



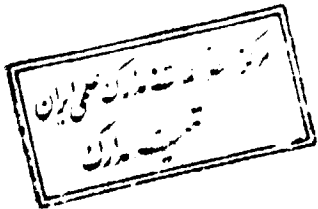
۲۴۸۹۱

دانشگاه فردوسی مشهد
کتابخانه تخصصی علوم
۱۳۶۸



دانشکده علوم - گروه ریاضی

۱۳۷۸ / ۲ / ۳۰



پایان نامه

جهت اخذ درجه کارشناسی ارشد ریاضی کاربردی

عنوان:

حل مسایل جریان در محیطهای متخلخل
به روش عناصر متناهی

استاد راهنما:

جناب آقای دکتر کرایه چیان - استادیار گروه ریاضی دانشگاه فردوسی مشهد

داور رساله:

جناب آقای دکتر بابلیان - دانشیار گروه ریاضی دانشگاه تربیت معلم تهران
جناب آقای دکتر وحیدیان - دانشیار گروه ریاضی دانشگاه فردوسی مشهد

مدیر گروه:

جناب آقای دکتر نیکنام - استاد گروه ریاضی دانشگاه فردوسی مشهد

مؤلف:

نوید قهرمان - شهریورماه ۱۳۷۴

1642/2

۲۴۵۹۱



Department of Mathematics
Ferdowsi University of Mashhad
P.O.Box 1159-91775, Mashhad
Islamic Republic of Iran

No. شماره:
Date: تاریخ:
پوست:

جلسه دفاع از پایان نامه آقای نوید قهرمان دانشجوی کارشناسی ارشد ریاضی در ساعت ۹ صبح روز ۷۴/۶/۱۶ در اتاق شماره ۳۳ ساختمان خوارزمی دانشکده علوم ۲ با حضور امضاء کنندگان ذیل تشکیل گردید. پس از بررسی و نظر هیأت داوران، پایان نامه نامبرده بانمره ۱۹/۸ (لرزن) مورد تأیید قرار گرفت.

عنوان رساله: " حل مسائل جریان سیال در محیط های متخلخل به روش عناصر متناهی "

تعداد واحد: ۶ واحد

داور رساله: آقای دکتر اسماعیل بابلیان
دانشیار گروه ریاضی دانشگاه تربیت معلم تهران

داور رساله: آقای دکتر علی وحیدیان
دانشیار گروه ریاضی دانشگاه فردوسی مشهد

استاد راهنما: آقای دکتر اصغر کرایه چیان
استاد ديار گروه ریاضی دانشگاه فردوسی مشهد

مدیر گروه ریاضی: آقای دکتر اسداله نیکنام

استاد گروه ریاضی دانشگاه فردوسی مشهد

ویرایش درگاه
[Signature]

تقدیم

مادرم که سایه‌اش بر سرم بپایاد
و
پدرم که روان پاک او آسوده باد

فهرست مطالب

.....	۱	مقدمه
.....	۵	فصل اول: تعریف مسأله و کاربردهای فیزیکی آن
.....	۱۶	فصل دوم: شکل تغییراتی مسأله P و فضای عناصر متناهی
.....	۱۶	مقدمه
.....	۱۶	۱-۲: فضای توابع و تعاریف مقدماتی
.....	۲۴	۲-۲: شکل تغییراتی مسأله
.....	۲۹	۳-۲: تقریب گسسته مسأله
.....	۳۱	۴-۲: فضاهای عناصر متناهی Raviart_Thomas
.....	۳۲	۱-۴-۲: عناصر مثلثی
.....	۳۲	۲-۴-۲: نگاشتهای مستوی و تناظرها
.....	۳۶	۳-۴-۲: فضاهای R-T بر روی K^*
.....	۴۰	۴-۴-۲: عناصر چهارضلعی
.....	۴۲	۵-۴-۲: ساختن فضاهای R-T به کمک فضاهای تعریف شده بر K^*
.....	۵۱	۶-۴-۲: نگاشت درونیاب و خطای تقریب برای فضاهای R-T مرتبه ۲
.....	۵۵	۵-۲: دستگاه حاصل از گسسته سازی مسأله

۶۰	فصل سوم: روشهای شوارتز برای عناصر Raviart_Thomas
۶۱	۳-۱: روش شولتز بر روی فضاهاى هیلبرت
۶۴	۳-۲: الگوریتم ضربی شوارتز و همگرایی آن
۷۱	۳-۳: الگوریتم جمعی شوارتز و همگرایی آن
۷۴	۳-۴: روش شولتز برای عناصر آمیخته
۷۴	۳-۵: شبکه غیر ظریف و مسأله زیر دامنه ها
۷۶	۳-۶ ساختار الگوریتم شولتز برای عناصر آمیخته
۸۱	۳-۷: نتایجی در مورد تابعهایی که دارای دیورژانس صفر هستند
۹۰	۳-۸ همگرایی روش شوارتز برای عناصر آمیخته
۹۴	فصل چهارم: نتایج عددی
۱۱۹	نتایج نهایی و توصیه‌هایی جهت تحقیقات در آینده
۱۲۱	ضمیمه : روشهای گرادیان مزدوج
۱۳۶	مراجع
۱۴۲	واژه‌نامه

مقدمه

در این پایان نامه ابتدا مسأله مرتبه دوم خطی بیضوی نویمن که معادلات حاکم بر:

الف) رفتار سیالات در محیطهای متخلخل

ب) توزیع پتانسیل الکتریکی یا مغناطیسی

ج) جریان غیر دوار در سیالهای ایده آل

د) هدایت گرمایی

را بیان می کند معرفی می شود و سپس روش حل دستگاه خطی حاصل از گسسته سازی آمیخته مسأله فوق را بررسی می کنیم. همان طور که میدانیم دستگاه حاصل از گسسته سازی مسأله بیضوی به وسیله عناصر متناهی استاندارد یک دستگاه خطی بزرگ معین است ولی در اینجا باید یک دستگاه خطی بزرگ که الزاماً معین مثبت نیست حل شود.

تکنیکی را که مورد بررسی قرار خواهیم داد تجزیه حوزه^(۱) نامیده می شود و آن را می توان به عنوان یک روش پیش شرط شده گرادیان مزدوج در نظر گرفت و با توجه به همگرایی سریع و استقلال از پارامترهای شبکه (H, h) ، روش فوق اخیراً در کانون تحقیقاتی که بر روی روشهای مختلف حل عددی معادلات انجام می گیرد قرار گرفته است و برای حل دستگاههای بسیار بزرگ

حاصل از گسسته سازی (عناصر متناهی^(۱)) تفاضلات متناهی^(۲)) مسایل فیزیکی بر روی کامپیوترهای موازی بسیار مناسب است. برای مطالعه نمونه مسایلی که به کمک این تکنیک قابل حل هستند. [۲۰] ، [۲۱] ، [۲۲] ، [۲۳] ملاحظه شود.

این روش را بر اساس تقسیم حوزه مسأله به قسمتهای کوچکتر که آنها را زیر ساختار^(۳) (زیر ناحیه^(۴)) می نامیم پایه ریزی شده است و الگوریتم معمولاً مسأله را بر روی همه زیر ساختارها به طور همزمان حل می نماید و بر مبنای تداخل^(۵) یا عدم تداخل زیر ساختارها به دو دسته اصلی تقسیم می شود. دسته اول الگوریتمهایی هستند که بر اساس زیر ناحیه های غیر متداخل پایه ریزی شده اند و روشهای تکراری زیر ساختاری^(۶) نامیده می شوند. ([۳,۴,۵])

دسته دیگر الگوریتمهای مبتنی بر زیر ناحیه های متداخل را شامل می شود. این روشها که شوارتز^(۷) نامیده می شوند در فصل سوم مورد بحث قرار می گیرند.

در فصل اول ابتدا به تعریف مسأله و بیان فرم آمیخته^(۸) آن می پردازیم و سپس کاربردهای فیزیکی مسأله در هدایت گرمایی، محیطهای متخلخل و الکترومغناطیس را بیان و معادلات حاکم بر هر یک از مدلها را تشریح می نماییم.

در فصل دوم ابتدا قضیه وجود و یکتایی جواب فرم تغییراتی مسأله را اثبات می کنیم و شکل گسسته مسأله که به وسیله عناصر متناهی آمیخته به دست می آید بررسی نموده و آنگاه شرایط پایداری روش را مورد تجزیه و تحلیل قرار می دهیم. سپس به معرفی یکی از فضاها عناصر متناهی بنام Raviart - Thomas می پردازیم و خواص آن را به تفصیل بیان کرده و شرایط پایداری را در مورد آن تحقیق می کنیم و همچنین همگرایی روش را مورد بررسی قرار خواهیم داد. در خاتمه به اجمال

1 - Finite Element

3 - Substructure

5 - Overlapping

7 - Schwarz methods

2 - Finite Difference

4 - Subregion

6 - Iterative Substructuring

8 - Mixed form

نحوه تبدیل دستگاه نه الزاماً معین مثبت حاصل از گسسته‌سازی مسأله به یک دستگاه معین مثبت مورد بحث قرار می‌گیرد.

در فصل سوم مقدمه‌ای در مورد روش شوارتز بیان کرده و سپس سرعت همگرایی روشهای جمعی و ضربی شوارتز را مورد بررسی قرار می‌دهیم و بر اساس آنها الگوریتمهای سری و موازی برای فضای Raviart-Thomas را به دست می‌آوریم و همگرایی آنها به تفصیل مورد بحث قرار می‌گیرد و در آنجا خواهیم دید که سرعت همگرایی مستقل از پارامترهای شبکه (h, H) و تعداد زیر ناحیه‌ها است.

در فصل چهارم الگوریتمهای به دست آمده در فصل سوم را در مورد مسایلی که حوزه تعریف آنها زیر مجموعه‌ای از R است به کار برده و نتایج عددی مربوطه را به دست می‌آوریم و در آنجا ملاحظه خواهد شد که دقت نتایج عددی مستقل از پارامترهای شبکه و تعداد زیر ناحیه بوده و فقط ممکن است به میزان تداخل زیر ناحیه‌ها بستگی داشته باشند.

در ضمیمه به طور مختصر روشهای گرادیان مزدوج^(۱) معمولی و پیش شرط شده^(۲) را تشریح کرده و الگوریتمهای مربوطه را بیان می‌نماییم و نیز همگرایی آنها را مورد بررسی قرار داده و در ادامه دو نوع پیش شرط متداول به نامهای قطری^(۳) و چولسکی ناقص^(۴) که در حل مسایل فرعی به کار می‌روند به طور مختصر ارائه می‌گردد.

1 - Conjugate gradient method

3 - Diagonal

2 - Preconditioned conjugate gradient method

4 - Incomplete Cholesky

در خاتمه لازم می‌دانم صمیمانه‌ترین تشکرات خود را به حضور استاد معظم، جناب آقای دکتر کرایه‌چیان که در طی تدوین این پایان‌نامه نظارت و راهنمایی لازم را مبذول فرمودند و اساتید محترم جناب آقای دکتر بابلیان و جناب آقای دکتر وحیدیان که نظرات سودمند ایشان موجب بهبود کیفیت رساله گردید تقدیم دارم.

نوید قهرمان

شهریور ماه ۱۳۷۴

فصل اول

تعریف مسأله و کاربردهای فیزیکی آن

در این فصل مسأله (۱) را که یک مسأله بیضوی^(۱) است و در پایان نامه مورد بررسی قرار می‌گیرد تعریف می‌کنیم و سپس کاربردهای آن را در شاخه‌های مختلف فیزیک و مهندسی مورد تجزیه و تحلیل قرار می‌دهیم.

تعریف مسأله: زیر مجموعه باز Ω در R^N مفروض است و مرز Ω را به $\partial\Omega$ نمایش می‌دهیم. مسأله عبارت است از یافتن تابع حقیقی p ، تعریف شده بر Ω که در دستگاه زیر صدق کند:

$$(1) \begin{cases} \operatorname{div} - (A(x) \cdot \operatorname{grad}(p(x))) = f(x) & \forall x \in \Omega \\ n(x) \cdot (A(x) \cdot \operatorname{grad}(p(x))) = g(x) & \forall x \in \partial\Omega \end{cases}$$

که در آن:

الف) n بردار نرمال خارجی^(۲) بر $\partial\Omega$ است،

ب) $A(x)$ یک ماتریس $N \times N$ معین مثبت با درایه‌هایی در $L^\infty(\Omega)$ است و در رابطه زیر صدق می‌کند (λ_{\min} کوچکترین مقدار ویژه ماتریس A است).

$$\exists \alpha > 0 \quad \text{S.t} \quad \lambda_{\min}(A(x)) \geq \alpha \quad \text{a.e in } \Omega$$

پ) f, g توابع حقیقی تعریف شده بر Ω هستند به طوری که:

$$f \in L^2(\Omega) ; g \in L^2(\partial\Omega) ; \int_{\Omega} f dx + \int_{\partial\Omega} g ds = 0$$

رابطه فوق شرط سازگاری^(۱) نامیده می شود در بسیاری از مسایل فیزیکی علاوه بر p ، تابع برداری شار^(۲) u که بر Ω تعریف شده و در رابطه زیر صدق می کند نیز باید تعیین شود.

$$u(x) = -(A(x) \cdot \text{grad}(p(x))) \quad \forall x \in \Omega$$

چنانچه تابع p به کمک مسأله (۱) مشخص شود و سپس به کمک مشتقگیری عددی تابع شار را به دست آوریم. به علت ناپایداری مشتقگیری جواب حاصل به اندازه کافی دقیق نیست. بنابراین باید u و p همزمان تعیین نماییم و به این منظور دستگاه (۱) را به مسأله زیر تبدیل می کنیم:

$$(۲) \begin{cases} u(x) = -(A(x) \cdot \text{grad}(p(x))) & \forall x \in \Omega \\ \text{div}(u(x)) = f(x) & \forall x \in \Omega \\ n(x) \cdot u(x) = g(x) & \forall x \in \partial\Omega \end{cases}$$

مسئله فوق را جهت مراجعات بعدی، مسأله P نامگذاری می کنیم.

قبل از این که روش حل دستگاه (۲) را بیان کنیم برخی مدل‌های فیزیکی که به وسیله دستگاه (۱) یا (۲) قابل توصیف هستند را مورد بررسی قرار می دهیم.

دستگاه (۲) مبین بسیاری از مدل‌هاست که در اینجا بعضی از آنها را نام می بریم.

الف) هدایت گرمایی؛^(۳)

ب) نشست^(۴) جریان در محیط‌های متخلخل؛^(۵)

پ) جریان غیر چرخشی^(۶) در یک سیال ایده آل؛

1 - Compatibility condition

3 - Heat conduction

5 - Porous media

2 - Flux

4 - Seepage

6 - Irrotational

ت) توزیع پتانسیل الکتریکی یا مغناطیسی؛

ث) پیچش (۱) یا خمش (۲) یک میله.

و اینک به شرح مختصر هر یک از این مدلها و معادلات مفسر آنها می‌پردازیم.

الف) هدایت گرمایی

جسمی که حجم V را اشغال کرده و مرز آن S است مفروض است. جسم را تحت تأثیر شار گرمایی (f) که عمود بر مرز S در هر نقطه وارد آن می‌شود قرار می‌دهیم و فرض می‌کنیم یک منبع گرمایی درون جسم قرار دارد که اغلب موارد بر اثر واکنشهای شیمیایی، جذب تشعشعات و یا تأثیر مواد رادیواکتیو به وجود می‌آید این مولد حرارتی درونی، شار گرمایی را C را در واحد حجم بر جسم اعمال می‌کند. درجه حرارت جسم را در هر نقطه، $T(x,y,z)$ و مؤلفه‌های شار گرمایی را در هر نقطه q_x, q_y, q_z در نظر می‌گیریم. بر اثر شار گرمایی، تغییر درجه حرارتی در هر نقطه از جسم به وجود می‌آید. که با توجه قانون هدایت فوری ۹ اسکالر به صورت: $\alpha_{xx}, \alpha_{xy}, \dots, \alpha_{zz}$ وجود دارند. به طوری که:

$$(۳) \begin{cases} q_x = -(\alpha_{xx}T_x + \alpha_{xy}T_y + \alpha_{xz}T_z) \\ q_y = -(\alpha_{yx}T_x + \alpha_{yy}T_y + \alpha_{yz}T_z) \\ q_z = -(\alpha_{zx}T_x + \alpha_{zy}T_y + \alpha_{zz}T_z) \end{cases}$$

که در آن T_x و T_y و T_z به ترتیب تغییرات (گرادیان) درجه حرارت در جهت محورها x, y, z هستند و برای اجسام غیر همگن اسکالره‌ای فوق در هر نقطه متغیرند و چنانچه رابطه فوق را به شکل برداری بنویسیم، داریم:

$$q(x) = -(\alpha(x) \cdot \text{grad}(T(x))) \quad \forall x \in V$$

که ماتریس 3×3 " $\alpha(x)$ " نشان دهنده هدایت گرمایی جسم است. بر اثر ورود شار گرمایی که از مرز S وارد جسم می شود درجه حرارت جسم تغییر می کند که مقدار این تغییر برابر است با:

$$\int_S (n \cdot q) ds$$

و با توجه به اصل بقای حرارت داریم:

$$\int_S (n \cdot q) ds = \int_V C dv$$

و چنانچه قضیه دیورژانس را برای سمت چپ تساوی فوق به کار ببریم خواهیم داشت:

$$\int_V \text{div}(q) dv = \int_V C dv$$

$$\text{آنگاه} \quad \text{div}(q) = C \quad (۴)$$

و با توجه به این که جسم تحت تأثیر شار گرمایی f که عمود بر S (مرز جسم) اعمال می گردد قرار گرفته است داریم:

$$n(x) \cdot q(x) = f(x) \quad \forall x \in S \quad (۵)$$

بنابراین با توجه به روابط (۳) و (۴) و (۵)، توابع درجه حرارت و شار گرمایی جسم، جواب مسأله زیر هستند:

$$\begin{cases} q(x) = -(\alpha(x) \cdot \text{grad}(T(x))) & \forall x \in V \\ \text{div}(q(x)) = C(x) & \forall x \in V \\ n(x) \cdot q(x) = f(x) & \forall x \in S \end{cases}$$

که با دستگاه (۲) یکسان است.

ب) نشست جریان در محیط متخلخل

حرکت سیال در محیطهای متخلخل یکی از مسایل بسیار مهمی است که از مدتها قبل نظر مهندسين و

محققین را به خود معطوف داشته است. این مسأله در بسیاری از پروژه‌های بزرگ که در آن سیال در مجاورت محیط متخلخل قرار گرفته و در آن حرکت می‌نماید مطرح است که به چند مورد از آنها در ذیل اشاره می‌شود:

۱- زهکشی راهها و فرودگاهها

زهکشی^(۱) عبارت از عملی است که به وسیله آن آبهای زاید را جمع‌آوری می‌شوند. در مناطقی که سطح آبهای زیرزمینی بالاست. نفوذ آب زیرزمینی از تپه‌های مجاور به زیر جاده‌ها مشکلاتی بوجود می‌آورد. در بزرگراهها و فرودگاهها باید سطح آب زیرزمینی را تا بدان حد که آسیبی به ساختمانها و سطح جاده نرساند پایین نگاه داشت.

۲- فشار نشست آب بر سطوح شیبدار خاکی و دیوارهای حائل

۳- نشست آب در داخل سدهای خاکی

۴- فشار بالادهنده^(۲) زیر سدهای بتونی و ساختمانهایی که زیر سطح آب قرار دارند.

۵- حجم و نحوه توزیع نفت در ذخایر زیرزمینی و تعیین محل چاه به منظور استحصال نفت.

به منظور انجام اعمال فوق باید فشار و سرعت سیال در هر نقطه تعیین گردد.

معادلات جریان سیال در محیطهای متخلخل به کمک دو رابطه زیر به دست می‌آیند:

الف) قانون دارسی^(۳) ب) معادله پیوستگی^(۴)

که به شرح مختصر هر یک از آنها می‌پردازیم:

قانون دارسی

هنری دارسی دانشمند فرانسوی در سال ۱۸۵۶ با آزمایشهای متعدد ثابت نمود که سرعت سیال در

1 - Drainage
3 - Darcy law

2 - Uplift
4 - Continuity equation