



دانشگاه زنجان  
دانشکده فنی و مهندسی  
گروه عمران - نقشه برداری

پایان نامه کارشناسی ارشد مهندسی عمران - نقشه برداری  
گرایش ژئودزی

# بررسی تغییرات زمانی لایه تروپوسفر با استفاده از اندازه گیری های ایستگاه های دائم GPS

نگارش:

فرشته طاهرخانی

استاد راهنمای اول:

دکتر محمدعلی شریفی

استاد راهنمای دوم:

دکتر جمال عسگری

استاد مشاور:

دکتر مجید عباسی

زمستان ۱۳۹۰

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

تقدیم بہ پدر و مادر عزیزم

## تشکر و قدرانی

خداوند مهربان و بلند مرتبه را سپاس که یاریم کرد در راه دانش، توشه‌ایی هر چند اندک بگیریم، اگر چه این دفتر، تحفه‌ایی ناقابل از دریای بی‌کران دانشی است که خداوند منان در نهاد انسان‌ها، این اشرف مخلوقات گذاشته است، اما این تحفه اندک حاصل چندین ماه تحقیق و جستجو و نگارش بود تا شاید ردی از دانسته‌هایم بر جای بگذارم.

در ابتدا از پدر و مادرم عزیزم که در تمامی این سال‌ها بستر مناسبی فراهم نمودند تا با خیالی آسوده به کسب علم و دانش پردازم، با تمام وجود قدرانی می‌کنم. این مسیر پر فراز و نشیب که هر چند گاهی اوقات پیمودن آن به دشواری انجام می‌گرفت حاصل لطف بی‌کران ایزد منان و عنایت ویژه انسان‌های شریفی است، که هر چه در انبان دانسته‌ها داشتند بر طبق اخلاص گذاشتند.

اگرچه بیان نام مبارک و شریف این بزرگواران نمی‌تواند ذره‌ای از زحمات و مرحمت آنان را جبران نماید، اما وظیفه خود می‌دانم که نام این استادان بی‌ریا و دلسوز زینت بخش ابتدای این پایان‌نامه باشد. استاد، جناب آقای دکتر مجید عباسی، قبل از آنکه از او بیاموزم و مشق بگیرم، با رفتار، اخلاق و گفتارش به من آموخت که در مسیر دانش صبور، مهربان، باگذشت و بخشنده باشم، اگر نبود تشویق و ترغیب این بزرگوار، شاید مسیر راه برایم به سختی می‌گذشت. لذا تشکر ویژه خود را نثار این استاد بزرگوار می‌نمایم. راهنمایی درست و بجا سالک را به مقصد می‌رساند و عالم را به علم. از اساتید راهنما جناب آقای دکتر محمدعلی شریفی و جناب آقای دکتر جمال عسگری تشکر خالصانه می‌نمایم که در این مسیر راهنمایم شدند، تا این پایان‌نامه به سرانجام برسد.

همچنین جا دارد از ازجناب آقای دکتر علیرضا امیری سیمکویی و جناب آقای دکتر یوسفعلی عابدینی به خاطر رهنمودهای مفیدشان تشکر نمایم.

یاران و همراهان دیگر در این وادی به من امیدواری دادند و مشوقم شدند. از عزیزان و بزرگواران، آقای مهندس بهزاد مظفری، برادر عزیزم مجید طاهرخانی، آقای دکتر علی محمد علی محمدی، خواهر عزیزم مرضیه طاهرخانی و آقایان مهندس رضا دوستی، سینا کیایی و مهدی غلام‌نیا و خانم‌ها مهندس ژاله پرسون و زیبا محمدخانی تشکر و قدرانی می‌نمایم.

در پایان امیدوارم که این پایان‌نامه مورد استفاده اساتید و دانشجویان گرامی قرار گیرد.

## چکیده

امواج الکترومغناطیس ارسالی از ماهواره‌های سیستم تعیین موقعیت جهانی *GNSS* در هنگام عبور از هواکره، تحت تأثیر آن قرار می‌گیرند. تقسیم‌بندی هواکره بر اساس پارامترهای متفاوتی صورت می‌پذیرد، که بر اساس امواج الکترومغناطیس عبوری از آن، به دو بخش هواکره خنثی و یون‌کره تقسیم می‌شود. اثر هواکره خنثی روی امواج ارسالی ماهواره‌ها تأخیر پایین‌کره نامیده می‌شود. علت این نام‌گذاری سهم عمده پایین‌کره در این تأخیر است.

در کاربردهایی مثل ژئودینامیک و بررسی تغییر شکل پوسته زمین توسط گیرنده‌های *GNSS*، نیاز به تعیین موقعیت دقیق عاری از هر گونه خطا، از جمله خطای پایین‌کره، توسط گیرنده‌های *GNSS* است. اثر پایین‌کره روی امواج الکترومغناطیس ارسالی از ماهواره‌های سیستم تعیین موقعیت جهانی *GNSS* یک پارامتر مهم محدود کننده دقت در تعیین موقعیت توسط این ماهواره‌ها محسوب می‌شود.

هدف این پایان‌نامه اطمینان از حذف اثر پایین‌کره روی مختصات ایستگاه‌های دائم *GNSS* است. برای این منظور وابستگی بین تأخیر زنیته پایین‌کره و مؤلفه‌ی ارتفاعی برخی از ایستگاه‌های دائم *GNSS* اروپا بررسی شده است. هر چند اثر تأخیر پایین‌کره مدل‌سازی شده و از روی مشاهدات *GNSS* حذف شده است، اما نتایج حاصل شده در این پایان‌نامه گویای این است که، هنوز هم اثر پایین‌کره روی مؤلفه‌ی ارتفاعی وجود دارد.

همچنین در این پایان‌نامه، سری‌های زمانی تأخیر پایین‌کره و درجه حرارت نقطه شب‌مورد آنالیز قرار گرفت، که از نتایج آن وجود پریود ۱ ساله و حدوداً ۲۰ روزه در مورد تأخیر پایین‌کره و پریود یک ساله در مورد درجه حرارت نقطه شب‌مورد است.

از دیگر نتایج این پایان‌نامه مشاهده وابستگی بسیار زیاد بین مشاهدات هواشناسی رادیوسوندها (درجه حرارت نقطه شب‌مورد) و تأخیر زنیته پایین‌کره است، که از این مسئله می‌توان در جهت اهداف هواشناسی استفاده نمود.

**واژه‌های کلیدی:** تأخیر پایین‌کره، مشاهدات دائم ایستگاه‌های *GNSS*، وابستگی، تابع هم‌بستگی متقابل، مشاهدات رادیوسوند

# فهرست مطالب

|     |                                            |
|-----|--------------------------------------------|
| سه  | فهرست شکل‌ها                               |
| شش  | فهرست جدول‌ها                              |
| هشت | مقدمه                                      |
| ۱   | ۱ پایین‌کره                                |
| ۱   | ۱.۱ هواکره                                 |
| ۱   | ۱.۱.۱ عوامل مؤثر در طبقه‌بندی هواکره       |
| ۲   | ۲.۱.۱ طبقه‌بندی هواکره                     |
| ۴   | ۲.۱ پایین‌کره و اثرات آن در انتشار امواج   |
| ۵   | ۳.۱ تعاریف                                 |
| ۵   | ۱.۳.۱ ضریب شکست                            |
| ۵   | ۲.۳.۱ بخار آب                              |
| ۱۱  | ۳.۳.۱ تأخیر انتشار و حالت انکسار           |
| ۱۶  | ۴.۱ تأخیر هیدرواستاتیک زینتی               |
| ۱۸  | ۵.۱ تأخیر مرطوب زینتی                      |
| ۱۸  | ۱.۵.۱ تأخیر مرطوب زینتی و بخار آب          |
| ۲۰  | ۶.۱ تأخیر پایین‌کره مایل                   |
| ۲۱  | ۱.۶.۱ تابع تصویر                           |
| ۲۵  | ۷.۱ عدم تقارن آزیموتی و پارامتر گرادیان    |
| ۲۹  | ۸.۱ مدل‌های پایین‌کره                      |
| ۳۲  | ۹.۱ ابزارهای تعیین تأخیر پایین‌کره         |
| ۳۳  | ۱.۹.۱ رادیوسوند                            |
| ۳۵  | ۲.۹.۱ رادیومتر                             |
| ۳۶  | ۳.۹.۱ سیستم ناوبری ماهواره‌ای جهانی (GNSS) |

|     |       |                                                                              |
|-----|-------|------------------------------------------------------------------------------|
| ۳۷  | ۲     | اثر پایین کره بر روی مشاهدات <i>GNSS</i>                                     |
| ۳۷  | ۱.۲   | سیستم ناوبری ماهواره‌ای جهانی ( <i>GNSS</i> )                                |
| ۳۸  | ۲.۲   | معادلات مشاهدات                                                              |
| ۳۹  | ۱.۲.۲ | معادلات مشاهدات شبه فاصله کد                                                 |
| ۴۱  | ۲.۲.۲ | معادلات مشاهدات فاز موج حامل                                                 |
| ۴۲  | ۳.۲   | مدل‌سازی اریبی باقی مانده تأخیر پایین کره                                    |
| ۴۶  | ۱.۳.۲ | اریبی باقی مانده تأخیر پایین کره نسبی                                        |
| ۴۸  | ۲.۳.۲ | اریبی باقی مانده تأخیر پایین کره مطلق                                        |
| ۵۲  | ۳     | مفاهیم پایه سری‌های اطلاعاتی                                                 |
| ۵۲  | ۱.۳   | سری اطلاعات                                                                  |
| ۵۳  | ۱.۱.۳ | ویژگی‌های آماری                                                              |
| ۵۵  | ۲.۳   | آنالیز طیفی                                                                  |
| ۵۶  | ۱.۲.۳ | آنالیز طیفی به روش فوریه                                                     |
| ۶۱  | ۲.۲.۳ | آنالیز طیفی کم‌ترین مربعات                                                   |
| ۶۳  | ۳.۳   | تئوری هم‌آمیخت و هم‌بستگی                                                    |
| ۶۴  | ۱.۳.۳ | هم‌بستگی                                                                     |
| ۶۶  | ۴     | پردازش اطلاعات                                                               |
| ۶۶  | ۱.۴   | منابع داده‌ها و نحوه دسترسی                                                  |
| ۶۶  | ۱.۱.۴ | اطلاعات پایین کره                                                            |
| ۷۷  | ۲.۱.۴ | سری‌های زمانی مختصات ایستگاه‌های <i>GNSS</i>                                 |
| ۸۰  | ۳.۱.۴ | اطلاعات مربوط به رادیوسوندها                                                 |
| ۸۵  | ۲.۴   | آنالیز اطلاعات                                                               |
| ۸۶  | ۱.۲.۴ | آنالیز سری‌های زمانی تأخیر پایین کره حاصل از <i>GNSS</i>                     |
| ۹۳  | ۲.۲.۴ | آنالیز طیفی درجه حرارت نقطه شبنم                                             |
|     | ۳.۲.۴ | آنالیز هم‌بستگی بین سری‌های زمانی نقطه شبنم، تأخیر پایین کره و مؤلفه ارتفاعی |
| ۹۸  |       | ایستگاه‌های <i>GNSS</i>                                                      |
| ۱۰۹ | ۵     | نتیجه‌گیری و پیشنهادات                                                       |
| ۱۰۹ | ۱.۵   | نتیجه‌گیری                                                                   |
| ۱۱۱ | ۲.۵   | پیشنهادات                                                                    |
| ۱۱۲ |       | مراجع                                                                        |

## فهرست شکل‌ها

|    |     |                                                                             |
|----|-----|-----------------------------------------------------------------------------|
| ۴  | ۱.۱ | طبقه‌بندی هواکره بر اساس پارامترهای مختلف [۱]                               |
| ۱۰ | ۲.۱ | تغییرات فشار جزئی هوای اشباع شده نسبت به دما [۱۰]                           |
| ۱۲ | ۳.۱ | خمیدگی موج در پایین کره                                                     |
| ۱۴ | ۴.۱ | سهم هر کدام از بخش‌های حالت انکسار مرطوب در برای فشار اشباع شده [۱۳]        |
| ۲۰ | ۵.۱ | رابطه بین اختلاف شعاع ( $ds$ )، اختلاف فاصله ( $dr$ ) و زاویه زنیته ( $z$ ) |
| ۲۶ | ۶.۱ | هواکره شیب‌دار [۳۷]                                                         |
| ۲۸ | ۷.۱ | تابع تصویر آزیموتی <i>Herring</i> و <i>Chen</i> [۳۶]                        |
| ۳۳ | ۸.۱ | رادیوسوند                                                                   |
| ۳۶ | ۹.۱ | دو نمونه بخارسنج رادیومتری [۴]                                              |
| ۳۹ | ۱.۲ | سیستم‌های <i>GPS</i> ، <i>GLONASS</i> و <i>Galileo</i> در یک نگاه [۳]       |
| ۴۳ | ۲.۲ | مشاهده تفاضلی یگانه [۳۷]                                                    |
| ۴۵ | ۳.۲ | تأثیر اریبی نوع یک روی خط مبنا [۳۷]                                         |
| ۴۵ | ۴.۲ | تأثیر اریبی نوع دو روی خط مبنا [۳۷]                                         |
| ۴۹ | ۵.۲ | زاویه زنیته گیرنده‌ها در نقاط $P_1$ و $P_2$ با ماهواره [۳۷]                 |
| ۵۵ | ۱.۳ | اجزا تشکیل دهنده یک سری اطلاعاتی [۳۱]                                       |
| ۶۵ | ۲.۳ | تصویر مربوط به هم‌بستگی متقابل دو سری زمانی $f(t)$ و $g(t)$                 |



|    |                                                                                       |      |
|----|---------------------------------------------------------------------------------------|------|
| ۶۷ | نقشه ایستگاه‌های دائم <i>GNSS</i> اروپا                                               | ۱.۴  |
| ۶۹ | بخش <i>Header</i> فایل‌ها با فرمت <i>SGNYYJJJS.TRO</i>                                | ۲.۴  |
| ۶۹ | بخش <i>Header</i> فایل‌ها با فرمت <i>SGNYYJJJS.TRP</i>                                | ۳.۴  |
| ۷۵ | دو نمونه از گراف‌های مربوط به فایل با فرمت <i>TRO</i> *                               | ۴.۴  |
| ۷۶ | دو نمونه از گراف‌های مربوط به فایل با فرمت <i>TRP</i> *                               | ۵.۴  |
| ۷۷ | سری زمانی اولیه (تصویر بالا) و سری زمانی پالایش شده (تصویر پایین)                     | ۶.۴  |
| ۷۸ | سری زمانی دارای گپ (تصویر بالا) و سری زمانی بدن گپ (تصویر پایین)                      | ۷.۴  |
| ۷۹ | دو نمونه از گراف‌های مربوط به سری زمانی باقی‌مانده ارتفاع                             | ۸.۴  |
| ۸۰ | تصویر مربوط به سری زمانی دارای اشتباه و گپ و سری زمانی پالایش شده و عاری از گپ        | ۹.۴  |
| ۸۲ | فرمت <i>FSL</i>                                                                       | ۱۰.۴ |
| ۸۳ | تصویر مربوط به سری زمانی اولیه و پالایش شده درجه حرارت نقطه شبنم                      | ۱۱.۴ |
| ۸۴ | موقعیت‌های ایستگاه‌های رادیوسوند و <i>GNSS</i>                                        | ۱۲.۴ |
| ۸۶ | آنالیز طیفی کم‌ترین مربعات مقادیر تأخیر پایین کره تا فرکانس ۵                         | ۱۳.۴ |
| ۸۷ | آنالیز طیفی کم‌ترین مربعات مقادیر تأخیر پایین کره مربوط به ۲۴ ایستگاه                 | ۱۴.۴ |
| ۸۹ | آنالیز طیفی کم‌ترین مربعات مقادیر تأخیر پایین کره                                     | ۱۵.۴ |
|    | دامنه گراف‌های آنالیز طیفی کم‌ترین مربعات مقادیر تأخیر زنبیتی مربوط به ۲۴ ایستگاه بعد | ۱۶.۴ |
| ۹۰ | از حذف فرکانس مربوط به مقدار بیشینه                                                   |      |
| ۹۳ | گراف‌های آنالیز سری‌های زمانی درجه حرارت نقطه شبنم مربوط به سه ایستگاه                | ۱۷.۴ |
| ۹۴ | گراف‌های آنالیز طیفی مربوط به درجه حرارت نقطه شبنم                                    | ۱۸.۴ |
|    | گراف‌های آنالیز سری‌های زمانی درجه حرارت نقطه شبنم مربوط به سه ایستگاه بعد از         | ۱۹.۴ |
| ۹۶ | حذف مؤلفه مربوط به فرکانس ۱                                                           |      |
|    | گراف‌های آنالیز طیفی درجه حرارت نقطه شبنم بعد از حذف مؤلفه مربوط به فرکانس            | ۲۰.۴ |
| ۹۷ | مربوط به دامنه بیشینه                                                                 |      |

- ۲۱.۴ تصویر مربوط به سطح زیر نمودار تابع همبستگی متقابل سری زمانی تأخیر پایین کره و مؤلفه ارتفاعی ایستگاه *BRUS* . . . . . ۱۰۰
- ۲۲.۴ هاتصویر مربوط به گراف‌های تابع همبستگی متقابل بین تأخیر زنیته پایین کره و مؤلفه‌ی ارتفاعی ایستگاه . . . . . ۱۰۱
- ۲۳.۴ نمونه‌ایی از گراف‌های تابع همبستگی متقابل بین درجه حرارت نقطه شبنم و تأخیر زنیته پایین کره . . . . . ۱۰۶

## فهرست جدول‌ها

|     |                                                                                |      |
|-----|--------------------------------------------------------------------------------|------|
| ۱۱  | ثابت رابطه (۱۱.۱) و (۱۲.۱)                                                     | ۱.۱  |
| ۲۴  | ضرایب تابع تصویر هیدرواستاتیک                                                  | ۲.۱  |
| ۲۵  | ضرایب تابع تصویر مرطوب                                                         | ۳.۱  |
| ۳۱  | جمله تصحیح $B$ برای مدل اصلاح شده سستاموئین                                    | ۴.۱  |
| ۳۲  | جمله تصحیح $\delta_R$ برای مدل اصلاح شده سستاموئین                             | ۵.۱  |
| ۳۸  | مشخصات سیستم‌های ناوبری $GPS$ ، $GLONASS$ و $Galileo$                          | ۱.۲  |
| ۴۷  | وابستگی تصحیح انکسار پایین کره به پارامترهای هواشناسی                          | ۲.۲  |
| ۷۱  | ویژگی‌های مربوط به مکان و حالت ایستگاه‌های ثابت $GNSS$ اروپا                   | ۱.۴  |
| ۷۲  | موقعیت ایستگاه‌های $GNSS$ فرانسه                                               | ۲.۴  |
| ۷۳  | نوع آنتن و گیرنده ایستگاه‌های $GNSS$ اروپا                                     | ۳.۴  |
| ۸۱  | کشورهایی که مشاهدات رادیوسوند آن‌ها دانه شده است و تعداد ایستگاه‌ها در هر کشور | ۴.۴  |
| ۸۵  | اسامی ایستگاه‌های رادیوسوند و $GNSS$ با ذکر فواصل آن‌ها                        | ۵.۴  |
| ۸۸  | نتایج آنالیز طیفی کم‌ترین مربعات بر روی سری‌های زمانی $ZTD$                    | ۶.۴  |
| ۹۲  | نتایج آنالیز طیفی کم‌ترین مربعات بر روی سری‌های زمانی $ZTD$                    | ۷.۴  |
| ۹۵  | نتایج آنالیز طیفی کم‌ترین مربعات بر روی سری‌های زمانی نقطه شب‌نم               | ۸.۴  |
| ۹۹  | ضرایب هم‌بستگی سری‌های زمانی مؤلفه ارتفاعی و $ZTD$                             | ۹.۴  |
| ۱۰۲ | نتایج محاسبه سطح زیر نمودار تابع هم‌بستگی متقابل اریب نرمالیزه                 | ۱۰.۴ |

- ۱۱.۴ ضرایب هم‌بستگی سری‌های زمانی  $ZTD$ ، مؤلفه ارتفاعی و درجه حرارت نقطه شبنم . . . ۱۰۳
- ۱۲.۴ نتایج تابع هم‌بستگی متقابل نااریب . . . . . ۱۰۷
- ۱۳.۴ نتایج تابع هم‌بستگی متقابل اریب نرمالیزه . . . . . ۱۰۸

## مقدمه

سیستم‌های  $GNSS$ <sup>۱</sup> از انتشار امواج رادیویی که با سرعت نور منتشر می‌شوند، برای اندازه‌گیری فاصله، به هدف تعیین موقعیت استفاده می‌کنند. وقتی این سیگنال‌ها از هواکره عبور می‌کنند تحت تأثیر سه حالت قرار می‌گیرند:

- دچار تأخیر می‌شوند،
- مسیر آن‌ها دچار خمش می‌شود،
- جذب می‌شوند.

در این پایان‌نامه تنها تأخیر انتشار در هواکره‌ی خنثی مورد نظر است، که شامل تأخیر غیر مستقیم ایجاد شده توسط خمش نیز می‌شود.

اثر هواکره‌ی خنثی (قسمت غیر یونیزه شده هواکره) روی امواج الکترومغناطیس، شکست پایین‌کره<sup>۲</sup> یا تأخیر پایین‌کره نامیده می‌شود. هر چند آرام‌کره و میان‌کره هم جزیی از هواکره خنثی می‌باشند ولی علت این نام‌گذاری سهم غالب پایین‌کره در این تأخیر است.

در کاربردهایی مثل ژئودینامیک نیاز به تعیین موقعیت دقیق توسط گیرنده‌های  $GNSS$  است. هدف این پایان‌نامه اطمینان از حذف اثر پایین‌کره روی مختصات ایستگاه‌های ثابت  $GNSS$  است. برای این منظور مقدار وابستگی بین تأخیر پایین‌کره، مشاهدات هواشناسی رادیوسندها و مختصات ایستگاه‌های دائم  $GNSS$  در اروپا توسط تابع هم‌بستگی متقابل و ضرایب هم‌بستگی بررسی می‌شود.

آشنایی با هواکره‌ی زمین و عوامل مؤثر در طبقه‌بندی آن در فصل اول بحث شده است. همچنین در این بخش راجع به پایین‌کره و انتشار امواج در آن بحث شده است.

فصل دوم شامل خلاصه‌ای از سیستم‌های  $GNSS$  و مقایسه انواع این سیستم‌ها با یکدیگر است. همچنین

<sup>۱</sup>Global Navigation Satellite System

<sup>۲</sup>Tropospheric Refraction

در این فصل معادلات مشاهدات *GNSS* و اثر خطاهای مختلف به خصوص پایین کره روی آن‌ها شرح داده شده است.

توضیحاتی در مورد سری‌های زمانی، آنالیز طیفی، هم‌آمیخت<sup>۱</sup> و هم‌بستگی در فصل سوم بیان شده است. فصل چهارم شامل توضیحاتی راجع به نحوه دسترسی به داده‌ها و شرح آماده سازی آن‌ها است. در این فصل نتایج آنالیز طیفی سری‌های زمانی (۱) تأخیر زنیتهی پایین کره و (۲) مشاهدات هواشناسی رادیوسوندها (درجه حرارت نقطه شبنم) آورده شده است. همچنین نتایج آنالیز هم‌بستگی بین سه سری زمانی تأخیر زنیتهی پایین کره، درجه حرارت نقطه شبنم و مؤلفه‌ی ارتفاعی ایستگاه‌های دائم *GNSS* گنجانده شده است. فصل پنجم شامل نتایج و پیشنهادات است.

---

<sup>۱</sup>Convolution

# فصل اول

## پایین کره

در این فصل مختصری راجع به هواکره<sup>۱</sup> و پایین کره بحث می‌شود. همچنین روش برآورد مقدار تأثیر پایین کره روی سیگنال‌های الکترومغناطیس، شرح داده خواهد شد.

### ۱.۱ هواکره

هواکره لایه‌ای از گازهایی است که زمین را در بر گرفته‌اند، این گازها به وسیله‌ی جاذبه زمین نگه‌داشته شده‌اند. از جمله این گازها می‌توان به نیتروژن (۷۸/۱٪)، اکسیژن (۲۰/۹٪)، مقدار کمی از آرگون (۰/۹٪)، دی‌اکسیدکربن (حدوداً ۰/۰۳۹٪) اما در واقعیت مقدار آن متغیر است) و بخار آب اشاره کرد. هواکره موجودات روی زمین را از طریق جذب اشعه فوایبش خورشید و کم کردن دما محافظت می‌کند. هواکره به سرعت با افزایش ارتفاع رقیق می‌شود، اما هیچ مرز دقیقی بین لایه‌های آن و همچنین با فضای خارج از آن وجود ندارد. ۷۵٪ از جرم هواکره تا ارتفاع ۱۱ کیلومتر از سطح زمین است [۵].

#### ۱.۱.۱ عوامل مؤثر در طبقه‌بندی هواکره

با ارتفاع گرفتن از سطح زمین، با طبقه‌های مختلفی از هواکره روبه‌رو می‌شویم، که در این طبقه‌بندی بعضی پارامترها اهمیت ویژه‌ای خواهند داشت. از جمله این پارامترها می‌توان به طبیعت مولکول‌ها و یونها در اثر میدان گرانش زمین، جذب تابش خورشیدی و دما اشاره نمود. حدود لایه‌های مختلف نه از نظر مکانی و نه

<sup>۱</sup>Atmosphere

از نظر زمانی بطور مطلق ثابت نیست و دلیل آن ثابت نبودن پارامترهای مؤثر در طبقه بندی لایه ها است. دمای لایه های بالایی وابسته به جذب خورشیدی است و در هنگام روز و شب مقدار آن متفاوت است. حالت الکتریکی طبقات هواکره و ترکیبات آن ها بر اثر فعالیت خورشید تغییر می کند. همچنین لازم است تغییرات محل جغرافیایی، مانند میدان مغناطیسی زمین را نیز در نظر گرفت.

### ۲.۱.۱ طبقه بندی هواکره

هواکره را می توان بر حسب دما، یونیزاسیون، میدان مغناطیسی و ویژگی های الکتریکی تقسیم بندی کرد. هواکره زمین بر حسب دما به لایه های زیر تقسیم می شود:

- **پایین کره<sup>۱</sup>**: پایین کره پایین ترین لایه هواکره است که خود از لایه های کوچک تری تشکیل شده است. وجه تمایز این لایه با دیگر لایه های هواکره، تجمع اکثر بخار آب هواکره در آن است. به همین دلیل بسیاری از پدیده های هواشناسی که با رطوبت ارتباط دارند و عاملی تعیین کننده در وضعیت هوا به شمار می آیند (از قبیل ابر، باران، برف، مه و رعد و برق) در این لایه رخ می دهند. منبع حرارتی لایه پایین کره انرژی تابشی سطح زمین است. از این رو در این لایه با افزایش ارتفاع دما کاهش می یابد. ضخامت پایین کره، از شرایط حرارتی متفاوتی که در عرض های جغرافیایی مختلف حاکم است تبعیت می کند. این ضخامت معمولاً از ۱۷ تا ۱۸ کیلومتر در استوا به ۱۰ تا ۱۱ کیلومتر در مناطق معتدل و ۷ تا ۸ کیلومتر در قطب ها تغییر می کند.
- **آرام کره<sup>۲</sup>**: لایه آرام کره بر روی لایه پایین کره قرار دارد و ضخامت متوسط آن حدود ۲۳ کیلومتر است. در ۳ کیلومتر اول آرام کره دمای هوا ثابت است، اما در قسمت های بالاتر دمای هوا با ارتفاع افزایش می یابد. در آرام کره به ندرت ابر تشکیل می شود و تنها در شرایط ویژه ای ممکن است ابرهای کوهستانی به نام ابرهای مرواریدی در ارتفاع ۲۱ تا ۲۹ کیلومتری از سطح زمین ظاهر شوند، که علت وجود آن ها حرکات موجی شکل هوا از سوی موانع می باشد. از دیگر ویژگی های مهم آرام کره وجود ازن در این لایه است که به خصوص در ارتفاع ۲۰ تا ۳۰ کیلومتری سطح زمین بر اثر واکنش های مختلف فتوشیمیایی به دست می آید. ازن حالت خاصی از اکسیژن است که وظیفه اصلی آن جذب اشعه مادون قرمز خورشید است. مقدار ازن در این لایه معمولاً روند فصلی دارد، حداکثر آن در بهار و حداقل آن در پاییز مشاهده

<sup>۱</sup>Troposphere

<sup>۲</sup>Stratosphere



می‌شود.

- **میان کره<sup>۱</sup>:** در بالای لایه گرم ازن لایه میان کره قرار دارد که دما در آن متناسب با افزایش ارتفاع، با آهنگ  $0.3$  سانتیگراد به ازای هر  $100$  متر کاهش می‌یابد، به طوری که دما در مرز فوقانی آن در ارتفاع  $80$  تا  $90$  کیلومتری به  $-80$  درجه سانتیگراد می‌رسد. نتیجه این دمای پایین انجماد بخار آب ناچیز موجود در این لایه است که باعث تشکیل ابرهای شب‌تاب می‌شود. این ابرها در تابستان و در عرض‌های بالا دیده می‌شوند. میان کره سردترین لایه هواکره است.

- **گرم کره<sup>۲</sup>:** گرم کره در بالای میان کره قرار دارد. در این لایه اشعه فرابنفش باعث یونیزاسیون می‌شود. اصطلاح گرم کره به علت دمای بالای این لایه است، که این میزان ممکن است به  $1227^\circ$  سانتیگراد ( $1239^\circ$  فارنهایت یا  $1500^\circ$  کلوین) برسد. گرم کره فاقد مرز فوقانی معین است. جلوه سرخی شفق یکی از پدیده‌های گرم کره پایینی است. قسمت پایینی گرم کره به طور عمده ترکیبی از ازت ( $N_2$ ) و اکسیژن ( $O_2$ ) به صورت مولکولی یا اتمی است در حالی که در کیلومترهای بالا اکسیژن ( $O_2$ ) به ازت ( $N_2$ ) غلبه می‌کند. دمای زیاد در این لایه به دلیل جذب اشعه ماوراء بنفش به وسیله اکسیژن اتمی است [۶].

- **برون کره<sup>۳</sup>:** برون کره دورترین لایه هواکره از سطح زمین است. شاید حد بالای این لایه به ارتفاع  $960$  تا  $1000$  کیلومتر برسد. به هر حال نمی‌توان برای آن حد معینی تعیین کرد. برون کره فضای انتقالی بین هواکره زمین و فضای بین سیاره‌ای محسوب می‌شود.

هواکره با توجه به ساختمان امواج الکترومغناطیس، به دو قسمت هواکره‌ی خنثی و یون کره تقسیم می‌شود.

### هواکره‌ی خنثی

هواکره‌ی خنثی شامل پایین کره، آرام کره و میان کره می‌شود، اما معمولاً آن را به پایین کره خلاصه می‌کنند و تأخیری را که در امواج الکترومغناطیس توسط هواکره‌ی خنثی به وجود می‌آید، تأخیر پایین کره می‌نامند. علت این نام‌گذاری سهم عمده پایین کره در ایجاد تأخیر در امواج الکترومغناطیس عبوری از هواکره است.

<sup>۱</sup>Mesosphere

<sup>۲</sup>Thermosphere

<sup>۳</sup>Exosphere

| ارتفاع [km] | دما       | یونیزاسیون | میدان مغناطیسی | انتشار   |
|-------------|-----------|------------|----------------|----------|
| ۱۰۰۰۰       | ترموسفر   | پرتونسفر   | مگنتوسفر       | یونسفر   |
| ۱۰۰۰        |           | یونسفر     |                |          |
| ۱۰۰         | مزوسفر    | نتروسفر    | دینامسفر       | تروپوسفر |
|             | استراتسفر |            |                |          |
| ۱۰          | تروپوسفر  |            |                |          |

شکل ۱.۱: طبقه بندی هواکره بر اساس پارامترهای مختلف [۱]

## یون کره

از بخش فوقانی میان کره تا ارتفاع تقریبی ۱۰۰۰ کیلومتری از زمین، بار الکتریکی شدیدی حاکم است که زائیده وجود یون ها و الکترون های آزاد است. در حقیقت پرتوهای پر انرژی خورشید که از فضای خارج هواکره به طبقات بالایی هواکره وارد می شوند، باعث گسستگی پیوند یا یونیزاسیون مولکول ها و اتم ها می شوند. بر اثر یونیزاسیون، الکترون آزاد می شود و باقی مانده اتم به صورت یون در می آید، به همین علت این لایه از هواکره را یون کره نامیده اند. شدت یونیزاسیون در تمام ارتفاعات یون کره یکسان نیست، بنابراین لایه های متفاوت با تراکم الکترون و یون متفاوت با ارتفاعات مجاور خود در یون کره وجود دارد، این لایه ها در ارتباطات رادیویی اهمیت بسیاری دارند که به ترتیب افزایش ارتفاع عبارت از  $D$ ،  $E$  و  $F$  هستند.

## ۲.۱ پایین کره و اثرات آن در انتشار امواج

هواکره ی خنثی یا به عبارت دیگر پایین کره برای فرکانس های تا ۳۰ گیگاهرتز غیرمتفرق کننده<sup>۱</sup> می باشد. محیط غیرمتفرق کننده محیطی است که سرعت امواج مستقل از فرکانس است. ضریب انکسار پایین کره تابعی از دما، فشار و فشار جزئی<sup>۲</sup> بخار آب می باشد. ضریب انکسار شامل دو مؤلفه خشک و مرطوب است. در حدود ۹۰٪ جزء تأخیر پایین کره به علت جزء خشک یا هیدرواستاتیک می باشد که به طور عمده تابعی از فشار است [۱]. جزء

<sup>۱</sup> Nondispersive

<sup>۲</sup> فشار اجزاء تشکیل دهنده هواکره زمین را فشار جزئی می نامند.

مرطوب تابعی از فشار بخار آب است و به علت تغییر پذیری بالای این مؤلفه، مدل سازی آن مشکل می باشد. خیلی از تکنیک ها مثل *GNSS* از انتشار امواج رادیویی برای اندازه گیری فاصله استفاده می کنند. وقتی سیگنال ها از هواکره عبور می کنند، دچار تأخیر می شوند، که در این بخش تأخیر انتشار در هواکره ی خنثی یا پایین کره بحث می شود.

### ۳.۱ تعاریف

قبل از شرح تأخیر پایین کره در این بخش، برخی تعاریف ارائه می شوند:

#### ۱.۳.۱ ضریب شکست

نسبت سرعت نور در خلأ ( $c$ ) به سرعت موج در محیطی دیگر ( $v$ ) را ضریب شکست آن محیط گویند و آن را با  $n$  نشان می دهند.

$$n = c/v \quad (1.1)$$

#### ۲.۳.۱ بخار آب

پایین کره متشکل از بخار آب و هوای خشک است. هوای خشک تغییرات قابل توجهی در عرض و ارتفاع ندارد، اما مقدار بخار آب از لحاظ مکانی و زمانی بسیار متغیر است. بیشترین مقدار بخار آب هواکره در لایه مرزی ۲ کیلومتر پایین پایین کره قرار دارد [۱].

آب در پایین کره به صورت گاز (ابر و مه)، مایع (باران) و یا جامد (برف، تگرگ و یخ) وجود دارد. این مؤلفه نه تنها به علت ریزش برف و باران بلکه به خاطر مقدار زیاد انرژی که در پروسه ی تبدیل حالت آن رخ می دهد، یک جزء بسیار مهم در هواشناسی محسوب می شود. در این بخش لازم است یک سری کمیت های وابسته به بخار آب شرح داده شود.

#### منابع رطوبت در هواکره

اقیانوس ها منبع اصلی بخار آب برای هواکره می باشند، همچنین تبخیر از روی رودخانه ها، دریاچه ها، خاک مرطوب، مناطق پوشیده از برف و یخ و نواحی پوشیده از گیاه نیز در مقدار بخار آب هواکره مؤثر است. بخار

آب می‌تواند در مواقعی که بارندگی وجود دارد به وسیله عمل تبخیر در هواکره پراکنده شده و به میزان رطوبت هوا بیافزاید. از طریق تصعید از سطوح یخی و برفی نیز به بخار آب هواکره اضافه می‌شود. هر گاه آب تبخیر می‌شود هوای اطراف خود را خنک می‌کند، زیرا برای تبخیر خود احتیاج به حرارت دارد که این حرارت لازم را باید از هوای محیط اطراف خود جذب کند.

### معیارهای سنجش مقدار بخار آب در هواکره

۱. درجه حرارت نقطه شبنم<sup>۱</sup>؛

۲. نسبت آمیختگی<sup>۲</sup>؛

۳. رطوبت ویژه<sup>۳</sup>؛

۴. رطوبت مطلق<sup>۴</sup>؛

۵. رطوبت نسبی<sup>۵</sup>.

### درجه حرارت نقطه شبنم

شبنم رطوبتی متراکم است که به صورت قطرات روی اشیاء و سطوح مختلف مشاهده می‌شود. درجه حرارت نقطه شبنم معیاری برای ارزیابی مقدار رطوبت هوا است و به درجه حرارتی گفته می‌شود، که اگر هوا تا آن درجه سرد شود رطوبت موجود در هوا مایع شده و به شکل شبنم ظاهر می‌شود. در واقع اگر دمای هوا به درجه‌ایی برسد که در فشار ثابت صد در صد از بخار آب اشباع گردد، چنین درجه‌ایی به درجه حرارت نقطه شبنم موسوم است، بنابراین درجه حرارت نقطه شبنم همان نقطه اشباع<sup>۶</sup> است.

هنگامی که درجه حرارت نقطه شبنم به زیر نقطه انجماد نزول کند آن را نقطه فریز<sup>۷</sup> می‌نامند. در این حالت

<sup>۱</sup>Dew point temperature

<sup>۲</sup>Mixing ratio

<sup>۳</sup>Specific humidity

<sup>۴</sup>Absolute humidity

<sup>۵</sup>Relative humidity

<sup>۶</sup>Saturation

<sup>۷</sup>Frost point