

چکیده

در این پایان نامه، روش گسسته‌سازی زمانی برای یک معادله‌ی انتگرال-دیفرانسیل سهموی غیرهمگن، با جمله‌ی حافظه از نوع پیچش به کار می‌رود. جواب این معادله به صورت انتگرال روی شاخه‌ی چپ یک هذلولی در صفحه‌ی مختلط نمایش داده می‌شود و می‌توان آن را به کمک قاعده‌ی انتگرال‌گیری عددی با دقتی بالا محاسبه کرد.

با به کارگیری این روش، مسئله به مجموعه‌ای متناهی از معادلات بیضوی با ضرایب مختلط که به صورت موازی حل می‌شوند، تبدیل می‌شود. برای مسائل با متغیرهای مکان، ترکیبی از روش گسسته‌سازی زمانی و گسسته‌سازی مکانی به روش عناصر متناهی به کار گرفته می‌شود تا یک روش کاملاً گسسته به دست آید. علاوه بر این، تخمین‌های خطا برای روش‌های مذکور ارائه می‌شود. در پایان، تعدادی مثال عددی به منظور نشان دادن کارایی این دو روش آورده شده است.

واژگان کلیدی: معادلات انتگرال-دیفرانسیل؛ تبدیل لاپلاس؛ گسسته‌سازی زمانی؛ قواعد انتگرال‌گیری

عددی؛ روش عناصر متناهی.

فهرست مطالب

۸	پیش‌گفتار
۱۰	۱ مفاهیم اولیه
۱۰	۱-۱ فضای خطی
۱۴	۲-۱ مقدمه‌ای بر معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی
۱۶	۳-۱ مقدمه‌ای بر آنالیز اعداد مختلط
۲۱	۴-۱ تبدیل لاپلاس
۳۲	۲ معادلات انتگرال و انتگرال-دیفرانسیل
۳۳	۱-۲ تقسیم‌بندی معادلات انتگرال خطی
۳۷	۲-۲ مسئله
۳۹	۱-۲-۲ شرایط و مفروضات مسئله
۴۴	۲-۲-۲ قاعده‌ی انتگرال‌گیری عددی (روش برشی)
۴۶	۳ روش گسسته‌سازی زمانی
۴۶	۱-۳ گسسته‌سازی جواب مسئله

۴۹	۲-۳	پایداری جواب تقریبی حاصل از روش گسسته‌سازی زمانی
۵۲	۳-۳	خطای روش گسسته‌سازی زمانی
۵۳	۴-۳	مثال‌ها و نتایج عددی
۶۴	۴	گسسته‌سازی مکانی با استفاده از عناصر متناهی
۶۵	۱-۴	روش گالرکین
۶۹	۲-۴	فرم تغییراتی مسئله‌ی مقدار مرزی یک بعدی پواسن
۷۱	۳-۴	روش عنصر متناهی برای مسئله‌ی مقدار مرزی پواسن
۷۵	۴-۴	نتایج عددی
۸۴	۵	برنامه‌نویسی با متلب
۹۷		کتاب‌نامه
۱۰۱		واژه‌نامه فارسی به انگلیسی

فهرست جدول‌ها

- ۱ جدول ۱-۳: خطای نسبی جواب تقریبی مثال ۳-۴-۱ به روش گسسته سازی زمانی ۵۵
- ۲ جدول ۲-۳: خطای نسبی جواب تقریبی مثال ۳-۴-۱ به روش تفاضلات متناهی ۵۷
- ۳ جدول ۳-۳: خطای نسبی جواب تقریبی مثال ۳-۴-۲ به روش گسسته سازی زمانی ۶۲
- ۴ جدول ۱-۴: خطای نسبی جواب تقریبی مثال ۴-۴-۱ با نرم ماکزیمم ۸۰
- ۵ جدول ۲-۴: میزان کاهش خطا برای $M = ۳۲$ و افزایش N از ۲۵ به ۳۵ ۸۱
- ۶ جدول ۳-۴: میزان کاهش خطا برای $N = ۳۵$ و افزایش M از ۱۶ به ۳۲ ۸۲

فهرست شکل‌ها

- شکل ۱-۱: نمونه‌ی یک نگاشت حافظ زاویه ۱۷
- شکل ۲-۱: مسیر انتگرال‌گیری اولیه (خط برمویچ) ۲۹
- شکل ۱-۲: مسیر تغییر شکل یافته‌ی هندلولوی ۳۸
- شکل ۱-۳: مسیر انتگرال‌گیری تغییر شکل یافته برای مثال ۱-۴-۳ ۵۴
- شکل ۲-۳: نمودار جواب تقریبی به روش گسسته‌سازی زمانی برای مثال ۱-۴-۳ ۵۶
- شکل ۳-۳: نمودار جواب تقریبی به روش عناصر متناهی برای مثال ۱-۴-۳ ۵۸
- شکل ۴-۳: نمودار مقایسه‌ی جواب تقریبی دو روش برای $N = 20$ و $t \in [0, 1]$ ۵۹
- شکل ۵-۳: نمودار مقایسه‌ی جواب تقریبی دو روش برای $N = 20$ و $t \in [1, 4]$ ۵۹
- شکل ۶-۳: نمودار مقایسه‌ی جواب تقریبی دو روش برای $N = 80$ و $t \in [0, 1]$ ۶۰
- شکل ۷-۳: نمودار مقایسه‌ی جواب تقریبی دو روش برای $N = 80$ و $t \in [1, 4]$ ۶۰
- شکل ۸-۳: نمودار جواب تقریبی به روش گسسته‌سازی زمانی برای مثال ۲-۴-۳ ۶۳
- شکل ۱-۴: شبکه بندی مثلثی در $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ ۶۸

شکل ۴-۲: ترکیبی از شبکه بندی مستطیلی و مثلثی ۶۹

شکل ۴-۳: مسیر انتگرال گیری تغییر شکل یافته برای مثال ۴-۴-۱ ۷۶

فهرست برنامه های رایانه ای

- برنامه ی ۵-۱: برنامه ی عددی محاسبه ی تقریبی مثال ۳-۴-۱ از روش گسسته سازی زمانی ۸۵
- برنامه ی ۵-۲: برنامه ی نمودار جواب تقریبی روش گسسته سازی برای مثال ۳-۴-۱ ۸۶
- برنامه ی ۵-۳: برنامه ی عددی محاسبه ی تقریبی مثال ۳-۴-۱ از روش تفاضلات متناهی ۸۷
- برنامه ی ۵-۴: برنامه ی نمودار جواب تقریبی روش تفاضلات متناهی برای مثال ۳-۴-۱ ۸۸
- برنامه ی ۵-۵: برنامه ی نمودار مقایسه ی جواب تقریبی دو روش برای $N = ۸۰$ ۸۹
- برنامه ی ۵-۶: برنامه ی عددی محاسبه ی تقریبی مثال ۳-۴-۲ از روش گسسته سازی زمانی ۹۰
- برنامه ی ۵-۷: برنامه ی نمودار جواب تقریبی روش گسسته سازی برای مثال ۳-۴-۲ ۹۱
- برنامه ی ۵-۸: برنامه ی عددی محاسبه ی تقریبی مثال ۴-۴-۲ از روش ترکیبی ۹۲

پیشگفتار

برای حل طیف وسیعی از معادلات انتگرال دیفرانسیل، روش‌های عددی ای مانند تفاضلات متناهی با گام زمانی مورد استفاده و بررسی قرار گرفته است. در این روش‌های عددی جواب گسسته باید به گونه‌ای ذخیره شود که مقادیر متوالی تقریب انتگرال قابل محاسبه باشند. یکی از معایب این روش آنست که برای محاسبه‌ی جواب، به حجم بزرگی از حافظه نیازمندیم که بدین ترتیب، بخشی از کار به کاهش حافظه‌ی مورد نیاز اختصاص می‌یابد. ایده‌ی دیگری که برای حل اینگونه معادلات موجودست استفاده از تبدیل لاپلاس می‌باشد. در این ایده، جواب نهایی به صورت انتگرال روی منحنی نمایش داده می‌شود و سپس به کمک قاعده‌ی انتگرال‌گیری عددی مناسب، جواب تقریبی برای مسئله حاصل می‌شود. به این روش، گسسته‌سازی زمانی معادله با استفاده از قاعده‌ی انتگرال‌گیری می‌گوییم.

دکتر تومی^۱ و همکارانش در سال‌های اخیر روش گسسته‌سازی زمانی را برای حل معادلات انتگرال-دیفرانسیل سهموی و معادله‌ی انتگرال-دیفرانسیل تکامل یافته به کار بردند.

در این پایان‌نامه از روش گسسته‌سازی زمانی برای حل معادله‌ی انتگرال-دیفرانسیل سهموی غیر همگن، با جمله‌ی حافظه از نوع پیچش، استفاده می‌کنیم. با به کار بردن قاعده‌ی انتگرال‌گیری عددی، مسئله به مجموعه‌ای متناهی از معادلات بیضوی تبدیل می‌شود که به صورت موازی حل می‌شوند. همچنین در ادامه برای مسائلی با متغیرهای مکانی از روش عناصر متناهی برای به دست آوردن جواب نیمه گسسته استفاده می‌شود

^۱Thomee

و سپس برای به‌دست آوردن جواب کاملاً گسسته از روش گسسته‌سازی زمانی در جواب نیمه‌گسسته استفاده می‌کنیم.

بدین منظور در فصل اول، مقدمات، تعاریف و قضایایی که در فصل‌های بعد مورد استفاده قرار می‌گیرد را بیان می‌کنیم. فصل دوم به معادلات انتگرال و انتگرال-دیفرانسیل اختصاص می‌یابد. در انتهای این فصل قاعده‌ی انتگرال‌گیری به‌کار رفته در روش گسسته‌سازی زمانی بیان می‌شود. در فصل سوم روش گسسته‌سازی زمانی را برای مسئله‌ی انتگرال-دیفرانسیل سهموی غیرهمگن به‌کار می‌بریم. در فصل چهارم ترکیبی از روش گسسته‌سازی زمانی و گسسته‌سازی مکانی (فضایی) برای به‌دست آوردن جواب کاملاً گسسته مورد استفاده قرار می‌گیرد. فصل پنجم به برنامه‌نویسی در نرم افزار متلب اختصاص می‌یابد. در این فصل برنامه‌های مربوط به مثال‌های عددی از فصل‌های سوم و چهارم ارائه می‌شود.

فصل ۱

مفاهیم اولیه

در این فصل، خلاصه‌ای از مفاهیم و تعاریف اولیه که در فصل‌های بعدی مورد استفاده قرار خواهند گرفت، بیان می‌شود. در بخش ۱-۱ فضای خطی و نرم‌دار و عملگر خطی را تعریف می‌کنیم. بخش ۱-۲ به معادلات دیفرانسیل معمولی و معادلات با مشتقات جزئی اختصاص می‌یابد. در بخش ۱-۳ مفاهیم و تعاریف مهم توابع مختلط و در بخش ۱-۴ تبدیل لاپلاس و مفاهیم مربوط به آن مطرح می‌شود.

۱-۱ فضای خطی

فضای برداری یا خطی، محیطی مناسب و استاندارد برای مطالعه و حل بخش بزرگی از مسائل، نظیر معادلات دیفرانسیل، انتگرال، نظریه تقریب، نظریه بهینه‌سازی و سایر موضوعات ریاضیات کاربردی می‌باشد.

تعریف ۱-۱-۱. فرض کنیم V مجموعه‌ای از بردارها باشد و K مجموعه‌ای از اعداد (به‌عنوان مثال، مجموعه‌ی اعداد حقیقی یعنی \mathbb{R} و یا مجموعه‌ی اعداد مختلط \mathbb{C}) باشد. دو عملگر جمع برداری و ضرب اسکالر را برای هر دو عضو $u, v \in V$ و هر اسکالر $\alpha \in K$ به‌صورت زیر تعریف می‌کنیم.

$$(u, v) \rightarrow u + v \in V$$

$$(\alpha, v) \rightarrow \alpha v \in V$$

به طوری که این عملگرها در قوانین زیر صدق می کنند.

$$۱. \text{ (قانون جابه جایی) برای هر } u, v \in V \text{ داریم } u + v = v + u.$$

$$۲. \text{ (قانون شرکت پذیری) برای هر } u, v, w \in V \text{ داریم } (u + v) + w = u + (v + w).$$

$$۳. \text{ (داشتن عضو صفر) عضوی چون } 0 \in V \text{ وجود دارد که برای هر } v \in V \text{ داریم } 0 + v = v.$$

$$۴. \text{ برای هر } v \in V \text{ عضوی چون } -v \in V \text{ موجود است به طوری که } v + (-v) = 0.$$

$$۵. \text{ برای هر } v \in V, 1v \in V.$$

$$۶. \text{ برای هر } v \in V \text{ و هر } \alpha, \beta \in K \text{ داریم } \alpha(\beta v) = (\alpha\beta)v.$$

$$۷. \text{ برای هر } u, v \in V \text{ و } \alpha, \beta \in K \text{ روابط زیر برقرار است.}$$

$$\alpha(u + v) = \alpha u + \alpha v$$

$$(\alpha + \beta)v = \alpha v + \beta v.$$

در این صورت V یک فضای برداری یا یک فضای خطی نامیده می شود.

فضای نرم دار خطی

تعریف ۱-۱-۲. به فضای خطی V که به نرم $\|\cdot\|$ مجهز است، یا به عبارتی دیگر به $(V, \|\cdot\|)$ یک فضای

نرم دار خطی می گوئیم.

عملگر خطی

در بسیاری از مسائل در ریاضیات کاربردی، خاصیت خطی بودن به چشم می‌خورد. از این رو عملگرهای خطی چارچوبی مفید برای تحلیل و حل این مسائل می‌باشند.

تعریف ۱-۱-۳. مجموعه‌های V و W را در نظر بگیرید. عملگر T از V به W ضابطه‌ای است که به هر عضو از زیرمجموعه‌ای در V ، یک عضو منحصر به فرد در W را تخصیص می‌دهد.

تعریف ۱-۱-۴. عملگر $T : V \rightarrow W$ را یک به یک گوئیم، اگر برای هر $v_1 \neq v_2$ داشته باشیم

$$T(v_1) \neq T(v_2).$$

تعریف ۱-۱-۵. فرض کنیم V و W دو فضای خطی باشند. عملگر $L : V \rightarrow W$ را یک عملگر خطی

می‌گوئیم، اگر برای هر $v_1, v_2 \in V$ و هر $\alpha_1, \alpha_2 \in K$ داشته باشیم

$$L(\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2) = \alpha_1 L(v_1) + \alpha_2 L(v_2).$$

نکته: یک عملگر خطی از فضای خطی V به V را با $L(V)$ نمایش می‌دهیم. همچنین عملگر

$L : V \rightarrow W$ ، با $L(V, W)$ نمایش داده می‌شود.

تعریف ۱-۱-۶. فرض کنید V و W دو فضای نرم‌دار خطی باشند و $L : V \rightarrow W$ یک عملگر خطی باشد.

$L(V, W)$ را کراندار گوئیم، هرگاه ثابتی چون $\gamma \geq 0$ موجود باشد به طوری که، برای هر $v \in V$ داشته باشیم

$$\|Lv\|_W \leq \gamma \|v\|_V.$$

تعریف ۱-۱-۷. فرض کنید V و W دو فضای کراندار خطی و $L(V^{k+1}, W)$ فضای همه‌ی عملگرهای

کراندار خطی از V به $L(V^k, W)$ باشد در این صورت به $L(V^k, W)$ عملگر k -خطی می‌گوئیم.

تعریف ۱-۱-۸. فرض کنید V و W فضای باناخ و $D(A) \subset V$ باشد. عملگر خطی $A : D(A) \rightarrow W$ را بسته می‌گوییم اگر برای هر دنباله $\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ که به $x \in V$ همگرا است، داشته باشیم $Ax_n \rightarrow y$ ؛ به شرط آنکه $x \in D(A)$ و $Ax = y$ باشد.

نکته: هر عملگر خطی کراندار در فضای باناخ X بسته است.

تعریف ۱-۱-۹. فرض کنید V و W دو فضای نرم‌دار خطی باشند. عملگر $T : V \rightarrow W$ در $v \in D(T)$ پیوسته است، اگر برای دنباله‌ی $\{v_n\} \subset D(T)$ که $v_n \rightarrow v \in V$ داشته باشیم $T(v_n) \rightarrow T(v) \in W$. عملگر T را پیوسته می‌نامیم اگر در $D(T)$ پیوسته باشد.

طیف و حلال یک عملگر خطی

عملگر خطی و کراندار $T : V \rightarrow V$ را در نظر بگیرید.

اگر $T \in L(V)$ باشد و یا به عبارت دیگر، اگر T عملگری خطی و کراندار در V باشد، مجموعه‌ی حلال T به صورت زیر تعریف می‌شود

$$\rho(T) = \{ \lambda \mid (T - \lambda I) \text{ وارون‌پذیر است} \}.$$

از آنجایی که عملگرهای وارون‌پذیر، زیرمجموعه‌های باز $L(V)$ هستند، همواره مجموعه‌ی حلال یک عملگر کراندار مجموعه‌ای باز است. بنابراین $\sigma(T)$ همواره بسته است و آن را طیف T می‌نامیم.

۱-۲ مقدمه‌ای بر معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی

بسیاری از مسائل و سیستم‌های فیزیکی، شیمیایی و بیولوژیکی توسط مدل‌های ریاضی توصیف می‌شوند. فیزیکدانان و مهندسان به‌منظور فهمیدن و درک مسائل موجود در دنیای واقعی، با ساده کردن شرایط و مفروضات مسئله برخی از آن‌ها را به مجموعه‌ای از معادلات دیفرانسیل تبدیل می‌کنند و سپس مسئله را به کمک روش‌ها و تکنیک‌های ریاضی حل می‌کنند. پاره‌ای از معادلات دیفرانسیل به‌صورت تحلیلی و به‌سادگی حل می‌شوند؛ اما جواب بخش عظیمی از معادلات را نمی‌توان به‌صورت دقیق به‌دست آورد. بدین منظور روش‌هایی برای محاسبه‌ی تقریبی با دقت بالا، در ریاضیات وجود دارد. در این بخش از بیان روش‌های حل معادلات دیفرانسیل صرف‌نظر می‌شود و فقط تعاریف و مفاهیم اولیه‌ی معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی به اختصار بیان می‌شود. یک معادله دیفرانسیل با مشتقات جزئی^۱، معادله‌ی است که حاوی مشتق‌های جزئی یک تابع مجهول برحسب متغیرهای مستقل می‌باشد.

فرم کلی معادلات دیفرانسیل جزئی به‌صورت زیر است

$$F(x, y, z, \dots, u, u_x, u_y, u_z, \dots, u_{xx}, u_{yy}, u_{zz}, \dots) = 0$$

، که در آن x و y و z و ... متغیرهای مستقل و u تابعی مجهول به‌فرم $u = u(x, y, z, \dots)$ است.

تعریف ۱-۲-۱. مرتبه‌ی یک معادله‌ی دیفرانسیل با مشتقات جزئی، بزرگترین مرتبه‌ی مشتق در معادله است.

^۱Partial Differential Equations

معادله دیفرانسیل جزئی مرتبه‌ی دوم

فرم کلی یک معادله‌ی دیفرانسیل جزئی مرتبه‌ی دوم از این قرار است

$$A(x, y)u_{xx} + B(x, y)u_{xy} + C(x, y)u_{yy} + D(x, y)u_x + E(x, y)u_y + F(x, y)u = G(x, y). \quad (1-1)$$

معادلات دیفرانسیل جزئی پیچیده‌تر از معادلات دیفرانسیل معمولی‌اند و حل آن‌ها دشوارتر می‌باشد. در ادامه قصد داریم که به دسته‌بندی معادلات دیفرانسیل جزئی مرتبه‌ی دوم بپردازیم. بدین منظور اول مبین^۲ معادله‌ی (۱-۱) را تعریف می‌کنیم.

تعریف ۱-۲-۲. مبین معادله دیفرانسیل جزئی (۱-۱) در نقطه‌ی $(x., y.)$ از فرمول

$$\Delta(x., y.) = B^2(x., y.) - 4A(x., y.)C(x., y.)$$

به دست می‌آید.

دسته‌بندی معادلات دیفرانسیل جزئی مرتبه‌ی دوم خطی

معادله‌ی (۱-۱) را یک معادله‌ی هذلولوی^۳ در $(x., y.)$ می‌گوییم، هرگاه $\Delta(x., y.) > 0$ و آن را سهموی^۴ می‌نامیم، اگر $\Delta(x., y.) = 0$ و در صورتی که $\Delta(x., y.) < 0$ آن را معادله‌ی بیضوی^۵ می‌نامیم.

^۲discriminant

^۳hyperbolic equation

^۴parabolic equation

^۵elliptic equation

۳-۱ مقدمه‌ای بر آنالیز اعداد مختلط

تابع مختلط: فرض کنید E مجموعه‌ای از اعداد مختلط باشد. منظور از تابع مختلط w ، قاعده‌ای است که به هر z متعلق به E یک عدد مختلط یکتا چون $w(z)$ را نسبت می‌دهد.

مفهوم پیوستگی تابع مختلط

تابع مختلط $f(z)$ در حوزه‌ی G را در نظر می‌گیریم. گوئیم $f(z)$ در G پیوسته است اگر برای هر $\varepsilon > 0$ مفروض، $\delta = \delta(\varepsilon) > 0$ وجود داشته باشد به‌قسمی که برای هر z که در $|z - z_0| < \delta$ صدق می‌کند، داشته باشیم

$$|f(z) - f(z_0)| < \varepsilon$$

اگر $f(z)$ در هر نقطه‌ی z از حوزه‌ی G پیوسته باشد، می‌گوئیم که $f(z)$ در G پیوسته است.

مشتق تابع مختلط

تعریف ۱-۳-۱. می‌گوئیم تابع مختلط $f(z)$ که در حوزه‌ی G تعریف شده است در یک نقطه از G مانند z مشتق‌پذیر است هرگاه حد زیر موجود و متناهی باشد

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \rightarrow 0} \frac{f(z + \Delta z) - f(z)}{\Delta z} \quad (z, z + \Delta z \in G)$$

و f' را مشتق $f(z)$ در z می‌نامیم.

تابع تحلیلی

تعریف ۱-۳-۲. تابع $f(z)$ را در حوزه‌ی G تحلیلی گوئیم، هرگاه $f(z)$ در هر نقطه‌ی G مشتق‌پذیر باشد و در نقطه‌ی z تحلیلی گوئیم اگر $f(z)$ در یک همسایگی z تحلیلی باشد. توجه کنید که هر تابع تحلیلی در

حوزه G ، در هر نقطه‌ی G تحلیلی است.

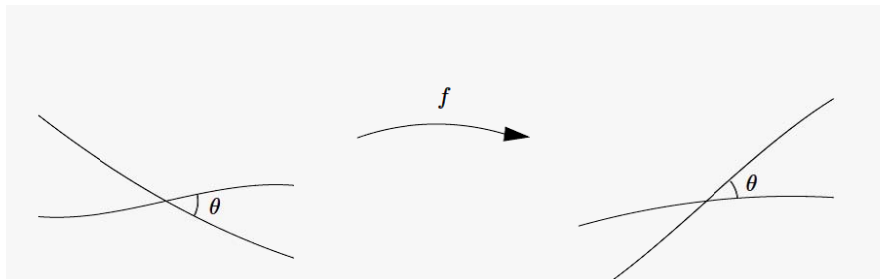
مثال ۱-۳-۳. تابع $f(z) = z^2$ در تمام صفحه‌ی z مشتق‌پذیر است. واضح است که حد $f(z)$ ، یعنی

$$\lim_{\Delta z \rightarrow 0} \frac{(z + \Delta z)^2 - z^2}{\Delta z} = \lim_{\Delta z \rightarrow 0} \frac{2z\Delta z + (\Delta z)^2}{\Delta z} = 2z + \lim_{\Delta z \rightarrow 0} \Delta z$$

موجود و در هر نقطه‌ی (متناهی) z برابر $2z$ است. پس $f(z) = z^2$ تابعی تحلیلی است.

نگاشت هم‌مدیس

تابع تحلیلی $w = f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$ تبدیلی مانند $u = u(x, y)$ و $v = v(x, y)$ را تعریف می‌کند که تناظری بین نقاط صفحه‌ی uv و صفحه‌ی xy به‌دست می‌دهد. اگر این تبدیل چنان باشد که زاویه‌ی بین دو خم متقاطع در صفحه‌ی xy با زاویه‌ی بین خم‌های متقاطع متناظر با آن، تحت تبدیل f در uv ، هم در اندازه و هم در جهت برابر باشد، آن را یک تبدیل هم‌مدیس^۶ می‌نامیم. نگاشتی که اندازه‌ی زوایا را بدون توجه به جهت آن‌ها حفظ کند، حافظ زاویه می‌نامیم. شکل ۱-۱، یک نگاشت حافظ زاویه را نشان می‌دهد.



شکل ۱-۱: f یک نگاشت حافظ زاویه است.

نکته: تبدیل $w = f(z)$ که در آن $f(z)$ در z تحلیلی است و $f'(z) \neq 0$ ، را در نظر بگیرید. تحت این تبدیل مماس بر هر خم دلخواه C در صفحه‌ی z و گذرنده از نقطه‌ی z به اندازه‌ی زاویه‌ی $\arg f'(z)$ دوران می‌کند.

^۶Conformal mapping

قضیه ۱-۳-۴. اگر در ناحیه‌ای مانند R ، $f(x)$ تحلیلی باشد و $f'(z) \neq 0$ ، آنگاه نگاشت $w = f(x)$ در همه‌ی نقاط R هم‌دیس است.

انتگرال گیری در صفحه‌ی مختلط

خم C به معادله‌ی پارامتری $z = z(t)$ برای $a \leq t \leq b$ را در نظر بگیرید. خم C هموار گفته می‌شود اگر $z(t)$ در هر نقطه از فاصله‌ی $a \leq t \leq b$ دارای مشتق پیوسته و مخالف صفر باشد. فرض کنید $f(z)$ تابعی از متغیر مختلط است که در یک حوزه‌ی G از صفحه‌ی z تعریف شده است و C خمی هموار واقع در G با نقطه‌ی آغازی z_0 و نقطه‌ی پایانی Z است. نقاط $z_0, z_1, \dots, z_n = Z$ را متوالیاً در طول C و در جهت مثبت انتخاب می‌کنیم و مجموع زیر را تشکیل می‌دهیم

$$\sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta z_k$$

که در آن $\Delta z_k = z_k - z_{k-1}$ و ξ_k نقطه‌ی اختیاری از کمان $z_{k-1} z_k$ است. فرض می‌کنیم l_k طول این کمان باشد و می‌نویسیم

$$\lambda = \max\{l_1, l_2, \dots, l_n\}$$

اگر $\lim_{k \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n f(\xi_k) \Delta z_k$ به هر ترتیبی که نقاط z_k و ξ_k انتخاب شوند موجود باشد می‌گوییم $f(z)$ در طول C انتگرال پذیرست و حد فوق را به صورت $\int_C f(z) dz$ نمایش می‌دهیم و آن را انتگرال $f(z)$ در طول C می‌نامیم.

قضیه ۱-۳-۵. اگر $f(z)$ در حوزه‌ی G که شامل یک خم هموار C است پیوسته باشد، آنگاه $f(z)$ در طول C انتگرال پذیرست.

□

برهان. برای اثبات به [۱۹] رجوع شود.

در صفحه‌ی مختلط، انتگرال‌گیری روی یک خم و یا مسیر صورت می‌گیرد.

برای یک تابع مختلط و پیوسته $f(z)$ که روی مسیر C تعریف شده است، انتگرال $f(z)$ روی مسیر C را به صورت زیر تعریف می‌کنیم

$$\int_C f(z) dz = \int_\alpha^\beta f(z(t)) z'(t) dt$$

که انتگرال سمت راست به دلیل تکه‌ای پیوسته بودن انتگرالده موجود است.

نکته: اگر $f(z)$ تابعی مختلط باشد که روی مسیر هموار C تعریف شده است آنگاه

$$\int_C f(z) dz = - \int_C f(z) dz.$$

در صورتی که f روی C پیوسته باشد داریم

$$\begin{aligned} \left| \int_C f(z) dz \right| &= \left| \int_\alpha^\beta f(z(t)) z'(t) dt \right| \leq \int_\alpha^\beta |f(z(t))| |z'(t)| dt \\ &= \int_C |f(z)| |dz| \end{aligned}$$

بدیهی است که اگر $|f(z)| \leq M$ روی مسیر C باشد آنگاه به سادگی می‌توان نتیجه گرفت

$$\left| \int_C f(z) dz \right| \leq \int_C |f(z)| |dz| \leq ML_C$$

که در آن $L_C = \int_\alpha^\beta \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$.

قضیه‌ی کشی^۷:

فرض کنید $f(z)$ در دامنه‌ی پیوسته‌ی D تحلیلی باشد. آنگاه برای هر خم بسته‌ی C در D داریم

$$\int_C f(z) dz = 0.$$

□

برهان. برای اثبات به [۱۹] رجوع شود.

نکته: یک نتیجه‌ی مهم و ساده که از این قضیه می‌توان گرفت آنست که برای هر دو نقطه‌ی $z_1, z_2 \in D$ و

^۷Cauchy Theorem

برای $f(z)$ تحلیلی

$$\int_{z_1}^{z_2} f(z) dz$$

به مسیر انتگرال گیری از z_1 به z_2 وابسته نیست. اگر c_1 را مسیری دلخواه از z_1 به z_2 و c_2 را مسیر دلخواهی متفاوت از c_1 ، از z_2 به z_1 در نظر بگیریم به طوری که $c = c_1 + c_2$ یک خم در D باشد آنگاه بر اساس قضیه‌ی

کشی می‌توان نوشت

$$\int_c f(z) dz = \int_{c_1+c_2} f(z) dz = 0.$$

و یا به عبارتی دیگر،

$$\int_{c_1} f(z) dz = \int_{-c_2} f(z) dz = 0.$$

نتیجه‌ی فوق نشان می‌دهد که انتگرال $f(z)$ مستقل از مسیر انتگرال گیری است.

قضیه‌ی فرمول انتگرال کشی فرض کنید f تابعی تحلیلی درون و روی خم بسته‌ی C باشد. اگر z_0 هر نقطه‌ی

داخلی C باشد آنگاه

$$f(z_0) = \frac{1}{2\pi i} \int_C \frac{f(z)}{z - z_0} dz$$

و به علاوه مشتق n ام $f(z)$ در $z = z_0$ از فرمول زیر به دست می‌آید

$$f^{(n)}(z_0) = \frac{n!}{2\pi i} \int_C \frac{f(z) dz}{(z - z_0)^{n+1}}.$$

□

برهان. برای اثبات به [۱۹] رجوع کنید.