

دانشگاه تهران

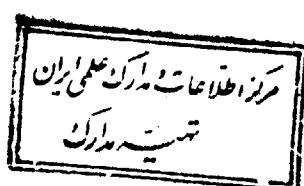
استخراج اتوماتیک راهها از تصاویر هوایی بزرگ تا متوسط مقیاس
و تصاویر فضایی با توان تفکیک بالا

Automatic Roads Extraction From Large-Medium Scale Aerial
Images and High Resolution Space Images

۱۳۸۰ / ۰۵ / ۲۹

توسط: جلال امینی

استاد راهنمای: دکتر محمد رضا سراجیان



اساتید مشاور:

۱. دکتر کارلوس
۲. پروفسور Hahn
۳. دکتر علی عزیزی

رساله برای دریافت درجه دکتری (Ph.D.)

در

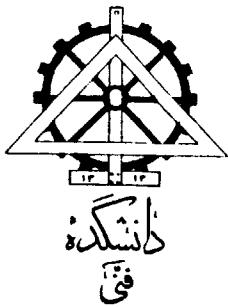
رشته مهندسی عمران - نقشه برداری (گرایش فتوگرامتری)

دانشکده فنی

۳۰۳۶۶

۰۱۲۲۳۹

سال ۱۳۸۰



بسمه تعالیٰ

جلسه دفاع نهایی پایان نامه آقای جلال امینی دانشجوی دکترای مهندسی عمران - نقشه برداری دانشکده فنی تحت عنوان "استخراج اتوماتیک راهها از نقشه های تصویری بزرگ تا متوسط مقیاس و تصاویر فضایی با توان تفکیک بالا (IKONOS)" در تاریخ ۱۰/۴/۱۲ در سالن کنفرانس گروه نقشه برداری و با حضور هیأت داوران :

- | | |
|------------------------------|---|
| ۱- دکتر محمدرضا سراجیان | استاد راهنمای رساله از گروه مهندسی نقشهبرداری |
| ۲- دکتر کارلووکس | استاد مشاور رساله از گروه مهندسی برق و کامپیوتر |
| ۳- دکتر علی عزیزی | استاد مشاور رساله از گروه مهندسی نقشهبرداری |
| ۴- دکتر حمیدرضا ربیعی | استاد داور خارج از گروه از دانشگاه صنعتی شریف |
| ۵- دکتر بهزاد مشیری | استاد داور خارج از گروه از گروه مهندسی برق و کامپیوتر |
| ۶- دکتر علیرضا آزموده اردلان | استاد داور داخلی از گروه مهندسی نقشهبرداری |
| ۷- دکتر محمود رضا دلاور | استاد داور داخلی از گروه مهندسی نقشهبرداری |

و با حضور سرپرست تحصیلات تکمیلی گروه مهندسی نقشهبرداری تشکیل گردید.
اعضاء هیأت داوران به اتفاق آرا اعطای مدرک دکترا با درجه ...دکتری ... را به نامبرده مورد تصویب قرار
دادند.

دکتر عزیزی

دکتر کارو لوکس

دکتر سراجیان

دکتر امدادیان
از موده اردال

دکتر مشیری

دکتر ربیعی

۱۸۴۳

دکتر دلاور

دانشگاه تهران - دانشکده فنی - صندوق پستی ۱۱۲۶۵/۴۵۶۳ - نامبر ۰۲۴ - ۶۴۶۱

هدیه به

پیشگاه امام زمان (عج)،
خانواده گرامیم و
همسر مهربانم

چکیده

با گسترش سیستمهای فتوگرامتری رقومی از اوایل دهه ۸۰ تا کنون، تهیه نقشه های توپوگرافی به طور چشمگیری با موفقیت همراه بوده است. ولی به علت طبیعت بسیار پیچیده تصاویر هوایی و فضایی، عملیات استخراج اتوماتیک عوارض مسطحاتی نظیر راه ها، ساختمانها و غیره برای تهیه نقشه های مسطحاتی به طور کلی هنوز با مشکلات زیادی مواجه است. در سالهای اخیر برای استخراج عوارض مسطحاتی، روشهای متعددی پیشنهاد شده است. راه ها از جمله عوارضی هستند که استخراج اتوماتیک آنها مورد توجه قرار گرفته است. به منظور استخراج راه ها روشهای متفاوتی بر اساس الگوریتمهای آشکار سازی لبه ها پیشنهاد شده است. در این تحقیق، روشی جدید بر اساس برچسب گذاری عوارض، برای استخراج راه ها از تصاویر بزرگ تا متوسط مقیاس و تصاویر فضایی با توان تفکیک بالا مانند تصاویر IKONOS، برای مناطق غیر شهری پیشنهاد شده است. در این روش ابتدا با استفاده از اپراتورهای مورفولوژی، تصویر Gray scale ساده می شود و سپس الگوریتم طی دو مرحله به موازات هم اجرا می گردد.

در مرحله اول، نقشه تصویری ساده شده با استفاده از منطق فازی و روش جداسازی و ادغام، به تصویری تبدیل می شود که در آن راه ها آشکار می شوند و به دنبال آن، باینری می شود. سپس با استفاده از آنالیز برچسب گذاری، هر یک از عوارض تصویر باینری دارای برچسب می شود. بر اساس دسته بنده ادراکی و کدگذاری زنجیره ای، کلیه خطوط مستقیم از عوارض برچسب گذاری شده استخراج می گردد.

در مرحله دوم، با استفاده از تبدیلات Wavelet، توان تفکیک نقشه تصویری ساده شده کم می شود تا به تصویری برسیم که در آن عرض راه ها در حد دو تا سه پیکسل باشد. مجدداً با استفاده از روش جداسازی و ادغام، تصویری که توان تفکیک آن تقلیل یافته باینری کرده و با استفاده از مورفولوژی ریاضی اسکلت راه ها را استخراج می کنیم.

در پایان، اسکلت راه ها با خطوط مستقیم ساختار یافته شده از مرحله اول ترکیب می شوند. (Road-Side Algorithm) و خطوط لبه های راه استخراج می گردد.

تستهای مختلف نشان داد در لبه های راه که مستقیم هستند افزایش طول قطعه خطوط باعث تغییر متوسط خطاهای باقیمانده بطور قابل ملاحظه نمی شود. این تغییرات خط $1/18$ پیکسل در طولهای بین دو تا پنج پیکسل بود که قابل اغماس است. ولی در قوسها با افزایش طول قطعه خطوط، تغییرات خط $1/48$ پیکسل در طول های بین دو تا پنج پیکسل بود که قابل ملاحظه است. بنابراین در لبه های مستقیم طول قطعه خطوط میتواند بزرگتر انتخاب شود در حالیکه روی قوسها برای جلوگیری از افزایش خط طول قطعه خطوط نباید از دو تا سه پیکسل تجاوز نماید.

تقدیر و تشکر

«منت خدای را عزوجل، که بی اذن او برهیج کاری شروع، و بی رخصتش هیچ
فرجامی برهیج کار نخواهدبود»

نوشتاری که به پیوست ارائه می گردد، حاصل تلاش فراگیر و چندساله بنده است
که در این مجموعه گردآوری شده است.

پس از سپاس از خداوندمنان، مایل هستم صمیمانه ترین تشکرات خود را تقدیم
تمام افرادی نمایم که در راه به ثمر رسیدن این پژوهش مرا یاری داده‌اند.
قبل از هر چیز برخود لازم می دانم که از راهنمایی های ارزنده استاد گرانقدر جناب
آقای دکتر محمدرضا سراجیان که نقش اصلی را در هدایت این رساله داشته‌اند، تقدیر
و تشکر نمایم.

از جناب آقای پروفسور کارلوکس و آقای دکتر علی عزیزی که با مساعدتها و نظراتشان
مرا یاری نموده‌اند کمال تشکر را دارم.

از آقای پروفسور Hahn که ایده و امکان شروع این تحقیق را برایم فراهم کردند و
همچنین آقای پروفسور Blais به خاطر زحمات تهیه مقالات و ویرایش علمی مقالات
قدرتانی می کنم.

از مسئولان سازمان نقشه برداری کشور بخصوص مدیریت پژوهش و برنامه ریزی که
در طول انجام این رساله همکاری های لازم را به عمل آورده‌اند تشکر می کنم.
از ریاست محترم دانشکده فنی، مسئول تحصیلات تکمیلی دانشکده و کلیه اعضاء
گروه مهندسی ژئوماتیک - نقشه برداری به خاطر زحمات فراوان و همکاری لازم که در
طول دوره دکتری اینجانب نموده‌اند قدردانی می شود.

در خاتمه از خانواده گرامی ام و همسر مهربانم که با صبر و حوصله مشکلات
زیادی طی این مدت متحمل شده‌اند تشکر می نمایم.

جلال امینی

تیر ماه ۱۳۸۰

فهرست

صفحهعنوان

.....	چکیده
.....	تشکر و قدردانی
A.....	فهرست مطالب
D.....	فهرست جداول
E.....	فهرست اشکال

1.....	فصل اول - مقدمه
5.....	۱-۱. تعریف مسئله
۷.....	۲-۱. مروری بر تحقیقات انجام شده
۱۰.....	۳-۱ ساختار رساله

۱۱.....	فصل دوم - ساده کردن تصویر با استفاده از مورفولوژی ریاضی
۱۲.....	۱-۲. مفاهیم اولیه و تبدیلات مورفولوژی
۱۵.....	۲-۲ Dilation
۱۶.....	۳-۲ Erosion
۱۹.....	۴-۲ Closing و Opening
۲۱.....	۵-۲ استخراج اسکلت عوارض
۲۲.....	۶-۲ نازک کردن و ضخیم کردن
۲۵.....	۷-۲ ساده کردن تصویر
۲۹.....	۸-۲ نتیجه گیری

۳۰.....	فصل سوم - قطعه بندی تصویر و شناسایی راه
۳۱.....	۱-۳ روش جداسازی و ادغام
۳۴.....	۲-۳ شبکه های عصبی مصنوعی
۳۵.....	۳-۱. انواع شبکه های عصبی
۳۷.....	۳-۲-۲-۳ آموزش شبکه
۳۸.....	۳-۲-۳-۲ شبکه خودسازمان یافته کوهون
۴۰.....	۳-۳ بافت

صفحهعنوان

۴۱	۱-۳-۳. ماتریس Co-occurrence و ویژگی های آن
۴۵	۴-۳. منطق فازی
۴۵	۱-۴-۳. ساختار سیستم منطق فازی
۴۵	۲-۴-۳. نحوه تعریف متغیرهای لغوی
۴۶	۳-۴-۳. توابع عضوی
۴۷	۴-۴-۳. نحوه ایجاد پایه قواعد منطق فازی
۴۸	۳-۵. قطعه بندی تصویر و شناسایی راه بر اساس روش‌های ذکر شده
۵۳	۳-۶. نتیجه گیری

۵۴	فصل چهارم - سازمان دهی ادراکی و دسته بندی ادراکی
۵۵	۴-۱. نحوه بیان
۵۵	۴-۱-۱. برچسب گذاری
۵۷	۴-۱-۲. کد کردن زنجیره ای
۶۰	۴-۲. استخراج خطوط مستقیم
۶۲	۴-۲-۱. سازمان دهی ادراکی
۶۲	۴-۲-۲. استخراج قطعه خطوط مستقیم
۶۷	۴-۲-۳. دسته بندی ادراکی
۷۴	۴-۳. نتیجه گیری

۷۵	فصل پنجم - استخراج لبه های راه
۷۵	۵-۱. الگوریتم
۷۷	۵-۲. تبدیل نقشه تصویری به نقشه تصویری ساده شده
۷۸	۵-۳. مرحله استخراج خطوط مستقیم
۷۸	۵-۳-۱. تبدیل نقشه تصویری ساده شده به تصویر باینری
۸۰	۵-۳-۲. برچسب گذاری عوارض
۸۰	۵-۳-۳. کد کردن زنجیره ای و دسته بندی ادراکی
۸۱	۵-۴. مرحله استخراج اسکلت راه
۸۱	۵-۴-۱. تهیه نقشه تصویری Reduced resolution با استفاده از تبدیل Wavelet
۸۳	۵-۴-۲. قطعه بندی تصویر Reduced resolution و استخراج اسکلت راه
۸۴	۵-۵. استخراج لبه های راه

<u>صفحه</u>	<u>عنوان</u>
۹۱.....	فصل ششم - نتایج عملی
۱۲۷.....	۶-۱. معیار انتخاب روش در تصاویر مختلف
۱۲۷.....	فصل هفتم - نتیجه گیری و پیشنهادها
۱۳۳.....	مراجع
۱۳۸.....	پیوست ها
۱۳۸.....	پیوست الف: راهنمای استفاده از نرم افزار APE
۱۴۴.....	پیوست ب: تجزیه چند تفکیکی با استفاده از تبدیلات Wavelet
۱۵۰.....	پیوست ج: مجموعه مقالات

فهرست جداول

<u>عنوان</u>	<u>صفحه</u>
جدول ۱-۱. روش‌های موجود جهت استخراج راه‌ها	۷
جدول ۱-۳. مقایسه روش‌های طبقه‌بندی	۳۸
جدول ۲-۳. مقایسه روش‌های طبقه‌بندی برای شناسایی راه	۵۲
جدول ۴-۱. کارهای انجام شده جهت استخراج خطوط مستقیم	۶۰
جدول ۴-۲. قطعه خطوط استخراج شده	۶۷
جدول ۴-۶. نتایج حاصل از استخراج خطوط برای لبه‌های مستقیم	۹۷
جدول ۴-۶. نتایج حاصل از استخراج خطوط برای قوسها	۹۸
جدول ۴-۶. نتایج حاصل از استخراج خطوط برای لبه‌های مستقیم	۱۰۶
جدول ۴-۶. نتایج حاصل از استخراج خطوط برای قوسها	۱۰۷
جدول ۴-۶. نتایج حاصل از استخراج لبه‌ها برای تست ۳	۱۱۴
جدول ۴-۶. نتایج حاصل از استخراج لبه‌های راه برای تست ۴	۱۲۱

فهرست اشکال

صفحه	عنوان
۳	شکل ۱-۱. نقشه های عکسی در GIS
۴	شکل ۲-۱. فلوچارت استخراج عوارض مسطحاتی از نقشه های تصویری
۱۲	شکل ۲-۱. چند نمونه از عناصر ساختاری
۱۳	شکل ۲-۲. انتقال توسط یک بردار
۱۵	شکل ۲-۳. (الف) تصویر باینری، (ب) عنصر سازه ای، (ج) نتیجه Dilation
۱۶	شکل ۲-۴. (الف) تصویر باینری، (ب) عنصر سازه ای، (ج) نتیجه اپراتور Erosion
۱۷	شکل ۲-۵. استخراج منحنی تراز. (الف) تصویر اصلی. (ب) تصویر Erod شده. (ج) منحنی تراز استخراج شده
۲۰	شکل ۲-۶. نقش اپراتورهای Opening و Closing در اندازه و شکل عوارض تصویر. (الف) تصویر اصلی. (ب) تصویر open شده. (ج) تصویر close شده
۲۱	شکل ۲-۷. اسکلت یک مستطیل
۲۲	شکل ۲-۸. تبدیل هموتوپیک. (الف) تصویر اصلی. (ب) درخت هموتوپیک (z: زمینه تصویر، a: ساختمان ، b: درخت و c,d: حفره خالی).
۲۵	شکل ۲-۹. اثر عناصر سازه ای L و E (الف) تصویر اصلی. (ب) اسکلت تصویر. (ج) اسکلت نرم شده.
۲۶	شکل ۲-۱۰. ساده کردن تصویر. (الف) تصویر اصلی. (ب) اعمال اپراتور opening روی تصویر اصلی. (ج) اعمال اپراتور closing روی تصویر ب.
۲۷	شکل ۲-۱۱. (الف) تصویر قطعه بندی شده شکل ۱۰-۲. (ب) لبه های تصویر الف. (ج) تصویر قطعه بندی شده شکل ۱۰-۲-ج. (د) لبه های تصویر ج.
۲۸	شکل ۲-۱۲. درصد ساده کردن تصاویر نسبت به بعد آنها با استفاده از اپراتورهای مورفولوژی
۲۸	شکل ۲-۱۳. استخراج اسکلت عوارض با استفاده از عنصر سازه ای L (الف) اسکلت تصویر
۲۹	شکل ۲-۱۴. اسکلت نرم شده تصویر ۱۳-۲-ب.
۳۲	شکل ۳-۱. ساختار چهارتایی (Quadtree). (الف) تصویر باینری. (ب) نتیجه حاصل از الگوریتم جداسازی و ادغام. (ج) ساختار quadtree
۳۵	شکل ۳-۲. ورودی به عصب.
۳۵	شکل ۳-۳. خروجی از عصب.
۳۶	شکل ۳-۴. شبکه تک لایه ای.
۳۶	شکل ۳-۵. شبکه چند لایه ای.

<u>صفحه</u>	<u>عنوان</u>
۳۹	شکل ۳-۶ شبکه های کوهونن یک بعدی
۴۰	شکل ۳-۷. ساختار هندسی عصب های شبکه KSOM
۴۲	شکل ۳-۸ مجموعه تمام ارتباط افقی بین پیکسل ها، برای تصویر 4×4 ، برای فاصله یک
۴۳	شکل ۳-۹. محاسبه Co-ccurance از نظر مکانی
۴۴	شکل ۳-۱۰. هشت ویژگی متداول محاسبه شده از ماتریس احتمالی Co-occurrence
۴۵	شکل ۳-۱۱. ساختار یک سیستم منطق فازی.
۴۶	شکل ۳-۱۲. توابع عضوی. (الف) Z-type (ب) A-type (ج) Π -type (د) S-type
۴۸	شکل ۳-۱۳. قسمتی از یک نقشه تصویری.
۴۹	شکل ۳-۱۴. (الف) تصویر حاصل از ملاک میانگین محلی در مقایسه با میانگین کل. ب) تصویر حاصل از ملاک انحراف معیار در مقایسه با میانگین کل. ج) تصویر حاصل از ملاک واریانس. د) تصویر حاصل از ملاک فاصله درجات خاکستری وزن دار.
۵۰	شکل ۳-۱۵. قطعه بندی تصویر بر اساس شبکه های عصبی مصنوعی الف) تصویر قطعه بندی شده تصویر اصلی بر اساس درجات خاکستری، ب) تصویر قطعه بندی شده تصویر اصلی بر اساس ویژگیهای بافت تصویر
۵۱	شکل ۳-۱۶. تصویر قطعه بندی شده حاصل از منطق فازی
۵۱	شکل ۳-۱۷. تصویر حاصل از استخراج راه بصورت بصری
۵۲	شکل ۳-۱۸. مقایسه تصاویر حاصل از روش های قطعه بندی با تصویر حاصل از استخراج راه بصورت بصری
۵۶	شکل ۴-۱. الگوریتم برچسب گذاری. (الف) فلوچارت. ب) A پیکسل جاری و B,C و D پیکسلهای همسایه.
۵۷	شکل ۴-۲. برچسب گذاری چندگانه.
۵۸	شکل ۴-۳. جهت ها برای حالت: (الف) 4-Directional chain code ب) 8- Directional chain code
۵۹	شکل ۴-۴. (الف) مرز رقومی. ب) مرز Resample شده. ج) کد 4-Directional Resample برای مرز Resample شده. د) کد 8-Directional Resample برای مرز Resample شده
۶۰	شکل ۴-۵. قطعه خطوط نمایان شده در یک تصویر
۶۳	شکل ۴-۶ کد شده یک عارضه
۶۵	شکل ۴-۷. تمپلت های بکاربرده شده در چهار جهت
۶۷	شکل ۴-۸. گروه بندی. (الف) قطعه خطوط. ب) قطعه خطوط گروه بندی شده

میوان

صفحه

شکل ۴-۹. کانسترنیهای هندسی عمل اتصال. الف) همسایگی. ب) توجیه. ج) فاصله عمودی. د) فاصله نقاط انتهایی. ه) فاصله هم پوشی.	۶۹
شکل ۴-۱۰. مثالی از گراف.....	۷۰
شکل ۴-۱۱. ساختار گراف بصورت لیست پیوندی. الف) گره های گراف. ب) گراف. ج) نمایش گراف.	۷۱
شکل ۴-۱۲. الف) چهار خط مشکل از قطعه خطوط. ب) ساختار ایجاد شده برای چهار خط شکل الف.	۷۲
شکل ۵-۱. فلوچارت الگوریتم پیشنهادی استخراج لبه های راه.....	۷۶
شکل ۵-۲. اپراتورهای مورفولوژی در ساده سازی تصویر. الف) تصویر اصلی. ب) تصویر opend شده. ج) تصویر ساده شده، پس از اعمال اپراتور Closing روی تصویر.	۷۷
شکل ۵-۳. شبکه عصبی مصنوعی کوهون در ایجاد تصویر باینری	۷۸
شکل ۵-۴. روش جداسازی و ادغام در قطعه بندی تصویر.	۷۹
شکل ۵-۵. روش منطق فازی در قطعه بندی تصویر ساده شده.	۷۹
شکل ۵-۶. استخراج کلیه خطوط مستقیم از تصویر باینری	۸۰
شکل ۵-۷. تبدیل Wavelet دو بعدی، الف) تصویر اصلی، ب) مرحله اول، ج) مرحله دوم، د) مرحله سوم	۸۲
شکل ۵-۸. استخراج اسکلت راه . الف) تصویر با قدرت تفکیک کاسته شد. ب) تصویر قطعه بندی شده. ج) اسکلت تصویر. د) اسکلت راه ها (اسکلت نرم شده).	۸۳
شکل ۵-۹. جستجوی ناحیه ای دو بعدی. الف) ناحیه جستجو. ب) درخت دو بعدی	۸۵
شکل ۵-۱۰. نحوه ایجاد درخت دو بعدی با تقسیم کردن پهنه	۸۶
شکل ۵-۱۱. درخت دو بعدی برای Range Searching	۸۷
شکل ۵-۱۲. استخراج لبه های راه بر اساس الگوریتم Searching Road-side	۸۵
شکل ۶-۱. تصویر اصلی	۹۲
شکل ۶-۲. تصویر نتیجه شده از تصویر اصلی پس از اعمال اپراتورهای opening و closing و سپس طبقه بندی به روش منطق فازی	۹۳
شکل ۶-۳.الف- (a) قطعه خطوط استخراج شده به ازای طول دو پیکسل و (b) انطباق قطعه خطوط استخراج شده روی تصویر اصلی (ادامه دارد)	۹۴
شکل ۶-۴.ب- (a) قطعه خطوط استخراج شده به ازای طول سه پیکسل و (b) انطباق قطعه خطوط استخراج شده روی تصویر اصلی (ادامه دارد)	۹۵

<u>صفحه</u>	<u>عنوان</u>
	شكل ۶.۲۱-۶. الف) تصویر حاصل از تبدیل ویولت، ب) تصویر Reduced resolution،
۱۱۵.....	ج) تصویر باینری و د) اسکلت تصویر.
	شكل ۶.۲۲-۶. الف) استخراج لبه های راه به ازای طول دو پیکسل و
۱۱۶.....	ب) انطباق لبه های راه استخراج شده روی تصویر اصلی.
۱۱۷.....	شكل ۶.۲۳-۶. تصویر اصلی.....
۱۱۷.....	شكل ۶.۲۴-۶. تصویر Erod شده تصویر اصلی.....
۱۱۸.....	شكل ۶.۲۵-۶. تصویر باینری ساده شده.....
	شكل ۶.۲۶-۶. قطعه خطوط مستقیم استخراج شده به ازای طولهای:
۱۱۹.....	الف) دو پیکسل و ب) چهار پیکسل.....
۱۲۰.....	شكل ۶.۲۷-۶. الف) تصویر حاصل از تبدیل ویولت. ب) تصویر باینری. ج) اسکلت تصویر.....
	شكل ۶.۲۸-۶. الف) استخراج لبه های راه به ازای طول دو پیکسل، و
۱۲۱.....	ب) انطباق لبه های راه استخراج شده روی تصویر اصلی.....
۱۲۲.....	شكل ۶.۲۹-۶. گراف خطاهای باقیمانده برای نقاط چک.....
۱۲۲.....	شكل ۶.۳۰-۶. تصویر فضایی آیکنوس منطقه بیله سوار.....
۱۲۳.....	شكل ۶.۳۱-۶. راه نمایان شده در تصویر ۶۰-۶.....
	شكل ۶.۳۲-۶. گراف RMS باقیمانده ها نسبت به میانگین باقیمانده ها
۱۲۴.....	برای لبه های مستقیم به ازای.....
	الف) طول دو پیکسل، ب) سه پیکسل، ج) چهار پیکسل و د) پنج پیکسل
	شكل ۶.۳۳-۶. گراف RMS باقیمانده ها نسبت به میانگین باقیمانده ها برای قوسها به ازای
۱۲۵.....	الف) طول دو پیکسل، ب) سه پیکسل، ج) چهار پیکسل و د) پنج پیکسل.....
۱۲۶.....	شكل ۶.۳۴-۶. تغییرات خطا برای لبه های مستقیم.....
۱۲۶.....	شكل ۶.۳۵-۶. تغییرات خطا برای قوسها.....

فصل اول

مقدمه

بنا به تعریف ، فتوگرامتری به علم جمع آوری اطلاعات مورد اطمینان از تصاویر گرفته شده به صورت آنالوگ (Analogue) یا رقومی (Digital) از اشیاء و محیط اطراف آنها در یک سیستم مبنای مشخص نظیر سیستم مختصات زمینی جهت تهیه نقشه، اطلاق می گردد. بنابراین تعریف، اطلاعات استخراج شده با توجه به نوع کاربرد ممکن است به صورت کمی (Quantitative)، کیفی (Qualitative) و یا هردو باشند. اطلاعات کمی آن نوع از اطلاعات می باشند که مستقیماً با هندسه عوارض مانند اندازه، شکل و مساحت مرتبط هستند. اطلاعات کیفی اطلاعاتی هستند که به تشخیص و تفسیر عکس مربوط می شوند.

فوگرامتری به عنوان یک علم، سه دوره پیشرفت داشته است [66]. در سالهای ۱۹۳۰ - ۱۹۷۰، فتوگرامتری آنالوگ مطرح بود که در آن اطلاعات پس از انجام توجیهات لازم توسط عامل (Operator)، بصورت دستی (Manual) اندازه گیری و روی میز ترسیم می گشت و به این ترتیب نقشه های خطی تهیه میگردید. از سال ۱۹۵۰ تاکنون ، فتوگرامتری تحلیلی (Analytical) با توسعه کامپیوترها مطرح شد. در این دوره، اطلاعات عکسی پس از اندازه گیری توسط دستگاه تحلیلی با استفاده از معادلات ریاضی به سیستم مختصات زمینی منتقل و در انتهای عمل ترسیم در یک محیط CAD صورت می گیرد.