

## چکیده

نام خانوادگی: شریفی      نام: لیلا
عنوان پایان‌نامه: یافتن کوتاه‌ترین مسیر در شبکه‌های با پارامترهای فازی
استاد راهنما: دکتر منصور سراج      استاد مشاور: دکتر هادی بصیرزاده
درجه تحصیلی: کارشناسی ارشد      رشته: ریاضی کاربردی      گرایش: تحقیق در عملیات
محل تحصیل: دانشگاه شهید چمران اهواز      دانشکده: علوم ریاضی و کامپیوتر
تاریخ فارغ‌التحصیلی: ۱۳۸۹/۱۱/۳
تعداد صفحات: ۹۸
واژه‌های کلیدی: مسائل کوتاه‌ترین مسیر، الگوریتم فورد-مور-بلمن، الگوریتم ین، برنامه‌ریزی ریاضی فازی، اعداد فازی، رتبه‌بندی اعداد فازی
<p><b>چکیده:</b> مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر با هزینه‌های غیر قطعی یکی از مهم‌ترین مسائل مورد مطالعه در حوزه‌ی مجموعه‌های فازی است. الگوریتم‌های زیادی در مقالات معرفی شدند که بسیاری از آن‌ها هزینه‌ها را بدون پیدا کردن مسیر مربوطه، می‌یابند. در واقع آن‌ها مجموعه‌ی جواب فازی را بدون اینکه تصمیم گیرنده را به سمت انتخاب بهترین مسیر هدایت کنند، به دست می‌آورند. هم‌چنین آن‌ها تنها برای شبکه‌هایی با یال‌های نامنفی کاربرد دارند.</p> <p>در این پایان‌نامه، الگوریتم تکراری را معرفی می‌کنیم که شاخص رتبه‌بندی به کار رفته در آن، عمومی است. به عبارت دیگر، هر زمان تصمیم‌گیرنده بخواهد مسئله‌ای را حل کند، می‌تواند شاخصی را که برای آن مسئله، بهترین است را انتخاب کند. این الگوریتم که تمام ایرادات بالا را برطرف می‌کند، براساس الگوریتم فورد-مور-بلمن برای شبکه‌های کلاسیک است و نیز می‌تواند برای شبکه‌هایی با پارامترهای منفی نیز به کار رود. هم‌چنین قادر است که دور منفی شبکه را تشخیص دهد.</p> <p>علاوه بر این، الگوریتم جدیدی که تمام موارد فوق را داراست و تعداد تکرارهایش کمتر از تکرارهای الگوریتم فورد-مور-بلمن می‌باشد، پیشنهاد می‌کنیم.</p>

# فهرست مطالب

۴	پیشگفتار
۶	۱ مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر
۶	۱.۱ مقدمه‌ای بر گراف
۱۰	۲.۱ مسائل جریان در شبکه
۱۱	۱.۲.۱ مدل‌بندی مسئله‌ی جریان در شبکه
۱۲	۳.۱ مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر
۱۳	۱.۳.۱ فرمول‌بندی ریاضی مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر
۱۴	۲.۳.۱ دوگان مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر
۱۵	۴.۱ الگوریتم‌های حل مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر
۱۵	۱.۴.۱ الگوریتم دایکسترا
۲۴	۲.۴.۱ الگوریتم برچسبی
۲۷	۳.۴.۱ الگوریتم فورد-مور-بلمن (FMB)
۳۲	۴.۴.۱ الگوریتم ین
۳۸	۲ معرفی منطق فازی و کاربردهای آن
۳۸	۱.۲ مقدمه
۳۹	۲.۲ نظریه‌ی مجموعه‌های فازی
۴۴	۳.۲ رتبه‌بندی اعداد فازی

۴۴	روش‌های رتبه‌بندی اعداد فازی	۴.۲
۵۳	مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر فازی	۳
۵۳	مقدمه	۱.۳
۵۵	مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر فازی	۲.۳
۵۵	فرمول‌بندی ریاضی مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر فازی	۱.۲.۳
۵۶	الگوریتم پیشنهادی	۳.۳
۵۹	همگرایی الگوریتم	۱.۳.۳
۵۹	پیچیدگی الگوریتم	۲.۳.۳
۷۵	الگوریتمی جدید برای حل شبکه‌های با پارامترهای فازی	۴
۷۵	مقدمه	۱.۴
۷۶	الگوریتم پیشنهادی جدید	۲.۴
۷۸	همگرایی الگوریتم	۳.۴
۷۸	پیچیدگی الگوریتم	۴.۴
۸۹	واژه‌نامه‌ی فارسی به انگلیسی	
۹۱	واژه‌نامه‌ی انگلیسی به فارسی	
۹۲	کتاب نامه	
۹۹	پیوست	

## پیشگفتار

مسئله‌ی یافتن کوتاهترین مسیر از گره مبدأ مشخص به دیگر گره‌ها از اساسی‌ترین مسائلی است که در بسیاری از کاربردهای عملی از قبیل حمل و نقل، مسیر یابی، ارتباطات و... ظاهر می‌شود. در شبکه‌های عملی، طول یال‌ها معمولاً نشان دهنده‌ی زمان حمل و نقل یا هزینه‌ی جابه‌جایی می‌باشند. از آنجایی که زمان یا هزینه، با توجه به شرایط ترافیکی، در آمد و غیره، در حال نوسان است، نمی‌توان طول یال‌ها را با اعداد قطعی نشان داد و لذا استفاده از اعداد فازی در این مسائل، عملی‌تر است. هم‌چنین برای یافتن کوتاهترین مسیر در شبکه‌هایی که طول یال‌های آن اعداد فازی باشند، نیاز به رتبه‌بندی این اعداد خواهیم داشت. بدین منظور، روش‌های رتبه‌بندی بسیاری در مقالات، ارائه گردیده است که در این پایان‌نامه به برخی از آن‌ها اشاره می‌کنیم. هم‌چنین مقالات بسیاری در زمینه‌ی مسئله‌ی کوتاهترین مسیر فازی منتشر شده است [۲۹، ۳۰، ۳۳، ۱۷، ۱۰].

این مسئله، نخستین بار توسط دابویس و پراد<sup>۱</sup> در سال ۱۹۸۰ مورد مطالعه قرار گرفته است [۱۲]. یکی از الگوریتم‌هایی که برای حل این گونه مسائل مطرح شده است، الگوریتم دایکسترای تعمیم‌یافته است [۲۸]. در این الگوریتم، وزن یال‌ها، اعداد بازه‌ای در نظر گرفته می‌شود. اوکادا<sup>۲</sup> [۲۶] نیز مفهوم درجه‌ی امکان وجود یال روی کوتاهترین مسیر را تعریف می‌کند. لین و چن<sup>۳</sup> [۲۵] تابع عضویت کوتاهترین طول را به دست آورده و الگوریتمی برای یافتن بیشترین یال‌های اساسی در شبکه را پیشنهاد می‌کند. اوکادا و سوپر<sup>۴</sup> [۳۰] مفهوم مسیر غیر مغلوب را تعریف کرده و الگوریتمی را که بر اساس روش برجسبی چندگانه برای مسائل کوتاهترین مسیر چندگانه است را معرفی می‌کند.

---

<sup>۱</sup>Dubois and prad

<sup>۲</sup>okada

<sup>۳</sup>lin and chen

<sup>۴</sup>okada and super

در این پایان‌نامه، به معرفی الگوریتمی برای یافتن کوتاه‌ترین مسیر فازی، می‌پردازیم. این الگوریتم بر اساس الگوریتم فورد-مور-بلمن برای شبکه‌های کلاسیک پایه‌ریزی شده است. روش‌های رتبه‌بندی در این الگوریتم، عمومی است، به عبارت دیگر، تصمیم‌گیرنده می‌تواند هر روشی را که برای آن مسئله مناسب است، انتخاب کند. این الگوریتم علاوه بر اینکه در شبکه‌های پارامترهای فازی منفی کاربرد دارد، قادر است در صورت وجود دور منفی در شبکه، آن را تشخیص دهد. در فصل اول، ابتدا مقدماتی از گراف را بیان کرده سپس مسئله کوتاه‌ترین مسیر را معرفی و برخی از روش‌های حل این مسئله را با ذکر مثال، مطرح می‌کنیم. در فصل دوم مفاهیمی از منطق فازی، اعداد فازی و حساب آن‌ها را بیان کرده و سپس به معرفی برخی از روش‌های رتبه‌بندی اعداد فازی می‌پردازیم. در فصل سوم، ضمن معرفی مسئله کوتاه‌ترین مسیر فازی، الگوریتم مورد نظر را ارائه داده و در پایان با حل چند مثال، صحت کار الگوریتم را بررسی می‌کنیم. در فصل چهارم نیز، الگوریتم جدیدی را که بر اساس الگوریتم ین برای شبکه‌های کلاسیک می‌باشد و تقریباً در نصف تعداد تکرارهای الگوریتم معرفی شده در فصل سوم به جواب می‌رسد را پیشنهاد می‌کنیم. حل مثال‌های فصل سوم با این الگوریتم، پایان‌بخش این فصل خواهد بود.

# فصل ۱

## مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر

### ۱.۱ مقدمه‌ای بر گراف

تعریف ۱.۱.۱. یک گراف بدون جهت  $G = (N, E)$  از یک مجموعه‌ی  $N$  از گره‌ها و یک مجموعه‌ی  $E$  از یال‌های بدون جهت تشکیل می‌شود، که یک یال  $e$  یک زوج نامرتب از گره‌های متمایز می‌باشد، یعنی یک زیرمجموعه‌ی  $\{i, j\}$  از  $N$ . توجه داریم که یک یال بدون جهت مانند  $\{i, j\}$  همان یال بدون جهت  $\{j, i\}$  می‌باشد. به علاوه طوقه‌هایی مانند  $\{i, i\}$  قابل قبول نمی‌باشند.

تعریف ۲.۱.۱. درجه‌ی یک گره در یک گراف بدون جهت برابر با تعداد یال‌های واقع بر آن گره است.

تعریف ۳.۱.۱. رأسی با درجه‌ی ورودی صفر را ریشه می‌نامند.

تعریف ۴.۱.۱. یک گشت از گره  $i_1$  به گره  $i_t$  در یک گراف بدون جهت، دنباله‌ای متناهی از گره‌های  $i_1, i_2, \dots, i_t$  است به طوری که  $\{i_k, i_{k+1}\} \in E$  و  $i = 1, 2, \dots, t - 1$ .

تعریف ۵.۱.۱. یک گشت را یک مسیر می‌گوییم هرگاه گره تکراری نداشته باشد.

تعریف ۶.۱.۱. یک دور، گشتی مانند  $i_1, i_2, \dots, i_t$  است که گره‌های  $i_1$  و  $i_2$  و... و  $i_{t-1}$  متمایز باشند (و بنابراین یک مسیر تشکیل دهند) و  $i_1 = i_t$ . به علاوه لازم است که تعداد  $t - 1$  گره

متمايز، حداقل برابر ۳ باشد. اين به خاطر گشت‌هایی به صورت  $i, j, i$  است که در واقع همان يال  $\{i, j\}$  می‌باشد که به صورت پیشرو و پسرو پیموده شده است.

**تعريف ۷.۱.۱.** یک گراف بدون جهت را همبند می‌گوییم هر گاه بين هر دو گره متمايز  $i, j \in N$  مسیری از  $i$  به  $j$  وجود داشته باشد.

برای گراف‌های بدون جهت، اغلب تعداد گره‌ها را با  $|N|$  یا  $n$ ، و تعداد يال‌ها را با  $|E|$  یا  $m$  نشان می‌دهیم.

**تعريف ۸.۱.۱.** یک گراف جهت‌دار  $G = (N, E)$  شامل یک مجموعه‌ی  $N$  از گره‌ها و یک مجموعه‌ی  $A$  از يال‌ها (های جهت‌دار) است، که یک يال جهت‌دار، زوج مرتب  $(i, j)$  از گره‌های متمايز می‌باشد.

بنابر تعريف فوق، ممکن است که هر دو يال  $(i, j)$  و  $(j, i)$  متعلق به مجموعه‌ی يال‌های  $A$  باشند ولی يال‌هایی مانند  $(i, i)$  امکان‌پذیر نمی‌باشند.

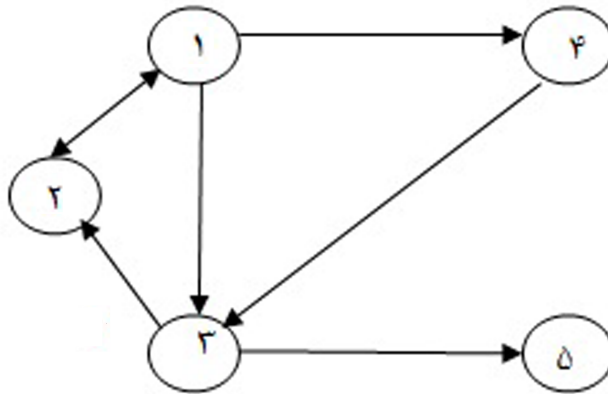
**تعريف ۹.۱.۱.** یک گراف جهت‌دار را همبند می‌گوییم هر گاه گراف بدون جهت وابسته به آن همبند باشد.

حال به تعريف یک گشت در گراف‌های جهت‌دار می‌پردازیم؛ توجه به اين نکته مهم است که بنا به اين تعريف می‌توانیم یک يال را در هر جهتی طی کنیم. به طور دقیق‌تر، یک گشت دنباله‌ای مانند  $i_1, i_2, \dots, i_t$  از گره‌ها، همراه با دنباله‌ی  $a_1, a_2, \dots, a_{t-1}$  از يال‌ها است که به ازای  $k = 1, 2, \dots, t-1$  یا  $a_k = (i_k, i_{k+1})$  (در اين حالت می‌گوییم  $a_k$  یک يال پیشرو است) یا  $a_k = (i_{k+1}, i_k)$  (در اين حالت  $a_k$  را یک يال پسرو می‌نامیم).

**تعريف ۱۰.۱.۱.** یک گشت در یک گراف جهت‌دار را یک مسیر می‌گوییم هر گاه گره‌های  $i_1, i_2, \dots, i_t$  آن متمايز باشند.

**تعريف ۱۱.۱.۱.** یک دور در یک گراف جهت‌دار گشتی مانند  $i_1, i_2, \dots, i_t$  است که گره‌های  $i_1, i_2, \dots, i_{t-1}$  متمايز باشند و  $i_1 = i_t$ .

توجه می‌کنیم که یک دور می‌تواند شامل فقط دو گره متمایز باشد. (بر خلاف تعریف متناظر برای گراف‌های بدون جهت) بنابراین یک دنباله مانند  $i, (i, j), j, (j, i), i$  یک دور است. در پایان یک گشت، مسیر یا دور را جهت‌دار می‌گوییم هرگاه فقط شامل یال‌های همسو باشد.



شکل ۱

برای گراف نشان داده شده در شکل ۱ دنباله‌ی  $۱, (۱, ۳), ۳, (۳, ۲), ۲, (۲, ۱), ۱, (۱, ۴), ۴$  یک گشت است ولی یک گشت جهت‌دار نیست. چون  $(۱, ۲)$  یک یال پسرو می‌باشد. دنباله‌ی  $۱, (۱, ۳), ۳, (۳, ۲), ۲, (۲, ۱), ۱$  یک دور جهت‌دار است. دنباله‌ی  $۱, (۱, ۲), ۲, (۲, ۱), ۱$  نیز یک دور جهت‌دار است. دنباله‌ی  $۲, (۲, ۱), ۱, (۱, ۳), ۳, (۳, ۲), ۲, (۲, ۱), ۱$  یک مسیر است، ولی یک مسیر جهت‌دار نیست، چون  $(۱, ۳)$  یک یال پسرو می‌باشد.

**تعریف ۱۲.۱.۱.** دوری که مجموع وزن یال‌های آن عددی منفی باشد دور منفی<sup>۱</sup> می‌گویند.

**تعریف ۱۳.۱.۱.** برای یک گره  $v$  در یک گراف جهت‌دار، تعداد یال‌هایی که جهت آن‌ها از رأس‌های دیگر به طرف  $v$  است، درجه‌ی ورودی گره  $v$  نامیده می‌شوند.

<sup>۱</sup> negative circuite

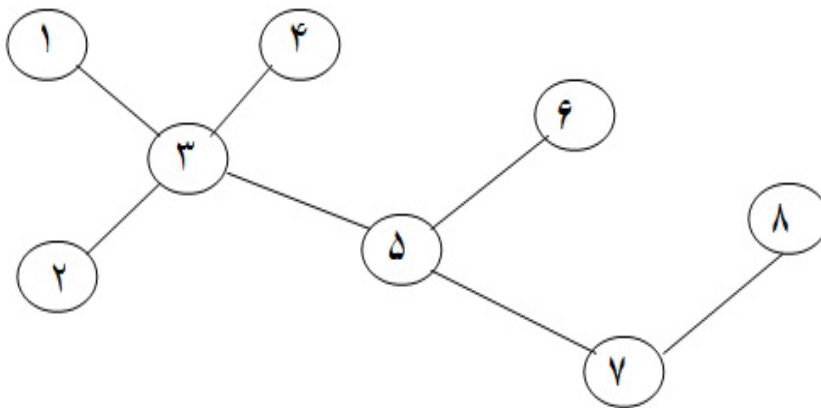


**تعریف ۱۴.۱.۱.** برای یک گره  $v$  در یک گراف جهت‌دار، تعداد یال‌هایی که جهت آن‌ها از  $v$  به رأس‌های دیگر است، درجه‌ی خروجی گره  $v$  نامیده می‌شود.

**تعریف ۱۵.۱.۱.** یک گراف جهت‌دار را در نظر می‌گیریم، برای گره‌ای چون  $i$ ، هر گره  $j$ ، به طوری که یالی بین  $i$  و  $j$  وجود داشته باشد که جهت آن از  $j$  به  $i$  باشد را گره مقدم گویند و مجموعه‌ی این گره‌ها را مجموعه‌ی مقدم می‌نامند.

**تعریف ۱۶.۱.۱.** یک گراف بدون جهت  $G = (N, E)$  را یک درخت می‌گوییم هر گاه همبند و بدون دور باشد.

**تعریف ۱۷.۱.۱.** اگر درجه‌ی گره‌ای از یک درخت مساوی با یک باشد، آن‌گاه آن گره را یک برگ می‌نامیم. برای مثال گره ۱، ۲، ۴، ۶، ۸ در شکل ۲ یک برگ می‌باشند.



شکل ۲

**تعریف ۱۸.۱.۱.** اگر به ازای  $i \neq n$  مسیر از گره  $i$  به گره  $n$  کوتاه‌ترین مسیر باشد، آن‌گاه آن درخت را درخت کوتاه‌ترین مسیرها می‌گوییم.

### خواص مهم درخت‌ها

هر درخت با بیش از یک گره دارای حداقل یک برگ است. یک گراف بدون جهت یک درخت است اگر و تنها اگر همبند و دارای  $|N| - 1$  یال باشد. به ازای هر دو گره متمایز  $i$  و  $j$  در یک درخت، یک مسیر یکتا از  $i$  به  $j$  وجود دارد. اگر به یک درخت یک یال جدید اضافه کنیم، آن‌گاه گراف حاصل دقیقاً یک دور خواهد داشت.

**تعریف ۱۹.۱.۱.** یک گراف بدون جهت و همبند  $G = (N, E)$  را در نظر بگیرید. فرض کنید  $E_1$  یک زیرمجموعه‌ی  $E$  باشد به طوری که  $T = (N, E_1)$  یک درخت باشد، به چنین درختی درخت فراگیر می‌گویند.

**تعریف ۲۰.۱.۱.** درخت فراگیر مینیمال درخت فراگیری است که مجموع هزینه‌ی یال‌های آن مینیمم باشد.

مسئله‌ی درخت فراگیر مینیمال به طور طبیعی در اکثر کاربردها ظاهر می‌شود، مثلاً اگر یال‌ها متناظر با جاده‌های ارتباطی باشند، آن‌گاه یک درخت فراگیر، مجموعه‌ای از جاده‌هاست که یک گره را به گره دیگر وصل می‌کند، بنابراین یک درخت فراگیر مینیمال یک شبکه‌ی ارتباطی است که این ارتباطات را میسر می‌سازد و هزینه‌ی آن کم‌ترین مقدار است.

## ۲.۱ مسائل جریان در شبکه

مسائل جریان در شبکه (که به مسائل نقل و انتقال نیز معروفند) از جمله مسائل برنامه‌ریزی خطی هستند که کلاً در کاربردهای عملی رخ می‌دهند. حالت‌های خاص آن‌ها شامل مسائل تخصیص، حمل و نقل، ماکزیمم جریان و کوتاه‌ترین مسیر است و به طور طبیعی در تحلیل و طراحی شبکه‌های ارتباطی، حمل و نقل و لجستیکی، علاوه بر خیلی زمینه‌های دیگر بروز می‌کند.

## ۱.۲.۱ مدل‌بندی مسئله‌ی جریان در شبکه

یک شبکه، یک گراف جهت‌دار  $G = (N, A)$  همراه با بعضی اطلاعات عددی اضافی می‌باشد، مانند اعداد  $b_i$  که نشان‌دهنده‌ی عرضه‌ی گره‌های  $i \in N$  هستند، اعداد نامنفی (مثبت یا صفر)  $u_{ij}$  که نشان‌دهنده‌ی ظرفیت یال‌های  $(i, j) \in A$  می‌باشند و اعداد  $c_{ij}$  که نشان‌دهنده‌ی هزینه‌ی یک واحد جریان بر یال‌های  $(i, j)$  هستند.

پیش‌فرضمان از یک شبکه آن است که بعضی از کالاها بر یال‌های شبکه جریان دارند. از  $x_{ij}$  برای نشان‌دادن اندازه‌ی جریان در یال  $(i, j)$  استفاده می‌کنیم. عرضه‌ی  $b_i$  رابه عنوان اندازه‌ی جریانی که به گره  $i$  وارد می‌شود، تعبیر می‌کنیم. به‌ویژه گره  $i$  را یک مبدأ می‌گوییم هرگاه  $b_i \geq 0$  و مقصد می‌نامیم هرگاه  $b_i \leq 0$  باشد.

حال شرایط زیر را بر متغیرهای جریان  $x_{ij}$ ،  $(i, j) \in A$  تحمیل می‌کنیم:

$$b_i + \sum_j x_{ji} = \sum_j x_{ij} \quad \forall i \in N \quad (1)$$

$$0 \leq x_{ij} \leq u_{ij} \quad \forall (i, j) \in A \quad (2)$$

رابطه‌ی (۱) یک قانون بقای انرژی است و اظهار می‌دارد که اندازه‌ی جریان ورودی به گره  $i$  باید برابر با کل جریان خروجی از آن باشد. رابطه‌ی (۲) الزام می‌دارد که جریان در یک یال باید نامنفی باشد و نمی‌تواند بیشتر از ظرفیت آن یال باشد. یک بردار مؤلفه‌های  $x_{ij}$ ،  $(i, j) \in A$  را یک جریان می‌نامیم.

یک جریان صادق در (۱)–(۲) را یک جریان شدنی می‌گوییم.

با جمع‌بندی هر دو طرف رابطه‌ی (۱) بر همه‌ی گره‌های  $i \in N$ ، خواهیم داشت:

$$\sum_{i \in N} b_i = 0 \quad (3)$$

که به معنی آن است که کل جریان ورودی به شبکه (در مبدأها) باید برابر با کل جریان خروجی از شبکه (در مقصدها) باشد. از این پس، همواره فرض می‌کنیم که شرط  $\sum_{i \in N} b_i = 0$  برقرار است، چون در غیر این صورت هیچ بردار جریانی نمی‌تواند در شرایط بقاء جریان صدق کند و یک

مسئله‌ی نشدنی خواهیم داشت.

مسئله‌ی عمومی جریان در شبکه با هزینه‌ی مینیمم عبارت است از مینیمم‌سازی یک تابع هزینه‌ی خطی به شکل

$$\sum_{(i,j) \in A} c_{ij} x_{ij}$$

بر همه جریان‌های شدنی. ملاحظه می‌کنیم که مسئله‌ی فوق یک مسئله‌ی برنامه‌ریزی خطی است. اگر  $u_{ij} = \infty$ ، به ازای هر  $(i, j) \in A$ ، آن‌گاه مسئله را بدون ظرفیت می‌گوییم. در غیر این صورت آن را ظرفیت‌دار می‌گوییم.

یکی از حالت‌های مهم مسئله‌ی جریان در شبکه، مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر است که در ادامه به آن می‌پردازیم.

### ۳.۱ مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر

مسئله‌ی یافتن کوتاه‌ترین مسیر یکی از مسائل اساسی در نظریه‌ی گراف است که مطالعات بسیاری در مورد آن صورت گرفته است. این مسئله در کاربردهای عملی بسیاری از قبیل حمل و نقل، مسیریابی، ارتباطات، مدیریت زنجیره موجودی و... ظاهر شده است.

گراف جهت‌دار  $G = (V, E)$  که در آن  $V$ ، مجموعه‌ی گره‌ها و  $E$ ، مجموعه‌ی یال‌های آن است را در نظر می‌گیریم. به ازای هر یال  $(i, j) \in E$  یک هزینه یا طول  $c_{ij}$  وجود دارد که در حالت کلی می‌تواند منفی، مثبت یا صفر باشد. طول یک گشت، مسیر یا دور را مجموع طول یال‌های آن تعریف می‌کنیم. مسیری از یک گره معین به گره دیگری را کوتاه‌ترین مسیر می‌گوییم هرگاه طول آن از طول هر مسیر دیگری بین آن دو گره کوچک‌تر باشد.

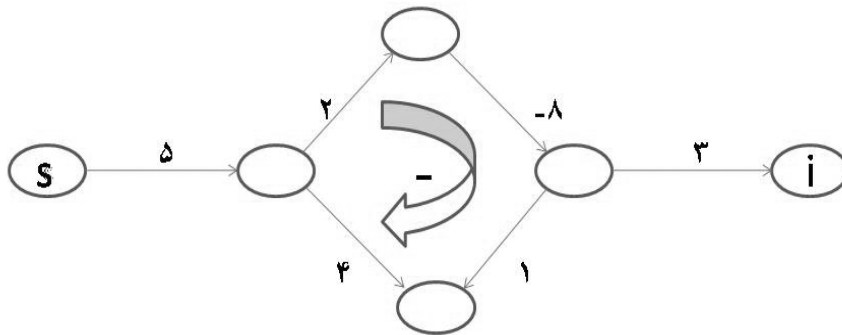
مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر را می‌توان در چند شکل مختلف مطرح کرد:

۱. کوتاه‌ترین مسیر از یک گره مبدأ مفروض به گره‌های دیگر

۲. کوتاه‌ترین مسیر بین هر دو جفت گره دلخواه

در اینجا مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر حالت اول را در نظر می‌گیریم. برای راحتی فرض می‌کنیم که  $s$  گره مبدأ باشد، هم‌چنین فرض می‌کنیم که حداقل یک مسیر از  $s$  به گره دلخواه  $i$  و  $i \neq s$  وجود دارد، به عبارت دیگر فرض می‌کنیم مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر مورد نظر، شدنی باشد. البته وزن یال‌ها ممکن است منفی باشد که این یال‌های منفی کار را پیچیده می‌کنند، چون در صورت وجود دور منفی در شبکه، کوتاه‌ترین مسیر بدست نخواهد آمد.

در حالت کلی، کوتاه‌ترین مسیر از  $s$  به  $i$  وجود دارد اگر و تنها اگر حداقل یک مسیر از  $s$  به  $i$  که شامل دور منفی نباشد وجود داشته باشد زیرا در صورت وجود دور منفی برای به‌دست آوردن کوتاه‌ترین مسیر در دور نامتناهی خواهیم افتاد و هیچ‌گاه به نقطه‌ی مقصد نخواهیم رسید. شکل ۳ را ببینید.



شکل ۳: دور منفی در شبکه

### ۱.۳.۱ فرمول‌بندی ریاضی مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر

می‌توان مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر در شبکه را همان مسئله‌ی جریان در شبکه در نظر گرفت اگر بخواهیم در آن یک واحد جریان را از گره  $s$  (مبدأ) به گره  $n$  با کم‌ترین هزینه ارسال کنیم. بنابراین برای  $i \neq 1$  یا  $n$ . بنابراین شکل ریاضی این مسئله به صورت زیر خواهد بود:

$$\begin{aligned} \min \quad & f(x) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij} \\ \text{s.t.} \quad & \sum_{j=1}^n x_{ij} - \sum_{k=1}^n x_{ki} = \begin{cases} 1 & \text{if } i = 1 \\ 0 & \text{if } i \neq 1 \text{ یا } n \\ -1 & \text{if } i = n \end{cases} \quad (۴) \\ & x_{ij} = 0 \text{ یا } 1 \quad i, j = 1, 2, \dots, n \end{aligned}$$

محدودیت‌های  $x_{ij} = 0$  یا  $1$  نشان‌دهنده‌ی این است که یال  $(i, j)$  روی مسیر قرار دارد یا نه.

### ۲.۳.۱ دوگان مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر

$$\begin{aligned} \max \quad & w_1 - w_m \\ \text{s.t.} \quad & w_i - w_j \leq c_{ij} \quad i, j = 1, 2, \dots, m \\ & w_i \quad \text{نامقید} \quad i = 1, 2, \dots, m \end{aligned}$$

برای راحتی بیشتر از جای‌گزینی  $w'_i = -w_i$  استفاده می‌کنیم. در بهینگی  $w'_i - w'_j$  نشان‌دهنده‌ی طول کوتاه‌ترین مسیر از گره ۱ به گره  $i$  است.

با توجه به نوع شبکه که هزینه‌ی یال‌های آن مثبت، منفی یا دلخواه باشند الگوریتم‌های مختلفی برای حل این مسئله وجود دارد که در زیر به برخی از آنها اشاره می‌کنیم:

## ۴.۱ الگوریتم‌های حل مسئله‌ی کوتاه‌ترین مسیر

### ۱.۴.۱ الگوریتم دایکسترا

الگوریتم دایکسترا<sup>۲</sup> یکی از مؤثرترین الگوریتم‌ها برای یافتن کوتاه‌ترین مسیر جهت‌دار از گره مشخص  $s$  به دیگر گره‌های شبکه  $G = (V, E, l)$  با طول یال‌های نامنفی  $l_{ij} \geq 0$  برای تمام  $(i, j) \in E$  است که اولین بار توسط دایکسترا در سال ۱۹۵۹ مطرح شد [۱۷]. این الگوریتم بر اساس برچسب‌گذاری<sup>۳</sup> گره‌ها می‌باشد که این برچسب‌ها مرتباً به وسیله‌ی روش تکراری به‌هنگام می‌شوند.

روند الگوریتم بدین صورت است که گره  $i$  از  $G$  که با عدد نامنفی  $l(i)$  برچسب‌گذاری شده باشد را در نظر می‌گیریم. ابتدا تمام برچسب‌ها، موقت در نظر گرفته می‌شوند سپس در هر تکرار، یکی از برچسب‌های موقت مثلاً  $l(j)$  را به دائم تبدیل کرده و آن را با  $l^*$  نشان می‌دهیم. توقف الگوریتم نیز زمانی صورت می‌گیرد که هیچ برچسب موقتی باقی نمانده باشد. اعداد روی برچسب‌ها نیز طول کوتاه‌ترین مسیر و مسیر مربوط به آن را نشان می‌دهند.  
روند الگوریتم به‌صورت زیر است:

گام ۱: : قرار دهید

$$l^*(s) = 0$$

$$l(i) = l(s, i) \quad i \in V, i \neq s$$

$$l(s, i) = \infty \quad i \neq s, (s, i) \notin E$$

و گره  $i$  را با  $[s, l(i)]$  برچسب‌گذاری کنید.

گام ۲: : از میان تمام برچسب‌های موقت، برچسب زیر را انتخاب کنید.

$$l(k) = \min l(i)$$

<sup>۲</sup>Dijkstra algorithm

<sup>۳</sup>labeling

و  $l(k)$  را به  $l^*(k)$  تغییر دهید.

گام ۳: تمام برجسب‌های موقت گره  $i$  (برای تمام  $i$ ها) که  $(k, i) \in E$  را به صورت زیر به هنگام کنید.

$$l(i) = \min[l(i), l^*(i) + l(k, i)]$$

و در صورت کاهش  $l(i)$ ، برجسب گره  $i$  یعنی  $[k, l(i)]$  را تغییر دهید در غیر این صورت آن را نگه داشته و به گام ۲ بروید.

برای توضیح پیچیدگی الگوریتم ابتدا مفهومی به نام اوی بزرگ را تعریف می‌کنیم.

تعریف ۱.۴.۱. فرض کنید  $f(n)$  و  $g(n)$  توابعی از اعداد صحیح مثبت به اعداد حقیقی مثبت باشند. می‌نویسیم  $f(n) = O(g(n))$ ، اگر عدد مثبت  $c > 0$  وجود داشته باشد به طوری که برای هر  $n$  به اندازه‌ی کافی بزرگ، داشته باشیم  $f(n) \leq cg(n)$ .

در واقع در یک الگوریتم، پیچیدگی الگوریتم متناظر است با اندازه‌ی ورودی الگوریتم. بنابراین اگر فرض کنیم اندازه‌ی الگوریتم برابر با تعداد گره‌ها باشد که با  $n$  نشان داده می‌شود. لذا پیچیدگی الگوریتم تابعی از اندازه‌ی ورودی خواهد بود.

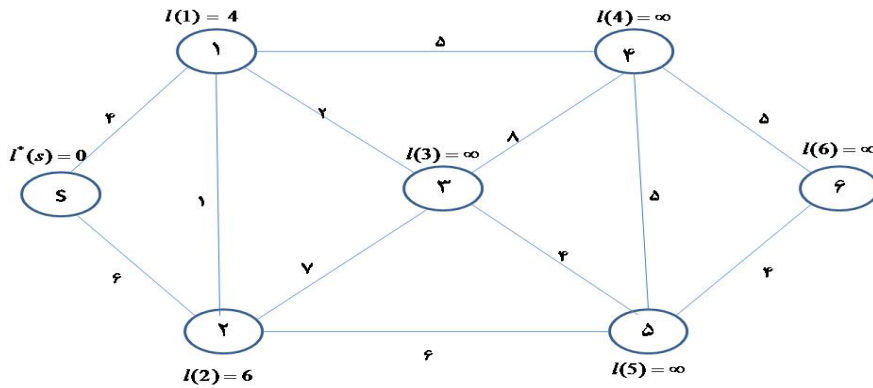
### پیچیدگی الگوریتم

این الگوریتم شامل عمگرهای مقایسه و جمع است که می‌توان تعداد آن‌ها را شمرد. در گام ۲، ابتدا  $n - 1$  عمل مقایسه صورت می‌پذیرد. در تکرار بعدی با برجسب دائم گرفتن یکی از گره‌ها، در این گام  $n - 2$  مقایسه انجام می‌شود. به همین ترتیب مجموع تمام مقایسات انجام شده در گام ۲ در تمام تکرارها به صورت زیر است.

$$(n - 1) + (n - 2) + \dots + 2 + 1 = \frac{1}{2}n(n - 1)$$

به طریق مشابه، در گام ۳ نیز،  $n - 1$  مقایسه و به همان تعداد عمل جمع انجام می‌گیرد. در تکرار بعدی،  $n - 2$  مقایسه و جمع انجام صورت می‌پذیرد. به همین ترتیب تعداد اعمال این گام در





شکل ۴

تمام تکرارها به قرار زیر است .

$$(n - 1) + (n - 2) + \dots + 2 + 1 = \frac{1}{2}n(n - 1)$$

بنابراین، پیچیدگی محاسباتی این الگوریتم از  $O(n^2)$  خواهد بود. برای درک بیشتر الگوریتم به مثال زیر توجه کنید.

مثال: شبکه‌ی  $G = (N, E)$  در شکل ۴ را در نظر می‌گیریم که در آن هر یال بی‌جهت یک جفت یال با طول یکسان را نشان می‌دهد که یکی از  $i$  به  $j$  و دیگری از  $j$  به  $i$  می‌باشد. در اینجا قصد داریم الگوریتم دایکسترا را برای تعیین کوتاه‌ترین مسیر از  $s$  به تمام گره‌های  $1, 2, 3, 4, 5, 6$  به کار ببریم.

گام ۱: گره  $s$ ، برچسب دائم  $l^*(s) = 0$  و تمام گره‌های دیگر برچسب موقتی را که در شکل بالا نشان داده شده است، می‌گیرند.

تکرار اول :

گام ۲: از بین تمام برچسب‌های موقت، برچسب زیر انتخاب می‌شود.

$$l(1) = \min[l(1), l(2), l(3), l(4), l(5), l(6)]$$

$$= \min[4, 6, \infty, \infty, \infty, \infty] = 4$$

بنابراین  $k = 1$ . برچسب  $l(1)$  را به  $l^*(1) = 4$  تغییر می‌دهیم.

گام ۳:

$$l(i) = \min[l(i), l^*(1) + l(1, i)] \quad i = 1, 2, 3, 4, 5, 6$$

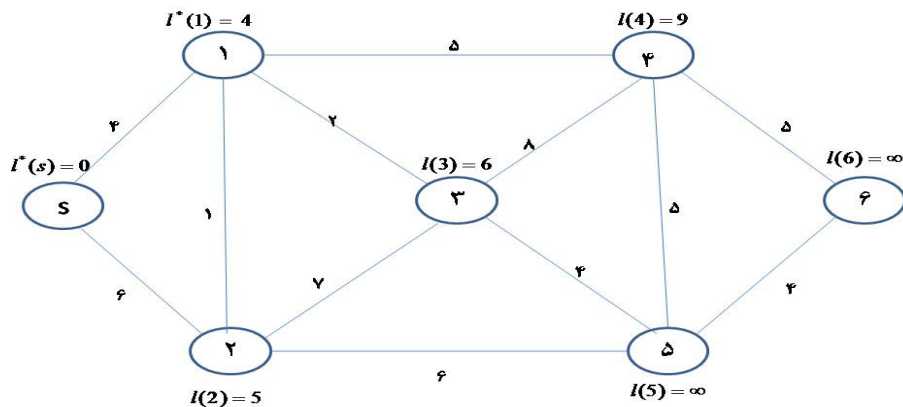
پس داریم:

$$l(2) = \min[l(2), l^*(1) + l(1, 2)] = \min[6, 4 + 1] = 5$$

$$l(3) = \min[l(3), l^*(1) + l(1, 3)] = \min[\infty, 4 + 2] = 6$$

$$l(4) = \min[l(4), l^*(1) + l(1, 4)] = \min[\infty, 4 + 5] = 9$$

نتایج این مرحله در شکل زیر نشان داده شده است.



شکل ۵

تکرار دوم:

گام ۲: از بین تمام برچسب‌های موقت در تکرار قبلی، برچسب با کم‌ترین طول را انتخاب می‌کنیم.

$$l(2) = \min[l(2), l(3), l(4), l(5), l(6)]$$

$$= \min[5, 6, 9, \infty, \infty] = 5$$

پس  $k = 2$ . برچسب موقت  $l(2)$  را به برچسب دائم  $l^*(2) = 5$  تغییر می‌دهیم.

گام ۳:

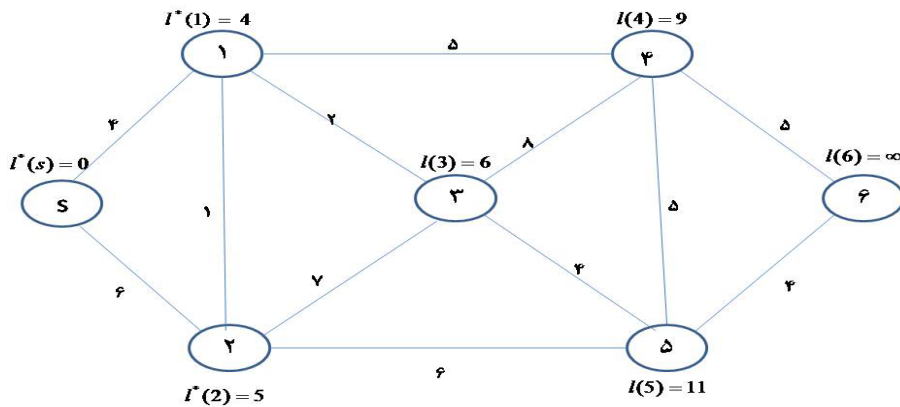
$$l(i) = \min[l(i), l^*(2) + l(2, i)] \quad i = 3, 4, 5, 6$$

پس داریم

$$l(3) = \min[l(3), l^*(2) + l(2, 3)] = \min[6, 5 + 7] = 6$$

$$l(5) = \min[l(5), l^*(2) + l(2, 5)] = \min[\infty, 5 + 6] = 11$$

نتایج این مرحله نیز در شکل زیر نشان داده شده است.



شکل ۶

تکرار ۳:

گام ۲: از بین تمام برچسب‌های موقتی که در تکرار دوم به دست آوردیم، برچسب با کم‌ترین طول را انتخاب می‌کنیم.

$$l(3) = \min[l(3), l(4), l(5), l(6)] \\ = \min[6, 9, 11, \infty] = 6$$

پس  $k = 3$ . برچسب موقت  $l(3)$  را به برچسب دائم  $l^*(3)$  تغییر می‌دهیم.

گام ۳:

$$l(i) = \min[l(i), l^*(3) + l(3, i)] \quad i = 4, 5, 6$$

پس داریم

$$l(4) = \min[l(4), l^*(3) + l(3, 4)] = \min[9, 6 + 8] = 9$$

$$l(5) = \min[l(5), l^*(3) + l(3, 5)] = \min[11, 6 + 4] = 10$$

تکرار چهارم:

گام ۲:

$$l(4) = \min[l(4), l(5), l(6)] = \min[9, 10, \infty] = 9$$

پس  $k = 4$ . برچسب موقت  $l(4)$  را به برچسب دائم  $l^*(4)$  تغییر می‌دهیم.

گام ۳:

$$l(i) = \min[l(i), l^*(4) + l(4, i)] \quad i = 5, 6$$

پس داریم

$$l(5) = \min[l(5), l^*(4) + l(4, 5)] = \min[10, 9 + 5] = 10$$

$$l(6) = \min[l(6) + l^*(4) + l(4, 6)] = \min[\infty, 9 + 5] = 14$$