

بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

11.7.11

دانشکده علوم پایه  
گروه فیزیک  
(گرایش نظری)

روش جبری و گروه‌های دینامیکی  
در سیستم‌های کوانتومی

از:  
مارال بزرگ چنانی

استاد راهنما:  
دکتر حسین پناهی

۱۱۵ / ۱۲ / ۱۳۸۷

کتابخانه دانشگاه تبریز  
تبریز

آبان ماه ۱۳۸۷



۱۱۰۶۸۵

تقدیم به پدر و مادر عزیزم که زندگی ام بخشیدند  
و همسرم که همواره در کنارم بود و یاورم.

به نام آنکه جان را فکرت آموخت

ستایش و فروتنی **یزدان** پاک را سزاوار است که آدمی را نیروی بسیار بخشید؛ تا دریابد، شگفتی کند و باز شناسد، هر آنچه را که در دایره هستی او را به سوی رشد و یگانگی رهنمون می‌گردد. در این مسیر هر انسانی را راهنمایی است که یاریش می‌رساند تا در جاده زندگی رهسپار شود و به آنچه چشم دارد، دست یابد.

تشکر و قدردانی بی دریغ از پدر و مادر عزیزم که در تمامی مراحل زندگی تا به امروز، مشوق و پشتیبانم بوده‌اند و از همین جا دست هر دوشان را می‌بوسم.

سپاس ویژه از همسرم که همراه همیشگی ام بوده‌اند و هستند.

تشکر می‌نمایم از خواهر خوبم که در بخش تایپ پایان نامه مرا یاری رساند.

تشکر بی دریغ از جناب آقای دکتر حسین پناهی که در طول دوران انجام این پایان نامه با حسن اخلاق همیشگی شان در به سرانجام رساندن آن، کمک شایانی کردند.

سپاس از اساتید محترم، جناب آقای دکتر حسین فرج‌اللهی و جناب آقای دکتر رضا صفاری که زحمت داوری و بازبینی پایان نامه را بعهده داشتند.

تشکر می‌نمایم از جناب آقای دکتر مجید سیفی که نماینده کمیته تحصیلات تکمیلی برای این پایان نامه بودند.

سپاس و درود بر دیگر اساتید محترم گروه فیزیک که در طول این دوره، افتخار شاگردی و کسب دانش و معرفت را از ایشان داشتم.

از دوستان و همکلاسی‌های عزیز، مهربان و نازنینم که در طول این دوره لحظات و خاطرات خوشی در کنارشان رقم خورد، تشکر و قدردانی می‌نمایم.

## فهرست مطالب:

شماره صفحه	عنوان
ح	چکیده فارسی
ح	چکیده انگلیسی
۱	۱. فصل اول: مقدمه
۶	۲. فصل دوم: تعاریف و مفاهیم پایه
۷	۲-۱) مبحث کلی جبرهای لی
۷	۲-۱-۱) تعریف جبر لی
۸	۲-۱-۲) حقیقی سازی فیزیکی جبر لی
۹	۲-۱-۳) نمایش ماتریسی جبر لی
۱۱	۲-۲) تئوری نمایش $so(2,1)$
۱۱	۲-۲-۱) نمایش های کلی
۱۳	۲-۲-۲) حالت کلی نمایش های کاهش ناپذیر
۱۵	۲-۲-۳) نمایش های کاهش ناپذیر یکانی
۲۱	۳-۲) مروری اجمالی بر $so(3)$
۲۲	۴-۲) پتانسیل های دقیقاً حل پذیر و شکل ناوردایی
۲۴	۶-۲) سرعت گروه
۲۵	۷-۲) جرم موثر
	۳. فصل سوم: بررسی پتانسیل های حل پذیر با استفاده از روش های جبری و
۲۶	مکانیک کوانتومی ابر تقارنی
۲۷	۳-۱) پیشگفتار
۲۸	۳-۲) روش های جبری مختلف
۲۸	۳-۲-۱) بررسی جبری دومین معادله پوشل-تلر

۴۹	۲-۲-۳ بررسی جبری معادله مورس-روزن
۵۶	۳-۳ مکانیک کوانتومی ابر تقارنی و پتانسیل های حل پذیر
۵۷	۴-۳ گروه $su(1,1)$ و پتانسیل های حل پذیر
۵۸	۵-۳ جستجو برای ساختارهای جبری $su(1,1)$ ادغام شده با پتانسیل های حل پذیر
۵۹	۱-۵-۳ چند جمله ای های لاگر تعمیم یافته $L_n^{(\alpha)}(y)$
۶۵	۲-۵-۳ چند جمله ای های هرمیت $H_n(y)$
۶۹	۳-۵-۳ چند جمله ای های ژاکوبی $P_n^{(\alpha,\beta)}(y)$
۷۴	۴. فصل چهارم: بررسی هامیلتونین های تناوبی از طریق تقارن های دینامیکی
۷۵	۱-۴ پیشگفتار
۷۵	۲-۴ پتانسیل اسکارف
۷۹	۱-۲-۴ حقیقی سازی $so(3)$
۸۰	۲-۲-۴ حقیقی سازی $so(2,1)$
۸۴	۳-۲-۴ ماتریس انتقال $so(2,1)$
۹۲	۴-۲-۴ رابطه پاشندگی $so(2,1)$
۹۳	۵-۲-۴ وردش پتانسیل اسکارف
۹۴	۳-۴ تعمیم پتانسیل اسکارف
۹۶	۱-۳-۴ حقیقی سازی $so(4)$
۹۷	۲-۳-۴ حقیقی سازی $so(2,2)$
۱۰۰	۳-۳-۴ ماتریس انتقال $so(2,2)$
۱۰۰	۴-۳-۴ رابطه پاشندگی $so(2,2)$
۱۰۱	۵-۳-۴ حالت های حدی پتانسیل اسکارف تعمیم یافته
۱۰۳	۵. فصل پنجم: نتیجه گیری و پیشنهادها
۱۰۶	مراجع



فهرست شکل ها:

شماره صفحه

عنوان

- شکل (۱-۲): مناطق در صفحه  $(j, m)$  که طیف ویژه مقدراری  $J$  متناظر با نمایش های کاهش ناپذیر یکانی  $so(3)$  (هاشور افقی) و  $so(2, 1)$  (هاشور عمودی) ۱۶
- شکل (۲-۲) خطوط در صفحه  $(j, m)$  که در آن طیف ویژه مقدراری  $J$  برای نمایش های کاهش ناپذیر  $so(2, 1)$  شروع می شوند ۱۸
- شکل (۱-۳) راه حل های دسته اول ۳۲
- شکل (۲-۳) راه حل های دسته دوم ۳۳
- شکل (۱-۴) پتانسیل اسکارف ۷۶
- شکل (۲-۴) سری های مکملی نمایش های تصویری مکملی  $so(2, 1)$  ۸۲
- شکل (۳-۴) ساختار باند پتانسیل اسکارف ۸۴
- شکل (۴-۴) شکل های پتانسیل اسکارف تعمیم یافته ۹۵
- شکل (۵-۴) سری های مکملی از نمایش های تصویری  $so(2, 2)$ . ۹۹



عنوان: روش جبری و گروه‌های دینامیکی در سیستم‌های کوانتومی

نگارنده: مارال بزرگ چنانی

در این پایان نامه پتانسیل‌های حل پذیر ادغام شده با جبر  $(su(1,1) \sim so(2,1))$  مطالعه شدند. ابتدا با استفاده از روش‌های جبری و روش فاکتورگیری اینفلد-هیول، پتانسیل‌های پوشل-تالر و مورس-روزن بررسی شده و طیف انرژی و توابع موج آنها محاسبه شدند. سپس با استفاده از روش مکانیک کوانتومی ابرتقارنی فرمالیسم کلی برای ایجاد پتانسیل‌های حل پذیر این جبر از معادله دیفرانسیل چند جمله‌ای‌های متعامد لاگر تعمیم یافته، هرمیت و ژاکوبی ارائه شد. همچنین عملگرهای نردبانی  $J_+$  و  $J_-$  و عملگرهای نردبانی مکانیک کوانتومی ابرتقارنی  $A$  و  $A^+$  محاسبه شدند و معادله دیفرانسیل این چند جمله‌ای‌ها با استفاده از تبدیلات متغیری و تشابهی محاسبه گردید.

به عنوان مثالی از پتانسیل‌های حل پذیر و با توجه به کاربردهای پتانسیل‌های تناوبی در فیزیک، پتانسیل اسکارف بررسی شد. تقارن دینامیکی هامیلتونین‌ها در  $so(2,1)$  و  $so(2,2)$  بصورت عملگر شروودینگر پتانسیل اسکارف و اسکارف تعمیم یافته ایجاد کرده و با استفاده از نمایش‌های گروه دیده شد که سری‌های مکملی از نمایش‌های تصویری یکانی با گاف‌ها و نمایش‌های غیر یکانی آنها با باندها متناظر هستند و سری‌های گسسته برای لبه‌های باند استفاده می‌شوند. بعلاوه ماتریس انتقال، رابطه پاشندگی، سرعت گروه و جرم موثر در هر دو مورد محاسبه گردید.

واژه‌های کلیدی:

تئوری نمایش، مکانیک کوانتومی ابرتقارنی، تقارن دینامیکی، پتانسیل‌های دقیقاً حل پذیر، پتانسیل‌های تناوبی،  $so(2,1)$  و  $so(2,2)$ .

## Abstract

Title: The Algebraic Approach and Dynamical Groups in Quantum Systems

Author: Maral Bozorgchenani

In this thesis solvable potentials associated with  $su(1,1)$  ( $\sim so(2,1)$ ) algebra have been studied. First by using of algebraic methods and Infeld-Hull factorization approach, Pöschl-Teller and Morse-Rosen potentials have been investigated and energy spectrum and wave functions of them have been obtained. Then by using of supersymmetry quantum mechanic (SUSYQM) method, the general formalism for construction of solvable potentials of this algebra from the differential equation of orthogonal polynomials of Generalized Laguerre, Hermite and Jacobi has been represented. Also ladder operators  $J_+$ ,  $J_-$  and SUSYQM ladder operators  $A^+$ ,  $A^-$  have been obtained, and differential equation of these Polynomials has been obtained by means of variable and similarity transformations.

As an example of solvable potentials, and according to applications of the periodic potentials in physics, the Scarf potential has been investigated. Dynamical symmetry Hamiltonians in  $so(2,1)$  and  $so(2,2)$  have been constructed as schrödinger operators of Scarf and Generalized Scarf potential. By using group representation, it has been demonstrated that the complementary series of these algebras and their non-unitary representations are corresponds to band structures and discrete series of the algebras are used for band edges. Moreover, transfer matrix, dispersion relation, group velocity and effective mass have been obtained in both of cases.

### Key words:

Representation theory, Supersymmetry quantum mechanic, Dynamical symmetry, Exactly solvable models, Periodic potentials,  $so(2,1)$ ,  $so(2,2)$ .

## فصل اول

### مقدمه

## فصل اول: مقدمه

تقارن به دلیل ارتباط با قانون پایستگی مفهوم مهمی در فیزیک است. تبدیلات تقارنی در سیستم فیزیکی مانند هر تبدیل دیگری سیستم را ناوردا باقی می گذارند. اکثر عملگرهای تقارنی در فیزیک عناصر گروه معینی هستند، بنابراین تئوری گروه ابزار ریاضی مناسبی است که تقارن را بیان می کند. تئوری گروه به دسته بندی و تحلیل سیستماتیکی بسیاری از تقارن های مختلف که در طبیعت ظاهر می شوند کمک می کند. اگر سیستم تحت تبدیلات بی نهایت پیوسته ناوردا بماند، این تبدیلات متناظر با گروه های نامتناهی بوده و تقارن بصورت پیوسته دسته بندی می شود. تقارن های پیوسته بطور کلی در زبان گروه های لی و بصورت موضعی در جبرهای لی بیان می شوند. مثال هایی از تقارن های پیوسته شامل دوران و انتقال می باشند. اگر سیستم فقط تحت مجموعه متناهی تبدیلات ناوردا بماند، آنگاه تقارن بصورت گسسته دسته بندی می شود و این تبدیلات متناظر با گروه های متناهی هستند. مثال هایی از تقارن های گسسته شامل تقارن انعکاسی (پاریته) و نوردایی برگشت زمان هستند.

ریشه همه قوانین تقارنی در ارتباط بین کمیت های پایسته، نوردایی فرضی تحت تبدیل ریاضی و نتایج فیزیکی قوانین پایستگی یا قوانین گزینش قرار دارد. این در مطالعه سیستم های خیلی پیچیده، حتی وقتی جزئیات درباره نیروها و برهمکنش های سیستم ناشناخته است، کمک می کند.

روش های تقارنی نقش خاصی را در فیزیک کوانتومی ایفا می کنند، زیرا آنها ابزارهای محاسباتی مفیدی برای بررسی بسیاری مسائل فیزیکی هستند که اصول نوردایی، فرمول بندی قوانین دینامیکی و دسته بندی حالت های کوانتومی را ایجاد می کند. ساختار تقارنی به ما کمک می کند تا محاسبات نظری دقیقی درباره تئوری های فیزیکی که از راه آزمایش امتحان شده اند، تهیه کنیم. تئوری نسبیت روی تقارنی که قوانین فیزیکی برای همه ناظرهای داخلی یکسان است، پایه ریزی شده است. تئوری عام نسبیت روی تقارنی که قوانین فیزیکی تحت تبدیل مختصات کلی ناوردا باقی می مانند پایه ریزی شده است. در فیزیک ذرات، برهمکنش های بین ذرات اولیه از طریق اصل نوردایی پیمانانه ای موضعی تعیین می شود.

برای مدت زمان طولانی تئوری تقارنی فقط به حالت های خطی یعنی گروه های لی و جبرهای لی منحصر شده بود. فرمالیسم گروه های لی و جبرهای لی، مخصوصاً حالت های همدوس تعمیم یافته و روش های مربوطه، راه حل های زیبا و ساده ای به مسائل

تحولی و طیفی می دهند [۱].

در سال های اخیر روش های جبر لی موضوع مورد علاقه در بسیاری از زمینه های فیزیک بوده اند. کوردرو<sup>۱</sup> و هوجمان<sup>۲</sup> در سال ۱۹۷۰ [۲]، برون دو<sup>۳</sup> و پالما<sup>۴</sup> در ۱۹۸۰ [۳]، الحسید<sup>۵</sup> و همکارانش در ۱۹۸۳ [۴] نشان دادند که برای سیستم های مکانیک کوانتومی یک بعدی ویژه مقادیر می توانند با استفاده از روش های جبری، و ویژه توابع (حالت های مقید) می توانند از حالت پایه با استفاده از عملگرهای ایجاد شده از جبر لی تعیین شوند. الحسید و همکارانش در سال ۱۹۸۶ [۵] بیان کردند که هرگاه عملگرها ویژه توابع وابسته به ویژه مقادیر یکسان سیستم ها با پارامترهای پتانسیلی متفاوت ایجاد کنند، جبر مربوطه جبر پتانسیلی است، و روش جبری نتایجی را برای خانواده پتانسیلی ارائه می دهد [۶]. این روش، تقارن دینامیکی نامیده می شود. نقطه شروع معمول در این روش معرفی جبر طیف مولدی<sup>۶</sup> ( $SGA$ ) برای مسئله مورد نظر است.  $SGA$  وجود دارد هر گاه هامیلتونین  $H$  بتواند بر حسب مولدهای جبر بیان شود، آنگاه تئوری نمایش می تواند برای تعیین حدهای دقیقاً حل پذیر استفاده شود. بعنوان یک نتیجه، آنگاه حل معادله شرودینگر یک مسئله جبری می شود، که می تواند با استفاده از ابزار تئوری گروه بررسی شود. علاوه بر ایجاد یک روش کلی برای مسئله مورد نظر  $SGA$  همچنین می تواند به عنوان حالت های خاص، حدهای دقیقاً حل پذیر را ایجاد کند. اینها به عنوان تقارن دینامیکی نامیده می شوند و اغلب می توانند با انتخاب مقید پارامترهای مدل بیان شوند. مسائل تقارن دینامیکی تا کنون روی مسائل حالت های مقید و پراکنده متمرکز شده اند. با نگاشت مسائل مکانیک کوانتومی به یک ساختار جبری، تئوری نمایش فوراً انرژی های برانگیخته و حالت های ویژه را ایجاد می کند [۷]. باروت<sup>۷</sup> و همکارانش در ۱۹۸۷ از  $so(4,2)$  بعنوان جبر پتانسیل دینامیکی برای پتانسیل مورس<sup>۸</sup> استفاده کردند [۸]، و همچنین لی<sup>۹</sup> و کوزنزو<sup>۱۰</sup> از  $so(2,1) \sim su(1,1)$  بعنوان تقارن دینامیکی برای پتانسیل اسکارف<sup>۱۱</sup> استفاده نموده اند [۷].

مفهوم جبر پتانسیلی تا حدی شبیه به جبر تبهگنی است به این معنی که عناصر جبر ترازهای تبهگن را که هر چند متعلق به هامیلتونین های متفاوتی هستند را به هم مربوط می کنند. مسائل بحث شده بر حسب مفهوم جبر پتانسیلی در واقع می توانند با استفاده از روش مکانیک کوانتومی ابر تقارنی نیز بررسی شوند [۹]. روش مکانیک کوانتومی ابر تقارنی ابزار مهمی در شاخه های مختلف فیزیک نظری است. به عنوان مثال بررسی دسته ای از سیستم های کوانتومی دقیقاً حل پذیر با چنین روشی را می توان در

<sup>1</sup>Cordero<sup>2</sup>Hojman<sup>3</sup>Berrondo<sup>4</sup>Palma<sup>5</sup>Alhassid<sup>6</sup>Spectrum Generating Algebra<sup>7</sup>Barut<sup>8</sup>Morse<sup>9</sup>Li<sup>10</sup>Kusnezov<sup>11</sup>Scarf

مراجع [۹ و ۱۰ و ۱۱] پیدا کرد. اولین اقدام منحصر به فرد در مسیر مکانیک کوانتومی ابرتقارنی توسط شرودینگر<sup>۱</sup> انجام شد [۱۲] که روش فاکتورگیری معروفی را مطرح نمود. این روش سپس توسط اینفلد<sup>۲</sup> و هیول<sup>۳</sup> [۱۳] و دیگران تعمیم یافت. روش فاکتورگیری، روش مفیدی برای محاسبه ویژه مقادیر و روابط بازگشتی است. در این روش معادله شرودینگر که یک معادله دیفرانسیلی درجه دوم است، به دو عملگر درجه اول که هرمیتی الحاقی یکدیگر هستند، فاکتورگیری می شود. این از ساختاری استنباط می شود که عملگرهای درجه اول حالت های ویژه هامیلتونین های مختلف متناظر با ویژه مقدار انرژی یکسان را به هم مربوط می کنند. اخیراً این روش ها به ساختاری از مسائل دقیقاً حل پذیر تعمیم یافته اند. مدل های دقیقاً حل پذیر یا پتانسیل های دقیقاً حل پذیر، در بررسی بسیاری از سیستم های فیزیکی در ماده چگال، اپتیک کوانتومی و فیزیک حالت جامد مورد استفاده قرار می گیرند. مثال های نوعی در این دسته بزرگ پتانسیل ها در مکانیک کوانتومی غیر نسبیتی شامل پتانسیل مورس، پتانسیل پوشل-تالر<sup>۴</sup> و پتانسیل کولمب می شود. مخصوصاً پتانسیل مورس تقریب مناسبی را برای مطالعه ناهماهنگی و گسستگی پیوند مولکول های دواتمی در ترازهای نوسانی ضعیف ایجاد می کند. پتانسیل پوشل-تالر همواره به دلیل خواص کوتاه برد آن مورد بررسی قرار گرفته است و حالت های همدوس تعمیم یافته، خواص غیر خطی و ابرتقارنی آن کاملاً مطالعه شده اند [۱۴].

در سال ۱۹۸۱ با کار پیشگامانه ویتن<sup>۵</sup> تشخیص داده شد که ابرتقارنی<sup>۶</sup> ( $SUSY$ )، تقارن شامل عملگرهای جابجاشونده و پادجابجاشونده و مربوط کردن فرمیون ها به بوزون ها، می تواند در مکانیک کوانتومی بصورت حالت حدی نظریه میدان استفاده گردد [۱۵].

مفهوم اساسی در ارتباط بین پتانسیل های حل پذیر و  $SUSY$  نیز توسط جندن اشتاین<sup>۷</sup> در ۱۹۸۳ به نام "شکل ناوردایی"<sup>۸</sup> بیان شد [۱۶]. به این ترتیب که پتانسیل های سیستم مربوطه شکل ناوردا هستند، هرگاه آنها دارای شکل تابعی یکسان باشند ولی در بعضی پارامترهای عددی متفاوت باشند. توابع موج برای این پتانسیل ها توسط دابروسکا<sup>۹</sup> و همکارانش با استفاده از عملگرهای جبرپتانسیلی و همچنین توسط پرتسچ<sup>۱۰</sup> با استفاده از روش معمول استفاده توابع خاص برای حل معادله شرودینگر محاسبه شد.

<sup>1</sup>Schrödinger

<sup>2</sup>Infeld

<sup>3</sup>Hull

<sup>4</sup>Pöschl-Teller

<sup>5</sup>Witten

<sup>6</sup>Supersymmetry

<sup>7</sup>Gendenshtein

<sup>8</sup>Shape-invariance

<sup>9</sup>Dabrowska

<sup>10</sup>Pertsch

مفاهیم ریاضی پتانسیل های شکل ناوردا همچنین در موضوع های دیگری مانند تقریب  $WKB$  و فاز بری<sup>۱</sup> و فرمولبندی انتگرال مسیر انجام شده است.

روش مشابهی توسط کوردرو و همکارانش در [۱۷] ۱۹۷۱ و همچنین وو<sup>۲</sup> و الحسید در [۱۸] ۱۹۹۰، برخی عملگرها را که به شکل حقیقی سازی یک جبر یا یک گروه، مخصوصا  $SO(2,1)$  را تعیین کرده و سپس پتانسیل هایی را بدست آوردند که در معادله شرودینگر مربوطه ظاهر می شوند، و حقیقی سازی آنها از طریق جبر پتانسیلی است. این روش پتانسیل مورس و دو حالت خاص پتانسیل های پوشل-تلا را ایجاد کرد، که برای آنها جبرهای مربوطه قبلا مشخص شده بود. سپس مشخص شد که وو و الحسید از حقیقی سازی عمومی  $SO(2,1)$  استفاده نکرده اند، هنگامی که چنین تعمیمی انجام شد، پتانسیل های مربوطه ایجاد شدند که شامل دو دسته از پتانسیل های جندن اشتهای می شدند. این پتانسیل ها همراه با پتانسیل مورس، دارای ویژه مقادیر یکسانی هستند. خواص معمول این سه دسته به محاسبه توابع ویژه و ارزیابی عناصر ماتریس تعمیم یافت. همچنین مشخص شده است که این سیستم های ظاهرا متفاوت دارای جبر پتانسیلی یکسانی هستند، همچنین جبرهای دینامیکی آنها محاسبه شده است [۶].

از اینرو در فصل دوم بعضی مفاهیم پایه و نمایش های  $so(2,1)$  مطرح می گردد که از این نمایش ها در فصل های بعدی، مخصوصا در فصل چهارم استفاده می شود. در فصل سوم پتانسیل های پوشل-تلا و مورس-روزن را با استفاده از روش های جبری بررسی کرده و ویژه مقادیر و توابع موج آنها محاسبه می شود. سپس از حقیقی سازی خاص جبر  $su(1,1)$  که توسط روش گروه پتانسیلی ایجاد شده، برای استنتاج معادلات دیفرانسیلی درجه دوم چند جمله ای های متعامد استفاده می شود و همچنین عملگر دیفرانسیلی درجه دوم که در معادله دیفرانسیلی این توابع ظاهر می شود را بر حسب عملگر کازیمیر جبر  $su(1,1)$  بیان می کنیم، و در انتها با توجه به روش وو و همکارانش [۱۸ و ۱۹] برای بدست آوردن معادله شرودینگر برای پتانسیل های مختلف، تبدیلات متغیری و تشابهی به مولدهای گروه اعمال می شود. سپس عملگرهای نردبانی  $J_+$  و  $J_-$  را ایجاد کرده که می توانند اعضای نامتناهی حالت های پایه را به هم مربوط کنند و از طریق مولدهای نردبانی حاصل، طیف پتانسیل گروهی محاسبه می گردد. در فصل چهارم نیز با استفاده از روش های تقارن دینامیکی هامیلتونین اسکارف که دارای پتانسیل تناوبی است، مورد بررسی قرار داده و با استفاده از نمایش های گروه متناظر با پتانسیل گروه، ماتریس انتقال، رابطه پاشندگی، جرم موثر و سرعت گروه محاسبه می گردد. در نهایت در فصل پنجم نتیجه گیری و پیشنهادات مطرح می شود.

<sup>1</sup> Berry Phase

<sup>2</sup>Wu

## فصل دوم

### تعاریف و مفاهیم پایه



## ۱-۲) مبحث کلی جبرهای لی

گروه های لی<sup>۱</sup> و جبرهای لی<sup>۲</sup> وابسته به آنها نقش عمده ای را در مکانیک کوانتومی بازی می کنند. دامنه کاربرد های آنها تئوری میدان های کوانتومی، تقارن ذرات اولیه و قوانین بقا، توابع خاص، تئوری اندازه حرکت زاویه ای، مطالعات هسته ای و مولکولی و مسائل چند جسمی را در بر می گیرد [۲۰ و ۲۱ و ۲۲].

در این بخش بعضی تعاریف و اصطلاحات مربوط به جبرهای لی و نمایش ها<sup>۳</sup> و حقیقی سازی<sup>۴</sup> آنها مطرح می شود.

## ۱-۱-۲) تعریف جبر لی

جبر لی یک فضای برداری  $V$  روی میدان  $F$  است و با قانون ترکیب (ضرب لی) دو تایی که معمولاً با  $[A, B]$  نمایش داده می شود و با خواص زیر مشخص می شود:

$$i) [A, B] \in V$$

$$ii) [A, B + C] = [A, B] + [A, C]$$

$$iii) \alpha[A, B] = [\alpha A, B] = [A, \alpha B]$$

$$iv) [A, A] = 0$$

$$v) [A, [B, C]] + [B, [C, A]] + [C, [A, B]] = 0$$

برای هر  $A, B, C \in V$  و  $\alpha \in F$

خاصیت (i) بسته بودن جبر لی تحت ضرب لی را بیان می کند. خواص (ii) و (iii) با اسکالرهایی فضای برداری  $V$  ترکیب شده و خاصیت دو خطی را ایجاد می کنند، لذا برای ترکیب خطی از بردارها داریم:

$$\left[ \sum_i \alpha_i A_i, \sum_j \beta_j B_j \right] = \sum_{i,j} \alpha_i \beta_j [A_i, B_j] \quad (1-2)$$

انواع مختلف جبرها می توانند با اعمال خواص دیگر غیر از (i) و (iii) ایجاد شوند. به عنوان مثال، یک جبر جایجایی پذیر<sup>۵</sup> دارای خاصیت اضافی  $AB = BA$  است و یک جبر شرکت پذیر<sup>۶</sup> دارای خاصیت شرکت پذیری  $A(BC) = (AB)C$  می باشد. برای جبر لی خواص اضافی با (iv) و (v) نیز داده می شوند و مشاهده می گردد که جبر لی جایجایی پذیر نمی باشد، زیرا خاصیت

<sup>1</sup>Lie groups

<sup>2</sup>Lie algebras

<sup>3</sup>Representations

<sup>4</sup>Realizations

<sup>5</sup>Commutative

<sup>6</sup>Associative

خاصیت پادجابجایی  $[A, B] = -[B, A]$  را ایجاب می کند و شرکت پذیر نیز نمی باشد. در واقع (۷) با خاصیت شرکت پذیری معمول جایگزین شده و اتحاد ژاکوبی نامیده می شود.

در مکانیک کوانتومی اغلب با جبرهای شرکت پذیر از عملگرها و ماتریس هایی مواجه می شویم که جابجایی پذیر نیستند. جبرهای لی اغلب می توانند از جبرهای شرکت پذیر عملگرها و ماتریس ها ایجاد شوند. در واقع، همه ی جبر های لی که کاربرد فیزیکی دارند، می توانند در این روش ایجاد گردند. بنابراین یک جبر شرکت پذیر، تعریف شده با ضرب  $AB$  را می توان از ضرب لی با جابجاگر یا براکت لی  $A$  و  $B$  بصورت زیر تعریف نمود:

$$[A, B] = AB - BA. \quad (2-2)$$

از آنجا که جبر لی دارای ساختار فضای برداری است، می توان مجموعه ی پایه  $\{E_i : i = 1, \dots, N\}$  را برای جبر لی انتخاب نمود، بعلاوه، بدلیل خاصیت دو خطی (۲-۱)، جبر لی کاملا با تعیین جابجاگرهای این عناصر پایه تعریف می شود:

$$[E_i, E_j] = \sum_k C_{ijk} E_k \quad \text{و} \quad i, j, k = 1, \dots, N. \quad (3-2)$$

این عبارات، روابط جابجایی تعریف شده برای جبر لی هستند و ضرایب  $C_{ijk}$  ثابت های ساختار<sup>۱</sup> نامیده می شوند. انتخاب متفاوت پایه ها منجر به مجموعه ی متفاوت ولی معادل ثابت های ساختار می شود. همچنین  $E_i$  ها مولد های جبر لی نیز نامیده می شوند [۲۰].

در پایان این مقدمه بسیار کم باید توجه کرد که مجموعه عملگرهایی که با همه ی عناصر جبر لی جابجا می شوند و در مطالعه جبرهای لی کاربرد دارند، عملگرهای کازیمیر<sup>۲</sup> نامیده می شوند. این عملگرها به جبر لی متعلق نیستند [۲۳] و در بخش های بعدی نمونه هایی از آن برای جبرهای متفاوت ارائه می شود.

## ۲-۱-۲) حقیقی سازی فیزیکی جبر لی<sup>۲</sup>

وقتی یک جبر لی از طریق تعریف روابط جابجایی (۳-۲) تعریف می شود، یافتن حقیقی سازی فیزیکی مولدها که روابط جابجایی و همچنین یک مسئله فیزیکی را برآورده می کند، یکی از موضوع های مورد علاقه فیزیک دانان است. چنین مجموعه ای از عملگرهای پیوسته حقیقی سازی جبر لی نامیده می شود.

<sup>1</sup> Structure constants

<sup>2</sup> Casimir operators

<sup>3</sup> Physical Realization of a Lie Algebra

معمولا به روش معکوس رفتار می شود، با مجموعه ای از مولدهای پیوسته که تحت جابجایی بسته نیستند (یعنی شرط  $(\hat{J})$  برآورده نمی شود) شروع کرده و هر عملگر جدیدی به مجموعه، که برای بسته بودن روابط جابجایی نیاز باشد اضافه می شود. با این روش حقیقی سازی بعضی از جبرهای لی بدست می آید. این روش، روشی استاندارد برای ترکیب حقیقی سازی دو جبر لی مختلف در داخل حقیقی سازی جبر لی بزرگتر است.

به عنوان مثال، جبر لی سه بعدی مهمی که اغلب به صورت  $so(3)$  یا  $su(2)$  بیان می شود را در نظر بگیرید، که در روابط جابجایی تعریف شده می توانند به شکل زیر تعیین شوند:

$$\begin{aligned} [E_1, E_2] &= iE_3, \\ [E_2, E_3] &= iE_1, \\ [E_3, E_1] &= iE_2. \end{aligned} \quad (۴-۲)$$

حقیقی سازی های معروفی از مولدهای این جبر لی با سه مؤلفه ی بردار اندازه حرکت زاویه ای مدار  $\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p}$ ، سه مؤلفه اسپینی  $\vec{S} = 1/2 \sigma$  بر حسب ماتریس های پائولی اسپین یا اندازه حرکت زاویه ای کلی یک الکترون  $\vec{J} = \vec{L} + \vec{S}$  ایجاد می شوند. مؤلفه های هر یک از این عملگرهای برداری، در روابط جابجایی تعریف شده (۴-۲) صدق می کنند.

به طور کلی مطابق با هر عملگر حقیقی سازی از جبر لی، فضای برداری وجود دارد که این عملگرها در آن عمل می کنند. حقیقی سازی داده شده با  $\vec{L}$  باید به صورت فضای مجردی از حالت های اندازه حرکت زاویه ای  $|jm\rangle$  که  $j = 0, 1, \dots$  و  $m = -j, -j+1, \dots, j$  مشخص می شود و یا حقیقی سازی پیوسته ای از آنها به صورت توابع هماهنگ کروی  $Y_j^m(\theta, \phi)$  باشد. آنگاه می توان عناصر ماتریس عملگرها را نسبت به این فضای برداری حالت ها در نظر گرفت و این منجر به مفهوم مهم نمایش ماتریسی<sup>۱</sup> جبر لی می شود.

## ۲-۱-۳) نمایش ماتریسی جبر لی

برای یک جبر لی با روابط جابجایی تعریف شده، می توان مولد های  $E_i$  را به صورت عملگرهایی در نظر گرفت که روی فضای برداری  $n$  بعدی  $W$  عمل می کند. اگر  $\{|i\rangle; i = 1, \dots, n\}$  مجموعه پایه برای  $W$  باشد. آنگاه داریم:

$$E_k |j\rangle = \sum_i |i\rangle \langle i| E_k |j\rangle \quad ; \quad i, j = 1, \dots, n \quad ; \quad k = 1, \dots, N \quad (۵-۲)$$

<sup>۱</sup> Matrix representation

که  $\langle i | E_k | j \rangle$  عناصر ماتریسی  $E_k$  است. با نماد گذاری  $\bar{E}_k$  به عنوان نمایش ماتریسی  $E_k$ ، به آسانی با توجه به (۲-۳) می توان نشان داد که:

$$[\bar{E}_i, \bar{E}_j] = \sum_k C_{ijk} \bar{E}_k \quad (۲-۶)$$

ماتریس های  $\bar{E}_i$  نمایش ماتریس جبر لی را ایجاد می کنند، زیرا آنها دارای روابط جابجایی تعریف شده یکسانی هستند. وقتی فضای نمایش دقیقاً معین نشده است، اغلب درباره حقیقی سازی جبر لی بحث می شود تا نمایش آن. به عنوان مثال حقیقی سازی (۲-۴) با اسپین  $\bar{S}$  یک حقیقی سازی ماتریسی است. زیرا  $S$  می تواند در فضاها ی اسپینی متفاوتی حاصل از نمایش های با بعد مختلف به کار رود. به عنوان مثال گروه دوران سه بعدی دارای حقیقی سازی ماتریسی مشابهی بر حسب زوایای اولر است که نمایش ماتریسی گروه بوده و می توان نمایش های ماتریسی با هر بعدی داشت. همچنین باید توجه داشت که هر جبر لی متناظر با یک یا چند گروه لی است.

مساله دسته بندی همه نمایش های ماتریسی یک جبر لی مهم ولی دشوار است. اولین مرحله دسته بندی همه نمایش های کاهش ناپذیر<sup>۱</sup> است. سپس هر نمایش ماتریسی می تواند با استفاده از نمایش های کاهش ناپذیر به صورت خانه های بلوکی ایجاد شود. بنابراین برای نمایش ماتریسی یک جبر لی همواره می توان با به کار بردن تبدیل تشابهی به همه ماتریس های شامل مولدها، نمایش ماتریسی معادل آن را بدست آورد. اگر این فرآیند به صورتی انجام شود که همه ماتریس ها دارای ساختار بلوک قطری یکسان باشند، آنگاه گفته می شود که نمایش کاهش پذیر است زیرا ماتریس های بلوکی به شکل نمایش های ماتریسی با بعد کوچکتری از جبر لی هستند. به عنوان مثال اگر  $E_i$  به شکل زیر باشد:

$$E_i = \begin{pmatrix} A_i & 0 \\ 0 & B_i \end{pmatrix}$$

که  $A_i$  و  $B_i$  به ترتیب ماتریس های  $j \times j$  و  $m \times m$  باشند، آنگاه بررسی اینکه  $A_i$  و همچنین  $B_i$  دارای نمایش ماتریسی هستند، به سادگی امکان پذیر است. اگر چنین تبدیلی با هر تبدیل تشابهی انجام نشود، نمایش کاهش ناپذیر است. به عبارت دیگر نمایش کاهش ناپذیر است، اگر فضای برداری  $W$  که عملگر های  $E_i$  روی آن عمل می کنند هیچ زیر فضای بدیهی ای نداشته باشد که به خودشان با همه ی  $E_i$  ها (زیر فضاها ی ناورد) نگاشته شوند. از این تعریف در بخش های بعدی برای ایجاد نمایش های کاهش ناپذیر جبر های لی مختلف استفاده می شود [۲۰].

<sup>1</sup> Irreducible representations