





دانشگاه تربیت مدرس

دانشگاه تربیت مدرس

دانشکده علوم ریاضی

رساله دوره دکتری(محض)

عنوان

نظریه دگردیسی و کاربرد آن در بازسازی خم‌های جبری و همواری فانکتورها

تلویین

علی بجهوانی

استاد راهنمای

دکتر آرش رستگار

استاد مشاور

دکتر علی ایرانمنش

۸۸ بهمن ماه

تُقدِّيم بـه

پـدر بـزرگوار

و

روح پـاـك مـادـرـم

و تـقدـيم بـه

ڪـڪـسـڪـرـم

تقدیر و تشکر

بر خود لازم می‌دانم که در این مجال از آقای دکتر آرش رستگار که زحمت راهنمایی این رساله را بر عهده داشتند تقدیر و تشکر کنم. از آقای دکتر ایرانمنش که زحمت مشاوره‌ی این رساله بر عهده ایشان بود، به خاطر حمایت‌های بی‌دریغشان کمال تشکر را دارم. از آقایان دکتر رحیم زارع‌نهنده و دکتر حسن حقیقی که زحمت مطالعه و داوری این رساله را تقبل فرمودند نهایت تشکر را دارم. همچنین از داوران داخلی آقای دکتر کاشانی، آقای دکتر حیدری و آقای دکتر رجایی که با سعی‌ی صدر زحمت مطالعه این رساله و داوری را بر عهده گرفته‌اند سپاس‌گزارم.

نگارنده در این دوره‌ی تحصیلاتی به مدت شش ماه از فرصت مطالعاتی استفاده کرده است. بدین‌وسیله به خاطر حمایت‌های مادی و معنوی که در این دوره از طرف دانشگاه تربیت مدرس از این جانب صورت گرفته‌شکر و قدردانی می‌کنم. فصل سوم رساله حاضر حاصل دوره‌ی مذکور می‌باشد. در این دوره‌ی مطالعاتی از مباحث ارزشمندی که با پروفسور ادواردو سرنزی داشتم استفاده‌ی زیادی کردم. در اینجا از زحمات دلسوزانه و مجدانه‌ای که ایشان برای این‌جانب کشیدند از صمیم قلب تشکر و قدردانی می‌کنم. از خانواده‌ام که در طول تمام دوران تحصیلات همواره پشتیبانی بودند، مخصوصاً از همسرم سرکار خانم افسانه اسماعیل‌زاده که در برابر هیچ مشکلی از حمایت و پشتیبانی این‌جانب دریغ نکردند تشکر و سپاس‌گزاری می‌کنم.

همچنین از تمام دوستان عزیز و بزرگوارم مخصوصاً آقای سیدعلی موسوی و آقای دکتر شیرمحمدی که در تهییه‌ی نسخه الکترونیکی این رساله از هیچ‌گونه کمکی فروگذاری نکردند و نیز به خاطر تمام مباحث علمی که با هم داشتیم صمیمانه تشکر می‌کنم.

چکیده

در این رساله کران‌های بالا و پایینی برای درجه‌ی طرح تمرکز مرتبه‌ی دوم یک خم عمومی با گونای دلخواه g به‌دست می‌آوریم. همچنین حدس چندگونای تمرکز را برای خم‌های با گونای $g = 6$ اثبات خواهیم کرد. این دو مطلب از نتیجه‌های اساسی این رساله هستند. با استفاده از این نتیجه‌ها، قضیه‌ای مشابه قضیه‌ی تارلی برای خم‌های عمومی با گونای 6 ارائه می‌دهیم. در ادامه به بررسی هندسه‌ی چندگوناهای تمرکز برای خم‌های با گونای $g = 8$ پرداخته و برای چنین خم‌هایی نیز قضیه‌ای مشابه قضیه‌ی تارلی بدست می‌آوریم. رساله را با ارائه پیشنهادهایی برای همواری تابعگون‌ها به پایان می‌بریم.

کلمات کلیدی. چندگوناهای تمرکز، خم عمومی، طرح تمرکز مرتبه‌ی دوم، تابعگون هموار، قضیه‌ی تارلی.

فهرست مطالب

۴

تقدیر و تشکر

۵

چکیده‌ی فارسی

۱

مقدمه

۴

فصل اول تکنیک تمرکز و بازسازی خم‌های جبری

۵

۱-۱ چندگوناهای بریل-نوتر خم‌های جبری متعارف

۱۳

۲-۱ دگردیسی زیر فضاهای خطی فضای تصویری

۱۹

۳-۱ مطالب کلی در باره‌ی تکنیک تمرکز

۲۵

۴-۱ مروری اجمالی بر مساله‌ی تاریخ

الف

۳۱

فصل دوم بازسازی خم‌های جبری با گونای ۶

۳۲	طرح تمرکز مرتبه اول و دوم وابسته به خم‌های کانونیک	۱-۲
۳۹	چندگونای تمرکز و بازسازی خم‌های با گونای ۶	۲-۲
۵۰	طرح تمرکز مرتبه‌ی دوم و بازسازی خم‌های با گونای ۶	۳-۲
۵۲	ارتباط با مساله‌ی شوتکی	۴-۲

۵۵

فصل سوم بازسازی خم‌های جبری با گونای ۸

۵۶	چندگونای تمرکز خم‌های با گونای ۸	۱-۳
۶۶	صفحه‌های تمرکز	۲-۳

۶۹

فصل چهارم همواری تابعگون‌ها

۷۰	مفهوم همواری اول	۱-۴
۷۹	مفهوم دوم همواری	۲-۴
۸۲	مفهوم سوم همواری	۳-۴

۸۴

مراجع

۸۸

واژه‌نامه فارسی به انگلیسی

۹۲

واژه‌نامه انگلیسی به فارسی

۹۷

چکیده‌ی انگلیسی

مقدمه

در مراجعهای [10] و [11] چیلیپرتو و سرنزی نشان دادند که می‌توان خم‌جبری هموار، متعارف و ناابربیضوی C با گونای g را از چندگوناهای بریل-نوتر آنها بدست آورد. آنها ثابت کردند که C_g^1 خانواده‌ای از زیرفضاهای خطی P^{g-1} را پارامتری می‌کنند که با اعمال تکنیکی موسوم به تکنیک تمرکز، می‌توان خم‌جبری C را از این خانواده به دست آورد. به طور مختصر این تکنیک عبارت است از در نظر گرفتن مکان هندسی نقاطی روی یک خانواده از چندگوناهای رتبه‌ی یک ریخت بین بافعه‌های خاصی مقدار ماکسیمم نمی‌گیرد. به ازای عضوی عمومی از فضای پارامتر به کار برد شده در مرجع [11]، مکان تمرکز، یک خم نرمال و گویاست از درجه‌ی $3-g$ در یک زیرفضای از P^{g-1} است. اجتماع این خم‌ها یک زیرچندگونا از فضای تصویری P^{g-1} است که چندگونای تمرکز نامیده می‌شود. در مرجع [12] ثابت شده که به ازای خم‌های با گونای $5-g$ این چندگونا یک ابررویه از درجه‌ی 40 است. از توصیفی که در مرجع مذکور برای این ابررویه ارائه می‌شود، مشخص می‌شود که این ابررویه یک مکان هندسی مهم شامل خم مدنظر است. به ازای خم عمومی، ناابربیضوی و متعارف C با گونای دلخواه g ، کران‌های بالا و پایینی برای درجه‌ی طرح تمرکز مرتبه‌ی دوم به دست می‌آوریم و ثابت می‌کنیم برای خم‌های با گونای $6-g$ ، کران بالای این نامساوی به دست می‌آید. همچنین ثابت می‌کنیم به ازای خم‌های عمومی با گونای $6-g$ چندگونای تمرکز یک ابررویه شامل خم C است. فصل دوم این رساله اختصاص به این مطالب دارد.

در فصل اول پیش‌نیازها ارائه می‌شود. از جمله نظریه‌ی بریل-نوتر، نظریه‌ی دگردیسی و مطالبی عمومی در مورد تکنیک تمرکز. نامساوی‌های به دست آمده برای درجه‌ی طرح تمرکز مرتبه‌ی دوم نتیجه‌ی اصلی این رساله در بخش اول از فصل دوم هستند. در بخش دوم از فصل دوم به ازای خم‌جبری عمومی، ناابربیضوی و متعارف C ثابت می‌کنیم بعد چندگونای تمرکز،تابع نیم پیوسته‌ی پایین به دست می‌دهد. با استفاده از این نتیجه و با ارائه‌ی مثالی از خم‌های با گونای $6-g$ که چندگونای تمرکز آنها ابررویه است، نشان می‌دهیم چندگونای تمرکز خم‌های عمومی با گونای 6 ، یک ابررویه است. در ادامه مولفه‌هایی از چندگونای تمرکز را برای خم‌هایی خاص بررسی می‌کنیم. در بخش سوم از فصل دوم با استفاده از نتیجه‌های

قسمت‌های ۲.۱ و ۲.۲ بازسازی برای خم‌های عمومی با گونای ۶ ارائه می‌کنیم. این بازسازی خم مورد نظر را به عنوان مولفه‌ای از طرح مرکز مرتبه‌ی دوم به دست می‌دهد.

در ادامه‌ی کارهای [10] و [11] در مرجع [12]، به ازای خم عمومی با گونای فرد $1 = 2n + g$ ، چندگونای C_{n+2}^1 به عنوان فضای پارامتر استفاده شده است. مشابه این کار در فصل سوم، برای خم‌های با گونای زوج $2n = g$ ، از چندگونای C_{n+2}^1 به عنوان فضای پارامتر استفاده خواهیم کرد. ثابت می‌کنیم به ازای عنصر عمومی s از فضای پارامتر، چندگونای مرکز یک چندگونای ۳-بعدی است. نتیجه‌ی بررسی هندسه‌ی این چندگونا، بازسازی برای خم‌های عمومی با گونای ۸ است، بدین منظور از صفحه‌های مرکز استفاده می‌شود. امروزه هندسه‌جبری ناجابجایی از شاخه‌های فعال ریاضی محض است. در این زمینه‌ی تحقیقاتی فضاهای مورد نظر عبارتند از رسته‌های آبلی و ریخت این فضاهای عبارتند از تابعگونهای بین آنها. با این ملاحظات سوالی طبیعی این است که چطور می‌توان مفاهیم موجود در هندسه‌جبری جابجایی را در هندسه‌جبری ناجابجایی ارائه و بررسی کرد. یکی از مفاهیم موجود در هندسه‌جبری جابجایی مفهوم همواری مرفیسم‌هاست. این مفهوم به زبان‌های متفاوتی قابل بیان است به عنوان مثال با استفاده از خاصیت ترفع برای ریختهای هموار بین طرح‌ها به عنوان زبانی جهانی، با استفاده از پروژکتیو بودن بافهی مماسی به عنوان زبان جبری، و با استفاده از القا شدن ریختی روی فضاهای مماس به عنوان زبان هندسی.

در فصل آخر این رساله سعی می‌شود مفهومی مناسب برای همواری تابعگونهای ارائه کنیم. بدین منظور مفاهیمی پیشنهاد می‌شود. ویژگی‌های هندسی و جبری را، که انتظار می‌رود یک تابعگون هموار داشته باشد، مد نظر قرار می‌دهیم. ایده‌ی مفهوم اول از آنجا ناشی می‌شود که تقریب‌های خطی ابزار مناسبی برای بررسی فضا هستند در نتیجه تابعگونهایی که این تقریب‌ها را نگه دارند کاندیدای مناسبی برای همواری تابعگونهای است. دیدگاه‌های متفاوتی برای دگردیسی وجود دارند. مفهوم دوم پیشنهادی، از دیدگاه اشلسینگری مفهوم دگردیسی ناشی می‌شود. با استفاده از این مفهوم همواری، می‌توان ریختی هموار بین فضاهای مدولی به دست آورد. همچنین این مفهوم همواری، زبان جبری مناسبی برای دگردیسی همزمان به دست می‌دهد. ثابت می‌کنیم با استفاده از این مفهوم همواری حلقه‌های جهانی اشیاء متناظر در دو رسته‌ی متفاوت یکسان هستند. در این مفاهیم از نظریه‌ی دگردیسی به عنوان ابزاری اساسی استفاده

می‌شود. مفهوم پیشنهادی سوم با الهام از یک قضیه‌ی بازسازی روزنبرگ، که از ایده‌های گروتندیگ ناشی می‌شود، ارائه خواهد شد.

مراجع ۳ و ۴ مقاله‌های مستخرج از این رساله هستند.

فصل اول

تکنیک تمرکز و بازسازی خم‌های جبری

در این فصل به بیان پیش‌نیازهایی دربارهٔ بازسازی خم‌های جبری باگونای ۶ و ۸ می‌پردازیم. بخصوص نظریهٔ بریل-نوتر^{۱)} متناظر با خم‌های متعارف، دگردیسی زیر فضاهای خطی یک فضای تصویری و مطالبی کلی دربارهٔ تکنیک تمرکز مطالب مورد تاکید ما در این فصل هستند. بجز اثبات لم ۳-۱ و اثبات قضیه ۱۱-۱، بقیه مطالب این فصل از مراجع موجود انتخاب شده‌اند که به مرجع‌های استفاده شده در جای خود اشاره می‌شود.

1) Brill-Noether

۱-۱ چندگوناهای بریل-نوتر خم‌های جبری متعارف

در سراسر این فصل فرض می‌کنیم، k میدان بسته‌ی جبری با مشخصه‌ی صفر است. همه‌ی چندگوناهای روی چنین میدانی در نظر گرفته می‌شوند. همچنین همه‌ی خم‌ها هموار در نظر گرفته می‌شوند. توجه داریم که به ازای هر باقهی معکوس‌پذیر روی چندگونای X می‌توان یک کلاف خطی (با مفهوم هندسه‌ی ریمانی) متناظر کرد و این تناظر دوسویی است. برای مطالعه‌ی این ساختار مراجع [24] را ببینید. با در نظر گرفتن این تناظر، در این رساله یک کلاف خطی روی خم C عبارت است از یک باقهی معکوس‌پذیر روی C . فرض کنید L کلاف خطی موثری از درجه‌ی d روی خم C باشد که فضای برداری برش‌های سراسری آن توسط $\sigma_1, \dots, \sigma_{r+1}$ تولید شده باشد، به ازای چنین کلاف خطی، تابع ϕ_L با تعریف پایین یک نگاشت گویاست

$$\phi_L : U \subset C \rightarrow \mathbf{P}^r$$

$$\phi_L(x) = (\sigma_1(x), \dots, \sigma_{r+1}(x))$$

از تعریف ϕ_L به راحتی دیده می‌شود که این نگاشت در نقاطی از خم C تعریف نشده است که در آنها همه‌ی برش‌های σ_i صفر می‌شوند. از این مطلب نتیجه می‌شود که نگاشت ϕ وقتی می‌تواند به تمام خم C گسترش پیدا کند که مجموعه‌ی $\{x \in C : \sigma_1(x) = \dots = \sigma_{r+1}(x) = 0\}$ تهی باشد. این مطلب انگیزه‌ی تعریف پایین است.

تعریف ۱-۱ با نمادهای بالا نقطه‌ی $x \in C$ یک نقطه‌ی ثابت کلاف خطی L گفته می‌شود هرگاه داشته باشیم: $\sigma_1(x) = \dots = \sigma_{r+1}(x) = 0$.

کلاف خطی L آزاد از نقطه‌ی ثابت گفته می‌شود هرگاه داشته باشیم

$$B_L = \{x \in C : \sigma_1(x) = \dots = \sigma_{r+1}(x) = 0\} = \emptyset$$

بدیهی است که اگر $B_L = \emptyset$ ، آنگاه نگاشت ϕ_L در تمام نقاط C تعریف شده است.

لم ۱-۱ فرض کنید C خمی با گونای $2 \geq g \geq \omega_C$ کلاف خطی متعارف C باشد، آنگاه کلاف خطی ω_C آزاد از نقطه‌ی ثابت است.

□

برهان. لم ۱.۵ از فصل ۴ در مرجع [24] را ببینید.

تعریف ۲-۱ خم جبری C ابربیضوی گفته می‌شود هرگاه یک ریخت درجه‌ی ۲ از C به \mathbf{P}^1 موجود باشد.

گزاره ۱-۱ فرض کنید C خمی با گونای $2 \geq g$ باشد. نگاشت

$$\phi_{\omega_C} : C \rightarrow \mathbf{P}^{g-1}$$

نشانده‌ی بسته است اگر و تنها اگر C خم ابربیضوی نباشد.

□

برهان. گزاره‌ی ۱.۵ از فصل ۴ در مرجع [24] را ببینید.

ریخت ϕ_{ω_C} در گزاره‌ی بالا، ریخت متعارف گفته می‌شود. خم جبری C با گونای $2 \geq g$ خم متعارف گفته

می‌شود هرگاه توسط کلاف خطی متعارف خود در فضای تصویری متعارف خود، \mathbf{P}^{g-1} ، نشانده شده باشد.

مجموعه‌ی همه‌ی خم‌های جبری با گونای g تشکیل یک چندگونای جبری می‌دهد که بعد آن برای $2 \geq g$ برابر

$3 - 3g$ است. این چندگونا را فضای مدولی خم‌های با گونای g می‌نامند و با نماد \mathbf{M}_g نمایش می‌دهند.

خم C را خم عمومی گویند هرگاه در یک زیرمجموعه‌ی باز فضای مدولی \mathbf{M}_g تغییر کند. فرض کنید C

خم جبری با گونای g باشد. d -امین ضرب متقارن C را با C_d نشان می‌دهیم، که یک چندگونای جبری

هموار d بعدی است. این چندگونا در واقع چندگونای خارج قسمتی $\underbrace{C \times C \times \cdots \times C}_{d-times}$ است که گروه متقارن σ_d بر آن با تغییر اندیس‌ها عمل می‌کند.

می‌توان C_d را به عنوان فضای مدولی مقسم‌های

موثر با درجه‌ی d در نظر گرفت. کلاف خطی L از درجه d ، که بعد فضای برش‌های سراسری آن برابر

$1 + r$ باشد، با نماد g_d^r نشان داده می‌شود. کلاس یک‌ریختی بافه‌های معکوس پذیر (کلاف‌های خطی) روی

خم C با عمل \otimes تشکیل یک گروه می‌دهد که با نماد $\text{Pic}(C)$ نشان داده می‌شود. این گروه تجزیه‌ای به

شکل پایین دارد.

$$\text{Pic}(C) = \bigoplus_n \text{Pic}^n(C)$$

که در آن $\text{Pic}^n(C)$ عبارت است از تمام کلاف‌های خطی درجه‌ی n روی C . همچنین توجه داریم که زیر مجموعه‌ی $\text{Pic}^\circ(C)$ یک زیرگروه از $\text{Pic}(C)$ است. به ازای کلاف خطی $M \in \text{Pic}^\circ(C)$, نگاشت

$$\text{Pic}^\circ(C) \rightarrow \text{Pic}^n(C)$$

$$L \mapsto L \otimes M$$

یک نگاشت دوسویی است. ثابت می‌شود که زیرگروه $\text{Pic}^\circ(C)$, $\text{Pic}^n(C)$, یک چندگونای هموار تحویل‌ناپذیر تصویری با بعد $(g(C) - g)$ است و نگاشت بالا یکریختی بین چندگوناهاست. برای ملاحظه‌ی اثبات این مطلب مرجع [3] را ببینید. چندگونای $\text{Pic}^\circ(C)$ ژاکوبی خم C نامیده می‌شود و با نماد $\text{J}(C)$ نشان داده می‌شود. با توجه به دلایل تکنیکی، از جمله راحتی استفاده از قضیه‌ی ریمان-رخ، معمولاً $\text{Pic}^{g-1}(C)$ را به عنوان ژاکوبی خم C , با استفاده از یکریختی بالا، در نظر می‌گیرند. برای خم‌های با گونای پایین، ژاکوبی آن را می‌توان با روش‌های مقدماتی تعیین کرد.

در حالت $g = 0$ خم C یکریخت با خم \mathbf{P}^1 است و با توجه به اینکه هر کلاف خطی از درجه‌ی n یکریخت کلاف خطی $\mathcal{O}_{\mathbf{P}^1}(n)$ است نتیجه می‌شود $\text{J}(C)$ تک عضوی است.

در حالت $g = 1$ چندگونای $\text{J}(C)$ یک خم است. به ازای نقطه‌ی $p \in C$ ریخت بین خمهای

$$C \rightarrow \text{Pic}^\circ(C)$$

$$p \mapsto \mathcal{O}(p - p_0)$$

را در نظر می‌گیریم. این ریخت ثابت نیست چون در صورت ثابت بودن این ریخت نتیجه می‌شود که خم C یکریخت با \mathbf{P}^1 است که یک تناقض است، بنابراین ریخت بالا، ریختی پوشاست. همچنین از یک به یک نبودن این ریخت نتیجه می‌شود که روی خم C نقاطی مثل p و q وجود دارند که به عنوان بخشیاب معادل هستند. از این مطلب نتیجه می‌شود خم C یکریخت با \mathbf{P}^1 است که یک تناقض است. بنابراین نتیجه می‌شود $\text{J}(C) \cong \text{Pic}^\circ(C)$.

همه‌ی مقسم‌های با درجه‌ی d که بعد فضای برش‌های سراسری آنها ناکمتر از $1 + r$ باشد، تشکیل یک

طرح می‌دهند. این طرح را با نماد C_d^r نشان می‌دهیم. به طور مشابه مجموعه‌ی

$$W_d^r = \{L \in W_d : h^\circ(L) \geq r + 1\}$$

تشکیل طرح می‌دهد. همچنین قرار می‌دهیم $W_d^\circ = W_d$ و $C_d^\circ = C_d$

به ازای خم جبری C با گونای g , چندگونای (C) ، $W_{g-1} \subset \text{Pic}^{g-1}(C)$, ساختار یک بخشیاب دارد که بخشیاب

تیتای خم C گفته می‌شود. همچنین بدیهی است که $W_d^{r+1} \subset W_d^r$. در حالت کلی طرح‌های W_d^r و W_d^{r+1}

تحویل‌پذیر و کاهیده هستند پس چندگونا نیستند. برای مطالعه‌ی بیشتر در مورد این طرح‌ها و ساختار C_d^r

آنها و همچنین برای جزئیات مثال پایین به مرجع [3] مراجعه شود.

مثال ۱-۱ فرض کنید C خم جبری هموار با گونای g باشد که g داشته باشد. در این صورت، W_{g-1}^1

دارای دو مولفه است. عضو عمومی یکی از مولفه‌ها به شکل

$$P + Q + R + P_1 + \cdots + P_{g-4}$$

است، که در آن $P + Q + R \in g$ عضوهای دلخواهی از خم C هستند.

به ازای کلاف خطی L , نگاشت

$$\mu_L : H^\circ(L) \otimes H^\circ(KL^{-1}) \rightarrow H^\circ(K)$$

$$\alpha \otimes \beta \mapsto \alpha \times \beta$$

به نگاشت پتری² معروف است. با استفاده از لم زیر می‌توان هسته‌ی این تبدیل خطی از فضاهای برداری

را به دست آورد. این لم تکنیک آزاد از نقطه‌ی ثابت گفته می‌شود.

لم ۲-۱ فرض کنید L باقه‌ی معکوس‌پذیر و \mathcal{F} باقه‌ی آزاد از تاب \mathcal{O}_C -مدولی روی خم C باشند. همچنین

فرض کنید s_1 و s_2 برش‌های سراسری مستقل خطی از L بوده و $V \subset H^\circ(C, L)$ زیر فضای برداری

تولید شده توسط این برش‌ها باشد. آنگاه هسته‌ی تبدیل خطی تعریف شده‌ی پایین

$$V \otimes H^\circ(C, \mathcal{F}) \rightarrow H^\circ(C, \mathcal{F} \otimes L)$$

²⁾ Petri Map

که با ضرب برش‌های سراسری تعریف می‌شود با فضای برداری $(C, \mathcal{F} \otimes L^{-1}(B))$ یکریخت است که در آن B مکان هندسی نقاط ثابت سری خطی ۱-بعدی تولید شده توسط برش‌های s_1 و s_2 است.

□

برهان. فصل سوم مرجع [3] را ببینید.

نگاشت پایین

$$\alpha_d : C_d \rightarrow W_d$$

که هر بخشیاب D را به کلاف خطی متناظرش می‌نگارد نگاشت آبل-ژاکوبی گفته می‌شود. به ازای کلاف خطی $L = \alpha_d(D)$ ، تار نگاشت آبل-ژاکوبی روی نقطه‌ی L عبارت است از سری خطی $|D| \in W_d$ که یک فضای تصویری، بنا براین همبند، است. به راحتی می‌توان دید که تساوی $W_d = \alpha_d(C_d)$ برقرار است.

به ازای $g \geq d$ از قضیه‌ی ریمان-رخ نتیجه می‌شود، نگاشت آبل-ژاکوبی پوشاست. در واقع به ازای هر کلاف خطی L از قضیه‌ی ریمان-رخ نتیجه می‌شود

$$h^\circ(L) = h^\circ(KL^{-1}) + d - g + 1 \geq 1$$

نامساوی بالا نشان می‌دهد که کلاف خطی L ، حداقل یک برش سراسری دارد. حال به راحتی ثابت می‌شود که بخش‌یاب متناظر به هر برش سراسری L ، توسط نگاشت آبل-ژاکوبی به کلاف خطی L نگاشته می‌شود، که پوشایدن نگاشت آبل-ژاکوبی از آن به دست می‌آید.

تحدید نگاشت آبل-ژاکوبی به طرح C_d^r را با نماد α_d^r نشان می‌دهیم. به ازای خم جبری دلخواه C ، ویژگی‌های هندسی و جبری نگاشت α_d و طرح‌های C_d^r و W_d^r ، از جمله پیدا کردن بعد C_d^r و W_d^r ، برای مدت بیشتر از یک قرن مسائل باز بودند. در این زمینه قضیه‌های پایین در دهه‌ی هشتاد به اثبات رسیده‌اند.

قضیه ۲-۱ فرض کنید C خم هموار با گونای g باشد. همچنین فرض کنید d و r عددهای صحیح با

شرط \circ و $r \geq 1$ باشند، آنگاه $W_d^r \neq \emptyset$ هرگاه

$$\rho = \rho(g, d, r) := g - (r + 1)(g - d + r)$$

$$= \dim H^\circ(K) - \dim H^\circ(L) \dim H^\circ(KL^{-1}) \geq 0.$$

عدد صحیح ρ به عدد بریل-نوتر³ معروف است. توجه داریم که اگر نگاشت پتری متناظر به کلاف خطی یک به یک باشد آنگاه عدد بریل-نوتر برابر بعد زیر فضای برداری عمود بر تصویر نگاشت پتری در فضای L برداری (C, K) است.

علاقمندان می‌توانند اثبات کامل این قضیه و قضیه‌های ۳-۱ و ۴-۱ را در مراجعهای [3] و [4] ببینند.

قضیه ۳-۱ فرض کنید C , d و r مانند قضیه قبل باشند و $1 \leq \rho$. آنگاه W_d^r همبند است.

با توجه به اینکه تارهای نگاشت آبل-ژاکوبی همبند هستند از قضیه ۳-۱ نتیجه می‌شود C_d^r نیز چندگونای همبند است.

قضیه ۴-۱ فرض کنید C خمی هموار و عمومی با گونای g باشد. همچنین عدهای صحیح r و d چنان باشند که W_d^r و C_d^r چندگوناهای هموار با $\rho(g, d, r) = g - (r + 1)(g - d + r) \geq 0$ باشند. بعد $\rho + r$ هستند.

نتیجه‌های ۱-۱ و ۲-۱ از قضیه‌ی بالا بدست می‌آید. تعریف‌های پایین در بیان این نتیجه‌ها لازم خواهد بود.

تعریف ۳-۱ فرض کنید D بخشیابی روی خم C باشد. سری خطی $|D|$ را ترکیبی گویند هرگاه بخشیاب‌های D_1 و D_2 روی C موجود باشند به طوری که

$$\dim(|D_1|) + \dim(|D_2|) = \dim(|D|)$$

$$\deg(D_1) + \deg(D_2) = \deg(D)$$

3) Brill-Noether number

تعریف ۱-۴ فرض کنید D بخشیابی روی خم C به شکل $p_1 + \dots + p_r$ باشد. محمول بخشیاب D که با نماد $\text{Supp}(D)$ نشان داده می‌شود، عبارت است از مجموعه‌ی $\{p_1, \dots, p_r\}$. نقطه‌ی $p \in C$ را یک نقطه‌ی ثابت سری خطی $|D|$ گویند هرگاه $p \in \bigcap_{D_\lambda \in |D|} \text{Supp}(D_\lambda)$. سری خطی $|D|$ را آزاد از نقطه‌ی ثابت (بدون نقطه‌ی ثابت) گویند هرگاه اشتراک مذکور تهی باشد.

نتیجه ۱-۱ به ازای هر عنصر عمومی $D \in C_d^r$ ، بعد سری خطی $|D|$ برابر r است. برهان. به برهان خلف، فرض کنید به ازای عنصر عمومی $D \in C_d^r$ و به ازای عدد صحیح $1 \leq \delta \leq r$ تساوی $\dim(C_d^{r+\delta}) = \dim(C_d^r)$ برقرار باشد. تساوی مذکور به سهولت تساوی $\dim(|D|) = r + \delta$ می‌دهد که این نیز به نوبه خود تساوی

$$\dim W_d^r - \dim W_d^{r+\delta} = \delta$$

را به دست خواهد داد. حال با استفاده از قضیه‌ی ۱-۴ تساوی‌های پایین به راحتی به دست می‌آید

$$\begin{aligned} \dim W^{r+\delta} &= g - (r + \delta + 1)(g - d + r + \delta) \\ &= g - (r + 1)(g - d + r) - \delta(g - d + 2r + 1 + \delta). \end{aligned}$$

با مقایسه دو تساوی فوق نتیجه می‌شود $\delta = \delta(g - d + 2r + 1 + \delta)$. این تساوی فقط وقتی امکانپذیر است که $1 = (d - 2r) + 1 + \delta = g - (d - 2r)$ ، و این تساوی به نوبه خود معادل است با این که $g - (d - 2r) + \delta = 0$. اما با استفاده از قضیه ریمان-رخ نتیجه می‌شود $0 > \delta = g - (d - 2r)$. نشان می‌دهد تساوی فوق امکانپذیر نیست. \square

نتیجه ۲-۱ فرض کنید به ازای کلاف خطی عمومی L در W_d^r ، بخشیاب $D \in C_d^r$ طوری باشد که در این صورت سری خطی $|D|$ ترکیبی نیست. بویژه سری خطی $|D|$ آزاد از نقطه‌ی ثابت است.

برهان. به ازای اعداد نامنفی r_1, d_1, r_2, d_2 صادق در روابط $r_1 + r_2 = r$ و $d_1 + d_2 = d$ نامساوی پایین که از قضیه ۱-۴ حاصل می‌شود، نتیجه می‌دهد که بعد سری‌های خطی ترکیبی از بعد W_d^r کمتر است، و این بدان معنی است که عنصر عمومی W_d^r ترکیبی نیست.

$$\begin{aligned} \dim W_{d_1}^{r_1} + \dim W_{d_2}^{r_2} &= g - (r_1 + 1)(g - d_1 + r_1) + g - (r_2 + 1)(g - d_2 + r_2) \\ &= g - (r + 1)(g - d + r) - r_1(d_2 - r_2) - r_2(d_1 - r_1) < \dim W_d^r \end{aligned}$$

با انتخاب $r_1 = 0$ نتیجه می‌شود عضو عمومی C_d^r بدون نقطه‌ی ثابت است. \square

قضیه‌ی تکینی ریمان چندگانگی چندگونای W_d را در نقطه‌ی L مشخص می‌کند، بویژه اینکه نتیجه می‌شود

$$\text{Sing}(W_{g-1}) = \text{Sing}(\Theta_C) \subseteq W_{g-1}^1.$$

که در آن Θ_C بخشیاب تیتای خم C است. برای خم‌های جبری عمومی، شمول مذکور به تساوی تبدیل می‌شود. همچنین قضیه‌ی ۱-۵، که تعمیم کمف^{۴)} از قضیه‌ی ریمان است، مخروط مماسی تصویری چندگونای W_d^r را در نقطه‌ی L ، به عنوان اجتماع زیر فضاهای خطی تولید شده توسط بخشیاب‌های واقع در سری خطی $|D|$ ، تشریح می‌کند.

تعریف ۱-۵ فرض کنید $D = p_1 + \dots + p_r$ بخشیاب موثری روی خم C باشد. زیرفضای خطی تولید شده توسط بخشیاب D ، که با نماد $\langle D \rangle$ نشان داده می‌شود، عبارت است از اشتراک تمام ابرصفحه‌هایی که شامل خم C هستند و یا اشتراک آنها با خم C شامل نقاط p_r, \dots, p_1 است. اگر D بخشیابی از درجه‌ی d و بعد برش‌های سراسری r باشد، شکل هندسی قضیه‌ی ریمان-رخ بیان می‌کند

$$\dim \langle D \rangle = d - r - 1$$

قضیه ۱-۵ فرض کنید $|D|$ سری خطی با درجه‌ی d و بعد برش‌های سراسری برابر r باشد، آنگاه

$$\mathbf{P}T_{\mu(D)}(W_d) = \bigcup_{D_\lambda \in |D|} \langle D_\lambda \rangle.$$

4) G. Kempf

از قضیه‌ی کمپ-ریمان و شکل هندسی قضیه‌ی ریمان-رخ نتیجه می‌شود مخروط مماسی W_d^r در نقطه‌ی L عبارت است از فضای تصویری فضای برداری عمود بر تصویر نگاشت پتری. از این ملاحظات نتیجه می‌شود قضیه‌ی ۴-۱ معادل است با این که، به ازای عضو عمومی L از W_d^r نگاشت پتری متناظر به L یک‌به‌یک است. برای مطالعه‌ی جزئیات این مطالب مراجع [3] را ببینید.

۲-۱ دگردیسی زیر فضاهای خطی فضای تصویری

یکی از ایده‌های مهمی که در فصل بعد از آن استفاده می‌شود، ارتباطی است که بین بخشیاب‌های موثر روی یک خم متعارف از یک طرف و از طرف دیگر ریخت‌های ۱-جذبیک که بر زیرفضاهای خطی خاصی از P^g تعریف می‌شوند، برقرار است. این ارتباط توسط دگردیسی‌های فضاهای خطی مذکور قابل بیان است. در این قسمت به بیان مطالبی درباره‌ی دگردیسی چندگوناها و طرح‌های جبری می‌پردازیم.

تعریف ۶-۱ طرح جبری X را در نظر بگیرید. یک دگردیسی از X روی طرح همبند S عبارت است از طرحی مثل χ که دیاگرام پایین

$$\begin{array}{ccc} X & \longrightarrow & \chi \\ \downarrow & & \downarrow \pi \\ \text{Spec}(k) & \longrightarrow & S \end{array}$$

که در آن π ریخت یکدست است، تعویض‌پذیر بوده و داشته باشیم $\text{Spec}(k) \times_S \chi = X$. در حالت $(S = \text{Spec}(k[\varepsilon]), \chi = \text{Spec}(k[\varepsilon]))$ طرح χ را یک دگردیسی مرتبه اول X گوییم.

فرض کنید $Y \subseteq X$ یک زیرطرح بسته از طرح X باشد. یک دگردیسی از Y روی طرح همبند S به عنوان یک زیرطرح X ، عبارت است از یک زیرطرح $S \times \Sigma \subset X \times S$ ، که دیاگرام پایین تعویض‌پذیر، ریخت π یکدست بوده و داشته باشیم $\text{Spec}(k) \times_S \Sigma = Y$.

$$\begin{array}{ccc} Y & \longrightarrow & \Sigma \\ \downarrow & & \downarrow \pi \\ \text{Spec}(k) & \longrightarrow & S \end{array}$$