

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِیْمِ



دانشگاه آزاد اسلامی

واحد تهران مرکزی

دانشکده علوم پایه، گروه ریاضی

پایان نامه برای دریافت درجه کارشناسی ارشد (M.Sc)

گرایش: ریاضی کاربردی

عنوان:

روش تکرار تغییراتی برای حل مسائل مقدار مرزی مرتبه دوازدهم با استفاده از چند جمله ای های خی .

استاد راهنما

دکتر محمدعلی فریبرزئی عراقی

استاد مشاور

دکتر مجید امیرفخریان

پژوهشگر:

مریم مردان رمجی

زمستان 90



**Islamic AZAD University**

**Central Tehran Branch**

**Faculty of Sciences Department of Mathematics**

**M.Sc "Thesis"**

**On Applied Mathematics-Numerical Analysis**

**Subject:**

**Variational Iteration Method For Solving Twelfth-Order**

**Boundary-Value Problems Using Hes Polynomials**

**Supervisor:**

**Dr.MohammadAli Fariborzi Araghi**

**Advisor:**

**Dr. Majid AmirFakhrian**

**By:**

**Maryam Mardan Ramaji**

**Winter 2012**

تقدیر و تشکر

فیض روح القدس ار باز مدد فرماید دیگران هم بکنند آنچه مسیحا می کرد

حمد و سپاس بیکران من تقدیم خداوند متعال که ادامه ی تحصیل را قسمت من گردانید و در تمام مراحل این پایان نامه عنایت ویژه به من داشتند و با لطف بی کرانش این کار به سرانجام رسیده است.

در ابتدا لازم می دانم که از استاد فرزانه جناب آقای دکتر محمد علی فریبرز ی عراقی که بر بنده منت گذاشتند و راهنمایی این پایان نامه را بر عهده گرفتند صمیمانه تشکر بنمایم. با راهنمایی های ارزنده ایشان مشکلات زیادی از پایان نامه حل شد.

لازم می دانم که از استاد ارجمند جناب آقای دکتر حجت اله ادیبی که قبول زحمت کردند و داوری پایان نامه را بر عهده گرفتند و در بازبینی و اصلاح متن پایان نامه راهنمایی های ارزنده ای نمودند کمال تشکر را بنمایم.

تشکر و سپاس فراوان از جناب آقای دکتر مجید امیر فخریان دارم که همواره با گشاده رویی کمک زیادی به بنده نمودند.

بر خود لازم می دانم از کلیه ی کارکنان دانشکده و دوستان و عزیزانی که هر یک به نحوی بنده را مورد لطف قرار داده و در به سرانجام رساندن این پایان نامه یاری کردند قدردانی و سپاس گزار ی بنمایم.

و تشکر ویژه از همسر و پسرم که با بزرگواری فراوان غیبت های مکرر بنده در جمع خانواده را پذیرفتند و در ادامه تحصیل و پژوهش همواره مرا یاری کردند.

همچنین از پدر و مادرم به خاطر زحمات زیادی که برایم در طول تحصیل کشیدند قدردانی می کنم.

تقديم

به

همسر و پسر

## فهرست مطالب

1	چکیده
2	مقدمه
4	فصل 1 - تعاریف و مفاهیم اولیه
5	1-1 آشنایی با معادلات دیفرانسیل
6	1-2 چند تعریف در مورد مفاهیم اولیه معادلات دیفرانسیل
7	1-3 معادلات دیفرانسیل مراتب بالاتر
7	1-4 معادلات دیفرانسیل خطی و غیر خطی
8	1-5 دستگاه های معادلات دیفرانسیل برای معادلات مرتبه بالاتر
10	فصل دوم معرفی روش تکراری تغییراتی (VIM)
11	1-2 مقدمه
12	2-2 مفاهیم اساسی روش تکراری تغییر پذیر
18	2-3 اساس کار روش (VIM)
19	2-4 همگرایی روش (VIM)
19	2-5 معادلات دیفرانسیل معمولی مرتبه اول
22	2-6 معادلات دیفرانسیل معمولی مرتبه دوم
25	2-7 معادلات دیفرانسیل معمولی مرتبه چهارم خطی و غیر خطی
35	فصل سوم: معرفی روش اختلال هموتوپی (HPM)
36	1-3 مقدمه
36	2-3 آشنایی با روش اختلال
38	3-3 مفاهیم توپولوژی
39	4-3 مفاهیم هموتوپی
41	5-3 روش اختلال هموتوپی
44	6-3 همگرایی روش هموتوپی
47	7-3 روش اختلال هموتوپی برای حل مسائل مقادیر مرزی مرتبه ششم
57	8-3 روش اختلال هموتوپی برای حل مسائل مقادیر مرزی مرتبه هشتم
65	فصل چهارم: روش تکراری تغییراتی با استفاده از چندجمله ای های (VIMHP)
66	1-4 مقدمه
67	2-4 چندجمله ای های (VIMHP)
69	3-4 اساس کار روش (VIMHP)
70	4-4 کاربرد عددی روش (VIHMP)
	5-4 حل اولین مسئله مقدار مرزی مرتبه دوازدهم غیر خطی با استفاده از روش
70	VIHMP

6-4 حل دومین مسئله مقدار مرزی مرتبه دوازدهم غیر خطی با استفاده از

- 75..... روش VIHMP
- 81..... 7-4 نتیجه گیری
- 82..... منابع و مأخذ
- 87..... واژه نامه انگلیسی به فارسی.
- 93..... چکیده انگلیسی.

## چکیده :

در این پایان نامه، روش تکراری تغییراتی را با استفاده از چندجمله ای های " خی ( VIMHP ) برای حل مسائل مقدار مرزی مرتبه دوازدهم مورد بحث و بررسی قرار می دهیم. روش پیشنهادی، ترکیبی از روش های تکراری تغییراتی و اختلال هموتوپی می باشد. الگوریتم پیشنهادی، کاملاً کارا بوده و برای استفاده عملی در این گونه مسائل بسیار مناسب می باشد. طرح پیشنهاد شده، جواب را بدون استفاده از هرگونه گسسته سازی، خطی سازی یا مفروضات محدودکننده پیدا می کند. برای بررسی اعتبار و اثربخشی این روش چند مثال آورده شده است. در واقع تکنیک پیشنهادی، مسائل غیرخطی را بدون استفاده از چندجمله ای های آدومیان حل می کند که می تواند به عنوان مزیت آشکار این الگوریتم نسبت به روش تجزیه در نظر گرفته شود .



## مقدمه:

مسائلي که پيرامون ما قرار دارند مي توانند به صورت خطي يا غيرخطي باشند. حل مسائل خطي بعد از پيدايش ابرر ايانه هاي ديجيتالي باکاري و عملکرد بسيار بالا، ساده شده است و ما مشکل چندانى براي يافتن جواب مسائل خطي نداريم و حل يك مسأله خطي آسان تر شده است. اما به طور كلي حل مسائل غيرخطي هنوز مشکل و پيچيده است و در حالت كلي به دست آوردن جواب تحليلى و دقيق براي مسائل غيرخطي، بسيار مشکل و گاهي غير ممکن است. پس بايد مسائل غيرخطي را با روش هاي تحليلى تقريبي مناسبى حل كنيم. به واسطه داشتن ابركامپيوترهاي با دقت بالا و محاسبات با ارقام زياد و نرم افزارهاي محاسباتي عالي مانند Maple و Matlab و Mathematica و غيره، مي توان تقريبي عددي مناسبى را براي جواب مسائل غيرخطي محاسبه نمود. روش هاي عددي اغلب در مسائل غيرخطي بادامنه محاسباتي پيچيده مي توانند به كار گرفته شوند و کاربرد زيادي دارند و روش هاي تقريبي بادامنه محاسباتي ساده سرو كار دارند. وقتي يك مسأله غيرخطي شامل جوابهاي تكين باشد يا جوابهاي چندگانه داشته باشد آن گاه دشواريهاي بيشتري روش هاي عددي ظاهر مي شوند. بنا بر اين روش هاي عددي و تقريبي مكملي يكدیگر مي باشند [28-47].

در اين رساله از روش تحليلى تقريبي بانام روش تكراري تغييراتي با استفاده از چند جمله اي هاي "خي"<sup>1</sup> براي مسائل مقدار مرزي مرتبه دوازدهم استفاده مي كنيم. اين روش ابزار بسيار قوي براي حل مسائل غير خطي در مهندسي مي باشد [25-76].

منشأ روش تكراري تغييراتي را مي توان به "مورا"<sup>2</sup> و "اينوکوتي"<sup>3</sup> و "سکاین"<sup>4</sup> نسبت داد [56]. و در سال 1987 توسط اينوکوتي و همکارانش براي مسائل غير خطي مطرح شد [48]. امامنشأ واقعي اين تکنیک توسط "خي" کشف شد [42-47].

علاوه بر اين "خي" متوجه اهميت فيزيكي روش تكراري تغييراتي و سازگاري آن با مسائل فيزيكي شد و به کارگيري اين روش براي دسته وسيعي از معادلات ديفرانسيل تصادفي يا جبري (قطعي)، جزئي، معمولي غيرخطي و خطي اميدواري زيادي ايجاد کرد [16-22].

---

1-J.H.He

2-Mura

3-Inokuti

4-Sekin

روش اختلال هموتوپی هم توسط "خی" با استفاده از ادغام دوروش اختلال و هموتوپی استاندارد توسعه یافت. روش های اختلال هموتوپی و تکراری تغییراتی در دسته گسترده ای از معادلات تابعی اعمال شده است. در این روش ها دسرری نامتناهی راه حلی ارائه شده، که معمولاً به همگرایی دقیق انجامیده است [9-11,15,34-40,64-86].

در کار بعدی "قربانی"<sup>5</sup> و همکارانش از جملات غیرخطی در یک سری از چندجمله ای ها که آن ها را چندجمله ای های "خی" نامیده اند، استفاده کردند [23-34].

در این پایان نامه، ماروش تکراری تغییراتی را با چندجمله ای های خی پیوند می دهیم تا مسائل مقدار مرزی مرتبه دوازدهم را با استفاده از روش تکراری تغییراتی با استفاده از چند جمله ای های خی (VIMHP) حل کنیم. در این تکنیک تابع تصحیح توسعه داده شده است [15,16-57,69-86]. و ضریب لاگرانژ<sup>6</sup> از طریق نظریه تغییراتی به صورت بهینه محاسبه می شود. استفاده از ضریب لاگرانژ میزان موفقیت عملگر انتگرال را افزایش داده و حجم بسیار زیاد عملیات را کاهش می دهد [14]. این پایان نامه شامل 4 فصل می باشد.

در فصل اول تعاریف و مفاهیم اولیه ای که در این پایان نامه مورد نیاز است را بیان می کنیم. در فصل دوم با روش تکراری تغییراتی (VIM) آشنا می شویم. و مسایل مقدار مرزی مرتبه های اول و دوم و چهارم خطی و غیرخطی را با استفاده از این روش حل می کنیم.

در فصل سوم باروش اختلال هموتوپی (HPM) آشنا می شویم. و چند مثال ساده و یک مسئله مقدار مرزی مرتبه ششم را با استفاده از این روش حل می کنیم.

در فصل چهارم روش تکراری تغییراتی با استفاده از چندجمله ای های "خی" (VIMHP) را بیان می کنیم. و دو مسئله مقدار مرزی مرتبه دوازدهم را با استفاده از این روش حل می کنیم.

---

5-Ghorbani

6-Lagrange

# فصل اول

تعاریف و مفاهیم اولیه

در این فصل کوشش ما بر این است که دورنمایی از معادلات را پیش رو قرار دهیم. در ابتدا با معادلات دیفرانسیل آشنا می شویم. سپس با استفاده از چند تعریف، روی معادلات دیفرانسیل معمولی بحث خود را متمرکز می کنیم. بررسی معادلات دیفرانسیل معمولی خطی و غیرخطی توجه بسیاری از دانشمندان ریاضی دان ها را به خود جلب کرده و امروزه بررسی این معادلات هم چنان زمینه ای پویا می باشد. مطالب این فصل از منابع [1-6-51] گرفته شده است.

## 1-1 آشنایی با معادلات دیفرانسیل

بسیاری از مسائل مهم و اساسی در علوم طبیعی، مهندسی، و علوم اجتماعی و... را می توان به زبان ریاضی بیان کرد و آن ها را مدلسازی کرد. اگر این بیان به معادله ای منتهی می شود که شامل مشتق یا مشتق هایی از تابع مجهول باشد، به چنین معادله ای معادله دیفرانسیل می گویند. به عنوان مثال یکی از قوانین بسیار مهم در فیزیک یعنی قانون نیوتن در زیر مدلسازی شده است.

$$F = m a \quad (1.1)$$

قوانین اساسی فیزیک و روابطی که باید بین کمیت ها وجود داشته باشد، ما را برای نوشتن معادلاتی توانمند

می سازد که علامت های ریاضی نشان دهنده رابطه بین آن هاست.

اگر  $u(t)$  مکان ذره ای در لحظه  $t$  باشد که جرمش  $m$  است و به آن نیروی  $F$  وارد می شود، آنگاه داریم:

$$F[t, u, \frac{du}{dt}] = m \frac{d^2u}{dt^2} \quad (1.2)$$

که در آن نیروی  $F$  تابعی از  $t$  و  $u$  و  $\frac{du}{dt}$  می باشد. برای تعیین حرکت ذره ای که در معرض نیروی  $F$  قرار دارد باید تابع  $u$  که در معادله فوق صدق می کند را به دست آوریم. که این امر با حل معادله دیفرانسیل (1.2) محقق خواهد شد.

اکنون اگر بخواهیم معادلات دیفرانسیل را تقسیم بندی کنیم، طبق یک تقسیم بندی معادلات دیفرانسیل به دو نوع معمولی و جزئی تقسیم می شوند. موضوع مورد بحث ما معادلات دیفرانسیل معمولی می باشد.

## 1-2 چندتعريف در مورد مفاهيم اوليه معادلات ديفرانسييل

اکنون به تعريف مفاهيم اوليه معادلات ديفرانسييل مي پردازيم.

### تعريف 1-2-1

معادله اي که شامل يك متغير وابسته و مشتقاتش نسبت به يك يا چندمتغير مستقل باشد، معادله ديفرانسييل ناميده مي شود.

### تعريف 2-2-1

معادله شامل يك متغير مستقل  $x$ ، تابع  $y=f(x)$  و مشتقات  $f$  نسبت به  $x$ ، را يك معادله ديفرانسييل معمولي مي ناميم.

### مثال 1-1

دو نمونه از معادله ديفرانسييل معمولي به صورت زيرمي باشد:

$$1) \frac{d^3 u(x)}{d x^3} - 10 \frac{d^2 u(x)}{d x^2} + 8 \frac{d u(x)}{d x} = 0 \quad (1.3)$$

$$2) L \frac{d^2 Q(t)}{d t^2} + R \frac{d Q(t)}{d t} + \frac{1}{C} Q(t) = E(t) \quad (1.4)$$

که در نمونه دوم،  $Q(t)$  بارروي خازن مداري با ظرفيت  $C$  القاکنايي (اندوکتانس)  $L$  و مقاومت  $R$  است که ولتاژ  $E(t)$  به آن اعمال شده است. هدف از حل معادله ديفرانسييل، يافتن تابعي است که به ازاي هر متغير مستقل مانند  $x$  يا  $t$  يا.... در معادله صدق کند.

### تعريف 3-2-1

بزرگترين مرتبه مشتق دريك معادله ديفرانسييل را مرتبه آن معادله ديفرانسييل مي نامند.

### تعريف 4-2-1

توان مشتق با بالاترين مرتبه آن را درجه معادله ديفرانسييل مي نامند.

### مثال 2-1

مرتبه و درجه معادلات ديفرانسييل زير را تعيين مي کنيم.

$$1) y'' + (y')^2 - 2y = 0 \quad (1.5)$$

معادله (1.5) يك معادله ديفرانسييل معمولي مرتبه دوم و درجه اول مي باشد. زيرا  $y''$  با توان يك داريم.

$$2) 4(y'')^3 - 2(y')^4 + 10x = 0 \quad (1.6)$$

معادله (1.6) يك معادله ديفرانسييل معمولي مرتبه دوم و درجه سوم مي باشد. [1]

### 3-1 معادلات دیفرانسیل مراتب بالاتر [1]

در حالت کلی معادله دیفرانسیل مرتبه دوم به یکی از دو صورت زیر نوشته می شود .

$$1) F\left(x, y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}\right) = 0 \quad (1.7)$$

$$2) y''(x) = f(x, y, y') \quad (1.8)$$

معمولاً معادلات درجه دوم را می توان با یک تغییر متغیر مناسب مانند  $\frac{dy}{dx} = t$  به معادلات دیفرانسیل نوع اول تبدیل کرد و با جایگذاری در معادله مربوطه با استفاده از روش معادلات دیفرانسیل مرتبه اول حل کرد.

به همین ترتیب معادلات دیفرانسیل مرتبه های بالاتر را داریم.

به عنوان مثال در حالت کلی معادله دیفرانسیل مرتبه سوم، چهارم، ششم، ...، دوازدهم به صورت زیر است:

$$3) \quad y^{(3)}(x) = f(x, y, y', y'') \quad \text{مرتبه سوم} \quad (1.9)$$

$$4) \quad y^{(4)}(x) = f(x, y, y', y'', y^{(3)}) \quad \text{مرتبه چهارم} \quad (1.10)$$

$$5) \quad y^{(6)}(x) = f(x, y, y', y'', y^{(3)}, y^{(4)}, y^{(5)}) \quad \text{مرتبه ششم} \quad (1.11)$$

$$6) y^{(8)}(x) = f(x, y, y', y'', y''', y^{(4)}, y^{(5)}, y^{(6)}, y^{(7)}) \quad \text{مرتبه هشتم} \quad (1.12)$$

$$7) \quad y^{(12)}(x) = f(x, y, y', y'', y''', y^{(4)}, y^{(5)}, y^{(6)}, y^{(7)}, y^{(8)}, y^{(9)}, y^{(10)}, y^{(11)}) \quad \text{مرتبه دوازدهم} \quad (1.13)$$

### 4-1 معادلات دیفرانسیل خطی و غیر خطی

به طور کلی هر معادله دیفرانسیل خطی مرتبه  $n$  همگن یا غیر همگن به صورت زیر می باشد:

$$a_n(x) y^{(n)} - a_{n-1}(x) y^{(n-1)} + \dots + a_1(x) y^{(1)} + a_0(x) y^{(0)} = f(x) \quad (1.14)$$

که در آن توابع  $a_1(x)$  و  $a_2(x)$  و ... و  $a_n(x)$  و  $f(x)$  بر بازه  $I$  پیوسته بوده و  $a_n(x)$  مخالف صفر می باشد.

اگر در تعریف (1.14) مقدار  $f(x)$  صفر باشد معادله را همگن و در غیر این صورت معادله را ناهمگن می گویند.

و هر معادله دیفرانسیل که خطی نباشد غیر خطی است.

مثال 3-1: معادله زیر یک معادله دیفرانسیل مرتبه پنجم خطی همگن است.

$$y^{(5)}(x) = y - 15e^x - 10xe^x \quad (1.15)$$

#### مثال 4-1

معادله زیر يك معادله دیفرانسیل مرتبه چهارم غیر خطی است.

$$u^{(4)} = u^2 - x^{10} + 4x^9 - 4x^8 - 4x^7 + 8x^6 - 4x^4 + 120x - 48 \quad (1.16)$$

### 5-1 دستگاه های معادلات دیفرانسیل برای معادلات مرتبه بالاتر: [1]

این قسمت مقدمه ای بر حل عددی معادلات دیفرانسیل مرتبه بالاتر تحت شرایط اولیه است. روش های مورد بحث، مربوط به آن هایی است که يك معادله مرتبه بالاتر از يك، را به دستگاهی از معادلات دیفرانسیل مرتبه اول تبدیل می کند. در ابتدا چند تعریف را ارائه می دهیم.

**تعریف:** [47] گویم تابع  $f(x, y_1, y_2, \dots, y_m)$  تعریف شده بر مجموعه ای

$D = \{(x, u_1, u_2, \dots, u_m) \mid a \leq x \leq b, -\infty < u_i < \infty, i = 1, 2, 3, \dots, m\}$  به ازای هر  $\{$  در شرط لیب شیتس بر  $D$  با متغیرهای  $u_1, u_2, \dots, u_m$  صدق می کند اگر ثابتی مانند  $L > 0$  با خاصیت زیر وجود داشته باشد:

به ازای هر  $(x, z_1, z_2, \dots, z_m)$  و  $(x, u_1, u_2, \dots, u_m)$  در  $D$ ،

$$|f(x, u_1, u_2, \dots, u_m) - f(x, z_1, z_2, \dots, z_m)| \leq L \sum_{j=1}^m |u_j - z_j|.$$

با استفاده از قضیه مقدار میانگین می توان نشان داد که هرگاه  $f$  و مشتقات جزئی اول آن در  $D$  پیوسته بوده و به ازای هر  $i = 1, 2, 3, \dots, m$  و هر  $(x, u_1, u_2, \dots, u_m)$  در  $D$

$$\left| \frac{\partial f(x, u_1, u_2, \dots, u_m)}{\partial u_i} \right| \leq L$$

آنگاه  $f$  در شرط لیب شیتس بر  $D$  با ثابت لیب شیتس  $L$  صدق می کند.

**قضیه:** [1] فرض کنیم:

$$D = \{(x, u_1, u_2, \dots, u_m) \mid a \leq x \leq b, -\infty < u_i < \infty, \forall i = 1, 2, 3, \dots, m\}$$

و نیز  $f_i(x, u_1, u_2, \dots, u_m)$ ، به ازای هر  $i = 1, 2, 3, \dots, m$ ، در  $D$  پیوسته و بر آن در شرط لیب شیتس صدق کنند. در این صورت، دستگاه معادلات دیفرانسیل مرتبه اول (1.17) تحت شرایط اولیه آن (1.18) دارای جواب منحصر به فرد  $u_1(x), u_2(x), \dots, u_m(x)$ ، به ازای  $a \leq x \leq b$  است.

يك دستگاه مرتبه  $m$  ام از مسائل مقدار اولیه مرتبه اول را می توان به صورت زیر بیان کرد:

$$\begin{cases} \frac{du_1}{dx} = f_1(x, u_1, u_2, \dots, u_m), \\ \frac{du_2}{dx} = f_2(x, u_1, u_2, \dots, u_m), \\ \vdots \\ \frac{du_m}{dx} = f_m(x, u_1, u_2, \dots, u_m), \end{cases} \quad (1.17)$$

به ازاي  $a \leq x \leq b$  ، با شرایط اولیه:

$$\begin{cases} u_1(a) = \alpha_1 , \\ u_2(a) = \alpha_2 , \\ \vdots \\ u_m(a) = \alpha_m . \end{cases} \quad (1.18)$$

هدف، تعیین  $m$  تابع  $u_1(x), u_2(x), \dots, u_m(x)$  است که در دستگاه معادلات دیفرانسیل و شرایط اولیه صدق کنند. [1]

برای تحویل يك معادله دیفرانسیل مرتبه  $m$  ام کلی به شکل

$$y^{(m)}(x) = f(x, y, y', \dots, y^{(m-1)}), \quad a \leq x \leq b ,$$

با شرایط اولیه  $y(a) = \alpha_1, y'(x) = \alpha_2, \dots, y^{(m-1)}(x) = \alpha_m$  به يك دستگاه معادلات به صورت (1.17) و (1.18) ، فرض می‌کنیم:

$$u_1(x) = y(x) \quad , \quad u_2(x) = y'(x), \quad \dots \quad , \quad u_m(x) = y^{(m-1)}(x)$$

با این نمادها ، دستگاه مرتبه اول :

$$\begin{cases} \frac{du_1}{dx} = \frac{dy}{dx} = u_2 \quad , \\ \frac{du_2}{dx} = \frac{dy'}{dx} = u_3 \quad , \\ \vdots \\ \frac{du_m}{dx} = \frac{dy^{(m-1)}}{dx} = y^{(m)} = f(x, y, y', \dots, y^{(m-1)}) = f(x, u_1, u_2, \dots, u_m). \end{cases} \quad (1.19)$$

با شرایط اولیه زیر به دست می آید :

$$\begin{cases} u_1(a) = y(a) = \alpha_1 \quad , \\ u_2(a) = y'(a) = \alpha_2 \quad , \\ \vdots \\ u_m(a) = y^{(m-1)}(a) = \alpha_m . \end{cases} \quad (1.20)$$

پس در واقع روش‌های حل دستگاه‌های معادلات دیفرانسیل مرتبه اول همان تعمیم روش‌های حل يك معادله مرتبه اول است.

مادر این رساله برای رسیدن به جواب بعضی از مسایل، به حل دستگاه‌ها نیاز پیدا می‌کنیم. برای حل دستگاه معادلات چهار معادله چهار مجهولی به بالا از نرم افزار Matlab می‌توان استفاده کرد.



# فصل دوم

## معرفي

### روش تکراري تغييراتي

### (VIM)

## 1-2 مقدمه

اخيرا"روش هاي متعددي براي حل معادلات ديفرانسيل غير خطي معمولي و جزئي پيدا شده است مانند روش هاي تجزيه، اختلال، اختلال هموتوپي و... اما روش تكراري تغيير پذير را دانشمندان و پژوهشگران بيشتري مورد مطالعه قرار داده اند كه منجر به تكامل اين روش شده است. وزواز<sup>7</sup>، مومائيني<sup>8</sup>، ادبيات<sup>9</sup> و دهقان<sup>10</sup> رياضي داناني بودند كه براي تكامل روش، زحمات زيادي كشيده به عنوان نمونه وزواز روش تجزيه آدميان را براي حل مسايل مقدار مرزي مراتب بالا به كار برده است. [76]

روش تكراري تغيير پذير (VIM) بر اساس روش ضريب لاگرانژ، متغيرهاي محدود شده و تابعك تصحيح است. كه به وسيله رياضي دان چيني "جي هوان خي" به صورت اصلاحي از روش ضريب عمومي لاگرانژ مطرح شد و اتسالا<sup>11</sup> و كالا-بلمان<sup>12</sup> از اين روش براي حل مسايل مقدار مرزي در معادلات ديفرانسيل معمولي و با مشتقات جزئي در مسايل مهندسي و مكانيك جامدات و... استفاده كردند. [14] اخيرا" بسياري از محققين براي اين روش کاربردهاي گسترده اي در حوزه هاي مختلف پيدا كردند. و خواص فوق العاده اي را مورد استفاده قرار دادند. [14]

در اين بخش در ابتدا ضريب عمومي لاگرانژ را معرفي مي كنيم سپس اساس روش (VIM) را شرح مي دهيم.

---

7-Wazwaz

8-Momaini

9-Odibat

10-Dehghan

11-Vatsala

12-Kalaba-Belman

## 2-2 مفاهيم اساسي روش تکراري تغيير پذير

### 1-2-2 ضريب عمومي لاگرانژ ( $\lambda$ ) [12]

مي دانيم ضريب لاگرانژ در بهينه سازي و حساب تغييرات فايده زيادي دارد. اينوكوتي و همكارانش يك روش از ضريب عمومي لاگرانژ را پيشنهاد كردند.

براي به دست آوردن ضريب عمومي لاگرانژ، معادله جبري زير را در نظر مي گيريم.

$$f(x)=0, \quad x \in \mathbb{R} \quad (2.1)$$

اگر  $x_n$  تقريبي از ريشه هاي معادله (2.1) باشد، آن گاه داريم:

$$f(x_n) \neq 0 \quad (2.2)$$

براي بالا بردن دقت، معادله تصحيح کننده زير را داريم:

$$x_{n+1} = x_n + \lambda f(x_n) \quad (2.3)$$

که  $\lambda$  ضريب عمومي لاگرانژ مي باشد.

اگر از طرفين معادله (2.3) نسبت به  $x_n$  مشتق بگيريم و قرار دهيم:

$$\frac{dx_{n+1}}{dx_n} = 0 \quad (2.4)$$

مي توانيم مقدار بهينه  $\lambda$  را به صورت زير تعيين كنيم .

$$\frac{dx_{n+1}}{dx_n} = 1 + \lambda f'(x_n) \stackrel{(2.4)}{\implies} 1 + \lambda f'(x_n) = 0 \implies \lambda = -\frac{1}{f'(x_n)} \quad (2.5)$$

حال  $\lambda$  به دست آمده را در معادله (2.3) جايگذاري مي كنيم.

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}, \quad f'(x_n) \neq 0 \quad (2.6)$$

معادله (2.6) "رابطه تکراري نيوتن" ناميده مي شود.

هرچه  $f'(x_n)$  به صفر نزديک تر شود، مقدار بيشتري از  $x_n$  کم شده و در نتيجه خطا بيشتري مي شود.

### مثال 1-2

معادله جبري زير را در نظر مي گيريم:

$$f(x) = x^2 - 2x + 1$$

ریشه اين معادله  $x=1$  مي باشد. فرض مي كنيم  $x_n = 1.1$  ریشه تقريبي معادله فوق باشد.

براي تعيين  $\lambda$  بهينه به صورت زير عمل مي كنيم:

$$f(x_n) = x_n^2 - 2x_n + 10 \implies \frac{df(x_n)}{dx_n} = f'(x_n) = 2x_n - 2 \implies \lambda = -\frac{1}{f'(x_n)} = \frac{-1}{2x_n - 2}$$

$$\implies \lambda = \frac{-1}{2(1.1) - 2} \cong -0.45$$

حال براي تعيين  $x_{n+1}$ ، معادله تصحيح شده زير را با  $\lambda$  بهينه فوق مي نويسيم:

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)} \implies x_{n+1} = 1.1 - [0.45(1.1^2 - 2(1.1) + 1)] \cong 1.095$$

پس اگر  $x_1 = 1.1$  باشد،  $x_2 \cong 1.095$  به همین ترتیب  $x_3 \cong 1.04$  و.....

مشاهده می شود با  $\lambda$  بهینه تعیین شده، در هر مرحله میزان خطا کم تر شده و جواب تقریبی به جواب دقیق نزدیک تر می شود.

البته برای ایجاد معادله اصلاح شده، روش های دیگری نیز وجود دارد که ما یک حالت تصحیح شده برای  $x_n$  را بیان می کنیم.

با استفاده از روش های جایگزینی، اگر معادله (2.3) را با یک تابع معین کمکی مانند  $g(x_n)$  در نظر بگیریم، به یک معادله اصلاح شده خواهیم رسید.

$$x_{n+1} = x_n + \lambda g(x_n) f(x_n) \quad (2.7)$$

حال اگر از طرفین معادله (2.7) نسبت به  $x_n$  مشتق بگیریم و  $\frac{dx_{n+1}}{dx_n} = 0$  قرار دهیم، می توانیم مقدار بهینه  $\lambda$  را به صورت زیر تعیین کنیم.

$$\frac{dx_{n+1}}{dx_n} = 1 + \lambda g'(x_n)f(x_n) + \lambda g(x_n)f'(x_n) \Rightarrow$$

$$1 + \lambda g'(x_n)f(x_n) + \lambda g(x_n)f'(x_n) = 0 \Rightarrow \lambda = -\frac{1}{g'(x_n)f(x_n) + g(x_n)f'(x_n)} \quad (2.8)$$

$$\left( \lambda = -\frac{1}{g'f + fg'} \Rightarrow \lambda = \frac{-1}{(gf)'} \right)$$

حال  $\lambda$  به دست آمده را در معادله (2.7) جایگذاری می کنیم.

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)g(x_n)}{g'(x_n)f(x_n) + g(x_n)f'(x_n)} \quad (2.9)$$

مقدار تابع کمکی در طی هر تکرار نباید صفر باشد یا مقدار کوچکی داشته باشد.

لذا برای  $g(x_n)$  شرط:  $|g(x_n)| > 1$  را باید داشته باشیم.

اکنون اگر قرار دهیم  $g(x_n) = \exp(-\alpha x_n)$  به طوری که  $\alpha > 0$  باشد، آن گاه فرمول تکراری (2.9) با فرمول تکراری زیر جایگزین می شود.

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n) - \alpha f(x_n)} \quad (2.10)$$

زیرا:

$$[g(x_n) = \exp(-\alpha x_n) \Rightarrow g'(x_n) = -\alpha \exp(-\alpha x_n)]$$

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)g(x_n)}{g'(x_n)f(x_n) + g(x_n)f'(x_n)} \Rightarrow \frac{\exp(-\alpha x_n)f(x_n)}{-\alpha \exp(-\alpha x_n)f(x_n) + \exp(-\alpha x_n)f'(x_n)}$$

$$\Rightarrow x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n) - \alpha f(x_n)}$$