

۱	فصل اول: مقدمه .....
۲	۱-۱- آشنایی با برخی مفاهیم و تعاریف: .....
۷	۲-۱- تاریخچه و اهمیت اندیس توپولوژیکی شولتز .....
۹	فصل دوم: چندجمله‌ای‌های شولتز گراف‌های ترکیبی .....
۱۰	۱-۲- اندیس شولتز و چند جمله‌های شولتز .....
۱۱	۲-۲- معرفی ترکیب، الحاق و جمع دو گراف .....
۱۳	۳-۲- اندیس شولتز و چندجمله‌های شولتز گراف‌های ترکیبی .....
۲۹	فصل سوم: اندیس‌ها و چندجمله‌ای‌های شولتز و شولتز تعمیم یافته فولرن‌های $C_{60}$ و $C_{80}$ .....
۳۰	۱-۳- معرفی فولرن‌های $C_{60}$ و $C_{80}$ .....
۳۳	۲-۳- الگوریتمی برای محاسبه اندیس‌ها و چندجمله‌های شولتز و شولتز تعمیم یافته گراف همبند .....
۴۰	فصل چهارم: اندیس‌های وینر، ابر وینر، زاگرب و چندجمله‌ای وینر فولرن $C_{80}$ .....
۴۱	۱-۴- معرفی اندیس‌های وینر و ابر وینر: .....
۴۳	۲-۴- الگوریتمی برای محاسبه چندجمله‌ای وینر یک گراف .....
۴۴	۳-۴- معرفی اندیس زاگرب .....
۴۵	۴-۴- الگوریتمی برای محاسبه اندیس زاگرب یک گراف .....
۴۶	فهرست منابع .....
۴۸	پیوست .....

فصل اول: مقدمه

## ۱-۱- آشنایی با برخی مفاهیم و تعاریف:

**تعریف ۱-۱-۱.** یک گراف مجموعه ای از رأس‌هاست که توسط خانواده‌ای از زوج‌های مرتب که همان یالها هستند به هم وصل شده اند. یک گراف را با  $G = (V(G), E(G))$  نمایش می‌دهیم که در آن  $V(G)$  رئوس گراف و  $E(G)$  تعداد یالهای گراف  $G$  می‌باشند.

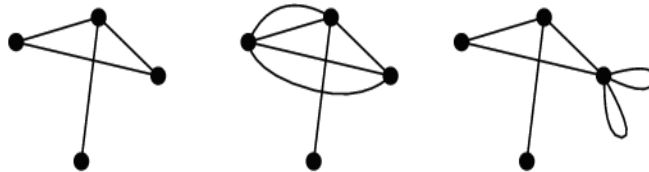
**تعریف ۱-۱-۲.** اندازه گراف  $G$ ، تعداد یالهای این گراف است و بصورت  $|E(G)|$  نمایش داده می‌شود.

**تعریف ۱-۱-۳.** درجه یک رأس از گراف  $G$ ، به تعداد یالهای متصل به آن رأس گفته شده که برای رأس  $u$  از گراف  $G$  با نماد  $\delta_u$  نمایش می‌دهیم.

**تعریف ۱-۱-۴.** گرافی که مجموعه رئوس و یالهای آن متناهی باشد، گراف متناهی نامیده می‌شود.

**تعریف ۱-۱-۵.** هر یال از یک رأس به خودش را یک طوقه می‌نامیم. اگر دو رأس با بیش از یک یال به هم مرتبط شوند، آنگاه این یالها را یالهای چندگانه گویند.

**تعریف ۱-۱-۶.** گراف بدون طوقه و یالهای چندگانه، گراف ساده نامیده می‌شود.



گراف ساده

گراف غیرساده

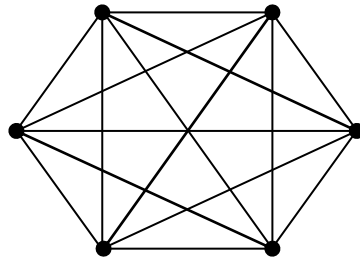
گراف غیرساده

شکل ۱-۱-۱- مثالی از گراف های ساده و غیر ساده

**تعریف ۷-۱-۱.** هر یال بوسیله یک جفت رأس مشخص می‌شود، دورأسی که توسط یک یال به هم متصل می‌شوند را رئوس مجاور می‌گویند.

مجموعه رئوس مجاور به رأس  $u$  از گراف  $G$  را با  $N(u)$  نمایش می‌دهیم.

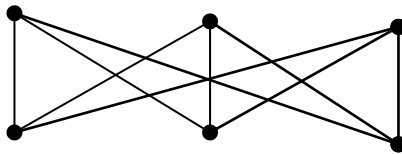
**تعریف ۸-۱-۱.** گراف کامل، گراف ساده‌ای است که در آن هر رأس به تمامی رأس‌های دیگر بوسیله یک یال متصل است. یک گراف کامل از مرتبه  $n$ ، دارای  $n$  رأس و  $\frac{n(n-1)}{2}$  یال است و آن را با  $K_n$  نشان می‌دهند.



شکل ۱-۲- گراف کامل  $K_6$

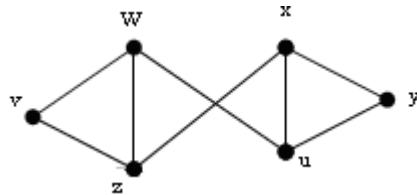
یک گراف کامل، یک گراف منتظم از درجه  $n-1$  است.

**تعریف ۹-۱-۱.** گراف کامل دوبخشی  $K_{m,n}$  به گرافی گفته می‌شود که در آن مجموعه رأس‌ها را بتوان به دو زیر مجموعه متمایز  $m$  و  $n$  عضوی افزایش کرد به گونه‌ای که یک یال ما بین دو رأس وجود دارد هرگاه یکی از رئوس در مجموعه اول و دیگری در مجموعه دوم باشد.



شکل ۱-۳- گراف کامل دوبخشی  $K_{3,3}$

**تعریف ۱-۱-۱۰.** گراف  $G$  را در نظر بگیرید یک گشت در  $G$ ، دنباله‌ای متناهی از یالها به صورت  $v_0v_1, v_1v_2, \dots, v_{m-1}v_m$  است ( آن را بصورت  $v_0 \rightarrow v_1 \rightarrow \dots \rightarrow v_m$  نیز نشان می دهند). یک گشت را که تمام یالهای آن مجزا باشند یک گذر می نامند. حال اگر رئوس  $v_0, v_1, \dots, v_m$  مجزا باشند (احتمالا به استثنای  $v_0 = v_m$ ) گذر را یک مسیر می نامند. اگر  $v_0 = v_m$  مسیر را بسته می نامیم و مسیر بسته ای که حداقل یک یال دارد مدار گویند.



شکل ۱-۴- گرافی برای آشنایی با تعریف مسیر و گذر

در گراف بالا  $w \rightarrow u \rightarrow x \rightarrow y \rightarrow u \rightarrow w \rightarrow v$  یک گذر است و  $v \rightarrow z \rightarrow x \rightarrow y \rightarrow u \rightarrow w \rightarrow v$  یک مسیر را نشان می دهد.

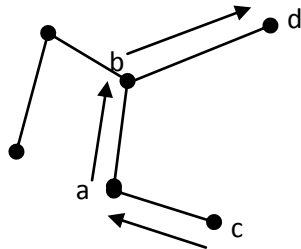
**تعریف ۱-۱-۱۱.** طول کوتاهترین مسیر بین رئوس  $u, v$ ،  $d(u, v)$  فاصله بین دو رأس نامیده می شود.

**تعریف ۱-۱-۱۲.** طول مسیر، تعداد یال های آن می باشد. یک مسیر با طول  $n$  دارای  $n+1$  رأس می باشد.

**تعریف ۱-۱-۱۳.** دو رأس را متصل می گویند اگر مسیری بین آنها وجود داشته باشد.

**تعریف ۱-۱-۱۴.** یک مسیر ساده، مسیری است که همه رئوس آن بجز احتمالا رأس آغازی و پایانی تکراری نباشد.

مثال: در شکل زیر یک مسیر نشان داده شده است که از رأس  $c$  آغاز و به رأس  $d$  ختم می‌شود.



شکل ۱-۵- مسیر ساده

**تعریف ۱-۱-۱۵.** دو گراف  $G_1(V_1, E_1)$  و  $G_2(V_2, E_2)$  را با فرض مجزا بودن  $V_1$  و  $V_2$  در نظر می‌گیریم، آنگاه اجتماع آنها  $G_1 \cup G_2$ ، عبارتست از گرافی که مجموعه رئوس آن  $E_1 \cup E_2$  و خانواده یالهای آن بصورت  $V_1 \cup V_2$  می‌باشد.

**تعریف ۱-۱-۱۶.** یک گراف را همبند گویند اگر نتوان آن را بصورت اجتماع دو گراف در نظر گرفت.

**تعریف ۱-۱-۱۷.** یک درخت گرافی است همبند که مدار ندارد.

**تعریف ۱-۱-۱۸.** گراف مولکولی یک ترکیب شیمیایی گرافی است که رئوس آن را اتمها و یالهای آن را پیوند کوالانسی بین اتمها تشکیل می‌دهند. یک گراف مولکولی می‌تواند یک مسیر، یک درخت و یا در حالت کلی یک گراف باشد.

**تعریف ۱-۱-۱۹.** دو گراف  $G_1$  و  $G_2$  را یکرخت گویند هرگاه بین مجموعه رئوس آنها تناظری یک به یک موجود باشد بطوریکه دو رأس در گراف  $G_1$  مجاورند هرگاه رئوس متناظر آنها در گراف  $G_2$  مجاور باشند.

**تعریف ۱-۱-۲۰.** فرض کنیم  $G$  یک گراف با  $n$  رأس باشد، ماتریس مجاورت آن را که با  $A(G)$  نمایش می‌دهیم ماتریسی  $n \times n$  است و بصورت زیر تعریف می‌شود:

$$A_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{اگر } j \text{ و } i \text{ مجاور باشند} \\ 0 & \text{در غیر اینصورت} \end{cases}$$

**تعریف ۱-۱-۲۱.** اندیس‌های توپولوژیکی، اعداد حقیقی هستند که به ساختار یک گراف مولکولی نسبت داده می‌شوند و وابسته به نحوه برچسب‌گذاری و شکل ظاهری گراف نیست. دو گراف یکرخت اندیس‌های توپولوژیکی یکسان دارند.

## ۱-۲- تاریخچه و اهمیت اندیس توپولوژیکی شولتز

ثابت‌های گرافی، خاصیت‌های مربوط به یک گراف می‌باشند که تحت ایزومرفیسم گرافها ثابتند. در واقع دو گراف که با یکدیگر یکرخت هستند دارای ثابت گرافی یکسان می‌باشند. ثابت گرافی می‌تواند چندجمله‌ای یا یک دنباله از اعداد و یا یک عدد حقیقی باشد.

مثلا ماتریس مجاورت یک گراف ثابت گرافی نمی‌باشد زیرا وابسته به برچسب گذاری رئوس است اما دترمینان آن ثابت گرافی است. دنباله درجات رئوس گراف ثابت گرافی می‌باشند. عکس مطلب درست نیست. بنابراین اگر دو گراف دارای ثابتهای گرافی مختلف باشند آنگاه آنها یکرخت نمی‌باشند پس بدست آوردن ثابت گرافی وسیله خوبی در اثبات غیریکریخت بودن دو گراف به حساب می‌آید. مثلا ایزومرهای فولرن  $C_{80}$  همگی گرافهای ۳ منظم با ۸۰ رأس و ساختار بسیار مشابه می‌باشند اما دارای اندیس وینر (که یک ثابت گرافی می‌باشد) متفاوت می‌باشند. لذا با بدست آوردن اندیس وینر آنها می‌توان نشان داد که یکرخت نیستند.

اندیس‌هایی که بر پایه فاصله درگراف هستند در بسیاری از جاها، برای اثبات روابط بین ساختار یک گراف مولکولی و خواص فیزیک- شیمی آنها استفاده می‌شوند. استفاده از اندیس‌های توپولوژیکی در زیست و شیمی در سال ۱۹۴۷ با معرفی اندیس وینر، توسط شیمیدانی با نام هارولد وینر آغاز شد که به منظور اثبات ارتباط بین خواص فیزیک - شیمی ترکیبات آلی بود.

فرض کنیم  $G$  یک گراف همبند ساده با مجموعه رئوس  $V(G)$  و مجموعه یال‌های  $E(G)$  باشد، فاصله هر دو راس  $u$  و  $v$  از گراف  $G$  را که با  $d(u,v)$  نشان می‌دهیم، طول کوتاهترین مسیر همبندی بین دو راس  $u$  و  $v$  است.

اندیس شولتز، توسط هارولد شولتز معرفی شد:

$$S(G) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} (\delta_u + \delta_v) d(u,v)$$

کلاوزار و گوتمان اندیس شولتز تعمیم یافته را این‌گونه تعریف کردند:



$$S^*(G) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} (\delta_u \delta_v) d(u,v)$$

چند جمله ای شولتز و چند جمله ای شولتز تعمیم یافته به صورت زیر تعریف می شوند:

$$H_1(G, x) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} (\delta_u + \delta_v) x^{d(u,v)}$$

$$H_2(G, x) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} (\delta_u \delta_v) x^{d(u,v)}$$

فصل دوم: چند جمله‌ای‌های شولتز گراف‌های ترکیبی

## مقدمه

در این فصل ، ابتدا گراف‌های ترکیبی را معرفی می‌کنیم و سپس اندیس‌ها و چند جمله‌ای‌های شولتز و شولتز تعمیم یافته را برای آنها بدست می‌آوریم. مطالب این فصل از مقالات [2] و [4] گرفته شده است.

### ۲-۱- اندیس شولتز و چند جمله‌ای شولتز

فرض کنید  $G$  یک گراف همبند ساده باشد. مجموعه رئوس و یال‌های گراف  $G$  را به ترتیب با  $V(G)$  و  $E(G)$  و فاصله بین دو رأس  $u$  و  $v$  از  $G$  را با  $d(u,v)$  نمایش می‌دهیم که طول کوتاهترین مسیر همبندی بین  $u$  و  $v$  می‌باشد.

اندیس وینرگراف  $G$  [18]، به عنوان مجموع فواصل میان همه رئوس آن تعریف می‌شود:

$$W(G) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} d(u,v)$$

اندیس شولتز بوسیله هری شولتز [15] معرفی شد.

$$S(G) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} (\delta_u + \delta_v) d(u,v) \quad (1-1-2)$$

که  $\delta_u$  ، درجه رأس  $u$  است.

اگر  $G$  یک درخت با  $n$  رأس باشد اندیس شولتز ارتباط نزدیکی با اندیس وینر دارد: [13]

$$S(G) = 4W(G) - n(n-1) \quad (2-1-2)$$

کلاوزار و گوتمان اندیس شولتز تعمیم یافته را به صورت زیر تعریف کردند: [12]

$$S^*(G) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} (\delta_u \delta_v) d(u,v) \quad (3-1-2)$$

گوتمان [3] نشان داد که اگر  $G$  یک درخت با  $n$  رأس باشد آن گاه:

$$S^*(G) = 8W(G) - 2(2n-1)(n-1) \quad (4-1-2)$$

وی چند جمله ای های جدیدی را معرفی کرد به طوریکه مشتق آنها در  $x=1$  مساوی با اندیس شولتز و شولتز تعمیم یافته است [4]. این چند جمله ای ها به صورت زیر تعریف شده اند:

$$H_1(G, x) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} (\delta_u + \delta_v) x^{d(u,v)} \quad (5-1-2)$$

$$H_2(G, x) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} (\delta_u \delta_v) x^{d(u,v)} \quad (6-1-2)$$

هوسویا چند جمله ای وینر را که بر پایه فاصله در گراف می باشد بصورت زیر معرفی کرد: [7]

$$H(G, x) = \sum_{\{u,v\} \subseteq V(G)} x^{d(u,v)} \quad (7-1-2)$$

اولین مشتق از  $H(G, x)$  در  $x=1$ ، مساوی با اندیس وینر از گراف  $G$  است.

## ۲-۲- معرفی ترکیب، الحاق و جمع دو گراف

فرض کنید  $G_1$  و  $G_2$  دو گراف همبند باشند:

جمع دو گراف  $G_1$  و  $G_2$  دارای مجموعه رئوس  $V(G_1+G_2) = V_1 \times V_2$  است و دو رأس  $(u_1, u_2)$  و  $(v_1, v_2)$  از  $G_1+G_2$  مجاورند اگر و فقط اگر

$$[u_2 = v_2, (u_1, v_1) \in E(G_1)] \quad [u_1 = v_1, (u_2, v_2) \in E(G_2)]$$

تفاضل دو گراف  $G_1$  و  $G_2$  دارای مجموعه رئوس  $V(G_1 \nabla G_2) = V_1 \cup V_2$  و مجموعه یال های

$$E(G_1 \nabla G_2) = E(G_1) \cup E(G_2) \cup \{(u_1, u_2) \mid u_1 \in V_1, u_2 \in V_2\}$$

است.

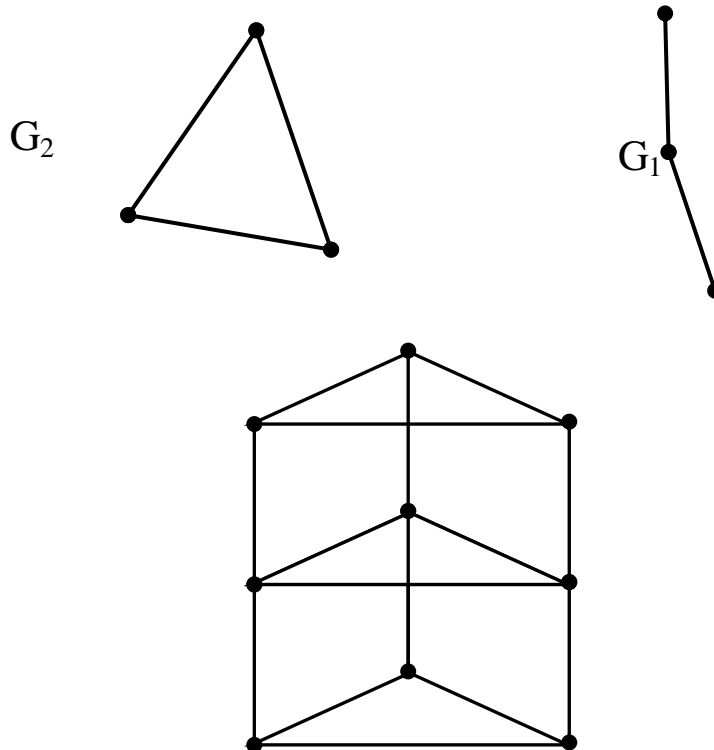
ترکیب دو گراف  $G_1$  و  $G_2$  ( $G_1[G_2]$ ) دارای مجموعه رئوس  $V(G_1[G_2]) = V_1 \times V_2$  است و دو رأس

$(u_1, u_2)$  و  $(v_1, v_2)$  از  $G_1[G_2]$  مجاورند اگر و فقط اگر

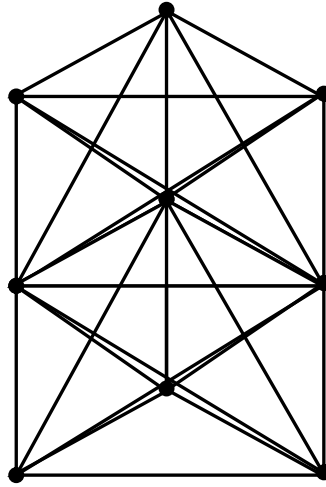
$$u_1 = v_1, (u_2, v_2) \in E(G_2) \text{ or } (u_1, v_1) \in E(G_1)$$

مثال ۲-۲-۱. فرض کنیم  $G_1$  گراف  $P_3$  و  $G_2$  گراف  $K_3$  باشد در اینصورت ترکیب این دو گراف به شکل

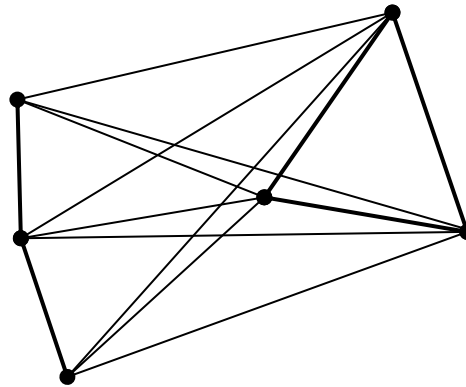
زیر می‌باشد:



شکل ۲-۱  $G_1 + G_2$



شکل ۲-۲  $G_1[G_2]$



شکل ۳-۲  $G_1 \nabla G_2$

### ۲-۳- اندیس شولتز و چند جمله‌ای شولتز گراف‌های ترکیبی

در این بخش چند جمله‌ای‌های شولتز و شولتز تعمیم یافته ترکیب گراف‌ها، جمع و الحاق آنها محاسبه می‌شود.

در قضایای زیر فرض می‌کنیم که :

$$V_i = V(G_i), \quad n_i = |V_i|, \quad e_i = |E(G_i)| \quad i=1,2$$

$$\sum_{u \in V_i} \delta_u = 2e_i \quad \text{همچنین می‌دانیم که :}$$

قضیه ۲-۳-۱. برای دو گراف همبند  $G_1$  و  $G_2$  داریم:

$$H_1(G_1+G_2, x) = 2H_1(G_1, x)H(G_2, x) + 2H(G_1, x)H_1(G_2, x) \\ + 2n_1H_1(G_2, x) + 4e_1H(G_2, x) + 2n_2e_1 + 2e_2n_1.$$

اثبات: فرض کنید که  $u=(u_1, u_2)$  و  $v=(v_1, v_2)$  به آسانی می‌بینیم که  $\delta_u = \delta_{u_1} + \delta_{u_2}$  و مطابق با اثبات قضیه ۱ در مرجع [16] داریم:  $d(u, v|G_1+G_2) = d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)$  بنابراین:

$$H_1(G_1 + G_2, x) = \frac{1}{2} \sum_{u \neq v} \left\{ (\delta_u + \delta_v) x^{d(u, v|G_1+G_2)} \mid u, v \in V(G_1 + G_2) \right\} \\ = \frac{1}{2} \sum_{u \neq v} \left\{ (\delta_{u_1} + \delta_{u_2} + \delta_{v_1} + \delta_{v_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \mid u_1, v_1 \in V_1, u_2, v_2 \in V_2, u_1 \neq v_1 \text{ or } u_2 \neq v_2 \right\} \\ = \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} (\delta_{u_1} + \delta_{u_2} + \delta_{v_1} + \delta_{v_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1)} x^{d(u_2, v_2|G_2)} \\ + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 = v_2} (\delta_{u_1} + \delta_{u_2} + \delta_{v_1} + \delta_{v_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1)} x^{d(u_2, v_2|G_2)} \\ + \frac{1}{2} \sum_{u_1 = v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} (\delta_{u_1} + \delta_{u_2} + \delta_{v_1} + \delta_{v_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1)} x^{d(u_2, v_2|G_2)} \\ = \left( \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} (\delta_{u_1} + \delta_{v_1}) x^{d(u_1, v_1|G_1)} x^{d(u_2, v_2|G_2)} \right. \\ \left. + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} (\delta_{u_2} + \delta_{v_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1)} x^{d(u_2, v_2|G_2)} \right) \\ + \frac{1}{2} \sum_{u_1 = v_1} \sum_{u_2 \in V_2} (\delta_{u_1} + \delta_{v_1} + 2\delta_{u_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1)} \\ + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \in V_1} \sum_{u_2 \neq v_2} (2\delta_{u_1} + \delta_{u_2} + \delta_{v_2}) x^{d(u_2, v_2|G_2)} \\ = (2H_1(G_1, x)H(G_2, x) + 2H(G_1, x)H_1(G_2, x)) \\ + 2n_1H_1(G_2, x) + 4e_1H(G_2, x) + 2n_2e_1 + 2e_2n_1.$$

و اثبات تمام شد.

قضیه بعدی مشابه قضیه ۱-۳-۲ است و رابطه بین چند جمله ای شولتز تعمیم یافته جمع دو گراف و چند جمله ای های وینر، شولتز، و شولتز تعمیم یافته آنها را نشان می دهد.

قضیه ۲-۳-۲. برای هر دو گراف همبند  $G_1$  و  $G_2$  داریم:

$$\begin{aligned} H_2(G_1 + G_2, x) &= 2H_2(G_1, x)H(G_2, x) + H_1(G_1, x)H_1(G_2, x) \\ &+ 2H(G_1, x)H_2(G_2, x) + n_2H_2(G_1, x) + 2e_2H_1(G_1, x) \\ &+ D_2H(G_1, x) + n_1H_2(G_2, x) + 2e_1H_1(G_2, x) + D_1H(G_2, x) \end{aligned}$$

$$D_1 = \sum_{u_1 \in V_1} \delta_{u_1}^2, \quad D_2 = \sum_{u_2 \in V_2} \delta_{u_2}^2 \quad \text{که:}$$

اثبات: مشابه با اثبات قضیه ۱-۳-۲ داریم:

$$\begin{aligned} H_2(G_1 + G_2, x) &= \frac{1}{2} \sum \left\{ \delta_u \delta_v x^{d(u,v|G_1+G_2)} \mid u, v \in V(G_1 + G_2), u \neq v \right\} \\ &= \frac{1}{2} \sum \left\{ (\delta_{u_1} + \delta_{u_2})(\delta_{v_1} + \delta_{v_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \mid u_1, v_1 \in V_1, u_2, v_2 \in V_2, u_1 \neq v_1 \text{ or } u_2 \neq v_2 \right\} \\ &= \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} (\delta_{u_1} + \delta_{u_2})(\delta_{v_1} + \delta_{v_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \\ &+ \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 = v_2} (\delta_{u_1} + \delta_{u_2})(\delta_{v_1} + \delta_{v_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \\ &+ \frac{1}{2} \sum_{u_1 = v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} (\delta_{u_1} + \delta_{u_2})(\delta_{v_1} + \delta_{v_2}) x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \end{aligned}$$

با توسیع سه جمع آخر، داریم:



$$\begin{aligned}
H_2(G_1 + G_2, x) = & \left( \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} \delta_{u_1} \delta_{v_1} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \right. \\
& + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} \delta_{u_1} \delta_{v_2} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \\
& + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} \delta_{u_2} \delta_{v_1} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \\
& \left. + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \neq v_2} \delta_{u_2} \delta_{v_2} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \right) \\
& + \left( \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \in V_2} \delta_{u_1} \delta_{v_1} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \in V_2} \delta_{u_1} \delta_{v_2} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \right. \\
& \left. + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \in V_2} \delta_{u_2} \delta_{v_1} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \neq v_1} \sum_{u_2 \in V_2} \delta_{u_2}^2 x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \right) \\
& + \left( \frac{1}{2} \sum_{u_1 \in V_1} \sum_{u_2 \neq v_2} \delta_{u_1}^2 x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \in V_1} \sum_{u_2 \neq v_2} \delta_{u_1} \delta_{v_2} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \right. \\
& \left. + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \in V_1} \sum_{u_2 \neq v_2} \delta_{u_2} \delta_{v_1} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} + \frac{1}{2} \sum_{u_1 \in V_1} \sum_{u_2 \neq v_2} \delta_{u_2} \delta_{v_2} x^{d(u_1, v_1|G_1) + d(u_2, v_2|G_2)} \right)
\end{aligned}$$

اما :

$$\sum_{u_1 \neq v_1} \delta_{u_1} x^{d(u_1, v_1|G_1)} = H_1(G_1, x), \quad \sum_{u_2 \neq v_2} \delta_{u_2} x^{d(u_2, v_2|G_2)} = H_1(G_2, x)$$

که با استفاده از این واقعیت‌ها بدست می‌آوریم :

$$\begin{aligned}
H_2(G_1 + G_2, x) &= \left( 2H_2(G_1, x)H(G_2, x) + \frac{1}{2}H_1(G_1, x)H_1(G_2, x) \right. \\
&\quad \left. + \frac{1}{2}H_1(G_2, x)H_1(G_1, x) + 2H(G_1, x)H_2(G_2, x) \right) \\
&\quad + (n_2 H_2(G_1, x) + e_2 H_1(G_1, x) + e_2 H_1(G_1, x) + D_2 H(G_1, x)) \\
&\quad + (D_1 H(G_2, x) + e_1 H_1(G_2, x)) + e_1 H_1(G_2, x) + n_1 H_2(G_2, x) \\
&= 2H_2(G_1, x)H(G_2, x) + H_1(G_1, x)H_1(G_2, x) \\
&\quad + 2H(G_1, x)H_2(G_2, x) + n_2 H_2(G_1, x) + 2e_2 H_1(G_1, x) \\
&\quad + D_2 H(G_1, x) + n_1 H_2(G_2, x) + 2e_1 H_1(G_2, x) + D_1 H(G_2, x).
\end{aligned}$$

و اثبات تمام شد.

از حالا برای گراف‌های مربوط به  $G_2, G_1$ ، مجموعه‌های  $A_1$  و  $A_2$  و  $B_1$  و  $B_2$  را که بصورت زیر تعریف شده در نظر می‌گیریم:

$$A_1 := \{\{u, v\} \subseteq V_1 \mid u \neq v, uv \notin E(G_1)\}, \quad A_2 := \{\{z, t\} \subseteq V_2 \mid z \neq t, zt \notin E(G_2)\}$$

$$B_1 := \{\{u, v\} \subseteq V_1 \mid u \neq v, uv \in E(G_1)\}, \quad B_2 := \{\{z, t\} \subseteq V_2 \mid z \neq t, zt \in E(G_2)\}$$

حال در این دو قضیه چند جمله‌ای‌های شولتز و شولتز تعمیم یافته از  $G_1 \nabla G_2$  را مشخص می‌کنیم. از آنجا که دو رأس از  $G_1 \nabla G_2$  مجاورند یا فاصله ۲ دارند، چند جمله‌ای‌های شولتز و شولتز تعمیم یافته از  $G_1 \nabla G_2$  از درجه ۲ هستند. بنابراین آنچه باقی می‌ماند محاسبه ضرایب  $x$  و  $x^2$  است. از حالا ما قرار می‌دهیم:

$$\bar{e}_i = \binom{n_i}{2} - e_i, \quad i = 1, 2$$

قضیه ۲-۳-۳. فرض کنید  $G_1$  و  $G_2$  دو گراف همبند باشند آن گاه :

$$H_1(G_1 \nabla G_2, x) = \left[ \sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u + \delta_v) + 2n_2 \bar{e}_1 + \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z + \delta_t) + 2n_1 \bar{e}_2 \right] x^2 \\ + \left[ \sum_{\{u,v\} \in B_1} (\delta_u + \delta_v) + \sum_{\{z,t\} \in B_2} (\delta_z + \delta_t) + 2n_1 e_2 + 4n_2 e_1 + 2n_1 e_2 + (n_1 + n_2)n_1 n_2 \right] x.$$

اثبات : دو رأس از  $G_1 \nabla G_2$  یا مجاورند و یا فاصله آنها ۲ است. جفت رؤس با فاصله ۲ در  $A_1 \cup A_2$  هستند. همچنین اگر  $\delta_u$  درجه رأس  $u$  از  $G_1$  باشد آن گاه درجه  $u$  در  $G_1 \nabla G_2$  برابر  $\delta_u + n_2$  است.

به طور مشابه هر  $z \in V_2$  دارای درجه  $\delta_z + n_1$  در  $G_1 \nabla G_2$  است.

بنابراین ضریب  $x^2$  در  $H_1(G_1 \nabla G_2, x)$  برابر است با :

$$\sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u + n_2 + \delta_v + n_2) + \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z + n_1 + \delta_t + n_1) \\ = \sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u + \delta_v) + \sum_{\{u,v\} \in A_1} 2n_2 + \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z + \delta_t) + \sum_{\{z,t\} \in A_2} 2n_1 \\ = \sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u + \delta_v) + 2n_2 \bar{e}_1 + \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z + \delta_t) + 2n_1 \bar{e}_2$$

به طور مشابه ضریب  $x$  در  $H_1(G_1 \nabla G_2, x)$  برابر است با :

$$\sum_{\{u,v\} \in B_1} (\delta_u + n_2 + \delta_v + n_2) + \sum_{\{z,t\} \in B_2} (\delta_z + n_1 + \delta_t + n_1) + \sum_{u \in V_1, z \in V_2} (\delta_u + n_2 + \delta_z + n_1) \\ = \sum_{\{u,v\} \in B_1} (\delta_u + \delta_v) + \sum_{\{u,v\} \in B_1} 2n_2 + \sum_{\{z,t\} \in B_2} (\delta_z + \delta_t) \\ + \sum_{u \in V_1, t \in V_2} (\delta_u + \delta_z) + \sum_{\{z,t\} \in B_2} 2n_1 + \sum_{u \in V_1, t \in V_2} (n_1 + n_2) \\ = \sum_{\{u,v\} \in B_1} (\delta_u + \delta_v) + \sum_{\{z,t\} \in B_2} (\delta_z + \delta_t) + 2n_1 e_2 + 4n_2 e_1 + 2n_1 e_2 + (n_1 + n_2)n_1 n_2.$$

و اثبات تمام شد .

به روش مشابه می توانیم چند جمله ای شولتز تعمیم یافته را برای  $G_1 \nabla G_2$  بدست آوریم.

قضیه ۲-۳-۴. فرض کنید  $G_1$  و  $G_2$  دو گراف همبند باشند آن گاه :

$$H_2(G_1 \nabla G_2, x) = \left[ \sum_{\{u,v\} \in A_1} \delta_u \delta_v + n_2 \sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u + \delta_v) + n_2^2 \bar{e}_1 + \sum_{\{z,t\} \in A_2} \delta_z \delta_t + n_1 \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z + \delta_t) + n_1^2 \bar{e}_2 \right] x^2$$

$$+ \left[ \sum_{\{u,v\} \in B_1} \delta_u \delta_v + n_2 \sum_{\{u,v\} \in B_1} (\delta_u + \delta_v) + n_2^2 e_1 + \sum_{\{z,t\} \in B_2} \delta_z \delta_t \right.$$

$$\left. + n_1 \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z + \delta_t) + n_1^2 e_2 + 4e_1 e_2 + 2e_1 n_1 n_2 + 2e_2 n_1 n_2 + n_1^2 n_2^2 \right] x.$$

اثبات: از اثبات قضیه ۲-۳-۳ پیروی می کنیم.

ضریب  $x^2$  در  $H_2(G_1 \nabla G_2, x)$  مساوی است با :

$$\sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u + n_2)(\delta_v + n_2) + \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z + n_1)(\delta_t + n_1)$$

$$= \sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u \delta_v) + \sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u + \delta_v) n_2 + \sum_{\{u,v\} \in A_1} n_2^2 + \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z \delta_t)$$

$$+ \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z + \delta_t) n_1 + \sum_{\{z,t\} \in A_2} n_1^2$$

$$= \sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u \delta_v) + n_2 \sum_{\{u,v\} \in A_1} (\delta_u + \delta_v) + n_2^2 \bar{e}_1 + \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z \delta_t)$$

$$+ n_1 \sum_{\{z,t\} \in A_2} (\delta_z + \delta_t) + n_1^2 \bar{e}_2.$$