



دانشکده ریاضی، آمار و علوم کامپیوتر

« گروه ریاضی »

پایان نامه کارشناسی ارشد ریاضی

عنوان

کرکتر میانگین پذیری داخلی جبرهای باناخ

نگارنده

زهرا میرعرب

استاد راهنما

دکتر علی غفاری

استاد مشاور

دکتر رضا معمارباشی

تیر ۱۳۹۱

به نام یگانه ایزد بی همتا

قدردانی و تشکر

در اینجا بر خود می‌دانم تا از استاد محترم و گرانقدرم جناب آقای دکتر غفاری که زحمات بی‌شائبه ایشان راهنمای بنده در این مقطع از تحصیل بخصوص در اتمام این پایان نامه بوده است، نهایت سپاسگزاری را داشته باشم، و بر خود می‌بالم که افتخار شاگردی در محضر ایشان شامل حال شده است. ضمن اینکه از کلیه کسانی که اینجانب را در تحصیل علم و ادب یاری نموده‌اند خاصه پدر و مادرم تشکر می‌کنم.

تقدیم به:

پدرم و مادر مهربان و دلسوزم

اولین مرحله شناخت آفرینش همانا خرد است. چشم و گوش و زبان سه نگهبان اویند که لاجرم هر چه نیکی و شراست از همین سه ریشه می‌گیرد و افسوس که دنبال کنندگان خرد اندکند. باید که به سخن دانندگان راه جست و باید جهان را کاوش نمود و از هر کسی دانشی آموخت و یک دم را هم نباید برای آموختن از دست داد.

« فردوسی حکیم »

چکیده

بعد از پرداختن به کلیت مفهوم میانگین پذیری و φ -میانگین پذیری برای جبرهای باناخ و میانگین پذیری درونی جبرهای لائو، مفهوم φ -میانگین پذیری درونی را برای جبر باناخ دلخواه A تعریف و مطالعه می‌کنیم (φ یک همریختی از A به روی \mathbb{C} است). چندین مشخصه از φ -میانگین پذیری درونی جبرهای باناخ نیز بیان می‌شوند.

کرکتر میانگین پذیری درونی برای کلاس مشخصی از جبرهای باناخ شامل ضرب تانسور تصویری $A \hat{\otimes} B$ ، ضرب لائو $A \times_{\theta} B$ و گسترش مدولی $A \oplus X$ شرح داده شده است. چند مثال در این رابطه نیز آورده شده است.

واژه‌های کلیدی: میانگین پذیری، میانگین پذیری درونی، φ -میانگین پذیری، φ -میانگین پذیری درونی، کرکتر میانگین پذیری، کرکتر میانگین پذیری درونی، ضرب تانسور، ضرب لائو، جبر باناخ مثلثی، گسترش مدولی.

مقدمه

مفهوم میانگین پذیری یکی از مباحث پرکاربرد در آنالیز هارمونیک است که از دیرباز مورد توجه قرار گرفته است. شرایط متعددی برای میانگین پذیری گروه ارائه شده است. ساده‌ترین مثال‌ها از گروه‌های میانگین پذیر، گروه‌های فشرده و گروه‌های آبدلی، هاسدورف و فشرده موضعی است. موضوع میانگین پذیری جبرهای باناخ نیز مورد توجه بوده و اساسی‌ترین قضیه در این زمینه این است که گروه هاسدورف و فشرده موضعی G میانگین پذیر است اگر و تنها اگر جبر گروهی $L^1(G)$ میانگین پذیر باشد. به‌طور موازی میانگین پذیری درونی روی گروه‌های توپولوژیک توسط افروس^۱ در سال ۱۹۷۵ شروع شد و بعد از آن با آکمن^۲ در [۱]، کانیوس^۳ و مارک فورت^۴ در [۱۳]، پیئر^۵ در [۲۳] و دیگر ریاضی‌دانان روی گروه‌های گسسته ادامه پیدا کرد. اخیراً نیز لینگ^۶ در [۱۸] میانگین پذیری درونی را روی نیم گروه‌های گسسته مورد بررسی قرار داد و بدین شکل تعریف کرد که:

نیم گروه گسسته S میانگین پذیر درونی است، اگر $M \in P^1(l^\infty(S)^*)$ موجود باشد به طوری که برای هر $x \in S$ و $f \in l^\infty(S)$ ، $\langle M, xf \rangle = \langle M, f_x \rangle$ که در آن xf و f_x توابعی از S به \mathbb{C} هستند که به صورت $(f_x)(y) = f(xy)$ و $(xf)(y) = f(yx)$ تعریف می‌شوند.

در سال ۲۰۰۱ نصر اصفهانی میانگین پذیری درونی را روی جبرهای لائو بدین شکل تعریف کرد که: جبر لائو A میانگین پذیر درونی است اگر $M \in P^1(A^{**})$ موجود باشد به طوری که به ازای هر $f \in A^*$ و $a \in P^1(A)$

$$\langle M, af \rangle = \langle M, fa \rangle.$$

هدف اصلی این پایان نامه بررسی مفهوم φ -میانگین پذیر درونی روی جبرهای باناخ است که در سال ۲۰۱۰ توسط جباری، مهدی آبادی و زمان آبادی در [۱۰] معرفی شد.

فرض کنید A جبر باناخ دلخواه و φ یک هم‌ریختی از A بروی \mathbb{C} باشد. A را φ -میانگین پذیر درونی

Effros^۱
Akeman^۲
Kaniuth^۳
Markfort^۴
Pier^۵
Ling^۶

گوییم هرگاه تابع خطی کراندار m روی A^* موجود باشد به طوری که به ازای هر $a \in A_\varphi$ و $f \in A^*$

$$m(\varphi) = 1, \quad m(f.a) = m(a.f).$$

فصول این پایان نامه به شرح زیر است:

در فصل اول به مفاهیم و نمادهایی که در فصول بعدی مورد نیاز است پرداخته و سعی شده است که تنها مواردی که در فصول بعدی نیاز است مورد بررسی و مطالعه قرار گیرد. از آوردن برهان در حد امکان خودداری شده و فرض بر این است که خواننده اطلاعات کافی در این زمینه دارد.

فصل ۲، میانگین پذیری، φ -میانگین پذیری و کرکتر میانگین پذیری روی جبر باناخ در این فصل تعریف شده و سعی بر این داشتیم که خواننده با این مفاهیم آشنایی لازم را پیدا کند. در بخش آخرین فصل نیز مفهوم میانگین پذیری درونی را روی جبر لائو تعریف و بررسی می‌کنیم. از جمله کتابها و مقالات نوشته شده در این زمینه ها می‌توان به [۲]، [۹]، [۱۱]، [۱۲]، [۱۹]، [۲۰]، [۲۲] و [۲۴] اشاره کرد.

فصل ۳، در این فصل به بیان مفهوم φ -میانگین پذیری درونی روی جبرهای باناخ می‌پردازیم که عنوان و بحث اصلی این پایان نامه خواهد بود. همچنین نشان خواهیم داد که هر جبر باناخ با واحد تقریبی راست کراندار به ازای هر $\varphi \in \Delta(A)$ ، φ -میانگین پذیر درونی است و یکی از نتایج این فصل این خواهد بود که هر جبر باناخ میانگین پذیر، φ -میانگین پذیر درونی است. اکثر مطالب این فصل از مقاله [۱۰] گرفته شده است.

فصل ۴، در فصل آخر φ -میانگین پذیری درونی را روی جبرهای باناخ خاص $A \otimes B$ ، $A \times_\theta B$ و $A \oplus X$ بررسی و شرط لازم و کافی برای φ -میانگین پذیری درونی آن‌ها را بیان می‌کنیم. در این فصل از مقالات [۴] و [۲۱] استفاده شده است.

فهرست مندرجات

۱۲	تعاريف و مفاهيم اوليه	۱
۱۲ مقدمه	۱.۱
۱۲ تعاريف اوليه	۲.۱
۱۶ توپولوژي ضعيف و توپولوژي ضعيف ستاره	۳.۱
۱۸ جبر باناخ و ضرب‌هاي آرنز	۴.۱
۲۸	ميانگين پذيري	۲
۲۸ مقدمه	۱.۲

۲۸ میانگین پذیری و φ - میانگین پذیری	۲.۲
۴۱ میانگین پذیری درونی جبرهای لائو	۳.۲
۵۲ φ - میانگین پذیری داخلی جبرهای باناخ	۳
۵۲ مقدمه	۱.۳
۵۲ φ - میانگین پذیری داخلی جبرهای باناخ	۲.۳
۶۶ تقریب همانی راست کراندار و φ - میانگین پذیری درونی	۳.۳
۷۳ کرکتر میانگین پذیری درونی روی بعضی جبرهای باناخ	۴
۷۳ مقدمه	۱.۴
۷۳ ضرب تانسور تصویری	۲.۴
۷۶ ضرب لائو $A \times_{\theta} B$	۳.۴

۹۲ گسترش مدولی جبر باناخ ۴.۴

۱۰۲ کتاب نامه

۱۰۶ واژه نامه‌ی انگلیسی به فارسی

۱۰۹ واژه نامه‌ی فارسی به انگلیسی

فصل ۱

تعاریف و مفاهیم اولیه

۱.۱ مقدمه

هدف از این فصل معرفی نمادها و اثبات بعضی قضایای مقدماتی است که در فصول بعدی مورد استفاده قرار می‌گیرند. سعی شده است که از آوردن برهان‌ها برای بعضی از قضایا خوداری شود. قضایای مهم جهت یادآوری برای خواننده ارائه کرده‌ایم. برای دیدن اثبات آنها خواننده می‌تواند به منابع ذکر شده در انتهای پایان‌نامه مراجعه کند. در این فصل ابتدا به بیان فضاهای توپولوژیک و فضاهای برداری توپولوژیک پرداخته و کوچکترین توپولوژی را روی X^* که با آن توپولوژی همه عناصر X^* پیوسته هستند را تعریف می‌کنیم. در بخش آخرین فصل نیز مقدماتی را برای مطالعه در زمینه جبرهای باناخ فراهم خواهیم کرد.

۲.۱ تعاریف اولیه

تعریف ۱.۲.۱ تابع $\|\cdot\| : X \rightarrow \mathbb{R}$ یک نرم روی فضای برداری X است، هرگاه

$$(۱) \text{ برای هر } x \in X, \|x\| \geq 0 \text{ و } \|x\| = 0 \text{ اگر و تنها اگر } x = 0$$

$$(۲) \text{ برای هر } x \in X \text{ و } \alpha \in \mathbb{C}, \|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|,$$

$$(۳) \text{ برای هر } x, y \in X, \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|.$$

در این صورت $(X, \|\cdot\|)$ را یک فضای نرم‌دار گوییم.

هر گاه X با متر $d(x, y) = \|x - y\|$ یک فضای متریک کامل باشد، در این صورت به آن یک فضای باناخ گوییم.

تعریف ۲.۲.۱ فرض کنیم \preceq رابطه‌ای روی D باشد، (D, \preceq) را جهت دار شده گوییم هرگاه:

$$(۱) \preceq \text{ انعکاسی باشد؛}$$

$$(۲) \preceq \text{ متعدی باشد؛}$$

(۳) برای هر α و β از D ، $\gamma \in D$ ای موجود باشد که $\alpha \preceq \gamma$ و $\beta \preceq \gamma$. هر تابع از مجموعه جهت‌دار شده D بتوی یک فضای توپولوژیک، یک تور نامیده می‌شود.

تعریف ۳.۲.۱ فرض کنید X یک فضای برداری و τ یک توپولوژی روی X باشد. X را یک فضای برداری توپولوژیک گوییم هرگاه

$$(۱) \text{ هر تک نقطه‌ای بسته باشد.}$$

$$(۲) \text{ اعمال فضای برداری پیوسته باشند.}$$

تعریف ۴.۲.۱ فرض کنید X یک فضای برداری توپولوژیک باشد. X را محدب موضعی گوییم، هرگاه صفر دارای پایه‌ای موضعی باشد که هر عضو محذب است.

یکی از مهمترین موضوعات در این قسمت این است که یک خانواده از شبه نرم‌های جداکننده نقاط، یک فضای برداری توپولوژیک محدب موضعی مشخص خواهد کرد که ما در اینجا به بررسی این موضوع می‌پردازیم. ابتدا تعریف شبه نرم را بیان خواهیم کرد.

تعریف ۵.۲.۱ فرض کنیم X یک فضای برداری باشد. نگاشت $p: X \rightarrow \mathbb{R}$ را شبه نرم گوییم هرگاه

$$\text{برای هر } x, y \in X \text{ و } \alpha \in \mathbb{C}$$

$$p(x+y) \leq p(x) + p(y) \quad (۱)$$

$$p(\alpha x) = |\alpha|p(x) \quad (۲)$$

تعریف ۶.۲.۱ فرض کنید X فضای برداری و A زیر مجموعه‌ای از X باشد. A را موزون گوئیم هرگاه برای هر $\alpha \in \mathbb{C}$ که $|\alpha| \leq 1$ ، $\alpha A \subseteq A$.

تعریف ۷.۲.۱ فرض کنید ρ یک خانواده از شبه نرم‌ها روی فضای برداری X باشد. خانواده ρ از شبه نرم‌ها را جداکننده گوئیم، هرگاه برای هر $x \in X$ که $x \neq 0$ یک $p \in \rho$ موجود باشد که $p(x) \neq 0$.

قضیه ۸.۲.۱ فرض کنید ρ یک خانواده از شبه نرم‌های جداکننده نقاط روی X باشد. برای هر $n \in \mathbb{N}$ و هر $p \in P$ قرار می‌دهیم $V(p, n) = \{x; p(x) < \frac{1}{n}\}$ در آن صورت $B = \{\bigcap_{i=1}^n V(p_i, n_i); n \in \mathbb{N}, n_i \in \mathbb{N}, p_i \in \rho\}$ یک پایه محذب موضعی برای یک توپولوژی روی X است و X با این توپولوژی یک فضای برداری توپولوژیک است.

برهان: به قضیه ۳۷.۱ از مرجع [۲۵] رجوع شود. \square

تعریف ۹.۲.۱ یک جبر مختلط، یک فضای برداری A همراه با یک ضرب روی A است که این ضرب در خواص زیر صدق می‌کند:

$$(۱) \text{ برای هر } x, y, z \in A, x(yz) = (xy)z, x(y+z) = xy + xz, (x+y)z = xz + yz.$$

$$(۲) \text{ برای هر } x, y \in A \text{ و } \alpha \in \mathbb{C}, \alpha(xy) = (\alpha x)y.$$

تعریف ۱۰.۲.۱ جبر A روی میدان \mathbb{C} را یک جبر نرم‌دار گوئیم، هرگاه A به عنوان یک فضای برداری نرم‌دار با نرم $\|\cdot\|$ به ازای هر $x, y \in A$ در شرط زیر صدق کند:

$$\|xy\| \leq \|x\|\|y\|.$$

تعریف ۱۱.۲.۱ فرض کنید A یک جبر مختلط و φ تابعک خطی غیر صفر روی A باشد. φ را یک همریختی روی A گوئیم هرگاه برای هر $x, y \in A$ ، $\varphi(xy) = \varphi(x)\varphi(y)$.

قضیه ۱۲.۲.۱ فرض کنید M یک ایده آل از هم بعد یک در جبر مختلط A باشد. به ازای $\varphi \in \Delta(A)$ ، $M = \ker \varphi$ یا $A^2 \subseteq M$.

برهان: به قضیه ۳۷.۳.۱ از مرجع [۳] مراجعه شود. \square

تعریف ۱۳.۲.۱ فرض کنید X, Y و Z سه فضای برداری و $B : X \times Y \rightarrow Z$ یک نگاشت باشد. برای هر $x \in X$ و $y \in Y$ ، نگاشت‌های $B_x : Y \rightarrow Z$ و $B^y : X \rightarrow Z$ را با ضابطه‌های $B_x(y) = B(x, y) = B^y(x)$ تعریف می‌کنیم. B را دو خطی گوئیم هرگاه B_x و B^y خطی باشند.

تعریف ۱۴.۲.۱ فرض کنید X و Y دو فضای نرم‌دار باشند. تبدیل خطی پیوسته $T : X \rightarrow Y$ را در نظر می‌گیریم. تعریف می‌کنیم

$$\|T\| = \sup\{\|T(x)\|; \|x\| \leq 1\}.$$

به سادگی می‌توان دید که $\|\cdot\|$ یک نرم روی فضای همه تبدیلات خطی پیوسته از X به Y است. مجموعه همه تبدیلات خطی پیوسته از X به Y را با نماد $B(X, Y)$ نمایش می‌دهیم.

تعریف ۱۵.۲.۱ $BL(X, \mathbb{C})$ را با X^* نمایش داده و آنرا دوگان X می‌نامیم. در واقع X^* فضای برداری متشکل از همه تابعک‌های خطی پیوسته روی X است.

تعریف ۱۶.۲.۱ فرض کنید X و Y دو فضای باناخ و $f : X \rightarrow Y$ خطی و پوشا باشد. f را یکریختی طولپا گوئیم هرگاه برای هر $x \in X$ ، $\|f(x)\| = \|x\|$.

تعریف ۱۷.۲.۱ فرض کنید A یک جبر نرم‌دار باشد. تور $\{e_\alpha\}_{\alpha \in D}$ (D مجموعه جهت دار شده است.) را یک واحد تقریبی چپ گوئیم هرگاه برای هر $x \in A$ ، $e_\alpha x \rightarrow x$.

واحد تقریبی چپ $\{e_\alpha\}_{\alpha \in D}$ در A را کراندار گوییم هرگاه عدد ثابت مثبت k موجود باشد که برای هر $\alpha \in D$ ، $\|e_\alpha\| \leq k$.

به همین صورت واحد تقریبی راست و واحد تقریبی راست کراندار تعریف می شود. واحد تقریبی راست و چپ کراندار را یک واحد تقریبی کراندار گوییم.

۳.۱ توپولوژی ضعیف و توپولوژی ضعیف ستاره

فرض کنید X یک فضای برداری توپولوژیک و نیز X^* فضای برداری متشکل از همه تابع های خطی پیوسته روی X باشد. می دانیم با توپولوژی موجود روی X همه عناصر X^* پیوسته هستند. سوال این است که ارتباط بین این توپولوژی و کوچکترین توپولوژی روی X که همه عناصر X^* پیوسته هستند، چیست؟ توپولوژی اخیر را توپولوژی ضعیف روی X نامیم و بدین شکل تعریف می کنیم.

تعریف ۱.۳.۱ فرض کنید X یک فضای برداری توپولوژیک و X^* نقاط X را جدا کند. کوچکترین توپولوژی روی X که همه اعضای X^* پیوسته هستند را توپولوژی ضعیف روی X می گوییم و با نماد τ_w نمایش می دهیم.

گزاره ۲.۳.۱ فرض کنید X فضای برداری توپولوژیکی باشد که X^* نقاط X را جدا کند. دنباله $\{x_n\}$ در X به عنصری چون x در توپولوژی ضعیف همگراست اگر و فقط اگر برای هر $\Lambda \in X^*$ ، $\Lambda(x_n) \rightarrow \Lambda(x)$.

برهان: به بخش ۱۱.۳ از [۲۵] رجوع شود. \square

قضیه ۳.۳.۱ اگر $E \subseteq X$ محدب و X یک فضای برداری توپولوژیک محدب موضعی باشد آن گاه $\overline{E}^w = \overline{E}$ که در آن \overline{E}^w بستار E نسبت به توپولوژی ضعیف است.

برهان: به قضیه ۱۲.۳ از [۲۵] رجوع شود. \square

اکنون یک توپولوژی روی دوگان X قرار می دهیم که از توپولوژی اولیه روی X^* ضعیف تر باشد. فرض کنید X یک فضای برداری توپولوژیک و X^* دوگان X باشد. برای هر $x \in X$ ، نگاشت

$\hat{x} : X^* \rightarrow \mathbb{C}$ را با ضابطه $\hat{x}(\Lambda) = \Lambda(x)$ تعریف می‌کنیم. قرار می‌دهیم

$$(X^*)' = \{\hat{x}; x \in X\}.$$

اگر $\Lambda_1 \neq \Lambda_2$ ، پس $x \in X$ موجود است که $\Lambda_1(x) \neq \Lambda_2(x)$. پس $\hat{x}(\Lambda_1) \neq \hat{x}(\Lambda_2)$ ، لذا $(X^*)'$ نقاط X^* را جدا می‌کند.

تعریف ۴.۳.۱ کوچکترین توپولوژی روی X^* که همه عناصر فضای برداری $(X^*)'$ پیوسته باشند را توپولوژی ضعیف ستاره روی X^* می‌گوییم. متداول است که از نماد $\sigma(X^*, X)$ نیز برای نمایش توپولوژی ضعیف ستاره استفاده شود.

تذکر ۵.۳.۱ توجه کنید که توپولوژی ضعیف ستاره روی X^* ، این فضا را به یک فضای برداری توپولوژیک محذب موضعی تبدیل می‌کند. همه تابع‌های خطی روی X^* که نسبت به توپولوژی ضعیف ستاره پیوسته هستند، دقیقاً به صورت $\{\hat{x}; x \in X\}$ می‌باشند.

قضیه ۶.۳.۱ (باناخ - آلاگلو)^۱ اگر X یک فضای برداری توپولوژیک و V یک همسایگی از صفر باشد، در آن صورت

$$K = \{\Lambda \in X^*; \forall x \in V \quad |\Lambda(x)| \leq 1\}$$

با توپولوژی ضعیف ستاره فشرده است.

□

برهان: به قضیه ۱۵.۳ از [۲۵] رجوع شود.

قضیه ۷.۳.۱ (گلدشتاین)^۲ فرض کنید X یک فضای نرم‌دار باشد. در آن صورت X در X^{**} با توپولوژی ضعیف ستاره چگال است.

□

برهان: به قضیه (i) ۸.۳.۲۹ از مرجع [۳] رجوع کنید.

تعریف ۸.۳.۱ فضای باناخ X را انعکاسی گوییم هرگاه نگاشت $x \mapsto \hat{x}$ تابعی پوشا از X بر روی X^{**} باشد.

۴.۱ جبر باناخ و ضرب‌های آرنز

در این بخش جبر باناخ را معرفی می‌کنیم و ضرب‌های آرنز اول و دوم روی دوگان دوم جبر باناخ A را بیان می‌کنیم. این ضرب‌ها زمینه را برای مطالعه جبرهای باناخ فراهم می‌سازد.

تعریف ۱.۴.۱. جبر نرم‌دار A روی میدان \mathbb{C} را یک جبر باناخ گوئیم، هرگاه A یک فضای باناخ باشد.

اولین چیزی که در یک جبر باناخ مطرح است این است که آیا این جبر باناخ دارای عضو همانی است؟ آیا این جبر باناخ دارای واحد تقریبی کراندار است؟ از آنجا که جبرگروهی $L^1(G)$ از اهمیت خاصی برخوردار است ما نیز به بررسی این سوالات در مورد آن می‌پردازیم.

یادآوری می‌کنیم که اگر G یک گروه با یک توپولوژی باشد به طوری که عمل وارون و عمل گروه پیوسته باشد به آن گروه توپولوژیک گوئیم. می‌دانیم هر گروه هاسدورف و فشرده موضعی مانند G دارای یک اندازه هار است که شبیه اندازه لبگ روی \mathbb{R} عمل می‌کند. بنابراین برای هر $1 \leq p \leq \infty$ ، $L^p(G)$ تعریف می‌شود.

فرض کنیم $\mu \in M(G)$ ، $\nu \in M_a(G)$ و برای $f \in L^p(G)$ که $1 \leq p \leq \infty$ ، $d\nu = f d\lambda$ در آن صورت $f * \mu \in L^p(G)$ ، $\mu * f$ را به صورت زیر تعریف می‌کنیم.

$$\mu * f(x) = \int f(y^{-1}x) d\mu(y), \quad f * \mu(x) = \int \Delta(y^{-1}) f(xy^{-1}) d\mu(y).$$

قضیه ۲.۴.۱ (الف) فرض کنیم $f \in L^p(G)$ ، $1 \leq p < \infty$ و $\epsilon > 0$ داده شده باشد. $M(G)$ را مجموعه همه اندازه‌های مختلط بولر منظم روی G در نظر می‌گیریم. در آن صورت همسایگی فشرده نسبی U از e موجود است که برای هر اندازه احتمال $\mu \in M(G)$ که $\mu(U^c) = \{0\}$ ، $\|\mu * f - f\|_p < \epsilon$.
ب) یک همسایگی V موجود است که برای هر اندازه احتمال $\mu \in M(G)$ که $\mu(V^c) = \{0\}$ ، $\|f * \mu - f\|_p < \epsilon$.

برهان: به قضیه ۲۰.۱۵ از [۸] رجوع شود. \square

تذکر ۳.۴.۱ $L^1(G)$ دارای واحد تقریبی است که این واحد تقریبی از اندازه احتمال است.

برهان: قرار دهید $\{U \text{ باز شامل همانی باشد} : U\} = D$. در آنصورت (D, \supseteq) یک مجموعه جهت دار است. برای هر $U \in D$ که $\lambda(U) < \infty$ ، قرار می دهیم $Q_U = \frac{\chi_U}{\lambda(U)} \in L^1(G)$. فرض کنیم $A \subseteq D$ مجموعه همه U هایی باشد که اندازهی آن متناهی است. ثابت می کنیم $\{Q_U\}_{U \in A}$ یک واحد تقریبی کراندار برای $L^1(G)$ است. برای این منظور، فرض کنیم $f \in L^1(G)$ و $\epsilon > 0$ نیز داده شده باشد. بنابه قضیهی ۲.۴.۱ یک U_0 باز با اندازه متناهی موجود است که برای هر اندازه احتمال $U \subseteq U_0$ که $\mu(U_0^c) = \{0\}$ ، $\mu \in M(G)$ و $\|f * \mu - f\|_1 < \epsilon$ و $\|\mu * f - f\|_1 < \epsilon$ ، اگر $U_0 \leq U$ ، آن گاه $U \subseteq U_0$. پس $\{Q_U\}$ لذا $\|f * Q_U - f\|_1 < \epsilon$ و $\|Q_U * f - f\|_1 < \epsilon$ ، چون $\|Q_U\|_1 = \int \frac{1}{\lambda(U)} |\chi_U(x)| dx = 1$. یک واحد تقریبی کراندار از اندازه احتمال برای $L^1(G)$ است. \square

گزاره ۴.۴.۱ اگر جبر باناخ A دارای همانی نباشد، قرار می دهیم $A_1 = \{(x, \alpha); x \in A, \alpha \in \mathbb{C}\}$ برای هر عنصر $(x, \alpha), (y, \beta) \in A_1$ ، تعریف می کنیم $(x, \alpha)(y, \beta) = (xy + \alpha y + \beta x, \alpha\beta)$ و همچنین قرار می دهیم $\|(x, \alpha)\| = \|x\| + |\alpha|$. به آسانی دیده می شود که نگاشت $x \mapsto (x, \alpha)$ یک یکرختی طولیا از A بروی ایده آلی از A_1 است. در واقع A در جبر باناخ یکداری قابل نشان دادن است.

قضیه ۵.۴.۱ (تجزیه کوهن) ^۳ فرض کنید A جبر باناخ دلخواه و دارای واحد تقریبی کراندار برای X باشد و همچنین فرض کنید $z \in X$ و $\delta > 0$. در این صورت $a \in A$ و $y \in X$ چنان موجود است که

$$\|z - y\| \leq \delta \text{ و } z = ay$$

برهان: به قضیه ۱۰.۱۱ از مرجع [۲] رجوع کنید. \square

قضیه ۶.۴.۱ فرض کنید A جبر باناخ جابجایی و فرض کنید $\Delta(A)$ مجموعه همه همریختی های مختلط از A باشد. در این صورت

(۱) هر ایده آل ماکزیمال از A هسته یک همریختی مختلط روی A است.

(۲) اگر $h \in \Delta(A)$ ، در آن صورت $\ker h$ ایده آل ماکزیمال از A است.

برهان: به بخش ۴.۱۱ از مرجع [۲۵] رجوع شود. \square

تعریف ۷.۴.۱ فرض کنید Δ مجموعه همه همریختی‌های مختلط روی جبر باناخ جابجایی A باشد. برای هر $x \in A$ تابع $\hat{x} : \Delta \rightarrow \mathbb{C}$ را با ضابطه $\hat{x}(h) = h(x)$ تعریف می‌کنیم. $x \mapsto \hat{x}$ را تبدیل گلفاند گوئیم. قرار می‌دهیم $\hat{A} = \{\hat{x}; x \in A\}$ و کوچکترین توپولوژی روی Δ که تحت آن همه عناصر \hat{A} پیوسته است را توپولوژی گلفاند روی Δ نامیم. بنابراین $\hat{A} \subseteq C(\Delta)$ چون تناظری یک به یک بین همه ایده‌آل‌های ماکزیمال و Δ وجود دارد، در آن صورت Δ با توپولوژی گلفاند روی Δ را فضای ایده‌آل ماکزیمال نامیم.

توجه کنید که رادیکال A ، اشتراک همه ایده‌آل‌های ماکزیمال در A بوده که با نماد $radA$ نمایش می‌دهیم. A را نیم‌ساده گوئیم هرگاه $radA = 0$.

قضیه ۸.۴.۱ فرض کنید Δ فضای ایده‌آل ماکزیمال از جبر باناخ جابجایی A باشد. در این صورت تبدیل گلفاند یک همریختی از A بروی یک زیر جبر \hat{A} از $C(\Delta)$ بوده که هسته آن $radA$ است. تبدیل گلفاند یکرخی است اگر و تنها اگر A نیم‌ساده باشد.

برهان: به قضیه ۹.۱۱ از مرجع [۲۵] رجوع شود. \square

تعریف ۹.۴.۱ نگاشت $x \rightarrow x^*$ یک برگشت روی جبر A است هرگاه برای هر $x, y \in A$ و $\lambda \in \mathbb{C}$

$$(x + y)^* = x^* + y^* \quad (۱)$$

$$(\lambda x)^* = \bar{\lambda} x^* \quad (۲)$$

$$(xy)^* = y^* x^* \quad (۳)$$

$$x^{**} = x \quad (۴)$$

تعریف ۱۰.۴.۱ فرض کنید A یک جبر باناخ با یک برگشت باشد. فرض کنید برای هر $x \in A$ $\|xx^*\| = \|x\|^2$. در این صورت A را یک C^* -جبر گوئیم.

تعریف ۱۱.۴.۱ C^* -جبر μ را W^* -جبر نامیم اگر دوگان یک فضای باناخ باشد. در واقع فضای باناخی چون μ_* چنان موجود باشد که $(\mu_*)^* = \mu$.