



دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر
گروه مهندسی قدرت

پایان نامه

جهت دریافت درجه کارشناسی ارشد در رشته مهندسی برق قدرت

عنوان

مدلسازی و شبیه سازی رگولاتورهای ولتاژ نوین

اساتید راهنما

دکتر مهرداد طرفدار حق

مهندس قاسم اهرابیان

پژوهشگر

یوسف کرم زاده

بهمن ۸۹



نام خانوادگی: کرم زاده		نام: یوسف
عنوان پایان نامه: مدل‌سازی و شبیه‌سازی رگولاتورهای ولتاژ نوین		
اساتید راهنما: دکتر مهرداد طرفدار حق و مهندس قاسم اهرابیان		
نام دانشگاه: تبریز	رشته تحصیلی: مهندسی برق	درجه تحصیلی: کارشناسی ارشد
تعداد صفحات: ۱۰۸	گرایش: الکترونیک قدرت	دانشکده: مهندسی برق و کامپیوتر
تاریخ فراغت از تحصیل: ۱۳۸۹/۱۱/۲۰		
کلید واژه‌ها: کمبود ولتاژ، جبران‌کننده ولتاژ، مبدل ac-ac، محتوای هارمونیک، کنترل PWM، مبدل تغذیه امپدانسی، کلید دو جهته		
<p>چکیده</p> <p>کمبود ولتاژ همواره یکی از مهمترین و اصلی‌ترین مشخصه‌ها در بررسی کیفیت توان سیستم‌های قدرت می‌باشد. کمبود ولتاژ عبارت است از کاهش در ولتاژ مؤثر به اندازه ۰/۱ الی ۰/۹ پریونیت در فرکانس نامی که برای مدت زمانی از ۰/۵ سیکل تا یک دقیقه ادامه یابد. اتصال کوتاه در سیستم قدرت، ورود و خروج بارهای بزرگ و استارت موتورهای القایی بزرگ در شبکه از مهمترین عوامل ایجاد کمبود ولتاژ می‌باشد. روش‌های مختلفی جهت جبران‌سازی کمبود ولتاژ در سیستم قدرت وجود دارد. یکی از این روش‌ها جبران‌کننده‌های بر پایه مبدل‌های AC می‌باشد. در سالهای اخیر ساختارهای متنوعی از این نوع جبران‌کننده‌ها ارائه شده است. در این پایان‌نامه نیز پنج ساختار دیگر از این جبران‌کننده‌ها بررسی و نتایج شبیه‌سازی آن ارائه گردیده است. جبران‌سازی کمبود ولتاژ توسط ترانسفورمر سه سیم پیچه بر پایه مبدل AC، جبران‌کننده کمبود ولتاژ با استفاده از اتوترانسفورماتور کنترل شده با مبدل AC، جبران‌کننده کمبود ولتاژ با استفاده از ترانسفورماتور کنترل شده با مبدل AC، جبران‌کننده کمبود ولتاژ با استفاده از اتوترانسفورماتور کلید شده با PWM و جبران‌کننده کمبود ولتاژ با استفاده از مبدل تغذیه امپدانسی، ساختارهای ارائه شده می‌باشند. همچنین استفاده از کلید دو جهته به جای کلید معمولی</p>		

از مزیت های ساختارهای پیشنهادی می باشد. در کلیه ساختارهای ارائه شده از سیستم کنترل PWM استفاده شده است. در پایان شبیه سازی برای ساختارهای ارائه شده در حالت های تکفاز و سه فاز (در سیستم قدرت نمونه) با استفاده از نرم افزار Matlab/Simulink انجام و نتایج آنها بررسی و نشان داده شده است.

فهرست مطالب

صفحه	عنوان
۹	فصل اول: بررسی منابع و پیشینه پژوهش
۱۰	۱-۱ مقدمه
۱۱	۲-۱ معرفی انواع اغتشاشات ولتاژ در سیستم های قدرت
۱۱	۱-۲-۱ کمبود ولتاژ (voltage sag)
۱۳	۲-۲-۱ بیشبود ولتاژ
۱۴	۳-۲-۱ قطعی ولتاژ
۱۴	۴-۲-۱ هارمونیک ولتاژ
۱۵	۵-۲-۱ گذرای نوسانی
۱۶	۶-۲-۱ فیلکر ولتاژ
۱۶	۷-۲-۱ مولفه DC
۱۶	۳-۱ تعریف کمبود ولتاژ
۱۷	۴-۱ بررسی نموداری ولتاژ در شبکه
۱۷	۱-۴-۱ منحنی CBEMA
۱۸	۲-۴-۱ منحنی ITIC
۲۰	۵-۱ تجهیزات حساس به ولتاژ
۲۰	۱-۵-۱ رله و کنتاکتورها
۲۰	۲-۵-۱ روشنایی
۲۱	۳-۵-۱ درایوهای الکترونیک قدرت
۲۱	۴-۵-۱ موتور های القایی
۲۱	۵-۵-۱ موتور های سنکرون
۲۲	۶-۵-۱ کنترل کننده های اتوماتیک
۲۲	۶-۱ پیامدهای اقتصادی ناشی از کاهش ولتاژ
۲۲	۷-۱ تأثیر کاهش ولتاژ بر صنایع مختلف
۲۳	۸-۱ انواع تجهیزات جبران ساز کمبود ولتاژ
۲۵	۱-۸-۱ تپ چنجر
۲۶	۲-۸-۱ جبران کننده های کمبود ولتاژ بر پایه مبدل های AC
۲۹	۳-۸-۱ نمونه هایی از جبران کننده های کمبود ولتاژ بر پایه مبدل AC

۲۹	رگولاسیون اتوماتیک ولتاژ با استفاده از مبدل AC ولتاژ به ولتاژ	۱-۳-۸-۱
۳۰	جبران کننده کمبود ولتاژ بر پایه مبدل تغذیه امپدانس	۲-۳-۸-۱
۳۳	روش های شناسایی کمبود ولتاژ	۹-۱
۳۴	روش شناسایی پیک ولتاژ	۱-۹-۱
۳۶	فصل دوم: مواد و روشها	
۳۷	مقدمه	۱-۲
۳۸	اصول جبران سازی در ساختارهای ارائه شده	۲-۲
۳۹	سیستم کنترل و روش شناسایی ولتاژ	۳-۲
۴۱	معرفی کلید دو جهته	۴-۲
۴۱	معرفی سیستم نمونه	۵-۲
۴۲	فیلتر خروجی	۶-۲
۴۴	طراحی مدار snubber	۷-۲
۴۵	خلاصه ای از ساختارهای پیشنهاد شده	۸-۲
۴۷	جبران سازی کمبود ولتاژ توسط ترانسفورمر سه سیم پیچه بر پایه مبدل AC	۹-۲
۴۷	بررسی نحوه عملکرد سیستم ارائه شده	۱-۹-۲
۵۰	نتایج شبیه سازی برای حالت تکفاز	۲-۹-۲
۵۲	بررسی عملکرد جبران کننده ارائه شده در سیستم نمونه و نتایج شبیه سازی	۳-۹-۲
۵۳	جبران کننده کمبود ولتاژ با استفاده از اتو ترانسفورماتور کنترل شده با مبدل AC	۱۰-۲
۵۳	بررسی نحوه عملکرد سیستم ارائه شده	۱-۱۰-۲
۵۷	نتایج شبیه سازی برای حالت تکفاز	۲-۱۰-۲
۵۸	بررسی عملکرد جبران کننده ارائه شده در سیستم نمونه و نتایج شبیه سازی	۳-۱۰-۲
۵۹	جبران کننده کمبود ولتاژ با استفاده از ترانسفورماتور کنترل شده با مبدل AC	۱۱-۲
۵۹	بررسی نحوه عملکرد سیستم ارائه شده	۱-۱۱-۲
۶۲	نتایج شبیه سازی برای حالت تکفاز	۲-۱۱-۲
۶۳	بررسی عملکرد جبران کننده ارائه شده در سیستم نمونه و نتایج شبیه سازی	۳-۱۱-۲
۶۵	جبران کننده کمبود ولتاژ با استفاده از اتو ترانسفورماتور سوئیچ شده با PWM	۱۲-۲
۶۵	بررسی نحوه عملکرد سیستم ارائه شده	۱-۱۲-۲
۶۸	نتایج شبیه سازی برای حالت تکفاز	۲-۱۲-۲
۷۰	بررسی عملکرد جبران کننده ارائه شده در سیستم نمونه و نتایج شبیه سازی	۳-۱۲-۲

۷۱	کاهش اثرات کمبود ولتاژ با استفاده از مبدل های تغذیه امپدانس	۱۳-۲
۷۱	مقدمه	۱-۱۳-۲
۷۱	بررسی مدل رزونانسی	۲-۱۳-۲
۷۴	توپولوژی و نحوه کنترل مبدل های تغذیه امپدانس	۳-۱۳-۲
۷۴	مبدل تغذیه امپدانس تک فاز	۱-۳-۱۳-۲
۷۸	مبدل تغذیه امپدانس سه فاز	۲-۳-۱۳-۲
۸۱	نتایج شبیه سازی مبدل تغذیه امپدانس برای حالت های کاهندگی و افزایشندگی	۴-۱۳-۲
۸۲	استفاده از مبدل تغذیه امپدانس جهت کاهش اثرات کمبود ولتاژ	۵-۱۳-۲
۸۳	نتایج شبیه سازی سیستم تکفاز برای حالت کمبود ولتاژ	۶-۱۳-۲
۸۴	نتایج شبیه سازی جبران کننده در سیستم نمونه برای حالت کمبود ولتاژ	۷-۱۳-۲
۸۵	مبدل تغذیه امپدانس اصلاح شده	۱۴-۲
۹۰	جبران کننده کمبود/بیشبود ولتاژ بر پایه مبدل تغذیه امپدانس اصلاح شده	۱-۱۴-۲
۹۱	نحوه محاسبه مقادیر سلف و خازن شبکه امپدانس	۲-۱۴-۲
۹۱	محاسبات مقدار سلف	۱-۲-۱۴-۲
۹۳	محاسبات مقدار خازن	۲-۲-۱۴-۲
۹۵	نتایج شبیه سازی جبران کننده ولتاژ بر پایه مبدل تغذیه امپدانس اصلاح شده تکفاز برای حالت کمبود ولتاژ	۳-۱۴-۲
۹۷	بررسی عملکرد جبران کننده در سیستم نمونه و نتایج شبیه سازی برای حالت کمبود ولتاژ	۴-۱۴-۲
۹۸	نتایج شبیه سازی جبران کننده ولتاژ بر پایه مبدل تغذیه امپدانس اصلاح شده تکفاز برای حالت بیشبود ولتاژ	۵-۱۴-۲
۹۹	بررسی عملکرد جبران کننده در سیستم نمونه و نتایج شبیه سازی آن برای حالت بیشبود ولتاژ	۶-۱۴-۲
۱۰۱	فصل سوم: نتیجه گیری و پیشنهادات	
۱۰۲	نتیجه گیری	۱-۳
۱۰۳	پیشنهادات	۲-۳
۱۰۵	مراجع	

فهرست اشکال

صفحه	عنوان
۱۲	شکل (۱-۱) کمبود ولتاژ (sag)
۱۳	شکل (۲-۱) بیشبود ولتاژ
۱۴	شکل (۳-۱) قطعی ولتاژ
۱۸	شکل (۴-۱) منحنی CBEMA
۱۸	شکل (۵-۱) منحنی ITIC
۲۴	شکل (۶-۱) شمای DVR
۲۴	شکل (۷-۱) شمای کلی D-STADCOM
۲۵	شکل (۸-۱) تپ چنجر الکترونیکی
۲۶	شکل (۹-۱) توپولوژی باک و بوست برای حالت تکفاز
۲۸	شکل (۱۰-۱) مبدل AC برای جبران سازی کمبود ولتاژ
۲۹	شکل (۱۱-۱) رگولاسیون اتوماتیک ولتاژ با استفاده از مبدل AC ولتاژ به ولتاژ
۳۰	شکل (۱۲-۱) جبران کننده ولتاژ بر پایه مبدل تغذیه امپدانس
۳۱	شکل (۱۳-۱) نحوه تولید سیگنال کنترل
۳۱	شکل (۱۴-۱) مدار معادل جبران کننده در مد PWM
۳۳	شکل (۱۵-۱) نتایج شبیه سازی برای ۶۰٪ کمبود ولتاژ
۳۴	شکل (۱۶-۱) دیاگرام روش شناسایی پیک
۳۵	شکل (۱۷-۱) روش شناسایی پیک: ولتاژ ورودی و شیفیت ۹۰ درجه آن، ولتاژ خروجی
۳۸	شکل (۱-۲) مبدل ac-ac
۴۰	شکل (۲-۲) دیاگرام سیستم کنترل
۴۰	شکل (۳-۲) سیگنال حامل
۴۱	شکل (۴-۲) کلید دوجتهه
۴۲	شکل (۵-۲) دیاگرام تک خطی سیستم نمونه
۴۳	شکل (۶-۲) دیاگرام بودی فیلتر پایین گذر
۴۳	شکل (۷-۲) دیاگرام بودی فیلتر شکافی
۴۴	شکل (۸-۲) فیلتر پایین گذر
۴۷	شکل (۹-۲) جبران کننده کمبود ولتاژ توسط ترانسفورمر سه سیم پیچه بر پایه مبدل ac
۴۸	شکل (۱۰-۲) مدار معادل جبران کننده در حالت عادی سیستم

- شکل (۱۱-۲) مدار معادل در حالت کمبود ولتاژ (وضعیت الف) ۴۹
- شکل (۱۲-۲) مدار معادل در حالت کمبود ولتاژ (وضعیت ب) ۴۹
- شکل (۱۳-۲) شکل موج ولتاژ ورودی سیستم ۵۱
- شکل (۱۴-۲) شکل موج ولتاژ در دوسر بار و ولتاژ تزریقی توسط مبدل ۵۱
- شکل (۱۵-۲) شکل موج ولتاژ ورودی ساختار ارائه شده در سیستم نمونه ۵۳
- شکل (۱۶-۲) شکل موج ولتاژ اصلاح شده در دو سر بار در سیستم ارائه شده ۵۳
- شکل (۱۷-۲) ساختار جبران کننده ولتاژ با استفاده از اتوترانسفورماتور کنترل شده با مبدل AC ۵۴
- شکل (۱۸-۲) مدار معادل جبران کننده در حالت عادی سیستم ۵۵
- شکل (۱۹-۲) مدار معادل سیستم در حالت کمبود ولتاژ ۵۶
- شکل (۲۰-۲) شکل موج ولتاژ ورودی ۵۷
- شکل (۲۱-۲) شکل موج ولتاژ خروجی ۵۷
- شکل (۲۲-۲) شکل موج ولتاژ ورودی در سیستم نمونه ۵۸
- شکل (۲۳-۲) شکل موج ولتاژ اصلاح شده در سیستم نمونه ۵۹
- شکل (۲۴-۲) ساختار جبران کننده کمبود ولتاژ با استفاده از ترانسفورماتور کنترل شده با مبدل AC ۶۰
- شکل (۲۵-۲) مدار معادل جبران کننده در حالت عادی سیستم ۶۰
- شکل (۲۶-۲) مدار معادل جبران کننده در حالت کمبود ولتاژ سیستم ۶۱
- شکل (۲۷-۲) شکل موج ولتاژ ورودی ۶۳
- شکل (۲۸-۲) شکل موج ولتاژ بار ۶۳
- شکل (۲۹-۲) ولتاژ تزریقی مبدل ، ولتاژ در دو سر خازن C_o ۶۳
- شکل (۳۰-۲) شکل موج ولتاژ ورودی در شین B400 ۶۴
- شکل (۳۱-۲) شکل موج ولتاژ در دو سر بار ۶۴
- شکل (۳۲-۲) ساختار جبران کننده کمبود ولتاژ با استفاده از اتو ترانسفورماتور کلید شده با PWM ۶۵
- شکل (۳۳-۲) مدار معادل جبران کننده در حالت عادی سیستم ۶۶
- شکل (۳۴-۲) مدار معادل جبران کننده در حالت PWM و خاموش بودن IGBT ۶۷
- شکل (۳۵-۲) مدار معادل جبران کننده در حالت PWM و روشن بودن IGBT ۶۸
- شکل (۳۶-۲) شکل موج ولتاژ ورودی ۶۹

- شکل (۲-۳۷) شکل موج ولتاژ در دو سر بار ۶۹
- شکل (۲-۳۸) شکل موج ولتاژ ورودی در سیستم نمونه ۷۰
- شکل (۲-۳۹) شکل موج ولتاژ در دو سر بار در سیستم نمونه ۷۰
- شکل (۲-۴۰) مدار پایه z-source ۷۱
- شکل (۲-۴۱) ولتاژ ورودی به مبدل پایه Z-Source در حالت ۱ ۷۲
- شکل (۲-۴۲) ولتاژ خروجی مبدل پایه Z-Source در حالت ۱ ۷۲
- شکل (۲-۴۳) ولتاژ ورودی آلوده به هارمونیک سوم در حالت ۲ ۷۳
- شکل (۲-۴۴) ولتاژ خروجی مبدل به ورودی آلوده به هارمونیک سوم در حالت ۲ ۷۳
- شکل (۲-۴۵) ورودی آلوده به هارمونیک سوم و پنجم و هفتم به مبدل در حالت ۳ ۷۳
- شکل (۲-۴۶) ولتاژ خروجی مبدل به ورودی آلوده به هارمونیک سوم و پنجم و هفتم ۷۳
- شکل (۲-۴۷) مبدل تغذیه امیدانسی تک فاز ولتاژ تغذیه ۷۴
- شکل (۲-۴۸) مبدل تغذیه امیدانسی تک فاز جریان تغذیه ۷۴
- شکل (۲-۴۹) کنترل Duty Ratio ۷۵
- شکل (۲-۵۰) مد اول مبدل ۷۶
- شکل (۲-۵۱) مد دوم مبدل ۷۶
- شکل (۲-۵۲) ارتباط بین D و $\frac{v_o}{v_i}$ ۷۷
- شکل (۲-۵۳) مبدل تغذیه امیدانسی سه فاز ۷۸
- شکل (۲-۵۴) مد اول مبدل ۷۸
- شکل (۲-۵۵) مد دوم مبدل ۷۹
- شکل (۲-۵۶) ارتباط بین D و $\frac{V_c}{\sqrt{3}V_i}$ ۸۰
- شکل (۲-۵۷) ولتاژ ورودی به مبدل با پیک ۴۰۰ ولت ۸۱
- شکل (۲-۵۸) ولتاژ خروجی در حالت تقویت کنندگی با $D=40\%$ ۸۱
- شکل (۲-۵۹) ولتاژ خروجی در حالت تضعیف کنندگی با $D=70\%$ ۸۲
- شکل (۲-۶۰) ولتاژ ورودی جبران کننده ۸۴
- شکل (۲-۶۱) ولتاژ خروجی در دوسر بار ۸۴
- شکل (۲-۶۲) ولتاژ بار بدون وجود جبران کننده بر پایه مبدل تغذیه امیدانسی ۸۵
- شکل (۲-۶۳) ولتاژ بار با بکارگیری مبدل تغذیه امیدانسی به عنوان جبران کننده ۸۵
- شکل (۲-۶۴) ساختار مبدل منبع امیدانسی اصلاح شده ۸۶
- شکل (۲-۶۵) مدار معادل مبدل منبع امیدانسی اصلاح شده در حالت اول ۸۶

۸۷	مدار معادل مبدل امپدانس اصلاح شده در حالت دوم	شکل (۶۶-۲)
۸۸	شکل موج ولتاژ ورودی مبدل	شکل (۶۷-۲)
۸۸	شکل موج ولتاژ خروجی برای $D=25\%$	شکل (۶۸-۲)
۸۹	شکل موج ولتاژ خروجی برای $D=70\%$	شکل (۶۹-۲)
۹۰	جریان طرف منبع در کانورتر منبع امپدانس معمولی	شکل (۷۰-۲)
۹۰	جریان طرف منبع در حالت مبدل منبع امپدانس اصلاح شده	شکل (۷۱-۲)
۹۶	شکل موج ولتاژ ورودی جبران کننده	شکل (۷۲-۲)
۹۶	شکل موج ولتاژ در دو سر بار پس از جبران سازی ولتاژ	شکل (۷۳-۲)
۹۷	ولتاژ شین B400	شکل (۷۴-۲)
۹۸	ولتاژ در دو سر بار	شکل (۷۵-۲)
۹۸	سیستم کنترل جهت اصلاح بیشبود ولتاژ	شکل (۷۶-۲)
۹۹	ولتاژ ورودی دارای بیشبود ولتاژ	شکل (۷۷-۲)
۹۹	ولتاژ دو سر بار پس از اصلاح	شکل (۷۸-۲)
۱۰۰	ولتاژ بار بدون وجود جبران کننده	شکل (۷۹-۲)
۱۰۰	ولتاژ بار پس از بکار بردن جبران کننده	شکل (۸۰-۲)

فهرست جداول

صفحه	عنوان
۳۷	جدول ۱-۲ میزان مجاز یا قابل تحمل تداوم کمبود ولتاژ نسبت به میزان کمبود ولتاژ
۳۹	جدول ۲-۲ نحوه کلید زنی مبدل ac-ac
۴۶	جدول ۳-۲ روش های پیشنهادی در یک نگاه
۵۰	جدول ۴-۲ نحوه کلید زنی جبران سازی ولتاژ توسط ترانسفورمر سه سیم پیچه بر پایه مبدل AC
۵۶	جدول ۵-۲ نحوه کلید زنی جبران کننده ولتاژ با استفاده از اتوترانسفورماتور کنترل شده با مبدل AC
۶۸	جدول ۶-۲ نحوه کلید زنی جبران کننده ولتاژ با استفاده از اتوترانسفورماتور سوئیچ شده با PWM

فصل اول:

بررسی منابع و پیشینه پژوهش

۱-۱ مقدمه

کیفیت توان در سالهای اخیر بسیار مورد توجه بوده و در این راستا تحقیقات و پژوهشهای زیادی انجام گرفته است. دلیل اهمیت این موضوع به خاطر تجهیزات حساسی است که با گذشت زمان روز به روز به تعداد آنها افزوده می گردد و از طرفی این موضوع باعث شده است که شبکه هایی که تامین کننده توان در آنها شرکتهای خصوصی می باشند به رقابت با یکدیگر بپردازند تا توان تحویلی آنها از سطح کیفی بالایی برخوردار باشد. [۱]

کیفیت توان بحث وسیعی است که موضوعات مختلفی را در بر می گیرد و هر یک از اهمیت خاص خود برخوردار می باشند. [۳] در این پایان نامه به علل کمبود ولتاژ و نحوه جبران آن در یک سیستم قدرت می پردازیم. کمبود ولتاژ با وقفه ای که بوجود می آید اثرات زیانباری می تواند بوجود آورد و این مطلب شدیداً مورد اعتراض مصرف کنندگانی است که متحمل چنین خساراتی می شوند. به عنوان مثال فرض کنید که در یک اتاق عمل تجهیزات پزشکی حساس به دامنه ولتاژ هستند، بی شک واضح است که در اثر کاهش دامنه ولتاژ اثرات جبران ناپذیری به وجود می آید. بنابراین با توجه به مسائل ذکر شده بایستی سعی کنیم دامنه ولتاژ را در شبکه ها ثابت نگه داریم و از بوجود آمدن خسارات اقتصادی، جانی و... جلوگیری بعمل آوریم. [۱]، [۲]

در این راستا دو روش کلی جهت ممانعت از اثرات فوق الذکر وجود دارد. اول اینکه سعی کنیم از حساست نسبت به عیوب بوجود آمده در شبکه بکاهیم و دیگر اینکه با نصب تجهیزات کمکی مانع از انتقال اغتشاش به تجهیزات حساس شویم. بسیاری از این تجهیزات که در اغلب موارد نیز از توجیح اقتصادی برخوردار می باشند عبارتند از فیلتر اکتیو^۱ (APF)، سیستمهای ذخیره انرژی

۱: Active Power Filter

توسط باطریها^۱ (BES)، جبران سازهای سنکرون استاتیکی^۳ (D-StatCom)، خازنهای سری، بازیکمبود دینامیکی ولتاژ^۴ (DVR) ذخیره سازه های انرژی توسط ابر هادیها، منابع تغذیه که بدون وقفه در مدار وجود دارند^۵ (UPS) و... [۱]، [۲]

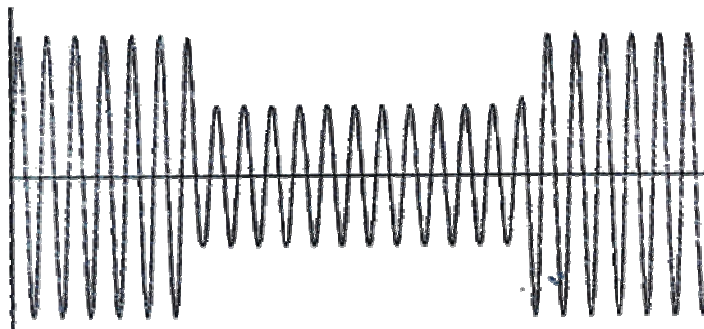
از موارد یاد شده فوق (DVR (Dynamic Voltage Restorer یکی از بهترین تجهیزات جهت جبران سازی کمبود ولتاژ بصورت سری در مدار می باشد. [۲۴]، [۲۱]

۱-۱ معرفی انواع اغتشاشات ولتاژ در سیستم های قدرت

۱-۲-۱ کمبود ولتاژ (voltage sag)

کمبود ولتاژ عبارت است از کاهش در ولتاژ مؤثر به اندازه ۰/۱ الی ۰/۹ پریونیت در فرکانس نامی که برای مدت زمانی از ۰/۵ سیکل تا یک دقیقه ادامه یابد. عبارت کمبود ولتاژ (sag) در جمع متخصصین کیفیت توان سالهاست که مورد استفاده قرار گرفته است تا نوع خاصی از اغتشاش کیفیت توان را توصیف کند. این توصیف مستقیماً از معنی کلمه sag اقتباس شده است. تعریف IEC^۶ برای توصیف این پدیده کلمه dip است. این دو عبارت هم معنی هستند و می توانند بجای هم استفاده شوند ولی در جامعه کیفیت توان آمریکا استفاده از کلمه sag ترجیح داده می شود. یک کمبود ۲۰ درصد به ولتاژی گفته می شود که دارای دامنه ای برابر ۰/۸ پریونیت باشد. نمونه ای از کمبود ولتاژ در شکل ۱-۱ نشان داده شده است. [۱]، [۳]، [۱۶]

۱: Battery Energy Storage
 ۲: Distortion Static Compensator
 ۳: Dynamic Voltage Restorer
 ۴: Uninterruptible Power Supply
 ۵: International Electrotechnical Commission



شکل (۱-۱) کمبود ولتاژ (sag)

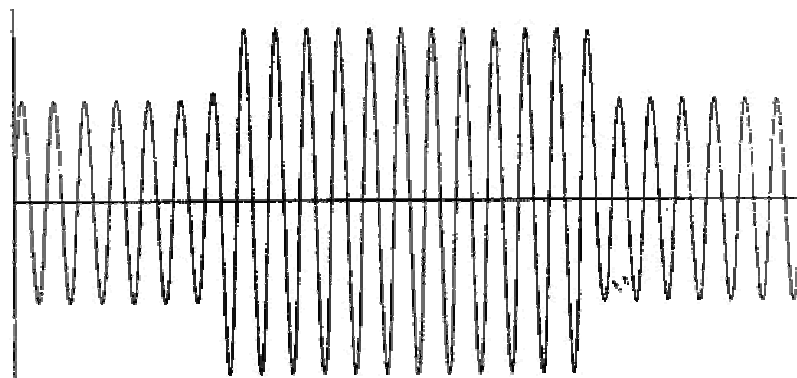
کمبود ولتاژ معمولاً با خطاهای اتصال کوتاه همراه است. البته کلیدزنی بارهای سنگین یا راه اندازی موتورهای پر قدرت هم می تواند از دیگر عوامل ایجاد کمبود ولتاژ باشد. معمولاً زمان رفع خطای اتصال کوتاه از ۳ تا ۳۰ سیکل است که بستگی به دامنه جریان اتصال کوتاه و نوع تشخیص دهنده اضافه جریان و کلید قطع دارد. کمبود ولتاژ ممکن است ناشی از تغییرات بار یا راه اندازی موتور باشد. یک موتور القائی هنگام راه اندازی به مقدار ۶ تا ۱۰ برابر جریان نامی از شبکه جریان می کشد. این جریان پس فاز موجب کمبود ولتاژ در دو سر امپدانس شبکه می گردد. اگر دامنه این جریان در مقایسه با جریان اتصال کوتاه قابل ملاحظه باشد، کمبود ولتاژ بوجود آمده می تواند چشمگیر باشد. [۱]، [۳]، [۱۵]

قبلاً مدت دوام حادثه کمبود ولتاژ بوضوح تعریف نشده بود. زمان تداوم کمبود در بعضی از مقالات در محدوده ای از یک دهم سیکل (۲ میلی ثانیه) تا چند دقیقه تعریف شده بود. کمبود ولتاژ هائی که عمری کمتر از نیم سیکل دارند نمی توانند مقدار مؤثر فرکانس اصلی را تحت تأثیر خود قرار دهند. لذا این حوادث در طبقه گذراها جای می گیرند. کمبود ولتاژ هائی که بیشتر از ۱ دقیقه طول بکشند معمولاً توسط تجهیزات تنظیم ولتاژ کنترل شده و ممکن است که عوامل متعددی بغیر از اتصال کوتاه داشته باشند. لذا این پدیده ها تحت تغییرات بلند مدت تقسیم می شوند. [۱]، [۳]، [۱۶]

۲-۲-۱- پیشبود ولتاژ

پیشبود ولتاژ بصورت یک افزایش در مقدار مؤثر ولتاژ یا جریان بین $1/1$ الی $1/8$ پریونیت در فرکانس نامی برای مدت زمان از $0/5$ سیکل تا یک دقیقه تعریف می شود. دامنه پیشبود بصورت باقیمانده ولتاژ توصیف می شود که در این حالت معمولاً بزرگتر از $0/1$ پریونیت است. همانند کمبودها، پیشبودها هم معمولاً بر اثر شرایط خطای اتصال کوتاه سیستم بوجود می آید اما وقوع آنها بسیار کمتر از وقوع کمبودهاست. یک پیشبود می تواند بر اثر یک اتصال کوتاه تک خط به زمین اتفاق بیفتد که در اثر آن در فازهای دیگر یک اضافه ولتاژ موقتی رخ دهد. پیشبودها همچنین ممکن است بعلاوه از مدار خارج شدن بارهای بزرگ یا وارد مدار شدن یک بانک خازنی بزرگ رخ دهد. پیشبودها توسط دامنه (مقدار rms) و مدت زمان، شناسائی می شوند. شدت اضافه ولتاژ هنگام شرایط خطای اتصال کوتاه تابعی از محل خطا، امپدانس سیستم و نحوه زمین کردن می باشد. در یک سیستم زمین نشده، ممکن است در اثر اتصال کوتاه یک فاز به زمین، ولتاژ فازهای سالم به $1/73$ پریونیت برسد. شکل ۲-۱ نمونه از پیشبود ولتاژ را در سیستم قدرت نشان می دهد.

[۱۶]، [۳]، [۱]

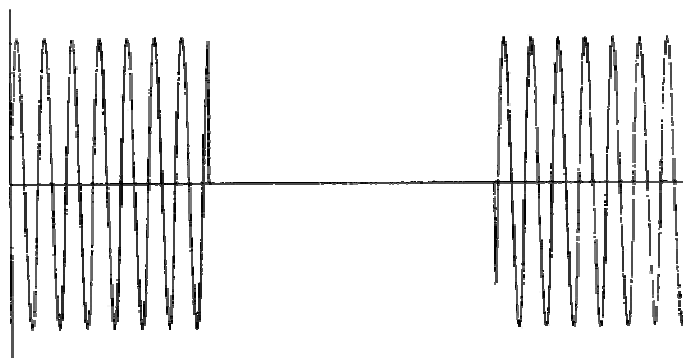


شکل (۲-۱) پیشبود ولتاژ

۳-۲-۱-۱ قطعی ولتاژ

یک قطعی، موقعی اتفاق می‌کند که ولتاژ تغذیه یا جریان بار به مقدار کمتر از ۰/۱ پریونیت برای مدت کمتر از یک دقیقه کاهش یابد. عوامل مؤثر در قطعی می‌تواند اتصال کوتاه سیستم قدرت، خرابی دستگاه و بد کار کردن سیستم کنترل باشد. قطعی ولتاژ توسط زمان تداوم آن اندازه‌گیری می‌شود. چون دامنه آن همواره کمتر از ۱۰ درصد مقدار نامی است، مدت زمان یک قطعی ناشی از خطای اتصال کوتاه در سیستم توزیع توسط زمان عملکرد سیستم حفاظتی تعیین می‌شود. مدت زمان یک قطعی ناشی از خرابی دستگاه و یا قطع شدن اتصالات می‌تواند نامنظم باشد و از قاعده خاصی پیروی نکند. شکل (۳-۱) نمونه‌ای از قطعی ولتاژ در سیستم قدرت را نشان می‌دهد. بعضی از قطعی‌ها ممکن است بعد از یک کمبود ولتاژ (sag) ناشی از خطای اتصال کوتاه در سیستم رخ بدهد. مدت تداوم قطعی بستگی به قابلیت باز و بستن (reclosing) سیستم حفاظتی دارد. باز و بست تأخیری سیستم حفاظت، ممکن است موجب قطعی لحظه‌ای و یا موقتی

گردد. [۱]، [۳]، [۱۶]



شکل (۳-۱) قطعی ولتاژ

۴-۲-۱-۱ هارمونیک ولتاژ

هارمونیک‌ها، ولتاژها و جریانهای سینوسی هستند که دارای فرکانس‌هایی با مضرب عددی صحیح از فرکانس اصلی شبکه می‌باشند. هارمونیک‌ها با مؤلفه اصلی ولتاژ یا جریان ترکیب شده

و موجب اعوجاج در شکل موج می گردند. اعوجاج هارمونیکي بعلت مشخصه های غیر خطی دستگاهها و بارهای سیستم قدرت بوجود می آیند. [۳]، [۱۶]

۱-۲-۵ گذرای نوسانی

یک گذرای نوسانی تغییر ناگهانی با فرکانسی غیر از فرکانس قدرت در حالت مانای ولتاژ، جریان و یا هر دوی آنهاست که هر دو پلاریته مثبت و منفی را دارا می باشد. گذرای نوسانی شامل شکل موجهای ولتاژ یا جریان است که مقدار لحظه ای آن سریعاً تغییر پلاریته می دهد. مشخصه های این پدیده توسط محتوای طیفی (فرکانس مسلط)، طول دوره زمانی و دامنه تعیین می شوند. گذرای نوسانی بر حسب فرکانس به سه نوع فرکانس بالا، متوسط و کم تقسیم شده است. [۳]، [۱۶]

گذرای نوسانی بالاتر از ۵۰۰ کیلو هرتز و تداوم زمانی چند میکروثانیه، بعنوان گذرای نوسانی فرکانس بالا در نظر گرفته می شود. گذرای نوسانی فرکانس بالا اغلب ناشی از پاسخ سیستم محلی به یک گذرای ضربه ای می باشد. گذراهایی که دارای مؤلفه های فرکانسی بین ۵ و ۵۰۰ کیلوهرتز و با تداوم چندین ده میکروثانیه باشند، گذرای فرکانس متوسط نامیده می شوند. برقرار کردن خازنهای پشت به پشت (Back-to-back) موجب گذرائی در محدوده دهها کیلوهرتز خواهد شد. [۳]، [۱۵]

گذرائی که مؤلفه اصلی فرکانس آن کمتر از ۵ کیلوهرتز و تداوم از $\frac{1}{3}$ تا ۵ میلی ثانیه داشته باشد بعنوان گذرای فرکانس پایین در نظر گرفته می شود. این پدیده متناوباً در سیستم های فوق توزیع و توزیع مشاهده می شود و عوامل متعددی در بوجود آمدن آن دخیل هستند. از عوامل عمده آن معمولاً انرژی دار کردن بانک خازنی می باشد که موجب گذرای نوسانی ولتاژ با مؤلفه اصلی فرکانس بین ۳۰۰ تا ۹۰۰ هرتز می شود. این گذرا دارای دامنه پیک حدوداً $\frac{1}{5}$ - $\frac{1}{3}$ پریونیت است

که گاهی به ۲/۰ پریونیت هم می رسد و دارای تداوم ۰/۵ تا ۳ سیکل خواهد بود. گذراهای نوسانی با فرکانس کمتر از ۳۰۰ هرتز هم در سیستم های توزیع مشاهده می شوند. این حالتها در اثر پدیده فرورزونانس و انرژی دار کردن ترانسفورماتورها بوجود می آیند. [۳]، [۱۶]

۱-۲-۶ فیلکر ولتاژ

به نواسانات دامنه ولتاژ که با پوش منظم فرکانس پایین صورت می گیرد و با چشم به صورت سوسو زدن در لامپ های روشنایی دیده می شود، فلیکر ولتاژ گفته می شود. فلیکر ولتاژ در ارتباط با حساسیت چشم انسان اندازه گیری می گردد. [۳]، [۱۶]

۱-۲-۷ مولفه DC

حضور یک ولتاژ و یا جریان مستقیم در یک سیستم قدرت، افسد یا مولفه dc نامیده می شود. این پدیده می تواند در نتیجه اغتشاش مغناطیسی زمین، یا بر اثر یکسو کننده های نیم موج بوجود آید. وجود جریان مستقیم در یک شبکه متناوب می تواند موجب آسیب های جدی از قبیل افزایش اشباع هسته ترانسفورماتورها، استرس های اضافی روی عایقها و دیگر اثرات مخرب شود. [۳]، [۱۶]

۱-۳ تعریف کمبود ولتاژ

طبق استانداردهای IEEE (1159-1995) کاهش مقدار rms به اندازه ۰/۱ پریونیت تا ۰/۹ پریونیت در فرکانس قدرت به مدت نیم پریود تا یک دقیقه کمبود ولتاژ نامیده می شود. اتصال کوتاه های بوجود آمده در شبکه های انتقال یا کلیدزنی بارهای سنگین و یا استارت موتورهای بزرگ می تواند باعث بوجود آمدن چنین کمبود ولتاژهایی در شبکه های توزیع گردد. بروز اتصال در خطوط انتقال می تواند باعث ایجاد کمبود ولتاژ در شبکه های توزیع گردد. وقتی در یکی از فازهای خطوط انتقال قدرت موازی اتصال تکفاز به زمین رخ می دهد سطح ولتاژ در شینه های