



١٨٤



دانشگاه اصفهان

دانشکده علوم

گروه ریاضی

## پایان نامه‌ی کارشناسی ارشد رشته‌ی ریاضی گرایش محض

### الگوریتم نقطه تقریبی روی خمینه‌های ریمانی



استاد راهنما:

دکتر محمد رضا پوریای ولی

۱۳۸۷ / ۰۵ / ۲۸

استاد مشاور:

دکتر صغیر نوبختیان

پژوهشگر:

سمیرا فاضل انوار یزدی

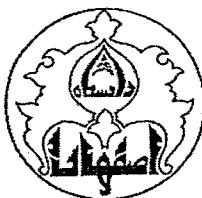
دی ماه ۱۳۸۶

۱۰۵۰۷۶

کلیه حقوق مادی مترتب بر نتایج مطالعات،  
ابتكارات و نوآوری های ناشی از تحقیق موضوع  
این پایان نامه متعلق به دانشگاه اصفهان است.

پیووه کارشناس پژوهی  
رئاست شده است  
تحصیلات تكمیلی دانشگاه اصفهان

بسمه تعالیٰ



دانشگاه اصفهان

دانشکده علوم

گروه ریاضی

پایان نامه گارشناسی ارشد رشته ریاضی گرایش محض خانم سمیرا فاضل انوار یزدی

### تحت عنوان:

### الگوریتم نقطه تقریبی روی خمینه های ریمانی

در تاریخ ۸۶/۱۰/۱۸ ..... توسط هیأت داوران زیر بررسی و با درجه **عالی** ..... به تصویب نهایی رسید.

امضاء

با مرتبه علمی دانشیار

دکتر محمدرضا پوریای ولی

۱- استاد راهنمای پایان نامه

امضاء

با مرتبه علمی دانشیار

دکتر صغیر نوبختیان

۲- استاد مشاور پایان نامه

امضاء

با مرتبه علمی استاد

دکتر محمود لشکری زاده

۳- استاد داور داخل گروه

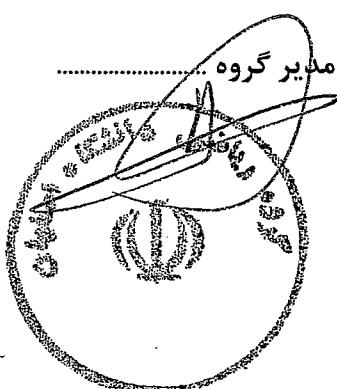
امضاء

با مرتبه علمی استادیار

دکتر اعظم اعتماد

۴- استاد داور خارج گروه

مهرب و امضای مدیر گروه



## کجا مرغ و هم را آن تو ان باشد تا بر اوج شناختش پر گشته؟

سپاس بی شمار آفریدگاری را سزاست، که زبان ستایشگران ازو صفت کمال عاجزو کوششگران سپاکویش، با تلاشی هر قدر کران میتواند:

”کز عدهه می شکرش بدرا آیند.“

پروردگاری که مرغ دور پرواز نمیشود را نیروی پرکشیدن مقابله قدرتی نیست. یکتای بی هستایی که به نیروی بزرگتر از پندار عدم رازگش را که در چشم اندیشمندان جز ابخره ای رنگین و رفیاگون بیش نبود، جامدی وجود پوشانید.

پس از حد و سپاس پروردگار متعال بر خود لازم می داشم از پروردگار عزیزم شکر نمایم، که با صبر و شکیلی و حیات همه جانب در تمام مراحل زندگی مردمیاری نمودند.

بهینه مراتب اتنان خود را از استاد ارجمند و دلوز آقای دکتر پوریایی ولی و سرکار خانم دکتر نوژخیان بجایی آورم،  
که در طول تحصیل راهنمای مشوق ای جانب بودند.

از زحات سرکار خانم دکترا عتماد و جانب آقای دکتر لشکری زاده در خواندن این پایان نامه و پروفور تا پس در ارسال مقالات پاکستانم و از تمام استاد ریاضی، سرکار خانم هاگرامی، موری، فرمند، غازی و معادر طی تدوین این پایان نامه شکر می کنم.

تقدیم:

پ در و مادر غریب نم

و همه می کسانی که در به شر ساندن

این پیمان نامه یاریم کردند.

## چکیده

در این پایان نامه ابتدا الگوریتم نقطه تقریبی (PPA) و همگرایی آن برای می نیمم سازی مسائل محدب روی فضاهای هیلبرت را مورد بررسی قرار می دهیم. سپس به مطالعه ای مسائل می نیمم سازی می پردازیم، در حالتی که مجموعه ای قیود خمینه ای ریمانی با انحنای برشی غیر مثبت و تابع هدف محدب باشد و به این ترتیب الگوریتم نقطه تقریبی را به خمینه ها ای ریمانی تعمیم می دهیم. همچنین ثابت می کنیم دنباله ای تولید شده به وسیله ای این روش خوش تعریف است و همگرا به نقطه ای می نیمم می باشد. پس از آن به بررسی این الگوریتم در حالتی پرداخته که عملگر، میدان برداری یکنوا باشد. در این حالت هدف یافتن نقاط تکین (منفرد) میدان برداری یکنوا روی خمینه های هادامار می باشد. سپس با معرفی متربیک ریمانی مناسب، نشان می دهیم که می توان مسائل غیر محدب و غیر یکنوا را به مسائل محدب و یکنوا تبدیل کرد.

**واژه های کلیدی :** نقطه تقریبی، مسئله ای غیر محدب، خمینه ها ای ریمانی، خمینه های هادامار، محدب ژئودزیک.

## فهرست مطالب

عنوان	صفحة
-------	------

### فصل اول: مفا هیم اولیه

۱	۱- فضاهای متريک كامل
۷	۲- تعاريف و خواص بنיאدي
۱۱	۳- نگاشت های مجموعه مقدار
۱۳	۴- عملگر های يكناوا
۱۷	۵- خمينه $\circ C$ از بعد متناهي
۲۰	۶- خمينه $\circ R$ ريماني
۲۳	۷- هموستار آفين، زئودزي و تابع نمائی
۲۷	۸- مشتق همورد در طول $X$
۲۸	۹- تراپري موازى

### فصل دوم: همگرایي الگوريتم نقطه تقریبی برای می نیمم سازی مسائل محاسبه

۳۷	۱- همگرایي الگوريتم نقطه تقریبی
۴۵	۲- سرعت همگرایي الگوريتم نقطه تقریبی
۴۹	۳- تخمين اساسی
۵۵	۴- همگرایي قوى الگوريتم نقطه تقریبی

### فصل سوم: بررسی الگوريتم نقطه تقریبی روی خمينه های ريماني

۶۵	۱- تعاريف و خواص بنיאدي
۶۷	۲- آناليز محاسبه
۷۹	۳- منظم سازی
۸۱	۴- الگوريتم نقطه تقریبی
۸۲	۵- همگرایي الگوريتم نقطه تقریبی

صفحه

عنوان

فصل چهارم: روش نقطه شبه تقریبی و مسائل برنامه ریزی ریاضی محدب و یکنواه انتقال پذیر	
۸۷	۱- تعاریف و خواص بنیادی
۹۵	۲- الگوریتم نقطه تقریبی
۹۹	۳- الگوریتم نقطه تقریبی برای مسائل منفرد
۱۰۰	۱-۳-۴ - همگرایی دنباله‌ی تقریبی
۱۰۲	۲-۳-۴ - پایداری دنباله‌ی تقریبی تحت ایزومنتری
۱۰۳	۴- برسی مسائل از نقطه نظر هندسی
۱۰۷	کتاب نامه

## پیشگفتار

تحدّب یکی از مهم ترین ابزارهای موجود در برنامه ریزی ریاضی است، که این مفهوم به صورت های مختلفی تعمیم داده شده است. از آن جمله می توان به مفاهیم شبّه محدب<sup>۱</sup> و نیم محدب<sup>۲</sup> اشاره نمود. همچنین می توان با استفاده از روش های عددی، بسیاری از مسائل بهینه سازی غیر محدب را حل نمود.

تعمیم مفهوم تحدّب به روی خمینه های هموار بسیار طبیعی به نظر می رسد. مسائل بسیار زیادی روی خمینه های هموار وجود دارند که با استفاده از مفهوم تعمیم داده شده تحدّب روی خمینه ها، قابل حل می باشند.

ویژگی خمینه های هموار در این است که این فضاهای خطی نبوده و بسیاری از روش های موجود که برای حل مسائل بهینه سازی روی فضاهای خطی بکار برده می شوند، روی خمینه های هموار کار ساز نیستند.

رابشاک<sup>۳</sup> [۲۸] و ادریس<sup>۴</sup> [۳۶] از پیشگامان استفاده از مفهوم تعمیم یافته‌ی تحدّب با نام تحدّب ژئودزیک<sup>۵</sup> هستند. آنها این مفهوم را برای حل مسائل بهینه سازی روی خمینه ها بکار گرفتند. پیشرفت های انجام شده در سال های اخیر، مبین کارائی این روش ها بر روی خمینه های ریمانی است. از روش های عددی مورد استفاده در بهینه سازی می توان

pseudo - convex<sup>۱</sup>

quasi - convex<sup>۲</sup>

Rapcsak<sup>۳</sup>

Udriste<sup>۴</sup>

geodesic convexity<sup>۵</sup>

به روش های الگوریتم نقطه تقریبی (*PPA*) و منظم سازی تقریبی اشاره نمود. روش الگوریتم نقطه تقریبی توسط مارتینه<sup>۶</sup> [۲۲] و راکفلر<sup>۷</sup> [۳۱]، ابداع گردید و روی فضای هیلبرت، مورد مطالعه قرار گرفت.

هدف ما در این پایان نامه این است که با توجه به مقاله‌ی [۱۸]، به مطالعه‌ی الگوریتم نقطه تقریبی و همگرایی آن روی فضاهای هیلبرت پرداخته، و سپس با استفاده از مقالات [۱۱] و [۱۴]، به بررسی این روش به روی خمینه‌های ریمانی بپردازیم. این پایان نامه شامل چهار فصل است.

در فصل اول به بیان تعاریف، مفاهیم مقدماتی و بعضی قضایا و نتایج می‌پردازیم. در فصل دوم به بررسی روش الگوریتم نقطه تقریبی و همگرایی آن برای می‌نیم سازی مسائل محدب

$$\min_{x \in H} f(x)$$

می‌پردازیم، که در آن  $\{ \infty \} \cup H \rightarrow \mathbb{R}$  :  $f$  تابعی سره، نیم پیوسته پائینی و محدب در فضای هیلبرت  $H$  است. همچنین سرعت همگرایی برای باقیمانده‌ی  $(u - f(x_n))$  تخمین زده می‌شود و به مسئله‌ی راکفلر، که آیا (*PPA*) به طور قوی همگراست یا نه پاسخ می‌دهیم.

در فصل سوم به بررسی مسائل می‌نیم سازی با قیود پرداخته و نشان می‌دهیم اگر مجموعه‌ی قیود، خمینه‌ی ریمانی با انحنای برشی غیر مثبت وتابع هدف محدب باشد، آنگاه الگوریتم نقطه تقریبی در فضای اقلیدسی را می‌توان برای حل مسائل می‌نیم

<sup>6</sup> Martinet

---

سازی به خمینه های ریمانی تعمیم داد. همچنین نشان می دهیم که دنباله‌ی تولید شده به وسیله‌ی این الگوریتم خوش تعریف است و به یک می نیمم کننده همگراست.

در فصل چهارم به بررسی روش الگوریتم نقطه تقریبی روی خمینه های ریمانی در حالتی می پردازیم که عملگر، میدان برداری یکنوا است. در این حالت، هدف یافتن نقاط تکین (منفرد) میدان برداری یکنوا است. همچنین با ارائه‌ی مثالی نشان می دهیم که می توان با معرفی متر مناسب مسائل غیر محدب و غیر یکنوا به صورت

$$\min_{p \in M} f(p)$$

و یافتن نقاط  $x$  در  $M$  به طوری که  $X(x) = 0$  را به مسائل محدب و یکنوا تبدیل کرد.

## فصل ۱

### مفاهیم اولیه

در این فصل به ارائه‌ی برخی از تعاریف، قضایا و نتایج مورد نیاز در پایان نامه پرداخته می‌شود. منابع اصلی در این فصل [۱]، [۲]، [۳]، [۶]، [۱۹]، [۲۱]، [۲۲]، [۳۴] و [۳۵] می‌باشند.

#### ۱.۱. فضاهای متریک کامل:

تعریف ۱.۱. فرض کنید  $X$  یک مجموعه‌ی ناتهی باشد، تابع حقیقی  $d$  تعریف شده بر  $X \times X$  را یک متر روانی  $X$  نامیم، هرگاه برای هر  $x, y, z \in X$ ، داشته باشیم:

$$: x = y \iff d(x, y) = 0, d(x, y) \geq 0 \quad (1)$$

$$: d(x, y) = d(y, x) \quad (2)$$

$$. d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y) \quad (3)$$

مجموعه‌ی  $X$  با متر  $d$  را یک فضای متری نامیده و آن را با  $(X, d)$  نشان می‌دهیم.

## فصل ۱ مفاهیم اولیه

فرض کنید  $(X, d)$  یک فضای متری و  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  دنباله‌ای در  $X$  باشد. گوئیم  $x$  همگرا به  $x$  است، هرگاه برای هر  $\varepsilon > 0$  و  $n_0 \in \mathbb{N}$  وجود داشته باشد به قسمی که

$$n \geq n_0 \implies d(x_n, x) < \varepsilon.$$

در این صورت می‌نویسیم  $x_n \rightarrow x$ .

دنباله  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  را کوشی نامیم، اگر برای هر  $\varepsilon > 0$  و  $n \in \mathbb{N}$  وجود داشته باشد به قسمی که

$$m, n \geq n_0 \implies d(x_m, x_n) < \varepsilon.$$

تعریف ۲.۱ . فضای متری  $(X, d)$  را کامل (تام)<sup>۱</sup> نامیم، هرگاه هر دنباله‌ی کوشی  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  در  $X$  به عضوی مانند  $x \in X$  همگرا باشد. فضاهای برداری حقیقی که در این پایان نامه مورد استفاده قرار می‌گیرند، فضاهای برداری حقیقی هستند.

تعریف ۳.۱ . فرض کنید  $X$  یک فضای برداری باشد. تابع  $\| \cdot \| : X \rightarrow \mathbb{R}$  را یک نرم روی  $X$  نامیم هرگاه برای هر  $x, y \in X$  و هر  $\lambda \in \mathbb{R}$ ، در شرایط زیر صدق کند:

$$\|x\| \geq 0 \quad (1)$$

$$x = 0 \iff \|x\| = 0 \quad (2)$$

$$\|\lambda x\| = |\lambda| \|x\| \quad (3)$$

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad (4)$$

اگر روی  $X$  یک نرم وجود داشته باشد  $X$  را یک فضای نرم دار نامیم.

complete<sup>۱</sup>

## فصل ۱ مفاهیم اولیه

اگر  $X$  یک فضای نرم دار باشد، مجموعه‌ی همه‌ی تابعک‌های خطی پیوسته  $\Lambda$  روی  $X$  را با  $X'$  نمایش می‌دهیم.  $X'$  یک فضای نرم دار است که آن را دوگان  $X$  نامیم و نرم آن به صورت زیر تعریف می‌شود

$$\|\Lambda\|_* = \sup\{|\Lambda x| : \|x\| \leq 1\}.$$

**تعریف ۴.۱** . یک تابع پوشای  $\langle Y, \tau_2 \rangle \rightarrow \langle X, \tau_1 \rangle$  :  $h$  یک همانریختی<sup>۲</sup> (نگاشت توپولوژیک) است اگر و تنها اگر  $h$  یک به یک و  $h^{-1}$  پیوسته باشند.

**تعریف ۵.۱** . فرض کنید  $X$  یک فضای نرم دار و  $X'$  دوگان  $X$  باشد. توپولوژی تولید شده به وسیله‌ی  $X'$  روی  $X$ ، یعنی ضعیف‌ترین توپولوژی روی  $X$  به قسمی که هر  $\sigma(X, X')$  نسبت به آن پیوسته باشد را توپولوژی ضعیف روی  $X$  گویند و آن را با  $\Lambda \in X'$  نشان می‌دهند.

اگر  $x_0$  عضوی دلخواه از  $X$ ،  $\varepsilon > 0$ ، آنگاه:

$$U(\Lambda, x_0, \varepsilon) = \{x \in X : |\Lambda x - \Lambda x_0| < \varepsilon\}, \quad (1)$$

یک مجموعه‌ی باز (یک همسایگی از  $x_0$ ) نسبت به توپولوژی ضعیف است. در حقیقت گردایه<sup>۳</sup> تمام  $U(\Lambda, x_0, \varepsilon)$  وقتی که  $\Lambda$ ،  $x_0$  و  $\varepsilon$  تغییر می‌کنند، تشکیل یک زیرپایه برای توپولوژی ضعیف می‌دهند و گردایه تمام اشتراک‌های متناهی از مجموعه‌های به شکل (۱) تشکیل یک پایه برای توپولوژی ضعیف می‌دهند. بنابراین یک مجموعه‌ی پایه‌ای باز برای توپولوژی ضعیف به شکل زیر می‌باشد

---

homeomorphism<sup>۲</sup>  
collection<sup>۳</sup>

## فصل ۱ مفاهیم اولیه

$$B = \{x \in X : |\Lambda_1 x - \Lambda_1 x_0| < \varepsilon_1\} \cap \{x \in X : |\Lambda_2 x - \Lambda_2 x_0| < \varepsilon_2\} \cap \dots \cap$$

$$\{x \in X : |\Lambda_m x - \Lambda_m x_0| < \varepsilon_m\},$$

برای یک عضو  $x_0 \in X$  و اعداد مثبت  $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_m$  . برای

دنباله  $\{x_n\}_{n=1}^{\infty}$  همگرا به  $x$  در  $X$  ، نسبت به توپولوژی ضعیف می نویسیم  $x_n \xrightarrow{w} x$

به بیان دیگر توپولوژی ضعیف روی  $X$  به صورت زیر تعریف می شود:

$x$  در  $X$  به طور ضعیف به  $\bar{x}$  همگراست اگر برای هر  $\varepsilon' \in X'$

$$\langle \Lambda, x \rangle \rightarrow \langle \Lambda, \bar{x} \rangle.$$

تعریف ۶.۱ . فضای بداری  $H$  را یک فضای ضرب داخلی نامیم اگر به هر جفت مرتب از بدارهای  $x, y$  در  $H$  یک عدد حقیقی مانند  $(x, y)$  به نام « حاصل ضرب داخلی » ( یا « حاصل ضرب اسکالار » ) چنان مربوط شده باشد که شرایط زیر برقرار باشند:

$$:(y, x) = (x, y) \quad (1)$$

$$:(x + y, z) = (x, z) + (y, z) , \quad x, y, z \in H \quad \text{اگر} \quad (2)$$

$$:(\alpha x, y) = \alpha(x, y) , \quad \alpha \in H \quad \text{اسکالار باشد،} \quad (3)$$

$$:(x, x) \geq 0 , \quad x \in H \quad \text{به ازای هر} \quad (4)$$

$$. x = 0 \quad (x, x) = 0 \quad \text{ایجاب می کند که} \quad (5)$$

اگر  $X$  یک فضای حاصل ضرب داخلی باشد، آنگاه نرم  $x$  به صورت

$$\|x\| := \langle x, x \rangle^{1/2},$$

تعریف می شود که خواص یک نرم را دارد است.

## فصل ۱ مفاهیم اولیه

نتیجه ۷.۱ . نامساوی کوشی-شوارتز<sup>۴</sup> . برای هر  $x, y$  در فضای ضرب داخلی  $H$  داریم:

$$|(x, y)| \leq \|x\| \|y\|.$$

نتیجه ۸.۱ . نامساوی مثلثی . برای هر  $x, y$  در فضای ضرب داخلی  $H$  داریم:

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|.$$

اگر فاصله‌ی بین  $x, y$  را مساوی  $\|x - y\|$  تعریف کنیم، تمام اصول موضوع یک فضای متری برقرارند. لذا  $H$  یک فضای متری است. هرگاه این فضای متری تام باشد، یعنی هر دنباله‌ی کوشی در  $H$  در آن همگرا باشد، آنگاه  $H$  یک فضای هیلبرت<sup>۵</sup> نام دارد. [۳۳]

تعریف ۹.۱ . فضای توپولوژی  $(X, \tau)$  را هاسدورف<sup>۶</sup> گوئیم هرگاه برای هر دو عضو متمایز  $p$  و  $q$  در  $X$ ، همسایگی مانند  $U$  برای  $p$  و همسایگی مانند  $V$  برای  $q$  وجود داشته باشد به طوری که  $U \cap V = \emptyset$ .

تعریف ۱۰.۱ . فضای  $\langle X, \tau \rangle$  شمارش پذیر نوع دوم است اگر و تنها اگر  $\tau$  دارای یک پایه‌ی شمارش پذیر  $\{\beta_n : n \in I^+\}$  باشد، که در آن  $I^+$  مجموعه‌ی اعداد طبیعی است.

تعریف ۱۱.۱ . فرض کنید  $I = [0, 1] \rightarrow X$ ، که در آن  $f, f' : I \rightarrow X$  است، دو مسیر (یعنی دوتابع پیوسته) در فضای توپولوژی  $X$  با نقاط ابتدایی و انتهایی یکسان باشند. گوئیم  $f$  با

*Cauchy-Schwarz*<sup>۹</sup>

*Hilbert*<sup>۱۰</sup>

*Hausdorff*<sup>۱۱</sup>

## فصل ۱ مفاهیم اولیه

$f'$  هموتوپی مسیری است هرگاه نگاشت پیوسته‌ی  $F : I \times I \rightarrow X$  یافت شود

به گونه‌ای که در روابط زیر صدق کند:

$$(1) \quad \begin{cases} F(x, \circ) = f(x), \\ F(x, 1) = f'(x). \end{cases}$$

$$(2) \quad \begin{cases} F(\circ, t) = f(\circ) = x_\circ, \\ F(1, t) = f(1) = x_1. \end{cases}$$

تذکر ۱۲.۱ . هموتوپی مسیری بودن، مسیرهای‌های بین دو نقطه‌ی  $x_\circ$  و  $x_1$  از فضای

$X$  را به کلاس‌های هم ارزی افزار می‌کند. کلاس مسیر  $f$  را با  $[f]$  نمایش می‌دهیم.

تعریف ۱۳.۱ . منظور از یک طوقه<sup>۷</sup> در فضای  $X$ ، مسیری است که نقاط ابتدایی و

انتهایی آن بر هم منطبق باشد. یعنی:

$$f : I \rightarrow X$$

$$f(\circ) = f(1) = x_\circ$$

$x_\circ$  را نقطه‌پایه‌ی طوقه‌ی  $f$  گوئیم.

تعریف ۱۴.۱ . فرض کنید  $f, g : I \rightarrow X$ ، دو مسیر در فضای  $X$  باشند به گونه‌ای که

$(g * f)(\circ) = g(\circ)$ . در این صورت ترکیب  $g * f$ ، با نماد  $(f * g)$ ، را به صورت زیر تعریف

می‌کنیم:

$$h = f * g : I \rightarrow X$$

$$h(t) = \begin{cases} f(2t) & \circ \leq t \leq \frac{1}{2} \\ g(2t - 1) & \frac{1}{2} \leq t \leq 1. \end{cases}$$

loop<sup>۸</sup>

## فصل ۱ مفاهیم اولیه

فرض کنید  $X$  یک فضای توپولوژی و  $f, g : I \rightarrow X$  دو طوقه‌ی دلخواه برپایه‌ی نظری  $x$  باشند. برروی  $[f]$  و  $[g]$ ، عمل  $[f] \oplus [g] = [f * g]$  را تعریف می‌کنیم. مجموعه‌ی  $\{f : I \rightarrow X\}$  یک طوقه‌ی برپایه‌ی  $x$  است. با عمل  $\oplus$  تشکیل یک گروه می‌دهد. این گروه را اولین گروه بنیادی فضای  $X$  نسبت به پایه‌ی  $x$  نامیم و به  $\Pi_1(X, x)$  نمایش می‌دهیم.

قابل ذکر است که در فضاهای همبند مسیری گروه بنیادی بستگی به انتخاب نقطه‌ی پایه ندارد.

**تعریف ۱۵.۱** . فضای توپولوژی  $X$  که همبند مسیری باشد را همبند ساده گویند، هرگاه باشد، یعنی اولین گروه بنیادی فضای  $X$  فقط شامل  $[e_x]$  باشد.

**تعریف ۱۶.۱** . تابع  $f$  با مقدار حقیقی، تعریف شده روی فضای توپولوژی  $X$  را موضعاً کراندار گوئیم، اگر برای هر  $x$  در  $X$  همسایگی  $A$  از  $x$  وجود داشته باشد به طوری که مجموعه‌ای کراندار باشد، یعنی  $f(A)$

$$\forall x \in A, \exists M > 0, |f(x)| \leq M.$$

### ۲.۱. تعاریف و خواص بنیادی:

فرض کنید  $X$  یک فضای برداری باشد.

**تعریف ۱۷.۱** . زیرمجموعه‌ی  $K \subseteq X$  محدب است، اگر برای  $x, y \in K$  و  $t \in [0, 1]$  داشته باشیم:

$$tx + (1-t)y \in K.$$

## فصل ۱ مفاهیم اولیه

**گزاره ۱۸.۱** . فرض کنید  $K$  مجموعه‌ای محدب باشد. اگر  $x_1, \dots, x_n \in K$  و  $\lambda_i \geq 0$  و  $\sum_{i=1}^n \lambda_i = 1$  آنگاه  $\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i \in K$  در اینجا ترکیب محدب از عناصر  $x_i$  نامیده می‌شود.

■ اثبات . به [۳۵] رجوع شود. ■

**تعریف ۱۹.۱** . تابع  $f : X \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}$  را در نظر می‌گیریم. دامنه‌ی موثر  $f$  را به صورت

$$Dom(f) = \{x \in X \mid f(x) < +\infty\},$$

تعریف می‌کنیم.

**تعریف ۲۰.۱** . تابع  $f : X \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}$  را سره<sup>۸</sup> گوئیم اگر دامنه آن غیر تهی باشد.

**تعریف ۲۱.۱** . تابع  $f : X \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}$  را محدب<sup>۹</sup> گوئیم اگر برای هر ترکیب محدب

$$x = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i \text{ از عناصر } x_i \in X, \text{ نامساوی زیر برقرار باشد}$$

$$f(\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i) \leq \sum_{i=1}^n \lambda_i f(x_i).$$

**تعریف ۲۲.۱** . تابع  $f : X \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}$  را در نظر می‌گیریم. زیر مجموعه‌ی

$$\text{epi}(f) := \{(x, \lambda) \in X \times \mathbb{R} \mid f(x) \leq \lambda\},$$

اپی گراف  $f$  نامیده می‌شود.

**تعریف ۲۳.۱** . تابع  $f : X \rightarrow \mathbb{R} \cup \{\infty\}$  در  $x_0$  را نیم پیوسته پائینی<sup>۱۰</sup> گوئیم، هرگاه

برای هر  $x \in B(x_0, \eta)$  وجود داشته باشد، به طوری که برای هر

proper<sup>۸</sup>  
convex<sup>۹</sup>

lower semi-continuous<sup>۱۰</sup>