

??????



وزارت علوم، تحقیقات و فناوری  
دانشگاه تربیت معلم آذربایجان  
دانشکده علوم پایه  
گروه ریاضی

پایان نامه  
جهت اخذ درجه کارشناسی ارشد  
رشته ریاضی محض

# روش‌های آنالیز مختلط برای حل مسائل مقدار مرزی-اولیه شامل معادلات دیفرانسیل پاره‌ای مرتبه اول و دوم ناهمگن

استاد راهنما  
دکتر محمد جهانشاهی

پژوهشگر  
زینب پورعلی

دی / ۱۳۹۰

تبریز / ایران

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

به پاس تعبیر عظیم و انسانی شان از کلمه ایشار و از خودگذشتگی

و به پاس محبت‌های بی‌دریغ شان که هرگز فروکش نمی‌کند

این مجموعه را به پدر و مادر عزیزم تقدیم می‌کنم.

## سپاس‌گزاری...

خدایا، به من زیستنی عطا کن که در لحظه‌ی مرگ، بر بی‌ثمری لحظه‌ای که برای زیستن گذشته است، حسرت نخورم و مُردنی عطا کن که بر بیهودگی‌ش، سوگوار نباشم. بگذار تا آن را، خود انتخاب کنم، اما آن‌چنان که تو دوست می‌داری.

به مصداق ”من لم یشکر المخلوق لم یشکر الخالق“ بسی شایسته است از استاد فرهیخته و فرزانه، جناب آقای دکتر محمد جهانشاهی که با کرامتی چون خورشید، سرزمین دل را روشنی بخشیدند و گلشن سرای علم و دانش را با راهنمایی‌های کارساز و سازنده بارور ساختند، تقدیر و تشکر نمایم. هم‌چنین از آقایان دکتر ناصر آقازاده و دکتر علی خانی سپاسگزارم که قبول زحمت فرموده‌اند و داوری این تحقیق را برعهده گرفتند.

هم‌چنین لازم است مراتب تشکر و قدردانی خود را از خانواده‌ام که در طی مراحل مختلف تحصیل یار و یاور من بوده‌اند، ابراز نمایم.

زینب پورعلی

دی ۱۳۹۰

# فهرست مطالب

ث	فهرست مطالب
چ	چکیده .....
ح	پیشگفتار
۱	۱ تعاریف و مفاهیم مقدماتی
۱	۱.۱ معادله دیفرانسیل با مشتقات نسبی .....
۴	۲.۱ فضای توابع اساسی و تعمیم یافته .....
۹	۳.۱ جواب اساسی و کلاسیک .....
۱۱	۴.۱ توابع تحلیلی و همساز .....
	۲ حل مسائل مقدار مرزی-اولیه شامل معادله دیفرانسیل مرتبه دوم موج ناهمگن در
۱۴	حالت‌های غیر کلاسیک
۱۴	۱.۲ مقدمه .....
۱۵	۲.۲ نحوه ظاهر شدن معادله موج در پدیده‌های فیزیکی .....
۱۸	۳.۲ معادله اشتورم-لیوویل و معادله موج با شرایط مرزی غیر کلاسیک .....
۱۸	۱.۳.۲ دستگاهای اشتورم-لیوویل .....
۲۰	۲.۳.۲ حل معادله موج با شرایط مرزی غیر کلاسیک .....
	۳ روش‌های آنالیز مختلط برای حل مسایل مقدار مرزی شامل معادلات دیفرانسیل پاره
۳۶	ای مرتبه اول و دوم ناهمگن

۳۶	.....	مقدمه	۱.۳
		معرفی مسائل مقدار مرزی شامل معادلات دیفرانسیل با مشتقات نسبی مرتبه‌ی	۲.۳
۳۷	.....	اول	
۳۹	.....	مسئله مقدار مرزی شوارتز	۱.۲.۳
۴۱	.....	مسئله مقدار مرزی دیریکله	۲.۲.۳
۴۴	.....	مسئله مقدار مرزی نویمان	۳.۲.۳
۴۹	.....	مسئله مقدار مرزی شامل معادلات دیفرانسیل پاره‌ای ناهمگن مرتبه دوم	۳.۳

۵۲ ..... مراجع

۵۳ ..... واژه‌نامه فارسی به انگلیسی

۵۵ ..... واژه‌نامه انگلیسی به فارسی

# چکیده

اعراب. - ۲۳ - ۵ - ۲۳۴ - ۱ - ۲ - ۱۱ {

در ابتدا به مفاهیم اساسی و تعاریف اولیه پرداخته و سپس مسئله مقدار مرزی-اولیه شامل معادله موج ناهمگن با شرایط مرزی غیر کلاسیک که در یک حالت مقادیر ویژه مسئله اسپکترا ل حاصل تکراری و در حالت بعدی مقادیر ویژه مسئله اسپکترا ل مختلط است، می‌پردازیم و در آخر مسائل مقدار مرزی، شامل معادلات دیفرانسیل پاره‌ای مرتبه اول و دوم ناهمگن را بررسی می‌کنیم که این روش بر اساس روش‌های آنالیز مختلط می‌باشد. ابتدا قضیه فرم نمایشی کوشی-پمپیه را برای توابع تحلیلی آورده و سپس با استفاده از این قضیه، جواب‌های مسائل مقدار مرزی دیریکله، نویمان و شوارتز را با شرایط مرزی موضعی به دست می‌آوریم. در نهایت جواب‌های معادله دیفرانسیل لاپلاس ناهمگن (پواسون) با شرایط مرزی کلاسیک، دیریکله و نویمان، را با یک شرط حل‌پذیری به دست می‌آوریم.

**کلمات کلیدی:** مسئله مقدار مرزی-اولیه، تابع تعمیم یافته، جواب اساسی، معادله موج، فرم نمایشی انتگرال، مسئله مقدار مرزی شوارتز، مسئله مقدار مرزی دیریکله، مسئله مقدار مرزی نویمان.



# پیشگفتار

نظریه مسائل مقدار مرزی و مسائل مقدار اولیه شامل معادلات دیفرانسیل از مباحث مهم ریاضیات کاربردی و فیزیک و مهندسی می‌باشند. این مسائل به‌طور کلی انگیزه‌ها و خواستگاه‌های فیزیک و مهندسی داشته‌اند. بدین خاطر از طرف ریاضیدانان و فیزیکدانان و مهندسان روش‌های مختلفی، هم برای اثبات وجود و یگانگی جواب‌های مسائل فوق و هم برای رسیدن به جواب‌های تحلیلی و تقریبی این مسائل ارائه شده است.

در این پایان‌نامه ما در فصل نخست به ارائه مفاهیم اساسی و مقدماتی و تعاریف اولیه در خصوص معادلات دیفرانسیل و جواب‌های کلاسیک<sup>۱</sup> و تعمیم‌یافته<sup>۲</sup> می‌پردازیم. و در ادامه به مقایسه و تحلیل جواب‌های تعمیم‌یافته و با مقدمه‌ای از توابع آزمون و فضای توابع اساسی<sup>۳</sup> به کالکولوس (مشتق) این توابع می‌پردازیم.

در فصل دوم به معادلات ناهمگن ریاضی فیزیک از جمله معادله موج<sup>۴</sup> و نحوه ظاهر شدن آن در پدیده‌های فیزیکی پرداخته و این معادله را در حالت‌های غیرکلاسیک که دارای شرایط مرزی غیرموضعی<sup>۵</sup> و مقادیر ویژه<sup>۶</sup> مسئله اسپکترال، تکراری و مختلط هستند، می‌پردازیم. و در ادامه به محاسبه جواب‌های صوری و استدلال وجود این جواب و همگرایی سری‌های جواب می‌پردازیم.

در فصل سوم به معادله مرتبه اول کوشی-ریمان<sup>۷</sup> و معادله مرتبه دوم لاپلاس<sup>۸</sup> با روش‌های

---

<sup>۱</sup> Classical solutions

<sup>۲</sup> Generalized

<sup>۳</sup> Fundamental functions

<sup>۴</sup> Wave equation

<sup>۵</sup> Non-local boundary condition

<sup>۶</sup> Eigenvalues

<sup>۷</sup> Cauchy-Riemann

<sup>۸</sup> Laplace

آنالیز مختلط می‌پردازیم. از آنجا که روش‌های آنالیز مختلط نسبت به روش‌های جاری کلاسیک (روش جداسازی متغیرها و روش پتانسیل‌ها) مدرن‌تر و پیشرفته‌تر است، لذا در این فصل به محاسبه جواب‌های تحلیلی مسائل مقدار مرزی شامل معادلات کوشی-ریمان و لاپلاس ناهمگن پرداخته و در کنار ارائه جواب تحلیلی به شرط‌های حل‌پذیری این مسائل نیز می‌پردازیم.

این پایان‌نامه بیشتر بر اساس منابع [۹]، [۵]، [۶] و [۱۵] می‌باشد.

# فصل ۱

## تعاریف و مفاهیم مقدماتی

### ۱.۱ معادله دیفرانسیل با مشتقات نسبی

معادله دیفرانسیل پاره‌ای یا معادلات دیفرانسیل با مشتقات جزئی که به اختصار  $PDE$  خوانده می‌شود، به دسته‌ای از معادلات دیفرانسیل گفته می‌شود که در آن‌ها توابع مجهول برحسب چند متغیر مستقل، به همراه مشتق پاره‌ای توابع نسبت به آن متغیرها شرکت داشته باشد. معادلات دیفرانسیل پاره‌ای در موارد زیر ظاهر می‌شود:

۱. حذف تابع‌های اختیاری از منحنی‌ها و رویه‌های پارامتری.

۲. مدل ریاضی مسائل فیزیک در مهندسی.

شکل کلی یک معادله دیفرانسیل با مشتقات جزئی به صورت زیر می‌باشد:

$$f(x, y, \dots, u, u_x, u_y, \dots, u_{xx}, u_{yy}, \dots) = 0.$$

ملاحظه می‌کنیم که این معادله، شامل متغیرهای مستقل مانند  $x, y$  و متغیر وابسته  $u$  و مشتقات نسبی متغیر وابسته نسبت به متغیرهای مستقل  $x, y$  است، که به صورت  $u_{xx}$  و  $u_{yy}$  نمایش داده شده‌اند.

**تعریف ۱.۱.۱.** مرتبه یک معادله دیفرانسیل با مشتقات نسبی، بالاترین مشتق موجود در معادله است.

## مثال ۱.۱.۱. معادلات

$$u_{xx} + u_{yy} + u_{zz} = 0$$

$$u_t - ku_{xx} = 0, \quad k \in \mathbb{N}$$

$$u_{tt} - c^2 u_{xx} = 0, \quad c \in \mathbb{N}$$

که به ترتیب به معادله لاپلاس، انتشار حرارت و انتشار موج معروف اند، معادله های دیفرانسیل با مشتقات نسبی مرتبه دوم هستند.

تعریف ۲.۱.۱. معادله دیفرانسیل خطی مرتبه دوم دو متغیره، معادله ای است به فرم

$$au_{xx} + bu_{xy} + cu_{yy} + du_x + eu_y + fu = g \quad (1.1)$$

که در آن ضرایب  $a, b, c, d, e, f, g$  می توانند ثابت یا تابعی معلوم از  $x$  و  $y$  باشند و

$$a^2 + b^2 + c^2 \neq 0.$$

تعریف ۳.۱.۱. معادله (۱.۱) را برحسب این که مقدار  $\Delta = b^2 - 4ac$  در تمام دامنه  $G$  مثبت، صفر یا منفی باشد به ترتیب هذلولی، سهموی و بیضوی می نامیم.

تعریف ۴.۱.۱. مسئله مقدار مرزی عبارت است از یک معادله دیفرانسیل، به همراه یک یا چند شرط مرزی. یک جواب مسئله مقدار مرزی جوابی از معادله مذکور است که در شرایط مرزی صدق کند.

## مثال ۲.۱.۱. مسئله

$$u_{xx} + u_{yy} = 0 \quad x, y \in G$$

$$u(x, y) = f(x, y) \quad x, y \in \Gamma$$

یک مسئله مقدار مرزی است، که در آن  $G$  نمایانگر دامنه و  $\Gamma$  مرز دامنه است.

تعریف ۵.۱.۱. مسئله مقدار اولیه، شامل یک معادله دیفرانسیل به همراه یک یا چند شرط اولیه است و هدف آن به دست آوردن تابعی است که در معادله دیفرانسیل و شرط های اولیه مربوطه صدق کند. شرط های اولیه، شرط های کوشی نیز نامیده می شوند.

## مثال ۳.۱.۱. مسئله

$$u_{tt} - c^2 u_{xx} = 0 \quad t > 0, \quad x \in \mathbb{R}$$

$$u(x, 0) = f(x)$$

$$u_t(x, 0) = g(x)$$

یک مسئله مقدار اولیه می باشد.

تعریف ۶.۱.۱. اگر معادله دیفرانسیل به همراه یک یا چند شرط مرزی و اولیه به طور هم زمان باشد، مسئله را یک مسئله مقدار مرزی - اولیه می نامیم.

## مثال ۴.۱.۱. مسئله

$$u_{tt} - c^2 u_{xx} = 0 \quad 0 < x < l, \quad t > 0$$

$$u(x, 0) = f(x) \quad 0 \leq x \leq l$$

$$u_t(x, 0) = g(x) \quad 0 \leq x \leq l$$

$$u(0, t) = u(l, t) = 0 \quad t \geq 0$$

یک مسئله مقدار مرزی - اولیه می باشد.

مدل ریاضی خیلی از مسائل فیزیک و مهندسی که وابسته به زمان هستند، به صورت مسائل مقدار اولیه ظاهر می شود و در مقابل مسائل فیزیک و مهندسی که مستقل از زمان هستند، به صورت مسائل مقدار مرزی در می آیند. در این میان مسائل فیزیک و مهندسی که در قالب زمان و مکان مطرح می شوند، یعنی هم متغیرهای مکان و هم متغیرهای زمان در آن دخالت دارند، به صورت مسائل مقدار مرزی-اولیه در می آیند.

مسائل مقدار اولیه می توانند از نوع سهموی و هذلولی باشند، ولی مسائل مقدار مرزی به معادلات از نوع بیضوی مربوط می شوند.

تعریف ۷.۱.۱. یک مسئله خوش طرح، معادله دیفرانسیل پاره ای به همراه یک مجموعه از شرط های مرزی یا اولیه یا هر دو است که در خواص زیر صدق کند:

۱. وجود: حداقل یک جواب وجود داشته باشد.

۲. یگانگی : حداکثر یک جواب وجود داشته باشد.

۳. پیوستگی : جواب به ازای داده‌های مسئله به‌طور پیوسته تغییر کند.

برای مسئله‌های فیزیکی تنها اطمینان از وجود یک جواب منحصر بفرد کافی نیست. بنابراین شرط پیوستگی جواب، اساسی است. زیرا معمولاً داده‌ها در مسئله‌های فیزیکی از راه آزمایش و تجربه به دست می‌آیند، و در این میان خطاهایی چون خطای ابزاری، خطای محاسباتی و تقریب زدن و ... موجودند و برقراری شرط پیوستگی، باعث می‌گردد که به کارگیری تقریب در داده‌ها، تنها تغییر جزئی در جواب مسئله را باعث گردد.

قضیه ۱.۱.۱. [۱] (قضیه کوشی-کوالوسکی) <sup>۱</sup> : فرض کنید معادله دیفرانسیل با مشتقات جزئی

$$u_{yy} = F(y, x_1, x_2, \dots, x_n, u, u_{x_1}, \dots, u_{x_n}, u_{x_1 y}, \dots, u_{x_n y}, u_{x_1 y}, \dots, u_{x_n y})$$

همراه با شرایط اولیه‌ی

$$u = f(x_1, \dots, x_n)$$

$$u_y = g(x_1, \dots, x_n)$$

داده شده باشد. اگر تابع  $F$  در همسایگی نقطه‌ی  $(y^0, x_1^0, \dots, x_n^0, u^0, u_y^0)$  و  $f$  و  $g$  در همسایگی نقطه‌ی  $(x_1^0, \dots, x_n^0)$  تحلیلی باشند، آن‌گاه مسئله مقدار اولیه در همسایگی نقطه‌ی  $(y^0, x_1^0, \dots, x_n^0)$  جواب یگانه دارد.

## ۲.۱ فضای توابع اساسی و تعمیم یافته

تعریف ۱.۲.۱. فرض کنید  $f \in C(\mathbb{R}^n)$  باشد. تکیه‌گاه (*support*) یک تابع پیوسته چون  $f$  که به صورت  $\text{supp} f$  نشان داده می‌شود، عبارت است از بستار مجموعه تمام نقاط  $x$  به طوری که  $f(x) \neq 0$ .

<sup>۱</sup>Cauchy-Kowalewsky

**تعریف ۲.۲.۱.** فرض کنید  $E \subseteq \mathbb{R}^n$  مجموعه‌ای باز باشد. تابع  $f$  در  $E$  متناهی است، هرگاه  $\text{supp } f \subseteq E$ . مجموعه‌ای از توابع متناهی در  $E$  از کلاس  $C^k(E)$  با نماد  $C^k(E)$  نشان داده می‌شود.

**تعریف ۳.۲.۱.** فرض کنید  $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$  برداری با مؤلفه‌های صحیح نامنفی  $\alpha_j$  باشد. مشتق تابع  $\varphi(x)$  از مرتبه  $|\alpha| = \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n$  را که با  $D^\alpha \varphi(x)$  نشان می‌دهیم، به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$D^\alpha \varphi(x) = \frac{\partial^{|\alpha|} \varphi(x_1, x_2, \dots, x_n)}{\partial x_1^{\alpha_1} \partial x_2^{\alpha_2} \dots \partial x_n^{\alpha_n}}, \quad D^0 \varphi(x) = \varphi(x).$$

**تعریف ۴.۲.۱.** مجموعه‌ی توابع اساسی که با  $D = D(\mathbb{R}^n)$  نشان داده می‌شود، عبارت است از تمامی توابع متناهی، که در  $\mathbb{R}^n$  بی‌نهایت بار مشتق پذیر باشد.

همگرایی در این مجموعه را به صورت زیر تعریف می‌کنیم:

دنباله  $\{\varphi_k\}_{k=1}^\infty$  از  $D$  را در نظر می‌گیریم. گوییم این دنباله به تابع  $\varphi \in D$  همگراست هرگاه:

۱. ثابت مثبتی چون  $R$  موجود باشد، به طوری که  $\text{supp } \varphi_k \subseteq U_R$ . که  $U_R$  گوی باز به مرکز مبدا مختصات و به شعاع  $R$  می‌باشد.

۲. برای هر  $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$  داشته باشیم:

$$D^\alpha \varphi_k(x) = D^\alpha \varphi(x) \quad k \rightarrow \infty, \quad x \in \mathbb{R}^n$$

در این صورت می‌نویسیم  $\varphi_k \rightarrow \varphi$ .

مجموعه  $D$  را که مجهز به همگرایی فوق باشد با  $D(\mathbb{R}^n)$  نشان داده و فضای توابع اساسی نامیده می‌شود.

**تعریف ۵.۲.۱.** یک تابع خطی پیوسته روی فضای توابع اساسی، تابع تعمیم یافته نامیده می‌شود. که مقدار تابع  $f$  (تابع تعمیم یافته) روی تابع اساسی  $\varphi$  با  $(f, \varphi)$  نمایش داده می‌شود.

مجموعه توابع تعمیم یافته را با  $D' = D'(\mathbb{R}^n)$  نشان می‌دهیم. همگرایی روی این مجموعه، به صورت همگرایی ضعیف تابع‌ها، مطابق زیر تعریف می‌گردد.

دنباله توابع تعمیم یافته  $f_1, f_2, \dots$  همگرا به  $f \in D'$  گوئیم، هرگاه

$$\lim_{k \rightarrow \infty} (f_k, \varphi) = (f, \varphi) \quad k \rightarrow \infty, \varphi \in D.$$

مجموعه‌ی  $D'$  که مجهز به همگرایی فوق باشد، فضای توابع تعمیم یافته نامیده می‌شود. بنابراین تابع تعمیم یافته  $f$ :

۱. یک تابع روی  $D$  است. یعنی برای هر  $\varphi \in D$  عدد  $(f, \varphi)$  را متناظر می‌کند.

۲. یک تابع خطی روی  $D$  است. یعنی

$$\forall \varphi, \psi \in D \quad \lambda, \mu \in \mathbb{C} \quad (f, \lambda\varphi + \mu\psi) = \lambda(f, \varphi) + \mu(f, \psi).$$

۳. یک تابع پیوسته روی  $D$  است. یعنی

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \varphi_k = 0 \quad \implies \quad \lim_{k \rightarrow \infty} (f, \varphi_k) = 0$$

تذکر ۱.۲.۱. دنباله‌ای از عناصر  $x_1, x_2, \dots$  از یک فضای توپولوژیک  $X$  به طور ضعیف همگراست، اگر دنباله  $f(x_1), f(x_2), \dots$  به ازای هر تابع خطی پیوسته  $f$  بر  $X$  همگرا باشد.

تعریف ۶.۲.۱. توابع تعمیم یافته  $f$  و  $g$  در  $\mathbb{R}^n$  مساوی است، هرگاه تابع‌های مساوی روی  $D'$  باشند. یعنی

$$\forall \varphi \in D \quad (f, \varphi) = (g, \varphi).$$

هم‌چنین تابع تعمیم یافته  $f \in D'$ ، تابع صفر نامیده می‌شود، هرگاه

$$\forall \varphi \in D \quad (f, \varphi) = 0.$$

تعریف ۷.۲.۱. توابع تعمیم یافته به دو نوع اساسی منظم و منفرد تقسیم می‌شود.

ساده‌ترین مثال برای تابع تعمیم یافته، تابعی است که توسط تابع موضعا انتگرال پذیر  $f(x)$

در  $\mathbb{R}^n$  به صورت زیر تولید می‌گردد:

$$(f, \varphi) = \int f(x)\varphi(x)dx \quad \varphi \in D.$$



تابع تعمیم یافته‌ای را که مطابق فوق تعریف گردد، تابع تعمیم یافته منظم و در غیر این صورت تابع تعمیم یافته منفرد گوئیم.

**تذکره ۲.۲.۱.** تابع  $f(x)$  انتگرال‌پذیر موضعی روی ناحیه‌ی  $G \subseteq \mathbb{R}^n$  گفته می‌شود، هرگاه  $f$  تابعی انتگرال‌پذیر روی هر ناحیه کراندار  $E$  باشد که در آن  $\bar{E} \subset G$  (بستار مجموعه‌ی  $E$  است).

**مثال ۱.۲.۱.** ساده‌ترین مثال برای تابع تعمیم یافته منفرد، تابع دلتای دیراک است که اثر آن روی تابع  $\varphi \in D$  به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$(\delta, \varphi) = \varphi(0) \quad \varphi \in D.$$

**تعریف ۸.۲.۱.** تابع دلتای دیراک که یک تابع تعمیم یافته منفرد است، اولین بار توسط فیزیکدان انگلیسی، پاول دیراک<sup>۲</sup> مطرح و به نام او نام‌گذاری گردید.  
فرض کنید دنباله‌ی  $\{\varphi_k\}_{k=1}^{\infty}$ ، دنباله‌ی توابع اساسی با تکیه‌گاه فشرده و با خواص زیر باشد:

$$\int_R \varphi_k(x) = 1 \quad \varphi_k \in C^\infty$$

تابع دلتای دیراک را می‌توان حد این توابع خوب (هموار و متناهی) دانست. یک ضابطه برای این توابع خوب، تابع  $b(x, \varepsilon)$  است که به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$b(x, \varepsilon) = \begin{cases} 0 & |x| > \frac{\varepsilon}{4} \\ \frac{1}{\varepsilon} & |x| \leq \frac{\varepsilon}{4} \end{cases}$$

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} b(x, \varepsilon) = \delta(x) = \begin{cases} 0 & x \neq 0 \\ \infty & x = 0 \end{cases}$$

از خواص تابع دلتای دیراک می‌توان به موارد زیر اشاره کرد:

۱.

$$\int_R \delta(x-t)f(t)dt = f(x)$$

که  $f$  تابع اختیاری و پیوسته در  $\mathbb{R}$  است.

<sup>۲</sup>Paul Dirac

۲. تابع دلتای دیراک یک تابع زوج است. یعنی

$$\forall t \in \mathbb{R} \quad \delta(-t) = \delta(t)$$

۳. اگر تابع  $f(x)$  تابعی پیوسته در  $[a, b]$  باشد، آن گاه

$$\int_a^b f(t)\delta(x-t)dt = \begin{cases} f(x) & x \in (a, b) \\ \frac{1}{2}f(x) & x = a \text{ یا } x = b \\ 0 & x \notin [a, b] \end{cases}$$

تعریف ۹.۲.۱. تابع هویساید<sup>۲</sup> به دو صورت معمولی و متقارن تعریف می‌شود، که شکل معمولی آن به صورت

$$e(t) = \begin{cases} \frac{1}{2} & x \geq 0 \\ -\frac{1}{2} & x < 0 \end{cases}$$

و شکل متقارن آن به صورت

$$\theta(x-t) = \begin{cases} \frac{1}{2} & x > t \\ 0 & x = t \\ -\frac{1}{2} & x < t \end{cases}$$

می‌باشد.

تعریف ۱۰.۲.۱. مشتق یک تابع تعمیم یافته مانند  $f \in D'$  به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$(D^\alpha f, \varphi) = (-1)^{|\alpha|} (f, D^\alpha \varphi) \quad \varphi \in D$$

نتیجه ۱۰.۲.۱. تابع دلتای دیراک، مشتق تابع هویساید است. زیرا

$$\begin{aligned} (e', \varphi) &= -(e, \varphi') = - \int_{\mathbb{R}} e(t)\varphi'(t)dt = - \left[ \int_{-\infty}^0 e(t)\varphi'(t)dt + \int_0^{\infty} e(t)\varphi'(t)dt \right] \\ &= - \int_{-\infty}^0 \left(-\frac{1}{2}\right)\varphi'(t)dt - \int_0^{\infty} \frac{1}{2}\varphi'(t)dt \\ &= \frac{1}{2}\varphi(t) \Big|_{-\infty}^0 - \frac{1}{2}\varphi(t) \Big|_0^{\infty} \\ &= \varphi(0) = (\delta, \varphi) \end{aligned}$$

<sup>۲</sup>Heaviside

## مثال ۲.۲.۱.

$$y = |x|\sin x \Rightarrow y' = \operatorname{sign} x \sin x + |x|\cos x$$

توجه شود که تابع فوق مشتق معمولی ندارد.

مثال ۳.۲.۱. مشتق  $\alpha$ ام تابع  $\delta$  برابر است با

$$(D^\alpha \delta, \varphi) = (-1)^{|\alpha|} (\delta, D^\alpha \varphi) = (-1)^{|\alpha|} D^\alpha \varphi(0).$$

در زیر به برخی از خواص عملگر دیفرانسیل تابع تعمیم یافته اشاره می‌کنیم.

۱. [۱۵]

$$D^{\alpha+\beta} f = D^\alpha(D^\beta f) = D^\beta(D^\alpha f)$$

که  $\alpha$  و  $\beta$  عضو اعداد حقیقی و  $f \in D'$  است.

۲. [۱۵]

$$\operatorname{supp} D^\alpha f \subset \operatorname{supp} f$$

۳. [۱۵] فرض کنید  $f \in D'$  و  $g \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ . آن‌گاه فرمول لایب نیتز برای  $gf$  برقرار است.

یعنی

$$D^\alpha(gf) = \sum_{\beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} D^\beta g D^{\alpha-\beta} f$$

### ۳.۱ جواب اساسی و کلاسیک

تعریف ۱.۳.۱. تابع مجهول  $u$  را جواب کلاسیک معادله دیفرانسیل با مشتقات نسبی گوئیم، هرگاه تابع مجهول برابر با مرتبه معادله دیفرانسیل دارای مشتقات نسبی پیوسته باشد. از طرفی هرگاه در معادله قرار دهیم، طرف راست متحد با صفر شود.

تعریف ۲.۳.۱. منظور از جواب اساسی (جواب تعمیم یافته) یک معادله دیفرانسیل، تابع تعمیم یافته‌ای است، که در معادله دیفرانسیل که طرف راست آن تابع دلتای دیراک می‌باشد،

صدق کند. یعنی هرگاه  $L$ ، عملگر دیفرانسیلی با ضرایب ثابت به صورت زیر باشد:

$$L(D) = \sum_{|\alpha|=0}^m a_\alpha D^\alpha$$

تابع تعمیم یافته  $\xi \in D'$  که در معادله  $L(D)\xi = \delta(x)$  در  $\mathbb{R}^n$  صدق می کند، یک جواب اساسی عملگر  $L(D)$  نامیده می شود.

تذکره ۱.۳.۱. جواب اساسی در حالت کلی منحصر بفرد نیست. زیرا اگر  $\xi_0(x)$  جواب دلخواه معادله  $L(D)\xi_0 = 0$  و  $L(D)\xi(x)$  جواب اساسی باشد، در این صورت داریم:

$$L(D)(\xi + \xi_0) = L(D)\xi + L(D)\xi_0 = \delta(x)$$

لذا  $\xi(x) + \xi_0(x)$  نیز یک جواب اساسی عملگر  $L(D)$  است.

مثال ۱.۳.۱. معادله دیفرانسیل  $y''(x) = 0$  را که  $x \in (0, 1)$  در نظر می گیریم. جواب اساسی معادله دیفرانسیل فوق به صورت زیر می باشد:

$$Y(x - \xi) = \frac{|x - \xi|}{2}$$

زیرا داریم:

$$Y(x - \xi) = \frac{|x - \xi|}{2} \Rightarrow Y'(x - \xi) = \begin{cases} \frac{1}{2} & x > \xi \\ 0 & x = \xi \\ -\frac{1}{2} & x < \xi \end{cases}$$

که این همان تابع هویساید متقارن می باشد. بنابراین

$$Y''(x - \xi) = e'(x - \xi) = \delta(x - \xi)$$

در نتیجه یک جواب اساسی برای معادله دیفرانسیل داده شده می باشد.

تعریف ۳.۳.۱. معادله لاپلاس یکی از ساده ترین و در عین حال از مهم ترین معادلات در مسائل مقدار مرزی است، که در حالت دو بعدی به صورت زیر تعریف می شود:

$$\nabla^2 u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$