





دانشکده‌ی علوم ریاضی و کامپیوتر

پایان نامه‌ی کارشناسی ارشد

رشته:

ریاضی کاربردی گرایش تحقیق در عملیات

عنوان:

شیوه‌ای برای حل مسائل حمل و نقل چند هدفه‌ی خطی با پارامترهای فازی

نگارنده:

منوچهر شهبازی

استاد راهنما:

دکتر هادی بصیر زاده

استاد مشاور:

دکتر منصور سراج

مهرماه ۱۳۹۲

دانشگاه شهید چمران اهواز

مدیریت تحصیلات تکمیلی

با سمه تعالی

نتیجه‌ی ارزشیابی پایان نامه‌ی کارشناسی ارشد

بدین وسیله گواهی می‌شود پایان نامه‌ی آقای منوچهر شهبازی به شماره‌ی دانشجویی ۹۰۱۴۱۰۷ دانشجوی رشته

ریاضی کاربردی گرایش تحقیق در عملیات از دانشکده‌ی علوم ریاضی و کامپیوتر تحت عنوان :

"شیوه‌ای برای حل مسائل حمل و نقل چند هدفه‌ی خطی با پارامترهای فازی"

جهت اخذ درجه‌ی کارشناسی ارشد در تاریخ ۱۳۹۲/۷/۸ توسط هیات داوران مورد ارزشیابی قرار گرفت و با درجه

ی عالی تصویب گردید.

۱. اعضای هیأت داوران:

امضاء مرتبه‌ی علمی

الف: استاد راهنما: دکتر هادی بصیر زاده

استادیار

ب: استاد مشاور: دکتر منصور سراج

دانشیار

پ: داور اول: دکتر مasha'aleh بصیرزاده

استادیار

ت: داور دوم: دکتر مهدی جلالوند

استادیار

ج: نماینده‌ی تحصیلات تکمیلی دانشگاه: دکتر نورالله نژاد صادقی

استادیار

۲. مدیر گروه: دکتر هادی بصیر زاده

دانشیار

۳. معاون پژوهشی تحصیلات تکمیلی دانشگاه: دکتر غلامعلی پرهام

استاد

۴. مدیر کل تحصیلات تکمیلی: دکتر مسعود قربانی‌پور نجف آبادی

برای زیستن دو قلب لازم است، قلبی که

دوست بدارد

قلبی که دوستش بدارند.

تقدیم به مهران فرشتنگانی که:

خطاهات ناب باور بودن، لذت و غرور داشتن، جسارت خواستن، عظمت رسیدن و تمام تجربه های یکتا و زیبایی

زندگیم، مدیون حضور آنهاست.

تقدیم به پدر و مادر و پسرم

و

تقدیم به پسرم نیک، که بر چره‌ی زندگانی من بخند آمرزشی است.

”... و خدایی که در این نزدیکی است:

لای این شب بوه، پای آن کلچ بلند،

روی آگاهی آب، روی قانون کیا...“

معبودا!

مرابه بزرگی چنینی که داده ای آگاه و راضی کن تا کوچکی چنینی که ندارم آراشم را به هم نزیرد.

از آنجایی که تخلیل از معلم، سپس از انسانی است که هر فوایت آفرینش را تامین می کند و سلامت امانت هایی را که به دشنه

سپرده اند، تضمین؛ از استاد بآجالات و شایسته؛ جناب آقای دکتر هادی بصیرزاده که در حال سعد صدر، با حسن خلق و فروتنی، از پیچگی

در این عرصه بر من دینه تکمودند و زحمت را همایی این رساله را برعهده گرفتند؛ و از استاد صبور و محترم جناب آقای دکتر منصور سراج

که زحمت مشاوره این رساله را متقبل شدند و از استادی محترم آقایان دکتر مهدی جلالوند و دکتر شاهلاه بصیرزاده که زحمت داوری این

رساله را متقبل شدند؛ حکای سکردو قردانی را در ارم باشد که این خردمندان خوشی از زحمت آنان را سپس گوید.

منوچهر شهبازی

چکیده

نام خانوادگی:شهبازی	نام:منوچهر
عنوان پایان نامه: شیوه ای برای حل مسائل حمل و نقل چند هدفه ای خطی با پارامترهای فازی	
استاد راهنمای:دکتر هادی بصیرزاده	
استاد مشاور: دکتر منصور سراج	
درجه ای تحصیلی: کارشناسی ارشد	
رشته: ریاضی کاربردی	گرایش: تحقیق در عملیات
محل تحصیل: دانشگاه شهید چمران اهواز	
دانشکده: علوم ریاضی و کامپیوتر	
تعداد صفحه: ۷۸	تاریخ فارغ التحصیلی : ۱۳۹۲/۷/۸
واژه های کلیدی: اعداد فازی مقدار بازه ای سطح (λ)- مسئله حمل و نقل چند هدفه- رتبه بندی فاصله علامت دار شده	
چکیده: روش های متعددی برای حل مسائل حمل و نقل با پارامترهای فازی ارائه شده است. در برخی از این روش ها پارامترها اعداد فازی نرمال هستند در برخی دیگر پارامترها به عنوان اعداد فازی بازه ای در نظر گرفته شده اند. غالباً اینگونه مسائل یک تابع هدف را بهینه می نمایند. در این پایان نامه می خواهیم به کاستی های موجود در این روش ها اشاره کرده و برای غلبه بر این کاستی ها یک روش برای حل مسائل حمل و نقل چند هدفه خطی که پارامترهای آن اعداد فازی با مقادیر بازه ای هستند را تعمیم دهیم.	

فهرست مطالب

عنوان	صفحه
پیشگفتار	۱
فصل اول: برنامه ریزی فازی	۳
- مقدمه	۴
- مفاهیم مقدماتی	۵
- زیر مجموعه فازی	۱۰
- توابع عضویتی	۱۰
- عملیات بر روی مجموعه های فازی	۱۳
- عملیات جبری اعداد فازی	۱۶
- تصمیم گیری در محیط فازی	۱۷
- برنامه ریزی خطی فازی	۲۱
فصل دوم: رتبه بندی و اعداد فازی با مقادیر بازه‌ای	۳۱
- مسئله حمل و نقل چند هدفه	۴۲
- مسئله حمل و نقل کلاسیک	۴۳
- مسئله حمل و نقل چند هدفه	۴۴
- روش های موجود برای حل مسائل حمل و نقل چند هدفه	۴۸
- تعاریف اساسی	۴۹
- تصمیم گیری چند هدفه	۵۴
- حل مسئله حمل و نقل چند هدفه با استفاده از روش های فازی	۵۷
- شیوه‌ای برای حل مسائل حمل و نقل چند هدفه بخطی با پارامترهای فازی	۶۶
- مقدمه	۶۷
- مسائل حمل و نقل چند هدفه بخطی در محیطی فازی	۶۹
- مزیت های روش پیشنهادی	۷۶
- نتیجه	۷۸
- منابع	۷۹
- واژنامه انگلیسی به فارسی	

پیشگفتار

یکی از مسائلی که نقش مهمی در منطق و مدیریت زنجیره‌ی توزیع برای کاهش هزینه‌ها و بهبود خدمات ایفا می‌کند مسئله حمل و نقل است، مسئله حمل و نقل یک مدل براساس برنامه ریزی خطی است که مطالعات اولیه آن در سال ۱۹۴۰ توسط هیچکاک (Hitchcock) و کوپمانز (Coopmans) صورت گرفت و پس از آن محققان زیادی به تعمیم و گسترش آن پرداختند بطوریکه امروزه به دلیل بازار رقابت بالا و یافتن روش‌های موثرتر و بهتر جهت کاهش هزینه‌ها، دسترسی به موقع مشتریان به کالا و توزیع مناسب به محل‌های متقاضی، توجه به مسئله حمل و نقل را دو چندان کرده است. بنابراین در بیشترین مسائل دنیای واقعی مستلزم توجه روشن به توابع هدف دیگر به غیر از هزینه می‌باشد بطوریکه این اهداف اغلب در تقابل هم و در وزن‌های متفاوتی می‌باشند.

پر واضح است که برنامه ریزی برای چنین مسائلی کمی مشکل و پیچیده است. لذا لازم است که بتوان چنین مسائلی را در حالت کلی مدل سازی کرد همچنین از آنجایی که در مسائل عملی داده‌های مورد نیاز مسئله، حالت قطعی و حتمی ندارند این مدل باید در محیط فازی مطالعه شود. روش‌های زیادی برای حل مسائل حمل و نقل چند هدفه که پارامترهای آن اعداد فازی هستند ارائه گردیده است و در بعضی از این مسائل ممکن است پارامترها بصورت اعداد فازی مقدار بازه ای داده شده باشند که در موقعیت‌های پیچیده‌ی زندگی واقعی ممکن است موردنیاز باشند. اما تاکنون روش دقیق و کاملی برای حل این گونه مسائل ارائه نشده است. یکی از روش‌هایی که اخیراً برای حل اینگونه مسائل ارائه نشده است. روش آنیلا‌گوپتا (Anila Gupta) و آمیت کومار (Amit Kumar) می‌باشد که در این روش با استفاده از رتبه بندی فاصله علامتدار، پارامترها را به

اعداد قطعی تبدیل کرده و سپس با استفاده از روش های حل مسائل حمل و نقل چند هدفه قطعی، جواب هایی برای آن پیدا می کنند.

در این رساله قصد داریم به بررسی این روش با استفاده از مقاله ای تحت عنوان «یک روش جدید برای حل مسائل حمل و نقل چند هدفه خطی با پارامترهای فازی» پردازیم. برای رسیدن به این مقصود ابتدا در فصل اول منطق فازی و تعاریف اولیه مورد نیاز را بیان کرده ایم همچنین در این فصل اشاره ای به تصمیم گیری در محیط فازی و برنامه ریزی خطی فازی نیز شده است.

در فصل دوم تعاریف و عملیات ریاضی مربوط به اعداد فازی با مقدار بازه ای و همچنین رتبه بندی این اعداد را مورد بررسی قرار داده ایم.

در فصل سوم فرمول بندی مسائل حمل و نقل چند هدفه خطی معرفی شده است و به روش های حل این گونه مسائل اشاره شده است و با توجه به نیاز این رساله، به تشریح روش برنامه ریزی فازی پرداخته ایم.

در فصل چهارم و پایانی با توجه به تعاریفی که در فصل دوم ارائه کرده ایم به بیان یک روش جدید برای حل مسائل حمل و نقل چند هدفه با پارامترهای فازی مقدار بازه ای پرداخته ایم و نحوه ای عمل روش ارائه شده در مثالی به نمایش گذاشته شده است.

در پایان برخود لازم می دانم که از تمام کسانی که مرا در انجام این رساله یاری رسانده اند تشکر و قدردانی بنمایم باشد که این حداقل کار، هدیه ای باشد برای همت بزرگ این عزیزان.

یک چند به کودکی به استاد شدیم پایان سخن شنو که ما را چه رسید
از خاک برآمدیم و برباد شدیم

فصل اول

برنامه ریزی فازی

مقدمه

در دنیای امروز محققان و اندیشمندان علوم مختلف در تحقیقات خود همواره به دنبال روش‌های کارآمدی در راستای بهبود سطح و بقای زندگی بشر هستند. پیشرفت‌های اخیر فناوری همگی مؤید این امر هستند که هرقدر تکنولوژی به نحوه زندگی انسان نزدیک‌تر شود، تاثیر آن در بهبود کیفیت زندگی بیشتر خواهد بود. این واقعیت به کاربرد هر چه بیشتر سیستم‌ها و ساختارهای الهام گرفته شده از طبیعت متنه شده است. البته محققان در پیاده‌سازی این مفاهیم با مشکلات زیادی مواجه بوده اند که شاید مهمترین این دشوارها، بیان و ارائه مفاهیم نادقيق زندگی روزمره انسان در قالب عبارات خشک و نادقيق و یا همان ریاضیات کلاسیک باشد. تلاش پژوهشگران در راستای از میان برداشتن این مشکلات، انگیزه خوبی برای ابداع روشی نو در بیان مفاهیم فراهم آورد. نظریه مجموعه‌های فازی که اولین بار در سال ۱۹۶۵ میلادی توسط پروفسور لطفی زاده مطرح شد، مؤثرترین و پرکاربردترین روشی است که تا به امروز برای تحقق این هدف بنیان گذاری شده است. طی چند سال اخیر تنها دانشمندان و صنعتگران ژاپنی متجاوز از ۱۰۰۰ فناوری مبتنى بر منطق فازی را به ثبت رسانده و از صدور محصولاتی مثل یخچال، ماشین لباسشویی و .. که براساس مفاهیم فازی ساخته شده اند، به شکوفایی اقتصاد ژاپن کمک کرده است. امروزه در ژاپن فناوری "فازی" از چنان اهمیت بالایی برخوردار است که ژاپنی‌ها واژه فازی را کلمه کلیدی دهه‌ی جاری و کلاً هزاره سوم می دانند.

۱-۱ مفاهیم مقدماتی

یک مجموعه کلاسیک، مجموعه‌ای است که دارای مرزهای مشخصی باشد. به عنوان مثال

مجموعه‌ی کلاسیک A با اعضای حقیقی بزرگتر از ۶ به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$A = \{X | X > 6\}$$

همانطور که می‌بینید این مجموعه دارای مرز مشخص ۶ است و هر عدد حقیقی بزرگتر از ۶،

عضوی از مجموعه‌ی A می‌باشد. اگرچه مجموعه‌های کلاسیک برای بسیاری از کاربردها

مناسب بوده و ابزار بسیار مهمی در ریاضیات و علوم کامپیوتری هستند، ولی قادر به انعکاس

مفاهیم و افکار مجرد و نادقيق زندگی انسان نیستند. به عنوان مثال می‌توانیم از دیدگاه ریاضی

مجموعه افراد بلندقد را افرادی با قد بلندتر از ۱۸۰ سانتی متر تعریف نماییم. با در نظر گرفتن A به

عنوان مجموعه‌ی افراد بلندقد و X به عنوان اندازه قد هر نفر، تعریف مذکور با تعریف مجموعه

ی کلاسیک A معادل خواهد بود. همانطور که می‌بینید، این یک تعریف غیر طبیعی و ناکافی از

آنچه در ذهن خود از افراد بلندقد داریم، می‌باشد مثلاً تعریف دو بخشی مجموعه‌ی کلاسیک A

سبب می‌شود تا فردی با اندازه قد ۱۸۰/۰۰۱ سانتی متر را بلندقد و فردی با اندازه قد

۱۷۹/۹۹۹ سانتی متر را کوتاه قد طبقه بنده کنیم. این شکل تمایز تا حد زیادی نامعقول به نظر

می‌رسد. انتقال ناگهانی از شمول به عدم شمول سبب ایجاد این نقصه در این مجموعه می‌شود

برخلاف مجموعه‌های کلاسیک، یک مجموعه فازی همانطور که از نامش بر می‌آید، مجموعه‌ای

با مزرهای نامشخص است. در واقع در این نوع از مجموعه‌ها انتقال از شمول به عدم شمول به

صورت تدریجی انجام می‌شود. این انتقال تدریجی و نرم توسط تابع عضویت سازماندهی می‌

گردد. این مفهوم سبب می شود تا مجموعه های فازی از انعطاف پذیری خوبی برای مدل سازی مفاهیم زبان شناختی مانند «آب داغ است» و «هوا گرم است» برحوردار باشند.

در ادامه به تعریف چند مفهوم پایه در ارتباط با مجموعه های فازی می پردازیم.

۱-۱-۱ مجموعه های فازی

یک مجموعه کلاسیک A که $X \subseteq A$ ، به صورت مجموعه ای از اعضاء و یا اشیا $x \in X$ تعریف می شود که هر یک از X ها می توانند متعلق به A بوده و یا متعلق به آن نباشند. با تعریف یک تابع مشخصه به ازای هر X متعلق به A ، می توان مجموعه کلاسیک A را به صورت مجموعه ای زوج های مرتب $(x, 0)$ و یا $(x, 1)$ نشان داد که به ترتیب بیانگر $x \notin A$ و $x \in A$ می باشند.

یک مجموعه ای فازی بخلاف مجموعه های سنتی یاد شده، به هر عضو درجه ای از عضویت به یک مجموعه را تخصیص می دهد. در واقع تابع مشخصه یک مجموعه ای فازی عددی از ۰ تا ۱ را به عنوان درجه عضویت هر عضو به مجموعه، به آن اختصاص می دهد.

۱-۱-۲ تابع و درجه عضویت

فرض کنید A بیانگر یک مجموعه ای قاطع بر روی مجموعه ای مرجع X باشد. تابع مشخصه این مجموعه یعنی χ_A را می توان با نگاشت زیر تعریف کرد:

$$\chi_A: X \rightarrow \{0,1\}$$

به طوری که:

$$\chi_A(x) = \begin{cases} 1 & x \in A \\ 0 & x \notin A \end{cases} \quad (1.1)$$

رابطه (۱.۱) نشان می دهد که اگر عنصر x متعلق به A باشد، آنگاه $\chi_A(x) = 1$ ، و در غیر این صورت $\chi_A(x) = 0$. مجموعه های فازی را می توان توسعی از مجموعه های قاطع دانست. از

این رو می توان توابع عضویت را نیز توسعی از توابع مشخصه در نظر گرفت. یک مجموعه (زیر

مجموعه) فازی بر روی X به وسیله‌ی یک تابع عضویت μ_A که بیانگر نگاشت زیر است

تعریف می شود:

$$\mu_A : X \rightarrow [0,1]$$

در اینجا مقدار (x, μ_A) عبارت از مقدار عضویت یا درجه‌ی عضویت $x \in X$ است. مقدار

عضویت بیانگر درجه تعلق x به مجموعه‌ی فازی A است. مقدار توابع مشخصه برای مجموعه

های قاطع یا برابر ۰ است یا ۱، در حالی که مقدار عضویت مجموعه‌ی فازی می تواند یک مقدار

حقیقی دلخواه از ۰ تا ۱ باشد. هرچه مقدار (x, μ_A) به ۱ نزدکتر باشد، درجه تعلق عنصر x به

مجموعه‌ی فازی A بیشتر است و اگر $0 = \mu_A(x)$ آنگاه می گوییم عنصر x به مجموعه‌ی فازی

A اصلاً تعلق ندارد. به طور کلی برای به دست آوردن تابع عضویت ابتدا نیاز به گرفتن مقدار

عضویت به طور تجربی می باشد و سپس براساس این مقادیر تجربی تابع عضویت تشکیل می

شود.

۳-۱-۱ تعاریف پایه

یک مجموعه فازی به صورت منحصر به فردی با توجه به تابع عضویت آن تعیین می شود. برای

توصیف دقیق‌تر یک تابع عضویت، باید اصطلاحات مورد نیاز در ادبیات فازی را به شرح ذیل

تعریف نماییم.

تکیه گاه: مجموعه اعضایی از X که درجه عضویت آنها مثبت باشد، تکیه گاه یا پشتیبان نامیده

می شود که با نماد $\text{Supp}(A)$ نمایش داده می شود به عبارت دیگر:

$$\text{Supp}(A) = \left\{ x \in X \mid \mu_A(x) > 0 \right\}$$

در تعریف تکیه گاه نقاطی مدنظر قرار می گیرند که دارای درجه عضویت مثبت باشد و مقدار درجه عضویت مهم نیست.

هسته: هسته ای مجموعه ای فازی A , مجموعه ای از نقاط x در X است که $\mu_{\tilde{A}}(x) = 1$ باشد.

داریم:

$$\text{core}(A) = \left\{ x \mid \mu_{\tilde{A}}(x) = 1 \right\}$$

نرمال بودن: مجموعه ای فازی A , نرمال است اگر هسته ای آن تهی نباشد. به عبارت دیگر همواره

یک $x \in X$ وجود دارد که $\mu_{\tilde{A}}(x) = 1$ باشد.

نقاط تقاطع : نقاط تقاطع مجموعه ای فازی A , نقطه ای است که به ازای $x \in X$,

$\mu_{\tilde{A}}(x) = 0/5$ باشد.

$$\text{Crossover}(A) = \left\{ x \mid \mu_{\tilde{A}}(x) = 0/5 \right\}$$

یگانه فازی: یک مجموعه ای فازی با تنها یک نقطه x با ویژگی $\mu_{\tilde{A}}(x) = 1$, مجموعه ای فازی

یگانه خوانده می شود.

α -برش: مجموعه عناصری از X را که درجه عضویت آنها در مجموعه فازی A حداقل به

بزرگی α (باشد، $0 < \alpha \leq 1$) از A گوییم، به عبارت دیگر:

$$A_\alpha = \left\{ x \in X \mid \mu_{\tilde{A}}(x) \geq \alpha \right\}$$

گاهی اوقات نیز از α برش قوی استفاده می شود که با $\bar{\alpha}$ نشان داده شده و به صورت زیر

تعریف می شود.

$$A_{\bar{\alpha}} = \left\{ x \in X \mid \mu_{\tilde{A}}(x) > \alpha \right\}$$

مجموعه فازی محدب: یک مجموعه فازی، محدب است اگر و فقط اگر هر یک از α برش های این مجموعه محدب باشند. همچنین می توان گفت که یک مجموعه فازی محدب است، اگر و فقط اگر رابطه زیر برقرار باشد.

$$\mu_{\tilde{A}}(\lambda x_1 + (1-\lambda)x_2) \geq \min(\mu_{\tilde{A}}(x_1), \mu_{\tilde{A}}(x_2)) \quad \forall x_1, x_2 \in R^n, \lambda \in [0,1]$$

که شروط نرمال بودن و تحدب را ارضا نماید.

تقارن: مجموعه فازی A ، متقارن است اگر تابع عضویت آن حول نقطه مشخص $c = X$ متقارن

باشد:

$$\mu_{\tilde{A}}(x+c) = \mu_{\tilde{A}}(c-x) \quad \forall x \in X$$

عدد اصلی مجموعه فازی: عدد اصلی یک مجموعه فازی، مجموع درجات عضویت اعضای آن

مجموعه می باشد، که به صورت $|\tilde{A}|$ نمایش داده می شود.

$$|\tilde{A}| = \sum_{x \in X} \mu_{\tilde{A}}(x)$$

از تقسیم عدد اصلی بر تعداد اعضای مجموعه، عدد اصلی نسبی مجموعه که بیانگر درصد

رضایت از مجموعه است به دست می آید و به صورت $\|\tilde{A}\|$ نمایش داده می شود.

$$\|\tilde{A}\| = \frac{|\tilde{A}|}{|X|}$$

مثال ۱-۱ : کارمندان یک شرکت را در نظر بگیرید. فرض کنید این شرکت ۱۰ کارمند دارد.

مجموعه \tilde{A} فازی را به صورت زیر در نظر بگیرید که $\mu_{\tilde{A}}(x)$ نشان دهنده میزان کار یک

کارمند در شرکت باشد. یعنی اگر $\mu_{\tilde{A}}(x) = 1$ باشد آنگاه کارمند x تمام وقت کار می کند و اگر

$\mu_{\tilde{A}}(x) < 1$ یعنی کارمند x نیمه وقت کار می کند.

$$\tilde{A} = \{(1,0/2), (2,0/7), (3,0/4), (4,1), (5,1), (6,0/1), (7,0/5), (8,0/3), (9,0/6), (10,0/1)\}$$

در این صورت عدد اصلی \tilde{A} عبارت است از :

$$|\tilde{A}| = \sum_{x \in X} \mu_{\tilde{A}}(x) = 4/9$$

به نظر می رسد که در این شرکت ۵ نفر کارمند تمام وقت مشغول به کار می باشند.

۱-۲ زیر مجموعه های فازی

مجموعه فازی A زیر مجموعه ای از مجموعه فازی B است اگر و تنها اگر به ازای هر X

$$\mu_{\tilde{A}}(x) \leq \mu_{\tilde{B}}(x),$$

$$A \subseteq B \Leftrightarrow \mu_{\tilde{A}}(x) \leq \mu_{\tilde{B}}(x)$$

همچنین دو مجموعه فازی A و B را مساوی یا معادل گوییم اگر برای تمام مقادیر x در مجموعه

$$\mu_{\tilde{A}}(x) = \mu_{\tilde{B}}(x)$$

۳-۱ توابع عضویت

نحوه ایجاد مجموعه های فازی و تعریف تابع عضویت آن ها بستگی به زمینه و دامنه کاربردی

آنها دارد. تعریف یک مجموعه فازی برای مفهوم مورد نظر با تعریف یک تابع عضویت مناسب

برای آن کامل می شود. تعریف تابع عضویت مناسب بسیار مهم است، زیرا اگر تابع عضویت

تعریف شده برای مجموعه فازی مناسب نباشد کلیه تحلیل و بررسی های پس از آن دچار انحراف

می شوند. در ادبیات نظریه مجموعه های فازی، روش های مختلفی برای تعریف تابع عضویت

معرفی شده است. در ادامه توابع عضویت استاندارد و معروف ارایه شده در ادبیات نظریه مجموعه های فازی معرفی می شوند.

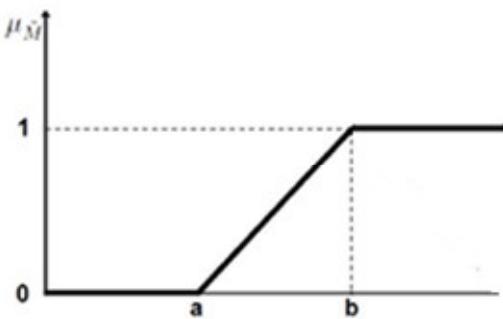
تابع عضویت تکه ای خطی

یک عدد فازی ممکن است به صورت تکه ای خطی ساده بیان شود، در این حالت عدد مربوط به

صورت $\tilde{M} = (a, b)$ نمایش داده می شود، که پارامترهای a و b بیانگر کمترین مقدار ممکن و بیشترین یا محتمل ترین مقدار ممکن برای عدد مورد نظر است.

همچنین عدد مورد نظر می تواند بین a و b تغییر کند(شکل ۱.۱).

$$\mu_{\tilde{M}}(x) = \begin{cases} 0 & x \leq a \\ \frac{x-a}{b-a} & a \leq x \leq b \\ 1 & x \geq b \end{cases}$$



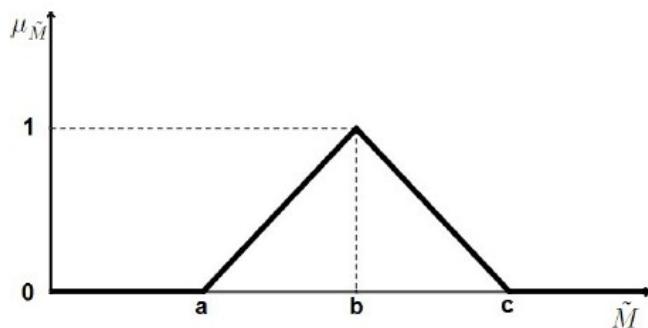
شکل ۱.۱: عدد فازی خطی تکه ای ساده

تابع عضویت مثلثی

یک عدد فازی می تواند به صورت مثلثی بیان شود. که در این حالت عدد مورد نظر را به

صورت $\tilde{M} = (a, b, c)$ نمایش می دهد، که پارامترهای a, b, c به ترتیب بیانگر کمترین مقدار ممکن، محتمل ترین مقدار و بیشترین مقدار ممکن برای عدد مورد نظر هستند و عدد مورد نظر می تواند بین a و c تغییر کند.(شکل ۱.۲)

$$\mu_{\tilde{M}}(x) = \begin{cases} 0 & x \leq a \\ \frac{x-a}{b-a} & a \leq x \leq b \\ \frac{c-x}{c-b} & b \leq x \leq c \\ 0 & x \geq c \end{cases}$$



شکل ۲.۱: عدد فازی مثلثی

پارامترهای c, b, a مختصات مربوط به گوشه های مثلث را تعیین می کنند.

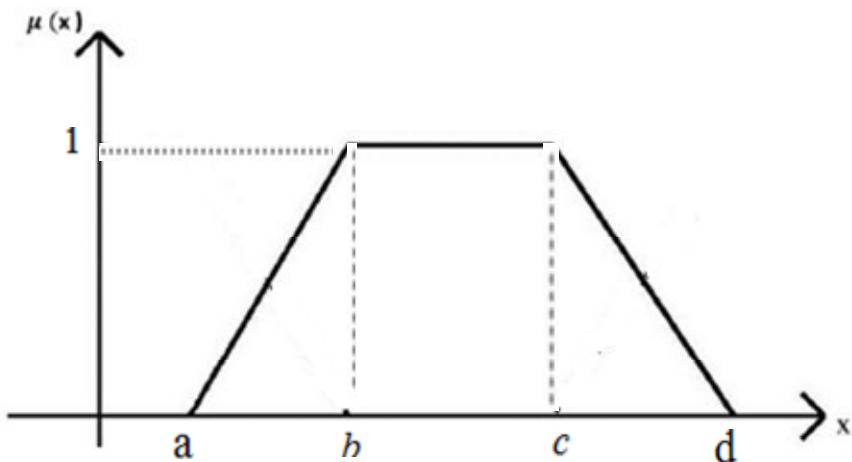
تابع عضویت ذوزنقه ای

یک عدد فازی ممکن است به صورت ذوزنقه ای بیان شود. که در این حالت عدد ذوزنقه ای

مورد نظر را به صورت $\tilde{M} = (a, b, c, d)$ نمایش می دهند که منظور از آن این است که عدد مورد

نظر می تواند بین a و d تغییر کند(شکل ۱.۳)

$$\mu_{\tilde{M}}(x) = \begin{cases} 0 & x \leq a \\ \frac{x-a}{b-a} & a \leq x \leq b \\ 1 & b \leq x \leq c \\ \frac{d-x}{d-c} & c \leq x \leq d \\ 0 & x \geq d \end{cases}$$



شکل ۱.۳: عدد فازی ذوزنقه ای

پارامترهای d, c, b, a مربوط به گوشه های تابع عضویت ذوزنقه ای را تعیین می کنند.

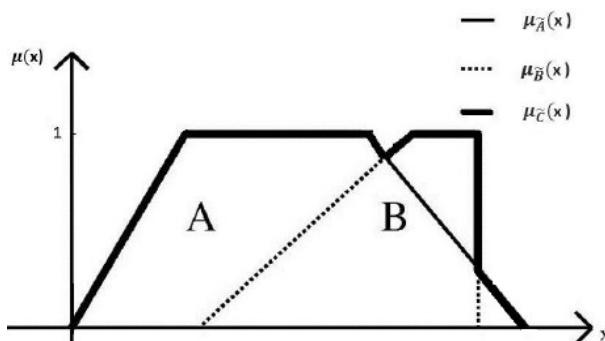
۱-۴ عملیات بر روی مجموعه های فازی

اجتماع، اشتراک و عملگر مکمل، پایه ای ترین عملیات مجموعه های فازی هستند. بر مبنای این سه عملگر پایه، می توان سایر عملیات و خصوصیات نظریه مجموعه های فازی را تعریف نمود. این عملگرها اولین بار توسط پرفسور لطفی زاده تعریف شدند.

اجتماع مجموعه های فازی: اجتماع دو مجموعه فازی A و B ، به صورت $C = A \cup B$ و یا

$C = A \quad OR \quad B$ نشان داده می شود و به صورت زیر تعریف می گردد: (شکل ۱.۴)

$$\mu_{\tilde{C}}(x) = \text{Max}\{\mu_{\tilde{A}}(x), \mu_{\tilde{B}}(x)\} = \mu_{\tilde{A}}(x) \vee \mu_{\tilde{B}}(x)$$



شکل ۱.۴: اجتماع دو مجموعه فازی