

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

تقدیم به خانواده‌ی عزیزم که همیشه در کنارم بوده‌اند

تشکر و قدردانی

از خانواده‌ی عزیزم که با حمایت و پشتیبانی خویش موجبات راحتی و آسایش
خاطر بنده را فراهم نمودند صمیمانه تشکر می‌کنم. بر خود لازم می‌دانم مراتب
تشکر و قدردانی خود را از اساتید گرانقدر، جناب آقای دکتر سعدالله نصیری
قیداری و جناب آقای دکتر احمد درودی اعلام نمایم.

فهرست

۱.....	۱- مقدمه.....
۵.....	۲- جو متلاطم و تصویربرداری نجومی.....
۵.....	۲-۱ مقدمه.....
۶.....	۲-۲ ضریب شکست جو زمین.....
۱۱.....	۲-۳ خواص آماری موج در محیط متلاطم.....
۱۱.....	۲-۳-۱ انتشار موج از یک لایه متلاطم.....
۱۵.....	۲-۳-۲ انتشار موج از چند لایه متلاطم.....
۱۷.....	۲-۴ تصویرنجومی با نوردهی طولانی.....
۲۰.....	۲-۵ توان تفکیک.....
۲۲.....	۲-۶ تصویر برداری با نوردهی کوتاه.....
۲۶.....	۲-۷ نوسان راه نوری بر اثر تلاطم جو.....
۲۶.....	۲-۷-۱ تاثیر یک لایه تلاطمی در نوسان میدان موج.....
۲۹.....	۲-۷-۲ تاثیر چند لایه ای تلاطمی بر میدان موج.....
۳۱.....	۲-۷-۳ تقریب میدان نزدیک.....
۳۲.....	۲-۸ نوسان فاز.....
۳۳.....	۲-۹ نوسان زاویه ای فرودی.....
۳۷.....	۲-۱۰ چشمک زنی ستاره.....
۳۸.....	۲-۱۱ زاویه ایزوپلاتیک.....
۴۱.....	۲-۱۲ زمان همدوسی تلاطم.....

۴۳.....	۳- روش‌های اپتیکی اندازه‌گیری پارامترهای تلاطم جو.....
۴۳.....	۳-۱ دیدسنج نجومی.....
۴۳.....	۳-۱-۱ نظریه حرکت دیفرانسیلی تصویر.....
۴۹.....	۳-۱-۲ طراحی دیدسنج.....
۵۲.....	۳-۲ سیدار و جی سیدار.....
۵۲.....	۳-۲-۱ بررسی نظری تابع همبستگی برای طرح شدت جو.....
۵۲.....	۳-۲-۱-۱ یک لایه تلاطمی.....
۵۴.....	۳-۲-۱-۲ چند لایه‌ی تلاطمی.....
۵۶.....	۳-۲-۲ تخمین تجربی تابع همبستگی فضایی زمانی برای طرح شدت جو.....
۵۸.....	۳-۲-۳ بدست آوردن پارامترهای جو با استفاده از تابع همبستگی فضایی زمانی جو.....
۵۸.....	۳-۲-۴ اصول سیدار کلاسیک.....
۶۰.....	۳-۲-۵ اصول جی سیدار.....
۶۴.....	۳-۳ جی اس ام.....
۷۱.....	۳-۳-۱ دستگاه جی اس ام.....
۷۴.....	۳-۴ حسگر چند روزنه‌ای چشمک زنی (مس).....
۷۴.....	۳-۴-۱ نظریه.....
۷۷.....	۳-۴-۲ دستگاه حسگر چشمک زنی چند روزنه‌ای (مس).....
۷۹.....	۳-۴-۳ محاسبه قدرت تلاطم در دستگاه مس.....
۷۹.....	۳-۴-۴ دستگاه دیم-مس.....
۸۱.....	۳-۵ شبر.....
۸۵.....	۳-۶ دیدسنج خورشیدی.....
۸۷.....	۳-۷ دستگاه حسگر چشمکزنی قمری (لوسی).....
۸۹.....	۳-۸ اسلودار.....

چکیده

پیشرفت علم نجوم امروزه بیشتر مرهون افزایش قدرت تفکیک تصاویر نجومی و مشاهده‌ی عمیق تر عمق آسمان است. افزایش قدرت تفکیک تصاویر نجومی با ساختن ابزارهای رصدی بهتر و تلسکوپ های بزرگتر امکان پذیر است. متاسفانه در این مسیر علاوه بر دشواری های مهندسی با مشکل دیگری بنام جو زمین روبرو هستیم. آسانترین و قابل انعطاف‌ترین راه برای حل این مشکل ساخت رصدخانه در محل هایی است که جو آنها کمترین تاثیر را بر تصویر تلسکوپ بگذارد. مرکز اصلی این پایان نامه بر مطالعه پارامتر دید اپتیکی در مکانیابی رصدخانه های اپتیکی بزرگ و مطالعه تاثیر تلاطم جو بر تصویربرداری نجومی است. در این پایان نامه قابلیت اندازه‌گیری ابیراهی های مرتبه پایین جو با آزمون هارتمن توسط یک دیدسنج چهارروزنه مورد بحث و بررسی قرار گرفته است. با اندازه‌گیری ابیراهی های مرتبه پایین جو می‌توان همدوسی جو را محاسبه کرد. ما با شبیه‌سازی رایانه‌ای و آزمایش نشان دادیم که دیدسنج چهارروزنه قابلیت اندازه‌گیری با دقت ابیراهی های ناکانونی و آستیگماتیسم را دارد در حالیکه نتایج بدست آمده برای ابیراهی های گیسو از دقت خوبی برخوردار نیستند. جایجایی لکه‌ها در اثر ابیراهی های مرتبه بالاتر اصلیترین عامل خطا در اندازه‌گیری ابیراهی های مرتبه پایین جو با استفاده از دیدسنج چهارروزنه هستند. خوشبختانه این اثر در اندازه‌گیری ابیراهی های ناکانونی و آستیگماتیسم بر خلاف ابیراهی های گیسو قابل صرفنظر کردن است. همچنین در این پایان نامه یک روش برای آزمون کیفیت سطوح غیرکروی ارائه شده است. اساس این روش اندازه‌گیری جبهه موج نور منعکس شده از سطح آزمون غیرکروی با استفاده از حل معادله انتقال شدت است. بر خلاف روشهای متداول آزمون سطوح غیرکروی که صرفا در ناحیه کوچکی اطراف محور اپتیکی قابل اجرا هستند، با استفاده از حل معادله انتقال شدت می‌توان جبهه موج بازتابی ناحیه بزرگتری از سطح غیر کروی را اندازه‌گیری کرد. دقت حل معادله انتقال شدت به انتخاب فاصله مناسب بین تصاویر توزیع شدت استفاده شده و دامنه تغییرات فاز سطح غیرکروی بستگی دارد. ما با استفاده از شبیه‌سازی رایانه‌ای روشی برای تعیین فاصله مناسب تصاویر توزیع شدت برای دامنه های فاز مختلف برای سطوح غیرکروی با شعاع و ثابت غیرکروی معلوم ارائه کردیم.

۹۱.....	۳-۸-۱ دستگاه اسلودار.....
۹۵.....	۳-۸-۲ داده برداری و تحلیل داده ها در دستگاه اسلودار.....
۴- اندازه گیری ابیراهی های مرتبه پایین جو با استفاده از دیدسنج چهارروزنه.....	
۹۷.....	۴-۱ مقدمه.....
۹۸.....	۴-۲ آزمون اپتیکی با هارتمن ۴ روزنہ.....
۱۰۱.....	۴-۳ شبیه سازی.....
۱۰۱.....	۴-۳-۱ شبیه سازی تصاویر چهارلکه در صفحه کانونی تلسکوپ.....
۱۰۵.....	۴-۳-۲ اندازه گیری ابیراهی های مرتبه پایین با دیدسنج چهارروزنه.....
۱۱۵.....	۴-۴ دستگاه دیدسنج چهار روزنہ.....
۱۱۹.....	۴-۵ نتیجه گیری.....
۵- اندازه گیری زاویه ایزوپلاتنیک در زنجان.....	
۱۲۱.....	۵-۱ مقدمه.....
۱۲۲.....	۵-۲ زاویه ایزوپلاتنیک و ضریب چشمکزنی.....
۱۲۳.....	۵-۳ اندازه گیری زاویه ایزوپلاتنیک در زنجان.....
۱۲۳.....	۵-۳-۱ وسایل اندازه گیری.....
۱۲۳.....	۵-۳-۲ داده برداری تجربی.....
۱۲۵.....	۵-۴ تحلیل داده ها.....
۶- کاربرد معادله انتقال شدت در آزمون سطوح غیر کروی.....	
۱۲۷.....	۶-۱ مقدمه.....

۱۲۸.....	۶-۲ معادله انتقال شدت.....
۱۲۸.....	۶-۲-۱ نظریه.....
۱۲۹.....	۶-۲-۲ روش حل معادله انتقال شدت.....
۱۳۳.....	۶-۳ کاربرد معادله انتقال شدت برای آزمون سطوح غیر کروی.....
۱۳۳.....	۶-۳-۱ چیدمان آزمون سطوح غیرکروی با معادله انتقال شدت.....
۱۳۴.....	۶-۳-۲ شبیه سازی رایانه ای.....
۱۳۷.....	۶-۳-۳ نتایج شبیه سازی.....
۱۴۱.....	۶-۳-۴ تنظیم صحیح محل سطح غیر کروی در چیدمان.....
۱۴۱.....	۶-۳-۵ بررسی تاثیر نوافه بر حل معادله انتقال شدت.....
۱۴۳.....	۶-۳-۶ آرمايش.....
۱۴۶.....	مراجع.....

فصل اول

مقدمه

در سال ۱۳۷۹ با توجه به رشد منجمان ایرانی از نظر تعداد و مهارت، هیات دولت ساخت یک رصدخانه اپتیکی با تلسکوپی در مقیاس ۳ متر را تصویب کرد. بعد از تصویب هیات دولت از طرف انجمن نجوم ایران کارگروهی به مدیریت دکتر سعدالله نصیری برای مکانیابی رصدخانه ملی ایران تعیین شد. مکانیابی رصدخانه های اپتیکی بزرگ مستلزم مطالعه و بررسی دقیق پارامترهای هواشناسی، ژئوفیزیکی، نجومی و امکانات و شرایط محلی با استفاده از تجهیزات مکانیابی است. در ابتدا شرایط هواشناسی و ژئوفیزیکی مناطق مختلف ایران توسط دکتر سعدالله نصیری و همکارانشان به دقت مورد بررسی قرار گرفت. در این مدت با تلاشهای مستمر دکتر سعدالله نصیری و همکارانشان، مناطق مختلف کشور از دیدگاه هواشناسی و محلی مورد بررسی قرار گرفت. در گام نخست پوشش ابری مکانهای مختلف ایران مورد مطالعه قرار گرفت و از میان آنها ۳۱ منطقه که از شبهای صاف بیشتری نسبت به سایر مناطق برخوردار بودند برای این موضوع نامزد شدند^[۱]. در گام بعدی سرعت و جهت وزش باد بعنوان مهمترین عامل ایجاد کننده تلاطم جو مورد بررسی قرار گرفت و از میان این ۳۱ گرینه، چهار منطقه قم، کاشان، کرمان و خراسان جنوبی که دارای باد آرام بیشتری نسبت به سایر مکانها بودند انتخاب شدند^[۲-۴]. در ادامه کار ضروری بود که یک مطالعه آماری از وضعیت دید مناطق مذکور که به عنوان مهمترین پارامتر مکانیابی در انتخاب محل نهایی تعیین کننده است، انجام گیرد. برای این منظور در تیر ماه ۱۳۸۳ کارگاه مکانیابی رصدخانه ملی ایران در دانشگاه تحصیلات تکمیلی زنجان زیر نظر دکتر سعدالله نصیری و دکتر احمد درودی برگزار شد و در نهایت امتحان عملی و کتبی به عمل آمد و از میان شرکت کنندگان چهار گروه دو نفره برای بررسی دید هر کدام از

مناطق چهارگانه انتخاب شدند. سپس آموزش‌های لازم به این گروه‌ها ارائه شد. از اوایل شهریور ماه ۱۳۸۳ دکتر سعدالله نصیری و دکتر احمد درودی طی چندین سفر به اتفاق گروه‌ای مکانیابی هر استان از محله‌ای مختلف در چهار منطقه کرمان، کاشان، قم و خراسان جنوبی بازدید کرده و ضمن بررسی وضعیت توپوگرافی و شرایط اقلیمی محله‌ای مختلف، به طور میانگین دو شب در محل با دستگاه دیدسنج^[۵] داده برداری شد که در نهایت مکان مناسبی را در هر یک از مناطق مذکور برای داده برداری درازمدت انتخاب نمودند. در منطقه کرمان سردر، در منطقه کاشان کلاه برفی، در منطقه قم فردو و در منطقه خراسان جنوبی مزارکاهی انتخاب شدند. سپس هر گروه را با تجهیزات کامل دستگاه دیدسنج در این مکانها مستقر کردند و این این گروه‌ها شروع به داده برداری کردند که این داده برداری تا حدود ۳ سال ادامه پیدا کرد با استفاده از تحلیل داده‌های مناطق مذکور دو منطقه کاشان و قم نامزدهای اصلی ساخت رصدخانه ملی ایران معرفی شدند^[۶-۸]. در نهایت در سال ۱۳۸۷ داده برداری ۶ ماهه در این دو منطقه بصورت همزمان انجام گرفت و کوه گرگش کاشان بعنوان محل ساخت رصدخانه ملی ایران معرفی شد. همچنین بموازات اندازه گیری پارامتر دید، آلدگی نوری مناطق ذکر شده نیز توسط دکتر نصیری و همکارانشان اندازه گیری شد^[۹-۱۰]. اما بدون شک مهمترین پارامتر در تعیین محل ساخت یک رصدخانه پارامتر دید است که این پارامتر نسبت مستقیم با تلاطم جو دارد. تلاطم جو مهمترین عامل کاهش حد تفکیک زاویه‌ای تلسکوپ‌های اپتیکی بزرگ است. قطر تصویر ستاره در صفحه کانونی تلسکوپ یا همان دیسک دید، بطور تقریبی بین $0/3$ ثانیه تا ۱۰ ثانیه قوسی است. این تفاوت ناشی از شرایط آب و هوایی منطقه است. دیسک دید برای یک تلسکوپ بزرگ در یک ناحیه معمولی از لحاظ شرایط جوی بر روی سطح زمین حدود ۲ ثانیه است که این معادل با تفکیک زاویه‌ای یک تلسکوپ کوچک با قطر دهانه‌ی ۶ سانتی متر است. تصویر یک ستاره که توسط یک تلسکوپ با بزرگنمایی بالا و شرایط اپتیکی کامل مشاهده می‌شود، از تصویر پیش‌بینی شده با نظریه پراش بسیار متفاوت است و با زمان تغییر می‌کند. در حقیقت وضوح تصویر ستاره به قطر دهانه تلسکوپ بستگی دارد، اگر قطر دهانه تلسکوپ کوچک باشد پدیده مهمی که مشاهده می‌کنیم حرکت تصادفی تصویر ستاره در صفحه کانونی تلسکوپ است، ولی اگر قطر دهانه تلسکوپ بزرگ باشد از یک ستاره، یک تصویر مبهم و پهن بر روی صفحه کانونی تلسکوپ تشکیل می‌شود که به تصویر لک و پیس مشهور است.

تا اوایل دهه ۷۰ این مبهم بودن تصویر ستاره در فاصله کانونی تلسکوپهای بزرگ بصورت جدی مورد بررسی قرار نگرفته بود و یا عبارت بهتر انتشار موج در یک محیط متلاطم بصورت علمی فرمول بنده نشده بود. در سال ۱۹۶۱ تاتارسکی [۱۱] کتاب معروف و مهم خود را با عنوان " انتشار موج در محیط متلاطم " منتشر کرد، که انتشار این کتاب نقطه شروع بررسی پدیده‌ی پیچیده‌ی انتشار موج در جو بود. امروزه با پیشرفت فوق العاده در صنایع الکترونیکی و اپتیکی و ساخت CCD های پر سرعت، این بررسی شتاب زیادی پیدا کرده است.

نکته جالبی که در تصویربرداری نجومی وجود دارد این است که کیفیت تصویربرداری تلسکوپ‌های بزرگ به شدت به محل نصب تلسکوپ بستگی دارد از این رو مکانیابی برای ساخت یک رصدخانه اپتیکی بزرگ اهمیت بسیار زیادی دارد. به همین دلیل منجمین زیادی تمرکز و سعی خود را بیشتر در این زمینه متمرکز کرده اند. در اتحادیه بین‌المللی نجوم هم یک گروه کاری برای مکانیابی وجود دارد که هر ساله سمینارها و گردهمایی‌های مختلفی را در این زمینه برگزار می‌کند. هدف اصلی از برگزاری این سمینارها در حقیقت جواب دادن به سوالات اساسی در زمینه‌ی کیفیت تصویر حاصل از یک تلسکوپ بزرگ است. مثلاً آیا با استفاده از تصویر حاصل از یک تلسکوپ کوچک می‌توان کیفیت تصویر ثبت شده با یک تلسکوپ بزرگ را پیش‌بینی کرد؟ یا آیا می‌توان ابهام تصویر گرفته شده با یک تلسکوپ بزرگ را به پارامتر تلاطم جو نسبت داد؟

مطمئناً برای پاسخ به سوالات بالا و یا سوالاتی از این دست حتماً باید ابتدا برای تلاطم جو یک مدل در نظر بگیریم و با استفاده از آن مدل، انتشار موج را در محیط متلاطم بررسی کنیم. در فصل دوم این پایان نامه انتشار موج در محیط متلاطم و تاثیر تلاطم جو بر تصویربرداری نجومی مورد بررسی قرار گرفته است. در فصل سوم روش‌های اپتیکی اندازه‌گیری پارامترهای تلاطم جو معرفی شده و به تفصیل مورد بررسی قرار گرفته است. در فصل چهارم اندازه‌گیری ایراهی‌های جو با استفاده از دستگاه دیدسنج چهارروزنه ارائه شده است. در این فصل برای تحلیل داده‌های دیدسنج یک روش جدید معرفی شده است. در این روش برای تحلیل داده‌های دیدسنج علاوه بر پارامتر فرید اندازه‌گیری ایراهی‌های مرتبه پایین جو (ایراهی ناکانونی و ایراهیهای آستیگماتیسم) نیز امکان پذیر است. با اندازه‌گیری ایراهی‌های مرتبه پایین جو می‌توان زمان همدوسی جو را محاسبه کرد. در فصل پنجم کارها و نتایج اندازه‌گیری زاویه ایزوپلانتیک ارائه گردیده است. سرانجام در فصل ششم روشی جدید برای آزمون سطوح غیرکروی با استفاده از حل معادله انتقال شدت ارائه شده است. هدف اصلی از

ارائه این روش معرفی یک روش اپتیکی آسان و قابل اجرا با امکانات موجود در ایران است. این روش در عین حال از دقت لازم برای آزمون سطوح اپتیکی غیر کروی بزرگ مثل آینه های تلسکوپ برخوردار است.

فصل دوم

جو متلاطم و تصویربرداری نجومی

۲-۱ مقدمه

در این فصل در ابتدا انتشار موج در محیط متلاطم بررسی می‌گردد، بعد از آن با استفاده از نظریه انتشار موج در محیط متلاطم، تاثیر جو زمین بر تصویربرداری نجومی مورد بررسی قرار می‌گیرد.

در یک سیال وقتی که عدد رینولدز $R = \frac{V_0 L_0}{\nu_0}$ که V_0 سرعت مشخصه سیال، L_0 طول مشخصه و ν_0 هم وشکسانی سینماتیکی سیال است، از عدد رینولدز بحرانی آن که به ساختار هندسی سیال و پارامترهای بی بعد آن بستگی دارد، بزرگتر باشد سیال رفتار تلاطمی از خود نشان می‌دهد. جو زمین تقریباً همیشه مثل یک سیال متلاطم رفتار می‌کند. وشکسانی سینماتیک هوا از مرتبه $\nu_0 = 15 \times 10^{-6} m^2 s^{-1}$ است. با فرض $L_0 = 15m$ و $V_0 = 1 m/s$ بعنوان سرعت و بعد مشخصه میانگین برای جو، عدد رینولدز برای جو $R = 10^6$ بدست می‌آید که نشانگر یک سیال شدیداً متلاطم است.

در سال ۱۹۴۱ کولموگروف [۱۲] مدل معروف خود را برای سیال متلاطم ارائه کرد. بر اساس این مدل مقدار کل انرژی جنبشی پیچک‌ها با مقیاس بزرگ در هنگام تبدیل این پیچک‌ها به پیچک‌های با مقیاس کوچک و کوچکتر ثابت مانده و بین پیچک‌های کوچکتر تقسیم می‌شود. طبق این مدل این تقسیم بصورت همسانگرد صورت می‌گیرد. اگر ما عدد رینولدز را برای پیچک‌هایی با مقیاس بزرگ بصورت VL/ν در نظر بگیریم در اثر کوچک‌تر شدن پیچک‌ها عدد رینولدز هم کوچکتر خواهد شد. این کوچکتر شدن عدد رینولدز باعث می‌شود که بالاخره سیال از حالت تلاطمی خارج شود که در این صورت انرژی جنبشی پیچک‌ها بخاطر نیروی اصطکاک وشکسانی به گرمای تبدیل و در محیط

پخش می شود. در حالت پایا آهنگ پخش انرژی و شکسانی ε_0 به محیط با آهنگ تولید انرژی جنبشی در هنگام تشکیل پیچک های بزرگ برابر است.

پس با استدلال بالا نتیجه می گیریم که V , سرعت پیچک هایی با طول L فقط به طول و آهنگ تولید و اتلاف انرژی بستگی دارد. با یک تحلیل ابعادی می توانیم به رابطه زیر بررسیم [۱۱]

$$V \propto \varepsilon_0^{1/3} L^{1/3}. \quad (2-1)$$

در آنالیز طیفی انرژی جنبشی بر حسب بردار موج \vec{k} نوشته می شود، که $E(k)dk$ انرژی بین k و $k + dk$ است و با $(k^2 V)^{1/3}$ متناسب است بنابراین با استفاده از (۲-۱) برای انرژی سیال داریم

$$E(k)dk \propto k^{-2/3}. \quad (2-2)$$

بنا به قانون کولموگروف این رابطه برای زیربازه لختی درست است که در آن $L_0^{-1} << k << l_0^{-1}$ و بعد بیرونی تلاطم (بعدی که در اثر ناپایداری دمایی بزرگترین پیچک ایجاد می شود) و l_0 بعد درونی (بعدی که در آن در اثر و شکسانی انرژی تلاطم تلف می شود) است.

در تروپوسفر، l_0 از حدود چند میلی متر در نزدیکی سطح زمین تا ۱ سانتی متر در نزدیکی تروپوپاز تغییر می کند. اندازه L_0 که آنرا ضخامت لایه تلاطمی هم می توان نامید از مرتبه چند متر در سطح زمین تا ۱۰۰ متر در ارتفاعات بالا متغیر است.

۲-۲ ضریب شکست جو زمین

تغییرات دما و رطوبت در جو زمین، توابعی از ارتفاع از سطح زمین هستند، اما تلاطمی بودن جو زمین باعث ایجاد ناهمگنی هایی در تغییرات دما و رطوبت می شود. توان طیفی نوسانات دما و توان طیفی نوسانات رطوبت با روابط زیر تعریف می شوند

$$\varphi_T(k) \propto k^{-5/3}, \varphi_c(k) \propto k^{-5/3}. \quad (2-3)$$

توان طیفی سه بعدی $\varphi(\vec{k}) = \varphi(k_x, k_y, k_z)$ و توان طیفی یک بعدی برای محیط همسانگرد با یک رابطه انتگرالی به یکدیگر مربوط است

$$\varphi(k) = 4\pi k^2 \varphi(\vec{k}) \quad (2-4)$$

با استفاده از این رابطه توان‌های طیفی سه بعدی نوسانات دما و نوسانات رطوبت به صورت زیر نوشته می‌شوند

$$\varphi_T(\vec{k}) \propto k^{-1/3}, \varphi_c(\vec{k}) \propto k^{-11/3}. \quad (2-5)$$

هموردایی نوسانات دمایی ($\Theta = T - \langle T \rangle$) بصورت زیر تعریف می‌شود

$$B_T(\rho) = \langle \Theta(r)\Theta(r+p) \rangle, \quad (2-6)$$

که با استفاده از قضیه ونیر-خنچین می‌توان آنرا بصورت تبدیل فوریه سه بعدی $\varphi_T(k)$ نوشت

$$B_T(\rho) = \int \varphi_T(k) \exp(i\vec{k} \cdot \vec{\rho}) d\vec{k}. \quad (2-7)$$

با استفاده از معادله (2-4) بخطاطر تکینگی در $k=0$ ، انتگرال بالا را نمی‌توان محاسبه کرد. تاتارسکی و دیگران برای روبرو نشدن با این مشکل، از مفهوم مناسبتری که همان تابع ساختار است استفاده کردند

$$D_T(\rho) = \left\langle |\Theta(r+\rho) - \Theta(r)|^2 \right\rangle. \quad (2-8)$$

تابع ساختار با هموردایی رابطه دارد

$$D_T(\rho) = 2[B_T(0) - B_T(\rho)] \quad (2-9)$$

که اگر $|\rho|$ متناهی باشد مقدار آن نیز متناهی خواهد بود. با استفاده از آنالیز ابعادی در زیر بازه لختی، یک رابطه برای $D_T(\rho)$ بر حسب ρ ، ε_0 (آهنگ تولید انرژی تلاطم) و η_0 (آهنگ تولید نوسان دما) بدست می آید [۱۳]

$$D_T(\rho) \propto \eta_0 \varepsilon_0^{-\frac{1}{3}} \rho_0^{\frac{2}{3}}. \quad (2-10)$$

معمولًا معادله (2-10) بصورت زیر نوشته می شود

$$D_T(\rho) = C_T^2 \rho^{\frac{2}{3}}, \quad (2-11)$$

که در آن، C_T^2 ثابت ساختار نوسانات دما است. با تعریف بالا تاتارسکی [۱۱] نشان داد که

$$\begin{aligned} \varphi_T(k) &= \frac{\Gamma(8/3)\sin(\pi/3)}{4\pi^2} C_T^2 k^{-\frac{1}{3}} \\ &= 0.033 C_T^2 k^{-\frac{1}{3}}. \end{aligned} \quad (2-12)$$

همچنین وی رابطه مشابهی را هم برای نوسانات رطوبت $c = C - \langle C \rangle$ بدست آورد. ضریب شکست جو زمین، N ، تابعی از دما T و غلظت بخار آب C است. بنابراین نوسانات ضریب شکست $n = N - \langle N \rangle$ را هم می توان بشكل زیر نوشت

$$n = \frac{\partial N}{\partial T} \Theta + \frac{\partial N}{\partial C} C = A\Theta + BC, \quad (2-13)$$

که واریانس آن بشكل زیر نوشته می شود

$$\langle n^2 \rangle = A^2 \langle \Theta^2 \rangle + 2AB \langle \Theta C \rangle + B^2 \langle C^2 \rangle. \quad (2-14)$$

در انتشار موج در جو زمین جمله آخر عبارت بالا به علت کوچکی همیشه قابل صرفنظر کردن است. برخی نشان داده اند که جمله دوم عبارت (2-14) در واریانس تغییر ضریب شکست در لایه های مرزی دریایی می تواند مهم باشد ولی با این وجود در تصویربرداری نجومی این جمله قابل صرفظر کردن است [14-15]. با استفاده از رابطه گلدستون ضریب A بصورت زیر نوشته می شود

$$A = 80 \times 10^{-6} \frac{P}{T^2}. \quad (2-15)$$

در رابطه بالا P فشار هوا، بر حسب میلی بار و دمای هوا T بر حسب کلوین بیان شده است. از آنجاییکه $n = A\Theta$ ، تابع ساختار ضریب شکست را هم می توانیم با استفاده از قانون اوپاخوف بصورت زیر بنویسیم [11]

$$D_N(\rho) = C_N^2 \rho^{2/3}, \quad (2-16)$$

که در آن C_N تابع ساختار ضریب شکست است و با تابع ساختار دما رابطه زیر را دارد

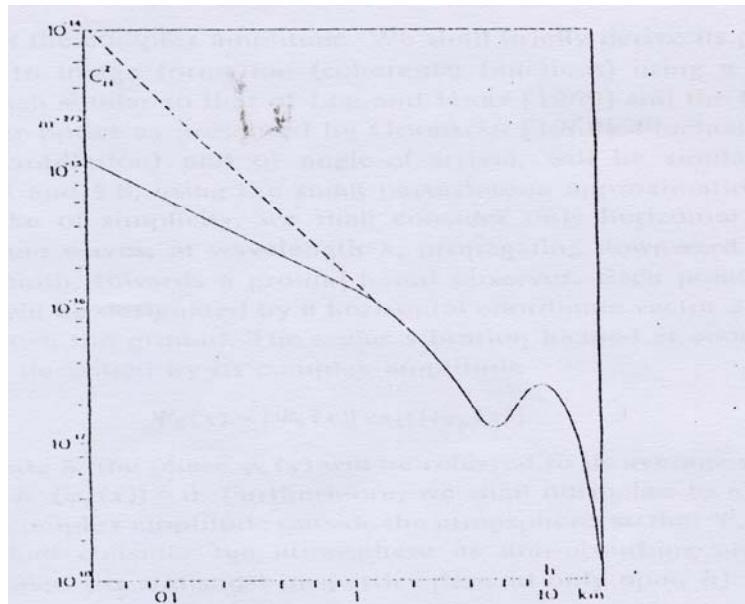
$$C_N = AC_T. \quad (2-17)$$

بطور مشابه توان طیفی نوسانات ضریب شکست هم بصورت زیر نوشته می شود

$$\varphi_N(k) = 0.033 C_N^2 k^{-1/3}, \quad (2-18)$$

که در آن C_N^2 تابعی از ارتفاع و زمان است. اگر C_N^2 را برای ارتفاعات مختلف داشته باشیم در حقیقت قدرت تلاطم را در ارتفاعات مختلف داریم. بعارت بهتر، C_N^2 نحوه توزیع تلاطم را در ارتفاع های مختلف نشان می دهد.

در اپیک نجومی تلاطم جو را به چهار منطقه تقسیم می کنند: تلاطم داخل گند رصدخانه، تلاطم لایه سطحی، تلاطم لایه زمینی که تا ارتفاع ۵۰۰ متری از سطح زمین است و تلاطم لایه بالا که تقریباً تا ۱۰ کیلومتری از سطح زمین است. تلاطم ایجاد شده در داخل گند تلسکوپ دو علت دارد یکی وجود تغییرات دما در داخل گند است و دیگری اختلاف سرعت باد بیرون گند با هوای ایستای داخل گند. اولین مشکل را با در نظر گرفتن تدابیری برای حل کرد. اما بر مشکل دوم که تاثیر مهمی در تصویربرداری نجومی دارد، نمی توان برای فائق آمد. طبیعی است که در طول روز بخاراط تابش خورشید و گرم شدن تجهیزات اندازه گیری، تصویربرداری نجومی (با رصد خورشید) مشکلتر از تصویربرداری در شب است. نمودار ۲-۱، C_N^2 را بر حسب ارتفاع نشان می دهد.



شکل ۲-۱. قدرت تلاطم میانگین بر حسب ارتفاع از سطح زمین. خط پر داده تجربی و خط نقطه چین قدرت تلاطم پیش بینی شده توسط مدل هافنگل است.

۲-۳ خواص آماری موج در محیط متلاطم

از آنجائیکه تلاطم جو عامل محدود کننده‌ای در تصویربرداری نجومی است، منجمین علاقه ویژه ای به بررسی انتشار موج اپتیکی در محیط متلاطم دارند. فرض می‌کنیم موج منتشر شده از ستاره هنگام ورود به جو زمین به خاطر مسافت طولانی طی شده، موج تخت است. برای بررسی مساله انتشار موج در جو از مختصات (\vec{x}, h) استفاده می‌کنیم که \vec{x} بردار دو بعدی در جهت افق و h ارتفاع از سطح زمین است. دامنه مختلط بردار موج بصورت زیر نوشته می‌شود

$$\Psi_h(x) = |\Psi_h(x)| \exp[i\phi_h(x)], \quad (2-19)$$

که $\phi_h(x)$ فاز جبهه موج است. برای سادگی بردار دامنه موج را هنگام ورود به جو بشکل $= 1$ در نظر می‌گیریم. فرض دیگری که برای بررسی انتشار موج در محیط متلاطم داریم این است که در جو اثر جذب وجود ندارد و خواص آماری جو تنها به ارتفاع h بستگی دارد.

۲-۳-۱ انتشار موج از یک لایه متلاطم

فرض می‌کنیم، جوزمین در همه جا بجز یک لایه متلاطمی افقی بین ارتفاع h و $h + \delta h$ همگن است. با فرض بالا هنگام ورود موج به لایه متلاطمی، دامنه مختلط موج بصورت زیر است

$$\Psi_{h+\Delta h}(\vec{x}) = 1. \quad (2-20)$$

دامنه مختلط موج در هنگام خروج از لایه متلاطمی بشکل زیر درمی‌آید

$$\Psi_h(\vec{x}) = \exp[i\phi(\vec{x})], \quad (2-21)$$

که $\phi(\vec{x})$ تغییر فاز ایجاد شده در اثر نوسانات ضریب شکست $n(\vec{x}, h)$ در داخل لایه بصورت زیر است

$$\phi(\vec{x}) = k \int_h^{h+\delta h} dz.n(\vec{x}, z), \quad (2-22)$$

در فرمول بالا $k = \frac{2\pi}{\lambda}$ عدد موج است. با تعریفتابع همدوسی موج در خروجی لایه تلاطمی داریم

$$B_h(\vec{\xi}) = \langle \Psi_h(\vec{x}) \Psi_h^*(\vec{x} + \vec{\xi}) \rangle. \quad (2-23)$$

با استفاده از (2-21)، عبارت بالا بصورت زیر نوشته می شود

$$B_h(\vec{\xi}) = \langle \exp i[\phi(x) - \phi(x + \xi)] \rangle. \quad (2-24)$$

از آنجائیکه $B_h(\vec{\xi})$ تابع ساختار (تبديل فوريه تابع چگالی احتمال) در فرکانس واحد است پس

$$B_h(\vec{\xi}) = \exp -\frac{1}{2} \left\langle \left| \phi(\vec{x}) - \phi(\vec{x} + \vec{\xi}) \right|^2 \right\rangle. \quad (2-25)$$

با معرفی تابع ساختار دو بعدی فاز $(D_\phi(\vec{\xi}))$ عبارت بالا را می توان بشکل زیر نوشت

$$B_h(\vec{\xi}) = \exp -\frac{1}{2} D_\phi(\vec{\xi}) \quad (2-26)$$

حال رابطه بین $D_\phi(\vec{\xi})$ و آمار نوسانات ضرب شکست را بدست می آوریم. فرض کنید $\phi(\vec{x})$ همودایی است

$$B_\phi(\vec{\xi}) = \langle \phi(\vec{x}) \phi(\vec{x} + \vec{\xi}) \rangle. \quad (2-27)$$