





دانشکده علوم ریاضی و مهندسی کامپیوتر

پایان نامه کارشناسی ارشد آمار ریاضی

عنوان:

تعیین تابع توزیع ماکزیمم آنروپی با قید معلوم بودن L-گشتاورها

استاد راهنما:

دکتر علی اکبر رحیم زاده ثانی

تدوین:

علی رضا چاجی

شهریور ۱۳۸۷

تقدیم به

پدر و مادر و

خانواده گرامی ام

من لم يشكر المخلوق لم يشكر الخالق

تقدیر و تشکر:

بدون شک انجام این پایان‌نامه بدون همکاری اساتید محترم و دوستان گرامی انجام پذیر نبود، لذا وظیفه خود می‌دانم از زحمات جناب آقای دکتر علی اکبر رحیم زاده ثانی که راهنمایی پایان نامه بنده را قبول کردند و جناب آقای دکتر عین اله پاشا که در طول این دوره از توصیه‌های ایشان استفاده نموده‌ام، سپاسگزاری و قدردانی می‌نمایم.

از آقای دکتر شهرام منصوری که داوری این پایان‌نامه را انجام دادند، تشکر کرده و برای ایشان توفیق روز افزون را از درگاه باری تعالی خواستارم.

فرصت را مغتنم شمرده از دوستان خوبم آقایان: مرتضی رئیسی، حمید رضا طاهری زاده زارچ، احسان قاسمی، مرتضی آقابابایی جزئی، حمزه ابراهیمی و ... که در امور تدوین این پایان نامه اینجانب را یاری نموده اند، تشکر می‌نمایم.

چکیده:

محاسبه آماره‌های مرتبه بالا شبیه چولگی و کشیدگی (که به عنوان C-گشتاورها می‌شناسیم)، نسبت به اندازه نمونه و داده‌های پرت تاثیر پذیرند. برای بر طرف کردن این مشکلات در سال ۱۹۹۰ هاسکینگ^۱ آماره‌هایی تحت عنوان L-گشتاورها معرفی کرد. ما با بیان و شرح آنها، توزیع ماکزیمم آنتروپی به شرط معلوم بودن r تای اول L-گشتاورها را تعیین می‌کنیم. این کار معادل با محاسبه امید آماره‌های مرتب از نمونه به اندازه r است. این کلاس از توزیع‌های آنتروپی ماکزیمم شامل توزیع‌های یکنواخت، نمایی و لجستیک می‌باشد. همچنین توزیع‌های آنتروپی ماکزیمم به شرط مقادیر امید آماره‌های مرتب را به دست می‌آوریم.

واژگان کلیدی: برآورد چگالی، تابع چگالی چندک، توزیع لجستیک، ناپارامتری

فهرست مطالب

فصل اول: مفاهیم مقدماتی آنروپی.....	۱
۱-۱- مقدمه	۲
۱-۱-۱- آنروپی شانون.....	۲
۲-۱- ویژگی و مفاهیم آنروپی	۴
۳-۱- آنروپی توام و شرطی متغیرهای تصادفی گسسته.....	۶
۴-۱- آنروپی توام و شرطی متغیرهای تصادفی پیوسته.....	۷
۱-۴-۱- مقایسه آنروپی متغیرهای تصادفی پیوسته و گسسته.....	۸
۵-۱- آنروپی شانون در حالت چند متغیره.....	۱۰
۶-۱- روش ماکزیم آنروپی.....	۱۵
۷-۱- رابطه میان آنروپی و واریانس.....	۱۹
فصل دوم: L-گشتاورها.....	۲۲
۱-۲- مقدمه.....	۲۳
۲-۲- L-گشتاورها.....	۲۳
۱-۲-۲- یادآوری.....	۲۴
۲-۲-۲- تعریف L-گشتاورها.....	۲۴
۳-۲- برآورد L-گشتاورها به وسیله میانگینهای Pwms.....	۲۵
۴-۲- روش وانگ در برآورد L-گشتاورها.....	۲۶
۵-۲- نسبت L-گشتاورها.....	۲۸
۶-۲- برآورد ناریب L-گشتاورها.....	۲۸
فصل سوم: توزیع ماکزیم آنروپی با قید معلوم بودن L-گشتاورها.....	۳۲
۱-۳- مقدمه.....	۳۳
۲-۳- پیدا کردن توزیع آنروپی ماکزیم.....	۳۷
۳-۳- تعیین تابع توزیع احتمال ماکزیم آنروپی با قید معلوم بودن R تای اول L-گشتاورها.....	۴۸

۶۴	۳-۴- آنتروپی ماکزیمم و آماره های مرتب.....
۶۹	۳-۵- برآورد چگالی احتمالی به روش کرنل
۷۱	۳-۶- برآورد ناپارامتری توزیع ها
۷۲	۳-۷- نکات بیشتر.....
۷۵	۳-۸- بحث و نتیجه گیری
۷۵	۳-۹- پیوست.....
۸۶	واژه نامه.....
۹۰	منابع.....

پیش گفتار:

در این پایان‌نامه هدف معرفی L -گشتاورها و مزایای آن در برآورد چگالی احتمال به روش ماکزیمم آنتروپی است.

L -گشتاورها اولین بار توسط هاسکینگ¹ بیان شدند. این پایان‌نامه که یکی از محورهای اصلی آن مقاله:

J. R. M. Hosking, Distributions with maximum entropy subject to constraints on their L-moments or expected order statistics, 2007

است، به کاربرد L -گشتاورها در تعیین توزیع ماکزیمم آنتروپی می‌پردازد. فصل اول پایان‌نامه شامل مقدماتی در مورد آنتروپی، نظریه اطلاع، روش ماکزیمم آنتروپی و همچنین مختصری در مورد ارتباط آنتروپی و واریانس است. فصل دوم به معرفی L -گشتاورها و برآوردگرهای آنها می‌پردازیم، محور اصلی این فصل پایان‌نامه، مقاله زیر:

Hosking, J.R.M., L-moments: analysis and estimation of distributions using linear combinations of order statistics. J. Roy. Statist, 1990.

است. در این فصل مزایای L -گشتاورها، نسبت به C -گشتاورها بیان می‌شود، بعلاوه برآورد L -گشتاورها بوسیله PWMS ها نیز آورده شده است. فصل سوم که اساس کار ماست، برآورد توزیع ماکزیمم آنتروپی به شرط L -گشتاورها یا امید آماره‌های مرتب است. در این فصل تابع چندک را، که ماکزیمم آنتروپی به شرط یک مجموعه قیود است، به دست می‌آوریم، این جواب برای شرط روی L -گشتاورها و امید آماره‌های مرتب بکار می‌رود. ضمن بیان مثال‌هایی در این زمینه، مثالی ناپارامتری نیز ارائه می‌کنیم. در پایان بعضی نکات تکمیلی، همراه با نتیجه گیری بحث، می‌آوریم.

¹ J.R.Hosking

فصل اول

مفاهیم مقدماتی

آنتروپی

۱-۱-۱ مقدمه:

آنتروپی نخستین بار توسط شانون (۱۹۴۸) بیان شد، که می‌توان آنرا با بی‌نظمی معادل دانست، هرچه نظم سیستمی بالا رود آنتروپی آن کاهش می‌یابد و بالعکس، کاهش نظم باعث افزایش آنتروپی می‌شود.

برای بیان کمی اطلاع، نظریه اطلاع مطرح شد. میزان اطلاعی که هر موضوع به ما می‌دهد، به وسیله نسبت تعداد سوالات لازم برای رسیدن به موضوع، اندازه‌گیری می‌شود. می‌توان گفت مفهوم آنتروپی شانون هسته اصلی نظریه اطلاع را تشکیل می‌دهد و گاهی اوقات تحت عنوان اندازه عدم قطعیت به کار می‌رود. اگر موضوع مورد نظر، در فضایی غیر هم‌شانس قرار داشته باشد، متوسط تعداد سؤالی که برای رسیدن به موضوع لازم است، آنتروپی شانون (اطلاع شانون) گوئیم و با $H(X)$ یا $H(f)$ نشان می‌دهیم.

در این فصل ضمن تعریف آنتروپی و ویژگی‌های آن، مقدماتی در زمینه روش ماکزیمم آنتروپی ارائه می‌دهیم، در پایان به رابطه آنتروپی و واریانس می‌پردازیم.

۱-۱-۱-۱ آنتروپی شانون:

تعریف عمومی و کلی آنتروپی به صورت زیر است:

تعریف ۱-۱: فرض کنید (Ω, β, μ) فضای اندازه باشد به طوری که $\Omega = \mathbb{R}$ یا $\Omega = \mathbb{N}$ و f تابع

اندازه پذیر از Ω به $\mathbb{R}^+ = [0, \infty)$ باشد، به طوری که در آن $\int_{\Omega} f d\mu = 1$. آنتروپی شانون f نسبت

به μ به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$H(f, \mu) = - \int_{\Omega} f \ln f d\mu,$$

که در آن، اگر $f = 0$ ، مقدار $f \ln f = 0$ و همچنین فرض کنید $f \ln f$ انتگرال پذیر است. اگر متغیر X دارای تابع چگالی احتمال f باشد، آنتروپی X را با $H(X)$ نشان می‌دهیم. در حالتی که μ اندازه شمارا روی $N = \{0, 1, 2, \dots\}$ باشد، آنگاه:

$$H(f, \mu) = H(X) = - \sum_{i=1}^n p_i \ln p_i, \quad \sum_{i=1}^n p_i = 1, \quad p_i \geq 0, \quad (1-1)$$

و اگر μ اندازه لبگ باشد، داریم:

$$H(f, \mu) = - \int_{\Omega} f(x) \ln f(x) dx$$

در تعریف ۱-۱ پایه لگاریتم e (عدد نپر) در نظر گرفته شده است، واحد آنتروپی را در این حالت نات می‌نامند. اگر پایه لگاریتم ۲ باشد، واحد آنتروپی بیت است.

مثال ۱-۱. فرض کنید X دارای توزیع برنولی با پارامتر p باشد، آنتروپی متغیر تصادفی X به صورت زیر است:

$$\begin{aligned} H(X) &= - \sum_{x=0}^1 p^x (1-p)^{1-x} \ln(p^x (1-p)^{1-x}) \\ &= -(1-p) \ln(1-p) - p \ln p \\ &= \ln \frac{(1-p)^{p-1}}{p^p}. \end{aligned}$$

مثال ۱-۲. متغیر تصادفی هندسی X با پارامتر p را در نظر بگیرید $H(X)$ به صورت زیر بدست

می آید:

$$\begin{aligned} H(X) &= -\sum_{x=0}^{\infty} p(1-p)^x \ln(p(1-p)^x) \\ &= -\sum_{x=0}^{\infty} p(1-p)^x (\ln p + x \ln(1-p)) \\ &= -p \ln p \sum_{x=0}^{\infty} (1-p)^x - p \ln(1-p) \sum_{x=0}^{\infty} x(1-p)^x \\ &= -\ln p - \frac{1-p}{p} \ln(1-p) \\ &= \frac{\ln \frac{(1-p)^{p-1}}{p^p}}{p} = \frac{h(p)}{p}. \end{aligned}$$

که در آن $h(p)$ با توجه به مثال قبل آنتروپی توزیع برنولی با پارامتر p است.

۱-۲- ویژگی و مفاهیم آنتروپی شانون :

(۱) توسعه^۱: اگر پیشامد جدید E_{n+1} با احتمال $P_{n+1} = \circ$ را به تابع احتمال اضافه کنیم، آنتروپی

تغییر نمی کند. به عبارت دیگر

$$H(P_1, \dots, P_n) = H(P_1, \dots, P_n, \circ) \quad \text{کاور (۱۹۹۱)}$$

برهان: با توجه به این که $P_{n+1} = \circ$ و $p \ln p$ وقتی $P = \circ$ است، صفر در نظر می گیریم، این

ویژگی اثبات می شود.

^۱ Expansibility

(۲) تقارن^۱: با توجه به فرمول (۱-۱) $H(P_1, P_2, \dots, P_n) = H(P_2, P_1, \dots, P_n)$ ، به عبارت دیگر

آنتروپی در رابطه با ترتیب پیشامدها پایا می‌باشد [۳۲].

(۳) پیوستگی^۲: $H(P_1, P_2, \dots, P_n)$ تابعی پیوسته از (P_1, P_2, \dots, P_n) است [۳۲].

(۴) ماکزیمم^۳: برای هر $n \in \mathbb{N}$ ماکزیمم $H(P_1, P_2, \dots, P_n)$ زمانی به دست می‌آید که

$$P_1 = P_2 = \dots = P_n = \frac{1}{n} \quad \text{و مقدار آن برابر } \ln n \text{ می‌باشد. [۴۱]}$$

(۵) $H(p)$ یک تابع مقعر از P می‌باشد [۳۲].

$$H(X_1, X_2, \dots, X_n) \leq \sum_{k=1}^n H(X_k) \quad (۶)$$

از هم مستقل باشند [۳۲].

مثال ۱-۳. آنتروپی توزیع نرمال یک متغیره با انحراف استاندارد σ به صورت

$H(X) = \ln \sqrt{2\pi} \sigma$ است. به طور مشابه برای توزیع نرمال n متغیره با میانگین صفر و ماتریس

کوواریانس K ، آنتروپی به صورت $H(X) = \frac{1}{2} \ln(2\pi e)^n |K|$ است.

لم ۱-۱. فرض کنید p_1, p_2, \dots, p_m و q_1, q_2, \dots, q_m اعداد مثبت دلخواهی باشند. به طوری که

$$\sum_{i=1}^m p_i = \sum_{i=1}^m q_i = 1 \quad \text{در اینصورت:}$$

$$-\sum_{i=1}^m p_i \ln p_i \leq -\sum_{i=1}^m p_i \ln q_i .$$

^۱ Symmetry

^۲ Continuity

^۳ Maximum

و تساوی برقرار است اگر و فقط اگر $(i=1,2,\dots,m)$ $[32]. p_i = q_i$

قضیه ۱-۱. فرض کنیم $S_X = \{X_1, X_2, \dots, X_n\}$ ، تکیه‌گاه متغیر تصادفی X باشد و داشته باشیم

$$P = \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$$

در اینصورت:

الف) آنتروپی X کمیتی نامنفی است، یعنی $H(X) \geq 0$.

ب) آنتروپی X صفر است اگر و تنها اگر X در وضعیت قطعیت کامل باشد.

ج) $H(X) \leq \ln n$ ، و تساوی برقرار است، اگر و تنها اگر X دارای توزیع یکنواخت باشد.

$$[41]. p_1 = p_2 = \dots = p_n = \frac{1}{n}$$

یعنی

۱-۳- آنتروپی توأم و شرطی متغیرهای تصادفی گسسته

تعریف ۱-۲. آنتروپی توأم دو متغیر تصادفی گسسته X و Y به صورت زیر تعریف می‌شود.

$$\begin{aligned} H(X, Y) &= -E(\ln P(x, y)) \\ &= -\sum_x \sum_y p(x, y) \ln p(x, y). \end{aligned}$$

که در آن $P(x, y) = P(X = x, Y = y) = f(x, y)$ ، تابع احتمال توأم دو متغیر تصادفی X

و Y است.

قضیه ۱-۲. بین آنتروپی توأم و آنتروپی فردی رابطه زیر برقرار است.

$$H(X, Y) \leq H(X) + H(Y),$$

و تساوی برقرار است اگر و تنها اگر X و Y مستقل باشند [32].

تعریف ۱-۳. آنتروپی شرطی X به شرط $Y = y$ به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$H(X|Y=y) = -\sum_x p(x|y) \log p(x|y),$$

که $p(x|y) = P(X=x|Y=y) = f(x|y)$ تابع احتمال شرطی $(X|Y=y)$ است.

تعریف ۴-۱. آنروپی شرطی X به شرط Y عبارت است از میانگین موزون توابع

$H(X|Y=y)$ با وزنهای $p(y)$ ، یعنی:

$$\begin{aligned} H(X|Y) &= -\sum_y p(y) \sum_x p(x|y) \ln p(x|y) \\ &= -\sum_y \sum_x p(y)p(x|y) \ln p(x|y) \\ &= -\sum_y \sum_x p(x,y) \ln p(x|y). \end{aligned}$$

قضیه ۳-۱. بین آنروپی فردی و آنروپی شرطی رابطه زیر برقرار است:

$$H(X|Y) \leq H(X).$$

و تساوی زمانی برقرار است که X و Y مستقل باشند. [۳۲]

به عبارت دیگر میزان عدم حتمیت متغیر تصادفی X به طور متوسط، با مشاهده متغیر تصادفی

Y کاهش می‌یابد.

۴-۱- آنروپی توام و شرطی متغیرهای تصادفی پیوسته

تعریف ۵-۱. متغیر تصادفی پیوسته X ، با تابع چگالی $f(x)$ را در نظر بگیرید. آنروپی X

عبارت است از:

$$H(X) = H(f(X)) = -E(\ln f(X)) = -\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \ln f(x) dx.$$

مثال ۱-۴. اگر $X \sim N(\mu, \sigma^2)$ خواهیم داشت:

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$

$$H(X) = E(-\ln f(X))$$

$$= \ln \sqrt{2\pi\sigma^2} + \frac{E(X-\mu)^2}{2\sigma^2} = \ln \sqrt{2\pi e\sigma^2}$$

در این مثال پایه لگاریتم را e گرفتیم. پس واحد آنروپی بدست آمده نات خواهد بود.

تعریف ۱-۶. آنروپی توأم دو متغیر تصادفی پیوسته X و Y به صورت:

$$H(X, Y) = -\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(x, y) \ln f(x, y) dx dy.$$

تعریف می شود.

۱-۴-۱- مقایسه آنروپی متغیرهای تصادفی پیوسته و گسسته:

(۱) الزاما آنروپی یک توزیع پیوسته موجود نیست، ولی آنروپی هر متغیر گسسته موجود است..

مثال ۱-۵: فرض کنید که X دارای تابع چگالی احتمال $x \geq e$; $f(x) = \frac{(\ln x)^{-2}}{x}$ باشد. در

این صورت انتگرال $\int_e^{\infty} \frac{(\ln x)^{-2}}{x} \ln \left[\frac{(\ln x)^{-2}}{x} \right] dx = \infty$ واگراست و لذا $H(X)$ وجود

ندارد.

(۲) آنتروپی متغیر تصادفی پیوسته ممکن است منفی باشد. زیرا تابع چگالی احتمال ممکن است بزرگتر از یک باشد. در حالیکه آنتروپی متغیرهای تصادفی گسسته نمی‌تواند منفی باشد. ولی ممکن است صفر باشد:

مثال ۱-۶. فرض کنید X دارای توزیع یکنواخت در فاصله $[0, a]$ باشد در اینصورت:

$$H(X) = -\int_0^a \frac{1}{a} \ln \frac{1}{a} dx = \ln a .$$

پس $H(X)$ تمام مقادیر حقیقی را می‌پذیرد.

(۳) آنتروپی متغیرهای تصادفی پیوسته تحت تبدیل‌های یک به یک لزوماً پایا نیستند. اگر $Y=h(x)$

یک تابع معکوس پذیر باشد.

$$H(Y)=H(X)$$

• در حالت گسسته

$$H(Y) = H(X) + E(\ln|h'(x)|)$$

• در حالت پیوسته

[۱۰]

مثال ۱-۷: فرض کنید متغیر تصادفی X با مقادیری در بازه $(0, \infty)$ یک متغیر تصادفی لگ لگ

نرمال با پارامترهای μ_0 و σ نامیده می‌شود، اگر $\ln(\ln(X^{-1}))$ دارای توزیع

$N(\mu_0, \sigma^2)$ باشد در این مورد آنتروپی به صورت:

$$H(X) = \frac{1}{2} \ln(2\pi e\sigma^2) + \mu_0 - e^{\frac{\mu_0 + \sigma^2}{2}}$$

است و اگر $\mu_0 = 0$ آنگاه:

$$H(X) = \frac{1}{2} \ln(2\pi e\sigma^2) - e^{\frac{\sigma^2}{2}} .$$

با توجه به این که آنتروپی توزیع لگ لگ نرمال با پارامترهای μ و σ برابر $\frac{1}{2} \ln(2\pi e\sigma^2) + \mu$.

است، در نتیجه تفاوت آنتروپی توزیع نرمال با توزیع لگ لگ نرمال برابر $e^{\sigma^2/2}$ می باشد و هر چه σ بزرگتر شود، این تفاوت بیشتر می شود.

۱-۵-۰ آنتروپی شانون در حالت چند متغیره:

اگر $\underline{X} = (X_1, \dots, X_n)$ یک بردار تصادفی باشد، آنگاه آنتروپی شانون به صورت زیر تعریف

می شود (داربلای^۱ و وجدای^۲ (۲۰۰۰))،

$$H(\underline{X}) = - \int_{R^n} f(\underline{x}) \ln f(\underline{x}) d\underline{x}.$$

که در آن $d\underline{x} = dx_1 \dots dx_n$.

لم ۱-۲: فرض کنید \underline{X} و \underline{Y} دو بردار تصادفی در R^n باشد، به طوری که $\underline{Y} = f(\underline{X})$ و

f تبدیلی مشتق پذیر و یک به یک از R^n به R^n است. در این صورت:

$$H(\underline{Y}) = H(\underline{X}) - \int_{R^n} f(\underline{x}) \ln |J(f(\underline{x}))| d\underline{x},$$

که در آن $f(\underline{X})$ تابع چگالی \underline{X} و

$$J(\underline{y}) = \det \left(\frac{\partial f_i^{-1}(\underline{y})}{\partial y_j} \right)_{1 \leq i, j \leq n},$$

ژاکوبین تبدیل معکوس f^{-1} (با نماد $f_i^{-1} \equiv (f^{-1})_i$) می باشد [۱۰].

^۱ Darbellay

^۲ Vajda

برای چگالی‌های متعلق به خانواده نمایی محاسبه آنتروپی با استفاده از فرمول موجود در لم

(۲-۱) ساده تر می‌باشد. این چگالی‌ها به فرم زیر می‌باشند:

$$f(\underline{x}) = \frac{1}{C(\theta)} e^{\theta T(\underline{x})}$$

که در آن $\theta \in \mathbb{R}^n$ یک بردار از پارامترها، T یک تبدیل از \mathbb{R}^n به \mathbb{R}^n ، و

$$C(\theta) = \int_{\mathbb{R}^n} e^{\theta \cdot T(\underline{x})} d\underline{x}. \quad (2-1)$$

ثابت می‌باشد. (توجه شود که \cdot نشان دهنده ضرب داخلی در \mathbb{R}^n می‌باشد.)

لم ۳-۱: آنتروپی متغیر تصادفی \underline{X} ، که در آن تابع چگالی $f(\underline{X})$ متعلق به خانواده نمایی

رابطه (۲-۱) است به صورت زیر مشخص می‌شود [۱۰]:

$$H(\underline{X}) = \ln C(\theta) - \frac{\theta}{C(\theta)} \int_{\mathbb{R}^n} e^{\theta \cdot T(\underline{x})} d\underline{x}.$$

به عنوان مثال آنتروپی تعدادی از توزیع‌های چند متغیره در زیر آمده است (داربلای و جدا

((۲۰۰۰)).

(۱) توزیع پارتوی n -بعدی از نوع IV دارای تابع چگالی زیر می‌باشد:

$$f(\underline{x}) = \prod_{i=1}^n \frac{\alpha + i - 1}{\gamma_i \theta_i} \left(\frac{x_i - \lambda_i}{\theta_i} \right)^{\gamma_i - 1} \left[1 + \sum_{j=1}^n \left(\frac{x_j - \lambda_j}{\theta_j} \right)^{\gamma_j} \right]^{-(\alpha+n)} \quad (3-1)$$

که در آن $\alpha > 0, \gamma_i > 0, \theta_i > 0, i = 1, \dots, n, x_i > \lambda_i$. یک توزیع پارتوی از نوع III با قرار دادن

$\alpha = 1$ ، توزیع پارتوی نوع II با قرار دادن $\gamma_i = 1$ برای $i = 1, \dots, n$ و توزیع پارتوی نوع I با قرار

دادن $\gamma_i = 1$ و $\lambda_i = \theta_i$ برای $i = 1, \dots, n$ بدست می‌آید. چگالی توأم هر زیر مجموعه از مؤلفه‌های

یک بردار تصادفی پارتو، به شکل (۳-۱) می‌باشد (آرنولد^۱ (۱۹۸۳)). در این صورت آنتروپی آن به فرم زیر می‌باشد.

$$H(\underline{X}) = -\sum_{i=1}^n \text{Ln}\left(\frac{\alpha + i - 1}{\theta_i}\right) + (\alpha + n) \sum_{i=1}^n \text{Ln}\left(\frac{1}{\alpha + i - 1}\right) \\ + \sum_{i=1}^n \ln y_i - [\Psi(1) - \Psi(\alpha)] \left(n - \sum_{i=1}^n y_i\right).$$

برای بردار تصادفی پارتو \underline{X} نوع II، آنتروپی با انتگرال گیری مستقیم بدست می‌آید. برای یک بردار تصادفی پارتو \underline{Y} نوع IV، آنتروپی با استفاده از رابطه $Y_i = \theta_i (X_i - \lambda_i / \theta_i)^{\gamma_i} + \lambda_i$ برای $i = 1, \dots, n$ به دست می‌آید. تابع دای گاما^۲ به صورت:

$$\Psi(z) = d[\ln \Gamma(z)] / dz = \Gamma'(z) / \Gamma(z)$$

تعریف می‌شود.

(۲) توزیع لجستیک $-n$ بعدی دارای تابع چگالی زیر می‌باشد.

$$f(\underline{y}) = \prod_{i=1}^n \frac{\alpha + i - 1}{\theta_i} \exp\left(-\frac{y_i - \lambda_j}{\theta_i}\right) \left[1 + \sum_{j=1}^n \exp\left(-\frac{y_j - \lambda_j}{\theta_j}\right)\right]^{-(\alpha+n)} \quad (\varepsilon-1)$$

که در آن برای $\underline{y} \in \mathbb{R}^n$ ، $\theta_i > 0$ و $i = 1, \dots, n$ و $\alpha > 0$. تابع چگالی توام هر زیرمجموعه از مولفه های یک بردار تصادفی لجستیک \underline{Y} به شکل (۴-۱) می‌باشد (جانسون^۳ و کوتز^۱ (۱۹۷۲)). در این صورت آنتروپی آن به فرم:

^۱ Arnold

^۲ Digamma

^۳ Johnson