



دانشگاه مازندران  
دانشکده علوم ریاضی

پایان نامه دوره کارشناسی ارشد  
(رشته ریاضی محض گرایش آنالیز)

عنوان:

مسائل تعادلی غیرمحدب شبه آمیخته

استاد راهنما:

دکتر محسن علیمحمدی

استاد مشاور:

دکتر مهدی روحی

نگارش:

نجمه علی پور تودرواری

شهریور ۱۳۹۱

تقدیم بہ

پدر دلسوزم  
او کہ بہ من شخصیت داد  
بخاطر حمایت ہامی بی دریغش در تمام مراحل زندگی  
مادر مہربانم

او کہ بہ من ہستی داد  
بخاطر یک دنیا مہر و محبتش

## تقدیر و سپاسگزاری:

اینک که به یاری خداوند بزرگ موفق به اتمام این پایان نامه شده ام وظیفه خود می دانم از استاد ارجمندم جناب آقای دکتر علیمحمدی که از راهنمایی های ایشان در پیشبرد پایان نامه و نیز شخصیت علمی و انسانی ایشان استفاده فراوان نمودم سپاسگذاری نمایم.

همچنین از زحمات استاد مشاور جناب آقای دکتر روحی و همه عزیزانی که مرا مرهون لطف و کمک های خود نموده اند تشکر می نمایم.

در اینجا فرصت را مغتنم شمرده از اساتید داور جناب آقای دکتر علیزاده افروزی و جناب آقای دکتر داداشی و نماینده محترم تحصیلات تکمیلی که قبول زحمت فرمودند کمال تشکر را دارم.

## چکیده:

در این پایان نامه مسائل نامساوی نیم تغییراتی که شکل عمومی آن به صورت ذیل است، را بررسی می‌نمائیم:

$u \in K$  را بیابید بطوریکه :

$$\langle Au, v - u \rangle \geq 0 \quad \forall v \in K$$

اگر  $X$  یک فضای باناخ متناهی البعد و  $K \subset X$  فشرده و محدب و  $A$  عملگر پیوسته باشد، در این صورت مسئله نامساوی تغییراتی فوق یک جواب دارد. وقتی  $K$  فشرده نیست یا  $X$  نامتناهی البعد است ویژگی های یکنوایی خاص لازم است تا وجود جواب اثبات گردد.

ما نوع خاصی از این مسائل مانند: مسائل نامساوی نیم تغییراتی شامل نگاشتهای رهای  $\eta - \alpha$  یکنوا، مسائل نامساوی تغییراتی- نیم تغییراتی شامل نگاشتهای مجموعه مقدار، نامساوی های نیم تغییراتی از نوع هارتمن- استمپاخیا<sup>۱</sup> برای عملگرهای بطور یکنواخت شبه یکنوا، مسائل نامساوی نیم تغییراتی غیرخطی و مسائل شبه نیم تغییراتی و وجود جواب برای این مسائل را در این پایان نامه مورد مطالعه قرار می دهیم. بررسی ما شامل هر دو حالت زیرمجموعه محدب و بسته کراندار و بی کران در فضای باناخ انعکاسی حقیقی است. در ابتدا با تکیه بر اصل  $KKM$  که با همگرایی مسکو<sup>۲</sup> ترکیب می شود و قضیه نقطه ثابت برای نگاشتهای مجموعه مقدار که توسط طرفدار<sup>۳</sup> بیان گردیده وجود جواب برای زیرمجموعه های کراندار بسته و محدب را ثابت می کنیم و بعد از آن با نتیجه گیری چندین شرط سودمند، وجود جواب را برای حالت زیرمجموعه های بی کران تضمین می کنیم. در نهایت نیز با ذکر مثالهایی از مکانیک ناهموار کاربردهای نتایج حاصل شده در پایان نامه را شرح می دهیم. .

**کلمات کلیدی:** مسائل تعادلی، نامساوی های تغییراتی، نامساوی های تغییراتی- نیم تغییراتی، تعمیم گرادیان کلارک، نگاشت های مجموعه مقدار، وجود جواب، نگاشت  $KKM$ ، همگرایی مسکو، قضیه نقطه ثابت، یکنوایی.

<sup>۱</sup>Hartman-Stampacchia

<sup>۲</sup>Mosco

<sup>۳</sup>Tarafdar

# فهرست مطالب

ت	فهرست جداول	۱
ث	پیش‌گفتار	۱
۱	تعاریف و مفاهیم اولیه	۱
۱	۱.۱ مقدمه	۱
۱	۲.۱ مفاهیم مقدماتی	۱
۲	۱.۲.۱ فضای برداری توپولوژیک	۲
۲	۲.۲.۱ فضاهای هاسدورف	۲
۳	۳.۱ فضاهای باناخ و هیلبرت (حقیقی)	۳
۳	۱.۳.۱ فضای دوگان	۳
۳	۲.۳.۱ فضای انعکاسی	۳
۴	۳.۳.۱ فضای تفکیک‌پذیر	۴
۶	۴.۳.۱ مجموعه و توابع اندازه‌پذیر	۶
۷	۵.۳.۱ فضای $L^p$	۷
۸	۶.۳.۱ سوپریمم اساسی	۸
۸	۷.۳.۱ فضای $L^\infty(\Omega)$	۸
۸	۸.۳.۱ فضای $L^p_{loc}(\Omega)$	۸
۹	۹.۳.۱ نشاندن	۹
۹	۴.۱ اتحادهای گرین و قضیه دیورژانس	۹
۹	۱.۴.۱ بردار گرادیان	۹

۹	دیورژانس	۲.۴.۱
۱۰	اتحاد های گرین	۳.۴.۱
۱۰	فضای سوپولف [۵]	۵.۱
۱۱	فضای سوپولف	۱.۵.۱
۱۱	نرم در فضای سوپولف	۲.۵.۱
۱۲	روش های حساب تغییرات	۶.۱
۱۲	تعریف (معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی)	۱.۶.۱
۱۳	مسائل مقدار مرزی	۲.۶.۱
۱۳	روش تغییراتی	۳.۶.۱
۱۴	عملگرها	۷.۱
۱۴	عملگر خطی فشرده	۱.۷.۱
۱۵	نامساوی های مورد نیاز	۸.۱
۱۶	<b>۲ مسائل تغییراتی - نیم تغییراتی و بررسی وجود جواب برای این مسائل</b>	
۱۶	مقدمه	۱.۲
۱۶	مسائل موازنه غیرمحدب	۲.۲
۱۹	مسائل تعادلی غیر محدب شبه آمیخته	۳.۲
۲۷	نامساوی های نیم تغییراتی شامل نگاشت های رهای $\alpha$ - $\eta$ یکنوا	۴.۲
۳۵	مسائل نامساوی های تغییراتی - نیم تغییراتی شامل نگاشت های مجموعه مقدار	۵.۲
۴۳	نامساوی های نیم تغییراتی از نوع هارتمن - استمپاخیا	۶.۲
۴۹	<b>۳ مسائل نامساوی نیم تغییراتی غیرخطی و کاربردهای آن</b>	
۴۹	مقدمه	۱.۳
۴۹	مسائل نامساوی نیم تغییراتی غیرخطی و بررسی وجود جواب برای این نوع مسائل	۲.۳
۵۴	نوع دیگری از نامساوی های تغییراتی غیرخطی	۱.۲.۳

۶۶	کاربردها	۳.۳
۶۷	مسئله نیمه نفوذپذیری غیر محذب	۱.۳.۳
۶۸	جواب‌های ضعیف برای مسائل پادصفحه	۲.۳.۳
۷۷	مسائل شبه نیم‌تغییراتی	۴
۷۷	مقدمه	۱.۴
۷۷	نامساوی‌های شبه نیم‌تغییراتی	۲.۴
۸۴	مسائل تغییراتی-نیم‌تغییراتی شامل نگاشت‌های مجموعه مقدار با فرض شبه یکنوایی	۳.۴
۸۹	کتابنامه	
۹۴	فرهنگ فارسی به انگلیسی	
۱۰۲	چکیده انگلیسی	

# لیست جداول



## پیش‌گفتار:

نظریه نابرابری نقش مهمی در زمینه‌های مختلف مانند مکانیک، علوم مهندسی، اقتصاد و کنترل بهینه ایفا می‌کند [۴۰]. به علت کاربردهای زیاد، مسائل نامساوی از زمینه‌های مهمی برای تحقیق در دهه‌های اخیر شده است. مهمترین قسمت این تحقیقات تمرکز بر روی وجود جواب است. مسائل نامساوی می‌تواند به دو بخش اصلی تقسیم شود: نامساوی‌های تغییراتی که حالت خاصی از مسائل موازنه می‌باشد و در سال ۱۹۶۷ توسط استمپاخیا<sup>۴</sup> [۲۷] معرفی گردید، و نامساوی‌های نیم تغییراتی که با جایگزین کردن زیر دیفرانسیل از یک تابع محدب با تعمیم گرادیان کلارک از یک تابع موضعاً لیب شیتس در نامساوی تغییراتی بوجود می‌آید و مجموعه محدب اساسی به طور ضمنی یا صریح به جواب وابسته است. نامساوی‌های نیم تغییراتی اولین بار توسط پاناجیوتپولس<sup>۵</sup> [۳۸] معرفی گردید و در بازه زمانی کوتاهی دستخوش گسترش قابل توجهی در ریاضیات محض و کاربردی شد [۵، ۲۰].

در دهه اخیر، روشهای ریاضی مفید و جدید در این زمینه امکان فرمول بندی ریاضی برای رده جدیدی از مسائل را در شاخه‌های مختلف خصوصاً علوم مهندسی فراهم آورده است [۴۰]. نظریه ریاضی از نامساوی‌های نیم تغییراتی و کاربردهایش در مکانیک ناهموار، اقتصاد، علوم مهندسی توسط پاناجیوتپولس و موترانو<sup>۶</sup> [۳۹] در حالت تابع‌های انرژی غیرمحدب معرفی شد و گسترش یافت.

---

<sup>۴</sup>Stampacchia

<sup>۵</sup>Panagiotopoulos

<sup>۶</sup>Motreanu

# فصل ۱

## تعاریف و مفاهیم اولیه

### ۱.۱ مقدمه

در این فصل مفاهیم پایه مورد نیاز را بیان نموده و در ادامه مروری گذرا بر فضاهاى باناخ، هیلبرت،  $L^p$ ، سوبولف و فضایای مرتبط با آنها خواهیم داشت. پس از آن به بیان قضیه دیورژانس، اتحادهای گرین و مسائل مقدار مرزی خواهیم پرداخت. شایان ذکر است که تمامی مطالب این فصل از کتب و مقالات معتبر گردآوری شده است.

### ۲.۱ مفاهیم مقدماتی

**تعریف ۱.۲.۱ (الف) دامنه:** فرض کنید  $\mathbb{R}^N$  یک فضای اقلیدسی  $N$ -بعدی با نقاط  $x = (x_1, \dots, x_N)$  که  $x_i \in \mathbb{R}$  و  $\|x\|^2 = \sum_{i=1}^N x_i^2$  باشد. در این صورت  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  را یک دامنه گوییم هرگاه باز و همبند باشد.

**(ب) مجموعه محدب:** مجموعه  $E \subset \mathbb{R}^n$  را محدب گویند، هرگاه به ازای هر  $x, y \in E$  و  $0 \leq t \leq 1$  داشته باشیم:

$$tx + (1-t)y \in E.$$

به عنوان مثال گویا در فضاهاى نرم دار مجموعه هاى محدب اند.

**(ج) تابع محدب:** فرض کنید  $X$  یک فضای برداری باشد، تابع  $f : X \rightarrow \mathbb{R} \cup +\infty$  را محدب نامیم

هرگاه برای هر  $x, y \in X$  و  $t \in [0, 1]$  داشته باشیم:

$$f(tx + (1-t)y) \leq tf(x) + (1-t)f(y).$$

(د) تابع مقعر: تابع  $f$  مقعر نامیده می شود هرگاه  $f -$  محدب باشد.

تعریف ۲.۲.۱. نگاشت مجموعه ای مقدار  $F : X \rightrightarrows Y$  را محدب گوئیم اگر و تنها اگر

$$\alpha F(x_1) + (1 - \alpha)F(x_2) \subseteq F(\alpha x_1 + (1 - \alpha)x_2) \quad \forall x_1, x_2 \in \text{Dom}(F), \forall \alpha \in [0, 1]$$

تعریف ۳.۲.۱. مجموعه همه توابع پیوسته روی  $\Omega$  را با  $C(\Omega)$  نشان می دهیم. برای  $k \in \mathbb{N}$ ،  $C^k(\Omega)$  نشان دهنده توابعی هستند که همه مشتقات تا مرتبه  $k$  - ام آنها روی  $\Omega$  پیوسته است.  $C^\infty(\Omega)$  کلاس همه توابعی

است که برای هر عدد طبیعی  $k$ ، متعلق به  $C^k(\Omega)$  باشد.

تعریف ۴.۲.۱. غلاف محدب  $A \subset X$  که با  $\text{co}(A)$  نشان داده می شود عبارت است از اشتراک تمام

مجموعه های محدب که شامل  $A$  می باشد.

تعریف ۵.۲.۱. فرض کنید  $A : X \rightarrow X^*$ ، در این صورت  $A$ ، اجباری<sup>۱</sup> است اگر و اگر تنها

$$\lim_{\|u\| \rightarrow \infty} \frac{\langle Au, u \rangle}{\|u\|} = +\infty$$

## ۱.۲.۱ فضای برداری توپولوژیک

فرض کنیم  $\tau$  یک توپولوژی بر فضای برداری  $X$  باشد به طوریکه:

(الف) اعمال فضای برداری نسبت به  $\tau$  پیوسته باشد، و

(ب) هر نقطه  $X$  یک مجموعه بسته باشد.

در این شرایط گوئیم  $\tau$  یک توپولوژی برداری در  $X$  است و  $X$  یک فضای برداری توپولوژیک است.

## ۲.۲.۱ فضاهای هاسدورف

فضای توپولوژیک  $X$  را فضای هاسدورف خوانیم هرگاه به ازای هر دو نقطه متمایز  $x_1$  و  $x_2$  از  $X$  همسایگی

های  $U_1$  و  $U_2$  به ترتیب از  $x_1$  و  $x_2$  یافت می شوند که از هم جدا باشند یعنی  $U_1 \cap U_2 = \emptyset$ .

تذکره ۱. می دانیم که یک فضای نرمالار  $X$  روی میدان  $F$  یک فضای برداری توپولوژیک است و هر فضای

برداری توپولوژیک یک فضای هاسدورف است.

لم ۶.۲.۱. فرض کنید  $X$  یک فضای نرمالار خطی باشد. در این صورت هر گوی واحد بسته در  $X$  فشرده است

اگر و تنها اگر  $X$  متناهی البعد باشد [۴۲].

<sup>۱</sup>Coercive

## ۳.۱ فضاهای باناخ و هیلبرت (حقیقی)

**تعریف ۱.۳.۱.** فضای باناخ: فضای نرم‌دار  $X$  را یک فضای باناخ گوئیم هرگاه  $X$  نسبت به متریک تولید شده بوسیله نرم، فضایی کامل باشد.

**قضیه ۲.۳.۱. هان-باناخ [۴۲]:** فرض کنید  $X$  یک فضای برداری حقیقی، و  $Y$  زیرفضایی از  $X$  باشد. اگر  $p$  یک نیم نرم روی  $X$  بوده و همچنین فرض کنیم  $f$  یک تابع خطی بر  $Y$  باشد که، در شرط  $|f(x)| \leq p(x)$  برای هر  $x \in Y$  صدق نماید، آنگاه یک تابع خطی مانند  $F$  روی  $X$  با شرط  $|F(x)| \leq p(x)$  برای هر  $x \in X$  و  $F|_Y = f$  موجود است.

**تعریف ۳.۳.۱.** تابع لیپ شیتس موضعی [۲۶]: اگر  $X$  یک فضای باناخ حقیقی باشد، تابع  $h : X \rightarrow \mathbb{R}$  لیپ شیتس موضعی نامیده می شود وقتی که برای هر  $x \in X$  یک همسایگی  $V_x$  از  $x$  و یک ثابت  $L_x \geq 0$  ای باشد که داشته باشیم:

$$|h(z) - h(w)| \leq L_x \|z - w\|, \quad \forall z, w \in V_x$$

### ۱.۳.۱ فضای دوگان

فرض کنید  $X$  یک فضای نرم‌دار باشد، در این صورت خانواده همه تابعهای خطی و کراندار روی  $X$  با نرم

$$\|f\| = \sup_{x \neq 0, x \in X} \frac{|f(x)|}{\|x\|}$$

را دوگان فضای  $X$  نامیده و با  $X^*$  نمایش می دهند، که خود یک فضای باناخ است.

**تعریف ۴.۳.۱.** عناصر فضای دوگان  $X^*$  از  $X$  تابعهای خطی پیوسته بر  $X$  اند که با  $x^*$  نشان داده می شوند، و به جای  $x^*(x)$ ، می نویسیم  $\langle x, x^* \rangle$ .

$$X^* = \{x^* : X \rightarrow \mathbb{C} \mid x^* \text{ پیوسته}\}$$

### ۲.۳.۱ فضای انعکاسی

فضای نرم‌دار  $X$  را انعکاسی نامند هرگاه نگاهت  $\begin{cases} C : X \rightarrow X^{**} \\ x \rightarrow l_x \end{cases}$  تعریف شده به وسیله  $l_x x^* = x^*(x)$  که در آن  $l_x$  یک تابع خطی روی  $X$  است، یک ایزومتري باشد.

منظور از ایزومتري، یعنی یک عملگر خطی دو سوئی که نرم را حفظ می‌کند به عبارت دیگر، یعنی به ازای هر

$$x \in X, \quad \|Cx\| = \|x\| \quad \text{داشته باشیم}$$

اگر  $X$  یک فضای انعکاسی باشد، دوگان آن یعنی  $X^*$  نیز انعکاسی است.

### ۳.۳.۱ فضای تفکیک پذیر

**تعریف ۵.۳.۱.** فضای باناخ  $X$  را تفکیک پذیر گوئیم هرگاه زیرمجموعه چگال شمارش پذیر داشته باشد.

**تعریف ۶.۳.۱.** فضای توپولوژیکی  $X$  را یک فضای موضعاً محدب گویند هرگاه دارای یک پایه موضعی محدب باشد.

**قضیه ۷.۳.۱ [۲۵].** فرض کنیم  $X$  یک فضای برداری بوده و  $X^*$  یک فضای برداری جداساز از تابعهای خطی بر  $X$  باشد. در این صورت  $X^*$  - توپولوژی  $\tau'$  فضای  $X$  را به یک فضای موضعاً محدب که فضای دوگان  $X^*$  است، تبدیل می‌کند.

**تعریف ۸.۳.۱.** همگرایی ضعیف: فرض کنید  $X$  یک فضای نرمدار باشد، دنباله  $\{x_n\}$  از  $X$ ، همگرایی ضعیف به عنصر  $x \in X$  است هرگاه

$$x^*(x_n) \rightarrow x^*(x); \quad \forall x^* \in X^*.$$

**قضیه ۹.۳.۱ [۱۵].** هر دنباله کراندار در یک فضای باناخ انعکاسی دارای یک زیردنباله به طور ضعیف همگراست.

**تعریف ۱۰.۳.۱.** همگرایی قوی: فرض کنید  $X$  یک فضای نرمدار باشد، در این صورت دنباله  $\{x_n\} \subset X$  را به عنصر  $x \in X$  همگرایی قوی گویند هرگاه

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|x_n - x\| = 0.$$

حال به بررسی بعضی از این خاصیت ها می پردازیم:

### قضیه ۱۱.۳.۱ [۱۵]

(۱) اگر  $x_n \rightarrow x$  همگرایی ضعیف باشد، آنگاه حد ضعیف  $x$ ، یکتاست.

(۲) اگر  $x_n \rightarrow x$  همگرای ضعیف باشد، آنگاه هر زیر دنباله از  $\{x_n\}$  نیز به  $x$  همگرای ضعیف است.

(۳) اگر  $x_n \rightarrow x$  همگرای ضعیف باشد، آنگاه  $\{\|x_n\|\}$ ، کراندار است.

(۴) اگر  $x_n \rightarrow x$  همگرای قوی باشد، آنگاه  $x_n \rightarrow x$  همگرای ضعیف است.

(۵) اگر  $x_n \rightarrow x$  همگرای ضعیف باشد و  $\dim X < \infty$ ، آنگاه  $x_n \rightarrow x$  همگرای قوی است.

(۶) اگر  $x_n \rightarrow x$  همگرای ضعیف باشد، آنگاه  $\|x\| \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \|x_n\|$

**تعریف ۱۲.۳.۱.** نیمه پیوسته ضعیف پایینی: تابع  $F$  روی فضای باناخ  $X$  نیمه پیوسته ضعیف پایینی است هرگاه

$$F(u) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} F(u_n)$$

وقتی که  $u_n \rightarrow u$  به طور ضعیف در  $X$ .

با توجه به قضیه قبل نرم روی یک فضای باناخ، نیمه پیوسته ضعیف پایینی می باشد.

**تعریف ۱۳.۳.۱.** نیمه پیوسته ضعیف بالایی: تابع  $F$  روی فضای باناخ  $X$  نیمه پیوسته ضعیف بالایی است هرگاه

$$\limsup_{n \rightarrow \infty} F(u_n) \leq F(u)$$

وقتی که  $u_n \rightarrow u$  به طور ضعیف در  $X$ .

**قضیه ۱۴.۳.۱.** [۴۲] گوی واحد بسته در یک فضای باناخ  $X$ ، بطور ضعیف فشرده است اگر فقط اگر  $X$  انعکاسی باشد.

**تعریف ۱۵.۳.۱.** برای هر  $x \in X$  یک تابعی خطی مانند  $f_x$  بر  $X^*$  (دوگان  $X$ ) با ضابطه  $\Lambda \mapsto \Lambda x$  هست که نقاط بر  $X^*$  را جدا می کند. ضعیفترین توپولوژی بر  $X^*$  که تابع  $f_x$  را پیوسته می سازد، توپولوژی ضعیف ستاره نام دارد.

**قضیه ۱۶.۳.۱.** باناخ-آلاگلو [۵]: فرض کنید  $X$  یک فضای باناخ است، در این صورت گوی یکه بسته از فضای دوگان تحت توپولوژی ضعیف ستاره بسته است. خصوصاً اگر  $X$  یک فضای باناخ انعکاسی باشد آنگاه گوی یکه بسته تحت توپولوژی ضعیف فشرده است.

**تعریف ۱۷.۳.۱.**  $x^* \in X^*$  زیرگرادیان  $f : X \rightarrow (-\infty, +\infty]$  در  $x \in \text{dom } f$  است، به شرط آنکه برای هر  $y \in X$ ،  $f(y) - f(x) \geq \langle x^*, y - x \rangle$  باشد.

مجموعه زیرگرادیان های  $f$  در  $x$  زیر دیفرانسیل  $f$  در  $x$  نامیده می شود و با نماد  $\partial f(x)$  نشان داده می شود. یعنی داریم:

$$\partial f(x) = \{x^* \in X^*; f(y) - f(x) \geq \langle x^*, y - x \rangle, \forall y \in X\}$$

$$= \{x^* \in X^*; f(x + y) - f(x) \geq \langle x^*, y \rangle, \forall y \in X\}$$

و اگر  $\partial f(x) = \emptyset$ ،  $x \in X \setminus \text{dom } f$  آنگاه  $\partial f(x) = \emptyset$ .

### ۴.۳.۱ مجموعه و توابع اندازه پذیر

اندازه  $\mu$  تابعی است (یا به عبارتی نگاشتی است) که بر روی  $\Omega$  بر مجموعه  $X$  تعریف می شود و مقادیر بین  $[0, \infty)$  را می پذیرد و دارای خصوصیات ذیل است:

$$\mu(\emptyset) = 0$$

$$\mu\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} E_i\right) = \sum_{i=1}^{\infty} \mu(E_i)$$

$E_1, E_2, \dots$  تعداد شمارایی از مجموعه هایی در  $\Omega$  هستند، که اشتراک هر کدام از آن ها با دیگری تهی است (مجموعه ها دو به دو مجزا هستند). در این حالت به  $(X, \mu, \Omega)$  فضای اندازه و به اعضای  $\Omega$ ، مجموعه های اندازه پذیر گفته می شود.

فرض کنیم  $f$  تابعی باشد که بر فضای اندازه پذیر  $X$  تعریف شده است و مقادیرش در دستگاه وسعت یافته اعداد حقیقی اند. تابع را اندازه پذیر گوئیم هرگاه مجموعه

$$\{x \in \mathbb{R}^n | f(x) > a\}$$

به ازای هر  $a$  حقیقی اندازه پذیر باشد.

**تعریف ۱۸.۳.۱.** **نماد گذاری:** الف-  $L^1(\Omega)$  را گردایه تمام توابع تعریف شده مانند  $f$  روی قلمرو  $\Omega$  ( $\Omega$ )

یک زیرمجموعه اندازه پذیر لبگ  $(\mathbb{R}^N)$  در نظر می گیریم که

$$\int_{\Omega} |f| dx < \infty.$$

اغلب اوقات با توابعی که به طور موضعی انتگرالپذیر هستند، روبرو می شویم یعنی توابعی که روی هر زیرمجموعه فشرده از  $\Omega$  انتگرالپذیر هستند و لزومی ندارد که روی خود  $\Omega$  انتگرالپذیر باشند. مجموعه چنین توابعی را با  $L^1_{loc}(\Omega)$  نشان می دهیم.

ب- برای  $1 < p \leq \infty$  عبارتست از توابع حقیقی مقدار و اندازه پذیر  $u$  روی  $\Omega$  به طوری که برای هر زیرمجموعه فشرده  $K$  از  $\Omega$  داشته باشیم:

$$\int_K |u(x)|^p dx < \infty.$$

**تعریف ۱۹.۳.۱.** شرط کاراتئودوری [۵]: فرض کنید  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  یک دامنه باشد، گوییم تابع

$$\begin{cases} f : \Omega \times \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^N \\ (x, u) \rightarrow f(x, u) \end{cases}$$

در شرط کاراتئودوری صدق می کند، هرگاه

(۱) نگاهت  $u \rightarrow f(x, u)$  برای تقریباً همه  $x$  های در  $\Omega$  نسبت به اندازه لبگ  $\mathbb{R}^N$  پیوسته باشد،

(۲) نگاهت  $x \rightarrow f(x, u)$  برای هر  $u$  اندازه پذیر باشد.

### فضای هیلبرت

هرگاه فضای ضرب داخلی تام (کامل) باشد آنرا یک فضای هیلبرت می گویند.

**قضیه ۲۰.۳.۱ [۲۶].** هر مجموعه بسته، ناتهی و محدب  $E$  از فضای هیلبرت  $H$  دارای عنصر یکتایی با کوچکترین نرم است.

**گزاره ۲۱.۳.۱ [۴۲] (الف)** هر فضای هیلبرت یک فضای باناخ انعکاسی است.

(ب) هر زیر فضای خطی و بسته از یک فضای باناخ انعکاسی  $X$ ، باناخ انعکاسی است.

(ج) اگر  $X$  تفکیک پذیر و یک فضای باناخ انعکاسی باشد آنگاه  $X^*$  تفکیک پذیر است.

### ۵.۳.۱ فضای $L^p$

فرض کنید  $\Omega$  یک دامنه کراندار در  $\mathbb{R}^N$  و  $1 \leq p < \infty$ ، همچنین  $u$  یک تابع اندازه پذیر و تعریف شده روی  $\Omega$  باشد یعنی  $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ . تعریف می کنیم:

$$\|u\|_p = \left( \int_{\Omega} |u(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}$$



در این صورت  $L^p(\Omega)$  را متشکل از همه  $u$ هایی می‌گیریم که برای آنها داشته باشیم:

$$\|u\|_p < \infty.$$

$\|u\|_p$  را نرم  $L^p$  تابع  $u$  می‌نامیم.

### ۶.۳.۱ سوپریمم اساسی

فرض کنید  $u$  یک تابع اندازه‌پذیر روی  $\Omega$  باشد. گوییم  $u$  به‌طور اساسی کراندار است، هرگاه یک ثابت  $K \in \mathbb{R}$  وجود داشته باشد به‌طوری که رابطه  $|u(x)| \leq K$  به‌طور تقریباً همه جا در  $\Omega$  برقرار باشد. به بزرگترین کران پایین (اینفیمم) چنین  $K$ هایی سوپریمم اساسی می‌گوییم و آن را با نماد زیر نمایش می‌دهیم:

$$\operatorname{ess\,sup}_{x \in \Omega} |u(x)| = \inf \{K : \mu(\{x : |u(x)| > K\}) = 0\}.$$

### ۷.۳.۱ فضای $L^\infty(\Omega)$

$L^\infty(\Omega)$  فضای برداری متشکل از همه توابع اندازه‌پذیر است که سوپریمم اساسی آنها کراندار باشد. نرم در این فضا به صورت ذیل تعریف می‌شود:

$$\|u\|_\infty = \operatorname{ess\,sup}_{x \in \Omega} |u(x)|.$$

### ۸.۳.۱ فضای $L^p_{loc}(\Omega)$

برای  $1 \leq p \leq \infty$ ، عبارت  $L^p_{loc}(\Omega)$  عبارت است از توابع حقیقی مقدار و اندازه‌پذیر  $u$  روی  $\Omega$  به‌طوری که برای هر زیرمجموعه فشرده  $K$  از  $\Omega$  داشته باشیم:

$$\int_K |u(x)|^p dx < \infty.$$

قضیه ۲۲.۳.۱. کامل بودن  $L^p$  [۱۵]:  $L^p(\Omega)$  به ازای  $1 \leq p \leq \infty$  و هر دامنه  $\Omega$  در  $\mathbb{R}^N$  یک فضای

باناخ است، به علاوه اگر  $p = 2$  آنگاه  $L^2(\Omega)$  یک فضای هیلبرت با ضرب داخلی ذیل می‌باشد:

$$\langle u, v \rangle = \int_\Omega uv dx.$$

## ۹.۳.۱ نشاندن

[۵] فرض کنیم  $\Omega$  دامنه ای در  $\mathbb{R}^k$  و  $c$  یک ثابت باشد، اگر  $X$  و  $Y$  فضاهای باناخ باشند به طوری که  $X \subset Y$  و داشته باشیم:

$$\|u\|_Y \leq c\|x\|_X \quad ; \quad \text{برای هر } u \in X$$

آنگاه گوییم  $X$  به طور پیوسته در  $Y$  نشانده می شود و یا بطور معادل می توان گفت عملگر شمول  $I : X \rightarrow Y$  کراندار باشد. همچنین می گوییم  $X$  به طور فشرده در  $Y$  نشانده می شود هرگاه عملگر نشاندن  $I$  فشرده باشد.

## ۴.۱ اتحادهای گرین و قضیه دیورژانس

## ۱.۴.۱ بردار گرادیان

اگر  $u$  در  $\mathbb{R}^N$  تعریف شده باشد، گرادیان  $u$  در  $x = (x_1, \dots, x_N)$  برداری است در  $\mathbb{R}^N$  که به صورت

$$\nabla u = \text{grad } u = \left( \frac{\partial u}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_N} \right)$$

تعریف می شود.

## ۲.۴.۱ دیورژانس

اگر  $u = (u_1, \dots, u_N)$  یک میدان برداری باشد، دیورژانس  $u$  در  $x = (x_1, \dots, x_N)$  به صورت ذیل تعریف می شود:

$$\text{div } u = \nabla \cdot u = \frac{\partial u_1}{\partial x_1} + \dots + \frac{\partial u_N}{\partial x_N} = \sum_{j=1}^N \frac{\partial u_j}{\partial x_j}$$

**قضیه ۱.۴.۱ دیورژانس:** فرض کنید  $\vec{v}$  یک میدان برداری روی  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^N$  باشد به طوری که  $v_j \in C^1(\Omega)$  و  $\vec{v} \in C^1(\Omega; \mathbb{R}^N)$  آنگاه:

$$\int_{\partial\Omega} \vec{v} \cdot \vec{n} \, ds = \int_{\Omega} \text{div } \vec{v} \, dx$$

که در آن  $\vec{n}$  یک بردار نرمال برونسوی عمود بر سطح  $\partial\Omega$  و  $ds$  نمایش دهنده عنصر  $(n-1)$  بعدی در  $\partial\Omega$  می باشد. به ویژه اگر  $u$  یک تابع در  $C^2(\bar{\Omega})$  باشد با جایگذاری در رابطه فوق داریم:

$$\int_{\Omega} \Delta u \, dx = \int_{\partial\Omega} \nabla u \cdot \vec{n} \, ds = \int_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial n} \, ds$$

### ۳.۴.۱ اتحادهای گرین

فرض کنید  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^N$  یک دامنه کراندار با مرز هموار و  $u, v \in C^1(\bar{\Omega})$  آنگاه چنانچه در قضیه دیورژانس قرار

دهیم  $\vec{v} = v \cdot \nabla u$  اتحاد اول گرین حاصل می شود:

$$\int_{\partial\Omega} v \frac{\partial u}{\partial n} ds = \int_{\Omega} (v \Delta u + \nabla u \cdot \nabla v) dx$$

اگر در اتحاد اول گرین  $u = v$ ، آنگاه:

$$\int_{\partial\Omega} u \frac{\partial u}{\partial n} ds = \int_{\Omega} (u \Delta u + |\nabla u|^2) dx$$

حال اگر  $u \in C^1(\Omega) \cap C^0(\bar{\Omega})$  و روی  $\Omega$ ،  $\Delta u = 0$  و همچنین داشته باشیم  $u = 0$  یا  $\frac{\partial u}{\partial n} = 0$  روی  $\partial\Omega$ ،

آنگاه  $|\nabla u| = 0$ ، یعنی  $u$  در  $\Omega$  ثابت است. اگر در اتحاد اول گرین  $v = 0$ :

$$\int_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial n} ds = \int_{\Omega} \Delta u dx$$

با تعویض  $u$  و  $v$  در اتحاد اول گرین و کم کردن این دو رابطه، اتحاد دوم گرین به دست می آید:

$$\int_{\partial\Omega} (v \frac{\partial u}{\partial n} - u \frac{\partial v}{\partial n}) ds = \int_{\Omega} (v \Delta u - u \Delta v) dx$$

## ۵.۱ فضای سوبولف [۵]

تعریف ۱.۵.۱. اندیس چندگانه: اندیس چندگانه، یک  $N$  تایی  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_N)$  است که هر کدام از

$\alpha_j$  ها، اعداد صحیح نامنفی هستند. تک جمله ای  $x_1^{\alpha_1} \dots x_N^{\alpha_N}$  را با  $x^\alpha$  نشان می دهیم که دارای درجه  $|\alpha|$

$\alpha_j$  است، به طور مشابه اگر  $D_j = \frac{\partial}{\partial x_j}$  برای  $1 \leq j \leq N$  و  $u : \Omega \subseteq \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$  و  $x = (x_1, \dots, x_N)$

در  $\Omega$  باشند:

$$D^\alpha u = (D_1^{\alpha_1} \dots D_N^{\alpha_N})(u) = \frac{\partial^{|\alpha|} u}{\partial x_1^{\alpha_1} \dots \partial x_N^{\alpha_N}}$$

نشان دهنده عملگر دیفرانسیل پندیر از مرتبه  $|\alpha|$  است و  $D^{(0, \dots, 0)} u = u$ .

تعریف ۲.۵.۱. مشتق ضعیف: فرض کنید  $u \in L^1_{loc}(\Omega)$  و  $\alpha$  یک اندیس چندگانه باشد، تابع  $v \in L^1_{loc}(\Omega)$

یک مشتق ضعیف از مرتبه  $\alpha$  برای  $u$  نامیده می شود هرگاه تساوی زیر برای هر  $\Phi \in C^\infty_0(\Omega)$  برقرار باشد:

$$\int_{\Omega} u D^\alpha \phi dx = (-1)^{|\alpha|} \int_{\Omega} v \phi dx$$

می نویسیم  $u = D^\alpha v$ .

می گوییم یک تابع به طور ضعیف مشتق پذیر است هرگاه همه مشتقات ضعیف از مرتبه اول آن موجود باشد و گوییم  $k$  مرتبه به طور ضعیف مشتق پذیر است هرگاه همه مشتقات ضعیف از مرتبه نایبتر از  $k$  برای آن موجود باشند. فضای خطی توابع  $k$  مرتبه مشتق پذیر ضعیف را با  $W^k(\Omega)$  نشان می دهیم. واضح است که  $C^k(\Omega) \subset W^k(\Omega)$ .

**تعریف ۳.۵.۱. مشتق یک نگاشت:** نگاشت  $F : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}$  را در نظر بگیرید، مشتق  $F$  در نقطه  $x$  در جهت  $y$  را بدین صورت تعریف می کنیم:

$$F'(x)y = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{F(x + \varepsilon y) - F(x)}{\varepsilon}.$$

### ۱.۵.۱ فضای سوبولف

فرض کنید  $k$  یک عدد صحیح نامنفی و  $1 \leq p \leq \infty$  باشد. فضای سوبولف  $W^{k,p}(\Omega)$  فضای خطی توابع  $u \in L^p(\Omega)$  می باشد که برای هر  $|\alpha| \leq k$  مشتق ضعیف  $D^\alpha u$  وجود داشته باشد و به  $L^p(\Omega)$  متعلق باشد:

$$W^{k,p}(\Omega) = \{u \in L^p(\Omega) : D^\alpha u \in L^p(\Omega), 0 \leq |\alpha| \leq k\}$$

واضح است که  $W^{0,p}(\Omega) = L^p(\Omega)$  یعنی  $L^p(\Omega)$  حالت خاصی از فضاهای سوبولف است.

### ۲.۵.۱ نرم در فضای سوبولف

فرض کنید  $k$  یک عدد صحیح نامنفی و  $1 \leq p \leq \infty$  باشد، آنگاه:

$$\|u\|_{k,p} = \left( \sum_{0 \leq |\alpha| \leq k} \|D^\alpha u\|_p^p \right)^{\frac{1}{p}} \quad 1 \leq p < \infty,$$

$$\|u\|_{k,\infty} = \max_{0 \leq |\alpha| \leq k} \|D^\alpha u\|_\infty \quad p = \infty.$$

نرم هایی در فضای  $W^{k,p}(\Omega)$  خواهند بود.

$W^{k,p}(\Omega)$  تحت نرم فوق یک فضای باناخ انعکاسی است.

**تعریف ۴.۵.۱.** بستار  $C_0^k(\Omega)$  در فضای  $W^{k,p}(\Omega)$ ،  $W_0^{k,p}(\Omega)$  نامیده می شود.