

سُلَيْمَان

۱۰۰۰



دانشگاه ارومیه

دانشگاه فنی مهندسی - کروه مهندسی مکانیک

پایان نامه کارشناسی ارشد

گرایش تبدیل انرژی

عنوان:

شبیه سازی عددی جریان سیال رسانا تحت اثر

میدان های الکتریکی و مغناطیسی

دانشجو:

مهدی کیاست فر

اساتید راهنما:

۱۳۸۹/۰۶/۱۸

دکتر نادر پور محمود

آزمایشگاه اطلاعات
شبیه سازی

دکتر سید مقصود گلزان

بهمن ماه ۱۳۸۸

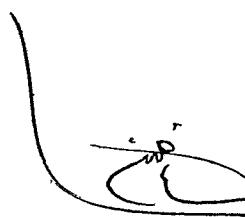
مورد پذیرش هیأت محترم

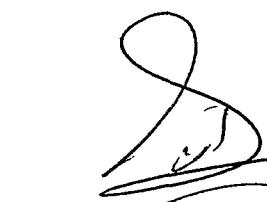
پایان نامه محمد دین سعید مفرز به تاریخ ۱۹/۱۱/۸۸ شماره
۸۲۰۸۰۱۵۱۰

داوران با رتبه عالی و نمره ۲۵ (پنجم) قرار گرفت.


۱۹/۱۱/۸۸

۱- استاد راهنمای و رئیس هیئت دوران: دکتر نادر بو عبور

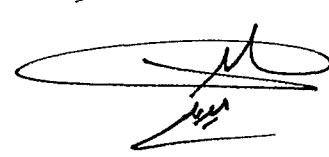

دکتر سعید موسوی


دکتر سعید موسوی

۲- استاد مشغول راهنمایی: دکتر سعید مقصودی


دکتر محمد رضا فرروکی

۳- داور خارجی: دکتر کسری صدیقی


دکتر ارجمند موسوی

۴- نماینده تحصیلات تكمیلی: دکتر ارجمند موسوی



سونولور

حایا پیمن ان قیمت لی نعمت لرنه:
“

حور مسلی آتا و عزرا آنا
“

تقدیر و تشکر

پاس و ستایش برای اوست به خاطر اطاف بیکرانش، پذیرهای رونگزش و محبت هایی بی دریغش.

برخود لازم می دانم از زحات استاد راهنمای ارجمند آقایان دکتر نادر پور محمود و دکتر سید مقصود گلزان به خاطر

گمک هایی بی شایستان در انجام این پیمان نامه، صیغه ای تقدیر و تشکر نایم.

از خانواده محترم که به دلکرمی و امیدم به زندگی هستند پا سکرا مرم.

از استاد محترم کروه مکانیک و انسکاه اوریه که در دوره های کارشناسی و کارشناسی ارشد از حضور شان فوائد بسیار بوده ام

تقدیر و تشکر می کنم.

اچھین از هر دوستان دوران و انسکاه و هم اتاقی های عزیزم که بودن در کنار آنها تجل غبّت را برایم آسان نموده

بخصوص دوستان عزیزم هندس محمد اصغر پور قورچی، هندس راین بزرگر، دکترو جید حیدر پور، دکتر محمد فتحعلیلو

هندس این چلیانی، هندس وحید ققچی، هندس یثم عابدی نبیری، هندس رضا نخشی، هندس علی حاجی،

هندس سینا شفیع و هندس مونس بزرگر صیغه ای تشکر و قدردانی می نایم.

حمدی کیاست فر

چکیده:

این پایان‌نامه با هدف بررسی جریان سیال رسانا تحت اثر میدان‌های الکتریکی و مغناطیسی تعریف شده است. برای این منظور، با توجه به اهمیت روزافزون سیستم‌های میکرونی، تاثیر میدان الکترومغناطیسی در میکروپیمپ‌های مگنتوهیدرودینامیکی مورد مطالعه قرار گرفته است. برای بررسی تاثیر پارامترهای موثر بر عملکرد میکروپیمپ MHD، یک مدل دو بعدی توسعه داده شده است و معادلات حاکم بر میکروپیمپ‌های مگنتوهیدرودینامیکی با جریان متناوب و جریان مستقیم استخراج شده و بصورت عددی و تحلیلی حل شده است و تاثیر پارامترهای مختلف بر روی ایجاد جریان، تولید حرارت و آنتروپی بررسی شده است. با توجه به نتایج بدست آمده، مشخص شد که افزایش شار مغناطیسی و چگالی جریان الکتریکی باعث افزایش چگالی جریان حجمی می‌شود، ولی با توجه به تاثیرات حرارتی ناشی از افزایش چگالی جریان الکتریکی، در کاربردهای بیولوژیکی، استفاده از شار مغناطیسی برای ایجاد دبی حجمی مورد نظر توصیه می‌شود. در سیالات با رسانایی الکتریکی خیلی بالا، بدلیل ایجاد جریان الکتریکی القایی، نیاز به کنترل چگالی جریان الکتریکی وجود دارد. بدلیل تاثیرات اصطکاکی دیواره‌های کناری میکروکانال بر روی جریان سیال، بهینه سازی ابعاد کانال با توجه به نوع کاربرد، ضروری است. وجود میدان الکتریکی باعث ایجاد پدیده‌ی الکترولیز و تولید حباب می‌شود، که بر عملکرد میکروپیمپ تاثیر منفی داشته و نیاز به طراحی قسمت‌هایی داخل میکروکانال جهت حذف حباب احساس می‌شود. همچنین مشخص شد که با افزایش عدد هارتمان، سرعت و دما داخل کانال کاهش می‌یابد و پروفیل سرعت پهن‌تر می‌شود و این به معنی قابلیت کنترل دما و جریان سیال با استفاده از رسانایی الکتریکی سیال است.

کلمات کلیدی: مگنتوهیدرودینامیک، میکروپیمپ، سیال رسانا، نیروی لورنتز، میدان الکترومغناطیس

فهرست مطالب

i	چکیده
ii	فهرست مطالب
v	فهرست اشکال
ix	فهرست جداول
x	علایم و اختصارات
۱	فصل اول - مقدمه
۱	۱-۱- اهمیت و اهداف تحقیق
۲	۱-۲- ساختار پایان نامه
۳	فصل دوم - مروری بر انواع میکروپمپ‌ها
۳	۲-۱- مقدمه
۴	۲-۲- دسته بندی میکروپمپ‌ها
۵	۲-۳- میکروپمپ‌های مکانیکی
۵	۳-۱-۱- میکروپمپ‌های رفت و برگشتی
۶	۳-۱-۲- محفظه‌ی پمپ
۸	۳-۲-۱-۲- هندسه‌ی دیافراگم

۸.....	محرك ها.....۳-۲-۱-۳-۳
۹.....	محرك های پیزو الکترویک با کرنش عرضی.....۳-۲-۱-۳-۱
۱۰.....	محرك های پیزو الکترویک با کرنش محوری.....۳-۲-۱-۳-۲-۲
۱۱.....	محرك های ترمونیوماتیکی.....۳-۲-۱-۳-۳-۳
۱۲.....	محرك های الکترواستاتیکی.....۲-۳-۱-۳-۴-۴
۱۲.....	محرك های نیوماتیکی خارجی.....۲-۳-۱-۳-۵
۱۳.....	سوپاپ های یکطرفه.....۲-۳-۱-۴-۴
۱۴.....	میکروپمپ های دورانی.....۲-۳-۲-۳-۳
۱۴.....	میکروپمپ های غیر دورانی.....۲-۳-۳-۳
۱۴.....	میکروپمپ های غیر مکانیکی.....۲-۴-۴
۱۴.....	میکروپمپ های الکترواستاتیکی.....۲-۴-۱-۱
۱۵.....	میکروپمپ های القابی.....۲-۴-۱-۱-۱
۱۵.....	میکروپمپ های هدایتی.....۲-۲-۱-۴-۱
۱۶.....	میکروپمپ های تزریقی.....۲-۲-۱-۴-۱
۱۶.....	میکروپمپ های الکتروسمزی.....۲-۴-۲-۲
۱۷.....	میکروپمپ های مگنتوهیدرودینامیکی.....۲-۴-۳-۳
۱۸.....	میکروپمپ های حرارتی.....۲-۴-۴-۴

۱۹.....	۲-۴-۵- میکروپمپ‌های الکتروشیمیایی
۱۹.....	۲-۵- مقایسه‌ی میکروپمپ‌های مکانیکی و غیر مکانیکی
۲۲.....	فصل سوم - مروری بر پژوهش‌های انجام یافته
۲۲.....	۳-۱- مقدمه
۲۳.....	۳-۲- مروری بر پژوهش‌های انجام گرفته بر روی میکروپمپ MHD
۲۵.....	فصل چهارم - معادلات حاکم بر مسایل مغنتوهدرودینامیک
۲۵.....	۴-۱- مقدمه
۲۵.....	۴-۲- پلاسما چیست؟
۲۰.....	۴-۲-۱- یک گاز یونیزه
.۲۷.....	۴-۲-۲- پلاسماهای شبه‌ختنی هستند
۲۷.....	۴-۲-۳- پلاسماهای
۲۸.....	۴-۲-۴- توصیف سیالی پلاسما
۲۸.....	۴-۳-۱- پایستگی ذرات در سه بعد
۳۰.....	۴-۴-۲- حرکت سیال
۳۰.....	۴-۶-۲- معادله‌ی پایستگی یا تکانه
۳۱.....	۴-۷-۲-۱- نیروی فشار
۳۳.....	۴-۳-۴- معادلات تک سیالی MHD

۳۴.....	۱-۳-۴- استخراج و توضیح ابتکاری
۳۴.....	۱-۳-۱- قانون اهم
۳۵.....	۲-۳-۴- معادلات ماکسول برای کاربرد در MHD
۳۵.....	۲-۳-۱- قانون گاوس برای میدان الکتریکی
۳۶.....	۲-۲-۳- قانون گاوس برای میدان مغناطیسی
۳۷.....	۲-۲-۳- قانون فاراده
۳۸.....	۲-۳-۴- قانون بقای آمپر
۴۰.....	۳-۳-۳- جمع‌بندی کلی از معادلات ماکسول
۴۱.....	۳-۳-۱- تئوری هلمهولتز
۴۱.....	۲-۳-۳- معادلات ماکسول
۴۲.....	۳-۳-۳- شرایط مرزی برای معادلات ماکسول
۴۴.....	۴- مروری بر روش‌های حل عددی
۴۴.....	۴-۱- مقدمه
۴۵.....	۴-۲- روش اختلاف محدود
۴۶.....	۴-۳- فصل پنجم - مدل‌ها و روابط حاکم بر آن‌ها
۴۶.....	۴-۵- مقدمه
۴۷.....	۵-۲- مدل و روابط مربوط به میکروپمپ AC MHD

۵۰	۳-۵- مدل و روابط مربوط به میکروپمپ DC MHD
۵۳	۴-۴- مدل و روابط مربوط برای تعیین میدان‌های سرعت و دما و تولید آنتروپی بی بعد در میکروپمپ MHD
۵۶	۴-۱- مدل‌سازی تحلیلی
۶۳	فصل ششم - تجزیه و تحلیل نتایج
۶۳	۶-۱- مقدمه
۶۳	۶-۲- نتایج حاصل از مدل‌سازی میکروپمپ AC MHD
۶۳	۶-۲-۱- مقایسه‌ی رفتار سیالات مختلف داخل میکروپمپ
۶۶	۶-۲-۲- بررسی اثرات اصطکاکی دیواره‌های میکروپمپ
۶۹	۶-۲-۳- اعتباردهی به نتایج حاصل از مدل دو بعدی
۷۲	۶-۳- نتایج حاصل از مدل سازی میکروپمپ DC MHD
۶۹	۶-۳-۱- بررسی تاثیر تغییرات میدان مغناطیسی و الکتریکی بر روی عملکرد میکروپمپ
۷۵	۶-۳-۲- اعتباردهی به نتایج حاصل از حل عددی
۷۷	۶-۴- نتایج حاصل از حل معادلات بی بعد شده‌ی حاکم بر میکروپمپ MHD
۷۷	۶-۴-۱- مقدمه
۷۷	۶-۴-۲- بررسی نتایج مربوط به میدان سرعت و دما
۸۲	۶-۴-۳- بررسی نتایج مربوط به آنتروپی
۸۴	۶-۴-۴- اعتباردهی به نتایج حل عددی با استفاده از نتایج حل تحلیلی

.....	فصل هفتم - نتیجه گیری کلی و پیشنهادات.....	86
..... ۱-۷ مقدمه	86
..... ۲-۷ نتیجه گیری کلی.....	86
.....	۲-۱-۷ نتایج حاصل از مدل سازی میکروپمپ مگنتوهیدرودینامیکی جریان متناوب.....	86
.....	۲-۲-۷ نتایج حاصل از مدل سازی میکروپمپ مگنتوهیدرودینامیکی جریان مستقیم.....	87
.....	۲-۳-۷ نتایج حاصل از حل معادلات بی بعد حاکم بر میکروپمپ های MHD	87
.....	۳-۷ پیشنهادات برای کارهای آتی	88
..... مراجع و منابع	89

فهرست اشکال

..... ۴ شکل ۱-۲- نمونه هایی از میکرو کانال های ساخته شده
..... ۶ شکل ۲-۱- اجزای یک نمونه میکرو پمپ رفت و برگشتی.
..... ۷ شکل ۲-۲- میکرو پمپ با سه محفظه سری.
..... ۹ شکل ۲-۳- نحوه عملکرد چاپگرهای جوهرافشان با محرک پیزو الکتریک.
..... ۱۰ شکل ۲-۴- محرک پیزو الکتریک با کرنش عرضی.
..... ۱۱ شکل ۲-۵- محرک پیزو الکتریک با کرنش محوری.
..... ۱۱ شکل ۲-۶- محرک پیزو الکتریک با ترمونیوماتیکی.
..... ۱۱ شکل ۲-۷- محرک الکترواستاتیکی.
..... ۱۲ شکل ۲-۸- محرک نیوماتیکی خارجی.
..... ۱۳ شکل ۲-۹- نحوه عملکرد میکرو پمپ نازل دیفیوزری.
..... ۱۵ شکل ۲-۱۰- نحوه عملکرد میکرو پمپ الکترو هیدرودینامیکی.
..... ۱۷ شکل ۲-۱۱- نحوه عملکرد میکرو پمپ الکترو اسمزی.
..... ۱۸ شکل ۲-۱۲- نحوه عملکرد میکرو پمپ هیدرودینامیکی.
..... ۱۹ شکل ۲-۱۳- نحوه عملکرد میکرو پمپ مگتو هیدرودینامیکی.
..... ۲۰ شکل ۲-۱۴- نمودار اندازه میکرو پمپ در برابر حداکثر گذر حجمی برای میکرو پمپ های مکانیکی.
..... ۲۶ شکل ۲-۱۵- نمودار اندازه میکرو پمپ در مقابل حداکثر گذر حجمی برای میکرو پم پهای غیر مکانیکی.
..... ۲۶ شکل ۲-۱۶- یونش برخوردی و باز ترکیب.
..... ۲۶ شکل ۲-۱۷- ضرایب آهنگ یونش و باز ترکیب تابشی برای هیدرولن اتمی.
..... ۲۸ شکل ۲-۱۸- المان حجم برای پایستگی ذرات.
..... ۳۱ شکل ۲-۱۹- نیروی فشار روی سطوح مخالف المان.

شکل ۱-۵- نمایی از میکروپمپ MHD	۴۷
شکل ۲-۵- نمایی از یک میکروپمپ DC MHD	۵۰
شکل ۳-۵- شماتیکی از میکروپمپ MHD و مختصات مربوطه	۵۳
شکل ۱-۶- شدت جریان حجمی محلول آبی کلرید سدیم به صورت تابعی از چگالی میدان مغناطیسی و جریان الکتریکی اعمالی	۶۴
شکل ۲-۶- نشان دهندهٔ شدت جریان حجمی گالیوم مایع به صورت تابعی از جریان اعمالی و چگالی میدان مغناطیسی	۶۴
شکل ۳-۶- سرعت جریان بصورت تابعی از عرض کanal	۶۶
شکل ۴-۶- سرعت جریان بصورت تابعی از عمق کanal	۶۷
شکل ۵-۶- شدت جریان حجمی بصورت تابعی از عمق کanal	۶۷
شکل ۶-۶- نشان دهندهٔ ماکریم سرعت بصورت تابعی از چگالی شار مغناطیسی	۷۰
شکل ۶-۷- نشان دهندهٔ ماکریم دما بصورت تابعی از چگالی شار مغناطیسی	۷۰
شکل ۶-۸- نشان دهندهٔ ماکریم سرعت بصورت تابعی از جریان الکتریکی	۷۱
شکل ۶-۹- نشان دهندهٔ ماکریم دما بصورت تابعی از جریان الکتریکی	۷۲
شکل ۶-۱۰- توزیع شدت آنتروپی محلی	۷۳
شکل ۶-۱۱- توزیع شدت تولید انتروپی محلی	۷۳
شکل ۶-۱۲- توزیع شدت تولید انتروپی محلی	۷۴
شکل ۶-۱۳- نشان دهندهٔ آنتروپی کل داخل میکروپمپ بصورت تابعی از میدان مغناطیسی	۷۴
شکل ۶-۱۴- نشان دهندهٔ آنتروپی کل داخل میکروپمپ بصورت تابعی از جریان الکتریکی	۷۵
شکل ۶-۱۵- مقایسه بین نتایج عددی و آزمایشگاهی	۷۶
شکل ۶-۱۶- مقایسه بین نتایج عددی و آزمایشگاهی	۷۶

..... شکل ۶-۱۷-۶- تغییرات سرعت در وسط عرض میکروپمپ به ازای هارتمن‌های مختلف	۷۸
..... شکل ۶-۱۸-۶- تغییرات دما در وسط عرض میکروپمپ به ازای اعداد هارتمن مختلف	۷۸
..... شکل ۶-۱۹-۶- رفتار گذراخ سرعت خط میانی به ازای اعداد هارتمن مختلف	۷۹
..... شکل ۶-۲۰-۶- رفتار گذراخ دمای خط میانی به ازای اعداد هارتمن مختلف	۷۹
..... شکل ۶-۲۱-۶- رفتار گذراخ دمای خط میانی به ازای اعداد پراتل مختلف	۸۰
..... شکل ۶-۲۲-۶- رفتار گذراخ دمای خط میانی به ازای اعداد اکرت مختلف	۸۰
..... شکل ۶-۲۳-۶- رفتار سرعت گذراخ روی خط میانی به ازای نسبت عمق به عرض‌های مختلف	۸۱
..... شکل ۶-۲۴-۶- رفتار دمای گذراخ روی خط میانی به ازای نسبت عمق به عرض‌های مختلف	۸۲
..... شکل ۶-۲۵-۶- تغییرات شدت تولید آنتروپی حجمی میانگین در مقیاس لگاریتمی بصورت تابعی از عدد هارتمن	۸۲
..... شکل ۶-۲۶-۶- تغییرات شدت تولید آنتروپی حجمی میانگین در مقیاس لگاریتمی بصورت تابعی از عدد اکرت	۸۳
..... شکل ۶-۲۷-۶- تغییرات شدت تولید آنتروپی حجمی میانگین در مقیاس لگاریتمی بصورت تابعی از عدد پراتل	۸۳
..... شکل ۶-۲۸-۶- تغییرات شدت تولید آنتروپی حجمی میانگین در مقیاس لگاریتمی بصورت تابعی از گرمایش زوی	۸۴
..... شکل ۶-۲۹-۶- مقایسه‌ی روش‌های عددی و تحلیلی برای دمای حالت پایا	۸۵

فهرست جدول

جدول ۱-۲- انواع مختلف میکروپمپ...	۵
جدول ۱-۵- ویژگی های فیزیکی محلول آبی کلرید سدیم.....	۴۹
جدول ۲-۵- پارامترهای مورد استفاده در شبیه سازی عددی.....	۴۹
جدول ۳-۵- ابعاد میکروپمپ و پارامترهای مربوط به مساله.....	۵۰
جدول ۴-۱- مقایسه نتایج عددی با نتایج آزمایشگاهی.....	۶۹
جدول ۴-۲- مقایسه نتایج حاصل از روش های عددی و تحلیلی برای سرعت و دمای بی بعد پایا روی خط مرکزی.....	۸۵

فصل اول

مقدمه و ساختار پایان نامه

۱-۱ اهمیت و اهداف تحقیق

در سال های اخیر، با گسترش علوم مربوط به الکترومغناطیس و کشف کاربردهای فراوان و منحصر به فرد آن، مطالعه‌ی اثرات الکترومغناطیس بر روی سیالات مورد توجه خاص محققین قرار گرفته است. علوم مربوط به سیالات تحت اثر الکترومغناطیس با توجه به نوع تاثیر و ویژگی سیال عامل با نام‌های چون مگتوهیدرودینامیک و مگتوپلاسما دینامیک شناخته می‌شوند.

کاربردهای فراوان مگتوهیدرودینامیک در امور نظامی، هوا فضا، پژوهشی، میکرو و نانو سیستم‌ها، نیروگاه‌ها و تحقیقات هسته‌ای باعث انحصاری شدن این بحث از علم شده است. سازمان تحقیقات فضایی آمریکا (NASA)، بیشترین حجم تحقیقات در این زمینه را در اختیار داشته و پیشرف‌های علمی و عملی در این زمینه را به عنوان علوم سری و طبقه بندی شده قرار داده است. امروزه با توجه به اهمیت مطالعه‌ی سیستم‌های میکرونی به دلیل کاربردهای حیاتی و فراوان در صنایعی از جمله تجهیزات خنک کننده سیستم‌های الکترونیکی، آنالیزورهای بیولوژیکی، دارویی، شیمیایی و غیره، در این پایان نامه سعی شده است بر روی کاربردهای مگتوهیدرودینامیک در سیستم‌های میکروسیالاتی بحث شود. در کنار مطالعات آزمایشی، مدلسازی تحلیلی و عددی اینگونه سیستم‌ها نیز برای دستیابی به روش‌های ساده و کم هزینه جهت پیش‌بینی رفتار آنها در حال گسترش است. ایجاد جریان در سیستم‌های میکرونی نیز مشابه هر سیستم دیگر نیازمند محركی است که به جهت کار در ابعاد کوچک ملزمات خاص خود را می‌طلبد. با این توضیحات، پژوهه حاضر با هدف مدلسازی میکروپمپ مگتوهیدرودینامیکی (MHD)، به عنوان نوعی از میکروپمپ‌های غیر مکانیکی، تعریف شده است

که در آن ضمن ارائه مدل عددی و تحلیلی برای مجموعه معادلات حاکم بر کارکرد میکروپمپ، با استفاده از نتایج حاصل، راهکارهای مناسب جهت بهبود کارآیی آن نیز بررسی می‌گردد.

۲-۱ ساختار پایاننامه

در فصل دوم، به جهت آشنایی و مقایسه نحوه کارکرد انواع میکروپمپ‌ها، مقدمه‌ای در این رابطه ارائه می‌شود. فصل سوم به مطالعه سیستم‌های مگنتوهیدرودینامیکی بخصوص ساختار میکروپمپ MHD و بررسی مجموعه کارهایی اختصاص دارد که پیش از این در حیطه آزمایش و مدلسازی این نوع میکروپمپ، صورت گرفته است. بر پایه مباحث مطرح شده، در فصل چهارم مجموعه معادلات حاکم بر مسایل MHD بررسی شده است و پلاسمما به عنوان سیال رسانا با ویژگی‌های متحصر بفرد و پر کاربرد در مسایل مگنتولاسما دینامیک مورد مطالعه قرار گرفته است و در ادامه معادلات ماسکول ارایه شده و بحث‌های لازم انجام گرفته است و در پایان مقدمه‌ای بر روش‌های عددی حل معادلات آورده شده و بدلیل استفاده از روش اختلاف محدود در این پایاننامه، توضیح مختصری بر این روش داده شده است. مدل‌های مورد مطالعه قرار گرفته در این پایاننامه، در فصل پنجم ارایه شده است. در فصل ششم، نتایج حاصل از شبیه سازی عددی مدل‌های مساله مورد مطالعه قرار گرفته است. در این فصل، میزان اعتبار نتایج حاصل با توجه به داده‌های آزمایشی تعیین شده و سپس نحوه ایجاد جریان بر اثر برهم کنش میدان الکتریکی و مغناطیسی متعامد در میکروکانال مورد بررسی قرار گرفته است. در این فصل همچنین تأثیر متغیرهای مختلف بر نحوه عملکرد میکروپمپ مگنتوهیدرودینامیکی مطالعه می‌گردد. در نهایت با توجه به نتایج بدست آمده راه کارهایی جهت بهبود عملکرد میکروپمپ پیشنهاد می‌شود. فصل هفتم به جمع بندی مطالب ارائه شده، نتیجه گیری و ارائه پیشنهاد جهت ادامه کار در این زمینه اختصاص دارد.

فصل دوم

مروری بر انواع میکروپمپ‌ها

۱-۲ مقدمه

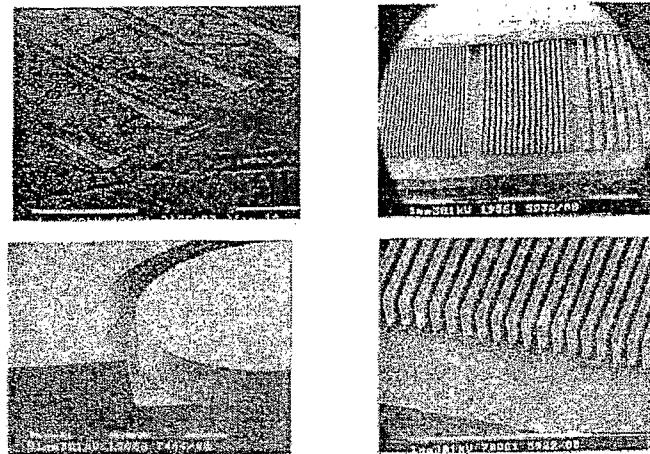
در دو دهه اخیر میکروجریان‌ها و سیستم‌های مرتبط با آن نظیر سیستم‌های میکروالکترومکانیکی^۱ به دلیل کاربردهای روزافزون آن در علوم و صنایع مختلف نظیر سیستم‌های تزریق دارو، خنک کننده‌های تجهیزات الکترونیکی و آنالیزورهای بیولوژیکی و شیمیابی مورد توجه خاص قرار گرفته‌اند. اگرچه اتفاق نظر کلی در مورد این تقسیم بندی وجود ندارد، اما عموماً از تقسیم بندی‌های زیر براساس قطر هیدرولیکی کانال‌ها (D_h) استفاده می‌شود: [۱]

$D_h > 3 \text{ mm}$	(کانال‌های معمول) Conventional channels
$3 \text{ mm} \geq D_h > 200 \text{ } \mu\text{m}$	(مینی کانال‌ها) Mini channels
$200 \text{ } \mu\text{m} \geq D_h > 10 \text{ } \mu\text{m}$	(میکروکانال‌ها) Micro channels
$10 \text{ } \mu\text{m} \geq D_h > 0,1 \text{ } \mu\text{m}$	(کانال‌های گذار (انتقالی)) Transitional channels
$10 \text{ } \mu\text{m} \geq D_h > 1 \text{ } \mu\text{m}$	(میکروکانال‌های گذار) Transitional Micro channels
$1 \text{ } \mu\text{m} \geq D_h > 0,1 \text{ } \mu\text{m}$	(نانوکانال‌های گذار) Transitional Nano channels
$D_h \leq 0,1 \text{ } \mu\text{m}$	(نانو کانال‌های مولکولی) Molecular Nano channels

حجم، گذر جریان و فشار کاری، قابلیت اطمینان و نیز انرژی مصرفی از اصلی‌ترین عوامل مؤثر بر کارآیی چنین سیستم‌هایی است. طبق تحقیقات صورت گرفته در اوایل هزاره سوم بازار سیستم‌های میکروسیالی چیزی در حدود ۳ تا ۴/۵ میلیارد دلار در سال بود [۲] که با توجه به رشد ۲۵ تا ۳۵ درصدی آن، امروزه رقم به مراتب بالاتری را شامل می‌گردد. بر طبق همین تحقیقات بیشترین تولیدات میکروسیالی را تجهیزات مربوط به

^۱. Micro Electro Mechanical System (MEMS)

آنالیزورهای DNA و پروتئین و تجهیزات دارویی تشکیل می‌دهد. جهت آشنایی با انواع میکروپمپ به عنوان یکی از اجزای اصلی سیستم‌های میکروسیالی و مقایسه کلی عملکرد آنها، در این فصل مقدمه‌ای در رابطه با میکروپمپ‌ها و تقسیم بندی‌های آن ارائه می‌گردد.



شکل ۱-۲: نمونه‌هایی از میکروکانالهای ساخته شده

۲-۲ دسته بندی میکروپمپ‌ها

سیستم‌های میکروسیالی گستره وسیعی از تجهیزات نظیر پمپ‌ها، محرک‌ها و حسگرها را در بر می‌گیرد. برخلاف سایر تجهیزات، میکروپمپ از جمله اجزایی است که اصول کاری آن بسیار متنوع می‌باشد. میکروپمپ‌ها به دو گروه قابل تقسیم است: میکروپمپ‌های مکانیکی و میکروپمپ‌های غیرمکانیکی [۲]. در دسته بندی دیگر می‌توان میکروپمپ‌ها را با توجه به نحوه تولید جریان و ایجاد فشار به دو دسته میکروپمپ‌های جابجایی و میکروپمپ‌های دینامیکی تقسیم نمود. در مقابل میکروپمپ‌های جابجایی نیروی فشاری از طریق مرزهای متحرک مستقیماً به سیال وارد می‌شود. در مقابل میکروپمپ‌های دینامیکی با انتقال پیوسته مومنتوم به سیال موجب بالا رفتن مومنتوم سیال یا افزایش فشار آن می‌گردد [۳].