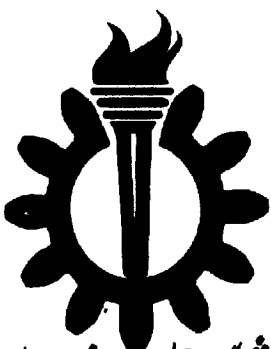


۱۳۷۹ / ۵ / ۲۱



دانشگاه علم و صنعت ایران
دانشکده مهندسی برق

طراحی و ساخت سیستم اندازه گیری دقیق
عرض پالسهای غیر پر یودیک

محسن پیامی فرد

پایان نامه برای دریافت درجه کارشناسی ارشد

۷۱۲۹ در رشته برق گرایش الکترونیک

دکتر احمد آیت الهی

بهمن ۱۳۷۸

۳۰۰۹

تقدیم به :

پدر و مادر مهربانم و همچنین همسر گرامی و دلسوزم که در تمامی
مراحل مشوق من بوده است .

چکیده:

در کلیه روشهای اندازه‌گیری عرض پالس، سیگنال ورودی دلخواه که شبیه یک پالس تلقی می‌شود به یک پالس نرمالیزه (با مشخصات دامنه، زمان صعود و نزول ثابت بطور مثال TTL) تبدیل می‌شود سپس شمارش عرض پالس نرمالیزه بر اساس یک سیگنال مرجع که همان پالسهای ساعت هستند، انجام می‌شود. افزایش دقت اندازه‌گیری مستلزم استفاده از تمهیدات برای بهبود عملکرد در موارد ذیل است.

الف - افزایش جزئی نگری در اندازه‌گیری

ب - تبدیل سیگنال ورودی به پالسهای نرمالیزه براساس معیار ثابت

با افزایش فرکانس تکرار پالسهای ساعت (مرجع) می‌توان جزئی نگری در اندازه‌گیری را تا حد مطلوب بهبود بخشید. اما در خصوص مورد (ب) تاکنون راه کار خاصی ارائه نشده است. قابل ذکر است که افزایش دقت اندازه‌گیری (دقتهای بالا) و نیز پاسخگویی یکسان سیستم اندازه‌گیری به سیگنالهای ورودی مختلف (به لحاظ دامنه) فقط با بهبودتوأم هر دو مورد ذکر شده ممکن است. پایان نامه حاضر به طور خاص در جهت پاسخگویی به مورد (ب) می‌باشد و ارائه روش در روند طراحی و ساخت یک سیستم اندازه‌گیری مورد بحث و بررسی قرار گرفته است. استفاده از روشی که براساس معیاری قابل تعریف، تبدیل سیگنالهای ورودی به پالسهای نرمالیزه را بر عهده گیرد و این عمل رامستقل از مشخصات سیگنال ورودی نظیر دامنه، پریودیک بودن و غیره، به طور یکنواخت انجام دهد موجب افزایش کارایی و دقت اندازه‌گیری می‌شود. لذا مزایای سیستمی که این روش را بکار گیرد عبارتند از:

- عدم نیاز پریودیک بودن پالسهای ورودی

- عدم وابستگی به زمان صعود و زمان نزول

- عملکرد مستقل از تغییرات دامنه پالسهای ورودی

- محدوده تغییرات وسیع (دامنه سیگنال ورودی)

- اندازه گیری عرض پالس بر مبنای $(Peak/\sqrt{2})$ یا هر معیار دیگر

- قابلیت انعطاف در مقابل تغییرات (S/N)

- عملکرد آنی و مستقل بر روی هر پالس ورودی

روش مطرح شده ، تبدیل سیگنالهای ورودی به پالسهای نرمالیزه بر مبنای معیار $(Peak/\sqrt{2})$

با استفاده از تقویت کننده های لگاریتمی و خطوط تأخیر متوالی می باشد . براساس روش مزبور و

نتایج شبیه سازی ، سیستم اندازه گیری دقیق عرض پالسهای غیر پریودیک ' طراحی و ساخته

شده و نتایج دقیقی حاصل شده است .

تقدیر و تشکر:

بدینوسیله از استادگرامی جناب آقای دکتر احمد آیت‌اللهی و کلیه همکارانی که در پژوهشکده الکترونیک دانشگاه علم و صنعت ایران به نحوی مرا در تهیه این پایان نامه یاری نموده‌اند تشکر و قدردانی میکنم

فهرست مطالب

صفحه	موضوع
۱	مقدمه
۳	فصل اول: روشهای اندازه گیری
۳	۱-۱: روشهای اندازه گیری
۹	فصل دوم: تقویت کننده‌های لگاریتمی
۹	۲- تقویت کننده‌های لگاریتمی
۹	۲-۱- اصول تقویت لگاریتمی
۱۰	۲-۲- مشخصات تقویت لگاریتمی
۱۴	۲-۲-۱- رابطه ناحیه‌تغییرات ورودی و خروجی
۱۵	۲-۲-۲- پهنای باند و زمان صعود
۱۶	۲-۲-۳- سیگنال به نویز
۱۸	۲-۲-۴- زمان بازیافت
۱۹	۲-۳- روشهای طراحی
۱۹	۲-۳-۱- تقویت لگاریتمی حقیقی
۲۰	۲-۳-۲- تئوری تقویت کننده‌های جمع سریهای محدود کننده
۲۶	۲-۳-۳- تقویت کننده شبهه لگاریتمی غیر خطی-محدود کننده
۲۹	۲-۳-۴- تقویت کننده شبهه لگاریتمی جمع غیر موازی
۳۲	۲-۳-۴-۱- تقویت کننده لگاریتمی دو قطبی

فهرست مطالب

صفحه	موضوع
۳۴	فصل سوم: نويز
۳۴	۳- نويز
۳۹	۳-۱- متغير تصادفي گوس
۴۱	۳-۱-۲- توابعي از متغيرهاي تصادفي
۴۳	۳-۱-۳- متغير تصادفي مشتركاً گوسي
۴۵	۳-۲- فرآيندهاي اتفاقي
۴۵	۳-۲-۱- فرآيند گوسي يا فرآيند نرمال
۴۶	۳-۲-۲- فرآيندهاي ايستا
۴۷	۳-۲-۳- عبور فرآيندهاي اتفاقي از سيستمهاي خطي مستقل از زمان
۴۸	۳-۲-۴- فرآيند تصادفي ارگاديك
۴۹	فصل چهارم: طراحي سيستم اندازه گيري
۴۹	۴- طراحي سيستم اندازه گيري
۴۹	۴-۱- روش آني اندازه گيري عرض پالسهاي غير پريوديك
۵۲	۴-۱-۲- روش محاسبه تاخير مناسب و تعداد طبقات
۵۵	۴-۱-۳- اثر غير خطي ناشي از اشباع شدگي و زمان بازيافت تقويت کننده
	لگاريتمي درصحت اندازه گيري
۵۷	۴-۲- اثر پهناي باند محدود سيستم در دقت اندازه گيري

فهرست مطالب

صفحه	موضوع
۵۹	۳-۴- مشخصات تعریف شده پروژه
۶۰	۴-۴- طراحی سیستم اندازه گیری
۶۲	۴-۴-۱- طراحی تقویت کننده
۷۰	۴-۴-۲- طراحی بخش آشکارساز عرض پالس
۷۳	۴-۴-۳- محاسبه تعیین سطح آستانه نویز در سیستم اندازه گیری
۸۱	۴-۴-۴- محاسبه تعداد طبقات مورد نیاز و تشریح آنها
۸۴	۴-۴-۵- طراحی بخش اندازه‌گیری و نمایش دهنده
۸۶	۴-۴-۶- طراحی بخش تست و کالیبراسیون
۸۹	۴-۴-۷- بخش تغذیه
۹۲	۴-۴-۸- کلیدها و امکانات صفحه کاربر طراحی شده در دستگاه اندازه‌گیری
۹۹	فصل پنج: شبیه سازی طرح
۹۹	۵- الگوریتم برنامه شبیه ساز
۹۹	۵-۱- تشریح فلوچارت برنامه
۱۰۱	۵-۲- پارامترهای ورودی و خروجی برنامه
۱۰۵	۵-۳- مقادیر پارامترهای نهایی بدست آمده از برنامه شبیه ساز
۱۰۶	۵-۴- نتایج برنامه شبیه سازی

فهرست مطالب

موضوع	صفحه
فصل شش: نتایج حاصل از اندازه‌گیری سیستم ساخته شده و مقایسه باشبیه‌سازی	
..... Pspice	۱۲۸
۶- ارائه نتایج و مقایسه	۱۲۸
۶-۱- نتایج تست عنصر لگاریتم گیر	۱۲۸
۶-۲- نتایج تست تقویت کننده لگاریتمی	۱۳۳
۶-۳- نتایج اندازه‌گیری عرض پالس توسط مدار بخش آشکارساز	۱۳۸
۶-۴- نتایج تست کار سیستم اندازه‌گیری ساخته شده	۱۴۰
۶-۵- نتیجه گیری	۱۴۴
..... فصل هفتم: نتیجه گیری	۱۴۶
..... ۷- نتیجه گیری	۱۴۶
..... مراجع و مأخذها	۱۴۷

فهرست شکلها

صفحه

موضوع

- شکل (۱-۱) پارامترهای یک پالس ۳
- شکل (۱-۲) خطای ناشی از تغییرات زمان صعود و نزول پالس ورودی ۴
- شکل (۱-۳) خطای ناشی از اثر اشباع تقویت کننده هنگام ورود ۵
- دو پالس متوالی با دامنه های به ترتیب ۳۰۰۰ و ۲ میلی ولت
- شکل (۱-۴) روش اندازه گیری عرض پالس براساس نمونه گیری و خط تاخیر ۷
- شکل (۱-۲) محدوده تغییرات دینامیک برای یک تقویت کننده خطی ۱۱
- شکل (۲-۲) سه حالت گذر خطی - لگاریتمی ۱۱
- شکل (۲-۳) محدوده تغییرات دینامیک در خروجی برحسب محدوده ۱۱
- تغییرات ورودی برای مشخصه گذر آرام خطی - لگاریتمی
- شکل (۲-۴) نحوه محاسبه زمان صعود و پهنای باند فرکانسی ۱۷
- در تقویت کننده لگاریتمی
- شکل (۲-۵) اثر کوپلاژ خازنهای C1 و C2 بر زمان بازیافت ۱۷
- شکل (۲-۶) تقویت کننده های لگاریتمی ۱۷
- شکل (۲-۷) مشخصه ورودی خروجی خطی - محدودکننده ۲۲
- شکل (۲-۸) روش ایجاد سری ورودیهای دارای نسبت مشترک و منطبق ۲۲
- با نسبت تفاضل مشترک خروجی، جهت ایجاد مشخصه لگاریتمی
- شکل (۲-۹) مشخصه یک تقویت کننده لگاریتمی با چهار طبقه خطی - محدودکننده ۲۲

فهرست شکلها

موضوع	صفحه
شکل (۲-۱۰) خطای لگاریتمی با چهار طبقه خطی - محدود کننده	۲۲
شکل (۲-۱۱) تقویت کننده تفاضلی پایه	۲۷
شکل (۲-۱۲) رسم منحنی	۲۷
شکل (۲-۱۳) خروجی تقویت کننده تفاضلی برای ورودی برحسب dB	۲۷
در سه دمای متفاوت	
شکل (۲-۱۴) شکل عمومی تقویت کننده لگاریتمی ویدئو جمع - موازی	۳۰
شکل (۲-۱۵) خروجی ترکیبی یک تقویت کننده لگاریتمی جمع - موازی چهار طبقه	۳۰
شکل (۲-۱۶) عنصر اصلی لگاریتمی تک قطب	۳۰
شکل (۲-۱۷) مشتق مشخصه لگاریتمی	۳۰
شکل (۲-۱۸) عنصر اصلی لگاریتمی دو قطبی	۳۳
شکل (۲-۱۹) خروجی عنصر اصلی لگاریتمی دو قطبی	۳۳
شکل (۲-۲۰) مشتق خروجی عنصر لگاریتمی در سه دمای متفاوت	۳۳
شکل (۳-۱) سیگنال خروجی برحسب زمان	۳۵
شکل (۴-۱) روش استخراج عرض پالس	۵۱
شکل (۴-۲) روش مقایسه کپی های تاخیر یافته سیگنال با سیگنال اصلی	۵۱
شکل (۴-۳) ساختار کل سیستم اندازه گیری عرض پالس های غیر پررودیک	۵۳
شکل (۴-۴) نحوه استخراج عرض پالس ورودی توسط خروجی مقایسه کننده ها	۵۴

فهرست شکلها

موضوع	صفحه
شکل (۴-۵) شیب لبه بالا رونده و پایین رونده پالس اصلی و تاخیر یافته آن	۵۶
شکل (۴-۶) اثر اشباع شده گی در خروجی تقویت کننده لگاریتمی	۵۶
شکل (۴-۷) پهنای باند نامحدود سیستم و اثر آن در دقت اندازه گیری	۵۸
شکل (۴-۸) پهنای باند محدود سیستم و اثر آن در دقت اندازه گیری	۵۸
شکل (۴-۹) لبه بالا رونده پالس به طور نمونه	۵۸
شکل (۴-۱۰) بلوک دیاگرام سیستم اندازه گیری	۶۱
شکل (۴-۱۱) پالس ورودی و تغییر ولتاژ آستانه	۶۱
شکل (۴-۱۲) اثر تغییر ولتاژ آستانه در عرض پالس	۶۱
شکل (۴-۱۳) مدار تقویت کننده لگاریتمی	۶۶
شکل (۴-۱۴) مدار تقویت کننده خطی	۶۸
شکل (۴-۱۵) مدار عنصر لگاریتم گیر	۶۸
شکل (۴-۱۶) خروجی تقویت کننده لگاریتمی ایده آل و مقادیر اندازه گیری شده	۷۱
شکل (۴-۱۷) مدار بخش آشکارساز عرض پالس	۷۲
شکل (۴-۱۸) مدل نویز برای سیستم اندازه گیری	۷۴
شکل (۴-۱۹) ولتاژ نویز ورودی و مقایسه آن با سطح آستانه	۷۴
شکل (۴-۲۰) رابطه احتمال آشکارسازی غلط بر حسب سطح آستانه نویز	۷۹

فهرست شکلها

موضوع	صفحه
شکل (۴-۲۱) رابطه احتمال آشکارسازی غلط کوچکتر از 10^{-9} بر حسب سطح آستانه نویز	۸۰
شکل (۴-۲۲) مدار تست کالیبراسیون و اندازه گیری	۸۵
شکل (۴-۲۳) سیگنالهای مدار طراحی شده	۹۰
شکل (۴-۲۴) منبع تغذیه	۹۱
شکل (۴-۲۵) صفحه کاربر	۹۳
شکل (۱-۵) ناحیه خطا در حالت مدل اشباع نمایی برای تقویت کننده لگاریتمی	۱۰۲
شکل پالسهای (ورودی - خروجی) در شبیه ساز برای یک پالس ورودی	۱۰۸
شکل پالسهای (ورودی - خروجی) در شبیه ساز برای دو پالس ورودی متوالی	۱۱۵
شکل فلوچارت برنامه	۱۲۵
شکل (۶-۱) مدار عنصر لگاریتم گیر	۱۲۹
شکل (۶-۲) سیگنال (افزایشی) به صورت نمایی (عنصر لگاریتمی)	۱۳۰
شکل (۶-۳) ناحیه خطی در خروجی عنصر لگاریتم گیر	۱۳۱
شکل (۶-۴ a) سیگنال (کاهش) به صورت نمایی (تقویت کننده لگاریتمی)	۱۳۴
شکل (۶-۴) خروجی تقویت کننده لگاریتمی	۱۳۵
شکل (۶-۵) خروجی تقویت کننده ایده آل و مقادیر اندازه گیری شده	۱۳۶
شکل (۶-۶) مقدار عرض پالس ورودی ایده ال و مقادیر	۱۳۹
اندازه گیری شده بخش آشکارساز	

فهرست شکلها

صفحه	موضوع
۱۴۲	شکل (۶-۷) مقدار عرض پالس ورودی و مقادیر اندازه گیری شده توسط سیستم اندازه گیری
۱۴۵	شکل (۶-۸) درصد خطای اندازه گیری شده عرض پالس، در سیستم