

لَهُ الْحِلْةُ

بسمه تعالی



دانشکده علوم ریاضی

## تأییدیه اعضای هیأت داوران حاضر در جلسه دفاع از پایان نامه کارشناسی ارشد

اعضای هیأت داوران نسخه نهایی پایان نامه آقای محمد رسول حمیدی رشته ریاضی مغض بـه شماره دانشجویی ۸۸۵۲۶۵۱۰۱۹ تحت عنوان: «درباره همساز بودن میدان های برداری یکه» را از نظر فرم و محتوا بررسی نموده و آن را برای اخذ درجه کارشناسی ارشد مورد تأیید قرار دادند.

اعضاي هيأت داوران	نام و نام خانوادگي	رتبه علمي	اعضاء
۱- استاد راهنمـا	دكتـر عباس حيدري	استـاديـار	
۲- استاد ناظـر داخـلى	دكتـر سـيدـمحمدـبـاقـرـكـاشـانـى	استـاد	
۳- استاد ناظـر داخـلى	دكتـر خـسـروـتـاجـبـخـشـ	استـاديـار	
۴- استاد ناظـر خـارـجـى	دكتـر نـاصـرـبـرـوجـرـدـيـانـ	دانـشـيـار	
۵- نـمـائـينـهـ تـحـصـيـلـاتـ تـكـمـيلـىـ	دكتـر خـسـروـتـاجـبـخـشـ	استـاديـار	

## آیین نامه چاپ پایان نامه (رساله) های دانشجویان دانشگاه تربیت مدرس

نظر به اینکه چاپ و انتشار پایان نامه (رساله) های تحصیلی دانشجویان دانشگاه تربیت مدرس، مبین بخشی از فعالیتهای علمی - پژوهشی دانشگاه است بنابراین به منظور آگاهی و رعایت حقوق دانشگاه، دانش آموختگان این دانشگاه نسبت به رعایت موارد ذیل متعهد می شوند:

ماده ۱: در صورت اقدام به چاپ پایان نامه (رساله) خود، مرتب را قبلاً به طور کتبی به «دفتر نشر آثار علمی» دانشگاه اطلاع دهد.

ماده ۲: در صفحه سوم کتاب (پس از برگ شناسنامه) عبارت ذیل را چاپ کند:

«کتاب حاضر، حاصل پایان نامه کارشناسی ارشد / رساله دکتری نگارنده در رشته دانشگاه تربیت مدرس به راهنمایی سال در دانشکده سرکار خانم / جناب آقای دکتر سرکار خانم / جناب آقای دکتر و مشاوره سرکار خانم / جناب آقای دکتر از آن دفاع شده است.»

ماده ۳: به منظور جبران بخشی از هزینه های انتشارات دانشگاه، تعداد یک درصد شمارگان کتاب (در هر نوبت چاپ) را به «دفتر نشر آثار علمی» دانشگاه اهدا کند. دانشگاه می تواند مازاد نیاز خود را به نفع مرکز نشر درعرض فروش قرار دهد.

ماده ۴: در صورت عدم رعایت ماده ۳، ۵۰٪ بهای شمارگان چاپ شده را به عنوان خسارت به دانشگاه تربیت مدرس، تأدیه کند.

ماده ۵: دانشجو تعهد و قبول می کند در صورت خودداری از پرداخت بهای خسارت، دانشگاه می تواند خسارت مذکور را از طریق مراجع قضایی مطالبه و وصول کند؛ به علاوه به دانشگاه حق می دهد به منظور استیفاده حقوق خود، از طریق دادگاه، معادل وجه مذکور در ماده ۴ را از محل توقيف کتابهای عرضه شده نگارنده برای فروش، تأمین نماید.

ماده ۶: اینجانب محمد رسول حیدری دانشجوی رشته ریاضی کمک مقطع کارشناسی ارشد تعهد فوق وضمانت اجرایی آن را قبول کرده، به آن ملتزم می شوم.

نام و نام خانوادگی: محمد رسول حیدری

تاریخ و امضا:

۱۳۹۱/۱/۲۸  


## آیین‌نامه حق مالکیت مادی و معنوی در مورد نتایج پژوهش‌های علمی دانشگاه تربیت مدرس

مقدمه: با عنایت به سیاست‌های پژوهشی و فناوری دانشگاه در راستای تحقق عدالت و کرامت انسانها که لازمه شکوفایی علمی و فنی است و رعایت حقوق مادی و معنوی دانشگاه و پژوهشگران، لازم است اعضای هیأت علمی، دانشجویان، دانش‌آموختگان و دیگر همکاران طرح، در مورد نتایج پژوهش‌های علمی که تحت عنوانین پایان‌نامه، رساله و طرحهای تحقیقاتی با همانگی دانشگاه انجام شده است، موارد زیر را رعایت نمایند:

ماده ۱- حق نشر و تکثیر پایان‌نامه/ رساله و درآمدهای حاصل از آنها متعلق به دانشگاه می‌باشد ولی حقوق معنوی پدید آورندگان محفوظ خواهد بود.

ماده ۲- انتشار مقاله یا مقالات مستخرج از پایان‌نامه/ رساله به صورت چاپ در نشریات علمی و یا ارائه در مجتمع علمی باید به نام دانشگاه بوده و با تایید استاد راهنمای اصلی، یکی از اساتید راهنمای، مشاور و یا دانشجو مسئول مکاتبات مقاله باشد. ولی مسئولیت علمی مقاله مستخرج از پایان‌نامه و رساله به عهده اساتید راهنمای و دانشجو می‌باشد.

تبصره: در مقالاتی که پس از دانش‌آموختگی بصورت ترکیبی از اطلاعات جدید و نتایج حاصل از پایان‌نامه/ رساله تیز منتشر می‌شود نیز باید نام دانشگاه درج شود.

ماده ۳- انتشار کتاب، نرم افزار و یا آثار ویژه (اثری هنری مانند فیلم، عکس، نقاشی و نمایشنامه) حاصل از نتایج پایان‌نامه/ رساله و تمامی طرحهای تحقیقاتی کلیه واحدهای دانشگاه اعم از دانشکده‌ها، مراکز تحقیقاتی، پژوهشکده‌ها، پارک علم و فناوری و دیگر واحدها باید با مجوز کتبی صادره از معاونت پژوهشی دانشگاه و براساس آئین نامه‌های مصوب انجام شود.

ماده ۴- ثبت اختراع و تدوین دانش فنی و یا ارائه یافته‌ها در جشنواره‌های ملی، منطقه‌ای و بین‌المللی که حاصل نتایج مستخرج از پایان‌نامه/ رساله و تمامی طرحهای تحقیقاتی دانشگاه باید با همانگی استاد راهنمای اساتید راهنمای یا مجری طرح از طریق معاونت پژوهشی دانشگاه انجام گیرد.

ماده ۵- این آیین‌نامه در ۵ ماده و یک تبصره در تاریخ ۱۴۰۷/۴/۸۷ در شورای پژوهشی و در تاریخ ۱۴۰۷/۴/۲۳ در هیأت رئیسه دانشگاه به تایید رسید و در جلسه مورخ ۱۵/۷/۸۷ شورای دانشگاه به تصویب رسیده و از تاریخ تصویب در شورای دانشگاه لازم‌الاجرا است.

«اینجانب...لکیم سهل...تیر...دانشجوی رشته...رایم بجهن... ورودی سال تحصیلی ۱۳۸۸...»

قطع طریق کتاب ایرس... دانشکده علم کتاب ایرس... متعهد می‌شوم که نکات متدرج در آئین نامه حق مالکیت مادی و معنوی در مورد نتایج پژوهش‌های علمی دانشگاه تربیت مدرس را در انتشار یافته‌های علمی مستخرج از پایان‌نامه / رساله تحصیلی خود رعایت نمایم. در صورت تخلف از مفاد آئین نامه فوق الاشعار به دانشگاه وکالت و نمایندگی می‌دهم که از طرف اینجانب نسبت به لغو امتیاز اختراع بنام بنده و یا هر گونه امتیاز دیگر و تغیر آن به نام دانشگاه اقدام نماید. ضمناً نسبت به جبران فوری ضرر و زیان حاصله بر اساس برآورد دانشگاه اقدام خواهم نمود و بدینوسیله حق هر گونه اعتراض را از خود سلب نمودم»

امضا: .....  
تاریخ: ۱۴۰۷/۱/۱۸



دانشگاه تربیت مدرس  
دانشکده علوم ریاضی

پایان نامه دوره کارشناسی ارشد ریاضی محض (هندسه)

## درباره همساز بودن میدان‌های برداری یکه

: نگارنده

محمد رسول حمیدی

: استاد راهنما

دکتر عباس حیدری

## تشکر و قدردانی

سپاس پروردگار یکتا را سزاست. اکنون که به خواست او کار نگارش این پایان‌نامه به پایان رسیده است. بر خود لازم تا از راهنمایی‌های استاد گران‌سنگ، جناب آقای دکتر عباس حیدری

سپاس‌گزاری کنم.

## چکیده :

نشان داده می‌شود که میدان برداری شار ژئودزیکی بر کلاف کروی مماس یک خمینه‌ی همگن دونقطه‌ای، یک میدان برداری یکه‌ی همساز کمین و یک نگاشت همساز است. همچنین برای میدان‌های برداری شبیه آن، نتیجه‌هایی مشابه در  $TM \setminus M$  و کلاف کروی مماس یک فضای کیلر با خمیدگی برشی تمام‌ریخت ثابت، به دست می‌آید. پس از آن همساز بودن یک میدان برداری یکه، به عنوان یک نگاشت از  $(M, g)$  به  $(T_1 M, \tilde{G})$ ، که  $\tilde{G}$  یک متريک  $g$ -طبيعی ريماني بر  $T_1 M$  است، بررسی می‌شود. در پايان از نتیجه‌ها به دست آمده برای تعين مشخصه‌ی میدان‌های برداری یکه‌ی کيلينگ و ويژگي‌های میدان‌های برداری ريب همساز بر خمينه‌های با متريک سايا، بهره برده می‌شود.

اين پايان‌نامه به تشریح مطالب مرجع‌های [AbCaPe<sub>1</sub>, BoVa] می‌پردازد.

**واژه‌های کلیدی :** میدان‌های برداری همساز و کمین، کلاف کروی مماس، متريک‌های  $g$ -طبيعی، فضاهای همگن دو نقطه‌ای.

## فهرست

۱	پیش‌گفتار
۳	فصل اول
۳	پیش‌نیازها
۳	۱. ترکیب‌های عمودی و افقی
۶	فصل دوم
۷	۲.۱. هموستار‌لوی-چویتا و تانسور خمیدگی ریمانی ( $TM, g_s$ )
۱۱	۲.۲. کلاف کروی مماس
۱۶	۲.۳. میدان‌های برداری یکه‌ی همساز و کمین
۲۰	۲.۴. میدان برداری شارژ‌دزیکی بر کلاف کروی مماس
۴۳	۲.۵. کلاف‌های کروی مماس با شعاع دلخواه
۴۸	۲.۶. کلاف کروی مماس فضاهای کیلر
۵۸	۲.۷. میدان‌های برداری یکه بر کلاف مماس
۶۳	فصل سوم
۶۳	۳.۱. متریک‌های $g$ -طبیعی ریمانی
۷۸	۳.۲. میدان‌های برداری کیلینگ

۸۴	۳.۳ همساز بودن میدان‌های برداری ریب
۹۲	مراجع
۹۴	واژه‌نامه فارسی به انگلیسی
۹۷	واژه‌نامه انگلیسی به فارسی

## پیش‌گفتار

اگر  $(M, g)$  یک خمینه‌ی ریمانی فشرده،  $\mathbb{X}(M)$  مجموعه‌ی میدان‌های برداری هموار بر  $M$  و  $g_s$  متریک ساساکی بر کلاف مماس  $M$  باشد، آنگاه هر  $V \in \mathbb{X}(M)$  یک نگاشت هموار از  $(M, g)$  به  $(TM, g_s)$  تعریف می‌کند. در  $[N]$  و  $[I]$  به صورت جدا از هم به بررسی شرایطی که در آن  $V \in \mathbb{X}(M)$  به عنوان یک نگاشت از  $(TM, g_s)$  به  $(M, g)$  همساز باشد، پرداخته شده است. در  $[G]$  به بررسی شرایط نقطه‌ی بحرانی تابعک  $E(V)$  با توجه به متریک ساساکی انرژی،  $E : \mathbb{X}(M) \rightarrow \mathbf{R}$  پرداخته شده، که در آن  $V \in \mathbb{X}(M)$  برای هر  $V$  با  $E(V)$  به دست آمده است.

فرض کنید  $\mathbb{X}^1(M)$ ، مجموعه‌ی میدان‌های برداری یکه بر  $T_1 M$  کلاف کروی مماس  $M$  و  $g_s$  متریک ساساکی بر  $T_1 M$  باشد. در  $[HaYi]$  میدان‌های برداری یکه‌ای که یک نگاشت همساز از  $(M, g)$  به  $(T_1 M, g_s)$  می‌باشد. در  $[BeLoWo]$  مطالعه شده است. همساز بودن میدان‌های برداری یکه در حالتی که کلاف کروی مماس را تعیین می‌کنند، مشخص شده است. همساز بودن میدان‌های برداری یکه در واقع متریک دارای متریک چیگر-کرومی است، در  $[BeLoWo]$  مطالعه شده است.

در مطالعه‌ی کلاف مماس، متریک ساساکی بیش از هر متریک دیگر به کار رفته است. در واقع متریک ساساکی یک عضو از یک دسته‌ی گسترده از متریک‌های بر کلاف مماس بر  $M$  است که متریک‌های  $g$ -طبیعی نامیده می‌شوند. در  $[AbCaPe_2]$  انرژی  $(M, g) \rightarrow (TM, G)$ ، به عنوان انرژی نگاشت  $V : (M, g) \rightarrow (TM, G)$  نامیده می‌شوند.

است که  $G$  یک متریک  $g$ -طبیعی ریمانی دلخواه بر  $M$  است. با بهره‌گیری از شرط‌های نقطه‌ی بحرانی تابعک انرژی و میدان پریشیدگی، مطالعه‌هایی درباره‌ی میدان‌های برداری ریب انجام شده است.

این پایان‌نامه به تشریح مطالب مرجع‌های [AbCaPe<sub>1</sub>, BoVa] می‌پردازد و ساختار آن چنین است:

در فصل اول پیش‌نیازها آورده شده است. فصل دوم این پایان‌نامه به بررسی همساز و کمین بودن چند میدان برداری ویژه بر کلاف کروی مماس، در حالتی که کلاف کروی مماس دارای متریک ساساکی است، می‌پردازد.

در فصل پایانی شرط‌هایی را که در آن یک میدان برداری یکه مانند  $V$ ، به عنوان یک نگاشت از  $(M, g)$  به  $\left(T_1 M, \tilde{G}\right)$  همساز است که  $\tilde{G}$  یک متریک  $g$ -طبیعی ریمانی دلخواه بر  $M$  است، آورده شده و به کاربردهایی

از آن در میدان‌های برداری کیلینگ و میدان‌های برداری ریب در یک خمینه‌ی سایا پرداخته شده است.

# فصل اول

## پیش‌نیازها

در این فصل پیش‌نیازها داده می‌شود.

### ۱.۱. ترفعی‌های عمودی و افقی

هرگاه  $(M, g)$  یک خمینه‌ی ریمانی  $n$ -بعدی و  $\nabla$  هموستار لوی-چویتای آن باشد در هر نقطه‌ی  $x \in TM$  فضای مماس بر  $TM$  با توجه به  $\nabla$ ، به صورت حاصل جمع مستقیم زیرفضاهای عمودی و افقی قابل تجزیه است

$$T_{(x,u)}TM = H_{(x,u)} \oplus V_{(x,u)}.$$

برای هر  $X \in T_x M$ ، بردار یکتای  $X^h \in H_{(x,u)}$  که آن را ترفعی افقی  $X$  به می‌نامند وجود دارد چنان‌که  $\pi: TM \rightarrow M$ ،  $\pi_* X^h = X$ . ترفعی عمودی  $X^v \in V_{(x,u)}$  است که برای هر نگاشت هموار  $f$  بر  $M$ ،  $df(x,u) = u(f)$  به صورت یک نگاشت بر  $TM$  که در اینجا ۱-فرم  $df$  بر  $M$  است. نظر گرفته شده است. نگاشت  $X \rightarrow X^h$  یک یکریختی بین  $T_x M$  و  $H_{(x,u)}$  است و به همین ترتیب نگاشت  $X \rightarrow X^v$  یک یکریختی بین  $T_x M$  و  $V_{(x,u)}$  است. پس برای هر  $T_{(x,u)}TM$  به طور کامل

توسط  $T_x M$  تعیین می‌شود. ترفیع‌های افقی و عمودی میدان‌های برداری  $M$  بر  $TM$  به صورت مشابه تعريف می‌شود.

**تعريف ۱.۱.۱.** [AbCaPe<sub>1</sub>] هرگاه  $(M, g)$  یک خمینه‌ی ریمانی و  $\nabla$  هموستار لوی-چویتای آن باشد تانسور خمیدگی ریمانی،  $R$  به صورت  $R(X, Y)Z = \nabla_X \nabla_Y Z - \nabla_Y \nabla_X Z - \nabla_{[X, Y]} Z$  تعريف می‌شود که  $X, Y$  و  $Z$  میدان‌های برداری دلخواه بر  $M$  هستند.

**تعريف ۲.۱.۱.** [BoVa] هرگاه  $T$  یک تانسور مرتبه‌ی  $(1, s)$  و  $X^1, \dots, X^{s-1}$  میدان‌های برداری دلخواه بر  $M$  باشند، منظور از ترفیع عمودی  $(T(X^1, \dots, u, \dots, X^{s-1}), T(X^1, \dots, w, \dots, X^{s-1}))^v$  است که چنین تعريف می‌شود

$$T(X^1, \dots, u, \dots, X^{s-1})^v_{(x,w)} = (T(X^1_x, \dots, w, \dots, X^{s-1}_x))^v.$$

ترفیع افقی  $(T(X^1, \dots, u, \dots, X^{s-1})^h, T(X^1, \dots, u, \dots, X^{s-1}))$  به روش مشابه تعريف می‌شود.

خمینه‌ی ریمانی  $(M, g)$  را در نظر بگیرید برای تعريف ضرب داخلی  $g_s$  در  $T_{(x,w)} TM$  کافی است  $g_s$  را بر بردارهای افقی و عمودی تعريف کنیم

$$\begin{cases} g_s(X^v, Y^v) = g_s(X^h, Y^h) = g(X, Y) \\ g_s(X^h, Y^v) = 0 \end{cases}$$

به این ترتیب می‌توان  $g_s$  را در هر نقطه از  $TTM$  تعريف کرد. نشان داده می‌شود که  $g_s$  در  $TTM$  هموار است بنابراین یک متریک ریمانی بر  $TM$  است. برای این کار نمایش موضعی  $g_s$  را به دست می‌آوریم. اگر  $(U, x)$

یک نقشه‌ی  $M$  باشد آنگاه  $TM$  بر  $TU$  یک کنج موضعی برای  $(\frac{\partial}{\partial x^1}, \dots, \frac{\partial}{\partial x^n})^h$  دارد. اگر قرار دهیم  $\delta u^i = u^j \Gamma_{kj}^i dx^k + du^i$  است. اگر  $\Gamma_{kj}^i$  ها علائم کریستوفل هموستار لوی-چویتای  $\nabla$  هستند) می‌توان دید که  $(dx^1, \dots, dx^n, \delta u^1, \dots, \delta u^n)$  دوگان این کنج موضعی است. آنگاه داریم

$$g_s = g_{ij} dx^i \otimes dx^j + g_{ij} \delta u^i \otimes \delta u^j,$$

که  $g_{ij}$  مؤلفه‌های متریک  $g$  هستند.

**تعریف ۳.۱.۱.** [BoVa]. متریک ریمانی  $g$  بر  $TM$  را کلاف مماس بر  $M$  نامند. (در این

جا متریک ساساکی را با  $\tilde{g}$  نیز نمایش می‌دهیم)

---

<sup>۱</sup> Sasaki metric

## فصل دوم

### همساز بودن میدان‌های برداری یکه با توجه به متريک ساساکی

در آغاز هموستار لوی-چويتا و تانسور خميدگی ريماني  $(TM, g_s)$  را به دست می‌آوريم، پس از آن کلاف کروي مماس را به عنوان يك زيرخمينه ريماني از  $(TM, g_s)$  معرفی كرده، هموستار لوی-چويتا و تانسور خميدگی ريماني آن را نيز به دست می‌آوريم. در ادامه شرط‌هایی را كه در آن يك میدان برداری یکه به عنوان يك نگاشت از  $(M, g)$  به  $(T_1 M, g_s)$  همساز و يا کمین است، بيان می‌کنيم و با بهره‌گيری از آن به بررسی همساز يا کمین بودن چند میدان برداری یکه‌ی ویژه بر کلاف کروي مماس می‌پردازيم. سپس تعریف کلاف کروي مماس با شعاع دلخواه را به عنوان يك گسترش از کلاف کروي مماس يكه بيان می‌کنيم و برخی نتیجه‌ها به دست آمده برای  $(T_1 M, g_s)$  را به کلاف کروي مماس با شعاع دلخواه گسترش می‌دهيم. در بخش ۶.۲ همساز و کمین بودن چند میدان برداری خاص بر کلاف کروي مماس يك فضای کيلر بررسی شده است. در پایان همساز و يا کمین بودن چند میدان برداری یکه را بر  $T M \setminus M$  بررسی می‌کنيم.

## ۱.۲. هموستار لوی-چویتا و تانسور خمیدگی ریمانی $(TM, g_s)$

هموستار لوی-چویتای  $(TM, g_s)$

هموستار لوی-چویتای  $(TM, g_s)$  را با  $\tilde{\nabla}$  نمایش می‌دهیم. ابتدا نمادهای کریستوفل  $(TM, g_s)$ ،  $\tilde{\Gamma}$  را به دست می‌آوریم و با بهره‌گیری از آن  $\tilde{\nabla}$  را به دست آورده می‌شود. برای این کار ابتدا کروشهی میدان‌های برداری عمودی و افقی را به دست می‌آوریم.

قرارداد. قرار دهد

$$D_i := \begin{cases} \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^h, & i=1,\dots,n \\ \left(\frac{\partial}{\partial x^i}\right)^v, & j=n+1,\dots,2n \end{cases}, \quad \theta^i := \begin{cases} dx^i & i=1,\dots,n \\ \delta u^i & i=n+1,\dots,2n \end{cases}.$$

و فرض کنید  $\alpha, \beta, \dots$  و  $i, j, \dots, n$  مقدارهای  $\{1, 2, \dots, n\}$  را بگیرد و

$$\text{و } \bar{i} := i+n$$

$$\cdot \partial_i = \frac{\partial}{\partial x^i}, \quad \partial_{\bar{i}} = \frac{\partial}{\partial u^i}, \quad dx^i = d\bar{x}^i, \quad dx^{\bar{i}} = du^i \quad i=1,\dots,n$$

با علامت‌گذاری بالا داریم  $D_\alpha = A_\alpha^A \partial_A$  و  $\theta^\alpha = A_A^\alpha dx^A$  در آنگاه

$$[D_\alpha, D_\beta] = D_\alpha(A_\beta^A \partial_A) - D_\beta(A_\alpha^A \partial_A).$$

از سوی دیگر

$$\begin{aligned} D_\alpha &= A_\alpha^A \partial_A \\ \Rightarrow \theta^\alpha D_\alpha &= \sum_{A,A'} A_A^\alpha dx^{A'} A_\alpha^A \partial_A = \sum_A A_A^\alpha A_\alpha^A = 1 \\ \Rightarrow \partial_A &= \sum_\alpha A_A^\alpha D_\alpha \end{aligned}$$

بنابراین

$$\begin{aligned} A_\beta^A D_\alpha \partial_A - A_\alpha^A D_\beta \partial_A &= A_\beta^A A_\alpha^B \partial_B \partial_A - A_\alpha^A A_\beta^B \partial_B \partial_A \\ &= A_\alpha^B A_\beta^A [\partial_A, \partial_B] = 0. \end{aligned}$$

زیرا  $(\partial_A)$  پایه‌ای به دست آمده از نقشه‌ی خمینه‌ای  $(TU, dx)$  است و بنابراین  $[\partial_A, \partial_B] = 0$ . در نتیجه

$$\begin{aligned} [D_\alpha, D_\beta] &= (D_\alpha(A_\beta^A) - D_\beta(A_\alpha^A))\partial_A \\ &= ((D_\alpha(A_\beta^A) - D_\beta(A_\alpha^A))A_\alpha^\gamma)D_\gamma. \end{aligned}$$

اگر قرار دهیم  $\cdot [D_\alpha, D_\beta] = \Omega_{\alpha\beta}^\gamma D_\gamma$ . آنگاه  $\Omega_{\alpha\beta}^\gamma = (D_\alpha(A_\beta^A) - D_\beta(A_\alpha^A))A_\alpha^\gamma$

با محاسبه‌ی سر راست می‌توان دید که

$$\begin{aligned} \Omega_{ji}^h &= R_{jik}^h u^k, \\ \Omega_{j\bar{i}}^{\bar{h}} &= \Gamma_{ji}^h, \\ \Omega_{\bar{j}i}^{\bar{h}} &= -\Gamma_{ji}^h, \\ \Omega_{\bar{j}\bar{i}}^{\bar{h}} &= \Omega_{ji}^h = \Omega_{j\bar{i}}^h = \Omega_{\bar{j}i}^h = \Omega_{\bar{j}\bar{i}}^h = 0. \end{aligned}$$

به محاسبه‌ی  $\tilde{\Gamma}$  باز می‌گردیم، از رابطه‌ی کزول داریم

$$\begin{aligned} 2\langle \tilde{\nabla}_{D_\alpha} D_\beta, D_\gamma \rangle &= D_\alpha \langle D_\beta, D_\gamma \rangle + D_\beta \langle D_\alpha, D_\gamma \rangle - D_\gamma \langle D_\alpha, D_\beta \rangle \\ &\quad - \langle D_\alpha, [D_\beta, D_\gamma] \rangle - \langle D_\beta, [D_\alpha, D_\gamma] \rangle + \langle D_\gamma, [D_\beta, D_\alpha] \rangle \\ &= \tilde{\Gamma}_{\alpha\beta}^\lambda \tilde{g}_{\lambda\gamma}. \end{aligned}$$

با فرض این که  $(\tilde{g}_{\lambda\gamma})$  وارون ماتریس  $(\tilde{g}^{\lambda\gamma})$  است، داریم

$$\tilde{\Gamma}_{\alpha\beta}^\lambda = \frac{1}{2} \sum_\eta \tilde{g}^{\eta\lambda} \left( D_\alpha(\tilde{g}_{\beta\eta}) + D_\beta(\tilde{g}_{\alpha\eta}) - D_\eta(\tilde{g}_{\alpha\beta}) - \langle D_\alpha, [D_\beta, D_\eta] \rangle - \langle D_\beta, [D_\alpha, D_\eta] \rangle + \langle D_\eta, [D_\beta, D_\alpha] \rangle \right)$$

با توجه به شکل بلوکی

$$(\tilde{g}_{\lambda\gamma}) = \begin{pmatrix} g_{ji} & 0 \\ 0 & g_{ji} \end{pmatrix}, \quad (\tilde{g}^{\lambda\gamma}) = \begin{pmatrix} g^{ji} & 0 \\ 0 & g^{ji} \end{pmatrix}.$$

داریم

$$\tilde{\Gamma}_{ij}^k = \frac{1}{2} \sum_{a \leq n} \tilde{g}^{ka} \left\{ \frac{\partial}{\partial x^i}(\tilde{g}_{ja}) + \frac{\partial}{\partial x^j}(\tilde{g}_{ia}) - \frac{\partial}{\partial x^a}(\tilde{g}_{ji}) \right\} = \Gamma_{ij}^k.$$

به همین ترتیب

$$\tilde{\Gamma}_{ij}^{\bar{k}} = \frac{1}{2} \sum_{a \neq n} \tilde{g}^{\bar{k}a} \left\{ 0 + 0 + 0 + 0 + 0 + \left\langle D_a, \Omega_{ji}^{\bar{h}} D_{\bar{h}} \right\rangle \right\} = \frac{1}{2} \sum_{a \neq n} \tilde{g}^{\bar{k}a} \Omega_{ji}^{\bar{h}} \tilde{g}_{\bar{h}a} = \frac{1}{2} \Omega_{ji}^{\bar{k}} = -\frac{1}{2} R_{ijh}^k u^h.$$

و به طور مشابه می‌توان دید

$$\tilde{\Gamma}_{j\bar{i}}^h = -\frac{1}{2} R_{jki}^h u^k,$$

$$\tilde{\Gamma}_{\bar{j}\bar{i}}^h = \tilde{\Gamma}_{\bar{j}\bar{i}}^{\bar{h}} = \tilde{\Gamma}_{\bar{j}\bar{i}}^{\bar{h}} = 0,$$

$$\tilde{\Gamma}_{ji}^h = -\frac{1}{2} R_{ikj}^h u^{\bar{k}},$$

$$\tilde{\Gamma}_{j\bar{i}}^{\bar{k}} = \Gamma_{ij}^k,$$

$$\tilde{\Gamma}_{ij}^k = \Gamma_{ij}^k,$$

$$\tilde{\Gamma}_{ij}^k = \Gamma_{ij}^k.$$

در ادامه با بهره‌گیری از  $\tilde{\Gamma}$  به محاسبه‌ی  $\tilde{\nabla}$  می‌پردازیم

$$\tilde{\nabla}_{D_{\bar{j}}} D_{\bar{j}} = \tilde{\Gamma}_{\bar{j}\bar{j}}^{\alpha} D_{\alpha} = 0,$$

از سوی دیگر با توجه به این که برای میدان برداری  $(X(M))$  داریم

$$X^v (fo\pi)$$

$$\Rightarrow \quad \tilde{\nabla}_{X^v} Y^v = 0$$

.  $X, Y \in X(M)$  برای هر

$$Y = Y^i \frac{\partial}{\partial x^i} \text{ و } X = X^i \frac{\partial}{\partial x^i} \text{ در } \tilde{\nabla}_{D_{\bar{j}}} D_i = \tilde{\Gamma}_{\bar{j}\bar{j}}^{\alpha} D_{\alpha} = \tilde{\Gamma}_{\bar{j}\bar{j}}^h D_h + \tilde{\Gamma}_{\bar{j}\bar{j}}^{\bar{h}} D_{\bar{h}} = -\frac{1}{2} R_{ikj}^h u^k D_h \text{ داریم}$$

$X(M)$  داریم

$$\tilde{\nabla}_{X^v} Y^h = X^j D_{\bar{j}}(Y^i) D_i + \frac{1}{2} X^j Y^i R_{kij}^h u^k D_h = \frac{1}{2} (R_{uY} X)^h.$$

به همین ترتیب و با محاسبه‌های همانند می‌توان دید که هموستار لوی-چویتای  $(TM, g_s)$  چنین است

$$\tilde{\nabla}_{X^h} Y^v = (\nabla_X Y)^v + \frac{1}{2} (R(u, Y) X)^h,$$

$$\tilde{\nabla}_{X^v} Y^v = 0,$$

$$\tilde{\nabla}_{X^h}Y^h=(\nabla_XY)^h-(R_{XY}u)^v,$$

$$\tilde{\nabla}_{X^v}Y^h=\frac{1}{2}\left(R(u,Y)X\right)^h.$$

تانسور خمیدگی ریمانی  $(TM, g_s)$

اکنون با داشتن  $\tilde{\nabla}$  می‌توان دید که تانسور خمیدگی ریمانی  $\tilde{R}$  برای  $(TM, g_s)$  چنین است

$$\tilde{R}_{X^vY^v}Z^h=(R_{XY}Z)^h+\frac{1}{4}\left\{[R_{uX}, R_{uY}]Z\right\},$$

$$\tilde{R}_{X^vY^v}Z^v=0,$$

$$\tilde{R}_{X^hY^v}Z^v=-\frac{1}{2}(R_{YZ}X)^h-\frac{1}{4}(R_{uY}R_{uZ}X)^h,$$

$$\tilde{R}_{X^hY^v}Z^h=\frac{1}{2}(R_{XZ}Y)^v-\frac{1}{4}(R(X, R(u, Y)Z)u)^v+\frac{1}{2}((\nabla_XR)(u, Y)Z)^h,$$

$$\tilde{R}_{X^hY^h}Z^v=(R_{XY}Z)^v+\frac{1}{4}(R(Y, R(u, Z)X)u-R(X, R(u, Z)Y)u)^v+\frac{1}{2}(\nabla_XR)(u, Z)Y-(\nabla_YR)(u, Z)X)^h,$$

$$\tilde{R}_{X^hY^h}Z^h=(R_{XY}Z)^h+\frac{1}{2}(R(u, R(X, Y)u)Z)^h-\frac{1}{4}(R(u, R(Y, Z)u)X-R(u, R(X, Z)u)Y+\frac{1}{2}(\nabla_XR)(X, Y)u)^v.$$

به عنوان مثال برابری اول و دوم،  $\tilde{R}_{X^vY^v}Z^h=(R_{XY}Z)^h+\frac{1}{4}\left\{[R_{uX}, R_{uY}]Z\right\}$  و  $\tilde{R}_{X^vY^v}Z^v=0$  ثابت می‌کنیم

برابری‌های دیگر به صورت مشابه اثبات می‌شوند. برای این کار داریم

$$\tilde{R}_{X^vY^v}Z^v=\tilde{\nabla}_{X^v}\tilde{\nabla}_{Y^v}Z^v-\tilde{\nabla}_{Y^v}\tilde{\nabla}_{X^v}Z^v-\tilde{\nabla}_{[X^v, Y^v]}Z^v.$$

برای محاسبه‌ی آخرین عبارت در رابطه‌ی بالا به چند یادآوری نیاز است.

یادآوری . اگر  $f \in C^\infty(M)$  آنگاه  $df$  را می‌توان در  $C^\infty(TM)$  نظر گرفت، که اگر  $(U, x)$  یک نقشه‌ی

$M$  باشد؛ نمایش موضعی  $df$  چنین است

$$df=\frac{\partial f}{\partial x^i}u^i.$$

گزاره ۱.۱.۲ . اگر  $\tilde{X}(df)=\tilde{Y}(df)$  و  $\tilde{Y}$  میدان‌های برداری در  $TM$  باشند که  $\tilde{X}=f \in C^\infty(M)$  آنگاه  $\tilde{Y}$  برای هر

$$\tilde{X}=\tilde{Y} \quad f \in C^\infty(M)$$

گزاره ۲.۱.۳. برای هر  $X, Y \in \mathbb{X}(M)$  [YaIs; P. 7].

$$\text{بنابراین } \tilde{\nabla}_{[X^v, Y^v]} Z^v = 0 \text{ و در نتیجه}$$

$$\square \quad \tilde{R}_{X^v Y^v} Z^h = 0.$$

و به همین ترتیب

$$\tilde{R}_{X^v Y^v} Z^h = \tilde{\nabla}_{X^v} \tilde{\nabla}_{Y^v} Z^h - \tilde{\nabla}_{Y^v} \tilde{\nabla}_{X^v} Z^h - \tilde{\nabla}_{[X^v, Y^v]} Z^h = \frac{1}{2} (\tilde{\nabla}_{X^v} (R_{uY} Z)^h - \tilde{\nabla}_{Y^v} (R_{uX} Z)^h)$$

واز سوی دیگر

$$\begin{aligned} \tilde{\nabla}_{X^v} (R_{uY} Z)^h &= \tilde{\nabla}_{X^v} (u^i Y^j Z^k R_{ijk}^h (\partial_h)^h) \\ &= X^i Y^j Z^k R_{ijk}^h (\partial_h)^h + \frac{1}{2} u^i Y^j Z^k R_{ijk}^h (\tilde{\nabla}_{X^v} (\partial_h)^h) \\ &= X^i Y^j Z^k R_{ijk}^h (\partial_h)^h + \frac{1}{2} u^i Y^j Z^k R_{ijk}^h (R_{uX} \partial_h)^h \\ &= (R_{XY} Z)^h + \frac{1}{2} (R_{uX} (R_{uY} Z))^h. \end{aligned}$$

بنابراین

$$\square \quad \tilde{R}_{X^v Y^v} Z^h = (R_{XY} Z)^h + \frac{1}{4} \{ [R_{uX}, R_{uY}] Z \}.$$

## ۲.۲. کلاف کروی مماس

تعریف ۱.۲.۲. برای خمینه ریمانی  $(M, g)$  کلاف کروی مماس،  $T_1 M$  عبارت است از

$$T_1 M = \{(x, w) \in TM : g_x(w, w) = 1\}.$$

تعریف ۲.۲.۲. فرم درجه دوم  $q$  بر  $TM \rightarrow \mathbf{R}$  تعريف می‌شود. از

نمایش موضعی  $q$  یعنی  $q = g_{ij} u^i u^j$  پیدا است که  $q$  در  $C^\infty(TM)$  جای می‌گیرد.

محاسبه موضعی  $grad(q)$