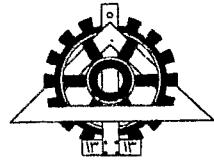


١٩٩٨



دانشگاه تهران

دانشکده فنی

پایان‌نامه کارشناسی ارشد

رشته عمران گرایش زلزله

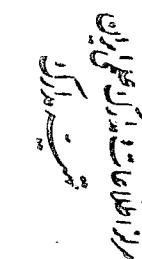
### موضوع

بررسی پریود سازه ها بگمک در نظر گرفتن

تغییر شکل های خمی، برشی و پیچشی

۱۳۸۱ / ۰۵ / ۲۰

۱۳۸۱ / ۰۵ / ۲۰



استاد راهنمای

جناب آقای دکتر خسرو برگی

تهیه‌گننده:

سید عبدالحمید کریمیان

نیمسال دوم سال تحصیلی ۱۳۸۰-۸۱

۴۹۶۸

صفحه تصویب پایان نامه کارشناسی ارشد

موضوع:

بررسی پریویزه حکم رئیس تغیریات رسنی بری رجیسٹر

توسط:

سید علی‌الحسین کرمی

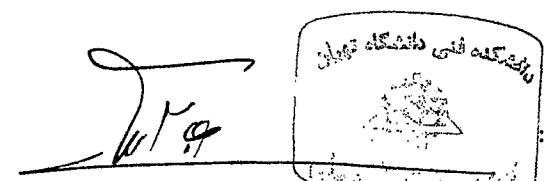
پایان نامه

برای دریافت درجه کارشناسی ارشد

گرایش: هنری  
رشته: عکس

از این پایان نامه در تاریخ ۱۴۰۳/۸ در مقابل هیئت داوران دفاع بعمل آمد و مورد تصویب قرار گرفت.

محل امضاء



مدیر گروه آموزشی:



استاد راهنمای:



استاد مشاور:

داور مدعو:

داور داخلی:

## فهرست مطالب

عنوان	صفحه
۱- مقدمه	۲
۲- روش بدست آوردن پریود تیر طره	۵
۳- معادل سازی سازه ها با ستون آزاد برای پیدا کردن پریود سازه	۲۱
۴- وارد کردن اتصالات نیمه صلب	۲۵
۵- بدست آوردن پریود های بعدی سازه	۵۱
۶- بهبود آماری جواب های دستی	۵۷
۷- حالات ترکیبی	۸۳
۸- بررسی مود چرخشی یک سازه بكمک اين روش	۹۰
۹- نتیجه گیری و جمع بندی	۹۳
۱۰- منابع	۹۸

## ۱- مقدمه:

با پا به صحنه گذاشتن کامپیوترهای بزرگ و شخصی و نرم افزارهای قوی محاسباتی، مدل کردن سازه ها و بررسی خواص آنها بکمک پایه های اجزای محدود به کاری ساده بدل شده است.

کاربرد کامپیوترها در مهندسی زلزله و بخصوص در برآورد پریود سازه های مختلف نیز مشهود است، مدل کردن سازه همراه با خاک و پی زیر آن، امکان برآورد پریود سازه را بسیار دقیق تر می کند. پیشرفت ساخت و سازها و بخصوص ساختمان های بلند، وجود آئین نامه ها و کد ها را برای طراحی سریعتر و راحت تر ساختمان ها الزامی می کند، این امر باعث بوجود آمدن فرمول های ساده برای تعیین پریودهای سازه می شود.

فرمول های موجود در آئین نامه ها بسیار ابتدایی می باشد و این امر باعث عدم تبعیجه گیری دقیق و خطاهای بزرگ می شود، همچنین در تمام آئین نامه ها، این فرمول ها برای سازه های با اتصالات کاملاً صلب یا اتصالات کاملاً مفصلی طراحی شده است، در حالیکه اغلب سازه های موجود دارای اتصالات نیمه گیر دار هستند که در صد گیر داری هر اتصال با توجه به نوع اتصال مشخص می شود. همچنین گاهی پریود پیچشی ساختمان است که با پریود ناشی از زلزله همنوا می شود و ایجاد رزونانس می کند. در حالیکه در آئین نامه های موجود فرمولی برای محاسبه پریود پیچشی ساختمان در نظر گرفته نشده است.

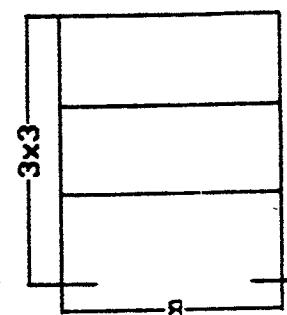
مسئله دیگری که باعث بوجود آمدن اختلاف‌های بزرگ بین پریودهای واقعی ساختمان و پریودهای بدست آمده از فرمول‌های آیننامه‌های می‌شود، عدم در نظر گرفتن مود برشی برای ارتعاش ساختمان است.

تمام فرمول‌های آیننامه‌های موجود، پریود سازه‌ها را با درنظر گرفتن مود خمسی سازه و مدل کردن کردن سازه با یک تیر طره بدست می‌آورد، درحالیکه همانطور که در فصول بعدی این مقاله مشاهده خواهد شد، وارد شدن مود برشی در برآورد پریود ساختمان‌گاهی نتایج را تا بیش از ۱۰۰٪ تغییر می‌دهد.

طراحی دقیق‌تر سازه‌ها، اهمیت مقاوم‌سازی ساختمان‌ها در برابر زلزله و برآورد دقیق پریودهای زلزله در مکان‌های مختلف، دستیابی به فرمول‌های دقیق‌تر را برای برآورد پریودهای ساختمان الزامی می‌سازد.

در این مقاله سعی شده است که مشکلات موجود در مورد فرمول‌های موجود در آیننامه‌ها برطرف شده و فرمول‌های دقیق‌تری برای برآورد پریود ساختمان‌ها ارائه شود. ابتدا مود برشی جهت تصحیح فرمول‌ها وارد شده است، سپس فرمول بدست آمده برای پریودهای بعدی سازه تعیین داده شده است. در مرحله بعد این فرمول برای اتصالات نیمه صلب نیز بکار گرفته شده است. سپس سعی شده تا با یک‌سری عملیات آماری، درصد خطای موجود کاهش یابد و در پایان بكمک همين ابزار پریود پیچشی ساختمان نیز برآورد شده است.

برای روشن شدن مطلب و مشاهده اختلاف موجود در آین نامه ها، یک سازه ساده را با اتصالات نیمه صلب، به روش بدست آمده در این مقاله و همچنین با روش آین نامه ای حل می کنیم، مثالی که در زیر مشاهده می شود، در بخش ۴ مقاله با روش موجود حل شده است.



وزن هر طبقه
$W = 400 \text{ KN}$
$I_b = 89074 \text{ cm}^4$
$I_c = 17815 \text{ cm}^4$
$A_c = 81.3 \text{ cm}^2$

در صدگیرداری 50%

به روش موجود در مقاله:  $T = .76 \text{ Sec}$

بكمک مدلسازی کامپیوتر (جواب دقیق):  $T = .85 \text{ Sec}$

بكمک آین نامه ها:

۱- آین نامه: ۲۸۰۰ ایران:  $T = .08 H^{3/4} = .138 \text{ Sec}$

۲- آین نامه: UBC:  $T = .29 \text{ Sec}$

۳- آین نامه: ATC:  $T = .44 \text{ Sec}$

۴- بكمک روش رایله:  $T = .66 \text{ Sec}$

روش رایله جواب های دقیق میدهد اما در صدگیرداری را نمی تواند منظور کند.

## ۴- روش بدست آوردن پریود تیر طریق:

در این روش با درنظر گرفتن تغییر شکل های خمثی و برشی سازه به پریود سازه می رسیم. به این ترتیب که در واقع با قراردادن بار جانبی متناسب و ابتدا با درنظر گرفتن مود خمثی سازه، پریود خمثی سازه را بدست می آوریم، سپس با همان بار و درنظر گرفتن تغییر شکل سازه ناشی از عکس العمل های برشی به پریود برشی سازه می رسیم و با داشتن این دو پریود، بكمک اصل دانکرکی که استفاده از جذر مجموع مربعات می باشد به پریود اصلی سازه می رسیم.

تابحال آنچه در رابطه آین نامه ای موجود بود، استفاده از تغییر شکل خمثی سازه بود که با مثال هایی که در پی خواهند آمد مشاهده می شود که تغییر شکل های خمثی حتی نسبت به تغییر شکل های برشی هم تأثیر کمتری بر پریود سازه می گذارد.

برای بررسی پریود های خمثی و برشی سازه، سازه های بار بار متفاوت را می توانیم با یک ستون که تحت ارتعاش آزاد قرار می گیرد مدل کنیم، به این صورت که ممان اینرسی و سطح مقطع معادل با ستون آزاد را برای سازه های قاب، دیوار برشی، مهاربند و ... معادل می کنیم. لذا برای شروع کار به سراغ مدل سازی ارتعاش آزاد برای یک ستون می رویم. همانطور که در بخش ۳ - ۲ خواهیم دید معادله دیفرانسیل جزیی رتبه چهارم برای ارتعاش آزاد یک ستون یکنواخت براساس روابط مقاومت مصالح بصورت زیر می باشد:



$$\frac{d^4 y}{dz^4} + \frac{m}{EI} \cdot \frac{d^2 y}{dt^2} - \frac{mf_g}{GA} \cdot \frac{d^4 y}{(dz^2 \cdot dt^2)} = 0 \quad (1)$$

همانطور که میدانیم  $f_g$  هم نسبت  $\frac{\tau_{\max}}{\tau_{av g}}$  می باشد.

از معادله بالا میرسیم به دو معادله :

$$\frac{d^2 Y_b}{dt^2} + \frac{d^2 Y_s}{dt^2} - \frac{AG}{mf_g} \cdot \frac{d^2 Y_s}{dz^2} = 0 \quad (2)$$

$$EI \cdot \frac{d^3 Y_b}{dz^3} + \frac{AG}{f_g} \cdot \frac{d Y_s}{dz} = 0 \quad (3)$$

که این شرایط حدی را دارا می باشند :

$$y = Y_b + Y_s = 0 \quad z = 0$$

$$\frac{d Y_b}{dz} = 0 \quad z = 0$$

$$\frac{d Y_s}{dz} = 0 \quad z = H$$

$$\frac{d^2 Y_b}{dz^2} = 0 \quad z = H$$

همانطور که در بالا اشاره شد، برای اینکه بتوانیم بصورت دستی و بدون

استفاده از نرم افزار به پریود اصلی سازه برسیم، باید بتوانیم پریود مودهای

خمشی و برشی را بصورت جداگانه بدست بیاوریم، عکس العمل یک تیر را در

مودهای برشی و خمشی می دانیم که بصورت زیر است :



مود برشی

مود خمشی

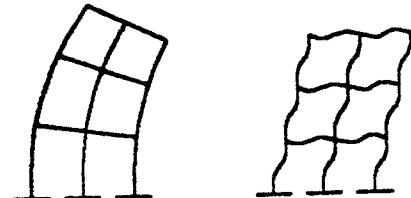
مجموع

با مدل کردن یک ساختمان و شبیه سازی آن به یک تیر نیز می توانیم



مودهای برشی و خمشی را از هم جدا کنیم، مثلاً برای یک ساختمان با اتصالات صلب، تحت نیروهای جانبی، مودهای برشی و خمشی به این صورت

می پاشند:



رشنی خمثی

که در آن مود خمی فقط تغییر شکل‌های محوری تیرها و ستون‌ها مانظور گردیده است و از تغییر شکل‌های خمی اجزاء صرفنظر شده است و برای مود برشی تنها به تغییر شکل‌های خمی اجزاء توجه شده است ( $EI$  واقعی) و از تغییر شکل‌های محوری اجزا، صرفنظر شده است ( $A$  سطح مقطع اجزاء =  $\infty$ ) می‌باشد که با استفاده از اصل super position برای این دو حالت تغییر شکل نهایی سازه بدست می‌آید، همانطور که ذکر شد برای بدست آوردن پریود نهایی سازه بكمک پریود مودهای خمی و برشی از رابطه دانکرکی استفاده می‌کنیم. به این صورت که:

$$T = \sqrt{T_s^2 + T_b^2}$$

صحت رابطه دانکرلی یا همان اصل جذر مجموع مربعات برای استفاده در این مورد خاص قابل اثبات نیست و حتی با استفاده از چند مثال می توانیم بینیم که این رابطه، جواب دقیق را برای پریود سازه بگمک دو پریود مودهای

برشی و خمشی به ما نمی‌دهد، ولی از آنجاکه این روش یک روش تقریبی است و از طرف دیگر رابطه دانکرلی هم بهترین رابطه موجود می‌باشد، با کمک همین رابطه جلو می‌رویم و در فصول بعدی کتاب سعی می‌کنیم تا بکمک روابط آماری و نتیجه‌گیری از تعداد زیادی مثال بتوانیم به اعداد دقیق‌تری بررسیم.

### ۱-۲- بدست آوردن پریود برای مود برشی:

برای بدست آوردن مود برشی ابتدا باید فرض کنیم که مود خمشی تغییر نکل ندارد لذا در رابطه (۲) مقدار  $y_0 = 0$  قرار داده می‌شود. بنابراین خواهیم

داشت :

$$\frac{d^2}{dt^2} Y_s = \frac{AG}{mf_s} \cdot \frac{d^2}{dz^2} Y_s \quad (4)$$

برای حل این معادله دیفرانسیل می‌توانیم فرض کنیم که :

$$Y_s = Z(z) \cdot T(t)$$

$$\frac{d^2}{dt^2} T(t) \cdot Z(z) + Z(z) \cdot \frac{d^2}{dt^2} T(t) = \frac{AG}{mf_s} \cdot T(t) \cdot \frac{d^2}{dz^2} Z(z)$$

و از آنجاکه برای شرایط مرزی داریم  $\frac{d}{dz} Y_s = 0$  و نیز با توجه به معادله

بالا می‌بینیم که  $T(t)$  و  $Z(z)$  هر دو باید متشکل از روابط مثلثاتی  $\sin$  و  $\cos$  باشند، خواهیم داشت :

$$Z(z) = \sin \left( \frac{\pi z}{2H} \right) \quad (5)$$

$$T(t) = A \cos \omega t + B \sin \omega t \quad (6)$$

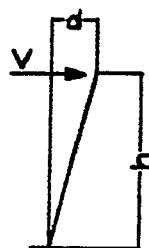
با در نظر گرفتن مقدار (۶) برای ضریب C تغییری در جواب حاصل نمی شود و این ضریب مقدار خود را در A و B نشان می دهد. با جاگذاری در

معادله (۴)

$$\omega = \frac{\pi}{2H} \cdot \sqrt{\frac{AG}{mf_g}} \quad (7)$$

$$T_s = 2 \frac{\pi}{\omega} = 4H \sqrt{\frac{mf_g}{AG}} \quad (8)$$

و میدانیم که  $f_s$  نسبت تنش برشی حداکثر به تنش برشی متوسط در مقطع می باشد که مثلاً برای سستطیل مقدار آن  $1/2$  می باشد. حال مقدار سختی برشی تعریف می کنیم. به این صورت که مقدار تغییر شکل جانی بر حسب



نیروی V را بدست می آوریم.

$$\Delta = \frac{V \cdot f_g \cdot h}{AG}$$

که G نیز مدول الاستیسیته برشی تبر می باشد. نتیجتاً داریم:

$$\gamma = \frac{\Delta}{h} = \frac{V \cdot f_g}{AG}$$

و اگر این تغییر را نسبت به نیروی برشی بدست بیاوریم به سختی برشی می رسم.

$$R_s = \frac{V}{\gamma} = \frac{AG}{f_g}$$

و از آنجا می توانیم معادله (۹) را به صورت رو برو بنویسیم:

$$T_s = 4 \sqrt{\frac{WH}{g \cdot R_s}} \quad (9)$$



## ۲-۲- مود خمی ارتعاشات:

برای این حالت، تغییر شکل برشی ناچیز در نظر گرفته می‌شود. برای بدست آوردن مود خمی ارتعاشات، معادله (۳) را می‌توانیم بصورت زیر

بنویسیم:

$$\frac{EI}{m} \cdot \frac{d^4}{dz^4} Y_b + \frac{AG}{mf_s} \cdot \frac{d^2}{dz^2} Y_s = 0$$

و با حذف  $\frac{d^2}{dz^2} Y_s$  بین این معادله و معادله (۲) و نیز صرفنظر کردن از تغییر شکل‌های برشی، می‌رسیم به معادله:

$$\frac{d^4}{dz^4} Y + \frac{m}{EI} \cdot \frac{d^2}{dt^2} Y = 0 \quad (10)$$

برای حل این معادله نیز از جداسازی متغیرها استفاده می‌کنیم. به این صورت که:

$$Y_b = Z(z) \cdot T(t) = Z(z) \cdot (A \cdot \cos(\omega t) + B \cdot \sin(\omega t))$$

باز هم چون مشتق دوم  $y_b$  نسبت به  $t$  را داریم می‌توانیم  $T(t)$  را بصورت تابع  $\sin$

و  $\cos$  بنویسیم. با قرار دادن در معادله (۱۰) داریم:

$$\frac{d^4}{dz^4} Z(z) - \frac{m}{EI} \cdot \omega^2 \cdot Z(z) = 0 \quad (11)$$

همانطور که از تئوری الاستیسیته به یاد داریم، جواب این معادله بصورت زیر

خواهد بود. با توجه به شرایط مرزی که عبارتند از:

$$\frac{d^2}{dz^2} Z(z) = 0 \quad z = 0$$

$$Z(z) = 0 \quad z = 0$$

$$\frac{d}{dz} Z(z) = 0 \quad z = 0$$

$$\cosh(\eta) \cdot \cos(\eta) = -1 \quad \eta = H \cdot \sqrt{\omega^2 \cdot \frac{m}{EI}} \quad (12)$$

این معادله حل عددی دارد و کوچکترین ریشه این معادله عبارتست از

$$\eta = 1.875$$

$$Tb = 2 \frac{\pi}{\omega} = \frac{2\pi \cdot \sqrt{\frac{m}{EI}} \cdot H^2}{\eta^2} \approx 1.79 \cdot H^2 \cdot \sqrt{\frac{m}{EI}} \quad (13)$$

و با جاگذاری  $m = \frac{W}{g} = \frac{W}{gH}$  خواهیم داشت:

$$Tb = 1.79 \cdot H \cdot \sqrt{\frac{WH}{gEI}} \quad (14)$$

### ۲-۳- فرمولاسیون معادلات ارتعاش آزاد ستون‌ها:

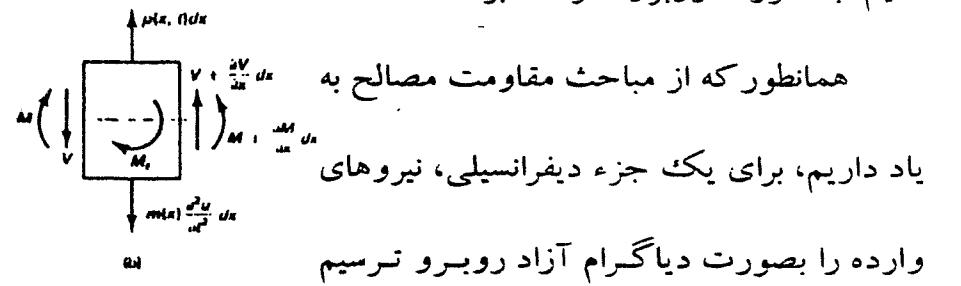
برای بدست آمدن معادلات ارتعاش یک ستون آزاد (بدون توجه به شرایط مرزی) از روابط مقاومت مصالح کمک می‌گیریم. به این صورت که برای یک المان از یک تیر یا ستون آزاد، معادلات تعادل را می‌نویسیم و همچنین معادلات حاکم بر روابط تنش - کرنش را اضافه می‌کنیم و با حذف پارامترهای زائد به روابط حاکم بر یک ستون آزاد خواهیم رسید.

در واقع برای رسیدن به این معادلات از ۳ سری معادلات موجود (معادلات تعادل - معادلات رفتاری - معادلات سازگاری) استفاده می‌کنیم.

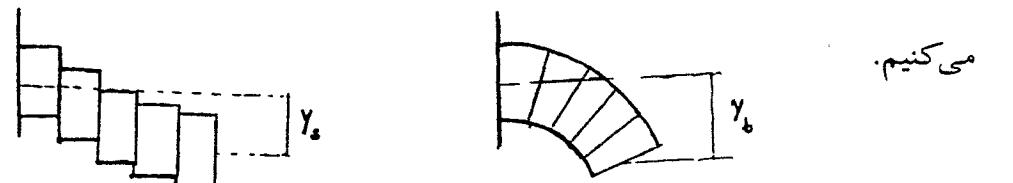
به این منظور باید نکاتی را از مقاومت مصالح یادآور شویم:

همانطور که میدانیم یک تیر طولی ۲ جزء تغییر شکل دارد، تغییر شکل برشی یا لاو تغییر شکل خمشی یا  $b/a$  که اگر تیر را به جزء‌های دیفرانسیلی تقسیم

کنیم، به صورت رو برو خواهد بود.



همانطور که از مباحث مقاومت مصالح به  
یاد داریم، برای یک جزء دیفرانسیلی، نیروهای  
وارده را بصورت دیاگرام آزاد رو برو ترسیم



می کنیم.

برش موجود در مقطع، در صورتی که تیر ماس، تیر تیموشونکو باشد،

$$\text{بصورت } V_{\max} = \frac{\delta y_s}{\delta x} \cdot G A \text{ سختی بر شی مقطع}$$

می باشد، این برش، برش موجود در مقطع می باشد، بشرطی که توزیع برش در  
مقطع یکنواخت باشد. در صورتی که بخواهیم شرایط واقعی را با توزیع برش

ناهمسان در مقطع را در نظر بگیریم، خواهیم داشت.

$$f_s = \frac{\tau_{\max}}{\tau_{avg}} \rightarrow A_x \tau_{avg} = \frac{(A_x \tau_{\max})}{f_s}$$

که  $f_s$  بنام ضریب شکل نامیده می شود و با جاگذاری معادله بالا میرسیم به :

$$V = \frac{G \cdot A}{f_s} \cdot \frac{dy_s}{dz} \quad (1-2)$$

(برش موجود در مقطع تحت تأثیر وجود تغییر شکل برشی در مقطع می باشد).

از طرفی می دانیم که برای یک تیر طره (یا غیر طره) با تغییر شکل های

خمشی که ناشی از وجود ممان در مقاطع می باشد، خواهیم داشت :

$$M = E \cdot I \cdot \frac{d^2 y_b}{dz^2} \quad (2-2)$$