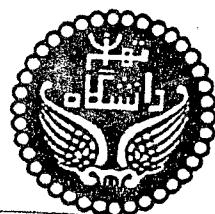
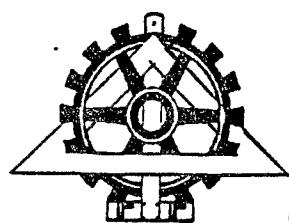


۷۸۴۲



دانشگاه تهران

دانشکده فنی

گروه مهندسی برق و کامپیوتر

عنوان:

طراحی و ساخت شیفت دهنده فاز ۲۰۰ درجه در باند

S جهت بهینه‌سازی تستر حساسیت فیوز رادیویی

توسط:

۳۴۲۸

علیرضا زین‌الدینی میمند

استاد راهنما:

دکتر محمود کمرهای

پایان نامه برای دریافت درجه کارشناسی ارشد

(رشته مهندسی برق گرایش مخابرات)

اسفند ۱۳۸۱

عنوان:

طراحی و ساخت شیفت دهنده فاز ۲۰۰ درجه باند S

جهت بهینه سازی تستر حساسیت فیوز رادیویی

توسط:

۱۳۸۲ / ۴ / ۰

علیرضا زین الدینی میمند

مکرر اطلاعات مذکون عملی میان

تمثیل مذکور

استاد راهنما:

دکتر محمود کمره‌ای

پایان نامه برای دریافت درجه کارشناسی ارشد مهندسی برق-گرایش مخابرات

از این پایان نامه در تاریخ ۱۳۸۱/۱۲/۲۴ در مقابل هیات داوران دفاع به عمل آمد و مورد تصویب قرار گرفت.

سرپرست تحصیلات تکمیلی دانشکده فنی: دکتر جواد فیض

مدیر گروه آموزشی: دکتر پرویز جبه دار مارالانی

سرپرست تحصیلات تکمیلی گروه برق و کامپیوتر: دکتر حمید رضا جمالی

استاد راهنما: دکتر محمود کمره‌ای

عضو هیات داوران: دکتر فرخ حجت کاشانی

عضو هیات داوران: دکتر فرخ آرزم

عضو هیات داوران: دکتر جلیل راشد محصل

## تقدیم به دوست

یک دست پر از ستاره تقدیم به دوست

یک شعر پر از اشاره تقدیم به دوست

تقدیم به صبوری های پدر، مادر و همسرها

## سپاسگزاری

سپاس و ستایش خدا را که بزرگترین یاور آدمیان است و سپاس بندگانی را که مانند او دیگران را یاورند.

از استاد فرهیخته ام ، جناب آقای دکتر کمره ای که با وجود مسئولیت های متعدد، راهنمایی اینجانب را پذیرفتند تشکر می نمایم. از آقایان دکتر بیژن عباسی و مهندس دیناری و مهندس معید بشیرزاده که راهنمایی هایشان برایم راهگشا و ارزنده بود بسیار مشکرم. همچنین از همسر مهربانم که با صبر و برداشت خود مرا در انجام این پروژه یاری کردند صمیمانه سپاسگزارم. از صنایع شهید باقری نیز که با در اختیار قرار دادن امکانات و تجهیزات راه را برای انجام این پروژه هموار ساخت بسیار مشکرم.

## چکیده:

در راستای ساخت و بهینه سازی دستگاه اندازه گیر حساسیت فیوز رادیویی در باند S که شامل قسمتهای شیفت دهنده فاز متغیر، تضعیف کننده متغیر و مدولاتور است، طرحی برای قسمت شیفت دهنده فاز ارایه شده است. با توجه به اینکه دستگاه اندازه گیر حساسیت موجود کاملاً مکانیکی بوده و دارای قطعات سنگین و حجمی میباشد و انجام تست حساسیت و کالیبراسیون دستگاه براحتی انجام نمی‌گیرد، در نظر است که این مجموعه با استفاده از تکنولوژی و دانش روز بهینه شود. با توجه به نبود قطعات در باند S مراحل طراحی این شیفت دهنده فاز ابتدا در باند UHF انجام گرفته است. و سپس طرح اصلی در باند S طراحی و ساخته شده است. این طرح شیفت دهنده فاز از نوع انعکاسی با شیفت فاز متغیر صفر تا 360 درجه با تغییرات افت عبوری 3.5dB تا 8.5dB می‌باشد، که با توجه به نیاز به شیفت دهنده فاز با افت ثابت در دستگاه اندازه گیر حساسیت، با ارائه طرح تکمیلی افت عبوری در مقدار 10dB ثابت نگاه داشته شده است. همچنین با ارائه طرحی جدید که با سری کردن دو تا از شیفت دهنده‌های فاز طرح دوم بدست آمده است افت عبوری مدار شیفت دهنده فاز کاهش پیدا کرده است.

## فهرست :

۷	
۸	۱. مقدمه
۸	۲. دستگاه اندازه گیر حساسیت فیوز رادیویی
۸	۲-۱. تعریف حساسیت
۸	۲-۲. نحوه عملکرد دستگاه اندازه گیر حساسیت
۱۲	۲-۳. تضعیف بخش‌های مختلف تستر حساسیت
۱۳	۳. طیف فرکانسی سیگنال بازگشته از هدف شبیه سازی شده
۱۶	۴. بررسی شیفت دهنده فاز موجود
۱۹	۵. روش‌های ایجاد شیفت فاز
۲۰	۶. انواع شیفت دهنده‌های فاز با استفاده از المانهای کنترلی و عناصر سوئیچینگ
۲۰	۶-۱. مدارات نوع انعکاسی
۲۶	۶-۲. مدارات نوع انتقالی
۳۰	۶-۳. مدارات شیفت دهنده فاز با استفاده از سیر کولاتور
۳۳	۶-۴. مدار شیفت دهنده فاز با کوپلر هایبرید
۳۵	۶-۵. مدارات شیفت دهنده فاز با خط سوئیچ
۳۸	۶-۶. مدارات شیفت دهنده فاز با خط بار
۴۲	۷. طرح مورد نظر برای شیفت دهنده فاز
۴۱	۷-۱. طراحی شیفت دهنده فاز با استفاده از دیود و رکتور
۴۱	۷-۲. مدار معادل دیود و رکتور
۴۳	۷-۳. طرح مورد نظر با استفاده از شیفت دهنده فاز انعکاسی
۴۵	۷-۳-۱. رئاکتانس متغیر به عنوان پایانه انعکاسی
۴۵	۷-۳-۲. سری کردن یک استاب اتصال کوتاه با دیود و رکتور
۴۸	۷-۳-۳. پایانه انعکاسی با استفاده از دو رکتور و تنظیم سری
۵۲	۸. طراحی و ساخت مدار اول شیفت دهنده فاز در باند UHF

۵۲	۸-۱. مشخصات کلی طرح
۵۳	۸-۲. مشخصه دیود
۵۴	۸-۳. نحوه طراحی ، جزئیات آن ، و شماتیک طرح
۵۶	۸-۳-۱. طراحی کوپلر $3\text{dB}$
۵۹	۸-۳-۲. طراحی مدار اول شیفت دهنده فاز
۶۲	۸-۴. نتایج شبیه سازی با استفاده از نرم افزار Touchstone
۶۵	۸-۵. نتایج اندازه گیری
۷۰	۹. طراحی و ساخت مدار دوم شیفت دهنده فاز در باند S
۷۰	۹-۱. مشخصه دیود
۷۰	۹-۲. چگونگی طراحی مدار دوم
۷۶	۹-۳. نتایج شبیه سازی با استفاده از نرم افزار matlab و Touchstone
۸۲	۱۰. نتایج اندازه گیری مدار شیفت دهنده فاز ساخته شده در باند S
۸۴	۱۱. ارائه طرح تکمیلی شیفت دهنده فاز با افت ثابت
۸۶	۱۲. طراحی شیفت دهنده فاز با ایده جدید
۹۰	۱۳-نتیجه گیری
۹۳	۱۴. مراجع
۹۳	۱۳. ضمائم

## ۱) مقدمه:

فیوزهای رادیویی نقش آشکار سازی هدف را در موشکهای مختلف به عهده دارند که این آشکار سازی با استفاده از اختلاف فرکانس سیگنال ارسالی و سیگنال بازگشته از هدف صورت می‌گیرد.

برای اندازه گیری گیرنده گی و حساسیت فیوز رادیویی و شبیه سازی شرایط واقعی بین موشک و هدف از دستگاه اندازه گیری حساسیت فیوز رادیویی استفاده می‌گردد. این دستگاه شبیه سازی فضای آزاد و سیگنال بازگشته از هدف را در سیستم مورد نظر به عهده دارد که با استفاده از آن می‌توان بدون تستهای پروازی فیوز رادیویی را تست کرد. دستگاه موجود اندازه گیر حساسیت فیوز رادیویی شامل مدولاتور AM (جهت شبیه سازی سیگنال دابلر)، تضعیف کننده متغیر (برای اندازه گیری دقیق مقدار حساسیت فیوز رادیویی) و شیفت دهنده فاز (جهت همافزار کردن سیگنال دریافتی و سیگنال ارسالی) است.

کلیه قطعات دستگاه اندازه گیر موجود در نیروی هوایی مکانیکی بوده و ساخت و کالیبراسیون آن به سختی انجام می‌گیرد لذا پروژه بهینه سازی این دستگاه اندازه گیر مطرح شده است. در راستای بهینه سازی این دستگاه در نظر است که بخش شیفت دهنده فاز نیز با استفاده از تکنولوژی و دانش روز بهینه شود تا کالیبراسیون و ساخت آن و همچنین تست مورد نظر به راحتی انجام گیرد.

بطور کلی ضرورت انجام این پروژه را میتوان در موارد زیر خلاصه کرد:

۱. تبدیل قطعه مکانیکی به عناصر نیمه‌هادی

۲. کم شدن حجم قطعه و وزن آن

۳. سهولت کالیبراسیون

۴. سهولت تست و عیب یابی سیستم مورد نظر

۵. کنترل الکترونیکی دستگاه اندازه گیر

۶. سهولت در ساخت

## ۲) دستگاه اندازه گیر حساسیت فیوز رادیویی:

### ۱-۱) تعریف حساسیت:

حساسیت فیوز رادیویی یکی از مهمترین پارامترهایی است که برای اطمینان از صحبت عملکرد فیوز رادیویی باید اندازه گیری شود.

حساسیت فیوز رادیویی به صورت نسبت توان تشعشع یافته از آنتن فرستنده به حداقل توانی که می‌تواند رادیو فیوز را فعال کند تعریف می‌شود.

$$k = 10 \log \frac{P_t}{P_{r\min}} \quad (2-1)$$

$k$ : حساسیت فیوز رادیویی

$p_t$ : توان تشعشعی آنتن فرستنده

$P_{r\min}$ : حداقل توانی که می‌تواند رادیو فیوز را فعال کند

رابطه بین ماکریم مسافت عملکرد رادیو فیوز با حساسیت را نیز می‌توان به صورت زیر بیان کرد:

$$R_{MAX} = \sqrt[4]{\frac{p_t A \lambda^2 G_f G_r}{P_{r\min} \cdot (4\pi)^3}}$$

$A$ : سطح موثر راداری هدف (RCS)

$\lambda$ : طول موج

$G_f$ : گین آنتن فرستنده

$G_r$ : گین آنتن گیرنده

## ۲-۲) نحوه عملکرد دستگاه اندازه گیر حساسیت:

دستگاه اندازه گیر حساسیت فیوز رادیوئی، شبیه‌سازی فضای آزاد و سیگنال برگشتی از هدف را در سیستم مورد نظر به عهده دارد که با استفاده از آن می‌توان بدون تستهای پروازی فیوز رادیویی را تست کرد.

بطور کلی وظایف این دستگاه اندازه گیر عبارتند از:

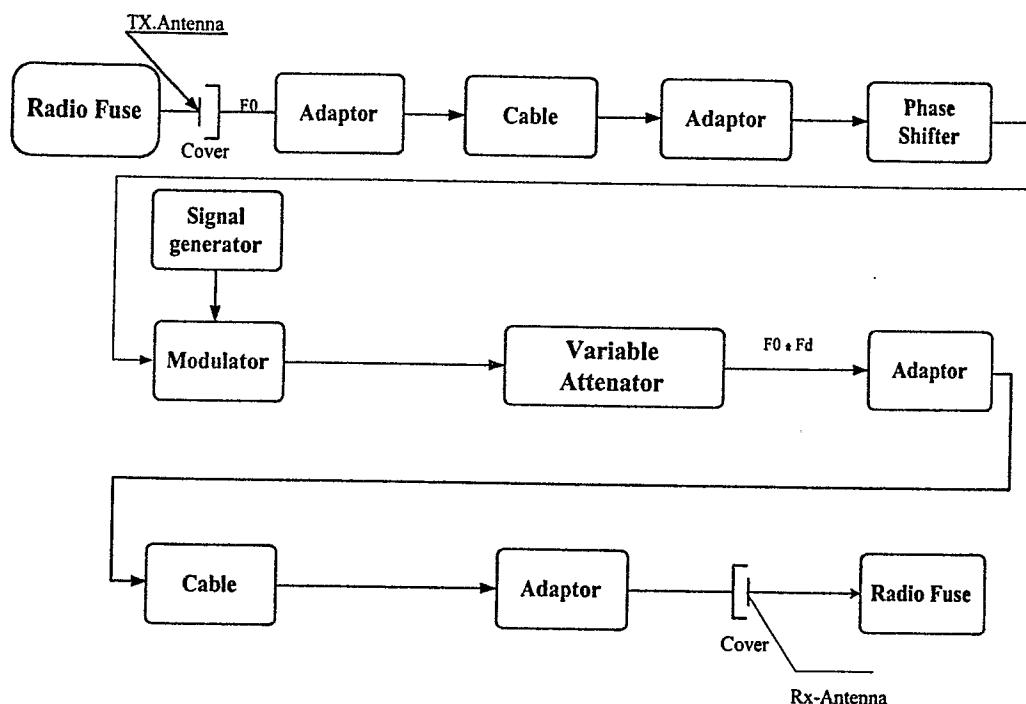
۱. شبیه‌سازی سیگنال داپلر

۲. شبیه‌سازی قدرت سیگنال برگشتی از هدف

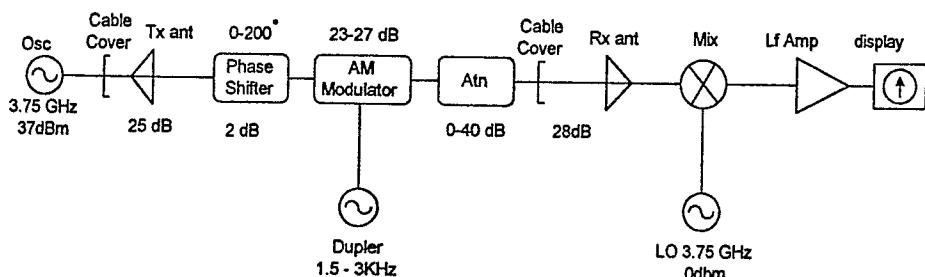
۳. ایجاد فاز بهینه برای سیگنال شبیه‌سازی شده قبل از ارسال به فیوز رادیویی

نحوه اندازه گیری حساسیت فیوز رادیویی توسط این دستگاه در شکل ۲-۱ واجزاء مختلف و چگونگی عملکرد آن

بطور جزئی تر در شکل ۲-۲ نشان داده شده است:



شکل ۱-۲) بلوک دیاگرام دستگاه اندازه گیر حساسیت فیوز رادیویی



شکل ۲-۲) چگونگی عملکرد و انجام نسخه حساسیت فیوز رادیویی

نحوه اندازه گیری حساسیت و عملکرد دستگاه اندازه گیر حساسیت را می توان به صورت زیر بیان کرد:

انرژی الکترومغناطیسی موج پیوسته توسط مگنترون در یکی از فرکانس‌های بین 3.67GHz تا 3.82GHz با

توان 37dBm تولید گردیده و توسط مقسم توان در فیوز رادیویی به یکی از آنتن‌های فرستنده رادیو فیوز داده می

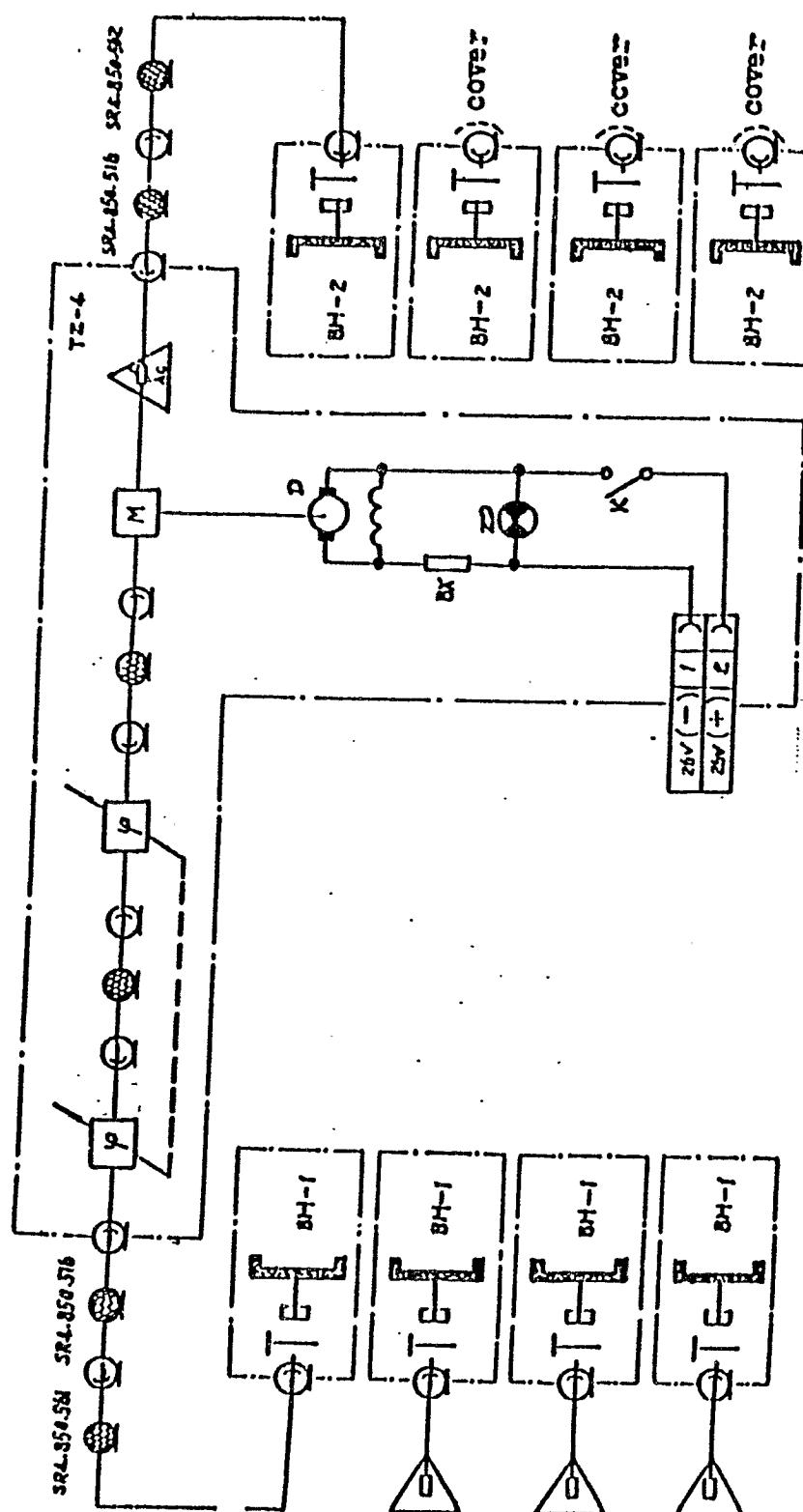
شود.

سپس مقداری از انرژی تاییده شده توسط آنتن فرستنده بوسیله پوششهای محافظ (COVER) جذب گردیده و با مقداری تضعیف از طریق کابل‌های رابط به دستگاه اندازه گیر حساسیت منتقل می گردد.

در این قسمت ابتدا مدولاتور سیگنال داپلر را با ایجاد مدولاسیون دامنه در فرکانس ۱.۵ تا ۳ کیلوهرتز به صورت مکانیکی شبیه‌سازی می‌کند. سپس این سیگنال از یک تضعیف کننده متغیر عبور می‌کند که جهت اندازه گیری دقیق مقدار حساسیت از آن استفاده می‌گردد و در نهایت سیگنال مدوله شده از شیفت دهنده فاز عبور داده می‌شود. دلیل استفاده از شیفت دهنده فاز این است که سیگنال مدوله شده در نهایت در میکسر رادیو فیوز با سیگنال اسیلاتور محلی ترکیب می‌شود. لذا فاز سیگنال مدوله شده تاثیر زیادی روی دامنه خروجی میکسر رادیو فیوز دارد (روابط در بخش‌های بعد ذکر خواهد شد). با همفالاز کردن سیگنال اسیلاتور محلی میکسر (local) و سیگنال ورودی میکسر (RF) توسط این شیفت دهنده فاز میکسر رادیوفیوز ماکریم دامنه خروجی سیگنال داپلر را خواهد داشت و بدین ترتیب خطای اندازه گیری پایین خواهد آمد، همچنین با این شیفت دهنده فاز شرایط تست برای رادیو فیوز های مختلف بکسان خواهد بود.

بعد از عبور موج تاییده شده از این دستگاه مجدداً موج از طریق کابل‌های رابط فرکانس بالا و پوشش محافظت به آنتن‌های گیرنده رادیو فیوز منتقل می‌گردد. سپس با سیگنال اسیلاتور محلی توسط مخلوط کننده متوازن ضرب شده و سیگنال با فرکانس داپلر استخراج می‌گردد. سپس این سیگنال تقویت شده توسط نمایشگر عقربه‌ای (action check meter) که بر روی دستگاه اندازه گیر وجود دارد نمایش داده می‌شود.

در واقع نقطه‌ای که این نمایشگر عقربه‌ای شروع به نوسان می‌کند همان نقطه حساسیت رادیو فیوز است. این نقطه با تغییر دادن تضعیف کننده متغیر و تغییر دادن فاز به طور همزمان بدست می‌آید. عددی که درجه تضعیف کننده متغیر در این نقطه نشان می‌دهد، با استفاده از منحنی کالیبراسیون به تضعیف بر حسب dB تبدیل می‌شود و مقدار حساسیت بدست می‌آید. اندازه گیری حساسیت بر روی چهار زوج آنتن فرستنده و گیرنده جداگانه اندازه گیری می‌شود تا حساسیت رادیوفیوز در چهار جهت (هر زوج آنتن برای یک جهت) آید. شکل ۲-۳ بطور کامل SETUP تست حساسیت را در مجموعه اصلی نشان می‌دهد.



شکل ۲-۳) سیستم حسابی setup

مشخصات هر یک از قسمتهای دستگاه به صورت زیر است:

BH-1 : پوشش محافظ آنتن فرستنده

: کانکتور های رابط 

: کابل های رابط 

: شیفت دهنده فاز متغیر 

- مدولاتور مکانیکی (با استفاده از یک موتور و یک دیسک سوراخ دار سیگناال ورودی را مدوله می کند. این موتور با ولتاژ ۲۶ ولت مستقیم کار می کند)

: تضعیف کننده متغیر 

BH-2 : پوشش محافظ آنتن گیرنده

: بار های ۵۰ اهم که بر روی پوششهای محافظ نصب می شوند. 

۲-۳) تضعیف بخشهاي مختلف تستر حساسیت:

- دستگاه اندازه گیر حساسیت شامل چهار عدد کابل رابط فرکانس بالا است که تضعیف مجموع این چهار کابل

رابط برابر با ۱۰ dB است.

- تضعیف ایجاد شده توسط پوششهای محافظ آنتن های گیرنده برابر با ۲۸dB - ۱۹dB است.

- تضعیف اولیه مدولاتور برابر با ۱۷dB - ۱۳dB است. ( وجود این تضعیف به علت ساختار مدولاتور است )

- تلفات ثابت مدولاتور ناشی از مدولاسیون برابر با ۱۰dB است.

- تضعیف ایجاد شده توسط شیفت دهنده فاز برابر با ۲dB است.

- تضعیف ایجاد شده توسط پوششهای محافظ آنتن های فرستنده ۱۴-۲۵dB است.

بطور نوعی اگر تضعیف چهار کابل برابر با ۱۰dB و تضعیف پوشش محافظ آنتن فرستنده برابر با ۲۴ dB و تضعیف پوشش محافظ آنتن گیرنده برابر ۲۶dB، تضعیف اولیه مدولاتور برابر با ۱۶dB و تلفات مدولاسیون برابر ۱۰dB

در نظر گرفته شود، تضعیف کلی برابر با ۸۶dB خواهد بود. که در عمل این مقدار را باید به ۸۲dB رساند تا رنج

قابل اندازه گیری حساسیت بیشتر شود ( با توجه به جزو چینی Radio Fuse Checkout Tester ). مقدار

حداکثر تضعیف دستگاه نیز با استفاده از تضعیف کننده متغیر به ۱۱۶dB می رسد. البته باید توجه داشت که

محدوده مجاز حساسیت فیوز رادیویی در محدوده ۹۰dB تا ۱۰۲dB است. خطای اندازه گیری دستگاه اندازه گیر

حساسیت نیز برابر با  $4dB \pm$  است. با توجه به مطالب ذکر شده می توان در طراحی شیفت دهنده فاز مقدار افت

عبوری را بیشتر از مقدارافت عبوری شیفت دهنده فاز موجود در نظر گرفت زیرا افت عبوری کل دستگاه اندازه گیر حساسیت از محدوده مجاز 8 dB فاصله دارد.

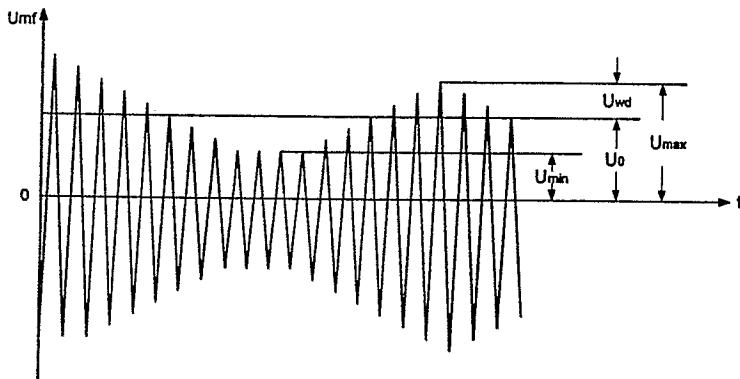
### ۳) طیف فرکانسی سیگنال بازگشتی از هدف شبیه سازی شده:

خروجی سیگنال بازگشتی از هدف شبیه سازی شده توسط مدولاتور مکانیکی در شکل ۲-۴ نشان داده شده است:  
برای ساده شدن بحث سیگنال مدوله شده سینوسی به صورت ایده‌آل در نظر گرفته می‌شود.

$$U_m = (U_0 + U_1 \sin \omega_d t) \cdot \sin(\omega_c t + \varphi_c) = U_0 (1 + m \sin \omega_d t) \cdot \sin(\omega_c t + \varphi_c)$$

$\omega_c$ : فرکانس حامل  $\varphi_c$ : فاز اولیه سیگنال حامل

$U_1$ : دامنه سیگنال مدوله کننده  $m$ : ضریب مدولاسیون



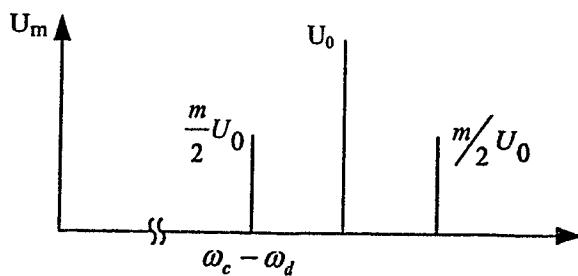
شکل ۲-۴) سیگنال مدوله شده ورودی (RF)

$$U_0 = \frac{U_{\max} + U_{\min}}{2}$$

$$m = \frac{U_1}{U_0} = \frac{U_{\max} - U_{\min}}{U_0} = \frac{U_0 - U_{\min}}{U_0}$$

$$U_m = U_0 \cdot \sin(\omega_c t + \varphi_c) + m U_0 \sin \omega_d t \cdot \sin(\omega_c t + \varphi_c)$$

$$= U_0 \cdot \sin(\omega_c t + \varphi_c) + \frac{m}{2} U_0 \cos((\omega_c - \omega_d)t + \varphi_c) - \frac{m}{2} U_0 \cos((\omega_c + \omega_d)t + \varphi_c)$$



شکل ۲-۵) طیف فرکانسی سیگنال مدوله شده بازگشتی شبیه سازی شده