

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ



معرفی یک جبران کننده جدید برای کنترل دینامیکی ولتاژ (DVC)
و شبیه سازی و مقایسه آن با اصلاحگر دینامیکی ولتاژ (DVR)

استاد راهنما:

مهندس کاظمی

تهیه کننده:

علی اژدست

مهر ماه ۱۳۸۷



تاییدیه هیأت داوران

هیأت داوران پس از مطالعه پایان نامه و شرکت در جلسه دفاع از پایان نامه با عنوان
" معرفی یک جبران کننده جدید برای کنترل دینامیکی ولتاژ (DVC) و شبیه سازی و مقایسه آن
با اصلاحگر دینامیکی ولتاژ (DVR) "

توسط آقای **علی اژدست** کفایت تحقیق انجام شده را برای اخذ درجه کارشناسی ارشد در
رشته **برق** ، گرایش **قدرت** مورد تأیید قرار می دهد.

اسامی هیات داوران بشرح زیر می باشد:

- | | | | |
|------------------------------|-------------|----------|---------------------------|
| ۱ - مهندس احد کاظمی | مرتبه علمی: | دانشیار | دانشگاه: علم و صنعت ایران |
| ۲- دکتر حیدر علی شایانفر | مرتبه علمی: | استاد | دانشگاه: علم و صنعت ایران |
| ۳- دکتر علیرضا جلیلیان | مرتبه علمی: | استادیار | دانشگاه: علم و صنعت ایران |
| ۴- دکتر مسعود علی اکبر گلکار | مرتبه علمی: | دانشیار | دانشگاه: خواجه نصیر طوسی |

بسمه تعالی

اینجانب به شماره دانشجویی.....

دانشجوی رشته مقطع تحصیلی

بدین وسیله صحت و درستی نتایج موجود در این پایان نامه را تایید نموده و گواهی می نمایم که در این نتایج هیچ گونه دخل و تصرفی صورت نگرفته باشد. همچنین متعهد می گردم که کلیه نتایج عملی موجود در این پایان نامه حاصل کار اینجانب بوده و متعلق به هیچ یک از محققین قبلی نمی باشد. چنانچه خلاف موارد فوق حتی بصورت جزئی و در هر زمان مشخص گردد دانشگاه علم و صنعت ایران حق دارد که این پایان نامه را باطل نماید. در این صورت تعهد می نمایم که تبعات قانونی این مسئله و همچنین کلیه خسارات ناشی از آن به عهده اینجانب باشد.

نام و نام خانوادگی

امضاء و تاریخ

تقدیم به

پدر بزرگوارم

و مادر مهربانم

تقدیر و تشکر

لازم می دانم از زحمات و حمایت های بی دریغ استاد گرانقدرم جناب آقای مهندس کاظمی که با راهنمایی های بسیار ارزشمند خود، در انجام این پروژه بنده را یاری نموده اند، نهایت تشکر و قدردانی را بنمایم و از پروردگار بزرگ بهروزی ایشان را در همه مراحل زندگی خواستارم. همچنین از آقایان دکتر شایانفر، دکتر گلکار، دکتر جلیلیان اعضای محترم هیئت داورى که در جلسه دفاعیه اینجانب شرکت فرمودند صمیمانه تشکر می نمایم.

چکیده

در این پروژه مراحل اصلاحگر دینامیکی ولتاژ DVR و جبران‌کننده‌ی دینامیکی ولتاژ DVC سه فاز و روش‌های کنترلی آن‌ها برای مقابله با اغتشاشات کمبود و بیشبود ولتاژ در سیستم مورد نظر مورد مطالعه قرار می‌گیرد. روش کنترلی ارائه شده، روش کنترلی پیشرو است که سیگنال کنترل را از اختلاف بین ولتاژ مرجع و ولتاژ واقعی اندازه‌گیری شده شبکه می‌سازد. سیستم کنترل با توجه به سیگنال خطا، پارامترهای اینورتر را به گونه‌ای تغییر می‌دهد که ولتاژ مصرف‌کننده برابر ولتاژ مرجع شبکه شود. این روش مزایای زیادی دارد که مهمترین آنها، کنترل آسان و پاسخ سریع و کیفیت دینامیکی بالا می‌باشد.

استراتژی تزریق ولتاژ، استراتژی پیش از افت است، که در این حالت هم دامنه و هم زاویه فاز ولتاژ بار دقیقاً شبیه به مقادیر قبل از افت ولتاژ هستند. که این روش برای بارهایی که نسبت به جهش زاویه فاز حساس هستند مناسب است.

در مقایسه با ساختارهای اصلاحگر دینامیکی ولتاژ متداول، جبران‌کننده دینامیکی افت ولتاژ دارای مزایای تعداد کلید کاهش یافته و عدم وجود سیستم ذخیره انرژی است. نتایج شبیه‌سازی ارائه شده نشان می‌دهد که جبران‌کننده دینامیکی افت ولتاژ قادر به حفاظت از بارهای حساس در برابر تداخلات کوتاه مدت ولتاژ، کمبود و بیشبود ولتاژ بوده و می‌تواند یک جایگزین جالب برای منبع ولتاژ غیر قابل وقفه ولتاژ پایین باشد.

فهرست مطالب

فصل اول : مقدمه

- ۱-۱ معرفی موضوع پروژه..... ۱
- ۲-۱ اهداف پروژه..... ۲
- ۳-۱ ساختار گزارش..... ۳

فصل دوم : مروری بر اصلاحگر دینامیکی ولتاژ

- ۱-۲ مقدمه..... ۵
- ۲-۲ اهمیت و دلایل نیاز به کیفیت توان..... ۶
- ۳-۲ مشکل کیفیت قدرت..... ۸
- ۱-۳-۲ دلایل وجود افت ولتاژ..... ۸
- ۲-۳-۲ حساسیت تجهیزات صنعتی در مقابل افت‌های ولتاژ..... ۹
- ۴-۲ مروری بر روش‌های تعدیل کمبود ولتاژ..... ۱۰
- ۱-۴-۲ تغییرات در ساختار سیستم قدرت..... ۱۱
- ۲-۴-۲ افزایش مصونیت دستگاه..... ۱۲
- ۵-۲ ادوات تعدیل کمبود ولتاژ..... ۱۲
- ۶-۲ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ..... ۱۳
- ۷-۲ کاربرد اصلاحگر دینامیکی ولتاژ در نقاط مختلف جهان..... ۱۴
- ۱-۷-۲ کاربرد ولتاژ ضعیف..... ۱۴
- ۲-۷-۲ کاربرد ولتاژ متوسط (MV)..... ۱۴
- ۸-۲ مروری بر روش‌های کنترلی انجام شده..... ۱۵
- ۹-۲ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ بدون ترانسفورماتور..... ۱۷

فصل سوم : معرفی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ و جبران کننده دینامیکی ولتاژ و روش های کنترل آن ها

۱-۳	مقدمه	۱۸
۲-۳	اصول عملیاتی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ	۱۹
۳-۳	ساختار اصلاحگر دینامیکی ولتاژ	۲۰
۱-۳-۳	اینورتر منبع ولتاژ	۲۲
۲-۳-۳	ترانسفورماتورهای تزریق	۲۲
۳-۳-۳	فیلترهای غیر فعال	۲۲
۴-۳-۳	ذخیره انرژی و راه اندازی	۲۲
۱-۴-۳-۳	ذخیره سازی انرژی	۲۲
۲-۴-۳-۳	راه اندازی	۲۴
۴-۳	عملکرد حالت پایدار در طول کمبود ولتاژ	۲۵
۱-۴-۳	جبران پیش از افت	۲۵
۲-۴-۳	جبران هم فاز	۲۶
۳-۴-۳	جبران فاز پیشرفته	۲۷
۴-۴-۳	جبران فاز پیشرفته جلورونده	۲۷
۵-۳	معیارهای طراحی و ساخت و محاسبات توان نامی	۲۸
۱-۵-۳	معیارهای طراحی ساخت	۲۸
۲-۵-۳	محاسبات توان اسمی	۳۰
۶-۳	جبران کننده دینامیکی ولتاژ	۳۱
۷-۳	ساختارهایی با حداقل اجزا و اصول عملیاتی	۳۲
۱-۷-۳	سیستم تک فاز	۳۲
۸-۳	ساختارهایی با حداقل اجزا و حذف ترانسفورماتور سری	۳۴
۱-۸-۳	سیستم تک فاز	۳۵
۱-۱-۸-۳	ساختار الف	۳۵
۲-۱-۸-۳	ساختار ب	۳۶
۳-۱-۸-۳	ساختار ج	۳۷
۲-۸-۳	سیستم سه فاز	۳۸

فصل چهارم : الگوریتم های پیاده سازی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ و جبران کننده دینامیکی ولتاژ

۱-۴	مقدمه	۳۹
۲-۴	استراتژی های جبران افت	۴۰
۳-۴	روش های تزریق ولتاژ در اصلاحگر دینامیک ولتاژ	۴۱
۴-۴	محاسبه ذخیره انرژی مورد نیاز	۴۸
۵-۴	ساختار و کنترل اصلاحگر دینامیک ولتاژ	۵۰

۵۲	۱-۵-۴ تشخیص کمبود یا بیشبود ولتاژ.....
۵۲	۲-۵-۴ تولید ولتاژ بار مرجع.....
۵۲	۳-۵-۴ کنترل اصلاحگر دینامیکی ولتاژ.....
۵۳	۶-۴ حلقه قفل کننده فاز.....
۵۴	۱-۶-۴ ساختار حلقه قفل کننده فاز سه فاز.....
۵۴	۲-۶-۴ حلقه قفل کننده فاز خطی شده.....
۵۶	۷-۴ جبران کننده دینامیکی ولتاژ.....
۵۷	۸-۴ تناوب ساختارها.....
۵۹	۱-۸-۴ جبران کننده سه فاز.....
۵۹	۲-۸-۴ اصول اجرا.....
۶۰	۹-۴ استراتژی های کنترل.....
۶۰	۱-۹-۴ تشخیص اختلال و تولید مرجع.....
۶۱	۲-۹-۴ کنترل اینورتر.....
۶۲	۳-۹-۴ کنترل یکسوکننده ها.....
۶۳	۴-۹-۴ کنترل ترستور.....
۶۳	۱۰-۴ مشکلات طراحی.....
۶۴	۱-۱۰-۴ فیلتر LC.....
۶۵	۲-۱۰-۴ ترانسفورمر موازی.....
۶۵	۳-۱۰-۴ لینک DC.....

فصل پنجم : نتایج شبیه سازی

۶۷	۱-۵ مقدمه.....
۶۷	۲-۵ مشخصات سیستم مورد مطالعه.....
۶۹	۳-۵ نتایج شبیه سازی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ هنگام بروز کمبود ولتاژ.....
۶۹	۱-۳-۵ نتایج شبیه سازی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ هنگام بروز کمبود ولتاژ ۳۰ درصد.....
۶۹	۲-۳-۵ نتایج شبیه سازی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ هنگام بروز کمبود ولتاژ ۶۰ درصد.....
۷۰	۳-۳-۵ نتایج شبیه سازی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ هنگام بروز کمبود ولتاژ ۹۰ درصد.....
۷۰	۴-۵ نتایج شبیه سازی جبران کننده دینامیکی ولتاژ هنگام بروز کمبود ولتاژ.....
۷۰	۱-۴-۵ نتایج شبیه سازی جبران کننده دینامیکی ولتاژ هنگام بروز کمبود ولتاژ ۳۰ درصد.....
۷۲	۲-۴-۵ نتایج شبیه سازی جبران کننده دینامیکی ولتاژ هنگام بروز کمبود ولتاژ ۶۰ درصد.....
۷۲	۳-۴-۵ نتایج شبیه سازی جبران کننده دینامیکی ولتاژ هنگام بروز کمبود ولتاژ ۹۰ درصد.....
۷۳	۵-۵ نتایج شبیه سازی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ هنگام بروز بیشبود ولتاژ.....
۷۳	۱-۵-۵ نتایج شبیه سازی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ هنگام بروز بیشبود ولتاژ ۱۰ درصد.....
۷۳	۲-۵-۵ نتایج شبیه سازی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ هنگام بروز بیشبود ولتاژ ۳۰ درصد.....

۳-۵-۵	نتایج شبیه‌سازی اصلاح‌گر دینامیکی ولتاژ هنگام بروز بیش‌بود ولتاژ ۶۰ درصد	۷۵
۶-۵	نتایج شبیه‌سازی جبران‌کننده دینامیکی ولتاژ هنگام بروز بیش‌بود ولتاژ	۷۵
۱-۶-۵	نتایج شبیه‌سازی جبران‌کننده دینامیکی ولتاژ هنگام بروز بیش‌بود ولتاژ ۱۰ درصد	۷۵
۲-۶-۵	نتایج شبیه‌سازی جبران‌کننده دینامیکی ولتاژ هنگام بروز بیش‌بود ولتاژ ۳۰ درصد	۷۶
۳-۶-۵	نتایج شبیه‌سازی جبران‌کننده دینامیکی ولتاژ هنگام بروز بیش‌بود ولتاژ ۶۰ درصد	۷۷
۷-۵	مقایسه نتایج شبیه‌سازی با مقاله مرجع	۷۷

فصل ششم : نتیجه‌گیری و پیشنهادها

۱-۶	نتیجه‌گیری	۸۳
۲-۶	پیشنهادها	۸۴
	مراجع	۸۵

فهرست شکل‌ها

- شکل ۳-۱ اصل عملیاتی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ، (بالا) مدار معادل، (پایین) دیاگرام فازوری..... ۲۰
- شکل ۳-۲ طرح اصلاحگر دینامیکی ولتاژ..... ۲۱
- شکل ۳-۳ دیاگرام برداری روش جبران پیش از افت..... ۲۶
- شکل ۳-۴ دیاگرام برداری روش جبران هم‌فاز..... ۲۷
- شکل ۳-۵ دیاگرام برداری روش جبران فاز پیشرفته..... ۲۸
- شکل ۳-۶ ساختار سری اصلاحگر دینامیکی ولتاژ به عنوان منبع ولتاژ متغیر..... ۳۳
- شکل ۳-۷ جبران‌کننده ولتاژ سری: (بالا) با یکسوساز دیودی، (پایین) با یکسوساز نیم‌پل..... ۳۳
- شکل ۳-۸ جبران‌کننده ولتاژ تک‌فاز سری بدون ترانسفورماتور: یکسوساز دیودی، یکسوساز نیم‌پل..... ۳۴
- شکل ۳-۹ ساختار ۱ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تک‌فاز با استفاده از یکسوسازی دیودی نیم‌موج..... ۳۶
- شکل ۳-۱۰ ساختار ۲، جبران‌ساز تک‌فاز با حداقل اجزا با یکسوساز تمام‌موج..... ۳۶
- شکل ۳-۱۱ ساختار ۲، جبران‌سازی تک‌فاز با یکسوساز دیودی تمام‌موج..... ۳۷
- شکل ۳-۱۲ ساختار ۳، جبران‌سازی تک‌فاز با حداقل اجزا با یکسوساز نیم‌پل کنترل‌شده..... ۳۸
- شکل ۳-۱۳ جبران‌ساز دینامیکی ولتاژ سه‌فاز با حداقل اجزا..... ۳۸
- شکل ۴-۱ نمودار طرح وضعیت اصلاحگر دینامیکی ولتاژ..... ۴۲
- شکل ۴-۲ نمودار فازوری در روش جبران هم‌فاز..... ۴۲
- شکل ۴-۳ نمودار فازوری روش جبران پیش از افت..... ۴۳
- شکل ۴-۴ نمودار فازوری روش جبران فاز پیشرفته..... ۴۵
- شکل ۴-۵ نمودار فازوری روش جبران فاز پیشرفته جلورونده..... ۴۶
- شکل ۴-۶ مدار معادل کنترلر ولتاژ سری..... ۴۸
- شکل ۴-۷ ساختار اصلاحگر دینامیکی ولتاژ..... ۵۱
- شکل ۴-۸ استراتژی کنترل اصلاحگر دینامیکی ولتاژ..... ۵۳

- شکل ۴-۹ ساختار حلقه قفل کننده فاز سه فاز..... ۵۴
- شکل ۴-۱۰ مدل خطی حلقه قفل کننده فاز..... ۵۶
- شکل ۴-۱۱ جبران کننده سه فاز با اجزا کاهش یافته..... ۵۹
- شکل ۴-۱۲ الگوریتم تشخیص و تولید سیگنال مرجع اصلاحگر دینامیکی ولتاژ..... ۶۱
- شکل ۴-۱۳ استراتژی اینورتر برای معکوس کننده و ترستور..... ۶۲
- شکل ۴-۱۴ استراتژی کنترل یکسو کننده..... ۶۳
- شکل ۵-۱ ساختار اصلاحگر دینامیکی ولتاژ..... ۶۸
- شکل ۵-۲ جبران کننده سه فاز با اجزا کاهش یافته..... ۶۸
- شکل ۵-۳ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت کمبود ولتاژ ۳۰ درصد..... ۶۹
- شکل ۵-۴ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت کمبود ولتاژ ۶۰ درصد..... ۷۰
- شکل ۵-۵ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت کمبود ولتاژ ۹۰ درصد..... ۷۱
- شکل ۵-۶ جبران کننده دینامیکی ولتاژ تحت کمبود ولتاژ ۳۰ درصد..... ۷۱
- شکل ۵-۷ جبران کننده دینامیکی ولتاژ تحت کمبود ولتاژ ۶۰ درصد..... ۷۲
- شکل ۵-۸ جبران کننده دینامیکی ولتاژ تحت کمبود ولتاژ ۹۰ درصد..... ۷۳
- شکل ۵-۹ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت بیشبود ولتاژ ۱۰ درصد..... ۷۴
- شکل ۵-۱۰ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت بیشبود ولتاژ ۳۰ درصد..... ۷۴
- شکل ۵-۱۱ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت بیشبود ولتاژ ۶۰ درصد..... ۷۵
- شکل ۵-۱۲ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت بیشبود ولتاژ ۱۰ درصد..... ۷۶
- شکل ۵-۱۳ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت بیشبود ولتاژ ۳۰ درصد..... ۷۷
- شکل ۵-۱۴ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت بیشبود ولتاژ ۶۰ درصد..... ۷۸
- شکل ۵-۱۵ جبران کننده دینامیکی ولتاژ تحت کمبود ۳۷ درصد (مقاله مرجع [۲۱])..... ۷۸
- شکل ۵-۱۶ اصلاحگر دینامیکی ولتاژ تحت کمبود ۳۷ درصد..... ۷۹
- شکل ۵-۱۷ جبران کننده دینامیکی ولتاژ تحت کمبود ۳۷ درصد..... ۷۹

فهرست جداول

جدول ۵-۱ اجزای سیستم..... ۶۸

فصل اول

مقدمه

۱-۱ معرفی موضوع پروژه

انرژی الکتریکی از مهمترین جزهای جامعه مدرن صنعتی است، مصرف سرانه انرژی الکتریکی با اهمیت‌ترین میزان برای سنجش رفاه یک ملت است.

کیفیت توان همیشه برای مصرف‌کنندگان مهم بوده است. اما در سال‌های اخیر با افزایش یافتن کاربرد-های بارهای الکتریکی و کنترل‌کننده‌های حساس به کیفیت توان این موضوع مورد توجه دوباره قرار گرفته است. کیفیت توان شامل چندین جنبه می‌باشد: هارمونیک‌ها، اضافه ولتاژها، فلیکر و فروافتادگی و برجستگی ولتاژ و وقفه‌ها و

مشکلات کیفیت توان شامل محدوده وسیعی از اختلالات می‌باشد که باعث تلفات مالی تولیدات در روند-های بحرانی می‌شود. فروافتادگی ولتاژ مهم‌ترین منبع برای مشکلات مربوط به کیفیت توان است.

متأسفانه، ابزارهای الکتریکی نسبت به مشکلات و اختلالات بسیار حساس می‌باشند. و بنابراین بارهای صنعتی، نسبت به اختلالاتی چون وقفه کوتاه مدت، افت ولتاژ، افزایش ولتاژ، دچار مشکل گردیده و توانایی کارکرد درست را ندارند.

راه حل‌ها برای جبران فرو افتادگی ولتاژ را می‌توان به راه‌حل‌های مبتنی بر صنعت تولید و راه حل‌های مبتنی بر مصرف تقسیم کرد.

راه حل‌های مبتنی بر صنعت شامل جلوگیری از خطا و بهبود پاک‌سازی خطا است.

راه حل‌های مبتنی بر مصرف شامل شایسته‌سازی توان برای بارهای حساس است.

پیشرفت تکنولوژی الکترونیک قدرت نقش چشم‌گیری در ظهور و تکامل ادوات بهبود دهنده کیفیت توان به عهده داشته است.

اصلاحگر دینامیکی ولتاژ یکی از ادوات FACTS سیستم‌های توزیع است که با استفاده از وسایل الکترونیک قدرت ولتاژ سه‌فازی به صورت سری و سنکرون با ولتاژ فیدر توزیع تزریق می‌کند تا کمبود ولتاژ جبران شود.

۱-۲ اهداف پروژه

کمبود و بیشبود ولتاژ یکی از مهم‌ترین مشکلات کیفیت توان است، تجزیه و تحلیل فرو افتادگی ولتاژ یک پیامد اتفاقی پیچیده است. چنانچه درگیر با چند عامل اتفاقی گوناگون می‌باشد، مثل: نوع اتصال کوتاه، مکان وقوع اتصالی، امپدانس خطا و کارایی سیستم حفاظت.

هرروزه بر میزان استفاده از اصلاحگر دینامیکی ولتاژ افزوده می‌شود.

کاربرد اصلاحگر دینامیکی ولتاژ حفاظت از بارهای حساس در برابر اختلال‌های کوتاه مدت است که در کاربردهای توان متوسط و توان بالا، یک راه‌حل قابل رقابت و موثر نشان داده است.

برای کاربردهای توان پایین، برای رسیدن به کاهش هزینه بیشتر احتیاج به ساختار و تکنولوژی قابل رقابت‌تر است.

در این پروژه به بررسی ساختارهای جدید به منظور جبران کمبود ولتاژ برای کاربردهای توان پایین براساس حذف ترانسفورماتورهای سری و استفاده از ساختارهای تبدیل با کلیدهای کاهش یافته می پردازیم. همچنین طرح و عملکرد و ساختار پیشنهادی، که باعث کاهش هزینه و تلفات هدایتی نیز می گردد، بیان شده، همراه با آن مطالعات شبیه سازی نیز ارائه می گردد.

هدف از انجام این پروژه به دست آوردن منحنی های ولتاژ بار و شبکه بر اثر به وجود آمدن کمبود و بیشبود ولتاژ با حضور جبران کننده دینامیکی ولتاژ و اصلاحگر دینامیکی ولتاژ بوده تا منحنی های بدست آمده گواهی بر صحت عملکرد این ادوات جبران کننده باشد.

۳-۱ ساختار گزارش

در فصل دوم با مروری اجمالی بر کیفیت توان، اهمیت و دلایل نیاز به کیفیت توان بررسی شده، سپس به دلایل بوجود آمدن اساسی ترین مشکل کیفیت توان، یعنی کمبود ولتاژ، پرداخته می شود. روش های تعدیل کمبود ولتاژ، شامل: راه حل های مبتنی بر صنعت یا همان تغییر در ساختار سیستم قدرت و راه حل های مبتنی بر مصرف یا همان افزایش مصونیت دستگاهها مرور می شود. سپس به ادوات تعدیل کمبود ولتاژ پرداخته می شود و از بین آنها، اصلاحگر دینامیکی ولتاژ به عنوان یک راهکار مناسب بیان می شود. کاربرد- های اصلاحگر دینامیکی ولتاژ در نقاط مختلف جهان شامل کاربردهای ولتاژ ضعیف و ولتاژ متوسط را برشمرده شده و به مروری بر روش های کنترلی انجام شده پرداخته می شود. و در آخر اصلاحگر دینامیکی ولتاژ بدون ترانسفورماتور را معرفی می شود.

فصل سوم با اصول عملیاتی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ شروع شده و سپس ساختار آن شامل اجزای تشکیل دهنده و انواع مختلف اجزا توضیح داده می شود. عملکرد حالت پایدار در طول کمبود ولتاژ دنبال شده و

روش‌های جبران کمبود ولتاژ معرفی می‌شوند. سپس معیارهای طراحی و ساخت ارائه می‌شود که پارامترهای تعیین کننده برای طراحی محسوب می‌شوند و بحث طراحی با محاسبه توان در اصلاحگر پایان می‌پذیرد. در آخر جبران کننده دینامیکی ولتاژ همراه با ساختارهایی با حداقل اجزا برای سیستم تک‌فاز و سه‌فاز معرفی می‌شود و اصول عملکرد آن‌ها توضیح داده می‌شود.

فصل چهارم روش‌های جبران افت توضیح داده می‌شود و روش‌های تزریق ولتاژ بیان می‌شود. روش‌های جبران شامل: جبران هم‌فازی، جبران پیش از افت و جبران فاز پیشرفته شرح داده شده و به مزایا و معایب و کاربرد هر یک از روش‌ها اشاره می‌شود. کار محاسباتی را با محاسبه ذخیره انرژی مورد نیاز پیگیری می‌شود. ساختار اصلاحگر دینامیکی مورد نظر و کنترل آن شامل: تشخیص کمبود یا بیشبود ولتاژ، تولید سیگنال‌های مرجع و کنترل اصلاحگر دینامیکی ولتاژ توضیح داده می‌شود. توضیح مختصری راجع به حلقه قفل کننده فاز داده می‌شود. جبران کننده دینامیکی ولتاژ همراه با تناوب ساختارهای تک‌فاز و مزایا و معایب ساختارها بحث شده و ساختار سه‌فاز مورد نظر معرفی می‌گردد. اصول اجرایی و استراتژی‌های کنترل این ساختار سه‌فاز شرح داده می‌شود. در آخر در مشکلات طراحی اندازه صحیح المان‌های غیرفعال در مدار محاسبه می‌شود.

در فصل پنجم نتایج شبیه‌سازی اصلاحگر دینامیکی ولتاژ و جبران کننده دینامیکی ولتاژ برای غلبه بر کمبود و بیشبود ولتاژ ارائه می‌گردد. برای کمبود ولتاژ، حالت‌های آزمایش شده سه حالت می‌باشد که ولتاژ ۳۰ درصد و ۶۰ درصد و ۹۰ درصد کاهش یافته و برای بیشبود ولتاژ سه حالتی که ولتاژ ۱۰ درصد و ۳۰ درصد و ۶۰ درصد افزایش داشته آزمایش شده است. در آخر نتایج حاصله از این پروژه با نتایج حاصل از مقاله‌ی مرجع مقایسه می‌شود. شبیه‌سازی‌ها با استفاده از نرم‌افزار MATLAB انجام شده است.

در فصل ششم نتیجه‌گیری و پیشنهادها مورد بررسی قرار گرفته است.

فصل دوم

مروری بر اصلاح دینامیکی ولتاژ

۲-۱ مقدمه

مصرف سرانه انرژی الکتریکی با اهمیت ترین میزان برای سنجش رفاه یک ملت است. مقدار زیادی از این انرژی توسط الکترونیک قدرت برای استفاده در کاربردهای صنعتی، تجارتي، خانگی، فضایی و نظامی مصرف می‌شود. با پیشرفت تکنولوژی الکترونیک قدرت در طول دو دهه گذشته، کاربرد آن در تمام سطوح ولتاژ از فشار قوی در انتقال، تا ولتاژهای پایین در مصرف کننده های کوچک گسترش یافته است. در سیستم انتقال، اهمیت با کنترل توان اکتیو و راکتیو است. در حالیکه نیازمندیهای سیستم توزیع : ولتاژ ثابت، فرکانس ثابت و ارائه توان مورد نیاز است.

در سال‌های اخیر تمایل زیادی به استفاده از دستگاه‌های کنترل شونده رایانه‌ای و سیستم‌های اتوماسیون و توسعه مبحث تجدید ساختار در سیستم‌های توزیع با هدف تحویل سطوح مختلف کیفیت توان وجود داشته است تا با نیازهای مشتریان تطبیق داشته باشد.

کیفیت توان و قابلیت اطمینان برای عملکرد مناسب فرآیند صنعتی درگیر بارهای بحرانی و حساس بسیار اهمیت دارد و لازم است شناخت کافی از پدیده‌های آن داشته باشیم. کیفیت توان در مراجع مترادف با

قابلیت اطمینان تغذیه، کیفیت سرویس دهی به مشتریان، کیفیت ولتاژ، کیفیت جریان، کیفیت مصرف و ... تعریف شده است. با مقایسه تعاریف فوق می‌توان دریافت که کیفیت توان به نوعی بیانگر کیفیت ولتاژ و جریان می‌باشد [۱].

۲-۲ اهمیت و دلایل نیاز به کیفیت توان

دلیل توجه به کیفیت توان، مسایل اقتصادی است. اثرات اقتصادی فراوانی برای شرکت‌های برق، مصرف‌کننده‌ها و تولیدکننده‌های تجهیزات الکتریکی وجود دارد [۲].

- حساسیت زیاد بارها و تجهیزات جدید الکترونیکی و سیستم‌های کنترل‌شونده رایانه‌ای و اتوماسیون و امکانات ذخیره‌سازی تحت شبکه‌های رایانه‌ای
 - مشکل آفرینی تجهیزات جدید در سیستم‌های قدرت (مانند ایجاد اغتشاشات ولتاژ و جریان)
 - رقابت بین تولیدکنندگان انرژی الکتریکی
 - توقع مصرف‌کنندگان جهت در اختیار داشتن انرژی الکتریکی با کیفیت بالا که به تجهیزات آنها آسیب نرساند.
 - نیاز به داشتن یک استاندارد جهت سنجش عملکرد تولیدکنندگان و مصرف‌کنندگان.
 - کمبود ولتاژ در اثر خطاهای اتصال کوتاه، راه‌اندازی موتورهای بزرگ، انرژی‌دار کردن ترانسفورماتورها و تغییرات ناگهانی بار بوجود می‌آید و موجب قطع دستگاه و افت انرژی می‌شود.
- کمبود ولتاژ معمولاً توسط یک اتصال کوتاه در شبکه قدرت شروع می‌شود و تا برطرف کردن خطا ادامه دارد. براساس مطالعات گزارش شده اختلال‌های شبکه که ولتاژ بهره‌برداری را در حد ۱۰ تا ۳۰ درصد زیر