفهان

دانشکده فنی و مهندسی

گروه مهندسی برق

پایان نامه کارشناسی ارشد رشته مهندسی برق گرایش قدرت
آقای سیاوش گل محمدی سامانی تحت عنوان

طراحی سیستم کنترل غیر خطی برای نیروگاه بخاری

در تاریخ ۸۹/۷/۱۴ توسط هیأت داوران زیر بررسی و با درجه عالی به تصویب نهایی رسید.

- | | | |
|-------|---|---------------------------------|
| امضاء | دکتر محمد عطایی با مرتبه علمی استادیار | ۱- استاد راهنمای اول پایان نامه |
| امضاء | دکتر رحمت ا... هوشمند با مرتبه علمی دانشیار | ۲- استاد راهنمای دوم پایان نامه |
| امضاء | دکتر آرش کیومرثی با مرتبه علمی استادیار | ۳- استاد داور داخل گروه |
| امضاء | دکتر عباس طاهر با مرتبه علمی دانشیار | ۴- استاد داور خارج از گروه |

امضای مدیر گروه

تقدیر و تشکر

برخود لازم می‌دانم که بدینوسیله از جناب آقای **دکتر محمد عطائی** و همچنین جناب آقای **دکتر رحمت ا...** **هوشمند** به خاطر راهنمایی‌های ارزنده و موثر ایشان تشکر و قدردانی نمایم.

چکیده

کنترل فرکانس یک از دورکن اساسی پایداری شبکه برق است. در کشور ما نیروگاه‌های بخاری، تولیدکننده بخش عمده‌ای از بار پایه شبکه برق هستند و مسأله تنظیم فرکانس در شبکه، بیشتر بر عهده نیروگاه‌های آبی است. در سالهای گذشته با افزایش قدرت نصب شده شبکه و توجه بیش از پیش به پایداری شبکه، اقداماتی در جهت مشارکت نیروگاه‌های بخاری در امر کنترل فرکانس علاوه بر تولید بار پایه انجام شده است. در سالهای اخیر و با بروز مسائلی چون خشکسالی و در نتیجه کاهش شدید تولید نیروگاه‌های آبی، نیاز به این امر بیش از پیش احساس می‌شود. به همین جهت لازم است مسائل مربوط به کنترل نیروگاه‌های بخاری بیش از پیش مورد توجه قرار گیرد. یک نیروگاه بخاری متشکل از کندانسور، بویلر فیدپمپ، بویلر، توربین، ژنراتور و تجهیزات کمکی می‌باشد. برای اینکه یک واحد نیروگاه بخاری بتواند در امر کنترل فرکانس شبکه مشارکت موثر داشته باشد و در عین حال، پایداری خود را حفظ کند و تنش‌های ترمودینامیکی و مکانیکی به تجهیزات آن وارد نشود باید مسأله کنترل هماهنگ بویلر - توربین به دقت مد نظر قرار گیرد. در حال حاضر بیشتر سیستم‌های کنترل نیروگاهی از نوع تناسی-انتگرالی- مشتقی می‌باشد که غالباً بر اساس دیدگاه‌های سیستم‌های خطی تک ورودی- تک خروجی طراحی شده‌اند و این در حالی است که سیستم بویلر- توربین، یک سیستم غیرخطی چند ورودی چند خروجی با تزویج زیاد بین متغیرهای حالت می‌باشد.

در این پایان‌نامه، طراحی کنترل‌کننده چند متغیره غیرخطی نیروگاه بخاری (بویلر، توربین) مد نظر می‌باشد. محور این پژوهش واحد دوم ۳۲۰ مگاواتی نیروگاه اسلام‌آباد اصفهان است، اما بدلیل فقدان برخی از پارامترهای کنترلی در مدارک و مستندات واحد مذکور، برخی از این پارامترها به صورت نوعی از اطلاعات واحدهای با ظرفیت و تیپ تجهیزات نزدیک با این واحد استخراج شده‌اند. محورها اصلی کار شامل مدل‌سازی دینامیکی واحد بخاری و سپس طراحی یک کنترل‌کننده بر مبنای کنترل‌کننده‌های تناسی- انتگرالی- مشتقی خواهد بود و در ادامه یک کنترل‌کننده غیرخطی مود لغزشی برای کنترل دو پارامتر مهم بویلر و توربین، یعنی فشار بخار سوپرهیت و دور (فرکانس) آن طراحی خواهد شد. سپس از فرم بهبودیافته کنترل‌کننده مود لغزشی برای طراحی کنترل‌کننده استفاده شده و نتایج طراحی‌های مختلف با هم مقایسه خواهد شد. تجهیزات نیروگاه هر

کدام داراي انواع مختلف است ، به عنوان مثال، بویلر شامل انواع درام دار و بدون درام (یکبارگذر)، تحت فشار و تحت خلاء، گردش طبیعی و اجباري، داراي ري هیت و بدون ري هیت و انواع ديگر مي باشد. توربینها شامل انواع فشار ثابت و فشار متغير، دو مرحله اي و سه مرحله اي و انواع ديگر مي باشد. بخش مدل سازي شامل مدل بویلر درام دار، توربین سه مرحله اي و داراي ري هیت، مي باشد که بر اساس تلفيق و تطبیق مدل هاي نمونه موجود براي واحد نیروگاہي تحت مطالعه خواهد بود. بر اساس این مدل، معادلات حالت نیروگاہ بدست مي آید. سپس بر اساس معادلات حالت بدست آمده یک کنترل کننده غیرخطي مود لغزشي طراحی مي گردد. در پایان شبیه سازي انجام خواهد شد. نتایج شبیه سازي نشانگر این است که کنترل کننده مود لغزشي به طور قابل توجهي شاخصهاي کنترلي حالتهاي مدنظر را بهبود مي بخشد.

کلید واژه ها: نیروگاہ بخاري، کنترل مود لغزشي، بویلر، توربین

فهرست مطالب

صفحه

عنوان

فصل اول: مقدمه

- 1-1- پیش گفتار 1
- 2-2- معرفی سیستم کنترل بویلر توربین واحد بخار 2
- 1-2-2- اجزاء سیستم بویلر- توربین و جایگاه آن در شبکه قدرت 2
- 1-2-2-2- مروری بر مقالات 3
- 3-1- ساختار پایان نامه 9

فصل دوم: سیکل ترمودینامیکی نیروگاہ بخاری

- 1-2-1- مقدمه 11
- 2-2-2- تجهیزات سیکل آب و بخار 12
- 1-2-2-2- کندانسور 12
- 2-2-2-2- هیترهای فشارضعیف و فشارقوی 13

13 3-2-2- پمپها
14 4-2-2- دیاراتور
14 5-2-2- بویلر
14 1-5-2-2- تجهیزات مدار آب و بخار
20 2-5-2-2- تجهیزات مدار دود و هوا
21 3-5-2-2- تجهیزات مدار سوخت رسانی
22 4-5-2-2- تجهیزات پایش، حفاظت و کنترل
22 6-2-2- توربین
24 3-2- سیستم‌های کنترل نیروگاه بخار
24 1-3-2- مقدمه
25 2-3-2- بررسی سیستم‌های کنترل مرتبط با بویلر-توربین واحد بخار
25 1-2-3-2- سیستم کنترل فرکانس نیروگاه بخاری
25 2-2-3-2- سیستم‌های کنترل مرتبط با بویلر
27 3-2-3-2- روشهای کنترل بویلر- توربین واحد بخار

صفحه

عنوان

فصل سوم: مدل‌سازی نیروگاه بخار

30 1-3- مقدمه
32 2-3- مدل‌های عمومی
32 1-2-3- مدل بویلر
33 1-1-2-3- معادلات اساسی دینامیک بویلر
36 2-2-3- مدل سیستم کنترل سرعت – بار توربین
39 3-2-3- مدل توربین
41 4-2-3- کنترل‌کننده بویلر- توربین
41 3-3- مدل‌های خاص
42 1-3-3- مدل Astrom - Bell
۴۳ 2-3-3- مدل J. Bentsman و G. Pellegrinetti
44 4-3- ملاحظات و محدودیت‌ها در طراحی سیستم کنترل بویلر- توربین
44 1-4-3- تزویج بین ورودیها و خروجیها
45 2-4-3- محدودیت‌ها

45 3-4-3- اغتشاش ها و عدم قطعیت‌های مرتبط با واحد بخار

فصل چهارم: بررسی سیستم کنترل بویلر - توربین نیروگاه بخاری

47.....	1-4- مقدمه
48.....	2-4- روشهای کنترل بویلر- توربین
49.....	1-2-4- روش کنترلی توربین دنباله‌رو بویلر(تعقیب‌گر بویلر)
51.....	2-2-4- روش کنترلی بویلر دنباله‌رو توربین (تعقیب‌گر توربین)
53.....	3-2-4- روش کنترل یکپارچه بویلر- توربین
54.....	3-4- طراحی سیستم کنترل بویلر- توربین
54.....	1-3-4- معادلات سیستم بویلر- توربین
55.....	2-3-4- طراحی کنترل کننده
59.....	4-4- بررسی سیستم کنترل بویلر- توربین واحد دوم 320 مگاواتی نیروگاه اسلام‌آباد
59.....	1-4-4- پارامترهای سیستم تحت مطالعه

صفحه

عنوان

62.....	2-4-4- بررسی بلوک Unit Coordinated Control
65.....	3-4-4- فرم سیگنال تقاضای بار واحد
68.....	4-4-4- فرم سیگنال توانائی بویلر
71.....	5-4-4- بایاس جبران فرکانسی در حالت کنترل یکپارچه

فصل پنجم: طراحی کنترل کننده مود لغزشی برای بویلر-توربین نیروگاه بخاری

73.....	1-5- مقدمه
74.....	2-5- معادلات حالت سیستم
75.....	1-2-5- معادلات حالت بویلر
75.....	2-2-5- معادلات حالت گاورنر
76.....	3-2-5- معادلات حالت توربین
76.....	4-2-5- معادلات حالت مربوط به ژنراتور
77.....	3-5- طراحی کنترل کننده مود لغزشی برای سیستم بویلر-توربین-ژنراتور
77.....	1-3-5- طراحی سطح لغزش
78.....	2-3-5- بدست آوردن قانون کنترل

- 80 4-5- اثبات پایداری سیستم
- 81 5-5- نحوه انتخاب پارامترهای سیستم

فصل ششم: نتایج شبیه‌سازی

- 83 1-6- مقدمه
- 83 2-6- بررسی نتایج شبیه‌سازی کنترل‌کننده تناسبی - انتگرالی
- 90 3-6- بررسی نتایج شبیه‌سازی کنترل‌کننده مود لغزشی
- 97 1-3-6- ارتقاء سیستم کنترل مود لغزشی
- 97 1-1-3-6- کنترل لغزشی با لایه مرزی ثابت
- 100 2-1-3-6- کنترل‌کننده لغزشی - فازی
- 103 3-1-3-6- کنترل لغزشی با تابع نمایی (تانژانت هیپربولیک)
- 104 4-6- مقایسه کنترل‌کننده تناسبی - انتگرالی و مود لغزشی با تابع نمایی

صفحه

عنوان

فصل هفتم: نتیجه‌گیری و ارائه پیشنهادات

- 110 1-7- نتیجه‌گیری
- 111 2-7- ارائه پیشنهادات
- 114 منابع و مآخذ

فهرست شکل‌ها

صفحه	عنوان
3	شکل (1-1) اجزاء سیستم بویلر - توربین و جایگاه آن در شبکه قدرت
6	شکل (2-1) بلوک دیاگرام سیستم کنترل هیبرید دمای بخار سوپر هیت
8	شکل (3-1) سیستم کنترل یکپارچه بویلر-توربین
8	شکل (4-1) سیستم کنترل هوشمند بویلر - توربین
12	شکل (1-2) اجزاء اصلی سیکل آب و بخار
16	شکل (2-2) شمای لوله‌های دیواره‌ای بویلر
18	شکل (3-2) شمای مدار آب بویلر
	شکل (4-2) شمای بویلر الف) درام‌دار و گردش طبیعی ب) درام‌دار و گردش اجباری ج) بنسون د) بنسون
19	با پمپ گردش اجباری
25	شکل (5-2) حلقه کنترل فرکانس نیروگاه بخاری (آبی)
26	شکل (6-2) پاسخ سیستم کنترل فرکانس به پله بار با وجود حلقه تکمیلی و بدون آن
29	شکل (7-2) مقایسه سه روش کنترل بویلر - توربین
31	شکل (1-3) اجزاء سیستم بویلر - توربین
34	شکل (2-3) حلقه گردش آب و بخار بویلر
35	شکل (3-3) مدل متمرکز بویلر
36	شکل (4-3) مدل ساده شده بویلر
38	شکل (5-3) مدل گاورنر
39	شکل (6-3) مدل گاورنر ساخت شرکت جنرال الکتریک
40	شکل (7-3) مدل عمومی توربین
40	شکل (8-3) مدل عمومی توربین با در نظر گرفتن اثر اینترسپتروالوها
41	شکل (9-3) مدل سیستم کنترل یکپارچه بویلر - توربین
50	شکل (1-4) نمودار بلوکی کنترل توربین وابسته به بویلر
52	شکل (2-4) نمودار بلوکی کنترل بویلر وابسته به توربین
54	شکل (3-4) مدل بویلر - توربین
56	شکل (4-4) سیستم کنترل نوعی با فیدبک واحد
57	شکل (5-4) ساختار سیستم کنترل بویلر - توربین با جداساز
58	شکل (6-4) ساختار سیستم کنترل یکپارچه بویلر - توربین

- شکل (7-4) بلوک دیاگرام سیستم کنترل بویلر - توربین - ژنراتور واحد بخار 60
- شکل (8-4) بلوک دیاگرام گسترده سیستم کنترل بویلر - توربین - ژنراتور واحد بخار 61
- شکل (9-4) سیستم کنترل بویلر - توربین واحد دوم 320 مگاواتی نیروگاه اسلام‌آباد 62
- شکل (10-4) سیگنال تقاضای بار واحد 67
- شکل (1-6) نمودار اغتشاش بار الکتریکی 84
- شکل (2-6) نمودار پاسخ اختلاف فرکانس به اغتشاش بار شیب 84
- شکل (3-6): نمودار پاسخ اختلاف فرکانس به اغتشاش پله بار 85
- شکل (4-6): نمودار پاسخ فشار بخار تروتل به اغتشاش پله بار 86
- شکل (5-6): نمودار پاسخ فشار بخار درام به اغتشاش پله بار 86
- شکل (6-6): نمودار قدرت مکانیکی تولیدی توربین با اعمال اغتشاش پله بار 86
- شکل (7-6): نمودار فلوی بخار با اعمال اغتشاش پله بار 87
- شکل (8-6): نمودار سیگنال تقاضای توربین با اعمال اغتشاش پله بار 87
- شکل (9-6): نمودار سیگنال تقاضای بویلر با اعمال اغتشاش پله بار 87
- شکل (10-6): نمودار فشار بخار تروتل با اعمال اغتشاش پالس افت فشار بخار تروتل 88
- شکل (11-6): نمودار پاسخ اختلاف فرکانس با اعمال اغتشاش پالس افت فشار بخار تروتل 89
- شکل (12-6): نمودار فشار درام با اعمال اغتشاش پالس افت فشار بخار تروتل 89
- شکل (13-6): نمودار فشار بخار تروتل با اعمال اغتشاش پله افت فشار بخار تروتل 89
- شکل (14-6): نمودار فشار درام با اعمال اغتشاش پله افت فشار بخار تروتل 90
- شکل (15-6): نمودار اختلاف فرکانس با اعمال اغتشاش پله افت فشار بخار تروتل 90
- شکل (16-6): نمودار اغتشاش بار الکتریکی اعمال شده به سیستم بویلر - توربین 91
- شکل (17-6): نمودار پاسخ اختلاف فرکانس سیستم به اغتشاش شیب بار 91
- شکل (18-6): نمودار پاسخ فشار بخار تروتل و فشار درام به اغتشاش شیب بار 91
- شکل (19-6): نمودار فلوی بخار با اعمال اغتشاش بار شیب 92
- شکل (20-6): نمودار تقاضای بویلر و توربین با اعمال اغتشاش بار شیب 92
- شکل (21-6): نمودار اغتشاش بار الکتریکی و قدرت مکانیکی توربین 92
- شکل (22-6): نمودار پاسخ اختلاف فرکانس سیستم به اغتشاش پله بار 93
- شکل (23-6): نمودار فلوی بخار با اعمال اغتشاش پله بار 93
- شکل (24-6): نمودار فشار بخار تروتل و فشار درام با اعمال اغتشاش پله بار 93

- شکل (6-25): نمودار سیگنالهای تقاضای بویلر و توربین با اعمال اغتشاش پله بار 93
- شکل (6-26): نمودار فشار بخار تروتل و فشار درام با اعمال اغتشاش پالس افت فشار بخار تروتل 94
- شکل (6-27): نمودار پاسخ اختلاف فرکانس با اعمال اغتشاش پالس افت فشار بخار تروتل 95
- شکل (6-28): نمودار سیگنال تقاضای توربین با اعمال اغتشاش پالس افت فشار بخار تروتل 95
- شکل (6-29): نمودار سیگنال تقاضای بویلر با اعمال اغتشاش پالس افت فشار بخار تروتل 95
- شکل (6-30): نمودار فشار بخار تروتل با اعمال اغتشاش پله افت فشار بخار تروتل 95
- شکل (6-31): نمودار فشار درام با اعمال اغتشاش پله افت فشار بخار تروتل 96
- شکل (6-32): نمودار پاسخ اختلاف فرکانس با اعمال اغتشاش پله افت فشار بخار تروتل 96
- شکل (6-33): نمودار سیگنالهای بویلر و توربین با اعمال اغتشاش پله افت فشار بخار تروتل 96
- شکل (6-34): نمودار پاسخ اختلاف فرکانس با کنترل کننده مود لغزشی با تابع اشباع 97
- شکل (6-35): نمودار فشار بخار تروتل و فشار درام با کنترل کننده مود لغزشی با تابع اشباع 98
- شکل (6-36): نمودار فلوی بخار و تقاضای توربین با کنترل کننده مود لغزشی با تابع اشباع 98
- شکل (6-37): نمودار تقاضای بویلر با کنترل کننده مود لغزشی با تابع اشباع 99
- شکل (6-38): نمودار فشار بخار تروتل و اختلاف فرکانس با کنترل کننده مود لغزشی با تابع اشباع 99
- شکل (6-39): نمودار فشار درام با کنترل کننده مود لغزشی با تابع اشباع 100
- شکل (6-40): نمودار پاسخ اختلاف فرکانس با کنترل کننده لغزشی فازی 101
- شکل (6-41): نمودار فشار بخار تروتل با کنترل کننده لغزشی فازی 101
- شکل (6-42): نمودار قدرت مکانیکی، فلوی بخار، تقاضای بویلر و تقاضای توربین با کنترل کننده لغزشی فازی 101
- شکل (6-43): نمودار اختلاف فرکانس، فشار بخار تروتل با کنترل کننده لغزشی فازی 102
- شکل (6-44): نمودار فشار درام، قدرت مکانیکی، فلوی بخار، تقاضای بویلر و تقاضای توربین با کنترل کننده لغزشی فازی 102
- شکل (6-45): نمودار پاسخ اختلاف فرکانس با کنترل کننده لغزشی نمایی 103
- شکل (6-46): نمودار فشار بخار تروتل با کنترل کننده لغزشی نمایی 103
- شکل (6-47): نمودار فشار بخار تروتل و فشار درام با کنترل کننده لغزشی نمایی 103
- شکل (6-48): نمودار سیگنال تقاضای توربین با کنترل کننده لغزشی نمایی 104
- شکل (6-49): نمودار سیگنال تقاضای بویلر با کنترل کننده لغزشی نمایی 104

عنوان

صفحه

- شکل (6-50): نمودار فشار تروتل و اختلاف فرکانس با کنترل کننده لغزشی نمایی 104
- شکل (6-51): نمودار پاسخ بویلر - توربین به اغتشاش پله بار با دو نوع کنترل کننده 105
- شکل (6-52): نمودار پاسخ بویلر - توربین به اغتشاش پله بار با دو نوع کنترل کننده 106
- شکل (6-53): نمودار پاسخ بویلر - توربین به اغتشاش پله بار با دو نوع کنترل کننده 107
- شکل (6-54): نمودار پاسخ بویلر - توربین به اغتشاش پالس افت فشار بخار تروتل با دو نوع کنترل کننده 107
- شکل (6-55): نمودار پاسخ بویلر - توربین به اغتشاش پالس افت فشار بخار تروتل با دو نوع کنترل کننده 108
- شکل (6-56): نمودار پاسخ بویلر - توربین به اغتشاش پله افت فشار بخار تروتل با دو نوع کنترل کننده . 109

فهرست جدول ها

صفحه	عنوان
100	جدول (1-6) قوانین فازی در کنترل کننده لغزشی فازی

فصل اول

مقدمه

1-1- پیش گفتار

کنترل فرکانس یکی از دو رکن حیاتی شبکه برق است. برای کنترل فرکانس لازم است تا قدرت تولیدی ژنراتورها به طور منظم کنترل شود. کنترل قدرت تولیدی ژنراتورها با کنترل فلوی آب (یا بخار) ورودی به توربین آبی (یا بخاری) انجام می‌شود. برای این منظور باید در شبکه فرکانس اندازه‌گیری شده، و فرمان به سیستم کنترل واحدهای نیروگاه‌ها داده شود تا اقدام به افزایش یا کاهش قدرت تولیدی خود کنند. علاوه بر این هر واحد نیروگاهی می‌تواند با اندازه‌گیری فرکانس، قدرت تولیدی خود را تا یک مقدار محدودی کم یا زیاد کند و عبارتی در تنظیم فرکانس شبکه مشارکت کند.

در حال حاضر در کشور ما تنظیم فرکانس توسط واحدهای آبی انجام می‌شود و اکثر نیروگاه‌های بخاری به علت ضعف در سیستم کنترل قادر به مشارکت در این امر نمی‌باشند. برای اینکه یک واحد نیروگاه بخاری بتواند علاوه بر تولید بار پایه خود، در امر کنترل فرکانس شبکه نیز مشارکت موثر داشته باشد و در عین حال، پایداری خود را حفظ کند و تنش‌های ترمودینامیکی و مکانیکی به تجهیزات آن وارد نشود باید مسأله کنترل هماهنگ بویلر - توربین به دقت مد نظر قرار گیرد. ضرایب کنترل‌کننده‌های تناسبی انتگرالی مشتقی فعلی موجود در نیروگاه‌ها برای بار نامی تنظیم می‌شود. تجهیزات نیروگاه مانند بویلر و توربین و خصوصاً بویلر، سیستم‌هایی

چند ورودی چند خروجی و متغیر با زمان و غیر خطی هستند، لذا کنترل کننده‌های تناسبی انتگرالی مشتقی فاقد کارایی لازم می‌باشند. به خاطر این ضعفها در حال حاضر بسیاری از نیروگاه‌های بخار در مد کنترلی محدودیت بار¹، یعنی با بار ثابت بدون هیچگونه حساسیت به تغییر فرکانس، مورد بهره برداری قرار می‌گیرند. علاوه بر این، در هر یک از واحدهای بخاری اغتشاشاتی مانند تریپ پمپ تغذیه بویلر، بای پاس شدن هیترهای فشار قوی و ضعیف، سوراخ شدن لوله‌های سوپر هیت و ری هیت و تریپ مشعل، تریپ فن گردش دهنده محصولات احتراق و نیز اغتشاشات خارجی وجود دارد که سیستم باید در برابر آنها مقاوم باشد.

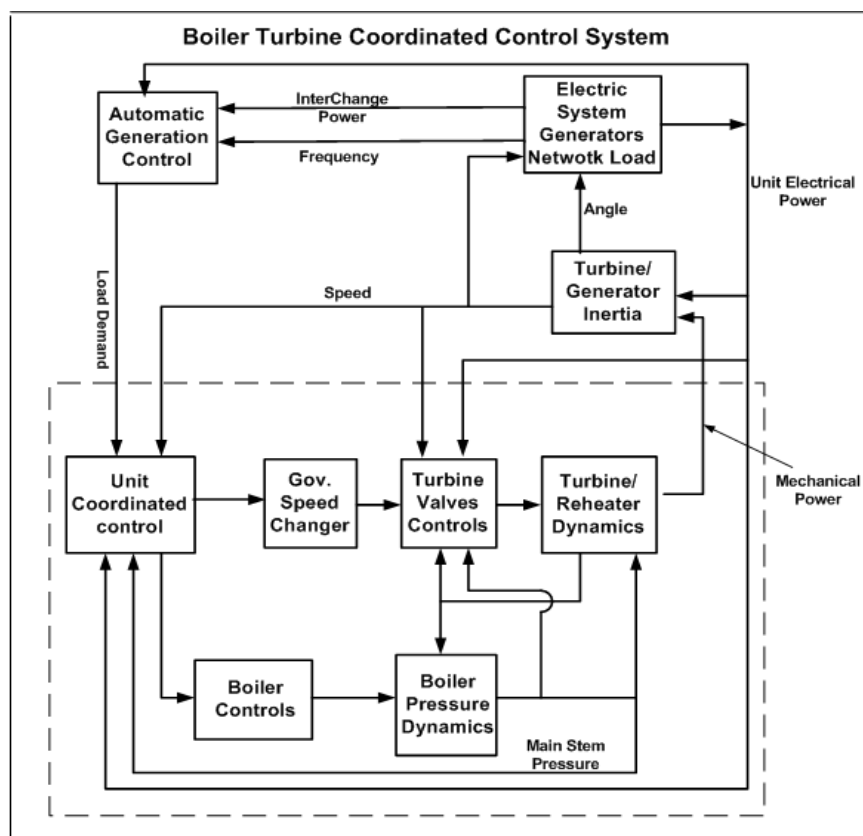
1-2-2- معرفی سیستم کنترل بویلر - توربین واحد بخار

1-2-2-1- اجزاء سیستم بویلر- توربین و جایگاه آن در شبکه قدرت

شکل (1-1) اجزاء سیستم بویلر- توربین و جایگاه آن در شبکه قدرت و ارتباطات بین شبکه قدرت و بویلر- توربین و همچنین ارتباطات اجزاء بویلر- توربین را نشان می‌دهد. در این شکل سیستم بویلر- توربین با خط چین نمایش داده شده است. همانطور که از شکل مشخص است سیستم کنترل اتوماتیک تولید (AGC)² با اندازه‌گیری فرکانس شبکه، قدرت الکتریکی شبکه، قدرت تولیدی هر واحد نیروگاهی (و اطلاعات دیگری مانند قیمت برق هر واحد تولیدی، محدودیتهای تولید هر واحد و محدودیتهای شبکه انتقال) فرمان افزایش و یا کاهش تولید را برای هر واحد صادر می‌کند. هر واحد بخار با دریافت فرمان از سیستم کنترل اتوماتیک تولید، و با فیدبک از تولید جاری خود و همچنین فیدبک از فشار بخار اصلی و فرکانس شبکه اقدام به تغییر تولید بار می‌کند. این بدان معنی است که سیستم کنترل بویلر- توربین تنها بر اساس فرمان سیستم کنترل اتوماتیک تولید عمل نمی‌کند، بلکه فشار بخار اصلی و فرکانس شبکه را نیز در تصمیم‌سازی تغییر تولید لحاظ می‌کند. بعنوان مثال اگر درخواست افزایش بار از سوی شبکه شود و فشار بخار اصلی مطلوب نباشد، واحد بخار پس از اصلاح خطای فشار بخار اصلی به درخواست شبکه پاسخ خواهد داد.

1-Load Limit

2-Automatic Generation Control (AGC)



شکل (1-1): اجزاء سیستم بویلر - توربین و جایگاه آن در شبکه قدرت

معمولاً هر واحد نیروگاهی بخار این قابلیت را دارد که علاوه بر قدرت معین شده برای آن توسط AGC با اندازه گیری فرکانس، تا یک مقدار محدودی قدرت تولیدی خود را کم یا زیاد کند و عبارتی در تنظیم فرکانس شبکه مشارکت کند. در واقع سیستم کنترل بویلر - توربین واحد بخار پس از دریافت فرمان AGC مبنی بر افزایش و یا کاهش بار تولیدی، فرمانهایی به بویلر یا توربین و یا هر دوی آنها صادر می کند. انتخاب نوع فرمان از میان این سه نوع بستگی به نوع بخار و مود کنترلی آن دارد. مود کنترلی واحد بخار توسط اپراتور آن واحد انتخاب می شود که در فصل های آینده به آن اشاره خواهیم کرد.

1-2-2- مروری بر مقالات

همزمان با رشد و تکامل علم و تکنولوژی در دنیا، علوم و فنون مرتبط با نیروگاه بخار نیز دچار تحول شده اند. این نیروگاهها در سیر تحول چه از نظر میزان تولید، چه از نظر تکنولوژی بکار رفته در تجهیزات پیشرفتهای اساسی داشته اند. این تحولات را بطور کلی می توان به دو بخش اصلی سخت افزاری و نرم افزاری تقسیم نمود. تحول سخت افزاری شامل دگرگونی در تجهیزات مکانیکی، الکتریکی و تجهیزات ابزاردقیق می باشد. این تحول

در بخش ابزار دقیق نیروگاه شامل ارتقاء سیستمهای حفاظت و کنترل از نوع مکانیکی به الکترونیکی، و پس از آن تبدیل بخش عمده‌ای از سخت افزارهای الکترونیکی به نرم افزار کامپیوتری مبتنی بر سیستمهای (DCS)¹ و همچنین ارتقاء کیفیت سخت افزارهای الکترونیکی می‌باشد.

تحولات نرم افزاری در بخش ابزار دقیق نیروگاهها بطور کلی شامل ارتقاء منطق‌های حفاظت و کنترل تجهیزات نیروگاه می‌باشد. افزودن سیگنالهای پیش تغذیه و ارتقاء حلقه‌های کنترل مهم از تک عنصری به دو عنصری و سه عنصری از جمله آنها می‌باشد. پیشرفت سیستم‌های کنترل و ظهور سیستم‌های DCS که دارای سرعت محاسبات بالا و سیستم‌های جمع‌آوری و تبادل اطلاعات پیشرفته هستند، زیر ساخت لازم را جهت بکارگیری منطق‌های کنترلی پیشرفته در کنترل فرآیندهای مختلف در صنعت و از جمله صنعت نیروگاه فراهم کرده است.

در حوزه نظری و دانش نیز مطالعات و تحقیقات زیادی در زمینه سیستم‌های کنترل نیروگاه بخار صورت گرفته است. این مطالعات بیشتر در زمینه‌های مدل‌سازی و کنترل بویلر و توربین می‌باشد. روشهای متعددی برای کنترل بویلر - توربین بکار رفته است که هر کدام مزایا و معایب خود را دارد که به اجمال به برخی از آنها خواهیم پرداخت.

برخی از مطالعات انجام شده در زمینه کنترل بویلر و یا توربین بطور مجزا بوده است، این درحالی است که کنترل یکپارچه بویلر و توربین مهم است و بخاطر اثرات این دو بر هم باید آنها را همانند دو جزء یک سیستم مد نظر قرار داد. بعنوان مثال در مرجع [1] با استفاده از روش Hoo به طراحی کنترل‌کننده برای فشار بخار سوپرهیت خروجی بویلر، سطح درام و دمای بخار سوپرهیت خروجی بویلر پرداخته است. این کنترل‌کننده‌ها بر اساس دیدگاه سیستم‌های خطی طراحی شده‌اند و حال آنکه بویلر - توربین سیستمی غیرخطی و تغییرپذیر با زمان است. در مرجع [2] یک کنترل‌کننده بر اساس روش Gap Metric برای بویلر طراحی شده است. ضعف این روش مجدداً در نظر نگرفتن اثرات متقابل بویلر - توربین است. ضعف دیگر آن خطی‌سازی است که با توجه به غیرخطی بودن سیستم بویلر - توربین، پیرامون یک نقطه کار معتبر است.

در مرجع [3] بر مبنای روشهای عددی یک کنترل‌کننده چند متغیره برای کنترل فشار و دمای بخار سوپرهیت خروجی بویلر طراحی شده است که این مقاله نیز ضعف‌های ذکر شده در مرجع قبل را دارد.

1 - Distributed Control System

در مرجع [4] سیستم بویلر-توربین را یک سیستم دو ورودی- دو خروجی در نظر گرفته و سپس به نحوه تنظیم پارامترهای کنترل کننده یکپارچه تناسبی- انتگرالی بویلر- توربین می پردازد. این مقاله از این نظر که نگرشی یکپارچه به سیستم بویلر- توربین دارد، از دیدگاه موضوع مورد بحث ما دارای امتیاز نسبت به مقاله های قبلی است، اما بحث آن پیرامون کنترل کننده های تناسبی- انتگرالی بویلر توربین است که به عیوب آنها قبلاً اشاره شد. مرجع [5] نیز روشی برای تنظیم کنترل کننده های تناسبی انتگرالی بویلر و توربین ارائه می دهد. در این پژوهش با در نظر گرفتن معادلات حالت پایه ای بویلر- توربین و تعریف یک شاخص عملکرد به نام MPM^1 ، به کمینه کردن این شاخص پرداخته می شود و ضرایب کنترل کننده های تناسبی انتگرالی سه حلقه کنترل بار، سطح درام و فشار بخار اصلی بهینه می گردد.

یکی از روشهایی که جهت کنترل بویلر- توربین استفاده شده است، روش کنترل پیش بین می باشد که می تواند جهت کنترل سیستم های غیرخطی، متغیر با زمان و تأخیردار مورد استفاده قرار گیرد. در این روش ابتدا یک مدل $CARIMA^2$ برای سیستم تحت مطالعه در نظر گرفته می شود. این مدل با دادن یک سری ورودی به سیستم و اندازه گیری خروجی های مربوطه، بدست می آید. سپس یک تابع هزینه برای سیستم تعریف شده و مینیمم می گردد تا سیگنال کنترلی بدست آید.

در مرجع [6] با در نظر گرفتن فشار بخار اصلی، دمای بخار اصلی، دمای بخار ریهیت به عنوان پارامترهای مهم خروجی بویلر، به ارائه یک مدل وابسته به بار برای بویلر می پردازد. این مدل وابسته به بار می تواند تا حدی رفتارهای غیرخطی بویلر را توصیف کند. سپس یک کنترل کننده چند متغیره پیش بین برای بویلر طراحی می شود. به منظور توصیف رفتارهای غیرخطی سیستم به طور رضایت بخش، تعداد مدل های محلی خطی اغلب به قدری زیاد می شوند که تحقق آنها بسیار دشوار می شود. همچنین روش های کنترل پیش بین نیاز به تخمین به هنگام پارامترهای سیستم تحت کنترل دارد که در عمل همگرایی روش های تخمین، یک مسأله چالش برانگیز می باشد.

در مرجع [7] نیز با استفاده از روش کنترل پیش بین تعمیم یافته $(GPC)^3$ ، کنترل کننده ای جهت کنترل فشار بخار اصلی خروجی یک بویلر درام دار طراحی شده است. روش GPC یک روش کنترل مقاوم با کاربرد در رنج وسیع نقطه کار سیستم و دارای قابلیت انعطاف در طراحی می باشد که با استفاده از آن یک کنترل کننده خود تنظیم برای

1- Modal Performance Measure

2- Controlled Auto-Regressive Integrated Moving Average

3- Generalized Predictive Control