



دانشکده‌ی علوم

گروه ریاضی

عنوان:

نمونه‌گیری تعمیم‌یافته چند متغیره در فضاهاى انتقال – پایا  
و خاصیت‌هاى تقریب آن

استاد راهنما:

دکتر قاسم نریمانی

استاد مشاور:

دکتر محمدرضا مطلبی

ارائه‌دهنده:

مینا معلابی

زمستان ۱۳۸۹

نام خانوادگی: معلابی

نام: مینا

---

عنوان پایان نامه: نمونه گیری تعمیم یافته چند متغیره در فضاهای انتقال – پایا و خاصیت های تقریب آن

---

استاد راهنما: دکتر قاسم نریمانی

استاد مشاور: دکتر محمدرضا مطلبی

---

مقطع تحصیلی: کارشناسی ارشد رشته: ریاضی گرایش: محض دانشگاه: دانشگاه  
محقق اردبیلی

---

دانشکده: علوم تاریخ فارغ التحصیلی: ۱۳۸۹ تعداد صفحه: ۷۸

---

کلید واژه ها: فضای انتقال – پایا، قاب های دوگان، نمونه گیری تعمیم یافته، مرتبه تقریب.

---

چکیده: امروزه موضوع نمونه گیری تعمیم یافته در فضای انتقال – پایا بیشتر مورد توجه قرار گرفته است. در این روش مشکلات وابسته به نظریه کلاسیک شانون مرتفع می شود. با اضافه کردن چند فرض، هر تابع چند متغیره در فضای انتقال – پایا را می توان از مقادیر تابع در  $\mathbb{Z}^d$  بازیابی کرد. معمولاً، داده های موجود از مقادیر پیشش تابع با توابع خاصی بدست می آیند. لذا بررسی مسئله نمونه گیری تعمیم یافته چند متغیره در فضاهای انتقال – پایا ضروری است. اطلاعات اضافی در مورد تابع ها در فضای انتقال – پایا اجازه می دهد تا برای اینکه مقادیر تابع در کل  $\mathbb{Z}^d$  بکار گرفته شود، فقط در یک زیر شبکه از  $\mathbb{Z}^d$  لازم باشد. در این پایان نامه، این نظریه را برای  $L^2(\mathbb{R}^d)$  بکار خواهیم

برد که مستلزم نظریهٔ قاب‌ها می‌باشد. فرمول نمونه‌گیری برای فضای انتقال – پایا از بسط قاب بدست می‌آید. در مورد فرمول‌های قاب‌های فرا کامل<sup>۱</sup>، جستجوی توابع بازسازی با خاصیت‌های مناسب، حائز اهمیت می‌باشد. در نهایت روش‌های تقریب با استفاده از این فرمول‌های نمونه‌گیری ارائه شده است.

---

<sup>۱</sup>overcomplete

## تقدیر و سپاسگزاری:

اکنون که در سایه ی لطف خداوند منان شاهد به ثمر رسیدن این پایان نامه می باشم بر خود لازم می دانم از تمامی عزیزانی که در طول این مدت به طور مستمر از راهنمایی های ارزشمندشان بهره برده ام قدردانی و سپاسگزاری نمایم. به خصوص از اساتید محترم، آقایان دکتر نریمانی و دکتر مطلبی که به حق شایسته ی تشکر می باشند و در تمام این مدت خالصانه اینجانب را مورد لطف و راهنمایی خود قرار داده اند و امیدوارم آموخته هایم موجبات رضایت خاطر ایشان را فراهم سازد. و با تشکر از پدرم که آبدانه های مهرش در کویران زندگی بهار می آفریند، مادرم که سرچشمه ی همه ی مهربانی هاست و مرا مورد لطف و حمایت خود قرار دادند.

مینا معالی

زمستان ۱۳۸۹

# فهرست مندرجات

۱	مقدمات و پیش نیازها	۱
۲	..... مفاهیم مقدماتی	۱-۱
۱۲	$V_\varphi^2$ معرفی نمونه‌گیری تعمیم‌یافته چند متغیره در	۲
۱۳	..... مقدماتی در مورد فضای انتقال پایای $V_\varphi^2$	۱-۲
۱۷	..... سیستم‌های زمان پایای خطی $\mathcal{L}_j$	۲-۲
۲۰	..... شبکه‌ها در $\mathbb{Z}^d$	۳-۲
۲۳	..... دنباله $\{ \overline{g_j(\cdot)} e^{-2\pi i \alpha^T M^T \cdot} \}_{\alpha \in \mathbb{Z}^d, j=1, \dots, s}$ در $L^2[0, 1)^d$	۴-۲
۳۲	$V_\varphi^2$ نمونه‌گیری تعمیم‌یافته در	۳

۳۳	.....	نمونه‌گیری منظم تعمیم‌یافته	۱-۳
۴۰	.....	نمونه‌گیری نامنظم : خطای جیتر	۲-۳
۴۴	.....	خاصیت های $L^2$ -تقریب	۳-۳
۵۰	.....	خاصیت‌های تجزیه‌ی توابع بازسازی	۴
۵۵	.....	تابع‌های بازسازی با محمل فشرده	۱-۴
۵۷	.....	فرمول نمونه‌گیری در $V_\varphi^\infty$	۵
۵۸	.....	مقدماتی از $\mathcal{L}^\infty(\mathbb{R}^d)$	۱-۵
۶۰	.....	نمونه‌گیری منظم تعمیم‌یافته در $V_\varphi^\infty$	۲-۵
۶۵	.....	خاصیت‌های $L^\infty$ -تقریب	۳-۵
۶۹	.....	فهرست منابع	
۷۴	.....	واژه نامه فارسی به انگلیسی	

## مقدمه و شمای کلی پایان نامه

در بسیاری از کاربردهای ریاضیات با توابعی مواجه می‌شویم که بسیار پیچیده‌تر از توابع استاندارد آنالیز کلاسیک هستند. برخی از این توابع را نمی‌توان به وسیله‌ی توابع استاندارد به شکل بسته بیان نمود و بعضی از آنها به طور ضمنی و یا از طریق نمودارشان شناخته می‌شوند. برای مثال یک مدار الکتریکی را در نظر می‌گیریم که در آن شدت جریان را در نقطه‌ی معینی به عنوان تابعی از زمان، اندازه می‌گیریم. خروجی ممکن است کاملاً پیچیده باشد و از طریق یک نمودار بهتر از سایر طرق توصیف شود.

مهندسی که در حال اندازه‌گیری شدت جریان در یک مدار الکتریکی است در مورد یک سیگنال صحبت می‌کند؛ درحالی‌که برای یک ریاضیدان، این فقط بدین معنی است که حاصل خروجی، تابعی مانند  $f(x)$  است که جریان را بر حسب زمان  $x$  می‌دهد. تعریف دقیقی از سیگنال ارائه نمی‌کنیم. برای اهداف ما کافی است سیگنال به عنوان بروز یک رخداد فیزیکی بر حسب یک تابع، یا بر حسب دنباله‌ای از اعداد باشد.

سیگنال‌ها معمولاً به طور صریح بر حسب یک تابع داده نمی‌شوند؛ به عنوان مثال آنها از طریق اندازه‌گیری حاصل می‌شوند. این موجب می‌گردد که تعیین اطلاعات دقیق در مورد سیگنال‌ها از روی تابع  $f$  که آن را توصیف می‌کند، دشوار و یا غیرممکن باشد، به خصوص اگر مجبور به انجام برخی محاسبات روی  $f$  باشیم. در چنین مواردی مهم است که  $f$  را بتوانیم با توابع ساده‌تری تقریب بزنیم؛ یعنی مایل باشیم تابعی مانند  $g$  را طوری بیابیم که داشته باشیم:

(i) محاسبات مربوطه را بتوان روی تابع  $g$  انجام داد،

(ii) تابع  $g$  نزدیک به تابع  $f$  باشد، به طوری که خروجی‌های حاصل از  $g$  اطلاعات مفیدی از

سیگنال توصیف شده توسط  $f$  را بدهد.

این پایان نامه عمدتاً مبتنی بر مقاله

Garcia, A.G., Perez-Villalon, G. 2009. Multivariate generalized sampling in shift-invariant spaces and its approximation properties, J. Math. Anal. Appl. 355: 397-413.

می باشد و از سایر منابع جهت توضیح و تفهیم هرچه بیشتر استفاده شده است.

در ادامه شمایی کلی از پایان نامه را مورد مطالعه قرار خواهیم داد.

قضیه نمونه گیری کلاسیک ویتاگر-شانون-کوتلنیکوف<sup>۳</sup> (WSK)، بیان می کند که هر تابع باند-

محدود  $f$  به  $[-\frac{1}{T}, \frac{1}{T}]$ ، یعنی

$$f(t) = \int_{-\frac{1}{T}}^{\frac{1}{T}} \hat{f}(\omega) e^{\jmath \pi i t \omega} d\omega, \quad t \in \mathbb{R}$$

را می توان از دنباله نمونه های  $\{f(n)\}_{n \in \mathbb{Z}}$  به صورت

$$f(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} f(n) \text{sinc}(t-n), \quad t \in \mathbb{R}$$

بازیابی کرد. که  $\text{sinc}$  بیانگر تابع کاردینال  $\text{sinc}(t) = \frac{\sin \pi t}{\pi t}$  می باشد. بنابراین فضای پلی-وینر<sup>۱</sup>

شامل توابع باند-محدود به  $[-\frac{1}{T}, \frac{1}{T}]$ ، توسط انتقال های صحیح از تابع  $\text{sinc}$  تولید می شود. تعمیم

فرمول نمونه گیری WSK به حالت  $d$ -بعدی بصورت زیر است

$$f(t) = \sum_{\alpha \in \mathbb{Z}^d} f(\alpha) \text{sinc}(t_1 - \alpha_1) \dots \text{sinc}(t_d - \alpha_d), \quad t = (t_1, \dots, t_d) \in \mathbb{R}^d,$$

که در اینجا تابع باند-محدود  $f$  به مکعب  $d$ -بعدی  $[-\frac{1}{T}, \frac{1}{T}]^d$ ، یعنی

$$f(t) = \int_{[-\frac{1}{T}, \frac{1}{T}]^d} \hat{j}(x) e^{\jmath \pi i x^T t} dt, \quad t \in \mathbb{R}^d$$

<sup>۳</sup> Classical Whittaker-Shannon-Kotel'nikov sampling theorem

<sup>۱</sup> Paley-Wiener space



می باشد.

نظریه نمونه گیری شانون علی رغم پیچیدگی زیاد، دارای مشکلاتی نیز می باشد که آنسر<sup>۲</sup> در منابع [۲۹, ۲۸] به آنها اشاره کرده است: در آن به کاربرد صافی های ایده آل تکیه شده است، فرض باند-محدود متناقض با ایده سیگنال پیوسته با انرژی متناهی می باشد، عمل محدود کردن باند، پدیده گیپس<sup>۳</sup> تولید می کند، و سرانجام، سیر نزولی بسیار آهسته تابع  $\text{sinc}$  باعث می شود که محاسبات در دامنه سیگنال ناکارا و غیراقتصادی باشند. بعلاوه، در چندین بعد، فرض اینکه یک سیگنال چندبعدي باند-محدود به یک بازه  $d$ -بعدي است، ناکارا می باشد.

همچنین، تعداد زیادی از مسائل کاربردی محدودیت های مختلفی روی نوع توابع تحمیل می کنند. بدین دلیل، مسائل نمونه گیری و بازسازی در فضای اسپلاین<sup>۴</sup>، موجک<sup>۵</sup> و فضاهاى انتقال-پایای تعمیم یافته<sup>۶</sup> مورد تحقیق قرار گرفته است. بعنوان نمونه می توانید منابع [۱ و ۲۹ و ۳۶] را ببینید.

در بسیاری از کاربردهای عملی، فرض بر این است که سیگنال ها متعلق به فضای انتقال-پایا به شکل

$$V_\varphi^\lambda := \overline{\text{span}}_{L^\lambda} \{ \varphi(t - \alpha) : \alpha \in \mathbb{Z}^d \}$$

می باشند که تابع  $\varphi$  متعلق به  $L^\lambda(\mathbb{R}^d)$  و مولد  $V_\varphi^\lambda$  نامیده می شود.

فرض می کنیم که  $\varphi \in L^\lambda(\mathbb{R}^d)$  یک مولد پایدار برای  $V_\varphi^\lambda$  باشد، یعنی دنباله  $\{ \varphi(t - \alpha) \}_{\alpha \in \mathbb{Z}^d}$  تشکیل پایه ریس برای  $V_\varphi^\lambda$  دهد، فضای انتقال پایای  $V_\varphi^\lambda$  می تواند بصورت

$$V_\varphi^\lambda = \left\{ \sum_{\alpha \in \mathbb{Z}^d} a_\alpha \varphi(t - \alpha) : \{a_\alpha\} \in \ell^\lambda(\mathbb{Z}^d) \right\} \subset L^\lambda(\mathbb{R}^d)$$

---

Unser<sup>۲</sup>

Gibbs oscillation<sup>۳</sup>

Spline space<sup>۴</sup>

Wavelet space<sup>۵</sup>

General shift-invariant space<sup>۶</sup>

توصیف شود. از طرف دیگر، در حالت‌های معمول داده‌های موجود، مقادیر عددی یک نسخه‌ای صافی شده از سیگنال اصلی می‌باشد. این منجر به نمونه‌گیری تعمیم‌یافته در  $V_\varphi^2$  می‌شود. مثلاً فرض کنیم  $s$  سیستم زمان‌پایای خطی (صافی‌های)  $(\mathcal{L}_j f)$ ،  $j = 1, \dots, s$ ، روی زیر فضای انتقال پایای  $V_\varphi^2$  از  $L^2(\mathbb{R}^d)$  تعریف شده باشد. به زبان ریاضی با عملگرهایی (پیوسته) که با انتقال‌ها جابه‌جایی شوند سروکار داریم.

هدف، بازیابی هر تابع  $f$  در  $V_\varphi^2$  از زیر دنباله‌ای مناسب از مجموعه نمونه‌های  $\{(\mathcal{L}_j f)(\alpha)\}_{\alpha \in \mathbb{Z}^d, j=1, \dots, s}$ ، بوسیله یک فرمول نمونه‌گیری است که بصورت بسط یک قاب در  $V_\varphi^2$  می‌باشد. یادآوری می‌کنیم که دنباله  $\{f_n\}$  تشکیل قاب برای فضای هیلبرت جدایی‌پذیر  $H$  می‌دهد، اگر ثابت‌های  $A, B > 0$  (کران‌های قاب) موجود باشند بطوریکه برای هر  $f \in H$

$$A\|f\|^2 \leq \sum_n |\langle f, f_n \rangle|^2 \leq B\|f\|^2.$$

یک قاب  $\{f_n\}$  برای  $H$ ، دارای این ویژگی است که نمایشی برای هر بردار  $f \in H$  بصورت سری  $f = \sum_n c_n f_n$  می‌دهد. اما برخلاف پایه‌های ریس، این نمایش منحصر بفرد نمی‌باشد.

ضرایب قاب مناسب  $c_n$  که بطور خطی و پیوسته به  $f$  وابسته می‌باشند، با بکارگیری قاب‌های دوگان  $\{g_n\}$  از  $\{f_n\}$  بدست می‌آیند. یعنی قابی دیگر برای  $H$  می‌باشد بطوریکه برای هر  $f \in H$

$$f = \sum_n \langle f, g_n \rangle f_n = \sum_n \langle f, f_n \rangle g_n.$$

برای جزئیات بیشتر در مورد نظریه قاب‌ها می‌توانید منبع [۵] و منابع دیگر مذکور در آن را ببینید. تحت شرایط مناسب، هر تابع در یک فضای انتقال‌پایا در  $L^2(\mathbb{R}^d)$  می‌تواند از نمونه‌هایی در شبکه  $\mathbb{Z}^d$  از  $\mathbb{R}^d$  بازیابی شود ([۲۶] را ببینید). اگر نمونه‌گیری تابع روی زیر شبکه  $M\mathbb{Z}^d$ ، که  $M$  بیانگر ماتریس با درایه‌های صحیح و دترمینان مثبت می‌باشد، صورت گیرد، نمونه‌گیری با میزان  $\frac{1}{\det M}$  را بکار می‌گیریم و به زبان غیر دقیق، ما برای بازیابی تابع  $f$  به نمونه‌های تعمیم‌یافته

حالت ۱- بعدی در منابع [۸ و ۱۲ و ۳۰] مورد بحث قرار گرفته است: تحت فرضیات مناسب، هر تابع  $f$  در  $V_\varphi^{\mathbb{Z}^d}$  از دنباله‌ای از نمونه‌های تعمیم‌یافته  $\{(\mathcal{L}_j f)(M\alpha)\}_{\alpha \in \mathbb{Z}^d, j=1, \dots, s}$  قابل بازیابی می‌باشد.

در این پایان‌نامه، بوسیله نظریه  $L^{\mathbb{Z}^d}(\mathbb{R}^d)$ ، فرمول نمونه‌گیری برای  $V_\varphi^{\mathbb{Z}^d}$  از نوع

$$f(t) = (\det M) \sum_{j=1}^s \sum_{\alpha \in \mathbb{Z}^d} (\mathcal{L}_j f)(M\alpha) S_j(t - M\alpha), \quad t \in \mathbb{R}^d,$$

را بدست می‌آوریم که دنباله توابع بازسازی  $\{S_j(\cdot - M\alpha)\}_{\alpha \in \mathbb{Z}^d, j=1, \dots, s}$  تشکیل یک قاب برای فضای انتقال پایای  $V_\varphi^{\mathbb{Z}^d}$  می‌دهد. برای این منظور، ابتدا ملاحظه می‌کنیم که فضای انتقال پایای  $V_\varphi^{\mathbb{Z}^d}$  تصویر  $L^{\mathbb{Z}^d}[\circ, 1)^d$  تحت ایزومورفیسم

$$\tau_\varphi : L^{\mathbb{Z}^d}[\circ, 1)^d \rightarrow V_\varphi^{\mathbb{Z}^d},$$

می‌باشد که عملگر  $\tau_\varphi$ ، توابع پایه یکامتعامد  $\{e^{-2\pi i \alpha^T x}\}_{\alpha \in \mathbb{Z}^d}$  برای  $L^{\mathbb{Z}^d}[\circ, 1)^d$  را بروی پایه ریس  $\{\varphi(t - \alpha)\}_{\alpha \in \mathbb{Z}^d}$  برای  $V_\varphi^{\mathbb{Z}^d}$  نظیر می‌کند.

سپس، نمونه‌های تعمیم‌یافته  $\{(\mathcal{L}_j f)(M\alpha)\}_{\alpha \in \mathbb{Z}^d, j=1, \dots, s}$  را بصورت ضرب داخلی تابع  $F = \tau_\varphi^{-1} f \in L^{\mathbb{Z}^d}[\circ, 1)^d$  با بردارهای یک قاب خاص در  $L^{\mathbb{Z}^d}[\circ, 1)^d$  بیان می‌کنیم. در جستجو برای قاب‌های دوگان، بسط‌هایی برای  $F$  در  $L^{\mathbb{Z}^d}[\circ, 1)^d$  بدست می‌آید که در آن ضرایب قاب، نمونه‌های  $\{(\mathcal{L}_j f)(M\alpha)\}_{\alpha \in \mathbb{Z}^d, j=1, \dots, s}$  می‌باشند.

این بسط‌های قاب دقیقاً به فرم

$$F(t) = (\det M) \sum_{j=1}^s \sum_{\alpha \in \mathbb{Z}^d} (\mathcal{L}_j f)(M\alpha) d_j(x) e^{-2\pi i \alpha^T M^T x}, \quad (*)$$

در  $L^{\mathbb{Z}^d}[\circ, 1)^d$  می‌باشد که توابع  $d_j \in L^{\mathbb{Z}^d}[\circ, 1)^d$ ،  $j = 1, \dots, s$ ، بوسیله حل معادله ماتریسی

$$[d_1(x), \dots, d_s(x)] G(x) = [1, \circ, \dots, \circ]$$

تقریباً همه جا در  $L^2[0, 1]^d$  بدست می آیند.  $G(x)$  یک ماتریس  $s \times (\det M)$  از توابع تعریف شده در  $L^2[0, 1]^d$  است که تنها وابسته به مولد  $\varphi$  و سیستم‌های  $\mathcal{L}_j$ ،  $j = 1, \dots, s$  می باشد.

سرانجام با بکارگیری ایزومورفیسم  $\tau_\varphi$  در بسط قاب (\*) برای  $F$ ، بسط نمونه‌گیری فوق الذکر برای  $f = \tau_\varphi F$  در  $V_\varphi^2$  را بدست خواهیم آورد که  $S_j = \tau_\varphi d_j$ ،  $j = 1, \dots, s$ .

تمامی مراحل بیان شده در فصول بعدی مورد بررسی قرار می گیرند.

# فصل ۱

## مقدمات و پیش نیازها

## ۱-۱ مفاهیم مقدماتی

در ابتدا بعضی از مفاهیم و نتایج مقدماتی که در ادامه مورد استفاده قرار می‌گیرند را بیان می‌کنیم.

$\mathbb{C}$ ،  $\mathbb{R}$ ،  $\mathbb{Z}$  و  $\mathbb{N}$  بترتیب بیانگر مجموعه‌های اعداد مختلط، حقیقی، صحیح و طبیعی می‌باشند.

در تمامی فصول  $\mathbb{R}^d$  را با اندازه‌ی لِبِگ<sup>۱</sup> در نظر می‌گیریم.

فضای توابع پیوسته روی  $\mathbb{R}^d$  را با  $C(\mathbb{R}^d)$  نمایش می‌دهیم.

**۱-۱-۱ تعریف.** گوییم تابع مختلط  $f$  بر فضای هاسدورف موضعاً فشرده‌ی  $\mathbb{R}^d$  در بی‌نهایت

صفر می‌شود، هرگاه به‌ازای هر  $\varepsilon > 0$  مجموعه فشرده‌ای مانند  $k \subset \mathbb{R}^d$  موجود باشد بطوریکه

$$\text{به‌ازای هر } x \text{ غیر واقع در } k, |f(x)| < \varepsilon.$$

رده تمام توابع پیوسته روی  $\mathbb{R}^d$  را که در بی‌نهایت صفر می‌شوند با  $C_0(\mathbb{R}^d)$  نشان می‌دهیم و رده

توابع کراندار و پیوسته روی  $\mathbb{R}^d$  را هم با  $C_b(\mathbb{R}^d)$  نشان می‌دهیم.

**۱-۱-۲ تعریف.** محمل تابع مختلط  $f$  بر فضای  $\mathbb{R}^d$ ، بست مجموعه‌ی  $\{x : f(x) \neq 0\}$

می‌باشد.

$$\text{Supp}(f) = \overline{\{x \in \mathbb{R}^d : f(x) \neq 0\}}.$$

همچنین  $C_c(\mathbb{R}^d)$  نمایانگر گردایه تمام توابع مختلط پیوسته روی  $\mathbb{R}^d$  که محمل فشرده دارند

می‌باشد.

---

<sup>۱</sup> Lebesgue's measure

## ۱-۱-۳ گزاره.

$$C_c(\mathbb{R}^d) \subseteq C_o(\mathbb{R}^d) \subseteq C_b(\mathbb{R}^d) \subseteq C(\mathbb{R}^d)$$

۱-۱-۴ تعریف. اگر  $1 \leq p < \infty$  و  $f$  یک تابع اندازه‌پذیر مختلط بر  $\mathbb{R}^d$  باشد،  $\|\cdot\|_p$  را

به صورت زیر تعریف می‌کنیم

$$\|f\|_p = \left( \int_{\mathbb{R}^d} |f|^p dt \right)^{1/p}$$

و  $L^p(\mathbb{R}^d)$  از تمام  $f$  هایی تشکیل شده است که  $\|f\|_p < \infty$ .

$L^\infty(\mathbb{R}^d)$  نیز رده‌ی تمام توابع به طور اساسی کراندار (نسبت به اندازه لبگ) بر  $\mathbb{R}^d$  است و  $\ell^\infty(A)$  رده‌ی تمام توابع کراندار بر  $A$  می‌باشد.

۱-۱-۵ تعریف. فرض می‌کنیم که  $\varphi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$  یک تابع اندازه‌پذیر لبگ باشد، در این

صورت نرم  $\|\cdot\|_p$  را به صورت زیر تعریف می‌کنیم

$$\|\varphi\|_p := \left( \int_{[0,1]^n} \left( \sum_{\alpha \in \mathbb{Z}^n} |\varphi(t - \alpha)| \right)^p dt \right)^{1/p} \quad (1 \leq p < \infty)$$

و  $\|\cdot\|_\infty$  را نیز به صورت زیر تعریف می‌کنیم

$$\|\varphi\|_\infty := \sup_{t \in [0,1]^n} \sum_{\alpha \in \mathbb{Z}^n} |\varphi(t - \alpha)|.$$

برای  $1 \leq p \leq \infty$  تعریف می‌کنیم

$$\mathcal{L}^p(\mathbb{R}^n) := \{f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}, f \text{ اندازه‌پذیر لبگ}, \|f\|_p < \infty\}.$$

۱-۱-۶ تعریف. هرگاه  $p, q$  اعداد حقیقی مثبتی باشند که  $p + q = pq$ ، آنگاه  $p, q$  را یک جفت از نماهای مزدوج می‌نامیم.

۱-۱-۷ قضیه. فرض کنیم  $p, q$  یک جفت از نماهای مزدوج باشند، اگر  $f \in L^p(\mathbb{R}^d)$  و  $g \in L^q(\mathbb{R}^d)$ ، آنگاه  $f \cdot g \in L^1(\mathbb{R}^d)$  و به‌ازای هر  $x \in \mathbb{R}^n$  داریم

$$\left| \int_{\mathbb{R}^d} f \cdot g \, dx \right| \leq \|f\|_p \|g\|_q$$

بعبارتی

$$\|f \cdot g\|_1 \leq \|f\|_p \|g\|_q$$

نامساوی فوق را نامساوی هولدر<sup>۱</sup> می‌نامیم.

اگر  $p, q = 2$ ، نامساوی بالا، نامساوی شوارتس<sup>۲</sup> نامیده می‌شود.

۱-۱-۸ تعریف. پیچش دو تابع  $f, g$  را بصورت زیر تعریف می‌کنیم

$$(f * g)(x) = \int_{\mathbb{R}^n} f(x-t)g(t)d(t)$$

۱-۱-۹ قضیه. فرض می‌کنیم که  $p \geq 1, q, r \leq \infty$  و در رابطه  $1/p + 1/q = 1 + 1/r$

صدق کند. اگر  $f \in L^p(\mathbb{R}^d)$  و  $g \in L^q(\mathbb{R}^d)$ ، آنگاه  $f * g \in L^r(\mathbb{R}^d)$

$$\|f * g\|_r \leq \|f\|_p \|g\|_q$$

<sup>۱</sup>Holder's inequality

<sup>۲</sup>Schwarz's inequality



این نامساوی به نامساوی یانگ<sup>۳</sup> مشهور است.

۱-۱-۱۰ تعریف. تابع  $\varphi \in \mathcal{L}^p(\mathbb{R}^d)$  و دنباله  $a \in \ell^\infty(\mathbb{Z}^d)$  داده شده‌اند. ضرب پیچشی

نیمه‌گسسته را به صورت زیر تعریف می‌کنیم

$$\varphi *' a(t) := \sum_{\alpha \in \mathbb{Z}^d} a(\alpha) \varphi(t - \alpha)$$

۱-۱-۱۱ قضیه. اگر  $\varphi \in \mathcal{L}^p(\mathbb{R}^d)$ ،  $1 \leq p \leq \infty$ ، آنگاه

$$|\varphi *' a|_p \leq |\varphi|_p \|a\|_1 \quad (\text{الف})$$

$$|\varphi *' a|_p \leq |\varphi|_p \|a\|_p \quad (\text{ب})$$

اثبات. مراجعه شود به منبع [۱۴]. ■

۱-۱-۱۲ قضیه.  $L^p(\mathbb{R}^d)$  به ازای هر  $1 \leq p \leq \infty$  یک فضای متریک تام است.

۱-۱-۱۳ قضیه. به ازای  $1 \leq p < \infty$ ،  $C_c$  در  $L^p$  چگال است.

۱-۱-۱۴ قضیه.  $C_0(\mathbb{R}^d)$  متمم  $C_c(\mathbb{R}^d)$  نسبت به متر تعریف شده با نرم سوپریمم

$$\|f\| = \sup_{x \in X} |f(x)|$$

می‌باشد.

۱-۱-۱۵ تعریف. اگر  $A$  یک فضای برداری روی  $\mathbb{C}$  باشد و  $x, y, z \in A$ ، با تعریف عمل (۰)

<sup>۳</sup>Young's inequality

در  $A$  با ویژگی‌های

$$(x.y).z = x.(y.z) \quad , \quad x.(y+z) = x.y + x.z \quad , \quad (y+z).x = y.x + z.x$$

و برای  $\alpha \in \mathbb{C}$

$$\alpha(x.y) = (\alpha x).y = x.(ay)$$

$A$  یک جبر مختلط است.

هرگاه یک نرم در  $A$  موجود باشد که  $A$  را به یک فضای خطی نرم‌دار تبدیل کند و در نامساوی ضربی  $\|x.y\| \leq \|x\| \|y\|$  صدق کند، آنگاه  $A$  یک جبر مختلط نرم‌دار می‌باشد. حال اگر جبر نرم‌دار  $A$  با نرم تعریف شده کامل باشد، جبر باناخ خواهد بود.

**۱-۱-۱۶ تعریف.** فرض کنیم  $X$  مجموعه و  $(Y, d)$  یک فضای متریک باشد. دنباله

توابع  $\{f_n\}$  که  $f_n : X \rightarrow Y$  است به طور یکنواخت به تابع  $f : X \rightarrow Y$  همگراست، هرگاه

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists N : \quad \forall n \geq N, x \in X \implies d(f_n(x), f(x)) < \varepsilon.$$

**۱-۱-۱۷ تعریف.** فرض کنیم  $f \in L^1(\mathbb{R}^d)$  باشد، تبدیل فوریه تابع  $f$  را با نماد  $\hat{f}$  نمایش داده

و به صورت زیر تعریف می‌کنیم

$$\hat{f}(\xi) := \int_{\mathbb{R}^d} f(t) e^{-2\pi i \xi t} dt .$$

**۱-۱-۱۸ تعریف.** ضرب داخلی توابع  $f, g$  را به صورت زیر تعریف می‌کنیم

$$\langle f, g \rangle := \int_{\mathbb{R}^d} f \bar{g} .$$

۱-۱-۱۹ تعریف. تابع دلتای دیراک<sup>۱</sup> را به صورت زیر تعریف می‌کنیم

$$\delta(x) = \begin{cases} 1 & : x = 0 \\ 0 & : x \neq 0 \end{cases}$$

۱-۱-۲۰ تعریف. عملگر انتقال  $T_\alpha$  را بصورت زیر تعریف می‌کنیم

$$T_\alpha(f) = f(\cdot - \alpha), \quad \alpha \in \mathbb{Z}^d.$$

۱-۱-۲۱ تعریف. فضای هیلبرت  $H$  را جدایی‌پذیر گوئیم هرگاه زیر مجموعه‌ای شمارا از آن موجود باشد که در  $H$  چگال است.

فرض کنید  $\varphi \in L^2(\mathbb{R}^d)$  دلخواه باشد.

۱-۱-۲۲ تعریف. گوئیم  $\varphi$  یک مولد پایدار می‌باشد اگر مقادیر ثابت  $A, B > 0$  موجود باشند

بطوریکه برای هر دنباله متناهی  $\{c_k\}_{k=1}^\infty$  نامساوی زیر برقرار باشد

$$A \sum_{k=1}^\infty |c_k|^2 \leq \left\| \sum_{k=1}^\infty c_k \varphi(x - k) \right\|^2 \leq B \sum_{k=1}^\infty |c_k|^2$$

۱-۱-۲۳ تعریف. گوئیم دنباله  $\{f_k\}_{k=1}^\infty$  دنباله ریس می‌باشد هرگاه مقادیر ثابت  $A, B > 0$

موجود باشند بطوریکه برای هر دنباله متناهی  $\{c_k\}_{k=1}^\infty$  نامساوی زیر برقرار باشد

$$A \sum_{k=1}^\infty |c_k|^2 \leq \left\| \sum_{k=1}^\infty c_k f_k \right\|^2 \leq B \sum_{k=1}^\infty |c_k|^2$$

---

<sup>۱</sup>Dirac delta

بزرگترین مقدار ممکن  $A$  و کوچکترین مقدار ممکن  $B$  را کران‌های ریس بهین می‌نامیم.

۱-۱-۲۴ **تعریف**. پایه ریس برای فضای هیلبرت  $H$ ، خانواده‌ای بصورت  $\{Ue_k\}_{k=1}^{\infty}$  می‌باشد

بطوریکه  $\{e_k\}_{k=1}^{\infty}$  پایه یکامتعامد برای  $H$  و  $U: H \rightarrow H$  عملگری کراندار و وارون‌پذیر است.

از این تعاریف بسادگی نتیجه می‌شود که اگر  $\varphi$  مولد پایدار برای فضا باشد آنگاه دنباله انتقال

های صحیح آن یعنی  $\{\varphi(\cdot - k)\}_k$ ، تشکیل پایه ریس برای فضای  $\overline{\text{span}}\{\varphi(\cdot - k)\}$  می‌دهد.

۱-۱-۲۵ **تعریف**. گردایه شمارای  $\{f_k\}_{k \in I}$  از عناصر  $H$  را دنباله بسل گوئیم هرگاه ثابت

$B > 0$  موجود باشد بطوریکه

$$\sum_{k \in I} |\langle f, f_k \rangle|^2 \leq B \|f\|^2, \quad f \in H$$

هر عدد  $B$  را کران بسل برای دنباله  $\{f_k\}_{k \in I}$  گوئیم.

۱-۱-۲۶ **تعریف**. گردایه شمارای  $\{f_k\}_{k \in I}$  از عناصر  $H$  تشکیل قاب برای فضای هیلبرت

جدایی‌پذیر  $H$  می‌دهند هرگاه مقادیر ثابت  $A, B > 0$  موجود باشند بطوریکه برای هر  $f \in H$

$$A \|f\|^2 \leq \sum_{k \in I} |\langle f, f_k \rangle|^2 \leq B \|f\|^2$$

$A$  و  $B$  را کران‌های قاب گوئیم که منحصر بفرد نیستند. سوپریمم همه کران‌های پایین و انفیمم همه

کران‌های بالایی را کران‌های بهین قاب گوئیم.

۱-۱-۲۷ **قضیه**. اگر  $\{Ue_k\}_{k=1}^{\infty} = \{f_k\}_{k=1}^{\infty}$  تشکیل پایه ریس برای فضای هیلبرت  $H$  دهد،

آنگاه ثابت‌های  $A, B > 0$  موجودند بطوریکه

$$A \|f\|^2 \leq \sum_{k=1}^{\infty} |\langle f, f_k \rangle|^2 \leq B \|f\|^2, \quad f \in H$$

بزرگترین مقدار  $A$ ،  $\frac{1}{\|U\|^2}$  و کوچکترین مقدار  $B$ ،  $\|U\|^2$  می‌باشد.