

لَهُ الْحَمْدُ
لِلّٰهِ الْعَزِيزِ

٢٤٩٨



۱۴ / ۸ / ۱۳۸۱

۱۳۸۱ / ۸ / ۱۵

دانشگاه تبریز



دانشکده علوم ریاضی

گروه ریاضی کاربردی

پایان نامه :

برای دریافت درجه کارشناسی ارشد در رشته ریاضی کاربردی

عنوان :

تقریب عددی حاصل ضرب ریشه دوم
پنگ هالفروپس شر پنگ هودار

استاد راهنما :

دکتر محمد یعقوب رحیمی اردبیلی

استاد مشاور :

دکتر میر کمال میرنیا

پژوهشگر :

مهدي رضائي نژاد
۴۲۴۹۸

شهریور ۱۳۸۱

تقدیم به :

بهترینهای زندگیم

پدر صبور و مادر مهربانم

تقدیر و تشکر

از خداوند متعال بینهایت سپاسگزارم که مرا یاری فرمود تا با اتکا به مسئولیت علمی ام وظیفه ای جزئی در سیر تکامل انسان در جهت شناخت و معرفت انجام دهم.

در اینجا وظیفه خود میدانم که از استاد راهنمایم آقای دکتر رحیمی بخاطر راهنماییهای ارزنده و مفیدشان تشکر و سپاسگزاری بنمایم. همچنین از استاد مشاورم آقای دکتر میرنیا که همواره از نظر علمی و خصوصاً اخلاقی مشوق و الگوی اینجانب بوده و هستند، بی نهایت سپاسگزارم. همچنین از استاد عزیزم آقای دکتر جدیری که داوری پایان نامه را تقبل نموده و پیشنهادهای سازنده ای را عنوان فرمودند، سپاسگزاری می کنم.

ضمناً از کلیه اعضای محترم دانشکده علوم ریاضی دانشگاه تبریز بخصوص از ریاست محترم آقای دکتر مهرورز صمیمانه تشکر و قدردانی می نمایم.

در آخر لازم می دانم از تمامی دوستان و بخصوص از دائی عزیزم آقای دکتر خیری که در طول دوران تحصیل مرا یاری نمودند، سپاسگزاری بنمایم.

از خداوند متعال برای تمامی کسانی که برای پیشرفت علمی این مرز و بوم تلاش می کنند، سلامتی، عزت و طول عمر خواستارم.

بسمه تعالی

نام : مهدی

نام خانوادگی دانشجو : رضائی نژاد

عنوان پایاننامه : تقریب عددی حاصل ضرب ریشه دوم یک ماتریس در یک بردار

استاد راهنما : دکتر محمد یعقوب رحیمی اردبیلی

استاد مشاور: دکتر میر کمال میرنیا

دانشگاه: تبریز

رشته: کاربردی

گرایش: ریاضی

مقطع تحصیلی: کارشناسی ارشد

تاریخ فارغ التحصیلی: شهریور ۱۳۸۱

دانشکده: علوم ریاضی

کلید واژه‌ها : ریشه دوم ماتریس، روش عددی، سیستم غیر خطی، مسئله مقدار اولیه، روش لانکزوس

چکیده :

اگر A ماتریس معین مثبت و \bar{w} یک بردار باشد هدف این پایاننامه تقریب عددی $\bar{A}^{1/2} \bar{w}$ می‌باشد
 \bar{A}^1 ریشه دوم ماتریس A است)

کاربرد این تقریب در حل عددی معادلات دیفرانسیل تصادفی می‌باشد. مثلاً در معادلات انتقال نوترونها [۲] یا در دینامیک جمعیتها [۱] معادلات دیفرانسیل تصادفی به شکل زیر بوجود می‌آیند.

$$\frac{d\bar{y}}{dt} = f(\bar{y}, t) + A^{1/2}(\bar{y}, t) \frac{d\bar{w}(t)}{dt} \quad (I)$$

$$\bar{y}(0) = \bar{y}_0$$

که (\bar{y}, t) یک ماتریس متقارن معین مثبت و \bar{y} تابعی از زمان t و $\bar{w}(t)$ بردار n بعدی - واینر است. برای حل عددی (I) با استفاده از روش اوینر دنباله تکراری به شکل زیر حاصل می‌شود.

$$\bar{y}_{m+1} = \bar{y}_m + f(\bar{y}_m, t_m) \Delta t + A^{1/2}(\bar{y}_m, t_m) \bar{w}_m \sqrt{\Delta t} \quad m = 0, 1, 2, \dots$$

$$t_m = m \Delta t, \quad \bar{y} \approx \bar{y}(t_m), \quad (\psi_m)_i \in N(0, 1) \quad i = 1, 2, \dots, n \quad (II)$$

برای محاسبه (II) در هر تکرار به تقریب $A^{1/2}(\bar{y}_m, t_m)\bar{\psi}_m$ نیاز خواهیم داشت که $A(\bar{y}_m, t_m), \bar{\psi}_m$ داده شده است. با توجه به اهمیت موضوع ارائه روش‌هایی برای تقریب $A^{1/2}(\bar{y}_m, t_m)\bar{\psi}_m$ ضروری به نظر می‌رسد.

در این پایان نامه برای تقریب عددی $\bar{A}^{1/2}$ سه روش بررسی شده است. در روش اول ابتدا $A^{1/2}$ محاسبه و سپس در بردار \bar{c} ضرب می‌شود. در روش دوم و سوم به ترتیب از روش تکراری نیوتون و روش کترل - گام برای تقریب $\bar{A}^{1/2}$ استفاده شده است. اگر ماتریس A به شکل سه قطعی باشد تعداد محاسبات در هر تکرار روش اول، دوم و سوم به ترتیب $O(n), O(n^2), O(n^3)$ می‌باشد بعارت دیگر تفاوت روشها در دقت و زمان اجرای محاسبات است و در نهایت این روشها با چند مثال تجزیه و تحلیل شده است.

فهرست مطالب

صفحه

عنوان

.....	مقدمه
۱	فصل اول : تعاریف و مفاهیم مقدماتی
.....	فصل دوم : تعیین مقادیر ویژه و روش‌های سه قطری کردن ماتریس
۲۱	بخش ۱-۲ . روش‌های تکراری
۲۱	بخش ۱-۱-۲. پیدا کردن مقدار ویژه حقیقی با بزرگترین اندازه مطلق
۲۳	بخش ۱-۲-۲. تکرار معکوس برای کوچکترین مقدار ویژه حقیقی
۲۴	بخش ۱-۳-۲. پیدا کردن نزدیکترین مقدار ویژه به یک مقدار مفروض
۲۵	بخش ۱-۴-۲. توسعی روش بالا
۲۷	بخش ۲-۱ . روش‌های تبدیلی
۲۷	بخش ۲-۲-۱. روش ژاکوبی
۲۹	بخش ۲-۲-۲. روش هاووس هولدر
۳۱	تبدیل ماتریس هرمیتی به شکل سه قطری (روش هاووس هولدر)
۳۴	تبدیل ماتریس هرمیتی به شکل سه قطری (روش گیونز)
۳۶	تبدیل ماتریس هرمیتی به شکل سه قطری (روش لانکزوں)
۳۸	بخش ۲-۳ . مقادیر ویژه یک ماتریس سه قطری
.....	فصل سوم : محاسبه ریشه دوم ماتریس
۴۲	بخش ۱-۳. مقدمه
۴۴	تابع تعریف شده روی طیف ماتریس
۴۴	تعداد ریشه‌های دوم
۴۶	وجود ریشه دوم یک ماتریس منفرد
۴۸	وجود ریشه‌های دوم حقیقی یک ماتریس حقیقی
۵۰	بخش ۲-۳ . روش نیوتون برای ریشه دوم ماتریس
۵۰	بخش ۳-۳ . تابع علامت ماتریس
۵۸	بخش ۳-۴ . تکرار شولتز
۶۰	بخش ۳-۵ . پارامترهای معیار
۶۱	بخش ۳-۶ . روش شر برای محاسبه ریشه دوم
۶۳	بخش ۳-۷ . M-ماتریسها

فهرست مطالب

صفحه

عنوان

۶۵	ماتریسهای معین مثبت متقارن
۶۷	بخش ۳-۸. محاسبات عددی و نتایج
فصل چهارم : تقریب عددی حاصل ضرب ریشه دوم یک ماتریس در یک بردار	
۷۰	بخش ۱-۴. مقدمه
۷۱	بخش ۲-۴. روش تکراری نیوتن
۸۰	بخش ۳-۴. روش مسئله مقدار اولیه
۸۳	الگوریتم RKF (رونگ کوتا-فهلبرگ)
۸۴	بخش ۴-۴. بررسی نتایج
۸۶	فصل پنجم : بحث و بررسی نتایج
.....	برنامه های کامپیوتری
.....	منابع

مقدمه :

این پایان نامه به موضوع تقریب عددی حاصلضرب ریشه دوم یک ماتریس در یک بردار می‌پردازد این موضوع اولین بار در سال ۲۰۰۰ میلادی توسط آلن^۱، بوید^۲ و باقلاما^۳ تحقیق و بررسی شده است. آلن در مقالاتی به نامهای معادلات انتقال نوترونها تصادفی در یک میله و صفحه مسطح [۲] و معادلات دیفرانسیل تصادفی و پافشاری زمان در عکس العمل جمعیتها به یکدیگر [۱] به معادلات دیفرانسیل تصادفی برخورد کرده که در حل عددی آنها از تقریب عددی حاصلضرب ریشه دوم یک ماتریس در یک بردار استفاده کرده است. لذا با توجه به اهمیت این بحث در معادلات دیفرانسیل تصادفی، عنوان موضوع پایان نامه انتخاب شده است.

اگر A ماتریس $n \times n$ و معین مثبت و \bar{c} یک بردار n -بعدی باشد هدف این پایان نامه تقریب عددی $\bar{c}^T A^{-1} \bar{c}$ می‌باشد. برای تقریب $\bar{c}^T A^{-1} \bar{c}$ از سه روش استفاده شده است. در روش اول ابتدا ریشه دوم ماتریس A محاسبه و سپس در بردار \bar{c} ضرب می‌شود و لی در روش‌های دوم و سوم $\bar{c}^T A^{-1} \bar{c}$ به طور مستقیم تقریب می‌شود. تفاوت این سه روش در دقت و زمان اجرای محاسبات است که روش‌های دوم و سوم به مراتب سریعتر و دقیقتر از روش اول می‌باشند. همچنانکه گفته شد در روش اول ابتدا ریشه دوم ماتریس A محاسبه می‌شود. برای محاسبه ریشه دوم به شکل سه قطری A و مقادیر ویژه آن نیاز است لذا فصل دوم این پایان نامه به تعیین مقادیر ویژه یک ماتریس و روش‌های سه قطری کردن آن اختصاص داده شده است.

(۱) Allen

(۲) Boyd

(۳) Baglama

در فصل اول مفاهیم و تعاریف مقدماتی و همچنین قضایایی که در فصل‌های بعدی به آنها رجوع شده آورده شده است.

در فصل سوم محاسبه ریشه دوم یک ماتریس در حالت کلی مورد بحث و بررسی قرار گرفته و نتایج حاصله با چند مثال توضیح داده شده است.

در فصل چهارم به تقریب مستقیم $\tilde{C}^2 A^1$ با استفاده از روش تکراری نیوتن و روش کنترل - گام پرداخته شده و نتایج حاصله تجزیه و تحلیل شده است.

فصل اول

تعاریف و مفاهیم مقدماتی

فصل اول

تعاریف و مفاهیم مقدماتی

در این فصل تعاریف و مفاهیم از جبر خطی را که در فصلهای بعدی، دانستن آنها ضروری به نظر می‌رسد بیان می‌گردد. فرض بر آنست که خواننده با مفاهیم اولیه جبر خطی آشنائی دارد.

تعريف ۱-۱

ماتریس $A_{m \times n}$. رابه صورت مجموعه مرتبی از mn عدد حقیقی (یا مختلط) a_{ij} که به صورت

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

نوشته می‌شود تعریف می‌کنیم. اعداد a_{ij} را درایه های ماتریس A می‌نامند. لذا A را از مرتبه $m \times n$ یا با بعد $m \times n$ می‌گویند. درایه a_{ij} در سطر i ام و ستون j ام قرار دارد. گاهی اوقات ماتریس A به صورت خلاصه تر (a_{ij}) نوشته می‌شود.

یک بردار ستونی عبارت است از ماتریسی که فقط شامل یک ستون باشد. مثلاً ماتریس

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{bmatrix}$$

که از مرتبه $1 \times m$ می باشد به بردار ستونی با بعد m موسوم است.

یک بردار سطری عبارت است از ماتریسی که فقط یک سطر دارد. مثلاً ماتریس

$$\begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \cdots & x_n \end{bmatrix}$$

که از مرتبه $n \times 1$ می باشد به بردار سطری با بعد n موسوم است.

تعريف ۱-۲

ماتریس مربعی L را پائین مثلثی گوئیم هر گاه:

$$\forall i, j : i < j \quad , \quad l_{ij} = 0$$

تعريف ۱-۳

ماتریس مربعی U را بالا مثلثی گوئیم هر گاه :

$$\forall i, j : i > j \quad , \quad u_{i,j} = 0$$

تعريف ۱-۴

ماتریس مربعی D را یک ماتریس قطری گوئیم هر گاه

$$\forall i, j : i \neq j \quad , \quad d_{ii} = 0$$

یک ماتریس قطری بشکل زیر نمایش داده میشود

$$D = diag(d_1, d_2, \dots, d_n)$$

$$d_i = D_{ii} \quad , \quad i = 1, 2, \dots, n \quad \text{که در آن}$$

تعريف ۱-۵

ماتریس $m \times n$, B را ترانهاده ماتریس $A, m \times n$ گویند هر گاه :

ترانهاده یک ماتریس را با نماد A^T نمایش میدهند. مزدوج ترانهاده ماتریس A را با A^* نمایش داده می‌دهند.
روابط زیر برای ماتریسهای متقارن برقرار است.

$$(A + B)^T = A^T + B^T$$

$$(A^T)^T = A$$

$$(AB)^T = B^T A^T$$

تعريف ۱-۶

ماتریس مرتبی A را متقارن گویند هر گاه :

تعريف ۱-۷

ماتریس مرتبی A دارای معکوس چپ می‌باشد هر گاه ماتریسی مانند B وجود داشته

باشد به نحوی که $BA = I$

اگر ماتریسی مانند C وجود داشته باشد به طوریکه :

آنگاه A دارای معکوس راست می‌باشد. اگر $C = B$ در اینصورت A معکوس پذیر است و

را معکوس ماتریس A گوئیم و با نماد A^{-1} نمایش میدهند.

می‌توان نشان داد که :

(۱) معکوس یک ماتریس در صورت وجود، منحصر بفرد است.

$$(AB)^{-1} = B^{-1} A^{-1} \quad (۲)$$

اگر $d_i \neq 0, i = 1, 2, \dots, n$ و $D = \text{diag}(d_1, d_2, \dots, d_n)$ (۳)

$$D^{-1} = \text{diag}(d_1^{-1}, \dots, d_n^{-1}),$$

$$(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$$

1-۸ تعریف

فرض کنید $j = (j_1, j_2, \dots, j_c), i = (i_1, i_2, \dots, i_r), A \in R^{m \times n}$ بردارهای صحیح باشند.

$$i_1, i_2, \dots, i_r \in \{1, 2, \dots, m\}$$

$$j_1, j_2, \dots, j_c \in \{1, 2, \dots, n\}$$

به طوریکه

ماتریس $A \in R^{m \times n}$ را زیر ماتریس $A(i, j), r \times c$ گویند و به صورت زیر نشان می دهند.

$$A(i, j) = \begin{bmatrix} A(i_1, j_1) & \cdots & A(i_1, j_c) \\ \vdots & \cdots & \vdots \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ A(i_r, j_1) & \cdots & A(i_r, j_c) \end{bmatrix}$$

1-۹ تعریف

فضای برداری V روی مجموعه اعداد حقیقی عبارت است از :

(۱) یک عمل بنام جمع برداری روی مجموعه V که V با عمل جمع برداری تشکیل یک گروه آبلی دهد.

(۲) یک عمل بنام ضرب اسکالر که از $R \times V$ در V تعریف میشود و دارای خواص زیر می باشد.

$$\forall v \in V \quad 1 \times v = v$$

$$\forall a, b \in R, \forall v \in V \quad (ab)v = a(bv)$$

$$\forall a \in R, \forall v_1, v_2 \in V \quad a(v_1 + v_2) = av_1 + av_2$$

$$\forall a, b \in R, \forall v \in V \quad (a + b)v = av + bv$$

عناصر V را بردار و عناصر R را اسکالر گویند.