



پژوهشگاه بین‌المللی زلزله شناسی و مهندسی زلزله

پایان نامه‌ی کارشناسی ارشد  
مهندسی عمران - مهندسی زلزله

### موضوع

مطالعات آزمایشگاهی بر روی یک میراگر ویسکوز غیرخطی کنترل پذیر  
برای سازه‌های جداسازی شده‌ی پایه در حوزه‌ی نزدیک

دانشجو:

حسین پژشکی

استاد راهنما:

دکتر منصور ضیایی‌فر

الحمد لله رب العالمين

به نام آنکه جان را فکرت آمودخت

چراغ دل به نور جان برافروخت

ز فیض خاک آدم کشت گشتن

ز فضلش هر دو عالم کشت روشن

پیش به

پر و مادرم که همواره پشتیانم، ستنم،

برادرانم که یاری رسانم می باشند،

و هر آنکه مر اکله ای آموخته است.

سپاس‌گذارم از دکتر ضیایی‌فر، استاد راهنمای این مطالعه، و از راهنمایی‌ها و یاری‌های ایشان که در تمامی مراحل مبین راه بوده است، از زحماتی را که ایشان در مراحل مختلف متحمل شده‌اند، قدردانی بی‌حد خویش را ابراز می‌دارم.

بر خود می‌دانم که تلاش‌های مهندس مرتضایی، مهندس جبارزاده و مجموعه‌ی کارکنان آزمایشگاه سازه پژوهشگاه زلزله شناسی و مهندسی زلزله که در بخش مطالعات آزمایشگاهی یاری‌رسان بوده‌اند و همچنین از شرکت ارتعاش میلاد بابت ساخت نمونه میراگر قدردان باشم.

## چکیده

در طول چند دهه اخیر تحقیقات بسیاری مرتبط با قطعات مستهلك کننده انرژی انجام شده است که میراگرهای ویسکوز نیز به عنوان بخشی از قطعات مستهلك کننده انرژی کاربرد گسترده‌ای داشته‌اند. ضیایی‌فر و فروغی کیا ۱۳۸۵، میراگر نوینی را ارایه کرده‌اند که با استفاده از قطعات آکاردئونی و از طریق میرایی ویسکوز قادر به اتلاف انرژی می‌باشد. این میراگر دارای محدودیت ظرفیت نیرویی بوده است و همچنین آزمایش‌های انجام شده بر آن نقص‌هایی را نشان داده‌اند.

در این مطالعه سعی بر ساخت نمونه‌ای جدید بر مبنای مطالعه‌ی ضیایی‌فر و فروغی کیا ضمن برطرف ساختن معایب آن و ایجاد میرایی غیرخطی بوده است. از این جمله، تغییر شکل قطعات آکاردئونی بوده است که با استفاده از حلقه‌های محیطی کنترل شده است و همچنین با استفاده از این حلقه‌ها ظرفیت میراگر از ۵ تن نیرو در نمونه‌ی قبلی به حدود ۲۵ تن نیرو افزایش یافته است و دامنه‌ی تغییرمکانی میراگر نیز از ۳۰ میلیمتر به ۶۵ میلیمتر ارتقا یافته است. رفتار میراگر تحت آزمایش‌های چرخه‌ای مورد بررسی قرار گرفته است و با استفاده از مدل‌های رفتاری کلوین و ماکسول، مشخصات رفتاری میراگر نمونه استخراج شده است. سعی شده است که با استفاده از شیارهای پله‌ای رفتار میرایی غیرخطی در میراگر ایجاد شود که این امر تا حدودی موفقیت آمیز بوده است، اما با توجه به پله‌ای بودن شیارها، این اثر در دامنه‌های مختلف متفاوت می‌باشد. در دامنه‌های کمتر از ۳۵ میلیمتر توان سرعت برابر ۰/۹۳ و در دامنه‌های بیشتر از ۳۵ میلیمتر در حدود ۰/۷ می‌باشد.

در این مطالعه، کاربرد میراگر ویسکوزی در جداسازی پایه با فرض میراگر ایده‌آلی در سه وضعیت رفتار میرایی خطی، رفتار میرایی غیرخطی و میراگری با رفتار خطی کنترل‌پذیر نیز مورد بررسی قرار گرفته است. با توجه به آنکه در مطالعات محققین مختلفی نظریه هال و همکاران، ۱۹۹۵، هیتون و همکاران، ۱۹۹۵، رفتار سازه‌ی جداسازی شده در حوزه‌ی نزدیک، به علت وجود پالس سرعت به چالش کشیده شده است، رفتار سازه‌ای جداسازی در سه وضعیت میراگر ایده‌آل که بیان شده‌اند، تحت اثر زمین‌لرزه‌های حوزه‌ی نزدیک و دور نیز به صورت مورد بررسی مختصر قرار گرفته است و اثرات سه وضعیت میراگر ایده‌آل تبیین شده‌است.

## وازگان کلیدی

میراگر ویسکوز، آزمایش‌های چرخه‌ای، میرایی خطی و غیرخطی، جداسازی پایه، زمین‌لرزه‌ی حوزه نزدیک، جهت‌پذیری، پالس سرعت

## فهرست مطالب

### «پیشگفتار»

۲	..... مقدمه
۴	..... چالش‌های مطالعه‌ی حاضر
۵	..... فصل‌بندی
فصل اول	
«مروری بر ادبیات فنی»	
۷	..... ۱-۱ مقدمه
۷	..... ۲-۱ کنترل سازه‌ها
۸	..... ۱-۲-۱ سیستم‌های کنترل غیرفعال
۱۰	..... ۱-۱-۲-۱ میراگرهای اصطکاکی
۱۱	..... ۲-۱-۲-۱ میراگرهای ویسکوالاستیک
۱۲	..... ۳-۱-۲-۱ میراگرهای ویسکوز
۱۳	..... ۲-۲ سیستم‌های کنترل فعال و کنترل هیبرید
۱۴	..... ۳-۲ سیستم‌های کنترل نیمه‌فعال
۱۴	..... ۱-۳-۲-۱ میراگرهای روزنۀ متغیر
۱۵	..... ۲-۳-۲-۱ میراگرهای با سیال کنترل‌پذیر
۱۷	..... ۳-۱ جداسازی پایه
۱۸	..... ۱-۳-۱ اثرات انعطاف‌پذیری
۱۹	..... ۲-۳-۱ توانایی جداسازی لرزه‌ای
۲۰	..... ۱-۳-۱ تجهیزات جداسازی لرزه‌ای
۲۱	..... ۱-۳-۱ سیستم‌های بر پایه الاستومر
۲۳	..... ۲-۳-۱ سیستم‌های جداسازی بر بنای لغزش
۲۴	..... ۴-۱ حوزه‌ی نزدیک
۲۶	..... ۱-۴-۱ جهت‌گیری انتشار شکست
۲۹	..... ۲-۴-۱ جابجایی ماندگار زمین
۳۰	..... ۳-۴-۱ محتوای فرکانس بالا
۳۱	..... ۴-۴-۱ استخراج پالس، زمان تناؤب پالس

## فصل دوم

### «طراحی، ساخت میراگر و پیکربندی آزمایش»

۳۴.	۱-۲ مقدمه
۳۴.	۲-۲ اجزای میراگرهای ویسکوز معمول
۳۵.	۲-۳ اجزای میراگر پیشنهادی
۴۱.	۲-۴ مراحل آزمایش اولیه
۴۱.	۲-۴-۱ پیکربندی اولیه آزمایش
۴۲.	۲-۴-۲ مرحله اول آزمایش مقدماتی
۴۳.	۲-۴-۳ مرحله‌ی دوم آزمایش مقدماتی
۴۴.	۲-۴-۴ مرحله‌ی سوم آزمایش مقدماتی
۴۶.	۲-۵ مرحله‌ی آزمایش نهایی
۴۶.	۲-۵-۱ پیکربندی نهایی آزمایش
۴۷.	۲-۵-۲ آزمایش نهایی
۴۸.	۲-۶ جمع‌بندی

## فصل سوم

### «آزمایش‌ها و رفتار میراگر»

۵۱.	۳-۱ مقدمه
۵۱.	۳-۲ آزمایش‌های انجام شده توسط محققین
۵۳.	۳-۳ آزمایش‌های انجام شده بر روی میراگر
۵۵.	۳-۴ معرفی مدل‌های رفتاری
۵۹.	۳-۵ مدلسازی‌های انجام شده توسط محققین
۶۶.	۳-۶ مدلسازی رفتاری میراگر نمونه
۸۷.	۳-۷ جمع‌بندی

## فصل چهارم

### «مدلسازی و تحلیل سازه جداسازی شده»

۹۰.	۴-۱ مقدمه
۹۰.	۴-۲ مدلسازی سازه‌ی جداسازی شده
۹۱.	۴-۳ معرفی مدل
۹۳.	۴-۴ رفتار دینامیکی
۹۴.	۴-۵ جداسازی لزهای در حوزه‌ی تزدیک
۹۶.	۴-۶ نگاشتهای مورد استفاده برای تحلیل

۹۷.....	۷-۴ تحلیل پاسخ مدل تحت اثر شتابنگاشت‌ها
۹۸.....	۱-۷-۴ میراگر با رفتار خطی و غیرخطی
۱۰۶.....	۲-۷-۴ میراگر کنترل‌پذیر
۱۱۱.....	۸-۴ جمع بندی
	فصل پنجم
	«نتایج و پیشنهادات»
۱۱۳.....	۱-۵ نتایج
۱۱۵.....	۲-۵ پیشنهادات
۱۱۸.....	«مراجع»
۱۲۳.....	پیوست یک «منحنی‌های نیرو-تغییر مکان آزمایش‌ها»
۱۲۷.....	پیوست دو «طیف نگاشت‌های مورد استفاده»

## فهرست اشکال

شکل ۱-۱: طرح کلی سیستم‌های مختلف کنترل (الف) روش معمول، (ب) کنترل غیرفعال، (ج) کنترل فعال، (د) کنترل هیبرید، و (۵) کنترل نیمه فعال [۵]	۹
شکل ۱-۲: نمونه‌ی میراگر اصطکاکی [۱۱]	۱۰
شکل ۱-۳: نمونه‌ی میراگر ویسکوالاستیک [۷]	۱۱
شکل ۱-۴: طرح کلی میراگر ویسکوز [۷]	۱۳
شکل ۱-۵: طرح کلی میراگر ویسکوز روزنه متغیر [۷]	۱۴
شکل ۱-۶: نمای ظاهری میراگر ویسکوز کنترل پذیر [۱۲]	۱۵
شکل ۱-۷: طرح کلی میراگرهای با سیال کنترل پذیر [۸]	۱۶
شکل ۱-۸: اثر زمین لرزه در سازه (الف) سازه‌ی متداول (پایه گیردار)، (ب) سازه‌ی جداسازی شده پایه [۱۶]	۱۷
شکل ۱-۹: مدل برش خورده نشیمنهای لایه‌ای [۱۷]	۲۱
شکل ۱-۱۰: مدل برش خورده نشیمنهای با هسته‌ی سربی [۱۴]	۲۲
شکل ۱-۱۱: (الف) مقطعی از آونگ‌های اصطکاکی [۱۷]، (ب) نمونه‌ی از آونگ‌های اصطکاکی [۱۴]	۲۳
شکل ۱-۱۲: اثرات تجمع انرژی لرزه‌ای [۲۸]	۲۶
شکل ۱-۱۳: تعریف ناحیه‌های با جهت‌گیری پیشرونده، پسروند و خنشی [۲۸]	۲۷
شکل ۱-۱۴: نگاشتهای ثبت شده در سه ناحیه مختلف، در زمین‌لرزه‌ی لندرز [۳۱]	۲۸
شکل ۱-۱۵: طرح کلی تاریخچه زمانی جابجایی برای دو نوع گسلشن امتداد لغز و شبیب لغز، که در آن پالس ناشی از جهت‌گیری و جابجایی ماندگار، جداگانه و در ترکیب با هم نمایش داده شده است [۲۹]	۲۹
شکل ۱-۲: طرح کلی میراگر ویسکوز [۷]	۳۴
شکل ۲-۱: برش بلوز، بخشی از اتصال آکاردئونی	۳۵
شکل ۲-۲: (الف) طرح کلی میراگر، (ب) عملکرد میراگر تحت کشش، (ج) عملکرد میراگر تحت فشار	۳۶
شکل ۲-۳: (الف) نمونه‌ی از حلقه‌های محصور کننده طراحی شده برای بلوزها، (ب) بلوز طراحی شده، (ج) برشی سه‌بعدی از بلوز	۳۷
شکل ۲-۴: نمونه بلوز ساخته شده	۳۸
شکل ۲-۵: قطعات مختلف میراگر	۳۸
شکل ۲-۶: طرح کلی میراگر ساخته شده	۳۹
شکل ۲-۷: قطعات میراگر قبل از نصب نهایی	۴۰
شکل ۲-۸: پیکربندی اولیه طراحی شده	۴۱
شکل ۲-۹: پیکربندی نمونه در آزمایشگاه- مرحله مقدماتی	۴۱
شکل ۲-۱۰: پیکربندی نمونه در آزمایشگاه- مرحله مقدماتی	۴۲
شکل ۲-۱۱: پولکی‌های جوش شده به بدنه	۴۲
شکل ۲-۱۲: شیارهای طراحی شده	۴۲
شکل ۲-۱۳: شیار ایجاد شده بر روی میله	۴۳
شکل ۲-۱۴: تغییرشکل موضعی در اثر انحراف محرک	۴۴

۱۵-۲: شیارهای جدید ایجاد شده	۴۴
شکل ۱۶-۲: (الف) و (ب) تغییرات انجام شده در دو سر میراگر، (ج) قرارگیری در دستگاه رول-امسلر	۴۵
شکل ۱۷-۲: رفتار میراگر در آزمایش ۶ ثانیه؛ در دستگاه رول-امسلر	۴۵
شکل ۱۸-۲: پیکربندی نهایی طراحی شده	۴۶
شکل ۱۹-۲: پیکربندی نمونه در آزمایشگاه - مرحله نهایی	۴۷
شکل ۲۰-۲: (الف) هسته‌ی میراگر، (ب) نحوه‌ی قراگیری هسته‌ی میراگر حین پر کردن مخازن	۴۹
شکل ۲۱-۳: (الف) مدل رفتاری کلوین، (ب) مدل رفتاری ماکسول	۵۶
شکل ۲-۳: (الف) مدل رفتار کلوین، ب) مولفه‌ی سختی خطی خالص، (ج) مولفه‌ی میرایی خالص	۵۷
شکل ۳-۳: مدل رفتاری ماکسول	۵۷
شکل ۴-۳: طرح کلی مدلسازی میراگر، کورینو و همکاران [۱۲]	۶۶
شکل ۳-۵: تغییر حجم بلوز تحت اثر فشار سیال	۷۰
شکل ۳-۶: مدلسازی اولیه‌ی میراگر نمونه و پیکربندی	۷۰
شکل ۴-۱: سازه‌ی جداسازی شده با جرم $M$ ، سختی جداساز $C_b$ و میرایی ویسکوز	۹۰
شکل ۴-۲: مشخصه‌های سازه‌ای مدل دو درجه آزادی سازه‌ی جداسازی شده [۱۴]	۹۱
شکل ۴-۳: مشخصه‌های سازه‌ای مدل دو درجه آزادی سازه‌ی جداسازی شده مورد نظر	۹۲
شکل ۴-۴: مدل مکانیکی میراگر نصب شده [۱۲]	۱۰۷
شکل ۵-۱: ایجاد سوراخ راه به در برای جلوگیری از گیرافتادن هوا در مخزن میراگر	۱۱۵
شکل ۵-۲: ایجاد اصطکاک بین صفحات دو سر و غلاف	۱۱۶
شکل ۵-۳: محل قرارگیری شیر کنترلی در درون غلاف میراگر	۱۱۷
شکل ۵-۴: محل، نصب شیر کنترلی، پر روی میراگر	۱۱۷

## فهرست نمودارها

نمودار ۱-۱: منحنی رفتار ایدهآل میراگر اصطکاکی [۸]	۱۱
نمودار ۱-۲: منحنی رفتار ایدهآل میراگر ویسکوالاستیک [۸]	۱۲
نمودار ۱-۳: منحنی رفتار ایدهآل میراگر ویسکوز [۸]	۱۳
نمودار ۱-۴: اثر انعطاف‌پذیری بر سازه (الف) افزایش زمان تناوب و میرایی باعث کاهش شتاب سازه می‌شود، (ب) افزایش میرایی در مورد جابجایی نیز اثر کاهنده دارد [۱۳]	۱۸
نمودار ۱-۵: تاریخچه زمانی سرعت مولفه‌های موازی و عمود بر گسل، در ایستگاه نزدیک گسل با جهت‌گیری پیشرونده ملواند اُورپس، در زمین‌لرزه‌ی امپریال ولی [۳۰]	۲۸
نمودار ۱-۶: طیف فوریه نگاشت سه ایستگاه زمین‌لرزه‌ی مورگان هیل [۳۳] ۱۹۸۴	۳۰
نمودار ۱-۷: نگاشتهای سرعت اصلی، پالس و زمینه، زمین‌لرزه‌ی امپریال ولی ۱۹۷۹، نگاشت استترو [۳۵]	۳۲
نمودار ۱-۸: منحنی نیرو-جابجایی حاصل از آزمایش در فرکانس ۱/۱۱ هرتز	۵۵
نمودار ۱-۹: اثر تغییر توان سرعت بر منحنی نیرو-جابجایی [۳۹]	۵۶
نمودار ۱-۱۰: میرایی و سختی در برابر فرکانس در مدل ماکسول [۴۳]	۵۸
نمودار ۱-۱۱: منحنی نیرو-سرعت آزمایش‌های تیلور و کانستانتینو [۴۰]	۵۹
نمودار ۱-۱۲: منحنی نیرو-سرعت آزمایش‌های اسلیما و کانستانتینو، میراگرهای خطی و غیرخطی [۳۸]	۶۲
نمودار ۱-۱۳: مقایسه بین نتایج تحلیلی و آزمایشگاهی در موارد سختی ذخیره، ضربی میرایی و اختلاف فاز برای میراگر خطی [۳۸]	۶۳
نمودار ۱-۱۴: نیروهای حداکثر آزمایش‌ها و سرعت متناظر و خط برآش شده بر آنها [۳۹]	۶۴
نمودار ۱-۱۵: نتیجه‌ی آزمایش (—) و تحلیل (—) برای آزمایش انتخاب شده [۳۹]	۶۴
نمودار ۱-۱۶: مقدار میرایی در برابر فرکانس بارگذاری، نتایج آزمایش‌های ضیایی فر و همکاران [۴۸]	۶۵
نمودار ۱-۱۷: منحنی لگاریتم نیرو بر حسب سرعت- فرکانس ۵/۰ هرتز، ضیایی فر و همکاران [۴۸]	۶۵
نمودار ۱-۱۸: منحنی نیرو-تغییرمکان میراگر، فرکانس ۰/۲۵ هرتز	۶۷
نمودار ۱-۱۹: منحنی نیرو-تغییرمکان میراگر، فرکانس ۰/۰۱ هرتز- آزمایش اصطکاکی	۶۸
نمودار ۱-۲۰: مقایسه نتایج آزمایش و تحلیل، منحنی نیرو-تغییرمکان میراگر، فرکانس ۰/۰۱ هرتز- آزمایش اصطکاکی	۶۸
نمودار ۱-۲۱: نتیجه آزمایش، منحنی نیرو-تغییرمکان میراگر، فرکانس ۰/۳۳۳ هرتز	۶۹
نمودار ۱-۲۲: منحنی نیرو-تغییرمکان آزمایش ۱ هرتز، دامنه ۱۰ میلیمتر	۷۱
نمودار ۱-۲۳: منحنی نیرو-تغییرمکان چرخه دوم آزمایش ۱ هرتز، دامنه ۱۰ میلیمتر	۷۱
نمودار ۱-۲۴: مجموع نیروی اصطکاک و فنریت بلوزها، آزمایش ۱ هرتز، دامنه ۱۰ میلیمتر	۷۲
نمودار ۱-۲۵: منحنی نیرو-تغییرمکان اصلاح شده، آزمایش ۱ هرتز، دامنه ۱۰ میلیمتر	۷۲
نمودار ۱-۲۶: منحنی نیماینده‌ی تغییر حجم	۷۳
نمودار ۱-۲۷: منحنی ایدهآل در ۰/۰ هرتز، دامنه‌ی کاهش یافته	۷۳
نمودار ۱-۲۸: منحنی ایدهآل در ۰/۰ هرتز، دامنه‌ی اصلاح شده	۷۴
نمودار ۱-۲۹: منحنی ایدهآل و آزمایش در ۰/۰ هرتز، دامنه‌ی اصلاح شده	۷۴

نmodار-۳-۲۳: منحنی آزمایش‌های هشتم و سیزدهم در ۱/۱۱۱ هرتز.....	۷۵
نmodار-۳-۲۴: منحنی سرعت و نیرو، آزمایش ۸/۰ هرتز.....	۷۶
نmodار-۳-۲۵: منحنی لگاریتم سرعت-لگاریتم نیرو.....	۷۶
نmodار-۳-۲۶: منحنی نیرو-تغییرمکان ایده‌آل در برابر آزمایش، آزمایش ۸/۰ هرتز ، با توان سرعت ۰/۵۴.....	۷۷
نmodار-۳-۲۷: منحنی نیرو-تغییرمکان ایده‌آل در برابر آزمایش، آزمایش ۸/۰ هرتز ، با توان سرعت ۰/۶۱.....	۷۷
نmodار-۳-۲۸: منحنی لگاریتم سرعت-لگاریتم نیرو، آزمایش ۸/۰ هرتز .....	۷۸
نmodار-۳-۲۹: محاسبه‌ی میرایی با استفاده از نتایج تاریخچه زمانی، مدل ماسکول .....	۷۹
نmodار-۳-۳۰: محاسبه‌ی میرایی با استفاده از نتایج تاریخچه زمانی، مدل کلوین .....	۷۹
نmodار-۳-۳۱: محاسبه‌ی میرایی با استفاده از نتایج تاریخچه زمانی، میرایی خطی .....	۸۰
نmodار-۳-۳۲: میرایی و سختی مدل ماسکول در برابر فرکانس بارگذاری .....	۸۱
نmodار-۳-۳۳: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۳/۳۳۳ هرتز.....	۸۱
نmodار-۳-۳۴: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۵/۰ هرتز.....	۸۱
نmodار-۳-۳۵: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۸/۰ هرتز.....	۸۲
نmodار-۳-۳۶: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۱ هرتز، دامنه‌ی ۳۰/۲۵ میلیمتر .....	۸۲
نmodار-۳-۳۷: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۱ هرتز، دامنه‌ی ۲۷/۹۳ میلیمتر .....	۸۲
نmodار-۳-۳۸: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۱/۱۱۱ هرتز.....	۸۳
نmodار-۳-۳۹: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۳/۳۳۳ هرتز.....	۸۳
نmodار-۳-۴۰: میرایی و سختی مدل کلوین در برابر فرکانس بارگذاری .....	۸۴
نmodار-۳-۴۱: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۱۰/۰ هرتز، دامنه‌ی ۲۵/۲۰ میلیمتر، مقایسه‌ی بین مدل کلوین و مدل ماسکول .....	۸۵
نmodار-۳-۴۲: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۳/۳۳۳ هرتز، مدلسازی با استفاده از مدل کلوین غیرخطی .....	۸۵
نmodار-۳-۴۳: نmodار نیرو-جابجایی و نmodار نیرو-سرعت، آزمایش ۵/۰ هرتز، مدلسازی با استفاده از مدل کلوین غیرخطی .....	۸۶
نmodar-۳-۴۴: مقایسه‌ی منحنی آزمایش و منحنی ایده‌آل میرایی خطی و ضربی میرایی معادل .....	۸۷
نmodar-۳-۴۵: مقایسه‌ی منحنی آزمایش و منحنی ایده‌آل میرایی خطی و ضربی میرایی معادل .....	۸۷
نmodar-۴-۱: تغییر بیشینه‌ی متوسط تغییرمکان لایه‌ی جداساز و شتاب روسازه در برابر نسبت میرایی جداساز $\frac{b}{a}$ ، برای $a/5 = ۰.۲$ و $b/5 = ۰.۰۲$ [۴] .....	۹۶
نmodar-۴-۲: نیروی میراگر در زمین‌لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در میرایی خطی.....	۹۸
نmodar-۴-۳: دریفت در زمین‌لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در میرایی خطی .....	۹۹
نmodar-۴-۴: تغییرمکان پایه در زمین‌لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در میرایی خطی.....	۹۹
نmodar-۴-۵: شتاب روسازه در زمین‌لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در میرایی خطی.....	۹۹
نmodar-۴-۶: نیروی میراگر در زمین‌لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در میرایی غیرخطی .....	۱۰۰
نmodar-۴-۷: دریفت روسازه در زمین‌لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در میرایی غیرخطی .....	۱۰۰

نmodار ۴-۸: تغییرمکان پایه در زمین لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در میرایی غیرخطی.....	۱۰۰
نmodار ۴-۹: شتاب روسازه در زمین لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در میرایی غیرخطی.....	۱۰۱
نmodار ۴-۱۰: نیروی میراگر در زمین لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در دو حالت میرایی خطی و غیرخطی، فراتر از میرایی بحرانی سازه‌ی خطی.....	۱۰۲
نmodار ۴-۱۱: نیروی میراگر در زمین لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس در دو حالت میرایی خطی و غیرخطی، محدوده‌ی زیر میرایی بحرانی سازه‌ی خطی.....	۱۰۳
نmodار ۴-۱۲: نیروی میراگر، مقیاس شده بر مبنای زمین لرزه‌های فاقد پالس و ۲۵٪ میرایی بحرانی.....	۱۰۳
نmodار ۴-۱۳: نیروی میراگر، مقیاس شده بر مبنای زمین لرزه‌های دارای پالس و ۲۵٪ میرایی بحرانی.....	۱۰۴
نmodار ۴-۱۴: دریفت روسازه، مقیاس شده بر مبنای زمین لرزه‌های دارای پالس و ۲۵٪ میرایی بحرانی.....	۱۰۴
نmodار ۴-۱۵: تغییرمکان پایه، مقیاس شده بر مبنای زمین لرزه‌های دارای پالس و ۲۵٪ میرایی بحرانی.....	۱۰۵
نmodار ۴-۱۶: شتاب روسازه، مقیاس شده بر مبنای زمین لرزه‌های دارای پالس و ۲۵٪ میرایی بحرانی.....	۱۰۵
نmodار ۴-۱۷: پاسخ میراگر در دو حالت نیمه‌فعال و غیرفعال در برابر بارگذاری هارمونیک [۱۲].....	۱۰۷
نmodار ۴-۱۸: نیروی میراگر در دو حالت نیمه‌فعال و غیرفعال.....	۱۰۹
نmodار ۴-۱۹: تغییرمکان پایه در دو حالت نیمه‌فعال و غیرفعال.....	۱۰۹
نmodار ۴-۲۰: دریفت روسازه در دو حالت نیمه‌فعال و غیرفعال.....	۱۰۹
نmodار ۴-۲۱: شتاب روسازه در دو حالت نیمه‌فعال و غیرفعال.....	۱۱۰

## فهرست جداول

جدول ۲-۱: خلاصه نتایج مراحل مختلف آزمایش.....	۴۸
جدول ۳-۱: آزمایش‌های انجام شده توسط محققین .....	۵۳
جدول ۳-۲: آزمایش‌های مد نظر برای انجام .....	۵۴
جدول ۳-۳: مقایسه‌ی آزمایش‌های انجام شده و نتیجه‌ی آزمایش‌ها در دامنه و سرعت تحریک .....	۵۵
جدول ۳-۴: آزمایش‌های انتخاب شده برای بررسی رفتاری میراگر نمونه .....	۷۵
جدول ۳-۵: نتایج مدلسازی ماسکول.....	۸۰
جدول ۳-۶: مقایسه حداکثرهای نیرو، سرعت و جابجایی بین مدل ماسکول و حاصل از آزمایش.....	۸۳
جدول ۳-۷: نتایج مدلسازی ماسکول در مقایسه با مدلسازی کلوین.....	۸۴
جدول ۳-۸: محاسبه‌ی ضریب میرایی معادل .....	۸۶
جدول ۳-۹: نتایج کلی روشهای مختلف مدلسازی.....	۸۸
جدول ۴-۱: مشخصه‌های سازه‌ای سیستم‌های مورد نظر .....	۹۳
جدول ۴-۲: مقادیر $I$ و $E$ .....	۹۳
جدول ۴-۳: نگاشتهای دارای پالس .....	۹۷
جدول ۴-۴: نگاشتهای فاقد پالس.....	۹۷
جدول ۴-۵: متوسط نسبت مقادیر پاسخ‌ها در برابر نگاشتهای دارای پالس به مقدار مشابه آن در برابر نگاشتهای فاقد پالس، در محدوده‌ی کمتر از میرایی $50\%$ میرایی بحرانی.....	۱۰۱
جدول ۴-۶: متوسط نسبت پاسخ‌ها تحت اثر نگاشتهای دارای پالس به نگاشتهای فاقد پالس.....	۱۰۲
جدول ۴-۷: اختلاف میان پاسخ‌های ناشی از زمین‌لرزه‌های دارای پالس، سازه‌ی با زمان تنابوب گیرداری $754/0$ ثانیه.....	۱۰۵
جدول ۴-۸: اختلاف میان پاسخ‌های ناشی از زمین‌لرزه‌های فاقد پالس، سازه‌ی با زمان تنابوب گیرداری $754/0$ ثانیه.....	۱۰۶
جدول ۴-۹: اختلاف میان پاسخ‌های ناشی از زمین‌لرزه‌های دارای پالس، سازه‌ی با زمان تنابوب گیرداری $4/0$ ثانیه .....	۱۰۶
جدول ۴-۱۰: اختلاف میان پاسخ‌های ناشی از زمین‌لرزه‌های فاقد پالس، سازه‌ی با زمان تنابوب گیرداری $4/0$ ثانیه .....	۱۰۶
جدول ۴-۱۱: میانگین پاسخ‌های سازه‌ها.....	۱۰۶
جدول ۵-۱: نتایج کلی مدلسازی‌های مختلف .....	۱۱۴
جدول ۵-۲: متوسط نسبت پاسخ‌ها تحت اثر نگاشتهای دارای پالس به نگاشتهای فاقد پالس.....	۱۱۴

پیشگفتار

## مقدمه

برای ایجاد مقاومت مناسب در برابر زمین‌لرزه‌ها، به طور کلی دو روش وجود دارد. روش اول، طراحی سازه با مقاومت کافی، سختی و ظرفیت تغییرشکل پلاستیک مناسب، به نحوی که قادر به مقاومت در برابر زمین‌لرزه‌های ضعیف و متوسط باشد، و در حد امکان نیز در برابر زمین‌لرزه‌های قوی فرو نریزد و روش دوم، استفاده از روشهای مختلف کنترل پاسخ لرزه‌ای سازه به منظور کاهش نیروی وارد به سازه می‌باشد.

مساله کنترل در زمینه‌های خاصی از مهندسی عمران، نظری محافظت سازه در برابر بارهای ناشی از زمین‌لرزه و باد وارد شد. پس از مطالعه‌ی انجام شده توسط یاو<sup>۱</sup>، ۱۹۷۲، مفهوم کنترل سازه رشد بسیاری یافت. در نهمین کنفرانس جهانی مهندسی زلزله ۱۹۸۸، در ژاپن، بخش خاصی تحت عنوان «کنترل پاسخ لرزه‌ای سازه‌ها» برگزار شد و بعد از آن نیز اولین کنفرانس جهانی کنترل سازه‌ای، در سال ۱۹۹۴ در ایالات متحده برگزار گردید.

کنترل پاسخ لرزه‌ای سازه‌ای از روشهای مختلفی نظری اصلاح سختی، جرم‌ها، میرایی یا شکل سازه، و یا ایجاد نیروهای غیرفعال و یا فعال، قابل اجرا است. سیستم‌های کنترل سازه‌ای را می‌توان به دسته‌های کلی، کنترل غیرفعال، کنترل فعال، کنترل هیبرید و کنترل نیمه‌فعال تقسیم نمود. تفاوت‌های عمدahای بین این دسته‌ها وجود دارد، نظری تفاوت در نحوه‌ی تأمین انرژی عملکرد و حتی نحوه‌ی تاثیر آنها بر سازه.

یکی از مفاهیمی که سالها قبل از آنکه مفهوم کنترل سازه مورد استفاده قرار گیرد، جداسازی لرزه‌ای می‌باشد که کاربرد در کنترل پاسخ لرزه‌ای داشته است و در سالیان اخیر و با پیشرفت تکنولوژی کاربرد آن گسترش پیدا کرده است. ایده‌ی اصلی در جداسازی لرزه‌ای، تفکیک سازه از لرزش زمین می‌باشد و هدف کاهش انتقال انرژی و نیروهای زمین‌لرزه به سازه می‌باشد که بوسیله‌ی قرار گرفتن سازه بر روی سیستم جداساز، که دارای انعطاف پذیری قابل توجهی می‌باشد و امکان لغزش سازه را فراهم می‌کنند، این هدف در دسترس قرار می‌گیرد. همچنین برای محدود کردن نیروهای انتقال یافته و دامنه‌ی حرکت می‌توان از تجهیزات میرایی استفاده نمود. در این حالت، با توجه به آنکه مکانیسم در زیر سازه قرار می‌گیرد، بدان «جداسازی پایه» نیز اطلاق می‌شود.

مهمترین ویژگی جداسازی لرزه‌ای، ایجاد انعطاف پذیری است که باعث افزایش زمان تناوب طبیعی سازه می‌شود. افزایش زمان تناوب طبیعی، باعث می‌شود که سازه در طیف از ناحیه‌ی دارای مقادیر بالا فاصله بگیرد، و همچنین باعث کاهش شتاب در سازه می‌گردد و این امر بر روی جابجایی‌های افقی نیز تاثیرگذار می‌باشد.

اجزای مورد نیاز در سیستم‌های جداسازی عبارتند از لایه‌ی انعطاف‌پذیر؛ تجهیزات جهت ایجاد توانایی اتلاف انرژی، و ابزاری برای ایجاد صلابت کافی در برابر زمین‌لرزه‌های ضعیف و یا بار باد. لایه‌ی انعطاف‌پذیر، شامل نشیمن‌هایی نظری نشیمن‌های الاستومری و یا لغزشی می‌باشد که وظیفه‌ی تفکیک لرزه‌ای را بر عهدا دارند. تجهیزات اتلاف انرژی نظری میراگرهای ویسکوز و یا ویسکوالاستیک می‌باشد، البته ممکن است میرایی لازم در جداسازی لرزه‌ای توسط نشیمن‌ها نیز

<sup>۱</sup> Yao

تامین شود و نیازی به استفاده از تجهیزات جداگانه نباشد. همچنین سازه‌ی جداسازی شده در برابر زمین‌لرزه‌ای خفیف به صورت صلب زیرا در برابر بارهای ضعیف، نیازی به استفاده از مفهوم جداسازی نمی‌باشد و سازه‌ی می‌تواند بدون تحمل خسارت اینگونه بارها را تجربه کند.

پس از وقوع زمین‌لرزه‌ی لندرز<sup>۱</sup>، نورثریج<sup>۲</sup> و کوبه<sup>۳</sup>، با توجه به خسارات و تلفات ایجاد شده در مناطق شهری که سازه‌های آنها بر اساس آئین‌نامه‌های لرزه‌ای مدرن طراحی شده بودند، بار دیگر مساله‌ی زمین‌لرزه‌های نزدیک گسل مورد توجه قرار گرفت و مطالعات در این زمینه وسعت بیشتری یافت.

زمین‌لرزه‌های حوزه‌ی نزدیک در طیف خود در زمان تناوب‌های بالا، دارای مقادیر بیشتری می‌باشند و این امر بخصوص بروی سازه‌های جداسازی شده تأثیر بسزایی دارد. این مساله باعث شد در آئین‌نامه‌های مختلف از جمله UBC 97، ضوابط سخت‌گیرانه‌ای در مورد سازه‌هایی که در حوزه‌ی نزدیک گسل قرار دارند اعمال شود. در عمل، این ضوابط باعث شد که مزیت اصلی سازه‌ی جداسازی شده، که الاستیک عمل کردن در برابر زمین‌لرزه‌های متوسط بواسطه تغییک لرزه‌ای می‌باشد، از بین بود و این سازه‌ها در برابر زمین‌لرزه‌های متوسط نیز مشابه پایه گیرداری عمل کنند و دچار خسارات سازه‌ای شوند. بررسی‌های مختلف باعث شد که در ویرایش‌های بعدی آئین‌نامه‌ها، نظری آئین‌نامه‌ی IBC 2000 که ویرایش بعدی آئین‌نامه‌ی UBC 97 می‌باشد، تغییری در نحوه‌ی تأثیرپذیری از حوزه‌ی نزدیک گسل ایجاد شود.

در زمین‌لرزه‌های حوزه‌ی نزدیک، بحث جهت‌پذیری مهم می‌باشد و یکی از علل داشتن مقادیر طیفی زیاد در زمان تناوب‌های بالا، وجود پالس در مولفه‌ی عمود بر گسل در جهت‌گیری پیشرونده می‌باشد. این پالس در تاریخچه زمانی سرعت به وضوح قابل مشاهده می‌باشد. عموم این پالس‌ها، دارای مدت زمان تناوبی در حدود ۱ تا ۳ ثانیه می‌باشند، گرچه مدت زمان‌های بالاتری نظری ۷ ثانیه نیز مشاهده شده است. این محدوده، شامل زمان تناوب طبیعی عموم سازه‌های جداسازی شده‌ی پایه می‌شود و نشان دهنده‌ی آن است که این پالس بر روی این نوع سازه‌ها اثر بسزایی دارد. مطالعات محققین مختلف نیز این پالس را تایید می‌کنند و اثر افزاینده‌ی آن در پاسخ‌های سازه، نظری تغییرمکان پایه و شتاب روسازه را نشان می‌دهند.

---

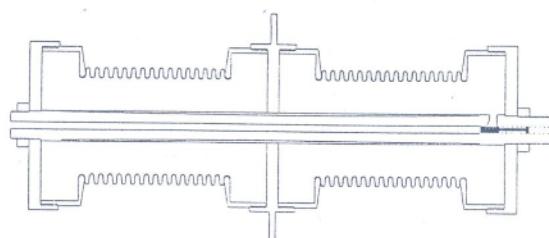
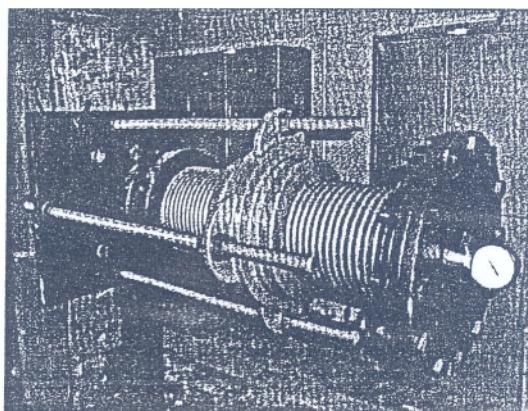
<sup>1</sup> Landers

<sup>2</sup> Northridge

<sup>3</sup> Kobe

## چالش‌های مطالعه‌ی حاضر

طی مطالعه‌ی فروغی کیا و ضیابی فر [۱] میراگر ویسکوزی با استفاده از بلوزها ساخته شده است. بلوزها قادر حلقه‌های محیطی بوده‌اند و همچنین هسته‌ی میراگر، بوسیله‌ی چهار میله به تکیه‌گاهها متصل شده است. آزمایش‌های انجام شده بر روی میراگر، باعث آن شده است که بلوزها دچار تغییرشکل شوند. همچنین به دلیل عدم وجود حلقه‌های محیطی، نمونه توانایی تحمل فشارهای بالا را نداشته است و ظرفیت نیرویی آن به حدود ۵۰ کیلونیوتون محدود شده است. آنها، پیشنهاد استفاده از حلقه‌های محیطی دور بلوزها و قرارگیری هسته‌ی میراگر در درون غلاف را دادند، تا خمن افزایش ظرفیت میراگر، حلقه‌های محیطی در درون غلاف مانع از تغییرشکل بلوزها شوند و باعث حرکت کردن بلوزها در راستای محور مرکزی لوله و عدم انحراف آن شوند. همچنین، آنها دامنه‌ی حرکتی را در آزمایش‌های مختلف به ۳۰ میلیمتر محدود ساخته بودند. در شکل ۱، نمونه‌ی ساخته شده و طرح کلی آن قابل مشاهده می‌باشد.



شکل ۱: نمونه‌ی ساخته شده و طرح کلی میراگر ویسکوز ساخته شده در مطالعه‌ی فروغی کیا و ضیابی فر [۱]

بر مبنای این تجربیات، ساخت نمونه‌ی دیگری با استفاده از بلوزها و اجرای پیشنهادهای مطرح شده، ایجاد ظرفیت نیرویی بالا در حدود ۲۵۰ کیلونیوتون، دامنه‌ی حرکتی بالاتر و همچنین ایجاد رفتار میرایی غیرخطی به عنوان چالشی در مطالعه‌ی حاضر مدنظر قرار داده شده است.

در مطالعات مختلفی، نظیر مطالعات هال و همکاران [۲]، هیتون و همکاران [۳]، و جانگید و کلی [۴] بحث اثر نامطلوب زمین‌لرزه‌های حوزه‌ی نزدیک بر روی سازه‌های جداسازی شده مطرح شده است. بررسی استفاده از میراگری ویسکوز، مشابه با آنچه به عنوان چالش اول مدنظر قرار دارد، در سازه‌ی جداسازی پایه شده، مورد نظر قرار گرفته است. در این بخش بررسی

اثر زمین‌لرزه‌ی حوزه نزدیک بر روی پاسخ‌های سازه و اثرات میرایی غیرخطی در مقایسه با میرایی خطی در برابر زمین‌لرزه‌های حوزه نزدیک و حوزه‌ی دور به عنوان چالش دیگری در این مطالعه مطرح شده است. همچنین سعی بر آن شده است که کاربرد میراگری کنترل پذیر در سازه‌ی جداسازی شده نیز مورد بررسی قرار گیرد که به صورت مختصر انجام شده است.

## فصل‌بندی

در فصل اول مطالعه‌ی حاضر، سعی بر ارایه‌ی مختصر ادبیات فنی موجود در زمینه‌های کنترل سازه‌ها، جداسازی پایه و مفهوم حوزه‌ی نزدیک شده است. به هر کدام از این مباحث به اختصار و به تفکیک پرداخته شده است.

در فصل دوم، روند طراحی میراگر نمونه به اختصار ارایه شده است و سپس مراحل مختلف طی شده برای آزمایش میراگر، و مشکلات پیش‌آمده در مراحل مختلف اشاره شده است.

در فصل سوم، ابتدا به آزمایش‌های انجام شده توسط محققیت مختلف بر روی میراگر ویسکوز اشاره می‌شود. پس از ارایه‌ی مدل‌های رفتاری مختلف که برای مدل‌سازی رفتار مکانیکی میراگرهای ویسکوز مورد استفاده بوده‌اند، نتایج آزمایش‌های انجام شده بر روی میراگر مورد تحلیل واقع شده‌اند و سعی شده است که رفتار مکانیکی آن، مدل‌سازی شود.

در فصل چهارم نیز، ابتدا مدل‌سازی سازه‌ی جداسازی شده و نگاشتهای مورد استفاده برای آن ارایه شده‌اند و سپس نتایج حاصل در اثر زمین‌لرزه‌های دارای پالس و فاقد پالس مقایسه شده‌اند و پس از آن اثر میرایی غیرخطی و خطی مورد بحث واقع شده است و سپس به صورت مختصر نتایج کاربرد میراگر کنترل‌پذیر ارایه شده است.

# فصل اول