

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ



دانشکده ریاضی و رایانه

بخش ریاضی

پایان نامه تحصیلی برای دریافت درجه کارشناسی ارشد

رشته ریاضی کاربردی گرایش آنالیز عددی

---

حل عددی معادلات انتگرال به کمک موجک ها

---

استاد راهنمای:

دکتر محمود محسنی مقدم

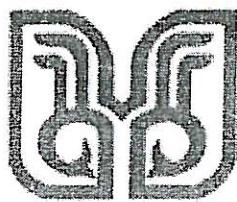
استاد مشاور:

دکتر عظیم ریواز

مؤلف:

سمنیر حسینی

شهریور ماه ۱۳۹۰



دانشگاه شهید بهشتی کرمان

این پایان نامه به عنوان یکی از شرایط احراز کارشناسی ارشد به

### بخش ریاضی - دانشکده ریاضی و رایانه

دانشگاه شهید بهشتی کرمان

تسالیم شده است و هیچگونه مادرکی به عنوان فراغت از تحصیل دوره مزبور شناخته نمی شود.

سمیر حسینی

دانشجو:

دکتر محمود محسنی مقدم

استاد راهنمای:

دکتر عظیم ریواز

استاد مشاور:

دکتر محمد علی ولی

داور ۱:

دکتر محمد علی جعفری

داور ۲:

نماينده تحصيلات تكميلي دانشگاه: دکتر سيد ناصر حسیني

لامپ

حق چاپ محفوظ و مخصوص به دانشگاه شهید بهشتی کرمان است.

تَعْدِيمُهُ:

پدر بزرگوارم، مادر دلوزم، خواهران و برادران عزیزم

که همواره مدیون محبت پایشان بوده و هستم.

## تقدیر و تشکر

در ابتدای خدای مهربان را هزاران بار شاکرم که در مرحله‌ای دیگر از تحصیل، لطف خود را چون همیشه به من ارزانی داشت. او که تنها یاور من در فراز و نشیب زندگی بوده است.

او، که می‌باشم؛ به حضورش، به حسن گرم حمایتش، به محبت‌هی بی‌شایه اش و به قهاری حکیمانه اش...  
مراتب تقدیر و سپاس نثار استاد گرانقدر جناب آقای دکتر محسنی مقدم که مصاحب و مشورت با ایشان را مایه فخر خویش می‌دانم و شاگردی در مکتبشان افتخاری است که به آن می‌باشم.

از استاد مشاور ارجمندم جناب آقای دکتر ریواز به جهت راهنمایی بی‌شایه ایشان قدردانی می‌کنم.  
از استاد ارجمندم جناب آقای دکترولی و جناب آقای دکتر یعقوبی که در طول تحصیل در مقطع کارشناسی ارشد از دانش و لطفشان بهره‌ها برداشته و زحمت داوری این پایان نامه را بر عهده داشتند، کمال تشکر و قدردانی را دارم.

برای هر رسیدنی مسیری است و پیمودن هر مسیر را هزار دریجه نا امیدی و صد ها بن بست که جز با همدلی و همدردی دوستانی همراه امکان پیمودن به آسانی میسر نیست. از تمامی دوستانی که در این مسیر به من یاری رساندند تقدیر و تشکر می‌کنم.

و در پایان از حمایتها قطب جبرخطی و بهینه سازی دانشگاه شهید باهنر کرمان تشکر و قدردانی می‌نمایم.

سمتبر حسینی

۹۰ شهریور ماه

## چکیده

در این پایان نامه، حل معادلات انگرال از نوع مختلف را به کمک موجک های هار و توابع ترکیبی شرح می دهیم.

در پایان هر بخش نیز مثال های عددی ارائه شده اند که نماینگر دقت و کارائی روش های مورد نظر می باشد.

**کلمات کلیدی:** معادلات انگرال، موجک های هار ، توابع ترکیبی، انگرال چند گانه، روش هم محلی،

روش گالرکین .

## پیش گفتار:

مطلوب این پایان نامه بیشتر بر اساس مقاله های [۲۴، ۲۰، ۱۹، ۲۰، ۱۵، ۱۸، ۱۳، ۱۳، ۴۷، ۳] نوشته شده است. در فصل اول مطالعی در مورد معادلات انتگرال را بیان خواهیم کرد. در فصل دوم توابع متعماد یکه را معرفی خواهیم نمود و با استفاده از آنالیز چند ریزه ساز نحوه ساخت یک پایه بر اساس موجک هار را مورد مطالعه قرار خواهیم داد. فصل سوم را به معرفی روش های تصویری مانند هم محلی و گالرکین برای حل معادلات انتگرال اختصاص داده ایم. در فصل های چهارم و پنجم با استفاده از موجک های هار و توابع ترکیبی نحوه ی حل معادلات انتگرال خطی و غیر خطی را توضیح خواهیم داد. در ادامه عملکر انتگرال گیری را معرفی و با استفاده از آن معادله انتگرال را حل خواهیم کرد.

سرانجام در فصل آخر انتگرال های چند گانه با حدود ثابت و متغیر را با استفاده از موجک های هار و توابع ترکیبی حل کرده و با ذکر مثال هایی کارایی و دقیقت روش پیشنهاد شده را نشان می دهیم.

فهرست مطالب

۱	مقدمه اولیه معادلات انتگرال	۱
۱	مقدمه	۱.۱
۱	تاریخچه معادلات انتگرال	۲.۱
۵	تعاریف کلی و دسته بندی معادلات انتگرال	۳.۱
۷	تقسیم بندی معادلات انتگرال	۴.۱
۷	معادلات انتگرال فردヘルم	۵.۱
۱۱	معادلات انتگرال ولترا	۶.۱
۱۳	معادلات انتگرال منفرد	۷.۱
۱۴	معادلات انتگرال - دیفرانسیل	۸.۱
۱۶	تبديل معادلات انتگرال - دیفرانسیل ولترا به مسائل مقدار اولیه	۹.۱
۱۷	تبديل معادلات انتگرال - دیفرانسیل به معادلات انتگرال	۱۰.۱
۱۹	روش های حل معادلات انتگرال	۱۱.۱
۲۲	دستگاه متعامد یکه و پایه های موجکی	۱۲
۲۲	مقدمه	۱.۲

۲۲	.....	تاریخچه ای از موجک ها . . . . .	۲.۲
۲۳	.....	فضای نرم دار و فضای ضرب داخلی . . . . .	۳.۲
۲۸	.....	دستگاه متعامد و متعامد یکه . . . . .	۴.۲
۳۱	.....	توابع متعامد یکه . . . . .	۵.۲
۳۵	.....	آنالیز موجک هار <sup>۱</sup> . . . . .	۶.۲
۴۲	.....	ساخت پایه های موجکی . . . . .	۷.۲
۴۷		<b>۳ روش های تصویری</b>	
۴۷	.....	مقدمه . . . . .	۱.۳
۴۷	.....	روش های تصویری . . . . .	۲.۳
۴۸	.....	روش هم محلی . . . . .	۱.۲.۳
۵۲	.....	روش گالرکین . . . . .	۲.۲.۳
۵۷		<b>۴ حل معادلات انتگرال بر اساس موجک هار</b>	
۵۷	.....	مقدمه . . . . .	۱.۴
۵۹	.....	انتگرال گیری بر اساس موجک هار . . . . .	۲.۴
۶۰	.....	معادلات انتگرال فردholm خطی . . . . .	۳.۴
۶۵	.....	مقدار ویژه و تابع ویژه . . . . .	۴.۴
۶۸	.....	معادلات انتگرال ولترا خطی . . . . .	۵.۴
۷۰	.....	معادله انتگرال - دیفرانسیل خطی . . . . .	۶.۴
۷۲	.....	معادلات انتگرال منفرد . . . . .	۷.۴

<sup>1</sup> Haar

٧٣	حل معادلات انتگرال غیر خطی با استفاده از موجک ها . . . . .	٨.٤
٧٤	معادلات انتگرال-دیفرانسیل غیر خطی . . . . .	٩.٤
٧٨	معادلات انتگرال ولترای غیر خطی . . . . .	١.٩.٤
٧٩	محاسبه ضرایب موجک . . . . .	٢.٩.٤
٨٠	برآورد خطأ . . . . .	٣.٩.٤
٨٤	معادله انتگرال فردھلم غیر خطی نوع دوم . . . . .	١٠.٤
٨٥	تابع تقریب . . . . .	١.١٠.٤
٨٧	برآورد خطأ: . . . . .	٢.١٠.٤
٩٢	برآوردها . . . . .	١١.٤
٩٨	<b>٥ حل معادلات انتگرال با استفاده از توابع ترکیبی</b>	
٩٨	مقدمه . . . . .	١.٥
٩٨	خصوصیات تابع های ترکیبی . . . . .	٢.٥
١٠١	انتگرال گیری بر اساس تابع های ترکیبی . . . . .	٣.٥
١٠٤	ضرب تابع های ترکیبی . . . . .	٤.٥
١٠٩	معادلات انتگرال فردھلم نوع دوم . . . . .	٥.٥
١١٠	معادلات انتگرال ولترای نوع دوم . . . . .	١.٥.٥
١١٥	<b>٦ انتگرال های چند گانه</b>	
١١٥	مقدمه . . . . .	١.٦
١١٥	روش انتگرال گیری عددی بر اساس موجک های هار . . . . .	٢.٦
١١٦	روش عددی برای انتگرال های یگانه: . . . . .	١.٢.٦

۱۱۹	روش های عددی برای انتگرال های دو و سه گانه	۲.۲.۶
۱۲۱	روش انتگرال گیری عددی بر اساس توابع ترکیبی	۳.۶
۱۲۱	روش های انتگرال گیری عددی برای انتگرال یگانه	۱.۳.۶
۱۲۳	تکنیک عددی برای انتگرال های دو گانه بر اساس تابع های ترکیبی	۲.۳.۶
۱۲۶	نتایج عددی	۳.۳.۶
۱۲۹	فرمول انتگرال گیری عددی با استفاده از موجک هار برای انتگرال با حد های متغیر	۴.۶
۱۲۹	فرمول عددی برای انتگرال دو گانه با حدود متغیر	۱.۴.۶
۱۳۰	فرمول عددی برای انتگرال سه گانه با حدود متغیر	۲.۴.۶
۱۳۱	انتگرال گیری عددی با استفاده از تابع ترکیب	۵.۶
۱۳۱	انتگرال یگانه	۱.۵.۶
۱۳۴	فرمول های عددی برای انتگرال های دو گانه	۲.۵.۶
۱۳۸	فرمول عددی برای انتگرال های سه گانه	۳.۵.۶
۱۳۹	نتایج عددی	۴.۵.۶

۱۴۲

کتاب نامه

۱۴۸

واژه نامه فارسی به انگلیسی

## فصل ۱

### مفاهیم اولیه معادلات انتگرال

#### ۱.۱ مقدمه

در این فصل ابتدا مختصری از تاریخچه معادلات انتگرال بیان می شود، سپس در بخش دوم تعاریف و دسته بندی معادلات انتگرال را بیان می کنیم. در بخش های بعدی تعاریف و مثال هایی از این دسته بندی آورده می شود. در بخش های ۹ و ۱۰ تبدیل معادله انتگرال - دیفرانسیل به معادلات انتگرال و بلعکس بیان می شود. سرانجام در بخش های آخر یکی از روش های حل معادله انتگرال را به دلخواه انتخاب کرده و توضیح مختصری همراه با مثال آورده می شود.

#### ۲.۱ تاریخچه معادلات انتگرال

یک معادله انتگرال معادله ای است که در آن تابع مجهول زیر علامت انتگرال ظاهر می شود. یکی از شاخه های علم ریاضی که کاربردهای فراوانی در مسائل هندسی، فیزیک، شیمی و غیره دارد، بحث معادلات انتگرال می باشد. معادلات انتگرال در خیلی از محاسبات بیولوژی هم ظاهر می گردند. کاربردهای فراوان این قبیل از معادلات

باعث شده است که افراد زیادی را بسوی خود جذب کرده تا بررسی روش های مختلف حل این معادلات را تجربه کنند.

ارتباط تنگاتنگی بین معادلات انتگرال و مسائل مقدار اولیه و مسائل مقدار مرزی وجود دارد که نقطه عطفی برای آن دسته از معادلات دیفرانسیل که حل آنها از روش معمول مشکل تر است شده که با تبدیل به معادله انتگرال، می توان آنها را حل نمود. در ابتدا حل معادله انتگرال تحت عنوان معکوس گرفتن از انتگرال تلقی می شد، لیکن نام معادله انتگرال اولین بار در سال ۱۸۸۸ توسط دانشمند آلمانی به نام بویس ریموند<sup>۱</sup> بر روی معادلاتی که تابع مجهول تحت یک یا چند علامت انتگرال ظاهر می شوند، نهاد شده است. البته پیش از وی در سال ۱۷۸۲ لابلس<sup>۲</sup> تبدیل انتگرالی  $\int_a^{+\infty} e^{-sx} f(x) dx$  را در حل معادلات انتگرال تفاضلی و معادلات دیفرانسیلی به کار برد.

بدین ترتیب لابلس آغاز کننده ای مطالعه بر روی نظریه معادلات انتگرال بوده است.

در جریان تکامل و پیشرفت ریاضیات در سال ۱۸۱۱ فوریه<sup>۳</sup> با استفاده از سری های مثبتاتی در حل مسئله انتقال گرما به نتایجی در رابطه با معادلات انتگرال دست یافت. در سال ۱۸۲۰ روی نظریه حرارت کار کرد و تبدیلات فوریه را مطرح کرد که پیدا کردن معکوس تبدیلات فوریه به حل معادلات انتگرال منجر شد. سپس آبل<sup>۴</sup> در سال ۱۸۲۳ ضمن مطالعه مسائل فیزیک، هنگام بررسی کردن حرکت یک ذره که به سمت پایین در طول یک منحنی هموار نامعلوم در یک صفحه قائم، تحت نیروی جاذبه حرکت نمود، به معادله  $f(x) = \int_a^t \frac{y(s)}{(x-s)^\alpha} ds$  برابر خورد کرد. که در اینجا  $y(s)$  تابعی پیوسته و معلوم می باشد،  $f(a) = 0$  و  $f'(a) = 1$  است.

برای  $\alpha = 1/2$ ، معادله انتگرالی آبل متناظر با مسئله مشهور کوتاه ترین زمان است، که برای اولین بار همزمان توسط هوینگس<sup>۵</sup> حل شد. در آن مسئله تعیین مسیر حرکت یک ذره، که روی منحنی با یک نقطه انتهای داده شده و مستقل از وضعیت اولیه، تحت تاثیر نیروی ثقل در بازه ای از زمان به نرمی حرکت می کند، مدنظر بود.

<sup>1</sup>Boise – Reymond

<sup>2</sup>Laplace

<sup>3</sup>Fourier

<sup>4</sup>Abel

<sup>5</sup>Hoygnes

در همان سال پواسن<sup>۶</sup> در نظریه مغناطیسی خود نوعی معادله انتگرال به صورت

$$g(x) = f(x) + \lambda \int_a^x k(x, t)g(t)dt$$

را مطرح نمود، وی با بسط  $(x)g$  به یک سری توانی با پارامتر  $\lambda$  موفق به حل این معادله شد. البته همگرایی این

سری بعدها در سال ۱۸۳۷ توسط لیوویل<sup>۷</sup> نشان داده شد. لیوویل در حل برخی از معادلات دیفرانسیل به کمک

معادله انتگرالی فعالیت زیادی داشته است، در سال ۱۸۲۳ لیوویل بدون آگاهی از کار آبل، معادله انتگرالی به نام

خودش در مسئله‌ی جاذبه از یک شمش با طول متناهی معرفی کرد. وی در سال ۱۸۳۷ بحثی پیرامون رابطه‌ی

معادله دیفرانسیل و معادله انتگرال را مطرح نمود و نشان داد که جواب خصوصی یک معادله دیفرانسیل معین به

وسیله‌ی یک معادله انتگرال داده می‌شود. در سال ۱۸۷۰ نویمن<sup>۸</sup> جواب مسئله دیریکله یعنی تابع  $\varphi$  که دارای

مقدار مشخصی روی مرز ناحیه  $S$  می‌باشد و در درون  $S$  در معادله لaplas  $\Delta^2\varphi = 0$ ، صدق می‌کند را به

صورت جوابی از یک معادله انتگرال نشان داد و مسئله دیریکله را به یک معادله انتگرال تبدیل کرد. وی معادله

انتگرال را به صورت بسطی از توان‌های پارامتری معین  $\lambda$  حل کرد، که این شبیه روالی بود که پیش از آن توسط

پواسن و لیوویل استفاده شده بود. در سال ۱۸۹۶ پوانکاره<sup>۹</sup> معادله انتگرال

$$u(x) + \lambda \int_a^b k(x, y)u(y)dy = f(x)$$

که متناظر با معادله دیفرانسیل جزئی،  $\nabla^2 u + \lambda = f(x, y)$  می‌باشد بدست آورد.

در همان سال ویتو ولترا<sup>۱۰</sup>، ریاضیدان ایتالیایی، با وارد کردن متغیر  $x$  به عنوان حد بالایی انتگرال، یک رده

مهمی از معادلات انتگرال را ایجاد نمود، که به نام وی نام گذاری شده است. لذا ولترا برای اولین بار نظریه عمومی

معادلات انتگرالی را مطرح نمود. صورت کلی معادله ولترا به صورت زیر است.

<sup>۶</sup>Poisson

<sup>۷</sup>Liouville

<sup>۸</sup>Noeiman

<sup>۹</sup>H.Poincare

<sup>۱۰</sup>Volterra

$$\varphi(x)u(x) = f(x) + \lambda \int_a^x k(x,t)u(t)dt$$

در حدود سال های ۱۹۰۳ تا ۱۹۰۰ معادلات انتگرال به صورت

$$\varphi(x)u(x) = f(x) + \lambda \int_a^b k(x,t)u(t)dt,$$

توسط ریاضیدان سوئدی به نام فردھلم<sup>۱۱</sup> مطالعه و قضایایی در این رابطه بیان شد.

ولترا و لیروکس<sup>۱۲</sup> اولین کسانی بودند که قضایای وجود و یکتاپی جواب را برای رده های عمومی معادلات انتگرال ثابت کردند. البته این روش ها خیلی شبیه هم بودند ولیکن کار ولترا بیشتر مورد توجه قرار گرفت. ارائه سمیناری توسط اریک هولمگر در سال ۱۹۰۱ روی کارهای فردھلم علاقه هیلبرت را به تحقیق روی معادلات انتگرال بر انگیخت. سپس هیلبرت تحقیقاتی در این زمینه انجام داد و برای اولین بار اصطلاح نوع اول و دوم که امروزه در معادلات انتگرال به کار می رود، توسط وی پیشنهاد شد. معادله انتگرال در علومی چون : فیزیک، مکانیک، ارتعاش، آمار و احتمال، رشد جمعیت ، مهندسی ، ارتباطات ، پتروشیمی ، ساختمان و پل سازی، اشعه لیزر، نیروگاه هسته ای، رآکتورها و غیره، کاربرد دارد. روی هم رفته معادلات دیفرانسیل تاکنون جهان فیزیکی را بخوبی توصیف کرده اند (شبیه معادلات موج و انتشار گرما و غیره) ولیکن همواره لزوم معادلات انتگرال احساس می شود. معادلات انتگرال در مقایسه با معادلات دیفرانسیل دارای مبدأ جدید تری می باشد، به نحوی که بیشترین گسترش آن در قرن حاضر بوده است. هر چند ملاحظه می شود که بسیاری از حالات خاص در قرن نوزدهم نیز مورد بحث قرار گرفته بوده است.

---

<sup>۱۱</sup> Fredholm

<sup>۱۲</sup> Lirox

روش های کلاسیک و عددی بسیاری برای حل معادلات انتگرال ارائه شده است، در حالت کلی بسیاری از معادلات انتگرال قابل حل به روش هایی تحلیلی نیستند، لذا به کارگیری روشهای عددی جهت حل معادلات انتگرال از اهمیت بسزایی برخوردار است از جمله این روشهای پایه های متعامد را می توان نام برد که در طی فصل های بعدی به آن می پردازیم.

### ۳.۱ تعاریف کلی و دسته بندی معادلات انتگرال

**تعریف ۱.۱.۱.** معادله ای که تابع مجهول آن، زیر علامت انتگرال ظاهر شود، معادله انتگرال نامیده می شود. صورت کلی این معادلات چنین است:

$$\varphi(x)u(x) = f(x) + \lambda \int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} k(x,t)F(u(t))dt. \quad (1.1)$$

در این معادله  $\lambda$  پارامتر معلوم،  $F$ ،  $f(x)$ ،  $\varphi(x)$ ،  $\beta(x)$ ،  $\alpha(x)$ ،  $u(x)$  تابع مجهول، در این معادله  $\lambda$  پارامتر معلوم،  $F$ ،  $f(x)$ ،  $\varphi(x)$ ،  $\beta(x)$ ،  $\alpha(x)$ ،  $u(x)$  تابع مجهول،

و  $k(x,t)$  تابعی معلوم بر حسب  $x$  و  $t$  است.

هدف از حل معادله انتگرال، به دست آوردن  $u(x)$  است به طوری که در معادله (۱.۱) صدق کند. اگر در معادله (۱.۱)  $F(u(t))$  بر حسب  $u(x)$  خطی یا غیر خطی باشد، معادله انتگرال را به ترتیب خطی یا غیر خطی می نامیم و چنانچه در این معادله  $f(x) = 0$  باشد، معادله انتگرال را همگن و در غیر این صورت نا همگن می گوییم.

هرسته معادله انتگرال نامیده می شود، که می توان آن را به دو دسته جدایی پذیر و جدایی ناپذیر تقسیم کرد.

**تعریف ۲.۱.۱.** هسته  $k(x,t)$  را جدایی پذیر یا تبهگن گویند هر گاه بتوان آن را به صورت زیر نوشت:

$$k(x, t) = \sum_{k=1}^n g_k(x) h_k(t),$$

که در آن توابع  $h_1(t), \dots, h_n(t)$  و توابع  $g_1(x), \dots, g_n(x)$  مستقل بر حسب  $x$  و  $t$  هستند.

**مثال ۱.۳.۳. تابع  $k(x, t) = x^2 - xt + t^2$  جدایی پذیر است. زیرا آن را می‌توان به صورت زیر نوشت:**

$$k(x, t) = x^2 - xt + t^2 = \sum_{k=1}^2 g_k(x) h_k(t)$$

که در آن داریم:

$$g_1(x) = x^2, \quad g_2(x) = -xt, \quad g_3(x) = t^2,$$

$$h_1(t) = 1, \quad h_2(t) = t, \quad h_3(t) = t^2.$$

## ۴.۱ تقسیم بندی معادلات انتگرال

دسته بندی های متفاوتی برای معادلات انتگرال وجود دارد. یکی از این دسته بندی ها بر اساس حدود انتگرال است. متقابل ترین معادلات انتگرال را می توان به دو گروه معادلات انتگرال فردヘルم و معادلات انتگرال ولترا دسته بندی نمود. ولی ما در این پایان نامه تقسیم بندی زیر را برای معادلات انتگرال در نظر می گیریم،

۱- معادلات انتگرال فردヘルم

۲- معادلات انتگرال ولترا

۳- معادلات انتگرال منفرد<sup>۱۳</sup>

۴- معادلات انتگرال - دیفرانسیل

در بخش های بعد، هر کدام از انواع معادلات فوق به اختصار توضیح داده شده اند.

## ۵.۱ معادلات انتگرال فردヘルم

اگر حدود انتگرال در یک معادله انتگرال اعدادی ثابت باشند، معادله را معادله انتگرال فردヘルم گویند. شکل کلی این معادله به صورت زیر است:

$$\varphi(x)u(x) = f(x) + \lambda \int_a^b k(x,t)F(u(t))dt. \quad (2.1)$$

در معادله بالا  $a, b$  و  $\lambda$  اعدادی معلوم ،  $k(x,t)$  ،  $f(x)$  ،  $\varphi(x)$  توابعی معلوم،  $F(u(t))$  تابعی بر حسب  $u(x)$  و  $u(t)$  تابعی مجهول می باشد. بر حسب اینکه  $\varphi(x)$  کدامیک از مقادیر زیر را انتخاب کند معادلات انتگرال فردヘルم به دو دسته عمده تقسیم می شوند:

---

<sup>۱۳</sup>Singular integral equations

۱- زمانیکه  $\varphi(x)$  معادله انتگرال فرد هلم به صورت زیر تبدیل می شود:

$$f(x) + \lambda \int_a^b k(x, t) F(u(t)) dt = 0,$$

که به آن معادله انتگرال فرد هلم نوع اول می گوییم.

"معمولاً" تابع جواب در این نوع معادلات به تابع  $f(x)$  خیلی حساس است، بدین معنی که تغییر جزئی در  $f(x)$  باعث تغییرات زیاد در تابع جواب می شود. به عبارت دیگر این نوع مسائل بد وضع هستند که روش های خاصی برای پیدا نمودن جواب آن ها مورد نیاز است [۱].

۲- زمانیکه  $\varphi(x)$  معادله انتگرال فرد هلم به صورت زیر تبدیل می شود:

$$u(x) = f(x) + \lambda \int_a^b k(x, t) F(u(t)) dt,$$

که به آن معادله انتگرال فرد هلم نوع دوم می گوییم.

**قضیه ۱.۰.۱.** اگر هسته  $k(x, t)$  حقیقی و پیوسته روی مربع  $a \leq t \leq b, a \leq x \leq b$  کراندار باشد؛ یعنی اگر داشته باشیم

$$|k(x, t)| \leq M, a \leq x \leq b, a \leq t \leq b,$$

و همچنین  $f(x)$  در فاصله  $a \leq x \leq b$  پیوسته و غیر صفر باشد، آنگاه شرط کافی برای آنکه معادله انتگرال فرد هلم خطی نوع دوم غیر همگن جواب منحصر به فرد داشته باشد، آن است که [۹]:

$$|\lambda| < \frac{1}{M(b-a)}. \quad (۳.۱)$$

البته بایستی به این نکته مهم توجه کرد که یک جواب پیوسته برای معادله انتگرال فرد هلم حتی اگر شرط (۱.۰.۳)

برقرار نباشد، ممی تواند وجود داشته باشد،

**مثال ۲.۵.۱.** معادله انتگرال فرد هلم زیر را در نظر بگیرید

$$u(x) = -4 + \int_0^x (2x + 3t)u(t)dt,$$

داریم:

$$(b-a) = 1, \lambda = 1, |k(x,t)| \leq 5,$$

لذا

$$1 = |\lambda| > \frac{1}{M(b-a)} = \frac{1}{5}$$

ولی در حقیقت معادله دارای جواب حقیقی پیوسته به صورت  $u(x) = 4x$  می باشد، این جواب را می توان با جای گذاری مستقیم نشان داد.

**تعريف ۳.۵.۱.** تابع  $u(x)$  یک تابع  $\mathcal{L}_2$  نامیده می شود، هر گاه داشته باشیم،  $\int_a^b |u(t)|^2 dt < \infty$  در اینصورت،  $u(x)$  را (مربع انتگرال پذیر) گویند.

**تعريف ۴.۵.۱.** هسته  $k(x,t)$  یک تابع  $\mathcal{L}_2$ - (مربع انتگرال پذیر) نامیده می شود، هر گاه شرط های زیر که به شرط منظم بودن شهرت دارد، با هم برقرار باشند.

۱- برای هر مجموعه از مقادیر  $t$  و  $x$  در مربع  $a \leq x \leq b$  و  $a \leq t \leq b$  داشته باشیم:

$$\int_a^b \int_a^b |k(x,t)|^2 dx dt < \infty.$$