

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيْمِ



گروه ریاضیات و کاربردها

حل عددی معادلات انتگرال با استفاده از درونیابی گاووسی

استاد راهنما:

دکتر محمد ضارب نیا

استاد مشاور:

دکتر اکبر جعفری شاعرلر

توسط:

سکینه خانی کشکی

دانشگاه محقق اردبیلی

۱۳۹۱ مهر

تقدیر و تشکر:

سپاس خدایی را که اندیشیدن آموخت و آموخت که باید در برابر کسانی که دست به دست هم می‌دهند تا اندیشه‌ها در راه تعالی انسان تجلی یابند سپاس‌گزار بود. اکنون که این دفتر با لطف و عنایت الهی به پایان آمد جا دارد از استاد فرزانه و ارجمند جناب آقای دکتر محمد ضارب‌نیا، علاوه بر این که با بزرگواری خاص خویش همواره مهربانانه پذیرای اینجانب بوده و از راهنماییهای ارزنده‌ی خویش دریغ نفرموده‌اند، در دوران تحصیل در مقطع کارشناسی ارشد بهره‌ی فراوانی از دانش ایشان بردم نهایت تشکر و سپاس را بجا آورم و توفیق روزافزون برایشان از ایزد منان خواستارم. از جناب آقای دکتر جعفری که زحمت مطالعه و مشاوره‌ی این پایان‌نامه را تقبل نموده‌اند، همچنین از استاد گرانمایه جناب آقای دکتر عبدالله برهانی‌فر که زحمت بازخوانی و داوری این رساله را پذیرفته‌اند کمال امتنان را دارم.

در پایان لازم می‌دانم از پدر و مادر عزیزم که هستی خود را مديون بزرگواری و محبت‌شان هستم خاضعانه سپاس‌گزاری نموده و برستان پر مهرشان بوسه زنم. همچنین وظیفه‌ی خود می‌دانم از برادر عزیزم که همواره در طول تحصیل متتحمل زحماتم بود و تکیه‌گاه من در مواجهه با مشکلات و حمایت و دلگرمی بی‌منتهای ایشان همواره قوت قلبی برای ادامه‌ی راهم بوده، تشکری ویژه و صمیمانه داشته باشم و از خداوند متعال برای ایشان توفیق سعادت و کامیابی را مسئلت نمایم. امید که روزی بتوانم ذره‌ای از محبت‌های ایشان را جبران کم.

نام خانوادگی: خانی کشکی	نام: سکینه
عنوان پایان نامه :	حل عددی معادلات انتگرال با استفاده از درونیابی گاووسی
استاد راهنما:	دکتر محمد ضارب‌نیا
استاد مشاور:	دکتر اکبر جعفری شاعرلر
مقطع تحصیلی:	کارشناسی ارشد رشته: ریاضی کاربردی دانشگاه: محقق اردبیلی
گرایش:	آنالیز عددی دانشکده: علوم ریاضی
تعداد صفحه:	۷۷
تاریخ فارغ التحصیلی:	۱۳۹۱/۷/۳
کلید واژه‌ها :	معادله انتگرال فردهلم، معادله انتگرال همرشتاین، معادله انتگرال ولترا، درونیابی گاووسی، روش نیسترم، آنالیز همگرایی
چکیده:	در این پایان نامه، یک تقریب عددی بر اساس روش درونیابی گاووسی برای حل معادله انتگرال فردهلم نوع دوم، معادله انتگرال غیر خطی از نوع همرشتاین و معادله انتگرال ولترا نوع دوم به دست می آوریم. همچنین همگرایی روش گاووسی را به طور تحلیلی مورد مطالعه قرار می دهیم. برای نشان دادن دقیق و کارایی روش، روش گاووسی برای حل معادلات ذکر شده به کار برده شده است.

فهرست مندرجات

ه	لیست اشکال
ز	لیست جداول
ط	مقدمه
۱	۱ مقدمات و مفاهیم اولیه
۱	۱.۱ مقدمه
۲	۲.۱ تعاریف و مفاهیم اولیه
۶	۳.۱ درونیابی گاوی
۱۱	۱.۳.۱ فرمول تقریب ساده
۱۷	۴.۱ حل دستگاه معادلات خطی
۱۸	۱.۴.۱ روش حذفی گوس
۲۱	۵.۱ تاریخچهی معادلات انتگرال
۲۲	۱.۵.۱ دسته‌بندی معادلات انتگرال
۲۴	۲.۵.۱ کاربرد معادلات انتگرال
۲۵	۲ حل عددی معادلات انتگرالی فردholm نوع دوم با استفاده از درونیابی گاوی
۲۵	۱.۲ مقدمه

۲۵	۲.۲	تقریبی از عملگرهای انتگرال
۲۹	۳.۲	حل عددی معادله انتگرال فردھلم نوع دوم
۳۰	۱.۳.۲	تقریب با روش نیسترم
۳۲	۲.۳.۲	تقریب با روش درونیابی گاووسی
۳۷	حل عددی معادلات انتگرالی همرشتاین و ولترا با استفاده از درونیابی گاووسی	۳	
۳۷	۱.۳	مقدمه
۳۷	۲.۳	حل عددی معادلات انتگرالی همرشتاین با استفاده از درونیابی گاووسی
۳۸	۱.۲.۳	تقریب عملگرهای انتگرال
۴۰	۲.۲.۳	حل عددی معادلات انتگرالی همرشتاین
۴۱	۳.۳	حل عددی معادلات انتگرالی ولترا با استفاده از درونیابی گاووسی
۴۲	۱.۳.۳	تبديل معادلات انتگرالی ولترا به معادلات انتگرالی فردھلم
۴۲	۲.۳.۳	تقریب عملگرهای انتگرال
۴۵	۳.۳.۳	حل عددی معادله انتگرال ولترای نوع دوم
۴۸	۴	نتایج و محاسبات عددی
۴۸	۱.۴	مقدمه
۴۸	۲.۴	تابع گاووسی
۵۵	۳.۴	معادله انتگرال فردھلم نوع دوم
۵۷	۴.۴	معادلات انتگرالی همرشتاین و ولترا
۶۶	۵.۴	بحث و نتیجه‌گیری
۶۷	۶.۴	پیشنهادات
۶۸		الف مراجع
۷۲		ب واژه نامه

لیست اشکال

- ۱.۴ نمودار تابع f به صورت مجموع شیفت‌های گاوسی ۴۹
- ۲.۴ نمودار تابع f به صورت مجموع گاوسی ۵۰
- ۳.۴ نوسان نمودار تابع f ۵۰
- ۴.۴ نمودار تابع f_D به ازای $D = ۰.۵$ ۵۱
- ۵.۴ نمودار تابع f_D به ازای $D = ۰.۴$ ۵۱
- ۶.۴ خطای درونیابی گاوسی $\sin x$ ۵۲
به ازای $D = ۱$ و $h = ۰.۲$ و $h = ۰.۴$
- ۷.۴ خطای درونیابی گاوسی $\sin x$ به ازای $D = ۲$ و $h = ۰.۲$ و $h = ۰.۴$ ۵۲
- ۸.۴ خطای درونیابی گاوسی $\sin x$ برای $D = ۱$ و $h = ۰.۱$ و $h = ۰.۵$ ۵۳

۹.۴ خطای درونیابی گاوی $\sin x$ برای ۲
۵۳ $h = ۰.۰۵$ و $h = ۰.۱$ ، $D = ۲$

۱۰.۴ خطای درونیابی گاوی $\sin x$ برای ۱
۵۴ $h = ۰.۰۴$ و $h = ۰.۰۱$ ، $D = ۱$

۱۱.۴ خطای درونیابی گاوی $\sin x$ برای ۲
۵۴ $h = ۰.۰۴$ و $h = ۰.۰۱$ ، $D = ۲$

لیست جداول

- ۱.۴ مقایسه‌ی روش نیستد و درونیابی گاوی برای $d=0.01$ و $N=5$ برای $d=0.01$ و $N=1$ مثال ۱.۳.۴ ۵۶
- ۲.۴ مقادیر خطا برای روش نیسترم و درونیابی گاوی با $d=0.01$ و $N=5$ برای مثال $d=0.01$ ۵۷
- ۳.۴ مقادیر خطا برای روش نیسترم و درونیابی گاوی با $d=0.01$ و $N=5$ برای مثال $d=0.01$ ۵۸
- ۴.۴ مقایسه‌ی روش نیسترم و درونیابی گاوی برای $d=0.01$ و $N=4$ برای مثال ۱.۴.۴ ۵۹
- ۵.۴ مقایسه‌ی روش نیسترم و درونیابی گاوی برای $d=0.01$ و $N=4$ برای مثال ۲.۴.۴ ۵۹
- ۶.۴ مقادیر خطا برای روش نیسترم و درونیابی گاوی با $d=0.01$ و $N=4$ برای مثال ۳.۴.۴ ۶۰
- ۷.۴ مقادیر خطا برای روش نیسترم و درونیابی گاوی با $d=0.01$ و $N=7$ ۷۰

۶۱ ۴.۴.۴ برای مثال $d=0.01$

۸.۴ مقادیر خطا برای روش نیسترم و درونیابی گاوی با $N=4$ ، $d=0.1$ و

۶۲ ۵.۴.۴ برای مثال $d=0.01$

۹.۴ مقایسه‌ی روش نیسترم و درونیابی گاوی برای $N=5$ ، $d=0.01$ و $d=0.001$ برای

۶۳ مثال ۶.۴.۴

۱۰.۴ مقایسه‌ی روش نیسترم و درونیابی گاوی برای $N=5$ ، $d=0.01$ و $d=0.001$ برای

۶۴ مثال ۷.۴.۴

۱۱.۴ مقایسه‌ی روش نیسترم و درونیابی گاوی برای $N=5$ ، $d=0.01$ و $d=0.001$ برای

۶۴ مثال ۸.۴.۴

۱۲.۴ مقادیر خطا برای روش نیسترم و درونیابی گاوی با $N=5$ ، $d=0.001$ و

۶۵ ۹.۴.۴ برای مثال $d=0.0001$

۱۳.۴ مقادیر خطا برای روش نیسترم و درونیابی گاوی با $N=5$ ، $d=0.001$ و

۶۶ ۱۰.۴.۴ برای مثال $d=0.0001$

مقدمه

می‌دانیم که معادلات انتگرال، یکی از مهمترین معادلات به دست آمده از رشته‌های مختلف، مانند فیزیک، شیمی، مهندسی، زیست‌شناسی و غیره می‌باشد.

با توجه به اینکه حل تحلیلی دسته‌ای از این معادلات وجود ندارد یا به راحتی قابل حل نمی‌باشد، لذا برای حل این مشکل از روش‌های عددی استفاده می‌کنیم. در روش‌های عددی، برای حل معادلات انتگرال دو عامل درونیابی و انتگرال‌گیری عددی حائز اهمیت می‌باشد.

با توضیحات داده شده، در این پایان نامه با به دست آوردن اطلاعاتی در مورد معادلات انتگرال، درونیابی و انتگرال‌گیری عددی، درونیابی گاووسی را مد نظر قرار داده و سپس با استفاده از درونیابی گاووسی، انتگرال‌گیری عددی را هم برای این دسته از معادلات به دست می‌آوریم.

با ارائه دادن فرمول‌هایی برای قانون‌های درونیابی و انتگرال‌گیری عددی معادلات انتگرال فردヘルم، همرشتاین و ولترا را با استفاده از روش نیسترن گسسته‌سازی می‌کنیم. نتیجه این گسسته‌سازی، یک سیستم جبری می‌باشد که این سیستم جبری با روش‌های مختلف قابل حل می‌باشد. با در نظر گرفتن جواب به دست آمده از حل سیستم جبری و با استفاده از روش نیسترن، یک جواب تقریبی برای معادلات انتگرال فردヘルم، همرشتاین و ولترا ارائه خواهیم داد. با استفاده از قضایا، به صورت تحلیلی نشان می‌دهیم جواب تقریبی به دست آمده از روش ارائه شده به جواب دقیق مساله همگرا است.

برای نشان دادن این ادعا از منابع مختلف مثال‌هایی را جمع آوری کرده و این مثال‌ها را با روش ارائه شده و با استفاده از نرم‌افزار ریاضی متتمیکا حل می‌کنیم. سپس نتایج عددی به دست آمده را که همان جواب تقریبی می‌باشد، با نتایج حاصل از جواب تحلیلی مقایسه می‌کنیم و انتظار داریم که نتایج حاصله بحث‌های تحلیلی را مورد تائید قرار دهند.

فصل ۱

مقدمات و مفاهیم اولیه

مطالب این فصل از مراجع [۱]، [۲]، [۳]، [۴]، [۵]، [۶]، [۷]، [۸]، [۹]، [۱۰]، [۱۱]، [۱۲]، [۱۳]، [۱۴]، [۱۵]، [۱۶]، [۱۷]، [۱۸]، [۱۹]، [۲۰]، [۲۱]، [۲۲]، [۲۳]، [۲۴]، [۲۵] می‌باشد. بخش ۱.۱ شامل تاریخچه‌ای از درونیاب گاووسی و همچنین معادلاتی که با این روش حل شده‌اند می‌باشد. در بخش ۲.۱ تعاریف و مفاهیمی که در فصل‌های بعدی نیاز می‌باشد آورده شده است. در بخش ۳.۱ تابع گاووسی را معرفی کرده و نشان داده شده که مجموع گاووسی تقریبی از یک می‌باشد، همچنین به تعریف درونیابی گاووسی و بررسی خطای آن می‌پردازیم. بخش ۴.۱ شامل روش حل دستگاه معادلات خطی می‌باشد. و در بخش ۵.۱ تاریخچه‌ی معادلات انتگرال، دسته‌بندی و کاربردهای معادلات انتگرال آورده شده است.

۱.۱ مقدمه

روش درونیابی گاووسی^۱ در سال ۱۹۹۱ توسط مازیا^۲ معرفی و تحت عنوان، تخمین تقریبی^۳ نام گرفت. در سال‌های بعد، کاربردهای زیادی از این روش توسط اشمیت^۴ و مازیا ارائه شد، که عبارتند از: تقریب کمترین مربعات، عملگرهای انتگرال کابچور^۵، تقریب موجک^۶ و غیره.

^۱ quasi-interpolation

^۲ Maz'ya

^۳ Approximate Approximation

^۴ Schmidt

^۵ cubature

^۶ walelet

مفهوم تخمین تقریبی و نتایج آن در کتاب‌های روش نقطه‌ی مرزی و تقریب در ریاضیات با استفاده از عناصر متناهی و کاربرد آن، آورده شده است، لذا این مفاهیم در سال‌های بعد، از جنبه‌های مختلف مورد بررسی قرار گرفت. از خصوصیات مهم روش درونیابی گاووسی این می‌باشد، که علاوه بر این که روی تمام فضا بحث می‌شود، امکان به دست آوردن فرمول صریح برای مقادیر مختلف عملگر انتگرال و دیفرانسیل بر اساس توابع اعمال شده می‌باشد.

در سال ۲۰۰۵ زانگ مین^۱، گره‌های دینامیکی و شکل تنظیمات پارامتر شبیه‌سازی شوک موج^۲ را با استفاده از درونیابی گاووسی مورد مطالعه قرار داد. در سال ۲۰۰۶ رانگ جن^۳ و زانگ مین^۴، در کاربرد روش درونیابی گاووسی برای حل معادلات برگر پیشگام شدند و در سال ۲۰۰۷ به حل معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی با استفاده از درونیابی گاووسی پرداختند^[۶]. در سال ۲۰۱۰ حل عددی معادلات برگر^۴ – فیشر^۵ با استفاده از درونیابی گاووسی، توسط جان گانگ^۶ و ون – شنگ کانگ^۷ [۷]، ارائه شد. و اخیراً روش درونیابی گاووسی برای توابع خطی، توسط ونوگائو^۸ و زانگ مین^۹ [۲۴]، ارائه شده است و ژیانگ^۹ و رن – هانگ وانگ^{۱۰} [۱۱] نیز به حل عددی یک بعدی معادلات ساین – گوردون^{۱۱} با استفاده از درونیابی گاووسی پرداخته‌اند، و مقالات دیگر که نشان دهنده‌ی اهمیت این روش می‌باشد.

۲.۱ تعاریف و مفاهیم اولیه

در این بخش برخی از تعاریف و مفاهیمی که در فصل‌های بعدی مورد استفاده قرار می‌گیرند را مرور می‌کیم.

۱.۲.۱ تعریف

Zangmin ^۱
wave ^۲
Ronghua Chen ^۳
Burger ^۴
Fisher ^۵
Chun-Gang ^۶
Wen-Sheng kang ^۷
Wenwu Gao ^۸
Zi-Wu Jiang ^۹
Ren-Hong wang ^{۱۰}
Sine-Gordon ^{۱۱}

تابع f راهنمای گویند، هرگاه تابع f و مشتق آن تا مرتبه n ام پیوسته باشند.

۲.۲.۱ تعریف

تابع $(x)f$ را متناوب با دوره‌ی تناوب T گویند، هرگاه:

الف) به ازای هر $x + T \in D_f$, $x \in D_f$,

$$\cdot f(x + T) = f(x) \quad (ب)$$

۳.۲.۱ تعریف

فرض کنید تابع f متناوب با دوره تناوب $2a$ باشد، شکل مختلط سری فوریه^۱ را به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$f(x) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} C_n e^{inx}, \quad C_n = \frac{1}{2a} \int_{-a}^a f(x) e^{-inx} dx,$$

که در آن C_n را ضرایب فوریه گویند.

۴.۲.۱ تعریف (تبديل فوریه)

تابع زیر را در نظر می‌گیریم:

$$Ff(w) = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-iwx} f(x) dx.$$

تابع $Ff(w)$ را تبدیل فوریه f و F راعملگر تبدیل فوریه گویند.

۵.۲.۱ تعریف

مجموع پواسون^۲ را می‌توان به فرم زیر تعریف کرد:

$$\sum_{m=-\infty}^{\infty} u(x+m) = \sum_{v=-\infty}^{\infty} Fu(v) e^{i\pi vx},$$

که در آن Fu ، تبدیل فوریه تابع u می‌باشد.

۶.۲.۱ تعریف

تابع گاووسی^۳ تابعی است به شکل نمایی و به صورت زیر نوشته می‌شود:

$$f(x) = ae^{-\frac{(x-b)^2}{2c^2}},$$

Fourier^۱

Poisson^۲

Gaussi^۳

که در آن a و b و c ضرایب ثابت حقیقی و مثبت هستند.

۷.۲.۱ تعریف

تابع دلتای ژاکوبی^۱ به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\nu_\varepsilon(z|\tau) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{i\pi\tau n^2} e^{2inz}.$$

۸.۲.۱ تعریف (نرم طبیعی یا نرم القایی)

فرض کید $\|A\|$ یک نرم برداری روی \mathbb{C}^m و $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$. در این صورت نرم طبیعی متناظر به این نرم برداری به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\|A\| = \max_{\|x\|=1} \|Ax\|.$$

با توجه به این که ماکزیمم و مینیمم توابع پیوسته روی مجموعه‌های بسته و کراندار موجود است، وجود $\|A\|$ تضمین می‌شود.

۹.۲.۱ تعریف

تابع دلتای دیراک^۲ به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\delta(t - t_0) = \begin{cases} \infty & t = t_0, \\ 0 & t \neq t_0. \end{cases}$$

۱۰.۲.۱ تعریف

تابع دلتای کرونکر^۳ به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 & i = j, \\ 0 & i \neq j. \end{cases}$$

Jacobi^۱

Dirac^۲

Kronecker^۳

۱۱.۲.۱ تعریف

تابع خطای برای $a, b \in \mathbb{R}$ و $a \leq b$ به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\operatorname{erf}(a, b) := \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_a^b e^{-u^2} du.$$

۱۲.۲.۱ تعریف (نامساوی کوشی^۱ – شوارتز^۲)

مربع حاصل ضرب داخلی دو بردار از حاصل ضرب مربعات نرم‌های آن‌ها بیشتر نیست یعنی:

$$| \langle x, y \rangle |^2 \leq \|x\|^2 \|y\|^2.$$

۱.۲.۱ قضیه

فرض کنید f تابعی روی $[-c, c]$ تکه‌ای پیوسته با دوره تناب $2c$ باشد، در این صورت برای هر ثابت $a \in \mathbb{R}$ داریم:

$$\int_{-c}^c f(x) dx = \int_{a-c}^{a+c} f(x) dx.$$

۲.۲.۱ قضیه

اگر $f \in C^n[a, b]$ و $f^{(n+1)}$ بر (a, b) موجود باشد، آنگاه برای هر c و x متعلق به بازه $[a, b]$ داریم:

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{1}{k!} f^{(k)}(c) (x - c)^k + R_n(x),$$

که در آن

$$R_n(x) = \frac{1}{(n+1)!} f^{n+1}(t) (x - c)^{n+1},$$

$R_n(x)$ را چند جمله‌ای تیلور^۳ درجه n تابع f و $p_n(x) = \sum_{k=0}^n \frac{1}{k!} f^{(k)}(c) (x - c)^k$ را باقی‌مانده‌ی $p_n(x)$ می‌نامند^[۲۳].

Cauchy^۱
Schwarz^۲
Taylor^۳

در این جا نکاتی که در فصل‌های بعد استفاده می‌شوند، را یادآوری می‌کنیم:

- فرض کنید f تابعی دلخواه باشد، در این صورت رابطه‌ی زیر را خواهیم داشت:

$$\sum_{m=-\infty}^{\infty} f(m) = \begin{cases} f(0) + 2 \sum_{m=1}^{\infty} f(m) & \text{تابعی زوج } f, \\ f(0) & \text{تابعی فرد } f. \end{cases}$$

- اگر تابع f همگرا و انتگرال‌پذیر باشد، جای \sum و \int را می‌توان عوض کرد، یعنی

$$\int \sum = \sum \int.$$

- از سری هندسی و مشتقات مرتبه‌ی اول و دوم آن، روابط زیر را می‌توان نوشت:

$$\sum_{k=1}^{\infty} q^k = \frac{q}{1-q}, \quad \sum_{k=1}^{\infty} kq^k = \frac{q}{(1-q)^2}, \quad \sum_{k=1}^{\infty} k^2 q^k = \frac{q^2 + q}{(1-q)^3}.$$

که در آن $|q| < 1$.

- رابطه‌ی زیر خاصیت جمع پذیری انتگرال‌ها را نشان می‌دهد:

$$\sum_{m=-n}^n \int_m^{m+1} = \int_{-n}^{-n+1} + \int_{-n+1}^{-n+2} + \int_{-n+2}^{-n+3} + \dots + \int_{n-1}^n = \int_{-n}^n.$$

۳.۱ درونیابی گاوی

تابع $\theta(x, D)$ را به شکل زیر در نظر می‌گیریم:

$$\theta(x, D) = \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \sum_{m=-\infty}^{\infty} e^{\frac{-(x-m)^2}{D}}, \quad (1.1)$$

ابتدا سری فوریه تابع $\theta(x, D)$ و ضرایب آن را محاسبه می‌کنیم:

با توجه به این‌که تابع $\theta(x, D)$ متناوب با دوره تناوب یک می‌باشد، لذا با استفاده از تعریف سری فوریه رابطه‌ی زیر را می‌توان نوشت:

$$\theta(x, D) = \sum_{v=-\infty}^{\infty} c_v e^{\sqrt{\pi v x i}}, \quad c_v = \int_{-\frac{1}{\sqrt{D}}}^{\frac{1}{\sqrt{D}}} \theta(x, D) e^{-\sqrt{\pi v x i}} dx. \quad (2.1)$$

با جایگذاری تابع $\theta(x, D)$ در فرمول بالا ضرایب فوریه را به صورت زیر بازنویسی می‌کنیم:

$$c_v = \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \int_{-\frac{1}{\sqrt{D}}}^{\frac{1}{\sqrt{D}}} \sum_{m=-\infty}^{\infty} e^{\frac{-(x-m)^2}{D}} e^{-\sqrt{\pi v x i}} dx.$$

با استفاده از قضیه ۱.۲.۱ خواهیم داشت:

$$c_v = \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \int_0^1 \sum_{m=-\infty}^{\infty} e^{\frac{-(x-m)^2}{D}} e^{-\sqrt{\pi v x i}} dx.$$

با توجه به همگرا بودن رابطه‌ی بالا و با استفاده از یادآوری (۲) رابطه‌ی بالا را به صورت زیر می‌توان نوشت:

$$c_v = \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \int_0^1 e^{\frac{-(x-m)^2}{D}} e^{-\sqrt{\pi v x i}} dx.$$

چون رابطه‌ی بالا گستته می‌باشد، می‌توانیم هم به حدود انتگرال‌گیری و هم به خود تابع مقدار ثابتی را اضافه یا کم کنیم لذا خواهیم داشت:

$$\begin{aligned} c_v &= \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \int_m^{m+1} e^{\frac{-(x-m+m)^2}{D}} e^{-\sqrt{\pi v(x+m)i}} dx \\ &= \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \int_m^{m+1} e^{\frac{-x^2}{D}} e^{-\sqrt{\pi v x i}} e^{-\sqrt{\pi v m i}} dx. \end{aligned}$$

از طرفی می‌دانیم که $e^{-\sqrt{\pi v m i}} = \cos(-\sqrt{\pi v m}) + i \sin(-\sqrt{\pi v m})$ در رابطه‌ی بالا می‌توان دید که

$$c_v = \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \int_m^{m+1} e^{\frac{-x^2}{D}} e^{-\sqrt{\pi v x i}} (\cos(-\sqrt{\pi v m}) + i \sin(-\sqrt{\pi v m})) dx.$$

چون $\cos(\sqrt{\pi v m}) = \cos(\sqrt{\pi v m})$ و $\sin(\sqrt{\pi v m}) = 0$ لذا داریم

$$c_v = \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \int_m^{m+1} e^{\frac{-x^2}{D}} e^{-\sqrt{\pi v x i}} dx.$$

با استفاده از یادآوری (۴) رابطه‌ی بالا را به شکل زیر می‌توان نوشت:

$$c_v = \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{-x^2}{D}} e^{-\sqrt{\pi v x i}} dx.$$

با اضافه و کم کردن $\pi^2 Dv^2$ رابطه‌ی بالا را به فرم زیر بازنویسی می‌کنیم:

$$\begin{aligned} c_v &= \frac{1}{\sqrt{\pi D}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{-x^2}{D} - 2\pi ivx + \pi^2 Dv^2 - \pi^2 Dv^2} dx \\ &= \frac{1}{\sqrt{\pi D}} e^{-\pi^2 Dv^2} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-(\frac{x}{\sqrt{D}} + i\pi v\sqrt{D})^2} dx \\ &= \frac{1}{\sqrt{\pi D}} e^{-\pi^2 Dv^2} \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{-(x+Dv i\pi)^2}{D}} dx \\ &= \frac{1}{\sqrt{\pi D}} e^{-\pi^2 Dv^2} \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{-x^2}{D}} dx. \end{aligned} \quad (۳.۱)$$

حال انتگرال $k = \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{-x^2}{D}} dx$ را با روش انتگرال‌گیری قطبی به دست می‌آوریم:

$$\begin{aligned} k &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{-x^2}{D}} dx \\ k^2 &= k \times k = \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{-x^2}{D}} dx \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{-y^2}{D}} dy \\ k^2 &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} e^{\frac{-(x^2+y^2)}{D}} dx dy. \end{aligned}$$

از تغییر متغیر $y = r \sin \theta$, $x = r \cos \theta$ استفاده می‌کنیم، واضح است که $|J(r, \theta)| = r$ ، بنابراین

$$\begin{aligned} k^2 &= \int_0^{\infty} \int_0^{2\pi} r e^{\frac{-r^2}{D}} d\theta dr \\ &= \int_0^{\infty} 2\pi r e^{\frac{-r^2}{D}} dr \\ &= \pi D. \end{aligned}$$

می‌توان نتیجه گرفت که $k = \sqrt{\pi D}$. حال k را در رابطه‌ی (۳.۱) جایگذاری می‌کنیم و ضرایب فوریه را به فرم زیر به دست می‌آوریم:

$$c_v = \frac{e^{-\pi^2 Dv^2}}{\sqrt{\pi D}} \sqrt{\pi D} = e^{-\pi^2 Dv^2}.$$

با جایگذاری ضرایب فوریه در رابطه‌ی (۲.۱) سری فوریه تابع $\theta(x, D)$ به صورت زیر حاصل می‌شود:

$$\theta(x, D) = \sum_{v=-\infty}^{\infty} e^{-\pi^2 v^2 D} e^{2\pi ivx}. \quad (۴.۱)$$

رابطه‌ی $e^{2\pi vx i} = \cos 2\pi vx + i \sin 2\pi vx$ را در رابطه‌ی (۴.۱) جایگذاری می‌کنیم و آن را به صورت زیر بازنویسی می‌کنیم:

$$\begin{aligned}
\theta(x, D) &= \sum_{v=-\infty}^{\infty} e^{-\pi v D} e^{\pi i v x} \\
&= \sum_{v=-\infty}^{\infty} e^{-\pi v D} (\cos(2\pi vx) + i \sin(2\pi vx)) \\
&= \sum_{v=-\infty}^{\infty} e^{-\pi v D} \cos(2\pi vx) + i \sum_{v=-\infty}^{\infty} e^{-\pi v D} \sin(2\pi vx),
\end{aligned}$$

از طرفی می‌دانیم که تابع $e^{-\pi v D} \sin(2\pi vx)$ زوج و تابع $e^{-\pi v D} \cos(2\pi vx)$ فرد می‌باشد لذا با توجه به یادآوری (۱) عبارت زیر را خواهیم داشت:

$$\theta(x, D) = 1 + 2 \sum_{v=1}^{\infty} e^{-\pi v D} \cos(2\pi vx) + \dots. \quad (5.1)$$

بنابراین تابع $\theta(x, D)$ حالت خاصی از فرمول مجموع پواسون می‌باشد. یعنی تفاضل $\theta(x, D)$ از یک، برابر با سری نامتناهی

$$2 \sum_{v=1}^{\infty} e^{-\pi v D} \cos(2\pi vx), \quad (6.1)$$

است که در آن ضرایب $e^{-\pi v D}$ و ...، $v = 1, 2, 3, \dots$ خیلی کوچک و وابسته به D می‌باشند. بویژه اگر $D \geq 1$ ، برای هر x می‌توان نوشت:

$$\begin{aligned}
&2 \sum_{v=1}^{\infty} e^{-\pi v D} \cos(2\pi vx) \\
&\leq 2 \sum_{v=1}^{\infty} e^{-\pi v D} \\
&\leq 2 \sum_{v=1}^{\infty} e^{-\pi v D} \\
&= 2 \sum_{v=1}^{\infty} e^{(-\pi D)v} \\
&= \frac{2e^{-\pi D}}{1 - e^{-\pi D}} := \varepsilon,
\end{aligned}$$

باجایگذاری در رابطه‌ی (۵.۱) و قدر مطلق‌گیری از دو طرف رابطه‌ی زیر را به دست می‌آوریم:

$$|\theta(x, D) - 1| = 2 \sum_{v=1}^{\infty} e^{-\pi v D} |\cos(2\pi vx)|$$