



٩٩١٩٨

۸۷/۱/۱۰ ۸۳۵۶
۸۷/۱/۲۰

دانشگاه پیام نور تبریز

دانشکده علوم پایه

گروه ریاضی

پایاننامه

برای دریافت درجه کارشناسی ارشد در رشته

ریاضی کاربردی گرایش آنالیز عددی

عنوان

الگوریتم‌های نقطه-دروندی اولیه-دوگان برای
بهینه‌سازی نیمه-معین بر پایه‌ی یک هسته‌ی
ساده

استاد راهنما

دکتر علیرضا غفاری

استاد مشاور

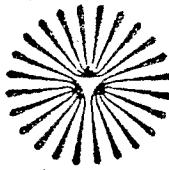
دکتر محمد چایچی

پژوهشگر

تهمینه جهانگیری

مرداد ماه ۱۳۸۷

۲۹۷۴۰



جمهوری اسلامی ایران

ت علوم، تحقیقات و فناوری

دانشگاہ سامن نور

تصویب نامه پایان نامه

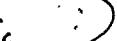
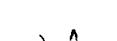
بایان نامه: الگوی تتمهای نقطه درونی اولیه - دوگان برای بهینه سازی نیمه معین بر پایه یک تابع هسته

ساده

ساده تهیه و به هیأت داوران ارائه گردیده است مورد تأیید می باشد.
خانم تهمینه جهانگیری که توسط

تاریخ دفاع - ۸۷/۵/۳ نمره : - ۱۹ نفرزده درجه ارزشیابی: عالی

اعضاي هیأت داوران:

نام و نام خانوادگی	هیأت داوران	مرتبه علمی	امضاء
۱- آقای دکتر علیرضا غفاری حدیقه	استاد راهنمای	استادیار	
۲- آقای دکتر محمد چایچی	استاد مشاور	استادیار	
۳- آقای دکتر میرکمال میرنیا	استاد ممتحن (داور)	دانشیار	
۴- آقای دکتر مهدی صحت خواه	نماینده گروه آموزشی	استادیار	

تقدیم په:

ساحت مقدس خداوند پیکتا

و

پدر و مادر بزرگوارم

تشکر و قدردانی

حمد و سپاس بی کران، خداوند یکتا را که به این جانب توفیق تلاش در راه کسب علم و دانش را عطا فرمود. باشد که بتوانم آموخته هایم را در راه پیشبرد دانش و دانش آموزی به کار ببرم. وظیفه‌ی خود می دام از زحمات بی دریغ استاد راهنمای خود، جناب آقای دکتر علیرضا غفاری صمیمانه تشکر و قدردانی نمایم.

هم چنین از دانشگاه پیام نور تبریز، دانشکده علوم ریاضی دانشگاه تبریز و دانشگاه تربیت معلم آذربایجان که استفاده از امکاناتشان را جهت ادامه‌ی تحصیل و تحقیق برایم فراهم آوردند، قدردانی می کنم. امید است که سپاس بی دریغ این جانب را پیذیرند.

از خانواده‌ی محترم که در تمام مراحل همواره در کنار من بوده‌اند، سپاسگزاری می کنم.

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيْمِ

سپاس خدایی را که سخنوران در ستودن او بمانند و شمارگران شمردن نعمت‌های او ندانند، و کوشندگان، حق او را گزاردن نتوانند. خدایی که پای اندیشهٔ تیزگام در راه شناسایی اولنگ است، و سر فکرت ژرف رو به دریای معرفتش بر سنگ. صفت‌های او تعریف ناشدنی است و به وصف درنیامدنی، و در وقت ناگنجیدنی، و به زمانی مخصوص نابودنی. به قدرتش خلائق را بیافرید، و به رحمتش بادها را بپراکنید، و با خرسنگها لرزه زمین را در مهار کشید.

گواهی می‌دهم که خدا یکتاست، انبازی ندارد و بی‌همتاست. گواهی از روی اعتقاد و ایمان، بی‌آمیغ برآمده از امتحان؛ و گواهی می‌دهم که محمد(ص) بنده او و پیامبر اوست. او را بفرستاد با دینی آشکار، و با نشانه‌هایی پدیدار، و قرآنی نبشه در علم پروردگار، که نوری است رخشان، و چراغی است فروزان، و دستورهایش روشن و عیان. تا گرد دودلی از دلها بزداید، و با حجت و دلیل مُلزم فرماید.

پاک خدایا! چه بزرگ است آنچه می‌بینم از خلقت تو؛ و چه خُرد است، بزرگی آن در کنار قدرت تو؛ و چه با عظمت است آنچه می‌بینم از ملکوت تو، و چه ناچیز است برابر آنچه بر ما نهان است از سلطنت تو، و چه فraigیر است نعمت تو در این جهان؛ و چه اندک است در کنار نعمت‌های آن جهان.

خدایا! اگر در پرسش خود در مانم یا راه پرسیدن را ندانم، صلاح کارم را به من نما و دلم را بدانچه رستگاری من در آن است متوجه فرما! که چنین کار از راهنمایی‌های تو ناشناخته نیست و از کفايتها تو نه.

از فرمایشات حضرت علی (ع)

فهرست علائم

A	ماتریس
D	مسئله اولیه‌ی بهینه‌سازی نیمه‌معین به شکل استاندارد
\mathcal{D}	مجموعه جواب‌های شدنی مسئله دوگان
E	تابع مانع
f	تابع محدب
$f(\lambda)$	چندجمله‌ای مشخصه ماتریس A
G	محروط
G^*	دوگان محروطی
I	ماتریس همانی $n \times n$
P	مسئله اولیه‌ی بهینه‌سازی نیمه‌معین به شکل استاندارد
\mathcal{P}	مجموعه جواب‌های شدنی مسئله اولیه
p	پارامتر مرتبه رشد از تابع هسته
q	مرتبه مانع از تابع هسته
\mathbb{R}^n	مجموعه بردارهای n مؤلفه‌ای
\mathbb{R}_+^n	مجموعه بردارهای نامنفی

فهرست علائم

\mathbb{R}_{++}^n	مجموعه بردارهای مثبت
$\mathbb{R}^{m \times n}$	فضای تمام ماتریس‌های $m \times n$
$\mathbb{R}^{n \times n}$	ماتریس‌های مربعی $n \times n$
S	متغیر کمبود ماتریسی $n \times n$ متقارن مسئله‌ی دوگان نیمه-معین
S^n	مخروطهای ماتریسی $n \times n$ متقارن متقارن معین مثبت
S_+^n	مخروطهای ماتریسی $n \times n$ متقارن نیمه-معین مثبت
S_{++}^n	مخروطهای ماتریسی $n \times n$ متقارن معین مثبت
U	ماتریس مربع متعامد
X	متغیر ماتریسی $n \times n$ متقارن مسئله‌ی اولیه نیمه-معین
x	بردار n مؤلفه‌ای
x_i	مؤلفه‌های x
y	مضرب لاگرانژی
Z	مجموعه‌ی محدب
\mathbb{Z}	اعداد صحیح
$\text{diag}(x)$	برای نشان دادن بردار x به صورت ماتریس قطری
Int	درون نسبی
IPC	شرط نقطه-دروندی
\log	لگاریتم
Mat	عمل‌گر برای تبدیل بردار به ماتریس
rank	رتبه یا بعد ماتریس

فهرست علائم

Tr(A)	اثر ماتریس A (مجموعه عناصر قطر اصلی)
Vec	عملگر برای تبدیل ماتریس به بردار
ε	پارامتر دقت
θ	پارامتر ثابت بهنگام مانع
$\lambda(V)$	بردار مقادیر ویژه V را با مرتب شده با ترتیب غیرصعودی
Λ	ماتریسی قطری که اعضای آن مقادیر ویژه ماتریس S است
λ_i	بردار ویژه ماتریس A
$\sigma_i(M)$	مقادیر منفرد ماتریس M
τ	پارامتر آستانه‌ای
$\Upsilon_{p,q}(t)$	تابع خود-منظم در حالت کلی
$\Psi(V)$	تابع مانع ماتریسی مقدار حقیقی
$\psi(t)$	تابع هسته
$\psi(V)$	تابع مانع ماتریسی مقدار ماتریسی
Ω	ماتریسی قطری که اعضای آن مقادیر ویژه ماتریس X است
$(\Delta S, \Delta y, \Delta X)$	جهت جستجو
\succ	معین مثبت بودن در ماتریس‌ها و ترتیب جزئی اکید در مخروط‌ها
\succeq	نیمه-معین مثبت در ماتریس‌ها و ترتیب جزئی در مخروط‌ها
$\ \cdot\ $	برای ماتریس‌ها نشان‌دهنده نرم فروینیوس و برای بردارها نشان‌دهنده نرم ۲ است
•	حاصلضرب داخلی ماتریس‌ها

نام خانوادگی دانشجو: جهانگیری

نام: تهمینه

عنوان: الگوریتم‌های نقطه‌درونی اولیه-دوگان برای بهینه‌سازی نیمه‌معین بر پایه‌ی یک هسته‌ی ساده

استاد راهنما: دکتر علیرضا غفاری

استاد مشاور: دکتر محمد چایچی

مقطع تحصیلی: کارشناسی ارشد رشته: ریاضی کاربردی گرایش: آنالیز عددی دانشگاه پیام نور تبریز

دانشکده علوم پایه تاریخ فارغ‌التحصیلی: تیر ماه ۱۳۸۷ تعداد صفحه: ۸۲

کلید واژه‌ها: بهینه‌سازی نیمه‌معین، روش‌های نقطه‌درونی، روش‌های اولیه‌دوگان، روش‌های بهنگام‌سازی بزرگ و کوچک، پیچیدگی چندجمله‌ای

چکیده

در این پایان‌نامه یک الگوریتم نقطه‌درونی اولیه‌دوگان برای حل مسئله بهینه‌سازی نیمه‌معین معرفی می‌شود، که بر پایه یک تابع هسته ساده که خودمنظم نیست استوار است. تحلیل پیچیدگی الگوریتم‌های پایه‌ریزی شده روی این تابع هسته را با روش‌های بهنگام‌سازی بزرگ و روش‌های بهنگام‌سازی کوچک بررسی می‌کنیم که کران‌های پیچیدگی این الگوریتم‌ها به خوبی کران‌های حالت‌های بهینه‌سازی خطی است.

فهرست مطالب

۲

مقدمه

۷

۱ مقدمات جبرخطی و آنالیز

۷

۱.۱ آنالیز محدب

۸

۲.۱ ماتریس‌ها

۱۱

۱.۲.۱ توابع ماتریسی خاص

۱۳

۳.۱ مفهوم نرم

۱۶

۴.۱ مرتبه تخمین زدن

۱۷

۵.۱ قرارداد علامت گذاری

۱۹

۲ بهینه‌سازی نیمه-معین

۱۹

۱.۲ مخروط‌ها

۲۴

۲.۲ بهینه‌سازی نیمه-معین

۲۶	کمبود مکمل در مسأله بهینه‌سازی نیمه—معین	۲۰.۲
۲۸	روش نقطه درونی برای بهینه‌سازی نیمه—معین	۴.۲
۲۸	توابع مانع	۱.۴.۲
۲۹	حل مسأله تابع مانع برای بهینه‌سازی نیمه—معین	۲۴.۲
۳۲	مسیر مرکزی برای بهینه‌سازی نیمه—معین	۳۴.۲
۳۳	۳ توابع هسته برای الگوریتم‌های اولیه—دوگان	
۳۳	تعیین جهت جستجو به وسیله توابع هسته	۱.۳
۳۹	الگوریتم اولیه—دوگان برای بهینه‌سازی نیمه—معین	۲۰.۳
۴۱	خواص تابع هسته (مانع)	۳.۳
۴۱	خواص تابع $\psi(t)$	۱.۳.۳
۴۶	خواص تابع $(V)\Psi$	۲.۳.۳
۵۲	۴ استخراج کران تکرار	
۵۲	کاهش مقدار $(V)\Psi$ و انتخاب طول گام	۱.۴
۵۹	کران‌های تکرار	۲.۴
۶۱	پیچیدگی روش‌های بهنگام کوچک	۳.۴
۶۲	نتایج عددی	۴.۴

فهرست مطالب

۳

۶۷

واژه نامه فارسی به انگلیسی

۶۹

واژه نامه انگلیسی به فارسی

۷۱

مراجع

۷۶

فهرست علائم

مقدمه

بهینه‌سازی نیمه‌معین تعمیمی از بهینه‌سازی خطی است که در آن متغیرهای برداری با متغیرهای ماتریسی متقارن و قید نامنفی بودن متغیرها با نیمه‌معین بودن ماتریس‌ها جایگزین می‌شود. اگر ماتریس نیمه‌معین قطری باشد، مسئله بهینه‌سازی نیمه‌معین به مسئله بهینه‌سازی خطی تبدیل می‌شود. مسئله بهینه‌سازی نیمه‌معین در واقع مسئله بهینه‌سازی محدب در فصل مشترک پک مجموعه آفین و مخروط ماتریس‌های نیمه‌معین مثبت است؛ و خواص مهم بهینه‌سازی‌های خطی از قبیل محدب بودن، برقراری نظریه دوگانی و روش‌های تکراری پایه‌ریزی شده در نقاط درونی (مثل مسیر مرکزی) به بهینه‌سازی نیمه‌معین نیز قابل تعمیم است.

در دهه اخیر، مسئله بهینه‌سازی نیمه‌معین به یکی از فعال‌ترین زمینه‌های تحقیقی در بهینه‌سازی ریاضی تبدیل شده است. دو عامل مهم باعث افزایش علاقمندی در مسئله نیمه‌معین و مطالعه عمیق آن شده است. اولاً: مسئله نیمه‌معین در زمینه‌های مختلف مثل آمار، طراحی سازه‌ها، مهندسی الکترونیک و بهینه‌سازی ترکیباتی کاربردهای زیادی دارد [20]؛ ولذا یافتن روش‌های جدید و مناسب برای حل آن به یک ضرورت تبدیل شده است. ثانیاً: چندین روش نقطه‌دروनی که برای بهینه‌سازی خطی طراحی شده‌اند با موفقیت به بهینه‌سازی نیمه‌معین هم توسعه یافته‌اند و بخصوص الگوریتم‌های نقطه‌درونی اولیه‌دوگان هم از

دیدگاه نظری و هم در عمل بسیار مؤثر هستند. یک مقاله مهم در این زمینه به وسیله تاد و نستروف، تالیف شده است [10,11]; اخیراً پنگ، [12,13] تابع‌های هسته (و مانع) خود-منظم را معرفی کرده‌است. تابع خود-منظم در حالت کلی به صورت

$$\Upsilon_{p,q}(t) = \frac{t^{p+1} - 1}{p(p+1)} + \frac{t^{1-q} - 1}{q(q-1)} + \frac{p-q}{pq}(t-1),$$

تعریف می‌شود [14, 13] که در آن $1 \geq p > q$. پارامتر p مرتبه رشد و q مرتبه مانع از تابع هسته نامیده می‌شود.

براساس این توابع هسته، الگوریتم‌های نقطه-دروني اولیه-دوگان برای بهینه‌سازی خطی برپایه توابع خود-منظم طراحی شده و نیز روش را به بهینه‌سازی نیمه-معین توسعه داده‌اند. کران‌های پیچیدگی به‌دست آمده به وسیله این محققین که به ترتیب برای روش‌های بهنگام‌سازی کوچک و بهنگام‌سازی بزرگ $O(\sqrt{n} \log n) \log \frac{n}{\epsilon}$ و $O(\sqrt{n})$ است سال ۲۰۰۵ میلادی، بهترین کران‌های شناخته شده هستند.

در این پایان‌نامه، یک الگوریتم نقطه-دروني اولیه-دوگان برای بهینه‌سازی نیمه-معین برپایه‌ی تابع هسته

$$\psi(t) = t - 1 + \frac{t^{1-q} - 1}{q-1}, \quad t > 0, \tag{1.0}$$

معرفی می‌کنیم که در آن $1 > q$ یک پارامتر است. این تابع هسته، یک تابع مقدار ماتریسی $(V)\psi$ را مشخص می‌کند، و یک تابع مقدار حقیقی $(V)\Psi$ ، به صورت

$$\Psi(V) := \text{Tr}(\psi(V)), \quad V \in S_{++}^n,$$

تعریف می‌شود که در آن S_{++}^n نشان‌دهنده مخروط‌های ماتریسی $n \times n$ متقارن معین مثبت

است [2,3]. در [18]، چند ابزار جدید برای تحلیل الگوریتم نقطه-درونی اولیه-دوگان بر پایه $(t)\psi$ توسعه داده شده است. این ابزارها باعث می‌شود تحلیل همگرایی الگوریتم ارائه شده در این پایان‌نامه خیلی ساده‌تر از موارد مشابه صورت گرفته در منابع [12,13] باشد. نتایج پیچیدگی را برای روش‌های بهنگام‌سازی بزرگ و بهنگام‌سازی کوچک استخراج می‌کنیم که کران‌های پیچیدگی به خوبی کران‌های موارد بهینه‌سازی خطی است.

این پایان‌نامه به صورت زیر قالب‌بندی شده است. در فصل اول، ابتدا تعاریف و مفاهیم اولیه‌ی مربوط به جبرخطی و آنالیز که برای درک مفاهیم فصل‌های بعدی ضروری است مطرح شده است. در فصل دوم با معروفی بهینه‌سازی نیمه-معین، مفاهیم پایه‌ای از روش‌های نقطه-درونی برای حل مسئله بهینه‌سازی نیمه-معین، مانند مسیر مرکزی و روش‌های جستجوی NT (نستروف، تاد) یادآوری می‌شود. در فصل سوم الگوریتم نقطه-درونی اولیه-دوگان بر پایه $(V)\Psi$ ، برای بهینه‌سازی نیمه-معین توصیف می‌شود و سپس خصوصیات $(t)\psi$ را معرفی کرده و توابع ماتریسی $(V)\psi$, $(V)\Psi$ ، مطالعه می‌شوند. تحلیل الگوریتم و کران پیچیدگی، برای روش‌های بهنگام‌سازی کوچک و بزرگ در فصل چهارم استخراج می‌شوند.

فصل ۱

مقدمات جبرخطی و آنالیز

۱.۱ آنالیز محدب

بردار x را به صورت n مؤلفه‌ای $(x_1, \dots, x_n)^T$ در \mathbb{R}^n در نظر می‌گیریم و x_i ها را مؤلفه‌های x می‌نامیم. \mathbb{R}^n , \mathbb{R}_{++}^n و \mathbb{R}_{++}^n به ترتیب مجموعه بردارهایی با n مؤلفه، مجموعه بردارهای نامنفی و مجموعه بردارهای مثبت را نشان می‌دهند. حاصلضرب مؤلفه‌ای دو بردار $x, s \in \mathbb{R}^n$ به حاصلضرب هادامارد^۱ مشهور است و به صورت xs نشان داده می‌شود. مؤلفه i ام xs برابر $x_i s_i$ است. به مجموعه Z در \mathbb{R}^n که شامل تمام بردارهای n بعدی است، «مجموعه محدب» گفته می‌شود، اگر و تنها اگر ترکیب محدب هر دو عضو خود را شامل شود. به عبارتی؛ پاره خط واصل دو نقطه دلخواه از مجموعه محدب در مجموعه محدب قرار گیرد.

مجموعه محدب Z داده شده است. نقطه $\bar{z} \in Z$ در «درون نسبی» مجموعه Z قرار دارد اگر به ازای هر $z \in Z$ ، نقطه $\lambda z + (1 - \lambda) \bar{z}$ و $0 < \lambda < 1$ وجود داشته باشند به طوری که $\lambda z + (1 - \lambda) \bar{z} = z$. مجموعه نقاط درون نسبی مجموعه محدب Z ، با $\text{Int}(Z)$ نشان داده می‌شود که زیر مجموعه محدب از Z است.

Hadamard¹

تعریف ۱ : تابع $f : Z \rightarrow \mathbb{R}$: تعریف شده روی مجموعه محدب Z ، «محدب» نامیده می‌شود هرگاه به ازای هر $z_1, z_2 \in Z$ و $0 < \lambda < 1$ داشته باشیم :

$$f(\lambda z_1 + (1 - \lambda)z_2) \leq \lambda f(z_1) + (1 - \lambda)f(z_2).$$

این تابع، «محدب اکید» است هرگاه :

$$f(\lambda z_1 + (1 - \lambda)z_2) < \lambda f(z_1) + (1 - \lambda)f(z_2).$$

لم ۱.۱ [16] : اگر f تابع محدبی تعریف شده روی مجموعه محدب Z باشد، آن‌گاه f روی $\text{Int}(Z)$ پیوسته است؛ که در آن $\text{Int}(Z)$ درون نسبی مجموعه Z است.

در این پایان‌نامه، مجموعه تمام توابع دو بار مشتق‌پذیر و پیوسته را با C^2 نشان می‌دهیم.

۲.۱ ماتریس

فضای تمام ماتریس‌های $n \times m$ را با $\mathbb{R}^{m \times n}$ نشان می‌دهیم. دستگاه n معادله و n مجھولی همگن به شکل ماتریسی

$$(A - \lambda I)x = 0, \quad (1.1)$$

را در نظر می‌گیریم. این دستگاه معادلات، جواب بدیهی $x = 0$ دارد، مگر این‌که دترمینان ماتریس ضرایب $A - \lambda I$ ، صفر باشد،

$$f(\lambda) = \det(A - \lambda I) = 0.$$

تابع (λ, f) ، یک چندجمله‌ای از درجه n است که «چندجمله‌ای مشخصه» A نامیده می‌شود. ریشه‌های این معادله، مقادیر ویژه ماتریس A هستند و با $\lambda_i, i = 1, \dots, n$ نشان داده می‌شوند. متناظر با هر λ دستگاه (۱.۱) جوابی به شکل αx_i دارد که x_i یک بردار غیرصفر است و α یک ثابت دلخواه است. این بردارها، بردارهای ویژه ماتریس A ، نظیر λ ها نامیده می‌شوند.

ماتریس مربعی U را «متعامد» گوییم هرگاه $U^T U = I$ ؛ $U^{-1} = U^T$. ماتریس متقارن A را «معین مثبت» گوییم هرگاه به ازای هر بردار $x \neq 0$ داشته باشیم: $x^T A x > 0$. ماتریس متقارن A «نیمه-معین مثبت» است هرگاه به ازای هر $x \neq 0$ داشته باشیم $x^T A x \geq 0$. نامساوی $0 \succeq A$ به این معنی است که A نیمه-معین مثبت است. لذا $A \succeq B$ است که $B \succ A$ مستلزم آن است که $A - B$ نیمه-معین مثبت (معین مثبت) باشد. مجموعه‌ی ماتریس‌های متقارن را با S^n_+ ، نیمه-معین مثبت را با S^n_+ و معین مثبت را با S^n_{++} نشان می‌دهیم.

خواص ماتریس‌های معین مثبت [8]:

۱) ماتریس متقارن $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ معین مثبت است اگر و فقط اگر همه مقادیر ویژه آن مثبت باشند.

۲) در هر ماتریس معین مثبت، عناصر قطری مثبت هستند.

۳) جمع دو ماتریس معین مثبت؛ معین مثبت است.

۴) اگر A معین مثبت باشد A^n نیز معین مثبت است ($n \in \mathbb{Z}$).

۵) هر ماتریس معین مثبت، نامنفرد است.

۶) اگر A معین مثبت و B نیمه-معین مثبت باشد، آن‌گاه $A + B$ نیمه-معین مثبت است.

توجه داشته باشید که اگر A, B معین مثبت باشند ممکن است AB معین مثبت نباشد.

اگر A یک ماتریس متقارن $n \times n$ باشد، آن‌گاه مجموع درایه‌های روی قطر ماتریس A را

«اثر» ماتریس A گوییم و با $\text{Tr}(A)$ نمایش می‌دهیم.

$$A = [a_{ij}], i = 1, 2, \dots, n, j = 1, 2, \dots, n,$$

$$\text{Tr}(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii}.$$

برای ماتریس‌های P و Q در $\mathbb{R}^{n \times n}$ ، ضرب داخلی بین آنها در فضای برداری $\mathbb{R}^{n \times n}$ به صورت

$$P \bullet Q = \text{Tr}(P^T Q) = \sum_{i=1}^n (P^T Q)_{ii} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n P_{ij} Q_{ij},$$

تعریف می‌شود؛ که برابر با مجموع عناصر قطر اصلی ماتریس $P^T Q$ است [8].

قضیه ۲.۱ [20] (قضیه شُر) : اگر A یک ماتریس مربعی باشد، آن‌گاه یک ماتریس متعامد U وجود دارد به طوری که $U A U^T = T$ که T یک ماتریس بالامثلی است.

منتظر با بردار $x \in \mathbb{R}^n$ ، ماتریس قطری را با $X = \text{diag}(x)$ نشان می‌دهیم.

قضیه ۳.۱ [19] (قضیه طیفی برای ماتریس‌های متقارن) : ماتریس حقیقی $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ متقارن است اگر و تنها اگر، یک پایه متعامد حقیقی و قطری داشته باشد. یعنی: اگر و تنها اگر یک ماتریس $U \in \mathbb{R}^{n \times n}$ وجود داشته باشد به‌طوری که $U^T A U = \Lambda$ و $U^T U = I$. که در آن Λ ماتریسی قطری است.

ستون‌های u_i از ماتریس متعامد U بردارهای ویژه A هستند که در

$$A u_i = \lambda_i u_i, \quad i = 1, 2, \dots, n,$$

صدق می‌کنند؛ که در آن λ_i امین درایه قطری Λ است.