

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِیْمِ



وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
دانشگاه شهید مدنی
دانشکده علوم پایه
گروه ریاضی

پایان نامه
جهت اخذ درجه کارشناسی ارشد
رشته ریاضی محض

طبقه بندی ابررویه های حقیقی از نوع A در فضا فرم مختلط

استاد راهنما
دکتر اسمعیل عابدی

استاد مشاور
دکتر قربانعلی حقیقت دوست بناب

پژوهشگر
سیده فاطمه امام پناه

دی ۹۱
تبریز - ایران

تقدیم بہ

مادر مہربانم

پدر بزرگوارم

و برادر عزیزم

سپاسگزاری

سپاس خدای را که سخنوران، در ستودن او بمانند و شمارندگان، شمردن نعمت های او ندانند و کوشندگان، حق او را گزاردن نتوانند. و سلام و درود بر محمد و خاندان پاک او، طاهران معصوم، هم آنان که وجودمان و مدار وجودشان است.

از آنجایی که تجلیل از استاد راهنمای ارجمندم، جناب آقای دکتر اسمعیل عابدی سپاس از انسانی است که هدف و غایت آفرینش را تامین می کند و سلامت امانت هایی را که به دستش سپرده اند، تضمین؛ بر حسب وظیفه و از باب ” من لم یشکر المنعم من المخلوقین لم یشکر الله عزّ و جلّ ” تشکر می نمایم.

همچنین پس از پیمودن راههای فراوان و دغدغه های زیاد و شیظنتهای زیبای آن دوران، نگاه های پدر و مادرم، با چشم های پر از برق شوق، و زیبایی حضور برادرم در کنارم، که خستگی های این راه را به امید و روشنی راه تبدیل کرده تشکر می کنم. امیدوارم بتوانم در آینده ی نزدیک جوابگوی این همه محبت آنها باشم و قادر به درک زیبایی های وجودشان بشوم.

از استاد با کمالات و شایسته؛ جناب آقای دکتر قربانعلی حقیقت دوست زحمت مشاوره این رساله را بر عهده گرفت تشکر نمایم.

تشکر و سپاس از جناب دکتر علی حاج بدلی که زحمت نظارت و داوری این پایان نامه را تقبل فرموده اند.

همچنین از سرکارخانم زهرا نظری به دلیل یاری ها و راهنمایی های بی چشمداشت ایشان که بسیاری از سختیها را برایم آسانتر نمودند تشکر کنم.

سیده فاطمه امام پناه

دی ۱۳۹۱

فهرست مطالب

ث	فهرست مطالب
ج	چکیده
۱	۱ تعاریف و مفاهیم اولیه
۱	۱.۱ مفاهیم اولیه
۴	۲.۱ خمینه های ریمانی
۱۰	۳.۱ خمینه های مختلط و ساختار تقریباً مختلط
۲۱	۲ فضا فرم مختلط
۲۱	۱.۲ ابررویه هاف
۲۷	۲.۲ میدان برداری ساختاری
۳۴	۳ ابررویه های حقیقی روی فضا فرم مختلط
۶۷	۴ طبقه بندی ابررویه های حقیقی از نوع A در فضا فرم مختلط
۶۷	۱.۴ بیان لم ها
۹۱	۲.۴ بیان قضایا
۹۶	کتاب نامه
۹۷	واژه نامه فارسی به انگلیسی
۱۰۰	واژه نامه انگلیسی به فارسی

چکیده

فرض می کنیم M یک ابررویه حقیقی با ساختار تقریباً کنتاکت (ϕ, g, ξ, η) روی فضا فرم مختلط $\overline{M}(c)$ که $c \neq 0$ باشد. در این پایان نامه ثابت می کنیم اگر رابطه $R_\xi L_\xi g = 0$ روی M برقرار باشد. آنگاه M یک ابررویه هاف در $\overline{M}(c)$ است. که R_ξ و L_ξ در رابطه فوق به ترتیب بیانگر عملگر ژاکوبی و مشتق لی نسبت به میدان برداری ساختاری ξ است. همچنین در این پایان نامه ابررویه های هاف روی $\overline{M}(c)$ را طبقه بندی می کنیم.

کلید واژه ها: ابررویه حقیقی ، عملگر ژاکوبی ساختاری، ابررویه هاف.

پیشگفتار

ابرویه های حقیقی به ۶ مدل فضاهایی که A_1, A_2, B, C, D, E نامیده می شوند به طور کامل توسط [۱۰] Takagi طبقه بندی شده است.

از طرف دیگر ابرویه های حقیقی در $H^n(\mathbb{C})$ توسط [۱] Berndt و [۱۱] Montiel and Romero طبقه بندی شده است.

[۱] Berndt همه ابرویه های همگن هاف در $H^n(\mathbb{C})$ به ۴ مدل فضاهایی که A_0, A_1, A_2, B نامیده می شوند طبقه بندی کرده است.

همچنین مطالعاتی روی ابرویه های حقیقی از نوع A روی $\bar{M}(c)$ با شرایط مختلف با عملگر ژاکوبی ساختاری R_ξ انجام شده است که در منابع [۱۱], [۹], [۶], [۲] می توان مشاهده کرد.

این پایان نامه بر اساس مقاله *Characterizations of real hypersurfaces of type A in a complex space form* [۱۳] تنظیم شده است.

در فصل اول که تعاریف و مفاهیم اولیه نامگذاری شده است به ۳ بخش مفاهیم اولیه، خمینه های ریمانی، خمینه های مختلط و ساختار تقریباً مختلط طبقه بندی شده است. ۲. بخش ابتدایی شامل تعاریف و قضایای مقدماتی است ولی بخش سوم مباحث خمینه های مختلط، تقریباً مختلط، تقریباً هرمیتی، کاهلری، تقریباً کنتاکت، متری تقریباً کنتاکت، متری کنتاکت به طور کامل مطرح شده است.

در فصل دوم که فضای زمینه فضا فرم مختلط است مفهوم های خمیدگی برشی هولومورفیک، متریک *Fubini - study*، ابرویه هاف، میدان برداری ساختاری بیان می شود.

در فصل سوم که فصل پرحجمی از لحاظ اثبات روابط کاربردی گرادیان در جهت های α, β, γ که در مقاله آمده است همچنین روابط اساسی دیگر روی فضا فرم مختلط به طور کامل بیان و اثبات شده است این روابط در فصل بعدی گره گشای لم ها و قضایا هستند.

در فصل چهارم در بخش اول بیان و اثبات ۵ لم اساسی مطرح شده است. همچنین در بخش دوم این فصل قضیه ای بدون اثبات به نام [۱۱], [۶] $O - MR$ بیان شده است، که ابرویه های حقیقی را با احتساب شرایطی طبقه بندی می کند در ادامه ۲ قضیه با اثبات آمده است که فرض قضیه $O - MR$ را برقرار می کنند.

فصل ۱

تعاریف و مفاهیم اولیه

مقدمه

در این فصل که تعاریف و مفاهیم اولیه نامگذاری شده است به ۳ بخش مفاهیم اولیه، خمینه های ریمانی، خمینه های مختلط و ساختار تقریباً مختلط طبقه بندی شده است. ۲. بخش ابتدایی شامل تعاریف وقضایای مقدماتی و خمینه های ریمانی است اما بخش سوم مباحث خمینه های مختلط، تقریباً مختلط، تقریباً هرمیتی، هرمیتی، کاهلری، کوشی-ریمان، کنتاکت، تقریباً کنتاکت، متری تقریباً کنتاکت، متری کنتاکت به طور کامل بیان شده است. همچنین در این فصل مشاهده خواهیم کرد که خمینه های کنتاکت مشابه خمینه های مختلط هستند با این تفاوت که خمینه های مختلط با بعد زوج و خمینه های کنتاکت با بعد فرد می باشند.

۱.۱ مفاهیم اولیه

تعریف ۱.۱. فرض کنید p نقطه ای از خمینه M باشد یک بردار مماس روی M در p عبارتست از تابع حقیقی مقدار $V : C^\infty(M) \rightarrow \mathbb{R}$ بطوریکه به ازای هر $a, b \in \mathbb{R}$ و $f, g \in C^\infty(M)$ دارای شرایط زیر باشد:

$$V(af + bg) = aV(f) + bV(g) \quad \text{۱- } R \text{ - خطی باشد}$$

$$V(fg) = V(f)g(p) + f(p)V(g) \quad \text{۲- لاینیتزی باشد}$$

تبصره ۱.۱. در هر نقطه p از M مجموعه همه بردارهای مماس روی M در p را با $T_p(M)$ نمایش می دهیم.

تعریف ۲.۱. فرض کنید M یک خمینه هموار، TM کلاف مماس آن و $\pi : TM \rightarrow M$ نگاشت تصویر کلاف مماس باشد. مقصود از یک میدان برداری C^∞ روی M ، نگاشت C^∞ مانند

عضو $x \in M$ ، $X : M \rightarrow TM$ می‌باشد به طوریکه $\pi \circ X = id_M$. بنابراین X به هر نقطه $x \in M$ ، عضو X_x از $T_x M$ را نسبت می‌دهد.

تعریف ۳.۱. خمینه P زیرخمینه ای از یک خمینه M است هرگاه

۱- P زیرفضای توپولوژیکی از M باشد

۲- نگاشت شمول $j : P \subseteq M$ هموار باشد و در هر نقطه $p \in P$ نگاشت مشتق dj یک به یک باشد.

تعریف ۴.۱. یک غوطه وری $\phi : M \rightarrow N$ عبارتست از یک نگاشت هموار بطوریکه به ازای هر $p \in P$ ، $d\phi_p$ یک به یک باشد.

تعریف ۵.۱. نگاشت $b : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ را یک فرم دو خطی متقارن روی فضای برداری V گوئیم هر گاه \mathbb{R} -دو خطی باشد و به ازای هر $v, w \in V$ داشته باشیم $b(v, w) = b(w, v)$.

تعریف ۶.۱. یک ضرب اسکالر g روی فضای برداری V عبارتست از یک فرم دو خطی متقارن مثبت معین.

تعریف ۷.۱. فرض کنید V_1, \dots, V_s, W مدول‌هایی روی حلقه K باشند در این صورت $V_1 \times \dots \times V_s$ نیز یک مدول روی حلقه K خواهد بود. $A : V_1 \times \dots \times V_s \rightarrow W$ را چند خطی گوئیم هر گاه نسبت به تمام متغیرها خطی باشد یعنی

$$A(v_1, \dots, \lambda v_i + \mu v_i, v_{i+1}, \dots, v_s) = \lambda A(v_1, \dots, v_i, \dots, v_s) + \mu A(v_1, \dots, v_i, \dots, v_s)$$

که $\lambda, \mu \in K$ برای $1 \leq i \leq s$.

تعریف ۸.۱. به ازای اعداد صحیح $r \geq 0$ و $s \geq 0$ که هر دو همزمان صفر نیستند، تابع چند خطی $A : (V^*)^r \times V^s \rightarrow K$ را یک تانسور از نوع (r, s) روی V گوئیم و با نماد $T_s^r(V)$ نمایش می‌دهیم. تانسور از نوع $(0, 0)$ را یک عنصر از حلقه K می‌گیریم. یک میدان تانسوری A روی خمینه M عبارتست از یک تانسور روی $F(M)$ -مدول $\chi(M)$.

تعریف ۹.۱. فرض کنید V یک K -مدول باشد در این صورت V^* که مجموعه همه توابع K -خطی از V به K می‌باشد، با عمل جمع توابع و ضرب توسط عناصر حلقه K به یک K -مدول تبدیل می‌شود، که مدول دوگان V نامیده می‌شود.

تعریف ۱۰.۱. فرض کنید M یک خمینه هموار باشد. نگاشت $\nabla : \chi(M) \times \chi(M) \rightarrow \chi(M)$ را یک التصاق خطی گوئیم هر گاه:

۱- $\nabla_V W$ نسبت به V ، $F(M)$ -خطی باشد:

$$\nabla_{fX_1 + gX_2} Y = f\nabla_{X_1} Y + g\nabla_{X_2} Y \quad \forall f, g \in F(M)$$

۲- $\nabla_V W$ نسبت به W ، \mathbb{R} -خطی باشد:

$$\nabla_X aY_1 + bY_2 = a\nabla_X Y_1 + b\nabla_X Y_2 \quad \forall a, b \in \mathbb{R}$$

۳- در قاعده ضرب صدق کند:

$$\nabla_V(fW) = (Vf)W + f\nabla_V W \quad \forall f \in F(M)$$

$\nabla_V W$ را مشتق کواریان W در امتداد V نسبت به التصاق ∇ گوئیم.

تعریف ۱۱.۱. مشتق تانسوری D روی خمینه هموار M عبارتست از مجموعه ای از نگاشتهای R -خطی

$$D = D_s^r : T_s^r(M) \rightarrow T_s^r(M) \quad (r, s \geq 0)$$

بطوریکه برای تانسورهای A و B داریم:

$$D(A) = DA \otimes B + A \otimes DB \quad -1$$

$$D(CA) = C(DA) \quad \text{برای هر انقباض } C \quad -2$$

لم ۱۰.۱ [۸] فرض کنید ∇ یک مشتق تانسوری روی M باشد. اگر $A \in T_s^r(M)$ آنگاه داریم:

$$\begin{aligned} \nabla(A(\theta^1, \dots, \theta^r, X_1, \dots, X_s)) &= (\nabla A)(\theta^1, \dots, \theta^r, X_1, \dots, X_s) \\ &+ \sum_{i=1}^r A(\theta^1, \dots, \nabla \theta^i, \dots, \theta^r, X_1, \dots, X_s) \\ &+ \sum_{j=1}^s A(\theta^1, \dots, \theta^r, X_1, \dots, \nabla X_j, \dots, X_s) \end{aligned}$$

که این رابطه را قاعده ضرب می نامیم.

تعریف ۱۲.۱. مشتق کواریان (r, s) تانسور A روی خمینه هموار M ، عبارتست از $(r, s + 1)$ تانسور ∇A به طوریکه به ازای هر $V, X_i \in \chi(M)$ و $\theta^j \in \chi^*(M)$ داشته باشیم:

$$(\nabla A)(\theta^1, \dots, \theta^r, X_1, \dots, X_s, V) = (\nabla_V A)(\theta^1, \dots, \theta^r, X_1, \dots, X_s)$$

در حالتی که $r = s = 0$ مشتق کواریان تابع f همان دیفرانسیل معمولی اش می باشد زیرا

$$(\nabla f)(V) = \nabla_V f = Vf = df(V) \quad \forall V \in \chi(M).$$

۲.۱ خمینه های ریمانی

تعریف ۱۳.۱. فرض کنید M یک خمینه هموار باشد. یک متر ریمانی روی M عبارتست از یک $(0, 2)$ میدان تانسوری متقارن که در هر نقطه مثبت معین است. یک خمینه هموار همراه با یک متر ریمانی را یک خمینه ریمانی گوئیم.

تعریف ۱۴.۱. روی خمینه ریمانی M یک التصاق منحصر بفرد ∇ چنان موجود است که

$$1 - T(V, W) = [V, W] - \nabla_V W + \nabla_W V = 0 \quad (\text{تانسور تاب } \nabla \text{ صفر است})$$

$$2 - Zg(V, W) = g(\nabla_Z V, W) + g(V, \nabla_Z W) \quad (\nabla \text{ سازگار با متر ریمانی است})$$

در این صورت ∇ را التصاق لوی-سیویتا (التصاق ریمانی) گوئیم.

تعریف ۱۵.۱. فرض کنید M یک خمینه ریمانی با التصاق ریمانی ∇ باشد. نگاشت

$$R : \chi^3(M) \rightarrow \chi(M) \quad \text{با ضابطه}$$

$$R(X, Y)Z = [\nabla_X, \nabla_Y]Z - \nabla_{[X, Y]}Z$$

یک $(1, 3)$ میدان تانسوری روی M می باشد که تانسور خمیدگی ریمانی نامیده می شود. نگاشت R در روابط زیر صدق می کند:

$$(1) \quad R(X, Y)Z = -R(Y, X)Z$$

$$(2) \quad R(X, Y)Z + R(Y, Z)X + R(Z, X)Y = 0 \quad (\text{اتحاد اول بیانچی})$$

$$(3) \quad g(R(X, Y)Z, W) = -g(R(X, Y)W, Z)$$

$$(4) \quad g(R(X, Y)Z, W) = g(R(Z, W)X, Y).$$

روابط بالا را تقارن های تانسور خمیدگی می نامیم.

تعریف ۱۶.۱. فرض کنید M یک خمینهٔ ریمانی و $p \in M$ باشد. در این صورت تابع چند خطی

$$F : T_p M^{\times 4} \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(v, w, x, y) \longrightarrow g(R(v, w)x, y)$$

یک تابع از نوع خمیدگی گویم هر گاه در تقارن‌های تانسور خمیدگی صدق کند.

تعریف ۱۷.۱. فرض کنید M یک خمینهٔ هموار و π یک زیر فضای دو بعدی از فضای مماس $T_p M$ باشد به طوری که π توسط میدان‌های برداری X, Y تولید می‌شود در این صورت خمیدگی برشی M نسبت به π در نقطه p عبارتست از:

$$K(X, Y) := \frac{g(R(X, Y)Y, X)}{g(X, X)g(Y, Y) - g(X, Y)^2}.$$

تعریف ۱۸.۱. فرض کنید M یک خمینهٔ ریمانی باشد. M را با خمیدگی ثابت گویم هرگاه خمیدگی برشی ثابت داشته باشد.

لم ۲۰.۱. فرض کنید M یک خمینهٔ ریمانی باشد. اگر خمیدگی برشی در نقطهٔ $p \in M$ مساوی صفر باشد آنگاه تانسور خمیدگی ریمانی در نقطهٔ p نیز مساوی صفر خواهد شد.

برهان. از اینکه $K = 0$ است از تعریف خمیدگی برشی به ازای هر $v, w \in T_p M$ داریم $g(R(v, w)w, v) = 0$. به ازای هر $v, w \in T_p M$ نشان می‌دهیم $R(v, w)v = 0$. با پلاریزه کردن $R(v, w)v$ به ازای هر x داریم:

$$0 = g(R(v, w + x)v, w + x) = g(R(v, w)v, w) + g(R(v, x)v, x) \\ + g(R(v, w)v, x) + g(R(v, x)v, w) \quad (1.1)$$

ولی با توجه به تقارن تانسور خمیدگی داریم:

$$g(R(v, w)v, x) = g(R(v, x)v, w).$$

لذا از (۱.۱) به دست می‌آوریم $g(R(v, w)v, x) = 0$. حال به ازای هر $v, w, x \in T_p M$ نشان می‌دهیم $R(v, w)x = R(w, x)v$. با پلاریزه کردن $R(v, w)v$ داریم:

$$0 = R(v + x, w)(v + x) = R(v, w)v + R(x, w)v + R(v, w)x + R(x, w)x$$

لذا نتیجه می‌گیریم $R(v, w)x = R(w, x)v$. حال با توجه به اتحاد اول بیانچی به ازای هر

$$3R(v, w)x = R(v, w)x + R(w, x)v + R(x, v)w = 0 \quad \text{داریم: } v, w, x \in T_p M$$

بنابراین در نقطهٔ $p \in M$ به دست می‌آوریم $R = 0$. \square

تعریف ۱۹.۱. فرض کنید M یک خمینه هموار باشد. میدان برداری V را روی M موازی گوییم هر گاه به ازای هر میدان برداری X روی M داشته باشیم $\nabla_X V = 0$.

لم ۳.۱. [۸] فرض کنید $\alpha : I \rightarrow M$ یک خم هموار روی خمینه هموار M و $a \in I$ و $z \in T_{\alpha(a)}(M)$ باشد. در این صورت میدان برداری موازی منحصریفر Z روی α چنان وجود دارد که $Z(a) = z$.

تعریف ۲۰.۱. با توجه به لم قبل، اگر $b \in I$ در این صورت تابع

$$P = P_a^b(\alpha) : T_p(M) \rightarrow T_q(M) \\ z \rightarrow Z(b)$$

انتقال موازی در طول α از $p = \alpha(a)$ به $q = \alpha(b)$ نامیده می‌شود.

لم ۴.۱. [۸] انتقال موازی یک ایزومتری خطی می‌باشد.

تعریف ۲۱.۱. خانواده $TM^\perp = \cup_{p \in M} T_p(M)^\perp$ را کلاف قائم می‌نامیم همچنین ∇^\perp مولفه قائم $\bar{\nabla}$ یک التصاق روی کلاف قائم است این التصاق را التصاق قائم می‌نامیم.

تعریف ۲۲.۱. فرض کنید \bar{M} یک خمینه ریمانی و M یک زیر خمینه آن باشد. در این صورت التصاق قائم M به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\nabla^\perp : \chi(M) \times \chi(M)^\perp \rightarrow \chi(M)^\perp \\ \nabla_X^\perp Z = \text{nor} \bar{\nabla}_X Z \quad X \in \chi(M), Z \in \chi(M)^\perp$$

به طوریکه $\bar{\nabla}$ التصاق ریمانی \bar{M} می‌باشد.

تعریف ۲۳.۱. فرض کنید \bar{M} یک خمینه ریمانی و M یک زیر خمینه آن باشد. انحنای قائم R^\perp زیر خمینه M در خمینه \bar{M} عبارت است از:

$$R^\perp : \chi(M) \times \chi(M) \times \chi(M)^\perp \rightarrow \chi(M)^\perp \\ R^\perp(X, Y)\xi = \nabla_X^\perp \nabla_Y^\perp \xi - \nabla_Y^\perp \nabla_X^\perp \xi - \nabla_{[X, Y]}^\perp \xi$$

تعریف ۲۴.۱. فرض کنید \bar{M} یک خمینه ریمانی با التصاق ریمانی $\bar{\nabla}$ باشد و M یک زیر خمینه \bar{M} باشد. در این صورت نگاشت:

$$h : \chi(M) \times \chi(M) \rightarrow \chi(M)^\perp \\ h(X, Y) = \text{nor} \bar{\nabla}_X Y \quad \forall X, Y \in \chi(M)$$

را فرم اساسی دوم (یا تانسور شکل) M می نامیم به طوریکه h دو خطی و متقارن است.

تعریف ۲۵.۱. فرض کنید M یک زیر خمینه از خمینه (\bar{M}, \bar{g}) باشد. عملگر شکل A_ξ زیر خمینه M متناظر با میدان برداری قائم واحد ξ در خمینه \bar{M} یک $(1, 1)$ میدان تانسوری روی M می باشد به طوریکه:

$$g(A_\xi X, Y) = \bar{g}(h(X, Y), \xi)$$

به وضوح A_ξ یک عملگر خطی و متقارن است.

لم ۵.۱. [۸] فرض کنید \bar{M} یک خمینه ریمانی با التصاق ریمانی $\bar{\nabla}$ و M یک زیر خمینه \bar{M} باشد. اگر $X, Y \in \chi(M)$ آنگاه $\nabla_X Y = \tan \bar{\nabla}_X Y$.

نتیجه ۱.۱. [۸] فرض کنید \bar{M} یک خمینه ریمانی با التصاق ریمانی $\bar{\nabla}$ و M یک زیر خمینه \bar{M} باشد در این صورت به ازای میدانهای برداری X, Y روی M داریم $\bar{\nabla}_X Y = \nabla_X Y + h(X, Y)$ که فرمول گاوس نام دارد.

قضیه ۱.۱. [۵] (معادله وینگارتن) فرض کنیم X مماس بر M و ξ میدان برداری عمود واحد بر M باشد آنگاه داریم:

$$\bar{\nabla}_X \xi = \nabla_X^\perp \xi - A_\xi X$$

که در آن $\nabla_X^\perp \xi$ مولفه نرمال $\bar{\nabla}_X \xi$ بوده و توسط رابطه زیر تعریف می شود:

$$g(A_\xi X, Y) = \bar{g}(h(X, Y), \xi)$$

قضیه ۲.۱. [۵] فرض کنیم M یک زیر خمینه \bar{M} و R تانسورانحنای M و \bar{R} تانسورانحنای \bar{M} باشد در این صورت به ازای $X, Y, Z, W \in \chi(M)$ معادلات گاوس و کودازی بترتیب به صورت زیر به دست می آیند:

$$\bar{g}(\bar{R}(X, Y)Z, W) = g(R(X, Y)Z, W) \quad (2.1)$$

$$- \{g(AY, Z)g(AX, W) - g(AX, Z)g(AY, W)\}$$

$$\bar{g}(\bar{R}(X, Y)Z, \xi) = g((\nabla_X A)Y - (\nabla_Y A)X, Z) \quad (3.1)$$

تعریف ۲۶.۱. فرض کنید M یک خمینه ریمانی باشد و $I \rightarrow M$ یک خم روی M باشد. خم γ را یک ژئودزیک گوئیم هرگاه میدان برداری γ' در طول γ موازی باشد؛ یعنی $\nabla_{\gamma'} \gamma' = 0$. یا به طورهم ارز، ژئودزیک ها خم های با شتاب صفر می باشند $\gamma'' = 0$.

تعریف ۲۷.۱. زیر خمینه M در خمینه \bar{M} را یک زیر خمینه تماماً ژئودزیک یا (ژئودزیک سراسری) \bar{M} گوئیم هرگاه هر ژئودزیک M یک ژئودزیک \bar{M} نیز باشد.

قضیه ۳.۱. [۸] فرض کنید M یک زیر خمینه از خمینه \bar{M} باشد. زیر خمینه M در \bar{M} یک ژئودزیک سراسری است اگر و تنها اگر فرم اساسی دوم h متحد با صفر باشد.

نتیجه ۲.۱. [۸] زیر خمینه M در خمینه \bar{M} یک ژئودزیک سراسری است اگر و تنها اگر به ازای هر میدان برداری قائم ξ داشته باشیم $A_\xi = 0$.

تعریف ۲۸.۱. فرض کنید M, N دو خمینه هموار باشند و فرض کنید $\phi : M \rightarrow N$ یک نگاشت هموار باشد. اگر $s \geq 1$ و $T \in \Gamma_s^\circ(N)$ آنگاه به ازای $v_i \in T_p M$ و $p \in M$ و $\phi^* T \in \Gamma_s^\circ(M)$ را به صورت زیر تعریف می کنیم:

$$(\phi^* T)_p(v_1, \dots, v_s) = T_{\phi p}(d\phi v_1, \dots, d\phi v_s)$$

تعریف ۲۹.۱. فرض کنید M, N دو خمینه هموار باشند و فرض کنید $\phi : M \rightarrow N$ یک نگاشت هموار باشد. میدان های برداری هموار X روی M و Y روی N ، ϕ -وابسته هستند هرگاه

$$d\phi(X_p) = Y_{\phi p} \quad \forall p \in M$$

تعریف ۳۰.۱. فرض کنید M یک خمینه ریمانی با متر g_M و N یک خمینه ریمانی با متر g_N باشد. اگر π و σ به ترتیب نگاشت های تصویر طبیعی از $M \times N$ به M و N باشند قرار می دهیم

$$g = \pi^*(g_M) + \sigma^*(g_N)$$

در این صورت g به وضوح یک متر روی $M \times N$ تعریف می کند. بنابراین $M \times N$ یک خمینه ریمانی با متر g می باشد که آن را خمینه حاصلضرب ریمانی گوئیم.

تعریف ۳۱.۱. فرض کنید M یک خمینه ریمانی با متریک g باشد و فرض کنید $f \in C^\infty(M)$ یک تابع هموار روی M باشد. گرادیان تابع f به صورت میدان برداری به طور متریک هم ارز با $df \in \chi^*(M)$ تعریف می شود؛ یعنی به ازای هر میدان برداری مماس X :

$$g(\text{grad} f, X) = df(X) = Xf$$

تعریف ۳۲.۱. فرض کنید V و W میدان های برداری هموار روی خمینه هموار M باشند. براکت لی V و W عبارت است از عملگر $\mathbb{R} \rightarrow C^\infty(M) : [V, W]_p$ که به صورت زیر تعریف می شود:

$$[V, W]_p f = V_p(Wf) - W_p(Vf).$$

تعریف ۳۳.۱. فرض کنید M یک خمینه ریمانی هموار و ξ یک میدان برداری روی M باشد، مشتق تانسوری L_ξ به ازای هر میدان برداری X و تابع هموار f روی M به صورت

$$L_\xi(X) = [\xi, X]$$

$$L_\xi f = \xi f$$

تعریف می‌شود که L_ξ را مشتق لی نسبت به میدان برداری ξ می‌نامیم.

تعریف ۳۴.۱. فرض کنید M یک خمینه ریمانی باشد. یک میدان برداری کیلینگ روی M ، یک میدان برداری مانند X است که مشتق لی g نسبت به میدان برداری X صفر باشد یعنی داشته باشیم $L_X g = 0$.

تعریف ۳۵.۱. یک کنج روی خمینه M در نقطه p عبارت است از یک پایه متعامد یکه برای فضای مماس $T_p(M)$. اگر M ، n -بعدی باشد در این صورت n تا میدان برداری دو به دو متعامد یکه E_1, \dots, E_n را یک میدان کنجی می‌نامیم که به هر نقطه از خمینه یک کنج اختصاص می‌دهد.

تعریف ۳۶.۱. فرض کنید M یک زیر خمینه n -بعدی از خمینه $(n+p)$ -بعدی \bar{M} باشد. در این صورت میدان برداری خمیدگی متوسط H ، زیر خمینه M به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$H = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n h(e_i, e_i)$$

به طوریکه e_1, \dots, e_n یک کنج روی M در نقطه p می‌باشد.

اندازه $|H|$ ، میدان برداری خمیدگی متوسط H را خمیدگی متوسط زیر خمینه M گوئیم.

به طور معادل اگر برای $a = 1, \dots, p$ ، ξ_a میدان های برداری قائم متعامد یکه به M و A_a عملگر شکل متناظر با ξ_a باشد در این صورت میدان برداری خمیدگی متوسط H به صورت زیر می‌شود:

$$H = \frac{1}{n} \sum_{a=1}^p (\text{trace } A_a) \xi_a$$

تعریف ۳۷.۱. فرض کنید M و N خمینه های ریمانی به ترتیب با تانسور متر های g_M و g_N باشند. یک ایزومتري از M به N یک دیفیئومرفیسم $\phi: M \rightarrow N$ می‌باشد به طوریکه حافظ متر است؛ یعنی

$$\phi^*(g_N) = g_M.$$

تعریف ۳۸.۱. فرض کنید M یک خمینه هموار و فرض کنید V یک میدان برداری هموار روی M باشد. یک خم انتگرالی V عبارت است از یک خم هموار $\gamma: I \rightarrow M$ تعریف شده روی بازه باز $I \subset \mathbb{R}$ به طوریکه

$$t \in I \text{ هر } \gamma'(t) = V_{\gamma(t)}$$

به عبارت دیگر بردار مماس به γ در هر نقطه مساوی با مقدار V در آن نقطه است.

۳.۱ خمینه های مختلط و ساختار تقریباً مختلط

تعریف ۳۹.۱. فرض کنید D یک زیر مجموعه باز از \mathbb{C}^n باشد. یک تابع $f : D \rightarrow \mathbb{C}$ در نقطه z دیفرانسیل پذیر نامیده می شود اگر

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} \{f(z_0^1, \dots, z_0^i + h, \dots, z_0^n) - f(z_0^1, \dots, z_0^i, \dots, z_0^n)\}$$

برای هر $i = 1, \dots, n$ وجود داشته باشد. اگر f در هر نقطه D دیفرانسیل پذیر باشد در این صورت f روی D هولومرفیک نامیده می شود.

تعریف ۴۰.۱. فرض کنید D یک زیر مجموعه باز از \mathbb{C}^n باشد و فرض کنید $\psi : D \rightarrow \mathbb{C}^n$ به صورت

$$\psi(z^1, \dots, z^n) = (w^1, \dots, w^n)$$

تعریف شود. اگر به ازای هر i که $i = 1, \dots, n$ توابع $w^i = \psi^i(z^1, \dots, z^n)$ نسبت به z^j ($j = 1, \dots, n$) هولومرفیک باشند، آنگاه ψ هولومرفیک نامیده می شود.

تعریف ۴۱.۱. یک فضای هاسدورف M یک خمینه مختلط از بعد مختلط n نامیده می شود هر گاه M در ویژگی های زیر صدق کند:

۱. برای M یک پوشش باز $\{U_\alpha\}_{\alpha \in A}$ وجود داشته باشد و برای هر α ، یک هومئومورفیسم

$$\psi_\alpha : U_\alpha \rightarrow \psi_\alpha(U_\alpha) \subset \mathbb{C}^n$$

وجود داشته باشد.

۲. برای هر دو مجموعه باز U_α, U_β با مقطع ناتهی، نگاشت های

$$f_{\beta\alpha} = \psi_\beta \circ \psi_\alpha^{-1} : \psi_\alpha(U_\alpha \cap U_\beta) \rightarrow \psi_\beta(U_\alpha \cap U_\beta)$$

$$f_{\alpha\beta} = \psi_\alpha \circ \psi_\beta^{-1} : \psi_\beta(U_\alpha \cap U_\beta) \rightarrow \psi_\alpha(U_\alpha \cap U_\beta)$$

هولومرفیک باشند.

مجموعه $\{(U_\alpha, \psi_\alpha)\}_{\alpha \in A}$ یک دستگاه از همسایگی های مختصاتی هولومرفیک نامیده می شود.

مثال ۱.۱. مثالی از یک خمینه مختلط.

کره $\mathbb{S}^2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$ را در نظر می‌گیریم. همچنین همسایگی‌های $U_1 = \mathbb{S}^2 \setminus \{n\}$ و $U_2 = \mathbb{S}^2 \setminus \{s\}$ را از \mathbb{S}^2 در نظر می‌گیریم که $n = (0, 0, 1)$ و $s = (0, 0, -1)$ می‌باشد. $\psi_1 : U_1 \rightarrow \mathbb{C}$ و $\psi_2 : U_2 \rightarrow \mathbb{C}$ را به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

$$\psi_1(x, y, z) = \frac{x + \sqrt{-1}y}{1 - z}, \quad \psi_2(x, y, z) = \frac{x - \sqrt{-1}y}{1 + z}.$$

در این صورت نگاشت‌های $\psi_1 \circ \psi_2^{-1}, \psi_2 \circ \psi_1^{-1} : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ هولومرفیک می‌باشند. زیرا برای $w = u + \sqrt{-1}v \in \mathbb{C}$ از $u = \frac{x}{1-z}, v = \frac{y}{1-z}$ و $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ نتیجه می‌گیریم

$$z = \frac{u^2 + v^2 - 1}{u^2 + v^2 + 1}, \quad x = \frac{2u}{u^2 + v^2 + 1}, \quad y = \frac{2v}{u^2 + v^2 + 1}.$$

بنابراین

$$\psi_1^{-1}(w) = \psi_1^{-1}(u + \sqrt{-1}v) = \left(\frac{2u}{u^2 + v^2 + 1}, \frac{2v}{u^2 + v^2 + 1}, \frac{u^2 + v^2 - 1}{u^2 + v^2 + 1} \right)$$

در نتیجه داریم:

$$\psi_2 \circ \psi_1^{-1}(w) = \frac{u}{u^2 + v^2} - \sqrt{-1} \frac{v}{u^2 + v^2} = \frac{1}{w}.$$

بنابراین $\psi_2 \circ \psi_1^{-1}$ هولومرفیک می‌باشد به طور مشابه نشان داده می‌شود که $\psi_1 \circ \psi_2^{-1}$ نیز هولومرفیک می‌باشد. بنابراین \mathbb{S}^2 یک خمینه مختلط است که کره ریمانی نامیده می‌شود.

تعریف ۴۲.۱. فرض کنید M یک خمینه مختلط n -بعدی باشد. مختصات مختلط موضعی را با $(x^1, y^1, \dots, x^n, y^n)$ نشان می‌دهیم در این صورت M یک خمینه دیفرانسیل پذیر $2n$ بعدی حقیقی در نظر گرفته می‌شود. فضای مماس $T_p M$ در نقطه $p \in M$ پایه استاندارد $\left\{ \left(\frac{\partial}{\partial x^1} \right)_p, \left(\frac{\partial}{\partial y^1} \right)_p, \dots, \left(\frac{\partial}{\partial x^n} \right)_p, \left(\frac{\partial}{\partial y^n} \right)_p \right\}$ را دارد. برای $i : 1, \dots, n$ قرار می‌دهیم:

$$J_p \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_p = \left(\frac{\partial}{\partial y^i} \right)_p, \quad J_p \left(\frac{\partial}{\partial y^i} \right)_p = - \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_p.$$

در این صورت $J_p : T_p M \rightarrow T_p M$ یک ایزومرفیسم می‌باشد. J را ساختار تقریباً مختلط M می‌نامیم.

تعریف ۴۳.۱. فرض کنید M یک خمینه دیفرانسیل پذیر باشد. اگر یک نگاشت $J : T(M) \rightarrow T(M)$ چنان وجود داشته باشد به طوریکه به ازای هر $p \in M$ نگاشت $J_p : T_p M \rightarrow T_p M$ خطی بوده و $J_p^2 = -id$ باشد آنگاه M را یک خمینه تقریباً مختلط و J را ساختار تقریباً مختلط M می‌نامیم.

لم ۶.۱. یک خمینه تقریباً مختلط از بعد زوج می باشد.

برهان. چون $J^2 = -id$ ، برای یک پایه مناسب از کلاف مماسی داریم:

$$J^2 = \begin{bmatrix} -1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & -1 \end{bmatrix}_{n \times n}$$

بنابراین داریم $0 \leq (\det J)^2 = \det J^2 = (-1)^n$. در نتیجه n زوج می باشد. \square

تعریف ۴۴.۱. فرض کنید (M, J) یک خمینه تقریباً مختلط باشد. در این صورت میدان تانسور تاب وابسته به ساختار تقریباً مختلط J ، به صورت زیر تعریف می شود:

$$N_J : \chi(M) \times \chi(M) \rightarrow \chi(M)$$

$$N_J(X, Y) = -[X, Y] + [JX, JY] - J[JX, Y] - J[X, JY]$$

تعریف ۴۵.۱. فرض کنید (M, J) یک خمینه تقریباً مختلط باشد. متر هرمیتی روی خمینه (M, J) متر ریمانی g است که نسبت به J پایا باشد یعنی به ازای هر میدان برداری X, Y روی M داشته باشیم:

$$g(JX, JY) = g(X, Y).$$

از اینکه $g(JX, Y) = g(J^2 X, JY) = -g(X, JY)$ ، لذا نتیجه می شود J پاد متقارن است.

قضیه ۴.۱. فرض کنید M یک خمینه تقریباً مختلط باشد. در این صورت روی M یک متر هرمیتی وجود دارد.

برهان. روی M یک متر ریمانی g وجود دارد. قرار می دهیم:

$$g(X, Y) = \frac{1}{2} \{ \dot{g}(X, Y) + \dot{g}(JX, JY) \}$$

با محاسبه $g(JX, JY)$ مشاهده می شود که g یک متر هرمیتی است. \square

تعریف ۴۶.۱. ساختار تقریباً مختلط J روی خمینه M انتگرال پذیر است اگر و تنها اگر به ازای هر میدان برداری X, Y روی M داشته باشیم $N_J(X, Y) = 0$.

تعریف ۴۷.۱. خمینه تقریباً مختلط (M, J) را با متر هرمیتی g ، خمینه تقریباً هرمیتی گوئیم و خمینه تقریباً هرمیتی (M, J, g) را خمینه هرمیتی گوئیم هرگاه J انتگرال پذیر باشد. یعنی تانسور تاب وابسته به J متحد با صفر باشد.

تعریف ۴۸.۱. فرض کنید (M, J, g) یک خمینه تقریباً هرمیتی باشد. میدان تانسوری Ω با ضابطه
 $\Omega(X, Y) = g(X, JY)$ یک ۲-فرم روی M تعریف می‌کند که آن را ۲-فرم اساسی ساختار تقریباً
 هرمیتی (M, J, g) یا فرم کاهلری M می‌نامیم.

$$\Omega(X, Y) = g(X, JY) = g(JX, J^2Y) = -g(JX, Y) = -\Omega(Y, X)$$

بنابراین Ω یک میدان تانسوری پاد متقارن است.

$$\Omega(JX, JY) = g(JX, J^2Y) = g(J^2X, J^3Y) = g(X, JY) = \Omega(X, Y)$$

بنابراین Ω تحت J پایاست.

تعریف ۴۹.۱. فرض کنید (M, J) یک خمینه هرمیتی با متر هرمیتی g و از بعد $2m$ باشد و فرض
 کنید Ω کاهلر فرم متناظر با J باشد. اگر خمینه (M, J) در شرط

$$d\Omega = 0$$

صدق کند در این صورت خمینه (M, J) را یک خمینه کاهلری گوئیم و متر g را یک متر کاهلری
 می‌نامیم.

قضیه ۵.۱. فرض کنید (M, J) یک خمینه مختلط با متر هرمیتی g باشد. در این صورت (M, J)
 یک خمینه کاهلری است اگر و تنها اگر به ازای هر میدان برداری مماس X داشته باشیم:

$$\nabla_X J = 0.$$

به طوریکه ∇ التصاق لوی سیویتا متناظر با متر g خمینه مختلط M می‌باشد.

برهان. چون برای یک p -فرم ω داریم:

$$d\omega(X_1, \dots, X_{p+1}) = \sum_{k=1}^{p+1} (-1)^{k-1} (\nabla_{X_k} \omega)(X_1, \dots, \widehat{X}_k, \dots, X_{p+1}) \quad (4.1)$$

نتیجه می‌شود

$$d\Omega(X, Y, Z) = (\nabla_X \Omega)(Y, Z) - (\nabla_Y \Omega)(X, Z) + (\nabla_Z \Omega)(X, Y)$$

از طرف دیگر بنابر تعریف کاهلر فرم و شرط سازگاری با متر التصاق داریم:

$$\begin{aligned} (\nabla_X \Omega)(Y, Z) &= \nabla_X(\Omega(Y, Z)) - \Omega(\nabla_X Y, Z) - \Omega(Y, \nabla_X Z) \\ &= \nabla_X(g(Y, JZ)) - g(\nabla_X Y, JZ) - g(Y, J\nabla_X Z) \\ &= g(\nabla_X Y, JZ) + g(Y, \nabla_X JZ) - g(\nabla_X Y, JZ) - g(Y, J\nabla_X Z) \\ &= g((\nabla_X J)Z, Y) \\ &= -g((\nabla_X J)Y, Z) \end{aligned}$$