فصل اول

مقدمه

۱–۱– پیشگفتار

پوستهها کاربرد وسیعی در بسیاری از شاخههای مهندسی دارند. بهعنوان مثال در هواپیماها، فضاپیماها، برجهای خنک کننده، رآکتورهای هستهای، سیلوها و مخازن نگهداری مواد جامد و مایع، لولههای تحت فشار و . . . بهکار میروند. یکی از مهمترین مسائل در طراحی پوستهها مقاومت کمانشی پوسته تحت بارهای وارد بر آن است و علیرغم تحقیقات فراوان در دهههای اخیر، دانش ما در بعضی از مسائل کمانش پوستهها محدود میباشد.

این محدودیت دانش بهعلت دو موضوع اساسی میباشد: نخست این که مسئله یکمانش پوسته ها به طور نسبی پیچیده است، به گونه ای که تنها به وسیله ی معادلات دیفرانسیل جزئی غیر خطی قابل توصیف بوده و حل چنین معادلاتی به جز در موارد خاص و ساده بسیار دشوار میباشد. علت دیگر این که بر خلاف صفحات، پوسته ها عموماً به ناکاملی های هندسی که در فرآیند ساخت روی می دهد بسیار حساس هستند. تاکنون تحقیقات آزمایشگاهی بسیاری در زمینه یکمانش پوسته ها انجام گرفته و از روش های آماری برای تبدیل نتایج آزمایشگاهی به معیاره ای عملی استفاده شده است.

در سالهای اخیر دسترسی به یارانههای قوی، گسترش روشهای پیشرفتهی اجزای محدود و سایر روشهای عددی و همچنین برنامههای تجاری مختلف، نخستین مشکل مسئلهی کمانش پوستهها را تا حدودی حل کرده است، ولی مشکل دوم که همان حساس بودن به ناکاملیها، شرایط مرزی و... میباشد، همچنان به قوت خود باقی است. به گونهای که ارائهی یک روش قابل اطمینان که بتواند بار کمانشی بهدست آمده از روشهای عددی را به مقاومت کمانشی پوسته مربوط کند، بزرگترین چالشی است که محققان با آن روبرو هستند و در برخی موارد، نتایج تجربی تا ٪۰۰ کمتر از مقادیر عددی بهدست آمده میباشند.

باتوجه به اینکه نا کاملیهای هندسی مهمترین عامل در عدم تطابق بین نتایج عددی و تجربی میباشد، استفادهی مناسب از سخت کنندههای طولی و عرضی میتواند ظرفیت پوسته را تا حد کمانش کلی بالا ببرد و ضریب اطمینان پوستهها را افزایش دهد. نکتهی قابل توجه در این حالت این است که، هم کمانش موضعی پوستهی بین سخت کنندهها و هم کمانش خود سخت کننده ممکن است باعث ناپایداری پوسته شود [۱].

در بسیاری از کاربردهای صنعتی، نیاز به استفاده از پوستههایی که در بدنهی خود دارای بازشو هستند، وجود دارد. در این حالت تمرکز تنش و کمانش موضعی در اطراف بازشو باعث پیچیدهتر شدن مسئله میگردد. بدیهی است که در این حالت عوامل مختلفی از جمله شکل، ابعاد و موقعیت بازشو بر ظرفیت پوسته تأثیر میگذارد. پرداختن به این مباحث موضوع اصلی این پایاننامه میباشد.

$$\begin{cases} \frac{du}{dt} = \phi(\lambda, u) & t \ge 0\\ u(0) = u_0 \end{cases}$$
(1-1)

در این رابطهها، *u* تابع تغییرشکل و پارامتر *k*، بار وارد بر سازه، یک عدد حقیقی میباشد و زمانی که (*λ,u*) و باشد، حالت سکون رخ میدهد. رابطه (۱–۲) انرژی پتانسیل کل را با استفاده از قانون دالامبر بیان می کند.

$$\phi = U_e + W_{ext} \tag{(Y-1)}$$

انرژی کرنشی سازه و W_{ext} کار انجام شده به وسیله نیروهای خارجی اعمالی بر سازه میباشد. اگر دستگاه U_e معادلات رابطههای (۱–۱) و رابطه (۱–۲) به ازای مقادیر مختلف λ تغییرات کیفی زیادی نداشته باشد، نقطه

تعادل عادی و اگر تغییرات مقادیر معادلات به ازای تغییرات ناچیز *K* بسیار زیاد باشد، نقطه تعادل نقطه بحرانی خوانده می شود و یارامتر *K* را _م*R* می نامند.

در نقطه بحرانی با افزایش بار، سازه می تواند مسیر تعادل اولیه را طی کند و یا این که در مسیر تعادل ثانویه جابه جا شود. حرکت در این مسیرها بسته به رابطه (۱–۲) می باشد، یعنی همواره سازه مسیری را برای تعادل طی می کند که انرژی پتانسیل کمینه شود.

۱–۲–۲ مسیرهای تعادل و حالتهای بحرانی

منظور از مسیرهای تعادل، منحنی بارگذاری – تغییرمکان می باشد (شکل۱–۱). مسیرتعادلی که حاصل از شکل اصلی سازه در برابر بارها میباشد، مسیر تعادل پایه یا مسیر تعادل اولیه خوانده میشود و این حالت نشانگر حالت پیش از کمانش است. این مسیر ممکن است خطی و یا غیرخطی باشد. باری که باعث تغییر شکل در این مسیر میشود بار کمانشی و شکل حاصل مد کمانشی خوانده میشود.



شکل (۱–۱)– مسیرهای تعادل در پایداری پوسته [۲]

بار کمانشی موجب دو حالت تغییر شکل در مسیر تعادل می شود: حالت اول': زمانی که مسیر خطی یا غیر خطی پایه به مد نهایی بار میرسد، که در این نقطه شیب منحنی صفر می شود. این حالت نقطه حدی ۲ گفته می شود (نقاط A و E).

- 1 Snap Buckling
- 2 Limit Point

حالت دوم^۱: خط پایه پس از رسیدن به نقطه خاص در مسیر دیگری حرکت میکند (شکل(۱–۱)) که به این نقطه، نقطه شکست^۲ گفته می شود (نقطه *B*).

به نقاط حدی و شکست، نقاط بحرانی گفته میشود. کمانش وقتی رخ میدهد که سیستم سازهای پس از اعمال بار و تغییرشکل دیگر قادر به برگشتن به حالت اولیه نباشد. پس از عبور از نقطه بحرانی سازه هم میتواند پایدار باشد و هم ناپایدار شود، رفتار پس از کمانش سازه به نام پس کمانش خوانده میشود. برخی از سازهها بلافاصله پساز حالت بحرانی دچار ناپایداری میشوند. اما سازههایی همچون پوستهها پساز کمانش بازهم توانایی تحمل بار را دارند. این سازهها، سازههایی هستند که پس از کمانش، پایدار باقی میمانند. در سال ۱۹٤٥، کویتر^۳ رفتار پس کمانشی را مورد بررسی قرار داد و پس کمانش را به سه دسته تقسیمبندی کرد [۲].

۱) پایداری متقارن در نقطه شکست: زمانی که مماس برمسیر تعادل در نقطه ی شکست افقی باشد، حالت پس از نقطه بحرانی حالتی پایدار است و سازه می تواند باری بیش از P_c را تحمل کند. این رفتاردر صفحات و پوسته ها دیده می شود (شکل(۱–۲ – الف)).



۲) ناپایداری نامتقارن نقطه شکست: مماس برمسیر تعادل در نقطه شکست به صورت افقی است، ولی سیر تعادل به صورت ناپایدار است و سازه نمیتواند باری علاوه بر P_c تحمل کند. این رفتار عمدتاً در ستونها مشاهده می گردد (شکل(۱–۲– ب)).

3 Bifurcation Buckling

2 Bifurcation Point

3 Koiter

۳) نقطه شکست غیرمتقارن: مماس بر نقطه شکست به صورت افقی نیست و مسیر تعادل پایدار به حالت ناپایدار تبدیل می شود و سازه توانایی تحمل بار بیشتر از بار P_c را ندارد. رفتار مذکور معمولاً در قابها مشاهده می شود (شکل(۳–۲ – ج)).

۱-۳- تاريخچه

موضوع کمانش پوستههای استوانهای از دیرباز مورد توجه محققان قرار داشته است. نخستین مسئله ی حل شده ی کمانش این نوع پوسته ها، کمانش پوسته ی استوانه ای تحت بار محوری بود که توسط لورنز^۱ در سال ۱۹۰۸ انجام گرفت [٤]. براساس نتایج آزمایشگاهی انجام شده توسط رابرتسون^۲ [٥] در سال ۱۹۲۹، مشخص شد که ظرفیت کمانشی پوسته های استوانه ای کمتر از مقادیر تئوری است. همین عدم تطابق منجر به تحقیقات فراوانی در دهه های بعد گردید. تحقیقات ویلسون و نیومار ک^۳ [۲] در سال ۱۹۳۳ و محققان دیگر نشان داد که این اختلاف ناشی از عوامل مختلفی از جمله شرایط مرزی، خروج از محوری نا خواسته ی بار و مهم تر از همه ناکاملی هندسی پوسته می باشد. بر اساس تحقیقات سینگر³ و همکاران [۷] درسال ۱۹۲۷، مشخص گردید که با این اختلاف ناشی از عوامل مختلفی از جمله شرایط مرزی، خروج از محوری نا خواسته ی بار و مهم تر از همه ناکاملی هندسی پوسته می باشد. بر اساس تحقیقات سینگر³ و همکاران [۷] درسال ۱۹۲۷، مشخص گردید که با این اختلاف داشتی استوانه ای به وسیله ی سخت می توان از حداکثر ظرفیت پوسته در تحمل بار استفاده کرد.

پوستههای استوانهای دارای بازشو یکی از مهمترین مسائلی است که در دهههای اخیر توجه محققان زیادی را به خود جلب کرده است. ون دیک⁶ [۸] در سال ۱۹٦٥ توزیع تنش در اطراف بازشو در پوستهی استوانهای تحت بار محوری، پیچشی و فشار داخلی را بررسی کرد. بروگان و آلمورت^۲ [۹] در سال ۱۹۷۰ بر روی تأثیر بازشوهای مستطیلی تقویت شده بر روی بار کمانشی پوستههای استوانهای مطالعاتی انجام دادند و نتایج را با برنامهی اجزای محدود STAGS مقایسه کردند. جنکینز^۷ [۱۰] در همان سال، یک مطالعهی آزمایشگاهی بر روی پوستههای استوانهای با دو بازشو تحت بار محوری انجام داد.

تودا^۸ [۱۱] در سال۱۹۸۳ یک مطالعهی آزمایشگاهی بر روی پوستههای استوانهای با بازشوهای دایرهای، مربعی و مستطیلی انجام داد و نتیجه گرفت که اگر بازشوها بهاندازهی کافی کوچک باشند، تأثیری در مقاومت پوستهی استوانهای ندارند، در حالیکه بازشوهای بزرگتر کاهش قابل ملاحظهای در بار بحرانی دارند. او همچنین یک سخت کنندهی حلقهای شکل در اطراف بازشو قرار داد و تأثیر آن را بر ظرفیت کمانشی پوسته

- 1 Lorenz
- 2 Robertson
- 3 Wilson, Newmark
- 4 Singer
- 5 Van Dyke
- 6 Brogan, Almorth
- 7 Jenkins 8 Toda

بررسی کرد. جولین و لیمام^۱ [۱۲] در سال ۱۹۹۸ بر روی تأثیرات بازشوهای مربعی، مستطیلی و دایرهای شکل بر روی کمانش پوسته های استوانه ای تحت بار محوری مطالعاتی انجام داده و نتایج را به صورت رابطه های پارامتری برای شکل های مختلف بازشو ارائه کردند. آنها در مطالعات خود از برنامه ی اجزای محدود 2000 CASTEM استفاده کردند. هایبر گر^۲ با همکاران [۱۳] در سال ۲۰۰۱ تحلیل کمانشی پوسته های استوانه ای چند لایه با بازشوی دایره ای شکل در وسط طول استوانه را انجام داد و در آن تأثیرات ابعاد بازشو، انحنای پوسته و . . . را به صورت آزمایشگاهی مورد بررسی قرار داد و نتایج را با تحلیل های عددی انجام گرفته با برنامه ی اجزای محدود STAGS مقایسه کرد و دریافت که نتایج تحلیل غیر خطی دقیق تر از نتایج تحلیل خطی مرسوم می باشد. تفرشی^۳ [۱۶] در سال ۲۰۰۲ با استفاده از نرم افزار ABAQUS رفتار کمانشی و پس کمانشی پوسته های استوانه ای چند لایه تحت بار محوری و فشار داخلی را مورد بررسی قرار داد و دریافت که افزایش

هان^{¹ و همکاران [۱۵] در سال ۲۰۰۶ رفتار کمانشی و پسکمانشی پوستههای آلومینیومی با بازشوهای مربعی شکل را با استفاده از نرم افزار ANSYS مورد بررسی قرار دادند و نتایج حاصل را با نتایج آزمایشگاهی مقایسه کردند. آنها با بررسی نمودار تنش فون – مایزز در مراحل مختلف بارگذاری به بررسی مکانیسم کمانش پوستههای استوانهای با ضخامت متوسط و نازک پرداختند.}

شریعتی و مهدیزاده⁶ [۱٦] در سال ۲۰۰۸ کمانش و پسکمانش پوستههای استوانهای فولادی را با بازشوهای بیضی شکل در موقعیتهای مختلف مورد برسی قرار داده و نتایج را با نتایج حاصل از نرمافزار ABAQUS مقایسه کردند. آنها در ادامهی کارشان با استفاده از روش لاگرانژ^۲ رابطههای تجربی را برای پوستههای استوانهای مختلف با استفاده از پارامترهای بیبعد ارائه کردند.

۱–٤- ساماندهی پایان نامه

در فصل اول، اهمیت و کاربرد پوستههای استوانهای، ضرورت بررسی رفتار کمانشی پوستهها، مفاهیم پایداری و تاریخچهی مهمترین تحقیقات انجام گرفته در زمینهی کمانش پوستههای استوانهای بیان شده است.

در فصل دوم، تئوری تحلیل کمانشی پوستهها بیان میگردد. در این فصل، ابتدا مبانی نظریهی صفحات و پوستهها بیان میشود. سپس چگونگی بهکارگیری این مبانی در تحلیل کمانش پوستههای استوانهای مورد بررسی قرار میگیرد.

- 2 Hilburger
- 3 Tafreshi
- 4 Haipeng Han
- 5 Shariati, Mahdizadeh
- 6 Lagrangian Polynomial Method

¹ Jullien, Limam

در فصل سوم، ابتدا به روش اجزای محدود در تحلیل کمانشی پوستهها پرداخته می شود. در ادامه، با توجه به کاربردهای صنعتی مورد نیاز، اثر بازشو بر مقاومت کمانشی پوستههای استوانهای مورد بررسی قرار می گیرد و در پایان مبانی تقویت پوستههای استوانهای بررسی می شود.

فصل چهارم، به مراحل مختلف تحلیل کمانشی پوستههای استوانهای با استفاده از نرم افزار ANSYS اختصاص مییابد. در این فصل پوستههای استونهای با تعداد جزءهای مختلف تحلیل کمانشی شده و تعداد جزء مورد نیاز برای همگرا شدن جوابها تعیین میگردد. در پایان فصل رفتار کمانشی پوستههای استوانهای با ابعاد مختلف بررسی می شود.

درفصل پنجم، تحلیل کمانشی پوستههای استوانهای دارای بازشو مورد توجه قرار میگیرد. در این فصل بار کمانشی پوستههای استوانهای با ابعاد مختلف و دارای بازشوهایی در موقعیتهای مختلف تعیین و تأثیر این پارامترها بر ظرفیت کمانشی پوستهها با ارائهی نمودارهایی بررسی میشود.

در فصل ششم، تأثیر تقویت پوسته های استوانهای دارای بازشو با استفاده از دو نوع سخت کننده مورد بررسی قرار می گیرد.

در پایان ، ضمن نتیجه گیری از کارهای انجام شده در این پایاننامه، پیشنهادهای جدید برای ادامهی کار ارائه ارائه می گردد.

فصل دوم

تحليل كمانشى يوستهها

۲-۱- پیشگفتار

پوستههای استوانهای یکی از فراوانترین و متنوعترین فرمهای سازهای هستند که کاربرد زیادی در صنعت دارند. بهعلت کم بودن ضخامت پوسته در مقایسه با سایر ابعاد آن، اغلب کمانش به عنوان یک حالت حدی برای تحلیل پوسته محسوب می گردد. ازاینرو، درک رفتار کمانشی آن برای مقاصد طراحی ضروری است. تحلیل کمانشی پوستهها اساساً به دو روش انرژی و معادلات تعادل صورت می گیرد. در این فصل به معرفی این روش ها پرداخته می شود. برای نوشتن معادلات تعادل و انرژی کرنشی پوستهها نیاز به مقدماتی از نگرهی صفحات و پوستهها می باشد که بخش آغازین فصل به این مبانی اختصاص یافتهاست.

در این فصل ابتدا، به روش تعادل در حل مسائل کمانش پوستهها و چگونگی بهدست آوردن معادله دیفرانسیل تعادل حاکم بر پوستههای نازک پرداخته میشود. در ادامه روش انرژی، شرایط کاربرد آن، نحوهی محاسبهی انرژی کرنشی قبل و بعد از کمانش و در نهایت معادلهی انرژی معرفی میگردد.

در پایان، دو مسئلهی پر کاربرد کمانش پوستهها، استوانهی تحت بار محوری و فشار جانبی یکنواخت با تکیه گاههای ساده در لبهها، به ترتیب با روش انرژی و معادلات تعادل تحلیل گردیده و بار بحرانی آنها ارائه می شود.

۲-۲- هندسهی سطح میانی پوسته

سطح میانی یک پوسته، سطحی است که در هر نقطه از پوسته، ضخامت آن را نصف میکند. یک سطح میانی دلخواه Ω (شکل (۲–۱)) ، توسط نقاطی که موقعیت آنها به وسیله بردار ت نسبت به مبدأ مختصات کلی بیان می شود، مشخص می گردد. بردار ت خود می تواند توسط دو پارامتر مستقل α و β که خطوطی بر هم عمودند و سطح مورد نظر را شبکهبندی میکنند، تعریف شود [۱۷].



شکل (۲–۱)- نمایش مختصات خطی و کارتزین [۱۷]

با توجه به شکل (۲-۱)، بردار r به صورت زیر نوشته می شود.

$$\vec{r} = r(\alpha, \beta) = x(\alpha, \beta)\hat{i} + y(\alpha, \beta)\hat{j} + z(\alpha, \beta)\hat{k}$$
(1-7)

روشن است که در هر نقطه روی سطح، $\frac{\partial \vec{r}}{\partial \alpha}$ و $\frac{\partial \vec{r}}{\partial \beta}$ که به ترتیب با $\vec{r}_{,\alpha}$ و $\vec{r}_{,\alpha}$ نشان داده می شوند، بردارهای مماس بر سطح در آن نقطه در راستای α و β می باشند. بنابراین می توان نوشت:

$$d\vec{r} = \vec{r}_{,\alpha} d\alpha + \vec{r}_{,\beta} d\beta \tag{(Y-Y)}$$

$$ds^{2} = \left| d\vec{r} \right|^{2} = d\vec{r} \cdot d\vec{r} = \left(\vec{r}_{,\alpha} \cdot \vec{r}_{,\alpha} \right) \left(d\alpha \right)^{2} + 2 \left(\vec{r}_{,\alpha} \cdot \vec{r}_{,\beta} \right) \left(d\alpha d\beta \right) + \left(\vec{r}_{,\beta} \cdot \vec{r}_{,\beta} \right) \left(d\beta \right)^{2}$$

$$(\Upsilon - \Upsilon)$$

از آنجا که بردارهای α و β بر هم عمودند، حاصل ضرب داخلی بردارهای مماس در دو راستای α و β برابر صفر است. یعنی:

$$\vec{r}_{\alpha} \cdot \vec{r}_{\beta} = 0 \tag{(\xi-\gamma)}$$

با تعریف دو پارامتر A و B، رابطهی (۲–۳) به صورت زیر در می آید:

$$ds^{2} = A^{2} (d\alpha)^{2} + B^{2} (d\beta)^{2}$$

$$(o-r)$$

$$E = A^{2} (d\alpha)^{2} + B^{2} (d\beta)^{2}$$

$$A^{2} = \vec{r}_{,\alpha} \cdot \vec{r}_{,\alpha} = \left| \vec{r}_{,\alpha} \right|^{2} \Longrightarrow A = \left| \vec{r}_{,\alpha} \right| \tag{1-7-7}$$

$$B^{2} = \vec{r}_{,\beta} \cdot \vec{r}_{,\beta} = \left| \vec{r}_{,\beta} \right|^{2} \Longrightarrow B = \left| \vec{r}_{,\beta} \right| \tag{Y-7-Y}$$

۲-۳- بردارهای یکه

 $\beta \quad \alpha$ اگر مطابق شکل (۲–۲) در نقطهی o که روی سطح میانی قرار دارد، محورهای $x \quad y \quad y \quad z$ و (x - 1) در جهت $\alpha \quad \alpha$ و محور z در جهت عمود بر سطح مطابق در نظر گرفته شود، بردارهای یکه متعامد $\hat{e}_1 \quad \hat{e}_2 \quad \hat{e}_1$ در راستای $\alpha \quad \varphi$ و β و محور z در جهت عمود بر سطح مطابق در نظر گرفته شود، بردارهای یکه متعامد $\hat{e}_1 \quad \varphi$ و \hat{e}_1 در راستای $\beta \quad \varphi$



$$\hat{e}_1 = \frac{\dot{r}_{,\alpha}}{\left|\vec{r}_{,\alpha}\right|} = \frac{\dot{r}_{,\alpha}}{A} \tag{1-V-Y}$$

$$\hat{e}_2 = \frac{r_{,\beta}}{\left|\vec{r}_{,\beta}\right|} = \frac{r_{,\beta}}{B}$$
(Y-V-Y)

$$\hat{e}_3 = \hat{e}_1 \times \hat{e}_2 = \frac{1}{AB} \left(\vec{r}_{,\alpha} \times \vec{r}_{,\beta} \right) \tag{(Y-V-Y)}$$

هربردار دلخواه $ec{T}$ بوسیلهی بردارهای یکه قابل تعریف است:

$$\vec{T} = T_1 \hat{e}_1 + T_2 \hat{e}_2 + T_3 \hat{e}_3 \tag{A-Y}$$

با استفاده از قانون مشتق گیری زنجیره ای مشتق جزئی بردار \vec{T} نسبت به α و β برابر است با: $\frac{\partial \vec{T}}{\partial \alpha} = \frac{\partial T_1}{\partial \alpha} \hat{e}_1 + \frac{\partial T_2}{\partial \alpha} \hat{e}_2 + \frac{\partial T_3}{\partial \alpha} \hat{e}_3 + T_1 \frac{\partial e_1}{\partial \alpha} + T_2 \frac{\partial e_2}{\partial \alpha} + T_3 \frac{\partial e_3}{\partial \alpha}$ (۱-۹-۲)

$$\frac{\partial \vec{T}}{\partial \beta} = \frac{\partial T_1}{\partial \beta} \hat{e}_1 + \frac{\partial T_2}{\partial \beta} \hat{e}_2 + \frac{\partial T_3}{\partial \beta} \hat{e}_3 + T_1 \frac{\partial e_1}{\partial \beta} + T_2 \frac{\partial e_2}{\partial \beta} + T_3 \frac{\partial e_3}{\partial \beta}$$
(Y-9-Y)

با توجه به روابط (۲–۹) لازم است مشتقهای جزئی بردارهای یکه نسبت به α و β بدست آید.

۲-۳-۱- مشتق بردارهای یکه

در شکل (۲–۳)، دو نقطه ی M و M_1 روی محور α (β ثابت) در نظر گرفته می شود. این دو نقطه، روی محور α به اندازه ی Δs_{α} ی معود بر سطح میانی محور α به اندازه ی Δs_{α} ی مود بر سطح میانی در دو نقطه ی M و Δs_{α} به مندازه ی که ی عمود بر سطح میانی در دو نقطه ی M و M معنان به مندازه ی معرد بر سطح میانی در دو نقطه ی M و M معنان به مختصات انتخابی، در دو نقطه ی M و M_1 معان به مختصات انتخابی در دو نقطه ی M و M معان به مختصات انتخابی در دو نقطه ی (M و M معان به مختصات انتخابی در دو نقطه ی (M و M معان و معان و در معان و معان و معان و در معان و معان و در و در معان و در و در معان و در و در معان و

$$\Delta \hat{e}_3 = -|\Delta \hat{e}_3| \hat{e}_1 \tag{1.17}$$



$$\frac{\left|\Delta \hat{e}_{3}\right|}{\left|\hat{e}_{3}\right|} = \frac{\left|MM_{1}\right|}{R_{1}} \Longrightarrow \left|\Delta \hat{e}_{3}\right| = \frac{\left|MM_{1}\right|}{R_{1}} \tag{11-T}$$

$$\Delta s_{\alpha} = \frac{\partial r}{\partial \alpha} \Delta \alpha = A \Delta \alpha \Longrightarrow \left| \Delta \hat{e}_{3} \right| = \frac{A \Delta \alpha}{R_{1}} \tag{11-1}$$

$$\frac{\Delta \hat{e}_3}{\Delta \alpha} = -\frac{A}{R_1} \hat{e}_1 \xrightarrow{\Delta \alpha \to 0} \frac{d \hat{e}_3}{d \alpha} = -\frac{A}{R_1} \hat{e}_1 \tag{17-1}$$

به طریق مشابه روی محور eta:

$$\frac{d\hat{e}_3}{d\beta} = -\frac{B}{R_2}\hat{e}_2 \tag{12-7}$$

از آنجا که بردار *r* پیوسته و مشتق پذیر است ، در نتیجه:

$$\frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\frac{\partial \vec{r}}{\partial \beta} \right) = \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{\partial \vec{r}}{\partial \alpha} \right) \Longrightarrow \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(A \hat{e}_1 \right) = \frac{\partial}{\partial \beta} \left(B \hat{e}_2 \right) \tag{10-T}$$

بر اساس قانون مشتق گیری برداری، مشتق هر بردار یکه بر خود بردار عمود است، بنابراین مشتق بردار یکه ، مولفهای در راستای خود بردار ندارد. پس:

$$\frac{\partial e_1}{\partial \alpha} = q_\alpha \hat{e}_2 + t_\alpha \hat{e}_3 \tag{17-1}$$

که در رابطهی (۲–۱۹)،
$$q_{lpha}$$
 مولفهی بردار $rac{\partial e_1}{\partial lpha}$ در جهت \hat{e}_2 و t_{lpha} مولفهی بردار $rac{\partial e_1}{\partial lpha}$ در جهت \hat{e}_3 است و \hat{e}_{lpha} در جهت \hat{e}_3 است و \hat{e}_{lpha} در جهت \hat{e}_3 است و مقدار آنها برابر است با حاصل ضرب داخلی بردار $rac{\partial e_1}{\partial lpha}$ به ترتیب در \hat{e}_2 و \hat{e}_3 :

$$q_{\alpha} = e_2 \cdot \frac{\partial e_1}{\partial \alpha} = \frac{\partial}{\partial \alpha} (\hat{e}_1 \cdot \hat{e}_2) - \hat{e}_1 \cdot \frac{\partial \hat{e}_2}{\partial \alpha}$$
(1V-T)

بردارهای \hat{e}_3 و \hat{e}_3 بر هم عمودند. درنتیجه حاصل ضرب داخلی آنها برابر صفر است. بنابراین:

$$q_{\alpha} = -\hat{e}_1 \cdot \frac{\partial \hat{e}_2}{\partial \alpha} \tag{1A-Y}$$

با استفاده از مشتق گیری زنجیرهای و رابطهی (۲–۱۰) داریم:

$$\frac{\partial}{\partial \alpha} \left(B \hat{e}_2 \right) = B \frac{\partial \hat{e}_2}{\partial \alpha} + \hat{e}_2 \frac{\partial B}{\partial \alpha} = \frac{\partial}{\partial \beta} (A \hat{e}_1)$$

$$\hat{e}_1 \left[\hat{e}_1 - \hat{e}_2 \right] = \hat{e}_2 \left[\hat{e}_2 - \hat{e}_2 \right] \left[\hat{e}_1 - \hat{e}_2 \right] = \hat{e}_1 \left[\hat{e}_1 - \hat{e}_2 \right] \left[\hat{e}_1 -$$

$$\frac{\partial \hat{e}_2}{\partial \alpha} = \frac{1}{B} \left[\frac{\partial}{\partial \beta} (A \hat{e}_1) - \left(\frac{\partial B}{\partial \alpha} \right) \hat{e}_2 \right]$$
(Y·-Y)

$$q_{\alpha} = -\frac{A}{B}(\hat{e}_{1} \cdot \frac{\partial \hat{e}_{1}}{\partial \beta}) - \frac{1}{B} \frac{\partial A}{\partial \beta} (\hat{e}_{1} \cdot \hat{e}_{1}) \Longrightarrow q_{\alpha} = -\frac{1}{B} \frac{\partial A}{\partial \beta}$$
(1)-7)

به روشی مشابه
$$t_{lpha}$$
 به دست میآید.

$$t_{\alpha} = \hat{e}_{3} \cdot \frac{\partial \hat{e}_{1}}{\partial \alpha} = \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\hat{e}_{3} \cdot \hat{e}_{1} \right) - \hat{e}_{1} \cdot \frac{\partial \hat{e}_{3}}{\partial \alpha} = -\hat{e}_{1} \cdot \frac{\partial \hat{e}_{3}}{\partial \alpha} \tag{YY-Y}$$

$$t_{\alpha} = -\hat{e}_1 \cdot \left(-\frac{A}{R_1} \hat{e}_1 \right) = \frac{A}{R_1} \tag{YT-T}$$

بنابراین مشتق بردار یکهی \hat{e}_1 نسبت به α بدست می آید. مشتق سایر بردارهای یکه نیز به روشی مشابه قابل دستیابی است که نتایج آن به صورت زیر میباشد:

 $\begin{aligned} \frac{\partial \hat{e}_{1}}{\partial \alpha} &= -\frac{1}{B} \frac{\partial A}{\partial \beta} \hat{e}_{2} + \frac{A}{R_{1}} \hat{e}_{3} \\ (1 - \Upsilon \xi - \Upsilon) \\ \frac{\partial \hat{e}_{2}}{\partial \alpha} &= \frac{1}{B} \frac{\partial A}{\partial \beta} \hat{e}_{1} \\ (\Upsilon - \Upsilon \xi - \Upsilon) \\ \frac{\partial \hat{e}_{3}}{\partial \alpha} &= -\frac{A}{R_{1}} \hat{e}_{1} \\ (\Upsilon - \Upsilon \xi - \Upsilon) \\ \frac{\partial \hat{e}_{1}}{\partial \beta} &= \frac{1}{A} \frac{\partial B}{\partial \alpha} \hat{e}_{2} \\ (\xi - \Upsilon \xi - \Upsilon) \\ \frac{\partial \hat{e}_{2}}{\partial \beta} &= -\frac{1}{A} \frac{\partial B}{\partial \alpha} \hat{e}_{1} + \frac{B}{R_{2}} \hat{e}_{3} \\ (\delta - \Upsilon \xi - \Upsilon) \\ \frac{\partial \hat{e}_{3}}{\partial \beta} &= -\frac{B}{R_{2}} \hat{e}_{2} \\ (\Upsilon - \Upsilon \xi - \Upsilon) \\ \frac{\partial \hat{e}_{3}}{\partial \beta} &= -\frac{B}{R_{2}} \hat{e}_{2} \\ (\Upsilon - \Upsilon \xi - \Upsilon) \\ \Upsilon - \Upsilon \xi - \Upsilon \chi - \Upsilon \chi$

اگر بردار تغییر شکل پوسته با $\vec{D} = (u, v, w)$ نمایش داده شود، می توان مشتق این بردار را نسبت به α طبق رابطهی (۲–۲۵) بهدست آورد:

$$\frac{\partial \vec{D}}{\partial \alpha} = \frac{\partial u}{\partial \alpha} \hat{e}_1 + \frac{\partial v}{\partial \alpha} \hat{e}_2 + \frac{\partial w}{\partial \alpha} \hat{e}_3 + u \frac{\partial e_1}{\partial \alpha} + v \frac{\partial e_2}{\partial \alpha} + w \frac{\partial e_3}{\partial \alpha}$$
(Yo-Y)

با قراردادن مشتق جزئی بردارهای یکه از رابطههای (۲–۲٤) در رابطهی (۲–۲۵) و پس از مرتب کردن و تکرار مراحل بالا برای β رابطههای (۱–۲۵) بدست میآید:

$$\frac{\partial \vec{D}}{\partial \alpha} = \left(\frac{\partial u}{\partial \alpha} + \frac{v}{B}\frac{\partial A}{\partial \beta} - A\frac{w}{R_1}\right)\hat{e}_1 + \left(\frac{\partial v}{\partial \alpha} - \frac{u}{B}\frac{\partial A}{\partial \beta}\right)\hat{e}_2 + \left(\frac{\partial w}{\partial \alpha} + A\frac{u}{R_1}\right)\hat{e}_3 \tag{1-171-1}$$

$$\frac{\partial \vec{D}}{\partial \beta} = \left(\frac{\partial u}{\partial \beta} - \frac{v}{A}\frac{\partial B}{\partial \alpha}\right)\hat{e}_1 + \left(\frac{\partial v}{\partial \beta} + \frac{u}{A}\frac{\partial B}{\partial \alpha} - B\frac{w}{R_2}\right)\hat{e}_2 + \left(\frac{\partial w}{\partial \beta} + B\frac{v}{R_2}\right)\hat{e}_3 \tag{(7-77-7)}$$

برای یافتن تغییر شکل در ضخامت پوسته تنها به بررسی جزء در راستای α پرداخته شده و در راستای β به دلیل تشابه روش تنها رابطهی نهایی ذکر می شود. با توجه به شکل (۲–۲) نقاط غیر واقع بر سطح میانی تغییر مکانی در راستای α نسب مکانی در راستای α نسب مکانی در راستای معاده می شود، شیب مکانی در راستای α نسب (\hat{e}_3) ما مطح میانی در راستای مود بر سطح میانی در راستای مود بر سطح میانی (\hat{e}_3) به طول جابجایی (Δs_{α}).

$$m = \left(\frac{\Delta \vec{D}}{\Delta s_{\alpha}}\right)_{3} = \frac{1}{A} \left(\frac{\partial \vec{D}}{\partial \alpha}\right)_{3} = \frac{u}{R_{1}} + \frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha}$$
(YV-Y)

با فرض اینکه سطح مقطع بعد از تغییر شکل مسطح و عمود بر سطح میانی باقی بماند، شیب سطح مقطع نیز برابر با m خواهد بود. بنابر این:

$$\Delta u^{z} = -z \left(\frac{u}{R_{1}} + \frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right) \tag{YA-Y}$$

اگر تغییر مکان در راستای α و β به فاصله ی z از سطح میانی به ترتیب با u^z و v^z و تغییر مکان سطح میانی در آن راستاها با u و v نمایش داده شود، می توان تغییر مکانها را از روابط (۲–۲۹) بدست آورد:

$$u^{z} = u - z \left(\frac{u}{R_{1}} + \frac{1}{A} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \right)$$
 (1-rq-r)

$$v^{z} = v - z \left(\frac{v}{R_{2}} + \frac{1}{B} \frac{\partial w}{\partial \beta} \right)$$
 (Y-Y9-Y)

$$w^z = w$$

۲–۵– رابطهی کرنش– تغییرمکان ۲–۵–۱– رابطهی کرنش– تغییرمکان روی سطح میانی اگر $_1$ و $_2$ به ترتیب کرنش در راستای α و β و همچنین γ_{12} کرنش پیچشی در نقطهای از سطح میانی یوسته باشند، بر اساس رابطههای (۲–۲۱) می توان نوشت:

$$\varepsilon_{1} = \left(\frac{\Delta \vec{D}}{\Delta s_{\alpha}}\right)_{1} = \frac{1}{A} \left(\frac{\partial \vec{D}}{\partial \alpha}\right)_{1} = \frac{1}{A} \frac{\partial u}{\partial \alpha} + \frac{1}{AB} \frac{\partial A}{\partial \beta} v - \frac{w}{R_{1}}$$
(1-Y**-Y)

$$\mathcal{E}_{2} = \left(\frac{\Delta \vec{D}}{\Delta s_{\beta}}\right)_{2} = \frac{1}{B} \left(\frac{\partial \vec{D}}{\partial \beta}\right)_{2} = \frac{1}{B} \frac{\partial v}{\partial \beta} + \frac{1}{AB} \frac{\partial B}{\partial \alpha} u - \frac{w}{R_{2}}$$
(Y-Y·-Y)

$$\gamma_{12} = \left(\frac{\Delta \vec{D}}{\Delta s_{\alpha}}\right)_{2} + \left(\frac{\Delta \vec{D}}{\Delta s_{\beta}}\right)_{1} = \frac{1}{A} \left(\frac{\partial \vec{D}}{\partial \alpha}\right)_{2} + \frac{1}{B} \left(\frac{\partial \vec{D}}{\partial \beta}\right)_{1} = \frac{B}{A} \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\frac{v}{B}\right) + \frac{A}{B} \frac{\partial}{\partial \beta} \left(\frac{u}{A}\right) \tag{(7-7.-7)}$$

۲-۵-۲ رابطهی کرنش - تغییرمکان به فاصله ی z از سطح میانی

برای محاسبه یکرنش به فاصله ی z از سطح میانی، کافی است رابطه های بین R_2^z , R_2^z , R_2^z , u^z , u^z و v^z و v^z و v^z را با v^z میانی بدست آورده و در v^z و v^z را با v^z میانی بدست آورده و در رابطه های (۲–۲۲) جایگذاری نماییم. رابطه ی بین پارامترهای v^z ، v^z و v^z با u ، v و w مطابق رابطه ی رابطه ی (۲–۲۲) می باشد، اما سایر پارامترها را با توجه به شکل (۲–۱) می توان بدست آورد:



شکل (۲–٤)- تغییرات پارامترها در ضخامت پوسته [۱۷]

$$ds_1^z = A^z d\alpha = A \left(1 - \frac{z}{R_1} \right) d\alpha \Longrightarrow A^z = A \left(1 - \frac{z}{R_1} \right)$$
(1-51-5)

$$B^{z} = B\left(1 - \frac{z}{R_{2}}\right) \tag{(1-T)}$$

$$R_1^z = R_1 - z \tag{(Y-Y)-Y}$$

$$R_2^z = R_2 - z \tag{(2-1)-1}$$

با جایگذاری این پارامترها در رابطههای (۲–۲۹) و صرفنظر کردن از مقدار
$$rac{1}{R_i}$$
 در مقایسه با 1 و پس از
ساده سازی روابط، کرنش ها بدست میآیند:

$$\varepsilon_1^z = \varepsilon_1 + z\chi_1 \tag{1-YY-Y}$$

$$\varepsilon_2^z = \varepsilon_2 + z\chi_2 \tag{(Y-YY-Y)}$$

$$\gamma_{12}^{z} = \gamma_{12} + 2z\chi_{12} \tag{(Y-Y-Y)}$$

که در آن:

$$\chi_{1} = -\left[\frac{1}{A}\frac{\partial}{\partial\alpha}\left(\frac{u}{R_{1}} + \frac{1}{A}\frac{\partial w}{\partial\alpha}\right) + \frac{1}{AB}\frac{\partial A}{\partial\beta}\left(\frac{v}{R_{2}} + \frac{1}{B}\frac{\partial w}{\partial\beta}\right)\right]$$
(1-TT-T)

$$\chi_{2} = -\left[\frac{1}{B}\frac{\partial}{\partial\beta}\left(\frac{v}{R_{2}} + \frac{1}{B}\frac{\partial w}{\partial\beta}\right) + \frac{1}{AB}\frac{\partial B}{\partial\alpha}\left(\frac{u}{R_{1}} + \frac{1}{A}\frac{\partial w}{\partial\alpha}\right)\right]$$
(Y-YY-Y)

$$\chi_{12} = -\left[\frac{1}{AB}\left(-\frac{1}{A}\frac{\partial A}{\partial \beta}\frac{\partial w}{\partial \beta} - \frac{1}{B}\frac{\partial B}{\partial \alpha}\frac{\partial w}{\partial \beta} + \frac{\partial^2 w}{\partial \alpha \partial \beta}\right) + \frac{1}{R_1}\frac{A}{B}\frac{\partial}{\partial \beta}\left(\frac{u}{A}\right) + \frac{1}{R_2}\frac{B}{A}\frac{\partial}{\partial \alpha}\left(\frac{v}{B}\right)\right]$$
(r-rr-r)

۲-۲- روش تعادل در محاسبهی بار بحرانی ۲-۲-۱- نظریهی غیر خطی پوستههای نازک

در نظریهی کلاسیک پوسته ها فرض می شود که خطوط α و β بر منحنی های اصلی پوسته منطبق باشند. بنابراین می توان بر اساس رابطه های (۲–۲۱)، تغییر در انحنا و پیچش سطح میانی در پوسته های نازک را با فرض تغییر شکل های کوچک به دست آورد (کافی است در رابطه های (۱–۲۵) قراردهیم: $\alpha = x$ و B = y ، $\alpha = x$).

$$\chi_{1} = -\frac{\partial^{2} w}{\partial x^{2}}$$

$$\chi_{2} = -\frac{\partial^{2} w}{\partial y^{2}}$$

$$\chi_{12} = -\frac{\partial^{2} w}{\partial x \partial y}$$

$$(\Upsilon - \Upsilon \xi - \Upsilon)$$

$$(\Upsilon - \Upsilon \xi - \Upsilon)$$

و رابطهی کرنش- تغییرشکل بر اساس رابطهی (۲–۲۹) و افزودن ترم غیر خطی تئوری صفحههای ارتجاعی به آن روابط بەدست مى آيد:

- $\varepsilon_1 = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{w}{R_1} + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial x}\right)^2$ (1 - 70 - 7) $\varepsilon_2 = \frac{\partial v}{\partial y} - \frac{w}{R_2} + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} \right)^2$ (7 - 70 - 7) $\gamma_{12} = \frac{\partial u}{\partial v} + \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial v}$ (T - T 0 - T)

بنابراین می توان ε_1^z ، ε_2^z ، ε_2^z را طبق روابط (۲–۳۲)، به صورت زیر نوشت:

$$\varepsilon_1^z = \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{w}{R_1} + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial x} \right)^2 - z \frac{\partial^2 w}{\partial x^2}$$
(1-57)

$$\varepsilon_2^z = \frac{\partial v}{\partial y} - \frac{w}{R_2} + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} \right)^2 - z \frac{\partial^2 w}{\partial y^2}$$
(Y-YY-Y)

$$\gamma_{12}^{z} = \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial y} - 2z \frac{\partial^{2} w}{\partial x \partial y}$$
(r-r-r)



شکل (۲–٥) – نیروها و لنگرهای غشایی پوستهی نازک [۱۸]

$$N_1 = \int \sigma_1^z \left(1 - \frac{z}{R_2} \right) dz \tag{1-TV-T}$$

$$N_2 = \int \sigma_2^z \left(1 - \frac{z}{R_1} \right) dz \tag{(Y-W-Y)}$$

$$S = N_{12} = N_{21} = \int \tau_{12}^{z} \left(1 - \frac{z}{R_2} \right) dz = \int \tau_{21}^{z} \left(1 - \frac{z}{R_1} \right) dz$$
 (Y-YV-Y)

$$Q_1 = \int \tau_{13}^z \left(1 - \frac{z}{R_2} \right) dz \tag{(1-TV-T)}$$

$$Q_2 = \int \tau_{23}^z \left(1 - \frac{z}{R_1} \right) dz \tag{o-TV-T}$$

با استفاده از روابط (۲–۳٦) ، (۲–۳۷) و روابط تنش – کرنش میتوان نوشت:

$$N_{1} = \frac{Eh}{1 - v^{2}} \left[\frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial x} \right)^{2} + \frac{v}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} \right)^{2} - \frac{w}{R_{1}} - v \frac{w}{R_{2}} \right]$$
(1-3%)

$$N_{2} = \frac{Eh}{1 - v^{2}} \left[\frac{\partial v}{\partial y} + v \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y} \right)^{2} + \frac{v}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial x} \right)^{2} - \frac{w}{R_{2}} - v \frac{w}{R_{1}} \right]$$
(Y-YA-Y)

$$S = \frac{Eh}{2(1+\nu)} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial y} \right)$$
(Y-YA-Y)

$$Q_{1} = -D\frac{\partial}{\partial x}\left(\frac{\partial^{2}w}{\partial x^{2}} + \frac{\partial^{2}w}{\partial y^{2}}\right) = -D\frac{\partial}{\partial x}\left(\nabla^{2}w\right)$$

$$(\xi - \nabla A - \nabla)$$

$$Q_2 = -D\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right) = -D\frac{\partial}{\partial y} \left(\nabla^2 w \right) \tag{0-TA-T}$$

که در روابط (۲–۳۸):

$$\nabla^2 f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \tag{(4-1)}$$

با توجه به رابطههای (۲–۳۸) رابطهی زیر قابل دستیابی است:

$$\frac{\partial^2}{\partial y^2} (N_1 - vN_2) + \frac{\partial^2}{\partial x^2} (N_2 - vN_1) - 2(1 + v) \frac{\partial^2 S}{\partial x \partial y} = Eh\left[\left(\frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y} \right)^2 - \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} - \frac{1}{R_1} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} - \frac{1}{R_2} \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \right]$$

$$(\xi \cdot - \zeta)$$

تابع تنش Φ به گونهای فرض می شود که در روابط زیر صدق کند:

$$N_1 = \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y^2}, N_2 = \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2}, S = -\frac{\partial^2 \Phi}{\partial x \partial y}$$
(21-7)

باجای گذاری رابطهی (۲-٤۱) در رابطهی (۲-٤٠):

$$\nabla^2 \nabla^2 \Phi = Eh\left[\left(\frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}\right)^2 - \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} - \nabla_k^2 w\right]$$
(27-7)

که در آن:

$$\nabla_{\kappa}^{2} f = \kappa_{1} \frac{\partial^{2} f}{\partial x^{2}} + \kappa_{2} \frac{\partial^{2} f}{\partial y^{2}} = \frac{1}{R_{1}} \frac{\partial^{2} f}{\partial x^{2}} + \frac{1}{R_{2}} \frac{\partial^{2} f}{\partial y^{2}}$$
(27-7)

اکنون به نوشتن معادلات تعادل پوستهی نازک، که تحت بارگذاری عمود بر سطح (P₃) قرار دارد، پرداخته می شود. جهت مثبت لنگرها و نیروهای داخلی پوسته مطابق شکل (۲–٦) می باشد:



شکل (۲–۲)- جهت مثبت لنگر و نیروهای داخلی [۱۷]

برای بهدست آوردن معادلات تعادل، مجموع نیروها در جهت x و y وهمچنین مجموع لنگرها مطابق تئوری خطی پوستهها محاسبه می شود. بنابراین از تغییر لنگر ونیروهای داخلی، ناشی از گذر از حالت قبل از کمانش به حالت کمانش یافته صرفنظر می شود. در صورتی که در محاسبهی مجموع نیروها در راستای z، انحناهای به وجودآمده در جزء و در نتیجهی آن اعوجاج بوجود آمده در اثر کمانش پوسته تحت بارگذاری در نظر گرفته می شود. نتایج نهایی معادلات تعادل پوسته های نازک تحت بارگذاری عمود بر سطح (P₃)، به صورت زیر خواهد بود:

$$\frac{\partial N_1}{\partial x} + \frac{\partial s}{\partial y} = 0 \tag{1-22-7}$$

$$\frac{\partial N_2}{\partial y} + \frac{\partial s}{\partial x} = 0 \tag{(7-22-7)}$$

$$\frac{\partial Q_1}{\partial x} + \frac{\partial Q_2}{\partial y} = -P_3 - \frac{N_1}{R_1} - \frac{N_2}{R_2} - N_1 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - N_2 \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} - 2s \frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}$$
(r-22-r)

با جای گذاری Q_1 و Q_2 از معادلهی (۲–۳۸) در معادلهی (۲–٤٤) و نوشتن رابطه ها برحسب Φ معادلهی (۲–٤٤–۳) به صورت زیر خواهد شد:

$$D\nabla^{2}\nabla^{2}w - \left[\nabla_{k}^{2}\Phi + \left(\frac{\partial^{2}\Phi}{\partial y^{2}}\frac{\partial^{2}w}{\partial x^{2}} + \frac{\partial^{2}\Phi}{\partial x^{2}}\frac{\partial^{2}w}{\partial y^{2}} - 2\frac{\partial^{2}\Phi}{\partial x\partial y}\frac{\partial^{2}w}{\partial x\partial y}\right)\right] = P_{3}$$

$$(\mathfrak{E} \circ - \mathfrak{T})$$

معادلات (۲–٤٢) و (۲–٤٥) دستگاه معادلات دیفرانسیل پوسته های نازک می باشد.

۲-۲-۲ روش تعادل

روش تعادل بر این اصل استوار است که در یک بار بحرانی، حالت تغییر شکل یافتهای از پوسته وجود دارد که بی نهایت به حالت پیش از کمانش پوسته نزدیک میباشد. بنابراین یکی از راههای یافتن بار بحرانی، پیدا کردن باری است که در آن پاسخها دو شاخه میشوند. این اصل میتواند برای بهدست آوردن بار بحرانی مورد استفاده قرار گیرد. گرچه یافتن معادلات دیفرانسیل پوسته در حالت عمومی و حتی خطی بسیار پیچیده است، با اینوجود خوشبختانه کمانش بسیاری از پوستهها که اهمیت زیادی دارند با تغییر شکلهای کوچکی نسبت به ابعاد پوسته همراهند و میتوان رفتار آنها را نزدیک به پوستهی نازک در نظر گرفت.

 w_1 اگر w_0 و Φ_0 تابعهای تغییر شکل و تنش پیش از کمانش، w و Φ مقادیر این تابعها در آغاز کمانش و w_1 و Φ_1 مقدار افزایش آنها در گذر از حالت تعادل به حالت آغاز کمانش باشند، می توان نوشت [۱۸]: