

دانشگاه صنعتی اصفهان

دانشکده علوم ریاضی

# هندسه التصاق‌های کارتان بر روی خمینه‌های کشی–ریمان

رساله‌ی دکتری ریاضی محض هندسه،

مسعود سبزواری

استاد راهنما

دکتر منصور آفاسی

۱۳۹۰ بهمن ماه

دانشگاه صنعتی اصفهان

دانشکده علوم ریاضی

رساله‌ی دکتری ریاضی محض هندسه، آقای مسعود سبزواری

تحت عنوان

## هندسه التصاق‌های کارتان بر روی خمینه‌های کشی-ریمان

در تاریخ ۲۶ بهمن ماه ۱۳۹۰ توسط کمیته تخصصی زیر مورد بررسی و تصویب نهائی قرار گرفت.

دکتر منصور آفاسی

۱- استاد راهنمای پایان‌نامه

دکتر اعظم اعتماد

۲- استاد مشاور پایان‌نامه

پروفسور ژوئل مرکر (دانشگاه پاریس ۱۱ فرانسه)

استاد مشاور پایان‌نامه

دکتر مهدی نجفی خواه (دانشگاه علم و صنعت)

۳- استاد داور

دکتر بهروز بیدآباد (دانشگاه امیرکبیر)

۴- استاد داور

دکتر امیر‌هاشمی

۵- استاد داور

دکتر اعظم اعتماد دهکردی

سرپرست تحصیلات تکمیلی دانشکده



کلیه حقوق مادی مترتب بر نتایج مطالعات، ابتكارات و نوآوری‌های ناشی از تحقیق موضوع این پایان‌نامه متعلق به دانشگاه صنعتی اصفهان است.

## چکیده

محاسبه التصاق‌های کارتان را می‌توان از جمله مهم‌ترین و در عین حال پیچیده‌ترین بخش‌ها در مطالعه هندسه کارتان دانست. در این رساله به محاسبه التصاق و انحنای کارتان متناظر با دگردیسی‌های دایره هایزنبرگ  $\mathbb{H}^3$  در فضای مختلط  $\mathbb{C}^2$  می‌پردازیم. اگر چه هندسه کارتان مورد بحث به نوعی ساده‌ترین نوع از این دست است (که اولین بار در سال ۱۹۳۲ توسط خود کارتان بررسی شد) اما محاسبات متناظر بسیار سنگین و پیچیده هستند. به علاوه در اینجا قصد داریم تا التصاق و انحنای کارتان مورد نظر را با استفاده از الگوریتم تاناکا که مبتنی بر روش‌های جبری است به دست آوریم. برای این منظور لازم است به مفاهیم دیگری مانند خمینه‌های کشی–ریمان، کوهمولوژی جبرهای لی، جبر لی هم‌ریختی‌های بینهایت کوچک خمینه‌های کشی–ریمان وغیره نیز پردازیم. نتایج این تحقیق (برای اولین بار) کاملاً بر اساس تنها داده مسئله یعنی نگاشت‌های تعریف‌گر دگردیسی‌های دایره هایزنبرگ ارائه می‌شوند. این موضوع ارزش کار را از آن جهت بالا می‌برد که می‌توان مفهوم التصاق و انحنای کارتان را به‌شکل بهتر و محسوس‌تری بررسی کرد. در پایان الگوریتمی جهت محاسبه کوهمولوژی مرتب دلخواه (سوپر) جبرهای لی متناظری بعد با استفاده از ابزار پایه‌های گربنرا ارائه خواهد شد.

کلمات کلیدی. هندسه کارتان، التصاق کارتان، کوهمولوژی جبرهای (سوپر) لی

# فهرست مطالب

۱	فصل ۱. مقدمه
۶	فصل ۲. تعاریف و مفاهیم ابتدایی
۲۴	فصل ۳. جبر لی هم‌ریختی‌های بینهاشت کوچک
۳۴	فصل ۴. کوهمولوزی جبرهای لی و ارتباط آن با هندسه کارتان
۴۳	فصل ۵. قاب اساسی برآکت‌های لی مکرر
۵۴	فصل ۶. التصاق و انحنای کارتان در قالب مختصات حقیقی و پایه‌ها
۷۱	فصل ۷. الگوریتم محاسبه کوهمولوزی از مراتب دلخواه سوپر جبرهای لی با بعد متناهی
۸۲	پیوست. محاسبات
۹۴	فهرست مراجع
۹۹	فهرست اسمای
۱۰۱	فهرست واژه‌ها
۱۰۵	فهرست نمادها
۱۰۸	فهرست الفبایی

## فصل ۱

### مقدمه

#### ۱-۱ هندسه کارتان

مفهوم هندسه کارتان در اوایل قرن بیستم و زمانی مطرح شد که الى کارتان، ریاضی دان برجسته فرانسوی و یکی از پیشگامان نظریه لی، بر روی مسئله همارزی کار می کرد. در این مسئله، هدف تعیین شرایطی است که تحت آنها دو مفهوم خاص هندسی توسط یک نگاشت وابسانی به یکدیگر تصویر شوند. این مسئله می تواند در موضوعات مختلفی مورد بررسی قرار گیرد. به عنوان مثال می توان به همارزی خمینه ها، همارزی معادلات دیفرانسیل، همارزی قاب ها، همارزی هم - قاب ها و ... اشاره کرد.

در حالت خاص ابرویه های حقیقی - تحلیلی موضعی در فضای مختلط  $\mathbb{C}^2$ ، هانری پوآنکاره در سال ۱۹۰۷ مسئله همارزی را برای خمینه های کشی - ریمان بررسی کرد. پس از آن کارتان در سال ۱۹۳۲ این مسئله را به طور کامل حل کرد [۱۴]. در واقع کارتان توانست مفاهیم و ابزارهای جدیدی معرفی کند که با کمک آنها امکان بررسی مسئله همارزی در بسیاری از حالات در قالب همارزی هم - قاب ها وجود داشت (مرجع [۴۹] را ببینید). او توانست الگوریتمی ابداع کند که بر اساس آن تصمیم گیری در مورد معادل بودن دو خمینه داده شده  $M_1$  و  $M_2$  که دارای خاصیت هندسی خاصی هستند را در قالب مفهوم هم - قاب ها امکان پذیر می ساخت. در واقع ایده اصلی در ساختن دو کلاف برداری اولیه  $\mathcal{G}_1$  و  $\mathcal{G}_2$  به ترتیب

روی  $M_1$  و  $M_2$  همراه با دو هم-قاب  $\{\omega_1^1, \dots, \omega_1^n\}$  و  $\{\omega_2^1, \dots, \omega_2^n\}$  روی  $\mathcal{G}_1$  و  $\mathcal{G}_2$  است به طوری که  $M_1$  و  $M_2$  معادل هستند اگر و تنها اگر یک نگاشت دیفیومرفیسم:

$$\Phi : \mathcal{G}_1 \longrightarrow \mathcal{G}_2$$

موجود باشد به طوریکه هم-قاب  $\omega_1$  را به هم-قاب  $\omega_2$  نظیر کند. به عبارت دیگر:

$$\Phi^*(\omega_2^i) = \omega_1^i, \quad i = 1, \dots, n.$$

این موضوع انگیزه‌ای برای کارتان شد که به شکل زیرکانه‌ای هندسه مورد نظر خود را معرفی کند. او ابتدا آن را هندسه توسعی‌ها نامید (زیرا در واقع توسعی از دو هندسه معروف دیگر در زمان او یعنی هندسه کلاین و هندسه ریمانی بود)، مفهومی که امروزه به افتخار وی به نام هندسه کارتان شناخته می‌شود. مسئله ساختن یک التصاق کارتان را می‌توان مهم‌ترین بخش از نظریه هندسه کارتان نامید که دارای تاریخچه‌ای طولانی و تا حدودی متفاوت است. در ابتدا، الگوریتم ارائه شده توسط خود کارتان امکان ساختن این التصاق را در مواردی امکان‌پذیر نمود. او در ابتدا توانست الگوریتمی ارائه دهد که بر اساس آن برای ابررویه‌های فضای  $\mathbb{C}^n$  التصاق‌های کارتان قابل محاسبه بود [۱۴]. پس از کارتان بسیاری از شاگردان و دیگر ریاضی‌دانان بر روی نظریه وی کار کردند. محسن هشت‌رودی شاگرد ایرانی وی توانست مسئله همارزی کارتان را برای معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی از مرتبه سه حل کند [۲۶]. چرن (شاگرد چینی‌الاصل کارتان) و موزر [۱۵] از یکسو و تاناکا [۵۷] از سوی دیگر و هم‌زمان توانستند روش‌های موثرتری ارائه نمایند که امکان ساخت التصاق کارتان را برای هر خمینه کشی–ریمان ممکن می‌ساخت (مرجع [۳۷] را برای مشاهده ارتباط این دو روش ببینید).

امروزه هندسه کارتان در حالت خاص و مهم آن یعنی هندسه‌های سهمی مورد توجه بسیار قرار گرفته و توسط ریاضی‌دانانی مانند آندریاس شاپ، یان اسلوواک و غیره بررسی شده است [۱۲، ۱۳].

اخیراً والری بلوش‌پکا، ولادیمیر اژوف و جرد اشمآلز در [۱۰] توانسته‌اند با بکارگیری روش تاناکا، التصاق کارتان مناسبی برای دگردیسی یک مدل جهانی  $M$  در  $\mathbb{C}^n$  بیابند. با توجه به تحقیقات صورت گرفته به‌نظر می‌رسد که این مقاله اولین تحقیق به چاپ رسیده برای محاسبه عملی یک التصاق کارتان با روش تاناکا باشد. به علاوه به‌تازگی نیز اژوف، بن مک‌لولین و اشمآلز مقاله جالبی در Notices of AMS به چاپ رسانده‌اند که مسئله ساخت التصاق کارتان بر روی ابررویه‌های  $\mathbb{C}^n$  (که قبل از این توسط خود کارتان، چرن و موزر با روش الگوریتم کارتان حل شده بود) با روش تاناکا حل کرده‌اند. این مقاله در واقع انگیزه اصلی شروع تحقیق مورد بحث در این رساله است.

## ۱-۲ صورت مسئله

بر خلاف تصور بسیاری (به عنوان مثال ریاضی دان بر جسته لهستانی پاول نورووسکی که با وی در کارگاه برگزار شده در تیرماه سال جاری در موسسه اروین شرودینگر ESI وین بحث کرده‌ام)، اگرچه کارتان کاری بسیار سخت و در خور تقدیر برای محاسبه التصاق کارتان بر روی ابر رویه‌های تعریف شده ناتباهیده حقیقی-تحلیلی سه بعدی  $M^3$  در  $\mathbb{C}^2$  که توسط نگاشتهای حقیقی مقدار به صورت زیر با مختصات

$$\text{مختلط } (z, w) = (x + iy, u + iv)$$

$$v = \varphi(x, y, u) = x^2 + y^2 + O(3)$$

انجام داد، اما متأسفانه فرمول‌های ارائه شده توسط وی (و سایر ریاضی دانان که بر روی ایده وی کار کرده‌اند) فرمول‌های موثری نبودند. در واقع مشکل اساسی در این جاست که تا زمانی که التصاق کارتan بر روی ابر رویه‌های  $M^3$  بر اساس تنها داده مسئله یعنی نگاشت مشتق پذیر  $\varphi$  ارائه نگردند، مسئله هنوز مبهم خواهد ماند. به طور خلاصه می‌توان ادعا کرد که ارائه نتایج کارتan بر اساس این داده سال‌هاست که یک مسئله باز می‌باشد.

در این رساله قصد داریم تا با استفاده از روش تاناکا (که مبنی بر ساختارهای جبری مانند کوهمولوژی مرتبه دوم جبرهای لی است) مسئله ساخت التصاق کارتan بر روی خمینه‌های کشی-ریمان  $M^3$  را مجدداً بررسی کرده و فرمول‌های مربوطه را در قالب تنها داده مسئله یعنی  $\varphi$  و با فرض ساده  $C^6$  (ونه حقیقی-تحلیلی) بودن آن ارائه نمائیم.

اگرچه این ابر رویه‌ها ساده‌ترین نوع خمینه‌های کشی-ریمان هستند که مسئله ساخت التصاق کارتan بر روی آن‌ها بررسی شده است اما خواهیم دید که این مسئله ذاتاً مسئله‌ای سنگین و دارای محاسبات بسیار پیچیده است.

به علاوه قصد داریم با توجه به قضایا و نتایج موجود در مبحث هندسه کارتan، مسئله یک‌ریخت بودن موضعی ابر رویه‌های  $M^3$  با حالت خاص و بارز آن یعنی دایره هایزنبرگ  $\mathbb{H}^3$  تعریف شده توسط ضابطه

$$v = x^2 + y^2$$

را به طور کامل بررسی کرده و بر اساس نگاشتهای تعریف کننده  $\varphi$  به آن پاسخ دهیم.  
با تکیه بر روش تاناکا، روند انجام محاسبات و به دست آوردن نتایج لازم در این رساله در فصل‌های آتی به صورت زیر است

- محاسبه جبرلی لوی—تاناکا متناظر با دایره هایزنبورگ: این کار را با محاسبه جبرلی هم ریختی های بینهایت کوچک این دایره انجام می دهیم (فصل سوم).
- جبر تاناکای لازم در روش تاناکا را با اعمال توسعی تاناکا بر روی جبر لوی—تاناکای مذکور به دست می آوریم (فصل سوم).
- با محاسبه کوهمولوزی مرتبه دوم متناظر خواص مهمی از التصاق و انحنای کارتان مطلوب را پیش بینی می نماییم (فصل چهارم).
- پس از آن به یافتن یک قاب اساسی برای خمینه لوی ناتباهیده  $M^3$  بر اساس تابع تعریف کننده  $\varphi$  خواهیم پرداخت و آن را محاسبه می نماییم. محاسبه این قاب بر اساس تنها داده مسئله یعنی  $\varphi$  باعث می شود که نتایج آتی همگی بر اساس آن به دست آیند. بعلاوه، روابط پیچیده تری بین ضربهای برآمدت لی مکرر از طول حداکثر شش را به دست خواهیم آورد (فصل پنجم).
- سرانجام محاسبات پیچیده مربوط به یافتن تابع انحنای مربوطه را آغاز کرده و نتایج لازم را به دست می آوریم (فصل ششم).

بعلاوه در انتهای این رساله به عنوان یک فصل مجزا، الگوریتمی موثر برای محاسبه کوهمولوزی جبرهای لی ارائه می دهیم که یکی از ابزارهای لازم در این نوشتار است.

طبق محاسبات دقیق صورت گرفته بر اساس تابع تعریف کننده  $\varphi$ ، خواهیم دید که مسئله یک ریختی دگردیسی های  $M^3$  با دایره هایزنبورگ بر اساس صفر شدن دوتابع  $\Delta_1$  و  $\Delta_4$  (ارائه شده بر اساس تابع  $\varphi$  و مشتقهای آن تا مرتبه شش) رده بندی خواهد شد. اما این محاسبات برای اولین بار پیچیدگی کار را به دقت مشخص می کند. در واقع بر اساس آن چه که در محاسبات صورت گرفته کاملاً قابل مشاهده است، ضابطه هر یک از توابع فوق به شکل باور نکردنی شامل بیش از ۱۰۰۰۰ صفحه در محیط MAPLE است! این در حالی است که مسئله ساخت التصاق کارتان بر روی ابر روبه های  $\mathbb{C}^2$  ساده ترین محاسبات را در مقایسه با سایر ابر روبه ها دارد.

حاصل تحقیقات صورت گرفته تاکنون دو مقاله چاپ شده [۱، ۲] بوده است.

### ۱-۳ الگوریتم کارتان و الگوریتم تاناکا

همان گونه که گفته شد در این رساله هدف انجام محاسبات مربوط به یافتن التصاق کارتان مطلوب بر پایه روشی است که توسط تاناکا ارائه شده است. با این حال در اینجا قصد داریم مقایسه ای کوتاه بین این دو

روش بیان کنیم.

- روش کارتان بر اساس محاسبات روی هم-قباها (مجموعه‌ای از ۱-فرمی‌های مستقل خطی از  $M$  که فضای برداری  $T^*M$  را تولید می‌کنند) و استفاده از خواص آن‌ها است در حالی که روش تاناکا بیشتر بر اساس خواص قابها (مجموعه‌ای از میدان‌های برداری مستقل خطی روی خمینه  $M$  که فضای برداری  $TM$  را تولید می‌کنند) می‌باشد. می‌دانیم که مفاهیم قاب و هم-قبا دو مفهوم دوگان یکدیگر می‌باشند و این خود ارتباط تنگاتنگ این دو روش را نشان می‌دهد.
- در روش کارتان بیشتر از ابزارهای جبرخطی و هندسی (مانند تقلیل ماتریس ساختاری گروهی متناظر) استفاده می‌شود در حالی که روش تاناکا بیشتر بر روش‌ها و ابزارهای جبری (مانند کوهمولوزی و توسعی تاناکا) استوار است. به عنوان مثال در مدل مورد بحث روش کارتان به ساخت هندسه‌های کارتان مناسب  $G = M \times \mathcal{G}$  متناظر با خمینه‌های  $M$  و گروه ساختاری ماتریسی  $G$  از ماتریس‌های به فرم

$$\begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ b & c & 0 \\ \bar{b} & 0 & \bar{c} \end{pmatrix}$$

برای  $a \in \mathbb{R}$  و  $b, c \in \mathbb{C}$  می‌پردازد، درحالی که در این رساله روش تاناکا را بر اساس این مدل ارائه خواهیم کرد (با توجه به پیچیدگی‌های موجود در هر دو روش، بررسی روش کارتان هدف این رساله نیست).

## فصل ۲

# مفاهیم و تعاریف ابتدایی

### ۱-۲ هندسه کارتان

در این فصل به ذکر مطالبی مقدماتی در مورد مفاهیم مورد نیاز در این رساله خواهیم پرداخت. قبل از ارائه تعریف هندسه کارتان ابتدا نیاز به بیان چند تعریف مقدماتی داریم.

تعریف ۱-۲ یک خمینه هموار  $G$  دارای ساختار گروهی که نگاشتهای ضربی  $G \times G \rightarrow G : \cdot$  و وارون  $i : G \rightarrow G$  مربوط به آن هموار هستند را یک گروه لی می‌نامیم. به علاوه یک جبر لی، یک فضای برداری مانند  $\mathfrak{g}$  همراه با یک نگاشت دو خطی  $\mathfrak{h} \rightarrow \mathfrak{h} \times \mathfrak{h} : [.,.]$  به نام برآکت لی مانند است که در دو شرط زیر صدق می‌کنند:

$$(i) \text{ (خاصیت پادمقارن): } [x, y] = -[y, x]$$

$$(ii) \text{ (تساوی ژاکوبی): } [x, [y, z]] + [z, [x, y]] + [y, [z, x]] = 0$$

یک نگاشت خطی  $\varphi : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$  بین دو جبر لی  $\mathfrak{g}$  و  $\mathfrak{h}$  را یک همایختی جبرهای لی می‌نامیم هرگاه برای هر  $x, y \in \mathfrak{g}$  داشته باشیم  $[\varphi(x), \varphi(y)] = \varphi([x, y])$ . در صورتی که  $G$  یک گروه لی دلخواه باشد مجموعه بردارهای مماس بر  $G$  در عضو همانی گروهی  $e \in G$  تشکیل یک جبر لی می‌دهد که آن را جبر لی متناظر با گروه لی  $G$  نامیده و با  $\mathfrak{g}$  نمایش می‌دهیم.

تعريف ۲-۲ فرض کنیم  $F$  یک فضای توبولوژی و برای دو خمینه  $B$  و  $E$ ، نگاشت  $\pi : E \rightarrow B$  یک نگاشت هموار باشد. چهار تایی مرتب  $(E, B, \pi, F)$  را یک کلاف تاری با تار  $F$  می‌نامیم هرگاه برای هر  $b \in B$  همسایگی بازی مانند  $b$  شامل  $U_b \subset E$  و ابرسانی مانند  $\varphi_b : \pi^{-1}(U_b) \rightarrow U_b \times F$  موجود باشند به‌طوری که  $\pi = pr \circ \varphi_b$  در آن  $U \times F \rightarrow U$  نگاشت تصویرگر است. زوج مرتب  $(U_b, \varphi_b)$  را یک چارت از کلاف تاری  $(E, B, \pi, F)$  عمل می‌کند. یک  $G$ -اطلس برای کلاف مذکور خانواده‌ای مانند  $\{(U_i, \varphi_i)\}$  از چارت‌های آن است به‌طوری که:

(i)  $U_i$ ‌ها خمینه  $B$  را پوشش می‌دهند.

(ii) برای دو چارت  $(U_i, \varphi_i)$  و  $(U_j, \varphi_j)$  از  $A$  نگاشت همواری مانند  $h_{ij} : U_i \cap U_j \rightarrow G$  (که آن را نگاشت انتقال می‌نامیم) موجود باشد به‌طوری که نگاشت تغییر مختصات

$$\Phi := \varphi_i \circ \varphi_j^{-1} : (U_i \cap U_j) \times F \rightarrow (U_i \cap U_j) \times F$$

در شرط زیر صدق کند

$$\Phi(u, f) = (u, h_{ij}(u)f).$$

یک  $G$ -ساختار از کلاف تاری  $(E, B, \pi, F)$  یک کلاس همارزی روی  $G$ -اطلس‌های آن است. به علاوه این کلاف تاری را یک  $G$ -کلاف می‌نامیم هرگاه دارای یک  $G$ -ساختار باشد.

تعريف ۲-۳ یک  $G$ -کلاف مانند  $(E, B, \pi, F)$  را اولیه می‌نامیم هرگاه وابرسانی  $\psi : G \rightarrow F$  با تعريف  $\psi(g) = gf$  برای عضوی از  $F$  مثل  $f$  و برای هر  $g \in G$  موجود باشد به‌طوری که ضرب  $F \times G \rightarrow F$  حافظ تار باشد و به علاوه به صورت متعدد عمل کند (به این معنا که برای هر دو عضو  $y, x \in G$  عضوی مانند  $g \in G$  موجود باشد به‌طوری که  $gx = y$ ).

هرگروه لی می‌تواند به صورت زیربرروی خود عمل کند

$$\begin{aligned} G \times G &\longrightarrow G \\ (g, h) &\mapsto ghg^{-1} \end{aligned}$$

برایین اساس نگاشت  $Ad(g) : G \rightarrow G$  که هم‌ریختی داخلی القا شده توسط  $g \in G$  نام دارد به صورت  $Ad(g)(h) = ghg^{-1}$  تعريف می‌شود. همچنین نگاشت  $Ad : G \rightarrow Aut(G)$  را عمل الحاقی القا شده توسط  $G$  بروی خودش می‌نامیم.

تعريف ۴-۲ فرض کنیم  $G$  یک گروه لی با جبر لی متناظر باشد. برای هر  $g \in G$  تعریف می‌کنیم  $Ad(g) := Ad(g)_* \in Gl(\mathfrak{g})$ . بر این اساس نگاشت نمایش الحاقی  $Ad : G \rightarrow Gl(G)$  را به صورت  $g \mapsto Ad(g) \in Gl(\mathfrak{g})$  تعریف می‌کنیم.

تعريف ۵-۲ یک میدان برداری مانند  $v$  روی یک گروه لی مانند  $G$  را پایایی چپ می‌نامیم هرگاه برای هر  $g, g' \in G$  رابطه زیر برقرار باشد

$$L_{g_*} v(a) = v(ga).$$

در اینجا  $L_g : G \rightarrow G$  ضرب از چپ  $g$  در عناصر  $G$  است.

ثابت می‌شود که (قضیه ۲.۳ صفحه ۱۰۲ از [۵۵]) مجموعه میدان‌های برداری از پایایی چپ روی  $G$  با جبر لی متناظر یک‌ریخت است. بر اساس این یک‌ریختی، هر عضو  $v$  از جبر لی  $\mathfrak{g}$  با میدان برداری پایایی چپ  $v^\dagger$  متناظر می‌شود که به صورت  $(v^\dagger)_*(g) = L_{g_*}(v)$  برای هر  $g \in G$  تعریف می‌شود. حال آمده‌ایم تا تعریف هندسه کارتان را به صورت زیر ارائه دهیم.

تعريف ۶-۲ فرض کنیم  $G$  یک گروه لی و  $H$  یک زیرگروه بسته آن باشد. به علاوه فرض کنیم  $\mathfrak{g}$  و  $\mathfrak{h}$  جبرهای لی متناظر  $G$  و  $H$  باشند. یک هندسه کارتان مدل شده روی زوج مرتب  $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$  از یک خمینه  $M$ ، یک  $H$ -کلاف اولیه مانند:

$$\pi : \mathcal{G} \rightarrow M$$

همراه با یک ۱-فرمی  $\omega$ -مقدار

$$\omega : T\mathcal{G} \rightarrow \mathfrak{g}$$

است به طوری که در سه شرط زیر صدق کند:

(i) برای هر نقطه  $p \in \mathcal{G}$ ، تبدیل خطی  $T_p \mathcal{G} \rightarrow \mathfrak{g}$  یک یک‌ریختی فضاهای برداری باشد.

(ii) برای هر  $h \in H$ ، اگر  $R_h : \mathcal{G} \rightarrow \mathcal{G}$  نگاشت ضرب از راست با تعریف  $R_h(p) = ph$  برای  $p \in \mathcal{G}$  باشد آن‌گاه

$$R_h^* \omega = Ad(h^{-1}) \circ \omega$$

که در آن  $\mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$  نگاشت الحاقی متناظر با  $h$  است [۵۵].

(iii) در صورتی که  $\mathfrak{h}^\dagger$  میدان برداری پایایی چپ متناظر با  $h$  باشد، داشته باشیم:

$$\omega(h^\dagger) = h.$$

۱- فرمی  $\omega$  را التصاق کارتان می‌نامیم (تعریف معادل دیگری با استفاده از مفاهیم نظریه پیمانه در [۵۵] قابل مشاهده است)

باید توجه داشت که مهمترین بخش در تعریف فوق یافتن التصاق کارتان  $\omega$  است. در واقع در صورت یافتن این التصاق، امکان ساختن  $H$ -کلاف اولیه  $\mathfrak{g}$  براساس الگوریتمی که در صفحه ۱۸۰ از [۵۵] آمده است امکان پذیر خواهد بود.

تعریف ۲-۲ فرض کنیم  $G$  یک گروه لی دلخواه باشد. التصاق ماروئر-کارتان متناظر با این گروه لی، یک ۱-فرمی نظیر  $\mathfrak{g} \rightarrow TG : \omega_{MC}$  است که به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\omega_{MC}(v) = L_{g^{-1}*}(v), \quad v \in T_g G.$$

می‌توان نشان داد که برای هر  $v \in T_g G$ ، میدان برداری  $L_{g^{-1}*}(v)$  در واقع میدان برداری پایایی چپ متناظر  $v$  یعنی  $\mathfrak{g}$  است. به عبارت دیگر فرم ماروئر-کارتان نگاشتی است که هر عضو  $TG$  را به میدان برداری پایایی چپ متناظر آن تصویر می‌کند. در واقع این فرم کلیه خواص یک التصاق کارتان را بر هر زیرگروه بسته  $G$  دارد [۵۵]. در پس زمینه هر هندسه کارتان مدل شده روی زوج مرتب  $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$  هندسه کارتان ثابتی قرار دارد که آن را هندسه فضای همگن یا هندسه کلاین می‌نامیم. این هندسه با قرار دادن  $M = G/H$ ،  $\mathcal{G} = G$  و  $\omega = \omega_{MC}$  در تعریف هندسه کارتان به دست می‌آید. هندسه کلاین متقابله ترین و ساده‌ترین نوع از هندسه‌های کارتان است و در واقع می‌توان گفت که هندسه کارتان توسعی از هندسه کلاین است.

به علاوه، فرم ماروئر-کارتان دارای خاصیت مهم دیگری نیز هست. در واقع می‌توان نشان داد که این فرم تساوی زیر را برقرار می‌کند که تساوی ساختاری نامیده می‌شود (بخش ۳.۳ از [۵۵] را ببینید)

$$d\omega_{MC}(X, Y) + [\omega_{MC}(X), \omega_{MC}(Y)] = 0. \quad (1)$$

در اینجا  $X$  و  $Y$  دو میدان برداری پایایی چپ روی  $TG$  هستند. این خاصیت منحصر به فرد انگیزه‌ای ایجاد می‌کند تا برای هر هندسه کارتان دلخواه مدل شده روی  $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$  همراه با التصاق کارتان  $\omega$ ، انحنای  $K$  که یک ۲-فرمی  $\mathfrak{g}$ -مقدار است را به صورت زیر تعریف کیم:

تعریف ۲-۳ برای هر هندسه کارتان دلخواه از نوع  $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$  همراه با التصاق کارتان  $\omega$ ، انحنای  $K$  به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$K = d\omega + \frac{1}{2}[\omega, \omega].$$

در صورتی که  $\mathfrak{h}/\mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$  :  $\rho$  نگاشت تصویرگر با تعریف  $\mathfrak{h} + x = \rho(x)$  باشد، آن‌گاه  $(K)\rho$  را تاب هندسه کارتان می‌نامیم. این هندسه را بدون تاب می‌نامیم هر گاه تاب آن نگاشت صفر باشد، به عبارت دیگر داشته باشیم  $.Im K \subset \mathfrak{h}$ .

گزاره ۲-۹ برای دو عضو  $T_p H$  از  $X_p, Y_p$  اینحای  $K_p(X_p, Y_p)$  صفر است هرگاه یکی از آنها عضو  $T_p \mathcal{G}$  باشد.

می‌توان نشان داد که در هر هندسه کارتان  $M \rightarrow \mathcal{G}$  :  $\pi$  مدل شده روی  $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$ ، کلاف مماس  $TM$  با حاصل ضرب تاری  $\mathfrak{g} \otimes \mathfrak{g}$  یکریخت است. به بیان دقیق‌تر،

گزاره ۲-۱۰ فرض کنیم  $M \rightarrow \mathcal{G}$  :  $\pi$  یک هندسه کارتان مدل شده روی  $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$  باشد. آن‌گاه

$$TM \cong \mathcal{G} \times_H \mathfrak{g}/\mathfrak{h}.$$

به علاوه نمودار زیر برای هر  $x \in M$  و  $p \in \mathcal{G}$  جابجایی است.

$$\begin{array}{ccc} T_p(pH) & \longrightarrow & \mathfrak{h} \\ \downarrow & & \cap \\ T_p \mathcal{G} & \longrightarrow & \mathfrak{g} \\ \downarrow & & \downarrow \\ T_x M & \longrightarrow & \mathfrak{g}/\mathfrak{h}. \end{array}$$

اثبات . قضیه ۳.۱۵ صفحه ۱۸۱ از [۵۵] را ببینید.  $\square$

منتظر با اینحای کارتان  $K$  نگاشت دیگری که تابع اینحای نامیده می‌شود و آن را با نماد  $\kappa$  نمایش می‌دهیم نیز وجود دارد که هر کدام دیگری را نتیجه می‌دهد. با این حال در این رساله، از تابع اینحای  $\kappa$  استفاده بیشتری خواهد شد.

تعریف ۲-۱۱ برای یک هندسه کارتان تابع اینحای  $\kappa : \mathcal{G} \rightarrow \text{Hom}(\Lambda^2 \mathfrak{g}/\mathfrak{h}, \mathfrak{g})$  به صورت زیر معرفی می‌گردد

$$\kappa_p(x, y) = K_p(\omega_p^{-1}(x), \omega_p^{-1}(y)), \quad x + \mathfrak{h}, y + \mathfrak{h} \in \mathfrak{g}/\mathfrak{h}.$$

می‌توان نشان داد (lm ۳.۲۳ صفحه ۱۹۱ از [۵۵] را ببینید) که تعریف فوق مستقل از انتخاب اعضای  $y, x$  از  $\mathfrak{g}/\mathfrak{h}$  است؛ به همین دلیل نماد زیر را معرفی می‌نماییم.

نمادگذاری برای هر  $\mathfrak{g}/\mathfrak{h}$  میدان برداری  $(x) \mapsto \hat{X} := \omega^{-1}(x)$  که یک میدان برداری روی  $\mathcal{G}$  است به صورت زیر تعریف و میدان برداری ثابت می‌نامیم:

$$\hat{X}_p := \omega_p^{-1}(x), \quad p \in \mathcal{G}$$

کارتان ثابت کرده است که برای دو میدان برداری  $X, Y$  و یک  $\omega$ -فرمی مانند  $\omega$  روی یک خمینه هموار مانند  $M$  رابطه زیر همواره برقرار است:

$$d\omega(X, Y) = X(\omega(Y)) - Y(\omega(X)) - \omega([X, Y]).$$

براین اساس می‌توان گزاره زیر را بیان کرد.

گزاره ۱۲-۲ برای هر دو نمایش  $\mathfrak{g}$  در  $\mathfrak{h}/\mathfrak{g}$  رابطه زیر برقرار است:

$$\kappa_p(x, y) = [x, y] - \omega_p(\hat{X}, \hat{Y}). \quad (2)$$

اثبات . با شروع از تعریف تابع انحنا و به کارگیری فرمول کارتان می‌توان نوشت،

$$\begin{aligned} \kappa(p)(x, y) &= \Omega_p(\hat{X}, \hat{Y}) \\ &= d\omega_p(\hat{X}, \hat{Y}) + [\omega_p(\hat{X}), \omega_p(\hat{Y})]_{\mathfrak{g}} \\ &= \hat{X}(\omega_p(\hat{Y})) - \hat{Y}(\omega_p(\hat{X})) - \omega_p([\hat{X}, \hat{Y}]) + [x, y]_{\mathfrak{g}} \\ &= \underline{\hat{X}(y)} - \underline{\hat{Y}(x)} - \omega_p([\omega^{-1}(x), \omega^{-1}(y)]) + [x, y]_{\mathfrak{g}}, \end{aligned}$$

در تساوی آخر عبارات مشخص شده به این دلیل صفر می‌شوند که اثر میدان‌های برداری روی توابع ثابت هستند.

□

تعریف ۱۳-۲ یک هندسه کارتان دلخواه مدل شده بر روی زوج  $(\mathfrak{h}, \mathfrak{g})$  را تخت می‌نامیم هرگاه انحنای آن صفر باشد. به علاوه این هندسه را موثر می‌نامیم هرگاه  $\mathfrak{g}$  هیچ ایده آل غیربدیهی سره  $\mathfrak{h}$  نداشته باشد.

تعریف ۱۴-۲ فرض کنیم  $\mathcal{G}_1 \rightarrow M_1$  و  $\mathcal{G}_2 \rightarrow M_2$  دو هندسه کارتان مدل شده روی  $(\mathfrak{h}, \mathfrak{g})$  باشند. در صورتی که وابسانی  $\Phi : M_1 \rightarrow M_2$  همراه با یک نگاشت  $H$ -کلافی مانند  $H : \mathcal{G}_1 \rightarrow \mathcal{G}_2$  با خاصیت  $\tilde{\Phi} = \Phi \circ \pi_2 \circ \tilde{\Phi}^* = \Phi \circ \pi_1$  موجود باشد به طوری که التصاق‌های کارتان را منتقل کند (یعنی  $\omega_2 = \omega_1 \circ \tilde{\Phi}^*$ ) آن‌گاه این دو هندسه کارتان را یک‌ریخت هندسی می‌نامیم.

با توجه به این که فرم ماروئر-کارتان در تساوی ساختاری (۱) صدق می‌کند، بنا بر (۲) مشخص می‌شود که انحنای هر هندسه کلاین برابر صفر است.تابع انحنای  $\kappa$  معیار خوبی برای سنجش میزان انحراف یک هندسه کارتان دلخواه از فضای همگن (کلاین) متناظر با آن است.

**قضیه ۲-۱۵** فرض کیم  $M \rightarrow G : \pi$  یک هندسه کارتان تخت و موثر مدل شده بر روی  $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$  باشد. برای هر نقطه دلخواه از  $M$  یک همسایگی وجود دارد به طوری که با زیرمجموعه بازی از هندسه کلاین متناظر  $G/H$  یک ریخت هندسی است.

اثبات . قضیه ۱.۵. صفحه ۱۲۱ از [۵۵] را بینید.  $\square$   
در انتهای این بخش چند تعریف دیگر را می‌دهیم که در فصل‌های بعدی مورد استفاده قرار می‌گیرند.

**تعریف ۲-۱۶** یک جبر لی متناهی بعد مانند  $\mathfrak{g}$  را ساده می‌نامیم هرگاه دارای هیچ ایده آل غیربدیهی حل پذیر نباشد.

**تعریف ۲-۱۷** برای جبر لی  $n$ -بعدی  $\mathfrak{g}$  نگاشت  $(\mathfrak{g})$  را به صورت زیر تعریف می‌کیم:

$$ad(x)(y) = [x, y], \quad x, y \in \mathfrak{g}$$

برای هر  $\mathfrak{g} \in \mathbb{R}^n$  نگاشت  $ad(\mathfrak{g})$  یک ماتریس  $n \times n$  خواهد بود. بنابراین می‌توان نگاشت دو خطی  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  را که فرم کیلینگ نام دارد به صورت زیر تعریف کرد

$$B(x, y) = Tr(ad(x) \circ ad(y)).$$

**تعریف ۲-۱۸** برای یک فضای برداری متناهی بعد مانند  $V$  و برای یک نگاشت دو خطی  $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  رادیکال نگاشت  $C$  به صورت زیر تعریف می‌شود

$$rad(C) := \{v \in V \mid C(v, u) = 0, \quad \forall u \in V\}.$$

نگاشت  $C$  را نابهایده می‌نامیم هرگاه  $rad(C) \equiv 0$ .

**تعریف ۲-۱۹** جبر لی  $\mathfrak{g}$  با بعد بزرگ‌تر از یک را ساده می‌نامیم هرگاه دارای هیچ ایده آل غیربدیهی نباشد. به علاوه یک جبر لی را شبه-ساده می‌نامیم هرگاه به صورت حاصل جمع مستقیمی از جبرهای لی ساده قابل نمایش باشد.

قضیه ۲-۲۰ (محک کارتان برای شبیه-سادگی). جبر لی متناهی بعد و شبیه-ساده است اگر و تنها اگر فرم کیلینگ آن ناتباهیده باشد.

## ۲-۲ خمینه‌های کشی-ریمان

هر چند که مفهوم خمینه‌های مختلط یک مفهوم بسیار قدیمی است که سالها مورد توجه بسیاری از ریاضی‌دانان قرار گرفته است، موضوع خمینه‌های کشی-ریمان یک موضوع جدید است که اخیراً مورد توجه بسیاری از ریاضی‌دانان قرار گرفته است [۵۴، ۱۱، ۱۰، ۶، ۹، ۴]. در واقع اولین تعریف از موضوع خمینه‌های مماس کشی-ریمان اولین بار توسط کوهن و روسی [۳۱] در سال ۱۹۷۰ ارائه شد و از آن به بعد این مفهوم طبیعی (که به عنوان مثال شامل مفاهیمی مثل ابررویه‌های مختلط می‌شود) مورد توجه قرار گرفت و کاربردهایی در سایر علوم مانند فیزیک، معادلات دیفرانسیل، هندسه کارتان و غیره پیدا کرد.

در اینجا قصد داریم که خلاصه‌ای از مفاهیم و تعاریف مورد نیاز در این رساله، مرتبط با مباحث خمینه‌های کشی-ریمان را ارائه دهیم. مرجع اصلی ما در این قسمت [۱۱] است.

تعريف ۲-۲۱ فرض کنیم  $V$  یک فضای برداری حقیقی باشد. تبدیل خطی  $V \rightarrow J : V$  را یک نگاشت ساختار مختلط می‌نامیم هرگاه:

$$J \circ J = -id.$$

مثال ۲-۲۲ فرض کنیم  $(\mathbb{C}^n)_{(x_1, y_1, \dots, x_n, y_n)} = T_p(\mathbb{R}^n) = T_p(\mathbb{C}^n)$  و  $V = T_p(\mathbb{R}^n)$  مختصات ساختاری متناظر باشد. نگاشت ساختار مختلط  $J$  را می‌توان به صورت طبیعی زیر تعریف کرد:

$$J\left(\frac{\partial}{\partial y_j}\right) = -\frac{\partial}{\partial x_j}, \quad J\left(\frac{\partial}{\partial x_i}\right) = \frac{\partial}{\partial y_j}, \quad i, j = 1, \dots, n.$$

با توجه به خواص نگاشت ساختار مختلط، می‌توان گفت که در صورت وجود آن برای یک فضای برداری حقیقی مانند  $V$ ، یک نگاشت ساختار مختلط القایی نیز برای مختلط سازی شده

$$V^{\mathbb{C}} = V \otimes_{\mathbb{R}} \mathbb{C}$$

از  $V$  وجود دارد. در واقع در صورتی که  $v_1, \dots, v_n$  پایه‌های فضای برداری  $V$  باشند، نگاشت ساختار مختلط القایی باعث به وجود آمدن دو زیرفضای جدید از  $V^{\mathbb{C}}$  می‌شوند

$$\begin{aligned} V^{1,0} &= \langle v_1 - iJ(v_1), \dots, v_n - iJ(v_n) \rangle, \\ V^{0,1} &= \langle v_1 + iJ(v_1), \dots, v_n + iJ(v_n) \rangle \end{aligned}$$

به طوری که

$$V^{\mathbb{C}} = V^{1,0} \oplus V^{0,1}, \quad \overline{V^{1,0}} = V^{0,1}.$$

همچنین اگر  $M$  یک زیرخمنه  $\mathbb{C}^n$ -بعدی با مختصات  $(z_1, \dots, z_n)$  و همراه با  $iz_k = x_k + iy_k$  باشد، با توجه به مثال قبل و همچنین با توجه به دو تساوی:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial z_j} &= \frac{1}{2} \left( \frac{\partial}{\partial x_j} - i \frac{\partial}{\partial y_j} \right), \\ \frac{\partial}{\partial \bar{z}_j} &= \frac{1}{2} \left( \frac{\partial}{\partial x_j} + i \frac{\partial}{\partial y_j} \right), \end{aligned}$$

برای هر نقطه دلخواه  $p \in M$  می‌توان نوشت:

$$\begin{aligned} T_p^{1,0}M &= \left\langle \frac{\partial}{\partial z_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial z_n} \right\rangle, \\ T_p^{0,1}M &= \left\langle \frac{\partial}{\partial \bar{z}_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial \bar{z}_n} \right\rangle. \end{aligned}$$

تعريف ۲-۲۳ فرض کنیم  $M$  یک خمینه هموار و  $\mathbb{L}$  یک زیر کلاف  $T^{\mathbb{C}}M = TM \otimes \mathbb{C}$  باشد. زوج مرتب  $(M, \mathbb{L})$  را یک ساختار تقریباً مختلط  $M$  می‌نامیم هرگاه

$$\mathbb{L} \cap \overline{\mathbb{L}} = \circ \quad (i)$$

$$\mathbb{L} \oplus \overline{\mathbb{L}} = T^{\mathbb{C}}M \quad (ii)$$

یک ساختار تقریباً مختلط از  $M$  تنها زمانی می‌تواند وجود داشته باشد که بعد خمینه  $M$  عددی زوج باشد. وقت داشته باشیم که یک خمینه مختلط مانند  $M$  همراه با  $\mathbb{L} = T^{1,0}M$  مثالی از یک ساختار تقریباً مختلط است. به علاوه، برای چنین خمینه‌ای دو زیر کلاف  $\mathbb{L} = T^{1,0}M$  و  $\overline{\mathbb{L}} = T^{0,1}M$  تو در تو هستند (به این معنا که برآکت لی بین دو میدان برداری دلخواه از این دو زیر کلاف مجدداً یک میدان برداری از آن است).

قضیه ۲-۲۴ (نیولندر-نیرنبرگ) فرض کنیم  $(M, \mathbb{L})$  یک نگاشت ساختار مختلط و  $\mathbb{L}$  یک زیر کلاف تو در تو از  $T^{\mathbb{C}}M$  باشد. برای هر عضو  $p \in M$  یک نگاشت ساختار مختلط مانند  $J$  روی  $M$  وجود دارد به طوری که

$$\mathbb{L} = T_p^{0,1}M.$$