

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيْمِ



## دانشگاه شهید چمران اهواز

دانشکده مهندسی

۹۲۴۰۲۰۲۰۷

پایان نامه کارشناسی ارشد مهندسی برق

گرایش قدرت

عنوان :

بررسی پایداری و لتاژ شبکه قدرت با حضور نیروگاه های بادی (ژنراتور های القایی دو سو تغذیه).

استاد راهنما:

دکتر محسن صنیعی

استاد مشاور:

دکتر رضا کیانی نژاد

نگارنده :

سبحان سپهوند

شهریور ماه سال ۱۳۹۲

سپاسگزاری:

از همسرم بخاطر حمایت بی‌درباره‌شان از من

۶

از اساتید گرامیم جناب آقای دکتر محسن صنیعی و جناب آقای دکتر رضا کیانی نژاد بخاطر راهنمایی‌های بسیار راه‌گشایشان،

سپاسگزارم

چرا که بدون راهنمایی‌های ایشان انجام این پایان نامه بسیار مشکل می‌نمود.

# فهرست مطالب

## فصل اول

### مقدمه و پیشینه موضوع

|   |                      |
|---|----------------------|
| ۱ | مقدمه                |
| ۴ | پیشینه موضوع         |
| ۷ | شرح اجرای پایان نامه |
| ۷ | ساختار پایان نامه    |

## فصل دوم

### آشنایی با نیروگاههای بادی و ژنراتورهای القایی دو سو تغذیه

|    |  |
|----|--|
| ۸  | باد  |
| ۸  | توربین بادی و استخراج انرژی باد                      |
| ۱۰ | تولید برق  |
| ۱۱ | نیروگاه بادی با ژنراتور القایی دو سو تغذیه           |
| ۱۴ | شبیه سازی نیروگاه بادی با ژنراتور القایی دو سو تغذیه |
| ۱۴ | توربین بادی  |
| ۱۶ | ژنراتور القایی                                       |
| ۲۱ | سیستم کنترل $C_{rotor}$                              |
| ۲۱ | کنترل توان اکتیو                                     |
| ۲۴ | کنترل ولتاژ و توان راکتیو                            |

|    |                          |
|----|--------------------------|
| ۲۶ | سیستم کنترل $C_{grid}$   |
| ۲۷ | مدل لینک DC              |
| ۲۸ | سیستم کنترل زاویه پره ها |
| ۲۹ | مدل ژنراتور سنکرون       |

## فصل سوم

### آنالیز پایداری و لتاژ

|    |                                       |
|----|---------------------------------------|
| ۳۴ | پایداری و لتاژ                        |
| ۳۵ | مفاهیم اساسی مربوط به پایداری و لتاژ  |
| ۳۵ | مشخصه سیستم انتقال                    |
| ۳۹ | مشخصه های ژنراتور                     |
| ۴۱ | مشخصه های بار                         |
| ۴۲ | مشخصه های وسایل جبرانساز راکتیو       |
| ۴۵ | فروپاشی و لتاژ                        |
| ۴۵ | طرح نوعی از فروپاشی و لتاژ            |
| ۴۷ | مشخص سازی کلی بر اساس رویدادهای واقعی |
| ۴۸ | دسته بندی پایداری و لتاژ              |
| ۴۹ | تحلیل پایداری و لتاژ                  |
| ۵۰ | ملاحظات مدلسازی                       |
| ۵۲ | تحلیل دینامیکی                        |
| ۵۴ | تحلیل استاتیکی                        |
| ۵۶ | شیوه تحلیل پخش بار تداومی             |
| ۶۰ | راه های پیشگیری از فروپاشی و لتاژ     |

معیارهای بهره برداری سیستم برای بهبود پایداری ولتاژ ..... ۶۲

## فصل چهارم

### نتایج شبیه سازی

۶۵ ..... معرفی شبکه آزمون

۶۸ ..... مدل های بار

۷۰ ..... شبیه سازی

۷۱ ..... روش اجرای کار

۷۱ ..... پایداری دینامیکی

۷۱ ..... نتایج شبیه سازی

۷۸ ..... پایداری استاتیکی

۷۹ ..... نتایج شبیه سازی

۸۰ ..... بررسی اثر جبران ساز

۸۰ ..... خازن سری و شنت

## فصل پنجم

### نتیجه گیری و پیشنهادات

۸۵ ..... پیشنهادات

۸۸ ..... مراجع

## چکیده

|  |                  |   |
|--|------------------|---|
| نام خانوادگی : سپهوند  | نام: سبحان       | شماره دانشجویی: ۸۰۲۱۳۹۸   |
| عنوان پایان نامه : بررسی پایداری و لتاژ شبکه قدرت با حضور نیروگاه های بادی (ژنراتور های القایی دو سوتغذیه) |                  |   |
| استاد/ اساتید راهنمای: دکتر محسن صنیعی   |                  |   |
| استاد/ اساتید مشاور: دکتر رضا کیانی نژاد   |                  |   |
| درجه تحصیلی: کارشناسی ارشد   | رشته: مهندسی برق | گرایش: قدرت   |
| دانشگاه: شهید چمران اهواز  | دانشکده: مهندسی  | گروه: برق   |
| تاریخ فارغ التحصیلی : ۱۳۹۲/۷/۱۵  | تعداد صفحه: ۱۱۰  | تغییرات انرژی باد قابل پیش بینی نیست و وقتی که به سیستم و لتاژ شبکه متصل می شود بر رفتار دینامیکی شبکه تاثیر می گذارد. از این رو باید به راهکارهایی اندیشید تا استفاده از انرژی باد را تحت کنترل در آورد. این پروژه به بررسی تاثیر حضور ژنراتورهای القایی دو سوتغذیه بر پایداری و لتاژ در یک سیستم قدرت می پردازد. ژنراتور القایی مورد بررسی در این پایان نامه که از نوع DFIG می باشد به علت مزایای فراوان آن در مقایسه با انواع دیگر ژنراتور القایی امروزه در تمامی نقاط جهان به صورت وسیعی مورد استفاده قرار می گیرد. DFIG ها قطعات الکترونیک قدرت حساسی دارند که نسبت به و لتاژ و جریان بالا حساسند. توسعه کنترل باعث استفاده کامل از قابلیت توان راکتیو ماشین و مبدل الکترونیک قدرت می شود. با اتصال مستقیم استاتور ژنراتور های القایی دو سوتغذیه(DFIG) به شبکه و محافظت از مبدل قدرت و لینک dc می توانند در طول خط به شبکه متصل بمانند و این به پایداری دینامیکی شبکه کمک خواهد کرد. افزون بر این اینرسی این ژنراتورها در مقایسه با ژنراتور های سنکرون کمتر می باشد و می توان این کم شدن اینرسی را بر روی پایداری و لتاژ بررسی کرد. در این پروژه دینامیک سیستم، عملکرد و پایداری و لتاژی با در نظر گرفتن حضور ژنراتور های القایی دو سوتغذیه مورد ارزیابی قرار می گیرد. به این صورت از یک مدل شبکه برای شبیه سازی استفاده خواهد شد. در اینجا از مدل تست استاندارد IEEE ۱۴ باسه tools psat در نرم افزار matlab استفاده خواهد شد و بررسی فاکتور های و لتاژی بدون حضور ژنراتورهای القایی و همچنین با حضور ژنراتورها با درصدهای نفوذ مختلف مورد بررسی قرار می گیرد. |

# فصل اول

## مقدمه و پیشینه موضوع

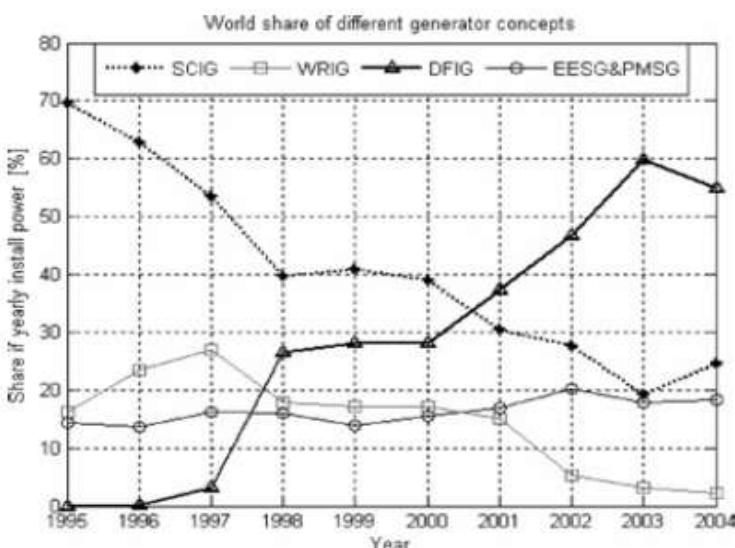
### ۱-۱ مقدمه

تغییرات قیمت جهانی سوخت، تهی شدن ذخایر سوخت فسیلی و نگرانی از تغییرات اقلیمی باعث شده که توجه به منابع تجدیدپذیر انرژی برای جبران کردن افزایش نیاز انرژی جهانی، افزایش یابد. در میان منابع تجدیدپذیر انرژی باد و آب، امکان پذیرترین موارد برای تولید نیرو به صورت کاربردی می‌باشند. با توجه به ذخایر آبی موجود در جهان و استفاده حد اکثر از این منابع برای تولید توان، جابجایی رو به افزایشی به سمت تولید توان بادی برای جبران کردن نیاز به یک منبع تجدید پذیر پاک اتفاق افتاده است. افزایش استفاده از انرژی باد در نقاط مختلف جهان، باعث شده که این پدیده به یکی از مهم‌ترین منابع تولید انرژی تبدیل شود.

در سال ۱۸۹۱ میلادی، دانپول لاکور اولین کسی بود که توانست برای تولید الکتریسیته توربین بادی بسازد. اولین مزارع بادی شامل توربین‌های بادی ۵۰ مگاوات بود و بعد از چند سال، در اواخر سال ۱۹۸۰ میلادی توربین‌های بادی ۲۰۰ مگاوات مورد استفاده قرار گرفت. از سال ۱۹۹۰ میلادی به بعد به علت بهره‌گیری از منابع تکنولوژی‌های مدرن، انرژی بادی رشد سریعی داشته است. به هر حال این رشد در همه جهان یکسان نبوده است. در پایان سال ۱۹۹۹ میلادی در حدود ۶۹ درصد ظرفیت انرژی جهان، در اروپا حدود ۱۹ درصد در آمریکای شمالی و ۱۰ درصد در آسیا و اقیانوسیه استفاده شده است. سال ۲۰۰۸ یک رکورد تولید بادی در آمریکا با افزایش ۸۳۶۰ مگاوات بود. در ایران نیز مطالعات و محاسبات انجام شده در زمینه تخمین پتانسیل انرژی باد نشان می‌دهد که تنها در ۲۶ منطقه از کشور (شامل بیش از ۴۵ سایت مناسب) میزان ظرفیت اسمی سایت‌ها، با در نظر گرفتن یک راندمان کلی ۳۳٪، در حدود ۶۵۰۰ مگاوات می‌باشد. و این در

شرایطی است که ظرفیت اسمی کل نیروگاههای برق کشور در حال حاضر حدود ۵۰۰۰۰ مگاوات می‌باشد که با کمی دقت رقم ۶۵۰۰ مگاوات رقم قابل توجهی است. [۲]

در میان انواع مختلف نیروگاههای بادی، نیروگاه بادی با ژنراتور القایی دو سو تغذیه به سبب مزایای فراوان آن به ویژه راندمان بالا و قابلیت بهره برداری در محدوده‌ی وسیعی از سرعت و در دو مد زیر سنکرون و فوق سنکرون به واسطه‌ی وجود مبدل های الکترونیک قدرت در آن، کاربرد فراوانی یافته است. به گونه‌ای که از آغاز تولید آن تا کنون مرتبًا سهم حضور آن در بازار برق بادی در حال افزایش است. و شرکت های بزرگی مثل وستاس، گامسما، جی ای وايند، ری پاور و نوردکس سهم عمدۀ‌ای از تولیدات خود را به این محصول اختصاص داده اند. شکل ۱-۱ سهم حضور نیروگاههای بادی در بازار با چهار نوع ژنراتور القایی قفس سنجابی، ژنراتور القایی روتور سیم پیچی شده، ژنراتور القایی دو سو تغذیه و مجموع ژنراتورهای سنکرون با تحریک DC و مغناطیس دائم را نشان می‌دهد. [۱]



شکل ۱-۱: سهم حضور نیروگاه بادی در بازار با چهار نوع ژنراتور مختلف [۱]

همان‌گونه که از شکل ۱-۱ نیز مشخص است نرخ رشد ژنراتور القایی دو سو تغذیه در قالب نیروگاه بادی به سبب مزایای فراوان آن نسبت به انواع دیگر ژنراتورها بیشتر است.

در یک مزرعه‌ی بادی توربین‌ها در کل مزرعه پراکنده اند اما خروجی کل مزرعه از طریق یک باس به سیستم قدرت متصل می‌شود. افزایش هر مزرعه‌ی بادی ژنراتورهای القایی زیادی را به سیستم قدرت اضافه می‌کند. با افزایش روز افزون ژنراتورهای القایی دو سو تغذیه در قالب نیروگاه‌ها و مزارع بادی و اتصال آنها به سیتم‌های قدرت، به دلیل تفاوت در دینامیک ژنراتورهای سنکرون و القایی، سیستم‌های قدرت که اکنون توسط ژنراتورهای سنکرون احاطه شده‌اند، تغییراتی را در مشخصات دینامیکی خود تجربه می‌کنند. نیروگاه‌های بادی به خطوط ولتاژ بالا متصل شده و بنابراین مستقیماً روی رفتار دینامیکی و پایداری گذاری سیستم قدرت تاثیر گذاشته و در کنترل پارامترهای سیستم قدرت سهیم خواهند شد. این تاثیر گذاری به حدی است که کشورهایی که انرژی باد در آنها نفوذ زیادی یافته است، الزاماتی را برای نیروگاه‌های بادی در مسایل مربوط به شبکه در نظر گرفته اند که برای مثال می‌توان به قابلیت عملکرد ژنراتور در طول خط و تاثیر آن بر بقیه سیستم قدرت اشاره کرد. در یک ژنراتور القایی دو سو تغذیه در هر لحظه ولتاژ تغذیه روتور به گونه‌ای توسط سیستم کنترل انتخاب می‌شود که اولاً ماکزیمم توان اکتیو را در خروجی به ازای یک سرعت باد مشخص داشته باشیم و ثانیاً کنترل ولتاژ و یا توان راکتیو نیروگاه نیز به درستی انجام شود. [۳]

با وجود سیستم کنترلی که در ژنراتورهای جدید وجود دارد باز هم این ژنراتورها مصرف کننده توان راکتیو هستند و در طول خط این اثر آن‌ها تقویت خواهد شد، از طرفی یکی از مهم‌ترین عواملی که بر پایداری ولتاژ یک سیستم قدرت تاثیر می‌گذارد، کمبود توان راکتیو در شبکه است، که در فصل معرفی پایداری ولتاژ به صورت کامل شرح داده می‌شود. پس باید انتظار تضعیف پایداری ولتاژ را در حضور این ژنراتورها داشت. از طرفی مزارع بادی معمولاً از مرکز بار دور هستند و این باعث انتقال توان به فواصل دوردست و احتمالاً عبور توان از خطوط متراکم می‌شود. که ممکن است پخش بار سیستم را به صورت جدی تغییر دهد و روی پایداری ولتاژ سیستم تاثیر گذار باشد. با توجه به نفوذ رو به رشد ژنراتورهای القایی در شبکه، بررسی تاثیر افزایش نفوذ توربین‌های بادی با ژنراتورهای القایی دو سو تغذیه روی پایداری ولتاژ سیستم‌های قدرت، بسیار ضروری می‌نماید.

## ۲-۱ پیشینه موضوع

مطالعه و تحقیق در رابطه با تاثیر تولید بادی بر روی پایداری ولتاژ قدمت چندانی ندارد و به سال های اخیر مربوط می شود. و در اکثر آنها با شبیه سازی شبکه نمونه در حضور ژنراتورهای القایی به بررسی ویژگی های دینامیکی و استاتیکی شبکه پرداخته شده است. در زیر به چند نمونه از این بررسی ها اشاره شده:

آقای A.H.M.A. Rahim [۴] در سال ۲۰۱۰ با اشاره به این مطلب که ناپایداری ولتاژ اصلی ترین نگرانی ناشی از گسترش نفوذ انرژی بادی به شبکه قدرت می باشد، به شبیه سازی یک سیستم نمونه پرداخته و برای بررسی شبکه از تحلیل پایداری دینامیکی استفاده کرده است به این نتیجه رسیده است عملکرد سیستم در حضور نیروگاههای بادی تضعیف می شود و برای جبران آن استفاده از جبران کننده های استاتیکی و توان راکتیو را پیشنهاد داده است.

آقای S. Abdelkader [۵] در سال ۲۰۰۹ با شیوه ای جدید سعی در بررسی پایداری ولتاژ سیستم قدرت در حضور نیروگاههای بادی دارد. او برای این کار از نرم افزار Digsilent و مدل ۳۰ شینه IEEE استفاده کرده وaz شیوه ای به اسم ارزیابی گرافیکی برای بررسی پایداری استفاده کرده است و به این نتیجه رسیده تولید بادی باعث ضعف ولتاژی سیستم می شود و پیشنهاد داده که کترول توان راکتیو باعث بهبود پایداری ولتاژ خواهد شد.

آقای Ce Zheng [۶] در سال ۲۰۱۰ با توجه به افزایش روز به روز از انرژی بادی مطالعه تاثیر این افزایش را بر پایداری ولتاژ سیستم امری ضروری می داند، به همین علت نیاز به یک شاخص دقیق برای پایداری ولتاژ را ضروری می داند. به همین دلیل یک شاخص را معرفی می کند. برای این کار با استفاده از مدل تک خط یک خط انتقال و توان اکتیو و راکتیو مبادله شده بین باس مبدا و مقصد یک شاخص بر حسب توان اکتیو و راکتیو دریافتی ولتاژ شین و امپدانس خط انتقال تعریف می کند که اگر مقدار این شاخص کمتر از یک شد نشان دهنده ناپایداری ولتاژ است و با شبیه سازی یک شبکه نمونه و ایجاد یک خطا این شاخص را برای زمان های مختلف بدست

آورده است. در نهایت به این نتیجه رسیده که ژنراتورهای سرعت ثابت تحت شرایط خطا ولتاژ راکتیو مصرف کرده و برای جلوگیری از فروپاشی ولتاژ باید یک جبران کننده توان راکتیو داشته باشند اما برای ژنراتورهای سرعت متغیر به جبران کمتری نیاز است.

آقای P. N. Boonchiam [۷] در سال ۲۰۰۹ به بررسی پایداری ولتاژ در حضور نیروگاههای بادی پرداخته برای این کار از دو مدل ژنراتور بادی، ژنراتور القایی دو سو تغذیه (DFIG) و ژنراتورهای القایی قفس سنجابی (SCIG) استفاده کرده و برای شبیه سازی از مدل ۱۴ شینه IEEE استفاده کرده و با بررسی استاتیکی پایداری ولتاژ به وسیله منحنی V-P در نهایت به این نتیجه رسیده که پایداری ولتاژ کاهش می‌یابد و برای جبران آن باید از SVC یا STATCOM استفاده شود.

آقای Gabriele Michalke [۸] در سال ۲۰۰۸ با توجه به استفاده بیشتر از ژنراتورهای سرعت متغیر به مسائل کنترل و مدل سازی این ژنراتورها و همچنین تاثیر آنها بر پایداری ولتاژ سیستم قدرت پرداخته است. برای این کار از نرم افزار Digsilent Power Factory استفاده کرده است. و به این نتیجه رسیده که برای قابلیت رد کردن خطا در DFIG تجهیزات کنترلی و حفاظتی خاص مورد نیاز است. و با این تجهیزات پایداری ولتاژ بهبود می‌یابد.

آقای C. Felte [۹] در سال ۲۰۰۸ با توجه به رشد سریع تولید بادی به مشکلات ناشی از آن مانند اضافه ولتاژ ژنراتورها اشاره می‌کند. اکثر توربین‌ها از یک مبدل منبع ولتاژ با لینک DC استفاده می‌کنند، وقتی که ولتاژ شبکه از حد مشخصی تجاوز کند مبدل سمت شبکه ممکن است معکوس عمل کند که نتیجه آن افزایش سریع ولتاژ DC است. وی در این مقاله به این مشکلات اشاره می‌کند و راه حلی را برای رفع اضافه ولتاژ پیشنهاد می‌کند. به این صورت که اگر یک محدود کننده ولتاژ خروجی کانورتر قرار دهنده با این کار ولتاژ لینک DC بالا نمی‌رود.

آقای Rajveer Mittal [۱۰] در سال ۲۰۰۹ تولید بادی را با ژنراتورهای القایی مغناطیس دائم (PMSG) مورد ارزیابی قرار داده و به متغیر بودن ولتاژ در این ژنراتورها اشاره کرده است. و با استفاده از نرم افزار MATLAB به شبیه سازی یک شبکه نمونه پرداخته و اثر این ژنراتورها را بر

پایداری ولتاژ بررسی کرده و به این نتیجه رسیده که استفاده از ژنراتورهای بادی نیازمند استفاده از یک استراتژی کنترلی می‌باشد.

آقای V. Salehi [۱۱] در سال ۲۰۰۶ با توجه به ازدیاد تولید بادی در سال‌های اخیر به مزايا و معایب آن اشاره کرده و با توجه به اینکه در اين نیروگاهها بیشتر از ژنراتورهای القابی استفاده می‌شود و ژنراتورهای القابی تمایل به جذب توان راکتیو دارند معمولاً مشکلاتی از قبیل پایین بودن ولتاژ و ناپایداری ولتاژ را به وجود می‌آورند مخصوصاً اگر بارها بزرگ باشند. او برای بررسی Digsilent Power Factory پایداری ولتاژ سیستم قدرت در حضور نیروگاههای بادی از نرم افزار SVC و استفاده کرده و با شبیه سازی یکی از نیروگاههای بادی ایران به اسم "الفجر" اثر حضور SVC و STATCOM را بررسی کرده است. او برای این کار از پروفیل ولتاژ شین‌ها و منحنی‌های P-V استفاده کرده و به این نتیجه رسیده که اثر حضور SVC و STATCOM پایداری ولتاژ را بهبود می‌بخشند.

آقای Gabriele Michalke [۱۲] در سال ۲۰۰۷ با توجه به توسعه نیروگاههای بادی و روند رو به رشد استفاده از ژنراتورهای القابی دو سو تغذیه (DFIG) در این نیروگاهها، یک استراتژی کنترل برای این ژنراتورها ارائه کرده تا به پایداری ولتاژ سیستم کمک کند. این استراتژی شامل همکاری مطلوب بین سه کنترل کننده است: ۱- کنترل کننده میرا ساز ۲- کنترل کننده ولتاژ مبدل سمت رotor ۳- تقویت کننده توان راکتیو مبدل سمت شبکه، که در نهایت مدل شبکه را با استفاده از نرم افزار Digsilent Power Factory شبیه سازی کرده و نشان داده که استراتژی او چگونه طی یک خطای سه فاز دوباره ولتاژ را برقرار می‌کند. وی همچنین در یک شبکه که ژنراتورهای بادی قدیمی‌تر هستند نیز این آزمایش را تکرار کرده و به این نتیجه رسیده که برای جلوگیری از تضعیف پایداری ولتاژ سیستم این شیوه کنترل حتی عملکرد ژنراتورهای قدیمی را بهبود می‌بخشد.

### ۳-۱ شرح اجرای پایان نامه

با دقت در مقالات بالا به نظر می‌رسد عواملی مانند موقعیت و درصد حضور توان بادی در سیستم، میزان بار سیستم قدرت و استراتژی کنترل توربین بادی و استفاده از جبران ساز در تاثیر بر روی پایداری ولتاژ با یکدیگر متفاوتند.

در این پایان‌نامه بناست تاثیر افزایش نفوذ نیروگاه‌های بادی با ژنراتورهای القایی دو سو تغذیه در سیستم قدرت بر پایداری ولتاژ سیستم مورد بررسی قرار گیرد. سیستم تست استاندارد ۱۴ باسه IEEE به عنوان سیستم آزمون در این پایان‌نامه برگزیده شده است. و قصد بر این است که به بررسی پایداری ولتاژ سیستم به صورت دینامیکی پرداخته شود. برای تکمیل بررسی و اطمینان از نتایج کار تحلیل استاتیکی نیز به صورت مختصر انجام خواهد شد. برای شبیه سازی نیروگاه‌های بادی ژنراتورهای سنکرون با ژنراتورهای القایی دو سو تغذیه با توان برابر جایگزین خواهند شد.

### ۴-۱ ساختار پایان نامه

این پایان‌نامه در پنج فصل تنظیم گردیده است. در فصل دوم آشنایی مختصری با نیروگاه‌های بادی ارائه می‌شود و همچنین به معرفی ژنراتورهای القایی دو سو تغذیه و مدل دینامیکی آن‌ها با توجه به تاثیر رفتار دینامیکی آن‌ها، بر دینامیک سیستم، و به دنبال آن تاثیر بر پایداری ولتاژ، پرداخته می‌شود. در فصل سوم یک تئوری از بحث پایداری ولتاژ مطرح می‌شود، تعریف مساله، شناخت آن و شیوه‌های مقابله با ناپایداری ولتاژ مطرح می‌شود. در فصل چهارم به معرفی مدل شبیه سازی پرداخته می‌شود، و در ادامه با اعمال استراتژی‌های شبیه سازی نتایج شبیه سازی بدست می‌آید. برای انجام پایداری ولتاژ دو تحلیل دینامیکی و استاتیکی انجام می‌شود، و تاکید بر تحلیل دینامیکی می‌باشد. در فصل پنجم نتیجه گیری از انجام تحقیق و پیشنهادات برای بهبود عملکرد سیستم ارائه می‌شود.

## فصل دوم

### آشنایی با نیروگاههای بادی و ژنراتورهای القایی دو سو تغذیه

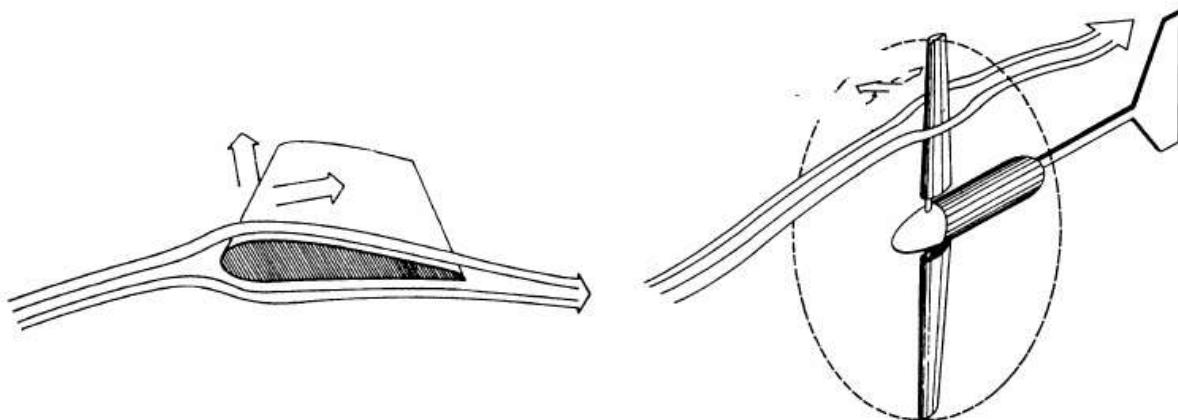
#### ۱-۲ باد

هنگامی که تابش خورشید به طور نامساوی به سطوح ناهموار زمین می‌رسد، سبب ایجاد تغییرات در دما و فشار می‌گردد و در اثر این تغییرات باد به وجود می‌اید. هم چنین اتمسفر کره زمین به دلیل حرکت وضعی زمین گرما را از مناطق گرمسیری به مناطق قطبی انتقال می‌دهد که این امر باعث بود آمدن باد می‌گردد. جریانات اقیانوسی و دوران کره زمین نیز می‌تواند با ایجاد پدیده-هائی باد تولید نمایند. پس همان طور که گفته شد باد یکی از صورت‌های مختلف انرژی حرارتی خورشیدی است که دارای یک الگو جهانی نیمه پیوسته می‌باشد. [۱۳]

#### ۲-۲ توربین بادی و استخراج انرژی باد

باد به واسطه عمل آئرودینامیکی که نیروی بالا بر نامیده می‌شود، نیروی خود را به مبدل‌های بادی می‌دهد. نیروی بالا بر همان نیرویی است که در بالهای هوایی هنگام پرواز به وجود آمده و سبب صعود هوایی می‌شود. رشته‌های هوا هنگام برخورد با لبه پره توربین بادی که به فرم خاصی ساخته شده است، هنگام خروج در قسمت بالا و در قسمت پایین اندکی تغییر مسیر داده سپس به هم می‌پیوند. به سبب فرم پره توربین، جریان هوایی که از بالای آن می‌گذرد، مسیر طولانی تری را

طی کرده و در نتیجه رقیق گشته، روی پره تولید مکش می‌کند. عکس آن جریان هوایی است که از زیر پره می‌گذرد و مسیر کمتری دارد. در نتیجه غلیظ بوده و به پره فشار وارد می‌کند. نیروی بالابر سبب چرخش پره‌های توربین می‌گردد و قدرت تولید می‌کند و نیروی رانش که عمود بر سطح دایره گردش پره‌های است، به وسیله پره‌ها و برج نگهدارنده توربین ختنی می‌شود. پره‌های توربین بادی اصولاً طوری طراحی می‌شوند که نیروی بالابر بزرگ و نیروی رانش کوچک می‌باشد. این باعث می‌شود که از طرفی قدرت توربین بالا رود و از طرف دیگر به علت پایین بودن نیروی رانش، صدمه‌ای به برج نگهدارنده توربین وارد نشود. در توربین‌های بادی با محور افقی، باد عمود بر سطح چرخش پره‌ها وارد می‌گردد. از این رو نیروی باد بر تمام پره‌ها به طور یکسان اثر می‌کند. [۱۴].



شکل ۱-۲ : آئرودینامیک پره‌های توربین [۱۴]

شمای توربین بادی با محور افقی، نیروی بالابر تولید قدرت می‌کند و نیروهایی که روی پره توربین بادی اثر می‌گذارد.

### ۳-۲ تولید برق

دو دسته بندي عمدہ در تولید انرژی بادی وجود دارد تولید سرعت ثابت و تولید سرعت متغير، در تولید سرعت ثابت در يک سرعت خاص ژنراتورها بيشترین بازده را دارند ولی در تولید سرعت متغير ژنراتورها در سرعت‌های مختلف می‌توانند ماکزیمم راندمان را تحويل دهند. همچنین در سرعت متغير ژنراتورها می‌توانند تنفس های مکانيکي روی توربين نيز کاهش دهند، بنابراین عمر توربين بيشتر خواهد شد، همچنین کمک می‌کند تا نوسانات گشتاور را میرا کند. ژنراتورهای سرعت متغير معمول تر هستند.

ژنراتورهای سرعت متغير دو گروه عمدہ دارند:

- ۱- ژنراتورهای سنکرون با مبدل الکترونيک قدرت مستقيم
- ۲- ژنراتورهای القابي دو سو تغذيه با مبدل الکترونيک قدرت سمت رotor (DFIG) که هر دو مزاياي ژنراتورهای سرعت متغير را دارند اما توان الکترونيک قدرت دو ماشين متفاوت است.

در DFIG مبدل های الکترونيک قدرت توانی حدود ۳۰٪ توان ماشين را دارند در حالی که توان مبدل های الکترونيک قدرت در ژنراتورهای سنکرون با توان ماشين برابر است بنابراین هزينه بيشتری را شامل می‌شوند. ازايin رو DFIG ها برای استفاده ترجیح داده می‌شوند.

## ۴-۲ نیروگاه بادی با ژنراتور القایی دو سو تغذیه

سیستم نیروگاه بادی با ژنراتور القایی دو سو تغذیه: توربین بادی و ژنراتور القایی دو سو تغذیه

در شکل ۲-۲ نشان داده شده است. مبدل الکترونیک-قدرت AC/DC/AC به دو مولفه تقسیم

می‌شود مبدل سمت رotor،  $C_{rotor}$  و مبدل سمت شبکه،  $C_{grid}$

AC و  $C_{grid}$  مبدل‌های منع ولتاژی هستند که از IGBT‌ها جهت تبدیل ولتاژ DC به

استفاده می‌کنند. خازن متصل شده در سمت DC مبدل‌ها به عنوان منع ولتاژ DC عمل می‌کند.

سیم پیچی سه فاز رotor توسط حلقه‌های لغزان و جاروبک به  $C_{rotor}$  متصل می‌شود و سیم

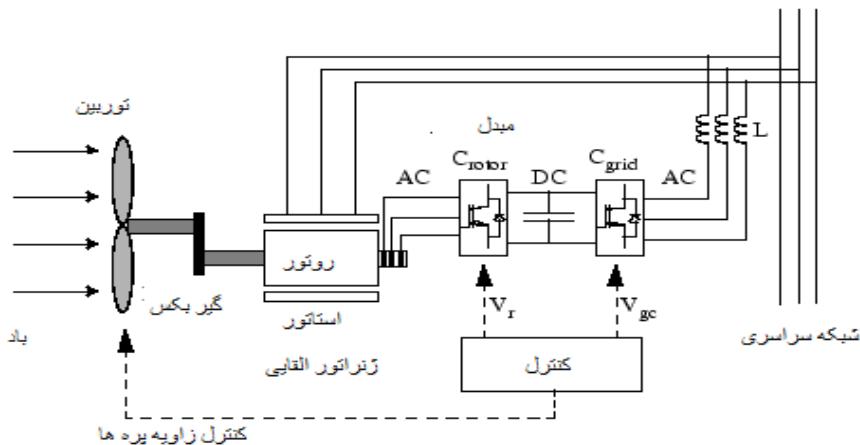
پیچی‌های سه فاز استاتور مستقیماً به شبکه متصل می‌شود. توان گرفته شده از باد به وسیله توربین

توسط ژنراتور القایی تبدیل به توان الکتریکی شده و از طریق رotor و استاتور به شبکه منتقل

می‌شود. سیستم کترل، فرمان زاویه پره‌ها و سیگنال‌های فرمان  $V_{gc}$  و  $V_r$  را جهت کترل  $C_{grid}$

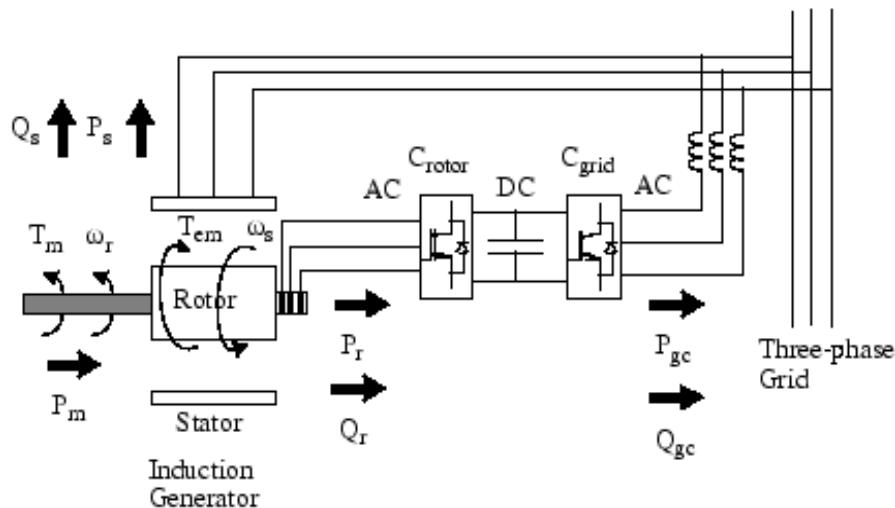
و  $C_{rotor}$  تولید می‌کند تا توان توربین بادی، ولتاژ بس DC، توان راکتیو و ولتاژ ترمینال‌ها را

کترل کند. [۳]



شکل ۲-۲: توربین بادی و ژنراتور القایی دو سو تغذیه [۱۶]

پخش توان در یک ژنراتور القایی دو سو تغذیه مربوط به نیروگاه بادی در شکل ۳-۲ نمایش داده شده است.



شکل ۳-۲: پخش توان در یک ژنراتور القایی دو سو تغذیه [۱۶]

پارامترها را به صورت زیر تعریف می کنیم

$P_m$  : توان مکانیکی توربین بادی که به روتور منتقل می شود.

$P_s$  : خروجی توان الکتریکی استاتور

$P_r$  : خروجی توان الکتریکی روتور

$P_{gc}$  : خروجی توان الکتریکی مبدل طرف شبکه

$Q_r$  : خروجی توان راکتیو روتور

$T_m$ : گشتاور مکانیکی اعمالی به روتور

$Q_s$  : خروجی توان راکتیو استاتور

$Q_{gc}$  : خروجی توان راکتیو مبدل طرف شبکه

$T_{em}$  : گشتاور الکترومغناطیسی تولیدی ژنراتور که به روتور اعمال می شود.

$\omega_r$ : سرعت روتور

$\omega_s$ : سرعت چرخش شار مغناطیسی در فاصله هوایی ژنراتور که سرعت سنکرون نامیده می‌شود

و وابسته به فرکانس ولتاژ شبکه و تعداد قطب‌های ژنراتور است.

$J$ : ضریب اینرسی ترکیب توربین بادی و روتور

توان مکانیکی و خروجی توان الکتریکی استاتور توسط روابط زیر بدست می‌آیند.

$$p_m = T_m \omega_r \quad (1-2)$$

$$p_s = T_{em} \cdot \omega_s \quad (2-2)$$

معادله‌ی نوسان ماشین به صورت زیر است

$$\frac{Jd\omega_r}{dt} = T_m - T_{em} \quad (3-2)$$

در شرایط ماندگار و سرعت ثابت داریم

$$T_m = T_{em} \quad (4-2)$$

$$p_m = p_s + p_r \quad (5-2)$$

$$p_r = p_m - p_s = T_m \omega_r - T_{em} \omega_s = -T_m \left( \frac{\omega_s - \omega_r}{\omega_s} \right) \omega_s = -sp_s \quad (6-2)$$

در کل قدر مطلق لغزش ( $s$ ) بسیار کمتر از ۱ است، درنتیجه  $p_r$  بخشن کوچکی از  $p_s$  است.

به دلیل اینکه  $T_m$  مثبت و  $w_s$  نیز برای فرکانس ثابت ولتاژ شبکه مثبت است، علامت  $p_r$  تابعی از

علامت لغزش است. برای لغزش منفی (سرعت روتور بیشتر از سرعت سنکرون باشد)  $p_r$  مثبت

است و برای لغزش مثبت (سرعت روتور کمتر از سرعت سنکرون باشد)  $p_r$  منفی است. برای

سرعت‌های فوق سنکرون،  $p_r$  به حافظن باس DC منتقل می‌شود و باعث افزایش ولتاژ باس DC