

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ



فناوري و تحقیقات ، علوم وزارت
آذربایجان مدنی شهید دانشگاه

دانشکده علوم
گروه فیزیک

پایان نامه مقطع کارشناسی ارشد
رشته فیزیک - گرایش محاسبات کوانتومی

سنجه هندسى متقارن و دیناميك ناسازگارى کوانتمى

استاد راهنما
دکتر اسفديار فيضي

استاد مشاور
دکتر يحيى اکبری

پژوهشگر
مسعود ابوالفتحی یار

۱۳۹۱/۱۱
تبریز/ایران

تاییدیه اعضای هیات داوران حاضر در جلسه

تاریخ صدور ۱۳۹۱/۱۱/۱۶ - ۱۵:۴۷

نیمسال دوم سال تحصیلی ۹۲-۹۳



دانشگاه آزاد اسلامی

اداہ کا تھیلیات تکمیلی

دفاع، روز دوشنبه تاریخ ۱۶/۱۱/۹۳



۸۹۱۸۱۱۲۲۳

سنجھ هندسی متقارن و دینامیک ناسازگاری کو انتو می

تحت عنوان

اعضای هیأت داوران نسخه نهایی پایان نامه

آقای ابوالفتحی یار-مسعود

کارشناسی، ارشد نایاب و سه کار از نظر شکل و محتوا بررسی نموده، یزدیرش، آن را جهت نیاز به درجه مواد تابد فارغدادند.

اعضای هیات داوران :

نام خانوادگی و نام

استاد راهنمای

اکبری - بحد

استاد مشاور

فَصِيحَى - مُحَمَّدْ عَلِىٰ

دائر پایان نامه

چکیده

طی این کار، راهکارهایی جهت یافتن سنجه هندسی مقارنی برای همبستگی کوانتمومی ارائه می-شود که بصورت فاصله HS میان حالت معلوم و حالت منزوی MICC (که از اثر عملگر تصویر روی حالت دو جزئی حاصل می شود) تعریف می شود. همچنین سیستم های دو کیوبیتی با روش ساده ای بهینه خواهد شد که از آن جمله کاهش بهینه دو طرفه به یکطرفه است و نیز نتایجی تحلیلی برای برخی از کلاس های ویژه ای حالت های دو کیوبیتی ارائه خواهد شد.

برای ناسازگاری نیز طبق مرجع اعلام شده با روشی مستقیماً آن را برای هر دو مثال داده شده حل کرده و در انتها دینامیک همبستگی کوانتمومی و نیز ناسازگاری کوانتمومی را تحت اثر کانال AD بررسی کرده و جنبه های نه چندان بی اهمیت مربوط به همبستگی را ذکر خواهیم کرد که از آن جمله

= همبستگی کوانتمومی می تواند افزایش یابد ،

= همبستگی کوانتمومی می تواند به طور ناگهانی تغییر کند.

و چنانچه که گفته خواهد شد، همبستگی کوانتمومی مربوط به محیط ها با صفر شروع شده و افزایش میابند و بطور مجانبی به مقدار همبستگی کوانتمومی اولیه ای سیستم ها تبدیل می شوند. همچنین این دیدگاه را بدست می آوریم که اگر می نیم فاصله هیلبرت- اشمیت راجع به MICC و CC باشد، سنجه‌ی ما یک سنجه‌ی جهتدار خواهد بود.

وازگان کلیدی : همبستگی کوانتمومی، ناسازگاری کوانتمومی، سنجه هندسی .

فهرست

۳	فصل اول مقدمه و تاریخچه
۴	مقدمه
۵	تاریخچه
۷	فصل دوم مفاهیم بنیادی
۸	معرفی ناسازگاری کوانتمی
۹	دینامیک کوانتمی
۱۲	معرفی فاصله هندسی
۱۲	حالت کلاسیکی
۱۳	شباهت دو توزیع احتمال کلاسیکی
۱۴	حالت کوانتمی
۲۲	فصل سوم مفاهیم کاربردی
۲۳	مفهوم اندازهگیری و سنجه در مکانیک کوانتمی
۲۷	همبستگی و سنجه‌ی کوانتمی
۲۷	اندازهگیری مرتبط با اطلاعات
۳۲	تعريف ریاضی نرم هیلبرت-اشمیت
۳۳	کره بلوخ
۳۴	تریس و تریس جزئی
۳۹	انواع کانال
۴۰	کانال‌های میراکننده دامنه (AD)
۴۴	کانال‌های میراکننده دامنه در دمای غیر صفر
۴۵	کانال بیت-برگردان
۴۷	کانال فاز-برگردان
۴۷	کانال واقطبش
۵۰	کانال میراکننده فاز
۵۱	عملگر کراوس
۵۴	فصل چهارم مقایسه دینامیک سنجه هندسی با دینامیک ناسازگاری کوانتمی
۵۶	حالات MICC و سنجه هندسی
۵۸	ابزار و تعاریف مورد نیاز سنجه هندسی

۵۸	دانسیته هیلبرت-اشمیت
۶۲	کانال کوانتومی استقاده شده
۶۶	سنجه هندسی همبستگی کوانتومی
۷۹	ابزار و تعاریف مورد نیاز ناسازگاری کوانتومی
۸۲	ابزار و روش بدست آوردن ناسازگاری کوانتومی
۹۰	دینامیک همبستگی کوانتومی و ناسازگاری کوانتومی
۹۵	شرح مختصری از کل کار انجام شده

فهرست نمودارها

۹۲	نمودار ۱ و ۲
۹۳	نمودار ۳ و ۴
۹۴	نمودار ۵ و ۶

فهرست اشکال

۱۹	شکل ۱
۲۱	شکل ۲
۲۸	شکل ۳
۳۲	شکل ۴
۴۳	شکل ۵
۴۶	شکل ۶
۴۹	شکل ۷
۵۲	شکل ۸

۹۶	منابع
----------	-------------

فصل اول

مقدمه و تاریخچه

فصل اول: مقدمه

۱-۱. مقدمه

طی چند سال اخیر ثابت شده است که کامپیوترهای کوانتومی به عنوان ابزاری قدرتمند برای محاسبات در کانون توجهات فیزیکدانان (چه نظری چه کاربردی) و مهندسان قرار گرفته است. توانایی کار این کامپیوترها طوری است که کامپیوترهای کلاسیکی از عهده آن برنمی‌آیند.

این کامپیوترها متکی به برخی از اصول و قوانین کوانتومی همچون دامنه احتمال مختلط، تداخل کوانتومی، توازنی کوانتومی، درهم تنیدگی کوانتومی و یکانی بودن تحول کوانتومی هستند.

کامپیوترهای کلاسیکی ماشین‌هایی هستند که تعداد مشخصی از اطلاعات را خوانده و بصورت صفر و یک رمز گاری کرده پردازش مربوطه را اعمال کرده و در پایان خروجی پردازش را بصورت صفر و یک چاپ می‌کند. پردازش اطلاعات بصورت یک سلسله توابع پشت سر هم بروی یک رشته ورودی با طول معین انجام می‌شود که این توابع را اصطلاحاً گیت می‌نامند.

ولی با گذشت زمان دانشمندان کامپیوتر و فیزیکدانان متوجه شدند که با پیشرفت تکنولوژی مدارهای موجود بروی تراشه‌ها بصورت اتمی خواهد شد (بطوری یکه کاهش سایز با کاهش فاصله طی شده و در نتیجه با افزایش سرعت انتقال اطلاعات متناظر است) و در این صورت اثرات کوانتومی آشکار خواهد شد و فیزیک کلاسیک نمی‌تواند چنین سیستمی را توصیف کند.

ر.پ. فاینمن اولین کسی بود که اثرات مکانیک کوانتومی را بروی محاسبات بیان کرد. او معتقد بود که پدیده‌های کوانتومی نمی‌توانند بطور مؤثر روی کامپیوترهای کلاسیکی شبیه سازی بشوند و نیز استدلال کرده بود که سیستم‌های کوانتومی برای شبیه سازی کردن سیستم‌های کوانتومی دیگر، بسیار مجهز نرن.

مکانیسم عملی کامپیوتر های کوانتومی نیز همانند کامپیوتر های کلاسیکی خود از سه بخش ورودی، محاسبات و خروجی تشکیل یافته اند. در بخش محاسباتی از روش های محاسباتی در هم تنیدگی و یا روش های محاسباتی ناسازگاری کوانتومی استفاده می شود که ما در اینجا به روش های محاسباتی ناسازگاری کوانتومی خواهیم پرداخت.

۱- تاریخچه

کامپیوتر های اولیه علاوه بر داشتن وزن زیاد، حجم بسیار زیادی هم داشتند و برای نگهداری آنها یک ساختمان چند طبقه لازم بود. ولی با این وجود توانایی آنها هزاران بار کمتر از کامپیوتر های امروزی بود. با اختراع ترانزیستور های نیمه هادی در سال ۱۹۵۹ که نسبت به لامپ های خلاً بسیار کوچکتر و به نحو چشمگیری کارآمدتر بودند، دیگر از لامپ های خلاً استفاده نشد و به ویژه آنکه ترانزیستور ها پس از سال ها استفاده خراب هم نمی شدند. ولی مسأله به اینجا ختم نشد و با اختراع مدار های مجتمع (IC) که با ابعاد چند میلیمتری می توانستند هزاران ترانزیستور را در خود جای دهند، باز هم نسل جدید کامپیوتر ها کوچکتر و پیشرفتی تر و البته سریع تر شد.

وقتی اندازه ترانزیستور ها به ابعاد اتمی نزدیک می شود، دیگر قوانین حاکم بر رفتار اتم ها حاکم نیست. به طور مثال کسی نمی داند یک الکترون در زمان مشخصی دقیقا در کجا قرار دارد یا کسی نمی تواند به درستی تشخیص دهد که الکترون در یک سیم به کجا می رود. یعنی وقتی به ابعاد اتمی نزدیک می شویم، فیزیک کوانتومی رفتار اتم ها را توضیح می دهد و دیگر قوانین کلاسیکی کاربرد ندارد. در واقع کامپیوتر های نسل آینده با استفاده از فناوری های میکروسکوپی ذره ها کار می کنند به طور مثال در مورد الکترون از خاصیت اسپین آنها استفاده می شود، در تابش از خاصیت پولاریزاسیون و به همین دلیل است که سرعت این کامپیوتر ها با کامپیوتر های امروزی قابل مقایسه نیست. بر اساس الگوریتم کوانتومی می توان با استفاده از کامپیوتر های کوانتومی یک عدد را با سرعت فوق العاده ای به مقسمت علیه های آن تجزیه کرد. اگر برای انجام عمل ریاضی مشابهی از کامپیوتر های فعلی استفاده کنیم، با افزودن هر رقم به عدد مورد نظر سرعت کامپیوتر برای حل مسئله به نصف کاهش می یابد. در کامپیوتر ها از یک دستور ساده گرفته تا یک سیستم عامل، همه در نهایت بصورت رشته هایی از صفر و یک در می آیند. این رشته ها می توانند روی هارد کامپیوتر شما یا دیسک فشرده و حتی موبایلتان ذخیره شود. کوچکترین واحد ذخیره اطلاعات بیت^۱ نام دارد که یک واحد مغناطیسی است که بسته به جهت مغناطیسی می تواند صفر یا یک باشد. اما در کامپیوتر های کوانتومی وضعیت به شکل دیگری است یعنی صفر و یک ها جای خود را از میدان مغناطیسی به یک خصوصیت کوانتومی به نام "اسپین"^۲ می دهند.

اسپین را می توان به جهت چرخش یک ذره تشییه کرد. مثلاً بنا بر قوانین کوانتومی از دو الکترون در اتم هلیم، اگر یکی اسپین مثبت باشد دیگری حتماً اسپین منفی است. در نتیجه می تواند ابزار بسیار مناسبی برای ذخیره سازی صفر و یک باشد. بنابراین در کامپیوتر های آینده به کوچکترین واحد ذخیره اطلاعات "کیوبیت"^۳

۱. Integrated Circuits

۲. Bit

۳. Spin

۴. Qubit

" می گویند. از همه مهمتر اینکه هر بیت در حالت کلاسیک خود در یک لحظه مشخص فقط می تواند یک حالت صفر یا یک داشته باشد. در صورتی که در کوانتوم، یک کیوبیت می تواند در یک زمان مشخص حاوی هردو حالت صفر و یک باشد.

در سال ۱۹۸۱ فیزیکدان آزمایشگاه Argonne، اولین تئوری کاربردی نظریه کوانتومی در کامپیوترها را تحت عنوان "پل بنیوف"^۵ منتشر کرد که این ایده، تولید یک ماشین تورینگ^۶ کوانتومی بود. ماشین تورینگ به یک ماشین حالات متناهی اطلاق می شود که در آن با وقوع هر عبور یک نماد بروی نوار چاپ می شود.

به لحاظ تاریخی، فیزیکدان مشهور "ریچارد فایمن"^۷ در زمرة اولین افرادی بود که در سال ۱۹۸۲ با ارائه مدلی انتزاعی برای چگونگی محاسبات مبتنی بر اصول کوانتوم مکانیک، در جستجوی نوع جدیدی از نسل کامپیوترها که طبق اصول کوانتومی کار کند، بود. زیرا که مکانیسم کامپیوترهای فعلی علارغم این همه پیشرفت، با کامپیوترهای ۵۰ سال قبل تفاوتی ندارد.

۵. Paul Benioff

۶. Turing machine

۷. Richard Phillips Feynman

فصل دوم

مفاهیم بنیادی

فصل دوم: مفاهیم بنیادی

۲-۱. معرفی ناسازگاری کوانتومی^۱

ناسازگاری کوانتومی یک اندازه گیری غیر کلاسیکی از همبستگی میان دو زیر سیستم در یک سیستم کوانتومی است و معین می کند که چه مقداری از یک سیستم می تواند مختلف شود [۶].

ناسازگاری کوانتومی اولین بار توسط Zurek و Ollivier به عنوان سنجه ای برای همه همبستگی های غیر کلاسیکی معرفی شد که در بسیاری از زمینه های فیزیکی مورد استفاده قرار گرفت. از جمله کاربردهای آن در محاسبات کوانتومی با یک کیوبیت خالص، بازدهی کوانتومی چرخه کارنو، تعیین گذار فاز کوانتومی در دماهای محدود برای سیستم های فیزیکی معین و نیز بهینه سازی فرایند Search Grover با کارایی آزمایش NMR می باشد. دو نکته حائز اهمیت برای ناسازگاری کوانتومی این است که، در مطالعه ناسازگاری کوانتومی برای دینامیک اتلافی به صورت آزمایشگاهی و تئوری، به عنوان ابزار محاسباتی مورد استفاده قرار می گیرد [۱].

از خواص ناسازگاری کوانتومی می توان به ۱- غیر متقارن بودنش ، ۲- همیشه مثبت بودنش ، ۳- ثابت بودنش تحت تبدیلات موضعی یکانی اشاره کرد که تقریبا هرسه با خاطر ورود آنتروپی شرطی در تعریفاتش می باشد [۷].

البته در ناسازگاری کوانتومی بدست آوردن جواب های تحلیلی راحت نیست و از جمله راه های فرار از این

سختی، سنجه هندسی ناسازگاری کوانتومی(GMQD)^۹ است که شبیه به همان سنجه هندسی در هم تنیدگی^{۱۰} است که بصورت نزدیکترین فاصله میان حالت درنظر گرفته شده با حالتی که ناسازگاریش صفر است، تعریف می شود. در اصل دو تفسیر برای اندازه گیری هندسی ناسازگاری کوانتومی وجود دارد که در اولی از مفهوم روابط آنتروپی برای یک فاصله اندازه گیری همبستگی استفاده شده است ولی دومی با نرم هیلبرت-

۸. Quantum Discord

۹ . Geometric Measure Of Quantum Discord

۱۰ - خاصیتی که اجزا میدهد کیوبیت هایی که از هم بطور باورنکردنی دورند، اندرکشی با سرعت نامحدود (حتی بیشتر از سرعت نور) داشته باشند.

اشمیت^{۱۱} تعریف می‌شود که ناسازگاری مبتنی بر روابط آنتروپی بی فایده است زیرا که بیان تحلیلی آنها فقط برای حالت‌های کلاسیکی محدود شناخته شده است [۶, ۵, ۳, ۲].

در این مجموعه اندازه گیری متقارنی از همیستگی کوانتمی بر اساس بعد هیلبرت-اشمیت ارائه می‌شود و سعی شده است بهینه سازی هایی را اعمال کرده و بیاناتی تحلیلی برای برخی از حالت‌های ویژه بدست آورده شود.

۲-۲. دینامیک کوانتمی

در درس‌های مکانیک کوانتمی معمولاً گفته می‌شود که حالت یک سیستم کوانتمی یعنی $|\psi\rangle$ ، مطابق با معادله زیر در طول زمان تحول می‌یابد:

$$|\psi(t)\rangle = U(t)|\psi(0)\rangle$$

که در آن $U(t)$ یک عملگر یکانی است که از روی هامیلتونی برهمکنش بدست می‌آید، و البته این رابطه تا موقعی برقرار است که سیستم کوانتمی با یک بردار حالت خاص توصیف شود، در غیر اینصورت، یعنی وقتی که حالت سیستم خالص نباشد، با یک ماتریس چگالی تعریف می‌شود. چنانچه در مکانیک آماری نیز مشاهده نمودیم معمولاً گفته می‌شود که ماتریس چگالی مطابق با رابطه زیر متحول می‌شود:

$$\rho(t) = U(t)\rho(0)U^\dagger(t) \quad (1).$$

این تحول زمانی ماتریس چگالی را تنها در یک حالت خاص بیان می‌کند و آن هنگامی است که برهمکنش بین سیستم کوانتمی و محیط آن ضعیف باشد و در اغلب موارد دیگر صحیح نیست. برای درک بهتر فرض کنید در لحظه صفر، حالت سیستم را با A نشان می‌دهیم و محیط آن را با B که به صورت زیراند:

$$\rho_{AB}(0) = \rho_A \otimes \rho_B$$

حال اگر هامیلتونی سیستم به شکل زیر باشد:

$$H_{AB} = H_A \otimes I_B + I_A \otimes H_B$$

در این صورت عملگر تحول سیستم و محیط به شکل ساده زیر خواهد بود:

$$\begin{aligned} U_{AB}(t) &= e^{-\frac{i}{\hbar}H_{AB}} = e^{-\frac{i}{\hbar}(H_A \otimes I_B + I_A \otimes H_B)t} = e^{-\frac{i}{\hbar}H_A t} \otimes e^{-\frac{i}{\hbar}H_B t} \\ &= U_A(t) \otimes U_B(t) \end{aligned} \quad (2)$$

پس خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} \rho_{AB}(t) &= U_{AB}(t)\rho_{AB}(\cdot)U_{AB}^\dagger(t) = (U_A(t) \otimes U_B(t))\rho_{AB}\left(U_A^\dagger(t) \otimes U_B^\dagger(t)\right) \\ &= (U_A(t)\rho_A(\cdot)U_A^\dagger(t)) \otimes (U_B(t)\rho_B(\cdot)U_B^\dagger(t)) \end{aligned} \quad (3)$$

در نتیجه ماتریس چگالی سیستم بعد از گذشت زمان t برابر می شود با:

$$\rho_A(t) = Tr_B(\rho_{AB}(t)) = U_A(t)\rho_A(\cdot)U_A^\dagger(t) \quad (4)$$

که همان معادله (1) است. بنابراین ماتریس چگالی سیستم فقط وقتی به این صورت ساده متحول می شود که برهمکنش بین سیستم و محیط برابر با صفر باشد و یا اینکه فوق العاده کوچک باشد.

حال می خواهیم دینامیک یک سیستم کوانتومی را برای وقتی که برهمکنش بین سیستم و محیط کوچک نیست بررسی کنیم. اهمیت این موضوع بدان سبب است که در کامپیوترهای کوانتومی و به طور کلی در سیستم های کوانتومی ای که در سالهای آینده با آنها سروکار خواهیم داشت، یک سیستم کوانتومی می تواند تنها از یک یا چند اتم یا یون تشکیل شده باشد و برای چنین سیستمی برهمکنش های درون سیستم به همان اندازه مهم هستند که برهمکنش های بین سیستم و محیط مهمند.

برای اینکه دینامیک کلی یک سیستم را بررسی کنیم فرض می کنیم که در لحظه صفر سیستم در یک حالت (0) و محیط در یک حالت خاص $|e\rangle$ قرار دارد. تحت این شرایط ماتریس چگالی سیستم و محیط در لحظه t برابر خواهد بود با:

$$\rho_A(t) = U(t)(\rho_{AB}(\cdot) \otimes |e><e|)U^\dagger(t)$$

که در آن $U(t)$ عملگر تحول سیستم و محیط است. ماتریس چگالی سیستم با محاسبه رد جزئی^{۱۲} روی محیط بدست می‌آید. در نتیجه بدست می‌آوریم:

$$\begin{aligned}\rho_A(t) &= Tr_B(\rho_{AB}(t)) \\ &= Tr_B(U(t)(\rho_{AB}(\cdot) \otimes |e><e|)U^\dagger(t))\end{aligned}$$

با کمی محاسبه می‌توان طرف راست را به صورت زیر بازنویسی کرد:

$$\rho_A(t) = \sum_m M_m \rho_A(\cdot) M_m,$$

که در آن $|e>M_m := <m|U(t)$ و $\{m\}$ پایه‌های متعامد یکه برای محیط هستند. دقت کنیم که M_m عملگر هایی هستند که روی سیستم اثر می‌کنند. M_m ها عملگرهای کراوس^{۱۳} هستند که طبق تعریف‌شان (در ادامه ذکر خواهد شد) می‌توان ثابت کرد که $\sum_m M_m^\dagger M_m = \mathbb{I}$ همان بعد محیط است. و به این ترتیب است که دینامیک عمومی سیستم کوانتمی بدست می‌آید.

۲-۳. معرفی فاصله هندسی

همیشه این احتمال وجود دارد که یک حالت کوانتمی پس از عبور از یک کانال کوانتمی دستخوش تغییر شود و به دلیل نوافه^{۱۴} ای که در کانال است با احتمال اولیه‌اش تفاوت پیدا کند. ملاک خوب بودن برای یک کانال و کم بودن نوافه آن این است که برای حالت‌های ارسالی و دریافتی، تفاوت کم و شباهت آنها زیاد باشد.

۱۲. Partial Trace

۱۳. Kraus Operators

۱۴. The Noise

۱-۳-۲. حالت کلاسیکی

فرض کنید که X یک متغیر تصادفی و p_x و q_x دوتابع احتمال مختلف برای یافتن مقدار x از یک متغیر تصادفی باشند. در این صورت فاصله بین این دوتابع توزیع که به آن فاصله کولموگورف^{۱۵} نیز می‌گویند به طریق زیر تعریف می‌شود:

$$D(p, q) := \frac{1}{2} \sum_x |p_x - q_x|. \quad (1)$$

که این فاصله در خواص بدیهی زیر صدق می‌کند:

$$\begin{aligned} D(p, q) &= D(q, p) \\ D(p, r) &\leq D(p, q) + D(q, r) \end{aligned}$$

براحتی نیز معلوم می‌شود که فاصله بین دوتابع توزیع $(p - 1 - q, 1 - q)$ برابر است با $|p - q|$.

وقتی که تفاوت دو تصویر را می‌خواهیم با هم مشخص کنیم معمولاً سعی می‌کنیم که بگوئیم در چه نقاطی این دو تصویر با هم فرق دارند و سعی می‌کنیم که حداقل این تفاوت‌ها را بر شماریم. می‌توانیم دو تصویر را روی هم قرار دهیم و سطح آن ناحیه‌هایی را که تفاوت وجود دارد، به عنوان ملاکی از تفاوت این دو تصویر بکار ببریم.

۲-۳-۲. شباهت^{۱۶} دو توزیع احتمال کلاسیکی

برای دوتابع توزیع احتمال می‌توان یک معیار شباهت نیز بصورت زیر تعریف کرد:

۱۵. Andrey Kolmogorov

۱۶. Fidelity

$$F(p, q) := \sum_x \sqrt{p_x q_x} \quad (3)$$

از نظر ریاضی این معیار چیزی نیست جز ضرب داخلی دو بردار یکه زیر

$$|\tilde{p}\rangle = (\sqrt{p_1}, \sqrt{p_2}, \dots, \sqrt{p_n})$$

$$|\tilde{q}\rangle = (\sqrt{q_1}, \sqrt{q_2}, \dots, \sqrt{q_n})$$

یعنی:

$$F(p, q) = \langle \tilde{p} | \tilde{q} \rangle \quad (4)$$

۳-۲-۳. حالت کوانتومی^{۱۷}

دو حالت کوانتومی ρ و σ را در نظر بگیرید. می خواهیم معیاری برای فاصله میان این دو حالت کوانتومی بدست بیاوریم و یا تعریف کنیم. این معیار نبایستی فقط خواص ریاضی جالبی داشته باشد بلکه می بایست از نظر مفهومی و عملی نیز معنای روشنی داشته باشد. فاصله ای که برای دو حالت کوانتومی درنظر خواهیم گرفت به دو صورت زیر می باشند:

الف) فاصله رد^{۱۸} ب) مشابهت یا فیدلتی

۳-۲-۱. فاصله رد:

۱۷. Quantum State

۱۸. Trace Distance

$$D(\rho, \sigma) = \frac{1}{\sqrt{2}} \text{Tr} |\rho - \sigma|,$$

این تعریف، خواص مورد انتظار را برآورده می کند. دقیق داشته باشیم که اگر ماتریس های ρ و σ با هم جابجا بشوند، در اینصورت هر دو ماتریس در یک پایه قطری خواهند شد و در نتیجه:

$$\rho = \sum_i r_i |i\rangle \langle i|$$

$$\sigma = \sum_i s_i |i\rangle \langle i|$$

در این صورت:

$$D(\rho, \sigma) = \frac{1}{\sqrt{2}} \text{Tr} \left| \sum_i (r_i - s_i) |i\rangle \langle i| \right| = D(r_i, s_i) \quad (5)$$

بنابراین فاصله بین دو حالت همان فاصله بین دو توزیع احتمالاتی خواهد شد که از ویژه مقدارهای آنها بدست می آید. برای دو حالت زیر:

$$\rho = \frac{1}{2} (\mathbb{I} + \vec{r} \cdot \vec{\sigma}) \quad , \quad \sigma = \frac{1}{2} (\mathbb{I} + \vec{s} \cdot \vec{\sigma})$$

در کره بلوخ داریم:

$$D(\rho, \sigma) = \frac{1}{\sqrt{2}} |\vec{r} - \vec{s}| \quad (6)$$

اثبات:

$$\rho = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 + r_1 & r_1 - ir_2 \\ r_1 + ir_2 & 1 - r_1 \end{bmatrix}, \quad \sigma = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 + s_1 & s_1 - is_2 \\ s_1 + is_2 & 1 - s_1 \end{bmatrix}$$

$$|\rho - \sigma| = \frac{1}{\sqrt{2}} |\vec{r} - \vec{s}|$$

و مشاهده می شود که D واقعا خواص یک فاصله را دارد به این معنی که :

$$D(\rho, \sigma) = D(\sigma, \rho)$$

$$D(\rho, \gamma) \leq D(\rho, \sigma) + D(\sigma, \gamma)$$

$$D(\rho, \sigma) = 0 \leftrightarrow \rho = \sigma$$

در خاصیت آخری از $D(\rho, \sigma) = 0$ نتیجه می گیریم که $\text{Tr}|\rho - \sigma| = 0$. از آنجا که $|\rho - \sigma|$ یک ماتریس مثبت است لذا صفر بودن رد آن به این معنی است که همه ویژه مقدارهای آن برابر با صفر و در نتیجه خود آن مساوی با صفر است، یعنی $0 = |\rho - \sigma|$. اما صفر بودن قدر مطلق یک ماتریس به معنای صفر بودن خود آن است. همچنین واضح است که این فاصله تحت تبدیلات یکانی مقدار خود را حفظ می کند، یعنی:

$$D(U\rho U^\dagger, U\sigma U^\dagger) = D(\rho, \sigma) \quad (\gamma)$$

مهمتر از همه این است که این فاصله از نظر عملی معنایی کاملا مشابه با فاصله کلاسیک دارد. این خاصیت در قضیه زیر بیان شده است :

قضیه: اگر یک عملگر تصویرگر^{۱۹} را با P نشان دهیم، آنگاه:

$$D(\rho, \sigma) = \max_P \text{Tr}(P(\rho - \sigma)) \quad (\lambda)$$