





دانشگاه شیخ بهائی

دانشکده علوم ریاضی و کامپیوتر

پایان نامه کارشناسی ارشد رشته ریاضی کاربردی

یک روش عملیاتی موجک برای حل عددی معادلات دیفرانسیل با

مشتقات جزیی کسری

پژوهشگر

منیر عباسزاده ماتک

استاد راهنما

دکتر علی داوری دولت آبادی

۱۳۹۰ مهر

تقدیر و شکر

سرآخازبه رسم بندگی، خالق بی تهنا، مبدای حیات، مقصد صراط را پس و سایش می نایم که مراد سایه رحمت بی کران خود "انسان" اشرف مخلوقات آفرید.

سپاهال قدردانی و سپاسگزاری را از پدر و مادر عزیزم دارم که آموزگاران صبر و شکریابی ام بوده و موفقیت هایم را می یون زحمات ایشان هستم.

بهچنین مراتب تقدیر و شکر را از استاد کراتقدرم جناب آقای دکتر رضا اولیایی به جای می آورم که زینه های علمی مناسبی را برایم فراهم نمودند تا در این مقطع ادامه تحصیل دهم و موفقیت های امروزم را مر گون تلاش های دیروز ایشان می دانم.

بهچنین از استاد راهنمایم جناب آقای دکتر علی داوری نیز بخاطر زحماتی که کشیدند، شکر می نایم.

بهچنین از استادی محترم آقایان دکتر علی دانایی و دکتر محمدی تاتاری که زحمت داوری این پایان نامه را بر عده گرفتند، ممنون و سپاسگزارم.

درنهایت از همه استادی و دوستانی که در این دوره از تحصیل یاری ام دادند، شکر می نایم.

تَعْدِيمُهُ

بِهِ بَاوِرْمُ، بِهِ يَاوِرْمُ وَبِهِ خَاطِرْمُ

مَدْرَوْمَادْرَعْزِرْمُ

کَه در سایه لطف پروردگار، هرچه دارم،
از آنهاست.

چکیده

حساب کسری، گسترشی از مشتق و انتگرال مرتبه صحیح است. معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزیی که شامل عملگرهای حساب کسری باشد، کاربردهای زیادی در علوم و مهندسی دارند. اما تعداد محدودی راه حل تحلیلی برای این معادلات وجود دارد و روشهای عددی حل این معادلات نیز بسیار پیچیده و دشوار است. در این پایاننامه روش ساختن ماتریس عملیاتی موجک هار به کمک ماتریس عملیاتی توابع بلوک پالس از طریق ماتریس عملیاتی انتگرال مورد بررسی قرار می‌گیرد. سپس با استفاده از ماتریس عملیاتی موجک هار روشی عددی برای حل معادلات دیفرانسیل و معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزیی که مرتبه کسری دارند، ارایه می‌شود. در این روش با استفاده از ماتریس عملیاتی موجک هار، معادلات دیفرانسیل را به معادلات جبری و یا معادله‌ای از نوع لیاپونوف تبدیل می‌کنیم که نه تنها به راحتی حل می‌شوند بلکه جوابی که از این طریق به دست می‌آید به جواب دقیق مساله بسیار نزدیک است.

کلید واژه‌ها:

۱. ماتریس عملیاتی (Operational matrix)
۲. معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزیی کسری (Fractional partial differential equations)
۳. موجک‌های هار (Haar wavelets)
۴. معادله لیاپانوف (Lyapunov equation)

فهرست مطالب

عنوان	صفحه
-------	------

پیش‌گفتار	۱
-----------	---

فصل ۱ : تعاریف و قضایای اولیه

۳	۱-۱ فضای برداری
۵	۲-۱ نرم برداری
۵	۳-۱ ضرب داخلی
۶	۱-۳-۱ فضای ضرب داخلی
۷	۲-۳-۱ فضای L^2 و ℓ^2
۸	۳-۳-۱ تعامد
۹	۴-۳-۱ تصاویر متعمد
۱۰	۴-۱ عملگرهای خطی
۱۰	۵-۱ نمایی مختلط

فصل ۲ : برخی توابع و تبدیلات

۱۲	۱-۲ تابع گاما
۱۳	۲-۲ تبدیل لاپلاس
۱۳	۲-۲-۱ تبدیل لاپلاس پیچش (کانولوشن)
۱۴	۲-۳ تابع پلهای واحد
۱۴	۲-۴ تابع بلوک پالس (BPF)
۱۵	۲-۴-۱ تابع بلوک پالس یک بعدی
۱۷	۲-۴-۲ تابع بلوک پالس دو بعدی
۱۷	۲-۴-۳ بسط توابع بر حسب توابع بلوک پالس

فصل ۳ : حساب کسری

۲۰	۱-۳ مقدمه‌ای بر حساب کسری
۲۱	۲-۳ تعریف حساب کسری
۲۴	۳-۳ مشتق و انتگرال کسری گرونوالد- لتنيکوف
۲۸	۱-۳-۳ انتگرال از مرتبه دلخواه
۲۹	۲-۳-۳ مشتق از مرتبه دلخواه .
۲۹	۳-۴ تبدیل لاپلاس مشتقات کسری ریمان - لیوویل و کاپوتو

فصل ۴ : سری فوریه و تبدیل فوریه

۳۱	۴-۱ بسط‌های مثلثاتی
۳۲	۴-۲ سری فوریه
۳۳	۴-۲-۱ محاسبه ضرایب سری فوریه
۳۳	۴-۲-۲ بسط‌های سینوسی و کسینوسی
۳۴	۴-۲-۳ سری فوریه سینوسی و کسینوسی روی یک نیم بازه
۳۶	۴-۲-۴ صورت مختلط سری فوریه
۳۶	۴-۳ قضایای همگرایی برای سری فوریه
۳۸	۴-۴ انتگرال فوریه
۳۹	۴-۵ تبدیل فوریه
۳۹	۴-۵-۱ معکوس فوریه
۴۰	۴-۵-۲ ویژگیهای تبدیل فوریه
۴۰	۴-۶ صافی‌های خطی
۴۰	۴-۶-۱ صافی‌های پایای زمان
۴۲	۴-۷ آنالیز فوریه گستته

فصل ۵ : مقدماتی درباره موجک

۴۴	۵-۱ موجک
۴۸	۵-۲ موجک هار
۵۸	۵-۳ آنالیز چندrijzه‌ساز
۵۹	۵-۳-۱ رابطه مقیاس

۶۰	۳-۵ موجک متناظر و فضاهای موجکی
۶۲	۴-۵ ممحک تبدیل فوریه
۶۲	۴-۵ تابع مقیاس
۶۳	۴-۵ متعامد یکه بودن از طریق تبدیل فوریه
۶۴	۴-۵ معادله مقیاس از طریق تبدیل فوریه

فصل ۶ : بسط توابع و ماتریس‌های عملیاتی

۶۵	۶-۱ تابع هار
۶۶	۶-۱-۱ ماتریس موجک هار
۶۷	۶-۲ بسط توابع
۶۷	۶-۲-۱ بسط توابع یک متغیره بر حسب توابع هار
۶۹	۶-۲-۲ بسط توابع دو متغیره بر حسب توابع هار
۷۱	۶-۳ ماتریس‌های عملیاتی
۷۱	۶-۳-۱ ماتریس عملیاتی انتگرال
۷۲	۶-۳-۲ ماتریس عملیاتی انتگرال متناظر با توابع بلوك پالس
۷۸	۶-۳-۳ ماتریس عملیاتی انتگرال متناظر با موجک هار

فصل ۷ : حل عددی معادلات دیفرانسیل مرتبه کسری به کمک ماتریس عملیاتی موجک هار

۸۷	۷-۱ حل عددی معادلات دیفرانسیل
۸۸	۷-۱-۱ حل عددی معادلات دیفرانسیل با مشتقات کسری
۹۵	۷-۲ حل عددی معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی کسری
۹۷	۷-۲-۱ حل معادله دیفرانسیل با مشتقات جزئی، با ضرایب ثابت
۱۰۷	۷-۲-۲ حل معادله دیفرانسیل با مشتقات جزئی، با ضرایب متغیر

۱۱۱	نتیجه‌گیری و پیشنهادات
۱۱۳	فهرست مراجع
۱۱۶	واژه‌نامه فارسی به انگلیسی
۱۱۹	چکیده لاتین

فهرست شکل‌ها

عنوان	صفحه
شکل (۱-۲) : نمودار توابع بلوک پالس یک بعدی با $m = 4$ در فاصله $[0, T]$	۱۶
شکل (۱-۵) : یک نمونه از اثر زلزله	۴۵
شکل (۲-۵) : ولتاژ یک ولت‌متر معیوب	۴۷
شکل (۳-۵) : تقریب سیگنال ولتاژ با تابع هار	۴۸
شکل (۴-۵) : نمودارتابع مقیاس هار	۴۹
شکل (۵-۵) : نمودار موجک هار	۴۹
شکل (۵-۶) : نمودار رسم شده f در مثال ۵-۲-۱	۵۰
شکل (۵-۷) : نمودار $\phi(2x)$	۵۱
شکل (۵-۸) : نمودار رسم شده f در مثال ۵-۲-۲	۵۲
شکل (۵-۹) : $\phi(x - l)$ و $\phi(x - k)$ محمول مجزا دارند	۵۴
شکل (۶-۱) : تابع موجک هار برای $m = 4$	۶۶
شکل (۷-۱) : مقایسه جواب عددی و دقیق	۹۰
شکل (۷-۲) : مقایسه جواب عددی و دقیق	۹۲
شکل (۷-۳) : مقایسه جواب دقیق و عددی	۹۴
شکل (۷-۴) : نمودار جواب تحلیلی مثال ۷-۲-۱	۹۹
شکل (۷-۵) : نمودار جواب تقریبی مثال ۷-۲-۱ با $m = 16$	۱۰۰
شکل (۷-۶) : نمودار جواب تحلیلی مثال ۷-۲-۲	۱۰۲
شکل (۷-۷) : نمودار جواب تقریبی مثال ۷-۲-۲ با $m = 4$	۱۰۳

شکل (۷-۸) : نمودار جواب تحلیلی مثال ۷-۲-۳ برای $\alpha = \beta = 0.5$

شکل (۷-۹) : نمودار جواب تحلیلی مثال ۷-۲-۳ برای $\alpha = 0.5$ و $\beta = 1$

شکل (۷-۱۰) : نمودار جواب تحلیلی مثال ۷-۲-۳ برای $\alpha = \beta = 1$

شکل (۷-۱۱) : نمودار جواب تقریبی مثال ۷-۲-۳ برای $\alpha = \beta = 0.5$

شکل (۷-۱۲) : نمودار جواب تحلیلی مثال ۷-۲-۴ با $\alpha = 0.5$

شکل (۷-۱۳) : نمودار جواب تقریبی مثال ۷-۲-۴ با $m = 16$

شکل (۷-۱۴) : نمودار جواب تقریبی مثال ۷-۲-۴ با $m = 32$

شکل (۷-۱۵) : نمودار جواب تقریبی مثال ۷-۲-۴ با $m = 64$

فهرست جداول

عنوان	صفحه
جدول (۱-۳) : مشتق کسری و انتگرال کسری برخی توابع از مرتبه $\frac{1}{2}$	۳۰
جدول (۱-۷) : مقادیر خطای $y(t)$ برای m های مختلف	۹۲
جدول (۲-۷) : مقادیر خطای $y(t)$ برای m های مختلف	۹۴
جدول (۳-۷) : خطای مطلق مثال ۷-۲-۴ برای $t = 0.5s$ ، $\alpha = 0.5$ در مقادیر مختلف m	۱۱۰

پیش‌گفتار

حساب کسری، در سالهای اخیر زمینه مطالعات بسیاری از ریاضیدانان قرار گرفته است. مشتق و انتگرال مرتبه کسری کاربردهای فراوانی در فیزیک و مکانیک، از جمله فیزیک پلاسم، مکانیک کوانتومی و دینامیک آشفتگی پیدا کرده‌اند. همچنین معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزیی که شامل عملگرهای کسری باشند، کاربردهای زیادی در علوم مهندسی دارند. با این حال روش‌های تحلیلی که برای حل این معادلات وجود دارند اغلب پیچیده و دشوار هستند. الگوریتم‌های محدودی نیز برای حل عددی این معادلات پیشنهاد شده‌اند. پذلوبنی از روش تبدیل لاپلاس، با استفاده از فرمول ریمان-لیوویل برای حل معادلات دیفرانسیل با مرتبه کسری و معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزیی مرتبه کسری که ضرایب ثابتی دارند، استفاده نموده است [۳۶]. مرشدت و تادرجران به کمک روش تفاضلات متناهی راه حلی برای معادلات دیفرانسیل با مشتقات مرتبه کسری ارایه نموده‌اند [۲۸]. جوماریه نیز به کمک سریهای تیلور کسری و تعریف ریمان-لیوویل نتایجی را به دست آورد [۱۹، ۲۰]. بیومرا از عملگر ترتیبی برای حل معادلاتی که مشتقات آنها مرتبه کسری دارند، استفاده نموده است [۷]. با این حال روش‌های فوق اغلب تقریبی از دو تعریف مشتقات جزیی گرونوالد - لتنیکوف و ریمان - لیوویل هستند [۳۵، ۳۶]. این روشها پیچیده‌اند و برای حل معادلات باید زمان زیادی صرف شود. امروزه مطالعات زیادی برای گسترش روش‌های جبری انجام می‌پذیرد که معادلات با مشتقات مرتبه کسری را مورد تجزیه و تحلیل قرار می‌دهد، تا الگوریتم‌های مناسبی برای حل آنها ارایه

گردد. بیشتر این تلاشها بر پایه چندجمله‌ایها و توابع معتمد بنا شده‌اند. این روش‌های عملیاتی براساس توابع والش [۱۱]، توابع بلوک پالس [۱۴]، چندجمله‌ایهای لagger [۷]، چندجمله‌ایهای لزاندر [۴۳]، چندجمله‌ایهای چبیشف [۳۲]، سری تیلور [۳۰]، سری فوریه [۳۳]، و موجک هار [۱۲] انجام شده است. موجک‌ها در ادامه تحقیقات فوریه مربوط به سیگنالها که به طور همزمان قادر به نگهداری اطلاعات مربوط به زمان و فرکانس نبودند وارد عرصه علم شدند. موجک‌ها دارای انواع متعددی از جمله هار، لزاندر، چبیشف، هرمیت و ... هستند. موجک هار اولین وساده‌ترین آنها است.

مشخصه اصلی روش‌های عملیاتی، ایجاد ماتریس عملیاتی برای تبدیل معادلات دیفرانسیل با مشتقات مرتبه کسری به یک معادله جبری یا معادلاتی از نوع لیاپانوف است. برای ساختن این ماتریس‌های عملیاتی از ماتریس عملیاتی توابع بلوک پالس استفاده می‌گردد.

این پایان‌نامه در ۷ فصل تنظیم شده است. در فصل ۱ به بیان تعاریف و قضایای مورد نیاز پرداخته می‌شود. در فصل ۲ مطالبی در مورد توابع گاما؛ بلوک پالس و تبدیل لاپلاس بیان می‌شود. در فصل ۳ به حساب کسری و در فصول ۴ و ۵ به سری فوریه و موجک پرداخته می‌شود. در فصل ۶ ماتریس‌های عملیاتی بیان می‌شوند. فصل ۷ نیز مثال‌هایی از حل عددی معادلات دیفرانسیل مرتبه کسری به کمک ماتریس عملیاتی موجک هار را در بر می‌گیرد.

فصل ۱

تعاریف و قضایای اولیه

در این فصل تعاریف و قضایایی بیان شده است که در فصول بعد مورد نیاز است.

۱-۱ فضای برداری

تعریف ۱-۱-۱ یک فضای برداری متشکل است از:

- ۱) یک میدان F از اسکالرها؛
- ۲) یک مجموعه V از اشیایی به نام بردار؛
- ۳) یک عمل به نام جمع برداری که به هر جفت بردار v_1 و v_2 از V بردار $v_1 + v_2$ (حاصل جمع v_1 و v_2) را وابسته می‌سازد، با این شرط که:
در V را وابسته می‌سازد، با این شرط که:

الف) خاصیت جابجایی $v_1 + v_2 = v_2 + v_1$

ب) خاصیت شرکت‌پذیری $(v_1 + v_2) + v_3 = v_1 + (v_2 + v_3)$

پ) بردار یکتای صفر در V موجود است که به ازای هر v در V

ت) به ازای هر بردار v در V بردار یکتای $-v$ در V موجود است که $v + (-v) = 0$

۴) یک عمل به نام ضرب اسکالر که برای هر بردار v از V و هر اسکالر c از F ، بردار cv (حاصل ضرب c و v) در V را وابسته می‌سازد، با این شرط که:

الف) به ازای هر v در V : $1v = v$;

ب) $c(v_1 + v_2) = cv_1 + cv_2$ ؛

پ) $(c_1 c_2)v = c_1(c_2 v)$ ؛

ت) $(c_1 + c_2)v = c_1v + c_2v$ ؛

تعریف ۱-۱-۲ اگر V یک فضای برداری بر روی میدان F باشد، هر زیرمجموعه W از V که خود با اعمال

جمع برداری و ضرب اسکالری روی V یک فضای برداری روی F باشد، یک زیرفضای برداری نامیده می‌شود.

تعریف ۱-۱-۳ اگر V یک فضای برداری بر روی میدان F باشد، زیرمجموعه S از V وابسته خطی نامیده

می‌شود، هرگاه اسکالرهای c_1, \dots, c_n در F که همگی صفر نیستند و بردارهای متمایز v_1, \dots, v_n در S یافت

شوند به طوریکه

$$c_1v_1 + c_2v_2 + \dots + c_nv_n = 0.$$

هر مجموعه که وابسته خطی نباشد مستقل خطی نامیده می‌شود.

تعریف ۱-۱-۴ اگر V یک فضای برداری بر روی میدان F باشد، یک پایه برای V مجموعه‌ای مستقل خطی از

بردارهای V است که فضای V را پدید می‌آورد.

فضای V را با بعد متناهی گوییم هرگاه یک پایه متناهی داشته باشد.

۱-۲ نرم برداری

تعريف ۱-۲-۱ فرض کنید x یک بردار در \mathbb{R}^n باشد. نرم x که با نماد $\|x\|$ نمایش داده می‌شود یک تابع حقیقی

و پیوسته روی \mathbb{R}^n است، اگر در خواص زیر صدق کند:

$$\|x\| \geq 0, \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0 \quad (1)$$

$$\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|; \quad \forall \alpha \in \mathbb{R} \quad (2)$$

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|; \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n \quad (3)$$

چند مثال از نرم‌های معروف:

$$\|x\|_1 = |x_1| + |x_2| + \dots + |x_n| \quad (\text{نرم یک یا نرم مجموع})$$

$$\|x\|_2 = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2} \quad (\text{نرم دو یا نرم اقلیدسی})$$

$$\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i| \quad (\text{نرم ماکزیمم یا نرم بینهایت})$$

۱-۳ ضرب داخلی

تعريف ۱-۳-۱ اگر $(Z, W) = (z_1, \dots, z_n)$ و $(W, W) = (w_1, \dots, w_n)$ دو بردار در \mathbb{C}^n باشند، ضرب داخلی آنها به

صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\langle Z, W \rangle = \sum_{i=1}^n z_i \overline{w_i}.$$

تعريف ۱-۳-۲ فرض کنید توابع مختلط f و g بر بازه $[a, b]$ تعریف شده باشند و تابع حقیقی w بر بازه (a, b)

تعریف شده و مثبت باشد. ضرب داخلی f و g نسبت به تابع وزن w برابر است با:

$$\langle f, g \rangle = \int_a^b w(x) f(x) \overline{g(x)} dx.$$

۱-۳-۱ فضای ضرب داخلی

تعریف ۱-۳-۳ ضرب داخلی روی فضای برداری V (حقیقی یا مختلط) یک تابع

$$\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \longrightarrow \mathbb{R} \text{ یا } \mathbb{C}$$

است که در خواص زیر صدق می‌کند:

$$\langle v, v \rangle > 0; \quad \forall v \in V, v \neq 0 \quad ۱) \text{ مثبت بودن}$$

$$\langle \overline{v}, w \rangle = \langle w, v \rangle; \quad \forall v, w \in V \quad ۲) \text{ تقارن مزدوج}$$

$$\langle \lambda v, w \rangle = \lambda \langle v, w \rangle; \quad \forall v, w \in V, \lambda \in \mathbb{R} \text{ یا } \mathbb{C} \quad ۳) \text{ همگن بودن}$$

$$\langle u + v, w \rangle = \langle u, w \rangle + \langle v, w \rangle; \quad \forall u, v, w \in V \quad ۴) \text{ جمع پذیری}$$

یک فضای برداری با یک ضرب داخلی، فضای ضرب داخلی نامیده می‌شود. برای تاکید بر فضای برداری V گاهی ضرب داخلی روی V را با نماد $\langle \cdot, \cdot \rangle_V$ نمایش می‌دهند.

خواص دو و چهار برابر دو خطی بودن دلالت می‌کنند؛ یعنی:

$$\langle u, v + w \rangle = \langle u, v \rangle + \langle u, w \rangle; \quad \forall u, v, w \in V$$

همچنین خواص دو و سه نیز ایجاب می‌کنند که اسکالر مولفه دوم با یک مزدوج خارج شود،

$$\langle v, cw \rangle = \langle \overline{cw}, v \rangle = \bar{c} \langle \overline{w}, v \rangle = \bar{c} \langle v, w \rangle; \quad \forall v, w \in V$$

تعریف ۱-۳-۴ فرض کنید H یک فضای ضرب داخلی باشد، نرم در این فضا به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\|v\| = (\langle v, v \rangle)^{\frac{1}{2}}; \quad \forall v \in H$$

قضیه ۱-۳-۱ اگر V یک فضای ضرب داخلی باشد، آنگاه به ازای هر دو بردار u و w در V و اسکالر c در \mathbb{R}

یا \mathbb{C} داریم:

$$\|u\| > 0; \quad \forall u \neq 0 \quad ۱) \text{ مثبت بودن}$$

$$\|cu\| = |c|\|u\| \quad ۲) \text{ همگن بودن}$$

$$\|u+w\| \leq \|u\| + \|w\| \quad ۳) \text{ نامساوی مثلثی}$$

تساوی فقط و فقط زمانی برقرار است که u یا w مضربی نامنفی از دیگری باشند.

$$|\langle u, w \rangle| \leq \|u\| \|w\| \quad ۴) \text{ نامساوی کوشی - شوارتز}^1$$

تساوی فقط و فقط زمانی برقرار است که u و w مستقل خطی باشند.

اثبات: [۲].

۱-۳-۲ فضای L^2 و ℓ^2

تعریف ۱-۳-۵ فضای $(L^2([a,b]), \|\cdot\|)$ ، مجموعه همه توابع مربع انتگرال‌پذیر روی $a \leq t \leq b$ است. به عبارتی

$$L^2([a,b]) = \left\{ f : [a,b] \longrightarrow \mathbb{R}(\mathbb{C}) ; \int_a^b |f(t)|^2 dt < \infty \right\}.$$

فضای L^2 از بعد نامتناهی است. به عنوان مثال، اگر $a=0$ و $b=1$ مجموعه توابع $1, t, t^2, \dots$ به

$$\int_0^1 \left(\frac{1}{t} \right)^2 dt = \infty \quad L^2([0,1]) \text{ تابع } f(t) = \frac{1}{t} \text{ به} \quad L^2([0,1]) \text{ تعلق ندارد. اما تابع}$$

تعریف ۱-۳-۶ ضرب داخلی روی $(L^2([a,b]), \|\cdot\|)$ به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\langle f, g \rangle_{L^2} = \int_a^b f(t) \overline{g(t)} dt; \quad \forall f, g \in L^2$$

تعريف ۱-۳-۷ فضای ℓ^2 مجموعه همه دنباله‌های x_{-1}, x_0, x_1, \dots است که $\sum_{n=-\infty}^{\infty} |x_n|^2 < \infty$

تعريف ۱-۳-۸ ضرب داخلی روی ℓ^2 برای دو دنباله $X = \dots, x_{-1}, x_0, x_1, \dots$ و $Y = \dots, y_{-1}, y_0, y_1, \dots$

$$\text{به صورت } \langle X, Y \rangle = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_n \bar{y}_n \text{ تعریف می‌شود.}$$

۳-۳-۱ تعامل

تعريف ۱-۳-۹ فرض کنید V یک فضای ضرب داخلی باشد. در این صورت:

$$(1) \text{ بردارهای } x \text{ و } y \text{ متعامندند، هرگاه } \langle x, y \rangle = 0$$

$$(2) \text{ دو زیرفضای } V_1 \text{ و } V_2 \text{ متعامندند، اگر هر بردار در } V_1 \text{ بر هر یک از بردارهای } V_2 \text{ عمود باشد.}$$

$$(3) \text{ گردایه بردارهای } e_i, i = 1, 2, \dots, N, \text{ متعامد یک‌اند، هرگاه هر } e_i \text{ دارای طول واحد باشد؛ یعنی، } \|e_i\| = 1 \text{ و}$$

$$\langle e_i, e_j \rangle = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

(4) یک پایه متعامد یکه یا یک دستگاه متعامد یکه برای V ، یک پایه از بردارهای V است که متعامد یک‌اند.

تعريف ۱-۳-۱۰ دو تابع f و g را نسبت به تابع وزن w بر بازه (a, b) متعامد گویند، هرگاه: $\langle f, g \rangle = 0$.

حالت خاص: هرگاه $f(x) = 1, a < x < b$ باشد، دو تابع f و g نسبت به هم متعامد ساده

نامیده می‌شود.

تعريف ۱-۳-۱۱ دنباله توابع $\{f_n\}_{n=1}^{\infty}$ را دنباله متعامد یا یک مجموعه از توابع متعامد می‌نامند، هرگاه:

$$\langle f_n, f_m \rangle = \begin{cases} d_n > 0 & n = m \\ 0 & n \neq m \end{cases} \quad n, m = 0, 1, 2, \dots$$

و آن را متعامد یکه نامند، هرگاه $d_n = 1, n = 0, 1, 2, \dots$

۱-۳-۴ تصاویر متعامد

تعريف ۱-۳-۱۲ فرض کنید V_0 زیرفضایی با بعد متناهی از فضای ضرب داخلی V باشد. برای هر بردار $v \in V$

تصویر متعامد v بر روی V_0 بردار یکتا $v_0 \in V_0$ است که نزدیکترین بردار به v می‌باشد؛ یعنی:

$$\|v - v_0\| = \min_{w \in V_0} \|v - w\|.$$

قضیه ۱-۳-۲ فرض کنید V یک فضای ضرب داخلی باشد و V_0 یک زیرفضای با بعد متناهی از V باشد. اگر v

عضو دلخواهی از V_0 باشد، آنگاه تصویر متعامد آن، یعنی v_0 ، دارای ویژگی زیر است:

v بر هر بردار در V_0 عمود است.

. اثبات: [۱]

قضیه ۱-۳-۳ فرض کنید V یک فضای ضرب داخلی و V_0 یک زیرفضای N -بعدی با پایه متعامد یکه

داده $a_j = \langle v, e_j \rangle$ باشد. تصویر متعامد بردار $v \in V$ بر روی V_0 با $\{e_1, e_2, \dots, e_N\}$

می‌شود.

. اثبات: [۱]

تعريف ۱-۳-۱۳ فرض کنید V_0 یک زیرفضا از فضای ضرب داخلی V باشد. متمم متعامد V_0 که با V_0^\perp نمایش

داده می‌شود، مجموعه همه بردارهای V است که بر V_0 عمودند. یعنی:

$$V_0^\perp = \{v \in V : \langle v, w \rangle = 0, \forall w \in V_0\}$$

قضیه ۱-۳-۴ فرض کنید V_0 زیرفضایی با بعد متناهی از فضای ضرب داخلی V باشد. هر بردار $v \in V$ را

می‌توان به طور یکتا به صورت $v = v_0 + v_1$ نوشت که $v_0 \in V_0$ و $v_1 \in V_0^\perp$ است؛ یعنی:

$$V = V_0 \oplus V_0^\perp.$$

. اثبات: [۱]