

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيمِ

١٠١٤



دانشگاه صنعتی اصفهان

دانشکده مهندسی عمران

۱۳۸۱ / ۰۴ / ۲۶

تحلیل پدیده ضربه قوچ به روش اجزاء محدود

پایان نامه کارشناسی ارشد عمران آب

آسیه ملاباشی

۶/۰/۱۲

اساتید راهنما:

دکتر سیوان اصغری

دکتر محمد رضا چمنی

شهریور ۸۰

۱۰۱۹



دانشگاه صنعتی اصفهان

دانشکده مهندسی عمران

پایان نامه کارشناسی ارشد گرایش مهندسی آب - خانم آسیه ملا باشی

تحت عنوان :

تحلیل پدیده ضربه قوچی به روش اجزاء محدود

در تاریخ ۲۸/۰۶ توسط کمیته تخصصی زیر مورد بررسی و تصویب نهائی قرار گرفت.

دکتر کیوان اصغری

۱ - استاد راهنما

دکتر محمد رضا چمنی

۲ - استاد راهنما

دکتر احمد پیشوور

۳ - ممتحن مدعو (از دانشکده مکانیک)

دکتر ابراهیم شیرانی

۴ - استاد مشاور (از دانشکده مکانیک)

دکتر محمد کریم یaramی

۵ - عضو کمیته دفاع

دکتر محمود قضاوی

۶ - سرپرست تحصیلات تکمیلی دانشکده

با تشکر از:

اساتید گرامی جناب آقایان دکتر کیوان اصغری، دکتر محمد رضا چمنی و دکتر ابراهیم شیرانی
که در گرفتن و پیشرد این پایان نامه مرا باری کردند.
همسرم جناب آقای مهندس مهدی فاضل کلباسی که در به انجام رساندن این پایان نامه نهایت
تلاش و همکاری را نمودند.

کلیه حقوق مادی مترتب بر نتایج مطالعات ،
ابتكارات و نوآوریهای ناشی از تحقیق موضوع
این پایان نامه (رساله) متعلق به دانشگاه صنعتی
اصفهان است.

تقدیم به :

روان پاک پدرم که شوق دانشم به پاس آمال او
مقام مقدس هادرم که هستی و پویشم از او
وجود خوب همسرم که امید و گوششم بسته به او
خواهر و برادرم که مشوقان همیشگی راهند.

فهرست مطالب

صفحه	عنوان
شش	فهرست مطالب
۱	چکیده

فصل اول : مقدمه و کلیات

۲ ۱-۱- مقدمه
۳ ۲-۱- ضربه قوچ
۳ ۳-۱- معادله کلی ضربه قوچ
۶ ۴-۱- نظریه های بررسی ضربه قوچ
۶ ۴-۱-۱- نظریه رفتار صلب ستون آب
۶ ۴-۱-۲- نظریه رفتار الاستیک
۹ ۵-۱- روشاهی حل ضربه قوچ

فصل دوم : پیشینه علمی

۱۱ ۱-۲- مقدمه
۱۱ ۲-۲- تئوری ضربه قوچ
۱۴ ۳-۲- تحلیل ضربه قوچ
۱۴ ۱-۳-۲- حل تحلیلی تقریبی
۱۶ ۲-۳-۲- روشاهی عددی
۱۹ ۴-۲- تلفیق روش مشخصه ها و اجزاء محدود
۲۰ ۲-۴-۱- خطوط مشخصه صریح
۲۱ ۲-۴-۲- خطوط مشخصه ضمنی
۲۲ ۴-۳-۴- معادلات نهایی
۲۳ ۴-۴- نتایج روش تلفیقی مشخصه ها و اجزاء محدود

فصل سوم : فرمولبندی به روش اجزاء محدود

۱-۳-۱- مقدمه	۲۶
۱-۳-۲- مفاهیم اولیه	۲۶
۱-۳-۳- فرمولیندی معادلات ضربه قوچ با استفاده از روش اجزاء محدود	۲۷
۱-۳-۳-۱- گسته سازی دامنه مسئله	۲۷
۱-۳-۳-۲- انتخاب جوابهای آزمایشی	۲۸
۱-۳-۳-۳- قرار دادن جوابهای آزمایشی در معادلات حاکم	۲۹
۱-۳-۳-۴- حداقل نمودن مقادیر باقیمانده	۳۰
۱-۳-۳-۵- تقریب مشتقات زمانی با روش تفاضل محدود	۳۲
۱-۳-۶- بدست آوردن ماتریس و بردار هر المان	۳۳
۱-۳-۷- معادلات حاکم در هر گره	۳۶
۱-۳-۸- جمع نمودن معادلات المانها	۳۸
۱-۳-۹- شرایط اولیه و مرزی	۳۸
۱-۳-۱۰- حل دستگاه معادلات بدست آمده	۳۹
۱-۴- اجرای برنامه	۴۲
۱-۵- روش پتروف گالرکین	۴۲
۱-۵-۱- فرمولیندی به روش پتروف گالرکین	۴۳
۱-۶- شرایط مرزی مختلف	۴۷
۱-۶-۱- شرایط مرزی در مسئله ضربه قوچ	۴۷
۱-۶-۲- اعمال شرایط مرزی	۴۸

فصل چهارم : کاربرد مدل و بررسی نتایج

۱-۴-۱- مقدمه	۵۳
۱-۴-۲- مدل یک- روش گالرکین استاندارد	۵۳
۱-۴-۳-۱- مدل نمونه	۵۴
۱-۴-۲- تحلیل مدل انتخابی با روش گالرکین استاندارد	۵۴
۱-۴-۳-۲- بستن ناگهانی شیر	۵۴
۱-۴-۴- بستن تدریجی شیر	۵۶
۱-۴-۵- تأثیر تعداد المانها در روش گالرکین استاندارد	۵۸

۴-۶-۶- تأثیر مقدار گام زمانی در روش گالرکین استاندارد	۵۹
۴-۷-۲- تأثیر پارامتر θ در روش گالرکین استاندارد	۶۲
۴-۸-۲- مقایسه روش گالرکین استاندارد با روش مشخصه ها	۶۴
۴-۳-۳- مدل دو- روش پتروف گالرکین	۶۶
۴-۱-۳- بستن ناگهانی شیر	۶۶
۴-۲-۳- بستن تدریجی شیر	۶۷
۴-۳-۳- مقایسه روش پتروف گالرکین با روش گالرکین استاندارد	۶۸
۴-۴-۳- تأثیر تعداد المانها در روش پتروف گالرکین	۶۹
۴-۵-۳- تأثیر مقدار گام زمانی در روش پتروف گالرکین	۷۰
۴-۶-۳- تأثیر پارامتر ϵ در روش پتروف گالرکین	۷۱
۴-۷-۳- مقایسه روش پتروف گالرکین با روش مشخصه ها	۷۳
۴-۸-۳- مقایسه روش پتروف گالرکین با روش اختلال	۷۳
۴-۹-۳- مقایسه روش پتروف گالرکین با روش تلفیقی مشخصه ها و اجزاء محدود	۷۴
۴-۴- مدل سه- لوله های سری	۷۵
۴-۱-۴- مدل نمونه	۷۵
۴-۲-۴- بستن ناگهانی شیر	۷۶
۴-۳-۴- بستن تدریجی شیر	۷۷
۴-۴-۴- مقایسه روش پتروف گالرکین با روش مشخصه ها در لوله های سری	۷۷
۴-۵- مدل چهار- شیر واقعی و مخزن پائین دست	۷۸
۴-۱-۵- مدل نمونه	۷۸
۴-۲-۵- هد فشار در شیر	۷۹
۴-۳-۵- مقایسه روش پتروف گالرکین با روش مشخصه ها در لوله های سری با مخزن و شیر واقعی در پائین دست	۷۹

فصل پنجم: نتیجه گیری و پیشنهادات

۱-۰- مقدمه	۸۱
۲-۰- نتیجه گیری	۸۱
۳-۰- پیشنهادات	۸۲



مراجع

۸۴

۸۶

چکیده انگلیسی

چکیده

امروزه روش اجزاء محدود برای تحلیل سیستم‌های مختلف از قبیل سازه، سیالات و... بطور گسترده‌ای بکار برده می‌شود. این پایان نامه به بررسی و ارزیابی این روش در تحلیل پدیده ضربه قوچ می‌پردازد. دو روش گالرکین استاندارد و پتروف گالرکین، برای مدل کردن این پدیده در یک سیستم ساده مخزن بالادست در ابتدای لوله و شیر در انتهای لوله، بکار برده شده‌اند. در روش گالرکین از توابع شکلی و وزنی خطی استفاده شده است. در روش پتروف گالرکین به توابع وزنی جملاتی اضافه می‌شود که نوعی ویسکوزیته مصنوعی به معادلات اعمال می‌کند. هنگامی که شیر تدریج‌آبسته می‌شود، روش گالرکین استاندارد به خوبی این پدیده را مدل می‌کند. اما هنگامی که شیر بطور ناگهانی بسته شود، جوابهای بدست آمده از این روش، بلافضله پس از بسته شدن شیر، حول جواب واقعی نوسان می‌کند. همچنین، برای رسیدن به مقدار نهایی خود چند گام زمانی را طی می‌کند. روش پتروف گالرکین، بخوبی هر دو حالت را مدل می‌کند. در روش گالرکین استاندارد افزایش تعداد المانها باعث می‌شود که نوسانات در مدت زمان کمتری رخ دهد و هد فشار زودتر به مقدار نهایی خود برسد، اما هرگز این نوسانات از بین نمی‌روند. در روش پتروف گالرکین افزایش تعداد المانها باعث بهبود جوابها خواهد شد. در هر دو روش فوق، با کاهش گام زمانی جوابها بهبود می‌یابند. همچنین نشان داده می‌شود که تأثیر افزایش تعداد المانها قابل توجه تراز تأثیر کاهش گام زمانی است. در ادامه، استفاده از روش پتروف گالرکین برای سیستم لوله‌های سری و همچنین شرایط مرزی مخزن پائین دست و شیر واقعی قبل از آن، بررسی می‌شود که نتایج مطلوبی بدست می‌آیند. در همه موارد، جوابهای بدست آمده با نتایج حاصل از روش مشخصه‌ها مطابقت دارند.

۱-۱- مقدمه

فصل اول مقدمه و کلیات

آب از دیرباز با زندگی بشر آمیخته بوده است، چنانچه حیات بدون آن میسر نبوده و بشر همواره در تلاش بوده تا از این ماده حیاتی در بهبود و توسعه زندگی روزمره خویش بهره گیرد و اولین تمدنها نیز در کنار منابع آب شکل گرفته است. در ابتدا، تلاش بشر به مهار و کنترل منابع آبی معطوف بود، ولی با گذشت زمان و توسعه تمدنها فکر انتقال آب به نقاط دوردست در ذهن بشر بوجود آمد و روز به روز گسترده تر شد. امروزه به دلیل افزایش جمعیت، توسعه شهرها، گسترش فعالیت‌های کشاورزی و صنعتی مسئله انتقال آب به عنوان یکی از مهمترین مسائل مورد توجه قرار گرفته است، به گونه‌ای که اکنون مهندسی آب در میان علوم از جایگاه ویژه‌ای برخوردار است.

انتقال آب در گذشته به روش‌های سنتی مثل ایجاد قنات و کانال‌های آبیاری صورت می‌گرفت، اما امروزه روش‌های مختلفی برای انتقال آب وجود دارد که در میان آنها مجاری تحت فشار به علت آنکه مقدار آب بیشتری را در زمان کوتاه‌تر منتقل می‌کنند، از اهمیت خاصی برخوردار هستند. طراحی و بهره برداری از این گونه سیستم‌ها همواره با مسائل خاص خود همراه است. یکی از مهمترین این مسائل تحلیل و بررسی

جريانهای ناماندگار می باشد. جريانهای ناماندگار در لوله ها به شکل های گوناگونی نمود می یابد. همانطور که در زیر اشاره شده است، ضربه قوچ^۱ یک پدیده در جريان ناماندگار است.

۱- ضربه قوچ

هر گاه مشخصات جريان نظير سرعت، دبى، فشار و ... نسبت به زمان تغيير کند به آن جريان ناماندگار گفته می شود. چنین جرياني میتواند هم در مجاري روياز و هم در مجاري بسته رخ دهد. ضربه قوچ پدیده ای است که در اغلب جريانهای ناماندگار رخ می دهد و آن هنگامی است که تغييرات سرعت و يا هر عاملی که موجب تغييرات سرعت جريان می شود، ناگهانی باشد. در مجاري بسته و تحت فشار تغييرات دبى يا سرعت باعث تغيير در اندازه حرکت جريان می شود و در نتيجه فشار سистем را تغيير می دهد که اين تغيير به صورت موج فشاری حرکت کرده و باعث عدم ثبات انتقال جريان می شود. اين موجهای فشاری با سرعت زياد در سистем انتقال انعکاس می یابد تا زمانی که موجهای فشاری مستهلک گشته و از بين بروند. به همین دليل به آن جريان ناماندگار ميرا^۲ گفته می شود. فشار ايجاد شده در اكثرا موضع می تواند خطراتی از قبيل لرزش، خلاء زايي، صدا، فرسايش و در نهايت خرابي سистем را به بار آورد. از اين لحاظ، شناخت اين پدیده و برخورد صحيح با آن بسيار اهميت دارد.

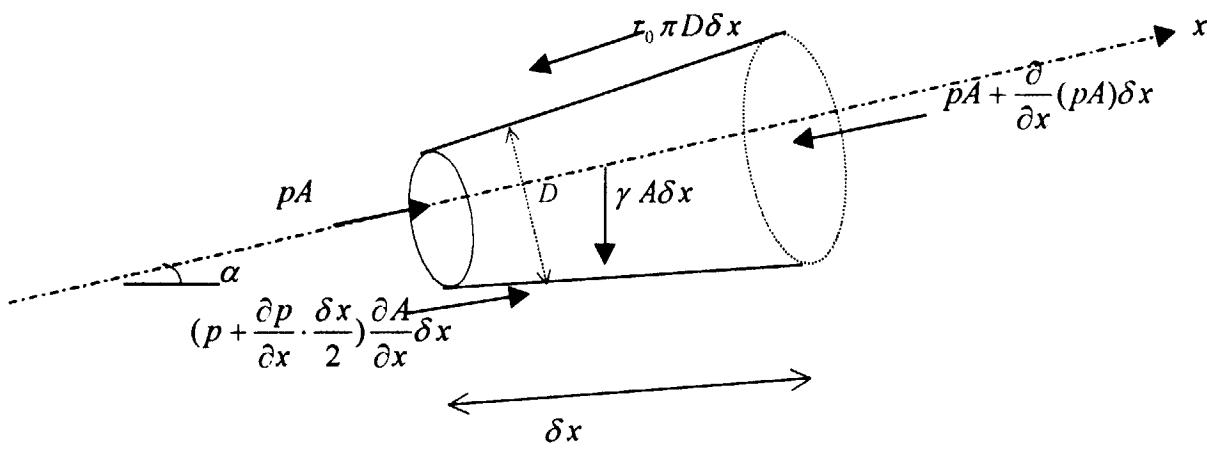
۲- معادله کلی ضربه قوچ

برای بدست آوردن معادله کلی ضربه قوچ، فرضيات زير انجام می گيرد:

- ۱- جريان يك بعدی و در جهت محور لوله است.
- ۲- توزيع سرعت در سطح مقطع جريان يکنواخت است.
- ۳- معادلات افت هد جريان ماندگار، برای جريان ناماندگار معتبر می باشد.
- ۴- فشار سیستم همواره از فشار بخار سیال بيشتر است.

يك المان از طول لوله را در نظر ميگيريم. مطابق شكل ۱-۱ نicroهای وارد بر اين المان در جهت \times

(محور لوله) عبارتند از:



شکل ۱-۱: نیروهای وارد بر یک المان لوله به طول δx

$$1 - \text{نیروی ناشی از تنش برشی} = \tau_0 \pi D \delta x$$

$$2 - \text{نیروی فشار روی سطح جانبی لوله} = (p + \frac{\partial p}{\partial x} \cdot \frac{\delta x}{2}) \frac{\partial A}{\partial x} \delta x$$

$$3 - \text{نیروی فشار در قسمت ورودی المان} = pA$$

$$4 - \text{نیروی فشار در قسمت خروجی المان} = pA + \frac{\partial(pA)}{\partial x} \delta x$$

$$5 - \text{نیروی وزن سیال داخل المان} = \gamma A \delta x (\sin \alpha)$$

که در آن τ_0 تنش برشی وارد بر جدار لوله، D قطر داخلی لوله، p فشار، A سطح مقطع لوله، x بعد مکان، γ بعد زمان و α وزن مخصوص سیال درون لوله است.

اگر این المان در حالت تعادل باشد، برآیند نیروهای وارد بر این المان برابر با تغییرات جرم داخل المان است.

$$pA - [pA + \frac{\partial}{\partial x}(pA)\delta x] + (p + \frac{\partial p}{\partial x} \cdot \frac{\delta x}{2}) \frac{\partial A}{\partial x} \delta x - \tau_0 \pi D \delta x - \gamma A \delta x (\sin \alpha) = \rho A \delta x \frac{dv}{dt}$$

(۱-۱)

پس از ساده کردن رابطه فوق خواهیم داشت:

$$-\frac{\partial P}{\partial x} A \delta x - \frac{\partial A}{\partial x} P \delta x + P \frac{\partial A}{\partial x} \delta x + \frac{\partial P}{\partial x} \cdot \frac{\partial A}{\partial x} \cdot \frac{(\delta x)^2}{2} - \tau_0 \pi D \delta x - \gamma A \delta x (\sin \alpha) = \rho A \delta x \frac{dv}{dt} \quad (2-1)$$

در رابطه (۲-۱) به علت آنکه $(\delta x)^2$ بسیار کوچک است، از جمله چهارم صرفنظر می شود. پس از ساده کردن δx از دو طرف رابطه (۲-۱)، خواهیم داشت:

$$-\frac{\partial P}{\partial x} A - \tau_0 \pi D - \rho g A (\sin \alpha) = \rho A \frac{dv}{dt} \quad (3-1)$$

که در آن ρ جرم مخصوص سیال است.

از طرف دیگر، طبق رابطه دارسی- ویساخ، تغییرات فشار در لوله طبق رابطه زیر بدست می آید:

$$\Delta p = \rho f \frac{L}{D} \cdot \frac{v^2}{2} \quad (4-1)$$

که در آن f ضریب اصطکاک لوله، v سرعت متوسط جریان و L طول لوله می باشند.

بر روی یک المان انتخاب شده از لوله، نیروی ناشی از تنفس ایجاد شده توسط تغییرات فشار باید با نیروی ناشی از تنفس برشی برابر باشند:

$$\Delta p \frac{\pi D^2}{4} = \tau_0 \pi D L \quad (5-1)$$

با جایگزینی رابطه (۴-۱) در رابطه (۵-۱) خواهیم داشت:

$$\tau_0 = \frac{\rho f v |v|}{8} \quad (6-1)$$

از طرف دیگر میدانیم که مشتق کامل نسبت به زمان طبق رابطه زیر بیان می شود:

$$\frac{d}{dt} = v \frac{\partial}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial t} \quad (7-1)$$

با قرار دادن روابط (۶-۱) و (۷-۱) در رابطه (۳-۱) رابطه نهایی بدست می آید:

$$\frac{1}{\rho} \cdot \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{f v |v|}{2D} + g \sin \alpha + v \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial t} = 0 \quad (8-1)$$

معادله فوق که به نام معادله اولر^۱ معروف است برای سیال غیر قابل تراکم و هم برای سیال تراکم پذیر استفاده می شود. معادله فوق در محاسبات مربوط به ضربه قوچ به کار می رود.