



دانشگاه تربیت مدرس

دانشکده علوم ریاضی

پایان نامه دوره کارشناسی ارشد ریاضی (کاربردی)

روشهای BDF مرتبه بالا و بررسی پایداری آنها

توسط

لیلا تقی زاده

استاد راهنما

دکتر سید محمد حسینی

۱۳۸۸ دی

تقدیم به دوالهه صبر، عشق و ایمان،

پدر و مادرم

که موفقیتهايم مرهون محبتهاي بي دريغ ايشان است.

تقدیم به همسر مهربانم،

که در پرتو وجودش باليدن و شکften را آموختم.

و تقدیم به خواهر عزیزم،

که پيوسته از دريایي معرفت او بهره بردم.

قدردانی

سپاس بی کران خدایی را که به انسان عشق را عنایت فرمود

از اساتید فرزانه و گرانمایه‌ام، جناب آقایان دکترسید محمد حسینی، دکتر بابلیان، دکتر اصلاحچی و دکتر باقری بخاطر تقبل زحمت راهنمایی و داوری این پایان‌نامه قدردانی می‌نمایم.

مراتب سپاس و قدردانی خویش را به محضر اساتید محترم دکتر Martin-Vaquero و دکتر Vigo-Aguiar به خاطر راهنمایی‌های ظریف و ارزنده ایشان و همچنین تهیه برخی مراجع پایان‌نامه تقدیم می‌دارم.

در پایان ولی بی کران، از پدر و مادر مهربانم، خواهر و همسر فداکارم به خاطر عشق و حمایت مداومشان تشکر می‌کنم.

لیلا تقی زاده
دی ۱۳۸۸

چکیده

روشهای BDF دسته‌ای از روش‌های چندگامی خطی هستند که برای حل دستگاه معادلات دیفرانسیل سخت به کار می‌روند. در سالهای اخیر تغییرات زیادی روی این روش انجام شده و منجر به پیدایش توسعه‌های جدید گردیده است. از جمله این روش‌ها می‌توان به EBDF، MEBDF، MF-MEBDF [۵] و ... اشاره کرد. در این پایان نامه بر اساس [۱۱] که مرجع اصلی پایان نامه می‌باشد، ابتدا به معرفی و بررسی روش Adapted BDF در حل مسائل سخت پرداخته می‌شود. سپس قضیه مربوط به ضرائب روش، بیان و اثبات شده و نمودارهای نواحی صفر پایداری و پایداری مطلق رسم شده‌اند. در انتها به پیاده‌سازی چندین مثال عددی پرداخته و با مقایسه نتایج با روش‌های قبلی نشان می‌دهیم که علیرغم ادعای [۱۱]، روش A-BDF در مقایسه با روش MEBDF در حل مسائل خطی، هم از نظر خطأ و هم از نظر تعداد محاسبات تابعی، ضعیفتر عمل می‌کند و روش MEBDF همچنان برتری خود را حفظ کرده است.

واژه‌های کلیدی : روش Adapted BDF، مسائل سخت، صفر پایداری، پایداری مطلق، روش MEBDF

فهرست مندرجات

۳

۱ پیشیازها

۲	۱.۱	معادلات دیفرانسیل و مسئله مقدار اولیه
۷	۲.۱	روشهای چندگامی خطی
۸	۳.۱	همگرایی روش‌های چندگامی
۹	۴.۱	مرتبه و ثابت خطا
۱۱	۵.۱	سازگاری
۱۴	۶.۱	صفرپایداری
۱۶	۷.۱	نظریه پایداری ضعیف
۱۹	۸.۱	دستگاه معادلات دیفرانسیل سخت
۱۹	۱.۸.۱	تعریف دستگاه سخت

الف

۲۲

۲ روش های BDF

۲۲

روش BDF ۱.۲

۲۵

روش EBDF ۲.۲

۲۹

روش MEBDF ۳.۲

۳۰

۳ روش Adapted BDF

۳۰

معرفی روش ۱.۳

۳۲

محاسبه ضرایب روش با استفاده از تکنیک تابع مولد ۲.۳

۳۵

قضیه ضرایب روش ABDF ۳.۳

۴۱

۴ پایداری

۴۱

صفر پایداری ۱.۴

۴۸

رسم نواحی صفر پایداری ۲.۴

۵۰

رسم نواحی صفر پایداری روش‌های مراتب بالاتر ۳.۴

۵۲

پایداری مطلق ۴.۴

۵۳

رسم نواحی پایداری مطلق ۵.۴

۵ تاییج عددی روش ABDF

۵۸	مثال عددی ۱	۱.۵
۷۹	مثال عددی ۲	۲.۵
۷۴	مثال عددی ۳	۳.۵
۷۹	مثال عددی ۴	۴.۵
۸۴	مثال عددی ۵	۵.۵
۸۸	مثال عددی ۶	۶.۵

۶ نتیجه گیری

مقدمه

مسئله مقدار اولیه زیر را در بازه متناهی و بسته $[a, b]$ در نظر می‌گیریم

$$y'(t) = Ay(t) + f(t, y(t))$$

که در آن A یک ماتریس ثابت $m \times m$ است و مقادیر ویژه اش دارای قسمت حقیقی منفی هستند و $y = y(t)$ بردار m بعدی با متغیر حقیقی t است و $f(t, y)$ نیز بردار m بعدی است که در شرایط کافی وجود و یکتاپی جواب صدق می‌کند.

برای حل این نوع مسائل، روش‌هایی جهت بدست آوردن خواص پایداری خوب و مراتب بالاتر پیشنهاد می‌شوند. به طور مثال طرح‌هایی که براساس اصلاح فرمول کلاسیک BDF^۱ هستند، متداولند. مثل A-BDF^۲, MEBDF^۳, EBDF^۴. روش‌های رونگه–کوتای ضمنی^۵ دسته دیگری از فرمولها هستند که در مورد مسائل سخت به کار می‌روند. برای اولین بار در سال ۱۹۶۰ فرمولهایی با نتایج خوب برای جواب عددی معادلات دیفرانسیل سخت مطرح گردیدند. در مرجع [۱۲] روش‌های جدید با خواص خوب و نتایج قابل قبول ولی برای مرتبه‌های پایین تر پیشنهاد شده‌اند. در این پایان نامه چگونگی بدست آوردن روش‌های جدید با مرتبه‌های بالاتر (۴، ۵ و ۶) مطرح و بررسی شده است.

۱ Backward differential formula^۱

۲ Extended backward differential formula^۲

۳ Modified extended backward differential formula^۳

۴ Adapted backward differential formula^۴

۵ Implicit Runge-Kutta^۵

با توجه به اینکه روش‌های ضمنی به خوبی عمل می‌کنند و نیز ناحیه پایداری مطلق روش‌های ضمنی جدید بزرگتر از ناحیه پایداری مطلق روش‌های کلاسیک است، لذا در این پایان نامه به بررسی روش‌های ضمنی خواهیم پرداخت.

در این پایان نامه داریم:

- ۱— معرفی روش BDF و برخی روش‌های اصلاح شده آن.
- ۲— ارائه روش جدید Adapted BDF بر اساس [۱۱] با استفاده از تکنیک تابع مولد^۶، طبق [۱۲].
- ۳— بیان قضیه ضرایب روش‌های جدید و اثبات آن.
- ۴— تعریف و بررسی صفر پایداری و رسم نواحی صفر پایداری روش A-BDF.
- ۵— تعریف و بررسی پایداری مطلق و رسم نواحی پایداری مطلق.
- ۶— مقایسه روش جدید ارائه شده در [۱۱] با روش MEBDF در جواب عددی مسائل سخت.

Generating function technique^۷

فصل ۱

پیشنبازها

در این فصل برخی از نماد گذاریها و پیشنبازهایی را که در متن پایان نامه به آنها نیاز داریم، ارائه می‌دهیم.

۱.۱ معادلات دیفرانسیل و مسئله مقدار اولیه

معادله دیفرانسیل مرتبه اول $y' = f(x, y)$ ممکن است تعداد نامتناهی جواب داشته باشد.

به عنوان مثال تابع $y(x) = ce^{\lambda x}$ به ازای هر مقدار ثابت c یک جواب از معادله دیفرانسیل

$y' = \lambda y$ است، بطوریکه λ یک ثابت دلخواه است. می‌توان هر جواب خصوصی را با

مشخص کردن یک شرط اولیه $y(a) = \eta$ انتخاب کرد. برای مثال بالا جواب خصوصی که

در این شرط اولیه نیز صدق می‌کند به صورت $y(x) = \eta e^{\lambda(x-a)}$ بدست می‌آید. بنابراین

معادله

$$y' = f(x, y) \quad , \quad y(a) = \eta \tag{۱.۱.۱}$$

به مسئله مقدار اولیه موسوم است.

تعريف ۱.۱.۱ تابع f در بازه $[a, b]$ در شرط لیپ شیتس^۱ صدق می کند، هرگاه عدد

ثابتی مانند $\circ > L$ وجود داشته باشد بطوریکه برای هر $x_1, x_2 \in [a, b]$ داشته باشیم

$$|f(x_1) - f(x_2)| \leq L |x_1 - x_2| \quad (2.1.1)$$

شرط مذکور به شرط لیپ شیتس و ثابت L به ثابت لیپ شیتس معروف است.

قضیه ۱.۱.۱ [۴] (قضیه وجودی) فرض می کنیم تابع حقیقی $f(x, y)$ در دو شرط زیر

صدق کند

الف) روی ناحیه مستطیلی

$$D = \{(x, y) : a \leq x \leq b, -\infty < y < \infty\}$$

که a, b متناهی هستند، تعریف شده و پیوسته باشد.

ب) عدد ثابتی مانند $\circ > L$ وجود داشته باشد، بطوریکه برای هر $(x, y), (x, y^*) \in D$

داشته باشیم

$$|f(x, y) - f(x, y^*)| \leq L |y - y^*|$$

همچنین فرض می کنیم η یک عدد دلخواه باشد. در این صورت دقیقاً یک تابع $y(x)$

وجود دارد که در شرایط زیر صدق می کند

۱) برای هر $x \in [a, b]$ ، تابع $y(x)$ مشتق پذیر است.

۲) برای هر $x \in [a, b]$

$$\underline{y'(x) = f(x, y(x))} \quad (3)$$

Lipschitz^۱

تعريف ۲.۱.۱ هر معادله به شکل

$$\gamma_k y_{n+k} + \gamma_{k-1} y_{n+k-1} + \dots + \gamma_0 y_n = \phi_n, \quad (3.1.1)$$

یک معادله تفاضلی خطی از مرتبه k نامیده می شود. ضرایب $\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_k$ که مخالف صفرند، ممکن است به n بستگی داشته باشند. اگر به ازای هر n ، ϕ_n مساوی صفر باشد، معادله بالا همگن نامیده می شود و در صورتیکه برای $j = 0, 1, \dots, k$ ها ثابت و مستقل از n باشند، معادله تفاضلی خطی با ضرایب ثابت نامیده می شود.

جواب چنین معادله تفاضلی، دنباله‌ای بصورت $\{y_n\}$ می باشد.

فرض کنیم $\{y_n^*\}$ جواب عمومی معادله تفاضلی همگن بالا بوده و $\{\psi_n\}$ جواب خصوصی آن باشد، آنگاه جواب این معادله تفاضلی، $\{y_n\}$ است بطوریکه

$$y_n = y_n^* + \psi_n. \quad (4.1.1)$$

مجموعه جوابهای $\{y_{n,i}\}_{i=1}^k$ معادله تفاضلی، مستقل خطی گفته می شوند اگر $a_1 = a_2 = \dots = a_k = 0$ ، آنگاه $a_1 y_{n,1} + a_2 y_{n,2} + \dots + a_k y_{n,k} = 0$ مجموعه متشكل از k جواب مستقل خطی $\{y_{n,i}^*\}_{i=1}^k$ ، جواب اساسی معادله تفاضلی نامیده می شود.

جواب عمومی معادله تفاضلی بصورت ترکیب خطی $\{\sum_{i=0}^k d_i y_{n,i}\}$ می باشد. فرض

می کنیم می خواهیم یک جواب به شکل r_i^n برای معادله تفاضلی ۳.۱.۱ پیدا کنیم. با جایگذاری خواهیم داشت $\gamma_k r_i^k + \gamma_{k-1} r_i^{k-1} + \dots + \gamma_0 = 0$ و این تساوی برقرار است اگر

$$\text{صفر چند جمله‌ای } \rho(r) = \gamma_k r^k + \gamma_{k-1} r^{k-1} + \dots + \gamma_0 \text{ باشد.}$$

اگر $\rho(r)$ صفر متماز r_i که $i = 1, 2, \dots, k$ داشته باشد، آنگاه جواب $\{y_n\}$ بصورت

$$y_n = \sum_{i=1}^k d_i r_i^n + \psi_n, \quad (5.1.1)$$

می باشد.

حال فرض می کنیم $r_1 = r_2 = \dots = r_k$ صفر مضاعف (r) و بقیه صفر های r_i که

متماز باشند. جواب معادله تفاضلی ۳.۱.۱ $\{y_n\}$ است بطوریکه

$$y_n = d_1 r_1^n + d_2 n r_1^n + \sum_{i=3}^k d_i r_i^n + \psi_n. \quad (6.1.1)$$

در حالت کلی اگر صفر های r_j با مرتبه تکرار μ_j باشند بطوریکه

$$\sum_{j=1}^p \mu_j = k$$

آنگاه جواب عمومی معادله تفاضلی $\{y_n\}$ است بطوریکه

$$y_n = [d_{1,1} + d_{1,2}n + d_{1,3}n(n-1) + \dots + d_{1,\mu_1}n(n-1)\dots(n-\mu_1+2)]r_1^n$$

$$+[d_{2,1} + d_{2,2}n + d_{2,3}n(n-1) + \dots + d_{2,\mu_2}n(n-1)\dots(n-\mu_2+2)]r_2^n \quad (7.1.1)$$

$$+\dots+[d_{p,1} + d_{p,2}n + d_{p,3}n(n-1) + \dots + d_{p,\mu_p}n(n-1)\dots(n-\mu_p+2)]r_p^n + \psi_n,$$

ثابت و μ_j و $d_{j,l}$ که $j = 1, 2, \dots, p$ و $l = 1, 2, \dots, k$ دلخواه هستند.

۲.۱ روش‌های چندگامی خطی

مسئله مقدار اولیه برای معادله دیفرانسیل مرتبه اول را به صورت زیر در نظر می‌گیریم

$$y' = f(x, y) \quad , \quad y(a) = \eta \quad (8.2.1)$$

هدف، یافتن جوابی برای معادله $8.2.1$ در بازه $a \leq x \leq b$ متناهی (نده) است.

فرض کنیم f در شرایط وجود جواب پیوسته و مشتق پذیر $y(x)$ صدق می‌کند. دنباله‌ای از نقاط $\{x_n\}$ تعریف شده به وسیله $x_n = a + nh$, $n = 0, 1, 2, \dots$, را در نظر می‌گیریم. پارامتر h طول گام نامیده می‌شود. هدف، پیدا کردن تقریبی برای $y(x_n)$, در مسئله مقدار اولیه می‌باشد.

تعریف $1.2.1$ روشی که برای محاسبه دنباله $\{y_n\}$ به کار بردہ می‌شود از یک رابطه خطی بین مقادیر y_{n+j}, f_{n+j} , $j = 0, 1, \dots, k$ استفاده می‌کند که به این روش، روش چندگامی^۲ گویند. روش k -گامی خطی در حالت کلی به شکل زیر می‌باشد

$$\sum_{j=0}^k \alpha_j y_{n+j} = h \sum_{j=0}^k \beta_j f_{n+j} \quad (9.2.1)$$

که در آن α_k مخالف صفر بوده و β_0, α_0 هم‌مان صفر نیستند. می‌توان فرض کرد که $\beta_k = 1$. روش مذکور، صریح نامیده می‌شود اگر $\alpha_k = 0$ و ضمنی نامیده می‌شود اگر $\alpha_k \neq 0$. مخالف صفر باشد.

Multistep method^۲

بنابراین موضوع تعیین جواب مسئله مقدار اولیه، در حالت کلی عبارت است از پیدا کردن دنباله $\{y_n\}$ که در معادله تفاضلی ۳.۱.۱ صدق کند. مزیت معادلات تفاضلی این است که به ما اجازه می‌دهند تا دنباله $\{y_n\}$ را بصورت عددی محاسبه کنیم. بدین منظور ابتدا باید مجموعه‌ای از مقادیر شروع $y_{k-1}, y_0, y_1, \dots, y_{n+j}$ (در روش k گامی) را محاسبه کنیم. برای یک روش صریح، مقدار y_{n+k} بطور مستقیم از جملات f_{n+j} و y_{n+j} برای $j = 0, 1, \dots, k-1$ ، بدست می‌آیند. برای یک روش ضمنی در هر مرحله از محاسبات داریم

$$y_{n+k} = h\beta_k f(x_{n+k}, y_{n+k}) + g, \quad (10.2.1)$$

بطوریکه g یکتابع معلوم از مقادیر محاسبه شده قبلی f_{n+j} و y_{n+j} ، ($j = 0, 1, \dots, k-1$) می‌باشد. تحت این شرایط جواب منحصر بفرد y_{n+k} از رابطه تکراری زیر بدست می‌آید

$$y_{n+k}^{[s+1]} = h\beta_k f(x_{n+k}, y_{n+k}^{[s]}) + g \quad , s = 0, 1, 2, \dots$$

۳.۱ همگرایی روش‌های چند گامی

یک خاصیت اساسی قابل قبول که از یک روش چند گامی انتظار می‌رود این است که جواب $\{y_n\}$ تولید شده بوسیله آن روش، وقتی که طول گام h به صفر میل می‌کند، به جواب تحلیلی $y(x)$ میل کند.

تعريف ۱.۳.۱ روش چند گامی خطی را همگرا گوییم هرگاه

$$\begin{aligned} \lim_{h \rightarrow 0} y_n &= y(x) \\ nh &= x - a. \end{aligned} \quad (11.3.1)$$

۴.۱ مرتبه و ثابت خطأ

عملگر تفاضلی L را برای $\sum_{j=0}^k \alpha_j y_{n+j} = h \sum_{j=0}^k \beta_j f_{n+j}$ بصورت

$$L[y(x), h] = \sum_{j=0}^k (\alpha_j y(x + jh) - h\beta_j y'(x + jh)) \quad (12.4.1)$$

تعريف می‌کنیم که $y(x)$ تابع دلخواه روی $a \leq x \leq b$ مشتق پذیر است. چنین عملگری را می‌توان برای هر تابع آزمون به کار برد و با فرض دارا بودن مشتقات مراتب بالاتر به تعداد مورد نیاز بدون یافتن جواب مسئله اولیه، تعریف دقیقی برای مرتبه عملگر و روش چند گامی مرتبط با آن ارائه کرد. هرگاه در رابطه ۱۲.۴.۱ بسط تیلور $y'(x + jh), y(x + jh)$ را به کار ببریم در این صورت خواهیم داشت

$$L[y(x), h] = C_0 y(x) + C_1 h y^{(1)}(x) + \dots + C_q h^q y^{(q)}(x) + \dots \quad (13.4.1)$$

که در آنها C_q ها اعداد ثابتی هستند.

تعريف ۱.۴.۱ روش چند گامی از مرتبه p گفته می‌شود هرگاه در ۱۳.۴.۱ داشته باشیم

$$C_0 = C_1 = \dots = C_p = 0, \quad C_{p+1} \neq 0$$

را ثابت خطای $C_{p+1}h^{p+1}y^{(p+1)}$ برشی موضعی گوییم.

ضرایب C_q ها بر حسب β_j, α_j عبارتند از

$$C_0 = \alpha_0 + \alpha_1 + \dots + \alpha_k,$$

$$C_1 = \alpha_1 + 2\alpha_2 + 3\alpha_3 + \dots + k\alpha_k - (\beta_0 + \beta_1 + \dots + \beta_k),$$

(۱۴.۴.۱)

$$C_q = \frac{1}{q!}(\alpha_1 + 2^q\alpha_2 + \dots + k^q\alpha_k) - \frac{1}{(q-1)!}(\beta_1 + 2^{q-1}\beta_2 + \dots + k^{q-1}\beta_k).$$

تعريف ۲.۴.۱ هرگاه $y(x)$ جواب تحلیلی مسئله مقدار اولیه ۸.۲.۱ باشد، خطای برشی

موضعی در نقطه x_{n+k} عبارت است از $L[y(x_n), h]$. خطای برشی موضعی در x_{n+k} را با

نشان می دهیم.

فرض می کنیم که y_{n+k} با حل مسئله مقدار اولیه ۸.۲.۱ و با فرض

$$y_{n+j} = y(x_{n+j}), \quad j = 0, 1, \dots, k-1$$

بدست آید. با توجه به عملگر تفاضلی خطی ۱۲.۴.۱، داریم

$$\begin{aligned} \sum_{j=0}^k \alpha_j y(x_n + jh) &= h \sum_{j=0}^k \beta_j y'(x_n + jh) + L[y(x_n), h] \\ &= h \sum_{j=0}^k \beta_j f(x_n + jh, y(x_n + jh)) + L[y(x_n), h], \end{aligned}$$

در اینجا، $y(x)$ جواب تحلیلی مسئله مقدار اولیه در نظر گرفته شده است و مقدار y_{n+k} در

$$\sum_{j=0}^k \alpha_j y_{n+j} = h \sum_{j=0}^k \beta_j f(x_{n+j}, y_{n+j})$$

صدق می کند. با تفريقي دو رابطه اخير، داريم

$$y(x_{n+k}) - y_{n+k} = h\beta_k(f(x_{n+k}, y(x_{n+k})) - f(x_{n+k}, y_{n+k})) + L[y(x_n), h],$$

با استفاده از قضيه مقدار ميانگين داريم

$$f(x_{n+k}, y(x_{n+k})) - f(x_{n+k}, y_{n+k}) = (y(x_{n+k}) - y_{n+k}) \frac{\partial f(x_{n+k}, \eta_{n+k})}{\partial y}$$

كه در آن η_{n+k} يك نقطه درونی از بازه‌ای است که نقاط انتهايی آن y_{n+k} و $y(x_{n+k})$ می

باشند. بنابراین داريم

$$(1 - h\beta_k \frac{\partial f(x_{n+k}, \eta_{n+k})}{\partial y})(y(x_{n+k}) - y_{n+k}) = L[y(x_n), h] = T_{n+k},$$

در نتیجه برای يك روش صريح (وقتی که $\beta_k = 0$) خطای برشی موضعی، تفاضل بین جواب تحلیلی و جواب داده شده بوسیله روش چند گامی خطی می باشد.

تعريف ۳.۴.۱ اگر $y(x_{n+j}) - y_{n+j}$ بر جواب تحلیلی منطبق نباشد، آنگاه

را خطای برشی کلی گوییم و با e_{n+k} نمایش می دهیم.

۵.۱ سازگاري

تعريف ۱.۵.۱ روش چند گامی خطی ۹.۲.۱ را سازگار گوییم اگر $1 \leq p$. بنابراین روش سازگار است اگر و تنها اگر

$$\sum_{j=0}^k \alpha_j = 0, \quad \sum_{j=0}^k j\alpha_j = \sum_{j=0}^k \beta_j. \quad (15.5.1)$$

قضیه ۱.۵.۱ [صفحه ۳۰: ۶] سازگاری شرط لازم برای همگرایی است.

اثبات : در طول این اثبات، حدود را به همان صورت که در تعریف همگرائی استفاده شد،

در نظر می گیریم. فرض کنیم داشته باشیم $y(x) \rightarrow y_n$. چون k ثابت است و همچنین

برای $j = ۰, ۱, \dots, k$ داریم

$$y_{n+j} \rightarrow y(x),$$

یا

$$y(x) = y_{n+j} + \theta_{n,j}(h),$$

بطوریکه $\lim_{n \rightarrow \infty} \theta_{n,j}(h) = ۰$. پس

$$\sum_{j=۰}^k \alpha_j y(x) = \sum_{j=۰}^k \alpha_j y_{n+j}$$

لذا داریم

$$y(x) \sum_{j=۰}^k \alpha_j = h \sum_{j=۰}^k \beta_j f_{n+j} + \sum_{j=۰}^k \alpha_j \theta_{n,j}(h),$$

حد هر دو قسمت در سمت راست صفر می باشد. بنابراین

$$\sum_{j=۰}^k \alpha_j = ۰,$$

در نتیجه اولین شرط سازگاری برقرار است. شرط دوم به این معنی است که تابع $y(x)$ در

شرط معادله دیفرانسیل صدق می کند. تحت حد گیری به ازای $j = 1, \dots, k$ ، داریم

$$\frac{y_{n+j} - y_n}{jh} \rightarrow y'(x),$$

یا

$$y_{n+j} - y_n = jhy'(x) + jh\phi_{j,n}(h), \quad j = 0, 1, 2, \dots, k.$$

بطوریکه $\lim_{n \rightarrow \infty} \phi_{j,n}(h) = 0$. بنابراین داریم

$$\sum_{j=0}^k \alpha_j y_{n+j} - \sum_{j=0}^k \alpha_j y_n = h \sum_{j=0}^k j \alpha_j y'(x) + h \sum_{j=0}^k j \alpha_j \phi_{j,n}(h),$$

یا

$$h \sum_{j=0}^k \beta_j f_{n+j} - y_n \sum_{j=0}^k \alpha_j = hy'(x) \sum_{j=0}^k j \alpha_j + h \sum_{j=0}^k j \alpha_j \phi_{j,n}(h),$$

با توجه به شرط اول سازگاری، با تقسیم طرفین رابطه بالا بر h خواهیم داشت

$$\sum_{j=0}^k \beta_j f_{n+j} = y'(x) \sum_{j=0}^k j \alpha_j + \sum_{j=0}^k j \alpha_j \phi_{j,n}(h),$$

با حد گیری داریم

$$f_{n+j} \rightarrow f(x, y(x)),$$

بنابراین

$$f(x, y(x)) \sum_{j=0}^k \beta_j = y'(x) \sum_{j=0}^k j \alpha_j,$$