

دانشگاه صنعتی اصفهان

دانشکده علوم ریاضی

قابلیت اعتماد بیزی در محیط فازی

پایان نامه کارشناسی ارشد آمار ریاضی

رضا زارعی

استاد راهنما

دکتر سید محمود طاهری

دانشگاه صنعتی اصفهان

دانشکده علوم ریاضی

پایان نامه کارشناسی ارشد آمار ریاضی آقای رضا زارعی

تحت عنوان

قابلیت اعتماد بیزی در محیط فازی

در تاریخ ۱۲/۲۲/۱۳۸۶ توسط کمیته تخصصی زیر مورد بررسی و تصویب نهائی قرار گرفت.

دکتر سید محمود طاهری

۱- استاد راهنمای پایان نامه

دکتر علی زینل همدانی

۲- استاد مشاور پایان نامه

دکتر ناصر رضا ارقامی

۳- استاد داور ۱

(گروه آمار دانشگاه فردوسی مشهد)

دکتر سعید پولادساز

۴- استاد داور ۲

دکتر رسول نصر اصفهانی

سرپرست تحصیلات تکمیلی دانشکده

جلسه دفاع از پایان‌نامه کارشناسی ارشد

قابلیت اعتماد بیزی در محیط فازی

سخنران: رضا زارعی

زمان: چهارشنبه ۱۳۸۶/۱۲/۲۲ ساعت ۱۸:۳۰

مکان: سالن کنفرانس دانشکده علوم ریاضی

هیئت داوران

۱ - دکتر سید محمود طاهری

۲ - دکتر علی زینل همدانی

۳ - دکتر ناصر رضا ارقامی (گروه آمار دانشگاه فردوسی مشهد)

۴ - دکتر سعید پولادساز

چکیده:

در تحلیل قابلیت اعتماد کلاسیک، معمولاً داده‌های جمع آوری شده، پارامترهای مدل، احتمال‌های مربوطه و ... کمیت‌هایی دقیق در نظر گرفته می‌شوند. اما، در عمل با وضعیت‌هایی مواجه می‌شویم که در آن‌ها به دلیل شرایط حاکم بر آزمایش مفروضات فوق برقرار نیستند. در چنین شرایطی نیازمند توسعی روش‌های کلاسیک در جهت صورت‌بندی مفاهیم نادقيق هستیم. نظریه مجموعه‌های فازی که در این رساله نقش مهمی را داراست، یکی از ابزارهای مناسب برای غلبه بر این مشکل می‌باشد.

در این پایان‌نامه، قابلیت اعتماد بیزی سیستم‌ها در محیط فازی (حالی که داده‌ها فازی هستند و حالتی که پارامترهای توزیع پیشین فازی هستند) مورد مطالعه و بررسی قرار می‌گیرد. به منظور به کارگیری رهیافت بیزی، پارامترهای فازی به عنوان متغیرهای تصادفی فازی با توزیع‌های پیشین فازی در نظر گرفته می‌شوند. در این زمینه برآوردهای بیز فازی قابلیت اعتماد سیستم و نیز برآوردهای بیز فازی نرخ خرابی و $MTTF$ (میانگین مدت زمان لازم تا خرابی) داده‌های طول عمر مورد مطالعه و بررسی قرار می‌گیرند.

همچنین، قابلیت اعتماد بیزی سیستم‌ها در محیط‌های مبهم (حالاتی که داده‌ها مبهم هستند و حالاتی که پارامترهای توزیع پیشین مبهم هستند) پیشنهاد می‌گردد. در جهت به کارگیری رهیافت بیزی، پارامترهای مدل را متغیرهای تصادفی فازی با توزیع پیشین مبهم در نظر می‌گیریم. این رهیافت برای ساختن برآورد بیز مبهم قابلیت اعتماد سیستم، با معرفی و به کارگیری قضیه‌ای موسوم به اتحاد تجزیه برای مجموعه‌های مبهم، مورد استفاده قرار می‌گیرد.

کلیه حقوق مادی مترتب بر تاییج مطالعات،
ابتكارات و نوآوری‌های ناشی از تحقیق موضوع
این پایان‌نامه متعلق به دانشگاه صنعتی
اصفهان است.

فهرست مطالب

۱	فصل اول مفاهیم و تعاریف مورد نیاز
۱	۱-۱ نظریه‌ی مجموعه‌های فازی
۱۰	۲-۱ نظریه‌ی قابلیت اعتماد
۱۵	۳-۱ نظریه‌ی بیز
۱۷	فصل دوم برآورده‌گرها فازی پارامترهای فازی
۱۷	۱-۲ مقدمه
۱۸	۲-۲ متغیرهای تصادفی فازی
۱۹	۳-۲ برآورده‌گرها فازی و برآورده‌گرها بیز پارامترهای فازی
۳۱	۴-۲ روش‌های محاسباتی
۳۹	فصل سوم قابلیت اعتماد فازی؛ مروری بر کارهای گذشته
۳۹	۱-۳ مقدمه
۴۱	۲-۳ قابلیت اعتماد <i>PROFUST</i>
۴۲	۳-۳ قابلیت اعتماد <i>POSIBIT</i>
۴۵	۴-۳ تحلیل قابلیت اعتماد سیستم بر پایه‌ی احتمال فازی
۴۸	۵-۳ تحلیل درخت عیب (درخت پیشامد) فازی
۵۱	فصل چهارم قابلیت اعتماد بیزی در محیط فازی
۵۱	۱-۴ مقدمه
۵۲	۲-۴ برآورده بیزی بر پایه‌ی داده‌های طول عمر فازی
۵۲	۱-۲-۴ برآورده نرخ خرابی

۶۰	برآورد میانگین مدت زمان تا خرابی $MTTF$	۲-۲-۴
۶۵	برآورد تابع قابلیت اعتماد	۳-۲-۴
۶۸	قابلیت اعتماد بیزی سیستم در محیط فازی	۳-۴
۷۹	سیستم سری	۱-۳-۴
۷۲	سیستم موازی	۲-۳-۴
۷۶	سیستم از k (m مولفه‌های یکسان)	۳-۳-۴
۷۹	قابلیت اعتماد بیزی سیستم‌ها بر پایه‌ی داده‌های طول عمر فازی	۴-۴
۸۰	سیستم سری	۱-۴-۴
۸۶	سیستم موازی	۲-۴-۴
۸۹	فصل پنجم قابلیت اعتماد بیزی در محیط مبهم*	
۸۹	مقدمه	۱-۵
۹۰	مجموعه‌های مبهم	۲-۵
۹۶	بررسی قابلیت اعتماد بیزی مبهم یک سیستم	۳-۵
۹۷	سیستم سری	۱-۳-۵
۹۹	سیستم موازی	۲-۳-۵
۱۰۰	روش‌های محاسباتی	۴-۵
۱۰۳	مثال‌های عددی	۵-۵
۱۰۹	نتیجه‌گیری و پیشنهادات	
۱۱۱	پیوست الف (برنامه‌های کامپیوتری)	
۱۱۴	مراجع	

چکیده

در تحلیل قابلیت اعتماد کلاسیک، معمولاً داده‌های جمع آوری شده، پارامترهای مدل، احتمال‌های مربوطه و ... کمیت‌هایی دقیق در نظر گرفته می‌شوند. اما، در عمل با وضعیت‌هایی مواجه می‌شویم که در آن‌ها به دلیل شرایط حاکم بر آزمایش مفروضات فوق برقرار نیستند. در چنین شرایطی نیازمند توسعی روش‌های کلاسیک در جهت صورت‌بندی مفاهیم نادقيق هستیم. نظریه مجموعه‌های فازی که در این رساله نقش مهمی را دارد است، یکی از ابزارهای مناسب برای غلبه بر این مشکل می‌باشد.

در این پایان‌نامه، قابلیت اعتماد بیزی سیستم‌ها در محیط فازی (حالتی که داده‌ها فازی هستند و حالتی که پارامترهای توزیع پیشین فازی هستند) مورد مطالعه و بررسی قرار می‌گیرد. به منظور به کارگیری رهیافت بیزی، پارامترهای فازی به عنوان متغیرهای تصادفی فازی با توزیع‌های پیشین فازی در نظر گرفته می‌شوند. در این زمینه برآوردگرهای بیز فازی قابلیت اعتماد سیستم و نیز برآوردگرهای بیز فازی نرخ خرابی و $MTTF$ (میانگین مدت زمان لازم تا خرابی) داده‌های طول عمر مورد مطالعه و بررسی قرار می‌گیرند.

همچنانی، قابلیت اعتماد بیزی سیستم‌ها در محیط‌های مبهم (حالتی که داده‌ها مبهم هستند و حالتی که پارامترهای توزیع پیشین مبهم هستند) پیشنهاد می‌گردد. در جهت به کارگیری رهیافت بیزی، پارامترهای مدل را متغیرهای تصادفی فازی با توزیع پیشین مبهم در نظر می‌گیریم. این رهیافت برای ساختن برآورد بیز مبهم قابلیت اعتماد سیستم، با معرفی و به کارگیری قضیه‌ای موسوم به اتحاد تجزیه برای مجموعه‌های مبهم، مورد استفاده قرار می‌گیرد.

فصل ۱

مفاهیم و تعاریف مورد نیاز

در این فصل، تعاریف و قضاایی نظریه مجموعه‌های فازی، نظریه قابلیت اعتماد و نظریه بیز تا جایی که در فصول بعدی به آن‌ها نیاز داریم، برپایه‌ی مراجع [۲]، [۷]، [۱۱]، [۲۷]، [۳۶] و [۸۲]، مرور می‌شوند.

۱-۱ نظریه‌ی مجموعه‌های فازی

نظریه مجموعه‌های فازی در سال ۱۹۶۵ توسط پروفسور لطفی عسگرزاده^۱ دانشمند ایرانی تبار و استاد دانشگاه برکلی آمریکا ارائه شد [۸۲]. این نظریه از زمان ارائه آن تاکنون، گسترش و تعمیق زیادی یافته و کاربردهای گوناگونی در زمینه‌های مختلف پیدا کرده است.

در نظریه مجموعه‌های معمولی، مجموعه‌ها به صورت گردآیده‌ای معین از اشیاء تعریف می‌شوند. به عبارت دیگر هر مجموعه با یک ویژگی خوش‌تعریف مشخص می‌شود که با توجه به آن ویژگی، با قاطعیت می‌توان گفت که یک شی مفروض متعلق به مجموعه مورد نظر هست یا نه. مثلاً اگر مجموعه مرجع X ، مجموعه اعداد حقیقی و P ویژگی «بزرگتر از ده بودن» فرض شود، آن‌گاه P یک ویژگی خوش‌تعریف است که یک مجموعه مثلاً A با آن متناظر می‌شود، زیرا برای هر عدد از مجموعه اعداد حقیقی می‌توان با قاطعیت گفت که آیا آن عدد بزرگتر از ده است یا خیر و بنابراین عضو A هست یا نه. حال فرض کنید بخواهیم درباره‌ی مجموعه‌ای از اعداد حقیقی صحبت کنیم که «بزرگ» باشند. در اینجا با یک

^۱ L.A. Zadeh

ویژگی ناخوش تعریف و مبهم یعنی بزرگ سروکار داریم. این که چه اعدادی بزرگ هستند و چه اعدادی بزرگ نیستند بنا بر نظر افراد مختلف فرق می‌کند. مثلاً آیا 10^0 عدد بزرگی است و عضو گردآید اعداد حقیقی بزرگ است یا خیر؟ 10^0 چطور؟ 10^0 بنابراین ویژگی «بزرگ بودن» برای اعداد حقیقی یک ویژگی دقیق و معین و ترد^۲ نیست. درنتیجه جامه‌ی نظریه مجموعه‌های معمولی بر تن این گونه مفاهیم راست نمی‌آید و این نظریه از صورت بندی این مفاهیم و ویژگی‌ها ناتوان است. در محاورات روزمره کلمات مبهم بسیاری به کار گرفته می‌شوند. مثلاً «درخت سرو زیباست» و یا «قیمت نفت نسبتاً بالاست». مجموعه‌های فازی برای به کارگیری این نوع کلمات و گزاره‌های نادقيق ارائه شده است. نظریه مجموعه‌های فازی یک قالب جدید ریاضی برای صورت‌بندی و تجزیه و تحلیل این مفاهیم و ویژگی‌های است. این نظریه یک تعمیم و گسترش طبیعی نظریه مجموعه‌های معمولی است که موافق با زبان و فهم طبیعی انسانها نیز می‌باشد. قبل از معرفی ساختار ریاضی نظریه مجموعه‌های فازی، اساس کار پروفسور زاده را با پیگیری مثال فوق درباره اعداد حقیقی «بزرگ» شرح می‌دهیم. بنابه پیشنهاد زاده، مناسب است که به هر عدد از مجموعه اعداد حقیقی، عددی از بازه $[1, 0]$ به عنوان درجه بزرگی آن عدد نسبت دهیم هر چه عدد بزرگتر بود عدد متناظر برای عضویت آن در مجموعه «اعداد بزرگ» به یک نزدیک‌تر باشد و بالعکس هر چه عدد مورد نظر کوچک‌تر بود، عدد مربوط به عضویت آن در مجموعه «اعداد بزرگ» به صفر نزدیک‌تر باشد. به این ترتیب به جای آن که بگوییم عدد 10^0 بزرگ است یا بزرگ نیست و یا اینکه در این باره ساكت باشیم می‌گوییم درجه بزرگی آن مثلاً $7/0$ است. به عبارت دیگر به جای آن که بگوییم عدد 10^0 عضو «اعداد بزرگ» هست یانه، می‌گوئیم عدد 10^0 با درجه $7/0$ عضو مجموعه «اعداد بزرگ» است. اساس کار تشریح شده در بالا چیزی جز گسترش مفهوم تابع نشانگر یک مجموعه که یک تابع با برد $\{1, 0\}$ است، به یک تابع با برد $[1, 0]$. به این ترتیب می‌توان بسیاری از مفاهیم بیگانه با ریاضیات فعلی را وارد دنیای ریاضیات کرد و تفکرات و زبان و منطق بشری را در یک ساختار ریاضی نظم و ترتیب داد.

فرض کنید X یک مجموعه مرجع دلخواه باشد. تابع نشانگر^۳ هر زیرمجموعه معمولی A از X ، یک تابع از X به $\{1, 0\}$ است که به صورت زیر تعریف می‌شود

$$I_A(x) = \begin{cases} 1 & x \in A \\ 0 & x \notin A \end{cases}$$

حال اگر برد تابع نشانگر را از مجموعه دو عضوی $\{1, 0\}$ به بازه $[1, 0]$ توسعه دهیم، یک تابع خواهیم داشت که به هر x از X ، عددی از بازه $[1, 0]$ نسبت می‌دهد، این تابع را تابع عضویت^۴ مجموعه فازی \tilde{A}

² Crisp

³ Indicator Function

⁴ Membership Function

می‌نامیم. اکنون \tilde{A} یک مجموعه معمولی نیست بلکه چیزی است که آن را یک مجموعه فازی یا به بیان دقیق‌تر، یک زیرمجموعه فازی از X می‌نامیم. بنابراین یک مجموعه فازی \tilde{A} ، مجموعه‌ای است که درجات عضویت اعضای آن می‌تواند به طور پیوسته از $[0, 1] = I$ اختیار شود. این مجموعه به طور کامل و یکتا توسط یک تابع عضویت که آن را با $\mu_{\tilde{A}}(x)$ نمایش می‌دهیم مشخص می‌شود؛ تابعی که به هر عنصر از X ، یک عدد از بازه $[0, 1]$ به عنوان درجه عضویت آن عنصر در مجموعه فازی \tilde{A} نسبت می‌دهد. نزدیکی مقدار $\mu_{\tilde{A}}(x)$ به عدد یک نشان دهنده تعلق بیشتر x به مجموعه فازی \tilde{A} است و نزدیکی آن به صفر نشان دهنده تعلق کمتر x به A است. به لحاظ شهودی $\mu_{\tilde{A}}$ را می‌توان درجه‌ی پذیرش ما در قبول x به عنوان عضوی از A در نظر گرفت. درحالی‌که اگر x کاملاً در \tilde{A} عضو باشد آنگاه $\mu_{\tilde{A}}(x) = 1$ و اگر x در \tilde{A} عضو نباشد در این صورت $\mu_{\tilde{A}}(x) = 0$. پس مجموعه‌های معمولی و توابع نشانگر آن‌ها، حالت خاصی از مجموعه‌های فازی و توابع عضویت آن‌ها هستند.

مثال ۱.۱ فرض کنید $\{1, 2, 3, 4, 5\} = X$. یک زیرمجموعه معمولی از X شامل اعداد کوچکتر از چهار به صورت $\{1, 2, 3\} = A$ است و تابع نشانگر آن به صورت زیر بیان می‌شود

$$I_A(x) = \begin{cases} 1 & x = 1, 2, 3 \\ 0 & x = 4, 5 \end{cases}$$

در اینجا مثلاً $I_A(2) = 1$ ، یعنی عدد دو عضو مجموعه A است و $I_A(4) = 0$ ، یعنی عدد چهار عضو مجموعه A نیست. به عبارت دیگر عدد دو ویژگی کوچکتر از چهار را دارد و عدد چهار ندارد. اکنون زیر مجموعه فازی \tilde{B} از X که ویژگی «کوچک بودن» را نشان دهد می‌تواند توسط تابع عضویت زیر تعریف شود

$$\mu_{\tilde{B}}(x) = \begin{cases} 1 & x = 1 \\ 0/6 & x = 2 \\ 0/3 & x = 3 \\ 0/1 & x = 4 \\ 0 & x = 5 \end{cases}$$

در این مثال برای نمونه $\mu_{\tilde{B}}(2) = 0/6$ یعنی عدد دو با درجه $0/6$ عضو مجموعه فازی \tilde{B} است، $\mu_{\tilde{B}}(5) = 0$ یعنی عدد پنج اصلًا عضو مجموعه فازی \tilde{B} نیست و $\mu_{\tilde{B}}(1) = 1$ یعنی عدد ۱ کاملاً عضو مجموعه فازی \tilde{B} است. به عبارت یک‌گردد دو ویژگی «کوچک بودن» (به بیان بالا) را با درجه $0/6$ داراست و عدد پنج اصلًا دارا نیست و عدد یک کاملاً داراست.

تذکر ۲.۱ قبل از ادامه‌ی بحث همین جا مذکور می‌شویم که افراد مختلف ممکن است نظرات متفاوتی درباره‌ی ویژگی‌هایی مانند «کوچک بودن» یا «نزدیک به هزار بودن» و مانند این‌ها داشته باشند و در

نتیجه توابع عضویت مختلفی برای زیرمجموعه‌های فازی که بیانگر این ویژگی‌ها باشد، در نظر بگیرند. بنابراین در تعیین تابع عضویت یک زیرمجموعه فازی، جنبه‌های ذهنی و شخصی بسیار موثر هستند.

تعریف ۳.۱ فرض کنید X یک مجموعه مرجع و \tilde{A} یک زیرمجموعه فازی از آن باشد. مجموعه نقاطی از X که برای آن نقاط x $\mu_{\tilde{A}}(x) > 0$ ، تکیه‌گاه^۵ \tilde{A} نامیده شده و با $supp(\tilde{A})$ نشان داده می‌شود.

تعریف ۴.۱ مقدار $M = sup_x \mu_{\tilde{A}}(x)$ ، ارتفاع مجموعه \tilde{A} نامیده می‌شود. اگر ارتفاع مجموعه فازی \tilde{A} برابر یک باشد آنگاه \tilde{A} نرمال نامیده می‌شود و در غیر این صورت \tilde{A} را زیر نرمال می‌گوییم. بدیهی است که هر مجموعه فازی زیر نرمال \tilde{A} رامی توان باتقسیم درجات عضویت بر ارتفاع \tilde{A} نرمال کرد.

مثال ۵.۱ برای مجموعه فازی \tilde{B} در مثال ۱.۱ داریم $supp\tilde{B} = \{1, 2, 3, 4\}$. همچنین $M = sup_x \mu_{\tilde{B}}(x) = 1$ یعنی ارتفاع \tilde{B} برابر ۱ است و بنابراین \tilde{B} یک مجموعه فازی نرمال است.

برای نشان دادن یک مجموعه فازی روش‌های مختلفی رایج است. یک روش به کاربردن مستقیم تابع عضویت مجموعه فازی است. روش متداول دیگر توصیف یک مجموعه فازی به صورت مجموعه‌ای از زوج‌های مرتب به صورت زیراست

$$\tilde{A} = \left\{ (x, \mu_{\tilde{A}}(x)); x \in X \right\}$$

اصلًاً برخی مولفین، یک مجموعه فازی را مجموعه‌ای از زوج‌های مرتب به صورت فوق تعریف کرده‌اند. هنگامی که مجموعه مرجع X یک مجموعه متناهی (یا نامتناهی شمارا) به صورت x_1, x_2, \dots, x_n باشد، یک مجموعه فازی مانند \tilde{A} از X به صورت زیر نشان داده می‌شود

$$\tilde{A} = \left\{ \frac{\mu_{\tilde{A}}(x_1)}{x_1}, \frac{\mu_{\tilde{A}}(x_2)}{x_2}, \dots, \frac{\mu_{\tilde{A}}(x_n)}{x_n} \right\}.$$

مثال ۶.۱ فرض کنید $X = \{1, 2, \dots, 10\}$. یک مجموعه فازی \tilde{A} از X را که نشان دهنده‌ی ویژگی «نه خیلی کوچک و نه خیلی بزرگ» باشد، می‌توان توسط تابع عضویت زیر تعریف کرد

$$\mu_{\tilde{A}}(x) = \begin{cases} 0/1 & x = 2 \\ 0/3 & x = 3 \\ 0/5 & x = 4 \\ 0/8 & x = 5 \\ 0/8 & x = 6 \\ 0/5 & x = 7 \\ 0/3 & x = 8 \\ 0/1 & x = 9 \\ 0 & x = 1, 10 \end{cases}$$

^۵ Support

با استفاده از نمادی که در بالا اشاره شد، \tilde{A} را می‌توان به صورت زیر نیز نوشت

$$\tilde{A} = \left\{ (1, 0), (2, 0/1), (3, 0/3), \dots, (9, 0/1), (10, 0) \right\}.$$

مثال ۷.۱ فرض کنید $[0, 100]$ و $x \in X$ به عنوان سن تلقی شوند. مجموعه فازی \tilde{B} که پیری را نشان می‌دهد می‌تواند این‌گونه تعریف شود

$$\tilde{B} = \begin{cases} 0 & x \leq 50 \\ \frac{1}{1 + (\frac{x-50}{5})^{-2}} & 50 < x \leq 100 \end{cases}$$

که با نماد اشاره شده در بالا به صورت زیر بیان می‌شود

$$\tilde{B} = \int_{50}^{100} \frac{1}{1 + (\frac{x-50}{5})^{-2}} / x$$

در این مثال $[0, 100]$ همچین $\sup \mu_{\tilde{B}}(x) = 0/99$. پس \tilde{B} زیر نرمال است.

تعریف ۸.۱ زیر مجموعه (ممولی) عناصری از X را که درجه عضویت آن‌ها در مجموعه فازی \tilde{A} حداقل به بزرگی α ، ($\alpha > 0$) باشد، α -برش (یا مجموعه تراز α وابسته به \tilde{A}) گوییم و با \tilde{A}_α نشان می‌دهیم. یعنی

$$\tilde{A}_\alpha = \left\{ x \in X \mid \mu_{\tilde{A}}(x) \geq \alpha \right\}.$$

مثال ۹.۱ فرض کنید $\{1, 2, \dots, 10\}$ و زیر مجموعه‌ی فازی \tilde{A} از X که نشان دهنده‌ی ویرگی «حدوداً سه» است، این‌گونه تعریف شود

$$\tilde{A} = \left\{ \frac{0/3}{1}, \frac{0/7}{2}, \frac{1}{3}, \frac{0/7}{4}, \frac{0/3}{5} \right\}$$

در این صورت چند α -برش \tilde{A} عبارتند از

$$\tilde{A}_{0/1} = \{1, 2, 3, 4, 5\}$$

$$\tilde{A}_{0/3} = \{1, 2, 3, 4, 5\}$$

$$\tilde{A}_{0/7} = \{2, 3, 4\} \quad A_{0/4} = \{3\} \quad \tilde{A}_1 = \{3\}.$$

به طور خلاصه می‌توان نوشت

$$\tilde{A}_\alpha = \begin{cases} \{1, 2, 3, 4, 5\} & 0 < \alpha \leq 0/3 \\ \{2, 3, 4\} & 0/3 < \alpha \leq 0/7 \\ \{3\} & 0/7 < \alpha \leq 1 \end{cases}$$

تعريف ۱۰.۱ اگر \tilde{A} یک مجموعه فازی باشد، آن‌گاه $\alpha\tilde{A}$ که در آن $\alpha \in [0, 1]$ به صورت یک مجموعه فازی با تابع عضویت زیر تعریف می‌شود

$$\mu_{\alpha\tilde{A}}(x) = \alpha\mu_{\tilde{A}}(x).$$

قضیه ۱۱.۱ (اتحاد تجزیه)^۶ [۸۵] فرض کنید \tilde{A} مجموعه‌ای فازی از \mathbb{R} با تابع عضویت $\mu_{\tilde{A}}(\cdot)$ باشد. در این صورت

$$\mu_{\tilde{A}}(x) = \sup_{\alpha \in [0, 1]} \alpha \cdot I_{\tilde{A}_\alpha}(x),$$

که در آن $I_{\tilde{A}_\alpha}(\cdot)$ تابع مشخصه می‌باشد.

تعريف ۱۲.۱ [۸۲] مجموعه فازی \tilde{A} از $X = \mathbb{R}$ را محدب^۷ گوییم، اگر هر α -برش \tilde{A} (برای تمامی $0 < \alpha \leq 1$) محدب باشد.

یک تعریف معادل برای تحدب در گزاره زیر داده شده است.

گزاره ۱۳.۱ [۸۲] مجموعه‌ای فازی \tilde{A} از $X = \mathbb{R}$ محدب است اگر و تنها اگر برای هر $x_1, x_2 \in X$ و هر $\lambda \in [0, 1]$

$$\mu_{\tilde{A}}\left(\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2\right) \geq \min\{\mu_{\tilde{A}}(x_1), \mu_{\tilde{A}}(x_2)\},$$

مثال ۱۴.۱ مجموعه‌ای فازی \tilde{A} با تابع عضویت زیر را در نظر بگیرید

$$\mu_{\tilde{A}(x)} = e^{-\frac{x^2}{4}} \quad x \in \mathbb{R}$$

یک مجموعه‌ای فازی محدب است، زیرا برای هر $\alpha > 0$ داریم

$$\begin{aligned} \tilde{A}_\alpha &= \left\{x \in \mathbb{R} \mid \mu_{\tilde{A}}(x) \geq \alpha\right\} = \left\{x \in \mathbb{R} \mid e^{-\frac{x^2}{4}} \geq \alpha\right\} \\ &= \left\{x \in \mathbb{R} \mid -\sqrt{2 \ln \alpha} \leq x \leq \sqrt{2 \ln \alpha}\right\} \end{aligned}$$

که به روشنی یک مجموعه‌ای محدب است.

^۶ Resolution Identity

^۷ Convex

مثال ۱۵.۱ فرض کنید مجموعه فازی \tilde{C} ، نشان دهنده‌ی ویژگی «قدر مطلق عدد، نزدیک به $\frac{1}{3}$ »، با تابع عضویت زیر تعریف شود

$$\mu_{\tilde{C}}(x) = \begin{cases} 0 & x \leq -1 \\ 1 - 4(x + \frac{1}{3})^2 & -1 < x \leq 0 \\ 1 - 4(x - \frac{1}{3})^2 & 0 < x \leq 1 \\ 0 & x > 1 \end{cases}$$

در اینجا \tilde{C} یک مجموعه فازی محدب نیست. زیرا $\alpha > 0$ وجود دارد که \tilde{C}_α یک مجموعه معمولی محدب نیست (بلکه در این جایای تمام $\alpha > 0$ ها غیرمحدب است). مانند حالت معمولی اگر \tilde{A} و \tilde{B} دو مجموعه فازی محدب باشند، اشتراک آنها نیز مجموعه فازی محدب است. درباره‌ی اجتماع این نتیجه برقرار نیست.

تعریف ۱۶.۱ فرض کنید $f(x)$ تابعی حقیقی مقدار برابر \mathbb{R} باشد. در این صورت f را نیمپیوسته بالایی^۸ گوییم هرگاه

الف) [۵۲] برای هر $\alpha \in (0, 1]$ مجموعه‌ای بسته در \mathbb{R} باشد.
یا به طور معادل

ب) [۵۲] $f(x)$ نیمپیوسته بالایی در y است هرگاه

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 \quad s.t. \quad |x - y| < \delta \implies f(x) - f(y) < \varepsilon.$$

تعریف ۱۷.۱ [۳] مجموعه فازی \tilde{A} از \mathbb{R} را یک عددی فازی^۹ (حقیقی) گوییم هرگاه \tilde{A} نرمال، تک‌نمایی و محدب و نیمپیوسته بالایی باشد.
مجموعه تمام اعداد فازی را با $\mathcal{F}_{\mathbb{R}}$ نشان می‌دهیم.

تعریف ۱۸.۱ (اصل توسعی)^{۱۰} [۲۷] فرض کنید n مجموعه مرجع، و $X = X_1 \times \dots \times X_n$ حاصل ضرب دکارتی آنها باشد. همچنین $\tilde{A}_1, \dots, \tilde{A}_n$ مجموعه فازی به ترتیب از X_1, \dots, X_n باشد. فرض کنید f یک نگاشت از X به Y باشد، یعنی $y = f(x_1, \dots, x_n)$. در این صورت حاصل عمل f بر n مجموعه فازی $\tilde{A}_1, \dots, \tilde{A}_n$ به عنوان یک مجموعه فازی \tilde{B} از Y و به صورت زیر تعریف می‌شود

$$\begin{aligned} \tilde{B} &= f(\tilde{A}_1, \dots, \tilde{A}_n) \\ &= \left\{ (y, \mu_{\tilde{B}}(y)) \mid y = f(x_1, \dots, x_n), (x_1, \dots, x_n) \in X \right\} \end{aligned}$$

⁸ Upper Semicontinuous

⁹ Fuzzy Number

¹⁰ Extension Principle

که در آن

$$\mu_{\tilde{B}}(y) = \begin{cases} \sup_{y=f(x_1, \dots, x_n)} \min \left\{ \mu_{\tilde{A}_1}(x_1), \dots, \mu_{\tilde{A}_n}(x_n) \right\} & f^{-1}(y) \neq \emptyset \\ \circ & f^{-1}(y) = \emptyset \end{cases}$$

مثال ۱۹.۱ [۲] فرض کنید $\tilde{B} = \mathbb{Z}$ دو زیر مجموعه فازی از \mathbb{Z} به ترتیب نمایشگر «تقریباً صفر» و «تقریباً یک» به صورت زیر باشند

$$\begin{aligned} \tilde{A}_1 &= \left\{ \frac{\circ/2}{-2}, \frac{\circ/5}{-1}, \frac{1}{\circ}, \frac{\circ/5}{1}, \frac{\circ/2}{2} \right\} \\ \tilde{A}_2 &= \left\{ \frac{\circ/2}{-1}, \frac{\circ/5}{\circ}, \frac{1}{1}, \frac{\circ/5}{2}, \frac{\circ/2}{3} \right\} \end{aligned}$$

فرض کنید تابع $y = f(x_1, x_2) = x_1 + x_2$ به صورت $f : X_1 \times X_2 \rightarrow Y$ تعریف شده باشد. در این صورت

$$\tilde{A}_1 \times \tilde{A}_2 = \left\{ \frac{\circ/2}{(-2, -1)}, \frac{\circ/2}{(-2, \circ)}, \dots, \frac{1}{(\circ, 1)}, \frac{\circ/5}{(\circ, 2)}, \dots, \frac{\circ/2}{(2, 3)} \right\}$$

و بنابر اصل توسعی

$$\tilde{B} = f(\tilde{A}_1, \tilde{A}_2) = \left\{ \frac{\circ/5}{\circ}, \frac{1}{1}, \frac{\circ/5}{2}, \frac{\circ/5}{4}, \frac{\circ/5}{5}, \frac{\circ/2}{8}, \frac{\circ/2}{9}, \frac{\circ/2}{10}, \frac{\circ/2}{13} \right\}.$$

تعریف ۲۰.۱ فرض کنید $I = [\circ, 1]$. یک تابع دو متغیره به صورت $T : I \times I \rightarrow I$ را یک T -نمودار^{۱۱} خواهد نامد اگر در شرایط زیر صدق کند

الف) $T(x, 1) = x$

ب) یکنواختی $x_1 \leq x_2, y_1 \leq y_2 \Rightarrow T(x_1, y_1) \leq T(x_2, y_2)$

پ) جابه جایی $T(x, y) = T(y, x)$

ت) شرکت پذیری $T[x, T(y, z)] = T[T(x, y), z]$

مثال ۲۱.۱ $T(x, y) = \max(\circ, x + y - 1)$ و $T(x, y) = \min(x, y)$ نمونه هایی از T -نمودار هستند.

^{۱۱}T-Norm

تعريف ۲۲.۱ [۲۷] فرض کنید $\star : \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ و $\tilde{M}, \tilde{N} \in F(\mathbb{R})$ یک عملگر دوتایی^{۱۲} بر اعداد حقیقی باشد. اگر تعمیم \star را برای اعداد فازی با \odot نمایش دهیم، با استفاده از اصل گسترش حاصل به صورت یک مجموعه فازی با تابع عضویت زیر تعریف می‌شود

$$(\tilde{M} \odot \tilde{N})(z) = \sup_{z=x\star y} T[\tilde{M}(x), \tilde{N}(y)]$$

که در آن T -نرم است. بنابراین تعمیم چهار عمل اصلی برای اعداد فازی با استفاده از T -نرم به صورت زیر درمی‌آید

$$\begin{aligned} (\tilde{M} \oplus \tilde{N})(z) &= \sup_{z=x+y} \min[\tilde{M}(x), \tilde{N}(y)] \\ (\tilde{M} \ominus \tilde{N})(z) &= \sup_{z=x-y} \min[\tilde{M}(x), \tilde{N}(y)] \\ (\tilde{M} \otimes \tilde{N})(z) &= \sup_{z=x \times y} \min[\tilde{M}(x), \tilde{N}(y)] \\ (\tilde{M} \oslash \tilde{N})(z) &= \sup_{z=x/y, y \neq 0} \min[\tilde{M}(x), \tilde{N}(y)] \end{aligned}$$

قضیه ۲۳.۱ فرض کنید \tilde{M} و \tilde{N} دو عدد فازی مثبت باشند در این صورت $\tilde{M} \otimes \tilde{N}$ و $\tilde{M} \oslash \tilde{N}$ نیز اعداد فازی می‌باشند.

تعريف ۲۴.۱ فرض کنید \odot_{int} ، یک عملگر دوتایی \otimes_{int} ، \ominus_{int} ، \oplus_{int} یا \odot_{int} بین دو بازه‌ی $\tilde{M}_\alpha \odot_{int} \tilde{N}_\alpha = [\tilde{N}_\alpha^L, \tilde{N}_\alpha^U]$ و $\tilde{M}_\alpha = [\tilde{M}_\alpha^L, \tilde{M}_\alpha^U]$ باشد، در این صورت زیر تعریف می‌شود.

$$\tilde{M}_\alpha \odot_{int} \tilde{N}_\alpha = \left\{ z \in \mathbb{R} \mid z = x \circ y, \forall x \in \tilde{M}_\alpha, \forall y \in \tilde{N}_\alpha \right\}$$

که در آن \circ یک عملگر دوتایی معمولی $+, -, \times, /$ می‌باشد.

قضیه ۲۵.۱ [۳۶] (الف) اگر \tilde{a} و \tilde{b} دو عدد فازی باشند، آن‌گاه

$$(\tilde{a} \oplus \tilde{b})_\alpha = [\tilde{a}_\alpha^L + \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U + \tilde{b}_\alpha^U], \quad (\tilde{a} \ominus \tilde{b})_\alpha = [\tilde{a}_\alpha^L - \tilde{b}_\alpha^U, \tilde{a}_\alpha^U + \tilde{b}_\alpha^L].$$

(ب) اگر \tilde{a} و \tilde{b} دو عدد فازی باشند، آن‌گاه

$$(\tilde{a} \otimes \tilde{b})_\alpha = \left[\min \left\{ \tilde{a}_\alpha^L \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^L \tilde{b}_\alpha^U, \tilde{a}_\alpha^U \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U \tilde{b}_\alpha^U \right\}, \max \left\{ \tilde{a}_\alpha^L \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^L \tilde{b}_\alpha^U, \tilde{a}_\alpha^U \tilde{b}_\alpha^L, \tilde{a}_\alpha^U \tilde{b}_\alpha^U \right\} \right].$$

^{۱۲}Binary Operation

اعداد فازی LR ، نوعی خاص از اعداد فازی هستند که ویژگی آن‌ها در توابع عضویت آن‌هاست. اعمال جبری براین نوع اعداد فازی بسیار ساده و دارای یک الگوی مشخص است.

تعریف ۲۶.۱ (اعداد فازی LR) [۲۷] اگر عدد فازی \tilde{A} دارای تابع عضویتی با تعریف زیر باشد

$$\mu_{\tilde{A}}(x) = \begin{cases} L(\frac{m-x}{\alpha}) & x \leq m \\ R(\frac{x-m}{\beta}) & x > m \end{cases}$$

که در آن L و R توابعی غیر صعودی از $[0, 1]$ به \mathbb{R}^+ هستند و $1 = R(0) = L(0)$ ؛ آن‌گاه \tilde{A} را یک عدد فازی LR نامیده و با نماد $(m, \alpha, \beta)_{LR}$ نمایش می‌دهیم. عدد m را مقدار نمایی (میانه) و اعداد مثبت α و β را به ترتیب پهنانای چپ و پهنانای راست \tilde{A} می‌نامیم. L و R تابع مرتع (شکل) نامیده می‌شوند.

تعریف ۲۷.۱ فرض کنید $\tilde{A} = (m, \alpha, \beta)_{LR}$ و $L = R$. در این صورت اگر

$$L(x) = \max\{0, 1 - x\} = \begin{cases} 1 - x & 0 \leq x \leq 1 \\ 0 & \text{سایر جاهای} \end{cases}$$

را یک عدد فازی مثلثی^{۱۳} نامیده و با $\tilde{A} = (m, \alpha, \beta)_T$ نشان می‌دهیم.

۱-۲ نظریه‌ی قابلیت اعتماد

تحقیق در زمینه‌ی قابلیت اعتماد با مساله‌ی تعمیر و نگهداری ماشین‌ها در اوخر دهه‌ی ۱۹۳۰ و جایگزینی لامپ‌های روشنایی خیابان در اوایل دهه‌ی ۱۹۴۰ آغاز شد. جنگ جهانی دوم و ساخت ابزارهای پیچیده‌ی نظامی باعث شد تا مدل‌سازی قابلیت اعتماد سیستم‌ها مورد توجه قرار گیرد. در دهه‌ی ۵۰ همزمان با ابداع سیستم‌های الکترونیکی، مطالعات در مورد قابلیت اعتماد وارد مراحل تازه‌ای شد. دهه‌ی ۶۰ با آغاز عصر فضا و پیشرفت‌های صنایع فضایی، تحقیق و پژوهش در زمینه‌ی قابلیت اعتماد گسترش بیشتری یافت، در این میان نقش آماردانان نیز بسیار برجسته بود. در همین سال‌ها اولین کتاب در این زمینه توسط بازووفسکی [۱۰] و همچنین اولین شماره‌ی نشریه‌ی "IEEE Transaction on Reliability" منتشر شد. در دهه‌های ۷۰ و ۸۰ میلادی همزمان با پیشرفت صنایع پتروشیمی و تکنولوژی راه‌آهن، اتومبیل‌سازی و سدسازی از تکنیک‌های آماری به طور وسیعی در

^{۱۳}Triangular

قابلیت اعتماد استفاده گردید. همچنین در طراحی انواع سیستم‌های صنعتی، روش‌های قابلیت اعتماد بکار گرفته شد و در دهه‌ی ۹۰ با پیشرفت صنعت بیمه و مسائل رقابتی، مباحث قابلیت اعتماد به علوم پزشکی نیز وارد شد.

در ادامه تعاریف مقدماتی این نظریه را مرور می‌کنیم.

تعریف ۲۸.۱ (موجود)^{۱۴} هر آن چه که بررسی طول عمر و قابلیت اعتماد آن می‌تواند اهمیت داشته باشد را یک موجود می‌نامیم. یک موجود می‌تواند یک انسان باشد و یا یک سیستم پیچیده الکترونیکی و یا یک جزء کوچک از یک سیستم.

تعریف ۲۹.۱ (زمان بقا)^{۱۵} زمان بقا یا طول عمر یک موجود که با T نمایش داده می‌شود، فاصله بین زمان شروع به کار موجود تا زمان خرابی آن می‌باشد و یک متغیر تصادفی نامنفی است.

تعریف ۳۰.۱ (توزیع طول عمر)^{۱۶} توزیع طول عمر یک توزیع پیوسته برای متغیر نامنفی T می‌باشد و کاربرد آن در مدل‌سازی داده‌های مربوط به زمان بقای موجودات است.

تعریف ۳۱.۱ (تابع قابلیت اعتماد)^{۱۷} قابلیت اعتماد^{۱۸} یک موجود برابر با احتمال آن است که موجود کار معینی را تحت شرایط مشخص در فاصله زمانی (t, ∞) به طور رضایت‌بخش انجام دهد. اگر متغیر تصادفی T نشانگر طول عمر موجود باشد در این صورت تابع قابلیت اعتماد یا تابع بقا^{۱۹} به صورت زیر تعریف می‌شود

$$R(t) = P(T > t) = \int_t^{\infty} f(u)du = \bar{F}(t), \quad (1)$$

که $f(t)$ تابع چگالی طول عمر موجود است. اگر $F(t)$ توزیع تجمعی مربوط به طول عمر این موجود باشد، قابلیت اعتماد یک موجود برابر با $1 - F(t)$ است. تابع $F(t)$ ، تابع عدم اعتماد^{۲۰} نامیده می‌شود و معادل با احتمال آن است که موجود در فاصله زمانی (∞, t) خراب شود.

واضح است که $R(\infty) = 1$ و $R(0) = 0$ به عبارتی موجود در زمان صفر(شروع) حتماً سالم است و در زمان‌های خیلی بزرگ احتمال سالم بودن موجود صفر می‌باشد. واضح است که تابع قابلیت اعتماد، تابعی غیر صعودی از زمان است.

^{۱۴}Entity

^{۱۵}Survival Time or Life Time

^{۱۶}Life Time Distribution

^{۱۷}Reliability Function

^{۱۸}Reliability

^{۱۹}Survival Function

^{۲۰}Unreliability

تعريف ۳۲.۱ (خرابی)^{۲۱} خرابی یا شکست یک موجود معادل است با متوقف شدن توانایی موجود برای انجام کار معین تحت شرایط مشخص.

تعريف ۳۳.۱ (نرخ خرابی)^{۲۲} نرخ خرابی یاتابع شکست^{۲۳} که با $h(t)$ نشان داده می شود، برابر است با احتمال آن که موجود در فاصله بسیار کوچک بعد از t خراب شود به شرط آنکه تا زمان t سالم باشد. به بیان دیگر

$$\begin{aligned} h(t) &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{P(t < T < t + \Delta t | T > t)}{\Delta t} \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{F(t + \Delta t) - F(t)}{\Delta t R(t)} = \frac{f(t)}{R(t)} \end{aligned} \quad (2)$$

هر تابع $h(t)$ که دارای شرایط زیر باشد یک تابع نرخ خرابی به حساب می آید.

الف) $\forall t, h(t) \geq 0$

ب) $\lim_{x \rightarrow \infty} \int_{-\infty}^x h(t) dt = 0$

ج) $\lim_{x \rightarrow \infty} \int_{-\infty}^x h(t) dt = \infty$

تعريف ۳۴.۱ (متوسط زمان کارکرد تا خرابی)^{۲۴} متوسط زمان کارکرد تا خرابی که با $MTTF$ نشان داده می شود، برابر با میانگین طول عمر موجود است و به زبان ریاضی به صورت زیر بیان می شود

$$MTTF = E(T) = \int_0^\infty t f(t) dt$$

با توجه به مثبت بودن مقادیر مشاهدات مربوط به طول عمر T ، رابطه زیر نتیجه می گردد

$$E(T) = \int_0^\infty P(T > t) dt = \int_0^\infty R(t) dt. \quad (3)$$

مثال ۳۵.۱ فرض کنید طول عمر یک قطعه دارای توزیع واپل با تابع چگالی زیر است

$$f_T(t; \alpha, \beta) = \frac{\beta}{\alpha} \left(\frac{t}{\alpha} \right)^{\beta-1} e^{-\left(\frac{t}{\alpha} \right)^\beta}, \quad t \geq 0, \alpha > 0, \beta > 0.$$

^{۲۱}Failure

^{۲۲}Failure Rate

^{۲۳}Failure Function

^{۲۴}Mean Time To Failure