

بناام خدای که در این مرد است

بناام خدای که در این مرد است



دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

گروه آموزشی مهندسی الکترونیک

پایان نامه برای دریافت درجه کارشناسی ارشد

در رشته مهندسی برق گرایش الکترونیک

عنوان:

طراحی و شبیه سازی نوسان ساز حلقوی با نویز فاز پایین ، برای استفاده در

کاربردهای کم توان

اساتید راهنما:

دکتر جعفر صبحی

دکتر ضیاءالدین دایی کوزه کنانی

استاد مشاور:

مهندس علی صحافی

پژوهشگر:

سعید بناگذار

شهریور ۱۳۹۳



دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

گروه آموزشی مهندسی الکترونیک

پایان نامه برای دریافت درجه کارشناسی ارشد

در رشته مهندسی برق گرایش الکترونیک

عنوان:

طراحی و شبیه سازی نوسان ساز حلقوی با نویز فاز پایین ، برای استفاده در

کاربردهای کم توان

پژوهشگر:

سعید بناگذار

ارزیابی و تصویب شده‌ی کمیته داوران پایان نامه ---

امضاء	سمت	مرتبۀ علمی	نام و نام خانوادگی
	استاد راهنما	استادیار	جعفر صبحی
	استاد راهنما	دانشیار	ضیاء‌الدی دائی کوزه کنانی
	استاد مشاور		علی صحافی
	داور	دانشیار	قادر کریمیان

تابستان ۱۳۹۳

تقدیم به پدرم

که تکیه گاه گام هایم اند برای صعود

نشانه پروردگار مند برای عبود

و نیاز من برای وجود

تقدیم به مادرم

که قلم سرشار از عشق اوست

و روح نیازمند مهر او

و وجودم ذره ایست در برابر بزرگی آنها

نام خانوادگی دانشجو: بناگذار	نام: سعید
عنوان پایان نامه: طراحی و شبیه سازی نوسان ساز حلقوی با نویز فاز پایین ، برای استفاده در کاربردهای کم توان	
اساتید راهنما: دکتر جعفر صبحی، دکتر ضیاءالدین دایی کوزه کنانی	
مقطع تحصیلی: کارشناسی ارشد	رشته: مهندسی برق
گرایش: الکترونیک	دانشگاه: تبریز
دانشکده: مهندسی برق و کامپیوتر	تاریخ دفاع: ۹۳/۶/۱۶
	تعداد صفحات: ۷۷
<p>چکیده:</p> <p>اسیلاتور یا نوسان ساز مداری است که پس از طی مدت زمان کوتاهی پس از اتصال تغذیه مستقیم، به نوسان پایدار می‌رسد. اسیلاتورها در ابتدا با استفاده از بازخورد مثبت ناپایدار شده و دامنه نوسان رو به افزایش می‌نهد؛ اما در دامنه‌ای معین این افزایش دامنه متوقف شده و نوسان ساز در آن دامنه شروع به نوسان می‌کند.</p> <p>اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ (به اختصار VCO) یک اسیلاتور الکترونیکی است، که برای کنترل فرکانس نوسان توسط ولتاژ، طراحی شده است. فرکانس نوسان متناسب با ولتاژ DC ورودی، تغییر می‌کند، می‌توان سیگنال پیام را به VCO (اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ) داد و مدولاسیون فرکانس (FM)، مدولاسیون فاز (PM) و مدولاسیون پهنای پالس (PWM) را بدست آورد.</p> <p>عمده کاربرد VCO ها عبارتند از: حلقه فاز قفل شونده (PLL) و مدارات مخابراتی سینتی سائزر.</p> <p>نوسان ساز مورد نظر در یک بلوک PLL طراحی شده بر مبنای استاندارد ZigBee قرار خواهد گرفت. در PLL ها اغلب از LC اسیلاتور ها استفاده می شود که چون دارای سلف است مساحت زیادی را اشغال می کند می توان با استفاده از ring oscillator ها (با توجه به عدم نیاز به سلف در این ساختار) سطح اشغالی مدار و در نتیجه هزینه تمام شده را کاهش داد از طرف دیگر با توجه به این که عمده توان مصرفی PLL توسط VCO مصرف می شود کاهش توان مصرفی VCO طراحی شده نیز مد نظر است.</p> <p>آنچه که هدف این پایان نامه می باشد طراحی و شبیه سازی Ring oscillator با نویز فاز و توان مصرفی پایین می باشد که از نظر مساحت اشغالی نیز فضای کمتری را خواهد گرفت. مشخصات نوسان ساز طراحی شده عبارت است از نویز فاز کمتر از -95 dBc/Hz در فرکانس آفست 1MHz و توان کمتر از 2mW در فرکانس حامل 2.4GHz.</p>	
<p>کلید واژه: نوسان ساز حلقوی، phase-locked loop (PLL) ، ZigBee ، phase-noise ، Ring VCO. low power، voltage-controlled oscillator (VCO)</p>	

فهرست مطالب

		مقدمه:	۱
			۳
۳	فصل اول: مفاهیم و اصول کار نوسانسازها		۱
۴	۱-۱ معرفی نوسان سازهای کنترل شده با ولتاژ (VCO)		۱-۱
۶	۲-۱ اصل نوسان نوسان ساز حلقوی		۲-۱
۸	۳-۱ توپولوژی نوسانساز حلقوی		۳-۱
۷	فصل دوم: نظریه های مطرح شده برای نویز فاز		۲
۸	۱-۲ ملاحظات کلی		۱-۲
۱۲	۲-۲ مدل کردن نویز با فییدبک		۲-۲
۱۵	۳-۲ مدل حاجمیری برای نویز فاز		۳-۲
۲۱	۱-۳-۲ مدل لاسیون نویز		۱-۳-۲
۲۳	۲-۳-۲ محاسبه تابع ISF برای نوسان ساز حلقوی و محاسبه نویز فاز آن		۲-۳-۲
۲۵	۴-۲ رابطه بین نویز فاز خط تاخیر و نویز فاز نوسانساز حلقوی		۴-۲
۲۶	2-4-1 نویز فاز خط تاخیر		2-4-1
۲۷	۲-۴-۲ نویز فاز نوسانساز حلقوی		۲-۴-۲
۳۱	۳-۴-۲ دیدگاههای مفید		۳-۴-۲
۳۲	۴-۴-۲ معادلات نویز فاز نهایی		۴-۴-۲
۳۴	۵-۴-۲ اثر متقارن بودن ناحیه گذر بر روی تبدیل بالای نویز فلیکر		۵-۴-۲
۳۶	۶-۴-۲ اثر scaling بر روی نویز فاز		۶-۴-۲
۴۰	فصل سوم: پیشینه تحقیق		۳
۴۱	۱-۳ نوسانسازهای حلقوی با بار PMOS (DCVSL)		۱-۳
۴۲	۲-۳ سلول تاخیر DCVSL برای کاربردهای تولید فرکانس سریع و کم توان		۲-۳
۴۷	۳-۳ تکنیک افزایش سرعت Lee		۳-۳
۴۸	۴-۳ نوسانساز حلقوی با استفاده از بار سلف فعال		۴-۳
۵۰	۵-۳ روشهای کاهش نویز		۵-۳
۵۶	۶-۳ نوسانساز حلقوی با تکنیک جدیدی برای حذف نویز		۶-۳
۵۶	۷-۳ روش PNC برای حذف نویز مدار		۷-۳
۵۸	۸-۳ روش اندازه گیری تفکیک کننده فرکانسی خط تاخیر		۸-۳
۶۰	فصل چهارم: نوسانساز حلقوی ارائه شده با شبکه حذف نویز فاز		۴

۶۱مقدمه	۱-۴
۶۱نوسانساز حلقوی ارائه شده	۲-۴
۶۲سلول تاخیر ارائه شده	۳-۴
۶۳تکنیک کم نویز	۴-۴
۶۳تکنیک سرعت بالا برای کاهش توان	۵-۴
۶۳طراحی نوسانساز	۶-۴
۶۳نحوه عملکرد سول تاخیر	۷-۴
۶۳محاسبه فرکانس نوسان	۸-۴
۶۵نتایج شبیه سازی نوسان ساز حلقوی ارائه شده	۹-۴
۶۶بهره فرکانس	۱-۹-۴
۶۶توان مصرفی	۲-۹-۴
۶۷نویز فاز	۳-۹-۴
۶۸مقایسه با کارهای انجام شده	۴-۹-۴
۶۹شبکه حذف نویز برای بهبود عملکرد نویز فاز مدار طراحی شده	۱۰-۴
	منابع	۷۵

فهرست شکل ها

۴ شکل ۱-۱ ساختار فرستنده گیرنده heterodyne
۷ شکل ۲-۱ چگونگی نوسان در اثر ورودی نویز در طول زمان
۸ شکل ۳-۱ نوسان ساز با فیدبک مثبت
۸ شکل ۴-۱ دو ساختار نوسان ساز حلقوی

- شکل ۱-۵ شکل موج خروجی طبقه اول و طبقه N ام ۹
- شکل ۲-۱ طیف خروجی نوسان ساز ایده آل ۸
- شکل ۲-۲ طیف خروجی نوسان ساز واقعی ۹
- شکل ۲-۳ سر جلویی فرستنده گیرنده ۱۰
- شکل ۲-۴ تبدیل پایین به وسیله نوسان ساز ایده آل ۱۰
- شکل ۲-۵ تبدیل پایین به وسیله نوسان ساز واقعی ۱۱
- شکل ۲-۶ طیف خروجی نوسان ساز واقعی برای مساحبه نویز فاز ۱۲
- شکل ۲-۷ ساختار تابع تبدیل با فیدبک منفی ۱۳
- شکل ۲-۸ نمودار تقریبی نویز فاز ۱۵
- شکل ۲-۹ نوسان ساز ۵ طبقه برای بررسی پاسخ ضربه ۱۶
- شکل ۲-۱۰ (a) اعمال جریان ضربه در پیک شکل موج (b) اعمال جریان ضربه در محل گذر از صفر شکل موج ۱۶
- شکل ۲-۱۱ تاثیر نویز در فرکانس های مختلف بر روی نویز فاز ۲۰
- شکل ۲-۱۲ تابع $\alpha(t)$ و $\Gamma_{eff}(t)$ برای نوسانساز colpits ۲۲
- شکل ۲-۱۳ تابع $\alpha(t)$ و $\Gamma_{eff}(t)$ برای نوسانساز حلقوی ۲۳
- شکل ۲-۱۴ تقریب تابع ISF برای نوسان ساز حلقوی ۲۴
- شکل ۲-۱۵ رابطه بین زمان صعود و زمان تاخیر ۲۴
- شکل ۲-۱۶ تاثیر نویز یک اینورتر روی خط تاخیر سه طبقه ۲۶
- شکل ۲-۱۷ تاثیر نویز یک اینورتر در زمان $t=0$ روی نوسانساز حلقوی ۳ طبقه a,b,c و تاثیر نویز آن در همه زمان ها d,e ۲۸
- شکل ۲-۱۸ تبدیل فوریه $g(t)$ ۳۰

- شکل ۲-۱۹ تاثیر نویز فرکانس پایین ۳۲
- شکل ۲-۲۰ نویز فاز و نسبت زمان صعود به نزول بر حسب نسبت عرض PMOS به NMOS در نوسان ساز حلقوی ۹ طبقه با فرکانس نوسان ۲.۴GHz ۳۵
- شکل ۲-۲۱ ISF ارائه شده در مرجع [۶] و ISF مستقل برای NMOS و PMOS ۳۵
- شکل ۳-۱ سلول تاخیر با بار pmos ۴۱
- شکل ۳-۲ سلول تاخیر DCVSL برای آنالیز زمان تاخیر ۴۳
- شکل ۳-۳ زمان تاخیر انتشار τ_{PHL} و τ_{PLH} ۴۴
- شکل ۳-۴ سلول تاخیر RDCVSL ۴۴
- شکل ۳-۵ زمان های تاخیر انتشار τ_{PHL} و τ_{PLH} و τ_{total} بر حسب مقاومت سلول تاخیر RDCVSL ۴۵
- شکل ۳-۶ مقایسه شکل موج خروجی نوسان ساز با مقاومت a و بدون مقاومت b ۴۶
- شکل ۳-۷ اینورتر معمول a و اینورتر باتکنیک سرعت بالا b ۴۷
- شکل ۳-۸ ساختار تاخیر منفی برای سلولهای تاخیر دیفرانسیلی ۴۷
- شکل ۳-۹ سلول تاخیر با بار سلفی فعال ۴۸
- شکل ۳-۱۰ سلول تاخیر ارائه شده در [۱۶] ۵۱
- شکل ۳-۱۱ سلول تاخیر خود تنظیم ۵۲
- شکل ۳-۱۲ مقایسه ISF نوسان ساز خود تنظیم با ساختار اینورتر ۵ طبقه ۵۲
- شکل ۳-۱۳ ساختار سلول تاخیر a و نوسان ساز ارائه شده در [۱۰] b ۵۳
- شکل ۳-۱۴ نحوه عملکرد سلول تاخیر [۱۰] برای کاهش نویز ۵۵
- شکل ۳-۱۵ سلول تاخیر معرفی شده در مرجع [۱۹] ۵۶
- شکل ۳-۱۶ ساختار حذف نویز با منابع نویز ۵۷

- شکل ۳-۱۷ تفکیک کننده با تاخیر زمانی ۵۸
- شکل ۳-۱۸ بلوک دیاگرام سیستم تفکیک کننده فرکانسی خط تاخیر ۵۹
- شکل ۴-۱ ساختار ring vco ارائه شده ۶۲
- شکل ۴-۲ سلول تاخیر ارائه شده ۶۲
- شکل ۴-۳ نصف مدار سلول تاخیر و مدل سیگنال کوچک آن ۶۴
- شکل ۴-۴ شکل موج خروجی نوسان ساز ۶۵
- شکل ۴-۵ نمودار فرکانس بر حسب ولتاژ ۶۶
- شکل ۴-۶ نویز فاز نوسان ساز حلقوی ۶۷
- شکل ۴-۷ ساختار کلی نوسان ساز با شبکه حذف نویز [۱۳] ۶۹
- شکل ۴-۸ نوسان ساز ارائه شده به همراه شبکه حذف نویز [۱۳] ۷۲
- شکل ۴-۹ نویز فاز نوسان ساز به همراه شبکه حذف نویز ۷۳

فهرست جداول

- جدول ۱-۱ مقایسه LC VCO با Ring VCO ۵
- جدول ۱-۳ مقایسه نتایج شبیه سازی برای نوسان ساز با مقاومت و بدون مقاومت ۴۶
- جدول ۱-۴ سائز ترانزیستورهای سلول تاخیر ارائه شده (بر حسب میکرومتر) ۶۵
- جدول ۲-۴ جدول مقایسه‌ای بین نوسان ساز ارائه شده و کارهای انجام شده قبلی ۶۸

مقدمه:

اسیلاتور یا نوسان ساز مداری است که پس از طی مدت زمان کوتاهی پس از اتصال تغذیه مستقیم، به نوسان پایدار می‌رسد. اسیلاتورها در ابتدا با استفاده از بازخورد مثبت ناپایدار شده و دامنه نوسان رو به افزایش می‌نهد اما در دامنه‌ای معین این افزایش دامنه متوقف شده و نوسان ساز در آن دامنه شروع به نوسان می‌کند.

اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ (به اختصار VCO) یک اسیلاتور الکترونیکی است، که برای کنترل فرکانس نوسان توسط ولتاژ، طراحی شده است. فرکانس نوسان متناسب با ولتاژ DC ورودی، تغییر می‌کند، می‌توان سیگنال پیام را به VCO (اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ) داد و مدولاسیون فرکانس (FM)، مدولاسیون فاز (PM) و مدولاسیون پهنای پالس (PWM) را بدست آورد.

عمده کاربرد VCO ها عبارتند از: حلقه فاز قفل شونده (PLL) و مدارات مخابراتی سینتی سائزر .

نوسان ساز مورد نظر در یک بلوک PLL طراحی شده بر مبنای استاندارد ZigBee قرار خواهد گرفت. در PLL ها اغلب از LC اسیلاتور ها استفاده می شود که به علت وجود سلف، مساحت زیادی را اشغال می کند که می توان با استفاده از ring oscillator ها (با توجه به عدم نیاز به سلف در این ساختار) سطح اشغالی مدار و در نتیجه هزینه تمام شده را کاهش داد از طرف دیگر با توجه به این که بخش عمده ای از توان مصرفی PLL توسط VCO مصرف می شود کاهش توان مصرفی VCO طراحی شده نیز مد نظر است.

آنچه که هدف این پایان نامه می باشد طراحی و شبیه سازی Ring oscillator با نویز فاز و توان مصرفی پایین می باشد که از نظر مساحت اشغالی نیز فضای کمتری را خواهد گرفت. مشخصات نوسان ساز طراحی شده عبارت است از: نویز فاز کمتر از -95dBc/Hz در فرکانس 1MHz و توان کمتر از 2mW در فرکانس حامل 2.4GHz

نوسان ساز ها جزء لاینفک بسیاری از سیستم های الکترونیکی هستند. کاربرد های آنها تولید پالس ساعت در ریزپردازنده ها تا سنتز فرکانس حامل در تلفن های سلولی را در بر می گیرد که نیاز به توپولوژیهای متفاوتی از نوسان ساز ها با درجات متفاوتی از کارایی دارند. طراحی نوسان ساز مقاوم و کارا در فناوری CMOS جزء

مسائل جالب است. معمولاً نوسان سازها را در یک حلقه ی قفل فاز (PLL) بکار می برند با توجه به کاربرد PLL ، بحث مصرف توان و اشغال مساحت کمتر و در نتیجه هزینه کمتر از دغدغه های اساسی در راستای طراحی PLL ها می باشد.

Phase locked loop (حلقه قفل شده فاز) یک بلوک اصلی در تمام مدارهای سریع دیجیتال و آنالوگ می-باشد برای مثال در A/D، فرستنده گیرنده، CPU و غیره استفاده می شود. PLL برای تولید کلاک یا بازیابی کلاک از داده ها مورد استفاده قرار می گیرد. اسیلاتور کنترل شده با ولتاژ قلب PLL می باشد که عملکرد آن تاثیر قوی روی PLL دارد.

VCO دارای دو ساختار عمده Ring VCO و LC VCO است. LC VCO کارایی خوبی در phase noise (نویز فاز) و مصرف توان کمتری دارد ولی به تراشه (chip) با مساحت بزرگتری نیاز دارد. همچنین پهنای محدوده فرکانس آن باریک می باشد. به علاوه ساختار آن پیچیده است.

در مقایسه با LC VCO ، Ring VCO ، phase noise بدتری دارد؛ اما محدوده فرکانس خروجی آن عریض تر می باشد. همچنین به تراشه ای با مساحت کوچک نیاز داشته، مصرف توان کمتری دارد و ساختار آن ساده می باشد

با توجه به این که عمده توان مصرفی PLL ها در VCO مصرف می شود بحث کاهش توان VCO از اهمیت بالایی برخوردار است همچنین استفاده از نوسان ساز حلقوی به دلیل نداشتن سلف در ساختار داخلی اش مشکل اشغال فضای اضافی و هزینه بیشتر را حل می کند .

هدف از انجام این پایان نامه طراحی یک Ring oscillator با نویز فاز و توان مصرفی پایین می باشد که از نظر مساحت اشغالی نیز فضای کمتری را گرفته و برای استفاده در استاندارد IEEE 802.15.4/ZigBee به کار می رود.

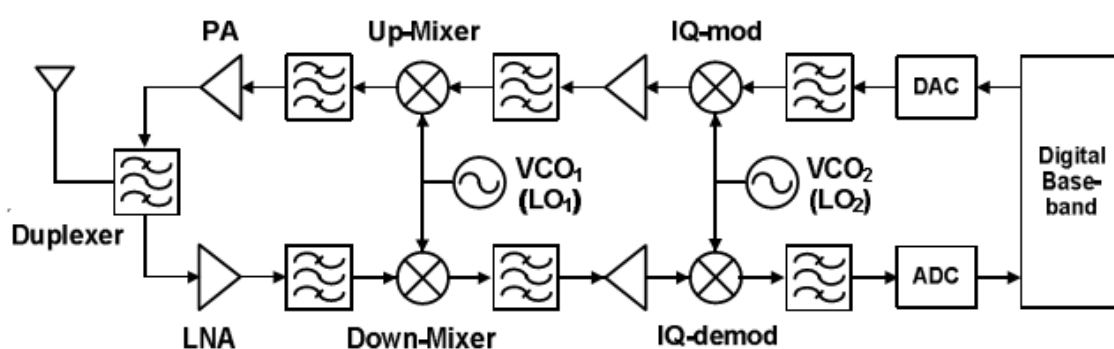


مفاهیم و اصول کار نوسان سازها

۱-۱ معرفی نوسان سازهای کنترل شده با ولتاژ (VCO)

نوسان سازهای کنترل شده با ولتاژ (VCO) به عنوان قلب هر سیستم مخابراتی عمل می‌کند. که از کاربرد های آن می توان به حلقه قفل شده فاز (PLL)، کلاک بازیابی اطلاعات (CDR)، لینک‌های رادیویی سریال (Serial-Link-Radio)، رادار مولتی متر دیجیتال (DMR)، CPUها و سیستم‌های پایداری میکروپروسورها اشاره کرد.

شکل ۱-۱ یک فرستنده گیرنده RF^۱ را با ساختار heterodyne نشان می‌دهد. همان طور که در شکل ۱-۱ نشان داده شده است. نوسان ساز کنترل شده با ولتاژ یکی از مهم‌ترین بلوک‌های فرستنده گیرنده های بی‌سیم است که فرکانس محلی (LO) مورد نیاز را تولید می‌کند.



شکل ۱-۱ ساختار فرستنده گیرنده heterodyne

فرکانس محلی (LO) در ورودی هر میکسر قرار می‌گیرد و نقش مهمی را در تبدیل بالا و تبدیل پایین سیگنال مطلوب ایفا می‌کند. فرکانس نوسان (فرکانس محلی^۲) باید برای انتخاب چندین کانال قابل تنظیم باشد. برای تحقق این امر فرکانس مورد نیاز را می‌توان با تغییر ولتاژ VCO به دست آورد. برای پوشش کانال‌های

^۱ transceiver

^۲ Local Frequency

بیشتر، محدوده تنظیم فرکانس باید پهن باشد.

از جمله دیگر ویژگی‌های VCO می‌توان به موارد زیر اشاره کرد:

- ۱) دامنه زیاد برای بهره بالا و کاهش اثر نویز
- ۲) شکل موج سریع (ناحیه گذر کوچک) برای بهره بالا و نویز کم
- ۳) دوره کاری^۱ ۵۰٪
- ۴) تفاضلی بودن خروجی به دلیل تفاضلی بودن میکسر
- ۵) ایجاد فرکانس مورد نظر و خطینگی رابطه فرکانس با ولتاژ
- ۶) نویز فاز^۲
- ۷) توان مصرفی

VCO CMOSها را می‌توان به دو ساختار حلقوی و ساختار LC تقسیم کرد. جدول ۱-۱ مشخصات این دو

نوع را ارائه می‌کند [۱]

جدول ۱-۱ مقایسه LC VCO با Ring VCO

	Ring VCO	LC VCO
مساحت اشغالی	کوچک	بزرگ به علت نیاز به سلف
محدوده تنظیم فرکانس	خیلی وسیع به وسیله تغییر جریان	باریک به خاطر محدودیت تغییر خازن و راکتور
چند فازی	آسان	مشکل
نویز فاز	ضعیف	خوب
توان مصرفی	برای نویز فاز بهتر نیاز به توان زیاد	برای فرکانس یکسان با نوسان ساز حلقوی توان بیشتر ولی برای نویز فاز یکسان توان کمتر

¹ Duty Cycle

² Phase Noise

VCO حلقوی به دلیل عدم استفاده از سلف که دارای اندازه بزرگی است، نسبت به LCVCO مساحت کمتری را اشغال می‌کند.

برای تنظیم فرکانس LCVCO از خازن و راکتور^۱ استفاده می‌شود که محدوده باریکی را برای تنظیم فرکانس از خود نشان می‌دهد، از طرف دیگر فرکانس VCO حلقوی می‌تواند با جریان متغیری که توسط ولتاژ کنترل می‌شود، تغییر کند، بنابراین محدوده تنظیم فرکانس VCO حلقوی می‌تواند از LCVCO بیشتر باشد.

VCO حلقوی شامل یک مسیر فیدبک است که از اتصال سلول‌های تاخیر^۲ به وجود آمده است. همچنین مطابق با تعداد سلول‌های تاخیر چند فاز مختلف از سیگنال مورد نظر تولید می‌شود، در حالی که برای ایجاد چند فاز مختلف LCVCO به یک مدار جداگانه نیازمندیم.

با وجود همه مزیت‌های بسیار نوسان‌ساز حلقوی، کاربرد گسترده‌ای در فرستنده گیرنده‌های RF ندارد و این امر به دلیل عملکرد نویز ضعیفی است که این VCOها از خود نشان می‌دهند.

نویز فاز پارامتر کلیدی و مهمی در نوسان‌سازها است. LCVCOها به دلیل عامل کیفیت^۳ (Q) بزرگ دارای عملکرد نویز بهتری هستند [۲]. در این پایان نامه بهبود نویز فاز VCO برای کاربردهای کم توان مدنظر است.

۲-۱ اصل نوسان نوسان ساز حلقوی

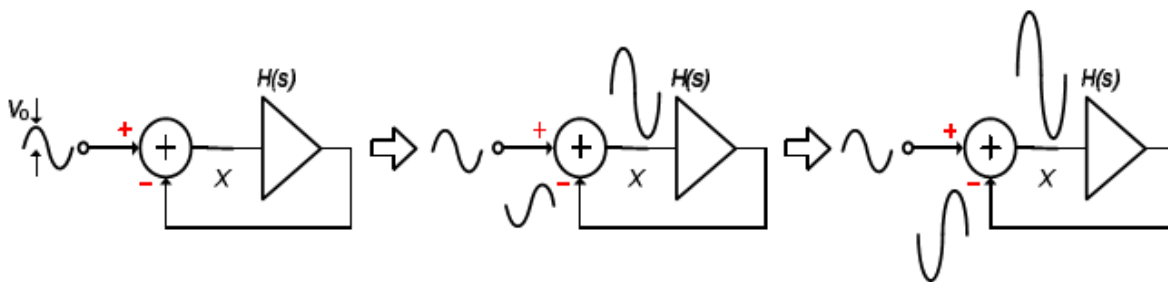
VCOها را می‌توان با دو دیدگاه فیدبک و مقاومت منفی که هر دو یک مفهوم را می‌رسانند بررسی کرد. ما در اینجا دیدگاه فیدبک را بررسی می‌کنیم.

نوسان‌ساز یک خروجی متناوب ایجاد می‌کند که معمولاً سیگنال ولتاژ است. نوسان‌ساز بدون اینکه ورودی داشته باشد، دارای خروجی نامحدود است. شکل ۲-۱ چگونگی نوسان یک مدار را به صورت نظری نشان می‌دهد [۳].

^۱ Varactor Capacitance

^۲ Delay cell

^۳ Quality Factor



شکل ۲-۱ چگونگی نوسان در اثر ورودی نویز در طول زمان

بهره تقویت کننده با فیدبک گین واحد که در شکل ۲-۱ نشان داده شده است، برابر است با:

$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = \frac{H(s)}{1 + H(s)} \quad (۱-۱)$$

اگر $s = j\omega_0$ و $H(j\omega_0) = -1$ باشد، گین حلقه بسته در ω_0 بی نهایت می شود و نویز موجود در مدار در فرکانس ω_0 به صورت نامحدود تقویت می شود. در ابتدا نویزی را در شبکه فیدبک واحد که دارای انتقال فاز 180° است در نظر بگیرید. هنگامی که جزو نویز وارد سیستم می شود، سیگنال معکوس شده به تزریق کننده باز می گردد و سیگنال گره X در طی تفریق تقویت می شود، بنابراین سیستم به صورت پیوسته باعث رشد سیگنال گره X می شود [۳].

$$V_X = V_0 + |H(j\omega)| V_0 + |H(j\omega)|^2 V_0 + \dots \quad (۲-۲)$$

اگر $H(j\omega) < 1$ باشد، V_X بینهایت نمی شود:

$$V_X = \frac{V_0}{1 - H(j\omega)} < \infty \quad (۲-۱)$$

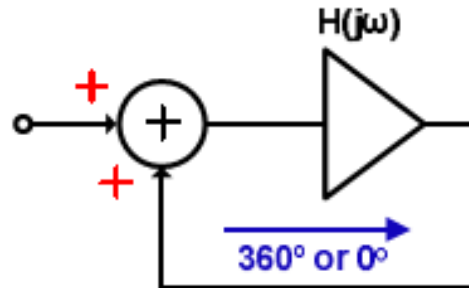
بنابراین برای اینکه نوسان اتفاق بیفتد، دو شرط زیر باید برقرار باشد:

$$|H(j\omega)| \geq 1 \quad (۳-۱)$$

$$\angle H(j\omega) = 180^\circ \quad (۴-۱)$$

این شروط به عنوان اصل Barkhusen شناخته شده اند و شروط لازم برای نوسان هستند ولی شروط کافی برای نوسان نیستند [۲۴]. برای کافی بودن شرط نوسان به یک مدار تعیین کننده نوسان نیاز داریم و همچنین

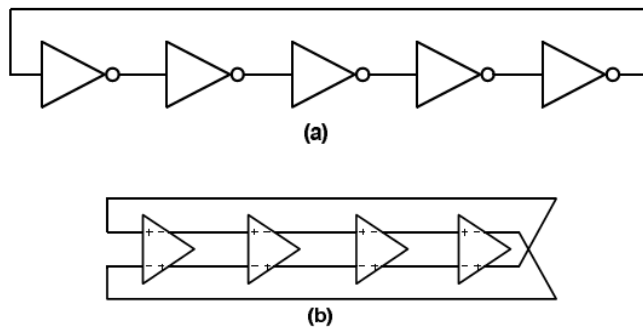
باید سیستم موجود دارای غیر خطی‌نگی باشد. شرط دوم یعنی فاز 180° را می‌توان با فاز 0° یا 360° و فیدبک مثبت نیز بیان کرد (شکل ۳-۱).



شکل ۳-۱ نوسان ساز با فیدبک مثبت

۳-۱ توپولوژی نوسان ساز حلقوی

نوسان ساز حلقوی شامل چندین سلول تاخیر هست که توسط فیدبک به یکدیگر وصل شده‌اند. نوسان سازهای حلقوی در دو نوع دیفرانسیل و تک سر کلاس بندی می‌شوند. نوسان سازهای تک سر برای نوسان به تعداد فردی از سلول های تاخیر نیاز دارند، در حالیکه برای نوع دیفرانسیلی لزومی بر فرد بودن تعداد سلول های تاخیر نیست؛ همچنین نوسان سازهای دیفرانسیلی قادر به حذف نویز حالت مشترک هستند، به همین دلیل استفاده بیشتری از نوسان سازهای نوع تک سر دارند. در شکل ۴-۱ این دو نوسان ساز نشان داده شده است.



شکل ۴-۱ دو ساختار نوسان ساز حلقوی