

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيْمِ



دانشگاه شهید بهشتی کرمان

دانشکده ریاضی و کامپیوتر

گروه ریاضی

پایان نامه تحصیلی برای دریافت درجه کارشناسی ارشد رشته ریاضی کاربردی گرایش تحقیق در عملیات

بررسی شرایط بهینگی کروش-کان-تاکر برای مسائل بهینه سازی با
ضرایب تابع هدف فازی و بازه‌ای مقدار

استاد راهنما:

دکتر محمد علی یعقوبی

مؤلف:

سید غلامحسین حسینی

شهریور ۱۳۸۸

تقدیم به:

پدر و مادر عزیزم

آنان که راستی فامتم، در شکستی قامتشان تجلی یافت.

تشکر و قدردانی:

با تشکر از استاد گرانقدر

جناب آقای دکتر محمد علی یعقوبی

که تلاش‌ها و مساعدت‌های ایشان همواره پشتیبان راهم بود و

از اساتید بزرگوار جناب آقای دکتر ماشین‌چی و جناب آقای دکتر محسنی مقدم

کمال تشکر را دارم.

نویسنده از حمایت مالی جزئی قطب سیستم‌های فازی و کاربردهای آن در دانشگاه شهید باهنر کرمان

تشکر می‌نماید.

چکیده:

در این پایان نامه شرایط بهینگی کروش-کان-تاکر، برای آن دسته از مسائلی که دارای ضرایب تابع هدف فازی مقدار و یا، بازه ای مقدار هستند مورد بررسی قرار می گیرد. برای این منظور ابتدا با استفاده از خواص α -برش های یک مجموعه فازی، مفاهیمی نظری پیوستگی، مشتق پذیری و تحدب برای توابع فازی مقدار بیان می شوند و سپس با تعریف متراهای جداگانه روی مجموعه اعداد فازی و مجموعه بازه های بسته در اعداد حقیقی، مفهوم جواب برای یک مسئله بهینه سازی با ضرایب تابع هدف فازی مقدار و بازه ای مقدار تفسیر می گردد. در پایان شرایط بهینگی کروش-کان-تاکر با استفاده از این مفاهیم برای مسائل بهینه سازی با ضرایب تابع هدف فازی مقدار و بازه ای مقدار بیان می شوند.

کلید واژه: شرایط بهینگی کروش-کان-تاکر-تفاضل هاکوهارا-متر هاسدورف-پیوستگی سطح به سطح-مشتق پذیر سطح به سطح-مشتق پذیر ضعیف

فهرست مطالب:

فصل اول: مقدمات و پیش نیازهای اولیه

۲ ۱-۱ مقدمه
۵ ۲-۱ مروری بر نظریه مجموعه‌های فازی
۱۲ ۳-۱ متر هاسدورف
۱۴ ۴-۱ برنامه ریزی خطی
۱۵ ۱-۵ شرایط بهینگی کروش-کان-تاکر (KKT) برای مسائل برنامه ریزی خطی
۱۷ ۶-۱ برنامه ریزی غیر خطی

فصل دوم: استفاده از شرایط بهینگی KKT برای مسائل بهینه سازی با ضرایب تابع هدف فازی

۲۰ ۱-۲ مقدمه
۲۰ ۲-۲ حد و پیوستگی تابع فازی مقدار
۲۲ ۳-۲ مشتق تابع فازی مقدار
۲۵ ۴-۲ مفهوم جواب برای یک مسئله با تابع هدف فازی مقدار
۲۶ ۵-۲ بررسی شرایط بهینگی مسئله بهینه سازی با تابع هدف فازی مقدار
۳۳ ۶-۲ مثال‌های عددی
۳۷ ۷-۲ شرایط بهینگی KKT برای مسائل چندهدفی با ضرایب تابع هدف فازی

۴۳ ۲-۸ مثال‌های عددی

فصل سوم: استفاده از شرایط بهینگی KKT برای مسائل بیزی با ضرایب تابع هدف بازه‌ای

۴۷ ۱-۳ مقدمه

۴۸ ۲-۳ حد و پیوستگی تابع بازه‌ای مقدار

۴۹ ۳-۳ مشتق پذیری تابع بازه‌ای مقدار روی R^n

۵۱ ۴-۳ مشتق پذیری تابع بازه‌ای مقدار روی R^n

۵۱ ۵-۳ تعبیر جواب برای مسأله بهینه سازی با تابع هدف بازه‌ای

۵۳ ۶-۳ شرایط بهینگی KKT برای مسائل بهینه سازی با تابع هدف بازه‌ای مقدار

۶۰ ۷-۳ مثال‌های عددی

۶۱ ۸-۳ شرایط بهینگی KKT برای مسائل بهینه سازی چند هدفی با توابع هدف بازه‌ای مقدار

۶۶ ۹-۳ مثال‌های عددی

۶۷ ۱۰-۳ پیشنهادات

۶۹ مراجع

۷۲ واژه نامه فارسی- انگلیسی

۷۵ واژه نامه انگلیسی- فارسی

فصل اول

مقدمات و پیش نیازهای اولیه

۱-۱ مقدمه

در ریاضیات کلاسیک، در تعریف یک مجموعه مانند A ، هر عضو از مجموعه مرجع مانند x یا به مجموعه A تعلق دارد یا ندارد. اما بسیاری از مسائل روزمره را نمی‌توان به این صورت بیان کرد. بعنوان مثال، فرض کنید که A مجموعه تمام انسان‌های بلندقد باشد. از آنجا که تعریف دقیقی از بلند قد بودن وجود ندارد، لذا با اطمینان نمی‌توان گفت که یک عضو به مجموعه A تعلق دارد یا ندارد. مثلاً شخصی با قد ۱۷۰ سانتیمتر از دیدگاه فردی، بلند قد و از دیدگاه فردی دیگر ممکن است کوتاه قد باشد. بنابراین مجموعه A خوش تعریف نمی‌باشد.

زاده در سال ۱۹۶۵ [۲۱] برای اولین بار بحثی تحت عنوان مجموعه‌های فازی را به دنیای علم معرفی کرد. هدف زاده از معرفی نظریه مجموعه‌های فازی، برطرف کردن نواقص موجود در ریاضیات کلاسیک در توضیح مسائل روزمره بود. همچنین بعد از معرفی نظریه مجموعه‌های فازی محققان زیادی در ارتباط با این موضوع جدید کار کردند و نتایج چشمگیری هم بدست آوردند. بعنوان مثال، در کشور ژاپن برای اولین مرتبه از مجموعه‌های فازی در بخش‌های مختلفی از صنعت مانند تولید لوازم خانگی از قبیل یخچال، ماشین لباس‌شویی و... استفاده کردند و به سود بسیار نیز دست یافتند.

در ریاضیات فازی به هر عضو از مجموعه مرجع مانند x یک عدد در بازه $[0,1]$ نسبت داده می‌شود. بنابراین در ریاضیات فازی، عضویت یک عضو به مجموعه‌ای مانند \tilde{A} براساس درجه عضویتی بین 0 و 1 مشخص می‌شود، بطوری که برای مجموعه \tilde{A} در حقیقت $\tilde{A}(x)$ میزان عضویت x در مجموعه \tilde{A} است.

بعنوان مثال، فرض کنید که $\{ \text{همه انسانها} \} = X$ و $\{ \text{انسانهای بلند قد} \} = A$. در این صورت تابع عضویت برای مجموعه A را می‌توان بصورت زیر نشان داد:

$$\tilde{A}(x) = \begin{cases} 0 & x < 165 \\ \frac{x - 165}{25} & 165 \leq x \leq 190 \\ 1 & x > 190 \end{cases}$$

بطوری که میزان قد افراد x بر حسب سانتیمتر است.

بر اساس تابع عضویت فوق برای مجموعه A ، اگر شخصی دارای قد کمتر از ۱۶۵ سانتیمتر باشد بطور قطع به مجموعه A تعلق نخواهد داشت. اما شخص با قد بیش از ۱۹۰ سانتیمتر بطور قطع به مجموعه A تعلق دارد و شخص با قد ۱۸۰ سانتیمتر با درجه عضویت 0.6 به مجموعه A تعلق دارد.

یکی از مهمترین موارد مطالعه برای نظریه مجموعه‌های فازی، مسائل بهینه سازی می‌باشد. اهمیت این موضوع برای محققین به اندازه‌ای می‌باشد که از بدو ابداع نظریه فازی تا به حال، سعی و تلاش بسیاری بمنظور وارد کردن تعاریف فازی در بحث بهینه سازی شده است.

بهینه سازی بخشی جدانایزیر از زندگی روزمره انسان‌ها و حتی جامعه حیوانات محسوب می‌شود، به طوری که بسیاری از شاخه‌های علمی از قبیل اقتصاد، مهندسی، علوم پایه و حتی برخی از گرایش‌های علوم اجتماعی، برای رسیدن به اهداف خود، مجبور به استفاده از روش‌های جستجو و بهینه سازی می‌باشند.

مسایل بهینه سازی به آن دسته از مسایلی گفته می‌شود که در آنها هدف، کمینه یا بیشینه کردن یک یا چند تابع هدف، تحت یک دسته از قیود می‌باشد. همچنین یک مسئله بیشینه‌سازی برای تابع هدف $f(x)$ دقیقاً معادل با یک مسئله کمینه‌سازی برای تابع $(x) - f$ می‌باشد. در حالت کلی، یک مسئله بهینه سازی بصورت زیر تعریف می‌شود:

$$\begin{aligned} \text{Min } & f(\mathbf{x}) \\ \text{s.t. } & \mathbf{x} \in \mathbf{X} \subseteq \mathbf{R}^n \end{aligned}$$

بطوری که \mathbf{X} مجموعه شدنی مسئله فوق نام دارد.

یک مسئله بهینه سازی بر حسب تعریف تابع هدف و نوع محدودیت‌های استفاده شده در آن، به دو دسته مسائل بهینه سازی خطی یا غیرخطی تقسیم می‌شود. در یک مسئله بهینه سازی خطی، تابع هدف و قیود مسئله توابعی خطی هستند و بصورت زیر نمایش داده می‌شود:

$$\begin{aligned} \text{Min } & f(\mathbf{x}) = c_1x_1 + c_2x_2 + \dots + c_nx_n \\ \text{s.t. } & a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \leq b_1 \\ & a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \leq b_2 \\ & \vdots \quad \vdots \\ & a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \leq b_m \\ & x_1, x_2, \dots, x_n \geq 0, \end{aligned}$$

بطوری که c_j ($j = 1, 2, \dots, n$) ضرایب تابع هدف، b_i ($i = 1, 2, \dots, m$) سمت راست محدودیت‌ها و a_{ij} ($i = 1, 2, \dots, m$, $j = 1, 2, \dots, n$) ضرایب تکنولوژیکی نامیده می‌شوند.

نمایش یک مسئله بهینه سازی بصورت فوق را یک مدل برنامه ریزی خطی می‌نامند که در این مسائل، چهار فرض اصلی بصورت زیر در نظر گرفته می‌شوند:

۱. **متناسب بودن^۱:** این فرض به معنای این است که اگر سهم متغیر مفروض x_{ij} ($i=1, \dots, m; j=1, \dots, n$) تغییر کند، میزان سهم آن در تابع هدف و در هر یک از محدودیت‌ها نیز به همان نسبت تغییر می‌کند.
۲. **جمع پذیری^۲:** این فرض بیان می‌کند که هزینه یا سود کل برابر با مجموع هزینه‌ها یا سودها می‌باشد. همچنین این فرض ایجاب می‌کند که در سمت چپ هر محدودیت بصورت مجموع عبارات $a_{ij}x_{ij}$ ($i=1, \dots, m; j=1, \dots, n$) باشد.
۳. **تقسیم پذیری^۳:** این فرض به معنای این است که متغیرها می‌توانند به هر اندازه که لازم باشد، تقسیم شوند و بنابراین مجاز هستند هر مقدار صحیح یا اعشاری را داشته باشند.
۴. **معین بودن^۴:** این فرض به معنای این است که ضرایب c_j , b_i , a_{ij} ($i=1, \dots, m; j=1, \dots, n$) همگی کاملاً معین و مشخص هستند.

در این پایان نامه، هدف بررسی شرایط بهینگی کروش-کان-تاکر^۵ برای مسئله بهینه سازی با تابع هدف فازی و بازه‌ای می‌باشد. یک مسئله بهینه سازی با تابع هدف فازی مقدار، به مسئله‌ای گفته می‌شود که ضرایب تابع هدف در آن، اعداد فازی هستند و در حالت کلی بصورت زیر تعریف می‌شود:

$$\begin{aligned} \text{Min } & \tilde{f}(\mathbf{x}) \\ \text{s.t. } & \mathbf{x} \in \mathbf{X} \subseteq \mathbf{R}^n \end{aligned}$$

همچنین یک مسئله بهینه سازی با تابع هدف بازه‌ای مقدار، به مسئله‌ای گفته می‌شود که در آن ضرایب تابع هدف، بازه‌های بسته هستند و در حالت کلی بصورت زیر تعریف می‌شود:

$$\begin{aligned} \text{Min } & \tilde{f}(\mathbf{x}) = [c_1^L, c_1^U]x_1 + [c_2^L, c_2^U]x_2 + \dots + [c_n^L, c_n^U]x_n \\ \text{s.t. } & \mathbf{x} \in \mathbf{X} \subseteq \mathbf{R}^n \end{aligned}$$

در مسائل بهینه سازی با تابع هدف فازی یا بازه‌ای، ضرایب تابع هدف نادقيق هستند، لذا شرط معین بودن ضرایب تابع هدف نقض می‌شود. بنابراین، نمی‌توان از روش‌های معمول در بهینه سازی مانند روش سیمپلکس، سیمپلکس دوگان و دیگر روش‌ها استفاده کرد.

در فصل‌های دو و سه با تعریف ترتیب جزیی روی مجموعه اعداد فازی و بازه‌ها، ابتدا مفهوم جواب غیر تسلطی برای مسائل بهینه سازی با تابع هدف فازی و بازه‌ای را بیان

^۱- Proportionality

^۲- Additivity

^۳- Divisibility

^۴- Deterministic

^۵- Karush-Kuhn-Tucker

کرده و سپس با استفاده از تعریف‌های ارائه شده برای جواب این نوع مسائل بهینه سازی، شرایط بهینگی کروش-کان-تاکر مورد بررسی قرار گرفته شده است.

قرارداد: در سراسر پایان‌نامه، بردارها با حروف کوچک و پررنگ لاتین نظیر x و a نشان داده شده‌اند. همچنین مجموعه‌ها با حروف بزرگ و پررنگ نظیر X و R و تمام اسکالارها با حروف کوچک و معمولی لاتین مانند ϵ ، τ و c نشان داده شده‌اند. همچنین در صورت لزوم، (a,b) به عنوان فاصله باز $b < x < a$ و $[a,b]$ به عنوان فاصله بسته $a \leq x \leq b$ به کار برده شده‌اند. علاوه بر این، نماد استاندارد مجموعه‌ها \subseteq و \in به ترتیب برای زیرمجموعه و تعلق به کار رفته‌اند.

۲-۱ مروري بر نظریه مجموعه‌های فازی

تعریف ۱-۲-۱: هر زیرمجموعه فازی از مجموعه U ، توسط یک تابع $\tilde{a} : U \rightarrow [0,1]$ به نام تابع عضویت مشخص می‌شود که در آن برای هر $x \in U$ ، $\tilde{a}(x)$ میزان عضویت x در آن مجموعه فازی را نشان می‌دهد.

تعریف ۱-۲-۲: برای زیرمجموعه فازی \tilde{a} از U ، α -برش‌های (مجموعه‌های تراز ضعیف) \tilde{a}_α را به صورت زیر تعریف می‌شوند:

$$\tilde{a}_\alpha = \{x \in U : \tilde{a}(x) \geq \alpha\} \quad \forall \alpha \in (0,1];$$

$$\tilde{a}_0 = \text{cl}\{x \in U : \tilde{a}(x) > 0\},$$

که cl به معنی بستار می‌باشد.

- مجموعه تمام زیرمجموعه‌های فازی از U با $F(U)$ نشان داده می‌شود.

تعریف ۱-۲-۳: به هر زیرمجموعه فازی از R (مجموعه اعداد حقیقی) یک کمیت فازی گویند.

اگر \tilde{a} و \tilde{b} کمیت‌های فازی باشند و $R \times R \rightarrow R$ یک عملگر دوتایی روی R باشد آنگاه:

$$(\tilde{a} \circ \tilde{b})(x) = \text{Sup}_{y,z=x} \{\text{Min}(\tilde{a}(y), \tilde{b}(z))\}$$

اگر بجای عملگر دوتایی \circ ، از عملگر جمع یا ضرب استفاده شود، خواهیم داشت:

$$(\tilde{a} \oplus \tilde{b})(x) = \text{Sup}_{y+z=x} \{\text{Min}(\tilde{a}(y), \tilde{b}(z))\}$$

$$(\tilde{a} \otimes \tilde{b})(x) = \text{Sup}_{y.z=x} \{\text{Min}(\tilde{a}(y), \tilde{b}(z))\}$$

تعریف ۱-۲-۴: کمیت فازی \tilde{a} را محدب گویند هرگاه α -برش‌های آن محدب باشند، یعنی \tilde{a}_α برای هر $\alpha \in [0,1]$ بازه باشد (توجه شود که مجموعه‌های محدب در R ، بازه هستند).

قضیه ۱-۲-۵: کمیت فازی \tilde{a} محدب است اگر و تنها اگر برای هر $\mathbf{x} \leq \mathbf{y} \leq \mathbf{z}$,

$$\tilde{a}(\mathbf{y}) \geq \text{Min}\{\tilde{a}(\mathbf{x}), \tilde{a}(\mathbf{z})\}$$

اثبات: به [13] مراجعه شود.

تعریف ۱-۲-۶: عدد فازی، کمیت فازی است مانند \tilde{a} که در شرایط زیر صدق کند:

$$1. \tilde{a} \text{ نرمال باشد، یعنی: } \exists \mathbf{x} \in \mathbf{R} \ni \tilde{a}(\mathbf{x}) = 1$$

۲. α -برش‌های \tilde{a} بازه‌های بسته باشند.

$$3. \text{Supp}(\tilde{a}) = \{ \mathbf{x} : \tilde{a}(\mathbf{x}) > 0 \} \text{ (تکیه‌گاه } \tilde{a} \text{) کراندار باشد.}$$

• مجموعه تمام اعداد فازی با $\mathbf{F}(\mathbf{R})$ نشان داده می‌شود.

گزاره ۱-۲-۷: حالات زیر برقرارند:

۱. هر عدد حقیقی، یک عدد فازی است.

۲. هر عدد فازی، یک کمیت فازی محدب است.

۳. اگر \tilde{a} یک عدد فازی باشد که $\tilde{a}(r) = 1$ آنگاه \tilde{a} بر بازه $[r, +\infty)$ نازولی و بر بازه $(-\infty, r]$ ناصلعوی است.

اثبات: به [13] مراجعه شود.

اگر \tilde{a} آنگاه، برای هر $\alpha \in [0, 1]$ ، \tilde{a}_α را می‌توان بصورت یک بازه بسته مانند $\tilde{a}_\alpha^L \leq \tilde{a}_\alpha^U$ برای هر $\alpha \in [0, 1]$ نشان داد. همچنین اگر \tilde{a} یک عدد فازی باشد آنگاه $\tilde{a}_\alpha = [\tilde{a}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U]$

تعریف ۱-۲-۸: $\tilde{a} \in \mathbf{F}(\mathbf{R})$ را نامنفی گویند اگر $\tilde{a}_\alpha^L \geq 0$ برای هر $\alpha \in [0, 1]$.

گزاره ۱-۲-۹: اگر $\tilde{a}, \tilde{b} \in \mathbf{F}(\mathbf{R})$:

۱. $(\tilde{a} \oplus \tilde{b})_\alpha = \tilde{a}_\alpha + \tilde{b}_\alpha = [\tilde{a}_\alpha^L + \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U + \tilde{b}_\alpha^U]$

۲. $(\tilde{a} \otimes \tilde{b})_\alpha = [\text{Min}\{\tilde{a}_\alpha^L \cdot \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^L \cdot \tilde{b}_\alpha^U, \tilde{a}_\alpha^U \cdot \tilde{b}_\alpha^U, \tilde{a}_\alpha^U \cdot \tilde{b}_\alpha^L\}, \text{Max}\{\tilde{a}_\alpha^L \cdot \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^L \cdot \tilde{b}_\alpha^U, \tilde{a}_\alpha^U \cdot \tilde{b}_\alpha^U, \tilde{a}_\alpha^U \cdot \tilde{b}_\alpha^L\}]$

اثبات: به [13] مراجعه شود.

تعريف ۱۰-۲-۱: کمیت فازی \tilde{a} یک عدد فازی مثلثی نامیده می‌شود هرگاه تابع عضویت آن

بصورت زیر باشد:

$$\tilde{a}(x) = \begin{cases} \cdot & x < a^L \\ \frac{x - a^L}{a - a^L} & a^L \leq x \leq a \\ \frac{x - a^U}{a - a^U} & a < x \leq a^U \\ \cdot & x > a^U \end{cases}$$

هر عدد فازی مثلثی با سه تابی (a^L, a, a^U) نشان داده می‌شود.

قضیه ۱۱-۲-۱: اگر \tilde{b} و \tilde{a} اعداد فازی مثلثی باشند آنگاه:

$$\tilde{a} \oplus \tilde{b} = (a^L, a, a^U) \oplus (b^L, b, b^U) = (a^L + b^L, a + b, a^U + b^U);$$

$$\tilde{a} \Theta \tilde{b} = (a^L, a, a^U) \Theta (b^L, b, b^U) = (a^L - b^U, a - b, a^U - b^L).$$

اثبات: به [13] مراجعه شود.

قضیه ۱۲-۲-۱ (اصل تجزیه): اگر $\tilde{a} \in F(U)$ باشد آنگاه:

$$\tilde{a}(x) = \sup_{\alpha \in [0,1]} \min(\alpha, \chi_{\tilde{a}_\alpha}(x)) = \sup_{\alpha \in [0,1]} \alpha \chi_{\tilde{a}_\alpha}(x) \quad \text{s.t.} \quad \chi_{\tilde{a}}(x) = \begin{cases} 1 & x \in \tilde{a}_\alpha \\ 0 & x \notin \tilde{a}_\alpha \end{cases}$$

اثبات: به [21] مراجعه شود.

قضیه ۱۳-۲-۱ (قضیه نمایش): فرض کنید که $\{B_\alpha\}_{\alpha \in [0,1]}$ یک دسته از زیر مجموعه‌های U

باشد. شرط لازم و کافی برای آن که مجموعه فازی $\tilde{a} \in F(U)$ موجود باشد، بطوری که برای هر

$$\alpha \in [0,1] \text{ داشته باشیم } B_\beta \subseteq B_\alpha, \tilde{a} = B_\alpha, \text{ این است که برای هر } \alpha, \beta \in [0,1] \text{ که } \alpha < \beta \text{ داشته باشیم } B_\beta \subseteq B_\alpha,$$

اثبات: به [21] مراجعه شود.

تعريف ۱۴-۲-۱: فرض کنید که A و B زیر مجموعه‌های محدب و فشرده در R^n باشند. اگر زیر

مجموعه فشرده و محدبی مانند C از R^n موجود باشد، بطوری که $A = B + C$ آنگاه زیر مجموعه C

تفاضل هاکوهارای^۱ A و B نامیده می‌شود. که در آن منظور از R^n فضای n بعدی اقلیدسی با متر معمولی می‌باشد.

توجه کنید که برای دو مجموعه A و B $A + B = \{x + y : x \in A, y \in B\}$.

قضیه ۱۵-۲-۱: فرض کنید که \tilde{b} و \tilde{a} دو مجموعه فازی روی U باشند. در این صورت $\tilde{b} = \tilde{a}$ اگر

$$\forall \alpha \in [0,1] \quad \tilde{a}_\alpha = \tilde{b}_\alpha$$

^۱ – Hukuhara difference

اثبات: به [13] مراجعه شود.

تعريف ۱۶-۲-۱ [15]: فرض کنید که \tilde{b} و \tilde{a} دو عدد فازی باشند. اگر عدد فازی \tilde{c} وجود داشته باشد، بطوری که $\tilde{c} \oplus \tilde{b} = \tilde{a}$ ، دراینصورت \tilde{c} تفاضل هاکوهارای بین \tilde{b} و \tilde{a} نامیده شده و بصورت $\tilde{c} = \tilde{a} \Theta_H \tilde{b}$ نشان داده می‌شود.

مثال ۱۷-۲-۱: فرض کنید که \tilde{b} و \tilde{a} اعداد فازی مثلثی زیر باشند:

$$\tilde{a} = (-2, 2, 6) \quad \text{و} \quad \tilde{b} = (-2, 0, 2)$$

$$\tilde{c} = \tilde{a} \Theta_H \tilde{b} \quad \text{و} \quad \tilde{a} = \tilde{c} \oplus \tilde{b}$$

طبق قضیه ۱۱-۲-۱ نتیجه می‌شود:

$$(-2, 2, 6) = (c^L, c, c^U) \oplus (-2, 0, 2) = (c^L - 2, c + 0, c^U + 2)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} c^L - 2 = -2 \Rightarrow c^L = 0 \\ c + 0 = 0 \Rightarrow c = 0 \\ c^U + 2 = 6 \Rightarrow c^U = 4 \end{cases}$$

بنابراین تفاضل هاکوهارای \tilde{b} و \tilde{a} عبارت است از $(0, 2, 4) = \tilde{c}$.

گزاره ۱۸-۲-۱: فرض کنید که \tilde{b} و \tilde{a} اعداد فازی باشند، اگر تفاضل هاکوهارای \tilde{a} و \tilde{b} موجود باشد آنگاه این تفاضل هاکوهارا یکتاست و \tilde{c}_α بصورت زیر می‌باشد:

$$\tilde{c}_\alpha = [\tilde{c}_\alpha^L, \tilde{c}_\alpha^U] = [\tilde{a}_\alpha^L - \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U - \tilde{b}_\alpha^U]$$

اثبات: طبق تعريف ۱۶-۲-۱ نتیجه می‌شود:

$$\exists \tilde{c} \in \mathbf{F}(\mathbf{R}) \quad \text{s.t.} \quad \tilde{c} = \tilde{a} \Theta_H \tilde{b}$$

در نتیجه $\tilde{c} = \tilde{a} \oplus \tilde{b}$. بنابراین طبق قضیه ۱۴-۲-۱ و گزاره ۹-۲-۱ می‌توان نتیجه گرفت:

$$\tilde{a}_\alpha = \tilde{b}_\alpha + \tilde{c}_\alpha \quad \Rightarrow [\tilde{a}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U] = [\tilde{b}_\alpha^L, \tilde{b}_\alpha^U] + [\tilde{c}_\alpha^L, \tilde{c}_\alpha^U]$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \tilde{a}_\alpha^L = \tilde{b}_\alpha^L + \tilde{c}_\alpha^L \\ \tilde{a}_\alpha^U = \tilde{b}_\alpha^U + \tilde{c}_\alpha^U \end{cases} \quad \Rightarrow \begin{cases} \tilde{c}_\alpha^L = \tilde{a}_\alpha^L - \tilde{b}_\alpha^L \\ \tilde{c}_\alpha^U = \tilde{a}_\alpha^U - \tilde{b}_\alpha^U \end{cases}$$

$$\Rightarrow \tilde{c}_\alpha = [\tilde{a}_\alpha^L - \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U - \tilde{b}_\alpha^U].$$

حال فرض کنید $\exists \tilde{d} \in \mathbf{F}(\mathbf{R})$ بطوریکه $\tilde{d} = \tilde{a} \Theta_H \tilde{b}$ نشان می‌دهیم که $\tilde{c} = \tilde{d}$

$$\tilde{a}_\alpha = \tilde{b}_\alpha + \tilde{c}_\alpha \quad \Rightarrow [\tilde{a}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U] = [\tilde{b}_\alpha^L, \tilde{b}_\alpha^U] + [\tilde{c}_\alpha^L, \tilde{c}_\alpha^U]$$

قضیه ۱۵-۲-۱ نتیجه می‌شود که $\tilde{c} = \tilde{d}$. ■

تعريف ۱۹-۲-۱: فرض کنید که \tilde{a} یک عدد فازی باشد و $\tilde{a}_\alpha = [\tilde{a}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U]$. آنگاه \tilde{a} را یک عدد فازی متعارف^۱ گویند، هرگاه توابع $\Gamma_1(\alpha) = \tilde{a}_\alpha^L$ و $\Gamma_2(\alpha) = \tilde{a}_\alpha^U$ بر بازه بسته $[0, 1]$ پیوسته باشند. همچنین مجموعه تمام اعداد فازی متعارف را با $F_C(\mathbf{R})$ نشان می‌دهند.

مثال ۱-۲-۱: عدد فازی زیر را در نظر بگیرید:

$$\tilde{a}(x) = \begin{cases} \frac{x-3}{2} & 3 \leq x \leq 5 \\ \frac{7-x}{2} & 5 < x \leq 7 \\ \cdot & \text{else} \end{cases}$$

$$\tilde{a}_\alpha = \{x : \tilde{a}(x) \geq \alpha\} = \left\{x : \frac{x-3}{2} \geq \alpha, \frac{7-x}{2} \geq \alpha\right\}$$

$$= \{x : x \geq 2\alpha + 3, x \leq 7 - 2\alpha\} = [2\alpha + 3, 7 - 2\alpha]$$

در نتیجه $\Gamma_1(\alpha) = 2\alpha + 3$ و $\Gamma_2(\alpha) = 7 - 2\alpha$. از آنجا که $\Gamma_1(\alpha)$ و $\Gamma_2(\alpha)$ توابعی پیوسته هستند،

پس \tilde{a} عدد فازی متعارف است. اکنون عدد فازی زیر را در نظر بگیرید:

$$\tilde{b}(x) = \begin{cases} \frac{1}{x} & 1 \leq x < 2 \\ \frac{x+2}{2x} & 2 \leq x \leq 4 \\ \cdot & \text{else} \end{cases}$$

بنابراین

$$\tilde{b}_\alpha = \{x : \frac{1}{x} \geq \alpha, \frac{x+2}{2x} \geq \alpha\} = \left[\frac{1}{\alpha - 0.5}, \frac{1}{\alpha}\right]$$

$$\lim_{\alpha \rightarrow \frac{1}{2}} \Gamma_1(\alpha) = \lim_{\alpha \rightarrow \frac{1}{2}} \frac{1}{\alpha - 0.5}$$

بنابراین حد فوق موجود نیست و لذا \tilde{b} عدد فازی متعارف نیست.

گزاره ۲۱-۲-۱: فرض کنید که \tilde{a} یک عدد فازی باشد، که روی بازه $[\tilde{a}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U]$ دارای تابع عضویت صعودی و روی بازه $[\tilde{a}_\alpha^U, \tilde{a}_{\alpha^*}^U]$ دارای تابع عضویت نزولی می‌باشد.

اگر $x \notin \tilde{a}$. آنگاه $x = 0$. همچنین برای هر $\tilde{a} \in \tilde{a}$ می‌توان نوشت:

$$1. \text{ اگر } \alpha^* \in (0, 1) \text{ آنگاه } \tilde{a}_\alpha^L \leq x \leq \tilde{a}_\alpha^U \text{ برای بعضی }$$

$$2. \text{ اگر } \alpha^* \in (0, 1) \text{ آنگاه } \tilde{a}_{\alpha^*}^U \leq x \leq \tilde{a}_\alpha^U \text{ برای بعضی }$$

^۱- Canonical fuzzy number

بطوری که $\alpha^* = \tilde{a}(x)$.

اثبات: به [17] مراجعه شود.

گزاره ۲۲-۲-۱: فرض کنید که \tilde{a} یک عدد فازی باشد که روی بازه بسته $[\tilde{a}_L^L, \tilde{a}_U^L]$ دارای تابع عضویت صعودی اکید و روی بازه بسته $[\tilde{a}_L^U, \tilde{a}_U^U]$ دارای تابع عضویت نزولی اکید می‌باشد. در این صورت عبارات زیر برقرار می‌باشند:

(الف) \tilde{a}_α^L و \tilde{a}_α^U به عنوان توابعی از متغیر α روی بازه $[1, 0]$ به ترتیب صعودی و نزولی هستند.

(ب) \tilde{a}_α^L و \tilde{a}_α^U توابعی پیوسته نسبت به متغیر α روی بازه $[1, 0]$ هستند.

اثبات:

(الف) فرض کنید که $\beta < \alpha$ و $\alpha, \beta \in [0, 1]$, آنگاه

$$\tilde{a}_\beta = \{\mathbf{x} : \tilde{a}(\mathbf{x}) \geq \beta\} \subseteq \{\mathbf{x} : \tilde{a}(\mathbf{x}) \geq \alpha\} = \tilde{a}_\alpha$$

$$\Rightarrow [\tilde{a}_\beta^L, \tilde{a}_\beta^U] \subseteq [\tilde{a}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U]$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \tilde{a}_\alpha^L \leq \tilde{a}_\beta^L \\ \tilde{a}_\beta^U \leq \tilde{a}_\alpha^U \end{cases}$$

(ب) نشان می‌دهیم که \tilde{a}_α^L پیوسته است، پیوستگی \tilde{a}_α^U بطور مشابه اثبات می‌شود. فرض کنید که در نتیجه، برای هر $\alpha \in [0, 1]$ دو حالت زیر را در نظر بگیرید:

حالت اول: $\alpha_* < \alpha$

اگر $\tilde{a}_\alpha^L = \tilde{a}_{\alpha_*}^L$ آنگاه با توجه به صعودی بودن \tilde{a}_α^L واضح است که $\tilde{a}_\alpha^L = \tilde{a}_{\alpha_*}^L$ برای هر $\alpha \in [0, 1]$. درنتیجه، بنابراین، کافی است فقط حالت $\tilde{a}_\alpha^L < \tilde{a}_{\alpha_*}^L$ را در نظر بگیرید. فرض کنید $\epsilon > 0$ مفروض باشد:

۱. فرض کنید $\tilde{a}_\alpha^L + \epsilon \leq \tilde{a}_{\alpha_*}^L$. واضح است که $\tilde{a}_{\alpha_*}^L < \tilde{a}_\alpha^L + \epsilon$ ، بنابراین وجود دارد یک $x \in \mathbf{R}$ بطوری که $\tilde{a}_{\alpha_*}^L < x < \tilde{a}_\alpha^L + \epsilon$.

۲. فرض کنید $\tilde{a}_\alpha^L + \epsilon > \tilde{a}_{\alpha_*}^L$. واضح است که $\tilde{a}_{\alpha_*}^L < \tilde{a}_\alpha^L + \epsilon$ ، بنابراین وجود دارد یک $x \in \mathbf{R}$ بطوری که $\tilde{a}_{\alpha_*}^L < x < \tilde{a}_\alpha^L + \epsilon$.

درنتیجه با توجه به گزاره ۲۱-۲-۱ وجود دارد $\alpha_* \in (\alpha, 1)$ بطوری که $\tilde{a}_{\alpha_*}^L = \tilde{a}_\alpha^L$.

بنابراین $\epsilon < \tilde{a}_{\alpha_*}^L - \tilde{a}_\alpha^L$ و چون $\tilde{a}_\alpha^L < \tilde{a}_{\alpha_*}^L < \tilde{a}_{\alpha_*}^L + \epsilon$ صعودی است، در نتیجه $\alpha_* < \alpha$.

حال قاردهید $\delta = \alpha_* - \alpha$ ، بنابراین برای $\alpha - \alpha_* < \delta$ داریم که $\alpha < \alpha_*$ و با توجه به

صعودی بودن \tilde{a}_α^L نتیجه می‌شود که $\tilde{a}_\alpha^L \leq \tilde{a}_{\alpha_*}^L < \tilde{a}_{\alpha_*}^L + \epsilon$. در نتیجه برای $\alpha - \alpha_* < \delta$ داریم

$$|\tilde{a}_\alpha^L - \tilde{a}_{\alpha_*}^L| < \epsilon$$

حالت دوم: $\alpha_> \alpha$

اگر $\tilde{a}_{\alpha}^L = \tilde{a}_{\alpha}^U$ آنگاه با توجه به صعودی بودن \tilde{a}_{α}^L واضح است که $\tilde{a}_{\alpha}^L = \tilde{a}_{\alpha}^U$ برای هر $\alpha \in [\cdot, \alpha]$. در نتیجه، برای هر $\alpha < \alpha$ ، $|\tilde{a}_{\alpha}^L - \tilde{a}_{\alpha}^U| = 0$. بنابراین، کافی است فقط حالت $\tilde{a}_{\alpha}^L > \tilde{a}_{\alpha}^U$ را در نظر بگیرید. فرض کنید $\epsilon > 0$ باشد:

دو حالت زیر را در نظر بگیرید:

۱. فرض کنید که $\tilde{a}_{\alpha}^L \leq \tilde{a}_{\alpha}^U - \epsilon$ ، لذا وجود دارد یک $x \in \mathbf{R}$ بطوری که $x < \tilde{a}_{\alpha}^L$.

۲. فرض کنید که $\tilde{a}_{\alpha}^L - \epsilon < \tilde{a}_{\alpha}^U < x < \tilde{a}_{\alpha}^L$ بطوری که $x \in \mathbf{R}$.

مطابق حالت اول، وجود دارد $(\alpha, \alpha^*) \in \tilde{a}_{\alpha}^U$. بنابراین $x = \tilde{a}_{\alpha^*}^L$ بطوری که $\tilde{a}_{\alpha^*}^L - \epsilon < \tilde{a}_{\alpha^*}^U < \tilde{a}_{\alpha^*}^L$ و چون \tilde{a}_{α}^L نسبت به α صعودی است، پس درنتیجه $\alpha > \alpha^*$.

حال قرار دهید $\delta_1 = \alpha^* - \alpha$ ، بنابراین برای $\alpha - \alpha < \delta_1$ داریم که $\alpha > \alpha^*$ و با توجه به صعودی بودن \tilde{a}_{α}^L نتیجه می‌شود که $\tilde{a}_{\alpha}^L - \epsilon < \tilde{a}_{\alpha}^U \leq \tilde{a}_{\alpha}^L$. در نتیجه

$$|\tilde{a}_{\alpha}^L - \tilde{a}_{\alpha}^U| < \epsilon.$$

حال با قراردادن $\delta = \min\{\delta_1, \delta_2\}$ خواهیم داشت:

$$|\alpha - \alpha| < \delta \Rightarrow |\tilde{a}_{\alpha}^L - \tilde{a}_{\alpha}^U| < \epsilon$$

در نتیجه تابع \tilde{a}_{α}^L روی بازه (α, α^*) پیوسته می‌باشد.

حال اگر $\alpha = \alpha$ ، کافی است حالت $\alpha > \alpha$ را در نظر بگیرید و اگر $\alpha = \alpha$ ، کافی است

حالت $\alpha < \alpha$ را در نظر بگیرید. بنابراین تابع \tilde{a}_{α}^L روی بازه (α, α) پیوسته است.

نتیجه ۲-۱-۲۳: هر عدد فازی مثلثی یک عدد فازی متعارفی است.

گزاره ۲۴-۲-۱: فرض کنید که \tilde{b} و \tilde{a} دو عدد فازی باشند، بطوری که در شرایط زیر صدق کنند:

$$\alpha \in [\cdot, 1], \quad \tilde{a}_{\alpha}^L - \tilde{b}_{\alpha}^L \leq \tilde{a}_{\alpha}^U - \tilde{b}_{\alpha}^U. \quad 1.$$

$$\forall \alpha < \beta, \quad \alpha, \beta \in [\cdot, 1], \quad \tilde{a}_{\alpha}^L - \tilde{b}_{\alpha}^L \leq \tilde{a}_{\beta}^L - \tilde{b}_{\beta}^L. \quad 2.$$

$$\forall \alpha < \beta, \quad \alpha, \beta \in [\cdot, 1], \quad \tilde{a}_{\beta}^U - \tilde{b}_{\beta}^U \leq \tilde{a}_{\alpha}^U - \tilde{b}_{\alpha}^U. \quad 3.$$

آنگاه تفاضل ها کوهرای \tilde{b} و \tilde{a} موجود است. یعنی وجود دارد $\tilde{c} \in \mathbf{F}(\mathbf{R})$ بطوری که $\tilde{c} = \tilde{a} - \tilde{b}$ و

همچنین \tilde{c} عدد فازی متعارفی است.

اثبات: فرض کنید که $A_{\alpha} = [\tilde{a}_{\alpha}^L - \tilde{b}_{\alpha}^L, \tilde{a}_{\alpha}^U - \tilde{b}_{\alpha}^U]$. اگر $\beta < \alpha$ آنگاه شرایط (۲) و (۳) گزاره بیان می‌کنند که $A_{\beta} \subseteq A_{\alpha}$. از طرف دیگر، اگر α_n ها دنباله‌ای صعودی و همگرا به α باشند آنگاه

$$\bigcap_{n=1}^{\infty} A_{\alpha_n} = A_{\alpha}$$

حال با توجه به قضایای ۱-۲-۱۳ و ۱-۲-۱۴، مجموعه فازی \tilde{c} را می‌توان بصورت زیر تعریف کرد:

$$\tilde{c} : \mathbf{R} \rightarrow [0,1], \quad \tilde{c}(x) = \sup_{\alpha \in [0,1]} \alpha \chi_{A_\alpha}(x)$$

$$\tilde{a}_a^U - \tilde{b}_a^U \text{ و } \tilde{a}_a^L - \tilde{b}_a^L \text{ . چون } \tilde{c}_a = [\tilde{a}_a^L - \tilde{b}_a^L, \tilde{a}_a^U - \tilde{b}_a^U] \text{، بنابراین } \tilde{A}_a = \{x : \tilde{c}(x) \geq \alpha\} = \tilde{c}_a$$

توابعی پیوسته می‌باشد، در نتیجه \tilde{c} نیز یک عدد فازی متعارفی است.

تعریف ۱-۲-۵: \tilde{a} را یک عدد محض با مقدار M گویند، هرگاه تابع عضویت آن بصورت زیر باشد:

$$\tilde{a}(x) = \begin{cases} 1 & x = M \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$

برای نمایش عدد محض M از نمایش $\tilde{I}_{\{M\}}$ یا $\chi_{\{M\}}$ استفاده می‌شود.

۳-۱ متر هاسدورف

تعریف ۱-۳-۱: تابع $d : \mathbf{R} \times \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ را یک متر روی \mathbf{R} گویند، هرگاه:

$$d(x, y) \geq 0, \quad \forall x, y \in \mathbf{R} \quad .1$$

$$d(x, x) = 0, \quad \forall x \in \mathbf{R} \quad .2$$

$$d(x, y) = d(y, x), \quad \forall x, y \in \mathbf{R} \quad .3$$

$$d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y), \quad \forall x, y, z \in \mathbf{R} \quad .4$$

تعریف ۱-۳-۲: تابع $\| \cdot \| : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$ را یک نرم روی \mathbf{R}^n گویند، هرگاه:

$$\|x\| \geq 0, \quad \forall x \in \mathbf{R}^n \quad .1$$

$$x = 0 \Rightarrow \|x\| = 0 \quad .2$$

$$\|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|, \quad \forall x \in \mathbf{R}^n, \forall \alpha \in \mathbf{R} \quad .3$$

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|, \quad \forall x, y \in \mathbf{R}^n \quad .4$$

تعریف ۱-۳-۳: فرض کنید $\mathbf{B} \subset \mathbf{R}^n$ و \mathbf{A} . متر هاسدورف بصورت زیر تعریف می‌شود:

$$d_H(\mathbf{A}, \mathbf{B}) = \operatorname{Max} \left\{ \sup_{a \in \mathbf{A}} \inf_{b \in \mathbf{B}} \|a - b\|, \sup_{b \in \mathbf{B}} \inf_{a \in \mathbf{A}} \|a - b\| \right\}.$$

تعریف ۱-۳-۴: فرض کنید $\tilde{a}, \tilde{b} \in \mathbf{F}(\mathbf{R})$ را یعنی $\mathbf{F}(\mathbf{R})$ بصورت زیر تعریف می‌شود:

$$d_F(\tilde{a}, \tilde{b}) = \sup_{\alpha \in [0,1]} d_H(\tilde{a}_\alpha, \tilde{b}_\alpha)$$

گزاره ۱-۳-۵: اگر \tilde{a} و \tilde{b} دو عدد فازی باشند، آنگاه:

$$d_H(\tilde{a}_\alpha, \tilde{b}_\alpha) = \text{Max} \left\{ \left| \tilde{a}_\alpha^L - \tilde{b}_\alpha^L \right|, \left| \tilde{a}_\alpha^U - \tilde{b}_\alpha^U \right| \right\} \quad \forall \alpha \in [0,1]$$

اثبات: $\tilde{a}_\alpha^L \leq \tilde{b}_\alpha^L$ و $\tilde{b}_\alpha = [\tilde{b}_\alpha^L, \tilde{b}_\alpha^U]$ بدون کاستن از کلیت فرض کنید آنگاه، یکی از سه حالت زیر رخ می‌دهد:

$$\therefore \tilde{a}_\alpha^L \leq \tilde{b}_\alpha^L, \quad \tilde{a}_\alpha^U \leq \tilde{b}_\alpha^L. \quad ۱$$

$$\therefore \tilde{a}_\alpha^L \leq \tilde{b}_\alpha^L, \quad \tilde{b}_\alpha^U \leq \tilde{a}_\alpha^U. \quad ۲$$

$$\therefore \tilde{a}_\alpha^L \leq \tilde{b}_\alpha^L, \quad \tilde{b}_\alpha^L \leq \tilde{a}_\alpha^U. \quad ۳$$

گزاره برای حالت اول اثبات می‌شود. دو حالت دیگر بطور مشابه اثبات می‌شوند.

$$d_H(\tilde{a}_\alpha, \tilde{b}_\alpha) = \text{Max} \left\{ \text{Sup}_{x \in \tilde{a}_\alpha} \inf_{y \in \tilde{b}_\alpha} |x - y|, \text{Sup}_{y \in \tilde{b}_\alpha} \inf_{x \in \tilde{a}_\alpha} |x - y| \right\}$$

$$\text{Sup}_{x \in \tilde{a}_\alpha} \inf_{y \in \tilde{b}_\alpha} |x - y| = \text{Sup}_{\tilde{a}_\alpha^L \leq x \leq \tilde{a}_\alpha^U} \inf_{\tilde{b}_\alpha^L \leq y \leq \tilde{b}_\alpha^U} |x - y| = \text{Sup}_{\tilde{a}_\alpha^L \leq x \leq \tilde{a}_\alpha^U} \left| x - \tilde{b}_\alpha^L \right| = \left| \tilde{a}_\alpha^L - \tilde{b}_\alpha^L \right|$$

بطور مشابه بدست می‌آید:

$$\text{Sup}_{y \in \tilde{b}_\alpha} \inf_{x \in \tilde{a}_\alpha} |x - y| = \left| \tilde{a}_\alpha^U - \tilde{b}_\alpha^U \right|$$

بنابراین:

$$d_H(\tilde{a}_\alpha, \tilde{b}_\alpha) = \text{Max} \left\{ \left| \tilde{a}_\alpha^L - \tilde{b}_\alpha^L \right|, \left| \tilde{a}_\alpha^U - \tilde{b}_\alpha^U \right| \right\}. \quad \blacksquare$$

گزاره ۱-۳-۶: فرض کنید که \tilde{a} و \tilde{b} دو عدد فازی متعارف باشند. اگر $d_F(\tilde{a}_\alpha, \tilde{b}_\alpha) < \varepsilon$ آنگاه

$$\left| \tilde{a}_\alpha^L - \tilde{b}_\alpha^L \right| < \varepsilon \quad \text{و} \quad \left| \tilde{a}_\alpha^U - \tilde{b}_\alpha^U \right| < \varepsilon \quad \forall \alpha \in [0,1]$$

اثبات: طبق گزاره ۱-۳-۵ واضح است ■

گزاره ۱-۳-۷: اگر \tilde{c} تفاضل هاکوهارای \tilde{b} و \tilde{a} باشد، آنگاه:

$$d_F(\tilde{a}, \tilde{b}) = \text{Sup}_{\alpha \in [0,1]} \text{Max} \left\{ \left| \tilde{c}_\alpha^L \right|, \left| \tilde{c}_\alpha^U \right| \right\}$$

اثبات: طبق گزاره ۱-۳-۵ و گزاره ۱-۲-۱۸ واضح است ■

مثال ۱-۳-۸: فرض کنید که \tilde{b} و \tilde{a} اعداد فازی مثلثی زیر باشند:

$$\tilde{a} = (-4, 2, 4) \quad \text{و} \quad \tilde{b} = (-3, 1, 2)$$

$$\tilde{a} \Theta_H \tilde{b} = \tilde{c} \Rightarrow \tilde{c} = (-1, 1, 2)$$

$$\tilde{c}_\alpha = [2\alpha - 1, 2 - \alpha]$$

$$d_F(\tilde{a}, \tilde{b}) = \text{Sup}_{\alpha \in [0,1]} \text{Max} \left\{ |2\alpha - 1|, |2 - \alpha| \right\} = 2. \quad \blacksquare$$