

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِیْمِ



دانشگاه صنعتی اصفهان

دانشکده برق

طراحی یک سیستم کنترل بهینه جهت شارژ باتری لیتیوم یون با در نظر گرفتن قیود عملی

پایان نامه کارشناسی ارشد مهندسی برق - کنترل

مریم خمر

استاد راهنما

دکتر جعفر قیصری

۱۳۹۲



دانشگاه صنعتی اصفهان

دانشکده برق

پایان نامه کارشناسی ارشد رشته کنترل خانم مریم خمر

تحت عنوان

طراحی یک سیستم کنترل بهینه جهت شارژ باتری لیتیم یون با در نظر گرفتن قیود عملی

در تاریخ ۱۳۹۲/۴/۳۱ توسط کمیته تخصصی زیر مورد بررسی و تصویب نهایی قرار گرفت.

دکتر جعفر قیصری

۱-استاد راهنمای پایان نامه

دکتر بهزاد رضایی

۲-استاد مشاور پایان نامه

دکتر مسعود عمومی

سرپرست تحصیلات تکمیلی دانشکده

با تشکر از استاد راهنمای محترم و خواهر زاده های عزیزم هادی و علی اکبر نوری

کلیه حقوق مادی مترتب بر نتایج مطالعات، ابتکارات
و نوآوریهای ناشی از تحقیق موضوع این پایان نامه
(رساله) متعلق به دانشگاه صنعتی اصفهان است.

تقدیم به پدر و مادر مهربانم...

فهرست مطالب

صفحه	عنوان
۱	چکیده.....
	فصل اول: مقدمه
۲	۱-۱- پیشگفتار.....
۳	۲-۱- شرح مسئله و اهداف.....
۴	۳-۱- مروری بر پیشینه پژوهش.....
۷	۴-۱- کارهای انجام شده، نوآوری های پایان نامه.....
۸	۵-۱- روند ارائه مطالب.....
	فصل دوم: پیشینه پژوهش
۹	۱-۲- مقدمه.....
۹	۲-۲- مدل باتری.....
۱۱	۳-۲- تخمین حالت شارژ باتری لیتیم یون.....
۱۱	۴-۲- مروری بر روش های تخمین حالت شارژ.....
۱۱	۲-۴-۱- ولتاژ مدار باز برای تخمین حالت شارژ.....
۱۲	۲-۴-۲- جریان برای حالت شارژ (شمارش کولمب).....
۱۲	۳-۴-۲- روش های محاسباتی هوشمند.....
۱۳	۴-۴-۲- فیلتر کالمن.....
۱۷	۵-۲- پارامترهای تاثیرگذار بر شارژ باتری.....
۲۰	۶-۲- بررسی روش های شارژ باتری لیتیم یون.....
	فصل سوم: تطبیق مدل مدار معادل با مدل الکتروشیمیایی باتری لیتیم یون
۲۴	۱-۳- مقدمه.....
۲۴	۲-۳- مدل الکتروشیمیایی.....
۲۶	۳-۳- مدل مدار معادل.....
۲۷	۴-۳- ترکیب مدل مدار معادل غیر خطی باتری لیتیم یون با مدل دمایی.....

- ۳-۴-۱- مدل مدار معادل غیر خطی و رابطه تعادل انرژی ۲۷
- ۳-۵- محاسبه پارامترهای مدل الکتروشیمیایی به کمک مدل مدار معادل ۳۱

فصل چهارم: طراحی کنترل کننده بهینه برای شارژ باتری لیتیم یون

- ۴-۱- مقدم ۳۴
- ۴-۲- الگوریتم شارژ بهینه سازی ۳۴
- ۴-۳- نتایج شبیه سازی ۳۸
- ۴-۴- تعمیم الگوریتم بهینه به چند سلول ۴۲
- ۴-۵- اعمال قیود جریان ۴۶

فصل پنجم: طراحی کنترل کننده فازی برای شارژ باتری لیتیم یون

- ۵-۱- مقدمه ۵۲
- ۵-۲- مروری بر سیستم های فازی ۵۳
- ۵-۳- کنترل کننده فازی طراحی شده ۵۳
- ۵-۳-۱- طراحی فازی ساز ۵۴
- ۵-۳-۲- پایگاه قواعد برای شارژ باتری لیتیم ۵۷
- ۵-۳-۳- غیر فازی ساز ۵۹
- ۵-۴- نتایج شبیه سازی ۵۹
- ۵-۵- اعمال قیود جریان ۶۰
- ۵-۶- مقایسه کنترل کننده فازی با کنترل کننده بهینه ۶۱
- ۵-۷- مقایسه کنترل کننده فازی با روش شارژ جریان ثابت-ولتاژ ثابت ۶۱

فصل ششم: نتیجه گیری

- ۶-۱- بحث و نتیجه گیری ۶۳
- ۶-۲- پیشنهادات ۶۵
- کتابنامه ۶۶

فهرست شکل‌ها

صفحه	عنوان
۱۰	شکل ۲-۱ مدل مدار معادل باتری لیتیم یون.....
۱۲	شکل ۲-۲ منحنی ولتاژ مدار باز بر حسب حالت شارژ.....
۱۷	شکل ۲-۳ خطای تخمین حالت شارژ فیلترهای UKF، AUKF، EKF و AEKF برای حالت شارژ اولیه ۵۰٪.....
۱۹	شکل ۲-۴ سوختن باتری لپ تاپ به دلیل افزایش بیش از حد دما.....
۱۹	شکل ۲-۵ نمودار تعداد سیکل عمر نسبت به زمان.....
۲۱	شکل ۲-۶ مدل مدار معادل باتری برای حالت.....
۲۲	شکل ۲-۷ نتایج کنترل کننده بهینه.....
۲۲	شکل ۲-۸ کنترل کننده فازی با دو ورودی جریان و ولتاژ.....
۲۳	شکل ۲-۹ کنترل کننده فازی با دو ورودی میزان افزایش دما و مشتق آن.....
۲۵	شکل ۳-۱ ساختار داخلی باتری لیتیم یون.....
۲۷	شکل ۳-۲ مدل مدار معادل باتری لیتیم یون.....
۲۹	شکل ۳-۳ نمودار حالت شارژ باتری لیتیم یون بر حسب زمان.....
۲۹	شکل ۳-۴ نمودار ولتاژ باتری لیتیم یون بر حسب زمان.....
۳۱	شکل ۳-۵ نمودار جریان باتری لیتیم یون بر حسب زمان.....
۳۲	شکل ۳-۶ نمودار دما باتری لیتیم یون بر حسب زمان.....
۳۳	شکل ۳-۷ منحنی η بر حسب جریان برای $\alpha = 0.5$
۳۹	شکل ۴-۱ حالت اول یعنی اهمیت تلفات دو برابر زمان شارژ است $\alpha = 0.5$
۴۰	شکل ۴-۲ حالت دوم $\alpha = 1$ توجه به تلفات و کاهش دما برای یک سلول.....
۴۲	شکل ۴-۳ حالت سوم شارژ سریع سلول لیتیم یون $\alpha = 0$
۴۳	شکل ۴-۵ باتری لیتیم یون متشکل از چند سلول.....
۴۴	شکل ۴-۶ حالت اول $\alpha = 0.5$ یعنی اهمیت زمان شارژ و تلفات به صورت مساوی است.....
۴۵	شکل ۴-۷ حالت دوم توجه به تلفات و کاهش دما برای باتری لیتیم یون $\alpha = 1$
۴۶	شکل ۴-۸ حالت سوم شارژ سریع باتری لیتیم یون $\alpha = 0$
۴۷	شکل ۴-۹ اعمال قیود جریان برای ضریب تلفات $\alpha = 0.5$

- شکل ۴-۱۰ اعمال قیود جریان برای ضریب تلفات $\alpha = 1$ ۴۸
- شکل ۴-۱۱ اعمال قیود جریان برای ضریب تلفات $\alpha = 0$ ۴۹
- شکل ۴-۱۲ نتایج شارژ به روش جریان ثابت-ولتاژ ثابت ۵۰
- شکل ۵-۱ تابع عضویت حالت شارژ (ورودی) ۵۵
- شکل ۵-۲ تابع عضویت دما (ورودی) ۵۵
- شکل ۵-۳ تابع عضویت جریان (خروجی) ۵۵
- شکل ۵-۴ نتایج شبیه‌سازی کنترل کننده فازی برای دمای اولیه $C 25^{\circ}$ ۵۹
- شکل ۵-۵ نتایج شبیه‌سازی با اعمال قیود جریان ۶۰
- شکل ۵-۶ نتایج شبیه‌سازی شارژ به روش جریان ثابت-ولتاژ ثابت ۶۱

فهرست جدول‌ها

<u>صفحه</u>	<u>عنوان</u>
۲۸	جدول ۱-۳ پارامترهای تخمینی.....
۳۰	جدول ۲-۳ مقادیر پارامترهای ناشناخته [۲۴].....
۳۳	جدول ۳-۳ مقایسه پارامترهای تخمینی با پارامترهای مدل الکتروشیمیایی.....
۴۱	جدول ۴-۱ نتایج شبیه‌سازی برای یک سلول.....
۴۴	جدول ۴-۲ نتایج شبیه‌سازی برای یک باتری لیتیم یون متشکک از چند سلول.....
۵۰	جدول ۳-۴ حدود جریان در نظر گرفته شده.....
۵۰	جدول ۴-۴ مقایسه الگوریتم بهینه پیشنهاد شده با روش جریان ثابت-ولتاژ ثابت.....
۵۸	جدول ۱-۵ دستورات کنترل کننده فازی.....
۶۲	جدول ۲-۵ مقایسه کنترل کننده فازی با الگوریتم بهینه و روش جریان ثابت-ولتاژ ثابت.....

چکیده

با سرعت روز افزون استفاده از وسایل الکتریکی قابل حمل نیاز به شارژرهای ساده و بازده بالا ضروری است. شارژر مجدد باتری بایستی به گونه‌ای باشد که با استفاده از تجهیزاتی که حتی الامکان ساده و ارزان بوده، عمر چرخه باتری را کاهش ندهد و به طور سریع و بهینه شارژ نماید. هدف از انجام این پایان‌نامه، طراحی کنترل کننده مناسب برای شارژر مطلوب باتری لیتیم یون می‌باشد. به این منظور در ابتدا مدل باتری لیتیم برای شبیه‌سازی رفتار آن در زمان شارژ و دشارژ بررسی شده است. در این پایان‌نامه از مدار معادل غیر خطی و ترکیب آن با مدل دمایی استفاده شده است. به منظور تأیید مدل مدار معادل غیر خطی باتری لیتیم یون، با مدل الکتروشیمیایی تطبیق داده شده است و پس از تأیید مدل، با بهره از آن و محدودیت‌های موجود برای شارژر باتری از قبیل حدود مجاز برای جریان، دما و ولتاژ مسئله بهینه به منظور تعیین جریان مطلوب برای شارژر باتری لیتیم یون تعریف شده است. در تابع هزینه تلفات اهمی و زمان شارژ در نظر گرفته شده است تا با کاهش تلفات اهمی، گرمای تولید شده کاهش یافته و از افزایش بیش از حد دما که باعث تخریب باتری می‌شود جلوگیری شود. برای وزن‌دهی اهمیت تلفات اهمی نسبت به زمان شارژ از ضریب تلفات در تابع هزینه استفاده شده است. مسئله شارژر بهینه، ابتدا برای یک سلول حل شده و پس از آن به باتری لیتیم یون متشکل از چند سلول تعمیم داده شده است. با توجه به مدل غیر خطی باتری لیتیم یون برای حل مسئله بهینه نیاز به حل معادلات دیفرانسیل غیر خطی می‌باشد. در ادامه این پایان‌نامه، به منظور ایجاد یک گزینه دیگر که به مدل باتری وابسته نباشد، یک کنترل کننده فازی برای شارژر باتری لیتیم یون پیشنهاد شده است. در کنترل کننده فازی، دما و حالت شارژر به عنوان ورودی پیشنهاد شده است. بیشینه جریان تزریق شده به باتری با دما تغییر می‌کند، انتخاب دما به عنوان ورودی این امکان را می‌دهد که در هر دما، جریان متناسب با آن دما را به باتری تزریق نمود. انتخاب حالت شارژر به جای ولتاژ که در پژوهش‌های قبل استفاده شده، باعث افزایش دقت کنترل کننده فازی می‌شود. زیرا تغییرات ولتاژ با رسیدن حالت شارژر به ۷۰٪ بسیار کم و در حدود چند صدم می‌باشد. مزیت دیگر استفاده از حالت شارژر، استفاده از آن برای شارژر باتری لیتیم یون متشکل از چند سلول می‌باشد، در این حالت باتری بر اساس سلولی که کمترین حالت شارژر را دارد، شارژ می‌شود. حالت شارژر به طور مستقیم قابل اندازه‌گیری نبوده و از فیلتر کالمن توسعه یافته برای تخمین آن استفاده شده است. با توجه به ملاحظات عملی برای پیاده‌سازی سیستم شارژر باتری در این پایان‌نامه، جریان تزریق شده به باتری به چند سطح مشخص و ثابت جریان محدود می‌شود.

فصل اول

مقدمه

۱-۱- پیشگفتار

باتری های قابل شارژ از گروه سلول های الکتروشیمیایی ذخیره کننده انرژی الکتریکی هستند. به این نوع سلول ها، سلول های ثانویه گفته می شود زیرا واکنش های الکتروشیمیایی به صورت برگشت پذیر در آنها اتفاق می افتد. باتری های قابل شارژ در اندازه ها و انواع متنوع وجود دارند و شامل باتری های دکمه ای کوچک تا باتری های مگاواتی در شبکه توزیع می شوند. چند ترکیب شیمیایی معمول در باتری های قابل شارژ استفاده می شوند که عبارت اند از: ترکیب سرب-اسید (Lead-acid)، نیکل-کادمیم (NiCd)، نیکل-ترکیب فلز (NiMH)، لیتیم-یون (Li-ion)، و لیتیم-یون-پلیمر (Li-ion polymer). توسعه وسایل الکترونیکی مانند گوشی های تلفن همراه و لپ تاپ ها تقاضا را برای باتری های قابل شارژ افزایش داده است که در این میان باتری های لیتیم یون از دیگر انواع باتری ها عملکرد و بازده بهتری را از خود نشان داده و بیشترین تولید را در میان دیگر انواع باتری ها دارند. این نوع باتری ها مانند انواع دیگر باتری ها از پیل های الکتروشیمیایی با دو الکترود و ماده الکترولیت تشکیل شده اند. باتری های یون لیتیم یون شامل سه لایه می باشند: یک الکترود مثبت، یک جداکننده و یک الکترود منفی. عموماً اکسید کبالت و آهن که دارای مشخصه های عمر کاری بالا در ولتاژ بالا می باشد در الکترود مثبت به کار می رود در حالی که

یک ماده کربنی با ظرفیت بالا، دارای ولتاژ پایدار و خاصیت بلورینگی بالا در الکتروود منفی به کار می رود. غشاهای پلیمری متخلخل از جنس پلی الفین در جداکننده مورد استفاده قرار می گیرند و یک حلال آلی برای محلول الکتروولیت مورد استفاده قرار می گیرد. یونهای لیتیم داخل الکتروود مثبت در محلول حل می شوند و در زمان شارژ شدن بین الکتروود منفی و در زمان دشارژ شدن (تخلیه الکتریکی) بین الکتروود مثبت انتقال می یابند. باتریهای یون لیتیمی دارای دانسیته انرژی بالا و ولتاژ کاری سه برابر ولتاژ کاری باتریهای نیکل-کادمیومی^۱ (Ni-Cd) و نیکل-هیدرید فلزی^۲ می باشند.

با توجه به کاربردهای فراوان باتری لیتیم یون، در زمینه شارژ و دشارژ مناسب این باتریها تلاش های زیادی انجام شده است. فرآیند شارژ باتری بایستی بیشترین بازده شارژ و سریعترین زمان شارژ را داشته و در عین حال سیکل عمر^۳ باتری را کاهش نداده و باتری را در برابر تخریب حفاظت کند. یکی از متداولترین روش های شارژ باتری لیتیم یون، شارژ با جریان ثابت- ولتاژ ثابت می باشد. گرچه این روش از لحاظ پیاده سازی آسان است اما تمام شرایط مطلوب برای شارژ باتری را فراهم نمی کند. در سالهای اخیر پژوهش هایی در زمینه بهبود روش های شارژ شده است. نتیجه این پژوهش ها باعث معرفی کنترل کننده های فازی برای شارژ و الگوریتم بهینه برای کمینه سازی زمان شارژ شده است.

۱-۲- شرح مسئله و اهداف

با گسترش استفاده از وسایل الکتریکی قابل حمل، نیاز به شارژرهای ساده و بازده بالا ضروری است. شارژ مجدد باتری بایستی به گونه ای باشد که با استفاده از تجهیزاتی که حتی الامکان ساده و ارزان بوده، عمر چرخه باتری را کاهش ندهد و به طور سریع و بهینه شارژ نماید. برای طراحی کنترل کننده بهینه برای شارژ باتری، بایستی به پارامترهای تاثیرگذار بر شارژ باتری مانند دما، ولتاژ و جریان توجه شود. اگر شارژ ولتاژ بیشتر از ولتاژ بیشینه باشد، تزریق جریان اضافی باعث ایجاد روکش لیتیم و تولید گرمای اضافی می شود. با زیاد شدن جریان، یونهای لیتیم نمی توانند با سرعت کافی بین لایه های الکتروود مثبت جمع شوند و یونهای لیتیم بر روی سطح آند جمع می شوند و لایه تشکیل شده مانند فلز لیتیم عمل کرده و این لایه را روکش لیتیم می نامیم. که نتیجه این کار کاهش یونهای لیتیم آزاد و از دست دادن ظرفیت غیر قابل برگشت است. یکی از علل اصلی تخریب باتری لیتیم یون، دمای بیش از حد و یا دمای خیلی پایین می باشد. کنترل دقیق دما به منظور حفاظت از باتری ضروری است. سرعت واکنش های شیمیایی با دما رابطه مستقیم دارد که با کاهش

^۱ Ni-Cd: Nickel-Cadmium Batteries

^۲ Nickel-MH Batteries

^۳ Life Cycle

دما سرعت واکنش‌های شیمیایی کاهش می‌یابد. کار باتری در دمای پایین باعث کاهش سرعت انتقال مواد فعال شیمیایی می‌شود، در نتیجه باعث کاهش ظرفیت جریان عبوری چه در زمان شارژ و چه در زمان دشارژ می‌شود. به عبارت دیگر ظرفیت انتقال توان تقلیل می‌یابد. کار در دمای بالا می‌تواند مشکلات متعددی ایجاد کند که باعث تخریب باتری می‌شود. در این حالت اثر آرنیوس که در آن سرعت واکنش‌های شیمیایی با افزایش دما به صورت نمایی افزایش می‌یابد، باعث می‌شود تا با افزایش سرعت عکس‌العمل‌های شیمیایی، توان بالاتری از باتری گرفت. جریان بالاتر، تلفات اهمی بیشتری روی باتری ایجاد می‌کند و گرمای ایجاد شده باعث افزایش بیشتر دما می‌شود که می‌تواند شروع یک فیدبک مثبت دما باشد مگر اینکه سرعت خروج گرما یعنی خنک کردن باتری بیشتر از سرعت تولید گرما باشد.

هدف از انجام این پایان‌نامه طراحی کنترل کننده مناسب برای شارژ مطلوب و افزایش طول عمر باتری لیتیم یون با در نظر گرفتن محدودیت‌های حاکم بر باتری می‌باشد. رسیدن به این هدف مستلزم شناخت باتری و مدل‌های ارائه شده، شناخت پارامترهای تاثیر گذار بر شارژ باتری و محدودیت‌های موجود برای شارژ باتری لیتیم یون می‌باشد. در بحث مدل‌سازی، هدف تکمیل مدل‌های قبلی و یا بررسی درستی آن‌ها می‌باشد. با توجه به اهمیت کمینه کردن زمان شارژ و تلفات و کاهش بیشینه دمای باتری در زمان شارژ مسئله بهینه برای شارژ باتری تعریف خواهد شد. به دلیل غیر خطی بودن مدل باتری و ایجاد یک گزینه دیگر که به مدل وابسته نباشد کنترل کننده فازی برای شارژ باتری پیشنهاد شده است. هدف دیگر تعمیم جریان شارژ محاسبه شده برای یک سلول به چند سلول می‌باشد. همچنین لازم است که کنترل کننده شارژ، همواره به جنبه‌های عملی و اجرایی توجه شود مثلاً جریان بهینه شارژ با در نظر گرفتن قيود پیاده‌سازی باید بدست آید.

۳-۱- مروری بر پیشینه پژوهش

برای اطمینان از اینکه باتری به صورت مطلوب عمل می‌کند، سیستم مدیریت باتری باید طوری طراحی شود تا سطح انرژی باتری را پایش و کنترل کند [1]. اهداف سیستم مدیریت باتری پایش، محاسبه، حفاظت و بهینه سازی است. تعیین حالت شارژ¹ SOC یکی از نیازهای مهم برای مدیریت باتری است [2]. تعیین دقیق حالت شارژ برای بهبود عملکرد باتری، تخمین طول عمر و جلوگیری از آسیب دائمی بسیار ضروری است [4].

تعیین دقیق حالت شارژ باتری به دلیل غیر قابل اندازه‌گیری بودن آن ممکن نیست. حالت شارژ وابسته به عواملی از قبیل دما، جریان، ظرفیت باتری، مقاومت داخلی، عمر باتری، ولتاژ قطع و گذشته بهره‌برداری از

¹ SOC: State Of Charge

باتری می‌باشد [5]. حالت شارژ تابع غیر خطی از فاکتورهای ذکر شده است [6]. روش‌های مختلفی از قبیل تست دشارژ، استفاده از ولتاژ مدار باز، شمارش کولمب، شبکه‌های عصبی و فیلتر کالمن توسعه یافته برای تخمین حالت شارژ معرفی شده‌اند [7]-[11]. در میان روشهای موجود فیلتر کالمن به دلیل توانایی تخمین در زمان حقیقی نسبت به سایر روش‌ها کاربرد بیشتری دارد. در سالهای اخیر این فیلتر توسعه یافته و به منظور تخمین دقیق تر حالت شارژ از تطبیق نویز اندازه گیری و فرآیند نیز در آن استفاده شده که این نوع فیلتر کالمن $AUKF^1$ نامیده می‌شود. این فیلتر نه تنها امتیازات UKF^2 را دارد بلکه کواریانس نویز و اندازه گیری را تطبیق می‌دهد. به دلیل ساختار ساده مدل هیستریزیس باتری، الگوریتم $AUKF$ نیاز به محاسبات اندکی دارد [12]. بنابراین تخمین بازگشتی حالت شارژ به سادگی انجام می‌شود. آزمایش نشان می‌دهد که $AUKF$ عملکرد خوبی برای تخمین SOC دارد. با مقایسه با EKF^3 و UKF مشخص می‌شود که $AUKF$ بیشترین دقت را در تخمین SOC باتری لیتیم دارد. برای تخمین حالت شارژ در این پایان‌نامه از این روش استفاده شده است [17].

مدل الکتروشیمیایی اساس ویژگی‌های الکتروشیمیایی، ترمودینامیکی و پدیده‌های انتقالی است [18]. این مدل شامل چندین معادله دیفرانسیل جزئی می‌باشد. بار محاسباتی این روش زیاد بوده و زمان مورد نیاز برای محاسبه از زمان لازم برای تخمین SOC بیشتر است. به کمک برخی مطالعات انجام شده بر روی الگوریتم‌های محاسباتی بهینه زمان محاسبه مساوی و یا کمتر از زمان تخمین SOC شده است. به هر حال این روش دارای محاسبات زیادی است که توسط کامپیوتر انجام می‌شود و برای کاربرد مستقیم در سیستم مدیریت باتری مناسب نیست.

مدل دیگری که برای باتری لیتیم یون استفاده می‌شود، مدل مدار معادل می‌باشد. مدل مدار معادل، مدل باتری را بر پایه خواص الکتروشیمیایی کاهش می‌دهد [19]. این مدل بر پایه تعدادی مقاومت و خازن توصیف می‌شود. مدل مدار معادل از مدل الکتروشیمیایی ساده تر و زمان اجرا به شدت کمتر می‌باشد. کنترل دما در باتری لیتیم یون بسیار مهم است. نگرانی عمده در کنترل دمای باتری لیتیم یون، افزایش دما است که ممکن است باعث ایجاد گرمای بسیار بالا و تخریب باتری شود [19]. مدل‌سازی دما می‌تواند نقش کلیدی در کنترل دمای کار و یکنواختی دمای باتری لیتیم یون داشته باشد. مطالعات زیادی بر روی مدل‌سازی دمای باتری لیتیم یون شده است. یک روش برای محاسبه گرمای تولید شده بر پایه قوانین تعادل انرژی و روش

¹ AUKF: Adaptive Unscented Kalman Filter

² UKF: Unscented Kalman Filter

³ EKF: Extended Kalman Filter

اختلاف سطح آنتالپی برای باتری لیتیم یون می‌باشد [20]. در سال‌های اخیر مدل دو بعدی و سه بعدی برای مطالعه رفتار دمایی باتری لیتیم یون توسعه یافته است [25]-[21]. ترکیب مدل مدار معادل با مدل دمایی می‌تواند رفتار باتری را به خوبی مدل نماید [28]-[25].

پارامترهایی که در طراحی سیستم شارژ باتری باید به آنها توجه شود عبارتند از: ولتاژ، دمای عملکرد و سیکل عمر [29]. تعداد سیکل کاری مفید باتری، یکی از ویژگیهای مهم باتری می‌باشد. سیکل عمر نه تنها به زمان شارژ بلکه به کنترل اضافه ولتاژ و روش شارژ وابسته می‌باشد. بایستی از روش‌هایی برای شارژ استفاده کرد که بازده بالا داشته و باتری را از شارژ و یا دشارژ اضافه حفاظت کند. روش‌های شارژ باید به گونه‌ای باشند که قابل پیاده‌سازی و اعمال به باتری باشند و زمان توقف شارژ را تعیین کنند تا از شارژ اضافه باتری جلوگیری شود. روش‌های مختلفی برای شارژ باتری لیتیم یون معرفی شده است [30]. این روش‌ها را می‌توان در سه دسته روش‌های شارژ مبتنی بر جریان ثابت-ولتاژ ثابت، روش‌های شارژ بهینه و استفاده از کنترل کننده فازی برای شارژ دسته بندی کرد [35]-[31].

روش‌های مبتنی بر جریان ثابت-ولتاژ ثابت¹ برای شارژ باتری گرچه ارزان و از لحاظ پیاده سازی راحت هستند اما از شرایط بهینه دور می‌باشند. در سالهای اخیر روی بهینه سازی شارژ باتری کار شده است [36]. در این پژوهش‌ها معمولاً جریان بهینه و یا فرکانس بهینه برای شارژ باتری در زمان کمتر و طول عمر بیشتر تعیین می‌شوند. هدف الگوریتم بهینه در مرجع [37] حداقل کردن زمان با در نظر گرفتن حدود دما و جریان بوده و از مدل الکتروشیمیایی باتری لیتیم یون استفاده شده است. مسئله بهینه با تابع هزینه حداقل زمان شارژ و در نظر گرفتن حدود مجاز جریان و دما تعریف شده است. در این پژوهش باتری با جریان ماکزیمم تا رسیدن به دمای ماکزیمم، شارژ و پس از آن شارژ با جریانی کمتر ادامه یافته و دما بر روی دمای ماکزیمم ثابت شده و با رسیدن ولتاژ به مقدار نهایی، جریان صفر می‌شود. در این پژوهش به تلفات اهمی توجه نشده و حرارت ایجاد شده باعث افزایش بیشتر دما می‌شود. افزایش تعداد سلول‌ها، افزایش دما بیشتر بوده و باعث کاهش عمر باتری و یا سوختن باتری خواهد شد [39].

علاوه بر روش‌های بهینه از کنترل کننده فازی نیز برای شارژ باتری استفاده می‌شود. مزیت این کنترل کننده عدم نیاز به مدل دقیق ریاضی می‌باشد [40]. کنترل کننده فازی روشی مناسب برای شارژ سریع و ایمن باتری است. یکی از کارهای اخیر در زمینه طراحی کنترل کننده فازی طراحی الگوریتم شارژ ۵ پله‌ای برای جریان شارژ می‌باشد. ورودی این کنترل کننده افزایش دما و میزان تغییرات آن در واحد زمان و خروجی کنترل

¹ CC-CV: Constant Current-Constant Voltage

کننده جریان شارژ می‌باشد [41]. در این کنترل کننده به دمای باتری توجهی نشده و فقط میزان افزایش دما در نظر گرفته شده است [43].

۱-۴- کارهای انجام شده، نوآوری‌های پایان‌نامه

در این پایان‌نامه، کنترل کننده بهینه برای شارژ مطلوب باتری لیتیم یون طراحی شده است. به این منظور در ابتدا مدل باتری لیتیم برای شبیه‌سازی رفتار باتری در زمان شارژ و دشارژ بررسی شده است. در این پایان‌نامه از مدار معادل غیر خطی و ترکیب آن با مدل دمایی^۱ استفاده شده است. در این مدل به منظور تایید مدل استفاده شده، مدار معادل با مدل الکتروشیمیایی تطبیق داده شده است. در این راستا، پارامترهای رابطه بالتر-ولمر^۲ به کمک جریان و دمای بدست آمده از مدار معادل و ترکیب آن با مدل دمایی تخمین زده شده است. پارامترهای محاسبه شده نسبت به مقادیر واقعی پارامترهای رابطه بالتر-ولمر خطای اندکی داشته و بدین وسیله تطبیق مدل مدار معادل و مدل الکتروشیمیایی اثبات شده است.

سپس به کمک مدل مدار معادل غیر خطی و ترکیب آن با مدل دمایی باتری لیتیم یون، کنترل کننده بهینه طراحی شده و جریان بهینه برای شارژ باتری لیتیم پیشنهاد شده است. استفاده از مدل مدار معادل به جای مدل الکتروشیمیایی باعث کاهش متغیرهای حالت و پیچیدگی مسئله بهینه می‌شود. در تابع هزینه کنترل کننده پیشنهادی علاوه بر زمان شارژ تلفات اهمی نیز در نظر گرفته شده است. کاهش تلفات می‌تواند بازده شارژ را بالا برده و گرمای تولید شده را کاهش دهد که باعث کاهش دمای بیشینه می‌شود. تلفات و زمان شارژ در تابع هزینه وزن دهی شده است با این کار می‌توان این امکان را به مصرف کننده داد تا شارژ سریع و یا شارژ با بازده بالا و کمترین بیشینه دما را انتخاب کند. در تعریف مسئله بهینه به حدود مجاز برای دما، جریان و ولتاژ توجه شده است. به منظور قابل پیاده‌سازی بودن جریان، مقدار جریان شارژ به چند سطح مشخص و ثابت جریان محدود می‌شود.

در ادامه کار پایان‌نامه یک کنترل کننده فازی برای شارژ باتری لیتیم یون طراحی شده است. حل مسئله بهینه و یافتن جریان مستلزم حل معادلات دیفرانسیل غیر خطی می‌باشد. با توجه به غیر خطی بودن مدل باتری لیتیم یون، استفاده از کنترل کننده فازی برای شارژ آن می‌تواند مناسب باشد. کنترل کننده فازی پیشنهادی، دما و حالت شارژ با توجه به اهمیت آن‌ها به عنوان ورودی در نظر گرفته شده است. استفاده از دما به جای تغییرات آن این امکان را می‌دهد که تاثیر دمای محیط نیز در نظر گرفته شود چراکه مقدار جریان مجاز که

¹ A coupled nonlinear equivalent circuit -Thermal model for lithium ion cells

² The Bolter –Volmer Equation

می‌توان به باتری تزریق کرد با دما تغییر می‌کند. تغییرات ولتاژ با رسیدن حالت شارژ به ۷۰٪ بسیار اندک و در حدود چند صدم می‌باشد، به همین دلیل از حالت شارژ به عنوان ورودی دوم کنترل کننده فازی استفاده شده تا دقت کنترل کننده افزایش یابد. مزیت دیگر استفاده از تخمین حالت شارژ برای باتری لیتیم متشکل از چند سلول می‌باشد. در این حالت باتری بر اساس سلولی که کمترین حالت شارژ را دارد، شارژ می‌شود.

۱-۵- روند ارائه مطالب

در فصل دوم پایان‌نامه پیشینه پژوهش و کارهای انجام شده در زمینه مدل‌سازی، تخمین حالت شارژ و روش‌های شارژ باتری لیتیم یون ارائه خواهد شد. در فصل سوم، ابتدا مدل مدار معادل غیر خطی و مدل الکتروشیمیایی توضیح داده شده و در ادامه پارامترهای مدل الکتروشیمیایی به کمک مدل مدار معادل محاسبه شده است. پس از آن با استفاده از مدل مدار معادل غیر خطی و ترکیب آن با مدل دمایی مسئله بهینه برای تعیین جریان شارژ باتری تعریف شده است. مسئله بهینه قیود عملی از قبیل حدود جریان، دما و ولتاژ در نظر گرفته شده است. مسئله بهینه برای باتری متشکل از چند سلول تعمیم داده شده است. در فصل چهارم روند طراحی کنترل کننده بهینه و نتایج شبیه‌سازی آورده شده است. در فصل پنجم، کنترل کننده فازی برای شارژ باتری لیتیم یون پیشنهاد شده است. در این فصل مراحل طراحی این کنترل کننده و نتایج شبیه‌سازی آن برای باتری لیتیم یون آورده شده است. و در فصل آخر نتیجه‌گیری و پیشنهادات برای ادامه کار بیان شده است.