

کلیه حقوق مادی مترتب بر نتایج مطالعات، ابتکارات و
نوآوری‌های ناشی از تحقیق موضوع این پایان‌نامه
متعلق به دانشگاه یزد است.

دانشگاه یزد
دانشکده ریاضی
گروه ریاضی کاربردی

پایان نامه برای دریافت درجه کارشناسی ارشد
ریاضی کاربردی-آنالیز عددی

روش های تکراری برای حل معادلات ماتریسی

استاد راهنما: دکتر سید محمد مهدی حسینی

استاد مشاور: دکتر قاسم برید لقمانی

پژوهش و نگارش: سمیرا شاهی راد

دی ماه ۱۳۹۱



به نام خداوند جان و خرد
کزین برتر اندیشه بر نگذرد

تقدیم به همه‌ی کسانی که مرا آموختند حتی به یک کلام یا یک نگاه

و

همه‌ی آن‌هایی که می‌خواهند بیشتر بدانند.

سپاس‌گزاری

با سپاس از سه وجود مقدس:

آنان که ناتوان شدند تا ما به توانایی برسیم...

موهایشان سپید شد تا ما رو سفید شویم...

و عاشقانه سوختند تا گرمابخش وجود ما و روشنگر راهمان باشند...

حمد و سپاس خدایی را که افتخار نگارش ذره‌ای از دریای بی‌منتهای دانشش را نصیب این بنده‌ی

حقیر کرد.

اکنون که به لطف خداوند و همراهی همه‌ی کسانی که همواره پشتیبان و راهنمایم بودند تا در این

زمان، در این مرحله از زندگی‌ام قرار بگیرم، بر حسب وظیفه تشکر و قدردانی می‌نمایم

از آنان که نفس خیرشان و دعای روح پرورشان بدرقه‌ی راهم بوده‌است، مخصوصاً از همسر و

خانواده‌ی عزیزم، به ویژه دو گوهر گرانبهای زندگیم، پدر و مادر عزیزم... این دو معلم بزرگواریم... که

همواره بر کوتاهی و درستی من قلم عفو کشیده و کریمانه از کنار غفلت‌هایم گذشته‌اند و در تمام

عرصه‌های زندگی یار و یآوری بی‌چشم‌داشت برای من بوده‌اند و حضورشان آرامش و امید زیستنم

بوده‌است،

از تمام کسانی که در راه کسب دانش راهنمایم بودند، مخصوصاً از استاد راهنمای بزرگواریم، جناب

آقای دکتر سید محمد مهدی حسینی که در کمال سعه‌ی صدر از هیچ کمکی در این عرصه بر من دریغ

ننمودند، از استاد مشاورم، جناب آقای دکتر قاسم برید لقمانی به خاطر راهنمایی‌های سودمندشان،

از جناب آقای دکتر مالک، جناب آقای دکتر شاهزاده فاضلی و جناب آقای دکتر هوشمند که مرا در

انجام بخشی از این پایان‌نامه یاری رساندند؛

پروردگارا، حسن عاقبت، سلامت و سعادت را برای آنان مقدر نما.

پروردگارا، به من کمک کن تا بتوانم ادای دین کنم و به خواسته‌های آنان جامه‌ی عمل بپوشانم.

پروردگارا، توفیق خدمتی سرشار از شور و نشاط و همراه و همسو با دانش و پژوهش جهت رشد

و شکوفایی ایران سرافراز عنایت فرما.

چکیده

در این پایان نامه، روش های تکراری برای حل معادلات ماتریسی، مثل $AX = B$ ، $Ax = b$ و $AXB = C$ و یک جفت معادلات ماتریسی مانند $AYB = E$ و $CYD = F$ مورد بررسی قرار می گیرند. همچنین همگرایی روش های تکراری مورد استفاده نیز مورد بررسی قرار می گیرند. کارآیی روش های پیشنهاد شده در این پایان نامه، به وسیله ی حل چند مثال به طور عددی بررسی می گردد.

فهرست مطالب

| | | |
|----|---|-------|
| ۳ | مقدمه‌ای بر حل دستگاه معادلات ماتریسی | ۱ |
| ۴ | مقدمه | ۱.۱ |
| ۴ | تعاریف اولیه | ۲.۱ |
| ۵ | حل معادله خطی $Ax = b$ | ۳.۱ |
| ۶ | الگوریتم ژاکوبی | ۱.۳.۱ |
| ۶ | الگوریتم گاوس سایدل | ۲.۳.۱ |
| ۷ | حل معادله‌ی $AX = B$ | ۴.۱ |
| ۷ | مسئله‌ی اول | ۱.۴.۱ |
| ۷ | یک روش تکراری برای حل مسئله‌ی ۱.۴.۱ | ۲.۴.۱ |
| ۸ | مسئله‌ی دوم | ۳.۴.۱ |
| ۸ | حل مسئله‌ی ۳.۴.۱ | ۴.۴.۱ |
| ۹ | مثال‌های عددی | ۵.۴.۱ |
| ۱۰ | نتیجه‌گیری | ۵.۱ |
| ۱۱ | حل معادلات ماتریسی $AXB = C$ | ۲ |
| ۱۲ | مقدمه | ۱.۲ |
| | یک روش تکراری برای تعیین جواب‌های پادمتقارن از معادله ماتریسی $AXB = C$ | ۲.۲ |
| ۱۲ | C | |

| | | | |
|----|-------|--|-------|
| ۱۳ | | مسئله‌ی اول | ۱.۲.۲ |
| ۱۳ | | مسئله‌ی دوم | ۲.۲.۲ |
| ۱۳ | | یک روش تکراری برای حل مسئله‌ی ۱.۲.۲ | ۳.۲.۲ |
| ۲۴ | | حل مسئله‌ی ۲.۲.۲ | ۴.۲.۲ |
| ۲۵ | | نتایج عددی | ۵.۲.۲ |
| | | یک روش تکراری مؤثر برای تعیین جواب‌های متقارن و جواب تقریب بهینه از | ۳.۲ |
| ۳۰ | | معادله ماتریسی $AXB = C$ | |
| ۳۰ | | مسئله‌ی اول | ۱.۳.۲ |
| ۳۰ | | مسئله‌ی دوم | ۲.۳.۲ |
| ۳۱ | | الگوریتم حل مسئله‌ی ۱.۳.۲ | ۳.۳.۲ |
| ۳۹ | | حل مسئله‌ی ۲.۳.۲ | ۴.۳.۲ |
| ۴۰ | | نتایج عددی | ۵.۳.۲ |
| | | یک روش تکراری مؤثر برای تعیین جواب متقارن کمترین مربعات معادله ماتریسی | ۴.۲ |
| ۴۶ | | $AXB = C$ | |
| ۴۶ | | مسئله‌ی اول | ۱.۴.۲ |
| ۴۶ | | مسئله‌ی دوم | ۲.۴.۲ |
| ۴۷ | | الگوریتم تکراری برای حل مسئله‌ی ۱.۴.۲ | ۳.۴.۲ |
| ۵۲ | | حل مسئله‌ی ۲.۴.۲ | ۴.۴.۲ |
| ۵۳ | | نتایج عددی | ۵.۴.۲ |
| | | یک روش تکراری مؤثر برای تعیین جواب متقارن کمترین مربعات معادله‌ی | ۵.۲ |
| ۶۰ | | ماتریسی $AXB = C$ با حفظ متقارن بودن ماتریس‌های میانی | |
| ۶۰ | | مسئله | ۱.۵.۲ |
| ۶۱ | | الگوریتم حل مسئله ۱.۵.۲ | ۲.۵.۲ |
| ۶۶ | | نتایج عددی | ۳.۵.۲ |

| | | |
|----|---|-------|
| ۶۹ | نتیجه‌گیری | ۶.۲ |
| ۷۱ | حل جفت معادلات ماتریسی $CYD = F$ و $AYB = E$ | ۳ |
| ۷۲ | مقدمه | ۱.۳ |
| | یک روش تکراری برای حل یک جفت از معادلات ماتریسی $AYB = E$ و | ۲.۳ |
| ۷۳ | $CYD = F$ روی ماتریس‌های متقارن مرکزی تعمیم‌یافته | |
| ۷۳ | مسئله‌ی اول | ۱.۲.۳ |
| ۷۳ | مسئله‌ی دوم | ۲.۲.۳ |
| ۷۳ | الگوریتم تکراری حل مسئله‌ی ۱.۲.۳ | ۳.۲.۳ |
| ۸۳ | حل مسئله‌ی ۲.۲.۳ | ۳.۳ |
| ۸۴ | نتایج عددی | ۴.۳ |
| ۹۳ | نتیجه‌گیری | ۵.۳ |
| ۹۴ | واژه‌نامه انگلیسی به فارسی | |
| ۹۶ | مراجع | |

پیشگفتار

در سال ۲۰۰۵ پنگ^۱ و همکاران یک روش تکراری برای یافتن جواب متقارن از معادله ماتریسی $AXB = C$ ارائه داده‌اند [۱۹]. هانگ^۲ و همکاران نیز یک روش تکراری جدید برای حل معادلات ماتریسی خطی $AXB = C$ برای ماتریس پادمتقارن X ارائه کرده‌اند [۱۳]. در سال ۲۰۰۸ دهقان و حجاریان شرایط لازم و کافی برای قابل حل بودن معادلات ماتریسی

$$A_1XB_1 = D_1, \quad A_1X = C_1, \quad XB_2 = C_2$$

و

$$A_1X = C_1, \quad XB_2 = C_2, \quad A_3X = C_3, \quad XB_4 = C_4$$

روی ماتریس بازتابی یا غیربازتابی X را پیشنهاد دادند و شکل کلی جواب را برای این نوع معادلات بدست آوردند [۸]. همچنین دهقان و حجاریان در سال ۲۰۰۸ یک روش تکراری را برای حل معادلات زوج ماتریس سیلوستر تعمیم یافته روی ماتریس‌های بازتابی تعریف کرده‌اند [۷]. پنگ نیز یک روش تکراری را برای حل مسئله‌ی مانده با کمترین نرم فروبینیوس $\|AXB - C\|$ با ماتریس متقارن مجهول X ارائه داده است [۱۸]. علاوه بر این لی^۳ و وو^۴ تعیین جواب‌های متقارن و پادمتقارن برای معادلات ماتریسی $A_1X = C_1$ و $XB_2 = C_2$ را مورد مطالعه قرار داده‌اند [۱۶]. همچنین

^۱Peng

^۲Huang

^۳Li

^۴Wu

وانگ^۵ و همکاران یک روش تکراری را برای حل معادلات ماتریسی $AXB + CX^T D = E$ معرفی کرده‌اند [۲۱]. به‌علاوه ژو^۶ [۲۲] و همکاران و چو^۷ [۲] حل معادلات ماتریسی خطی $A_1 X_1 B_1 + A_2 X_2 B_2 = C$ با ماتریس‌های مجهول X_1 و X_2 (حقیقی یا مختلط) را مورد بررسی قرار داده‌اند. در مقاله‌ی [۱۴]، نحوه‌ی حل دستگاه $AX = B$ آمده است. همچنین دهقان و حجاریان یک روش تکراری برای حل جفت معادلات ماتریسی $AYB = E$ و $CYD = F$ روی ماتریس‌های متقارن مرکزی تعمیم‌یافته را معرفی کرده‌اند [۵].

در این پایان‌نامه، مقاله‌های [۵]، [۱۳]، [۱۴]، [۱۸] و [۱۹] مورد مطالعه و بررسی قرار گرفته‌اند. همچنین در بخش (۵.۲) یک روش تکراری پیشنهادی برای حل معادله ماتریسی $AXB = C$ ، وقتی که X_k ها در تمام مراحل میانی متقارن باشند، ارائه شده است.

^۵Wang

^۶Xu

^۷Chu

فصل ۱

مقدمه‌ای بر حل دستگاه معادلات ماتریسی

۱.۱ مقدمه

در ابتدا برخی از تعاریف و نمادهای ماتریسی ارائه شده است، سپس دو روش ژاکوبی و گاوس سایدل، از مرجع [۱]، برای حل معادله‌ی $Ax = b$ به جهت یافتن بردار مجهول x بیان شده است. در پایان این فصل یک روش تکراری از مرجع [۱۴]، برای حل معادله ماتریسی $AX = B$ ، که به جای یافتن بردار مجهول x هدف آن یافتن ماتریس مجهول X است، با ذکر مثال ارائه شده است.

۲.۱ تعاریف اولیه

تعریف ۱.۲.۱. مجموعه‌ی همهی ماتریس‌های حقیقی $m \times n$ با $R^{m \times n}$ نمایش داده می‌شوند. همچنین $SR^{n \times n}$ معرف مجموعه‌ی ماتریس‌های متقارن حقیقی $n \times n$ و $SSR^{n \times n}$ نمایش مجموعه‌ی ماتریس‌های پادمتقارن حقیقی $n \times n$ می‌باشند.

تعریف ۲.۲.۱. فرض کنید $A \in R^{m \times n}$ و $B \in R^{p \times q}$ باشد. حاصل ضرب کرونکر ماتریس‌های A و B را با $A \otimes B$ نمایش می‌دهیم و به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$A \otimes B = \begin{bmatrix} a_{11}B & \dots & a_{1n}B \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1}B & \dots & a_{mn}B \end{bmatrix}$$

مثال ۳.۲.۱

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \otimes \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 5 & 0 & 10 \\ 6 & 7 & 12 & 14 \\ 0 & 15 & 0 & 20 \\ 18 & 21 & 24 & 28 \end{bmatrix}$$

تعریف ۴.۲.۱. در فضای $R^{n \times n}$ برای ماتریس‌های $A, B \in R^{n \times n}$ ، ضرب داخلی را به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$\langle A, B \rangle = \text{trace}(B^T A) = \sum_{i=1}^n b_{ii} a_{ii}.$$

تعریف ۵.۲.۱. نرم ماتریس A که به وسیله ضرب داخلی فوق تولید می شود را نرم فروبینیوس نامیده و با $\|A\|$ نمایش می دهند و به صورت زیر تعریف می شود:

$$\|A\|_F = \left[\sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^m |a_{ij}|^2 \right]^{\frac{1}{2}}.$$

مثال ۶.۲.۱. برای ماتریس واحد I ، نرم فروبینیوس برابر است با:

$$\|I\|_F = \sqrt{n}.$$

در این پایان نامه از نرم فروبینیوس استفاده شده است.

تعریف ۷.۲.۱. فرض کنید $A, B \in R^{m \times n}$ باشند، اگر $\langle A, B \rangle = 0$ باشد؛ آنگاه A و B نسبت به یکدیگر متعامدند.

تعریف ۸.۲.۱. ماتریس $p \in R^{n \times n}$ ، ماتریس متعامد متقارن است اگر $p = p^T = p^{-1}$.
 $SOR^{n \times n}$ معرف مجموعه ماتریس های متعامد متقارن حقیقی $n \times n$ می باشد.

تعریف ۹.۲.۱. ماتریس $A \in R^{n \times n}$ متقارن مرکزی تعمیم یافته (پادمتقارن مرکزی تعمیم یافته) نسبت به p است اگر $A = pAp$ ($A = -pAp$) باشد.

تعریف ۱۰.۲.۱. $CSR_p^{n \times n}$ ($CSSR_p^{n \times n}$) مجموعه ی ماتریس های متقارن مرکزی تعمیم یافته (پادمتقارن مرکزی تعمیم یافته) از مرتبه ی n نسبت به $p \in SOR^{n \times n}$ تعریف می شود.

۳.۱ حل معادله خطی $Ax = b$

برای یافتن بردار مجهول x از روش های تکراری همچون ژاکوبی، گاوس سایدل، روش فوق تخفیف متوالی (SOR)، روش گرادیان مزدوج با و بدون پیش شرط و روش $GMRES$ می توان استفاده کرد [۱]. در این بخش به ارائه ی الگوریتم های دو روش ژاکوبی و گاوس سایدل می پردازیم.

۱.۳.۱ الگوریتم ژاکوبی

گام ۱: انتخاب کنید:

$$x^{(1)} = \begin{pmatrix} x_1^{(1)} \\ x_2^{(1)} \\ \vdots \\ x_n^{(1)} \end{pmatrix}$$

گام ۲: برای $k = 1, 2, \dots$ تا برقراری یک معیار توقف انجام دهید:

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left[b_i - \sum_{j=1, j \neq i}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right], \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

۲.۳.۱ الگوریتم گاوس سایدل

گام ۱: یک تقریب اولیه $x^{(1)}$ انتخاب کنید:

$$x^{(1)} = \begin{pmatrix} x_1^{(1)} \\ x_2^{(1)} \\ \vdots \\ x_n^{(1)} \end{pmatrix}$$

گام ۲: برای $k = 1, 2, \dots$ تا برقراری یک معیار توقف انجام دهید:

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left[b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right], \quad i = 1, 2, \dots, n.$$

۴.۱ حل معادله‌ی $AX = B$

مسئله‌ی معادله ماتریسی یکی از انواع تحقیقات فعال در ریاضیات محاسبه‌ای است و به‌طور وسیع در ناحیه‌های مختلف به‌کار بسته شده است که به‌عنوان مثال می‌توان به مواردی چون سیستم تعیین هویت، اصل تحلیل مؤلفه‌ها، مکانیک جامدات، نظریه‌ی کنترل خودکار و نظریه‌ی ارتعاش اشاره نمود [۱۴].

در این بخش ابتدا یک روش تکراری برای حل معادله‌ی ماتریسی $AX = B$ ارائه شده است.

۱.۴.۱ مسئله‌ی اول

$A, B \in R^{m \times n}$ داده شده‌اند؛ هدف یافتن جواب $X \in R^{n \times n}$ است به‌طوری‌که $AX = B$ باشد.

تعریف ۱.۴.۱. مسئله‌ی (۱.۴.۱) را سازگار گویند هرگاه

$$\exists X \in R^{n \times n} : AX = B.$$

۲.۴.۱ یک روش تکراری برای حل مسئله‌ی ۱.۴.۱

الگوریتم (۲.۴.۱):

گام ۱: انتخاب کنید $X_0 = R^{n \times n}$ و $B_0 = B$.

گام ۲: فرض کنید

$$\alpha_k = \frac{\|A^T B_k\|_F}{\|AA^T B_k\|_F}, \quad (k = 0, 1, 2, \dots)$$

گام ۳: قرار دهید

$$\Delta X_k = \alpha_k A^T B_k, \quad (k = 0, 1, 2, \dots)$$

گام ۴: اگر $\Delta X_k = 0$ توقف کنید؛ در غیر این صورت قرار دهید

$$X_{k+1} = X_k + \Delta X_k, \quad (k = 0, 1, 2, \dots)$$

گام ۵: قرار دهید

$$B_{k+1} = B_k - A\Delta X_k = B_0 - AX_{k+1}, \quad (k = 0, 1, 2, \dots)$$

و به گام ۲ بروید.

قضیه ۲.۴.۱. روش تکراری (۲.۴.۱) به جواب مسئله (۱.۴.۱) همگرا خواهد بود هنگامی که مسئله سازگار باشد [۱۴].

۳.۴.۱ مسئله دوم

فرض کنید مسئله (۱.۴.۱) سازگار است و S_E مجموعه‌ی جواب‌های آن است، یعنی،
 $S_E = \{X \in R^{n \times n} : AX = B\}$. برای $X_0 \in R^{n \times n}$ هدف یافتن $\hat{X} \in S_E$ است به طوری که:

$$\|\hat{X} - X_0\|_F = \min_{X \in S_E} \|X - X_0\|_F.$$

در حقیقت، مسئله (۳.۴.۱) یافتن جواب تقریب بهینه‌ی ماتریس مفروض X_0 در مجموعه جواب S_E است.

۴.۴.۱ حل مسئله ۳.۴.۱

هنگامی که مسئله (۱.۴.۱) قابل حل باشد، می‌توان نشان داد که S_E یک مجموعه‌ی محدب بسته است [۱۴]، بنابراین برای $X_0 \in R^{n \times n}$ داده شده، یک $\hat{X} \in S_E$ می‌توان یافت به طوری که $\|\hat{X} - X_0\|_F = \min_{X \in S_E} \|X - X_0\|_F$ باشد. حال یک روش تکراری را برای یافتن $\hat{X} \in S_E$ ارائه می‌دهیم.

اگر S_E تهی نباشد، برای هر $X \in S_E$

$$AX = B \iff A(X - X_0) = B - AX_0.$$

فرض کنید $X^* = X - X_0$ و $B^* = B - AX_0$ ، سپس حل مسئله‌ی (۳.۴.۱) معادل است با یافتن جواب معادله ماتریسی $AX^* = B^*$ ، که با استفاده از روش تکرار (۲.۴.۱) می‌تواند بدست آید و جواب مسئله‌ی (۳.۴.۱) به صورت $\hat{X} = \tilde{X}^* + X_0$ می‌تواند حاصل شود.

۵.۴.۱ مثال‌های عددی

مثال ۳.۴.۱. فرض کنید:

$$A = \begin{bmatrix} ۸,۲۴۶۲ & ۹,۰۰۰۰ & ۹,۶۹۵۴ & ۱۰,۳۴۴۱ & ۱۰,۹۵۴۵ & ۱,۰۰۰۰ & ۳,۷۴۱۷ & ۵,۱۹۶۲ & ۶,۳۲۴۶ & ۷,۲۸۰۱ & ۸,۱۲۴۰ \\ ۸,۹۴۴۳ & ۹,۶۴۳۷ & ۱۰,۲۹۵۶ & ۱۰,۹۰۸۷ & ۳,۳۱۶۶ & ۳,۶۰۵۶ & ۵,۰۹۹۰ & ۶,۲۴۵۰ & ۷,۲۱۱۱ & ۸,۰۶۲۳ & ۸,۱۸۵۴ \\ ۹,۵۹۱۷ & ۱۰,۲۴۷۰ & ۱۰,۸۶۲۸ & ۳,۱۶۲۳ & ۳,۴۶۴۱ & ۵,۰۰۰۰ & ۶,۱۶۴۴ & ۷,۱۴۱۴ & ۸,۰۰۰۰ & ۸,۷۷۵۰ & ۸,۸۸۸۲ \\ ۱۰,۱۹۸۰ & ۱۰,۸۱۶۷ & ۳,۰۰۰۰ & ۴,۶۹۰۴ & ۴,۸۹۹۰ & ۶,۰۸۲۸ & ۷,۰۷۱۱ & ۷,۹۳۷۳ & ۸,۷۱۷۸ & ۸,۸۳۱۸ & ۹,۵۳۹۴ \\ ۱۰,۷۷۰۳ & ۲,۸۲۸۴ & ۴,۵۸۲۶ & ۴,۷۹۵۸ & ۶,۰۰۰۰ & ۷,۰۰۰۰ & ۷,۸۷۴۰ & ۸,۶۶۰۳ & ۹,۳۸۰۸ & ۹,۴۸۶۸ & ۱۰,۱۴۸۹ \\ ۲,۶۴۵۸ & ۴,۴۷۲۱ & ۵,۷۴۴۶ & ۵,۹۱۶۱ & ۶,۹۲۸۲ & ۷,۸۱۰۲ & ۸,۶۰۲۳ & ۹,۳۲۷۴ & ۹,۴۳۴۰ & ۱۰,۰۹۹۵ & ۱۰,۷۲۳۸ \\ ۴,۳۵۸۹ & ۵,۶۵۶۹ & ۵,۸۳۱۰ & ۶,۸۵۵۷ & ۷,۷۴۶۰ & ۸,۵۴۴۰ & ۹,۲۷۳۶ & ۹,۹۴۹۹ & ۱۰,۰۴۹۹ & ۱۰,۶۷۷۱ & ۲,۴۴۹۵ \\ ۵,۵۶۷۸ & ۶,۶۳۳۲ & ۶,۷۸۲۳ & ۷,۶۸۱۱ & ۸,۴۸۵۳ & ۹,۲۱۹۵ & ۹,۸۹۹۵ & ۱۰,۰۰۰۰ & ۱۰,۶۳۰۱ & ۲,۲۳۶۱ & ۴,۲۴۲۶ \\ ۶,۵۵۷۴ & ۶,۷۰۸۲ & ۷,۶۱۵۸ & ۸,۴۲۶۱ & ۹,۱۶۵۲ & ۹,۸۴۸۹ & ۱۰,۴۸۸۱ & ۱۰,۵۸۳۰ & ۲,۰۰۰۰ & ۴,۱۲۳۱ & ۵,۴۷۷۲ \\ ۷,۴۱۶۲ & ۷,۵۴۹۸ & ۸,۳۶۶۶ & ۹,۱۱۰۴ & ۹,۷۹۸۰ & ۱۰,۴۴۰۳ & ۱۰,۵۳۵۷ & ۱,۷۳۲۱ & ۴,۰۰۰۰ & ۵,۳۸۵۲ & ۶,۴۸۰۷ \\ ۷,۴۸۳۳ & ۸,۳۰۶۶ & ۹,۰۵۵۴ & ۹,۷۴۶۸ & ۱۰,۳۲۹۳ & ۱۱,۰۰۰۰ & ۱,۴۱۴۲ & ۳,۸۷۳۰ & ۵,۲۹۱۵ & ۶,۴۰۳۱ & ۷,۳۴۸۵ \end{bmatrix},$$

$$B = \begin{bmatrix} ۲۴,۲۷۴۹ & ۱۶,۶۰۰۷ & ۱۳,۰۹۳۷ & ۱۰,۹۴۹۵ & ۹,۴۶۵۷ & ۸,۳۶۴۱ & ۷,۵۰۷۴ & ۶,۸۱۹۰ & ۶,۲۵۲۰ & ۵,۷۷۵۸ & ۵,۳۶۹۶ \\ ۲۵,۰۵۰۰ & ۱۶,۹۷۷۶ & ۱۳,۳۴۲۲ & ۱۱,۱۳۷۷ & ۹,۶۱۹۸ & ۸,۴۹۶۳ & ۷,۶۲۴۴ & ۶,۹۲۴۸ & ۶,۳۴۹۰ & ۵,۸۶۵۸ & ۵,۴۵۳۷ \\ ۲۵,۰۰۰۵ & ۱۶,۷۵۳۷ & ۱۳,۱۱۹۷ & ۱۰,۹۴۰۳ & ۹,۴۴۸۴ & ۸,۳۴۷۶ & ۷,۴۹۴۸ & ۶,۸۱۰۹ & ۶,۲۴۸۳ & ۵,۷۷۶۰ & ۵,۳۷۳۲ \\ ۲۴,۴۹۳۹ & ۱۶,۳۱۳۵ & ۱۲,۷۸۷۲ & ۱۰,۶۸۷۰ & ۹,۲۵۱۵ & ۸,۱۹۱۵ & ۷,۳۶۸۸ & ۶,۷۰۷۷ & ۶,۱۶۲۷ & ۵,۷۰۴۳ & ۵,۳۱۲۶ \\ ۲۲,۳۹۸۷ & ۱۵,۰۲۵۵ & ۱۱,۹۱۰۲ & ۱۰,۰۴۶۰ & ۸,۷۵۹۶ & ۷,۸۰۰۳ & ۷,۰۴۹۳ & ۶,۴۴۱۲ & ۵,۹۳۶۵ & ۵,۵۰۹۷ & ۵,۱۴۳۰ \\ ۱۶,۳۹۰۹ & ۱۲,۵۷۰۲ & ۱۰,۵۱۳۶ & ۹,۱۲۹۵ & ۸,۱۰۶۸ & ۷,۳۰۹۸ & ۶,۶۶۶۵ & ۶,۱۳۳۸ & ۵,۶۸۴۱ & ۵,۲۹۸۷ & ۴,۹۶۴۱ \\ ۱۸,۷۹۳۷ & ۱۳,۸۵۰۰ & ۱۱,۳۶۷۷ & ۹,۷۵۵۵ & ۸,۵۹۰۸ & ۷,۶۹۷۵ & ۶,۹۸۴۹ & ۶,۴۰۰۵ & ۵,۹۱۰۹ & ۵,۴۹۳۹ & ۵,۱۳۴۰ \\ ۲۰,۷۵۳۷ & ۱۴,۹۲۶۵ & ۱۲,۰۹۴۵ & ۱۰,۲۹۱۳ & ۹,۰۰۶۵ & ۸,۰۳۱۲ & ۷,۲۵۹۷ & ۶,۶۳۱۲ & ۶,۱۰۷۷ & ۵,۶۶۳۹ & ۵,۲۸۲۴ \\ ۲۱,۹۸۴۸ & ۱۵,۵۵۶۶ & ۱۲,۵۰۱۲ & ۱۰,۵۸۰۰ & ۹,۲۲۲۹ & ۸,۱۹۹۴ & ۷,۳۹۴۰ & ۶,۷۴۰۵ & ۶,۱۹۸۱ & ۵,۷۳۹۷ & ۵,۳۴۶۵ \\ ۲۳,۲۵۱۰ & ۱۶,۲۰۱۹ & ۱۲,۹۱۰۷ & ۱۰,۸۶۶۲ & ۹,۴۳۴۸ & ۸,۳۶۲۶ & ۷,۵۲۳۲ & ۶,۸۴۵۲ & ۶,۲۸۴۴ & ۵,۸۱۱۹ & ۵,۴۰۷۸ \\ ۲۳,۵۸۶۰ & ۱۶,۳۵۷۹ & ۱۲,۹۹۰۶ & ۱۰,۹۰۷۰ & ۹,۴۵۳۴ & ۸,۳۶۷۹ & ۷,۵۲۰۳ & ۶,۸۳۷۰ & ۶,۲۷۲۸ & ۵,۷۹۸۱ & ۵,۳۹۲۵ \end{bmatrix}.$$

(الف) فرض کنید ماتریس نخستین تکرار $X_0 = O$ باشد، هدف یافتن جواب مسئله‌ی (۱.۴.۱) است. با استفاده از روش تکراری (۲.۴.۱) و قرار دادن $\varepsilon = 10^{-6}$ ، بعد از ۱۹۶۱ مرتبه تکرار الگوریتم در زمان ۰/۲۶۵۲، $t = 0.2652$ ، شده است پس جواب مسئله بدست آمده است.

(ب) فرض کنید S_E مجموعه‌ی همه‌ی جواب‌های معادله ماتریسی $AX = B$ باشد و X_0 به صورت

زیر باشد. هدف یافتن جواب مسئلهی (۳.۴.۱) است.

$$X_0 = \begin{bmatrix} ۱,۳۷۰۱ & -۴,۸۷۵۸ & ۲,۱۲۳۰ & ۰,۷۷۸۱ & ۳,۶۴۱۷ & ۲,۵۷۴۰ & ۲,۴۱۹۴ & ۴,۳۴۴۰ & ۰,۳۱۸۵ & ۲,۹۳۱۸ & -۳,۰۱۱۰ \\ -۰,۶۲۳۱ & -۱,۶۴۹۰ & ۲,۳۴۸۵ & ۱,۰۳۴۹ & -۵,۶۹۲۱ & -۴,۲۳۳۱ & ۰,۰۹۶۶ & -۱,۶۵۰۲ & ۲,۵۹۱۸ & ۲,۸۸۸۳ & -۳,۰۳۸۸ \\ -۲,۷۳۸۱ & ۲,۰۱۰۴ & -۱,۱۹۷۴ & -۰,۵۹۸۹ & ۱,۷۹۴۹ & ۵,۴۶۱۲ & -۲,۵۵۱۸ & -۴,۵۶۵۰ & ۲,۷۹۹۹ & ۲,۰۳۹۴ & -۳,۰۳۲۲ \\ -۳,۹۵۲۶ & ۲,۶۷۱۲ & -۲,۲۲۷۷ & -۱,۰۱۱۳ & ۴,۲۹۷۹ & -۵,۳۶۶۱ & ۱,۵۷۰۰ & ۲,۰۸۶۵ & ۰,۲۲۸۶ & ۱,۲۵۱۳ & -۳,۰۳۴۹ \\ -۴,۱۹۶۸ & ۲,۲۳۰۲ & ۰,۶۰۱۱ & ۰,۵۰۲۳ & -۴,۹۴۷۱ & ۳,۵۱۶۰ & ۱,۱۵۹۳ & ۴,۰۲۵۳ & -۳,۴۷۶۲ & -۱,۱۰۵۸ & -۳,۰۱۸۱ \\ -۲,۸۲۵۴ & -۳,۳۴۵۲ & ۴,۰۷۲۳ & ۱,۶۸۳۱ & ۲,۳۰۶۶ & -۱,۷۲۶۷ & -۳,۱۹۰۶ & -۲,۹۸۱۳ & -۳,۶۴۳۴ & -۳,۴۳۹۰ & -۲,۹۸۹۷ \\ -۰,۵۴۱۳ & -۳,۸۴۴۰ & -۳,۵۴۲۱ & -۳,۵۶۹۹ & -۰,۸۵۸۵ & ۰,۴۹۷۲ & ۴,۶۶۶۷ & -۲,۱۳۷۶ & ۱,۸۸۲۱ & -۴,۴۴۷۵ & -۲,۹۹۷۷ \\ ۲,۰۴۵۹ & ۰,۳۴۵۲ & -۲,۶۳۲۸ & ۵,۰۲۸۶ & ۰,۰۹۶۸ & ۰,۰۹۰۲ & -۳,۵۲۷۴ & ۳,۰۶۷۷ & ۴,۱۹۴۱ & -۳,۸۶۹۱ & -۳,۰۰۷۶ \\ ۳,۸۲۹۷ & ۲,۴۸۸۶ & ۵,۰۴۳۵ & -۵,۳۸۰۴ & ۰,۳۶۰۹ & ۰,۱۷۵۸ & -۱,۰۴۱۴ & ۱,۱۱۸۲ & ۱,۶۱۶۹ & -۲,۱۴۶۷ & -۳,۰۰۹۹ \\ ۴,۲۹۹۱ & ۲,۲۸۸۳ & ۰,۰۸۸۲ & ۴,۳۵۰۸ & ۰,۳۸۱۳ & ۰,۱۲۷۴ & ۴,۵۶۹۴ & -۳,۵۸۰۴ & -۲,۹۵۲۳ & ۰,۳۰۹۵ & -۳,۰۱۴۰ \\ ۲,۳۷۴۷ & -۱,۳۹۴۹ & -۴,۶۵۹۹ & -۲,۸۱۹۴ & -۱,۳۵۲۱ & -۱,۰۹۰۵ & -۴,۱۷۷۶ & ۰,۲۷۰۹ & -۴,۶۱۲۱ & ۲,۴۷۲۸ & -۳,۰۱۲۱ \end{bmatrix}$$

با قرار دادن $B^* = B - AX_0$ و حل معادله ماتریسی $AX^* = B^*$ و بدست آوردن X^* ، بعد از ۵۴۱ مرتبه تکرار الگوریتم و $t = ۰,۷۸۰$ ، مشاهده شده است که $\|\Delta X^*\| < \varepsilon$ است. حال با جمع کردن آن با X_0 ، جواب مسئلهی (۳.۴.۱)، که جواب تقریب بهینه است، بدست می‌آید.

۵.۱ نتیجه‌گیری

در این بخش، یک روش تکراری برای حل معادله ماتریسی $AX = B$ ارائه شد. در پیاده‌سازی این روش توسط نرم‌افزار متلب^۱ با مشکل خاصی مواجه نمی‌شویم و مسئلهی مورد مطالعه نیز با سرعت بالایی توسط برنامه‌ی نوشته شده، حل می‌شود. این خاصیت برای زمانی که با مسائلی که دارای ماتریس‌هایی با ابعاد $m, n = ۱۱$ هستند، برقرار شده است و نتایج مطلوبی بدست آمده است. مثال عددی ارائه شده نشان می‌دهد که الگوریتم (۲.۴.۱) در حل این‌گونه مسائل از کارایی خوبی برخوردار است.

^۱Matlab